



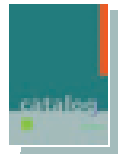
motox MOTOREDUKTORY

SIEMENS

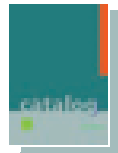


Katalogi powiązane tematycznie

Silniki Niskonapięciowe D 81.1
Silniki klatkowe IEC
Rozmiary 56 do 450
Nr zam.:
German: E86060-K5581-A111-A2
English: E86060-K5581-A111-A2-7600



Silniki Niskonapięciowe D 81.1
Silniki klatkowe IEC Nowość
Nowa Generacja 1LE1
Rozmiary 100 do 160
Nr zam.:
German: E86060-K5581-A121-A2
English: E86060-K5581-A121-A2-7600



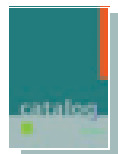
SINAMICS G110/SINAMICS G120 D 11.1
Przekształtniki do zabudowy
SINAMICS G120D
Przekształtniki rozproszone
Nr zam.:
German: E86060-K5511-A111-A4
English: E86060-K5511-A111-A4-7600



SINAMICS G130 D 11
Napędy przekształtnikowe
SINAMICS G150
Napędy przekształtnikowe
Nr zam.:
German: E86060-K5511-A101-A3
English: E86060-K5511-A101-A3-7600



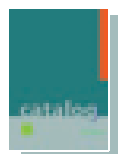
MICROMASTER DA 51.2
Przekształtniki
MICROMASTER 420/430/440
0.12 kW do 250 kW
Nr zam.:
German: E86060-K5151-A121-A6
English: E86060-K5151-A121-A6-7600



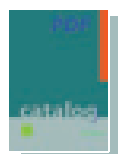
MICROMASTER/COMBIMASTER DA 51.3
MICROMASTER 411 Przekształtniki
COMBIMASTER 411
Napędy rozproszone
Nr zam.:
German: E86060-K5251-A131-A2
English: E86060-K5251-A131-A2-7600



Komunikacja przemysłowa dla Automation and Drives IK PI
Część 6: ET 200 Rozproszone I/O
ET 200S FC Przekształtniki
Nr zam.:
German: E86060-K6710-A101-B5
English: E86060-K6710-A101-B5-7600



Silniki AC NEMA & IEC D 81.2
Więcej informacji dostępne w U.S./
Internet:Kanada



<http://www.sea.siemens.com/motors>

MOTOX Konfigurator MOTOX
MOTOX Katalog Elektroniczny
Informacje / Projektowanie



Nr zam.:
CD: E86060-D5203-A100-A2-X100

Dokumentacja uzupełniająca

Wszystkie materiały informacyjne, jak broszury reklamowe, katalogi, instrukcje obsługi dla standardowych systemów napędowych są dostępne w aktualnej formie na stronach internetowych pod adresem

<http://www.siemens.com/motors/printmaterial>

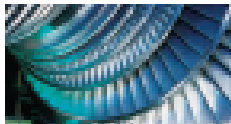
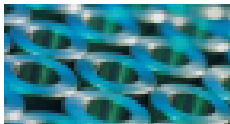
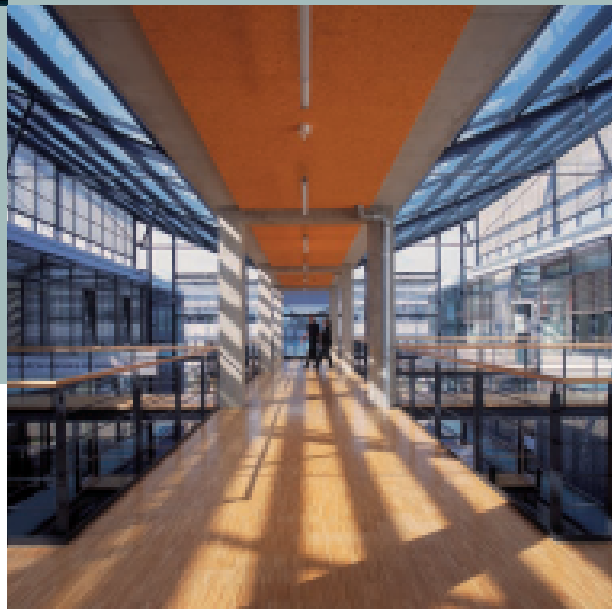
Witamy w Automation and Drives

Z przyjemnością przedstawiamy Państwu dział Automation and Drives, oferujący szerokie spektrum produktów, systemów, rozwiązań i usług służących do automatyzacji produkcji i procesów oraz dla budynków.

Dzięki technice Totally Integrated Automation oraz Totally Integrated Power utrzymujemy wysoki standard oferowanych platform, zapewniających Państwu znaczne oszczędności.

Zapraszamy do odkrywania świata naszej techniki. Szczegółowych informacji udzielę Państwu w razie potrzeby lokalni przedstawiciele Siemens, którzy odpowiedzą na Państwa pytania.

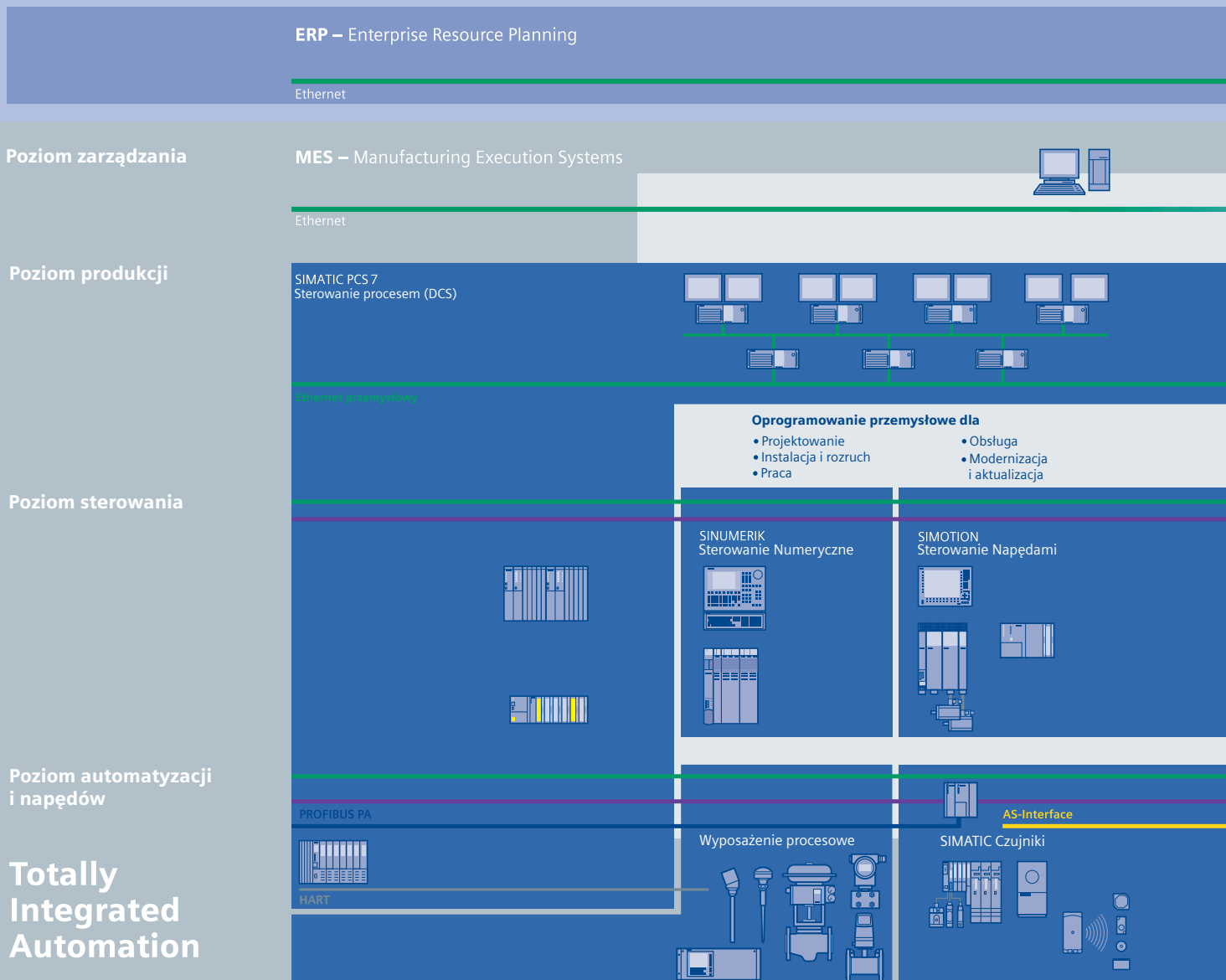




Totally Integrated Automation - innowacje zwiększające wydajność produkcji

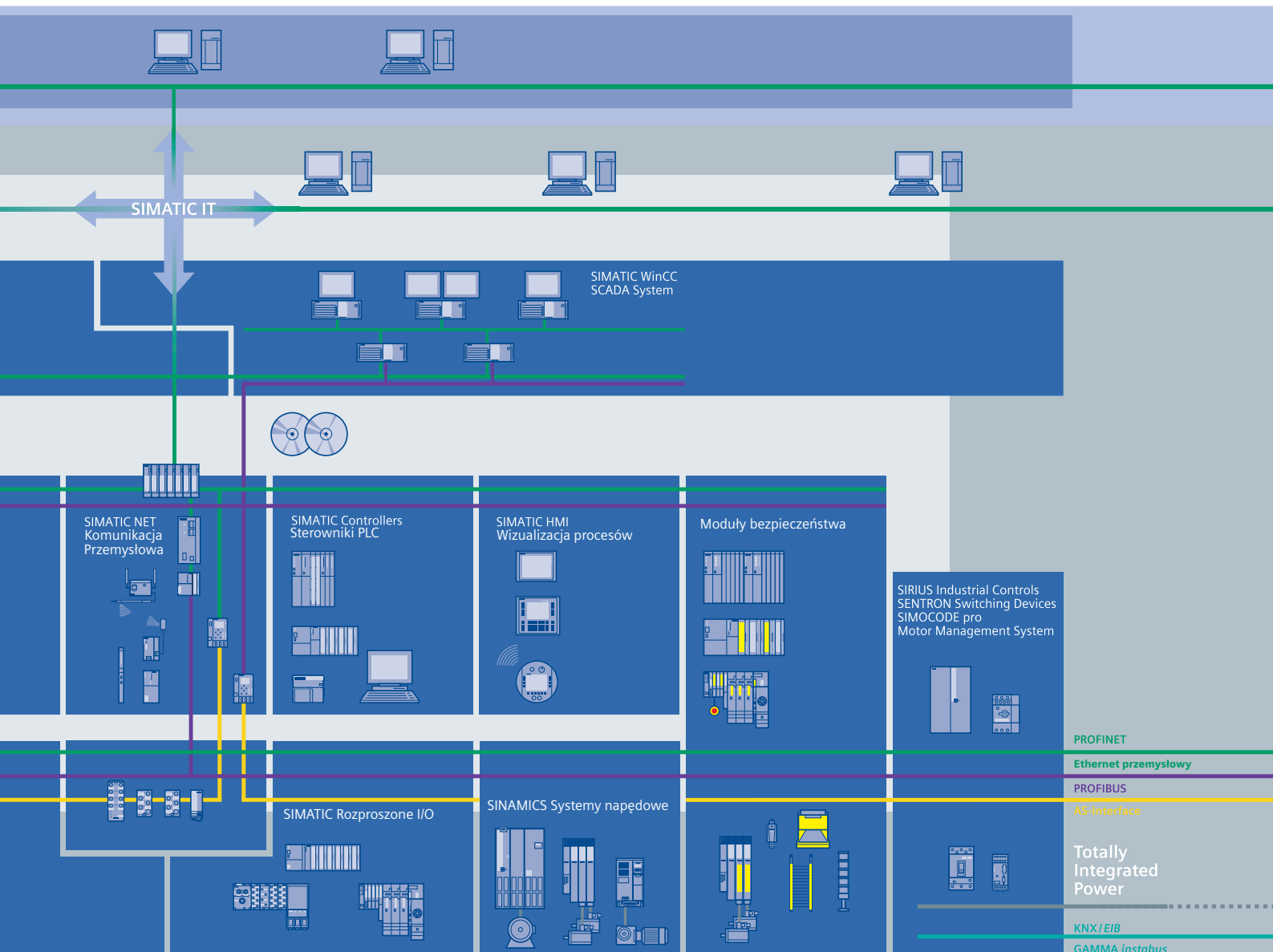
Wraz z wprowadzeniem rozwiązania Totally Integrated Automation jako pierwsi na rynku konsekwentnie zrealizowaliśmy koncepcję wychodzącą od urządzenia do całkowicie zautomatyzowanego rozwiązania, którą od tej pory stale udoskonalamy.

Niezależnie, czy dotyczy to procesów, produkcji czy też przemysłu hybrydowego: Totally Integrated Automation to jedyne w swym rodzaju spektrum ofert obejmujących automatyzację wszystkich branż.



Totally Integrated Automation to jednolita platforma dla całej linii produkcyjnej – począwszy od odbioru towaru poprzez obszary technologiczne i produkcyjne, aż po wydawanie gotowego produktu. Ukształtowane pod kątem systemu środowisko projektowe, ujednoczona, otwarta komunikacja oraz inteligentne możliwości diagnozowania zapewnią Państwa urządzeniom wydajność w każdej fazie eksploatacji.

Firma Siemens jest jedynym przedsiębiorstwem na świecie, które może zaoferować system sterowania opierający się na jednolitej platformie, zarówno dla przemysłu produkcyjnego, jak też przetwórczego.



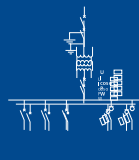
Totally Integrated Power - dystrybucja i zarządzanie energią z jednego źródła

Dzięki standardowi Totally Integrated Power Siemens oferuje jednolite rozwiązania w zakresie dystrybucji energii zarówno w budynkach mieszkalnych, jak i przemysłowych, od poziomu średniego napięcia po odbiorniki domowe.

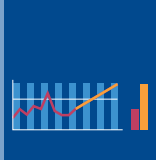
Komunikacja

Procesy produkcji
automatyzacja

HM



Zarządzanie
energiją



Wykresy



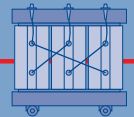
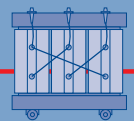
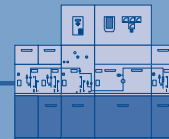
Prognozy



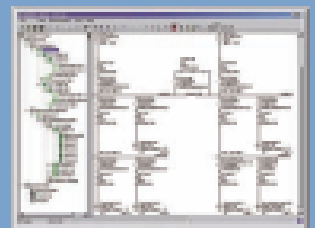
Produkty i systemy



≤ 110 kV



Projektowanie i konfiguracja



Koncepcja Totally Integrated Power opiera się na ujednoliceniu planowania i projektowania, wzajemnym dostosowaniu produktów i systemów, jak również na modułach komunikacji oraz oprogramowania, służących do integracji systemów dystrybucji energii oraz automatyzacji przemysłu i automatyki budynków, dzięki czemu zapewnia znaczny potencjał oszczędności.

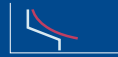
Obsługa

- Substation
- Distribution
- Maintenance task

Hall 1 Air conditioning system
 Checkup
 Distribution 3 Replacing circuit breaker contacts
 Infeed II Replacing meters

Informacja o awariach

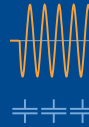
Selektywna ochrona



Protokoły

Protocol	Modbus	IEC 60870-5	IEC 61850	OPC UA	KNX
...

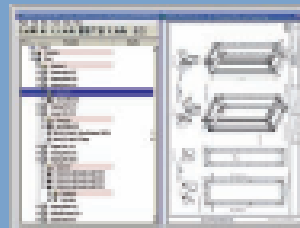
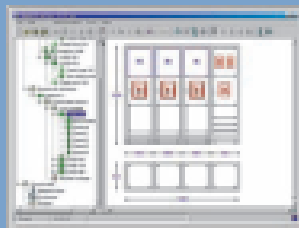
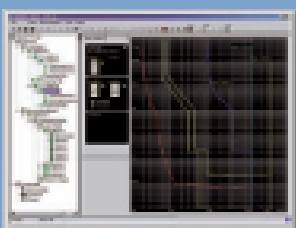
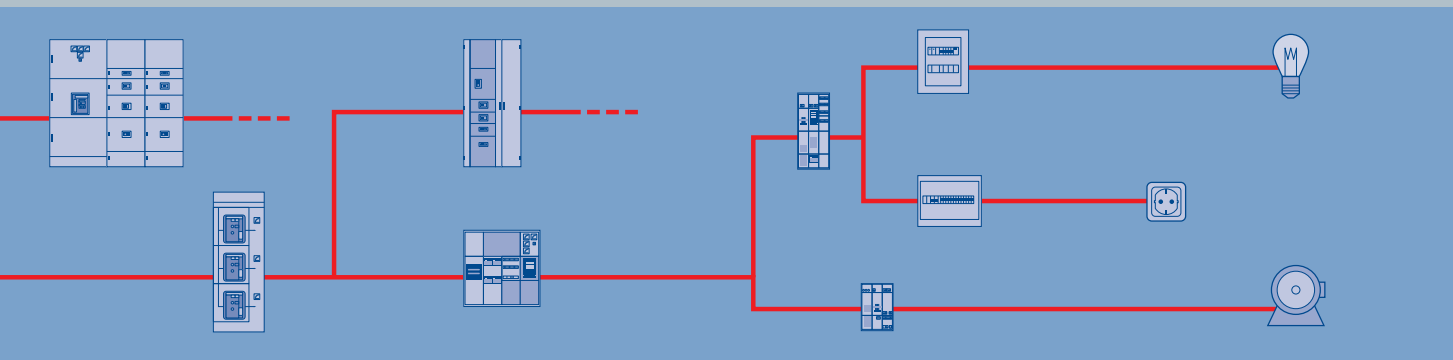
Jakość energii



Kontrola kosztów



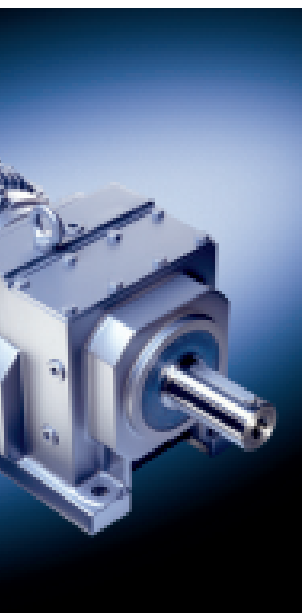
Automatyzacja budynków



Motoreduktory

Katalog D87.1 · 2007

© Siemens AG 2007



Wprowadzenie

1

Motoreduktory walcowe

2

Motoreduktory walcowe płaskie

3

Motoreduktory walcowo-stożkowe

4

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

5

Motoreduktory ślimakowe

6

Adaptory wejściowe

7

Silniki

8

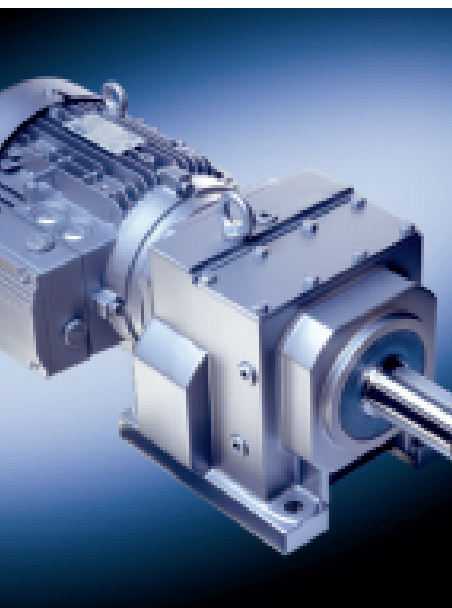
Uzupełnienie

9



SIEMENS

Spis zawartości



Wytyczne do doboru motoreduktorów	
1/2	Opis zakresu motoreduktorów
1/4	Wytyczne do doboru napędu
1/5	Kod numeru zamówieniowego
1/7	Określanie typu reduktora na podstawie mocy i prędkości wejściowej
1/10	Określanie typu reduktora na podstawie max. momentu, współczynnika przełożenia i wielkości mechanicznej
1/14	Przegląd "wersji specjalnych"
Wytyczne do konfiguracji	
1/19	Określanie danych napędu
1/20	Sprawność motoreduktora
1/21	Określanie właściwego współczynnika pracy
1/22	Wymagany współczynnik pracy
1/23	Maksymalna prędkość
1/24	Dopuszczalna siła poprzeczna
1/26	Określanie trybu pracy
1/29	Temperatura czynników chłodzących i wzniesienie terenu
1/30	Wybór hamulca
1/30	Wybór momentu hamowania
1/32	Określanie dopuszczalnej ilości rozruchów
1/33	Kontrola momentu obrotowego na wejściu reduktorów

Podstawowe dane techniczne	
1/34	Przegląd danych napędowych
1/35	Istotne wielkości technologiczne napędu
1/37	Przegląd
1/37	Wykonania zgodne z normami i specyfikacjami
1/40	Silniki energooszczędne zgodne z CEMEP/EPACT
1/40	Ochrona przeciwybuchowa ATEX
1/41	Normy
1/42	Tolerancje
1/42	Stopnie ochrony
1/42	Kierunek obrotu motoreduktorów
1/42	Moce i momenty obrotowe
1/42	Prędkości
1/43	Poziom hałas
1/43	Waga motoreduktorów
1/43	Silniki trójfazowe AC
1/43	Hamulce
1/44	Płyny smarujące
1/45	Konserwacja długoterminowa
1/46	Powłoki lakiernicze
1/47	Tabliczka znamionowa i oznaczenia
1/47	Dokumentacja



Opis zakresu motoreduktorów

Motoreduktory MOTOX są dostępne w niemal nieograniczonej ilości kombinacji pozwalających na adaptację w szerokim zakresie możliwości napędowych. Wszystkie motoreduktory mogą być wyposażone w hamulec.

Oferowane są również dodatkowo inne typowe komponenty oraz warianty opcjonalne.

Rozwiązania "szyte na miarę" dla różnego rodzaju technologicznych aplikacji napędowych są możliwe do zrealizowania dzięki różnym typom reduktorów (walcowych, walcowych płaskich, walcowo-stożkowych, walcowo-ślimakowych oraz ślimakowych).

Katalog elektroniczny

Konfigurator MOTOX (CD)

Konfigurator MOTOX sprawia, że dobór odpowiedniego motoreduktora jest łatwy i poza właściwym numerem zamówieniowym udostępnia także ceny oraz odpowiednią dokumentację.

Karty danych oraz rysunki wymiarowe mogą być wykonane dla dowolnych produktów.

Zakres produktów

Katalog w wersji drukowanej zawiera podstawowy dobór motoreduktorów standardowych MOTOX.

Konfigurator MOTOX zawiera natomiast praktycznie wszystkie kombinacje motoreduktorów MOTOX, które są teoretycznie możliwe do wykonania. Dostępne są w nim również dodatkowe aplikacje dla specyficznych sektorów przemysłowych, takie jak:

- Napędy przenośników jednoszynowych
- Motoreduktory do ekstruderów
- Napędy dla chłodni kominowych
- Motoreduktory dla mieszadeł i mikserów

Katalog elektroniczny znakomicie nadaje się też do konfiguracji motoreduktorów stosowanych w strefach zagrożonych wybuchem ATEX dla stref 1, 2, 21 i 22.

Konfigurator MOTOX jest również dostępny on-line na:

www.siemens.pl/motoreduktory.

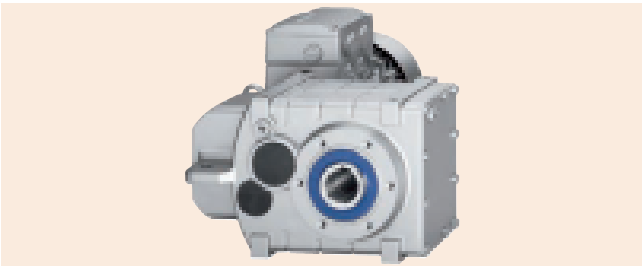
Opis zakresu motoreduktorów (kontynuacja)



Motoreduktor walcowy D/Z

Motoreduktory i reduktory walcowe

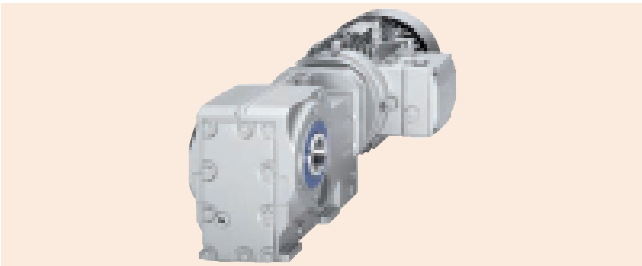
Moment	20,000 Nm
Moc (50 Hz)	200 kW
(60 Hz)	240 kW
Prędkość wyjściowa (50 Hz)	0.05 ... 1,088 / min
(60 Hz)	0.06 ... 1,306 / min



Motoreduktor walcowy płaski

Motoreduktory i reduktory walcowe płaskie

Moment	20,000 Nm
Moc (50 Hz)	200 kW
(60 Hz)	240 kW
Prędkość wyjściowa (50 Hz)	0.05 ... 365 / min
(60 Hz)	0.06 ... 440 / min



Motoreduktor walcowo-środkowy

Motoreduktory i reduktory walcowo-środkowe

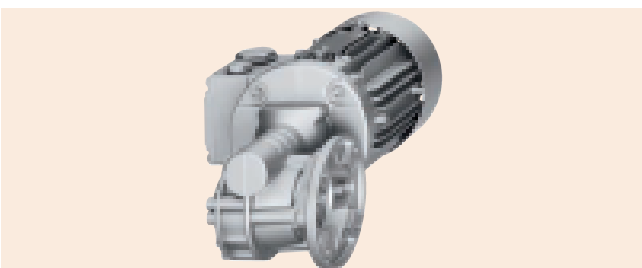
Moment	20,000 Nm
Moc (50 Hz)	200 kW
(60 Hz)	240 kW
Prędkość wyjściowa (50 Hz)	0.05 ... 306 / min
(60 Hz)	0.06 ... 367 / min



Motoreduktor walcowo-ślimakowy

Motoreduktory i reduktory walcowo-ślimakowe

Moment	1,590 Nm
Moc (50 Hz)	9.2 kW
(60 Hz)	11 kW
Prędkość wyjściowa (50 Hz)	0.05 ... 148 / min
(60 Hz)	0.05 ... 178 / min



Motoreduktor ślimakowy

Motoreduktory i reduktory ślimakowe

Moment	224 Nm
Moc (50 Hz)	1.5 kW
(60 Hz)	1.8 kW
Prędkość wyjściowa (50 Hz)	14 ... 201 / min
(60 Hz)	17 ... 241 / min

Motoreduktory

Wprowadzenie

Wytyczne do doboru motoreduktorów

Wytyczne do doboru napędu

Niniejszy "przewodnik doboru napędu" poprowadzi krok za krokiem do właściwego motoreduktora.

1. krok	Wymogi techniczne dla motoreduktora -> patrz sekcja tego rozdziału "Wytyczne do konfiguracji"
Określenie właściwego profilu produktu, wymagane są dane:	Typ reduktora
	Moc
	Prędkość wyjściowa
	Współczynnik pracy
	Siła poprzeczna
	Temperatura otoczenia
2. krok	Preselekcja motoreduktora -> patrz kolejne strony
Określenie zakresu potencjalnych motoreduktorów	Wielkość mechaniczna reduktora i silnika zgodnie z mocą i prędkością wyjściową
3. krok	Szczegółowy dobór motoreduktora -> patrz osobne rozdziały dla odpowiednich typów reduktorów
Określenie podstawowego numeru zamówienia	Definiowanie numeru zamówienia zgodnie z mocą / momentem i prędkością
	Uzupełnienie numeru zamówienia zgodnie ze sposobem montażu, typem wału wyjściowego, oraz pozycją montażową motoreduktora
	Definiowanie kodów zamówienia dla sposobu montażu / pozycji montażowej
4. krok	Wybór opcji silnika -> patrz rozdział zatytułowany "Opis techniczny i opcje silnika"
Uzupełnienie numeru zamówienia	Uzupełnienie numeru zamówienia zgodnie z napięciem oraz częstotliwością zasilania
	Definiowanie dodatkowych komponentów oraz odpowiadających im kodów zamówienia

Kod numeru zamówienia

Numer zamówienia składa się z kombinacji cyfr oraz liter i jest podzielony łącznikami na trzy podstawowe moduły dla zachowania lepszej czytelności,

np.:

2KJ1503-1CE13-1AE2-Z

+D06+M55

Pierwszy moduł (pozycje 1 do 7) identyfikuje typ reduktora, drugi (pozycje 8 do 12) koduje odpowiedni wał wyjściowy oraz typ silnika, natomiast uzupełniająca charakterystyka wykonania kodowana jest w trzecim module (pozycje 13 do 16).

Dane zamówieniowe:

- Uzupełnienie numeru zamówienia przyrostkiem **-Z**, kodami zamówienia lub opisem tekstowym.
- W przypadku dostępnej oferty powoływanie się dodatkowo na odpowiadający jej numer.
- W przypadku zamawiania kompletnego motoreduktora jako części zamiennej, proszę specyfikować numer seryjny z poprzednio dostarczanych urządzeń oraz odpowiadający dostawie numer zamówienia.

Struktura numeru zamówienia		Pozycja	1	2	3	4	5	6	7	-	8	9	10	11	12	-	13	14	15	16
Motoreduktory MOTOX																				
Pozycje 1 do 5:	Reduktor walcowy E, 1-stopniowy	2	K	J	1	0														
Cyfra, litera,	Reduktor walcowy Z, 2-stopniowy	2	K	J	1	1														
Litera, cyfra,	Reduktor walcowy D, 3-stopniowy	2	K	J	1	2														
Cyfra	Reduktor walcowy płaski FZ, 2-stopniowy	2	K	J	1	3														
	Reduktor walcowy płaski FD, 3-stopniowy	2	K	J	1	4														
	Reduktor walcowo-stożkowy B i K	2	K	J	1	5														
	Reduktor walcowo-ślimakowy C	2	K	J	1	6														
	Reduktor ślimakowy SC	2	K	J	1	7														
Pozycje 6 i 7:	Wielkość mechaniczna reduktora																			
Cyfra, cyfra																				
Pozycja 8:	Wał wyjściowy																			
Cyfra																				
Pozycje 9 do 10:	Wielkość silnika																			
Litera																				
Litera																				
Pozycja 11:	Bez silnika														0					
Cyfra	Silnik standardowy														1					
Pozycja 12:	Generacja silnika																			
Cyfra																				
Pozycja 13:	Częstotliwość, napięcie																			
Cyfra																				
Pozycja 14:	Wykonanie łapowe																			A
Litera	Wykonanie łapowe / kołnierzone																			B
	Ramię reakcyjne																			D
	Kołnierz ekstruderowy																			E
	Wykonanie kołnierzone (Typ-A)																			F
	Wykonanie kołnierzone (Typ-C)																			H
	Kołnierz miksera																			M
	Kołnierz mieszadła																			R
Pozycje 15 do 16:	Współczynnik przełożenia																			
Litera, cyfra																				
	Wersja specjalna zamówienia:																			-
	• Kodowane: wymagane kody																			Z
	• Niekodowane: wymagany opis tekstowy																			

Motoreduktory

Wprowadzenie

Wytyczne do doboru motoreduktorów

Kod numeru zamówienia (kontynuacja)

Przykład zamówienia:

Wymagany jest motoreduktor walcowo-stożkowy:

- Typ reduktora / -wielkość K48
- Silnik 0.37 kW, 4-biegunowy 50 Hz
- Obroty na wyjściu¹³, przełożenie $i = 107.47$
- Wał pełny V 30 x 60
- Sposób montażu / pozycja montażowa B3-00-A
- Pozycja puszkii łączeniowej 1A

Temu opisowi odpowiada poniższy numer zamówienia wraz z kodami zamówienia:

Kryteria wyboru	Założenia	Struktura numeru zamówienia
Typ reduktora	Reduktor walcowo-stożkowy K, wielkość 48	2KJ1503- ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ - ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■
Wał wyjściowy	Wał pełny V 30 x 60	2KJ1503-1 ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ - ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■
Wielkość silnika	Wielkość 71; 0.37 kW; 4-pole	2KJ1503-1 CE ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■
Typ silnika	Silnik standardowy	2KJ1503-1CE 1 ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■
Generacja silnika	LA/LG	2KJ1503-1CE 13 - ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■
Częstotliwość, napięcie zasilania	50 Hz, 220 ... 240 / 380 ... 420 V, D/Y (S100)	2KJ1503-1CE 13-1 ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■
Sposób montażu	Wykonanie łapowe	2KJ1503-1CE 13-1A ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■
Współczynnik przełożenia	$i = 107.47$	2KJ1503-1CE 13-1AE2
Pozycja montażowa	B3-00-A	2KJ1503-1CE 13-1AE2-Z+D06
Pozycja puszkii łączeniowej	1A	2KJ1503-1CE 13-1AE2-Z+D06+M55

Określanie typu reduktora na podstawie mocy i prędkości wejściowej

Moc P_{Motor} kW (50 Hz)	Prędkość wyjściowa n_2 (50 Hz) 1/min			Moment T_2 Nm			Przełożenie reduktora i_{tot}			Więcej informacji, patrz strona
Motoreduktory walcowe E, D i Z										
0.09	3.00	...	6.6	285	...	130.0	208.77	...	133.57	2/10
0.12	0.05	...	302.0	16373	...	3.8	28260.00	...	4.47	2/10 ... 2/13
0.18	0.05	...	377.0	24136	...	4.6	24996.00	...	3.58	2/13 ... 2/17
0.25	0.08	...	486.0	23171	...	5.1	16361.00	...	3.33	2/17 ... 2/20
0.37	0.12	...	383.0	24391	...	9.2	11066.00	...	3.58	2/21 ... 2/24
0.55	0.20	...	415.0	23539	...	13.0	7008.00	...	3.31	2/24 ... 2/28
0.75	0.27	...	558.0	23419	...	13.0	5107.00	...	2.50	2/28 ... 2/32
1.1	0.40	...	890.0	24043	...	12.0	3580.00	...	1.59	2/32 ... 2/36
1.5	0.64	...	934.0	24512	...	15.0	2666.00	...	1.52	2/36 ... 2/40
2.2	0.84	...	934.0	22829	...	22.0	1682.00	...	1.52	2/40 ... 2/44
3	1.10	...	934.0	23331	...	31.0	1255.00	...	1.52	2/44 ... 2/49
4	1.60	...	1021.0	21939	...	37.0	896.00	...	1.41	2/49 ... 2/52
5.5	2.00	...	1032.0	24909	...	51.0	746.00	...	1.41	2/53 ... 2/57
7.5	2.70	...	1032.0	24896	...	69.0	546.00	...	1.41	2/57 ... 2/61
9.2	5.00	...	1032.0	17465	...	85.0	289.23	...	1.41	2/61 ... 2/64
11	4.40	...	1035.0	24093	...	101.0	243.82	...	1.41	2/65 ... 2/68
15	6.00	...	1074.0	23923	...	133.0	243.82	...	1.36	2/68 ... 2/71
18.5	7.10	...	1081.0	24799	...	163.0	206.34	...	1.36	2/71 ... 2/74
22	9.60	...	1081.0	21885	...	194.0	153.12	...	1.36	2/75 ... 2/77
30	12.10	...	1081.0	23713	...	265.0	121.67	...	1.36	2/78 ... 2/80
37	14.70	...	1088.0	24104	...	325.0	100.96	...	1.36	2/80 ... 2/82
45	18.30	...	1088.0	23453	...	395.0	80.77	...	1.36	2/82 ... 2/85
55	21.00	...	905.0	24551	...	580.0	69.41	...	1.64	2/85 ... 2/86
75	35.00	...	512.0	20716	...	1399.0	42.95	...	2.90	2/86 ... 2/87
90	35.00	...	512.0	24859	...	1678.0	42.95	...	2.90	2/88
110	88.00	...	179.0	11927	...	5871.0	16.86	...	8.30	2/89
132	88.00	...	179.0	14312	...	7046.0	16.86	...	8.30	2/89
160	88.00	...	179.0	17348	...	8540.0	16.86	...	8.30	2/89
200	88.00	...	179.0	21685	...	10675.0	16.86	...	8.30	2/89
Motoreduktory walcowe płaskie FZ i FD										
0.09	2.30	...	4.6	367	...	186.0	280.41	...	191.34	3/8
0.12	0.05	...	121.0	16802	...	9.5	29000.00	...	11.16	3/8 ... 3/11
0.18	0.05	...	248.0	24429	...	8.3	25299.00	...	6.53	3/11 ... 3/14
0.25	0.09	...	355.0	22462	...	6.7	15519.00	...	3.80	3/14 ... 3/17
0.37	0.13	...	73.0	23944	...	49.0	10863.00	...	18.86	3/17 ... 3/19
0.55	0.19	...	171.0	24059	...	31.0	7163.00	...	8.06	3/19 ... 3/22
0.75	0.28	...	362.0	23016	...	20.0	5021.00	...	3.80	3/22 ... 3/25
1.1	0.38	...	372.0	25111	...	28.0	3739.00	...	3.80	3/25 ... 3/28
1.5	0.98	...	374.0	21689	...	38.0	2359.00	...	3.80	3/28 ... 3/31
2.2	0.98	...	366.0	23887	...	57.0	1760.00	...	3.80	3/31 ... 3/34
3	1.10	...	374.0	22960	...	77.0	1236.00	...	3.80	3/35 ... 3/38
4	2.40	...	333.0	16239	...	115.0	411.98	...	4.33	3/38 ... 3/40
5.5	2.40	...	366.0	22329	...	143.0	403.86	...	3.97	3/40 ... 3/43
7.5	3.20	...	366.0	22323	...	195.0	403.86	...	3.97	3/43 ... 3/45
9.2	3.60	...	366.0	24387	...	288.0	403.86	...	3.97	3/45 ... 3/47
11	4.90	...	306.0	21528	...	343.0	299.20	...	4.77	3/48 ... 3/49

Motoreduktory

Wprowadzenie

Wytyczne do doboru motoreduktorów

Określanie typu reduktora na podstawie mocy i prędkości wejściowej (kontynuacja)

Moc P_{Motor} kW (50 Hz)	Prędkość wyjściowa n_2 (50 Hz) 1/min	Moment T_2 Nm	Przełożenie reduktora i_{tot}	Więcej informacji, patrz strona
Motoreduktory walcowe płaskie FZ i FD				
15	5.9 ... 306	24416 ... 306	248.85 ... 4.77	3/49 ... 3/51
18.5	7.6 ... 259	23263 ... 683	193.56 ... 5.68	3/51 ... 3/53
22	8.8 ... 387	23873 ... 543	167.03 ... 3.80	3/53 ... 3/54
30	11.6 ... 387	24766 ... 741	127.07 ... 3.80	3/54 ... 3/56
37	15.7 ... 389	22509 ... 907	94.28 ... 3.80	3/56 ... 3/57
45	17.3 ... 389	24838 ... 1103	85.54 ... 3.80	3/57 ... 3/58
55	24.0 ... 281	22397 ... 1868	63.32 ... 5.28	3/59
75	31.0 ... 281	23373 ... 2547	48.46 ... 5.28	3/60
90	40.0 ... 281	21461 ... 3056	37.08 ... 5.28	3/60 ... 3/61
110	88.0 ... 178	11991 ... 5900	16.95 ... 8.34	3/61
132	88.0 ... 178	14389 ... 7080	16.95 ... 8.34	3/61
160	88.0 ... 178	17441 ... 8581	16.95 ... 8.34	3/61
200	88.0 ... 178	21801 ... 10727	16.95 ... 8.34	3/61
Motoreduktory walcowo-stożkowe B i K				
0.09	3.70 ... 7.1	244 ... 121.0	179.13 ... 124.78	4/9
0.12	0.05 ... 180.0	16116 ... 6.4	27817.00 ... 7.49	4/9 ... 4/12
0.18	0.06 ... 296.0	23355 ... 5.8	24187.00 ... 4.56	4/12 ... 4/15
0.25	0.08 ... 378.0	24007 ... 6.3	16951.00 ... 3.57	4/15 ... 4/18
0.37	0.12 ... 93.0	24723 ... 38.0	11463.00 ... 14.75	4/18 ... 4/21
0.55	0.19 ... 302.0	24264 ... 17.0	7224.00 ... 4.56	4/21 ... 4/24
0.75	0.26 ... 385.0	24777 ... 19.0	5405.00 ... 3.57	4/24 ... 4/28
1.1	0.41 ... 396.0	22902 ... 26.0	3410.00 ... 3.57	4/28 ... 4/31
1.5	0.55 ... 398.0	23914 ... 36.0	2601.00 ... 3.57	4/31 ... 4/35
2.2	0.92 ... 389.0	21051 ... 54.0	1551.00 ... 3.57	4/35 ... 4/38
3	1.10 ... 398.0	23889 ... 72.0	1286.00 ... 3.57	4/38 ... 4/41
4	1.50 ... 269.0	23702 ... 142.0	968.00 ... 5.36	4/41 ... 4/43
5.5	2.20 ... 271.0	22338 ... 193.0	669.00 ... 5.36	4/44 ... 4/46
7.5	2.70 ... 271.0	24988 ... 264.0	548.00 ... 5.36	4/46 ... 4/48
9.2	3.40 ... 271.0	24013 ... 324.0	429.00 ... 5.36	4/48 ... 4/50
11	4.20 ... 264.0	25035 ... 399.0	191.34 ... 5.54	4/50 ... 4/51
15	6.00 ... 264.0	24036 ... 544.0	191.34 ... 5.54	4/51 ... 4/53
18.5	7.70 ... 207.0	22997 ... 853.0	191.34 ... 7.10	4/53 ... 4/54
22	8.50 ... 304.0	24695 ... 690.0	172.78 ... 4.83	4/54 ... 4/55
30	12.20 ... 304.0	23419 ... 941.0	120.16 ... 4.83	4/56 ... 4/57
37	15.50 ... 306.0	22796 ... 1153.0	95.48 ... 1153.00	4/57 ... 4/58
45	18.70 ... 306.0	23006 ... 1402.0	79.23 ... 4.83	4/58 ... 4/59
55	23.00 ... 307.0	22418 ... 1708.0	63.38 ... 4.83	4/59 ... 4/60
75	35.00 ... 225.0	20465 ... 3188.0	42.43 ... 6.61	4/60 ... 4/61
90	35.00 ... 225.0	24558 ... 3826.0	42.43 ... 6.61	4/61
110	76.00 ... 123.0	13837 ... 8560.0	19.56 ... 12.10	4/61
132	76.00 ... 123.0	16604 ... 10272.0	19.56 ... 12.10	4/61
160	76.00 ... 123.0	20126 ... 12450.0	19.56 ... 12.10	4/61
200	98.00 ... 123.0	19589 ... 15563.0	15.23 ... 12.10	4/61

Określanie typu reduktora na podstawie mocy i prędkości wejściowej (kontynuacja)

Moc P_{Motor} kW (50 Hz)	Prędkość wyjściowa n_2 (50 Hz) 1/min	Moment T_2 Nm	Przełożenie reduktora i_{tot}	Więcej informacji, patrz strona
Motoreduktory walcowo-ślimakowe C				
0.09	2.00 ... 4	241 ... 126	320.67 ... 223.36	5/8
0.12	0.20 ... 53	1980 ... 20	6722.00 ... 25.28	5/8... 5/10
0.18	0.36 ... 53	1911 ... 30	3719.00 ... 25.28	5/10 ... 5/11
0.25	0.60 ... 53	1782 ... 41	2256.00 ... 25.28	5/11 ... 5/13
0.37	0.91 ... 54	1918 ... 60	1510.00 ... 25.28	5/13 ... 5/14
0.55	1.70 ... 54	1870 ... 68	440.70 ... 20.31	5/14 ... 5/16
0.75	2.3 0 ... 144	1987 ... 44	440.70 ... 9.67	5/16 ... 5/18
1.1	4.00 ... 146	1851 ... 63	354.55 ... 9.67	5/18 ... 5/19
1.5	6.2 0 ... 147	1671 ... 86	228.00 ... 9.67	5/20 ... 5/21
2.2	11.30 ... 147	1369 ... 126	126.18 ... 9.67	5/21 ... 5/23
3	14.50 ... 147	1686 ... 172	98.17 ... 9.67	5/23 ... 5/24
4	22.00 ... 149	1482 ... 227	65.32 ... 9.67	5/24 ... 5/25
5.5	35.00 ... 130	1293 ... 364	41.85 ... 11.15	5/25 ... 5/26
7.5	62.00 ... 130	992 ... 497	23.56 ... 11.15	5/26
9.2	82.00 ... 130	966 ... 609	17.67 ... 11.15	5/26
11	109.00 ... 131	872 ... 726	13.39 ... 11.15	5/26
Reduktory ślimakowe SC				
0.09	6.3 ... 30	74 ... 21	100 ... 30	6/5
0.12	6.4 ... 68	96 ... 14	100 ... 20	6/5
0.18	8.4 ... 135	111 ... 11	100 ... 10	6/5 ... 6/6
0.25	8.3 ... 193	155 ... 11	100 ... 7	6/6
0.37	11.5 ... 196	187 ... 16	100 ... 7	6/7
0.55	11.4 ... 61	282 ... 71	80 ... 15	6/7
0.75	23.0 ... 199	203 ... 33	60 ... 7	6/7 ... 6/8
1.1	47.0 ... 202	165 ... 48	30 ... 7	6/8
1.5	71.0 ... 203	167 ... 65	20 ... 7	6/8

Motoreduktory

Wprowadzenie

Wytyczne do doboru motoreduktorów

Określanie typu reduktora na podstawie max. momentu, współczynnika przełożenia i wielkości mechanicznej

Max. moment reduktora Nm	Typ reduktora	Numer zamówienia	Współczynnik przełożenia		Więcej informacji, patrz strona
Reduktor walcowy E					
82	E38	2KJ1001	1.59	...	9.33 2/90
170	E48	2KJ1002	1.52	...	11.30 2/90
250	E68	2KJ1003	1.41	...	12.40 2/91
450	E88	2KJ1004	1.71	...	10.33 2/91
745	E108	2KJ1005	1.81	...	5.46 2/92
1000	E128	2KJ1006	1.36	...	10.14 2/92
1550	E148	2KJ1007	1.64	...	13.67 2/92
Reduktor walcowy Z					
90	Z18	2KJ1100	3.58	...	43.15 2/93
140	Z28	2KJ1101	3.33	...	51.35 2/94
220	Z38	2KJ1102	4.77	...	44.12 2/96
450	Z48	2KJ1103	4.28	...	51.28 2/98
800	Z68	2KJ1104	3.49	...	48.09 2/100
1680	Z88	2KJ1105	3.11	...	50.73 2/102
3100	Z108	2KJ1106	3.42	...	59.05 2/105
5100	Z128	2KJ1107	3.07	...	44.19 2/108
8000	Z148	2KJ1108	4.44	...	57.50 2/111
14000	Z168	2KJ1110	4.46	...	46.61 2/113
20000	Z188	2KJ1111	8.30	...	52.35 2/115
220	Z38 - Z28	2KJ1112	207.00	...	1258.00 2/95
220	Z38 - D28	2KJ1113	1343.00	...	5905.00 2/95
Reduktor walcowy D					
90	D18	2KJ1200	32.26	...	200.36 2/93
140	D28	2KJ1201	48.38	...	241.05 2/94
220	D38	2KJ1202	30.74	...	191.75 2/96
450	D48	2KJ1203	35.59	...	208.77 2/98
800	D68	2KJ1204	37.80	...	281.01 2/100
1680	D88	2KJ1205	34.14	...	300.41 2/102
3100	D108	2KJ1206	42.61	...	359.30 2/105
5100	D128	2KJ1207	37.57	...	268.16 2/108
8000	D148	2KJ1208	34.15	...	336.11 2/111
14000	D168	2KJ1210	40.99	...	341.61 2/113
20000	D188	2KJ1211	42.95	...	243.82 2/115
450	D48 - Z28	2KJ1212	223.00	...	5019.00 2/97
450	D48 - D28	2KJ1213	5608.00	...	27940.00 2/97
800	D68 - Z28	2KJ1214	320.00	...	7548.00 2/99
800	D68 - D28	2KJ1215	8422.00	...	41961.00 2/99
800	D88 - Z28	2KJ1218	341.00	...	8305.00 2/101
800	D88 - D28	2KJ1220	9279.00	...	46233.00 2/101
3100	D108 - Z38	2KJ1223	392.00	...	15853.00 2/104
3100	D108 - D38	2KJ1224	15280.00	...	68896.00 2/103
5100	D128 - Z38	2KJ1225	1280.00	...	51420.00 2/106
5100	D128 - D38	2KJ1226	11404.00	...	51420.00 2/106
5100	D128 - Z48	2KJ1227	285.00	...	1271.00 2/107
8000	D148 - Z38	2KJ1228	1604.00	...	14830.00 2/109
8000	D148 - D38	2KJ1230	14294.00	...	64450.00 2/109
8000	D148 - Z48	2KJ1231	398.00	...	1631.00 2/110
14000	D168 - Z48	2KJ1232	1463.00	...	17519.00 2/112

Określanie typu reduktora na podstawie max. momentu, współczynnika przełożenia i wielkości mechanicznej (kontynuacja)

Max. moment reduktora Nm	Typ reduktora	Numer zamówienia	Współczynnik przełożenia		Więcej informacji, patrz strona
Reduktor walcowy D					
14000	D168 - D48	2KJ1233	17080	... 71317	2/112
14000	D168 - Z68	2KJ1234	376	... 1226	2/112
20000	D188 - Z48	2KJ1235	1044	... 12504	2/114
20000	D188 - D48	2KJ1236	12191	... 50901	2/114
20000	D188 - Z68	2KJ1237	322	... 896	2/114
Reduktor walcowy płaski FZ					
150	FZ28	2KJ1300	56.20	... 280.00	3/62
290	FZ38B	2KJ1301	4.52	... 56.72	3/64
540	FZ48B	2KJ1302	4.33	... 60.71	3/66
1000	FZ68B	2KJ1303	3.97	... 61.17	3/68
1900	FZ88B	2KJ1304	4.77	... 64.58	3/70
3400	FZ108B	2KJ1305	5.68	... 64.21	3/72
6100	FZ128B	2KJ1306	3.80	... 56.42	3/74
9000	FZ148B	2KJ1307	5.39	... 68.23	3/76
14000	FZ168B	2KJ1308	5.28	... 53.48	3/78
20000	FZ188B	2KJ1310	8.34	... 52.63	3/80
290	FZ38B - Z28	2KJ1313	303.00	... 1617.00	3/63
290	FZ38B - D28	2KJ1314	1726.00	... 7591.00	3/63
Reduktor walcowy płaski FD					
150	FD28	2KJ1400	3.80	... 59.65	3/62
290	FD38B	2KJ1401	56.28	... 280.41	3/64
540	FD48B	2KJ1402	43.09	... 268.80	3/66
1000	FD68B	2KJ1403	50.48	... 296.18	3/68
1900	FD88B	2KJ1404	54.47	... 404.92	3/70
3400	FD108B	2KJ1405	48.24	... 424.49	3/72
6100	FD128B	2KJ1406	53.13	... 447.96	3/74
9000	FD148B	2KJ1407	62.93	... 449.21	3/76
14000	FD168B	2KJ1408	41.85	... 369.26	3/78
20000	FD188B	2KJ1410	48.46	... 403.86	3/80
540	FD48B - Z28	2KJ1413	299.00	... 4197.00	3/65
540	FD48B - D28	2KJ1414	4480.00	... 19701.00	3/65
1000	FD68B - Z28	2KJ1417	317.00	... 4454.00	3/67
1000	FD68B - D28	2KJ1418	4755.00	... 39638.00	3/67
1900	FD88B - Z28	2KJ1422	461.00	... 6000.00	3/69
1900	FD88B - D28	2KJ1423	6703.00	... 54705.00	3/69
3400	FD108B - Z38	2KJ1426	466.00	... 15230.00	3/71
3400	FD108B - D38	2KJ1427	16603.00	... 66190.00	3/71
6100	FD128B - Z38	2KJ1428	1970.00	... 15663.00	3/73
6100	FD128B - D38	2KJ1430	17075.00	... 68070.00	3/73
6100	FD128B - Z48	2KJ1431	439.00	... 1504.00	3/73
9000	FD148B - Z38	2KJ1432	1757.00	... 16239.00	3/75
9000	FD148B - D38	2KJ1433	17704.00	... 70576.00	3/75
9000	FD148B - Z48	2KJ1434	477.00	... 1634.00	3/75
14000	FD168B - Z48	2KJ1435	1337.00	... 16007.00	3/77
14000	FD168B - D48	2KJ1436	17454.00	... 65160.00	3/77
14000	FD168B - Z68	2KJ1437	398.00	... 1298.00	3/77
20000	FD188B - Z48	2KJ1438	1465.00	... 17537.00	3/79
20000	FD188B - D48	2KJ1440	19122.00	... 71388.00	3/79
20000	FD188B - Z68	2KJ1441	444.00	... 1449.00	3/79

Motoreduktory

Wprowadzenie

Wytyczne do doboru motoreduktorów

Określanie typu reduktora na podstawie max. momentu, współczynnika przełożenia i wielkości mechanicznej (kontynuacja)

Max. moment reduktora Nm	Typ reduktora	Numer zamówienia	Współczynnik przełożenia	Więcej informacji, patrz strona
Reduktory walcowo stożkowe B i K				
130	B28	2KJ1500	3.57 ... 57.53	4/62
250	B38	2KJ1501	3.84 ... 65.69	4/63
250	K38	2KJ1502	5.65 ... 179.13	4/65
450	K48	2KJ1503	7.22 ... 169.53	4/68
820	K68	2KJ1504	5.36 ... 243.72	4/70
1650	K88	2KJ1505	5.54 ... 302.68	4/72
3000	K108	2KJ1506	7.68 ... 307.24	4/74
4700	K128	2KJ1507	7.10 ... 295.38	4/77
8000	K148	2KJ1508	4.83 ... 306.08	4/79
13500	K168	2KJ1510	6.61 ... 287.95	4/81
20000	K188	2KJ1511	12.10 ... 191.34	4/83
250	K38 - Z28	2KJ1514	181.00 ... 2797.00	4/64
250	K38 - D28	2KJ1515	2986.00 ... 13129.00	4/64
450	K48 - Z28	2KJ1516	181.00 ... 2798.00	4/67
450	K48 - D28	2KJ1517	2987.00 ... 13135.00	4/66
820	K68 - Z28	2KJ1518	277.00 ... 4282.00	4/69
820	K68 - D28	2KJ1520	4572.00 ... 20103.00	4/69
1650	K88 - Z28	2KJ1523	344.00 ... 5309.00	4/71
1650	K88 - D28	2KJ1524	5667.00 ... 24920.00	4/71
3000	K108 - Z38	2KJ1527	1466.00 ... 13556.00	4/73
3000	K108 - D38	2KJ1528	13066.00 ... 58914.00	4/73
3000	K108 - Z48	2KJ1530	301.00 ... 1343.00	4/74
4700	K128 - Z38	2KJ1531	1410.00 ... 13032.00	4/75
4700	K128 - D38	2KJ1532	12562.00 ... 56640.00	4/75
4700	K128 - Z48	2KJ1533	313.00 ... 1400.00	4/76
8000	K148 - Z38	2KJ1534	1466.00 ... 13505.00	4/78
8000	K148 - D38	2KJ1535	13017.00 ... 58692.00	4/78
8000	K148 - Z68	2KJ1536	296.00 ... 1392.00	4/78
13500	K168 - Z48	2KJ1537	1233.00 ... 14767.00	4/80
13500	K168 - D48	2KJ1538	14397.00 ... 60115.00	4/80
13500	K168 - Z68	2KJ1540	317.00 ... 1033.00	4/80
20000	K188 - Z68	2KJ1541	669.00 ... 9201.00	4/82
20000	K188 - D68	2KJ1542	8689.00 ... 53767.00	4/82
20000	K188 - Z88	2KJ1543	225.00 ... 669.00	4/83

Określanie typu reduktora na podstawie max. momentu, współczynnika przełożenia i wielkości mechanicznej (kontynuacja)

Max. moment reduktora Nm	Typ reduktora	Numer zamówienia	Współczynnik przełożenia			Więcej informacji, patrz strona
Reduktor walcowo-ślimakowy C						
118	C28	2KJ1600	25.28	...	372.00	5/27 ... 5/28
243	C38	2KJ1601	9.67	...	320.67	5/30 ... 5/32
387	C48	2KJ1602	9.67	...	320.67	5/34 ... 5/36
687	C68	2KJ1603	11.67	...	364.00	5/38 ... 5/40
1590	C88	2KJ1604	11.15	...	440.70	5/42 ... 5/44
225	C38 - Z28	2KJ1605	324.00	...	4222.00	5/29
222	C38 - D28	2KJ1606	4717.00	...	23503.00	5/29
369	C48 - Z28	2KJ1607	324.00	...	4222.00	5/33
364	C48 - D28	2KJ1608	4717.00	...	23503.00	5/33
680	C68 - Z28	2KJ1610	398.00	...	5066.00	5/37
675	C68 - D28	2KJ1611	5661.00	...	28203.00	5/37
1590	C88 - Z28	2KJ1614	6722.00	...	33491.00	5/41
1590	C88 - D28	2KJ1615	462.00	...	6016.00	5/41
Reduktor ślimakowy SC						
43	SC36	2KJ1700	7	...	60	6/9
80	SC50	2KJ1701	7	...	100	6/9
166	SC63	2KJ1702	7	...	100	6/9

Przegląd "wersji specjalnych"

Kod zamówienia	Wersja specjalna	Więcej informacji, patrz strona
Stopnie wejściowe		
A00	Stopień wejściowy A z wałem pełnym	7/3, 7/13
A03	Stopień wejściowy K2 ze sprzęgłem elastycznym pod silniki IEC	7/3, 7/7
A04	Stopień wejściowy K4 z adapterem pod silniki IEC	7/3, 7/9
A07	Stopień wejściowy KQ do przyłączenia silników servo (wał z klinem)	7/3, 7/11
A08	Stopień wejściowy KQS do przyłączenia silników servo (wał gładki)	7/3, 7/11
A09	Stopień wejściowy P z wałem pełnym i platformą silnikową	7/3, 7/13
A10	Stopień wejściowy PS z wałem pełnym, platformą oraz osłoną kół pasowych	7/3
N61	Index wielkości .2 dla KQ/KQS kołnierz przyłączeniowy dla silników servo	7/3
N62	Index wielkości .3 dla KQ/KQS kołnierz przyłączeniowy dla silników servo	7/3
N63	Index wielkości .4 dla KQ/KQS kołnierz przyłączeniowy dla silników servo	7/3
Blokada ruchu wstecznego na stopniach wejściowych		
A15	Blokada ruchu wstecznego 'Backstop' X	7/16
Typy sprzęgieł i opcje stopni wejściowych		
A16	Sprzęgło elastyczne	7/3
A17	Sprzęgło poślizgowe	7/16
A18	Czujnik zbliżeniowy	7/16
A19	Kontroler prędkości	7/16
Pozycja platformy silnikowej		
A22	3h	7/39 ... 7/44
A23	9h	7/39 ... 7/44
A24	12h	7/39 ... 7/44
Typ hamulca		
B00 do B62	Typy hamulców zgodnie z wielkością i momentem hamowania	8/24 ... 8/25
Wykonanie hamulca		
C01	Hamulec zamknięty (G)	8/33
C02	Ręczne odhamowanie (H)	8/31
C03	Ręczne odhamowanie, z blokadą (HA)	8/31
C04	Mikrowyłącznik do kontroli odhamowania	8/30
C06	Rotor o zredukowanym poziomie hałasu / połączenie tulejowe	8/29
C09	Podstawowa ochrona antykorozyjna	8/33
C10	Podwyższona ochrona antykorozyjna	8/33
C11	Hamulec zamknięty (G) z otworem kondensacyjnym	8/33
Pozycja dźwigni ręcznego odhamowania hamulca		
C26	1	8/31
C27	2	8/31
C28	3	8/31
C29	4	8/31
Napięcie sterowania hamulca		
C46 + C30	190 ... 240 V AC	8/26
C47 + C30	380 ... 440 V AC	8/26
C48 + C33	95 ... 120 V AC	8/26
C52	92 ... 110 V DC	8/26
C53	170 ... 200 V DC	8/26
C61 + C33	190 ... 220 V AC	8/26
C62 + C33	205 ... 240 V AC	8/26
C63 + C31	410 ... 480 V AC	8/26
C64	184 ... 218 V DC	8/26

Przegląd "wersji specjalnych" (kontynuacja)

Kod zamówienia	Wersja specjalna	Więcej informacji, patrz strona
Napięcie sterowania hamulca (kontynuacja)		
C65 + C33	230 V AC	8/26
C66	24 V DC ±10 %	8/26
C67 + C30	400 V AC	8/26
C68 + C30	460 V AC	8/26
C69 + C33	24 ... 29 V AC	8/26
C70 + C30	48 ... 58 V AC	8/26
Sposoby montażu / pozycje montażowe		
D00 do E17	Sposoby montażu i pozycje montażowe motoreduktorów	2/119-2/128, 3/87-3/88, 4/90-4/92, 5/49-5/50, 6/15
Wykonanie kołnierza (reduktory ślimakowe)		
G06	Kołnierz krótki	6/14
G07	Kołnierz długi	6/14
Wykonanie ramienia reakcyjnego		
G09	Wykonanie 1	4/85, 5/46
G10	Wykonanie 2	4/85, 5/46
Konstrukcja łożysk		
G20	Łożyska wyjściowe poprzecznie wzmocnione	2/132, 3/92, 4/97, 5/54
Uszczelnienie		
G23	Uszczelnienie podwójne	2/131, 3/91, 4/96, 5/53
G24	Uszczelnienie kasetowe	2/131, 3/91, 4/96, 5/53
G25	Uszczelnienie viton	2/131, 3/91, 4/96, 5/53
Kontrola poziomu oleju		
G34	Wziernik oleju	2/130, 3/90, 4/94, 5/52
G37	Elektryczny system kontroli poziomu oleju: czujnik pojemnościowy	2/130, 3/90, 4/94, 5/52
G39	Elektryczny system kontroli poziomu oleju: wzmacniacz izolowany 24 V	2/130, 3/90, 4/94, 5/52
Odpowietrzanie reduktora		
G44	Filtr odpowietrzający	2/130, 3/90, 4/95, 5/52
G45	Ciśnieniowy zawór odpowietrzający	2/130, 3/90, 4/95, 5/52
Odpływ oleju		
G53	Magnetyczny korek spustowy oleju	2/131, 3/91, 4/96, 5/53
G54	Bezpośredni odpływ oleju z zaworem kulowym	2/131, 3/91, 4/96, 5/53
Ośłona strony nienapędowej		
G60	Stalowa osłona ochronna	3/92, 4/97, 5/54
G61	Stalowa osłona ochronna, uszczelniona	3/92, 4/97, 5/54
G62	Żeliwna osłona ochronna	3/92, 4/97, 5/54
G63	Żeliwna osłona ochronna, uszczelniona	3/92, 4/97, 5/54
Blokada ruchu wstecznego na reduktorze walcowo-stożkowym		
G72	Blokada ruchu wstecznego 'Backstop' (reduktor)	4/98
Opcje dla wałów wyjściowych reduktorów		
G73	Drugi wał wyjściowy	4/98, 5/54, 6/16
Opcje 'Dry-well' dla napędów mikserów i mieszadeł		
G89	Wykonanie "Dry-well" z wziernikiem oleju	2/132, 3/93, 4/99
G90	Wykonanie "Dry-well" z czujnikiem pojemnościowym	2/132, 3/93, 4/99

Motoreduktory

Wprowadzenie

Wytyczne do doboru motoreduktorów

Przegląd "wersji specjalnych" (kontynuacja)

Kod zamówienia	Wersja specjalna	Więcej informacji, patrz strona
Średnica kołnierza		
H01 do H06	Średnica kołnierza	2/118, 3/86, 4/89, 5/48, 6/14
Pozycja łap w reduktorach ślimakowych		
H32	6h	6/12
H33	9h	6/12
H44	12h	6/12
Stopień ochrony IP		
K01	IP55	8/6
K03	IP65	8/6
Płyny smarujące		
K06	Olej mineralny CLP ISO VG 220	1/45, 2/130, 3/90, 4/94
K07	Olej syntetyczny ISO CLP PG VG 220	1/45, 2/130, 3/90, 4/94
K08	Olej syntetyczny ISO CLP PG VG 460	1/45, 2/130, 3/90, 4/94, 5/52
K10	Olej do użytku w przemyśle spożywczym wg USDA-H1 CLP ISO PAO VG 460	1/45, 2/130, 3/90, 4/94, 5/52
K11	Olej podlegający degradacji biologicznej CLP ISO E VG 220	1/45, 2/130, 3/90, 4/94
K12	Olej syntetyczny CLP ISO PAO VG 220 do użytku w niskich temperaturach	1/45, 2/130, 3/90, 4/94, 5/52
K13	Olej syntetyczny CLP ISO PAO VG 68 do użytku w najniższych temperaturach	1/45, 2/130, 3/90, 4/94
Konserwacja długoterminowa		
K17	Konserwacja długoterminowa do 36 miesięcy	1/45
Kierunek obrotów wału wyjściowego (określany z funkcją 'backstop')		
K18	Zgodny z kierunkiem wskazówek zegara CW	1/42, 4/98
K19	Przeciwny do kierunku wskazówek zegara CCW	1/42, 4/98
Tabliczka znamionowa i inne oznaczenia		
K41	Dodatkowe oznaczenia	1/47
Powłoki lakiernicze		
L00	Niemalowane	1/46
L01	Zagruntowane	1/46
L02	Powłoka akrylowa	1/46
L03	2-komponentowa PUR	1/46
L04	2-komponentowa epoxy	1/46
Kolory RAL		
L50	5015 błękitny	1/46
L51	7011 żelazny szary	1/46
L52	2004 pomarańczowy	1/46
L53	7031 niebiesko-szary (standard przy 2-komponentowej PUR)	1/46
L54	7035 jasny szary (standard przy 2-komponentowej epoxy)	1/46
	Pozostałe kolory mogą być dobrane poprzez kod zamówienia Y80 i opis tekstowy.	1/46
Klasa izolacji		
M09	Specjalna izolacja przy współpracy z przekształtnikiem do 690 V + 5 %	8/76
Ochrona termiczna silnika		
M10	PTC termistory do wyłączenia	8/17
M11	PTC termistory do ostrzeżenia i wyłączenia	8/17
M12	Termokontakty do wyłączenia (WT)	8/17
M13	Termokontakty do ostrzeżenia i wyłączenia dla wielkości 71 do 200 (WT)	8/17
M16	Czujnik temperatury KTY84-130	8/17

Przegląd "wersji specjalnych" (kontynuacja)

Kod zamówienia	Wersja specjalna	Więcej informacji, patrz strona
Wentylator		
M21	Wentylator metalowy	8/7
M22	Wentylator o dużej bezwładności	8/7
M23	Wentylator niezależny	8/7
Napięcie zasilania wentylacji wymuszonej		
M34	Standardowe napięcia wentylatora niezależnego	8/7
Grzałki antykondensacyjne		
M40	Napięcie zasilania 115 V	8/21
M41	Napięcie zasilania 230 V	8/21
Pozycja puszki łączeniowej		
M55 to M70	Pozycja puszki łączeniowej i wpustów kablowych	8/9
ECOFAST połączenia wtykowe silników		
N04	ECOFAST wtyk silnika HAN10E	8/14
N05	ECOFAST wtyk silnika HAN10E z wtykiem ECOFAST HAN10B	8/14
N06	ECOFAST wtyk silnika HAN10E, wykonanie EMC	8/14
N07	ECOFAST wtyk silnika HAN10E z wtykiem ECOFAST HAN10B, wykonanie EMC	8/14
Reduktor ślimakowy SC z adapterem pod silnik IEC		
N19	Kołnierz B5 na wejściu	6/16
N21	Kołnierz B14 na wejściu	6/16
Daszek ochronny		
N22	Daszek ochronny	8/6
Blokada ruchu wstecznego na silniku		
N23	Blokada ruchu wstecznego 'backstop' silnika	8/46
Drugi wał wyjściowy silnika		
N39	Drugi wał wyjściowy	8/46
Wykonanie zgodne z normami i specyfikacjami		
N30	Wykonanie zgodne z GOST	1/38, 8/3
N65	Wykonanie zgodne z NEMA (elektryczna)	1/37, 8/3
N67	Wykonanie zgodne z CCC	1/38, 8/3
Liczba biegunów silnika		
P00	2-biegunowe	8/50
P01	6-biegunowe	8/52 - 8/53, 8/60 - 8/61, 8/72 - 8/73
P02	8-biegunowe	8/62 - 8/63, 8/68 - 8/69, 8/74 - 8/75
P08	8/4-biegunowe	8/56 - 8/57

Motoreduktory

Wprowadzenie

Wytyczne do doboru motoreduktorów

Przegląd "wersji specjalnych" (kontynuacja)

Kod zamówienia	Wersja specjalna	Więcej informacji, patrz strona
Enkodery		
Q50	Enkoder inkrementalny 1XP8 012-20 (IN 1024 TTL z połączeniem wtykowym)	8/39
Q51	Enkoder inkrementalny 1XP8 012-21 (IN 2048 TTL z połączeniem wtykowym)	8/39
Q52	Enkoder inkrementalny 1XP8 012-22 (IN 512 TTL z połączeniem wtykowym)	8/39
Q53	Enkoder inkrementalny 1XP8 012-10 (IN 1024 HTL z połączeniem wtykowym)	8/39
Q54	Enkoder inkrementalny 1XP8 012-11 (IN 2048 HTL z połączeniem wtykowym)	8/39
Q55	Enkoder inkrementalny 1XP8 012-12 (IN 512 HTL z połączeniem wtykowym)	8/39
Q56	Enkoder inkrementalny 1XP8 022-20 (IN 1024 TTL z połączeniem zaciskowym)	8/40
Q57	Enkoder inkrementalny 1XP8 022-21 (IN 2048 TTL z połączeniem zaciskowym)	8/40
Q58	Enkoder inkrementalny 1XP8 022-22 (IN 512 TTL z połączeniem zaciskowym)	8/40
Q59	Enkoder inkrementalny 1XP8 022-10 (IN 1024 HTL z połączeniem zaciskowym)	8/40
Q60	Enkoder inkrementalny 1XP8 022-11 (IN 2048 HTL z połączeniem zaciskowym)	8/40
Q61	Enkoder inkrementalny 1XP8 022-12 (IN 512 HTL z połączeniem zaciskowym)	8/40
Q62	Złączka	8/44
Q63	Kabel z końcówkami łączeniowymi, 2 m	8/44
Q64	Kabel z końcówkami łączeniowymi, 8 m	8/44
Q65	Kabel z końcówkami łączeniowymi, 15 m	8/44
Q66	Kabel z połączeniem wtykowym, 2 m	8/45
Q67	Kabel z połączeniem wtykowym, 8 m	8/45
Q68	Kabel z połączeniem wtykowym, 15 m	8/45
Q69	Kabel ze złączką i końcówkami łączeniowymi, 2 m	8/44
Q70	Kabel ze złączką i końcówkami łączeniowymi, 8 m	8/44
Q71	Kabel ze złączką i końcówkami łączeniowymi, 15 m	8/44
Q72	Kabel z połączeniem wtykowym, 2 m	8/45
Q73	Kabel z połączeniem wtykowym, 8 m	8/45
Q74	Kabel z połączeniem wtykowym, 15 m	8/45
Q80	Enkoder absolutny 1XP8014-20 (protokół IA SSI z połączeniem wtykowym)	8/43
Q81	Enkoder absolutny 1XP8024-20 (protokół IA SSI kabel z połączeniem wtykowym)	8/43
Q82	Enkoder absolutny 1XP8014-10 (protokół IA EnDat z połączeniem wtykowym)	8/43
Q83	Enkoder absolutny 1XP8024-10 (protokół IA EnDat kabel z połączeniem wtykowym)	8/43
Q85	Resolver 1XP8013-10 (IR z połączeniem wtykowym)	8/42
Q86	Resolver 1XP8023-10 (IR kabel z połączeniem wtykowym)	8/42

Określanie danych napędu

Dane związane z urządzeniem napędzanym (rodzaj urządzenia, masy wirujące, prędkość wyjściowa, zakres prędkości itd.) są wymagane dla prawidłowego zwymiarowania całej maszyny.

Dane te są następnie wykorzystywane do określania odpowiedniej mocy, momentu obrotowego i prędkości wejściowej motoreduktora.

Wówczas na podstawie obliczonej mocy oraz prędkości można dobrać właściwy napęd.

Dane niezbędne do doboru

Następujące dane są potrzebne do przeprowadzenia prawidłowego doboru reduktora:

1. Rodzaj urządzenia napędowego
2. Dzienny czas pracy [h]
3. Potrzebna moc wejściowa [kW] lub moment [Nm]
4. Potrzebne obroty wyjściowe n_2 motoreduktora [1/min] lub przełożenie reduktora i
5. Napięcie zasilania [V] i częstotliwość [Hz]
6. Tryb pracy, ilość rozruchów, praca z przekształtnikiem, rodzaj rozruchu
7. Moment bezwładności mas wirujących J_{Obc} [kgm²] urządzenia napędowego zredukowany do wału silnika
8. Rodzaj przeniesienia mocy na wale reduktora (bezpośrednio, sprzęgło, pas, łańcuch, koło zębate)
9. Siła poprzeczna F_r [N] na wale wyjściowym i kierunek jej działania wraz z odstępem od osadzenia wału oraz siła wzdłużna F_{ax} [N] z kierunkiem jej działania
10. Temperatura otoczenia [°C]
11. Stopień ochrony IP
12. Pozycja montażowa
13. Wymagany moment hamowania [Nm]
14. Ewentualne normy (CSA, VIK, itd.)

Wymagany moment wyjściowy T_{wy}

$$T_{wy} = \frac{9550 \cdot P_1}{n_2} \cdot f_{Btot}$$

Symbol	Opis	Jedn.
P_1	Moc wejściowa silnika	kW
T_{wy}	Wymagany moment wyjściowy reduktora	Nm
n_2	Obroty wyjściowe reduktora	1/min
f_{Btot}	Współczynnik pracy urządzenia napędowego	
r	Promień elementu napędzanego	m
η	Sprawność reduktora	%

Sprawność motoreduktora

Sprawność reduktora, poza wieloma różnymi czynnikami, wynika głównie ze sprawności stopni przełożeń zębatych, z sił tarcia łożysk tocznych oraz z uszczelnień wału. Sprawność rozruchowa również powinna być wzięta pod uwagę, szczególnie w odniesieniu do reduktorów walcowo-ślimakowych i ślimakowych.

Sprawność może się pogorszyć przy wyższych prędkościach wejściowych i wyższych współczynnikach przełożeń, jeśli (zależnie od pozycji montażowej) została użyta relatywnie większa ilość oleju oraz podczas pracy w zakresie niskich temperatur.

Reduktory walcowe, walcowe płaskie i walcowo-stożkowe

Reduktory MOTOX walcowe, walcowe płaskie i walcowo-stożkowe są w najwyższym stopniu sprawne. Zgodnie z zasadą liczenia sprawności 98 % na 1-stopień przełożenia otrzymamy odpowiednio 96 % (2-stopniowe) i 94 % (3-stopniowe).

Samohamowność w reduktorach ślimakowych

W związku ze zrotnymi momentami obrotowymi reduktorów ślimakowych sprawność jest znacząco zredukowana w porównaniu ze sprawnościami standardowymi. Sprawność zwrotna może być obliczana następująco:
 $\eta' = 2 - 1/\eta$. Przy standardowych sprawnościach $\eta \leq 0.5$, reduktory ślimakowe są zazwyczaj samohamowne, co jest uzyskiwane w szczególności przez odpowiedni kąt wyprzedzenia zębów stopnia ślimakowego.

Zjawisko samohamowności występuje tylko w pewnych kombinacjach reduktorów MOTOX i nie za każdym razem jest to zjawisko pożądane, gdyż występujące wtedy straty są relatywnie wysokie, co w efekcie wymaga zwiększenia mocy silnika.

Faza docierania reduktorów ślimakowych

Boki zębów nowych reduktorów walcowo-ślimakowych i ślimakowych nie są dostatecznie wygładzone, co oznacza wyższy współczynnik tarcia i mniejszą sprawność podczas wstępnej pracy. Im większy jest współczynnik przełożenia, tym bardziej widoczny jest efekt spadku sprawności w fazie rozruchowej.

Procedura docierania powinna trwać średnio 24 godziny pracy na pełnym obciążeniu. W większości przypadków po tym okresie wartości katalogowe zostają osiągnięte.

Reduktory walcowo-ślimakowe i ślimakowe

Konstrukcja zębów przełożeń reduktorów ślimakowych prowadzi do powstawania dużych strat powodowanych przez tarcie ślizgowe, szczególnie przy wysokich współczynnikach przełożenia. W związku z powyższym sprawność tych reduktorów może być znacznie niższa od sprawności pozostałych typów. Sprawności reduktorów walcowo-ślimakowych i ślimakowych uzależnione są więc przede wszystkim od wspomnianego współczynnika przełożenia.

W reduktorach walcowo-ślimakowych niektóre z przełożeń są w znacznej mierze realizowane przez walcowy stopień redukcji, co pozwala na uzyskanie znacznie wyższego poziomu sprawności. Więcej informacji znajduje się w rozdziale poświęconym reduktorom walcowo-ślimakowym.

Reduktor ślimakowy jest "samohamowny na postoju" (statyczna samohamowność), jeśli nie jest możliwy jego rozruch, gdy napędzane jest koło ślimacznicy.

Reduktor ślimakowy jest "samohamowny podczas pracy" (dynamiczna samohamowność), jeśli nie jest możliwa kontynuacja jego pracy gdy napędzane jest koło ślimacznicy - t.j. wtedy gdy reduktor zostaje samoistnie wyhamowany.

Udary mogą neutralizować samohamowność.

Reduktor, w którym występuje samohamowność, nie jest z tego powodu odpowiednikiem opcji hamulca lub funkcji 'backstop'. W przypadku chęci zastosowania efektu samohamowności w aplikacji napędowej prosimy o kontakt.

Straty olejowe

Dla poszczególnych pozycji montażowych reduktorów pierwszy stopień redukcji powinien pozostawać kompletnie zanurzony w oleju przekładniowym. W przypadku reduktorów o dużych rozmiarach mechanicznych z większymi prędkościami wejściowymi, szczególnie pracujących w pionowej pozycji montażowej, może zachodzić zjawisko wydostawania się oleju na zewnątrz. Zjawisko to nie powinno być zignorowane.

W przypadku chęci zastosowania takich reduktorów, prosimy o kontakt. Jeśli to możliwe, zalecane jest stosowanie horyzontalnych pozycji montażowych reduktorów, co pozwala utrzymać straty olejowe na minimalnym poziomie.

Określanie właściwego współczynnika pracy

Warunki pracy są decydujące podczas określania współczynnika pracy, tym samym determinują wybór odpowiedniego motoreduktora. Te istotne warunki zostają uwzględniane poprzez współczynnik pracy f_B .

Wielkość mechaniczna reduktora lub nominalny moment obrotowy reduktora nie są standaryzowane i zależą od producenta.

Dla pracy standardowej, np. ze stałym obciążeniem urządzenia napędowego, z małą masą podlegającą przyspieszeniu i małą ilością rozruchów, może być dobrany współczynnik pracy o wartości $f_B = 1$.

Przy doborze współczynnika w zależności od różnorodnych warunków pracy pomocne są tabele znajdująca się w części zatytułowanej "Współczynnik pracy" niniejszego rozdziału. Jeśli moc silnika i prędkość wyjściowa reduktora są znane, to zostaje wybrany reduktor spośród tabeli dostępnych typów, w taki sposób, aby współczynnik pracy odpowiedniego motoreduktora spełniał następujący warunek:

$$f_{Btot} \leq f_B$$

W przypadku napędów pracujących w specjalnych warunkach, np. częste nawroty, krótkotrwałe lub przerywane cykle pracy, odbiegające od standardu temperatury otoczenia, hamowanie rewersyjne, ekstremalne lub zmienne siły poprzeczne działające na wał wyjściowy itd., prosimy o kontakt i konsultacje w sprawie właściwego wykonania i konfiguracji.

Warunki pracy mogą znacznie ulegać zmianie.

Do określania współczynnika pracy zaleca się stosowanie wartości doświadczalnych, pochodzących z innych konfiguracji podobnych aplikacji. Urządzenie napędzane może być również przypisane do jednej z trzech typowych grup obciążeniowych zgodnie z jego rodzajem obciążenia udarowego. Szacunkowy wybór grupy może zostać zrealizowany na podstawie wyznaczonego współczynnika mas wirujących (WM).

W przypadku wystąpienia wysokiego współczynnika mas wirujących ($WM > 10$), dużej liczby czynnych elementów transmisyjnych lub dużych sił poprzecznych mogą powstawać dodatkowe, niespodziewane obciążenia.

W takim przypadku prosimy o kontakt.

Współczynnik przyspieszania mas wirujących WM jest liczony następująco:

$$WM = \frac{J_{Obc}}{(J_S + J_H + J_{dod})}$$

Wszystkie zewnętrzne momenty bezwładności mas wirujących są to momenty bezwładności urządzenia napędowego oraz reduktora, które powinny być zredukowane do prędkości wału silnika napędowego. W większości przypadków moment bezwładności reduktora posiada znikomy wpływ i może być pomijany. Obliczenia finalizowane są przez następującą formułę:

$$J_{Obc} = J_2 \cdot \left(\frac{n_2}{n_1}\right)^2 = \frac{J_2}{i^2}$$

Symbol	Opis	Jedn.
f_{Btot}	Współczynnik pracy urządzenia napędowego	–
f_B	Współczynnik pracy motoreduktora	–
WM	Współczynnik przyspieszenia mas	–
J_{Obc}	Wszystkie zewnętrzne momenty bezwładności (zredukowane do wału silnika)	kgm ²
J_S	Moment bezwładności silnika	kgm ²
J_H	Moment bezwładności hamulca	kgm ²
J_{dod}	Dodatkowe momenty bezwładności (np. masa odśrodkowa)	kgm ²
J_2	Moment bezwładności bazujący na prędkości wyjściowej reduktora	kgm ²
n_1	Prędkość wejściowa silnika	1/min
n_2	Prędkość wyjściowa reduktora	1/min
i	Przełożenie reduktora	–
CP	Cykl pracy	%

Motoreduktory

Wprowadzenie

Wytyczne do konfiguracji

Współczynnik pracy

Współczynnik pracy dla reduktorów walcowych, walcowych płaskich i walcowo-stożkowych

Współczynnik pracy urządzenia napędowego f_{Btot} określany jest z tabeli, poprzez założenie odpowiedniej klasyfikacji obciążenia oraz wzięcie pod uwagę ilości rozruchów i czasu dziennej pracy. Prosimy o kontakt w celu sprawdzenia poprawności doboru dla napędów, których spodziewane udary obciążeniowe są bardzo duże lub np. w przypadku dużych momentów rozruchu i hamowania, które są ponad 2,5-krotnie większe od znamionowych wartości silnika.

$$f_{Btot} = f_{B1}$$

Współczynniki pracy f_{B1} :

Czas pracy dziennej	4 godz.			8 godz.			16 godz.			24 godz.			
	Rozruchy* / h			Rozruchy* / h			Rozruchy* / h			Rozruchy* / h			
	< 10	10 ... 200	> 200	< 10	10 ... 200	> 200	< 10	10 ... 200	> 200	< 10	10 ... 200	> 200	
Udar obc.	I	0.8	0.9	1.0	0.9	1.0	1.1	1.0	1.1	1.2	1.2	1.3	1.5
	II	1.0	1.1	1.3	1.1	1.2	1.3	1.2	1.4	1.5	1.4	1.5	1.6
	III	1.3	1.4	1.5	1.4	1.5	1.6	1.5	1.6	1.7	1.6	1.7	1.8

* Ilość rozruchów kalkulowana jest jako suma załączeń, hamowań i zmian kierunków obrotu.

Współczynniki pracy dla reduktorów walcowo-ślimakowych i ślimakowych:

Dla reduktorów ślimakowych mają zastosowanie dwa dodatkowe współczynniki pracy, które biorą pod uwagę cykl pracy oraz temperaturę otoczenia. Te uzupełniające współczynniki mogą być określone na podstawie zamieszczonych obok wykresów.

$$f_{Btot} = f_{B1} \cdot f_{B2} \cdot f_{B3}$$

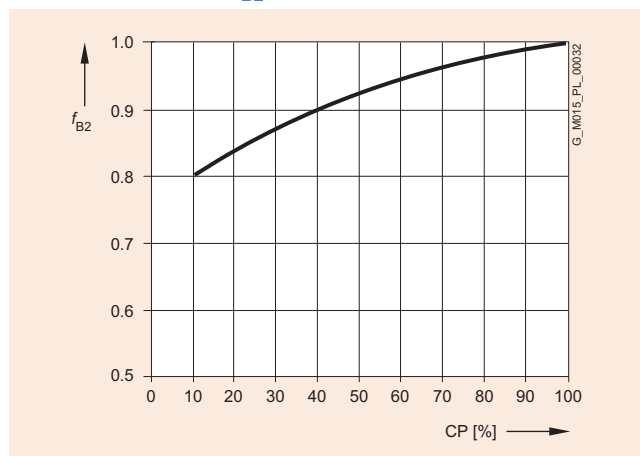
W wykonaniu standardowym reduktory przystosowane są do pracy w temperaturze otoczenia od -20 °C do $+40\text{ °C}$.

W przypadku współczynnika pracy $f_{B3} < 1$ dla temperatur poniżej 20 °C prosimy o kontakt.

Klasyfikacja obciążenia dla urządzeń napędowych

Udar obciążeniowy	Urządzenie napędowe
I Lekkie udary	Współczynnik mas wirujących ≤ 0.3 : Generatory, przenośniki taśmowe, przenośniki lotniskowe, przenośniki śrubowe, podnośniki o małej ładowności, wciągarki elektryczne, napędy podające obrabiarek, pompy turbo, kompresory odśrodkowe, miksery i mieszadła dla jednolitej gęstości.
II Umiarkowane udary	Współczynnik mas wirujących ≤ 3 : Napędy główne obrabiarek, podnośniki o dużej ładowności, noże tokarskie, suwnice, miksery i mieszadła dla niejednorodnej gęstości, pompy tłokowe z szeregiem cylindrów, pompy dozujące.
III Ciężkie udary	Współczynnik mas wirujących ≤ 10 : Prasy perforacyjne, nożyce do blachy, mieszadła kauczuku, napędy samotoków i urządzenia stosowane w produkcji żelaza i stali, koparki mechaniczne, wirówki o dużej masie, pompy dozujące o dużej masie, platformy wiertnicze, brykietarki, wygniataki.

Współczynnik pracy f_{B2} dla cyklu krótkotrwałego:



$$CP = \frac{\text{Czas obciążenia w min/h}}{60} \cdot 100$$

Współczynnik pracy (kontynuacja)

Przykładowy reduktor ślimakowy:

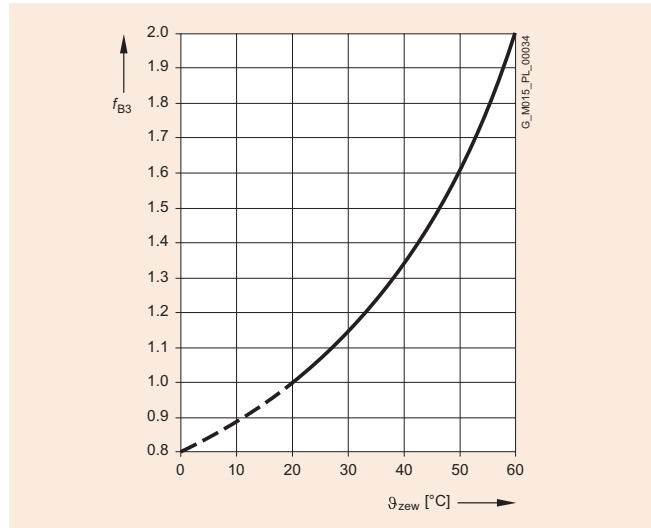
Współczynnik mas wirujących 2.5 (udar obciążeniowy II), czas pracy 15 godz. na dzień (odpowiednik 16 godz.) oraz 70 rozruchów/h, daje współczynnik pracy dla $f_{B1} = 1.4$ zgodnie z tabelą dla współczynnika f_{B1} .

Czas obciążenia 30 minut na godzinę daje cykl pracy (CP) równy 50 %. Zgodnie z wykresem otrzymujemy współczynnik pracy $f_{B2} = 0.94$ zgodnie z wykresem dla współczynnika f_{B2} .

Przy temperaturze otoczenia $\vartheta_{zew} = 20\text{ }^{\circ}\text{C}$ wykres wskazuje na współczynnik pracy $f_{B3} = 1.0$.

Wymagany współczynnik pracy jest zatem następujący:
 $f_{Btot} = 1.4 \cdot 0.94 \cdot 1.0 = 1.32$.

Współczynnik pracy f_{B3} dla temperatury otoczenia:



ϑ_{zew} = Temperatura otoczenia

Prędkość maksymalna

Przy wyższych prędkościach silników (>1,500 obr/min.) osiąga się generalnie większe od wartości średnich poziomy hałas oraz krótszą, w stosunku do średnich wartości, żywotność łożysk. Uzależnione to jest w znacznym stopniu od zastosowanego przełożenia oraz wielkości reduktora. Wyższe prędkości mają ponadto wpływ na właściwości cieplne reduktorów, a także okresy międzyserwisowe.

Maksymalna prędkość wejściowa reduktorów wynosi zwykle 3,600 obr/min. Jeśli wyższe prędkości są wymagane, prosimy o kontakt.

Dopuszczalna siła poprzeczna

Siła poprzeczna działająca

Siła poprzeczna F_{Rist} działająca na czopie wału wyjściowego jest rezultatem osiąganego momentu wyjściowego motoreduktora T_{ist} , średnicy d oraz typu elementu wyjściowego (np. koło łańcuchowe).

Odpowiedni typ elementu wyjściowego określa wartość współczynnika C (patrz tabela poniżej), o który wyznaczana siła poprzeczna powinna być zwiększona.

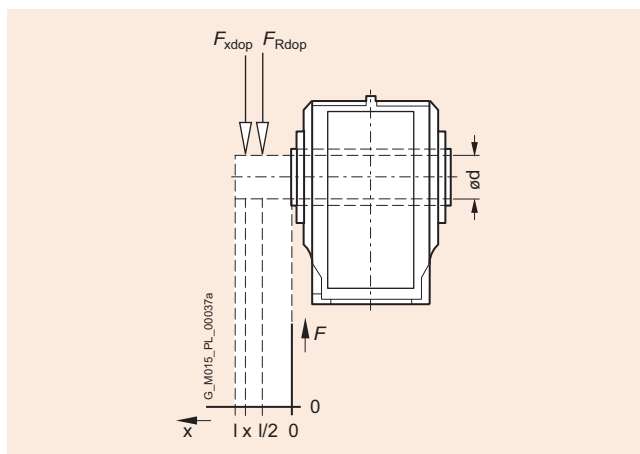
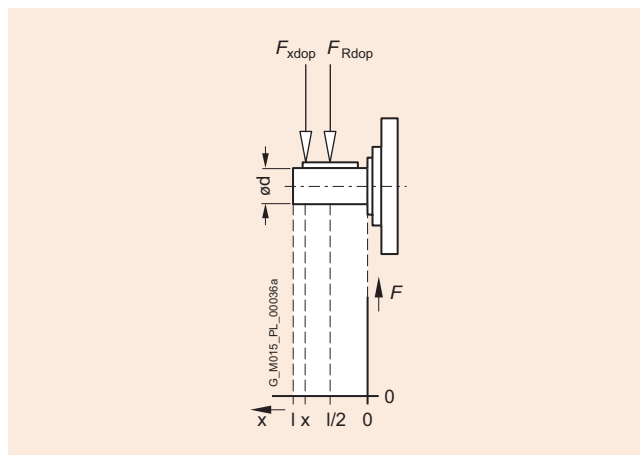
$$F_{Rist} = 2000 \cdot \frac{T_{ist}}{d} \cdot C$$

Symbol	Opis	Jedn.
F_{Rist}	Siła poprzeczna jako rezultat momentu wyjściowego oraz średnicy elementu wyjściowego	N
F_{Rdop}	Dopuszczalna siła poprzeczna w połowie wału wyjściowego ($l/2$)	N
d	Średnica elementu wyjściowego	mm
T_{ist}	Moment motoreduktora	Nm
F_{xdop1}	Dopuszczalna siła poprzeczna, ograniczona przez żywotność łożyska, w odległości x od osadzenia wału	N
F_{xdop2}	Dopuszczalna siła poprzeczna, ograniczona przez wytrzymałość wału, w odległości x od osadzenia wału	N
C	Współczynnik typu elementu wyjściowego	–
b, d, l, y, z	Stałe reduktora	mm
a	Stała reduktora	kNmm
F_{ax}	Siła wzdłużna dla d	N
α	Kąt działania siły poprzecznej	°

Współczynnik C dla typu elementu wyjściowego

Element	Wykonanie	C
Koło zębate	> 17 zębów	1.00
	≤ 17 zębów	1.15
Koło łańcuchowe	≥ 20 zębów	1.00
	14 – 19 zębów	1.25
	≤ 13 zębów	1.40
Pas zębaty ¹⁾	Naprężenie wstępne	1.50
Pas klinowy V ¹⁾	Naprężenie wstępne	2.00
Pas płaski ¹⁾	Naprężenie wstępne	2.50
Mieszadło/mikser	Obrotowa siła poprzeczna	2.00

1) Napinanie pasów zgodnie z instrukcją producentów



Dopuszczalna siła poprzeczna

Dopuszczalna siła poprzeczna F_{Rdop} wyznaczana jest m.in. na podstawie wymaganej trwałości łożysk. Nominalna żywotność L_{h10} określana jest zgodnie z normą ISO 281. Żywotność łożysk może być obliczana dla specjalnych warunków pracy na zapytanie, bazując wtedy na procedurze obliczeń dla zmodyfikowanej trwałości L_{na} .

Kolejnym czynnikiem wpływającym na dopuszczalną siłę poprzeczną jest wytrzymałość obudowy oraz wału reduktora. Tabele wyboru określają dopuszczalną siłę poprzeczną F_{Rperm} dla odpowiednich wałów. Wartości te odpowiadają punktom przyłożenia siły w połowie wału i są wartościami minimalnymi, stosowanymi dla najbardziej niekorzystnych warunków dla reduktora (kąąt siły, pozycja montażowa, kierunek obrotów).

Dopuszczalna siła poprzeczna w odniesieniu do trwałości łożysk dla wszystkich typów reduktorów:

$$F_{xdop1} = F_{Rdop} \cdot \frac{y}{(z + x)}$$

Dopuszczalna siła poprzeczna w odniesieniu do wytrzymałości wału dla reduktorów walcowych i ślimakowych:

$$F_{xdop2} = \frac{a}{(b + x)}$$

Wyższe dopuszczalne siły poprzeczne

Obciążenie dopuszczalną siłą poprzeczną może być podwyższone poprzez uwzględnienie w obliczeniach kąta działania siły α oraz kierunku obrotu wału. Zastosowanie łożysk wzmocnionych również oznacza możliwość obciążenia wału wyjściowego wyższymi siłami.

Dopuszczalne obciążenia wzdłużne

Jeśli obciążenie siłą wzdłużną nie jest znane, wtedy jej wartość F_{ax} (ciągnąca lub ściskająca) określa się w przybliżeniu na 50 % odpowiadającej jej siły poprzecznej, co ma zastosowanie dla reduktorów o rozmiarach mechanicznych 18 do 148.

Istnieje również możliwość skorzystania z "Obliczeń wytrzymałościowych łożysk wyjściowych" zawartych w elektronicznym konfiguratorze MOTOX, gdzie wyznaczane są dopuszczalne siły. Program wykonuje również obliczenia dla dowolnych kombinacji sił poprzecznych i wzdłużnych. W razie wątpliwości prosimy o kontakt.

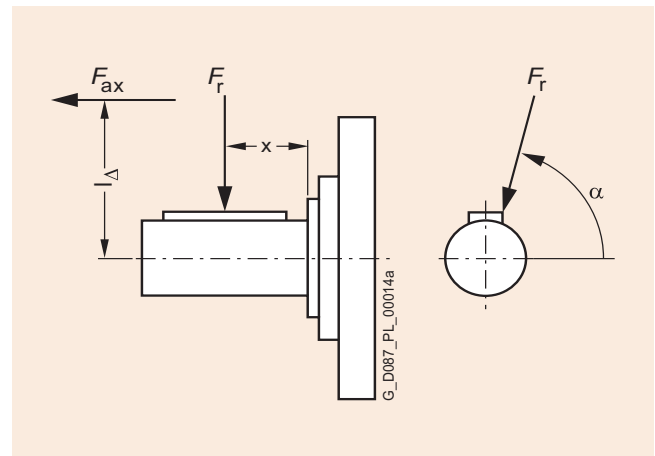
Jeśli punkt przyłożenia siły nie znajduje się w połowie wału wyjściowego, wtedy dopuszczalna siła poprzeczna musi być obliczana w następujący sposób: najmniejsza z wartości F_{xdop1} (żywotność łożysk) oraz F_{xdop2} (wytrzymałość wału) jest dopuszczalną wartością siły poprzecznej. To obliczenie nie bierze pod uwagę ewentualnych dodatkowych sił wzdłużnych.

Jeśli kierunek obrotu wału wyjściowego oraz dodatkowo działające siły wzdłużne są znane lub jeśli dane zawarte w tabelach są niewystarczające, wtedy istnieje możliwość wykonania szczegółowych obliczeń wykonywanych przez naszych ekspertów. Nasze napędy mieszadeł i mikserów zapewniają ponadto osiągnięcie dużo wyższych dopuszczalnych sił poprzecznych. Napędy te są w szczególności najlepiej przystosowane do wyższych i zmiennych sił poprzecznych.

Dopuszczalna siła poprzeczna w odniesieniu do wytrzymałości wału dla reduktorów walcowo-stożkowatych, walcowych płaskich i walcowo-ślismakowych:

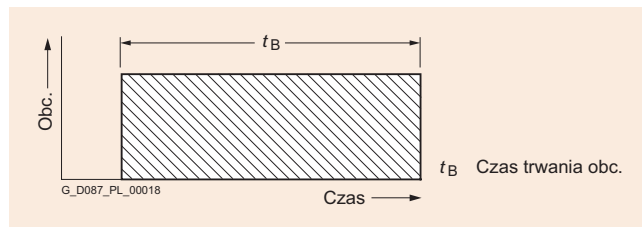
$$F_{xdop2} = \frac{a}{x}$$

Wytrzymałość wału może być jedynie obliczana dla wałów pełnych, dla wałów drążonych obliczenia te są pomijane.



Określanie trybu pracy

Moce wyspecyfikowane w tabelach doboru dotyczą **trybu pracy S1** (praca ciągła ze stałym obciążeniem) zgodnie z EN 60034-1. Ta sama norma definiuje również grupy trybów pracy opisanych poniżej.



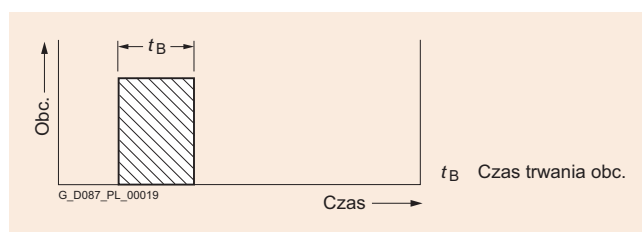
Tryb pracy S1 · Przebieg ciągły

Tryby pracy, w których rozruch i hamowanie **nie wpływają na przegrzewanie uzwojeń stojana silnika**:

Tryb pracy S2:

Praca dorywcza

Stosowane są czasy pracy o wartościach 10, 30, 60 oraz 90 min. Po każdym okresie przebiegu pracy silnik pozostaje w stanie bezprądowym do czasu ostudzenia go do odpowiedniej temperatury.

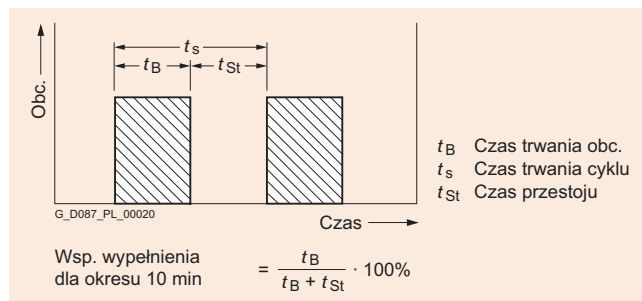


Tryb pracy S2 · Przebieg krótkotrwały

Tryb pracy S3:

Praca przerywana

Rozruch nie wpływa na temperaturę. Jeśli nie określono inaczej, czas trwania okresu wynosi 10 minut. Stosowane są wartości współczynników wypełnienia cyklu pracy 15 %, 25 %, 40 % oraz 60 %.

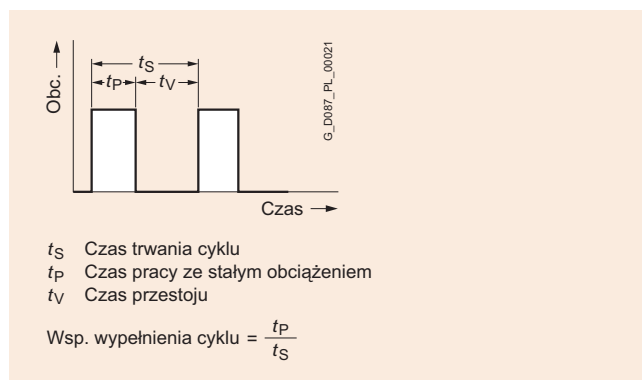


Tryb pracy S3 · Przebieg okresowy - przerywany

Tryb pracy S6:

Praca ciągła z obciążeniem przerywanym

Jeśli nie określono inaczej, czas trwania okresu wynosi dla tego trybu również 10 minut. Stosowane są wartości współczynników wypełnienia dla obciążenia 15 %, 25 %, 40 % oraz 60 %.

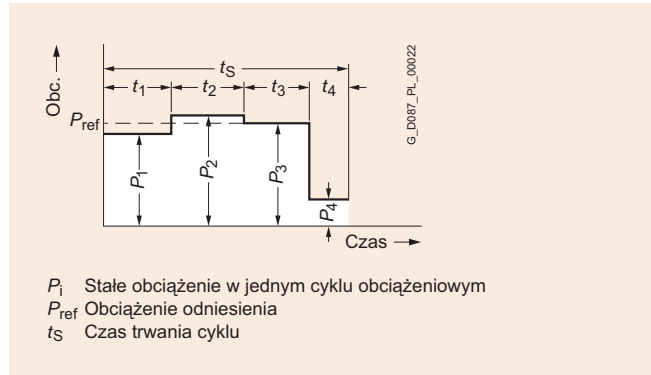


Określanie trybu pracy (kontynuacja)

Tryb pracy **S10**:

Praca ze stałymi obciążeniami skokowymi

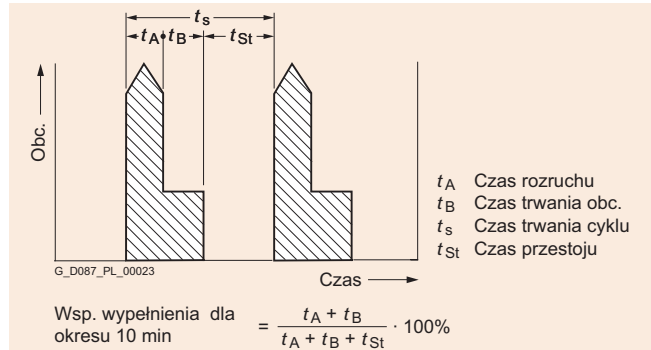
W tym trybie dopuszczalne są maksymalnie cztery progi obciążenia, z których każdy osiąga termalny stan ustalony. Dla tego trybu pracy powinno być wybrane obciążenie o takiej samej wartości, jak jedno ze stosowanych w trybie pracy S1.



Tryby pracy, w których rozruch i hamowanie mają wpływ na przegrzewanie uzwojeń stojana i klatki wirnika:

Tryb pracy **S4**:

Praca przerywana, gdzie rozruch wpływa na temperaturę



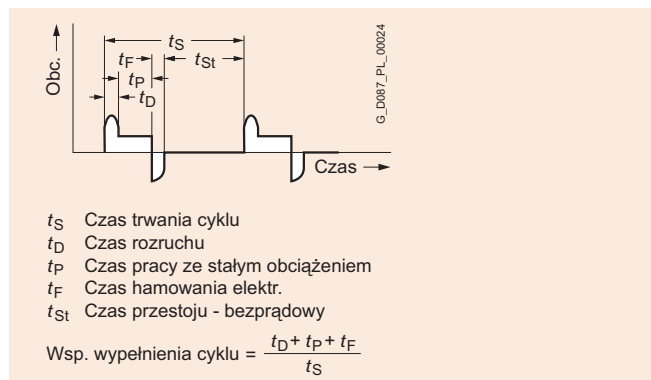
Tryb pracy S4 · Przebieg okresowy - przerywany z rozruchem

Tryb pracy **S5**:

Praca przerywana, gdzie rozruch i hamowanie wpływa na temperaturę

Dla trybów pracy **S4** oraz **S5** wyznaczany jest współczynnik wypełnienia cyklu pracy, moment bezwładności silnika (J_S) oraz moment bezwładności obciążenia (J_{Obc}), obydwa sprowadzone na stronę silnika.

Jeśli nie określono inaczej, czas trwania okresu w tym przypadku wynosi również 10 minut. Zalecane są wartości współczynników wypełnienia cyklu pracy 15 %, 25 %, 40 % oraz 60 % .

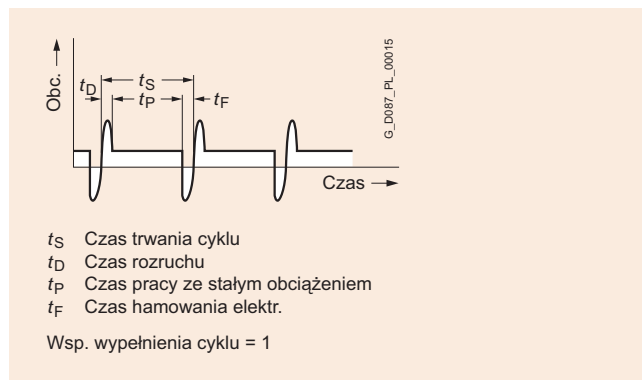


Określanie trybu pracy (kontynuacja)

Tryb pracy S7:

Praca ciągła - przebieg okresowy z rozruchem i hamowaniem

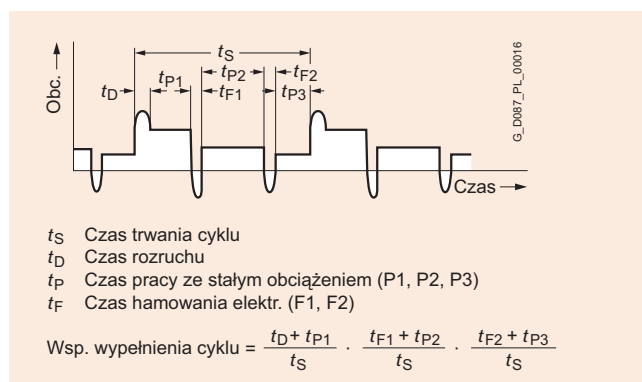
Dla trybów pracy S7 oraz S8 wymagana jest znajomość momentu bezwładności obciążenia (J_{Obc}) sprowadzonego na stronę silnika.



Tryb pracy S8:

Praca ciągła - przebieg z nieokresowym obciążeniem i zmienną prędkością (praca z przekształtnikiem)

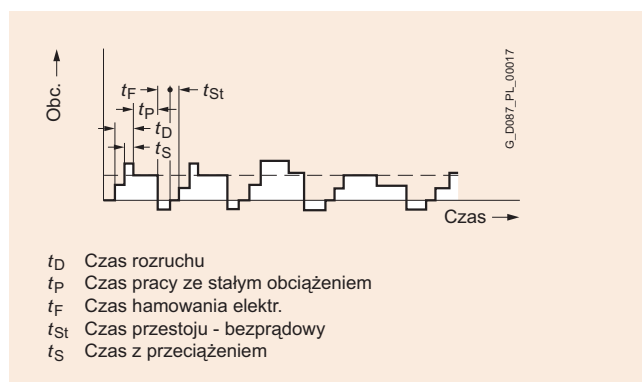
Większość warunków występujących w rzeczywistych sytuacjach podczas pracy przerywanej, jest kombinacją zdefiniowanych powyżej trybów pracy. W celu doboru odpowiedniego silnika, wszystkie istotne warunki muszą być wyspecyfikowane.



Tryb pracy S9:

Praca ciągła - przebieg z nieokresowym obciążeniem i zmienną prędkością (praca z przekształtnikiem)

Większość warunków występujących w rzeczywistych sytuacjach podczas pracy przerywanej, jest kombinacją zdefiniowanych powyżej trybów pracy. W celu doboru odpowiedniego silnika, wszystkie istotne warunki muszą być wyspecyfikowane.



Określanie trybu pracy (kontynuacja)

Tryby pracy zgodnie z EN 60034 (IEC 34-1)

Tryb pracy	Opis	Wymagane informacje	k_{CP}	
S1	Ciągły przebieg pracy ze 100 % CP	–		
S2	Stałe obciążenie w krótkim cyklu, np. S2 - 30 min	Czas trwania obciążenia	60 min	1.10
			30 min	1.20
			10 min	1.40
S3	Przerywany, okresowy przebieg bez rozruchu (praca cykliczna), np.: S3 - 40 %	Współczynnik wypełnienia cyklu pracy CP w % (dla okresu 10 min)	60 %	1.10
			40 %	1.15
			25 %	1.30
			15 %	1.40
S4 ... S10	Przerywany, okresowy przebieg z rozruchem	Współczynnik wypełnienia cyklu pracy CP w %, liczba załączeń na godzinę, moment obciążenia i moment bezwładności Tryb pracy i moc silnika mogą być ustalone jeśli znane są: liczba rozruchów na godzinę, czas rozruchu, czas trwania obciążenia, sposób hamowania, czas hamowania, czas przestoju, czas cyklu i moc wymagana.	Na zapytanie	

Na podstawie powyższej tabeli określone moce odpowiadające trybom pracy S1, S2 oraz S3 mogą być konwertowane do niższych trybów pracy z wykorzystaniem odpowiadającego im współczynnika k_{CP} .

Podczas zwiększonej wydajności pracy krotność momentu hamowania w stosunku do momentu dla nowego cyklu pracy nie powinna spadać poniżej 1.6.

$$\frac{T_{Br}}{T_{CP}}$$

$$P_{CP} = P_{znam} \cdot k_{CP}$$

$$T_{CP} \sim T_{nom} \cdot k_{CP}$$

Symbol	Opis	Jedn.
P_{CP}	Moc dla nowego cyklu pracy	kW
P_{znam}	Moc znamionowa silnika	kW
k_{CP}	Współczynnik zwiększenia wydajności pracy	–
T_{CP}	Moment dla nowego cyklu pracy	Nm
T_{Br}	Moment hamowania	Nm
T_{nom}	Moment nominalny	Nm

Temperatura czynników chłodzących i wzniesienie terenu

Moc znamionowa podawana w tabelach doboru, w rozdziale 8, odnosi się do pracy ciągłej (S1) lub do pracy z przekształtnikiem (S9) zgodnie z DIN EN 60034-1 przy odpowiadającej im częstotliwości, temperaturze otoczenia 40 °C oraz wzniesieniu miejsca pracy do poziomu 1,000 m nad poziom morza.

Przy pracy w wyższych temperaturach prosimy o kontakt. Tabela zawierająca współczynniki korekcyjne dostarcza wstępnych informacji o przewymiarowaniu w zależności od warunków pracy.

W rezultacie dopuszczalna moc silnika wynosi:

$$P_{dop} = P_{znam} \cdot k_{HT}$$

Jeśli dopuszczalna moc silnika przestaje być odpowiednia dla napędu, to powinien być dobrany silnik o wyższej mocy.

Współczynnik k_{HT} dla różnych wzniesień terenu i/lub temperatur czynników chłodzących

Wzniesienie terenu (WT)	Temperatura czynnika chłodzącego (TC)					
	< 30 °C	30...40 °C	45 °C	50 °C	55 °C	60 °C
m						
1000	1.07	1.00	0.96	0.92	0.87	0.82
1500	1.04	0.97	0.93	0.89	0.84	0.79
2000	1.00	0.94	0.90	0.86	0.82	0.77
2500	0.96	0.90	0.86	0.83	0.78	0.74
3000	0.92	0.86	0.82	0.79	0.75	0.70
3500	0.88	0.82	0.79	0.75	0.71	0.67
4000	0.82	0.77	0.74	0.71	0.67	0.63

Symbol	Opis	Jedn.
P_{dop}	Dopuszczalna min. moc silnika	kW
P_{znam}	Moc znamionowa	kW
k_{HT}	Współczynnik dla niestandardowej temperatury i wzniesienia terenu	–

Motoreduktory

Wprowadzenie

Wytyczne do konfiguracji

Wybór hamulca

Motoreduktory MOTOX mogą być wyposażane w niezawodne elektromagnetyczne hamulce sprężynowe pomagając np. zredukować czasy ruchowe silników lub przytrzymać obciążenie podczas postoju. Nasz system modułowy MODULOG może być wykorzystany do adaptacji / montażu różnych wielkości hamulców do jednego rozmiaru silnika. Więcej informacji na temat stosowania odpowiednich wielkości hamulców do odpowiednich rozmiarów silników oraz możliwych opcji dodatkowych patrz rozdział 8.

Następujące informacje są wymagane do wyboru i sprawdzenia hamulca:

- Prędkość
- Moment obciążenia
- Momenty bezwładności
- Ilość rozruchów

Wybór momentu hamowania

Moment hamowania musi być wybrany zgodnie ze specyficznymi założeniami pracy napędu. Następujące kryteria wyboru są kluczowe podczas tej selekcji: bezpieczeństwo statyczne, wymagany czas hamowania, dopuszczalne wartości podczas hamowania oraz możliwa droga hamowania i ścieranie hamulca. Warunki otoczenia i ilość rozruchów są również istotne.

Zazwyczaj stosowane jest $k = 1.0 - 2.5$. Zgodnie z podstawową zasadą opartą na doświadczeniu, współczynnik k dla ruchu poziomego dobiera się w zakresie 1.0 - 1.5 i dla ruchu w pionie w zakresie 2.0 - 2.5. Jednak dokładna specyfikacja momentu hamowania uzależniona jest w dużej mierze od specyficznych warunków pracy.

W zasadzie wyboru dokonuje się na podstawie zależności:

$$T_h > T_x \cdot \frac{k}{\eta}$$

Czas pracy hamulca

Czas potrzebny do doprowadzenia silnika w stan spoczynku uzależniony jest od następujących wartości: Użytkowy czas hamulca t_1 oraz czas hamowania t_h . Pierwszy z czasów jest określany do osiągnięcia 90 % swojego momentu hamowania. Może być on zależny od połączenia elektrycznego i sposobu wyzwiania. Te informacje są uzupełnione dla poszczególnych hamulców w rozdziale 8.

Czas hamowania może być obliczony następująco:

$$t_h = \frac{(J_S + J_{dod} + J_x \cdot \eta) \cdot n_h}{9,55 \cdot (T_h \pm T_x \cdot \eta)}$$

Jeśli T_x pomaga podczas hamowania, to T_x jest pozytywny, w przeciwnym wypadku jest to moment negatywny.

Droga hamowania i dokładność pozycjonowania

Droga hamowania s_h jest to dystans przebyty przez urządzenie w czasie hamowania t_h i użytkowego czasu hamulca t_1 . Poniższa zależność ma zastosowanie zarówno w ruchu poziomym, jak i ruchu pionowym do góry. Podczas ruchu liniowego można założyć dokładność pozycjonowania w okolicy $\pm 15\%$. Jednak duży wpływ na ten parametr ma aktualny stan techniczny hamulca.

$$s_h = v \cdot 100 \cdot (t_1 + 0,5 \cdot t_h)$$

Symbol	Opis	Jedn.
T_h	Znamionowy moment hamowania	Nm
T_x	Moment obciążenia	Nm
k	Współczynnik uzależniony od warunków pracy	–
h	Sprawność	%
t_h	Czas hamowania	s
t_1	Użytkowy czas hamulca	ms
J_S	Moment bezwładności silnika	kgm ²
J_{dod}	Dodatkowe momenty bezwładności (np. masa osiowa wentylatora)	kgm ²
J_x	Zredukowany moment bezwładności obc.	kgm ²
n_h	Prędkość hamowana	1/min
s_h	Droga hamowania	m
v	Prędkość liniowa	m/s
W	Energia tarcia podczas hamowania	J
Q_{dop}	Dopuszczalna energia pracy	J
L_N	Żywotność serwisowa powłoki czarnej hamulca do momentu regulacji	h
L_{Nmax}	Żywotność serwisowa powłoki czarnej hamulca do momentu wymiany	h
J_{dop}	Dopuszczalny moment bezwładności	kgm ²
W_V	Energia tarcia do momentu regulacji	MJ
W_{tot}	Energia tarcia do momentu wymiany elementu ciernego	MJ
Z	Ilość rozruchów	1/h

Wybór momentu hamowania (kontynuacja)

Energia hamowania

Energia hamowania W wytwarzana podczas procesu hamowania składa się z energii pochodzących od zatrzymywanych mas oraz energii potrzebnej do zrównoważenia momentu obciążenia:

$$W = \frac{T_h}{T_h \pm T_x \cdot \eta} \cdot \frac{(J_S + J_{dop} + J_x \cdot \eta) \cdot n_h^2}{182,5}$$

T_x jest określany jako pozytywny, jeśli działa w kierunku przeciwnym do momentu hamowania (ruch poziomy oraz ruch pionowy do góry).

T_x jest określany jako negatywny, jeśli jest zgodny z kierunkiem działania momentu hamowania (ruch pionowy w dół).

Dopuszczalna energia pracy Q_{dop} musi być sprawdzona zgodnie z odpowiednią ilością rozruchów z zastosowaniem wykresu "Dopuszczalna energia pracy" (patrz rozdział 8). Jest to jedna z najważniejszych informacji określanych w przypadku obwodów bezpieczeństwa podczas awaryjnego hamowania.

$$W < Q_{dop}$$

Żywotność serwisowa hamulca

Powłoka cierna hamulca zużywa się podczas tarcia, co powoduje zwiększenie szczeliny hamulca i tym samym wydłużenie użytkowego czasu hamowania hamulca. Szczelina hamulca może być doregulowywana, jednak po kilku doregulowaniach szczeliny płyta cierna hamulca powinna być wymieniana na nową.

Żywotność powłoki ciernej hamulca do czasu regulacji:

$$L_N = \frac{W_V}{W \cdot Z}$$

Żywotność powłoki ciernej hamulca do czasu wymiany:

$$L_{Nmax} = \frac{W_{tot}}{W \cdot Z}$$

Określanie dopuszczalnej ilości rozruchów Z_{dop}

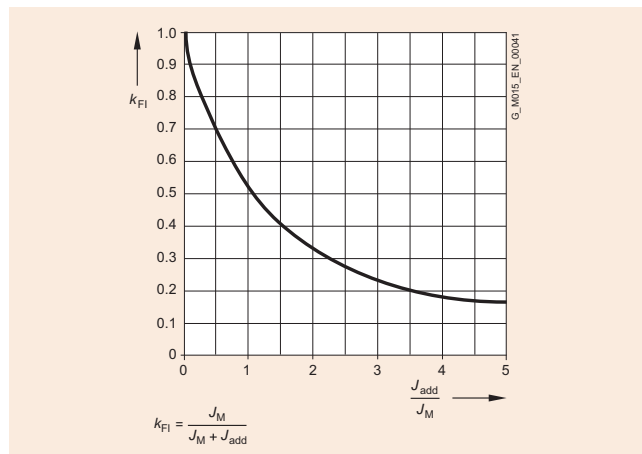
Większa ilość rozruchów oznacza, że uzwojenia silnika są narażone na zbytne nagrzewanie się. Dopuszczalna częstotliwość załączeń bez obciążenia Z_A dla silników z hamulcami przedstawiona jest w tabelach w rozdziale 8. Dopuszczalna ilość rozruchów Z_{dop} musi być ustalana dla rozmaitych przypadków.

Na tą wartość bezpośredni wpływ mają odpowiadające im wartości momentu obciążenia, dodatkowe momenty bezwładności, wymagania mocowe oraz współczynnik wypełnienia cyklu pracy. Prawidłowego oszacowania można dokonać wykorzystując współczynniki k_M , k_{FI} oraz k_P .

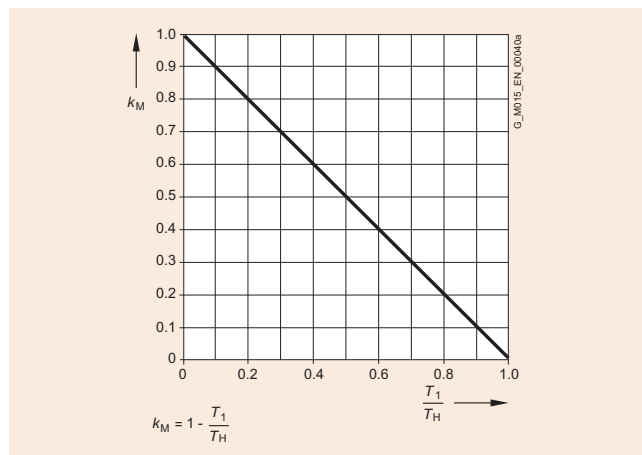
$$Z_{dop} = Z_A \cdot k_M \cdot k_{FI} \cdot k_P$$

Symbol	Opis	Jedn.
J_S	Moment bezwładności silnika	kgm ²
J_{dod}	Dodatkowy moment bezwładności sprowadzony na wał silnika	kgm ²
k_M	Współczynnik uwzględniający moment przeciwny podczas rozruchu	–
k_{FI}	Współczynnik uwzględniający dodatkowy moment bezwładności	–
k_P	Współczynnik uwzględniający wymaganą moc oraz cykl pracy	–
T_{1mot}	Ciągły moment silnika	Nm
T_H	Moment rozruchowy silnika	Nm
P_1	Moc wejściowa silnika	kW
P_{znam}	Moc znamionowa silnika	kW
Z_{dop}	Dopuszczalna ilość rozruchów	1/h
Z_A	Częstotliwość załączeń bez obciążenia (z tabeli)	1/h

Podczas pracy przy 60 Hz, obliczana dopuszczalna ilość rozruchów Z_{dop} musi być zredukowana o 25 %. Patrz na dane techniczne dla hamulców z rozdziału 8, dla dopuszczalnej ilości rozruchów podczas pracy z prostownikami funkcyjnymi.



Dodatkowy moment bezwładności



Moment rozruchowy

Kontrola momentu obrotowego na wejściu reduktorów

Motoreduktory są zazwyczaj wykonywane jako zintegrowane. Silniki zabudowywane są bezpośrednio w reduktorach, a dostarczane są jako kompletne napędy. Alternatywnie reduktory mogą być dostarczane z różnymi adapterami wejściowymi, przygotowanymi do montażu odrębnych silników. Poniższe kryteria należy wziąć pod uwagę, szczególnie przy stosowaniu niestandardowych silników.

Maksymalna prędkość wejściowa

Dla uzyskania optymalnej trwałości serwisowej zalecane jest stosowanie silników standardowych cztero-biegunowych. Wyższe prędkości wejściowe mogą mieć między innymi wpływ na trwałość serwisową łożysk oraz właściwości cieplne reduktorów. Patrz rozdział zatytułowany "Maksymalna prędkość", str. 1/23.

Dopuszczalna siła poprzeczna stopnia wejściowego

Stopnie wejściowe reduktorów typu A oraz P mogą być np. napędzane za pomocą pasów klinowych V. Efektem tego jest występowanie obciążeń poprzecznych działających na wał wejściowy. Dopuszczalne siły poprzeczne zostały wyspecyfikowane w rozdziale zatytułowanym "Stopień wejściowy".

Maksymalny moment wejściowy

Stopnie wejściowe są głównie przystosowane do współpracy z trójfazowymi silnikami standardowymi AC czterobiegunowymi. W niestandardowych wykonaniach silników mogą jednak występować znacznie wyższe momenty wejściowe, przekraczające wartości dopuszczalne.

W pierwszej kolejności sprawdzeniu podlega ciągły moment silnika T_{1mot} oraz dopuszczalny moment wejściowy stopnia wejściowego T_1 z równoczesnym zwróceniem uwagi na momenty maksymalne (rozruch, zatrzymanie i hamowanie). Momenty obrotowe dla stopni wejściowych wyspecyfikowane zostały w rozdziale zatytułowanym "Stopień wejściowy". W razie wątpliwości prosimy o kontakt.

$$T_{1mot} < T_1$$

$$T_{1max} < 2,5 \cdot T_1$$

T_1 = Dopuszczalny moment wejściowy adaptera

T_{1mot} = Moment ciągły silnika

T_{1max} = Moment wejściowy max. dopuszczalny chwilowo

Motoreduktory

Wprowadzenie

Podstawowe dane techniczne

Przegląd danych napędowych

Symbol	Opis	Unit
a	Stała reduktora	kNmm
b, d, l, y, z	Stałe reduktora	mm
C	Współczynnik typu elementu wyjściowego	–
d	Średnica elementu wyjściowego	mm
CP	Cykl pracy	%
f_{Btot}	Współczynnik pracy urządzenia napędowego	–
f_B	Współczynnik pracy motoreduktora	–
F_{ax}	Siła wzdłużna dla d	N
F_r	Siła poprzeczna dla wału wyjściowego	N
F_{Rist}	Osiągalna siła poprzeczna jako rezultat momentu wyjściowego oraz średnicy elementu wyjściowego	N
F_{Rdop}	Dopuszczalna siła poprzeczna działająca w połowie wału wyjściowego ($l/2$)	N
F_{xdop1}	Dopuszczalna siła poprzeczna, ograniczona przez żywotność łożyska, w odległości x od osadzenia wału	N
F_{xdop2}	Dopuszczalna siła poprzeczna, ograniczona przez wytrzymałość wału, w odległości x od osadzenia wału	N
i	Przełożenie reduktora	–
J_2	Moment bezwładności reduktora	kgm ²
J_{Obc}	Wszystkie zewnętrzne momenty bezwładności (zredukowane do wału silnika)	kgm ²
J_S	Moment bezwładności silnika	kgm ²
J_x	Zredukowany moment bezwładności obc.	kgm ²
J_{dod}	Dodatkowe momenty bezwładności (np. siła odśrodkowa, wentylatory o dużej bezwładności)	kgm ²
k	Współczynnik uzależniony od warunków pracy	–
k_{CP}	Współczynnik dla zwiększenia wydajności	–
k_{FI}	Współczynnik uwzględniający dodatkowy moment bezwładności	–
k_{HT}	Współczynnik dla niestandardowej temperatury i wzniesienia terenu	–
k_M	Współczynnik uwzględniający moment przeciwny podczas rozruchu	–
k_P	Współczynnik uwzględniający wymaganą moc oraz cykl pracy	–
L_N	Żywotność serwisowa powłoki czarnej hamulca do momentu regulacji	–
L_{Nmax}	Żywotność serwisowa powłoki czarnej hamulca do momentu wymiany	–
WM	Współczynnik przyspieszenia mas	–
n_1	Prędkość wejściowa silnika	1/min
n_2	Prędkość wyjściowa reduktora	1/min
n_h	Prędkość hamowania	1/min

Symbol	Opis	Jedn.
P_1	Moc wejściowa silnika	kW
P_2	Moc wyjściowa reduktora	kW
P_{CP}	Moc dla nowego cyklu pracy	kW
P_{znam}	Moc znamionowa silnika	kW
P_{dop}	Dopuszczalna moc silnika	kW
Q_{dop}	Dopuszczalna energia pracy	J
r	Promień elementu wyjściowego	m
s_h	Droga hamowania	m
t_1	Użytkowy czas hamulca	ms
t_h	Czas hamowania	s
T_1	Dopuszczalny moment wejściowy	Nm
T_{1mot}	Ciągły moment silnika	Nm
T_{1max}	Moment wejściowy max. dopuszczalny chwilowo	Nm
T_2	Moment wyjściowy motoreduktora	Nm
T_h	Znamionowy moment hamowania	Nm
T_{CP}	Moment dla nowego cyklu pracy	Nm
T_H	Moment rozruchowy silnika	Nm
T_{Br}	Moment hamowania	Nm
T_{nom}	Moment nominalny	Nm
T	Osiągalny moment motoreduktora	Nm
T_x	Moment obciążenia	Nm
v	Prędkość liniowa	m/s
W	Energia tarcia podczas hamowania	J
W_{tot}	Energia tarcia do momentu wymiany elementu ciernego	MJ
W_V	Energia tarcia do momentu regulacji	MJ
Z	Ilość rozruchów	1/h
Z_{dop}	Dopuszczalna ilość rozruchów	1/h
Z_A	Częstotliwość załączeń bez obciążenia (z tabeli)	1/h
α	Kąt działania siły poprzecznej	°
η	Sprawność	%
ϑ_{zew}	Temperatura otoczenia	°C

Istotne wielkości technologiczne napędu

Jednostka układu SI					
Zmienna	Symbol		Jednostka		Konwersja jednostek*
	SI	Poprzednio	SI	Poprzednio	
Długość (droga)	L(s)	L, s	m	m	1 km = 1,000 m
Powierzchnia	A	F	m ²	m ²	1 m ² = 100 dm ²
Objętość	V	V	m ³	m ³	1 m ³ = 1,000 dm ³ 1 dm ³ = 1 l
Kąt płaski	a, b, g	a, b, g	rad	Stopień °	1 rad = 1 m/m 1 L = π/2 rad 1° = π/180 rad
Kąt obrotowy	f	j		Stopień °	1' = 1°/60; 1" = 1'/60
Czas					1 min = 60 s 1 h = 60 min
Zakres czasu	t	t	s	s	1 d = 24 h
Okres					1 a = 24 h
Częstotliwość	f	f	Hz	1/s	1 Hz = 1/s
Prędkość obrotowa	n	n	1/min	obr/min 1/min	
Prędkość liniowa	v	v	m/s	m/s	1 km/h = $\frac{1}{3.6}$ m/s
Przyspieszenie Przyspieszenie ciężenia	a g	b g	m/s ²	m/s ²	g = 9.81 m/s ²
Prędkość kątowna	w	W	rad/s	1/s	
Przyspieszenie kątowe	a	x	rad/s ²	1/s ²	
Masa	m	m	kg	kg	1
Gęstość		d	kg/dm ³	kg/dm ³	10 ³
Siła Siła ciężenia	F G	P, K G	N	kp	9.81 1 N = 1 kg · 1 m/s ²
Ciśnienie Napężenie mechaniczne	p σ	p σ	Pa N/m ² N/mm ²	kp/cm ² kp/mm ²	1 Pa = 1 N/m ² 9.81 · 10 ⁴ 9.81
Praca Energia Energia cieplna	W W Q	A E Q	J	kpm kcal	9.81 4,187 1 J = 1 Nm = 1 Ws
Moment wymuszony Moment obrotowy Moment zginający	T	M _t M _d M _b	Nm	kpm	9.81 1 Nm = 1 J
Moc	P	N	W	PS	735.5; 1 W = 1 J/s = 1 Nm/s = $\frac{\text{kgm}^2}{\text{s}^3}$
Moment bezwładności	J	q	kgm ²	kpm ²	9.81

* Wartości zmiennych podawane w poprzednio używanych jednostkach mogą być konwertowane do wartości w jednostkach układu SI.

Motoreduktory

Wprowadzenie

Podstawowe dane techniczne

Istotne wielkości technologiczne napędu (kontynuacja)

Jednostka układu SI					
Zmienna	Symbol		Jednostka		Konwersja jednostek*
	SI	Poprzednio	SI	Poprzednio	
Lepkość dynamiczna	h	h	Pa · s	P	10^{-1}
Lepkość kinematyczna	u	u	m ² /s	St	10^{-4}
Natężenie prądu elektrycznego	I	I	A	A	1 A = 1 W/V = 1 V/Ω
Napięcie elektryczne	U	U	V	V	1 V = 1 W/A
Oporność elektryczna	R	R	W	W	1 Ω = 1 V/A = 1/S
Przewodność elektryczna	G	G	S	S	1 S = 1/Ω
Pojemność elektryczna	C	C	F	F	1 F = 1 C/V
Ładunek elektryczny	Q	Q	C	C	1 C = 1 A · s
Indukcyjność	L	L	H	H	1 H = 1 Vs/A
Indukcja magnetyczna	B	B	T	G	10^4 1 T = 1 Wb/m ²
Natężenie pola magnetycznego	H	H	A/m	A/m	
Strumień magnetyczny	f	f	Wb	M	10^8 1 Wb = 1 V · s
Temperatura	T(9)	t	K(°C)	°C	0 K = -273.15°C

Przegląd

Motoreduktory MOTOX są dostępne w niemal nieograniczonej ilości kombinacji do zaadaptowania w szerokim zakresie rozwiązań napędowych. Wszystkie typowe komponenty dodatkowe również są oferowane.

“Szyte na miarę” rozwiązania dla niemal wszystkich typów aplikacji napędowych są realizowane za pomocą różnych typów reduktorów (walcowych, walcowych płaskich, walcowo-stożkowych, walcowo-ślimakowych oraz ślimakowych) w połączeniu z silnikami z zastosowaniem modułowej technologii wykonania.

Wykonanie zgodne z normami i specyfikacjami

Silniki energooszczędne w europejskiej klasyfikacji sprawności zgodnie z EU/CEMEP (European Committee of Manufacturers of Electrical Machines and Power Electronics)

Silniki niskonapięciowe w zakresie mocy 1.1 do 90 kW, 2-biegunowe i 4-biegunowe są oznaczane zgodnie z dyrektywami EU/CEMEP w odpowiednich klasach sprawności jako EFF2 (Podwyższona sprawność) lub EFF1 (Wysoka sprawność).

Aktywne części silnika zostały zoptymalizowane w celu sprostania wymogom klas sprawności EFF1 oraz EFF2 . Procedura obliczania sprawności oparta jest na metodzie sumowania strat zgodnie z normą IEC 60034-2.

Silniki na rynek Ameryki Północnej

Dla silników, w przypadku których spełnione mają być normy Ameryki Północnej (NEMA, CSA, UL itd.), za każdym razem wymagane jest sprawdzenie możliwości zastosowania poszczególnych silników w USA lub Kanadzie oraz czy spełnione są wymagania prawa stanowego.

Minimalne sprawności wymagane przez prawo

W roku 1997 został przyjęty w USA akt prawny definiujący minimalne sprawności dla trójfazowych asynchronicznych silników niskonapięciowych (EPACT = Energy Policy Act). Podobny akt obowiązuje również w Kanadzie i pomimo tego, że w większej części jest identyczny, to jednak bazuje na odmiennych metodach weryfikacyjnych.

Sprawność silników jest weryfikowana dla USA z zastosowaniem IEEE 112, Metoda Testowania B i dla Kanady z zastosowaniem CSA-C390. Poza kilkoma różnicami wszystkie silniki niskonapięciowe eksportowane do USA lub Kanady muszą spełniać prawne wymagania związane ze sprawnością.

Prawo wymaga minimalnego poziomu sprawności dla silników o napięciu zasilania 230 i 460 V przy 60 Hz, w zakresie mocy 1 do 200 HP (0.75 do 160 kW) dla 2, 4 oraz 6 biegunów.

Silniki do stref zagrożonych wybuchem również są uwzględniane. Wymogi sprawności EPACT nie obejmują np.: silników o mocy nieodpowiadającej zakresowi standardu zgodnie z NEMA MG1-12, silników mocowanych kołnierzowo bez łap, silników z hamulcami, silników do pracy z przekształtnikami.

Więcej informacji o EPACT: <http://www.eren.doe.gov/>

Specjalne wymagania dla USA: Energetyczny Akt Prawny

Zapis aktu prawnego mówi, że nominalna sprawność przy pełnym obciążeniu oraz numer "CC" (Compliance Certification) muszą być zamieszczane na tabliczce znamionowej.

Numer "CC" wydawany jest przez Departament Energetyczny Stanów Zjednoczonych (DOE). Następujące informacje wybijane są na tabliczce znamionowej silników EPACT, które muszą być zgodne z wymogami prawa:

nominalna sprawność (wsp. pracy SF 1.15), oznaczenie literowe, kod literowy, CONT, CC Nr CC 032A (Siemens) i NEMA MG1-12.

Specjalne wymagania dla Kanady: CSA – Energetyczna Weryfikacja Sprawności

Te silniki spełniają minimalne wymagania sprawności określone przez CSA w normie C390. Silniki w tym wykonaniu mogą być dostarczane wraz z cechą CSA-E na tabliczce znamionowej.



NEMA – National Electrical Manufacturers Association

Silniki o podwyższonej sprawności zgodnie z EPACT są wykonane w sposób spełniający również normy elektryczne NEMA MG1-12 i są odpowiednio oznakowane.

Wykonanie mechaniczne wszystkich silników jest zgodne tylko z IEC i nie odpowiada wymiarom zgodnie z NEMA.

Wszystkie silniki odpowiadają NEMA w Wykonaniu A (standardowe charakterystyki momentowe zgodnie z NEMA oraz brak limitu prądu rozruchowego).

Dla wykonania B, C oraz D jest wymagana wersja specjalna (na zapytanie).

Dane na tabliczce znamionowej: napięcie (tolerancja napięcia $\pm 10\%$) lub zakres napięcia (tolerancja napięcia $\pm 5\%$), nominalna sprawność, oznaczenie literowe, kod literowy, CONT, i NEMA MG1-12.

Kod zamówienia dla wykonania NEMA: **N65**

Motoreduktory

Wprowadzenie

Podstawowe dane techniczne

Wykonanie zgodne z normami i specyfikacjami (kontynuacja)

UL-R – Wykaz Underwriters Laboratories Inc.

Silniki bazujące na seriach podstawowych LA/LG znajdują się w wykazie dla napięć do 600 V w Underwriters Laboratories Inc. ("Znak Rozpoznawczy" = R/C).

"Znak rozp. UL" widoczny jest na tabliczce znamionowej silnika.



Dodatkowo silnik jest w wykonaniu zgodnym ze standardem elektrycznym NEMA MG1-12 i zawiera następujące dane na tabliczce znamionowej: napięcie znamionowe (tolerancja $\pm 10\%$) lub zakres napięcia znamionowego (tolerancja $\pm 5\%$), nominalna sprawność, oznaczenie literowe, kod litrowy, CONT i NEMA MG1-12.

Zewnętrznie lub wewnętrznie zabudowane komponenty, jak:

- Ochrona silnika
- Elementy grzewcze
- Obce chłodzenie
- Hamulec
- Enkoder
- Przyłącze mocy
- Przyłącze wtykowe

są w wykazie UL-R/C, CSA lub C-US, albo stosowane są przez producentów zgodnie z odpowiednimi normami. Może zachodzić konieczność sprawdzenia możliwości stosowania w danej aplikacji. Silniki mogą współpracować z przekształtnikami przy częstotliwości 50/60 Hz.

CSA – Canadian Standard Association

Silniki bazujące na seriach podstawowych LA/LG są zatwierdzone dla napięć do 690 V zgodnie z kanadyjskimi normami "Canadian Standard Association" (CSA). Zewnętrznie lub wewnętrznie zabudowane komponenty znajdują się w wykazie CSA lub są stosowane przez producentów zgodnie z tymi normami. Znak CSA oraz napięcie znamionowe (tolerancja $\pm 10\%$) lub zakres napięcia znamionowego (tolerancja $\pm 5\%$) są zamieszczane na tabliczce znamionowej.



Gdy zamawiane są silniki energooszczędne z serii 1LA9, 1LG6, to znak CSA-E jest również zamieszczany na tabliczce.



Eksport silników niskonapięciowych do Chin

CCC – China Compulsory Certification

"Silniki małej mocy" eksportowane do Chin muszą być certyfikowane do mocy:

2-biegunowe: ≤ 2.2 kW

4-biegunowe: ≤ 1.1 kW

6-biegunowe: ≤ 0.75 kW

8-biegunowe: ≤ 0.55 kW

Silniki serii LA podlegające certyfikacji są certyfikowane przez CQC (China Quality Cert. Center). Zamówiony w ten sposób silnik posiada logo "CCC (Znak bezpieczeństwa)" zamieszczone na tabliczce znamionowej i opakowaniu.



Uwagi:

Chińskie służby celne sprawdzają wymogi certyfikacji dla importowanych produktów poprzez kod taryfy celnej.

Następujące produkty nie wymagają certyfikacji:

- Silniki importowane do Chin, które zostały już zainstalowane w urządzeniu
- Części naprawcze

Kod zamówienia dla wykonania CCC: **N67**

Eksport motoreduktorów i reduktorów do Rosji

Zgodność z GOST-R



Następujące reduktory mogą być dostarczane osobno lub jako część motoreduktora, certyfikowane zgodnie z GOST-R:

- Reduktory walcowe
- Reduktory walcowo-stożkowe
- Reduktory walcowe płaskie
- Reduktory walcowo-ślimakowe
- Reduktory ślimakowe CAVEX

Kod zamówienia dla reduktorów GOST: **N30**

Wykonanie VIK

Motoreduktory do rozmiaru mechanicznego silnika 160 L mogą być dostarczane zgodnie z wymogami VIK (Verband der Industriellen Energie- und Kraftwirtschaft e. V.). Wymogi techniczne na zapytanie.

Wykonanie zgodne z normami i specyfikacjami (kontynuacja)

Klasyfikacja silników energooszczędnych dla wydajnej równowagi energetycznej

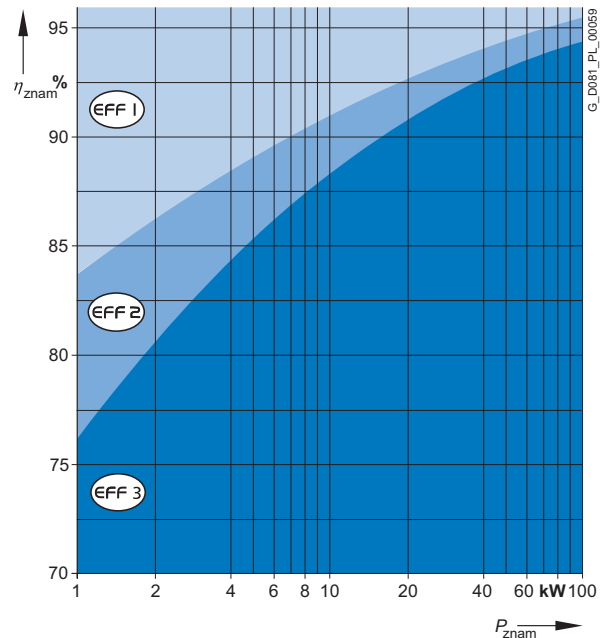
W zależności od wymogów, silniki energooszczędne są dostępne w wykonaniach o zróżnicowanych klasach sprawności energetycznej – dla Unii Europejskiej zgodnie z CEMEP (European Committee of Manufacturers of Electrical Machines and Power Electronics) oraz dla rynku Ameryki Północnej zgodnie z EPACT (US Energy Policy Act).

Wymogi sprawności zgodnie z CEMEP

CEMEP klasyfikuje poziomy sprawności dla silników 2-biegunowych oraz 4-biegunowych o mocach od 1.1 do 90 kW.

Trzy klasy sprawności zostały zdefiniowane:

- EFF1 (Silniki wysoko sprawne)
- EFF2 (Silniki o podwyższonej sprawności)
- EFF3 (Silniki o sprawności konwencjonalnej)



W skrócie: EU/CEMEP dla Europy

- Obecny status:
Niewymuszona zgodność z klasyfikacją sprawności
- Dotyczy:
Silniki klatkowe 2-, 4-biegunowe, 50 Hz od 1.1 do 90 kW (dla 400 V)
- Wymagane oznaczenie:
Klasa sprawności zamieszczana na tabliczce znamionowej silnika η_{znam} , $\eta_{3/4}$ obciążenia oraz w dokumentacji

Wymogi sprawności zgodnie z EPACT

W roku 1997, zaakceptowany został w USA akt prawny definiujący minimalne poziomy sprawności dla niskonapięciowych, trójfazowych silników AC (EPACT).

Podobny akt obowiązuje również w Kanadzie i pomimo tego, że w większej części jest identyczny, to jednak bazuje na odmiennych metodach weryfikacyjnych. Sprawność silników jest weryfikowana dla USA z zastosowaniem IEEE 112, Metoda Testowania B i dla Kanady z zastosowaniem CSA-C390.

Poza kilkoma różnicami każdy silnik niskonapięciowy eksportowany do USA lub Kanady musi spełniać prawne wymagania związane ze sprawnością.

Prawo wymaga minimalnego poziomu sprawności dla silników o napięciu zasilania 230 i 460 V przy 60 Hz, w zakresie mocy 1 do 200 HP (0.75 do 160 kW) dla 2, 4 oraz 6 biegunów. Silniki do stref zagrożonych wybuchem również są uwzględniane.

Wymogi sprawności EPACT nie obejmują np.:

- Silniki, których klasyfikacja mocy nie odpowiada standardowej serii zgodnej z NEMA MG1-12
- Silniki mocowane kołnierzowo
- Silniki samohamowne
- Silniki do współpracy z przekształtnikami
- Silniki w wykonaniu z literą C i wyższe.

Wymogi EPACT mówią, że nominalna sprawność przy pełnym obciążeniu oraz numer "CC" (Compliance Certification) muszą być zamieszczane na tabliczce znamionowej. Numer "CC" wydawany jest przez Departament Energetyczny USA (DOE).

Następujące informacje podlegające akceptacji prawnej wybierane są na tabliczce znamionowej silników EPACT:

- Nominalna sprawność
- Oznaczenie literowe wykonania
- Kod literowy
- CONT
- CC nr CC 032A (Siemens) oraz NEMA MG1-12.

W skrócie: EU/CEMEP dla Ameryki Północnej

- Obecny status:
Minimalne poziomy sprawności wymagane przez prawo
- Dotyczy:
Silniki klatkowe 2-, 4-, 6-biegunowe 60 Hz od 1 do 200 HP (0.75 do 150 kW) dla 230 V i/lub 460 V 60 Hz
- Wymagane oznaczenie:
Sprawność η_N na tabliczce znamionowej silnika.

Motoreduktory

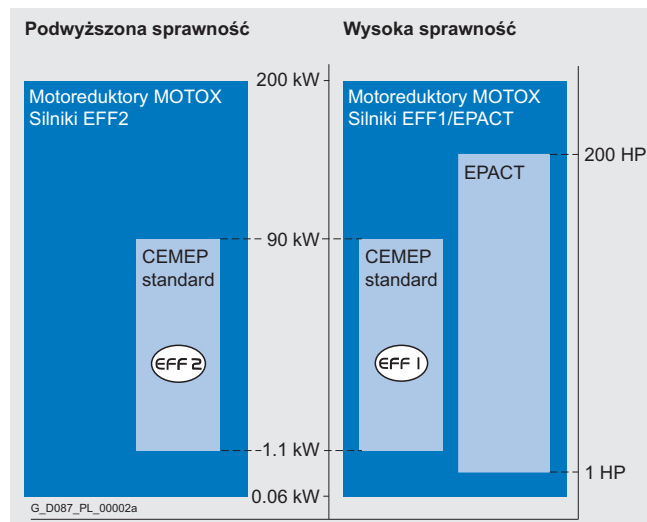
Wprowadzenie

Podstawowe dane techniczne

Silniki energooszczędne zgodnie z CEMEP/EPACT

Zakres motoreduktorów obejmuje wyłącznie silniki w europejskich klasach sprawności EFF1 "Wysoka sprawność" oraz EFF2 "Podwyższona sprawność". Części aktywne silników zostały zoptymalizowane w celu spełnienia wymogów CEMEP dotyczących klas sprawności EFF1 oraz EFF2. Procedura związana z obliczaniem sprawności bazuje na metodzie sumowania strat zgodnie z normą IEC 60034-2. Poprzez stosowanie silników energooszczędnych można osiągnąć znaczące ograniczenie kosztów energii w porównaniu z konwencjonalnymi silnikami wykonanymi zgodnie z EFF3.

Silniki EPACT produkcji Siemens są dostępne z certyfikatem CC, i oznaczone są numerem CC32A na tabliczce znamionowej, a ponadto opcjonalnie są zgodne również z wymogami UL. Siemens oferuje silniki CSA (Energy Efficiency Verification Mark) specjalnie na rynek kanadyjski.



Ochrona przeciwwybuchowa zgodnie z ATEX

Na rynku europejskim Dyrektywa ATEX 94/9/EC odnosi się do wszystkich typów wyposażenia, stosowanych w strefach zagrożonych wybuchem - w tym także i do motoreduktorów. Dyrektywa ta stała się obowiązująca od 1 lipca 2003 roku i posiada nieograniczoną moc prawną dla wszystkich stosowanych motoreduktorów w Unii Europejskiej. Pozostałe państwa również muszą być zgodne z tymi normami.

Reduktory walcowe, walcowe płaskie, walcowo-stożkowe oraz walcowo-ślimakowe dostępne są w wykonaniach spełniających wymogi tej Dyrektywy. Szeroki zakres wykonanych reduktorów oraz silników w wielu rozmiarach mechanicznych są zatwierdzone do stosowania w strefach 1, 2 (gazy) oraz w strefach 21 i 22 (pyły).

Atmosfera Ex / Strefa		Kategoria	Częstotliwość występowania
G (gaz i opary)	D (Pył)		
0	20	1	Ciągła lub długotrwała
1	21	2	Sporadyczna
2	22	3	Rzadka lub krótkotrwała

Motoreduktory MOTOX mogą być stosowane w kategoriach 2 i 3.

Zastosowanie w wybuchowej atmosferze spowodowanej przez gazy jest dopuszczalne dla klas temperaturowych od T1 do T4. Przy zastosowaniu w wybuchowych atmosferach spowodowanych przez pyły, musi być wzięta pod uwagę maksymalna temperatura 120 °C dla reduktora.

W przypadku miejsc niedostępnych, istnieje możliwość zastosowania elektronicznych czujników, monitorujących poziom oleju.

Silniki są dostępne w następujących wykonaniach ochronnych: ognioodporna obudowa (Exd), ognioodporna obudowa i puszka zaciskowa o podwyższonym bezpieczeństwie (Exde), podwyższone bezpieczeństwo (Exe) i iskrobezpieczne (Exn), jak również silniki do stref zagrożonych wybuchem pyłów.

Normy

Silniki są zgodne z wszystkimi normami międzynarodowymi (IEC), europejskimi (EN, CENELEC) oraz narodowymi (DIN/VDE)

IEC	EN / HD	DIN / VDE	Tytuł
IEC 60027-4	HD 245.4	DIN 1304-7	Symbole i oznaczenia literowe do stosowania w elektryce, symbole i wielkości dotyczące elektrycznych maszyn wirujących
IEC 60034-1	EN 60034-1	DIN EN 60034-1 VDE 0530-1	Maszyny elektryczne wirujące: - Dane znamionowe i parametry
IEC 60034-2	EN 60034-2	DIN EN 60034-2 VDE 0530-2	- Metody wyznaczania strat i sprawności na podstawie badań (z wyjątkiem maszyn pojazdów trakcyjnych)
IEC 60034-5	EN 60034-5	DIN EN 60034-5 VDE 0530-5	- Stopnie ochrony zapewniane przez rozwiązania konstrukcyjne maszyn elektrycznych wirujących (kod IP) - klasyfikacja
IEC 60034-6	EN 60034-6	DIN EN 60034-6 VDE 0530-6	- Sposoby chłodzenia (kod IC)
IEC 60034-7	EN 60034-7	DIN EN 60034-7 VDE 0530-7	- Klasyfikacja form wykonania, sposobów montażu i umiejscowienia skrzynki zasiskowej (kod IM)
IEC 60034-8	EN 60034-8	DIN EN 60034-8 VDE 0530-8	- Oznaczenie wyprowadzeń i kierunek wirowania
IEC 60034-9	EN 60034-9	DIN EN 60034-9 VDE 0530-9	- Dopuszczalne poziomy hałasu
IEC 60034-12	EN 60034-12	DIN EN 60034-12 VDE 0530-12	- Charakterystyki rozruchowe jednobiegowych trójfazowych silników indukcyjnych klatkowych
IEC 60034-14	EN 60034-14	DIN EN 60034-14 VDE 0530-14	- Drgania mechaniczne określonych maszyn o wzniosach osi wału 56 mm i większych
IEC TS 60034-17	-	DIN IEC/TS 60034-17 VDE 0530-17	- Silniki indukcyjne klatkowe zasilane z przekształtników - wskazówki dotyczące stosowania
IEC 60038	HD 472	DIN IEC 60038	Napięcia znormalizowane IEC
-	EN 50347	DIN EN 50347	Silniki indukcyjne trójfazowe ogólnego przeznaczenia o znormalizowanych wymiarach i mocach
IEC 60085	HD 566	DIN IEC 60085	Izolacja elektryczna - ocena termiczna i oznaczenia
IEC 60445	EN 60445	DIN EN 60445	Oznaczenia identyfikacyjne zacisków urządzeń i zakończeń żył przewodów
IEC 60529	EN 60529	DIN EN 60529 VDE 0470-1	Stopnie ochrony zapewniane przez obudowy (kod IP)
-	EN 50262	DIN EN 50262	Dławnice kablowe stosowane w instalacjach elektrycznych
-	-	EDIN 42925	Skrzynki zaciskowe dla silników indukcyjnych trójfazowych dla napięć znamionowych od 400 V do 690 V

Podstawowe wymiary wszystkich reduktorów są zgodne z następującymi normami DIN:

Wzniosy wałów	DIN 747
Zakończenia wałów	DIN 748/1
Kołnierze montażowe	DIN 42948
Współosiowość przedłużeń wałów, współosiowość i mimośrodowość kołnierzy montażowych	DIN 42955
Wpusty i kliny	DIN 6885/1
Drugi wał wyjściowy silnika	DIN 748/3
Otwór pasujący wału	DIN 332/2

Motoreduktory

Wprowadzenie

Podstawowe dane techniczne

Tolerancje

Forma kołnierzy A, C:

$b1 \leq \varnothing 230 = j6$

$b1 > \varnothing 230 = h6$

Zakończenie wału - strona napędowa:

$d1 < \varnothing 55 : k6$

$d1 \geq \varnothing 55 : m6$

Pozostałe tolerancje - patrz rysunki wymiarowe.

Stopnie ochrony

Motoreduktory są dostarczane standardowo z IP55 zgodnie z normami IEC 60529 (reduktory) oraz IEC 60034-5 (silniki). Dla wyższych stopni ochrony patrz rozdział 8, "Stopnie ochrony silnika".

Kierunek obrotu motoreduktorów

Trójfazowe silniki AC są skonfigurowane tak, że kierunek obrotów wału wyjściowego jest zgodny z ruchem wskazówek zegara (IEC 60034-8).

Kierunek obrotu wału wyjściowego reduktora może być zmieniony na przeciwny przez zamianę dwóch faz zasilających silnik.

Określanie kierunku obrotów dla motoreduktorów i reduktorów z funkcją "backstop"

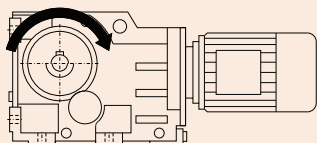
W przypadku zamówienia reduktora z mechanicznym zabezpieczeniem przed ruchem wstecznym- "backstop", konieczne jest określenie wymaganego kierunku obrotów wału wyjściowego. Kierunek obrotu jest określany, gdy patrzymy na wprost wału wyjściowego (zakończenie wału). W reduktorach walcowych płaskich, walcowo-stożkowych i walcowo-ślimakowych jest też konieczne określenie strony, po której umiejscowiony jest wał wyjściowy, np. "strona A" lub "strona B". Strona wyjściowa jest określana dla danej pozycji montażowej.

Kierunek obrotu motoreduktora - patrząc na wprost wału wyjściowego

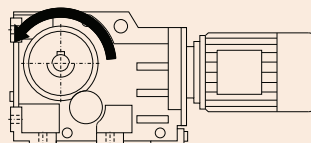
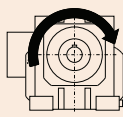
Kody zamówieniowe dla kierunku obrotu wału wyjściowego:

CW - zgodnie z ruchem wskazówek zegara: **K18**

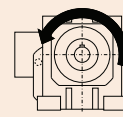
CCW - przeciwnie do ruchu wskazówek zegara: **K19**



CW - zgodnie z ruchem wskazówek zegara



CCW - przeciwnie do ruchu wskazówek zegara



Moce i momenty obrotowe

Określone moce i momenty odnoszą się do wykonań standardowych, pozycji montażowych B3./ B5../H01 oraz innych porównywalnych pozycji montażowych, przy których pierwszy stopień redukcji nie jest kompletnie zanurzony w oleju. Wymagane są przy tym standardowe zewnętrzne warunki pracy.

Prędkości

Określone prędkości wyjściowe są orientacyjne, zaokrąglone do pierwszej liczby dziesiętnej po przecinku. Można wykorzystać podawane prędkości znamionowe silnika oraz reduktora do obliczenia prędkości znamionowej urządzenia. Należy mieć jednak na uwadze fakt, że prędkość wyjściowa będzie uzależniona od obciążenia oraz warunków zasilania silnika.

Poziom hałas

Poziom hałasu emitowany przez silniki przy zasilaniu z sieci

Poziom hałas mierzony jest zgodnie z normą DIN EN ISO 1680 w wygłuszonym pomieszczeniu. Poziom hałas określany jest jako średnio ważony pomiar poziomu natężenia dźwięku L_{pFA} w dB (A). Ta wartość jest średnią przestrzenną wartością natężenia dźwięku mierzoną na powierzchni pomiarowej sześciianu oddalonego o 1 m od powierzchni silnika. Poziom mocy dźwięku jest także określany jako L_{WA} w dB (A).

Wartości określone w tabelach wyboru silnika odnoszą się do silnika bez reduktora przy częstotliwości 50 Hz (patrz dane wyboru i zamówienia w odpowiednich rozdziałach katalogu). Tolerancja wynosi +3 dB. Przy 60 Hz, wartości są w przybliżeniu o 4 dB (A) wyższe. Prosimy o zapytanie o poziom hałasu w przypadku silników o zmiennej liczbie biegunów, motoreduktorów oraz silników współpracujących z przekształtnikiem.

Poziom hałasu emitowany przez motoreduktory

Motoreduktory nie przekraczają dopuszczalnych wartości poziomu hałasu zdefiniowanych w wytycznych dla reduktorów VDI 2159 i dla silników w normie EN 60034. Doświadczenie pokazuje, że motoreduktory emitują hałas, który jest około 3 - 5 dB (A) głośniejszy od emitowanego przez silnik. Bardziej precyzyjne dane dostępne są na zapytanie.

Waga motoreduktorów

Dane dotyczące wagi zamieszczone w rysunkach wymiarowych są wartościami uśrednionymi i nie uwzględniają odpowiedniej ilości oleju. Waga jest zmienna w zależności od wykonania i rozmiaru reduktora. Ilość oleju uzależniona jest od pozycji montażowej. Wykaz ilości oleju w reduktorach znajduje się w rozdziałach odpowiednich typów reduktorów w sekcji "Ilości oleju". Dokładna waga napędu jest określana w potwierdzeniu zamówienia.

Silniki trójfazowe AC

Silniki trójfazowe AC zostały zaprojektowane do perfekcyjnej współpracy z produkowanymi reduktorami i mogą być dostarczane z hamulcem lub bez.

Seria silników pokrywa wielkości mechaniczne od 71 do 315. Moce silników 2-, 4-, 6-, 8-biegunowych są klasyfikowane zgodnie z IEC. Wykonania ze zmienną liczbą biegunów 8/2; 8/4; 4/2; 6/4 dostępne są na zapytanie. Obudowy silników do rozmiaru 160 są wykonane z wysokiej jakości stopu aluminium. Obudowy dla rozmiaru od 180 są wykonywane z odlewów żeliwnych.

Hamulce

Silniki mogą być wyposażane w elektromagnetyczne hamulce sprężynowe. Są to hamulce tarczowe, trzymane sprężynami przy zerowym prądzie zasilania.

Moment może być ustawiany na odpowiednie wartości graniczne dla każdego rozmiaru hamulca.

Motoreduktory

Wprowadzenie

Podstawowe dane techniczne

Płyny smarujące

Wszystkie reduktory są napełniane olejem w fabryce. Stosowane oleje spełniają wymagania normy DIN 51502. Reduktory napełniane są zmiennymi ilościami oleju (patrz dokumentacja i tabliczka znamionowa), zależnymi od pozycji montażowej. Jeśli nie wyspecyfikowano inaczej, zastosowane zostały standardowe płyny smarujące.

Odpowiednia jakość płynów smarujących

Oleje stosowane w reduktorach MOTOX są przedmiotem rygorystycznej kontroli jakości. Dla reduktorów MOTOX tylko oleje o jakości CLP są dopuszczalne. Są to oleje zawierające śladowe ilości zgodnie z normą DIN 51517-3 dla polepszenia ochrony antykorozyjnej, opóźnienia starzenia materiału oraz zredukowania tarcia materiałów mieszanych. Odporność na ścieranie w teście FZG zgodnie z normą DIN 51354-2 musi odpowiadać stopniowi 12 lub wyższemu w warunkach testu A/8.3/90. W teście łożysk FE-8 zgodnie z normą DIN 51817-3 ścieranie elementu tocznego musi być poniżej 30 mg, a koszyczka łożyska poniżej 100 mg w warunkach testu D-7.5/80-80.

Dodatkowo płyny smarujące muszą spełniać następujące wymagania narzucone uprzednio przez firmę FLENDER:

- Wystarczająco wysoka odporność na powstawanie "szarych plam" zgodnie z testem FVA 54
- Niski stopień spieniania z mniej niż 15 % powstawania piany w specjalnym teście firmy FLENDER
- Odpowiedni dla materiałów elastomerowych, wykorzystywanych w uszczelnieniach reduktorów
- Kompatybilny z pozostałościami ochrony antykorozyjnej i olejami rozruchowymi stosowanymi przez firmę FLENDER
- Kompatybilny z lakierami stosowanymi we wnętrzach reduktorów FLENDER
- Kompatybilny z pastami uszczelniającymi stosowanymi pomiędzy łączonymi częściami obudowy.

Dodatkowo dla zastosowań w reduktorach ślimakowych:

Niski poziom ścierania, wysoka odporność na korozję, wysoka sprawność (niska temperatura) w teście cylindrycznych reduktorów ślimakowych.

Lista akceptowalnych typów olejów różnych producentów znajduje się w Dokumentacji Techniczno-Ruchowej BA 7300.

Płyny smarujące (kontynuacja)

Oleje dla reduktorów walcowych E/D/Z, reduktorów walcowych płaskich F, reduktorów walcowo-stożkowych K:

Zakres stosowania	Temperatura otoczenia	Oznaczenie DIN ISO	Kod zamówienia
Oleje standardowe			
Temperatura standardowa	-10 ... +40 °C	CLP ISO VG 220	K06
Podwyższona żywotność serwisowa	-20 ... +50 °C	CLP ISO PG VG 220	K07
Temperatura wysoka	0 ... +60 °C	CLP ISO PG VG 460	K08
Temperatura niska	-30 ... +50 °C	CLP ISO PAO VG 220	K12 *)
Temperatura najniższa	-40 ... +40 °C	CLP ISO PAO VG 68	K13 *)
Oleje bezpieczne fizjologicznie (zastosowanie w przemyśle spożywczym) zgodnie z USDA-H1			
Temperatura standardowa	-30 ... +40 °C	CLP ISO PAO VG 460	K10 *)
Oleje podlegające biodegradacji			
Temperatura standardowa	-20 ... +40 °C	CLP ISO E VG 220	K11 *)

*) Na zapytanie

Oleje do reduktorów walcowo-stożkowych B i reduktorów walcowo-ślimakowych C:

Zakres stosowania	Temperatura otoczenia	Oznaczenie DIN ISO	Kod zamówienia
Oleje standardowe			
Temperatura standardowa	0 ... +60 °C	CLP ISO PG VG 460	K08
Temperatura niska	-20 ... +50 °C	CLP ISO PAO VG 220	K12 *)
Oleje bezpieczne fizjologicznie (zastosowanie w przemyśle spożywczym) zgodnie z USDA-H1			
Temperatura standardowa	-30 ... +50 °C	CLP ISO PAO VG 460	K10 *)

*) Na zapytanie

Temperatury otoczenia mają zastosowanie dla reduktorów standardowych. Dane bazują na naszym doświadczeniu ze standardowymi aplikacjami napędowymi. Decydującym czynnikiem mającym wpływ na żywotność serwisową jest temperatura oleju, która uzależniona jest w dużym stopniu od typu reduktora, rozmiaru mechanicznego, współczynnika przełożenia, pozycji montażowej, prędkości wejściowej oraz trybu pracy.

Dane dotyczące zastosowania w wysokich, niskich oraz najniższych temperaturach odnoszą się tylko do oleju. Koniecznym może być dokonanie dodatkowych pomiarów. Prosimy o kontakt.

Przy niskich temperaturach otoczenia uwzględniane powinny być krytyczne charakterystyki rozruchowe.

Przy wysokich temperaturach otoczenia (> 40 °C) dopuszczalna temperatura zbiornika oleju nie może być przekroczona. Prosimy o kontakt w przypadku, gdy napęd wymaga sprawdzających obliczeń termicznych.

Konserwacja długoterminowa

Reduktory walcowe, walcowe płaskie, walcowo-stożkowe oraz walcowo-ślimakowe mogą być dostarczane wraz z konserwacją długoterminową do 36 miesięcy. Swobodne zakończenia wałów, elementy uszczelnień oraz kołnierze montażowe pokrywane są ochronną warstwą smaru.

Reduktor jest kompletnie wypełniony olejem przygotowanym do długoterminowego przechowywania. Więcej informacji o przechowywaniu i odbiorach znajduje się w instrukcji obsługi.

Kod zamówienia dla konserwacji do 36 miesięcy: **K17**

Motoreduktory

Wprowadzenie

Podstawowe dane techniczne

Powłoki lakiernicze

Dla ochrony napędów przed czynnikami zewnętrznymi oferujemy 3 wysokiej jakości systemy lakiernicze w różnorodnych barwach.

Motoreduktory o rozmiarze 38 oraz większe lakierowane są standardowo kolorem RAL 5015 (błękit) bazującym na żywicach syntetycznych. Zapewnia to doskonałą ochronę antykorozyjną dla instalacji pracujących w klimatach umiarkowanych.

Reduktory o rozmiarach 18 i 28 w obudowach aluminiowych dostarczane są standardowo jako niemalowane.

Pojedyncze części do transportu, lakierowane są farbą antykorozyjną z ograniczonym czasem jej działania.

System	Odcień RAL	Typowy zakres stosowania	Właściwości Przemalowania*	Odporność chemiczno-fizyczna	Stabilność temperaturowa	Komentarze
Akryl (Plastic) (standard) Kod zam.: L02	Standard: RAL 5015 Specjalne: RAL 1003, 1007, 1012, 1018, 1023, 2000, 2004, 3000, 5007, 5009, 5010, 5012, 6011, 6018, 7001, 7011, 7030, 7031, 7032, 7035, 9005, 9006, 9010, inne na zapytanie	Standardowa 1-warstwowa powłoka lakieru do zastosowań wewnętrznych	Powłoką akrylową lub bazującą na żywicach syntetycznych, do przemalowania po 3 dniach suszenia	Dobra odporność na detergenty, olej i benzynę, chwilowa odporność na działanie roztworów kwasów i zasad ($\leq 3\%$), nieodporna na rozpuszczalniki, nieodporna na parę	-40 °C ... 100 °C Krótkotrwale do 140 °C	Standardowe wykończenie lakiernicze z doskonałymi właściwościami przyczepności; nieodpowiednia do przechowywania lub instalacji na zewnątrz
2K PUR (doplata) Kod zam.: L03	Standard: RAL 7031 Specjalne: RAL 1003, 1012, 1018, 1023, 2004, 300, 5002, 5007, 5009, 5010, 5012, 5015, 6011, 6018, 7000, 7001, 7011, 7030, 7032, 7035, 9005, 9006, 9010, 9011, 9016, inne na zapytanie	Standardowa 2-warstwowa powłoka lakieru, szczególnie do zastosowań zewnętrznych lub dla podwyższenia ochrony antykorozyjnej	Po wstępnym czyszczeniu: lakierem 2K PUR lakierem 2K epoxy	Doskonała odporność na olej, smar, benzynę, wodę, wodę morską i detergenty; dobra odporność na zmienne warunki klimatyczne oraz działanie roztworów kwasów i zasad ($\leq 3\%$); dobra odporność na ścieranie	-40 °C ... 150 °C	Standardowe wykończenie lakiernicze dla chłodni kominowych oraz mieszadeł lub, jeśli wymagana, odporność na wodę morską itd.
2K epoxy (doplata) Kod zam.: L04	Standard: RAL 7035 Specjalne: RAL 1007, 1018, 1023, 2000, 5002, 5007, 5009, 5010, 5015, 6011, 6018, 7001, 7030, 7032, 9010, 9011, inne na zapytanie	Wysokiej jakości powłoka lakieru do zastosowań zewnętrznych lub przy kontakcie z roztworami kwasów i zasad ($\leq 5\%$)	Po wstępnym czyszczeniu: lakierem 2K PUR lakierem 2K epoxy lakierem 2K AC	Doskonała odporność na słabe kwasy oraz zasady ($\leq 5\%$), olej, smar, benzynę, emulsje chłodzące, sól, rozpuszczalniki; powłoka utwardzona i odporna na zadrapania	-40 °C ... 150 °C	Lakier 2K epoxy staje się kredowy przy instalacjach na zewnątrz (bez wpływu na jakość), wysoki połysk z dużą odpornością na uszkodzenia mechaniczne
Grunt Kod zam.: L01	(RAL 7032)	Do przemalowania: właściwy do wszystkich popularnych systemów lakierniczych, zapewnia chwilową ochronę antykorozyjną	Bardzo dobry efekt z lakierem akrylowym lub żywicą syntetyczną, lakier 2K PUR, lakier 2K epoxy, lakier SH, lakier 2K AC	Dobra odporność na detergenty i roztwory solne oraz odporność na olej i benzynę	-40 °C ... 150 °C	Dobra przyczepność połączona z ochroną antykorozyjną
Niemalowany Kod zam.: L00	–	Do przemalowania: zapewnia chwilową ochronę antykorozyjną	Doskonały pod: lakier syntetyczny, żywice syntetyczne, farby olejne, bitumiczne, lakier 2K PUR, lakier 2K epoxy	–	(-40 °C ... 150 °C)	Pojedyncze części zagruntowane, Części stalowe zagruntowane lub ocynkowane, części z aluminium i plastiku bez zmian

Kody zamówienia dla kolorów RAL:

5015 błękit (standard dla akrylu)

L50

7031 niebieskoszary (standard dla 2K PUR) **L53**

7011 żelazny szary

L51

7035 jasny szary (standard dla 2K epoxy) **L43**

2004 pomarańcz

L52

Kolory określone powyżej mogą być specyfikowane poprzez kod zamówienia Y80 oraz kod koloru RAL wpisany tekstem.

Przykład:

Rezedowy zielony

Kod zamówienia: **Y80*RAL @ 6011***

Tabliczka znamionowa i inne oznaczenia

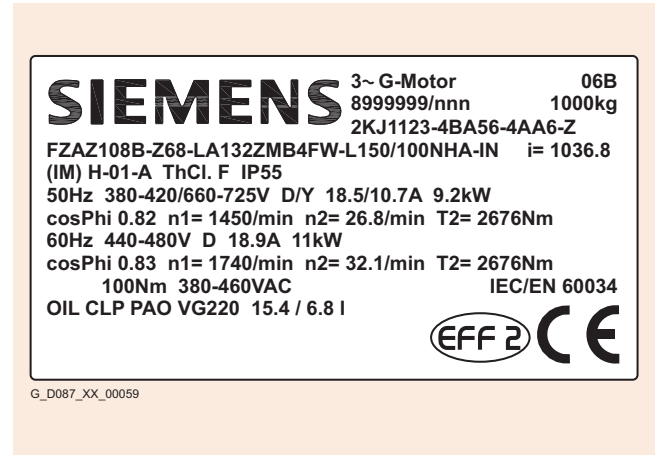
Zgodnie z normą DIN EN 60034-1 przybliżona waga całkowita podawana jest na tabliczce znamionowej dla wszystkich motoreduktorów (od około 30 kg).

W wersji standardowej tabliczka znamionowa dostępna jest w formacie międzynarodowym lub w języku angielskim / niemieckim.

Dodatkowa tabliczka znamionowa może być dostarczana luzem dla wszystkich silników.

Kod zamówienia dla dodatkowej tabliczki znamionowej: **K41**

Przykład tabliczki znamionowej:



Dokumentacja

Motoreduktory dostarczane są z następującą dokumentacją standardową:

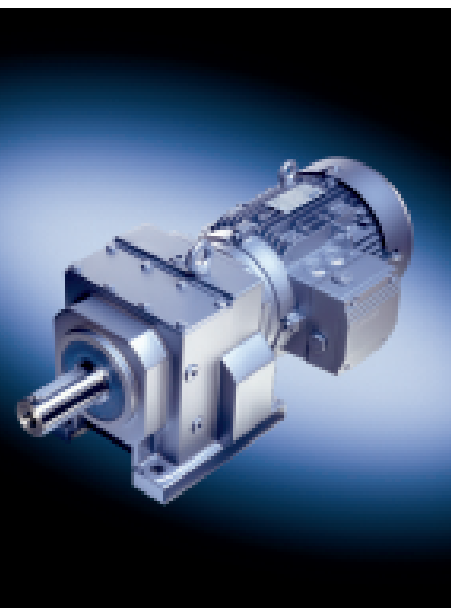
- Instrukcje obsługi (papier) zaw. wykaz części zamiennych oraz oświadczenie producenta EC po angielsku / niemiecku
- Zestaw instrukcji (elektronicznie) ze wszystkimi instrukcjami obsługi w językach: czeski, holenderski, angielski, niemiecki, francuski, włoski, rosyjski, hiszpański, szwedzki oraz polski.

Następujące dokumentacje są dostępne opcjonalnie:

- Zamówieniowa specyfikacja części zamiennych
- Certyfikat zgodności z normą EN 10204-2.1 oraz certyfikat z testu fabrycznego EN 10204-2.2 dla motoreduktora
- Certyfikat testu fabrycznego EN 10204-2.2 dla materiałów
- Certyfikat testu fabrycznego EN 10204-3.1 dla reduktora, testy wykonywane dla:
 - Średnicy wału wyjściowego / wejściowego
 - Współosiowości wału wyjściowego
 - Współosiowości wału wejściowego (tylko dla reduktorów)
 - Luzu skrętnego
 - Poziomu hałasu (ocena subiektywna).

Certyfikat testu fabrycznego EN 10204-3.1 dla silników może być również wykonany na zapytanie. Testowane są:

- Prądy jałowe w 3 fazach
- Straty mocy podczas biegu jałowego
- Prędkość biegu jałowego.



	Wprowadzenie
2/2	Przegląd
2/4	System modułowy
	Podstawowe dane techniczne
2/5	Ilości oleju
2/7	Dopuszczalna siła poprzeczna
	Motoreduktory do 200 kW
2/10	Wybór i dane zamówieniowe
	Przełożenie i maksymalny moment obrotowy
2/90	Wybór i dane zamówieniowe
	Sposoby montażu
2/116	Wybór i dane zamówieniowe
	Wykonanie wału
2/117	Wybór i dane zamówieniowe
	Wykonanie kołnierze
2/118	Wybór i dane zamówieniowe
	Sposoby montażu i pozycje montażowe
2/119	Wybór i dane zamówieniowe
	Wersje specjalne
2/130	Smarowanie
2/130	Kontrola poziomu oleju
2/130	Odpowietrzanie reduktora
2/131	Spust oleju
2/131	Uszczelnienie
2/132	Łożyska poprzecznie wzmocnione
2/132	Kołnierz mieszadła w wykonaniu "dry-well"
	Wymiary
2/133	Przegląd rysunków wymiarowych
2/135	Rysunki wymiarowe

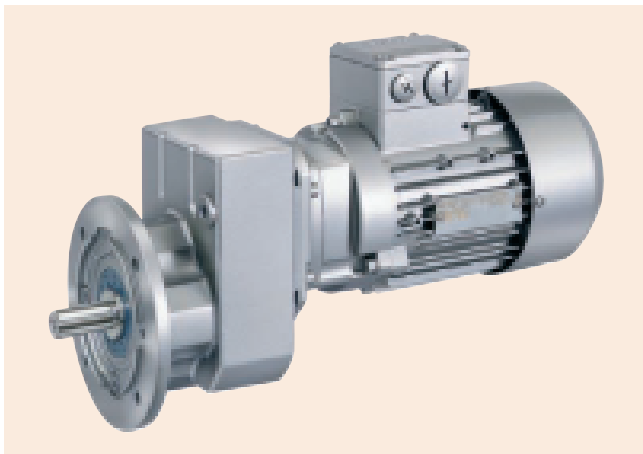
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

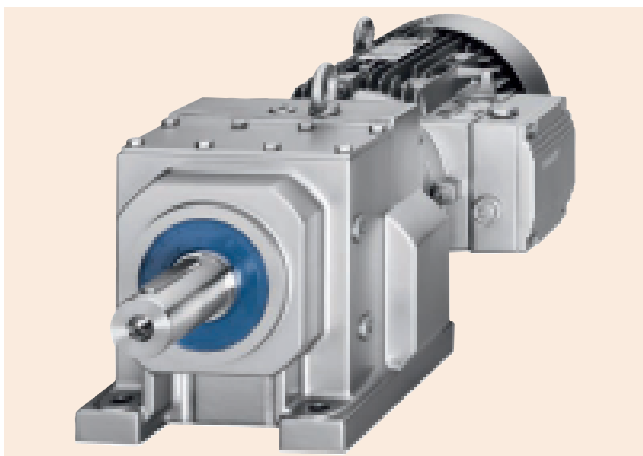
Wprowadzenie

2

Przegląd



Motoreduktor walcowy E



Motoreduktor walcowy D/Z

Reduktory walcowe MOTOX są częścią modułowego systemu MOTOX. Razem z reduktorami walcowo-stożkowymi, płaskimi, walcowo-ślimakowymi połączonymi z silnikami trójfazowymi z hamulcami lub bez, jako kompletny system pokrywają wszystkie możliwe kombinacje napędowe, odpowiednie do regulacji obrotów za pomocą przekształtników.

Reduktory walcowe MOTOX zostały zaprojektowane do pracy ciągłej. Obudowy reduktorów wykonane z odlewów żeliwnych lub z aluminium są opracowane w 3D CAD i charakteryzują się zoptymalizowaną strukturą z punktu widzenia sztywności oraz pochłaniania drgań. Uszczelnienia promieniowe wału z ochroną przeciwpyłową zabezpieczają z jednej strony przed wyciekami oleju oraz z drugiej strony przed dostaniem się wody lub pyłu do reduktora. Wszystkie koła zębate są frezowane, a ich powierzchnia hartowana. Brzegi zębów są korygowane i wypuklane przez szlifowanie lub ostrzenie do uzyskania właściwego profilu.

Reduktory walcowe MOTOX produkowane są jako jedno-stopniowe, dwu-stopniowe oraz trzy-stopniowe. Seria reduktorów walcowych MOTOX może być dostarczana w wykonaniu łopowym lub kołnierzowym przygotowanym do montażu w dowolnej pozycji. Kołnierze montażowe mogą być wykonywane jako zintegrowane z korpusem (typ C). Kombinacje wykonania łopowe / kołnierzowe dostępne są na zapytanie.

Przegląd (kontynuacja)

Reduktory walcowe są oznaczane następująco:

Typ reduktora:

(-) Reduktory walcowe

Stopnie przełożenia **E** 1-stopniowe
Z 2-stopniowe
D 3-stopniowe

Typ:

Wał (-) Wał pełny

Montaż (-) Wykonanie łapowe
F Wykonanie kołnierzone (typ-A)
Z Kołnierz obudowy (typ-C)
R Kołnierz mieszadła
K Kołnierz dla chłodni kominowej ¹⁾

Przylączca (-) Klin

Typ reduktora pośredniego

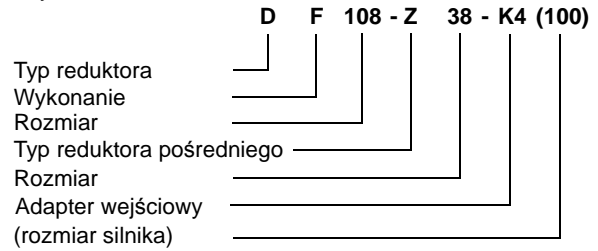
(-) Reduktory walcowe

Stopnie przełożenia **Z** 2-stopniowe
D 3-stopniowe

Adapter wejściowy

- K2** Adapter kołnierkowy ze sprzęgłem elastycznym dla silników kołnierkowych IEC
- K2TC** Adapter kołnierkowy ze sprzęgłem elastycznym dla silników kołnierkowych NEMA ¹⁾
- K4** Adapter kołnierkowy krótki dla silników IEC
- K5** Adapter kołnierkowy krótki dla silników NEMA ¹⁾
- KQ** Adapter kołnierkowy dla silników servo z klinem
- KQS** Adapter kołnierkowy dla silników servo bez klina
- A** Adapter z wejściowym wałem pełnym
- A5** Adapter z wejściowym wałem pełnym (wykonanie NEMA) ¹⁾
- P** Adapter z wejściowym wałem pełnym i platformą
- P5** Adapter z wejściowym wałem pełnym i platformą (wykonanie NEMA) ¹⁾
- PS** Adapter z wejściowym wałem pełnym, platformą oraz osłoną ochronną

Przykład:



Ta seria obejmuje 11 rozmiarów dla reduktorów D oraz Z, a także 7 rozmiarów dla reduktorów E.

Reduktory E dostępne są jako jednostopniowe, reduktory Z jako dwustopniowe oraz reduktory D jako trzystopniowe.

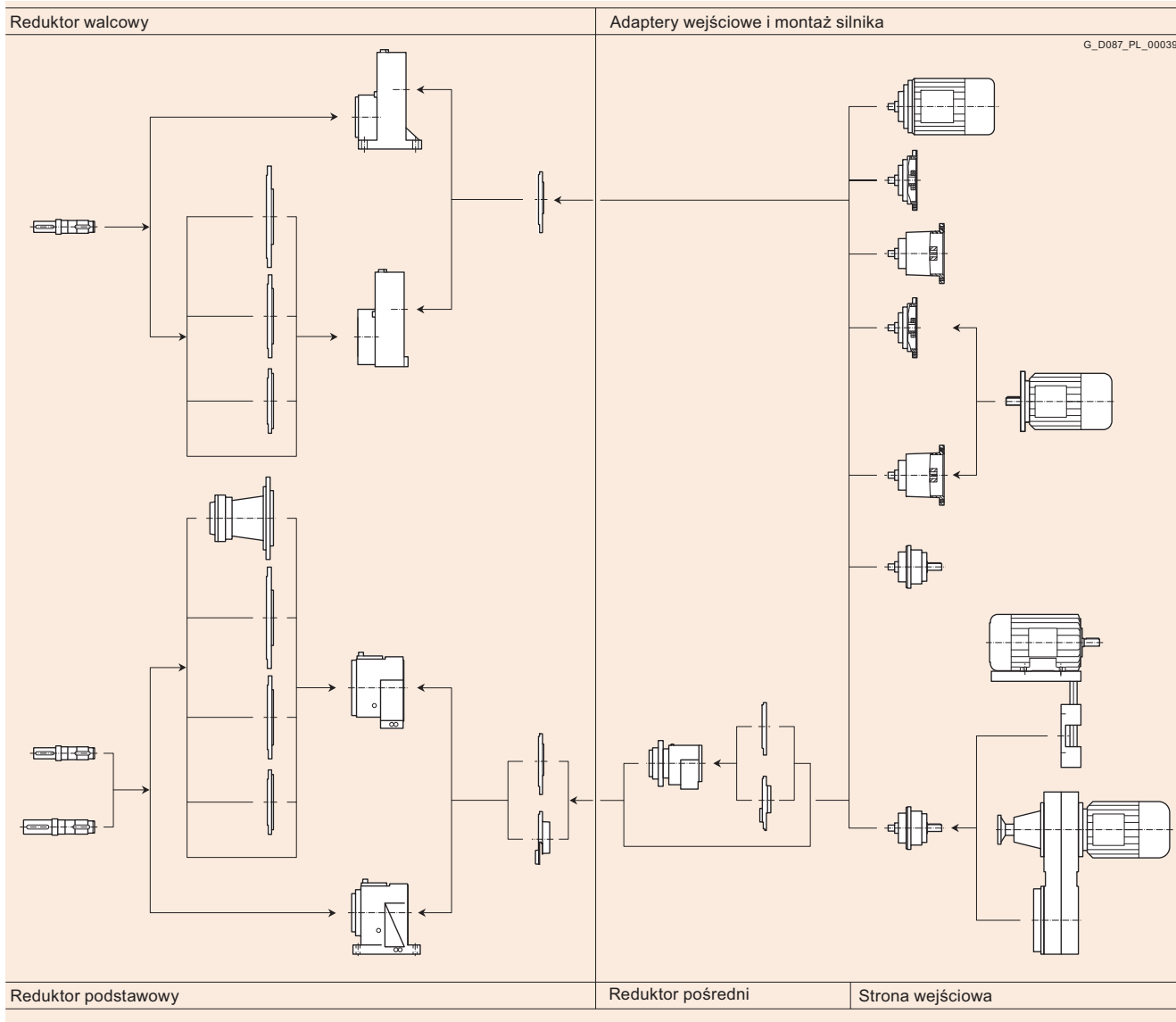
1) Te wykonania mogą być dobierane za pomocą naszego konfiguratora elektronicznego MOTOX.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wprowadzenie

System modułowy



Zastosowanie

Motoreduktory walcowe MOTOX posiadają wysoką sprawność i charakteryzują się bardzo niskim poziomem emisji hałasu.

Motoreduktory te oferują bardzo wysoką wydajność ekonomiczną wraz z przystępną ceną oraz niskimi kosztami utrzymania.

Rodzaj obudowy zapewnia wiele możliwości montażowych poprzez ich wykonanie kołnierzowe lub łapowe.

Ilości oleju

Ilości oleju odpowiadające stosowanym pozycjom montażowym wyspecyfikowane są w instrukcjach obsługi oraz na tabliczce znamionowej.

Waga odpowiednich olejów:

Olej mineralny (CLP) = 0.9 kg/l

Olej syntetyczny (PGLP) = 1.05 kg/l

Reduktory walcowe jednostopniowe

Typ reduktora	Pozycja montażowa											
	B3	B5 B14	B5-00 B14-00	B5-02 B14-02	B5-03 B14-03	B6	B7	B8	V1 V18	V3 V19	V5	V6
E.38	0.2	0.2	0.23	0.23	0.4	0.3	0.3	0.4	0.5	0.6	0.5	0.6
E.48	0.3	0.3	0.50	0.50	0.7	0.6	0.5	0.7	0.7	1.1	0.7	1.1
E.68	0.5	0.5	1.00	1.00	1.4	1.0	1.1	1.5	1.7	1.9	1.8	1.9
E.88	0.8	0.7	1.60	1.60	2.5	1.6	1.6	2.5	2.2	3.8	2.3	3.8
E.108	1.3	1.0	2.70	2.70	4.5	2.7	2.8	4.6	3.7	6.6	3.8	6.6
E.128	2.3	2.3	5.20	5.10	7.2	5.3	5.2	7.2	6.4	10.9	6.4	10.9
E.148	4.0	2.8	6.70	6.70	10.3	7.0	7.0	10.3	9.3	14.5	9.5	14.8

Typ reduktora	Pozycja montażowa									
	B3	B5 B14	B6	B7	B8	V1 V18	V3 V19	V5	V6	
Z.18	0.20	0.20	0.35	0.3	0.4	0.5	0.5	0.5	0.5	
Z.28	0.25	0.25	0.45	0.4	0.6	0.6	0.7	0.6	0.7	
Z.38	0.50	0.50	0.60	0.6	0.6	0.8	1.2	0.7	1.1	
Z.48	1.10	1.00	1.60	1.3	1.5	1.8	2.4	1.9	2.4	
Z.68	1.80	1.70	2.70	2.3	2.5	3.0	4.1	3.2	4.1	
Z.88	4.10	3.70	6.10	5.3	5.7	6.8	8.3	7.5	8.8	
Z.108	7.30	6.00	10.50	9.3	8.6	13.8	14.0	13.2	13.6	
Z.128	9.50	7.00	16.00	14.1	13.2	18.5	22.1	19.9	22.3	
Z.148	13.00	9.90	20.80	18.3	26.9	23.9	27.7	25.7	27.4	
Z.168	21.00	15.30	34.80	30.1	32.1	48.0	45.6	48.0	41.7	
Z.188	18.50	18.50	50.00	46.0	75.0	72.0	70.0	72.0	70.0	
D.18	0.20	0.20	0.35	0.3	0.4	0.5	0.5	0.5	0.5	
D.28	0.25	0.25	0.45	0.4	0.6	0.6	0.7	0.6	0.7	
D.38	0.50	0.50	0.60	0.6	0.6	0.9	1.1	0.9	1.1	
D.48	1.10	1.00	1.50	1.4	1.5	2.3	2.4	2.4	2.4	
D.68	1.70	1.60	2.60	2.4	2.6	3.9	4.0	4.0	4.0	
D.88	4.00	3.60	5.90	5.4	5.9	8.7	8.9	9.3	8.9	
D.108	7.10	5.70	10.30	9.5	10.0	16.3	14.2	15.6	13.7	
D.128	9.40	6.80	15.80	14.8	14.1	24.6	21.8	24.4	21.5	
D.148	12.50	9.40	20.40	19.1	23.4	30.6	28.2	32.2	27.9	
D.168	19.00	16.00	34.10	31.2	33.8	53.0	43.7	54.4	42.2	
D.188	18.40	18.40	48.00	46.0	73.0	69.0	68.0	69.0	68.0	

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Podstawowe dane techniczne

Ilości oleju (kontynuacja)

Tandemowe reduktory walcowe

Typ reduktora	Pozycja montażowa								
	B3	B5 B14	B6	B7	B8	V1 V18	V3 V19	V5	V6
Z.38-D/Z28	0.5+0.25	0.5+0.25	0.6+0.25	0.6+0.25	0.6+0.25	0.8+0.6	1.0+0.7	0.7+0.6	1.1+0.7
	0.75	0.75	0.85	0.85	0.85	1.3	1.7	1.3	1.8
D.48-D/Z28	1.1+0.25	1.0+0.25	1.5+0.25	1.4+0.25	1.5+0.25	2.3+0.6	2.4+0.7	2.4+0.6	2.4+0.7
	1.35	1.25	1.75	1.65	1.75	2.9	3.1	3.0	3.1
D.68-D/Z28	1.7+0.25	1.6+0.25	2.6+0.25	2.4+0.25	2.6+0.25	3.9+0.6	4.0+0.7	4.0+0.6	4.0+0.7
	1.95	1.85	2.85	2.65	2.85	4.5	4.7	4.6	4.7
D.88-D/Z28	4.0+0.25	3.6+0.25	5.9+0.25	5.4+0.25	5.9+0.25	8.7+0.6	8.9+0.7	9.3+0.6	8.9+0.7
	4.25	3.85	6.15	5.65	6.15	9.3	9.6	9.9	9.6
D.108-Z38	7.1+0.5	5.7+0.5	10.3+0.5	9.5+0.5	10.0+0.5	16.3+0.8	14.2+1.2	15.6+0.7	13.7+1.2
	7.6	6.2	10.8	10.1	10.5	17.1	15.2	16.3	14.9
D.108-D38	7.1+0.5	5.7+0.5	10.3+0.5	9.5+0.5	10.0+0.5	16.3+0.9	14.2+1.1	15.6+0.9	13.7+1.1
	7.6	6.2	10.8	10.0	10.5	17.2	15.2	16.5	14.8
D.128-Z38	9.4+0.5	6.8+0.5	15.8+0.5	14.8+0.5	14.1+0.5	24.6+0.8	21.8+1.2	24.4+0.7	21.5+1.2
	9.9	7.3	16.3	15.3	14.6	25.4	22.8	25.1	22.7
D.128-Z48	9.4+1.0	6.8+1.0	15.8+1.0	14.8+1.0	14.1+1.0	24.6+1.8	21.8+2.4	24.4+1.8	21.5+2.4
	10.4	7.8	16.8	15.8	14.1	26.4	24.2	26.2	23.9
D.128-D38	9.4+0.5	6.8+0.5	15.8+0.5	14.8+0.5	14.1+0.5	24.6+0.9	21.8+1.1	24.4+0.9	21.5+1.1
	9.9	7.3	16.3	15.3	14.6	25.5	22.9	25.3	22.6
D.148-Z38	12.5+0.5	9.4+0.5	20.4+0.5	19.1+0.5	23.4+0.5	30.6+0.8	28.2+1.2	32.2+0.7	27.9+1.2
	13.0	9.9	20.9	19.6	23.9	31.4	29.2	32.9	29.1
D.148-Z48	12.5+1.0	9.4+1.0	20.4+1.0	19.1+1.0	23.4+1.0	30.6+1.8	28.2+2.4	32.2+1.8	27.9+2.4
	13.5	10.4	21.4	20.1	24.4	32.4	30.6	34.0	30.3
D.148-D38	12.5+0.5	9.4+0.5	20.4+0.5	19.1+0.5	23.4+0.5	30.6+0.9	28.2+1.1	32.2+0.9	27.9+1.1
	13.0	9.9	20.9	19.6	23.9	31.5	29.3	33.1	29.0
D.168-Z48	19.0+1.0	16.0+1.0	34.1+1.0	31.2+1.0	33.8+1.0	53.0+1.8	43.7+2.4	54.4+1.8	42.2+2.4
	20.0	17.0	35.1	32.2	34.8	54.8	46.1	56.2	44.6
D.168-Z68	19.0+1.7	16.0+1.7	34.1+1.7	31.2+1.7	33.8+1.7	53.0+3.0	43.7+4.1	54.4+3.0	42.2+4.1
	20.7	17.7	35.8	32.9	35.5	56.0	47.8	57.4	46.3
D.168-D48	19.0+1.0	16.0+1.0	34.1+1.0	31.2+1.0	33.8+1.0	53.0+2.3	43.7+2.4	54.4+2.3	42.2+2.4
	20.0	17.0	35.1	32.2	34.8	55.3	46.1	56.7	44.6
D.188-Z48	18.4+1.0	18.4+1.0	48.0+1.0	46.0+1.0	73.0+1.0	83.0+1.8	68.0+2.4	83.0+1.8	68.0+2.4
	19.4	19.4	49.0	47.0	74.0	84.8	70.4	84.8	70.4
D.188-Z68	18.4+1.7	18.4+1.7	48.0+1.7	46.0+1.7	73.0+1.7	83.0+3.0	68.0+4.1	83.0+3.0	68.0+4.1
	20.1	20.1	49.7	47.7	74.7	86.0	72.1	86.0	72.1
D.188-D68	18.4+1.0	18.4+1.0	48.0+1.0	46.0+1.0	73.0+1.0	83.0+2.3	68.0+2.4	83.0+2.3	68.0+2.4
	19.4	19.4	49.0	47.0	74.0	85.3	70.4	85.3	70.4

Dopuszczalna siła poprzeczna F_{xdop1} oraz F_{xdop2}

Reduktory walcowe 1-stopniowe – układ łożysk standardowych

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNmm	b mm	Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min					
								≤ 183	≤ 229	≤ 287	≤ 358	≤ 448	≤ 502
E.38	20	40	105	85	70.9	24.0	Lewy	4070	3722	3209	2978	2358	1918
					93.3		Prawy	4227	3805	2603	2423	1657	1152
E.48	25	50	114	89	45.7	24.0	Lewy	3687	3174	2823	2283	1992	1744
					93.9		Prawy	3888	3437	2801	1352	854	441
E.68	30	60	155	125	165.0	29.5	Lewy	7175	6052	4468	3606	2441	2055
					257.0		Prawy	6098	4813	2931	2021	713	327
E.88	40	80	171	131	668.0	32.5	Lewy	8403	7543	6430	5764	4886	4645
					755.0		Prawy	8778	7976	6850	5635	3496	3080
E.108	50	100	194	144	904.0	36.5	Lewy	11241	9759	7901	7118	5017	4933
					1063.0		Prawy	9104	7169	4979	4356	1797	1944
E.128	60	120	228	168	2064.0	36.5	Lewy	15781	13912	12554	11239	10100	9566
					2277.0		Prawy	16567	14537	12052	9416	7235	6307
E.148	70	140	260	190	2344.0	46.5	Lewy	19286	17125	15100	13777	10937	10977
					2688.0		Prawy	19631	15610	11864	10015	5915	6451

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNmm	b mm	Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min					
								≤ 562	≤ 629	≤ 705	≤ 789	≤ 884	≤ 990
E.38	20	40	105	85	70.9	24.0	Lewy	1900	1641	1233	991	-	-
					93.3		Prawy	1199	942	455	221	-	-
E.48	25	50	114	89	45.7	24.0	Lewy	1688	1663	1712	1752	1666	-
					93.9		Prawy	475	554	719	869	846	-
E.68	30	60	155	125	165.0	29.5	Lewy	1948	1787	1662	1799	1811	1736
					257.0		Prawy	304	232	211	495	627	656
E.88	40	80	171	131	668.0	32.5	Lewy	4424	4113	3911	3891	-	-
					755.0		Prawy	2756	2175	1879	2055	-	-
E.108	50	100	194	144	904.0	36.5	Lewy	4350	3950	3921	-	-	-
					1063.0		Prawy	1331	1007	1213	-	-	-
E.128	60	120	228	168	2064.0	36.5	Lewy	9171	8876	8586	8298	7980	7623
					2277.0		Prawy	5696	5443	5283	5191	4950	4681
E.148	70	140	260	190	2344.0	46.5	Lewy	10977	10156	9758	9587	-	-
					2688.0		Prawy	6874	6079	5883	6028	-	-

Wartości w tabelach odnoszą się do najbardziej niekorzystnego przypadku. Układ łożyska wału wyjściowego można skalkulować za pomocą elektronicznego katalogu MOTOX. Więcej informacji na temat obliczania dopuszczalnych sił oraz żywotności łożysk, patrz rozdział 1 w wytycznych do doboru motoreduktorów.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Podstawowe dane techniczne

Dopuszczalna siła poprzeczna F_{xdop1} oraz F_{xdop2} (kontynuacja)

Reduktory walcowe 2-, 3-stopniowe – układ łożysk standardowych

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNm	b mm	Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min							
								≤ 16	≤ 25	≤ 40	≤ 63	≤ 100	≤ 160	≤ 250	≤ 400
D./Z.18	20	40	91.0	71.0	51.2	12	Lewy	1600	1600	1600	1600	1600	1600	1550	1420
							Prawy	1600	1600	1600	1600	1600	1600	1480	1370
D./Z.F18	20	40	99.0	79.0	57.2	20	Lewy	1430	1430	1430	1430	1430	1430	1420	1310
							Prawy	1430	1430	1430	1430	1430	1430	1360	1260
D./Z.28	25	50	104.0	79.0	129.5	12	Lewy	2890	2890	2890	2890	1650	960	1130	1070
							Prawy	3420	3420	3420	3420	2190	1500	1620	1490
D./Z.F28	25	50	110.0	85.0	129.5	18	Lewy	2540	2540	2540	2540	1450	850	990	940
							Prawy	3012	3012	3012	3012	1930	1320	1430	1310
D./Z.38	30	60	111.0	81.0	210.0	16	Lewy	4565	4565	4560	3230	1990	1580	1110	1020
							Prawy	4565	4565	4565	3880	2630	2200	1730	1560
	25	50	106.0	81.0	169.0	0	Lewy	6760	6310	5010	3570	2180	1740	1230	1110
							Prawy	6760	6010	5080	4140	2890	2430	1910	1710
D./Z.48	40	80	145.0	105.0	499.0	19	Lewy	8457	8457	7480	5470	4150	3400	3020	2350
							Prawy	8457	8457	7600	6300	5130	4280	3690	2950
	30	60	135.0	105.0	265.0	0	Lewy	8833	8833	8670	6450	4850	3970	3520	2740
							Prawy	8833	8833	8170	6760	5630	4860	4310	3460
D./Z.68	50	100	179.5	129.5	943.0	23	Lewy	12917	12917	10820	7690	4970	3670	3380	3010
							Prawy	12917	12917	12520	9380	6710	5270	4760	3880
	40	80	170.0	129.5	564.0	0	Lewy	14100	14100	12230	8650	5630	4180	3810	3390
							Prawy	14100	14100	14100	10600	7580	5960	5400	4380
D./Z.88	60	120	219.0	159.0	1533.0	21	Lewy	18925	18925	18925	18925	16330	14060	11770	11300
							Prawy	18925	18925	18925	18710	15100	12960	11310	10630
	50	100	209.0	159.0	1150.0	0	Lewy	23000	23000	23000	21010	17110	14700	12830	12000
							Prawy	23000	23000	23000	19630	15850	13600	11880	11140
D./Z.108	70	140	259.0	189.0	2328.0	29	Lewy	23515	23515	23515	23515	20860	15920	13780	14760
							Prawy	23515	23515	23515	22340	18830	14350	13280	13690
	60	120	249.0	189.0	2113.0	0	Lewy	35216	35216	30120	25340	21740	16980	15170	15400
							Prawy	35216	33940	28090	23210	19610	14940	13820	14220
D./Z.128	90	170	320.5	235.5	5181.0	30	Lewy	45052	45052	36770	31220	26070	22270	18010	19340
							Prawy	45052	44170	34000	28490	23260	19750	15860	18050
	70	140	305.5	235.5	3120.0	0	Lewy	44571	44571	38510	32740	27300	23360	18880	20280
							Prawy	44571	44571	35740	29790	24420	20690	16680	18920
D./Z.148	100	210	361.0	256.0	6900.0	33	Lewy	50000	50000	45040	38930	31140	27200	23760	21590
							Prawy	50000	50000	41490	35280	27600	23660	20600	19330
	90	170	341.0	256.0	6359.0	0	Lewy	67600	61030	47700	41090	32920	28780	25140	22870
							Prawy	63750	58650	43850	37450	29170	25030	21780	20410
D./Z.168	120	210	420.5	315.5	11652	30	Lewy	86311	86311	86311	86311	86311	86311	86311	86311
							Prawy	86311	86311	86311	86311	86311	86311	86311	86311
	100	210	420.5	315.5	7958.0	0	Lewy	75790	75790	75790	75790	75790	75790	75790	75790
							Prawy	75790	75790	75790	75790	75790	75790	75790	75790
D./Z.188	120	210	445.5	340.5	16920	36	Lewy	120000	120000	120000	120000	87920	101570	114610	-
							Prawy	120000	120000	120000	120000	106270	116020	120000	-

Wartości w tabelach odnoszą się do najbardziej niekorzystnego przypadku. Układ łożyska wału wyjściowego można skalkulować za pomocą elektronicznego katalogu MOTOX. Więcej informacji na temat obliczania dopuszczalnych sił oraz żywotności łożysk, patrz rozdział 1 w wytycznych do doboru motoreduktorów.

Dopuszczalna siła poprzeczna F_{xdop1} oraz F_{xdop2} (kontynuacja)

Reduktory walcowe 2-, 3-stopniowe – układ łożysk wzmocnionych

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNm	b mm	Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min							
								≤ 16	≤ 25	≤ 40	≤ 63	≤ 100	≤ 160	≤ 250	≤ 400
D./Z.68	50	100	179.5	129.5	943	23	Lewy	12917	12917	12917	12917	12917	12917	12917	
							Prawy	12917	12917	12917	12917	12917	12917	12917	
	40	80	170.0	129.5	564	0	Lewy	14100	14100	14100	14100	14100	14100	14100	
							Prawy	14100	14100	14100	14100	14100	14100	14100	
D./Z.88	60	120	219.0	159.0	1533	21	Lewy	18925	18925	18925	18925	18820	16250	12320	13710
							Prawy	18925	18925	18925	18925	18925	18925	14570	15540
	50	100	209.0	159.0	1150	0	Lewy	23000	23000	23000	23000	20990	18130	13740	15290
							Prawy	23000	23000	23000	23000	23000	21180	16250	17330
D./Z.108	70	140	259.0	189.0	2328	29	Lewy	23515	23515	23515	23515	23515	15970	13870	21240
							Prawy	23515	23515	23515	23515	23515	20780	18680	23515
	60	120	249.0	189.0	2113	0	Lewy	35216	35216	35216	34530	27240	17390	15080	23240
							Prawy	35216	35216	35216	35216	32630	22790	20530	26160
D./Z.128	90	170	320.5	235.5	5181	30	Lewy	45052	45052	45052	45052	45052	45052	42010	45052
							Prawy	45052	45052	45052	45052	45052	45052	44110	45052
	70	140	305.5	235.5	3120	0	Lewy	44571	44571	44571	44571	44571	44571	44571	44571
							Prawy	44571	44571	44571	44571	44571	44571	44571	44571
D./Z.148	100	210	361.0	256.0	6900	33	Lewy	50000	50000	50000	50000	50000	50000	50000	50000
							Prawy	50000	50000	50000	50000	50000	50000	50000	50000
	90	170	341.0	256.0	6359	0	Lewy	74811	74811	74811	74811	74811	74811	66220	60710
							Prawy	74811	74811	74811	74811	74811	71170	62530	58280
D./Z.168	120	210	420.5	315.5	11652	30	Lewy	86311	86311	86311	86311	86311	86311	86311	86311
							Prawy	86311	86311	86311	86311	86311	86311	86311	86311
	100	210	420.5	315.5	7958	0	Lewy	75790	75790	75790	75790	75790	75790	75790	75790
							Prawy	75790	75790	75790	75790	75790	75790	75790	75790
D./Z.188	120	210	445.5	340.5	16920	36	Lewy	120000	120000	120000	120000	87920	101570	114610	-
							Prawy	120000	120000	120000	120000	106270	116020	120000	-

Wartości w tabelach odnoszą się do najbardziej niekorzystnego przypadku. Układ łożyska wału wyjściowego można skalkulować za pomocą elektronicznego katalogu MOTOX. Więcej informacji na temat obliczania dopuszczalnych sił oraz żywotności łożysk, patrz rozdział 1, w wytycznych do doboru motoreduktorów.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe

Tabele wyboru przedstawiają najczęściej spotykane warianty oraz kombinacje. Pozostałe kombinacje mogą być dobierane za pomocą konfiguratora MOTOX lub na zapytanie.

Przy identycznej mocy i obrotach wyjściowych priorytetowo traktowane są w tabelach doboru motoreduktory 4-biegunowe.

Przy dostępnych współczynnikach przełożenia możliwe jest pokrycie większości prędkości wyjściowych.

Wybór i zastosowanie silników 4-biegunowych znacznie skraca czas dostawy i obniża koszty. Cechują się one również dogodnymi rozmiarami w stosunku do mocy.

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.09 (50 Hz) 0.11 (60 Hz)	D.48-LA71M8							
	3.0	3.6	285	1.6	208.77	* 2KJ1203 - ■ CE13 - ■ S1-Z	P02	27
	3.4	4.1	253	1.8	185.66	2KJ1203 - ■ CE13 - ■ R1-Z	P02	27
	D.38-LA71M8							
	3.3	4.0	262	0.84	191.75	* 2KJ1202 - ■ CE13 - ■ S1-Z	P02	18
	3.7	4.4	232	0.95	170.24	2KJ1202 - ■ CE13 - ■ R1-Z	P02	18
	4.2	5.0	204	1.10	149.26	* 2KJ1202 - ■ CE13 - ■ Q1-Z	P02	18
	D.38-LA71B6							
	4.6	5.5	186	1.2	191.75	* 2KJ1202 - ■ CB13 - ■ S1-Z	P01	18
	5.2	6.2	165	1.3	170.24	2KJ1202 - ■ CB13 - ■ R1-Z	P01	18
	5.9	7.1	145	1.5	149.26	* 2KJ1202 - ■ CB13 - ■ Q1-Z	P01	18
	6.6	7.9	130	1.7	133.57	2KJ1202 - ■ CB13 - ■ P1-Z	P01	18
0.12 (50 Hz) 0.14 (60 Hz)	D.188-D48-LA71B4							
	0.05	0.06	14482	1.4	24996	* 2KJ1236 - ■ CB13 - ■ H1		604
	0.05	0.06	16373	1.2	28260	2KJ1236 - ■ CB13 - ■ J1		604
	0.06	0.07	13125	1.5	22654	2KJ1236 - ■ CB13 - ■ G1		604
	0.07	0.08	10451	1.9	18039	2KJ1236 - ■ CB13 - ■ E1		604
	0.07	0.08	11586	1.7	19997	* 2KJ1236 - ■ CB13 - ■ F1		604
	D.168-D48-LA71B4							
	0.05	0.06	14643	0.96	25274	2KJ1234 - ■ CB13 - ■ E1		460
	0.05	0.06	16232	0.86	28017	* 2KJ1234 - ■ CB13 - ■ F1		460
	0.06	0.07	13281	1.10	22923	* 2KJ1234 - ■ CB13 - ■ D1		460
	0.07	0.08	12101	1.20	20886	2KJ1234 - ■ CB13 - ■ C1		460
	D.168-Z48-LA71B4							
	0.08	0.10	10373	1.3	17519	2KJ1232 - ■ CB13 - ■ A2		459
	0.09	0.11	9180	1.5	15504	* 2KJ1232 - ■ CB13 - ■ X1		459
	0.10	0.12	8345	1.7	14094	2KJ1232 - ■ CB13 - ■ W1		459
	0.11	0.13	7497	1.9	12661	* 2KJ1232 - ■ CB13 - ■ V1		459
	D.148-Z38-LA71B4							
	0.09	0.11	8781	0.91	14830	2KJ1228 - ■ CB13 - ■ X1		283
	0.10	0.12	7809	1.00	13188	2KJ1228 - ■ CB13 - ■ W1		283
	0.12	0.14	6774	1.20	11440	2KJ1228 - ■ CB13 - ■ V1		283
	0.13	0.16	6329	1.30	10689	2KJ1228 - ■ CB13 - ■ U1		283
	0.14	0.17	5566	1.40	9401	2KJ1228 - ■ CB13 - ■ T1		283
	0.16	0.19	4875	1.60	8233	2KJ1228 - ■ CB13 - ■ S1		283
	0.18	0.22	4312	1.90	7282	2KJ1228 - ■ CB13 - ■ R1		283
	0.20	0.24	3908	2.00	6600	2KJ1228 - ■ CB13 - ■ Q1		283
	D.128-Z38-LA71B4							
	0.13	0.16	6229	0.82	10521	2KJ1225 - ■ CB13 - ■ W1		198

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz) 0.14 (60 Hz)	D.128-Z38-LA71B4							
	0.15	0.18	5404	0.94	9127	* 2KJ1225 - ■ CB13 - ■ ■ V1		198
	0.16	0.19	5049	1.00	8528	2KJ1225 - ■ CB13 - ■ ■ U1		198
	0.18	0.22	4441	1.10	7500	* 2KJ1225 - ■ CB13 - ■ ■ T1		198
	0.21	0.25	3890	1.30	6569	2KJ1225 - ■ CB13 - ■ ■ S1		198
	0.23	0.28	3440	1.50	5810	* 2KJ1225 - ■ CB13 - ■ ■ R1		198
	0.26	0.31	3118	1.60	5266	2KJ1225 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		198
0.29	0.35	2752	1.90	4648	* 2KJ1225 - ■ CB13 - ■ ■ P1		198	
D.108-Z38-LA71B4								
0.22	0.26	3688	0.84	6228	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ F2		127	
0.24	0.29	3326	0.93	5618	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ E2		127	
0.27	0.32	3017	1.00	5096	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ D2		127	
0.29	0.35	2749	1.10	4643	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ C2		127	
0.32	0.38	2514	1.20	4246	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ B2		127	
0.36	0.43	2248	1.40	3797	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ A2		127	
0.37	0.44	2146	1.40	3624	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ X1		127	
0.42	0.50	1908	1.60	3223	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ W1		127	
0.48	0.58	1656	1.90	2796	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ V1		127	
0.52	0.62	1547	2.00	2612	2KJ1223 - ■ CB13 - ■ ■ U1		127	
D.88-Z28-LA71B4								
0.43	0.52	1844	0.91	3114	* 2KJ1218 - ■ CB13 - ■ ■ X1		76	
0.48	0.58	1656	1.00	2797	2KJ1218 - ■ CB13 - ■ ■ W1		76	
0.54	0.65	1495	1.10	2525	* 2KJ1218 - ■ CB13 - ■ ■ V1		76	
0.59	0.71	1356	1.20	2290	2KJ1218 - ■ CB13 - ■ ■ U1		76	
0.65	0.78	1234	1.40	2084	* 2KJ1218 - ■ CB13 - ■ ■ T1		76	
0.73	0.88	1091	1.50	1842	2KJ1218 - ■ CB13 - ■ ■ S1		76	
0.79	0.95	1007	1.70	1701	* 2KJ1218 - ■ CB13 - ■ ■ R1		76	
0.92	1.10	867	1.90	1465	2KJ1218 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		76	
D.68-Z28-LA71B4								
0.81	0.97	990	0.81	1672	2KJ1214 - ■ CB13 - ■ ■ S1		46	
0.87	1.00	914	0.88	1544	* 2KJ1214 - ■ CB13 - ■ ■ R1		46	
1.00	1.20	787	1.00	1329	2KJ1214 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		46	
1.10	1.30	715	1.10	1208	* 2KJ1214 - ■ CB13 - ■ ■ P1		46	
1.20	1.40	650	1.20	1098	* 2KJ1214 - ■ CB13 - ■ ■ N1		46	
1.40	1.70	590	1.40	996	2KJ1214 - ■ CB13 - ■ ■ M1		46	
1.50	1.80	536	1.50	906	* 2KJ1214 - ■ CB13 - ■ ■ L1		46	
1.70	2.00	474	1.70	801	2KJ1214 - ■ CB13 - ■ ■ K1		46	
1.80	2.20	438	1.80	740	* 2KJ1214 - ■ CB13 - ■ ■ J1		46	
D.68-LA71MB8								
2.3	2.8	499	1.6	281.01	2KJ1204 - ■ CF13 - ■ ■ U1-Z	P02	46	
2.6	3.1	442	1.8	248.68	* 2KJ1204 - ■ CF13 - ■ ■ T1-Z	P02	46	
2.9	3.5	402	2.0	226.07	2KJ1204 - ■ CF13 - ■ ■ S1-Z	P02	46	
D.48-Z28-LA71B4								
1.5	1.8	524	0.86	885	2KJ1212 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		29	
1.7	2.0	477	0.94	805	* 2KJ1212 - ■ CB13 - ■ ■ P1		29	
1.8	2.2	433	1.00	731	* 2KJ1212 - ■ CB13 - ■ ■ N1		29	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
	Model							
0.12 (50 Hz) 0.14 (60 Hz)	D.48-Z28-LA71B4							
	2.0	2.4	393	1.1	663	2KJ1212 - ■ CB13 - ■ ■ M1		29
	2.2	2.6	357	1.3	603	* 2KJ1212 - ■ CB13 - ■ ■ L1		29
	2.5	3.0	316	1.4	534	2KJ1212 - ■ CB13 - ■ ■ K1		29
	2.7	3.2	292	1.5	493	* 2KJ1212 - ■ CB13 - ■ ■ J1		29
	D.48-LA71MB8							
	3.1	3.7	371	1.2	208.77	* 2KJ1203 - ■ CF13 - ■ ■ S1-Z	P02	27
	3.5	4.2	330	1.4	185.66	2KJ1203 - ■ CF13 - ■ ■ R1-Z	P02	27
	D.48-LA71C6							
	4.1	4.9	278	1.6	208.77	* 2KJ1203 - ■ CC13 - ■ ■ S1-Z	P01	27
	4.6	5.5	247	1.8	185.66	2KJ1203 - ■ CC13 - ■ ■ R1-Z	P01	27
	5.3	6.4	215	2.1	161.05	* 2KJ1203 - ■ CC13 - ■ ■ Q1-Z	P01	27
	D.38-LA71MB8							
	4.3	5.2	265	0.83	149.26	* 2KJ1202 - ■ CF13 - ■ ■ Q1-Z	P02	18
	D.38-LA71C6							
	4.5	5.4	256	0.86	191.75	* 2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ S1-Z	P01	18
	5.1	6.1	227	0.97	170.24	2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ R1-Z	P01	18
	5.8	7.0	199	1.10	149.26	* 2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ Q1-Z	P01	18
	6.4	7.7	178	1.20	133.57	2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ P1-Z	P01	18
	D.38-LA71B4							
	7.0	8.4	163	1.4	191.75	* 2KJ1202 - ■ CB13 - ■ ■ S1		18
	7.9	9.5	145	1.5	170.24	2KJ1202 - ■ CB13 - ■ ■ R1		18
	9.0	10.8	127	1.7	149.26	* 2KJ1202 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		18
	10.1	12.1	113	1.9	133.57	2KJ1202 - ■ CB13 - ■ ■ P1		18
	11.4	13.7	101	2.2	118.55	* 2KJ1202 - ■ CB13 - ■ ■ N1		18
	D.28-LA71B4							
	7.6	9.1	152	0.92	178.66	2KJ1201 - ■ CB13 - ■ ■ L1		10
	8.2	9.8	140	1.00	164.48	* 2KJ1201 - ■ CB13 - ■ ■ K1		10
	9.0	10.8	127	1.10	149.53	2KJ1201 - ■ CB13 - ■ ■ J1		10
	10.2	12.2	112	1.20	132.35	* 2KJ1201 - ■ CB13 - ■ ■ H1		10
	12.2	14.6	94	1.50	110.86	2KJ1201 - ■ CB13 - ■ ■ G1		10
	14.3	17.2	80	1.70	94.52	* 2KJ1201 - ■ CB13 - ■ ■ F1		10
	16.8	20.0	68	2.10	80.34	* 2KJ1201 - ■ CB13 - ■ ■ E1		10
	19.3	23.0	59	2.40	69.82	2KJ1201 - ■ CB13 - ■ ■ D1		10
	22.0	26.0	52	2.70	60.77	* 2KJ1201 - ■ CB13 - ■ ■ C1		10
	Z.28-LA71B4							
	26.0	31.0	44	3.2	51.35	2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ C2		10
	31.0	37.0	37	3.8	43.30	* 2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ B2		10
	35.0	42.0	33	4.3	38.45	2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ A2		10
	40.0	48.0	29	4.9	33.71	* 2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ X1		10
	45.0	54.0	26	5.5	30.16	2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ W1		10
	50.0	60.0	23	6.2	26.77	* 2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ V1		10
	58.0	70.0	20	7.0	23.46	2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ U1		10
	65.0	78.0	18	8.0	20.63	* 2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ T1		10
	72.0	86.0	16	8.9	18.63	2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ S1		10

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz) 0.14 (60 Hz)	Z.28-LA71B4							
	83	100	14	10.2	16.24	*	2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ R1	10
	93	112	12	11.3	14.58		2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ Q1	10
	103	124	11	12.5	13.17	*	2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ P1	10
	113	136	10	13.8	11.94		2KJ1101 - ■ CB13 - ■ ■ N1	10
	D.18-LA71B4							
	10.9	13.1	106	0.85	124.29		2KJ1200 - ■ CB13 - ■ ■ K1	9
	12.3	14.8	93	0.96	110.01	*	2KJ1200 - ■ CB13 - ■ ■ J1	9
	14.7	17.6	78	1.20	92.14		2KJ1200 - ■ CB13 - ■ ■ H1	9
	17.2	21.0	67	1.30	78.56	*	2KJ1200 - ■ CB13 - ■ ■ G1	9
	20.0	24.0	57	1.60	66.78	*	2KJ1200 - ■ CB13 - ■ ■ F1	9
	23.0	28.0	49	1.80	58.03		2KJ1200 - ■ CB13 - ■ ■ E1	9
	27.0	32.0	43	2.10	50.51	*	2KJ1200 - ■ CB13 - ■ ■ D1	9
	Z.18-LA71B4							
	31	37	37.0	2.5	43.15		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ U1	9
	36	43	32.0	2.8	37.23	*	2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ T1	9
42	50	27.0	3.3	31.98		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ S1	9	
46	55	25.0	3.6	29.45	*	2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ R1	9	
50	60	23.0	4.0	26.77		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ Q1	9	
57	68	20.0	4.5	23.69	*	2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ P1	9	
68	82	17.0	5.3	19.85		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ N1	9	
80	96	14.0	6.3	16.92	*	2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ M1	9	
94	113	12.0	7.4	14.38	*	2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ L1	9	
108	130	11.0	8.5	12.50		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ K1	9	
124	149	9.2	9.4	10.88	*	2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ J1	9	
138	166	8.3	10.0	9.81		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ H1	9	
156	187	7.4	10.9	8.66		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ G1	9	
182	218	6.3	8.7	7.42	*	2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ F1	9	
209	251	5.5	9.7	6.45		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ E1	9	
241	289	4.8	10.7	5.61	*	2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ D1	9	
267	320	4.3	11.4	5.06		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ C1	9	
302	362	3.8	12.9	4.47		2KJ1100 - ■ CB13 - ■ ■ B1	9	
E.38-LA71B4								
145	174	7.9	4	9.33	*	2KJ1001 - ■ CB13 - ■ ■ S1	13	
0.18 (50 Hz) 0.22 (60 Hz)	D.188-D48-LA71C4							
	0.05	0.06	24136	0.83	24996	*	2KJ1236 - ■ CC13 - ■ ■ H1	604
	0.06	0.07	21875	0.91	22654		2KJ1236 - ■ CC13 - ■ ■ G1	604
	0.07	0.08	17419	1.10	18039		2KJ1236 - ■ CC13 - ■ ■ E1	604
	0.07	0.08	19309	1.00	19997	*	2KJ1236 - ■ CC13 - ■ ■ F1	604
	0.08	0.10	15798	1.30	16361	*	2KJ1236 - ■ CC13 - ■ ■ D1	604
	0.09	0.11	14394	1.40	14907		2KJ1236 - ■ CC13 - ■ ■ C1	604
	D.188-Z48-LA71C4							
	0.11	0.13	12339	1.6	12504		2KJ1235 - ■ CC13 - ■ ■ X1	603
	0.12	0.14	10920	1.8	11066	*	2KJ1235 - ■ CC13 - ■ ■ W1	603

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz) 0.22 (60 Hz)	D.168-Z48-LA71C4							
	0.08	0.10	17288	0.81	17519	2KJ1232 - ■ CC13 - ■ ■ A2		459
	0.09	0.11	15300	0.92	15504	* 2KJ1232 - ■ CC13 - ■ ■ X1		459
	0.10	0.12	13908	1.00	14094	2KJ1232 - ■ CC13 - ■ ■ W1		459
	0.11	0.13	12494	1.10	12661	* 2KJ1232 - ■ CC13 - ■ ■ V1		459
	0.12	0.14	10710	1.30	10853	2KJ1232 - ■ CC13 - ■ ■ U1		459
	0.14	0.17	9690	1.40	9819	* 2KJ1232 - ■ CC13 - ■ ■ T1		459
	0.15	0.18	8945	1.60	9064	2KJ1232 - ■ CC13 - ■ ■ S1		459
	0.17	0.20	7777	1.80	7881	* 2KJ1232 - ■ CC13 - ■ ■ R1		459
0.19	0.23	7062	2.00	7156	2KJ1232 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		459	
D.148-Z38-LA71C4								
0.14	0.17	9277	0.86	9401	2KJ1228 - ■ CC13 - ■ ■ T1		283	
0.16	0.19	8125	0.98	8233	2KJ1228 - ■ CC13 - ■ ■ S1		283	
0.18	0.22	7186	1.10	7282	2KJ1228 - ■ CC13 - ■ ■ R1		283	
0.20	0.24	6513	1.20	6600	2KJ1228 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		283	
0.23	0.28	5749	1.40	5826	2KJ1228 - ■ CC13 - ■ ■ P1		283	
0.26	0.31	5187	1.50	5256	2KJ1228 - ■ CC13 - ■ ■ N1		283	
0.28	0.34	4704	1.70	4767	2KJ1228 - ■ CC13 - ■ ■ M1		283	
0.31	0.37	4286	1.90	4343	2KJ1228 - ■ CC13 - ■ ■ L1		283	
0.34	0.41	3920	2.00	3972	2KJ1228 - ■ CC13 - ■ ■ K1		283	
D.128-Z38-LA71C4								
0.23	0.28	5734	0.89	5810	* 2KJ1225 - ■ CC13 - ■ ■ R1		198	
0.26	0.31	5197	0.98	5266	2KJ1225 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		198	
0.29	0.35	4587	1.10	4648	* 2KJ1225 - ■ CC13 - ■ ■ P1		198	
0.32	0.38	4138	1.20	4193	2KJ1225 - ■ CC13 - ■ ■ N1		198	
0.35	0.42	3753	1.40	3803	* 2KJ1225 - ■ CC13 - ■ ■ M1		198	
0.39	0.47	3419	1.50	3465	2KJ1225 - ■ CC13 - ■ ■ L1		198	
0.43	0.52	3127	1.60	3169	* 2KJ1225 - ■ CC13 - ■ ■ K1		198	
0.48	0.58	2797	1.80	2834	2KJ1225 - ■ CC13 - ■ ■ J1		198	
0.52	0.62	2568	2.00	2602	* 2KJ1225 - ■ CC13 - ■ ■ H1		198	
D.108-Z38-LA71C4								
0.36	0.43	3747	0.83	3797	2KJ1223 - ■ CC13 - ■ ■ A2		127	
0.37	0.44	3576	0.87	3624	2KJ1223 - ■ CC13 - ■ ■ X1		127	
0.42	0.50	3181	0.97	3223	2KJ1223 - ■ CC13 - ■ ■ W1		127	
0.48	0.58	2759	1.10	2796	2KJ1223 - ■ CC13 - ■ ■ V1		127	
0.52	0.62	2578	1.20	2612	2KJ1223 - ■ CC13 - ■ ■ U1		127	
0.59	0.71	2267	1.40	2297	2KJ1223 - ■ CC13 - ■ ■ T1		127	
0.67	0.80	1986	1.60	2012	2KJ1223 - ■ CC13 - ■ ■ S1		127	
0.76	0.91	1757	1.80	1780	2KJ1223 - ■ CC13 - ■ ■ R1		127	
0.84	1.00	1592	1.90	1613	2KJ1223 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		127	
D.88-Z28-LA71C4								
0.65	0.78	2057	0.82	2084	* 2KJ1218 - ■ CC13 - ■ ■ T1		76	
0.73	0.88	1818	0.92	1842	2KJ1218 - ■ CC13 - ■ ■ S1		76	
0.79	0.95	1679	1.00	1701	* 2KJ1218 - ■ CC13 - ■ ■ R1		76	
0.92	1.10	1446	1.20	1465	2KJ1218 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		76	
1.00	1.20	1313	1.30	1331	* 2KJ1218 - ■ CC13 - ■ ■ P1		76	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz) 0.22 (60 Hz)	D.88-Z28-LA71C4							
	1.1	1.3	1194	1.4	1210	* 2KJ1218 - ■ CC13 - ■ ■ N1		76
	1.2	1.4	1083	1.6	1097	2KJ1218 - ■ CC13 - ■ ■ M1		76
	1.4	1.7	986	1.7	999	* 2KJ1218 - ■ CC13 - ■ ■ L1		76
	1.5	1.8	871	1.9	883	2KJ1218 - ■ CC13 - ■ ■ K1		76
	D.68-Z28-LA71C4							
	1.4	1.7	983	0.81	996	2KJ1214 - ■ CC13 - ■ ■ M1		46
	1.5	1.8	894	0.89	906	* 2KJ1214 - ■ CC13 - ■ ■ L1		46
	1.7	2.0	790	1.00	801	2KJ1214 - ■ CC13 - ■ ■ K1		46
	1.8	2.2	730	1.10	740	* 2KJ1214 - ■ CC13 - ■ ■ J1		46
	2.1	2.5	629	1.30	637	2KJ1214 - ■ CC13 - ■ ■ H1		46
	2.2	2.6	599	1.30	607	* 2KJ1214 - ■ CC13 - ■ ■ G1		46
	D.68-LA80S8							
	2.4	2.9	716	1.1	281.01	2KJ1204 - ■ DB13 - ■ ■ U1-Z	P02	50
	2.7	3.2	633	1.3	248.68	* 2KJ1204 - ■ DB13 - ■ ■ T1-Z	P02	50
	D.68-LA71S6							
	3.0	3.6	579	1.4	281.01	2KJ1204 - ■ CD13 - ■ ■ U1-Z	P01	46
	3.4	4.1	512	1.6	248.68	* 2KJ1204 - ■ CD13 - ■ ■ T1-Z	P01	46
	3.7	4.4	465	1.7	226.07	2KJ1204 - ■ CD13 - ■ ■ S1-Z	P01	46
	4.1	4.9	418	1.9	203.09	* 2KJ1204 - ■ CD13 - ■ ■ R1-Z	P01	46
	D.48-Z28-LA71C4							
	2.5	3.0	527	0.85	534.00	2KJ1212 - ■ CC13 - ■ ■ K1		29
	2.7	3.2	487	0.92	493.00	* 2KJ1212 - ■ CC13 - ■ ■ J1		29
	D.48-LA80S8							
	3.2	3.8	532	0.85	208.77	* 2KJ1203 - ■ DB13 - ■ ■ S1-Z	P02	31
	3.6	4.3	473	0.95	185.66	2KJ1203 - ■ DB13 - ■ ■ R1-Z	P02	31
	D.48-LA71S6							
	4.0	4.8	430	1.0	208.77	* 2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ S1-Z	P01	27
	4.5	5.4	382	1.2	185.66	2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ R1-Z	P01	27
	5.2	6.2	332	1.4	161.05	* 2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ Q1-Z	P01	27
	5.5	6.6	310	1.5	150.48	2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ P1-Z	P01	27
	6.3	7.6	272	1.7	132.34	* 2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ N1-Z	P01	27
	D.48-LA71C4							
	6.5	7.8	266	1.7	208.77	* 2KJ1203 - ■ CC13 - ■ ■ S1		27
	7.3	8.8	236	1.9	185.66	2KJ1203 - ■ CC13 - ■ ■ R1		27
	D.38-LA71S6							
	6.3	7.6	275	0.8	133.57	2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ P1-Z	P01	18
	D.38-LA71C4							
	7.0	8.4	244	0.9	191.75	* 2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ S1		18
	7.9	9.5	217	1.0	170.24	2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ R1		18
	9.0	10.8	190	1.2	149.26	* 2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		18
	10.1	12.1	170	1.3	133.57	2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ P1		18
	11.4	13.7	151	1.5	118.55	* 2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ N1		18
	13.0	15.6	132	1.7	103.89	2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ M1		18
	14.8	17.8	116	1.9	91.34	* 2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ L1		18
	16.4	19.7	105	2.1	82.52	2KJ1202 - ■ CC13 - ■ ■ K1		18

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz)	D.28-LA71C4							
0.22 (60 Hz)	10.2	12.2	169	0.83	132.35	★ 2KJ1201 - ■ CC13 - ■ ■ H1		10
	12.2	14.6	141	0.99	110.86	2KJ1201 - ■ CC13 - ■ ■ G1		10
	14.3	17.2	120	1.20	94.52	★ 2KJ1201 - ■ CC13 - ■ ■ F1		10
	16.8	20.0	102	1.40	80.34	★ 2KJ1201 - ■ CC13 - ■ ■ E1		10
	19.3	23.0	89	1.60	69.82	2KJ1201 - ■ CC13 - ■ ■ D1		10
	22.0	26.0	77	1.80	60.77	★ 2KJ1201 - ■ CC13 - ■ ■ C1		10
	Z.28-LA71C4							
	26	31	65.0	2.1	51.35	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ C2		10
	31	37	55.0	2.5	43.30	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ B2		10
	35	42	49.0	2.9	38.45	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ A2		10
	40	48	43.0	3.3	33.71	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ X1		10
	45	54	38.0	3.6	30.16	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ W1		10
	50	60	34.0	4.1	26.77	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ V1		10
	58	70	30.0	4.7	23.46	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ U1		10
	65	78	26.0	5.3	20.63	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ T1		10
	72	86	24.0	5.9	18.63	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ S1		10
	83	100	21.0	6.8	16.24	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ R1		10
	93	112	19.0	7.5	14.58	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		10
	103	124	17.0	8.3	13.17	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ P1		10
	113	136	15.0	9.2	11.94	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ N1		10
	124	149	14.0	10.1	10.87	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ M1		10
	140	168	12.0	11.4	9.61	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ L1		10
	152	182	11.0	12.4	8.87	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ K1		10
	177	212	9.7	14.0	7.64	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ J1		10
	195	234	8.8	14.9	6.94	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ H1		10
	214	257	8.0	11.8	6.31	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ G1		10
	236	283	7.3	12.8	5.72	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ F1		10
	259	311	6.6	13.9	5.21	★ 2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ E1		10
	293	352	5.9	15.0	4.60	2KJ1101 - ■ CC13 - ■ ■ D1		10
	D.18-LA71C4							
	17.2	21	100	0.9	78.56	★ 2KJ1200 - ■ CC13 - ■ ■ G1		9
	20.0	24	85	1.1	66.78	★ 2KJ1200 - ■ CC13 - ■ ■ F1		9
	23.0	28	74	1.2	58.03	2KJ1200 - ■ CC13 - ■ ■ E1		9
	27.0	32	64	1.4	50.51	★ 2KJ1200 - ■ CC13 - ■ ■ D1		9
	Z.18-LA71C4							
	31	37	55	1.6	43.15	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ U1		9
	36	43	47	1.9	37.23	★ 2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ T1		9
	42	50	41	2.2	31.98	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ S1		9
	46	55	38	2.4	29.45	★ 2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ R1		9
	50	60	34	2.6	26.77	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		9
	57	68	30	3.0	23.69	★ 2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ P1		9
	68	82	25	3.6	19.85	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ N1		9
	80	96	22	4.2	16.92	★ 2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ M1		9
	94	113	18	4.9	14.38	★ 2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ L1		9

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz) 0.22 (60 Hz)	Z.18-LA71C4							
	108	130	16.0	5.7	12.50	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ K1		9
	124	149	14.0	6.3	10.88 *	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ J1		9
	138	166	12.0	6.6	9.81	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ H1		9
	156	187	11.0	7.3	8.66	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ G1		9
	182	218	9.4	5.8	7.42 *	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ F1		9
	209	251	8.2	6.5	6.45	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ E1		9
	241	289	7.1	7.1	5.61 *	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ D1		9
	267	320	6.4	7.6	5.06	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ C1		9
	302	362	5.7	8.6	4.47	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ B1		9
	377	452	4.6	10.1	3.58 *	2KJ1100 - ■ CC13 - ■ ■ A1		9
	E.38-LA71C4							
	145	174	12.0	2.7	9.33 *	2KJ1001 - ■ CC13 - ■ ■ S1		13
	163	196	11.0	3.0	8.30	2KJ1001 - ■ CC13 - ■ ■ R1		13
	188	226	9.2	4.1	7.20 *	2KJ1001 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		13
0.25 (50 Hz) 0.30 (60 Hz)	D.188-D48-LA71S4							
	0.08	0.10	23171	0.86	16361	* 2KJ1236 - ■ CD13 - ■ ■ D1		604
	0.09	0.11	21112	0.95	14907	2KJ1236 - ■ CD13 - ■ ■ C1		604
	D.188-Z48-LA71S4							
	0.11	0.13	18098	1.1	12504	2KJ1235 - ■ CD13 - ■ ■ X1		603
	0.12	0.14	16016	1.2	11066	* 2KJ1235 - ■ CD13 - ■ ■ W1		603
	0.15	0.18	13080	1.5	9037	* 2KJ1235 - ■ CD13 - ■ ■ V1		603
	0.17	0.20	11211	1.8	7746	2KJ1235 - ■ CD13 - ■ ■ U1		603
	0.19	0.23	10143	2.0	7008	* 2KJ1235 - ■ CD13 - ■ ■ T1		603
	D.168-Z48-LA71S4							
	0.12	0.14	15708	0.89	10853	2KJ1232 - ■ CD13 - ■ ■ U1		459
	0.14	0.17	14212	0.99	9819	* 2KJ1232 - ■ CD13 - ■ ■ T1		459
	0.15	0.18	13119	1.10	9064	2KJ1232 - ■ CD13 - ■ ■ S1		459
	0.17	0.20	11407	1.20	7881	* 2KJ1232 - ■ CD13 - ■ ■ R1		459
	0.19	0.23	10357	1.40	7156	2KJ1232 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		459
	0.21	0.25	9457	1.50	6534	* 2KJ1232 - ■ CD13 - ■ ■ P1		459
	0.23	0.28	8677	1.60	5995	2KJ1232 - ■ CD13 - ■ ■ N1		459
	0.24	0.29	7994	1.80	5523	* 2KJ1232 - ■ CD13 - ■ ■ M1		459
	0.27	0.32	7260	1.90	5016	2KJ1232 - ■ CD13 - ■ ■ L1		459
	D.148-Z38-LA71S4							
	0.20	0.24	9553	0.84	6600	2KJ1228 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		283
	0.23	0.28	8432	0.95	5826	2KJ1228 - ■ CD13 - ■ ■ P1		283
	0.26	0.31	7607	1.10	5256	2KJ1228 - ■ CD13 - ■ ■ N1		283
	0.28	0.34	6900	1.20	4767	2KJ1228 - ■ CD13 - ■ ■ M1		283
	0.31	0.37	6286	1.30	4343	2KJ1228 - ■ CD13 - ■ ■ L1		283
	0.34	0.41	5749	1.40	3972	2KJ1228 - ■ CD13 - ■ ■ K1		283
	0.38	0.46	5141	1.60	3552	2KJ1228 - ■ CD13 - ■ ■ J1		283
	0.41	0.49	4720	1.70	3261	2KJ1228 - ■ CD13 - ■ ■ H1		283
	0.46	0.55	4254	1.90	2939	2KJ1228 - ■ CD13 - ■ ■ G1		283

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz) 0.30 (60 Hz)	D.128-Z38-LA71S4							
	0.32	0.38	6069	0.84	4193	2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ N1		198
	0.35	0.42	5504	0.93	3803	★ 2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ M1		198
	0.39	0.47	5015	1.00	3465	2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ L1		198
	0.43	0.52	4587	1.10	3169	★ 2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ K1		198
	0.48	0.58	4102	1.20	2834	2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ J1		198
	0.52	0.62	3766	1.40	2602	★ 2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ H1		198
	0.58	0.70	3394	1.50	2345	2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ G1		198
	0.67	0.80	2911	1.80	2011	★ 2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ E1		198
	0.67	0.80	2919	1.70	2017	★ 2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ F1		198
0.75	0.90	2602	2.00	1798	2KJ1225 - ■ CD13 - ■ ■ D1		198	
D.108-Z38-LA71S4								
0.52	0.62	3780	0.82	2612	2KJ1223 - ■ CD13 - ■ ■ U1		127	
0.59	0.71	3325	0.93	2297	2KJ1223 - ■ CD13 - ■ ■ T1		127	
0.67	0.80	2912	1.10	2012	2KJ1223 - ■ CD13 - ■ ■ S1		127	
0.76	0.91	2576	1.20	1780	2KJ1223 - ■ CD13 - ■ ■ R1		127	
0.84	1.00	2335	1.30	1613	2KJ1223 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		127	
0.95	1.10	2061	1.50	1424	2KJ1223 - ■ CD13 - ■ ■ P1		127	
1.10	1.30	1858	1.70	1284	2KJ1223 - ■ CD13 - ■ ■ N1		127	
1.20	1.40	1686	1.80	1165	2KJ1223 - ■ CD13 - ■ ■ M1		127	
1.30	1.60	1536	2.00	1061	2KJ1223 - ■ CD13 - ■ ■ L1		127	
D.88-Z28-LA71S4								
1.0	1.2	1926	0.87	1331	★ 2KJ1218 - ■ CD13 - ■ ■ P1		76	
1.1	1.3	1751	0.96	1210	★ 2KJ1218 - ■ CD13 - ■ ■ N1		76	
1.2	1.4	1588	1.10	1097	2KJ1218 - ■ CD13 - ■ ■ M1		76	
1.4	1.7	1446	1.20	999	★ 2KJ1218 - ■ CD13 - ■ ■ L1		76	
1.5	1.8	1278	1.30	883	2KJ1218 - ■ CD13 - ■ ■ K1		76	
1.7	2.0	1180	1.40	815	★ 2KJ1218 - ■ CD13 - ■ ■ J1		76	
1.9	2.3	1016	1.70	702	2KJ1218 - ■ CD13 - ■ ■ H1		76	
2.1	2.5	936	1.80	647	★ 2KJ1218 - ■ CD13 - ■ ■ G1		76	
D.88-LA80M8								
2.3	2.8	1047	1.6	300.41	★ 2KJ1205 - ■ DC13 - ■ ■ V1-Z	P02	82	
2.5	3.0	944	1.8	270.90	2KJ1205 - ■ DC13 - ■ ■ U1-Z	P02	82	
D.88-LA71M6								
2.8	3.4	864	1.9	300.41	★ 2KJ1205 - ■ CE13 - ■ ■ V1-Z	P01	78	
D.68-Z28-LA71S4								
2.1	2.5	922	0.87	637	2KJ1214 - ■ CD13 - ■ ■ H1		46	
2.2	2.6	879	0.91	607	★ 2KJ1214 - ■ CD13 - ■ ■ G1		46	
D.68-LA80M8								
2.4	2.9	979	0.82	281.01	2KJ1204 - ■ DC13 - ■ ■ U1-Z	P02	50	
2.8	3.4	867	0.92	248.68	★ 2KJ1204 - ■ DC13 - ■ ■ T1-Z	P02	50	
D.68-LA71M6								
3.0	3.6	808	0.99	281.01	2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ U1-Z	P01	46	
3.3	4.0	715	1.10	248.68	★ 2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ T1-Z	P01	46	
3.7	4.4	650	1.20	226.07	2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ S1-Z	P01	46	
4.1	4.9	584	1.40	203.09	★ 2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ R1-Z	P01	46	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz) 0.30 (60 Hz)	D.68-LA71S4							
	4.8	5.8	497	1.6	281.01	2KJ1204 - ■ CD13 - ■ ■ U1		46
	5.4	6.5	440	1.8	248.68	* 2KJ1204 - ■ CD13 - ■ ■ T1		46
	6.0	7.2	400	2.0	226.07	2KJ1204 - ■ CD13 - ■ ■ S1		46
	D.48-LA71M6							
	4.5	5.4	534	0.84	185.66	2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ R1-Z	P01	27
	5.2	6.2	463	0.97	161.05	* 2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ Q1-Z	P01	27
	5.5	6.6	433	1.00	150.48	2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ P1-Z	P01	27
	6.3	7.6	381	1.20	132.34	* 2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ N1-Z	P01	27
	D.48-LA71S4							
	6.5	7.8	369	1.2	208.77	* 2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ S1		27
	7.3	8.8	328	1.4	185.66	2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ R1		27
	8.4	10.1	285	1.6	161.05	* 2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		27
	9.0	10.8	266	1.7	150.48	2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ P1		27
	10.2	12.2	234	1.9	132.34	* 2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ N1		27
	11.6	13.9	205	2.2	115.91	2KJ1203 - ■ CD13 - ■ ■ M1		27
	D.38-LA71S4							
	9.0	10.8	264	0.83	149.26	* 2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		18
	10.1	12.1	236	0.93	133.57	2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ P1		18
	11.4	13.7	210	1.00	118.55	* 2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ N1		18
	13.0	15.6	184	1.20	103.89	2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ M1		18
	14.8	17.8	162	1.40	91.34	* 2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ L1		18
	16.4	19.7	146	1.50	82.52	2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ K1		18
	18.8	23.0	127	1.70	71.91	* 2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ J1		18
	21.0	25.0	114	1.90	64.58	2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ H1		18
	23.0	28.0	103	2.10	58.30	* 2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ G1		18
	26.0	31.0	94	2.40	52.86	2KJ1202 - ■ CD13 - ■ ■ F1		18
	Z.38-LA71S4							
	31	37	78	2.3	44.12	* 2KJ1102 - ■ CD13 - ■ ■ A2		17
	D.28-LA71S4							
	14.3	17.2	167	0.84	94.52	* 2KJ1201 - ■ CD13 - ■ ■ F1		10
	16.8	20.0	142	0.99	80.34	* 2KJ1201 - ■ CD13 - ■ ■ E1		10
	19.3	23.0	123	1.10	69.82	2KJ1201 - ■ CD13 - ■ ■ D1		10
	22.0	26.0	107	1.30	60.77	* 2KJ1201 - ■ CD13 - ■ ■ C1		10
	Z.28-LA71S4							
	26	31	91	1.5	51.35	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ C2		10
	31	37	77	1.8	43.30	* 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ B2		10
	35	42	68	2.1	38.45	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ A2		10
	40	48	60	2.3	33.71	* 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ X1		10
	45	54	53	2.6	30.16	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ W1		10
	50	60	47	3.0	26.77	* 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ V1		10
	58	70	42	3.4	23.46	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ U1		10
	65	78	36	3.8	20.63	* 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ T1		10
	72	86	33	4.2	18.63	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ S1		10
	83	100	29	4.9	16.24	* 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ R1		10

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	Z.28-LA71S4							
0.30 (60 Hz)	93	112	26.0	5.4	14.58	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		10
	103	124	23.0	6.0	13.17	★ 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ P1		10
	113	136	21.0	6.6	11.94	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ N1		10
	124	149	19.0	7.3	10.87	★ 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ M1		10
	140	168	17.0	8.2	9.61	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ L1		10
	152	182	16.0	8.9	8.87	★ 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ K1		10
	177	212	14.0	10.1	7.64	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ J1		10
	195	234	12.0	10.8	6.94	★ 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ H1		10
	214	257	11.0	8.5	6.31	★ 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ G1		10
	236	283	10.0	9.2	5.72	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ F1		10
	259	311	9.2	10.0	5.21	★ 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ E1		10
	293	352	8.1	10.8	4.60	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ D1		10
	318	382	7.5	12.0	4.25	★ 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ C1		10
	369	443	6.5	12.4	3.66	2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ B1		10
	405	486	5.9	13.1	3.33	★ 2KJ1101 - ■ CD13 - ■ ■ A1		10
	D.18-LA71S4							
	23	28	103	0.88	58.03	2KJ1200 - ■ CD13 - ■ ■ E1		9
	27	32	89	1.00	50.51	★ 2KJ1200 - ■ CD13 - ■ ■ D1		9
	Z.18-LA71S4							
	31	37	76.0	1.2	43.15	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ U1		9
	36	43	66.0	1.4	37.23	★ 2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ T1		9
	42	50	57.0	1.6	31.98	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ S1		9
	46	55	52.0	1.7	29.45	★ 2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ R1		9
	50	60	47.0	1.9	26.77	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		9
	57	68	42.0	2.1	23.69	★ 2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ P1		9
	68	82	35.0	2.6	19.85	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ N1		9
	80	96	30.0	3.0	16.92	★ 2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ M1		9
	94	113	25.0	3.5	14.38	★ 2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ L1		9
	108	130	22.0	4.1	12.50	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ K1		9
	124	149	19.0	4.5	10.88	★ 2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ J1		9
	138	166	17.0	4.8	9.81	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ H1		9
	156	187	15.0	5.2	8.66	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ G1		9
	182	218	13.0	4.2	7.42	★ 2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ F1		9
	209	251	11.0	4.6	6.45	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ E1		9
	241	289	9.9	5.1	5.61	★ 2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ D1		9
	267	320	8.9	5.5	5.06	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ C1		9
	302	362	7.9	6.2	4.47	2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ B1		9
	377	452	6.3	7.3	3.58	★ 2KJ1100 - ■ CD13 - ■ ■ A1		9
	E.48-LA71S4							
	119	143	20	2.8	11.30	2KJ1002 - ■ CD13 - ■ ■ U1		16
	149	179	16	4.0	9.09	2KJ1002 - ■ CD13 - ■ ■ S1		16
	E.38-LA71S4							
	145	174	16	1.9	9.33	★ 2KJ1001 - ■ CD13 - ■ ■ S1		13
	163	196	15	2.2	8.30	2KJ1001 - ■ CD13 - ■ ■ R1		13
	188	226	13	3.0	7.20	★ 2KJ1001 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		13

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	E.38-LA71S4							
0.30 (60 Hz)	201	241	12	4	6.73	2KJ1001 - ■ CD13 - ■■ P1		13
0.37 (50 Hz)	D.188-Z48-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	0.12	0.14	24391	0.82	11066	* 2KJ1235 - ■ CE13 - ■■ W1		603
	0.15	0.18	19919	1.00	9037	* 2KJ1235 - ■ CE13 - ■■ V1		603
	0.18	0.22	17073	1.20	7746	2KJ1235 - ■ CE13 - ■■ U1		603
	0.20	0.24	15447	1.30	7008	* 2KJ1235 - ■ CE13 - ■■ T1		603
	0.21	0.25	14259	1.40	6469	2KJ1235 - ■ CE13 - ■■ S1		603
	0.24	0.29	12398	1.60	5625	* 2KJ1235 - ■ CE13 - ■■ R1		603
	0.27	0.32	11257	1.80	5107	2KJ1235 - ■ CE13 - ■■ Q1		603
	0.29	0.35	10278	1.90	4663	* 2KJ1235 - ■ CE13 - ■■ P1		603
	D.168-Z48-LA71M4							
	0.17	0.20	17371	0.81	7881	* 2KJ1232 - ■ CE13 - ■■ R1		459
	0.19	0.23	15773	0.89	7156	2KJ1232 - ■ CE13 - ■■ Q1		459
	0.21	0.25	14402	0.97	6534	* 2KJ1232 - ■ CE13 - ■■ P1		459
	0.23	0.28	13214	1.10	5995	2KJ1232 - ■ CE13 - ■■ N1		459
	0.25	0.30	12174	1.20	5523	* 2KJ1232 - ■ CE13 - ■■ M1		459
	0.27	0.32	11056	1.30	5016	2KJ1232 - ■ CE13 - ■■ L1		459
	0.30	0.36	10071	1.40	4569	* 2KJ1232 - ■ CE13 - ■■ K1		459
	0.33	0.40	9227	1.50	4186	2KJ1232 - ■ CE13 - ■■ J1		459
	0.37	0.44	8233	1.70	3735	* 2KJ1232 - ■ CE13 - ■■ H1		459
	D.148-Z38-LA71M4							
	0.32	0.38	9573	0.84	4343	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ L1		283
	0.34	0.41	8755	0.91	3972	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ K1		283
	0.39	0.47	7829	1.00	3552	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ J1		283
	0.42	0.50	7188	1.10	3261	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ H1		283
	0.47	0.56	6478	1.20	2939	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ G1		283
	0.54	0.65	5557	1.40	2521	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ E1		283
	0.54	0.65	5572	1.40	2528	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ F1		283
	0.61	0.73	4968	1.60	2254	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ D1		283
	0.66	0.79	4563	1.80	2070	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ C1		283
	0.73	0.88	4111	1.90	1865	2KJ1228 - ■ CE13 - ■■ B1		283
	D.128-Z38-LA71M4							
	0.48	0.58	6247	0.82	2834	2KJ1225 - ■ CE13 - ■■ J1		198
	0.53	0.64	5735	0.89	2602	* 2KJ1225 - ■ CE13 - ■■ H1		198
	0.58	0.70	5169	0.99	2345	2KJ1225 - ■ CE13 - ■■ G1		198
	0.68	0.82	4433	1.20	2011	* 2KJ1225 - ■ CE13 - ■■ E1		198
	0.68	0.82	4446	1.10	2017	* 2KJ1225 - ■ CE13 - ■■ F1		198
	0.76	0.91	3963	1.30	1798	2KJ1225 - ■ CE13 - ■■ D1		198
	0.83	1.00	3639	1.40	1651	* 2KJ1225 - ■ CE13 - ■■ C1		198
	0.92	1.10	3280	1.60	1488	2KJ1225 - ■ CE13 - ■■ B1		198
	1.10	1.30	2821	1.80	1280	* 2KJ1225 - ■ CE13 - ■■ A1		198
	1.10	1.30	2801	1.80	1271	2KJ1227 - ■ CE13 - ■■ P1		208
	1.20	1.40	2570	2.00	1166	2KJ1227 - ■ CE13 - ■■ N1		208

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.37 (50 Hz) 0.44 (60 Hz)	D.108-Z38-LA71M4							
	0.85	1.0	3555	0.87	1613	2KJ1223 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		127
	0.96	1.2	3139	0.99	1424	2KJ1223 - ■ CE13 - ■ ■ P1		127
	1.10	1.3	2830	1.10	1284	2KJ1223 - ■ CE13 - ■ ■ N1		127
	1.20	1.4	2568	1.20	1165	2KJ1223 - ■ CE13 - ■ ■ M1		127
	1.30	1.6	2339	1.30	1061	2KJ1223 - ■ CE13 - ■ ■ L1		127
	1.40	1.7	2140	1.40	971	2KJ1223 - ■ CE13 - ■ ■ K1		127
	1.60	1.9	1913	1.60	868	2KJ1223 - ■ CE13 - ■ ■ J1		127
	1.70	2.0	1757	1.80	797	2KJ1223 - ■ CE13 - ■ ■ H1		127
	D.108-LA90SA8							
	1.9	2.3	1881	1.6	359.30	2KJ1206 - ■ EB13 - ■ ■ V1-Z	P02	133
	2.1	2.5	1702	1.8	325.21	★ 2KJ1206 - ■ EB13 - ■ ■ U1-Z	P02	133
	D.88-Z28-LA71M4							
	1.6	1.9	1946	0.86	883	2KJ1218 - ■ CE13 - ■ ■ K1		76
	1.7	2.0	1796	0.94	815	★ 2KJ1218 - ■ CE13 - ■ ■ J1		76
2.0	2.4	1547	1.10	702	2KJ1218 - ■ CE13 - ■ ■ H1		76	
2.1	2.5	1426	1.20	647	★ 2KJ1218 - ■ CE13 - ■ ■ G1		76	
D.88-LA90SA8								
2.2	2.6	1573	1.1	300.41	★ 2KJ1205 - ■ EB13 - ■ ■ V1-Z	P02	85	
2.5	3.0	1418	1.2	270.90	2KJ1205 - ■ EB13 - ■ ■ U1-Z	P02	85	
D.88-LA80S6								
3.1	3.7	1154	1.5	300.41	★ 2KJ1205 - ■ DB13 - ■ ■ V1-Z	P01	82	
3.4	4.1	1040	1.6	270.90	2KJ1205 - ■ DB13 - ■ ■ U1-Z	P01	82	
3.8	4.6	938	1.8	244.29	★ 2KJ1205 - ■ DB13 - ■ ■ T1-Z	P01	82	
4.3	5.2	821	2.0	213.64	2KJ1205 - ■ DB13 - ■ ■ S1-Z	P01	82	
D.68-LA80S6								
3.7	4.4	955	0.84	248.68	★ 2KJ1204 - ■ DB13 - ■ ■ T1-Z	P01	50	
4.1	4.9	868	0.92	226.07	2KJ1204 - ■ DB13 - ■ ■ S1-Z	P01	50	
4.5	5.4	780	1.00	203.09	★ 2KJ1204 - ■ DB13 - ■ ■ R1-Z	P01	50	
D.68-LA71M4								
4.9	5.9	725	1.1	281.01	2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ U1		46	
5.5	6.6	641	1.2	248.68	★ 2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ T1		46	
6.1	7.3	583	1.4	226.07	2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ S1		46	
6.7	8.0	524	1.5	203.09	★ 2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ R1		46	
7.9	9.5	449	1.8	174.08	2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		46	
8.7	10.4	406	2.0	157.50	★ 2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ P1		46	
9.4	11.3	375	2.1	145.38	2KJ1204 - ■ CE13 - ■ ■ N1		46	
D.48-LA71M4								
6.6	7.9	538	0.84	208.77	★ 2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ S1		27	
7.4	8.9	479	0.94	185.66	2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ R1		27	
8.5	10.2	415	1.10	161.05	★ 2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		27	
9.1	10.9	388	1.20	150.48	2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ P1		27	
10.4	12.5	341	1.30	132.34	★ 2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ N1		27	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.37 (50 Hz) 0.44 (60 Hz)	D.48-LA71M4							
	11.8	14.2	299	1.5	115.91	2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ M1		27
	13.4	16.1	264	1.7	102.52	* 2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ L1		27
	14.7	17.6	240	1.9	92.91	2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ K1		27
	16.7	20.0	212	2.1	82.02	* 2KJ1203 - ■ CE13 - ■ ■ J1		27
	Z.48-LA71M4							
	27	32	132	2.2	51.28	2KJ1103 - ■ CE13 - ■ ■ A2		27
	D.38-LA71M4							
	13.2	15.8	268	0.82	103.89	2KJ1202 - ■ CE13 - ■ ■ M1		18
	15.0	18.0	236	0.93	91.34	* 2KJ1202 - ■ CE13 - ■ ■ L1		18
	16.6	19.9	213	1.00	82.52	2KJ1202 - ■ CE13 - ■ ■ K1		18
	19.1	23.0	185	1.20	71.91	* 2KJ1202 - ■ CE13 - ■ ■ J1		18
	21.0	25.0	167	1.30	64.58	2KJ1202 - ■ CE13 - ■ ■ H1		18
	24.0	29.0	150	1.50	58.30	* 2KJ1202 - ■ CE13 - ■ ■ G1		18
	26.0	31.0	136	1.60	52.86	2KJ1202 - ■ CE13 - ■ ■ F1		18
	28.0	34.0	124	1.80	48.10	* 2KJ1202 - ■ CE13 - ■ ■ E1		18
	Z.38-LA71M4							
	31	37	114	1.6	44.12	* 2KJ1102 - ■ CE13 - ■ ■ A2		17
	35	42	101	2.1	39.24	2KJ1102 - ■ CE13 - ■ ■ X1		17
40	48	88	2.5	34.04	* 2KJ1102 - ■ CE13 - ■ ■ W1		17	
43	52	82	2.7	31.80	2KJ1102 - ■ CE13 - ■ ■ V1		17	
D.28-LA71M4								
22	26	157	0.89	60.77	* 2KJ1201 - ■ CE13 - ■ ■ C1		10	
Z.28-LA71M4								
27	32	132	1.1	51.35	2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ C2		10	
32	38	112	1.3	43.30	* 2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ B2		10	
36	43	99	1.4	38.45	2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ A2		10	
41	49	87	1.6	33.71	* 2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ X1		10	
45	54	78	1.8	30.16	2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ W1		10	
51	61	69	2.0	26.77	* 2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ V1		10	
58	70	60	2.3	23.46	2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ U1		10	
66	79	53	2.6	20.63	* 2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ T1		10	
74	89	48	2.9	18.63	2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ S1		10	
84	101	42	3.3	16.24	* 2KJ1101 - ■ CE13 - ■ ■ R1		10	
Z.18-LA71M4								
32	38	111	0.81	43.15	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ U1		9	
37	44	96	0.94	37.23	* 2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ T1		9	
43	52	82	1.10	31.98	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ S1		9	
46	55	76	1.20	29.45	* 2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ R1		9	
51	61	69	1.30	26.77	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		9	
58	70	61	1.50	23.69	* 2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ P1		9	
69	83	51	1.80	19.85	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ N1		9	
81	97	44	2.10	16.92	* 2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ M1		9	
95	114	37	2.40	14.38	* 2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ L1		9	
110	132	32	2.80	12.50	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ K1		9	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.37 (50 Hz)	Z.18-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	126	151	28.0	3.1	10.88	★ 2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ J1		9
	140	168	25.0	3.3	9.81	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ H1		9
	158	190	22.0	3.6	8.66	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ G1		9
	185	222	19.0	2.9	7.42	★ 2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ F1		9
	212	254	17.0	3.2	6.45	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ E1		9
	244	293	14.0	3.5	5.61	★ 2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ D1		9
	271	325	13.0	3.8	5.06	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ C1		9
	306	367	12.0	4.3	4.47	2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ B1		9
	383	460	9.2	5.0	3.58	★ 2KJ1100 - ■ CE13 - ■ ■ A1		9
	E.68-LA71M4							
	110	132	32	2.5	12.40	★ 2KJ1003 - ■ CE13 - ■ ■ W1		26
	123	148	29	3.2	11.18	2KJ1003 - ■ CE13 - ■ ■ V1		26
	136	163	26	3.7	10.08	★ 2KJ1003 - ■ CE13 - ■ ■ U1		26
	E.48-LA71M4							
	121	145	29	1.9	11.30	2KJ1002 - ■ CE13 - ■ ■ U1		16
	137	164	26	3.1	10.00	★ 2KJ1002 - ■ CE13 - ■ ■ T1		16
	151	181	23	2.7	9.09	2KJ1002 - ■ CE13 - ■ ■ S1		16
	168	202	21	4.0	8.17	★ 2KJ1002 - ■ CE13 - ■ ■ R1		16
	E.38-LA71M4							
	147	176	24	1.3	9.33	★ 2KJ1001 - ■ CE13 - ■ ■ S1		13
	165	198	21	1.5	8.30	2KJ1001 - ■ CE13 - ■ ■ R1		13
	190	228	19	2.0	7.20	★ 2KJ1001 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		13
	204	245	17	2.8	6.73	2KJ1001 - ■ CE13 - ■ ■ P1		13
	231	277	15	3.5	5.92	★ 2KJ1001 - ■ CE13 - ■ ■ N1		13
0.55 (50 Hz)	D.188-Z48-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	0.20	0.24	23539	0.85	7008	★ 2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ T1		603
	0.21	0.25	21728	0.92	6469	2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ S1		603
	0.24	0.29	18893	1.10	5625	★ 2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ R1		603
	0.27	0.32	17154	1.20	5107	2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		603
	0.29	0.35	15662	1.30	4663	★ 2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ P1		603
	0.32	0.38	14372	1.40	4279	2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ N1		603
	0.35	0.42	13240	1.50	3942	★ 2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ M1		603
	0.38	0.46	12025	1.70	3580	2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ L1		603
	0.42	0.50	10953	1.80	3261	★ 2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ K1		603
	0.46	0.55	10036	2.00	2988	2KJ1235 - ■ CG13 - ■ ■ J1		603
	D.168-Z48-LA71ZMP4							
	0.27	0.32	16848	0.83	5016	2KJ1232 - ■ CG13 - ■ ■ L1		459
	0.30	0.36	15346	0.91	4569	★ 2KJ1232 - ■ CG13 - ■ ■ K1		459
	0.33	0.40	14060	1.00	4186	2KJ1232 - ■ CG13 - ■ ■ J1		459
	0.37	0.44	12545	1.10	3735	★ 2KJ1232 - ■ CG13 - ■ ■ H1		459
	0.59	0.71	7789	1.80	2319	★ 2KJ1232 - ■ CG13 - ■ ■ D1		459
	D.148-Z38-LA71ZMP4							
	0.47	0.56	9872	0.81	2939	2KJ1228 - ■ CG13 - ■ ■ G1		283

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz) 0.66 (60 Hz)	D.148-Z38-LA71ZMP4							
	0.54	0.65	8491	0.94	2528	2KJ1228 - ■ CG13 - ■ ■ F1		283
	0.55	0.66	8468	0.94	2521	2KJ1228 - ■ CG13 - ■ ■ E1		283
	0.61	0.73	7571	1.10	2254	2KJ1228 - ■ CG13 - ■ ■ D1		283
	0.66	0.79	6953	1.20	2070	2KJ1228 - ■ CG13 - ■ ■ C1		283
	0.74	0.89	6264	1.30	1865	2KJ1228 - ■ CG13 - ■ ■ B1		283
	0.86	1.00	5388	1.50	1604	2KJ1228 - ■ CG13 - ■ ■ A1		283
	D.148-Z48-LA71ZMP4							
	0.84	1.0	5478	1.5	1631	2KJ1231 - ■ CG13 - ■ ■ N1		292
	0.92	1.1	5045	1.6	1502	2KJ1231 - ■ CG13 - ■ ■ M1		292
	1.00	1.2	4581	1.7	1364	2KJ1231 - ■ CG13 - ■ ■ L1		292
	1.10	1.3	4175	1.9	1243	2KJ1231 - ■ CG13 - ■ ■ K1		292
	D.128-Z38-LA71ZMP4							
	0.77	0.92	6039	0.84	1798	2KJ1225 - ■ CG13 - ■ ■ D1		198
	0.83	1.00	5545	0.92	1651	* 2KJ1225 - ■ CG13 - ■ ■ C1		198
	0.92	1.10	4998	1.00	1488	2KJ1225 - ■ CG13 - ■ ■ B1		198
	1.10	1.30	4299	1.20	1280	* 2KJ1225 - ■ CG13 - ■ ■ A1		198
	D.128-Z48-LA71ZMP4							
	1.1	1.3	4269	1.2	1271	2KJ1227 - ■ CG13 - ■ ■ P1		208
	1.2	1.4	3916	1.3	1166	2KJ1227 - ■ CG13 - ■ ■ N1		208
	1.3	1.6	3607	1.4	1074	2KJ1227 - ■ CG13 - ■ ■ M1		208
	1.4	1.7	3275	1.6	975	2KJ1227 - ■ CG13 - ■ ■ L1		208
	1.5	1.8	2986	1.7	889	2KJ1227 - ■ CG13 - ■ ■ K1		208
	1.7	2.0	2734	1.9	814	2KJ1227 - ■ CG13 - ■ ■ J1		208
	D.108-Z38-LA71ZMP4							
	1.3	1.6	3564	0.87	1061	2KJ1223 - ■ CG13 - ■ ■ L1		127
	1.4	1.7	3261	0.95	971	2KJ1223 - ■ CG13 - ■ ■ K1		127
	1.6	1.9	2915	1.10	868	2KJ1223 - ■ CG13 - ■ ■ J1		127
	1.7	2.0	2677	1.20	797	2KJ1223 - ■ CG13 - ■ ■ H1		127
	D.108-LA90LA8							
	1.9	2.3	2796	1.10	359.30	2KJ1206 - ■ EE13 - ■ ■ V1-Z	P02	136
	2.1	2.5	2531	1.20	325.21	* 2KJ1206 - ■ EE13 - ■ ■ U1-Z	P02	136
	2.4	2.9	2216	1.40	284.73	2KJ1206 - ■ EE13 - ■ ■ T1-Z	P02	136
	D.108-LA80M6							
	2.5	3.0	2074	1.5	359.30	2KJ1206 - ■ DC13 - ■ ■ V1-Z	P01	130
	2.8	3.4	1877	1.7	325.21	* 2KJ1206 - ■ DC13 - ■ ■ U1-Z	P01	130
	3.2	3.8	1643	1.9	284.73	2KJ1206 - ■ DC13 - ■ ■ T1-Z	P01	130
	D.88-LA90LA8							
	2.5	3.0	2108	0.8	270.90	2KJ1205 - ■ EE13 - ■ ■ U1-Z	P02	88
	D.88-LA80M6							
	3.0	3.6	1734	0.97	300.41	* 2KJ1205 - ■ DC13 - ■ ■ V1-Z	P01	82
	3.4	4.1	1564	1.10	270.90	2KJ1205 - ■ DC13 - ■ ■ U1-Z	P01	82
	3.7	4.4	1410	1.20	244.29	* 2KJ1205 - ■ DC13 - ■ ■ T1-Z	P01	82
	4.3	5.2	1233	1.40	213.64	2KJ1205 - ■ DC13 - ■ ■ S1-Z	P01	82
	D.88-LA71ZMP4							
	4.6	5.5	1148	1.5	300.41	* 2KJ1205 - ■ CG13 - ■ ■ V1-Z	P01	78

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz) 0.66 (60 Hz)	D.88-LA71ZMP4							
	5.1	6.1	1035	1.6	270.90	2KJ1205 - ■ CG13 - ■ ■ U1-Z	P01	78
	5.6	6.7	933	1.8	244.29	* 2KJ1205 - ■ CG13 - ■ ■ T1-Z	P01	78
	6.4	7.7	816	2.1	213.64	2KJ1205 - ■ CG13 - ■ ■ S1-Z	P01	78
	D.68-LA71ZMP4							
	5.5	6.6	950	0.84	248.68	* 2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ T1		46
	6.1	7.3	864	0.93	226.07	2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ S1		46
	6.8	8.2	776	1.00	203.09	* 2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ R1		46
	7.9	9.5	665	1.20	174.08	2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		46
	8.7	10.4	602	1.30	157.50	* 2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ P1		46
	9.5	11.4	555	1.40	145.38	2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ N1		46
	10.9	13.1	483	1.70	126.41	* 2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ M1		46
	12.0	14.4	438	1.80	114.78	2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ L1		46
	13.1	15.7	400	2.00	104.80	* 2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ K1		46
	14.3	17.2	367	2.20	96.16	2KJ1204 - ■ CG13 - ■ ■ J1		46
	D.48-LA71ZMP4							
	10.4	12.5	506	0.89	132.34	* 2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ N1		27
	11.9	14.3	443	1.00	115.91	2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ M1		27
	13.4	16.1	392	1.10	102.52	* 2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ L1		27
	14.8	17.8	355	1.30	92.91	2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ K1		27
	16.8	20.0	313	1.40	82.02	* 2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ J1		27
	18.6	22.0	283	1.60	73.99	2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ H1		27
	20.0	24.0	256	1.80	67.10	* 2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ G1		27
	22.0	26.0	234	1.90	61.14	2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ F1		27
	25.0	30.0	214	2.10	55.92	* 2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ E1		27
	28.0	34.0	191	2.40	50.00	2KJ1203 - ■ CG13 - ■ ■ D1		27
	Z.48-LA71ZMP4							
	27	32	196	1.5	51.28	2KJ1103 - ■ CG13 - ■ ■ A2		27
	D.38-LA71ZMP4							
	19.1	23	275	0.80	71.91	* 2KJ1202 - ■ CG13 - ■ ■ J1		18
	21.0	25	247	0.89	64.58	2KJ1202 - ■ CG13 - ■ ■ H1		18
	24.0	29	223	0.99	58.30	* 2KJ1202 - ■ CG13 - ■ ■ G1		18
	26.0	31	202	1.10	52.86	2KJ1202 - ■ CG13 - ■ ■ F1		18
	Z.38-LA71ZMP4							
	31	37	169	1.10	44.12	* 2KJ1102 - ■ CG13 - ■ ■ A2		17
	35	42	150	1.40	39.24	2KJ1102 - ■ CG13 - ■ ■ X1		17
	40	48	130	1.70	34.04	* 2KJ1102 - ■ CG13 - ■ ■ W1		17
	43	52	121	1.80	31.80	2KJ1102 - ■ CG13 - ■ ■ V1		17
	49	59	107	2.10	27.97	* 2KJ1102 - ■ CG13 - ■ ■ U1		17
	56	67	94	2.40	24.50	2KJ1102 - ■ CG13 - ■ ■ T1		17
	64	77	83	2.70	21.67	* 2KJ1102 - ■ CG13 - ■ ■ S1		17
	70	84	75	2.90	19.64	2KJ1102 - ■ CG13 - ■ ■ R1		17
	Z.28-LA71ZMP4							
	32	38	165	0.85	43.30	* 2KJ1101 - ■ CG13 - ■ ■ B2		10
	36	43	147	0.95	38.45	2KJ1101 - ■ CG13 - ■ ■ A2		10

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	Z.28-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	41	49	129	1.1	33.71	★ 2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ X1		10
	46	55	115	1.2	30.16	2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ W1		10
	51	61	102	1.4	26.77	★ 2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ V1		10
	59	71	90	1.6	23.46	2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ U1		10
	67	80	79	1.8	20.63	★ 2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ T1		10
	74	89	71	2.0	18.63	2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ S1		10
	85	102	62	2.3	16.24	★ 2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ R1		10
	94	113	56	2.5	14.58	2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ Q1		10
	104	125	50	2.8	13.17	★ 2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ P1		10
	115	138	46	3.1	11.94	2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ N1		10
	126	151	42	3.4	10.87	★ 2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ M1		10
	143	172	37	3.8	9.61	2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ L1		10
	218	262	24	3.9	6.31	★ 2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ G1		10
	240	288	22	4.3	5.72	2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ F1		10
	264	317	20	4.6	5.21	★ 2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ E1		10
	299	359	18	5.0	4.60	2KJ1101 - ■ CG13 - ■■ D1		10
	Z.18-LA71ZMP4							
	47	56	112	0.80	29.45	★ 2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ R1		9
	51	61	102	0.88	26.77	2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ Q1		9
	58	70	90	0.99	23.69	★ 2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ P1		9
	69	83	76	1.20	19.85	2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ N1		9
	81	97	65	1.40	16.92	★ 2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ M1		9
	96	115	55	1.60	14.38	★ 2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ L1		9
	110	132	48	1.90	12.50	2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ K1		9
	126	151	42	2.10	10.88	★ 2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ J1		9
	140	168	38	2.20	9.81	2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ H1		9
	159	191	33	2.40	8.66	2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ G1		9
	185	222	28	1.90	7.42	★ 2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ F1		9
	213	256	25	2.20	6.45	2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ E1		9
	245	294	21	2.40	5.61	★ 2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ D1		9
	272	326	19	2.50	5.06	2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ C1		9
	308	370	17	2.90	4.47	2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ B1		9
	384	461	14	3.40	3.58	★ 2KJ1100 - ■ CG13 - ■■ A1		9
	E.68-LA71ZMP4							
	111	133	47	1.7	12.40	★ 2KJ1003 - ■ CG13 - ■■ W1		26
	123	148	43	2.2	11.18	2KJ1003 - ■ CG13 - ■■ V1		26
	136	163	38	2.5	10.08	★ 2KJ1003 - ■ CG13 - ■■ U1		26
	E.48-LA71ZMP4							
	122	146	43	1.3	11.30	2KJ1002 - ■ CG13 - ■■ U1		16
	138	166	38	2.1	10.00	★ 2KJ1002 - ■ CG13 - ■■ T1		16
	151	181	35	1.8	9.09	2KJ1002 - ■ CG13 - ■■ S1		16
	168	202	31	2.7	8.17	★ 2KJ1002 - ■ CG13 - ■■ R1		16
	196	235	27	3.6	7.00	2KJ1002 - ■ CG13 - ■■ Q1		16

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	E.38-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	147	176	36	0.9	9.33	★ 2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ S1		13
	166	199	32	1.0	8.30	2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ R1		13
	191	229	28	1.4	7.20	★ 2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		13
	204	245	26	1.9	6.73	2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ P1		13
	232	278	23	2.3	5.92	★ 2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ N1		13
	265	318	20	3.5	5.18	2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ M1		13
	300	360	18	4.5	4.58	★ 2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ L1		13
	331	397	16	3.9	4.15	2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ K1		13
	375	450	14	5.0	3.67	★ 2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ J1		13
	415	498	13	5.1	3.31	2KJ1001 - ■ CG13 - ■ ■ H1		13
0.75 (50 Hz)	D.188-Z48-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	0.27	0.32	23410	0.85	5107	2KJ1235 - ■ DC13 - ■ ■ Q1		607
	0.30	0.36	21375	0.94	4663	★ 2KJ1235 - ■ DC13 - ■ ■ P1		607
	0.33	0.40	19615	1.00	4279	2KJ1235 - ■ DC13 - ■ ■ N1		607
	0.35	0.42	18070	1.10	3942	★ 2KJ1235 - ■ DC13 - ■ ■ M1		607
	0.39	0.47	16411	1.20	3580	2KJ1235 - ■ DC13 - ■ ■ L1		607
	0.43	0.52	14948	1.30	3261	★ 2KJ1235 - ■ DC13 - ■ ■ K1		607
	0.47	0.56	13697	1.50	2988	2KJ1235 - ■ DC13 - ■ ■ J1		607
	0.52	0.62	12221	1.60	2666	★ 2KJ1235 - ■ DC13 - ■ ■ H1		607
	0.59	0.71	10905	1.80	2379	2KJ1235 - ■ DC13 - ■ ■ G1		607
	0.37	0.44	17121	0.82	3735	★ 2KJ1232 - ■ DC13 - ■ ■ H1		463
	D.168-Z48-LA80M4							
	0.42	0.50	15278	0.92	3333	2KJ1232 - ■ DC13 - ■ ■ G1		463
	0.49	0.59	12977	1.10	2831	2KJ1232 - ■ DC13 - ■ ■ F1		463
	0.59	0.71	10804	1.30	2357	★ 2KJ1232 - ■ DC13 - ■ ■ E1		463
	0.60	0.72	10630	1.30	2319	★ 2KJ1232 - ■ DC13 - ■ ■ D1		463
	0.67	0.80	9489	1.50	2070	2KJ1232 - ■ DC13 - ■ ■ C1		463
	0.79	0.95	8059	1.70	1758	2KJ1232 - ■ DC13 - ■ ■ B1		463
	D.148-Z48-LA80M4							
	0.85	1.0	7477	1.1	1631	2KJ1231 - ■ DC13 - ■ ■ N1		296
	0.93	1.1	6885	1.2	1502	2KJ1231 - ■ DC13 - ■ ■ M1		296
	1.00	1.2	6253	1.3	1364	2KJ1231 - ■ DC13 - ■ ■ L1		296
	1.10	1.3	5698	1.4	1243	2KJ1231 - ■ DC13 - ■ ■ K1		296
	1.20	1.4	5221	1.5	1139	2KJ1231 - ■ DC13 - ■ ■ J1		296
	1.40	1.7	4657	1.7	1016	2KJ1231 - ■ DC13 - ■ ■ H1		296
	1.50	1.8	4158	1.9	907	2KJ1231 - ■ DC13 - ■ ■ G1		296
	D.148-Z38-LA80M4							
	0.67	0.8	9489	0.84	2070	2KJ1228 - ■ DC13 - ■ ■ C1		287
	0.75	0.9	8549	0.94	1865	2KJ1228 - ■ DC13 - ■ ■ B1		287
	0.87	1.0	7353	1.10	1604	2KJ1228 - ■ DC13 - ■ ■ A1		287
	D.128-Z38-LA80M4							
	1.1	1.3	5868	0.87	1280	★ 2KJ1225 - ■ DC13 - ■ ■ A1		202
	D.128-Z48-LA80M4							
	1.1	1.3	5826	0.88	1271	2KJ1227 - ■ DC13 - ■ ■ P1		212

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz) 0.90 (60 Hz)	D.128-Z48-LA80M4							
	1.2	1.4	5345	0.95	1166	2KJ1227 - DC13 - N1		212
	1.3	1.6	4923	1.00	1074	2KJ1227 - DC13 - M1		212
	1.4	1.7	4469	1.10	975	2KJ1227 - DC13 - L1		212
	1.6	1.9	4075	1.30	889	2KJ1227 - DC13 - K1		212
	1.7	2.0	3731	1.40	814	2KJ1227 - DC13 - J1		212
	1.9	2.3	3328	1.50	726	2KJ1227 - DC13 - H1		212
	2.2	2.6	2970	1.70	648	2KJ1227 - DC13 - G1		212
	D.128-LA100LA8							
	2.5	3.0	2825	1.8	268.16	★ 2KJ1207 - FB13 - U1-Z	P02	221
	2.8	3.4	2590	2.0	245.93	2KJ1207 - FB13 - T1-Z	P02	221
	D.108-Z38-LA80M4							
	1.8	2.2	3653	0.85	797.00	2KJ1223 - DC13 - H1		131
	D.108-LA100LA8							
	2.4	2.9	2999	1.0	284.73	2KJ1206 - FB13 - T1-Z	P02	144
	D.108-LA80S6							
	2.5	3.0	2813	1.1	359.30	2KJ1206 - EB13 - V1-Z	P01	133
	2.8	3.4	2546	1.2	325.21	★ 2KJ1206 - EB13 - U1-Z	P01	133
	3.2	3.8	2229	1.4	284.73	2KJ1206 - EB13 - T1-Z	P01	133
	3.6	4.3	2011	1.5	256.86	★ 2KJ1206 - EB13 - S1-Z	P01	133
	D.108-LA80M4							
	3.9	4.7	1845	1.7	359.30	2KJ1206 - DC13 - V1		130
	4.3	5.2	1670	1.9	325.21	★ 2KJ1206 - DC13 - U1		130
	D.88-LA90S6							
	3.7	4.4	1912	0.88	244.29	★ 2KJ1205 - EB13 - T1-Z	P01	85
	4.3	5.2	1672	1.00	213.64	2KJ1205 - EB13 - S1-Z	P01	85
	D.88-LA80M4							
	4.6	5.5	1542	1.10	300.41	★ 2KJ1205 - DC13 - V1-Z	P01	82
	5.1	6.1	1391	1.20	270.90	2KJ1205 - DC13 - U1-Z	P01	82
	5.7	6.8	1254	1.30	244.29	★ 2KJ1205 - DC13 - T1-Z	P01	82
	6.5	7.8	1097	1.50	213.64	2KJ1205 - DC13 - S1-Z	P01	82
	7.3	8.8	985	1.70	191.80	★ 2KJ1205 - DC13 - R1-Z	P01	82
	8.0	9.6	899	1.90	175.18	2KJ1205 - DC13 - Q1-Z	P01	82
	9.0	10.8	798	2.10	155.46	★ 2KJ1205 - DC13 - P1-Z	P01	82
	D.68-LA80M4							
	8.0	9.6	894	0.90	174.08	2KJ1204 - DC13 - Q1		50
	8.9	10.7	809	0.99	157.50	★ 2KJ1204 - DC13 - P1		50
	9.6	11.5	746	1.10	145.38	2KJ1204 - DC13 - N1		50
	11.0	13.2	649	1.20	126.41	★ 2KJ1204 - DC13 - M1		50
	12.2	14.6	589	1.40	114.78	2KJ1204 - DC13 - L1		50
	13.3	16.0	538	1.50	104.80	★ 2KJ1204 - DC13 - K1		50
	14.5	17.4	494	1.60	96.16	2KJ1204 - DC13 - J1		50
	15.7	18.8	455	1.80	88.59	★ 2KJ1204 - DC13 - H1		50
	17.3	21.0	413	1.90	80.46	2KJ1204 - DC13 - G1		50
	19.0	23.0	376	2.10	73.30	★ 2KJ1204 - DC13 - F1		50
	21.0	25.0	345	2.30	67.14	2KJ1204 - DC13 - E1		50

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	Z.68-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	29	35	247	2.2	48.09	* 2KJ1104 - DC13 - X1		48
D.48-LA80M4								
	13.6	16.3	526	0.85	102.52	* 2KJ1203 - DC13 - L1		31
	15.0	18.0	477	0.94	92.91	2KJ1203 - DC13 - K1		31
	17.0	20.0	421	1.10	82.02	* 2KJ1203 - DC13 - J1		31
	18.9	23.0	380	1.20	73.99	2KJ1203 - DC13 - H1		31
	21.0	25.0	345	1.30	67.10	* 2KJ1203 - DC13 - G1		31
	23.0	28.0	314	1.40	61.14	2KJ1203 - DC13 - F1		31
	25.0	30.0	287	1.60	55.92	* 2KJ1203 - DC13 - E1		31
	28.0	34.0	257	1.80	50.00	2KJ1203 - DC13 - D1		31
Z.48-LA80M4								
	27	32	263	1.1	51.28	2KJ1103 - DC13 - A2		31
	31	37	233	1.9	45.38	* 2KJ1103 - DC13 - X1		31
	34	41	212	2.1	41.26	2KJ1103 - DC13 - W1		31
	38	46	190	2.4	37.06	* 2KJ1103 - DC13 - V1		31
D.38-LA80M4								
	26	31	271	0.81	52.86	2KJ1202 - DC13 - F1		22
	29	35	247	0.89	48.10	* 2KJ1202 - DC13 - E1		22
Z.38-LA80M4								
	32	38	227	0.8	44.12	* 2KJ1102 - DC13 - A2		21
	36	43	201	1.0	39.24	2KJ1102 - DC13 - X1		21
	41	49	175	1.3	34.04	* 2KJ1102 - DC13 - W1		21
	44	53	163	1.3	31.80	2KJ1102 - DC13 - V1		21
	50	60	144	1.5	27.97	* 2KJ1102 - DC13 - U1		21
	57	68	126	1.7	24.50	2KJ1102 - DC13 - T1		21
	64	77	111	2.0	21.67	* 2KJ1102 - DC13 - S1		21
	71	85	101	2.2	19.64	2KJ1102 - DC13 - R1		21
	80	96	89	2.5	17.33	* 2KJ1102 - DC13 - Q1		21
	89	107	80	2.7	15.64	2KJ1102 - DC13 - P1		21
	98	118	73	3.0	14.18	* 2KJ1102 - DC13 - N1		21
	108	130	66	3.3	12.92	2KJ1102 - DC13 - M1		21
	118	142	61	3.6	11.82	* 2KJ1102 - DC13 - L1		21
Z.28-LA71ZMD4								
	41	49	176	0.80	33.71	* 2KJ1101 - CH13 - X1		10
	46	55	157	0.89	30.16	2KJ1101 - CH13 - W1		10
	51	61	139	1.00	26.77	* 2KJ1101 - CH13 - V1		10
	59	71	122	1.10	23.46	2KJ1101 - CH13 - U1		10
	67	80	107	1.30	20.63	* 2KJ1101 - CH13 - T1		10
	74	89	97	1.40	18.63	2KJ1101 - CH13 - S1		10
	85	102	85	1.70	16.24	* 2KJ1101 - CH13 - R1		10
	94	113	76	1.80	14.58	2KJ1101 - CH13 - Q1		10
	104	125	69	2.00	13.17	* 2KJ1101 - CH13 - P1		10
	115	138	62	2.30	11.94	2KJ1101 - CH13 - N1		10
	126	151	57	2.50	10.87	* 2KJ1101 - CH13 - M1		10

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz)	n_2 (60 Hz)						
	1/min	1/min						
0.75 (50 Hz)	Z.28-LA71ZMD4							
0.90 (60 Hz)	143	172	50	2.8	9.61	2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ L1		10
	155	186	46	3.0	8.87	* 2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ K1		10
	180	216	40	3.4	7.64	2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ J1		10
	198	238	36	3.7	6.94	* 2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ H1		10
	218	262	33	2.9	6.31	* 2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ G1		10
	240	288	30	3.1	5.72	2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ F1		10
	264	317	27	3.4	5.21	* 2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ E1		10
	299	359	24	3.7	4.60	2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ D1		10
	324	389	22	4.1	4.25	* 2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ C1		10
	376	451	19	4.2	3.66	2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ B1		10
	413	496	17	4.4	3.33	* 2KJ1101 - ■ CH13 - ■ ■ A1		10
	Z.18-LA71ZMD4							
	69	83	103	0.87	19.85	2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ N1		9
	81	97	88	1.00	16.92	* 2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ M1		9
	96	115	75	1.20	14.38	* 2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ L1		9
	110	132	65	1.40	12.50	2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ K1		9
	126	151	57	1.50	10.88	* 2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ J1		9
	140	168	51	1.60	9.81	2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ H1		9
	159	191	45	1.80	8.66	2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ G1		9
	185	222	39	1.40	7.42	* 2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ F1		9
	213	256	34	1.60	6.45	2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ E1		9
	245	294	29	1.70	5.61	* 2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ D1		9
	272	326	26	1.90	5.06	2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ C1		9
	308	370	23	2.10	4.47	2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ B1		9
	384	461	19	2.50	3.58	* 2KJ1100 - ■ CH13 - ■ ■ A1		9
	E.68-LA80M4							
	112	134	64	1.3	12.40	* 2KJ1003 - ■ DC13 - ■ ■ W1		30
	125	150	57	1.6	11.18	2KJ1003 - ■ DC13 - ■ ■ V1		30
	138	166	52	1.8	10.08	* 2KJ1003 - ■ DC13 - ■ ■ U1		30
	158	190	45	3.3	8.82	2KJ1003 - ■ DC13 - ■ ■ T1		30
	176	211	41	4.2	7.92	* 2KJ1003 - ■ DC13 - ■ ■ S1		30
	193	232	37	4.0	7.23	2KJ1003 - ■ DC13 - ■ ■ R1		30
	E.48-LA80M4							
	123	148	58	0.95	11.30	2KJ1002 - ■ DC13 - ■ ■ U1		20
	140	168	51	1.60	10.00	* 2KJ1002 - ■ DC13 - ■ ■ T1		20
	153	184	47	1.40	9.09	2KJ1002 - ■ DC13 - ■ ■ S1		20
	171	205	42	2.00	8.17	* 2KJ1002 - ■ DC13 - ■ ■ R1		20
	199	239	36	2.70	7.00	2KJ1002 - ■ DC13 - ■ ■ Q1		20
	220	264	32	3.50	6.33	* 2KJ1002 - ■ DC13 - ■ ■ P1		20
	238	286	30	4.00	5.85	2KJ1002 - ■ DC13 - ■ ■ N1		20
	275	330	26	4.60	5.08	* 2KJ1002 - ■ DC13 - ■ ■ M1		20
	E.38-LA80M4							
	194	233	37	1.0	7.20	* 2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ Q1		17
	207	248	35	1.4	6.73	2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ P1		17
	236	283	30	1.7	5.92	* 2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ N1		17

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	E.38-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	269	323	27	2.6	5.18	2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ M1		17
	305	366	24	3.3	4.58	* 2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ L1		17
	336	403	21	2.9	4.15	2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ K1		17
	380	456	19	3.7	3.67	* 2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ J1		17
	421	505	17	3.8	3.31	2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ H1		17
	465	558	15	5.2	3.00	* 2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ G1		17
	511	613	14	5.7	2.73	2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ F1		17
	558	670	13	5.7	2.50	* 2KJ1001 - ■ DC13 - ■ ■ E1		17
1.1 (50 Hz)	D.188-Z48-LA90S4							
1.3 (60 Hz)	0.40	0.48	24043	0.83	3580	2KJ1235 - ■ EL13 - ■ ■ L1		610
	0.43	0.52	21901	0.91	3261	* 2KJ1235 - ■ EL13 - ■ ■ K1		610
	0.47	0.56	20068	1.00	2988	2KJ1235 - ■ EL13 - ■ ■ J1		610
	0.53	0.64	17905	1.10	2666	* 2KJ1235 - ■ EL13 - ■ ■ H1		610
	0.59	0.71	15977	1.30	2379	2KJ1235 - ■ EL13 - ■ ■ G1		610
	0.70	0.84	13573	1.50	2021	2KJ1235 - ■ EL13 - ■ ■ F1		610
	0.84	1.00	11296	1.80	1682	* 2KJ1235 - ■ EL13 - ■ ■ E1		610
	0.85	1.00	11115	1.80	1655	* 2KJ1235 - ■ EL13 - ■ ■ D1		610
	0.96	1.20	9920	2.00	1477	2KJ1235 - ■ EL13 - ■ ■ C1		610
	D.168-Z48-LA90S4							
	0.60	0.72	15830	0.88	2357	* 2KJ1232 - ■ EL13 - ■ ■ E1		466
	0.61	0.73	15575	0.90	2319	* 2KJ1232 - ■ EL13 - ■ ■ D1		466
	0.68	0.82	13902	1.00	2070	2KJ1232 - ■ EL13 - ■ ■ C1		466
	0.81	0.97	11807	1.20	1758	2KJ1232 - ■ EL13 - ■ ■ B1		466
	0.97	1.20	9826	1.40	1463	* 2KJ1232 - ■ EL13 - ■ ■ A1		466
	D.168-Z68-LA90S4							
	0.97	1.2	9812	1.4	1461	2KJ1233 - ■ EL13 - ■ ■ J1		483
	1.20	1.4	8234	1.7	1226	2KJ1233 - ■ EL13 - ■ ■ H1		483
	1.40	1.7	7025	2.0	1046	2KJ1233 - ■ EL13 - ■ ■ G1		483
	D.148-Z48-LA90S4							
	1.0	1.2	9161	0.87	1364	2KJ1231 - ■ EL13 - ■ ■ L1		299
	1.1	1.3	8348	0.96	1243	2KJ1231 - ■ EL13 - ■ ■ K1		299
	1.2	1.4	7650	1.00	1139	2KJ1231 - ■ EL13 - ■ ■ J1		299
	1.4	1.7	6824	1.20	1016	2KJ1231 - ■ EL13 - ■ ■ H1		299
	1.6	1.9	6091	1.30	907	2KJ1231 - ■ EL13 - ■ ■ G1		299
	1.8	2.2	5171	1.50	770	2KJ1231 - ■ EL13 - ■ ■ F1		299
	D.148-LA100L8							
	2.0	2.4	5192	1.5	336.11	2KJ1208 - ■ FL13 - ■ ■ W1-Z	P02	311
	2.3	2.8	4655	1.7	301.34	* 2KJ1208 - ■ FL13 - ■ ■ V1-Z	P02	311
	2.5	3.0	4267	1.9	276.23	2KJ1208 - ■ FL13 - ■ ■ U1-Z	P02	311
	2.7	3.2	3935	2.0	254.70	* 2KJ1208 - ■ FL13 - ■ ■ T1-Z	P02	311
	D.128-Z48-LA90S4							
	1.6	1.9	5971	0.85	889	2KJ1227 - ■ EL13 - ■ ■ K1		215
	1.7	2.0	5467	0.93	814	2KJ1227 - ■ EL13 - ■ ■ J1		215
	1.9	2.3	4876	1.00	726	2KJ1227 - ■ EL13 - ■ ■ H1		215

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz) 1.3 (60 Hz)	D.128-Z48-LA90S4							
	2.2	2.6	4352	1.2	648.00	2KJ1227 - ■ EL13 - ■■ G1		215
D.128-LA100L8								
	2.5	3.0	4143	1.2	268.16	* 2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ U1-Z	P02	221
	2.8	3.4	3799	1.3	245.93	2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ T1-Z	P02	221
	3.1	3.7	3394	1.5	219.72	* 2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ S1-Z	P02	221
D.128-LA90L6								
	3.4	4.1	3079	1.7	268.16	* 2KJ1207 - ■ EP13 - ■■ U1-Z	P01	213
	3.7	4.4	2823	1.8	245.93	2KJ1207 - ■ EP13 - ■■ T1-Z	P01	213
	4.2	5.0	2523	2.0	219.72	* 2KJ1207 - ■ EP13 - ■■ S1-Z	P01	213
D.108-LA90L6								
	2.8	3.4	3734	0.83	325.21	* 2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ U1-Z	P01	136
	3.2	3.8	3269	0.95	284.73	2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ T1-Z	P01	136
	3.6	4.3	2949	1.10	256.86	* 2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ S1-Z	P01	136
D.108-LA90S4								
	3.9	4.7	2667	1.2	359.30	2KJ1206 - ■ EL13 - ■■ V1		133
	4.4	5.3	2414	1.3	325.21	* 2KJ1206 - ■ EL13 - ■■ U1		133
	5.0	6.0	2114	1.5	284.73	2KJ1206 - ■ EL13 - ■■ T1		133
	5.5	6.6	1907	1.6	256.86	* 2KJ1206 - ■ EL13 - ■■ S1		133
	6.0	7.2	1746	1.8	235.19	2KJ1206 - ■ EL13 - ■■ R1		133
	6.8	8.2	1553	2.0	209.21	* 2KJ1206 - ■ EL13 - ■■ Q1		133
D.88-LA90S4								
	5.2	6.2	2011	0.84	270.90	2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ U1		85
	5.8	7.0	1814	0.93	244.29	* 2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ T1		85
	6.6	7.9	1586	1.10	213.64	2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ S1		85
	7.4	8.9	1424	1.20	191.80	* 2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ R1		85
	8.1	9.7	1301	1.30	175.18	2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ Q1		85
	9.1	10.9	1154	1.50	155.46	* 2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ P1		85
	9.9	11.9	1065	1.60	143.50	2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ N1		85
	10.9	13.1	964	1.70	129.79	* 2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ M1		85
	11.8	14.2	887	1.90	119.52	2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ L1		85
	12.8	15.4	821	2.00	110.54	* 2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ K1		85
	13.8	16.6	762	2.20	102.61	2KJ1205 - ■ EL13 - ■■ J1		85
D.68-LA90S4								
	11.2	13.4	938	0.85	126.41	* 2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ M1		53
	12.3	14.8	852	0.94	114.78	2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ L1		53
	13.5	16.2	778	1.00	104.80	* 2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ K1		53
	14.7	17.6	714	1.10	96.16	2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ J1		53
	16.0	19.2	658	1.20	88.59	* 2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ H1		53
	17.6	21.0	597	1.30	80.46	2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ G1		53
	19.3	23.0	544	1.50	73.30	* 2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ F1		53
	21.0	25.0	498	1.60	67.14	2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ E1		53
	24.0	29.0	445	1.80	59.91	* 2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ D1		53
	26.0	31.0	397	2.00	53.47	2KJ1204 - ■ EL13 - ■■ C1		53

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz) 1.3 (60 Hz)	Z.68-LA90S4							
	29	35	357	1.5	48.09	★ 2KJ1104 - ■ EL13 - ■ ■ X1		51
	34	41	312	2.6	42.06	2KJ1104 - ■ EL13 - ■ ■ W1		51
	D.48-LA90S4							
	19.1	23	549	0.82	73.99	2KJ1203 - ■ EL13 - ■ ■ H1		34
	21.0	25	498	0.90	67.10	★ 2KJ1203 - ■ EL13 - ■ ■ G1		34
	23.0	28	454	0.99	61.14	2KJ1203 - ■ EL13 - ■ ■ F1		34
	25.0	30	415	1.10	55.92	★ 2KJ1203 - ■ EL13 - ■ ■ E1		34
	28.0	34	371	1.20	50.00	2KJ1203 - ■ EL13 - ■ ■ D1		34
	Z.48-LA90S4							
	31	37	337	1.3	45.38	★ 2KJ1103 - ■ EL13 - ■ ■ X1		34
	34	41	306	1.5	41.26	2KJ1103 - ■ EL13 - ■ ■ W1		34
	38	46	275	1.6	37.06	★ 2KJ1103 - ■ EL13 - ■ ■ V1		34
	44	53	236	1.9	31.77	2KJ1103 - ■ EL13 - ■ ■ U1		34
	49	59	213	2.1	28.74	★ 2KJ1103 - ■ EL13 - ■ ■ T1		34
	53	64	197	2.3	26.53	2KJ1103 - ■ EL13 - ■ ■ S1		34
	61	73	171	2.6	23.07	★ 2KJ1103 - ■ EL13 - ■ ■ R1		34
	68	82	156	2.9	20.95	2KJ1103 - ■ EL13 - ■ ■ Q1		34
	74	89	142	3.2	19.13	★ 2KJ1103 - ■ EL13 - ■ ■ P1		34
	Z.38-LA90S4							
	42	50	253	0.87	34.04	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ W1		24
	44	53	236	0.93	31.80	2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ V1		24
	51	61	208	1.10	27.97	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ U1		24
	58	70	182	1.20	24.50	2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ T1		24
	65	78	161	1.40	21.67	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ S1		24
	72	86	146	1.50	19.64	2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ R1		24
	82	98	129	1.70	17.33	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ Q1		24
	90	108	116	1.90	15.64	2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ P1		24
	100	120	105	2.10	14.18	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ N1		24
	110	132	96	2.30	12.92	2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ M1		24
	120	144	88	2.50	11.82	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ L1		24
	134	161	78	2.70	10.57	2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ K1		24
	146	175	72	2.80	9.70	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ J1		24
	162	194	65	3.00	8.75	2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ H1		24
	188	226	56	3.40	7.52	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ G1		24
	189	227	56	3.30	7.50	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ F1		24
	211	253	50	3.60	6.71	2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ D1		24
	230	276	46	3.70	6.16	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ C1		24
	255	306	41	4.00	5.55	2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ B1		24
	297	356	35	4.50	4.77	★ 2KJ1102 - ■ EL13 - ■ ■ A1		24
	Z.28-LA90S4							
	60	72	174	0.80	23.46	2KJ1101 - ■ EL13 - ■ ■ U1		17
	69	83	153	0.91	20.63	★ 2KJ1101 - ■ EL13 - ■ ■ T1		17
	76	91	138	1.00	18.63	2KJ1101 - ■ EL13 - ■ ■ S1		17
	87	104	121	1.20	16.24	★ 2KJ1101 - ■ EL13 - ■ ■ R1		17

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz) 1.3 (60 Hz)	Z.28-LA90S4							
	97	116	108	1.3	14.58	2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ Q1		17
	107	128	98	1.4	13.17	* 2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ P1		17
	119	143	89	1.6	11.94	2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ N1		17
	130	156	81	1.7	10.87	* 2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ M1		17
	147	176	71	2.0	9.61	2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ L1		17
	160	192	66	2.1	8.87	* 2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ K1		17
	185	222	57	2.4	7.64	2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ J1		17
	204	245	52	2.6	6.94	* 2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ H1		17
	224	269	47	2.0	6.31	* 2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ G1		17
	247	296	42	2.2	5.72	2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ F1		17
	272	326	39	2.4	5.21	* 2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ E1		17
	308	370	34	2.6	4.60	2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ D1		17
	333	400	32	2.9	4.25	* 2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ C1		17
	387	464	27	2.9	3.66	2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ B1		17
	425	510	25	3.1	3.33	* 2KJ1101 - ■ EL13 - ■■ A1		17
	E.88-LA90S4							
137	164	77	3.0	10.33	* 2KJ1004 - ■ EL13 - ■■ S1		50	
150	180	70	3.0	9.46	2KJ1004 - ■ EL13 - ■■ R1		50	
168	202	62	3.9	8.42	* 2KJ1004 - ■ EL13 - ■■ Q1		50	
184	221	57	4.3	7.69	2KJ1004 - ■ EL13 - ■■ P1		50	
E.68-LA90S4								
114	137	92	0.88	12.40	* 2KJ1003 - ■ EL13 - ■■ W1		33	
127	152	83	1.10	11.18	2KJ1003 - ■ EL13 - ■■ V1		33	
140	168	75	1.30	10.08	* 2KJ1003 - ■ EL13 - ■■ U1		33	
160	192	66	2.30	8.82	2KJ1003 - ■ EL13 - ■■ T1		33	
179	215	59	2.90	7.92	* 2KJ1003 - ■ EL13 - ■■ S1		33	
196	235	54	2.80	7.23	2KJ1003 - ■ EL13 - ■■ R1		33	
220	264	48	3.60	6.42	* 2KJ1003 - ■ EL13 - ■■ P1		33	
239	287	44	4.30	5.92	2KJ1003 - ■ EL13 - ■■ N1		33	
E.48-LA90S4								
142	170	74	1.10	10.00	* 2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ T1		23	
156	187	68	0.95	9.09	2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ S1		23	
173	208	61	1.40	8.17	* 2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ R1		23	
202	242	52	1.90	7.00	2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ Q1		23	
224	269	47	2.40	6.33	* 2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ P1		23	
242	290	43	2.80	5.85	2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ N1		23	
279	335	38	3.20	5.08	* 2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ M1		23	
306	367	34	3.80	4.62	2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ L1		23	
336	403	31	4.80	4.21	* 2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ K1		23	
397	476	26	5.30	3.56	* 2KJ1002 - ■ EL13 - ■■ H1		23	
E.38-LA90S4								
210	252	50	0.96	6.73	2KJ1001 - ■ EL13 - ■■ P1		20	
239	287	44	1.20	5.92	* 2KJ1001 - ■ EL13 - ■■ N1		20	
273	328	38	1.80	5.18	2KJ1001 - ■ EL13 - ■■ M1		20	
309	371	34	2.30	4.58	* 2KJ1001 - ■ EL13 - ■■ L1		20	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz) 1.3 (60 Hz)	E.38-LA90S4							
	341	409	31	2.0	4.15	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ K1		20
	386	463	27	2.6	3.67 *	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ L1		20
	427	512	25	2.6	3.31	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ H1		20
	472	566	22	3.6	3.00 *	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ G1		20
	518	622	20	3.9	2.73	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ F1		20
	566	679	19	3.9	2.50 *	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ E1		20
	632	758	17	4.3	2.24	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ D1		20
	690	828	15	5.3	2.05 *	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ C1		20
	765	918	14	6.0	1.85	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ B1		20
	890	1068	12	6.1	1.59 *	2KJ1001 - ■ EL13 - ■ ■ A1		20
1.5 (50 Hz) 1.8 (60 Hz)	D.188-Z48-LA90L4							
	0.53	0.64	24512	0.82	2666 *	2KJ1235 - ■ EP13 - ■ ■ H1		613
	0.60	0.72	21873	0.91	2379	2KJ1235 - ■ EP13 - ■ ■ G1		613
	0.70	0.84	18582	1.10	2021	2KJ1235 - ■ EP13 - ■ ■ F1		613
	0.84	1.00	15465	1.30	1682 *	2KJ1235 - ■ EP13 - ■ ■ E1		613
	0.86	1.00	15216	1.30	1655 *	2KJ1235 - ■ EP13 - ■ ■ D1		613
	0.96	1.20	13580	1.50	1477	2KJ1235 - ■ EP13 - ■ ■ C1		613
	1.10	1.30	11539	1.70	1255	2KJ1235 - ■ EP13 - ■ ■ B1		613
	D.188-Z68-LA90L4							
	1.1	1.3	11502	1.7	1251	2KJ1237 - ■ EP13 - ■ ■ J1		630
	D.168-Z48-LA90L4							
	0.81	0.97	16163	0.87	1758	2KJ1232 - ■ EP13 - ■ ■ B1		469
	0.97	1.20	13451	1.00	1463 *	2KJ1232 - ■ EP13 - ■ ■ A1		469
	D.168-Z68-LA90L4							
	0.97	1.2	13433	1.0	1461	2KJ1233 - ■ EP13 - ■ ■ J1		486
	1.20	1.4	11272	1.2	1226	2KJ1233 - ■ EP13 - ■ ■ H1		486
	1.40	1.7	9617	1.5	1046	2KJ1233 - ■ EP13 - ■ ■ G1		486
	D.148-Z48-LA90L4							
	1.4	1.7	9341	0.86	1016	2KJ1231 - ■ EP13 - ■ ■ H1		302
	1.6	1.9	8339	0.96	907	2KJ1231 - ■ EP13 - ■ ■ G1		302
	1.8	2.2	7080	1.10	770	2KJ1231 - ■ EP13 - ■ ■ F1		302
	D.148-LA112M8							
	2.1	2.5	6829	1.2	336.11	2KJ1208 - ■ GG13 - ■ ■ W1-Z P02		318
	2.3	2.8	6123	1.3	301.34 *	2KJ1208 - ■ GG13 - ■ ■ V1-Z P02		318
	2.6	3.1	5613	1.4	276.23	2KJ1208 - ■ GG13 - ■ ■ U1-Z P02		318
	D.148-LA100L6							
	2.8	3.4	5205	1.5	336.11	2KJ1208 - ■ FL13 - ■ ■ W1-Z P01		311
	3.1	3.7	4667	1.7	301.34 *	2KJ1208 - ■ FL13 - ■ ■ V1-Z P01		311
	3.3	4.0	4278	1.9	276.23	2KJ1208 - ■ FL13 - ■ ■ U1-Z P01		311
	3.6	4.3	3944	2.0	254.70 *	2KJ1208 - ■ FL13 - ■ ■ T1-Z P01		311
	D.128-Z48-LA90L4							
	2.2	2.6	5958	0.86	648.00	2KJ1227 - ■ EP13 - ■ ■ G1		218

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz) 1.8 (60 Hz)	D.128-LA112M8							
	2.6	3.1	5449	0.94	268.16	* 2KJ1207 - ■ GG13 - ■■ U1-Z	P02	228
	2.9	3.5	4997	1.00	245.93	2KJ1207 - ■ GG13 - ■■ T1-Z	P02	228
	3.2	3.8	4465	1.10	219.72	* 2KJ1207 - ■ GG13 - ■■ S1-Z	P02	228
	D.128-LA100L6							
	3.4	4.1	4153	1.2	268.16	* 2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ U1-Z	P01	221
	3.8	4.6	3809	1.3	245.93	2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ T1-Z	P01	221
	4.2	5.0	3403	1.5	219.72	* 2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ S1-Z	P01	221
	4.6	5.5	3116	1.6	201.22	2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ R1-Z	P01	221
	5.0	6.0	2871	1.8	185.36	* 2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ Q1-Z	P01	221
	D.128-LA90L4							
	5.3	6.4	2705	1.9	268.16	* 2KJ1207 - ■ EP13 - ■■ U1		213
	5.8	7.0	2481	2.1	245.93	2KJ1207 - ■ EP13 - ■■ T1		213
	D.108-LA90L4							
	4.0	4.8	3625	0.86	359.30	2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ V1		136
	4.4	5.3	3281	0.94	325.21	* 2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ U1		136
	5.0	6.0	2872	1.10	284.73	2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ T1		136
	5.5	6.6	2591	1.20	256.86	* 2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ S1		136
	6.0	7.2	2373	1.30	235.19	2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ R1		136
	6.8	8.2	2111	1.50	209.21	* 2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ Q1		136
	7.4	8.9	1929	1.60	191.21	2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ P1		136
	8.1	9.7	1773	1.70	175.78	* 2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ N1		136
	8.7	10.4	1638	1.90	162.40	2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ M1		136
	9.4	11.3	1520	2.00	150.70	* 2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ L1		136
	10.1	12.1	1416	2.20	140.37	2KJ1206 - ■ EP13 - ■■ K1		136
	D.88-LA90L4							
	7.4	8.9	1935	0.87	191.80	* 2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ R1		88
	8.1	9.7	1767	0.95	175.18	2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ Q1		88
	9.1	10.9	1568	1.10	155.46	* 2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ P1		88
	9.9	11.9	1448	1.20	143.50	2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ N1		88
	10.9	13.1	1309	1.30	129.79	* 2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ M1		88
	11.9	14.3	1206	1.40	119.52	2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ L1		88
	12.8	15.4	1115	1.50	110.54	* 2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ K1		88
	13.8	16.6	1035	1.60	102.61	2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ J1		88
	15.7	18.8	913	1.80	90.53	* 2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ H1		88
	17.0	20.0	843	2.00	83.58	2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ G1		88
	19.0	23.0	755	2.20	74.88	* 2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ F1		88
	21.0	25.0	697	2.40	69.05	2KJ1205 - ■ EP13 - ■■ E1		88
	D.68-LA90L4							
	14.8	17.8	970	0.82	96.16	2KJ1204 - ■ EP13 - ■■ J1		56
	16.0	19.2	894	0.90	88.59	* 2KJ1204 - ■ EP13 - ■■ H1		56
	17.6	21.0	812	0.99	80.46	2KJ1204 - ■ EP13 - ■■ G1		56
	19.4	23.0	739	1.10	73.30	* 2KJ1204 - ■ EP13 - ■■ F1		56
	21.0	25.0	677	1.20	67.14	2KJ1204 - ■ EP13 - ■■ E1		56

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz) 1.8 (60 Hz)	D.68-LA90L4							
	24	29	604	1.3	59.91	★ 2KJ1204 - EP13 - D1		56
	27	32	539	1.5	53.47	2KJ1204 - EP13 - C1		56
	Z.68-LA90L4							
	30	36	485	1.1	48.09	★ 2KJ1104 - EP13 - X1		54
	34	41	424	1.9	42.06	2KJ1104 - EP13 - W1		54
	38	46	381	2.1	37.76	★ 2KJ1104 - EP13 - V1		54
	41	49	348	2.3	34.49	2KJ1104 - EP13 - U1		54
	46	55	309	2.6	30.60	★ 2KJ1104 - EP13 - T1		54
	50	60	285	2.8	28.25	2KJ1104 - EP13 - S1		54
	D.48-LA90L4							
	25	30	564	0.80	55.92	★ 2KJ1203 - EP13 - E1		37
	28	34	504	0.89	50.00	2KJ1203 - EP13 - D1		37
	Z.48-LA90L4							
	31	37	458	0.98	45.38	★ 2KJ1103 - EP13 - X1		37
	34	41	416	1.10	41.26	2KJ1103 - EP13 - W1		37
	38	46	374	1.20	37.06	★ 2KJ1103 - EP13 - V1		37
	45	54	320	1.40	31.77	2KJ1103 - EP13 - U1		37
	49	59	290	1.60	28.74	★ 2KJ1103 - EP13 - T1		37
	54	65	268	1.70	26.53	2KJ1103 - EP13 - S1		37
	62	74	233	1.90	23.07	★ 2KJ1103 - EP13 - R1		37
	68	82	211	2.10	20.95	2KJ1103 - EP13 - Q1		37
	74	89	193	2.30	19.13	★ 2KJ1103 - EP13 - P1		37
	81	97	177	2.50	17.55	2KJ1103 - EP13 - N1		37
	88	106	163	2.60	16.17	★ 2KJ1103 - EP13 - M1		37
	97	116	148	2.80	14.68	2KJ1103 - EP13 - L1		37
	106	127	135	3.00	13.38	★ 2KJ1103 - EP13 - K1		37
	116	139	124	3.20	12.25	2KJ1103 - EP13 - J1		37
	130	156	110	3.50	10.93	★ 2KJ1103 - EP13 - H1		37
	145	174	98	3.90	9.76	2KJ1103 - EP13 - G1		37
	209	251	68	3.90	6.79	★ 2KJ1103 - EP13 - D1		37
	234	281	61	4.40	6.06	2KJ1103 - EP13 - C1		37
	Z.38-LA90L4							
	58	70	247	0.89	24.50	2KJ1102 - EP13 - T1		27
	66	79	219	1.00	21.67	★ 2KJ1102 - EP13 - S1		27
	72	86	198	1.10	19.64	2KJ1102 - EP13 - R1		27
	82	98	175	1.31	17.33	★ 2KJ1102 - EP13 - Q1		27
	91	109	158	1.40	15.64	2KJ1102 - EP13 - P1		27
	100	120	143	1.50	14.18	★ 2KJ1102 - EP13 - N1		27
	110	132	130	1.70	12.92	2KJ1102 - EP13 - M1		27
	120	144	119	1.80	11.82	★ 2KJ1102 - EP13 - L1		27
	134	161	107	2.00	10.57	2KJ1102 - EP13 - K1		27
	146	175	98	2.00	9.70	★ 2KJ1102 - EP13 - J1		27
	162	194	88	2.20	8.75	2KJ1102 - EP13 - H1		27
	189	227	76	2.40	7.50	★ 2KJ1102 - EP13 - F1		27

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz) 1.8 (60 Hz)	Z.38-LA90L4							
	189	227	76	2.5	7.52	★ 2KJ1102 - ■ EP13 - ■ ■ G1		27
	212	254	68	2.7	6.71	2KJ1102 - ■ EP13 - ■ ■ D1		27
	231	277	62	2.7	6.16	★ 2KJ1102 - ■ EP13 - ■ ■ C1		27
	256	307	56	2.9	5.55	2KJ1102 - ■ EP13 - ■ ■ B1		27
	298	358	48	3.3	4.77	★ 2KJ1102 - ■ EP13 - ■ ■ A1		27
	Z.28-LA90L4							
	87	104	164	0.85	16.24	★ 2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ R1		20
	97	116	147	0.95	14.58	2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ Q1		20
	108	130	133	1.10	13.17	★ 2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ P1		20
	119	143	120	1.20	11.94	2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ N1		20
	131	157	110	1.30	10.87	★ 2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ M1		20
	148	178	97	1.40	9.61	2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ L1		20
	160	192	90	1.60	8.87	★ 2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ K1		20
	186	223	77	1.80	7.64	2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ J1		20
	205	246	70	1.90	6.94	★ 2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ H1		20
	225	270	64	1.50	6.31	★ 2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ G1		20
	248	298	58	1.60	5.72	2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ F1		20
	273	328	53	1.80	5.21	★ 2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ E1		20
	309	371	46	1.90	4.60	2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ D1		20
	334	401	43	2.10	4.25	★ 2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ C1		20
	388	466	37	2.20	3.66	2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ B1		20
	426	511	34	2.30	3.33	★ 2KJ1101 - ■ EP13 - ■ ■ A1		20
	E.88-LA90L4							
	137	164	104	2.2	10.33	★ 2KJ1004 - ■ EP13 - ■ ■ S1		53
	150	180	95	2.2	9.46	2KJ1004 - ■ EP13 - ■ ■ R1		53
	169	203	85	2.9	8.42	★ 2KJ1004 - ■ EP13 - ■ ■ Q1		53
	185	222	78	3.2	7.69	2KJ1004 - ■ EP13 - ■ ■ P1		53
	201	241	71	4.1	7.07	★ 2KJ1004 - ■ EP13 - ■ ■ N1		53
	234	281	61	4.6	6.06	★ 2KJ1004 - ■ EP13 - ■ ■ L1		53
	E.68-LA90L4							
	127	152	113	0.82	11.18	2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ V1		36
	141	169	102	0.93	10.08	★ 2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ U1		36
	161	193	89	1.70	8.82	2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ T1		36
	179	215	80	2.10	7.92	★ 2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ S1		36
	196	235	73	2.10	7.23	2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ R1		36
	221	265	65	2.60	6.42	★ 2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ P1		36
	240	288	60	3.20	5.92	2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ N1		36
	265	318	54	4.10	5.36	★ 2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ M1		36
	288	346	50	4.50	4.93	2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ L1		36
	311	373	46	4.80	4.56	★ 2KJ1003 - ■ EP13 - ■ ■ K1		36
	E.48-LA90L4							
	174	209	82	1.0	8.17	★ 2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ R1		26
	203	244	71	1.4	7.00	2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ Q1		26
	224	269	64	1.8	6.33	★ 2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ P1		26
	243	292	59	2.0	5.85	2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ N1		26

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz)	E.48-LA90L4							
1.8 (60 Hz)	280	336	51	2.3	5.08	★ 2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ M1		26
	307	368	47	2.8	4.62	2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ L1		26
	337	404	42	3.5	4.21	★ 2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ K1		26
	367	440	39	4.1	3.87	2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ J1		26
	399	479	36	3.9	3.56	★ 2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ H1		26
	438	526	33	4.6	3.24	2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ G1		26
	481	577	30	5.7	2.95	★ 2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ F1		26
	776	931	18	6.2	1.83	2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ B1		26
	934	1121	15	6.5	1.52	★ 2KJ1002 - ■ EP13 - ■ ■ A1		26
	E.38-LA90L4							
	240	288	60	0.89	5.92	★ 2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ N1		23
	274	329	52	1.30	5.18	2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ M1		23
	310	372	46	1.70	4.58	★ 2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ L1		23
	342	410	42	1.50	4.15	2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ K1		23
	387	464	37	1.90	3.67	★ 2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ J1		23
	429	515	33	1.90	3.31	2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ H1		23
	473	568	30	2.60	3.00	★ 2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ G1		23
	520	624	28	2.90	2.73	2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ F1		23
	568	682	25	2.90	2.50	★ 2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ E1		23
	634	761	23	3.20	2.24	2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ D1		23
	693	832	21	3.90	2.05	★ 2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ C1		23
	768	922	19	4.40	1.85	2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ B1		23
	893	1072	16	4.50	1.59	★ 2KJ1001 - ■ EP13 - ■ ■ A1		23
2.2 (50 Hz)	D.188-Z48-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	0.84	1.0	22829	0.88	1682	★ 2KJ1235 - ■ FL13 - ■ ■ E1		621
	0.86	1.0	22462	0.89	1655	★ 2KJ1235 - ■ FL13 - ■ ■ D1		621
	0.96	1.2	20046	1.00	1477	2KJ1235 - ■ FL13 - ■ ■ C1		621
	1.10	1.3	17033	1.20	1255	2KJ1235 - ■ FL13 - ■ ■ B1		621
	1.40	1.7	14170	1.40	1044	★ 2KJ1235 - ■ FL13 - ■ ■ A1		621
	D.188-Z68-LA100L4							
	1.1	1.3	16979	1.2	1251	2KJ1237 - ■ FL13 - ■ ■ J1		638
	1.4	1.7	14251	1.4	1050	2KJ1237 - ■ FL13 - ■ ■ H1		638
	1.6	1.9	12161	1.6	896	★ 2KJ1237 - ■ FL13 - ■ ■ G1		638
	1.9	2.3	10125	2.0	746	2KJ1237 - ■ FL13 - ■ ■ F1		638
	D.168-Z68-LA100L4							
	1.2	1.4	16640	0.84	1226	2KJ1233 - ■ FL13 - ■ ■ H1		494
	1.4	1.7	14197	0.99	1046	2KJ1233 - ■ FL13 - ■ ■ G1		494
	1.6	1.9	11822	1.20	871	2KJ1233 - ■ FL13 - ■ ■ F1		494
	D.168-LA132S8							
	2.0	2.4	10253	1.4	341.61	★ 2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ U1-Z	P02	499
	2.2	2.6	9407	1.5	313.41	2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ T1-Z	P02	499
	2.4	2.9	8681	1.6	289.23	★ 2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ S1-Z	P02	499
	2.6	3.1	8053	1.7	268.29	2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ R1-Z	P02	499

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
	Model							
2.2 (50 Hz) 2.6 (60 Hz)	D.148-LA132S8							
	2.3	2.8	9045	0.88	301.34	* 2KJ1208 - ■ HE13 - ■■ V1-Z	P02	328
	2.5	3.0	8291	0.96	276.23	2KJ1208 - ■ HE13 - ■■ U1-Z	P02	328
	2.7	3.2	7645	1.00	254.70	* 2KJ1208 - ■ HE13 - ■■ T1-Z	P02	328
	D.148-LA112M6							
	2.8	3.4	7512	1.1	336.11	2KJ1208 - ■ GG13 - ■■ W1-Z	P01	318
	3.1	3.7	6735	1.2	301.34	* 2KJ1208 - ■ GG13 - ■■ V1-Z	P01	318
	3.4	4.1	6174	1.3	276.23	2KJ1208 - ■ GG13 - ■■ U1-Z	P01	318
	3.7	4.4	5693	1.4	254.70	* 2KJ1208 - ■ GG13 - ■■ T1-Z	P01	318
	4.0	4.8	5276	1.5	236.05	2KJ1208 - ■ GG13 - ■■ S1-Z	P01	318
	D.148-LA100L4							
	4.2	5.0	4973	1.6	336.11	2KJ1208 - ■ FL13 - ■■ W1		311
	4.7	5.6	4459	1.8	301.34	* 2KJ1208 - ■ FL13 - ■■ V1		311
	5.1	6.1	4087	2.0	276.23	2KJ1208 - ■ FL13 - ■■ U1		311
	5.6	6.7	3768	2.1	254.70	* 2KJ1208 - ■ FL13 - ■■ T1		311
	D.128-LA112M6							
	3.5	4.2	5994	0.85	268.16	* 2KJ1207 - ■ GG13 - ■■ U1-Z	P01	228
	3.8	4.6	5497	0.93	245.93	2KJ1207 - ■ GG13 - ■■ T1-Z	P01	228
	4.3	5.2	4911	1.00	219.72	* 2KJ1207 - ■ GG13 - ■■ S1-Z	P01	228
	4.7	5.6	4497	1.10	201.22	2KJ1207 - ■ GG13 - ■■ R1-Z	P01	228
	5.1	6.1	4143	1.20	185.36	* 2KJ1207 - ■ GG13 - ■■ Q1-Z	P01	228
	D.128-LA100L4							
	5.3	6.4	3968	1.3	268.16	* 2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ U1		221
	5.8	7.0	3639	1.4	245.93	2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ T1		221
	6.5	7.8	3251	1.6	219.72	* 2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ S1		221
	7.1	8.5	2977	1.7	201.22	2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ R1		221
	7.7	9.2	2743	1.9	185.36	* 2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ Q1		221
	8.3	10.0	2539	2.0	171.62	2KJ1207 - ■ FL13 - ■■ P1		221
	D.108-LA100L4							
	5.5	6.6	3800	0.82	256.86	* 2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ S1		144
	6.0	7.2	3480	0.89	235.19	2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ R1		144
	6.8	8.2	3095	1.00	209.21	* 2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ Q1		144
	7.4	8.9	2829	1.10	191.21	2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ P1		144
	8.1	9.7	2601	1.20	175.78	* 2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ N1		144
	8.7	10.4	2403	1.30	162.40	2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ M1		144
	9.4	11.3	2230	1.40	150.70	* 2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ L1		144
	10.1	12.1	2077	1.50	140.37	2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ K1		144
	11.2	13.4	1878	1.70	126.90	* 2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ J1		144
	12.2	14.6	1729	1.80	116.83	2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ H1		144
	13.5	16.2	1555	2.00	105.08	* 2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ G1		144
	14.6	17.5	1434	2.20	96.94	2KJ1206 - ■ FL13 - ■■ F1		144
	D.88-LA100L4							
	10.9	13.1	1920	0.87	129.79	* 2KJ1205 - ■ FL13 - ■■ M1		96
	11.9	14.3	1768	0.95	119.52	2KJ1205 - ■ FL13 - ■■ L1		96
	12.8	15.4	1636	1.00	110.54	* 2KJ1205 - ■ FL13 - ■■ K1		96
	13.8	16.6	1518	1.10	102.61	2KJ1205 - ■ FL13 - ■■ J1		96

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz) 2.6 (60 Hz)	D.88-LA100L4							
	15.7	18.8	1339	1.3	90.53	★ 2KJ1205 - ■ FL13 - ■ ■ H1		96
	17.0	20.0	1237	1.4	83.58	2KJ1205 - ■ FL13 - ■ ■ G1		96
	19.0	23.0	1108	1.5	74.88	★ 2KJ1205 - ■ FL13 - ■ ■ F1		96
	21.0	25.0	1022	1.6	69.05	2KJ1205 - ■ FL13 - ■ ■ E1		96
	24.0	29.0	857	2.0	57.93	2KJ1205 - ■ FL13 - ■ ■ D1		96
	28.0	34.0	751	2.0	50.73	2KJ1105 - ■ FL13 - ■ ■ B2		94
	31.0	37.0	677	2.5	45.76	★ 2KJ1105 - ■ FL13 - ■ ■ A2		94
	D.68-LA100L4							
	21	25	993	0.81	67.14	2KJ1204 - ■ FL13 - ■ ■ E1		64
	24	29	886	0.90	59.91	★ 2KJ1204 - ■ FL13 - ■ ■ D1		64
	27	32	791	1.00	53.47	2KJ1204 - ■ FL13 - ■ ■ C1		64
	Z.68-LA100L4							
	34	41	622	1.3	42.06	2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ W1		62
38	46	559	1.4	37.76	★ 2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ V1		62	
41	49	510	1.6	34.49	2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ U1		62	
46	55	453	1.8	30.60	★ 2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ T1		62	
50	60	418	1.9	28.25	2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ S1		62	
56	67	378	2.1	25.55	★ 2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ R1		62	
60	72	348	2.3	23.53	2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ Q1		62	
65	78	322	2.5	21.76	★ 2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ P1		62	
70	84	299	2.7	20.20	2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ N1		62	
80	96	264	3.0	17.82	★ 2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ M1		62	
86	103	243	3.3	16.45	2KJ1104 - ■ FL13 - ■ ■ L1		62	
D.48-LA100L4								
40	48	527	0.85	35.59	2KJ1203 - ■ FL13 - ■ ■ A1		45	
Z.48-LA100L4								
45	54	470	0.96	31.77	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ U1		45	
49	59	425	1.10	28.74	★ 2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ T1		45	
54	65	393	1.10	26.53	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ S1		45	
62	74	341	1.30	23.07	★ 2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ R1		45	
68	82	310	1.50	20.95	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ Q1		45	
74	89	283	1.60	19.13	★ 2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ P1		45	
81	97	260	1.70	17.55	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ N1		45	
88	106	239	1.80	16.17	★ 2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ M1		45	
97	116	217	1.90	14.68	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ L1		45	
106	127	198	2.10	13.38	★ 2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ K1		45	
116	139	181	2.20	12.25	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ J1		45	
130	156	162	2.40	10.93	★ 2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ H1		45	
145	174	144	2.60	9.76	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ G1		45	
171	205	123	2.90	8.29	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ F1		45	
206	247	102	3.30	6.90	★ 2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ E1		45	
209	251	100	2.70	6.79	★ 2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ D1		45	
234	281	90	3.00	6.06	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ C1		45	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz) 2.6 (60 Hz)	Z.48-LA100L4							
	276	331	76	3.5	5.15	2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ B1		45
	332	398	63	4.1	4.28	★ 2KJ1103 - ■ FL13 - ■ ■ A1		45
	Z.38-LA100L4							
	82	98	256	0.86	17.33	★ 2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ Q1		35
	91	109	231	0.95	15.64	2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ P1		35
	100	120	210	1.00	14.18	★ 2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ N1		35
	110	132	191	1.20	12.92	2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ M1		35
	120	144	175	1.30	11.82	★ 2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ L1		35
	134	161	156	1.30	10.57	2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ K1		35
	146	175	144	1.40	9.70	★ 2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ J1		35
	162	194	129	1.50	8.75	2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ H1		35
	189	227	111	1.70	7.50	★ 2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ F1		35
	189	227	111	1.70	7.52	★ 2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ G1		35
	212	254	99	1.80	6.71	2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ D1		35
	231	277	91	1.90	6.16	★ 2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ C1		35
	256	307	82	2.00	5.55	2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ B1		35
	298	358	71	2.30	4.77	★ 2KJ1102 - ■ FL13 - ■ ■ A1		35
	Z.28-LA90ZLB4							
	128	154	164	0.85	10.87	★ 2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ M1		20
	145	174	145	0.96	9.61	2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ L1		20
	157	188	134	1.00	8.87	★ 2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ K1		20
	182	218	115	1.20	7.64	2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ J1		20
	200	240	105	1.30	6.94	★ 2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ H1		20
	220	264	95	1.00	6.31	★ 2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ G1		20
	243	292	86	1.10	5.72	2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ F1		20
	267	320	79	1.20	5.21	★ 2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ E1		20
	302	362	70	1.30	4.60	2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ D1		20
	327	392	64	1.40	4.25	★ 2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ C1		20
	380	456	55	1.40	3.66	2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ B1		20
	417	500	50	1.50	3.33	★ 2KJ1101 - ■ EQ13 - ■ ■ A1		20
	E.128-LA100L4							
	140	168	150	3.6	10.14	★ 2KJ1006 - ■ FL13 - ■ ■ T1		119
	E.88-LA100L4							
	137	164	153	1.5	10.33	★ 2KJ1004 - ■ FL13 - ■ ■ S1		61
	150	180	140	1.5	9.46	2KJ1004 - ■ FL13 - ■ ■ R1		61
	169	203	125	2.0	8.42	★ 2KJ1004 - ■ FL13 - ■ ■ Q1		61
	185	222	114	2.2	7.69	2KJ1004 - ■ FL13 - ■ ■ P1		61
	201	241	105	2.8	7.07	★ 2KJ1004 - ■ FL13 - ■ ■ N1		61
	217	260	97	3.1	6.53	2KJ1004 - ■ FL13 - ■ ■ M1		61
	234	281	90	3.1	6.06	★ 2KJ1004 - ■ FL13 - ■ ■ L1		61
	251	301	84	3.8	5.65	2KJ1004 - ■ FL13 - ■ ■ K1		61
	278	334	76	4.9	5.11	★ 2KJ1004 - ■ FL13 - ■ ■ J1		61
	E.68-LA100L4							
	161	193	130	1.1	8.82	2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ T1		44
	179	215	117	1.5	7.92	★ 2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ S1		44

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz) 2.6 (60 Hz)	E.68-LA100L4							
	196	235	107	1.4	7.23	2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ R1		44
	221	265	95	1.8	6.42	★ 2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ P1		44
	240	288	88	2.2	5.92	2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ N1		44
	265	318	79	2.8	5.36	★ 2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ M1		44
	288	346	73	3.1	4.93	2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ L1		44
	311	373	68	3.3	4.56	★ 2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ K1		44
	335	402	63	3.7	4.24	2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ J1		44
	380	456	55	4.2	3.74	★ 2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ H1		44
	412	494	51	4.7	3.45	2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ G1		44
	460	552	46	5.5	3.09	★ 2KJ1003 - ■ FL13 - ■ ■ F1		44
	E.48-LA100L4							
	203	244	104	0.94	7.00	2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ Q1		34
	224	269	94	1.20	6.33	★ 2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ P1		34
	243	292	87	1.40	5.85	2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ N1		34
	280	336	75	1.60	5.08	★ 2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ M1		34
	307	368	68	1.90	4.62	2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ L1		34
	337	404	62	2.40	4.21	★ 2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ K1		34
	367	440	57	2.80	3.87	2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ J1		34
	399	479	53	2.70	3.56	★ 2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ H1		34
	438	526	48	3.10	3.24	2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ G1		34
	481	577	44	3.90	2.95	★ 2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ F1		34
	526	631	40	4.00	2.70	2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ E1		34
	589	707	36	4.20	2.41	★ 2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ D1		34
	660	792	32	4.20	2.15	2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ C1		34
	776	931	27	4.20	1.83	2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ B1		34
	934	1121	22	4.40	1.52	★ 2KJ1002 - ■ FL13 - ■ ■ A1		34
	E.38-LA100L4							
	274	329	77	0.91	5.18	2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ M1		31
	310	372	68	1.20	4.58	★ 2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ L1		31
	342	410	61	1.00	4.15	2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ K1		31
	387	464	54	1.30	3.67	★ 2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ J1		31
	429	515	49	1.30	3.31	2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ H1		31
	473	568	44	1.80	3.00	★ 2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ G1		31
	520	624	40	2.00	2.73	2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ F1		31
	568	682	37	2.00	2.50	★ 2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ E1		31
	634	761	33	2.20	2.24	2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ D1		31
	693	832	30	2.60	2.05	★ 2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ C1		31
	768	922	27	3.00	1.85	2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ B1		31
	893	1072	24	3.10	1.59	★ 2KJ1001 - ■ FL13 - ■ ■ A1		31
3.0 (50 Hz) 3.6 (60 Hz)	D.188-Z68-LA100LB4							
	1.1	1.3	23239	0.86	1251	2KJ1237 - ■ FM13 - ■ ■ J1		638
	1.4	1.7	19505	1.00	1050	2KJ1237 - ■ FM13 - ■ ■ H1		638
	1.6	1.9	16644	1.20	896	★ 2KJ1237 - ■ FM13 - ■ ■ G1		638

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz) 3.6 (60 Hz)	D.188-Z68-LA100LB4							
	1.9	2.3	13858	1.4	746	2KJ1237 - ■ FM13 - ■ ■ F1		638
	2.3	2.8	11499	1.7	619	* 2KJ1237 - ■ FM13 - ■ ■ E1		638
	2.6	3.1	10143	2.0	546	2KJ1237 - ■ FM13 - ■ ■ D1		638
	D.188-Z48-LA100LB4							
	1.1	1.3	23313	0.86	1255	2KJ1235 - ■ FM13 - ■ ■ B1		621
	1.4	1.7	19393	1.00	1044	* 2KJ1235 - ■ FM13 - ■ ■ A1		621
	D.188-LA132MA8							
	2.9	3.5	9979	2.0	243.82	2KJ1211 - ■ HG13 - ■ ■ N1-Z	P02	652
	D.168-Z68-LA100LB4							
	1.6	1.9	16180	0.87	871	2KJ1233 - ■ FM13 - ■ ■ F1		494
	D.168-LA132MA8							
	2.0	2.4	13982	1.0	341.61	* 2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ U1-Z	P02	507
	2.2	2.6	12827	1.1	313.41	2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ T1-Z	P02	507
	2.4	2.9	11838	1.2	289.23	* 2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ S1-Z	P02	507
	2.6	3.1	10981	1.3	268.29	2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ R1-Z	P02	507
	D.168-LA132S6							
	2.8	3.4	10302	1.4	341.61	* 2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ U1-Z	P01	499
	3.0	3.6	9452	1.5	313.41	2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ T1-Z	P01	499
	3.3	4.0	8723	1.6	289.23	* 2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ S1-Z	P01	499
	3.5	4.2	8091	1.7	268.29	2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ R1-Z	P01	499
	3.8	4.6	7632	1.8	253.08	* 2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ Q1-Z	P01	499
	4.0	4.8	7139	2.0	236.72	2KJ1210 - ■ HE13 - ■ ■ P1-Z	P01	499
	D.148-LA132S6							
	3.2	3.8	9088	0.88	301.34	* 2KJ1208 - ■ HE13 - ■ ■ V1-Z	P01	328
	3.4	4.1	8331	0.96	276.23	2KJ1208 - ■ HE13 - ■ ■ U1-Z	P01	328
	3.7	4.4	7681	1.00	254.70	* 2KJ1208 - ■ HE13 - ■ ■ T1-Z	P01	328
	4.0	4.8	7119	1.10	236.05	2KJ1208 - ■ HE13 - ■ ■ S1-Z	P01	328
	D.148-LA100LB4							
	4.2	5.0	6781	1.2	336.11	2KJ1208 - ■ FM13 - ■ ■ W1		311
	4.7	5.6	6080	1.3	301.34	* 2KJ1208 - ■ FM13 - ■ ■ V1		311
	5.1	6.1	5573	1.4	276.23	2KJ1208 - ■ FM13 - ■ ■ U1		311
	5.6	6.7	5139	1.6	254.70	* 2KJ1208 - ■ FM13 - ■ ■ T1		311
	6.0	7.2	4763	1.7	236.05	2KJ1208 - ■ FM13 - ■ ■ S1		311
	6.3	7.6	4528	1.8	224.43	* 2KJ1208 - ■ FM13 - ■ ■ R1		311
	6.8	8.2	4232	1.9	209.76	2KJ1208 - ■ FM13 - ■ ■ Q1		311
	7.7	9.2	3733	2.1	185.03	* 2KJ1208 - ■ FM13 - ■ ■ P1		311
	D.128-LA132S6							
	4.7	5.6	6068	0.84	201.22	2KJ1207 - ■ HE13 - ■ ■ R1-Z	P01	238
	5.1	6.1	5590	0.91	185.36	* 2KJ1207 - ■ HE13 - ■ ■ Q1-Z	P01	238
	D.128-LA100LB4							
	5.3	6.4	5410	0.94	268.16	* 2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ U1		221
	5.8	7.0	4962	1.00	245.93	2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ T1		221
	6.5	7.8	4433	1.20	219.72	* 2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ S1		221
	7.1	8.5	4060	1.30	201.22	2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ R1		221
	7.7	9.2	3740	1.40	185.36	* 2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ Q1		221

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz) 3.6 (60 Hz)	D.128-LA100LB4							
	8.3	10.0	3463	1.5	171.62	2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ P1		221
	8.9	10.7	3220	1.6	159.60	★ 2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ N1		221
	9.5	11.4	3006	1.7	148.99	2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ M1		221
	10.7	12.8	2689	1.9	133.30	★ 2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ L1		221
	11.5	13.8	2492	2.0	123.53	2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ K1		221
	12.5	15.0	2285	2.2	113.24	★ 2KJ1207 - ■ FM13 - ■ ■ J1		221
	D.108-LA100LB4							
	7.4	8.9	3858	0.80	191.21	2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ P1		144
	8.1	9.7	3547	0.87	175.78	★ 2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ N1		144
	8.7	10.4	3277	0.95	162.40	2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ M1		144
	9.4	11.3	3041	1.00	150.70	★ 2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ L1		144
	10.1	12.1	2832	1.10	140.37	2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ K1		144
	11.2	13.4	2560	1.20	126.90	★ 2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ J1		144
	12.2	14.6	2357	1.30	116.83	2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ H1		144
	13.5	16.2	2120	1.50	105.08	★ 2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ G1		144
	14.6	17.5	1956	1.60	96.94	2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ F1		144
	17.3	21.0	1657	1.90	82.14	2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ E1		144
19.8	24.0	1444	2.10	71.59	★ 2KJ1206 - ■ FM13 - ■ ■ D1		144	
Z.108-LA100LB4								
24	29	1191	2.0	59.05	★ 2KJ1106 - ■ FM13 - ■ ■ E2		140	
26	31	1093	2.1	54.15	2KJ1106 - ■ FM13 - ■ ■ D2		140	
D.88-LA100LB4								
13.8	16.6	2070	0.81	102.61	2KJ1205 - ■ FM13 - ■ ■ J1		96	
15.7	18.8	1827	0.92	90.53	★ 2KJ1205 - ■ FM13 - ■ ■ H1		96	
17.0	20.0	1686	1.00	83.58	2KJ1205 - ■ FM13 - ■ ■ G1		96	
19.0	23.0	1511	1.10	74.88	★ 2KJ1205 - ■ FM13 - ■ ■ F1		96	
21.0	25.0	1393	1.20	69.05	2KJ1205 - ■ FM13 - ■ ■ E1		96	
24.0	29.0	1169	1.40	57.93	2KJ1205 - ■ FM13 - ■ ■ D1		96	
Z.88-LA100LB4								
28	34	1024	1.4	50.73	2KJ1105 - ■ FM13 - ■ ■ B2		94	
31	37	923	1.8	45.76	★ 2KJ1105 - ■ FM13 - ■ ■ A2		94	
34	41	845	2.0	41.90	2KJ1105 - ■ FM13 - ■ ■ X1		94	
38	46	752	2.2	37.27	★ 2KJ1105 - ■ FM13 - ■ ■ W1		94	
42	50	687	2.4	34.07	2KJ1105 - ■ FM13 - ■ ■ V1		94	
45	54	632	2.7	31.32	★ 2KJ1105 - ■ FM13 - ■ ■ U1		94	
Z.68-LA100LB4								
34	41	849	0.94	42.06	2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ W1		62	
38	46	762	1.10	37.76	★ 2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ V1		62	
41	49	696	1.10	34.49	2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ U1		62	
46	55	617	1.30	30.60	★ 2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ T1		62	
50	60	570	1.40	28.25	2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ S1		62	
56	67	515	1.60	25.55	★ 2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ R1		62	
60	72	475	1.70	23.53	2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ Q1		62	
65	78	439	1.80	21.76	★ 2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ P1		62	
70	84	408	2.00	20.20	2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ N1		62	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz) 3.6 (60 Hz)	Z.68-LA100LB4							
	80	96	360	2.2	17.82	★ 2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ M1		62
	86	103	332	2.4	16.45	2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ L1		62
	96	115	297	2.7	14.74	★ 2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ K1		62
	104	125	274	2.9	13.59	2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ J1		62
	125	150	230	3.4	11.40	2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ H1		62
	146	175	196	3.8	9.73	★ 2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ G1		62
	239	287	120	4.1	5.93	2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ D1		62
	281	337	102	4.7	5.06	★ 2KJ1104 - ■ FM13 - ■ ■ C1		62
	Z.48-LA100LB4							
	54	65	535	0.84	26.53	2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ S1		45
	62	74	465	0.97	23.07	★ 2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ R1		45
	68	82	423	1.10	20.95	2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ Q1		45
	74	89	386	1.20	19.13	★ 2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ P1		45
	81	97	354	1.30	17.55	2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ N1		45
	88	106	326	1.30	16.17	★ 2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ M1		45
	97	116	296	1.40	14.68	2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ L1		45
	106	127	270	1.50	13.38	★ 2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ K1		45
	116	139	247	1.60	12.25	2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ J1		45
	130	156	221	1.80	10.93	★ 2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ H1		45
	145	174	197	1.90	9.76	2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ G1		45
	171	205	167	2.20	8.29	2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ F1		45
	206	247	139	2.40	6.90	★ 2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ E1		45
	209	251	137	2.00	6.79	★ 2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ D1		45
	234	281	122	2.20	6.06	2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ C1		45
	276	331	104	2.60	5.15	2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ B1		45
	332	398	86	3.00	4.28	★ 2KJ1103 - ■ FM13 - ■ ■ A1		45
	Z.38-LA100LB4							
	110	132	261	0.84	12.92	2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ M1		35
	120	144	238	0.92	11.82	★ 2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ L1		35
	134	161	213	0.98	10.57	2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ K1		35
	146	175	196	1.00	9.70	★ 2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ J1		35
	162	194	177	1.10	8.75	2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ H1		35
	189	227	151	1.20	7.50	★ 2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ F1		35
	189	227	152	1.30	7.52	★ 2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ G1		35
	212	254	135	1.30	6.71	2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ D1		35
	231	277	124	1.40	6.16	★ 2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ C1		35
	256	307	112	1.50	5.55	2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ B1		35
	298	358	96	1.70	4.77	★ 2KJ1102 - ■ FM13 - ■ ■ A1		35
	Z.28-LA100LB4							
	186	223	154	0.88	7.64	2KJ1101 - ■ FM13 - ■ ■ J1		28
	205	246	140	0.94	6.94	★ 2KJ1101 - ■ FM13 - ■ ■ H1		28
	248	298	115	0.81	5.72	2KJ1101 - ■ FM13 - ■ ■ F1		28
	273	328	105	0.88	5.21	★ 2KJ1101 - ■ FM13 - ■ ■ E1		28
	309	371	93	0.95	4.60	2KJ1101 - ■ FM13 - ■ ■ D1		28
	334	401	86	1.00	4.25	★ 2KJ1101 - ■ FM13 - ■ ■ C1		28

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz) 3.6 (60 Hz)	Z.28-LA100LB4							
	388	466	74	1.1	3.66	2KJ1101 - ■ FM13 - ■ ■ B1		28
	426	511	67	1.1	3.33 *	2KJ1101 - ■ FM13 - ■ ■ A1		28
	E.128-LA100LB4							
	140	168	205	2.7	10.14 *	2KJ1006 - ■ FM13 - ■ ■ T1		119
	151	181	190	3.1	9.40	2KJ1006 - ■ FM13 - ■ ■ S1		119
	159	191	180	3.5	8.94 *	2KJ1006 - ■ FM13 - ■ ■ R1		119
	170	204	168	4.2	8.35	2KJ1006 - ■ FM13 - ■ ■ Q1		119
	E.88-LA100LB4							
	137	164	208	1.1	10.33 *	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ S1		61
	150	180	191	1.1	9.46	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ R1		61
	169	203	170	1.4	8.42 *	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ Q1		61
	185	222	155	1.6	7.69	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ P1		61
	201	241	143	2.0	7.07 *	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ N1		61
	217	260	132	2.3	6.53	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ M1		61
	234	281	122	2.3	6.06 *	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ L1		61
	251	301	114	2.8	5.65	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ K1		61
	278	334	103	3.6	5.11 *	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ J1		61
	302	362	95	4.1	4.70	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ H1		61
	336	403	85	4.7	4.23 *	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ G1		61
	364	437	79	4.9	3.90	2KJ1004 - ■ FM13 - ■ ■ F1		61
	E.68-LA100LB4							
	161	193	178	0.84	8.82	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ T1		44
	179	215	160	1.10	7.92 *	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ S1		44
	196	235	146	1.00	7.23	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ R1		44
	221	265	130	1.30	6.42 *	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ P1		44
	240	288	119	1.60	5.92	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ N1		44
	265	318	108	2.00	5.36 *	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ M1		44
	288	346	100	2.30	4.93	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ L1		44
	311	373	92	2.40	4.56 *	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ K1		44
	335	402	86	2.70	4.24	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ J1		44
	380	456	76	3.00	3.74 *	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ H1		44
	412	494	70	3.40	3.45	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ G1		44
	460	552	62	4.00	3.09 *	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ F1		44
	498	598	58	4.30	2.85	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ E1		44
	594	713	48	4.80	2.39	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ D1		44
	696	835	41	5.10	2.04 *	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ C1		44
	835	1002	34	5.10	1.70	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ B1		44
	1007	1208	28	5.30	1.41 *	2KJ1003 - ■ FM13 - ■ ■ A1		44
	E.48-LA100LB4							
	224	269	128	0.9	6.33 *	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ P1		34
	243	292	118	1.0	5.85	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ N1		34
	280	336	102	1.2	5.08 *	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ M1		34
	307	368	93	1.4	4.62	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ L1		34
	337	404	85	1.8	4.21 *	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ K1		34
	367	440	78	2.0	3.87	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ J1		34

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg	
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
3.0 (50 Hz) 3.6 (60 Hz)	E.48-LA100LB4								
	399	479	72	1.9	3.56	*	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ H1	34	
	438	526	65	2.3	3.24		2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ G1	34	
	481	577	60	2.9	2.95	*	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ F1	34	
	526	631	54	2.9	2.70		2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ E1	34	
	589	707	49	3.1	2.41	*	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ D1	34	
	660	792	43	3.1	2.15		2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ C1	34	
	776	931	37	3.1	1.83		2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ B1	34	
	934	1121	31	3.3	1.52	*	2KJ1002 - ■ FM13 - ■ ■ A1	34	
	E.38-LA100LB4								
	310	372	92	0.84	4.58	*	2KJ1001 - ■ FM13 - ■ ■ L1	31	
	387	464	74	0.95	3.67	*	2KJ1001 - ■ FM13 - ■ ■ J1	31	
	429	515	67	0.97	3.31		2KJ1001 - ■ FM13 - ■ ■ H1	31	
	473	568	60	1.30	3.00	*	2KJ1001 - ■ FM13 - ■ ■ G1	31	
	520	624	55	1.50	2.73		2KJ1001 - ■ FM13 - ■ ■ F1	31	
	634	761	45	1.60	2.24		2KJ1001 - ■ FM13 - ■ ■ D1	31	
	693	832	41	1.90	2.05	*	2KJ1001 - ■ FM13 - ■ ■ C1	31	
	768	922	37	2.20	1.85		2KJ1001 - ■ FM13 - ■ ■ B1	31	
	893	1072	32	2.20	1.59	*	2KJ1001 - ■ FM13 - ■ ■ A1	31	
4.0 (50 Hz) 4.8 (60 Hz)	D.188-Z68-LA112MB4								
	1.6	1.9	21939	0.91	896	*	2KJ1237 - ■ GH13 - ■ ■ G1	645	
	1.9	2.3	18266	1.10	746		2KJ1237 - ■ GH13 - ■ ■ F1	645	
	2.3	2.8	15157	1.30	619	*	2KJ1237 - ■ GH13 - ■ ■ E1	645	
	2.6	3.1	13369	1.50	546		2KJ1237 - ■ GH13 - ■ ■ D1	645	
	D.188-LA160M8								
	2.9	3.5	13026	1.5	243.82		2KJ1211 - ■ JE13 - ■ ■ N1-Z	P02	676
	3.2	3.8	11763	1.7	220.17		2KJ1211 - ■ JE13 - ■ ■ M1-Z	P02	676
	3.5	4.2	11024	1.8	206.34		2KJ1211 - ■ JE13 - ■ ■ L1-Z	P02	676
	D.188-LA132MA6								
	3.9	4.7	9804	2.0	243.82		2KJ1211 - ■ HG13 - ■ ■ N1-Z	P01	652
	D.168-LA132MA6								
	2.8	3.4	13736	1.0	341.61	*	2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ U1-Z	P01	507
	3.0	3.6	12602	1.1	313.41		2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ T1-Z	P01	507
	3.3	4.0	11630	1.2	289.23	*	2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ S1-Z	P01	507
	3.5	4.2	10788	1.3	268.29		2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ R1-Z	P01	507
	3.8	4.6	10176	1.4	253.08	*	2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ Q1-Z	P01	507
	4.0	4.8	9519	1.5	236.72		2KJ1210 - ■ HG13 - ■ ■ P1-Z	P01	507
	D.148-LA132MA6								
	4.0	4.8	9492	0.84	236.05		2KJ1208 - ■ HG13 - ■ ■ S1-Z	P01	336
	D.148-LA112MB4								
	4.3	5.2	8916	0.9	336.11		2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ W1		318
	4.8	5.8	7994	1.0	301.34	*	2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ V1		318
	5.2	6.2	7328	1.1	276.23		2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ U1		318
	5.7	6.8	6757	1.2	254.70	*	2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ T1		318
	6.1	7.3	6262	1.3	236.05		2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ S1		318

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
4.0 (50 Hz) 4.8 (60 Hz)	D.148-LA112MB4							
	6.4	7.7	5954	1.3	224.43	★ 2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ R1		318
	6.9	8.3	5564	1.4	209.76	2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		318
	7.8	9.4	4908	1.6	185.03	★ 2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ P1		318
	8.3	10.0	4630	1.7	174.53	2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ N1		318
	9.2	11.0	4148	1.9	156.38	★ 2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ M1		318
	10.0	12.0	3830	2.1	144.39	2KJ1208 - ■ GH13 - ■ ■ L1		318
	D.128-LA112MB4							
	6.6	7.9	5829	0.87	219.72	★ 2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ S1		228
	7.2	8.6	5338	0.96	201.22	2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ R1		228
	7.8	9.4	4917	1.00	185.36	★ 2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		228
	8.4	10.1	4553	1.10	171.62	2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ P1		228
	9.0	10.8	4234	1.20	159.60	★ 2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ N1		228
	9.7	11.6	3952	1.30	148.99	2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ M1		228
	10.8	13.0	3536	1.40	133.30	★ 2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ L1		228
	11.7	14.0	3277	1.60	123.53	2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ K1		228
	12.7	15.2	3004	1.70	113.24	★ 2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ J1		228
	13.9	16.7	2754	1.90	103.80	2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ H1		228
	16.3	19.6	2347	2.20	88.46	2KJ1207 - ■ GH13 - ■ ■ G1		228
	D.108-LA112MB4							
	10.3	12.4	3724	0.83	140.37	2KJ1206 - ■ GH13 - ■ ■ K1		151
	11.3	13.6	3366	0.92	126.90	★ 2KJ1206 - ■ GH13 - ■ ■ J1		151
	12.3	14.8	3099	1.00	116.83	2KJ1206 - ■ GH13 - ■ ■ H1		151
	13.7	16.4	2788	1.10	105.08	★ 2KJ1206 - ■ GH13 - ■ ■ G1		151
	14.9	17.9	2572	1.20	96.94	2KJ1206 - ■ GH13 - ■ ■ F1		151
	17.5	21.0	2179	1.40	82.14	2KJ1206 - ■ GH13 - ■ ■ E1		151
	20.0	24.0	1899	1.60	71.59	★ 2KJ1206 - ■ GH13 - ■ ■ D1		151
	24.0	29.0	1616	1.90	60.90	2KJ1206 - ■ GH13 - ■ ■ C1		151
	Z.108-LA112MB4							
	24	29	1566	1.5	59.05	★ 2KJ1106 - ■ GH13 - ■ ■ E2		147
	27	32	1436	1.6	54.15	2KJ1106 - ■ GH13 - ■ ■ D2		147
	30	36	1283	2.4	48.38	★ 2KJ1106 - ■ GH13 - ■ ■ C2		147
	D.88-LA112MB4							
	19.2	23	1986	0.85	74.88	★ 2KJ1205 - ■ GH13 - ■ ■ F1		103
	21.0	25	1832	0.92	69.05	2KJ1205 - ■ GH13 - ■ ■ E1		103
	25.0	30	1537	1.10	57.93	2KJ1205 - ■ GH13 - ■ ■ D1		103
	Z.88-LA112MB4							
	32	38	1214	1.4	45.76	★ 2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ A2		101
	34	41	1112	1.5	41.90	2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ X1		101
	39	47	989	1.7	37.27	★ 2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ W1		101
	42	50	904	1.9	34.07	2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ V1		101
	46	55	831	2.0	31.32	★ 2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ U1		101
	50	60	767	2.2	28.93	2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ T1		101
	54	65	712	2.4	26.85	★ 2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ S1		101
	58	70	663	2.5	25.01	2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ R1		101
	64	77	600	2.8	22.61	★ 2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		101

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
4.0 (50 Hz) 4.8 (60 Hz)	Z.88-LA112MB4							
	69	83	552	3.0	20.81	2KJ1105 - ■ GH13 - ■ ■ P1		101
Z.68-LA112MB4								
	38	46	1002	0.80	37.76	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ V1		69
	42	50	915	0.87	34.49	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ U1		69
	47	56	812	0.99	30.60	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ T1		69
	51	61	749	1.10	28.25	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ S1		69
	56	67	678	1.20	25.55	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ R1		69
	61	73	624	1.30	23.53	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		69
	66	79	577	1.40	21.76	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ P1		69
	71	85	536	1.50	20.20	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ N1		69
	81	97	473	1.70	17.82	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ M1		69
	88	106	436	1.80	16.45	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ L1		69
	98	118	391	2.00	14.74	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ K1		69
	106	127	361	2.20	13.59	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ J1		69
	126	151	302	2.60	11.40	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ H1		69
	148	178	258	2.90	9.73	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ G1		69
	178	214	215	3.30	8.11	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ F1		69
	214	257	178	3.60	6.72	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ E1		69
	243	292	157	3.10	5.93	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ D1		69
	285	342	134	3.60	5.06	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ C1		69
	341	409	112	4.20	4.22	2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ B1		69
	413	496	93	4.50	3.49	★ 2KJ1104 - ■ GH13 - ■ ■ A1		69
Z.48-LA112MB4								
	69	83	556	0.81	20.95	2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		52
	75	90	507	0.89	19.13	★ 2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ P1		52
	82	98	466	0.97	17.55	2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ N1		52
	89	107	429	1.00	16.17	★ 2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ M1		52
	98	118	389	1.10	14.68	2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ L1		52
	108	130	355	1.20	13.38	★ 2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ K1		52
	118	142	325	1.20	12.25	2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ J1		52
	132	158	290	1.30	10.93	★ 2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ H1		52
	148	178	259	1.50	9.76	2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ G1		52
	174	209	220	1.60	8.29	2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ F1		52
	209	251	183	1.90	6.90	★ 2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ E1		52
	212	254	180	1.50	6.79	★ 2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ D1		52
	238	286	161	1.70	6.06	2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ C1		52
	280	336	137	2.00	5.15	2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ B1		52
	336	403	114	2.30	4.28	★ 2KJ1103 - ■ GH13 - ■ ■ A1		52
Z.38-LA112MB4								
	165	198	232	0.84	8.75	2KJ1102 - ■ GH13 - ■ ■ H1		42
	191	229	199	0.95	7.52	★ 2KJ1102 - ■ GH13 - ■ ■ G1		42
	192	230	199	0.93	7.50	★ 2KJ1102 - ■ GH13 - ■ ■ F1		42
	215	258	178	1.00	6.71	2KJ1102 - ■ GH13 - ■ ■ D1		42
	234	281	163	1.00	6.16	★ 2KJ1102 - ■ GH13 - ■ ■ C1		42

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
4.0 (50 Hz)	Z.38-LA112MB4							
4.8 (60 Hz)	259	311	147	1.1	5.55	2KJ1102 - ■ GH13 - ■ ■ B1		42
	302	362	127	1.3	4.77	★ 2KJ1102 - ■ GH13 - ■ ■ A1		42
	E.128-LA112MB4							
	142	170	269	2.0	10.14	★ 2KJ1006 - ■ GH13 - ■ ■ T1		126
	153	184	249	2.3	9.40	2KJ1006 - ■ GH13 - ■ ■ S1		126
	161	193	237	2.7	8.94	★ 2KJ1006 - ■ GH13 - ■ ■ R1		126
	172	206	222	3.2	8.35	2KJ1006 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		126
	195	234	196	4.2	7.37	★ 2KJ1006 - ■ GH13 - ■ ■ P1		126
	E.108-LA112MB4							
	264	317	145	4.6	5.46	★ 2KJ1005 - ■ GH13 - ■ ■ K1		89
	E.88-LA112MB4							
	139	167	274	0.84	10.33	★ 2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ S1		68
	152	182	251	0.84	9.46	2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ R1		68
	171	205	223	1.10	8.42	★ 2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		68
	187	224	204	1.20	7.69	2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ P1		68
	204	245	188	1.50	7.07	★ 2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ N1		68
	221	265	173	1.70	6.53	2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ M1		68
	238	286	161	1.70	6.06	★ 2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ L1		68
	255	306	150	2.10	5.65	2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ K1		68
	282	338	136	2.70	5.11	★ 2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ J1		68
	306	367	125	3.10	4.70	2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ H1		68
	340	408	112	3.60	4.23	★ 2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ G1		68
	369	443	103	3.70	3.90	2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ F1		68
	436	523	88	5.10	3.30	2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ E1		68
	500	600	76	5.70	2.88	★ 2KJ1004 - ■ GH13 - ■ ■ D1		68
	E.68-LA112MB4							
	182	218	210	0.81	7.92	★ 2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ S1		51
	224	269	170	1.00	6.42	★ 2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ P1		51
	243	292	157	1.20	5.92	2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ N1		51
	269	323	142	1.50	5.36	★ 2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ M1		51
	292	350	131	1.70	4.93	2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ L1		51
	316	379	121	1.80	4.56	★ 2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ K1		51
	340	408	112	2.00	4.24	2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ J1		51
	385	462	99	2.30	3.74	★ 2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ H1		51
	417	500	92	2.60	3.45	2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ G1		51
	466	559	82	3.00	3.09	★ 2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ F1		51
	505	606	76	3.30	2.85	2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ E1		51
	603	724	63	3.60	2.39	2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ D1		51
	706	847	54	3.90	2.04	★ 2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ C1		51
	847	1016	45	3.90	1.70	2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ B1		51
	1021	1225	37	4.00	1.41	★ 2KJ1003 - ■ GH13 - ■ ■ A1		51
	E.48-LA112MB4							
	283	340	135	0.89	5.08	★ 2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ M1		41
	312	374	123	1.10	4.62	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ L1		41
	342	410	112	1.30	4.21	★ 2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ K1		41

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg	
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
4.0 (50 Hz) 4.8 (60 Hz)	E.48-LA112MB4								
		372	446	103	1.6	3.87	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ J1	41	
		404	485	94	1.5	3.56 *	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ H1	41	
		444	533	86	1.7	3.24	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ G1	41	
		488	586	78	2.2	2.95 *	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ F1	41	
		533	640	72	2.2	2.70	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ E1	41	
		598	718	64	2.3	2.41 *	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ D1	41	
		670	804	57	2.4	2.15	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ C1	41	
		787	944	48	2.4	1.83	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ B1	41	
		947	1136	40	2.5	1.52 *	2KJ1002 - ■ GH13 - ■ ■ A1	41	
	E.38-LA112MB4								
		480	576	80	1.0	3.00 *	2KJ1001 - ■ GH13 - ■ ■ G1	38	
		527	632	72	1.1	2.73	2KJ1001 - ■ GH13 - ■ ■ F1	38	
		702	842	54	1.5	2.05 *	2KJ1001 - ■ GH13 - ■ ■ C1	38	
		778	934	49	1.7	1.85	2KJ1001 - ■ GH13 - ■ ■ B1	38	
		906	1087	42	1.7	1.59 *	2KJ1001 - ■ GH13 - ■ ■ A1	38	
	5.5 (50 Hz) 6.6 (60 Hz)	D.188-Z68-LA132SB4							
		2.0	2.4	24909	0.80	746	2KJ1237 - ■ HF13 - ■ ■ F1	655	
2.4		2.9	20668	0.97	619 *	2KJ1237 - ■ HF13 - ■ ■ E1	655		
2.7		3.2	18231	1.10	546	2KJ1237 - ■ HF13 - ■ ■ D1	655		
D.188-LA160MB8									
2.9		3.5	18038	1.1	243.82	2KJ1211 - ■ JF13 - ■ ■ N1-Z	P02	676	
3.2		3.8	16288	1.2	220.17	2KJ1211 - ■ JF13 - ■ ■ M1-Z	P02	676	
3.4		4.1	15265	1.3	206.34	2KJ1211 - ■ JF13 - ■ ■ L1-Z	P02	676	
D.188-LA132MB6									
3.9		4.7	13481	1.5	243.82	2KJ1211 - ■ HJ13 - ■ ■ N1-Z	P01	652	
4.3		5.2	12173	1.6	220.17	2KJ1211 - ■ HJ13 - ■ ■ M1-Z	P01	652	
4.6		5.5	11408	1.8	206.34	2KJ1211 - ■ HJ13 - ■ ■ L1-Z	P01	652	
D.168-LA132MB6									
3.0		3.6	17328	0.81	313.41	2KJ1210 - ■ HJ13 - ■ ■ T1-Z	P01	507	
3.3		4.0	15991	0.88	289.23 *	2KJ1210 - ■ HJ13 - ■ ■ S1-Z	P01	507	
3.5		4.2	14834	0.94	268.29	2KJ1210 - ■ HJ13 - ■ ■ R1-Z	P01	507	
3.8		4.6	13993	1.00	253.08 *	2KJ1210 - ■ HJ13 - ■ ■ Q1-Z	P01	507	
4.0		4.8	13088	1.10	236.72	2KJ1210 - ■ HJ13 - ■ ■ P1-Z	P01	507	
D.168-LA132SB4									
4.3		5.2	12332	1.1	341.61 *	2KJ1210 - ■ HF13 - ■ ■ U1	499		
4.6		5.5	11314	1.2	313.41	2KJ1210 - ■ HF13 - ■ ■ T1	499		
5.0		6.0	10441	1.3	289.23 *	2KJ1210 - ■ HF13 - ■ ■ S1	499		
5.4		6.5	9685	1.4	268.29	2KJ1210 - ■ HF13 - ■ ■ R1	499		
5.7		6.8	9136	1.5	253.08 *	2KJ1210 - ■ HF13 - ■ ■ Q1	499		
6.1		7.3	8546	1.6	236.72	2KJ1210 - ■ HF13 - ■ ■ P1	499		
6.9		8.3	7599	1.8	210.49 *	2KJ1210 - ■ HF13 - ■ ■ N1	499		
7.3		8.8	7173	2.0	198.71	2KJ1210 - ■ HF13 - ■ ■ M1	499		
D.148-LA132SB4									
5.3		6.4	9972	0.8	276.23	2KJ1208 - ■ HF13 - ■ ■ U1	328		

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz) 6.6 (60 Hz)	D.148-LA132SB4							
	5.7	6.8	9195	0.87	254.70	*	2KJ1208 - HF13 - T1	328
	6.2	7.4	8521	0.94	236.05		2KJ1208 - HF13 - S1	328
	6.5	7.8	8102	0.99	224.43	*	2KJ1208 - HF13 - R1	328
	6.9	8.3	7572	1.10	209.76		2KJ1208 - HF13 - Q1	328
	7.9	9.5	6680	1.20	185.03	*	2KJ1208 - HF13 - P1	328
	8.3	10.0	6300	1.30	174.53		2KJ1208 - HF13 - N1	328
	9.3	11.2	5645	1.40	156.38	*	2KJ1208 - HF13 - M1	328
	10.1	12.1	5212	1.50	144.39		2KJ1208 - HF13 - L1	328
	11.8	14.2	4454	1.80	123.37		2KJ1208 - HF13 - K1	328
	13.0	15.6	4025	2.00	111.50	*	2KJ1208 - HF13 - J1	328
	13.5	16.2	3878	2.10	107.42		2KJ1208 - HF13 - H1	328
	Z.148-LA132SB4							
	25.0	30.0	2076	2.2	57.50		2KJ1108 - HF13 - B2	316
	D.128-LA132SB4							
	8.5	10.2	6195	0.82	171.62		2KJ1207 - HF13 - P1	238
	9.1	10.9	5762	0.89	159.60	*	2KJ1207 - HF13 - N1	238
	9.8	11.8	5378	0.95	148.99		2KJ1207 - HF13 - M1	238
	10.9	13.1	4812	1.10	133.30	*	2KJ1207 - HF13 - L1	238
11.8	14.2	4459	1.10	123.53		2KJ1207 - HF13 - K1	238	
12.8	15.4	4088	1.20	113.24	*	2KJ1207 - HF13 - J1	238	
14.0	16.8	3747	1.40	103.80		2KJ1207 - HF13 - H1	238	
16.4	19.7	3193	1.60	88.46		2KJ1207 - HF13 - G1	238	
18.6	22.0	2818	1.80	78.06	*	2KJ1207 - HF13 - F1	238	
22.0	26.0	2398	2.10	66.43		2KJ1207 - HF13 - E1	238	
Z.128-LA132SB4								
33	40	1595	2.1	44.19	*	2KJ1107 - HF13 - D2	229	
36	43	1479	2.2	40.96		2KJ1107 - HF13 - C2	229	
D.108-LA132SB4								
13.8	16.6	3793	0.82	105.08	*	2KJ1206 - HF13 - G1	161	
15.0	18.0	3500	0.89	96.94		2KJ1206 - HF13 - F1	161	
17.7	21.0	2965	1.00	82.14		2KJ1206 - HF13 - E1	161	
20.0	24.0	2584	1.20	71.59	*	2KJ1206 - HF13 - D1	161	
24.0	29.0	2198	1.40	60.90		2KJ1206 - HF13 - C1	161	
Z.108-LA132SB4								
30	36	1747	1.8	48.38	*	2KJ1106 - HF13 - C2	157	
33	40	1600	1.9	44.31		2KJ1106 - HF13 - B2	157	
36	43	1474	2.1	40.82	*	2KJ1106 - HF13 - A2	157	
38	46	1364	2.3	37.79		2KJ1106 - HF13 - X1	157	
41	49	1269	2.4	35.14	*	2KJ1106 - HF13 - W1	157	
44	53	1184	2.6	32.81		2KJ1106 - HF13 - V1	157	
D.88-LA132SB4								
25	30	2091	0.80	57.93		2KJ1205 - HF13 - D1	113	
29	35	1784	0.94	49.42	*	2KJ1205 - HF13 - C1	113	
35	42	1487	1.10	41.19		2KJ1205 - HF13 - B1	113	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz) 6.6 (60 Hz)	Z.88-LA132SB4							
	39	47	1345	1.2	37.27	★ 2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ W1		111
	43	52	1230	1.4	34.07	2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ V1		111
	46	55	1131	1.5	31.32	★ 2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ U1		111
	50	60	1044	1.6	28.93	2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ T1		111
	54	65	969	1.7	26.85	★ 2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ S1		111
	58	70	903	1.9	25.01	2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ R1		111
	64	77	816	2.1	22.61	★ 2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ Q1		111
	70	84	751	2.2	20.81	2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ P1		111
	78	94	676	2.5	18.72	★ 2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ N1		111
	84	101	623	2.7	17.27	2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ M1		111
	100	120	528	3.1	14.63	2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ L1		111
	114	137	460	3.4	12.75	★ 2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ K1		111
	134	161	392	3.8	10.85	2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ J1		111
	327	392	161	5.0	4.45	★ 2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ C1		111
	384	461	137	5.4	3.79	★ 2KJ1105 - ■ HF13 - ■ ■ B1		111
	Z.68-LA132SB4							
57	68	922	0.87	25.55	★ 2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ R1		79	
62	74	849	0.94	23.53	2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ Q1		79	
67	80	786	1.00	21.76	★ 2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ P1		79	
72	86	729	1.10	20.20	2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ N1		79	
82	98	643	1.20	17.82	★ 2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ M1		79	
88	106	594	1.30	16.45	2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ L1		79	
99	119	532	1.50	14.74	★ 2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ K1		79	
107	128	491	1.60	13.59	2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ J1		79	
128	154	412	1.90	11.40	2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ H1		79	
150	180	351	2.10	9.73	★ 2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ G1		79	
179	215	293	2.40	8.11	2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ F1		79	
217	260	243	2.70	6.72	★ 2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ E1		79	
245	294	214	2.30	5.93	2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ D1		79	
288	346	183	2.60	5.06	★ 2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ C1		79	
345	414	152	3.10	4.22	2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ B1		79	
417	500	126	3.30	3.49	★ 2KJ1104 - ■ HF13 - ■ ■ A1		79	
Z.48-LA132SB4								
109	131	483	0.85	13.38	★ 2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ K1		62	
119	143	442	0.90	12.25	2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ J1		62	
133	160	395	0.99	10.93	★ 2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ H1		62	
149	179	352	1.10	9.76	2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ G1		62	
176	211	299	1.20	8.29	2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ F1		62	
211	253	249	1.40	6.90	★ 2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ E1		62	
214	257	245	1.10	6.79	★ 2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ D1		62	
240	288	219	1.20	6.06	2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ C1		62	
283	340	186	1.50	5.15	2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ B1		62	
340	408	155	1.70	4.28	★ 2KJ1103 - ■ HF13 - ■ ■ A1		62	
E.148-LA132SB4								
106	127	493	1.2	13.67	★ 2KJ1007 - ■ HF13 - ■ ■ U1		160	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz) 6.6 (60 Hz)	E.148-LA132SB4							
	116	139	453	1.3	12.54	2KJ1007 - ■ HF13 - ■ ■ ■ T1		160
	126	151	418	1.6	11.57	★ 2KJ1007 - ■ HF13 - ■ ■ ■ S1		160
	136	163	387	2.0	10.73	2KJ1007 - ■ HF13 - ■ ■ ■ R1		160
	144	173	366	2.2	10.13	★ 2KJ1007 - ■ HF13 - ■ ■ ■ Q1		160
	154	185	342	2.7	9.47	2KJ1007 - ■ HF13 - ■ ■ ■ P1		160
	173	208	304	3.3	8.42	★ 2KJ1007 - ■ HF13 - ■ ■ ■ N1		160
	183	220	287	3.7	7.95	2KJ1007 - ■ HF13 - ■ ■ ■ M1		160
	204	245	258	4.3	7.14	★ 2KJ1007 - ■ HF13 - ■ ■ ■ L1		160
	E.128-LA132SB4							
	143	172	366	1.5	10.14	★ 2KJ1006 - ■ HF13 - ■ ■ ■ T1		136
	155	186	339	1.7	9.40	2KJ1006 - ■ HF13 - ■ ■ ■ S1		136
	163	196	323	2.0	8.94	★ 2KJ1006 - ■ HF13 - ■ ■ ■ R1		136
	174	209	301	2.4	8.35	2KJ1006 - ■ HF13 - ■ ■ ■ Q1		136
	197	236	266	3.1	7.37	★ 2KJ1006 - ■ HF13 - ■ ■ ■ P1		136
	209	251	251	3.5	6.95	2KJ1006 - ■ HF13 - ■ ■ ■ N1		136
	234	281	225	4.1	6.23	★ 2KJ1006 - ■ HF13 - ■ ■ ■ M1		136
	253	304	208	4.6	5.75	2KJ1006 - ■ HF13 - ■ ■ ■ L1		136
	E.108-LA132SB4							
	266	319	197	3.3	5.46	★ 2KJ1005 - ■ HF13 - ■ ■ ■ K1		99
	291	349	180	3.8	5.00	2KJ1005 - ■ HF13 - ■ ■ ■ J1		99
	342	410	154	4.7	4.26	2KJ1005 - ■ HF13 - ■ ■ ■ H1		99
	387	464	136	4.4	3.76	★ 2KJ1005 - ■ HF13 - ■ ■ ■ G1		99
	E.88-LA132SB4							
	173	208	304	0.81	8.42	★ 2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ Q1		78
	189	227	278	0.88	7.69	2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ P1		78
	206	247	255	1.10	7.07	★ 2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ N1		78
	223	268	236	1.30	6.53	2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ M1		78
	240	288	219	1.30	6.06	★ 2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ L1		78
	258	310	204	1.60	5.65	2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ K1		78
	285	342	184	2.00	5.11	★ 2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ J1		78
	310	372	170	2.30	4.70	2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ H1		78
	344	413	153	2.60	4.23	★ 2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ G1		78
	373	448	141	2.70	3.90	2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ F1		78
	441	529	119	3.80	3.30	2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ E1		78
	505	606	104	4.20	2.88	★ 2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ D1		78
	594	713	88	4.70	2.45	2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ C1		78
	696	835	75	5.60	2.09	★ 2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ B1		78
	851	1021	62	5.80	1.71	★ 2KJ1004 - ■ HF13 - ■ ■ ■ A1		78
	E.68-LA132SB4							
	246	295	214	0.89	5.92	2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ ■ N1		61
	271	325	193	1.10	5.36	★ 2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ ■ M1		61
	295	354	178	1.30	4.93	2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ ■ L1		61
	319	383	165	1.30	4.56	★ 2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ ■ K1		61
	343	412	153	1.50	4.24	2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ ■ J1		61

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz) 6.6 (60 Hz)	E.68-LA132SB4							
	389	467	135	1.7	3.74	★ 2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ H1		61
	422	506	125	1.9	3.45	2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ G1		61
	471	565	112	2.2	3.09	★ 2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ F1		61
	511	613	103	2.4	2.85	2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ E1		61
	609	731	86	2.7	2.39	2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ D1		61
	713	856	74	2.9	2.04	★ 2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ C1		61
	856	1027	61	2.9	1.70	2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ B1		61
	1032	1238	51	2.9	1.41	★ 2KJ1003 - ■ HF13 - ■ ■ A1		61
	E.48-LA132SB4							
	346	415	152	0.99	4.21	★ 2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ K1		51
	376	451	140	1.10	3.87	2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ J1		51
	409	491	129	1.10	3.56	★ 2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ H1		51
	449	539	117	1.30	3.24	2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ G1		51
	493	592	106	1.60	2.95	★ 2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ F1		51
	539	647	98	1.60	2.70	2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ E1		51
	604	725	87	1.70	2.41	★ 2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ D1		51
	677	812	78	1.70	2.15	2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ C1		51
	795	954	66	1.70	1.83	2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ B1		51
957	1148	55	1.80	1.52	★ 2KJ1002 - ■ HF13 - ■ ■ A1		51	
7.5 (50 Hz) 9.0 (60 Hz)	D.188-Z68-LA132M4							
	2.7	3.2	24896	0.8	546.00	2KJ1237 - ■ HH13 - ■ ■ D1		663
	D.188-LA160MB6							
	3.9	4.7	18191	1.1	243.82	2KJ1211 - ■ JF13 - ■ ■ N1-Z	P01	676
	4.4	5.3	16427	1.2	220.17	2KJ1211 - ■ JF13 - ■ ■ M1-Z	P01	676
	4.7	5.6	15395	1.3	206.34	2KJ1211 - ■ JF13 - ■ ■ L1-Z	P01	676
	5.4	6.5	13223	1.5	177.23	★ 2KJ1211 - ■ JF13 - ■ ■ K1-Z	P01	676
	D.188-LA132M4							
	6.0	7.2	12002	1.7	243.82	2KJ1211 - ■ HH13 - ■ ■ N1		652
	6.6	7.9	10838	1.8	220.17	2KJ1211 - ■ HH13 - ■ ■ M1		652
	7.1	8.5	10157	2.0	206.34	2KJ1211 - ■ HH13 - ■ ■ L1		652
	D.168-LA132M4							
	4.3	5.2	16816	0.83	341.61	★ 2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ U1		507
	4.6	5.5	15428	0.91	313.41	2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ T1		507
	5.0	6.0	14238	0.98	289.23	★ 2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ S1		507
	5.4	6.5	13207	1.10	268.29	2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ R1		507
	5.7	6.8	12458	1.10	253.08	★ 2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		507
	6.1	7.3	11653	1.20	236.72	2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ P1		507
	6.9	8.3	10362	1.40	210.49	★ 2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ N1		507
	7.3	8.8	9782	1.40	198.71	2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ M1		507
	8.2	9.8	8781	1.60	178.38	★ 2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ L1		507
	8.9	10.7	8059	1.70	163.72	2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ K1		507
	10.3	12.4	6955	2.00	141.28	2KJ1210 - ■ HH13 - ■ ■ J1		507
	D.148-LA132M4							
	7.9	9.5	9108	0.88	185.03	★ 2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ P1		336

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
7.5 (50 Hz) 9.0 (60 Hz)	D.148-LA132M4							
	8.3	10.0	8592	0.93	174.53	2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ N1		336
	9.3	11.2	7698	1.00	156.38	★ 2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ M1		336
	10.1	12.1	7108	1.10	144.39	2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ L1		336
	11.8	14.2	6073	1.30	123.37	2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ K1		336
	13.0	15.6	5489	1.50	111.50	★ 2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ J1		336
	13.5	16.2	5288	1.50	107.42	2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ H1		336
	15.7	18.8	4574	1.70	92.91	2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ G1		336
	18.0	22.0	3989	2.00	81.04	★ 2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ F1		336
	21.0	25.0	3414	2.30	69.36	★ 2KJ1208 - ■ HH13 - ■ ■ E1		336
	Z.148-LA132M4							
	25.0	30.0	2831	1.6	57.50	2KJ1108 - ■ HH13 - ■ ■ B2		324
	D.128-LA132M4							
	11.8	14.2	6081	0.84	123.53	2KJ1207 - ■ HH13 - ■ ■ K1		246
	12.8	15.4	5574	0.91	113.24	★ 2KJ1207 - ■ HH13 - ■ ■ J1		246
	14.0	16.8	5110	1.00	103.80	2KJ1207 - ■ HH13 - ■ ■ H1		246
	16.4	19.7	4355	1.20	88.46	2KJ1207 - ■ HH13 - ■ ■ G1		246
	18.6	22.0	3843	1.30	78.06	★ 2KJ1207 - ■ HH13 - ■ ■ F1		246
	22.0	26.0	3270	1.60	66.43	2KJ1207 - ■ HH13 - ■ ■ E1		246
25.0	30.0	2833	1.80	57.56	★ 2KJ1207 - ■ HH13 - ■ ■ D1		246	
30.0	36.0	2385	2.10	48.44	★ 2KJ1207 - ■ HH13 - ■ ■ C1		246	
33.0	40.0	2152	2.40	43.71	2KJ1207 - ■ HH13 - ■ ■ B1		246	
Z.128-LA132M4								
33	40	2175	1.5	44.19	★ 2KJ1107 - ■ HH13 - ■ ■ D2		237	
36	43	2016	1.6	40.96	2KJ1107 - ■ HH13 - ■ ■ C2		237	
D.108-LA132M4								
20	24	3524	0.88	71.59	★ 2KJ1206 - ■ HH13 - ■ ■ D1		169	
24	29	2998	1.00	60.90	2KJ1206 - ■ HH13 - ■ ■ C1		169	
Z.108-LA132M4								
30	36	2382	1.3	48.38	★ 2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ C2		165	
33	40	2181	1.4	44.31	2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ B2		165	
36	43	2009	1.5	40.82	★ 2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ A2		165	
38	46	1860	1.7	37.79	2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ X1		165	
41	49	1730	1.8	35.14	★ 2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ W1		165	
44	53	1615	1.9	32.81	2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ V1		165	
50	60	1445	2.1	29.35	★ 2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ U1		165	
54	65	1339	2.3	27.20	2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ T1		165	
58	70	1228	2.5	24.94	★ 2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ S1		165	
64	77	1125	2.8	22.86	2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ R1		165	
75	90	959	3.2	19.48	2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		165	
278	334	258	4.4	5.24	★ 2KJ1106 - ■ HH13 - ■ ■ D1		165	
D.88-LA132M4								
35	42	2028	0.83	41.19	2KJ1205 - ■ HH13 - ■ ■ B1		121	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
7.5 (50 Hz) 9.0 (60 Hz)	Z.88-LA132M4							
	39	47	1835	0.92	37.27	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ W1		119
	43	52	1677	1.00	34.07	2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ V1		119
	46	55	1542	1.10	31.32	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ U1		119
	50	60	1424	1.20	28.93	2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ T1		119
	54	65	1322	1.30	26.85	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ S1		119
	58	70	1231	1.40	25.01	2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ R1		119
	64	77	1113	1.50	22.61	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		119
	70	84	1024	1.60	20.81	2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ P1		119
	78	94	922	1.80	18.72	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ N1		119
	84	101	850	2.00	17.27	2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ M1		119
	100	120	720	2.20	14.63	2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ L1		119
	114	137	628	2.50	12.75	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ K1		119
	134	161	534	2.80	10.85	2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ J1		119
	157	188	456	3.00	9.26	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ H1		119
	192	230	374	3.50	7.59	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ G1		119
	209	251	343	3.70	6.96	2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ F1		119
	245	294	292	4.10	5.94	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ E1		119
	299	359	240	4.60	4.87	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ D1		119
	327	392	219	3.70	4.45	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ C1		119
384	461	187	4.00	3.79	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ B1		119	
468	562	153	4.30	3.11	★ 2KJ1105 - ■ HH13 - ■ ■ A1		119	
Z.68-LA132M4								
72	86	994	0.80	20.20	2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ N1		87	
82	98	877	0.91	17.82	★ 2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ M1		87	
88	106	810	0.99	16.45	2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ L1		87	
99	119	726	1.10	14.74	★ 2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ K1		87	
107	128	669	1.20	13.59	2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ J1		87	
128	154	561	1.40	11.40	2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ H1		87	
150	180	479	1.60	9.73	★ 2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ G1		87	
179	215	399	1.80	8.11	2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ F1		87	
217	260	331	2.00	6.72	★ 2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ E1		87	
245	294	292	1.70	5.93	2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ D1		87	
288	346	249	1.90	5.06	★ 2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ C1		87	
345	414	208	2.30	4.22	2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ B1		87	
417	500	172	2.40	3.49	★ 2KJ1104 - ■ HH13 - ■ ■ A1		87	
Z.48-LA132M4								
176	211	408	0.88	8.29	2KJ1103 - ■ HH13 - ■ ■ F1		70	
211	253	340	1.00	6.90	★ 2KJ1103 - ■ HH13 - ■ ■ E1		70	
214	257	334	0.81	6.79	★ 2KJ1103 - ■ HH13 - ■ ■ D1		70	
240	288	298	0.91	6.06	2KJ1103 - ■ HH13 - ■ ■ C1		70	
283	340	254	1.10	5.15	2KJ1103 - ■ HH13 - ■ ■ B1		70	
340	408	211	1.20	4.28	★ 2KJ1103 - ■ HH13 - ■ ■ A1		70	
E.148-LA132M4								
106	127	673	0.89	13.67	★ 2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ U1		168	
116	139	617	0.97	12.54	2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ T1		168	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
	E.148-LA132M4							
7.5 (50 Hz)	126	151	570	1.20	11.57	★ 2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ S1		168
9.0 (60 Hz)	136	163	528	1.40	10.73	2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ R1		168
	144	173	499	1.60	10.13	★ 2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		168
	154	185	466	2.00	9.47	2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ P1		168
	173	208	414	2.40	8.42	★ 2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ N1		168
	183	220	391	2.70	7.95	2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ M1		168
	204	245	351	3.20	7.14	★ 2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ L1		168
	222	266	322	3.60	6.55	2KJ1007 - ■ HH13 - ■ ■ K1		168
	E.128-LA132M4							
	143	172	499	1.1	10.14	★ 2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ T1		144
	155	186	463	1.3	9.40	2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ S1		144
	163	196	440	1.5	8.94	★ 2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ R1		144
	174	209	411	1.7	8.35	2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		144
	197	236	363	2.2	7.37	★ 2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ P1		144
	209	251	342	2.6	6.95	2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ N1		144
	234	281	307	3.0	6.23	★ 2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ M1		144
	253	304	283	3.4	5.75	2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ L1		144
	296	355	242	4.0	4.91	2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ K1		144
	328	394	219	4.6	4.44	★ 2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ J1		144
	340	408	211	4.7	4.28	2KJ1006 - ■ HH13 - ■ ■ H1		144
	E.108-LA132M4							
	266	319	269	2.5	5.46	★ 2KJ1005 - ■ HH13 - ■ ■ K1		107
	291	349	246	2.8	5.00	2KJ1005 - ■ HH13 - ■ ■ J1		107
	342	410	210	3.4	4.26	2KJ1005 - ■ HH13 - ■ ■ H1		107
	387	464	185	3.2	3.76	★ 2KJ1005 - ■ HH13 - ■ ■ G1		107
	455	546	158	4.7	3.20	2KJ1005 - ■ HH13 - ■ ■ F1		107
	525	630	136	4.9	2.77	★ 2KJ1005 - ■ HH13 - ■ ■ E1		107
	624	749	115	5.9	2.33	★ 2KJ1005 - ■ HH13 - ■ ■ C1		107
	690	828	104	6.0	2.11	2KJ1005 - ■ HH13 - ■ ■ B1		107
	804	965	89	6.2	1.81	★ 2KJ1005 - ■ HH13 - ■ ■ A1		107
	E.88-LA132M4							
	206	247	348	0.83	7.07	★ 2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ N1		86
	223	268	321	0.93	6.53	2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ M1		86
	240	288	298	0.94	6.06	★ 2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ L1		86
	258	310	278	1.20	5.65	2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ K1		86
	285	342	252	1.50	5.11	★ 2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ J1		86
	310	372	231	1.70	4.70	2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ H1		86
	344	413	208	1.90	4.23	★ 2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ G1		86
	373	448	192	2.00	3.90	2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ F1		86
	441	529	162	2.80	3.30	2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ E1		86
	505	606	142	3.10	2.88	★ 2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ D1		86
	594	713	121	3.50	2.45	2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ C1		86
	696	835	103	4.10	2.09	★ 2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ B1		86
	851	1021	84	4.20	1.71	★ 2KJ1004 - ■ HH13 - ■ ■ A1		86

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
7.5 (50 Hz) 9.0 (60 Hz)	E.68-LA132M4							
	271	325	264	0.83	5.36	★ 2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ M1		69
	295	354	243	0.93	4.93	2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ L1		69
	319	383	224	0.98	4.56	★ 2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ K1		69
	343	412	209	1.10	4.24	2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ J1		69
	389	467	184	1.20	3.74	★ 2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ H1		69
	422	506	170	1.40	3.45	2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ G1		69
	471	565	152	1.60	3.09	★ 2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ F1		69
	511	613	140	1.80	2.85	2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ E1		69
	609	731	118	2.00	2.39	2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ D1		69
	713	856	100	2.10	2.04	★ 2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ C1		69
	856	1027	84	2.10	1.70	2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ B1		69
	1032	1238	69	2.20	1.41	★ 2KJ1003 - ■ HH13 - ■ ■ A1		69
	E.48-LA132M4							
	376	451	191	0.84	3.87	2KJ1002 - ■ HH13 - ■ ■ J1		59
	409	491	175	0.80	3.56	★ 2KJ1002 - ■ HH13 - ■ ■ H1		59
	449	539	159	0.94	3.24	2KJ1002 - ■ HH13 - ■ ■ G1		59
	493	592	145	1.20	2.95	★ 2KJ1002 - ■ HH13 - ■ ■ F1		59
	539	647	133	1.20	2.70	2KJ1002 - ■ HH13 - ■ ■ E1		59
	9.2 (50 Hz) 11.0 (60 Hz)	D.188-LA132ZMP4						
6.0		7.2	14723	1.4	243.82	2KJ1211 - ■ HT13 - ■ ■ N1		652
6.6		7.9	13295	1.5	220.17	2KJ1211 - ■ HT13 - ■ ■ M1		652
7.1		8.5	12460	1.6	206.34	2KJ1211 - ■ HT13 - ■ ■ L1		652
D.168-LA132ZMP4								
5.0		6.0	17465	0.80	289.23	★ 2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ S1		507
5.4		6.5	16201	0.86	268.29	2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ R1		507
5.7		6.8	15282	0.92	253.08	★ 2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		507
6.1		7.3	14294	0.98	236.72	2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ P1		507
6.9		8.3	12710	1.10	210.49	★ 2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ N1		507
7.3		8.8	11999	1.20	198.71	2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ M1		507
8.2		9.8	10771	1.30	178.38	★ 2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ L1		507
8.9		10.7	9886	1.40	163.72	2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ K1		507
10.3		12.4	8531	1.60	141.28	2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ J1		507
11.8		14.2	7463	1.90	123.59	2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ H1		507
13.5		16.2	6490	2.20	107.48	2KJ1210 - ■ HT13 - ■ ■ G1		507
D.148-LA132ZMP4								
9.3		11.2	9443	0.85	156.38	★ 2KJ1208 - ■ HT13 - ■ ■ M1		336
10.1		12.1	8719	0.92	144.39	2KJ1208 - ■ HT13 - ■ ■ L1		336
11.8		14.2	7450	1.10	123.37	2KJ1208 - ■ HT13 - ■ ■ K1		336
13.0	15.6	6733	1.20	111.50	★ 2KJ1208 - ■ HT13 - ■ ■ J1		336	
13.5	16.2	6487	1.20	107.42	2KJ1208 - ■ HT13 - ■ ■ H1		336	
15.7	18.8	5610	1.40	92.91	2KJ1208 - ■ HT13 - ■ ■ G1		336	
18.0	22.0	4894	1.60	81.04	★ 2KJ1208 - ■ HT13 - ■ ■ F1		336	
21.0	25.0	4188	1.90	69.36	★ 2KJ1208 - ■ HT13 - ■ ■ E1		336	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
9.2 (50 Hz) 11.0 (60 Hz)	Z.148-LA132ZMP4							
	23.0	28.0	3751	2.1	62.12	2KJ1208 - ■ HT13 - ■ ■ D1		336
	25.0	30.0	3472	1.3	57.50	2KJ1108 - ■ HT13 - ■ ■ B2		324
	27.0	32.0	3275	2.4	54.24 *	2KJ1108 - ■ HT13 - ■ ■ A2		324
	D.128-LA132ZMP4							
	14.0	16.8	6268	0.81	103.80	2KJ1207 - ■ HT13 - ■ ■ H1		246
	16.4	19.7	5342	0.95	88.46	2KJ1207 - ■ HT13 - ■ ■ G1		246
	18.6	22.0	4714	1.10	78.06 *	2KJ1207 - ■ HT13 - ■ ■ F1		246
	22.0	26.0	4011	1.30	66.43	2KJ1207 - ■ HT13 - ■ ■ E1		246
	25.0	30.0	3476	1.50	57.56 *	2KJ1207 - ■ HT13 - ■ ■ D1		246
	30.0	36.0	2925	1.70	48.44 *	2KJ1207 - ■ HT13 - ■ ■ C1		246
	33.0	40.0	2639	1.90	43.71	2KJ1207 - ■ HT13 - ■ ■ B1		246
	Z.128-LA132ZMP4							
	33	40	2668	1.2	44.19 *	2KJ1107 - ■ HT13 - ■ ■ D2		237
	36	43	2473	1.3	40.96	2KJ1107 - ■ HT13 - ■ ■ C2		237
	37	44	2351	2.2	38.94 *	2KJ1107 - ■ HT13 - ■ ■ B2		237
	40	48	2197	2.3	36.39	2KJ1107 - ■ HT13 - ■ ■ A2		237
	45	54	1939	2.6	32.11 *	2KJ1107 - ■ HT13 - ■ ■ X1		237
	48	58	1828	2.8	30.28	2KJ1107 - ■ HT13 - ■ ■ W1		237
	D.108-LA132ZMP4							
	24	29	3677	0.84	60.90	2KJ1206 - ■ HT13 - ■ ■ C1		169
	Z.108-LA132ZMP4							
	30	36	2921	1.1	48.38 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ C2		165
	33	40	2676	1.2	44.31	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ B2		165
	36	43	2465	1.3	40.82 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ A2		165
	38	46	2282	1.4	37.79	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ X1		165
	41	49	2122	1.5	35.14 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ W1		165
	44	53	1981	1.6	32.81	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ V1		165
	50	60	1772	1.7	29.35 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ U1		165
	54	65	1642	1.9	27.20	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ T1		165
	58	70	1506	2.1	24.94 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ S1		165
	64	77	1380	2.2	22.86	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ R1		165
	75	90	1176	2.6	19.48	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		165
	85	102	1038	3.0	17.19 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ P1		165
	100	120	883	3.5	14.63	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ N1		165
	205	246	429	4.2	7.10 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ H1		165
	227	272	387	4.5	6.41	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ G1		165
	278	334	316	3.6	5.24 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ D1		165
	330	396	266	4.3	4.41 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ C1		165
	366	439	240	4.7	3.98	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ B1		165
	425	510	207	5.2	3.42 *	2KJ1106 - ■ HT13 - ■ ■ A1		165
	Z.88-LA132ZMP4							
	43	52	2057	0.82	34.07	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ V1		119
	46	55	1891	0.89	31.32 *	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ U1		119
	50	60	1747	0.96	28.93	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ T1		119
	54	65	1621	1.00	26.85 *	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ S1		119

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
9.2 (50 Hz) 11.0 (60 Hz)	Z.88-LA132ZMP4							
	58	70	1510	1.10	25.01	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ R1		119
	64	77	1365	1.20	22.61	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		119
	70	84	1257	1.30	20.81	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ P1		119
	78	94	1130	1.50	18.72	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ N1		119
	84	101	1043	1.60	17.27	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ M1		119
	100	120	883	1.80	14.63	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ L1		119
	114	137	770	2.00	12.75	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ K1		119
	134	161	655	2.20	10.85	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ J1		119
	157	188	559	2.50	9.26	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ H1		119
	192	230	458	2.80	7.59	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ G1		119
	209	251	420	3.00	6.96	2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ F1		119
	245	294	359	3.30	5.94	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ E1		119
	299	359	294	3.80	4.87	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ D1		119
	327	392	269	3.00	4.45	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ C1		119
	384	461	229	3.20	3.79	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ B1		119
	468	562	188	3.50	3.11	* 2KJ1105 - ■ HT13 - ■ ■ A1		119
	Z.68-LA132ZMP4							
	88	106	993	0.81	16.45	2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ L1		87
	99	119	890	0.90	14.74	* 2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ K1		87
107	128	821	0.97	13.59	2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ J1		87	
128	154	688	1.10	11.40	2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ H1		87	
150	180	588	1.30	9.73	* 2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ G1		87	
179	215	490	1.40	8.11	2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ F1		87	
217	260	406	1.60	6.72	* 2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ E1		87	
245	294	358	1.40	5.93	2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ D1		87	
288	346	306	1.60	5.06	* 2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ C1		87	
345	414	255	1.80	4.22	2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ B1		87	
417	500	211	2.00	3.49	* 2KJ1104 - ■ HT13 - ■ ■ A1		87	
Z.48-LA132ZMP4								
211	253	417	0.82	6.90	* 2KJ1103 - ■ HT13 - ■ ■ E1		70	
283	340	311	0.87	5.15	2KJ1103 - ■ HT13 - ■ ■ B1		70	
340	408	258	1.00	4.28	* 2KJ1103 - ■ HT13 - ■ ■ A1		70	
E.148-LA132ZMP4								
126	151	699	0.97	11.57	* 2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ S1		168	
136	163	648	1.20	10.73	2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ R1		168	
144	173	612	1.30	10.13	* 2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		168	
154	185	572	1.60	9.47	2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ P1		168	
173	208	508	2.00	8.42	* 2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ N1		168	
183	220	480	2.20	7.95	2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ M1		168	
204	245	431	2.60	7.14	* 2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ L1		168	
222	266	396	2.90	6.55	2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ K1		168	
258	310	341	4.00	5.65	2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ J1		168	
295	354	298	4.70	4.94	2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ H1		168	
338	406	260	5.10	4.30	2KJ1007 - ■ HT13 - ■ ■ G1		168	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
	E.128-LA132ZMP4							
9.2 (50 Hz) 11.0 (60 Hz)	143	172	612	0.89	10.14	★ 2KJ1006 - HT13 - T1	144	
	155	186	568	1.00	9.40	2KJ1006 - HT13 - S1	144	
	163	196	540	1.20	8.94	★ 2KJ1006 - HT13 - R1	144	
	174	209	504	1.40	8.35	2KJ1006 - HT13 - Q1	144	
	197	236	445	1.80	7.37	★ 2KJ1006 - HT13 - P1	144	
	209	251	420	2.10	6.95	2KJ1006 - HT13 - N1	144	
	234	281	376	2.50	6.23	★ 2KJ1006 - HT13 - M1	144	
	253	304	347	2.80	5.75	2KJ1006 - HT13 - L1	144	
	296	355	296	3.20	4.91	2KJ1006 - HT13 - K1	144	
	328	394	268	3.70	4.44	★ 2KJ1006 - HT13 - J1	144	
	340	408	258	3.90	4.28	2KJ1006 - HT13 - H1	144	
	393	472	223	4.50	3.70	2KJ1006 - HT13 - G1	144	
	450	540	195	5.10	3.23	★ 2KJ1006 - HT13 - F1	144	
	E.108-LA132ZMP4							
		266	319	330	2.0	5.46	★ 2KJ1005 - HT13 - K1	107
	291	349	302	2.3	5.00	2KJ1005 - HT13 - J1	107	
	342	410	257	2.8	4.26	2KJ1005 - HT13 - H1	107	
	387	464	227	2.6	3.76	★ 2KJ1005 - HT13 - G1	107	
	455	546	193	3.9	3.20	2KJ1005 - HT13 - F1	107	
	525	630	167	4.0	2.77	★ 2KJ1005 - HT13 - E1	107	
	624	749	141	4.8	2.33	★ 2KJ1005 - HT13 - C1	107	
	690	828	127	4.9	2.11	2KJ1005 - HT13 - B1	107	
	804	965	109	5.0	1.81	★ 2KJ1005 - HT13 - A1	107	
E.88-LA132ZMP4								
	258	310	341	0.94	5.65	2KJ1004 - HT13 - K1	86	
	285	342	309	1.20	5.11	★ 2KJ1004 - HT13 - J1	86	
	310	372	284	1.40	4.70	2KJ1004 - HT13 - H1	86	
	344	413	255	1.60	4.23	★ 2KJ1004 - HT13 - G1	86	
	373	448	236	1.60	3.90	2KJ1004 - HT13 - F1	86	
	441	529	199	2.30	3.30	2KJ1004 - HT13 - E1	86	
	505	606	174	2.50	2.88	★ 2KJ1004 - HT13 - D1	86	
	594	713	148	2.80	2.45	2KJ1004 - HT13 - C1	86	
	696	835	126	3.30	2.09	★ 2KJ1004 - HT13 - B1	86	
	851	1021	103	3.40	1.71	★ 2KJ1004 - HT13 - A1	86	
E.68-LA132ZMP4								
	319	383	275	0.8	4.56	★ 2KJ1003 - HT13 - K1	69	
	343	412	256	0.9	4.24	2KJ1003 - HT13 - J1	69	
	389	467	226	1.0	3.74	★ 2KJ1003 - HT13 - H1	69	
	422	506	208	1.2	3.45	2KJ1003 - HT13 - G1	69	
	471	565	187	1.3	3.09	★ 2KJ1003 - HT13 - F1	69	
	511	613	172	1.5	2.85	2KJ1003 - HT13 - E1	69	
	609	731	144	1.6	2.39	2KJ1003 - HT13 - D1	69	
	713	856	123	1.7	2.04	★ 2KJ1003 - HT13 - C1	69	
	856	1027	103	1.7	1.70	2KJ1003 - HT13 - B1	69	
	1032	1238	85	1.8	1.41	★ 2KJ1003 - HT13 - A1	69	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
9.2 (50 Hz)	E.48-LA13ZMP4							
11.0 (60 Hz)	493	592	178	0.95	2.95	★ 2KJ1002 - ■ HT13 - ■■ F1		59
	539	647	163	0.98	2.70	2KJ1002 - ■ HT13 - ■■ E1		59
11.0 (50 Hz)	D.188-LA160LB6							
13.2 (60 Hz)	4.4	5.3	24093	0.83	220.17	2KJ1211 - ■ JS13 - ■■ M1-Z	P01	688
	4.7	5.6	22579	0.89	206.34	2KJ1211 - ■ JS13 - ■■ L1-Z	P01	688
	5.4	6.5	19394	1.00	177.23	★ 2KJ1211 - ■ JS13 - ■■ K1-Z	P01	688
	D.188-LA160MB4							
	6.0	7.2	17543	1.1	243.82	2KJ1211 - ■ JP13 - ■■ N1		676
	6.6	7.9	15842	1.3	220.17	2KJ1211 - ■ JP13 - ■■ M1		676
	7.1	8.5	14847	1.3	206.34	2KJ1211 - ■ JP13 - ■■ L1		676
	8.2	9.8	12752	1.6	177.23	★ 2KJ1211 - ■ JP13 - ■■ K1		676
	9.5	11.4	11017	1.8	153.12	2KJ1211 - ■ JP13 - ■■ J1		676
	10.8	13.0	9725	2.1	135.16	2KJ1211 - ■ JP13 - ■■ H1		676
	D.168-LA160MB4							
	6.2	7.4	17032	0.82	236.72	2KJ1210 - ■ JP13 - ■■ P1		531
	6.9	8.3	15145	0.92	210.49	★ 2KJ1210 - ■ JP13 - ■■ N1		531
	7.3	8.8	14298	0.98	198.71	2KJ1210 - ■ JP13 - ■■ M1		531
	8.2	9.8	12835	1.10	178.38	★ 2KJ1210 - ■ JP13 - ■■ L1		531
	8.9	10.7	11780	1.20	163.72	2KJ1210 - ■ JP13 - ■■ K1		531
	10.3	12.4	10165	1.40	141.28	2KJ1210 - ■ JP13 - ■■ J1		531
	11.8	14.2	8893	1.60	123.59	2KJ1210 - ■ JP13 - ■■ H1		531
	13.6	16.3	7733	1.80	107.48	2KJ1210 - ■ JP13 - ■■ G1		531
	15.5	18.6	6785	2.10	94.30	★ 2KJ1210 - ■ JP13 - ■■ F1		531
	D.148-LA160MB4							
	11.8	14.2	8877	0.9	123.37	2KJ1208 - ■ JP13 - ■■ K1		360
	13.1	15.7	8023	1.0	111.50	★ 2KJ1208 - ■ JP13 - ■■ J1		360
	13.6	16.3	7729	1.0	107.42	2KJ1208 - ■ JP13 - ■■ H1		360
	15.7	18.8	6685	1.2	92.91	2KJ1208 - ■ JP13 - ■■ G1		360
	18.0	22.0	5831	1.4	81.04	★ 2KJ1208 - ■ JP13 - ■■ F1		360
	21.0	25.0	4991	1.6	69.36	★ 2KJ1208 - ■ JP13 - ■■ E1		360
	24.0	29.0	4470	1.8	62.12	2KJ1208 - ■ JP13 - ■■ D1		360
	Z.148-LA160MB4							
	27	32	3903	2.0	54.24	★ 2KJ1108 - ■ JP13 - ■■ A2		348
	29	35	3651	2.2	50.74	2KJ1108 - ■ JP13 - ■■ X1		348
	32	38	3246	2.5	45.11	★ 2KJ1108 - ■ JP13 - ■■ W1		348
	34	41	3064	2.6	42.59	2KJ1108 - ■ JP13 - ■■ V1		348
	D.128-LA160MB4							
	16.5	19.8	6365	0.80	88.46	2KJ1207 - ■ JP13 - ■■ G1		270
	18.7	22.0	5617	0.91	78.06	★ 2KJ1207 - ■ JP13 - ■■ F1		270
	22.0	26.0	4780	1.10	66.43	2KJ1207 - ■ JP13 - ■■ E1		270
	25.0	30.0	4142	1.20	57.56	★ 2KJ1207 - ■ JP13 - ■■ D1		270
	30.0	36.0	3485	1.50	48.44	★ 2KJ1207 - ■ JP13 - ■■ C1		270
	33.0	40.0	3145	1.60	43.71	2KJ1207 - ■ JP13 - ■■ B1		270

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
11.0 (50 Hz) 13.2 (60 Hz)	Z.128-LA160MB4							
	38	46	2802	1.8	38.94	★ 2KJ1107 - ■ JP13 - ■■ B2		261
	40	48	2618	1.9	36.39	2KJ1107 - ■ JP13 - ■■ A2		261
	46	55	2310	2.2	32.11	★ 2KJ1107 - ■ JP13 - ■■ X1		261
	48	58	2179	2.3	30.28	2KJ1107 - ■ JP13 - ■■ W1		261
	54	65	1952	2.6	27.13	★ 2KJ1107 - ■ JP13 - ■■ V1		261
	58	70	1802	2.8	25.05	2KJ1107 - ■ JP13 - ■■ U1		261
	D.108-LA160MB4							
	28	34	3739	0.83	51.97	★ 2KJ1206 - ■ JP13 - ■■ B1		193
	34	41	3066	1.00	42.61	★ 2KJ1206 - ■ JP13 - ■■ A1		193
	Z.108-LA160MB4							
	42	50	2528	1.2	35.14	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ W1		189
	44	53	2361	1.3	32.81	2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ V1		189
	50	60	2112	1.5	29.35	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ U1		189
	54	65	1957	1.6	27.20	2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ T1		189
	58	70	1794	1.7	24.94	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ S1		189
	64	77	1645	1.9	22.86	2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ R1		189
	75	90	1402	2.2	19.48	2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ Q1		189
	85	102	1237	2.5	17.19	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ P1		189
	100	120	1053	2.9	14.63	2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ N1		189
	115	138	912	3.4	12.68	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ M1		189
	206	247	511	3.5	7.10	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ H1		189
	228	274	461	3.8	6.41	2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ G1		189
	265	318	396	4.3	5.51	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ E1		189
	279	335	377	3.0	5.24	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ D1		189
	331	397	317	3.6	4.41	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ C1		189
	367	440	286	3.9	3.98	2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ B1		189
	427	512	246	4.4	3.42	★ 2KJ1106 - ■ JP13 - ■■ A1		189
	Z.88-LA160MB4							
	54	65	1932	0.87	26.85	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ S1		143
	58	70	1800	0.93	25.01	2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ R1		143
	65	78	1627	1.00	22.61	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ Q1		143
	70	84	1497	1.10	20.81	2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ P1		143
	78	94	1347	1.20	18.72	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ N1		143
	84	101	1243	1.40	17.27	2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ M1		143
	100	120	1053	1.50	14.63	2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ L1		143
	115	138	917	1.70	12.75	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ K1		143
	135	162	781	1.90	10.85	2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ J1		143
	158	190	666	2.10	9.26	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ H1		143
	192	230	546	2.40	7.59	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ G1		143
	210	252	501	2.50	6.96	2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ F1		143
	246	295	427	2.80	5.94	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ E1		143
	300	360	350	3.20	4.87	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ D1		143
	328	394	320	2.50	4.45	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ C1		143
	385	462	273	2.70	3.79	★ 2KJ1105 - ■ JP13 - ■■ B1		143

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
11.0 (50 Hz) 13.2 (60 Hz)	Z.88-LA160MB4							
	469	563	224	2.9	3.11	*	2KJ1105 - ■ JP13 - ■ ■ A1	143
Z.68-LA160MB4								
	107	128	978	0.82	13.59		2KJ1104 - ■ JP13 - ■ ■ J1	111
	128	154	820	0.96	11.40		2KJ1104 - ■ JP13 - ■ ■ H1	111
	150	180	700	1.10	9.73	*	2KJ1104 - ■ JP13 - ■ ■ G1	111
	180	216	584	1.20	8.11		2KJ1104 - ■ JP13 - ■ ■ F1	111
	217	260	484	1.30	6.72	*	2KJ1104 - ■ JP13 - ■ ■ E1	111
	246	295	427	1.10	5.93		2KJ1104 - ■ JP13 - ■ ■ D1	111
	289	347	364	1.30	5.06	*	2KJ1104 - ■ JP13 - ■ ■ C1	111
	346	415	304	1.50	4.22		2KJ1104 - ■ JP13 - ■ ■ B1	111
	418	502	251	1.70	3.49	*	2KJ1104 - ■ JP13 - ■ ■ A1	111
E.148-LA160MB4								
	144	173	729	1.1	10.13	*	2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ Q1	192
	154	185	681	1.4	9.47		2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ P1	192
	173	208	606	1.7	8.42	*	2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ N1	192
	184	221	572	1.9	7.95		2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ M1	192
	204	245	514	2.2	7.14	*	2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ L1	192
	223	268	471	2.4	6.55		2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ K1	192
	258	310	407	3.3	5.65		2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ J1	192
	296	355	355	3.9	4.94		2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ H1	192
	340	408	309	4.3	4.30		2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ G1	192
	387	464	271	5.0	3.77	*	2KJ1007 - ■ JP13 - ■ ■ F1	192
E.128-LA160MB4								
	163	196	643	0.99	8.94	*	2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ R1	168
	175	210	601	1.20	8.35		2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ Q1	168
	198	238	530	1.50	7.37	*	2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ P1	168
	210	252	500	1.80	6.95		2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ N1	168
	234	281	448	2.10	6.23	*	2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ M1	168
	254	305	414	2.30	5.75		2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ L1	168
	297	356	353	2.70	4.91		2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ K1	168
	329	395	319	3.10	4.44	*	2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ J1	168
	341	409	308	3.20	4.28		2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ H1	168
	395	474	266	3.80	3.70		2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ G1	168
	452	542	232	4.30	3.23	*	2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ F1	168
	529	635	199	5.00	2.76	*	2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ E1	168
	591	709	178	5.30	2.47		2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ D1	168
	695	834	151	5.70	2.10	*	2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ C1	168
	807	968	130	6.10	1.81		2KJ1006 - ■ JP13 - ■ ■ B1	168
E.108-LA160MB4								
	267	320	393	1.7	5.46	*	2KJ1005 - ■ JP13 - ■ ■ K1	131
	292	350	360	1.9	5.00		2KJ1005 - ■ JP13 - ■ ■ J1	131
	343	412	307	2.3	4.26		2KJ1005 - ■ JP13 - ■ ■ H1	131
	388	466	271	2.2	3.76	*	2KJ1005 - ■ JP13 - ■ ■ G1	131
	456	547	230	3.2	3.20		2KJ1005 - ■ JP13 - ■ ■ F1	131

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
11.0 (50 Hz) 13.2 (60 Hz)	E.108-LA160MB4							
	527	632	199	3.4	2.77	* 2KJ1005 - ■ JP13 - ■ ■ E1		131
	627	752	168	4.1	2.33	* 2KJ1005 - ■ JP13 - ■ ■ C1		131
	692	830	152	4.1	2.11	2KJ1005 - ■ JP13 - ■ ■ B1		131
	807	968	130	4.2	1.81	* 2KJ1005 - ■ JP13 - ■ ■ A1		131
	E.88-LA160MB4							
	286	343	368	1.0	5.11	* 2KJ1004 - ■ JP13 - ■ ■ J1		110
	311	373	338	1.1	4.70	2KJ1004 - ■ JP13 - ■ ■ H1		110
	345	414	304	1.3	4.23	* 2KJ1004 - ■ JP13 - ■ ■ G1		110
	374	449	281	1.4	3.90	2KJ1004 - ■ JP13 - ■ ■ F1		110
	442	530	237	1.9	3.30	2KJ1004 - ■ JP13 - ■ ■ E1		110
	507	608	207	2.1	2.88	* 2KJ1004 - ■ JP13 - ■ ■ D1		110
	596	715	176	2.4	2.45	2KJ1004 - ■ JP13 - ■ ■ C1		110
	699	839	150	2.8	2.09	* 2KJ1004 - ■ JP13 - ■ ■ B1		110
	854	1025	123	2.9	1.71	* 2KJ1004 - ■ JP13 - ■ ■ A1		110
	E.68-LA160MB4							
	390	468	269	0.85	3.74	* 2KJ1003 - ■ JP13 - ■ ■ H1		93
	423	508	248	0.97	3.45	2KJ1003 - ■ JP13 - ■ ■ G1		93
	472	566	222	1.10	3.09	* 2KJ1003 - ■ JP13 - ■ ■ F1		93
	512	614	205	1.20	2.85	2KJ1003 - ■ JP13 - ■ ■ E1		93
1035	1242	101	1.50	1.41	* 2KJ1003 - ■ JP13 - ■ ■ A1		93	
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	D.188-LA160L4							
	6.0	7.2	23923	0.84	243.82	2KJ1211 - ■ JR13 - ■ ■ N1		688
	6.6	7.9	21602	0.93	220.17	2KJ1211 - ■ JR13 - ■ ■ M1		688
	7.1	8.5	20245	0.99	206.34	2KJ1211 - ■ JR13 - ■ ■ L1		688
	8.2	9.8	17389	1.20	177.23	* 2KJ1211 - ■ JR13 - ■ ■ K1		688
	9.5	11.4	15024	1.30	153.12	2KJ1211 - ■ JR13 - ■ ■ J1		688
	10.8	13.0	13261	1.50	135.16	2KJ1211 - ■ JR13 - ■ ■ H1		688
	12.0	14.4	11938	1.70	121.67	* 2KJ1211 - ■ JR13 - ■ ■ G1		688
	14.5	17.4	9906	2.00	100.96	* 2KJ1211 - ■ JR13 - ■ ■ F1		688
	15.9	19.1	9033	2.20	92.06	2KJ1211 - ■ JR13 - ■ ■ E1		688
	D.168-LA160L4							
	8.2	9.8	17502	0.80	178.38	* 2KJ1210 - ■ JR13 - ■ ■ L1		543
	8.9	10.7	16064	0.87	163.72	2KJ1210 - ■ JR13 - ■ ■ K1		543
	10.3	12.4	13862	1.00	141.28	2KJ1210 - ■ JR13 - ■ ■ J1		543
	11.8	14.2	12126	1.20	123.59	2KJ1210 - ■ JR13 - ■ ■ H1		543
	13.6	16.3	10546	1.30	107.48	2KJ1210 - ■ JR13 - ■ ■ G1		543
	15.5	18.6	9252	1.50	94.30	* 2KJ1210 - ■ JR13 - ■ ■ F1		543
	18.3	22.0	7825	1.80	79.75	* 2KJ1210 - ■ JR13 - ■ ■ E1		543
	20.0	24.0	7100	2.00	72.36	2KJ1210 - ■ JR13 - ■ ■ D1		543
	23.0	28.0	6189	2.30	63.08	* 2KJ1210 - ■ JR13 - ■ ■ C1		543
Z.168-LA160L4								
31	37	4573	2.20	46.61	2KJ1110 - ■ JR13 - ■ ■ V1		524	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	D.148-LA160L4							
	15.7	18.8	9116	0.88	92.91	2KJ1208 - ■ JR13 - ■ ■ G1		372
	18.0	22.0	7951	1.00	81.04	* 2KJ1208 - ■ JR13 - ■ ■ F1		372
	21.0	25.0	6805	1.20	69.36	* 2KJ1208 - ■ JR13 - ■ ■ E1		372
	24.0	29.0	6095	1.30	62.12	2KJ1208 - ■ JR13 - ■ ■ D1		372
Z.148-LA160L4								
	27	32	5322	1.5	54.24	* 2KJ1108 - ■ JR13 - ■ ■ A2		360
	29	35	4978	1.6	50.74	2KJ1108 - ■ JR13 - ■ ■ X1		360
	32	38	4426	1.8	45.11	* 2KJ1108 - ■ JR13 - ■ ■ W1		360
	34	41	4179	1.9	42.59	2KJ1108 - ■ JR13 - ■ ■ V1		360
	38	46	3751	2.1	38.23	* 2KJ1108 - ■ JR13 - ■ ■ U1		360
	42	50	3443	2.3	35.09	2KJ1108 - ■ JR13 - ■ ■ T1		360
	48	58	2971	2.7	30.28	2KJ1108 - ■ JR13 - ■ ■ S1		360
D.128-LA160L4								
	25	30	5648	0.9	57.56	* 2KJ1207 - ■ JR13 - ■ ■ D1		282
	30	36	4753	1.1	48.44	* 2KJ1207 - ■ JR13 - ■ ■ C1		282
	33	40	4289	1.2	43.71	2KJ1207 - ■ JR13 - ■ ■ B1		282
Z.128-LA160L4								
	38	46	3821	1.3	38.94	* 2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ B2		273
	40	48	3570	1.4	36.39	2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ A2		273
	46	55	3151	1.6	32.11	* 2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ X1		273
	48	58	2971	1.7	30.28	2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ W1		273
	54	65	2662	1.9	27.13	* 2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ V1		273
	58	70	2458	2.1	25.05	2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ U1		273
	68	82	2101	2.4	21.41	2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ T1		273
	76	91	1899	2.7	19.35	* 2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ S1		273
	78	94	1829	2.8	18.64	2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ R1		273
	91	109	1582	3.2	16.12	2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		273
	104	125	1380	3.5	14.06	* 2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ P1		273
	200	240	715	3.6	7.29	* 2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ J1		273
	234	281	612	4.1	6.24	* 2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ H1		273
	261	313	548	4.8	5.59	* 2KJ1107 - ■ JR13 - ■ ■ F1		273
Z.108-LA160L4								
	42	50	3448	0.90	35.14	* 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ W1		201
	44	53	3219	0.96	32.81	2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ V1		201
	50	60	2880	1.10	29.35	* 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ U1		201
	54	65	2669	1.20	27.20	2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ T1		201
	58	70	2447	1.30	24.94	* 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ S1		201
	64	77	2243	1.40	22.86	2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ R1		201
	75	90	1911	1.60	19.48	2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		201
	85	102	1687	1.80	17.19	* 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ P1		201
	100	120	1435	2.20	14.63	2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ N1		201
	115	138	1244	2.50	12.68	* 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ M1		201
	137	164	1047	3.00	10.67	* 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ L1		201
	152	182	944	3.30	9.62	2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ K1		201
	177	212	811	3.80	8.27	* 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ J1		201

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	Z.108-LA160L4							
	206	247	697	2.6	7.10	★ 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ H1		201
	228	274	629	2.8	6.41	2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ G1		201
	265	318	541	3.1	5.51	★ 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ K1		201
	279	335	514	2.2	5.24	★ 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ D1		201
	331	397	433	2.6	4.41	★ 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ C1		201
	367	440	391	2.9	3.98	2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ B1		201
	427	512	336	3.2	3.42	★ 2KJ1106 - ■ JR13 - ■ ■ A1		201
	Z.88-LA160L4							
	70	84	2042	0.82	20.81	2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ P1		155
	78	94	1837	0.91	18.72	★ 2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ N1		155
	84	101	1694	0.99	17.27	2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ M1		155
	100	120	1435	1.10	14.63	2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ L1		155
	115	138	1251	1.20	12.75	★ 2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ K1		155
135	162	1065	1.40	10.85	2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ J1		155	
158	190	909	1.50	9.26	★ 2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ H1		155	
192	230	745	1.70	7.59	★ 2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ G1		155	
210	252	683	1.80	6.96	2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ F1		155	
246	295	583	2.00	5.94	★ 2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ E1		155	
300	360	478	2.30	4.87	★ 2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ D1		155	
328	394	437	1.80	4.45	★ 2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ C1		155	
385	462	372	2.00	3.79	★ 2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ B1		155	
469	563	305	2.20	3.11	★ 2KJ1105 - ■ JR13 - ■ ■ A1		155	
Z.68-LA160L4								
180	216	796	0.88	8.11	2KJ1104 - ■ JR13 - ■ ■ F1		123	
217	260	659	0.99	6.72	★ 2KJ1104 - ■ JR13 - ■ ■ E1		123	
246	295	582	0.84	5.93	2KJ1104 - ■ JR13 - ■ ■ D1		123	
289	347	496	0.97	5.06	★ 2KJ1104 - ■ JR13 - ■ ■ C1		123	
346	415	414	1.10	4.22	2KJ1104 - ■ JR13 - ■ ■ B1		123	
418	502	342	1.20	3.49	★ 2KJ1104 - ■ JR13 - ■ ■ A1		123	
E.148-LA160L4								
144	173	994	0.80	10.13	★ 2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		204	
154	185	929	0.99	9.47	2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ P1		204	
173	208	826	1.20	8.42	★ 2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ N1		204	
184	221	780	1.40	7.95	2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ M1		204	
204	245	701	1.60	7.14	★ 2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ L1		204	
223	268	643	1.80	6.55	2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ K1		204	
258	310	554	2.50	5.65	2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ J1		204	
296	355	485	2.90	4.94	2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ H1		204	
340	408	422	3.20	4.30	2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ G1		204	
387	464	370	3.60	3.77	★ 2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ F1		204	
458	550	313	5.00	3.19	★ 2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ E1		204	
503	604	285	4.90	2.90	2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ D1		204	
579	695	247	4.90	2.52	★ 2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ C1		204	
682	818	210	5.70	2.14	2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ B1		204	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	E.148-LA160L4							
	890	1068	161	6	1.64	*	2KJ1007 - ■ JR13 - ■ ■ A1	204
E.128-LA160L4								
	175	210	819	0.87	8.35		2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ Q1	180
	198	238	723	1.10	7.37	*	2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ P1	180
	210	252	682	1.30	6.95		2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ N1	180
	234	281	611	1.50	6.23	*	2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ M1	180
	254	305	564	1.70	5.75		2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ L1	180
	297	356	482	2.00	4.91		2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ K1	180
	329	395	436	2.30	4.44	*	2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ J1	180
	341	409	420	2.40	4.28		2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ H1	180
	395	474	363	2.80	3.70		2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ G1	180
	452	542	317	3.20	3.23	*	2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ F1	180
	529	635	271	3.70	2.76	*	2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ E1	180
	591	709	242	3.90	2.47		2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ D1	180
	695	834	206	4.20	2.10	*	2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ C1	180
	807	968	178	4.50	1.81		2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ B1	180
	1074	1289	133	5.10	1.36	*	2KJ1006 - ■ JR13 - ■ ■ A1	180
E.108-LA160L4								
	267	320	536	1.2	5.46	*	2KJ1005 - ■ JR13 - ■ ■ K1	143
	292	350	491	1.4	5.00		2KJ1005 - ■ JR13 - ■ ■ J1	143
	343	412	418	1.7	4.26		2KJ1005 - ■ JR13 - ■ ■ H1	143
	388	466	369	1.6	3.76	*	2KJ1005 - ■ JR13 - ■ ■ G1	143
	456	547	314	2.4	3.20		2KJ1005 - ■ JR13 - ■ ■ F1	143
	527	632	272	2.5	2.77	*	2KJ1005 - ■ JR13 - ■ ■ E1	143
	627	752	229	3.0	2.33	*	2KJ1005 - ■ JR13 - ■ ■ C1	143
	692	830	207	3.0	2.11		2KJ1005 - ■ JR13 - ■ ■ B1	143
	807	968	178	3.1	1.81	*	2KJ1005 - ■ JR13 - ■ ■ A1	143
E.88-LA160L4								
	311	373	461	0.83	4.70		2KJ1004 - ■ JR13 - ■ ■ H1	122
	345	414	415	0.96	4.23	*	2KJ1004 - ■ JR13 - ■ ■ G1	122
	374	449	383	1.00	3.90		2KJ1004 - ■ JR13 - ■ ■ F1	122
	442	530	324	1.40	3.30		2KJ1004 - ■ JR13 - ■ ■ E1	122
	507	608	283	1.50	2.88	*	2KJ1004 - ■ JR13 - ■ ■ D1	122
	596	715	240	1.70	2.45		2KJ1004 - ■ JR13 - ■ ■ C1	122
	699	839	205	2.00	2.09	*	2KJ1004 - ■ JR13 - ■ ■ B1	122
	854	1025	168	2.10	1.71	*	2KJ1004 - ■ JR13 - ■ ■ A1	122
E.68-LA160L4								
	472	566	303	0.82	3.09	*	2KJ1003 - ■ JR13 - ■ ■ F1	105
	512	614	280	0.89	2.85		2KJ1003 - ■ JR13 - ■ ■ E1	105
18.5 (50 Hz) 22.0 (60 Hz)	D.188-LG180MB4							
	7.1	8.5	24799	0.81	206.34		2KJ1211 - ■ KL13 - ■ ■ L1	743
	8.3	10.0	21301	0.94	177.23	*	2KJ1211 - ■ KL13 - ■ ■ K1	743
	9.6	11.5	18403	1.10	153.12		2KJ1211 - ■ KL13 - ■ ■ J1	743

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
18.5 (50 Hz) 22.0 (60 Hz)	D.188-LG180MB4							
	10.9	13.1	16244	1.2	135.16	2KJ1211 - ■ KL13 - ■ ■ H1		743
	12.1	14.5	14623	1.4	121.67	★ 2KJ1211 - ■ KL13 - ■ ■ G1		743
	14.6	17.5	12134	1.6	100.96	★ 2KJ1211 - ■ KL13 - ■ ■ F1		743
	16.0	19.2	11064	1.8	92.06	2KJ1211 - ■ KL13 - ■ ■ E1		743
	18.2	22.0	9708	2.1	80.77	★ 2KJ1211 - ■ KL13 - ■ ■ D1		743
	21.0	25.0	8342	2.4	69.41	2KJ1211 - ■ KL13 - ■ ■ C1		743
	Z.188-LG180MB4							
	28	34	6292	2.5	52.35	2KJ1111 - ■ KL13 - ■ ■ P1		709
	D.168-LG180MB4							
	10.4	12.5	16980	0.82	141.28	2KJ1210 - ■ KL13 - ■ ■ J1		598
	11.9	14.3	14854	0.94	123.59	2KJ1210 - ■ KL13 - ■ ■ H1		598
	13.7	16.4	12918	1.10	107.48	2KJ1210 - ■ KL13 - ■ ■ G1		598
	15.6	18.7	11334	1.20	94.30	★ 2KJ1210 - ■ KL13 - ■ ■ F1		598
	18.4	22.0	9585	1.50	79.75	★ 2KJ1210 - ■ KL13 - ■ ■ E1		598
	20.0	24.0	8697	1.60	72.36	2KJ1210 - ■ KL13 - ■ ■ D1		598
	23.0	28.0	7581	1.80	63.08	★ 2KJ1210 - ■ KL13 - ■ ■ C1		598
	27.0	32.0	6437	2.20	53.56	2KJ1210 - ■ KL13 - ■ ■ B1		598
	Z.168-LG180MB4							
	32	38	5602	1.8	46.61	2KJ1110 - ■ KL13 - ■ ■ V1		579
	D.148-LG180MB4							
	18.1	22	9740	0.82	81.04	★ 2KJ1208 - ■ KL13 - ■ ■ F1		427
	21.0	25	8336	0.96	69.36	★ 2KJ1208 - ■ KL13 - ■ ■ E1		427
	24.0	29	7466	1.10	62.12	2KJ1208 - ■ KL13 - ■ ■ D1		427
	28.0	34	6323	1.30	52.61	★ 2KJ1208 - ■ KL13 - ■ ■ C1		427
	Z.148-LG180MB4							
	33	40	5422	1.5	45.11	★ 2KJ1108 - ■ KL13 - ■ ■ W1		415
	34	41	5119	1.6	42.59	2KJ1108 - ■ KL13 - ■ ■ V1		415
	38	46	4595	1.7	38.23	★ 2KJ1108 - ■ KL13 - ■ ■ U1		415
	42	50	4217	1.9	35.09	2KJ1108 - ■ KL13 - ■ ■ T1		415
	48	58	3639	2.2	30.28	2KJ1108 - ■ KL13 - ■ ■ S1		415
	56	67	3184	2.5	26.49	2KJ1108 - ■ KL13 - ■ ■ R1		415
	64	77	2769	2.9	23.04	2KJ1108 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		415
	D.128-LG180MB4							
	30	36	5822	0.88	48.44	★ 2KJ1207 - ■ KL13 - ■ ■ C1		337
	34	41	5253	0.97	43.71	2KJ1207 - ■ KL13 - ■ ■ B1		337
	39	47	4515	1.10	37.57	★ 2KJ1207 - ■ KL13 - ■ ■ A1		337
	Z.128-LG180MB4							
	46	55	3859	1.3	32.11	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ X1		328
	48	58	3639	1.4	30.28	2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ W1		328
	54	65	3261	1.6	27.13	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ V1		328
	59	71	3011	1.7	25.05	2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ U1		328
	69	83	2573	2.0	21.41	2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ T1		328
	76	91	2326	2.2	19.35	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ S1		328
	79	95	2240	2.3	18.64	2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ R1		328
	91	109	1937	2.6	16.12	2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		328

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
18.5 (50 Hz) 22.0 (60 Hz)	Z.128-LG180MB4							
	105	126	1690	2.9	14.06	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ P1		328
	122	146	1446	3.3	12.03	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ N1		328
	136	163	1296	3.6	10.78	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ M1		328
	161	193	1097	4.0	9.13	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ L1		328
	202	242	876	2.9	7.29	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ J1		328
	236	283	750	3.4	6.24	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ H1		328
	263	316	672	3.9	5.59	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ F1		328
	304	365	581	4.3	4.83	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ E1		328
	311	373	568	4.2	4.73	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ D1		328
	359	431	492	4.8	4.09	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ C1		328
	405	486	436	5.3	3.63	★ 2KJ1107 - ■ KL13 - ■ ■ ■ B1		328
	Z.108-LG180MB4							
	50	60	3527	0.88	29.35	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ U1		256
	54	65	3269	0.95	27.20	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ T1		256
	59	71	2997	1.00	24.94	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ S1		256
	64	77	2747	1.10	22.86	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ R1		256
	76	91	2341	1.30	19.48	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ Q1		256
	86	103	2066	1.50	17.19	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ P1		256
	100	120	1758	1.80	14.63	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ N1		256
	116	139	1524	2.00	12.68	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ M1		256
	138	166	1282	2.40	10.67	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ L1		256
	153	184	1156	2.70	9.62	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ K1		256
	178	214	994	3.10	8.27	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ J1		256
	207	248	853	2.10	7.10	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ H1		256
	229	275	770	2.30	6.41	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ G1		256
	267	320	662	2.60	5.51	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ E1		256
	281	337	630	1.80	5.24	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ D1		256
	333	400	530	2.20	4.41	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ C1		256
	369	443	478	2.30	3.98	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ B1		256
	430	516	411	2.60	3.42	★ 2KJ1106 - ■ KL13 - ■ ■ ■ A1		256
	Z.88-LG180MB4							
	85	102	2076	0.81	17.27	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ M1		210
	100	120	1758	0.92	14.63	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ L1		210
	115	138	1532	1.00	12.75	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ K1		210
	135	162	1304	1.10	10.85	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ J1		210
	159	191	1113	1.20	9.26	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ H1		210
	194	233	912	1.40	7.59	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ G1		210
	211	253	837	1.50	6.96	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ F1		210
	247	296	714	1.70	5.94	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ E1		210
	302	362	585	1.90	4.87	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ D1		210
	330	396	535	1.50	4.45	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ C1		210
	388	466	456	1.60	3.79	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ B1		210
	473	568	374	1.80	3.11	★ 2KJ1105 - ■ KL13 - ■ ■ ■ A1		210

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
18.5 (50 Hz)	E.148-LG180MB4							
22.0 (60 Hz)	175	210	1012	0.99	8.42	★ 2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ N1		259
	185	222	955	1.10	7.95	2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ M1		259
	206	247	858	1.30	7.14	★ 2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ L1		259
	224	269	787	1.50	6.55	2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ K1		259
	260	312	679	2.00	5.65	2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ J1		259
	298	358	594	2.40	4.94	2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ H1		259
	342	410	517	2.60	4.30	2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ G1		259
	390	468	453	3.00	3.77	★ 2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ F1		259
	461	553	383	4.00	3.19	★ 2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ E1		259
	507	608	349	4.00	2.90	2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ D1		259
	583	700	303	4.00	2.52	★ 2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ C1		259
	687	824	257	4.70	2.14	2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ B1		259
	896	1075	197	4.90	1.64	★ 2KJ1007 - ■ KL13 - ■ ■ A1		259
	E.128-LG180MB4							
	199	239	886	0.92	7.37	★ 2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ P1		235
	212	254	835	1.10	6.95	2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ N1		235
	236	283	749	1.20	6.23	★ 2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ M1		235
	256	307	691	1.40	5.75	2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ L1		235
	299	359	590	1.60	4.91	2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ K1		235
	331	397	534	1.90	4.44	★ 2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ J1		235
	343	412	514	1.90	4.28	2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ H1		235
	397	476	445	2.20	3.70	2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ G1		235
	455	546	388	2.60	3.23	★ 2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ F1		235
	533	640	332	3.00	2.76	★ 2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ E1		235
	595	714	297	3.20	2.47	2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ D1		235
	700	840	252	3.40	2.10	★ 2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ C1		235
	812	974	218	3.70	1.81	2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ B1		235
	1081	1297	163	4.20	1.36	★ 2KJ1006 - ■ KL13 - ■ ■ A1		235
	E.108-LG180MB4							
	269	323	656	1.0	5.46	★ 2KJ1005 - ■ KL13 - ■ ■ K1		198
	294	353	601	1.1	5.00	2KJ1005 - ■ KL13 - ■ ■ J1		198
	345	414	512	1.4	4.26	2KJ1005 - ■ KL13 - ■ ■ H1		198
	391	469	452	1.3	3.76	★ 2KJ1005 - ■ KL13 - ■ ■ G1		198
	459	551	385	1.9	3.20	2KJ1005 - ■ KL13 - ■ ■ F1		198
	531	637	333	2.0	2.77	★ 2KJ1005 - ■ KL13 - ■ ■ E1		198
	631	757	280	2.4	2.33	★ 2KJ1005 - ■ KL13 - ■ ■ C1		198
	697	836	254	2.4	2.11	2KJ1005 - ■ KL13 - ■ ■ B1		198
	812	974	218	2.5	1.81	★ 2KJ1005 - ■ KL13 - ■ ■ A1		198
	E.88-LG180MB4							
	377	452	469	0.82	3.90	2KJ1004 - ■ KL13 - ■ ■ F1		177
	445	534	397	1.10	3.30	2KJ1004 - ■ KL13 - ■ ■ E1		177
	510	612	346	1.30	2.88	★ 2KJ1004 - ■ KL13 - ■ ■ D1		177
	703	844	251	1.70	2.09	★ 2KJ1004 - ■ KL13 - ■ ■ B1		177
	860	1032	206	1.70	1.71	★ 2KJ1004 - ■ KL13 - ■ ■ A1		177

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
22 (50 Hz) 26 (60 Hz)	D.188-LG180LB4							
	9.6	11.5	21885	0.91	153.12	2KJ1211 - ■ KM13 - ■ ■ J1		758
	10.9	13.1	19318	1.00	135.16	2KJ1211 - ■ KM13 - ■ ■ H1		758
	12.1	14.5	17390	1.20	121.67	★ 2KJ1211 - ■ KM13 - ■ ■ G1		758
	14.6	17.5	14430	1.40	100.96	★ 2KJ1211 - ■ KM13 - ■ ■ F1		758
	16.0	19.2	13158	1.50	92.06	2KJ1211 - ■ KM13 - ■ ■ E1		758
	18.2	22.0	11544	1.70	80.77	★ 2KJ1211 - ■ KM13 - ■ ■ D1		758
	21.0	25.0	9920	2.00	69.41	2KJ1211 - ■ KM13 - ■ ■ C1		758
	Z.188-LG180LB4							
	28	34	7482	2.1	52.35	2KJ1111 - ■ KM13 - ■ ■ P1		724
	30	36	6892	2.3	48.22	2KJ1111 - ■ KM13 - ■ ■ N1		724
	D.168-LG180LB4							
	13.7	16.4	15362	0.91	107.48	2KJ1210 - ■ KM13 - ■ ■ G1		613
	15.6	18.7	13478	1.00	94.30	★ 2KJ1210 - ■ KM13 - ■ ■ F1		613
	18.4	22.0	11398	1.20	79.75	★ 2KJ1210 - ■ KM13 - ■ ■ E1		613
	20.0	24.0	10342	1.40	72.36	2KJ1210 - ■ KM13 - ■ ■ D1		613
	23.0	28.0	9016	1.60	63.08	★ 2KJ1210 - ■ KM13 - ■ ■ C1		613
	27.0	32.0	7655	1.80	53.56	2KJ1210 - ■ KM13 - ■ ■ B1		613
	Z.168-LG180LB4							
	32	38	6662	1.5	46.61	2KJ1110 - ■ KM13 - ■ ■ V1		594
	35	42	6016	2.3	42.09	2KJ1110 - ■ KM13 - ■ ■ U1		594
37	44	5638	2.5	39.45	2KJ1110 - ■ KM13 - ■ ■ T1		594	
D.148-LG180LB4								
21	25	9913	0.81	69.36	★ 2KJ1208 - ■ KM13 - ■ ■ E1		442	
24	29	8879	0.90	62.12	2KJ1208 - ■ KM13 - ■ ■ D1		442	
28	34	7519	1.10	52.61	★ 2KJ1208 - ■ KM13 - ■ ■ C1		442	
Z.148-LG180LB4								
33	40	6447	1.2	45.11	★ 2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ W1		430	
34	41	6087	1.3	42.59	2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ V1		430	
38	46	5464	1.5	38.23	★ 2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ U1		430	
42	50	5015	1.6	35.09	2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ T1		430	
48	58	4328	1.8	30.28	2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ S1		430	
56	67	3786	2.1	26.49	2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ R1		430	
64	77	3293	2.4	23.04	2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ Q1		430	
73	88	2889	2.8	20.21	★ 2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ P1		430	
86	103	2443	3.3	17.09	★ 2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ N1		430	
170	204	1235	3.9	8.64	★ 2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ H1		430	
188	226	1121	4.3	7.84	2KJ1108 - ■ KM13 - ■ ■ G1		430	
D.128-LG180LB4								
34	41	6247	0.82	43.71	2KJ1207 - ■ KM13 - ■ ■ B1		352	
39	47	5370	0.95	37.57	★ 2KJ1207 - ■ KM13 - ■ ■ A1		352	
Z.128-LG180LB4								
46	55	4589	1.1	32.11	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ X1		343	
48	58	4328	1.2	30.28	2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ W1		343	
54	65	3878	1.3	27.13	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ V1		343	
59	71	3580	1.4	25.05	2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ U1		343	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
22 (50 Hz) 26 (60 Hz)	Z.128-LG180LB4							
	69	83	3060	1.7	21.41	2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ T1		343
	76	91	2766	1.8	19.35	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ S1		343
	79	95	2664	1.9	18.64	2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ R1		343
	91	109	2304	2.2	16.12	2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ Q1		343
	105	126	2010	2.4	14.06	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ P1		343
	122	146	1719	2.7	12.03	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ N1		343
	136	163	1541	3.0	10.78	2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ M1		343
	161	193	1305	3.4	9.13	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ L1		343
	187	224	1126	3.8	7.88	2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ K1		343
	202	242	1042	2.4	7.29	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ J1		343
	236	283	892	2.8	6.24	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ H1		343
	248	298	848	4.6	5.93	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ G1		343
	263	316	799	3.3	5.59	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ F1		343
	304	365	690	3.6	4.83	2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ E1		343
	311	373	676	3.5	4.73	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ D1		343
	359	431	585	4.0	4.09	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ C1		343
	405	486	519	4.5	3.63	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ B1		343
	479	575	439	5.1	3.07	★ 2KJ1107 - ■ KM13 - ■ ■ A1		343
Z.108-LG180LB4								
54	65	3888	0.80	27.20	2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ T1		271	
59	71	3565	0.87	24.94	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ S1		271	
64	77	3267	0.95	22.86	2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ R1		271	
76	91	2784	1.10	19.48	2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ Q1		271	
86	103	2457	1.30	17.19	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ P1		271	
100	120	2091	1.50	14.63	2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ N1		271	
116	139	1812	1.70	12.68	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ M1		271	
138	166	1525	2.00	10.67	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ L1		271	
153	184	1375	2.30	9.62	2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ K1		271	
178	214	1182	2.60	8.27	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ J1		271	
207	248	1015	1.80	7.10	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ H1		271	
229	275	916	1.90	6.41	2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ G1		271	
267	320	788	2.20	5.51	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ E1		271	
281	337	749	1.50	5.24	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ D1		271	
333	400	630	1.80	4.41	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ C1		271	
369	443	569	2.00	3.98	2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ B1		271	
430	516	489	2.20	3.42	★ 2KJ1106 - ■ KM13 - ■ ■ A1		271	
Z.88-LG180LB4								
115	138	1822	0.85	12.75	★ 2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ K1		225	
135	162	1551	0.95	10.85	2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ J1		225	
159	191	1323	1.10	9.26	★ 2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ H1		225	
194	233	1085	1.20	7.59	★ 2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ G1		225	
211	253	995	1.30	6.96	2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ F1		225	
247	296	849	1.40	5.94	★ 2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ E1		225	
302	362	696	1.60	4.87	★ 2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ D1		225	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
22 (50 Hz) 26 (60 Hz)	Z.88-LG180LB4							
	330	396	636	1.3	4.45	*	2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ C1	225
	388	466	542	1.4	3.79	*	2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ B1	225
	473	568	444	1.5	3.11	*	2KJ1105 - ■ KM13 - ■ ■ A1	225
	E.148-LG180LB4							
	175	210	1203	0.83	8.42	*	2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ N1	274
	185	222	1136	0.93	7.95		2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ M1	274
	206	247	1020	1.10	7.14	*	2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ L1	274
	224	269	936	1.20	6.55		2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ K1	274
	260	312	808	1.70	5.65		2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ J1	274
	298	358	706	2.00	4.94		2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ H1	274
	342	410	615	2.20	4.30		2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ G1	274
	390	468	539	2.50	3.77	*	2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ F1	274
	461	553	456	3.40	3.19	*	2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ E1	274
	507	608	414	3.40	2.90		2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ D1	274
	583	700	360	3.40	2.52	*	2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ C1	274
	687	824	306	3.90	2.14		2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ B1	274
	896	1075	234	4.10	1.64	*	2KJ1007 - ■ KM13 - ■ ■ A1	274
	E.128-LG180LB4							
	212	254	993	0.89	6.95		2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ N1	250
	236	283	890	1.00	6.23	*	2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ M1	250
	256	307	822	1.20	5.75		2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ L1	250
	299	359	702	1.40	4.91		2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ K1	250
	331	397	635	1.60	4.44	*	2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ J1	250
	343	412	612	1.60	4.28		2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ H1	250
	397	476	529	1.90	3.70		2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ G1	250
	455	546	462	2.20	3.23	*	2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ F1	250
	533	640	394	2.50	2.76	*	2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ E1	250
	595	714	353	2.70	2.47		2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ D1	250
	700	840	300	2.90	2.10	*	2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ C1	250
	812	974	259	3.10	1.81		2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ B1	250
	1081	1297	194	3.50	1.36	*	2KJ1006 - ■ KM13 - ■ ■ A1	250
	E.108-LG180LB4							
	269	323	780	0.85	5.46	*	2KJ1005 - ■ KM13 - ■ ■ K1	213
	294	353	715	0.95	5.00		2KJ1005 - ■ KM13 - ■ ■ J1	213
	345	414	609	1.20	4.26		2KJ1005 - ■ KM13 - ■ ■ H1	213
	391	469	537	1.10	3.76	*	2KJ1005 - ■ KM13 - ■ ■ G1	213
	459	551	457	1.60	3.20		2KJ1005 - ■ KM13 - ■ ■ F1	213
	531	637	396	1.70	2.77	*	2KJ1005 - ■ KM13 - ■ ■ E1	213
	631	757	333	2.00	2.33	*	2KJ1005 - ■ KM13 - ■ ■ C1	213
	697	836	302	2.10	2.11		2KJ1005 - ■ KM13 - ■ ■ B1	213
	812	974	259	2.10	1.81	*	2KJ1005 - ■ KM13 - ■ ■ A1	213
	E.88-LG180LB4							
	445	534	472	0.95	3.30		2KJ1004 - ■ KM13 - ■ ■ E1	192
	510	612	412	1.10	2.88	*	2KJ1004 - ■ KM13 - ■ ■ D1	192
	860	1032	244	1.50	1.71	*	2KJ1004 - ■ KM13 - ■ ■ A1	192

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
30 (50 Hz) 36 (60 Hz)	D.188-LG200LB4							
	12.1	14.5	23713	0.84	121.67	* 2KJ1211 - ■ LK13 - ■■ G1		808
	14.6	17.5	19677	1.00	100.96	* 2KJ1211 - ■ LK13 - ■■ F1		808
	16.0	19.2	17942	1.10	92.06	2KJ1211 - ■ LK13 - ■■ E1		808
	18.2	22.0	15742	1.30	80.77	* 2KJ1211 - ■ LK13 - ■■ D1		808
	21.0	25.0	13528	1.50	69.41	2KJ1211 - ■ LK13 - ■■ C1		808
	27.0	32.0	10536	1.90	54.06	* 2KJ1211 - ■ LK13 - ■■ B1		808
34.0	41.0	8371	2.40	42.95	* 2KJ1211 - ■ LK13 - ■■ A1		808	
Z.188-LG200LB4								
28	34	10203	1.5	52.35	2KJ1111 - ■ LK13 - ■■ P1		774	
30	36	9398	1.7	48.22	2KJ1111 - ■ LK13 - ■■ N1		774	
35	42	8156	2.0	41.85	* 2KJ1111 - ■ LK13 - ■■ M1		774	
40	48	7190	2.3	36.89	2KJ1111 - ■ LK13 - ■■ L1		774	
D.168-LG200LB4								
18.4	22	15543	0.90	79.75	* 2KJ1210 - ■ LK13 - ■■ E1		663	
20.0	24	14103	0.99	72.36	2KJ1210 - ■ LK13 - ■■ D1		663	
23.0	28	12294	1.10	63.08	* 2KJ1210 - ■ LK13 - ■■ C1		663	
27.0	32	10439	1.30	53.56	2KJ1210 - ■ LK13 - ■■ B1		663	
Z.168-LG200LB4								
32	38	9084	1.1	46.61	2KJ1110 - ■ LK13 - ■■ V1		644	
35	42	8203	1.7	42.09	2KJ1110 - ■ LK13 - ■■ U1		644	
37	44	7689	1.8	39.45	2KJ1110 - ■ LK13 - ■■ T1		644	
43	52	6603	2.1	33.88	* 2KJ1110 - ■ LK13 - ■■ S1		644	
50	60	5705	2.5	29.27	2KJ1110 - ■ LK13 - ■■ Q1		644	
57	68	5036	2.8	25.84	2KJ1110 - ■ LK13 - ■■ P1		644	
Z.148-LG200LB4								
33	40	8792	0.91	45.11	* 2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ W1		480	
34	41	8301	0.96	42.59	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ V1		480	
38	46	7451	1.10	38.23	* 2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ U1		480	
42	50	6839	1.20	35.09	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ T1		480	
48	58	5902	1.40	30.28	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ S1		480	
56	67	5163	1.50	26.49	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ R1		480	
64	77	4490	1.80	23.04	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ Q1		480	
73	88	3939	2.00	20.21	* 2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ P1		480	
86	103	3331	2.40	17.09	* 2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ N1		480	
95	114	3023	2.60	15.51	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ M1		480	
109	131	2635	3.00	13.52	* 2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ L1		480	
128	154	2237	3.60	11.48	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ K1		480	
170	204	1684	2.90	8.64	* 2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ H1		480	
188	226	1528	3.10	7.84	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ G1		480	
194	233	1475	3.80	7.57	* 2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ F1		480	
215	258	1333	3.60	6.84	* 2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ E1		480	
229	275	1253	4.30	6.43	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ D1		480	
253	304	1130	3.70	5.80	2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ C1		480	
331	397	865	4.40	4.44	* 2KJ1108 - ■ LK13 - ■■ A1		480	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
30 (50 Hz) 36 (60 Hz)	Z.128-LG200LB4							
	46	55	6258	0.81	32.11	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ X1		393
	48	58	5902	0.86	30.28	2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ W1		393
	54	65	5288	0.96	27.13	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ V1		393
	59	71	4882	1.00	25.05	2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ U1		393
	69	83	4173	1.20	21.41	2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ T1		393
	76	91	3771	1.40	19.35	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ S1		393
	79	95	3633	1.40	18.64	2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ R1		393
	91	109	3142	1.60	16.12	2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ Q1		393
	105	126	2740	1.80	14.06	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ P1		393
	122	146	2345	2.00	12.03	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ N1		393
	136	163	2101	2.20	10.78	2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ M1		393
	161	193	1779	2.50	9.13	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ L1		393
	187	224	1536	2.80	7.88	2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ K1		393
	202	242	1421	1.80	7.29	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ J1		393
	236	283	1216	2.10	6.24	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ H1		393
	248	298	1156	3.40	5.93	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ G1		393
	263	316	1089	2.40	5.59	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ F1		393
	304	365	941	2.70	4.83	2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ E1		393
	311	373	922	2.60	4.73	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ D1		393
359	431	797	3.00	4.09	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ C1		393	
405	486	707	3.30	3.63	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ B1		393	
479	575	598	3.70	3.07	* 2KJ1107 - ■ LK13 - ■■ A1		393	
Z.108-LG200LB4								
76	91	3797	0.82	19.48	2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ Q1		321	
86	103	3350	0.93	17.19	* 2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ P1		321	
100	120	2851	1.10	14.63	2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ N1		321	
116	139	2471	1.30	12.68	* 2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ M1		321	
138	166	2080	1.50	10.67	* 2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ L1		321	
153	184	1875	1.70	9.62	2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ K1		321	
178	214	1612	1.90	8.27	* 2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ J1		321	
207	248	1384	1.30	7.10	* 2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ H1		321	
229	275	1249	1.40	6.41	2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ G1		321	
267	320	1074	1.60	5.51	* 2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ E1		321	
281	337	1021	1.10	5.24	* 2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ D1		321	
333	400	860	1.30	4.41	* 2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ C1		321	
369	443	776	1.40	3.98	2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ B1		321	
430	516	667	1.60	3.42	* 2KJ1106 - ■ LK13 - ■■ A1		321	
E.148-LG200LB4								
206	247	1392	0.8	7.14	* 2KJ1007 - ■ LK13 - ■■ L1		324	
224	269	1277	0.9	6.55	2KJ1007 - ■ LK13 - ■■ K1		324	
260	312	1101	1.2	5.65	2KJ1007 - ■ LK13 - ■■ J1		324	
298	358	963	1.5	4.94	2KJ1007 - ■ LK13 - ■■ H1		324	
342	410	838	1.6	4.30	2KJ1007 - ■ LK13 - ■■ G1		324	
390	468	735	1.8	3.77	* 2KJ1007 - ■ LK13 - ■■ F1		324	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
30 (50 Hz) 36 (60 Hz)	E.148-LG200LB4							
	461	553	622	2.5	3.19	★ 2KJ1007 - ■ LK13 - ■ ■ ■ E1		324
	507	608	565	2.5	2.90	2KJ1007 - ■ LK13 - ■ ■ ■ D1		324
	583	700	491	2.5	2.52	★ 2KJ1007 - ■ LK13 - ■ ■ ■ C1		324
	687	824	417	2.9	2.14	2KJ1007 - ■ LK13 - ■ ■ ■ B1		324
	896	1075	320	3.0	1.64	★ 2KJ1007 - ■ LK13 - ■ ■ ■ A1		324
	E.128-LG200LB4							
	256	307	1121	0.86	5.75	2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ L1		300
	299	359	957	1.00	4.91	2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ K1		300
	331	397	865	1.20	4.44	★ 2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ J1		300
	343	412	834	1.20	4.28	2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ H1		300
	397	476	721	1.40	3.70	2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ G1		300
	455	546	630	1.60	3.23	★ 2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ F1		300
	533	640	538	1.90	2.76	★ 2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ E1		300
	595	714	481	2.00	2.47	2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ D1		300
700	840	409	2.10	2.10	★ 2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ C1		300	
812	974	353	2.30	1.81	2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ B1		300	
1081	1297	265	2.60	1.36	★ 2KJ1006 - ■ LK13 - ■ ■ ■ A1		300	
E.108-LG200LB4								
345	414	830	0.87	4.26	2KJ1005 - ■ LK13 - ■ ■ ■ H1		263	
391	469	733	0.82	3.76	★ 2KJ1005 - ■ LK13 - ■ ■ ■ G1		263	
459	551	624	1.20	3.20	2KJ1005 - ■ LK13 - ■ ■ ■ F1		263	
531	637	540	1.20	2.77	★ 2KJ1005 - ■ LK13 - ■ ■ ■ E1		263	
631	757	454	1.50	2.33	★ 2KJ1005 - ■ LK13 - ■ ■ ■ C1		263	
697	836	411	1.50	2.11	2KJ1005 - ■ LK13 - ■ ■ ■ B1		263	
812	974	353	1.60	1.81	★ 2KJ1005 - ■ LK13 - ■ ■ ■ A1		263	
37 (50 Hz) 44 (60 Hz)	D.188-LG225S4							
	14.7	17.6	24104	0.83	100.96	★ 2KJ1211 - ■ ME13 - ■ ■ ■ F1		888
	16.1	19.3	21979	0.91	92.06	2KJ1211 - ■ ME13 - ■ ■ ■ E1		888
	18.3	22.0	19284	1.00	80.77	★ 2KJ1211 - ■ ME13 - ■ ■ ■ D1		888
	21.0	25.0	16572	1.20	69.41	2KJ1211 - ■ ME13 - ■ ■ ■ C1		888
	27.0	32.0	12907	1.50	54.06	★ 2KJ1211 - ■ ME13 - ■ ■ ■ B1		888
	34.0	41.0	10254	2.00	42.95	★ 2KJ1211 - ■ ME13 - ■ ■ ■ A1		888
	Z.188-LG225S4							
	28	34	12499	1.3	52.35	2KJ1111 - ■ ME13 - ■ ■ ■ P1		854
	31	37	11513	1.4	48.22	2KJ1111 - ■ ME13 - ■ ■ ■ N1		854
	35	42	9992	1.6	41.85	★ 2KJ1111 - ■ ME13 - ■ ■ ■ M1		854
	40	48	8807	1.9	36.89	2KJ1111 - ■ ME13 - ■ ■ ■ L1		854
	46	55	7728	2.4	32.37	2KJ1111 - ■ ME13 - ■ ■ ■ K1		854
	D.168-LG225S4							
	20	24	17276	0.81	72.36	2KJ1210 - ■ ME13 - ■ ■ ■ D1		743
24	29	15060	0.93	63.08	★ 2KJ1210 - ■ ME13 - ■ ■ ■ C1		743	
28	34	12787	1.10	53.56	2KJ1210 - ■ ME13 - ■ ■ ■ B1		743	
Z.168-LG225S4								
35	42	10049	1.4	42.09	2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ ■ U1		724	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
37 (50 Hz) 44 (60 Hz)	Z.168-LG225S4							
	38	46	9419	1.5	39.45	2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ T1		724
	44	53	8089	1.7	33.88	★ 2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ S1		724
	51	61	6988	2.0	29.27	2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ Q1		724
	57	68	6169	2.3	25.84	2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ P1		724
	64	77	5553	2.5	23.26	★ 2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ N1		724
	77	92	4608	3.0	19.30	★ 2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ M1		724
	84	101	4202	3.3	17.60	2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ L1		724
	160	192	2211	3.6	9.26	★ 2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ G1		724
	206	247	1719	4.1	7.20	★ 2KJ1110 - ■ ME13 - ■ ■ E1		724
	Z.148-LG225S4							
	39	47	9127	0.88	38.23	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ U1		560
	42	50	8378	0.95	35.09	2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ T1		560
	49	59	7229	1.10	30.28	2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ S1		560
	56	67	6324	1.30	26.49	2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ R1		560
	64	77	5501	1.50	23.04	2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ Q1		560
	73	88	4825	1.70	20.21	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ P1		560
	87	104	4080	2.00	17.09	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ N1		560
	95	114	3703	2.20	15.51	2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ M1		560
109	131	3228	2.50	13.52	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ L1		560	
129	155	2741	2.90	11.48	2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ K1		560	
168	202	2099	3.80	8.79	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ J1		560	
171	205	2063	2.30	8.64	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ H1		560	
189	227	1872	2.60	7.84	2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ G1		560	
196	235	1807	3.10	7.57	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ F1		560	
216	259	1633	2.90	6.84	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ E1		560	
230	276	1535	3.50	6.43	2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ D1		560	
255	306	1385	3.00	5.80	2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ C1		560	
301	361	1175	4.30	4.92	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ B1		560	
333	400	1060	3.60	4.44	★ 2KJ1108 - ■ ME13 - ■ ■ A1		560	
Z.128-LG225S4								
59	71	5981	0.85	25.05	2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ U1		473	
69	83	5112	1.00	21.41	2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ T1		473	
76	91	4620	1.10	19.35	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ S1		473	
79	95	4450	1.10	18.64	2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ R1		473	
92	110	3849	1.30	16.12	2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ Q1		473	
105	126	3357	1.50	14.06	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ P1		473	
123	148	2872	1.60	12.03	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ N1		473	
137	164	2574	1.80	10.78	2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ M1		473	
162	194	2180	2.00	9.13	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ L1		473	
188	226	1881	2.30	7.88	2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ K1		473	
203	244	1740	1.50	7.29	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ J1		473	
237	284	1490	1.70	6.24	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ H1		473	
250	300	1416	2.80	5.93	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ G1		473	
265	318	1335	2.00	5.59	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ F1		473	
306	367	1153	2.20	4.83	2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ E1		473	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
37 (50 Hz) 44 (60 Hz)	Z.128-LG225S4							
	313	376	1129	2.1	4.73	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ D1		473
	362	434	976	2.4	4.09	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ C1		473
	408	490	867	2.7	3.63	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ B1		473
	482	578	733	3.0	3.07	★ 2KJ1107 - ■ ME13 - ■ ■ A1		473
	Z.108-K4-LGI225S4							
	101	121	3493	0.89	14.63	2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ N1		401
	117	140	3027	1.00	12.68	★ 2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ M1		401
	139	167	2547	1.20	10.67	★ 2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ L1		401
	154	185	2297	1.30	9.62	2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ K1		401
	179	215	1974	1.60	8.27	★ 2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ J1		401
	208	250	1695	1.10	7.10	★ 2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ H1		401
	231	277	1530	1.20	6.41	2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ G1		401
	269	323	1316	1.30	5.51	★ 2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ E1		401
	282	338	1251	0.91	5.24	★ 2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ D1		401
336	403	1053	1.10	4.41	★ 2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ C1		401	
372	446	950	1.20	3.98	2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ B1		401	
433	520	817	1.30	3.42	★ 2KJ1106 - ■ ME13 - ■ ■ A1		401	
E.148-LG225S4								
262	314	1349	1.0	5.65	2KJ1007 - ■ ME13 - ■ ■ J1		404	
300	360	1179	1.2	4.94	2KJ1007 - ■ ME13 - ■ ■ H1		404	
344	413	1027	1.3	4.30	2KJ1007 - ■ ME13 - ■ ■ G1		404	
393	472	900	1.5	3.77	★ 2KJ1007 - ■ ME13 - ■ ■ F1		404	
464	557	762	2.0	3.19	★ 2KJ1007 - ■ ME13 - ■ ■ E1		404	
510	612	692	2.0	2.90	2KJ1007 - ■ ME13 - ■ ■ D1		404	
587	704	602	2.0	2.52	★ 2KJ1007 - ■ ME13 - ■ ■ C1		404	
692	830	511	2.3	2.14	2KJ1007 - ■ ME13 - ■ ■ B1		404	
902	1082	392	2.5	1.64	★ 2KJ1007 - ■ ME13 - ■ ■ A1		404	
E.128-LG225S4								
301	361	1172	0.82	4.91	2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ K1		380	
333	400	1060	0.94	4.44	★ 2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ J1		380	
346	415	1022	0.98	4.28	2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ H1		380	
400	480	883	1.10	3.70	2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ G1		380	
458	550	771	1.30	3.23	★ 2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ F1		380	
536	643	659	1.50	2.76	★ 2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ E1		380	
599	719	590	1.60	2.47	2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ D1		380	
705	846	501	1.70	2.10	★ 2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ C1		380	
818	982	432	1.90	1.81	2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ B1		380	
1088	1306	325	2.10	1.36	★ 2KJ1006 - ■ ME13 - ■ ■ A1		380	
E.108-K4-LGI225S4								
462	554	764	0.98	3.20	2KJ1005 - ■ ME13 - ■ ■ F1		343	
534	641	661	1.00	2.77	★ 2KJ1005 - ■ ME13 - ■ ■ E1		343	
45 (50 Hz) 54 (60 Hz)								
D.188-LG225ZM4								
18.3	22	23453	0.85	80.77	★ 2KJ1211 - ■ MU13 - ■ ■ D1		888	
21.0	25	20155	0.99	69.41	2KJ1211 - ■ MU13 - ■ ■ C1		888	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz)	n_2 (60 Hz)						
	1/min	1/min						
45 (50 Hz) 54 (60 Hz)	D.188-LG225ZM4							
	27	32	15697	1.3	54.06	★ 2KJ1211 - ■ MU13 - ■■ B1		888
	34	41	12471	1.6	42.95	★ 2KJ1211 - ■ MU13 - ■■ A1		888
Z.188-LG225ZM4								
	28	34	15201	1.0	52.35	2KJ1111 - ■ MU13 - ■■ P1		854
	31	37	14002	1.1	48.22	2KJ1111 - ■ MU13 - ■■ N1		854
	35	42	12152	1.3	41.85	★ 2KJ1111 - ■ MU13 - ■■ M1		854
	40	48	10712	1.5	36.89	2KJ1111 - ■ MU13 - ■■ L1		854
	46	55	9399	2.0	32.37	2KJ1111 - ■ MU13 - ■■ K1		854
	51	61	8473	2.4	29.18	★ 2KJ1111 - ■ MU13 - ■■ J1		854
	60	72	7193	2.8	24.77	★ 2KJ1111 - ■ MU13 - ■■ H1		854
	64	77	6681	3.0	23.01	2KJ1111 - ■ MU13 - ■■ G1		854
D.168-LG225ZM4								
	28	34	15552	0.9	53.56	2KJ1210 - ■ MU13 - ■■ B1		743
Z.168-LG225ZM4								
	35	42	12222	1.1	42.09	2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ U1		724
	38	46	11455	1.2	39.45	2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ T1		724
	44	53	9838	1.4	33.88	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ S1		724
	51	61	8499	1.6	29.27	2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ Q1		724
	57	68	7503	1.9	25.84	2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ P1		724
	64	77	6754	2.1	23.26	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ N1		724
	77	92	5604	2.5	19.30	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ M1		724
	84	101	5111	2.7	17.60	2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ L1		724
	96	115	4483	3.0	15.44	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ K1		724
	112	134	3853	3.4	13.27	2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ J1		724
	160	192	2689	2.9	9.26	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ G1		724
	206	247	2091	3.4	7.20	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ E1		724
	239	287	1800	4.2	6.20	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ D1		724
	264	317	1629	4.2	5.61	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ C1		724
	300	360	1432	4.9	4.93	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ B1		724
	332	398	1295	5.0	4.46	★ 2KJ1110 - ■ MU13 - ■■ A1		724
D.148-LG225ZM4								
	43	52	9916	0.81	34.15	★ 2KJ1208 - ■ MU13 - ■■ A1		572
Z.148-LG225ZM4								
	49	59	8792	0.91	30.28	2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ S1		560
	56	67	7692	1.00	26.49	2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ R1		560
	64	77	6690	1.20	23.04	2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ Q1		560
	73	88	5868	1.40	20.21	★ 2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ P1		560
	87	104	4962	1.60	17.09	★ 2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ N1		560
	95	114	4504	1.80	15.51	2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ M1		560
	109	131	3926	2.00	13.52	★ 2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ L1		560
	129	155	3333	2.40	11.48	2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ K1		560
	168	202	2552	3.10	8.79	★ 2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ J1		560
	171	205	2509	1.90	8.64	★ 2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ H1		560
	189	227	2277	2.10	7.84	2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ G1		560
	196	235	2198	2.50	7.57	★ 2KJ1108 - ■ MU13 - ■■ F1		560

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
45 (50 Hz) 54 (60 Hz)	Z.148-LG225ZM4							
	216	259	1986	2.4	6.84	★ 2KJ1108 - ■ MU13 - ■ ■ E1		560
	230	276	1867	2.9	6.43	2KJ1108 - ■ MU13 - ■ ■ D1		560
	255	306	1684	2.5	5.80	2KJ1108 - ■ MU13 - ■ ■ C1		560
	301	361	1429	3.5	4.92	★ 2KJ1108 - ■ MU13 - ■ ■ B1		560
	333	400	1289	3.0	4.44	★ 2KJ1108 - ■ MU13 - ■ ■ A1		560
	Z.128-LG225ZM4							
	69	83	6217	0.82	21.41	2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ T1		473
	76	91	5619	0.91	19.35	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ S1		473
	79	95	5413	0.94	18.64	2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ R1		473
	92	110	4681	1.10	16.12	2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ Q1		473
	105	126	4083	1.20	14.06	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ P1		473
	123	148	3493	1.40	12.03	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ N1		473
	137	164	3130	1.50	10.78	2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ M1		473
	162	194	2651	1.70	9.13	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ L1		473
	188	226	2288	1.90	7.88	2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ K1		473
	203	244	2117	1.20	7.29	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ J1		473
	237	284	1812	1.40	6.24	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ H1		473
	250	300	1722	2.30	5.93	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ G1		473
	265	318	1623	1.60	5.59	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ F1		473
	306	367	1402	1.80	4.83	2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ E1		473
	313	376	1373	1.70	4.73	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ D1		473
	362	434	1188	2.00	4.09	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ C1		473
	408	490	1054	2.20	3.63	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ B1		473
	482	578	891	2.50	3.07	★ 2KJ1107 - ■ MU13 - ■ ■ A1		473
	Z.108-K4-LGI225ZM4							
	117	140	3682	0.84	12.68	★ 2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ M1		401
	139	167	3098	1.00	10.67	★ 2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ L1		401
	154	185	2793	1.10	9.62	2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ K1		401
	179	215	2401	1.30	8.27	★ 2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ J1		401
	208	250	2062	0.87	7.10	★ 2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ H1		401
	231	277	1861	0.95	6.41	2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ G1		401
	269	323	1600	1.10	5.51	2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ E1		401
	336	403	1281	0.89	4.41	2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ C1		401
	372	446	1156	0.97	3.98	2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ B1		401
	433	520	993	1.10	3.42	★ 2KJ1106 - ■ MU13 - ■ ■ A1		401
	E.148-LG225ZM4							
	262	314	1641	0.83	5.65	2KJ1007 - ■ MU13 - ■ ■ J1		404
	300	360	1434	0.98	4.94	2KJ1007 - ■ MU13 - ■ ■ H1		404
	344	413	1249	1.10	4.30	2KJ1007 - ■ MU13 - ■ ■ G1		404
	393	472	1095	1.20	3.77	★ 2KJ1007 - ■ MU13 - ■ ■ F1		404
	464	557	926	1.70	3.19	★ 2KJ1007 - ■ MU13 - ■ ■ E1		404
	510	612	842	1.70	2.90	2KJ1007 - ■ MU13 - ■ ■ D1		404
	587	704	732	1.70	2.52	★ 2KJ1007 - ■ MU13 - ■ ■ C1		404
	692	830	621	1.90	2.14	2KJ1007 - ■ MU13 - ■ ■ B1		404
	902	1082	476	2.00	1.64	★ 2KJ1007 - ■ MU13 - ■ ■ A1		404

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg	
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
45 (50 Hz) 54 (60 Hz)	E.128-LG225ZM4								
	346	415	1243	0.80	4.28	2KJ1006 - ■ MU13 - ■ ■ H1		380	
	400	480	1074	0.93	3.70	2KJ1006 - ■ MU13 - ■ ■ G1		380	
	458	550	938	1.10	3.23	★ 2KJ1006 - ■ MU13 - ■ ■ F1		380	
	536	643	801	1.20	2.76	★ 2KJ1006 - ■ MU13 - ■ ■ E1		380	
	818	982	526	1.50	1.81	2KJ1006 - ■ MU13 - ■ ■ B1		380	
	1088	1306	395	1.70	1.36	★ 2KJ1006 - ■ MU13 - ■ ■ A1		380	
	E.108-K4-LGI225ZM4								
	462	554	929	0.80	3.20	2KJ1005 - ■ MU13 - ■ ■ F1		343	
	534	641	804	0.83	2.77	★ 2KJ1005 - ■ MU13 - ■ ■ E1		343	
	55 (50 Hz) 66 (60 Hz)	D.188-LG250ZM4							
		21	25	24551	0.81	69.41	2KJ1211 - ■ NN13 - ■ ■ C1		978
28		34	19121	1.00	54.06	★ 2KJ1211 - ■ NN13 - ■ ■ B1		978	
35		42	15192	1.30	42.95	★ 2KJ1211 - ■ NN13 - ■ ■ A1		978	
Z.188-LG250ZM4									
31		37	17056	0.93	48.22	2KJ1111 - ■ NN13 - ■ ■ N1		944	
36		43	14802	1.10	41.85	★ 2KJ1111 - ■ NN13 - ■ ■ M1		944	
40		48	13048	1.30	36.89	2KJ1111 - ■ NN13 - ■ ■ L1		944	
46		55	11449	1.60	32.37	2KJ1111 - ■ NN13 - ■ ■ K1		944	
51		61	10321	1.90	29.18	★ 2KJ1111 - ■ NN13 - ■ ■ J1		944	
60		72	8761	2.30	24.77	★ 2KJ1111 - ■ NN13 - ■ ■ H1		944	
64		77	8139	2.50	23.01	2KJ1111 - ■ NN13 - ■ ■ G1		944	
75		90	6989	2.90	19.76	★ 2KJ1111 - ■ NN13 - ■ ■ F1		944	
179		215	2936	3.70	8.30	2KJ1111 - ■ NN13 - ■ ■ A1		944	
Z.168-LG250ZM4									
38		46	13954	1.0	39.45	2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ T1		814	
44		53	11983	1.2	33.88	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ S1		814	
51		61	10353	1.4	29.27	2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ Q1		814	
58		70	9140	1.5	25.84	2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ P1		814	
64		77	8227	1.7	23.26	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ N1		814	
77		92	6826	2.1	19.30	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ M1		814	
84		101	6225	2.2	17.60	2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ L1		814	
96		115	5461	2.5	15.44	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ K1		814	
112		134	4694	2.8	13.27	2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ J1		814	
144		173	3657	3.4	10.34	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ H1		814	
160		192	3275	2.4	9.26	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ G1		814	
181		217	2904	4.0	8.21	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ F1		814	
206		247	2547	2.8	7.20	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ E1		814	
240		288	2193	3.4	6.20	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ D1		814	
265		318	1984	3.4	5.61	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ C1		814	
301		361	1744	4.1	4.93	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ B1		814	
333		400	1578	4.1	4.46	★ 2KJ1110 - ■ NN13 - ■ ■ A1		814	
Z.148-LG250ZM4									
56		67	9370	0.85	26.49	2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ R1		650	
64		77	8149	0.98	23.04	2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ Q1		650	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
55 (50 Hz) 66 (60 Hz)	Z.148-LG250ZM4							
	74	89	7148	1.1	20.21	★ 2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ P1		650
	87	104	6045	1.3	17.09	★ 2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ N1		650
	96	115	5486	1.5	15.51	2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ M1		650
	110	132	4782	1.7	13.52	★ 2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ L1		650
	129	155	4061	2.0	11.48	2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ K1		650
	169	203	3109	2.6	8.79	★ 2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ J1		650
	172	206	3056	1.6	8.64	★ 2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ H1		650
	189	227	2773	1.7	7.84	2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ G1		650
	196	235	2678	2.1	7.57	★ 2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ F1		650
	217	260	2419	2.0	6.84	★ 2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ E1		650
	231	277	2274	2.4	6.43	2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ D1		650
	256	307	2051	2.0	5.80	2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ C1		650
	302	362	1740	2.9	4.92	★ 2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ B1		650
	334	401	1570	2.5	4.44	★ 2KJ1108 - ■ NN13 - ■ ■ A1		650
	Z.128-K4-LGI250ZM4							
	92	110	5702	0.88	16.12	2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ Q1		563
	106	127	4973	0.98	14.06	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ P1		563
	123	148	4255	1.10	12.03	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ N1		563
	138	166	3813	1.20	10.78	2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ M1		563
	163	196	3229	1.40	9.13	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ L1		563
	188	226	2787	1.50	7.88	2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ K1		563
	204	245	2578	0.99	7.29	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ J1		563
	238	286	2207	1.10	6.24	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ H1		563
	250	300	2097	1.90	5.93	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ G1		563
	266	319	1977	1.30	5.59	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ F1		563
	307	368	1708	1.50	4.83	2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ E1		563
	314	377	1673	1.40	4.73	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ D1		563
	363	436	1447	1.60	4.09	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ C1		563
	409	491	1284	1.80	3.63	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ B1		563
484	581	1086	2.00	3.07	★ 2KJ1107 - ■ NN13 - ■ ■ A1		563	
	E.148-LG250ZM4							
	301	361	1747	0.80	4.94	2KJ1007 - ■ NN13 - ■ ■ H1		494
	345	414	1521	0.87	4.30	2KJ1007 - ■ NN13 - ■ ■ G1		494
	394	473	1333	1.00	3.77	★ 2KJ1007 - ■ NN13 - ■ ■ F1		494
	466	559	1128	1.40	3.19	★ 2KJ1007 - ■ NN13 - ■ ■ E1		494
	512	614	1026	1.40	2.90	2KJ1007 - ■ NN13 - ■ ■ D1		494
	694	833	757	1.60	2.14	2KJ1007 - ■ NN13 - ■ ■ B1		494
	905	1086	580	1.70	1.64	★ 2KJ1007 - ■ NN13 - ■ ■ A1		494
	E.128-K4-LGI250ZM4							
	460	552	1142	0.88	3.23	★ 2KJ1006 - ■ NN13 - ■ ■ F1		470
538	646	976	1.00	2.76	★ 2KJ1006 - ■ NN13 - ■ ■ E1		470	
75 (50 Hz) 90 (60 Hz)	D.188-K4-LGI280S4							
	35	42	20716	0.97	42.95	★ 2KJ1211 - ■ PG13 - ■ ■ A1		1103

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
75 (50 Hz) 90 (60 Hz)	Z.188-K4-LGI280S4							
	40	48	17793	0.93	36.89	2KJ1111 - PG13 - L1		1069
	46	55	15613	1.20	32.37	2KJ1111 - PG13 - K1		1069
	51	61	14074	1.40	29.18	* 2KJ1111 - PG13 - J1		1069
	60	72	11947	1.70	24.77	* 2KJ1111 - PG13 - H1		1069
	64	77	11098	1.80	23.01	2KJ1111 - PG13 - G1		1069
	75	90	9531	2.10	19.76	* 2KJ1111 - PG13 - F1		1069
	88	106	8132	2.50	16.86	2KJ1111 - PG13 - E1		1069
	112	134	6405	2.90	13.28	* 2KJ1111 - PG13 - D1		1069
	139	167	5156	3.10	10.69	* 2KJ1111 - PG13 - C1		1069
	160	192	4481	3.20	9.29	2KJ1111 - PG13 - B1		1069
	179	215	4003	2.70	8.30	2KJ1111 - PG13 - A1		1069
Z.168-K4-LGI280S4								
51	61	14118	0.99	29.27	2KJ1110 - PG13 - Q1		939	
58	70	12463	1.10	25.84	2KJ1110 - PG13 - P1		939	
64	77	11219	1.20	23.26	* 2KJ1110 - PG13 - N1		939	
77	92	9309	1.50	19.30	* 2KJ1110 - PG13 - M1		939	
84	101	8489	1.60	17.60	2KJ1110 - PG13 - L1		939	
96	115	7447	1.80	15.44	* 2KJ1110 - PG13 - K1		939	
112	134	6400	2.00	13.27	2KJ1110 - PG13 - J1		939	
144	173	4987	2.50	10.34	* 2KJ1110 - PG13 - H1		939	
160	192	4466	1.80	9.26	* 2KJ1110 - PG13 - G1		939	
181	217	3960	2.90	8.21	* 2KJ1110 - PG13 - F1		939	
206	247	3473	2.00	7.20	* 2KJ1110 - PG13 - E1		939	
240	288	2990	2.50	6.20	* 2KJ1110 - PG13 - D1		939	
265	318	2706	2.50	5.61	* 2KJ1110 - PG13 - C1		939	
301	361	2378	3.00	4.93	* 2KJ1110 - PG13 - B1		939	
333	400	2151	3.00	4.46	* 2KJ1110 - PG13 - A1		939	
Z.148-K4-LGI280S4								
74	89	9748	0.82	20.21	* 2KJ1108 - PG13 - P1		775	
87	104	8243	0.97	17.09	* 2KJ1108 - PG13 - N1		775	
96	115	7481	1.10	15.51	2KJ1108 - PG13 - M1		775	
110	132	6521	1.20	13.52	* 2KJ1108 - PG13 - L1		775	
129	155	5537	1.40	11.48	2KJ1108 - PG13 - K1		775	
169	203	4240	1.90	8.79	* 2KJ1108 - PG13 - J1		775	
172	206	4167	1.20	8.64	* 2KJ1108 - PG13 - H1		775	
189	227	3781	1.30	7.84	2KJ1108 - PG13 - G1		775	
196	235	3651	1.50	7.57	* 2KJ1108 - PG13 - F1		775	
217	260	3299	1.50	6.84	* 2KJ1108 - PG13 - E1		775	
231	277	3101	1.70	6.43	2KJ1108 - PG13 - D1		775	
256	307	2797	1.50	5.80	2KJ1108 - PG13 - C1		775	
302	362	2373	2.10	4.92	* 2KJ1108 - PG13 - B1		775	
334	401	2142	1.80	4.44	* 2KJ1108 - PG13 - A1		775	
E.148-K4-LGI280S4								
466	559	1539	1.0	3.19	* 2KJ1007 - PG13 - E1		619	
512	614	1399	1.0	2.90	2KJ1007 - PG13 - D1		619	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
90 (50 Hz) 108 (60 Hz)	D.188-K4-LGI280ZM4							
	35	42	24859	0.80	42.95	*	2KJ1211 - ■ PW13 - ■ ■ A1	1143
	Z.188-K4-LGI280ZM4							
	46	55	18735	0.98	32.37		2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ K1	1109
	51	61	16889	1.20	29.18	*	2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ J1	1109
	60	72	14337	1.40	24.77	*	2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ H1	1109
	64	77	13318	1.50	23.01		2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ G1	1109
	75	90	11437	1.70	19.76	*	2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ F1	1109
	88	106	9758	2.00	16.86		2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ E1	1109
	112	134	7686	2.40	13.28	*	2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ D1	1109
	139	167	6187	2.60	10.69	*	2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ C1	1109
	160	192	5377	2.70	9.29		2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ B1	1109
	179	215	4804	2.20	8.30		2KJ1111 - ■ PW13 - ■ ■ A1	1109
	Z.168-K4-LGI280ZM4							
	51	61	16941	0.83	29.27		2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ Q1	979
	58	70	14956	0.94	25.84		2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ P1	979
	64	77	13463	1.00	23.26	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ N1	979
	77	92	11171	1.30	19.30	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ M1	979
	84	101	10187	1.40	17.60		2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ L1	979
96	115	8936	1.50	15.44	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ K1	979	
112	134	7681	1.70	13.27		2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ J1	979	
144	173	5985	2.10	10.34	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ H1	979	
160	192	5360	1.50	9.26	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ G1	979	
181	217	4752	2.40	8.21	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ F1	979	
206	247	4167	1.70	7.20	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ E1	979	
240	288	3588	2.10	6.20	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ D1	979	
265	318	3247	2.10	5.61	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ C1	979	
301	361	2853	2.50	4.93	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ B1	979	
333	400	2581	2.50	4.46	*	2KJ1110 - ■ PW13 - ■ ■ A1	979	
Z.148-K4-LGI280ZM4								
87	104	9891	0.81	17.09	*	2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ N1	815	
96	115	8977	0.89	15.51		2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ M1	815	
110	132	7825	1.00	13.52	*	2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ L1	815	
129	155	6644	1.20	11.48		2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ K1	815	
169	203	5088	1.60	8.79	*	2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ J1	815	
172	206	5001	0.96	8.64	*	2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ H1	815	
189	227	4538	1.10	7.84		2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ G1	815	
196	235	4381	1.30	7.57	*	2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ F1	815	
217	260	3959	1.20	6.84	*	2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ E1	815	
231	277	3722	1.50	6.43		2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ D1	815	
256	307	3357	1.30	5.80		2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ C1	815	
302	362	2848	1.80	4.92	*	2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ B1	815	
334	401	2570	1.50	4.44	*	2KJ1108 - ■ PW13 - ■ ■ A1	815	
E.148-K4-LGI280ZM4								
466	559	1846	0.84	3.19	*	2KJ1007 - ■ PW13 - ■ ■ E1	659	
512	614	1678	0.83	2.90		2KJ1007 - ■ PW13 - ■ ■ D1	659	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy M_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Nr zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
110 (50 Hz)	Z.188-K2-LGI315S4							
132 (60 Hz)	88	106	11927	1.7	16.86	2KJ1111 - ■ QQ13 - ■ ■ E1		1289
	112	134	9394	2.0	13.28	2KJ1111 - ■ QQ13 - ■ ■ D1		1289
	139	167	7562	2.1	10.69	2KJ1111 - ■ QQ13 - ■ ■ C1		1289
	160	192	6572	2.2	9.29	2KJ1111 - ■ QQ13 - ■ ■ B1		1289
	179	215	5871	1.8	8.30	2KJ1111 - ■ QQ13 - ■ ■ A1		1289
132 (50 Hz)	Z.188-K2-LGI315M4							
158 (60 Hz)	88	106	14312	1.4	16.86	2KJ1111 - ■ QS13 - ■ ■ E1		1344
	112	134	11273	1.7	13.28	2KJ1111 - ■ QS13 - ■ ■ D1		1344
	139	167	9075	1.8	10.69	2KJ1111 - ■ QS13 - ■ ■ C1		1344
	160	192	7886	1.8	9.29	2KJ1111 - ■ QS13 - ■ ■ B1		1344
	179	215	7046	1.5	8.30	2KJ1111 - ■ QS13 - ■ ■ A1		1344
160 (50 Hz)	Z.188-K2-LGI315L4							
192 (60 Hz)	88	106	17348	1.2	16.86	2KJ1111 - ■ QU13 - ■ ■ E1		1469
	112	134	13665	1.4	13.28	2KJ1111 - ■ QU13 - ■ ■ D1		1469
	139	167	11000	1.5	10.69	2KJ1111 - ■ QU13 - ■ ■ C1		1469
	160	192	9559	1.5	9.29	2KJ1111 - ■ QU13 - ■ ■ B1		1469
	179	215	8540	1.3	8.30	2KJ1111 - ■ QU13 - ■ ■ A1		1469
200 (50 Hz)	Z.188-K2-LGI315LB4							
240 (60 Hz)	88	106	21685	0.92	16.86	2KJ1111 - ■ QV13 - ■ ■ E1		1584
	112	134	17081	1.10	13.28	2KJ1111 - ■ QV13 - ■ ■ D1		1584
	139	167	13749	1.20	10.69	2KJ1111 - ■ QV13 - ■ ■ C1		1584
	160	192	11949	1.20	9.29	2KJ1111 - ■ QV13 - ■ ■ B1		1584
	179	215	10675	1.00	8.30	2KJ1111 - ■ QV13 - ■ ■ A1		1584

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 2/154

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 2/153

1, 2 lub 9

1 do 9

A, F, H lub R

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
			n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min		2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)														
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja	i_{tot}			T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290	
						Rozmiar silnika														
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315	
Reduktor walcowy jednostopniowy z silnikiem 4-biegunowym																				
E.38 32 ... 82	S1	9.33 *	155	188	32	•	•													
	R1	8.30	175	211	32	•	•	•												
	Q1	7.20 *	201	243	38	•	•	•	•											
	P1	6.73	215	260	48	•	•	•	•											
	N1	5.92 *	245	296	53	•	•	•	•											
	M1	5.18	280	338	70	•	•	•	•	•										
	L1	4.58 *	317	382	78	•	•	•	•	•	•									
	K1	4.15	349	422	62	•	•	•	•	•	•	•								
	J1	3.67 *	395	477	70	•	•	•	•	•	•	•	•							
	H1	3.31	438	529	65	•	•	•	•	•	•	•	•	•						
	G1	3.00 *	483	583	80	•	•	•	•	•	•	•	•	•						
	F1	2.73	531	641	80	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	E1	2.50 *	580	700	73	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	D1	2.24	647	781	72	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	C1	2.05 *	707	854	80	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	B1	1.85	784	946	82	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	A1	1.59 *	912	1101	72	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
E.48 55 ... 170	U1	11.30	128	155	55	•	•	•												
	T1	10.00 *	145	175	80	•	•	•	•											
	S1	9.09	160	193	64	•	•	•	•											
	R1	8.17 *	177	214	85	•	•	•	•											
	Q1	7.00	207	250	97	•	•	•	•	•										
	P1	6.33 *	229	276	115	•	•	•	•	•	•									
	N1	5.85	248	299	120	•	•	•	•	•	•	•								
	M1	5.08 *	285	344	120	•	•	•	•	•	•	•	•							
	L1	4.62	314	379	130	•	•	•	•	•	•	•	•	•						
	K1	4.21 *	344	416	150	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	J1	3.87	375	452	160	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	H1	3.56 *	407	492	140	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	G1	3.24	448	540	150	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	F1	2.95 *	492	593	170	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	E1	2.70	537	648	160	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	D1	2.41 *	602	726	150	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	C1	2.15	674	814	135			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
B1	1.83	792	956	115			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
A1	1.52 *	954	1151	100			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}; \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1																	
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
								3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290		
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja					Rozmiar silnika																	
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315				
E68 81 ... 250	W1	12.40 *	117	141	81	•	•	•	•														
	V1	11.18	130	157	92	•	•	•	•														
	U1	10.08 *	144	174	95	•	•	•	•														
	T1	8.82	164	198	150	•	•	•	•	•													
	S1	7.92 *	183	221	170	•	•	•	•	•	•												
	R1	7.23	201	242	150	•	•	•	•	•	•	•											
	P1	6.42 *	226	273	170	•	•	•	•	•	•	•	•										
	N1	5.92	245	296	190	•	•	•	•	•	•	•	•	•									
	M1	5.36 *	271	326	220	•	•	•	•	•	•	•	•	•									
	L1	4.93	294	355	225	•	•	•	•	•	•	•	•	•									
	K1	4.56 *	318	384	220	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				1)				
	J1	4.24	342	413	230	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			1)				
	H1	3.74 *	388	468	230	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		1)				
	G1	3.45	420	507	240	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
	F1	3.09 *	469	566	250	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
	E1	2.85	509	614	250			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
	D1	2.39	607	732	230			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
	C1	2.04 *	711	858	210			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
B1	1.70	853	1029	175					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)					
A1	1.41 *	1028	1241	150					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)					
E88 210 ... 450	S1	10.33 *	140	169	230				•	•	•												
	R1	9.46	153	185	210				•	•	•												
	Q1	8.42 *	172	208	245				•	•	•	•											
	P1	7.69	189	228	245				•	•	•	•											
	N1	7.07 *	205	248	290				•	•	•	•											
	M1	6.53	222	268	300				•	•	•	•											
	L1	6.06 *	239	289	280				•	•	•	•	•										
	K1	5.65	257	310	320				•	•	•	•	•	•									
	J1	5.11 *	284	342	370				•	•	•	•	•	•	•				1)				
	H1	4.70	309	372	385				•	•	•	•	•	•	•	•			1)				
	G1	4.23 *	343	414	400				•	•	•	•	•	•	•	•	•		1)				
	F1	3.90	372	449	385				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
	E1	3.30	439	530	450				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
	D1	2.88 *	503	608	435				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
C1	2.45	592	714	420					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)					
B1	2.09 *	694	837	420					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)					
A1	1.71 *	848	1023	355					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)					

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min		2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja	i_{tot}			T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290		
						Rozmiar silnika															
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315		

Reduktor walcowy dwu- i trzystopniowy z silnikiem 4-biegunowym, 50 Hz (dla współczynnika pracy $f_B = 1$ i temperatury otoczenia 20 °C)

D18	P1	200.36	7.2	8.7	90	•													
	N1	172.85 *	8.4	10.1	90	•													
90	M1	148.50	9.8	11.8	90	•													
	L1	136.71 *	10.6	12.8	90	•													
	K1	124.29	11.7	14.1	90	•													
	J1	110.01 *	13.2	15.9	90	•													
	H1	92.14	15.7	19.0	90	•													
	G1	78.56 *	18.5	22.3	90	•													
	F1	66.78 *	22.0	26.0	90	•													
	E1	58.03	25.0	30.0	90	•													
	D1	50.51 *	29.0	35.0	90	•													
	C1	45.56	32.0	38.0	90	•													
	B1	40.21	36.0	44.0	90	•													
A1	32.26 *	45.0	54.0	90	•														
Z18	U1	43.15	34	41	90	•													
46 ... 90	T1	37.23 *	39	47	90	•													
	S1	31.98	45	55	90	•													
	R1	29.45 *	49	59	90	•													
	Q1	26.77	54	65	90	•													
	P1	23.69 *	61	74	90	•													
	N1	19.85	73	88	90	•													
	M1	16.92 *	86	103	90	•													
	L1	14.38 *	101	122	90	•													
	K1	12.50	116	140	90	•													
	J1	10.88 *	133	161	87	•													
	H1	9.81	148	178	83	•													
	G1	8.66	167	202	80	•													
	F1	7.42 *	195	236	55	•													
	E1	6.45	225	271	53	•													
	D1	5.61 *	258	312	51	•													
	C1	5.06	286	346	49	•													
	B1	4.47	325	392	49	•													
A1	3.58 *	405	488	46	•														

* Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)																		
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Rozmiar silnika																					
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315		
D28	N1	241.05	6.0	7.3	140		•														
	M1	207.96 *	7.0	8.4	140		•	•													
	140	L1	178.66	8.1	9.8	140		•	•												
		K1	164.48 *	8.8	10.6	140		•	•	•											
		J1	149.53	9.7	11.7	140		•	•	•											
		H1	132.35 *	11.0	13.2	140		•	•	•											
		G1	110.86	13.1	15.8	140		•	•	•											
		F1	94.52 *	15.3	18.5	140		•	•	•											
		E1	80.34 *	18.0	22.0	140		•	•	•											
		D1	69.82	21.0	25.0	140		•	•	•											
		C1	60.77 *	24.0	29.0	140		•	•	•											
B1	54.82	26.0	32.0	140		•	•	•													
A1	48.38	30.0	36.0	140		•	•	•													
Z28	C2	51.35	28	34	140		•														
	B2	43.30 *	33	40	140		•	•													
77 ... 140	A2	38.45	38	46	140		•	•													
	X1	33.71 *	43	52	140		•	•	•												
	W1	30.16	48	58	140		•	•	•												
	V1	26.77 *	54	65	140		•	•	•												
	U1	23.46	62	75	140		•	•	•												
	T1	20.63 *	70	85	140		•	•	•												
	S1	18.63	78	94	140		•	•	•	•											
	R1	16.24 *	89	108	140		•	•	•	•											
	Q1	14.58	99	120	140		•	•	•	•											
	P1	13.17 *	110	133	140		•	•	•	•	•										
	N1	11.94	121	147	140		•	•	•	•	•										
	M1	10.87 *	133	161	140		•	•	•	•	•										
	L1	9.61	151	182	140		•	•	•	•	•										
	K1	8.87 *	163	197	140		•	•	•	•	•										
	J1	7.64	190	229	136		•	•	•	•	•										
	H1	6.94 *	209	252	132		•	•	•	•	•										
	G1	6.31 *	230	277	95		•	•	•	•	•										
	F1	5.72	253	306	93		•	•	•	•	•										
	E1	5.21 *	278	336	92		•	•	•	•	•										
	D1	4.60	315	380	88		•	•	•	•	•										
	C1	4.25 *	341	412	90		•	•	•	•	•										
B1	3.66	396	478	80		•	•	•	•	•											
A1	3.33 *	436	526	77		•	•	•	•	•											

* Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)			Rozmiar silnika															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
D38 220	S1	191.75 *	7.6	9.1	220	•	•	•													
	R1	170.24	8.5	10.3	220	•	•	•													
	Q1	149.26 *	9.7	11.7	220	•	•	•	•												
	P1	133.57	10.9	13.1	220	•	•	•	•												
	N1	118.55 *	12.2	14.8	220	•	•	•	•												
	M1	103.89	14.0	16.8	220	•	•	•	•												
	L1	91.34 *	15.9	19.2	220	•	•	•	•												
	K1	82.52	17.6	21.0	220	•	•	•	•												
	J1	71.91 *	20.0	24.0	220	•	•	•	•												
	H1	64.58	22.0	27.0	220	•	•	•	•												
	G1	58.30 *	25.0	30.0	220	•	•	•	•												
	F1	52.86	27.0	33.0	220	•	•	•	•												
	E1	48.10 *	30.0	36.0	220	•	•	•	•												
	D1	42.53	34.0	41.0	220	•	•	•	•												
	C1	39.28 *	37.0	45.0	220	•	•	•	•												
	B1	33.82	43.0	52.0	220	•	•	•	•												
A1	30.74 *	47.0	57.0	220	•	•	•	•													
Z38 160 ... 220	A2	44.12 *	33	40	220	•	•	•													
	X1	39.24	37	45	208	•	•	•													
	W1	34.04 *	43	51	220	•	•	•	•												
	V1	31.80	46	55	220	•	•	•	•												
	U1	27.97 *	52	63	220	•	•	•	•												
	T1	24.50	59	71	220	•	•	•	•	•											
	S1	21.67 *	67	81	220	•	•	•	•	•	•										
	R1	19.64	74	89	220	•	•	•	•	•	•										
	Q1	17.33 *	84	101	220	•	•	•	•	•	•										
	P1	15.64	93	112	220	•	•	•	•	•	•										
	N1	14.18 *	102	123	220	•	•	•	•	•	•										
	M1	12.92	112	135	220	•	•	•	•	•	•										
	L1	11.82 *	123	148	220	•	•	•	•	•	•										
	K1	10.57	137	166	210	•	•	•	•	•	•										
	J1	9.70 *	149	180	200	•	•	•	•	•	•										
	H1	8.75	166	200	195	•	•	•	•	•	•										
	G1	7.52 *	193	233	190	•	•	•	•	•	•										
	F1	7.50 *	193	233	185	•	•	•	•	•	•										
	D1	6.71	216	261	180	•	•	•	•	•	•										
	C1	6.16 *	235	284	170	•	•	•	•	•	•										
B1	5.55	261	315	165	•	•	•	•	•	•											
A1	4.77 *	304	367	160	•	•	•	•	•	•											

* Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)																		
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	Rozmiar silnika													
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja					3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290		
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315		
D48 450	S1	208.77 *	6.9	8.4	450	•	•	•													
	R1	185.66	7.8	9.4	450	•	•	•													
	Q1	161.05 *	9.0	10.9	450	•	•	•	•												
	P1	150.48	9.6	11.6	450	•	•	•	•												
	N1	132.34 *	11.0	13.2	450	•	•	•	•												
	M1	115.91	12.5	15.1	450	•	•	•	•	•											
	L1	102.52 *	14.1	17.1	450	•	•	•	•	•											
	K1	92.91	15.6	18.8	450	•	•	•	•	•											
	J1	82.02 *	17.7	21.0	450	•	•	•	•	•											
	H1	73.99	19.6	24.0	450	•	•	•	•	•											
	G1	67.10 *	22.0	26.0	450	•	•	•	•	•											
	F1	61.14	24.0	29.0	450	•	•	•	•	•											
	E1	55.92 *	26.0	31.0	450	•	•	•	•	•											
	D1	50.00	29.0	35.0	450	•	•	•	•	•											
	C1	45.91 *	32.0	38.0	450	•	•	•	•	•											
	B1	41.38	35.0	42.0	450	•	•	•	•	•											
A1	35.59	41.0	49.0	450	•	•	•	•	•												
Z48 260 ... 450	A2	51.28	28	34	292	•	•	•													
	X1	45.38 *	32	39	450	•	•	•	•												
	W1	41.26	35	42	450	•	•	•	•												
	V1	37.06 *	39	47	450	•	•	•	•												
	U1	31.77	46	55	450	•	•	•	•	•											
	T1	28.74 *	50	61	450	•	•	•	•	•	•										
	S1	26.53	55	66	450	•	•	•	•	•	•										
	R1	23.07 *	63	76	450	•	•	•	•	•	•	•									
	Q1	20.95	69	84	450	•	•	•	•	•	•	•	•								
	P1	19.13 *	76	91	450	•	•	•	•	•	•	•	•	•							
	N1	17.55	83	100	450	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•						
	M1	16.17 *	90	108	430	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	L1	14.68	99	119	420	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	K1	13.38 *	108	131	410	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	J1	12.25	118	143	400	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	H1	10.93 *	133	160	390	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
	G1	9.76	149	179	380			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
	F1	8.29	175	211	360			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
	E1	6.90 *	210	254	340				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
	D1	6.79 *	214	258	270	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
C1	6.06	239	289	270				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
B1	5.15	282	340	270				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
A1	4.28 *	339	409	260				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożień; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)																		
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja				Rozmiar silnika																
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315		
D68 800	U1	281.01	5.2	6.2	800	•	•	•													
	T1	248.68 *	5.8	7.0	800	•	•	•	•												
	S1	226.07	6.4	7.7	800	•	•	•	•												
	R1	203.09 *	7.1	8.6	800	•	•	•	•												
	Q1	174.08	8.3	10.1	800	•	•	•	•	•											
	P1	157.50 *	9.2	11.1	800	•	•	•	•	•											
	N1	145.38	10.0	12.0	800	•	•	•	•	•											
	M1	126.41 *	11.5	13.8	800	•	•	•	•	•											
	L1	114.78	12.6	15.2	800	•	•	•	•	•											
	K1	104.80 *	13.8	16.7	800	•	•	•	•	•											
	J1	96.16	15.1	18.2	800	•	•	•	•	•											
	H1	88.59 *	16.4	19.8	800	•	•	•	•	•											
	G1	80.46	18.0	22.0	800	•	•	•	•	•											
	F1	73.30 *	19.8	24.0	800	•	•	•	•	•											
	E1	67.14	22.0	26.0	800	•	•	•	•	•											
	D1	59.91 *	24.0	29.0	800	•	•	•	•	•											
	C1	53.47	27.0	33.0	800			•	•	•											
B1	45.41	32.0	39.0	800			•	•	•												
A1	37.80	38.0	46.0	800			•	•	•												
Z68 420 ... 800	X1	48.09 *	30	36	535	•	•	•	•												
	W1	42.06	34	42	800	•	•	•	•	•											
	V1	37.76 *	38	46	800	•	•	•	•	•	•										
	U1	34.49	42	51	800	•	•	•	•	•	•										
	T1	30.60 *	47	57	800	•	•	•	•	•	•	•									
	S1	28.25	51	62	800	•	•	•	•	•	•	•									
	R1	25.55 *	57	68	800	•	•	•	•	•	•	•									
	Q1	23.53	62	74	800	•	•	•	•	•	•	•									
	P1	21.76 *	67	80	800	•	•	•	•	•	•	•	•								
	N1	20.20	72	87	800	•	•	•	•	•	•	•	•	•							
	M1	17.82 *	81	98	800	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•						
	L1	16.45	88	106	800	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	K1	14.74 *	98	119	800	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	J1	13.59	107	129	800			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	H1	11.40	127	154	785			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	G1	9.73 *	149	180	745			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	F1	8.11	179	216	700					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	E1	6.72 *	216	260	650					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	D1	5.93	245	295	490					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	C1	5.06 *	287	346	480					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
B1	4.22	344	415	470						•	•	•	•	•	•	•	•	•			
A1	3.49 *	415	501	420						•	•	•	•	•	•	•	•	•			

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot} \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)			Rozmiar silnika															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
D.88 1680	V1	300.41 *	4.8	5.8	1680	•	•	•	•												
	U1	270.90	5.4	6.5	1680	•	•	•	•												
	T1	244.29 *	5.9	7.2	1680	•	•	•	•												
	S1	213.64	6.8	8.2	1680	•	•	•	•	•											
	R1	191.80 *	7.6	9.1	1680	•	•	•	•	•	•										
	Q1	175.18	8.3	10.0	1680	•	•	•	•	•	•										
	R1	155.46 *	9.3	11.3	1680	•	•	•	•	•	•	•									
	N1	143.50	10.1	12.2	1680	•	•	•	•	•	•	•									
	M1	129.79 *	11.2	13.5	1680	•	•	•	•	•	•	•									
	L1	119.52	12.1	14.6	1680	•	•	•	•	•	•	•									
	K1	110.54 *	13.1	15.8	1680	•	•	•	•	•	•	•									
	J1	102.61	14.1	17.1	1680	•	•	•	•	•	•	•									
	H1	90.53 *	16.0	19.3	1680	•	•	•	•	•	•	•									
	G1	83.58	17.3	21.0	1680	•	•	•	•	•	•	•									
	F1	74.88 *	19.4	23.0	1680	•	•	•	•	•	•	•									
	E1	69.05	21.0	25.0	1680			•	•	•	•	•									
	D1	57.93	25.0	30.0	1680			•	•	•	•	•									
	C1	49.42 *	29.0	35.0	1680			•	•	•	•	•									
B1	41.19	35.0	42.0	1680					•	•	•										
A1	34.14 *	42.0	51.0	1680					•	•	•										
Z.88	B2	50.73	29	34	1468				•	•											
660 ... 1680	A2	45.76 *	32	38	1680				•	•	•										
	X1	41.90	35	42	1680				•	•	•										
	W1	37.27 *	39	47	1680				•	•	•	•									
	V1	34.07	43	51	1680				•	•	•	•									
	U1	31.32 *	46	56	1680				•	•	•	•									
	T1	28.93	50	60	1680				•	•	•	•									
	S1	26.85 *	54	65	1680				•	•	•	•	•								
	R1	25.01	58	70	1680				•	•	•	•	•								
	Q1	22.61 *	64	77	1680				•	•	•	•	•	•							
	P1	20.81	70	84	1680				•	•	•	•	•	•	•						
	N1	18.72 *	77	93	1680				•	•	•	•	•	•	•						
	M1	17.27	84	101	1680				•	•	•	•	•	•	•	•					
	L1	14.63	99	120	1620				•	•	•	•	•	•	•	•					
	K1	12.75 *	114	137	1550				•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	J1	10.85	134	161	1470					•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	H1	9.26 *	157	189	1390					•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	G1	7.59 *	191	231	1300					•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	F1	6.96	208	251	1260					•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	E1	5.94 *	244	295	1190					•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	D1	4.87 *	298	359	1110					•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	C1	4.45 *	326	393	800					•	•	•	•	•	•	•	•	•			
B1	3.79 *	383	462	740					•	•	•	•	•	•	•	•	•				
A1	3.11 *	466	563	660					•	•	•	•	•	•	•	•	•				

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
						2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Rozmiar silnika																					
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315		
D.108-D38 3100	P1	68896	0.02	0.03	3100	•	•	•													
	N1	61169	0.02	0.03	3100	•	•	•													
	M1	53627	0.03	0.03	3100	•	•	•	•												
	L1	47990	0.03	0.04	3100	•	•	•	•												
	K1	42595	0.03	0.04	3100	•	•	•	•												
	J1	37326	0.04	0.05	3100	•	•	•	•												
	H1	32819	0.04	0.05	3100	•	•	•	•												
	G1	29650	0.05	0.06	3100	•	•	•	•												
	F1	25836	0.06	0.07	3100	•	•	•	•												
	E1	23204	0.06	0.08	3100	•	•	•	•												
	D1	20948	0.07	0.08	3100	•	•	•	•												
	C1	18993	0.08	0.09	3100	•	•	•	•												
	B1	17282	0.08	0.10	3100	•	•	•	•												
A1	15280	0.09	0.11	3100	•	•	•	•													

★ Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikami zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot} \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			Prędkość wyj.			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min		Rozmiar silnika															
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja	i_{tot}			T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290		
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315		
D.108-Z38 3100	P2	15853	0.09	0.11	3100	•	•	•													
	N2	14098	0.10	0.12	3100	•	•	•													
	M2	12229	0.12	0.14	3100	•	•	•	•												
	L2	11426	0.13	0.15	3100	•	•	•	•												
	K2	10049	0.14	0.17	3100	•	•	•	•												
	J2	8801	0.16	0.20	3100	•	•	•	•	•											
	H2	7785	0.19	0.22	3100	•	•	•	•	•											
	G2	7055	0.21	0.25	3100	•	•	•	•	•											
	F2	6228	0.23	0.28	3100	•	•	•	•	•											
	E2	5618	0.26	0.31	3100	•	•	•	•	•											
	D2	5096	0.28	0.34	3100	•	•	•	•	•											
	C2	4643	0.31	0.38	3100	•	•	•	•	•											
	B2	4246	0.34	0.41	3100	•	•	•	•	•											
	A2	3797	0.38	0.46	3100	•	•	•	•	•											
	X1	3624	0.40	0.48	3100	•	•	•	•	•											
	W1	3223	0.45	0.54	3100	•	•	•													
	V1	2796	0.52	0.63	3100	•	•	•	•												
	U1	2612	0.56	0.67	3100	•	•	•	•												
	T1	2297	0.63	0.76	3100	•	•	•	•												
	S1	2012	0.72	0.87	3100	•	•	•	•	•											
	R1	1780	0.81	0.98	3100	•	•	•	•	•											
	Q1	1613	0.90	1.10	3100	•	•	•	•	•											
	P1	1424	1.00	1.20	3100	•	•	•	•	•											
	N1	1284	1.10	1.40	3100	•	•	•	•	•											
	M1	1165	1.20	1.50	3100	•	•	•	•	•											
	L1	1061	1.40	1.60	3100	•	•	•	•	•											
	K1	971	1.50	1.80	3100	•	•	•	•	•											
	J1	868	1.70	2.00	3100	•	•	•	•	•											
	H1	797	1.80	2.20	3100	•	•	•	•	•											
	G1	718	2.00	2.40	3100	•	•	•	•	•											
	F1	618	2.30	2.80	3100	•	•	•	•	•											
E1	616	2.40	2.80	3100	•	•	•	•	•												
D1	551	2.60	3.20	3100	•	•	•	•	•												
C1	506	2.90	3.50	3100	•	•	•	•	•												
B1	456	3.20	3.80	3100	•	•	•	•	•												
A1	392	3.70	4.50	3100	•	•	•	•	•												

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			Prędkość wyj.			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min		Rozmiar silnika															
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja	i_{tot}		T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290			
					63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315			
D.108 3100	V1	359.30	4.0	4.9	3100			•	•												
	K1	325.21 *	4.5	5.4	3100			•	•												
	T1	284.73	5.1	6.1	3100			•	•	•											
	S1	256.86 *	5.6	6.8	3100			•	•	•	•										
	R1	235.19	6.2	7.4	3100			•	•	•	•										
	Q1	209.21 *	6.9	8.4	3100			•	•	•	•	•									
	P1	191.21	7.6	9.2	3100			•	•	•	•	•									
	N1	175.78 *	8.2	10.0	3100			•	•	•	•	•									
	M1	162.40	8.9	10.8	3100			•	•	•	•	•									
	L1	150.70 *	9.6	11.6	3100			•	•	•	•	•	•								
	K1	140.37	10.3	12.5	3100			•	•	•	•	•	•								
	J1	126.90 *	11.4	13.8	3100			•	•	•	•	•	•	•							
	H1	116.83	12.4	15.0	3100			•	•	•	•	•	•	•							
	G1	105.08 *	13.8	16.7	3100			•	•	•	•	•	•	•							
	F1	96.94	15.0	18.1	3100			•	•	•	•	•	•	•							
	E1	82.14	17.7	21.0	3100			•	•	•	•	•	•	•							
	D1	71.59 *	20.0	24.0	3100			•	•	•	•	•	•	•							
	C1	60.90	24.0	29.0	3100					•	•	•	•	•							
B1	51.97 *	28.0	34.0	3100					•	•	•	•	•								
A1	42.61 *	34.0	41.0	3100					•	•	•	•	•								
Z.108 1080 ... 3100	E2	59.05 *	25	30	2368			•	•	•											
	D2	54.15	27	32	2306			•	•	•											
	C2	48.38 *	30	36	3100			•	•	•	•										
	B2	44.31	33	39	3100			•	•	•	•										
	A2	40.82 *	36	43	3100			•	•	•	•										
	X1	37.79	38	46	3100			•	•	•	•										
	W1	35.14 *	41	50	3100			•	•	•	•	•									
	V1	32.81	44	53	3100			•	•	•	•	•	•								
	U1	29.35 *	49	60	3100			•	•	•	•	•	•	•							
	T1	27.20	53	64	3100			•	•	•	•	•	•	•							
	S1	24.94 *	58	70	3100			•	•	•	•	•	•	•	•			• ¹⁾			
	R1	22.86	63	77	3100			•	•	•	•	•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	Q1	19.48	74	90	3100			•	•	•	•	•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	P1	17.19 *	84	102	3100			•	•	•	•	•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	N1	14.63	99	120	3100					•	•	•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	M1	12.68 *	114	138	3100					•	•	•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	L1	10.67 *	136	164	3100					•	•	•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	K1	9.62	151	182	3100							•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	J1	8.27 *	175	212	3100							•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	H1	7.10 *	204	246	1800					•	•	•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	G1	6.41	226	273	1760							•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	E1	5.51 *	263	318	1700							•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	D1	5.24 *	277	334	1140							•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	C1	4.41 *	329	397	1140							•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	B1	3.98 *	364	440	1120							•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	A1	3.42 *	424	512	1080							•	•	•	•	•		• ¹⁾			

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot} \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)			Rozmiar silnika															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
D.128-D38 5100	P1	51420	*	0.03	0.03	5100	•	•	•												
	N1	45652		0.03	0.04	5100	•	•	•												
	M1	40024	*	0.04	0.04	5100	•	•	•	•											
	L1	35817		0.04	0.05	5100	•	•	•	•											
	K1	31790	*	0.05	0.06	5100	•	•	•	•											
	J1	27858		0.05	0.06	5100	•	•	•	•											
	H1	24494	*	0.06	0.07	5100	•	•	•	•											
	G1	22129		0.07	0.08	5100	•	•	•	•											
	F1	19282	*	0.08	0.09	5100	•	•	•	•											
	E1	17318		0.08	0.10	5100	•	•	•	•											
	D1	15634	*	0.09	0.11	5100	•	•	•	•											
	C1	14175		0.10	0.12	5100	•	•	•	•											
	B1	12898	*	0.11	0.14	5100	•	•	•	•											
A1	11404		0.13	0.15	5100	•	•	•	•												
D.128-Z38 5100	X1	11831	*	0.12	0.15	5100	•	•	•												
	W1	10521		0.14	0.17	5100	•	•	•												
	V1	9127	*	0.16	0.19	5100	•	•	•	•											
	U1	8528		0.17	0.21	5100	•	•	•	•											
	T1	7500	*	0.19	0.23	5100	•	•	•	•											
	S1	6569		0.22	0.27	5100	•	•	•	•	•										
	R1	5810	*	0.25	0.30	5100	•	•	•	•	•										
	Q1	5266		0.28	0.33	5100	•	•	•	•	•										
	P1	4648	*	0.31	0.38	5100	•	•	•	•	•										
	N1	4193		0.35	0.42	5100	•	•	•	•	•										
	M1	3803	*	0.38	0.46	5100	•	•	•	•	•										
	L1	3465		0.42	0.51	5100	•	•	•	•	•										
	K1	3169	*	0.46	0.55	5100	•	•	•	•	•										
	J1	2834		0.51	0.62	5100	•	•	•	•	•										
	H1	2602	*	0.56	0.67	5100	•	•	•	•	•										
	G1	2345		0.62	0.75	5100	•	•	•	•	•										
	F1	2017	*	0.72	0.87	5100	•	•	•	•	•										
	E1	2011	*	0.72	0.87	5100	•	•	•	•	•										
	C1	1798		0.81	0.97	5100	•	•	•	•	•										
	D1	1651	*	0.88	1.10	5100	•	•	•	•	•										
B1	1488		0.97	1.20	5100	•	•	•	•	•											
A1	1280	*	1.10	1.40	5100	•	•	•	•	•											

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i QQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
						2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Rozmiar silnika																					
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315		
5100	D.128-Z48	P1	1271	1.1	1.4	5100	•	•	•	•	•	•									
		N1	1166	1.2	1.5	5100	•	•	•	•	•	•									
		M1	1074	1.4	1.6	5100	•	•	•	•	•	•									
		L1	975	1.5	1.8	5100	•	•	•	•	•	•									
		K1	889	1.6	2.0	5100	•	•	•	•	•	•									
		J1	814	1.8	2.1	5100	•	•	•	•	•	•									
		H1	726	2.0	2.4	5100	•	•	•	•	•	•									
		G1	648	2.2	2.7	5100			•	•	•	•									
		F1	551	2.6	3.2	5100			•	•	•	•									
		E1	458	3.2	3.8	5100			•	•	•	•									
		D1	451	3.2	3.9	5100	•	•	•	•	•	•									
		C1	403	3.6	4.3	5100			•	•	•	•									
		B1	342	4.2	5.1	5100			•	•	•	•									
	A1	285	5.1	6.1	5100			•	•	•	•										

★ Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikami zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot} \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożień; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)			Rozmiar silnika															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Max. moment reduktora Nm	15. i 16. pozycja																				
D.128 5100	K1	268.16 *	5.4	6.5	5100				•	•	•										
	T1	245.93	5.9	7.1	5100				•	•	•										
	S1	219.72 *	6.6	8.0	5100				•	•	•	•									
	R1	201.22	7.2	8.7	5100				•	•	•	•									
	Q1	185.36 *	7.8	9.4	5100				•	•	•	•									
	P1	171.62	8.4	10.2	5100				•	•	•	•									
	N1	159.60 *	9.1	11.0	5100				•	•	•	•	•								
	M1	148.99	9.7	11.7	5100				•	•	•	•	•								
	L1	133.30 *	10.9	13.1	5100				•	•	•	•	•	•							
	K1	123.53	11.7	14.2	5100				•	•	•	•	•	•	•						
	J1	113.24 *	12.8	15.5	5100				•	•	•	•	•	•	•						
	H1	103.80	14.0	16.9	5100				•	•	•	•	•	•	•	•					
	G1	88.46	16.4	19.8	5100				•	•	•	•	•	•	•	•					
	F1	78.06 *	18.6	22.0	5100				•	•	•	•	•	•	•	•					
	E1	66.43	22.0	26.0	5100				•	•	•	•	•	•	•	•					
	D1	57.56 *	25.0	30.0	5100				•	•	•	•	•	•	•	•					
	C1	48.44 *	30.0	36.0	5100				•	•	•	•	•	•	•	•					
B1	43.71	33.0	40.0	5100						•	•	•	•	•	•						
A1	37.57 *	39.0	47.0	5100						•	•	•	•	•	•						
Z.128 2220 ... 5100	D2	44.19 *	33	40	3275				•	•	•										
	C2	40.96	35	43	3196				•	•	•										
	B2	38.94 *	37	5	5100				•	•	•	•									
	A2	36.39	40	48	5100				•	•	•	•									
	X1	32.11 *	45	55	5100				•	•	•	•	•								
	W1	30.28	48	58	5100				•	•	•	•	•	•							
	V1	27.13 *	53	65	5100				•	•	•	•	•	•	•						
	U1	25.05	58	70	5100				•	•	•	•	•	•	•	•					
	T1	21.41	68	82	5100				•	•	•	•	•	•	•	•	•		1)		
	S1	19.35 *	75	90	5100				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)		
	R1	18.64	78	94	5100					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)		
	Q1	16.12	90	109	4993				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)		
	P1	14.06 *	103	124	4868				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)		
	N1	12.03 *	121	145	4716				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)		
	M1	10.78	135	162	4603						•	•	•	•	•	•	•	•	1)		
	L1	9.13 *	159	192	4425						•	•	•	•	•	•	•	•	1)		
	K1	7.88	184	222	4258							•	•	•	•	•	•	•	1)		
	J1	7.29 *	199	240	2540								•	•	•	•	•	•	1)		
	H1	6.24 *	232	280	2530									•	•	•	•	•	1)		
	G1	5.93 *	245	295	3908										•	•	•	•	1)		
	F1	5.59 *	259	313	2607											•	•	•	1)		
	E1	4.83	300	362	2512												•	•	1)		
	D1	4.73 *	307	370	2375													•	1)		
	C1	4.09 *	355	428	2360														1)		
	B1	3.63 *	399	482	2310														1)		
	A1	3.07 *	472	570	2220														1)		

* Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)			Rozmiar silnika															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
D.148-D38	P1	64450	0.02	0.03	8000	•	•	•													
	N1	57221	0.03	0.03	8000	•	•	•													
	M1	50166	0.03	0.03	8000	•	•	•	•												
	L1	44893	0.03	0.04	8000	•	•	•	•												
	K1	39846	0.04	0.04	8000	•	•	•	•												
	J1	34917	0.04	0.05	8000	•	•	•	•												
	H1	30701	0.05	0.06	8000	•	•	•	•												
	G1	27736	0.05	0.06	8000	•	•	•	•												
	F1	24169	0.06	0.07	8000	•	•	•	•												
	E1	21707	0.07	0.08	8000	•	•	•	•												
	D1	19596	0.07	0.09	8000	•	•	•	•												
	C1	17767	0.08	0.10	8000	•	•	•	•												
	B1	16167	0.09	0.11	8000	•	•	•	•												
A1	14294	0.10	0.12	8000	•	•	•	•													
D.148-Z38	X1	14830	0.10	0.12	8000	•	•	•													
	W1	13188	0.11	0.13	8000	•	•	•													
	V1	11440	0.13	0.15	8000	•	•	•	•												
	U1	10689	0.14	0.16	8000	•	•	•	•												
	T1	9401	0.15	0.19	8000	•	•	•	•												
	S1	8233	0.18	0.21	8000	•	•	•	•	•											
	R1	7282	0.20	0.24	8000	•	•	•	•	•											
	Q1	6600	0.22	0.27	8000	•	•	•	•	•											
	P1	5826	0.25	0.30	8000	•	•	•	•	•											
	N1	5256	0.28	0.33	8000	•	•	•	•	•											
	M1	4767	0.30	0.37	8000	•	•	•	•	•											
	L1	4343	0.33	0.40	8000	•	•	•	•	•											
	K1	3972	0.37	0.44	8000	•	•	•	•	•											
	J1	3552	0.41	0.49	8000	•	•	•	•	•											
	H1	3261	0.44	0.54	8000	•	•	•	•	•											
	G1	2939	0.49	0.60	8000	•	•	•	•	•											
	F1	2528	0.57	0.69	8000	•	•	•	•	•											
	E1	2521	0.58	0.69	8000	•	•	•	•	•											
	D1	2254	0.64	0.78	8000	•	•	•	•	•											
	C1	2070	0.70	0.85	8000	•	•	•	•	•											
B1	1865	0.78	0.94	8000	•	•	•	•	•												
A1	1604	0.90	1.10	8000	•	•	•	•	•												

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1 2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
						Rozmiar silnika															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
D.148-Z48 8000	N1	1631	0.89	1.1	8000	•	•	•	•	•	•										
	M1	1502	0.97	1.2	8000	•	•	•	•	•	•										
	L1	1364	1.10	1.3	8000	•	•	•	•	•	•										
	K1	1243	1.20	1.4	8000	•	•	•	•	•	•										
	J1	1139	1.30	1.5	8000	•	•	•	•	•	•										
	H1	1016	1.40	1.7	8000	•	•	•	•	•	•										
	G1	907	1.60	1.9	8000			•	•	•	•										
	F1	770	1.90	2.3	8000			•	•	•	•										
	E1	641	2.30	2.7	8000			•	•	•	•										
	D1	631	2.30	2.8	8000	•	•	•	•	•	•										
	C1	563	2.60	3.1	8000			•	•	•	•										
	B1	478	3.00	3.7	8000			•	•	•	•										
A1	398	3.60	4.4	8000			•	•	•	•											

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)			Rozmiar silnika															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
D.168-D48 14000	P1	71317	*	0.02	0.02	14000	•	•	•												
	N1	63421		0.02	0.03	14000	•	•	•												
	M1	55016	*	0.03	0.03	14000	•	•	•	•											
	L1	51404		0.03	0.03	14000	•	•	•	•											
	K1	45210	*	0.03	0.04	14000	•	•	•	•											
	J1	39595		0.04	0.04	14000	•	•	•	•	•										
	H1	35022	*	0.04	0.05	14000	•	•	•	•	•										
	G1	31740		0.05	0.06	14000	•	•	•	•	•										
	F1	28017	*	0.05	0.06	14000	•	•	•	•	•										
	E1	25274		0.06	0.07	14000	•	•	•	•	•										
	D1	22923	*	0.06	0.08	14000	•	•	•	•	•										
	C1	20886		0.07	0.08	14000	•	•	•	•	•										
	B1	19103	*	0.08	0.09	14000	•	•	•	•	•										
	A1	17080		0.08	0.10	14000	•	•	•	•	•										
D.168-Z48 14000	A2	17519		0.08	0.10	14000	•	•	•												
	X1	15504	*	0.09	0.11	14000	•	•	•	•											
	W1	14094		0.10	0.12	14000	•	•	•	•											
	V1	12661	*	0.11	0.14	14000	•	•	•	•											
	U1	10853		0.13	0.16	14000	•	•	•	•	•										
	T1	9819	*	0.15	0.18	14000	•	•	•	•	•	•									
	S1	9064		0.16	0.19	14000	•	•	•	•	•	•									
	R1	7881	*	0.18	0.22	14000	•	•	•	•	•	•									
	Q1	7156		0.20	0.24	14000	•	•	•	•	•	•									
	P1	6534	*	0.22	0.27	14000	•	•	•	•	•	•									
	N1	5995		0.24	0.29	14000	•	•	•	•	•	•									
	M1	5523	*	0.26	0.32	14000	•	•	•	•	•	•									
	L1	5016		0.29	0.35	14000	•	•	•	•	•	•									
	K1	4569	*	0.32	0.38	14000	•	•	•	•	•	•									
	J1	4186		0.35	0.42	14000	•	•	•	•	•	•									
	H1	37350		0.39	0.47	14000	•	•	•	•	•	•									
	G1	3333		0.44	0.53	14000			•	•	•	•									
	F1	2831		0.51	0.62	14000			•	•	•	•									
	E1	2357	*	0.62	0.74	14000			•	•	•	•									
	D1	2319	*	0.63	0.75	14000	•	•	•	•	•	•									
C1	2070		0.70	0.85	14000			•	•	•	•										
B1	1758		0.82	1.00	14000			•	•	•	•										
A1	1463	*	0.99	1.20	14000			•	•	•	•										
D.168-Z68 14000	H1	1226		1.2	1.4	14000			•	•	•	•	•								
	G1	1046		1.4	1.7	14000			•	•	•	•	•								
	F1	871		1.7	2.0	14000				•	•	•	•								
	E1	722		2.0	2.4	14000					•	•	•	•							
	D1	637		2.3	2.7	14000					•	•	•	•	•						
	C1	544		2.7	3.2	14000					•	•	•	•	•						
	B1	453		3.2	3.9	14000						•	•	•	•						
A1	376		3.9	4.7	14000							•	•	•	•						

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń; nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1													
			2.5x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)			Rozmiar silnika													
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 (fB=1) Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356
				63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315		
D.168 14000	U1	341.61 *	4.2	5.1	14000														
	T1	313.41	4.6	5.6	14000														
	S1	289.23 *	5.0	6.1	14000														
	R1	268.29	5.4	6.5	14000														
	Q1	253.08 *	5.7	6.9	14000														
	P1	236.72	6.1	7.4	14000														
	N1	210.49 *	6.9	8.3	14000														
	M1	198.71	7.3	8.8	14000														
	L1	178.38 *	8.1	9.8	14000														
	K1	163.72	8.9	10.7	14000														
	J1	141.28	10.3	12.4	14000														
	H1	123.59	11.7	14.2	14000														
	G1	107.48	13.5	16.3	14000														
	F1	94.30 *	15.4	18.6	14000														
	E1	79.75 *	18.2	22.0	14000														
	D1	72.36	20.0	24.0	14000														
	C1	63.08 *	23.0	28.0	14000														
	B1	53.56	27.0	33.0	14000														
C1	40.99 *	35.0	43.0	14000															
Z.168 6470 ... 14000	V1	46.61	31	38	10100														
	U1	42.09	34	42	14000														
	T1	39.45	37	44	14000														
	S1	33.88 *	43	52	14000														
	Q1	29.27	50	60	14000														
	P1	25.84	56	68	14000														
	N1	23.26 *	62	75	14000														
	M1	19.30 *	75	91	14000														
	L1	17.60	82	99	13826														
	K1	15.44 *	94	113	13486														
	J1	13.27	109	132	13081														
	H1	10.34 *	140	169	12345														
	G1	9.26 *	157	189	7850														
	F1	8.21 *	177	213	11622														
	E1	7.20 *	201	243	7100														
	D1	6.20 *	234	282	7507														
	C1	5.61 *	258	312	6780														
	B1	4.93 *	294	355	7064														
A1	4.46 *	325	392	6470															

* Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

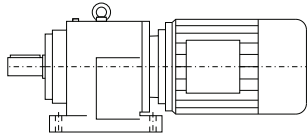
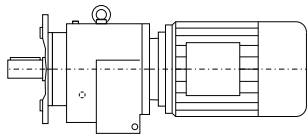
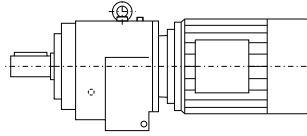
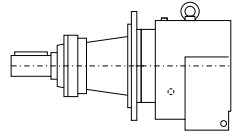
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Sposoby montażu

2

Wybór i dane zamówieniowe

Sposób montażu	Nr zam. 14. pozycja	Kod w oznaczeniu typu (2-ga pozycja)	
Wykonanie łapowe	A	-	
Wykonanie kołnierzowe (typ-A)	F	F	
Wykonanie kołnierzowe (typ-C)	H	Z	
Kołnierz mieszadła	R	R	

Reduktor walcowy z kołnierzem mieszadła, rozm. 68 do 168

Wykonanie dla ciężkich warunków pracy

Kołnierz dla mieszadła wyposażony jest w przystosowane do ciężkich warunków pracy łożyska sferyczne ze sporymi odstępami umożliwiającymi absorpcję dużych sił poprzecznych i wzdłużnych.

Zoptymalizowane wykonanie zapewnia doskonałą ochronę obudowy reduktora przed siłami wzdłużnymi.

Reduktory walcowe z kołnierzem dla mieszadeł są szczególnie zalecane w aplikacjach z częstym występowaniem wysokich sił promieniowych.

Żywotność łożysk może być obliczona na zapytanie lub za pomocą programu kalkulacyjnego konfiguratora MOTOX.

Wybór i dane zamówieniowe

Wykonanie wału	Nr zam. 8. pozycja	Wymiary wału					
Reduktor walcowy jednostopniowy E							
Rozmiar		E38	E48	E68	E88	E108	E128
Wał pełny z klinem	1	V20 x 40	V25 x 50	V30 x 60	V40 x 80	V50 x 100	V60 x 120
		E148					
Wał pełny z klinem	1	V70 x 140					
Reduktor walcowy dwustopniowy Z							
Rozmiar		Z18	Z28	Z38	Z48	Z68	Z88
Wał pełny z klinem	1		V25 x 50	V25 x 50	V30 x 60	V40 x 80	V50 x 100
	2	V20 x 40		V30 x 60*	V40 x 80*	V50 x 100*	V60 x 120*
Rozmiar		Z108	Z128	Z148	Z168	Z188	
Wał pełny z klinem	1	V60 x 120	V70 x 140	V90 x 170	V100 x 210	V120 x 210	
	2	V70 x 140*	V90 x 170*	V100 x 210*	V120 x 210*		
Reduktor walcowy trzystopniowy D							
Rozmiar		D18	D28	D38	D48	D68	D88
Wał pełny z klinem	1		V25 x 50	V25 x 50	V30 x 60	V40 x 80	V50 x 100
	2	V20 x 40		V30 x 60*	V40 x 80*	V50 x 100*	V60 x 120*
Rozmiar		D108	D128	D148	D168	D188	
Wał pełny z klinem	1	V60 x 120	V70 x 140	V90 x 170	V100 x 210	V120 x 210	
	2	V70 x 140*	V90 x 170*	V100 x 210*	V120 x 210*		

*) Serie preferowane

Wykonania wału dla reduktorów walcowych z kołnierzem dla mieszadeł

Wykonanie wału	Nr zam. 8. pozycja	Nr zam. sufiks	Wymiary wału					
Reduktor walcowy dwustopniowy ZR								
Rozmiar			ZR68	ZR88	ZR108	ZR128	ZR148	ZR168
Wał pełny z klinem	2		V50 x 100	V60 x 120	V70 x 140		V100 x 210	
	9	H1A				V80 x 170		V110 x 210
Reduktor walcowy trzystopniowy DR								
Rozmiar			DR68	DR88	DR108	DR128	DR148	DR168
Wał pełny z klinem	2		V50 x 100	V60 x 120	V70 x 140		V100 x 210	
	9	H1A				V80 x 170		V110 x 210

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wykonanie kołnierzowe (typ-A)

Wybór i dane zamówieniowe

Kod zam.	Średnica kołnierza										
Reduktor walcowy EF, jednostopniowy											
Rozmiar	EF38	EF48	EF68	EF88	EF108	EF128	EF148				
H01	120	120									
H02	140	140	200	250	300	350	350				
H03	160	160	250	300	350	450	450				
H04	200	200	300	350	450		550				
H05	250	250									
Reduktor walcowy ZF, dwustopniowy											
Rozmiar	ZF18	ZF28	ZF38	ZF48	ZF68	ZF88	ZF108	ZF128	ZF148	ZF168	ZF188
H02	120	120	120								550
H03	140	140	140	200	250	300	350	350	450	450	660
H04	160	160	160	250	300	350	450	450	550	550	
H05			200	300	350	450		550		660	
H06			250								
Reduktor walcowy DF, trzystopniowy											
Rozmiar	DF18	DF28	DF38	DF48	DF68	DF88	DF108	DF128	DF148	DF168	DF188
H02	120	120	120								550
H03	140	140	140	200	250	300	350	350	450	450	660
H04	160	160	160	250	300	350	450	450	550	550	
H05			200	300	350	450		550		660	
H06			250								

Wybór i dane zamówieniowe

Sposób montażu / pozycja montażowa muszą być określone w zamówieniu dla zapewnienia dostawy reduktora z właściwą ilością oleju.

Prosimy o kontakt z serwisem klienta w celu określenia odpowiedniej ilości dla nieuwzględnionej tu pozycji montażowej.

Pozycja skrzynki zaciskowej

Skrzynka zaciskowa silnika może być zamontowana w czterech różnych pozycjach. Patrz rozdział 8 dla sprawdzenia odpowiednich pozycji i odpowiadających im kodom zamówieniowym.

Reduktor walcowy jednostopniowy, wykonanie łapowe

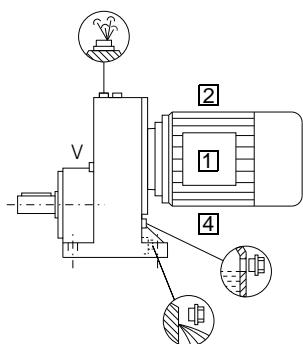
Punkty kontroli oleju:

• Rozmiar 38: V wlew oleju

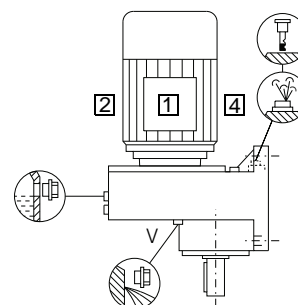
• Od rozmiaru 48:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju  Bagnet * Po przeciwnej stronie

1 ... **4** Pozycja puszki zaciskowej (rozdział 8)

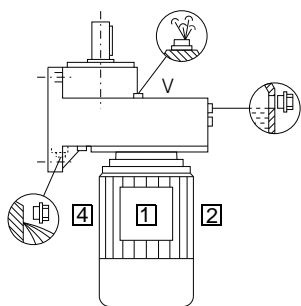
B3 (IM B3)
Nr zam.: **D04**



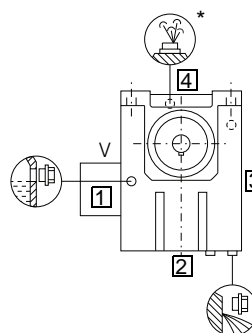
V5 (IM V5)
Nr zam.: **E02**



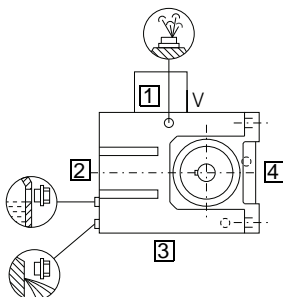
V6 (IM V6)
Nr zam.: **E14**



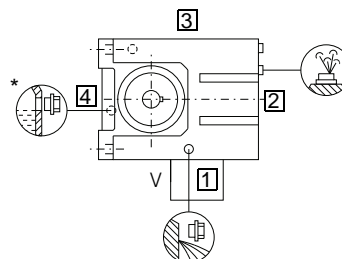
B8 (IM B8)
Nr zam.: **D66**



B7 (IM B7)
Nr zam.: **D57**



B6 (IM B6)
Nr zam.: **D36**



Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Sposoby montażu i pozycje montażowe

Reduktor walcowy jednostopniowy, wykonanie kołnierzone (EF) i z kołnierzem w korpusie (EZ)

Punkty kontroli oleju:

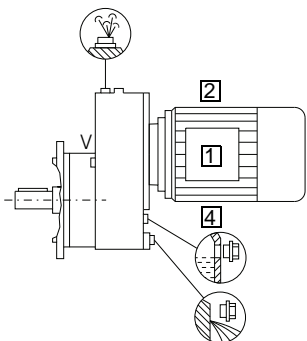
• Rozmiar 38: V wlew oleju

• Od rozmiaru 48:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju  Bagnet * Po przeciwnej stronie

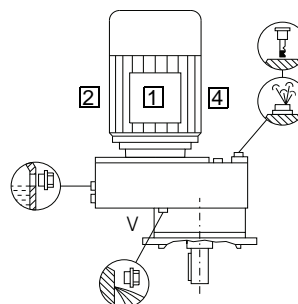
② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st.

① ... ④ Pozycja puszkowej zaciskowej (rozdział 8)

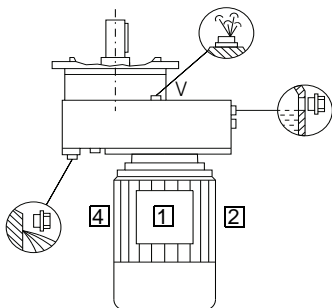
EF: B5 (IM B5)
Nr zam.: **D16**
EZ: B14 (IM B14)
Nr zam.: **D00**



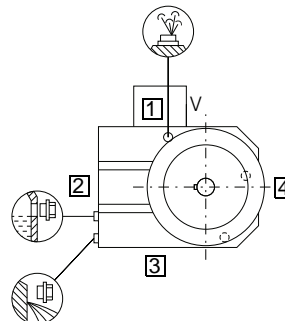
EF: V1 (IM V1)
Nr zam.: **D88**
EZ: V18 (IM V18)
Nr zam.: **D94**



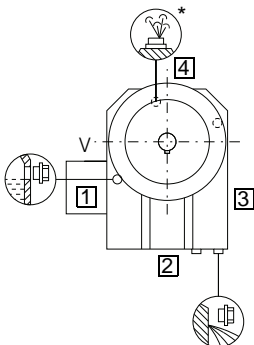
EF: V3 (IM V3)
Nr zam.: **D96**
EZ: V19 (IM V19)
Nr zam.: **D95**



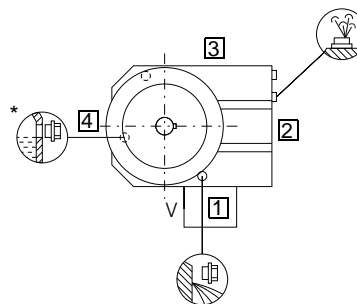
EF: B5-02 (IM B5-02)
Nr zam.: **D26**
EZ: B14-02 (IM B14-02)
Nr zam.: **D02**



EF: B5-03 (IM B5-03)
Nr zam.: **D31**
EZ: B14-03 (IM B14-03)
Nr zam.: **D03**



EF: B5-00 (IM B5-00)
Nr zam.: **D17**
EZ: B14-00 (IM B14-00)
Nr zam.: **D01**




Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor dwu- i trzystopniowy, wykonanie łapowe, rozmiary 38 - 88

Punkty kontroli oleju:

• Rozmiar 18/28: Te typy nasmarowano bezterminowo. Brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.

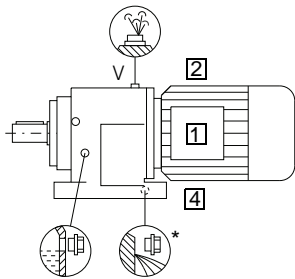
• Rozmiar 38: V wlew oleju

• Od rozmiaru 48:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

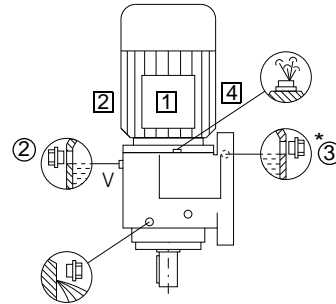
② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st.

① ... ④ Pozycja puszkowej zaciskowej (rozdział 8)

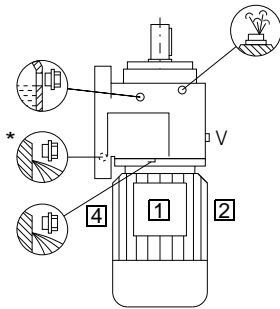
B3 (IM B3)
Nr zam.: D04



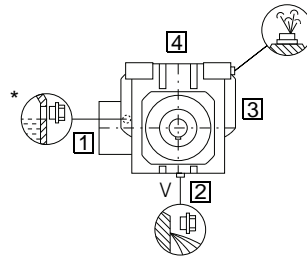
V5 (IM V5)
Nr zam.: E02



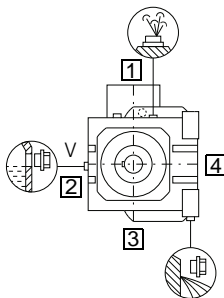
V6 (IM V6)
Nr zam.: E14



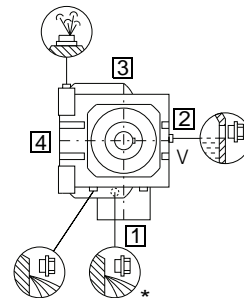
B8 (IM B8)
Nr zam.: D66



B7 (IM B7)
Nr zam.: D57



B6 (IM B6)
Nr zam.: D36



Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Sposoby montażu i pozycje montażowe

2

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor dwu- i trzystopniowy, wykonanie łapowe, rozmiary 108 - 168

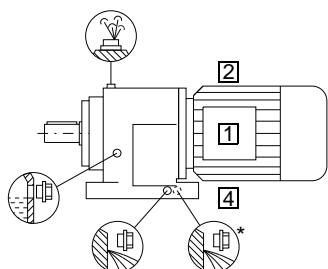
Punkty kontroli oleju:

 Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

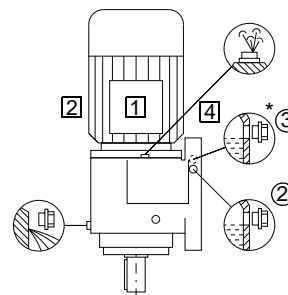
② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st.

① ... ④ Pozycja puszkowej (rozdział 8)

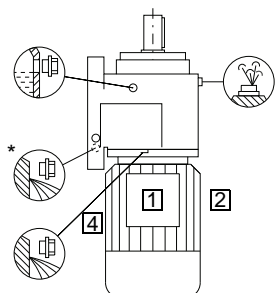
B3 (IM B3)
Nr zam.: D04



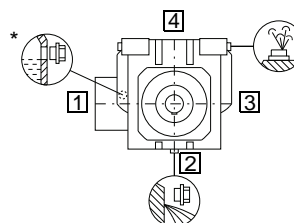
V5 (IM V5)
Nr zam.: E02



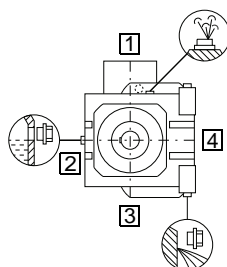
V6 (IM V6)
Nr zam.: E14



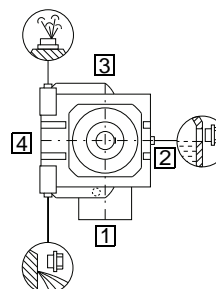
B8 (IM B8)
Nr zam.: D66



B7 (IM B7)
Nr zam.: D57



B6 (IM B6)
Nr zam.: D36



Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor dwu- i trzystopniowy, wykonanie łapowe, rozmiar 188

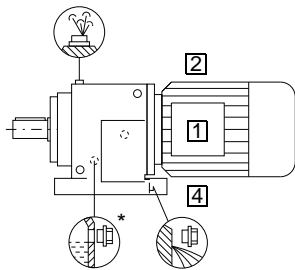
Punkty kontroli oleju:

 Poziom oleju
  Odpowietrznik
  Spust oleju
 * Po przeciwnej stronie

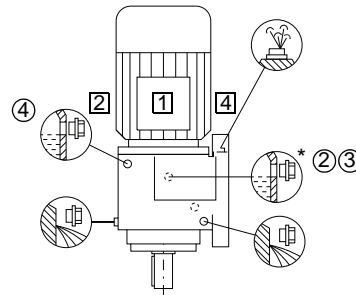
② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st. ④ Tandemowy

1 ... 4 Pozycja puszkowej (rozdział 8)

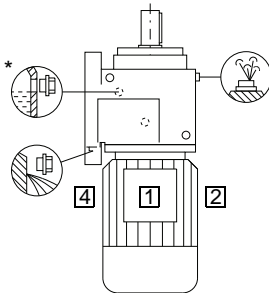
B3 (IM B3)
Nr zam.: D04



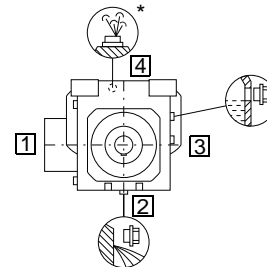
V5 (IM V5)
Nr zam.: E02



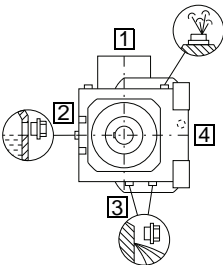
V6 (IM V6)
Nr zam.: E14



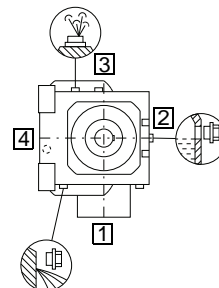
B8 (IM B8)
Nr zam.: D66



B7 (IM B7)
Nr zam.: D57



B6 (IM B6)
Nr zam.: D36



Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor dwu- i trzystopniowy, wykonanie kołnierzone (DF/ZF) lub kołnierz w korpusie (DZ/ZZ), rozmiary 108 - 168

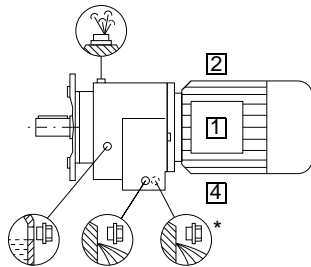
Punkty kontroli oleju:

 Poziom oleju
  Odpowietrznik
  Spust oleju
 * Po przeciwnej stronie

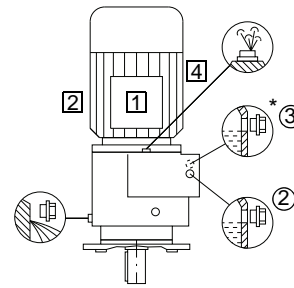
② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st.

1 ... 4 Pozycja puszkowej zaciskowej (rozdział 8)

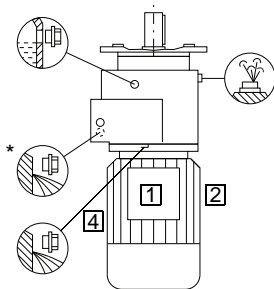
DF/ZF: B5 (IM B5)
 Nr zam.: **D16**
 DZ/ZZ: B14 (IM B14)
 Nr zam.: **D00**



DF/ZF: V1 (IM V1)
 Nr zam.: **D88**
 DZ/ZZ: V18 (IM V18)
 Nr zam.: **D94**



DF/ZF: V3 (IM V3)
 Nr zam.: **D96**
 DZ/ZZ: V19 (IM V19)
 Nr zam.: **D95**



Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Sposoby montażu i pozycje montażowe

2

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor dwu- i trzystopniowy, wykonanie kołnierzowe (DF/ZF) lub kołnierz w korpusie (DZ/ZZ), rozmiar 188

Punkty kontroli oleju:

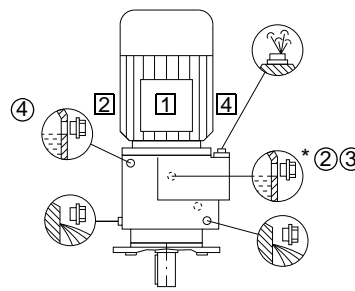
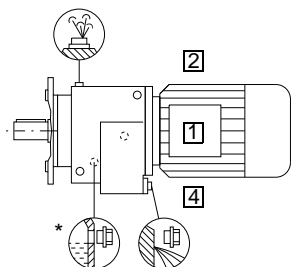
 Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st. ④ Tandemowy

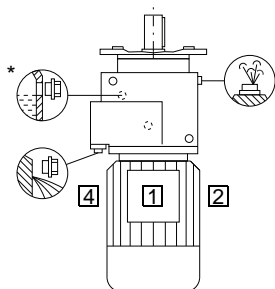
1 ... 4 Pozycja puszkowej zaciskowej (rozdział 8)

DF/ZF: B5 (IM B5)
Nr zam.: D16
DZ/ZZ: B14 (IM B14)
Nr zam.: D00

DF/ZF: V1 (IM V1)
Nr zam.: D88
DZ/ZZ: V18 (IM V18)
Nr zam.: D94



DF/ZF: V3 (IM V3)
Nr zam.: D96
DZ/ZZ: V19 (IM V19)
Nr zam.: D95



Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor dwu- i trzystopniowy z kołnierzem do mieszadła (DR/ZR), rozmiary 68 - 88

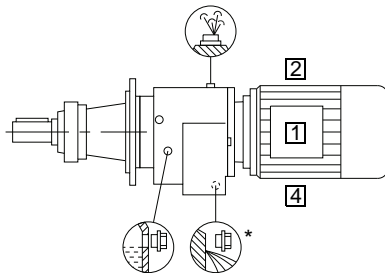
Punkty kontroli oleju:

 Poziom oleju
  Odpowietrznik
  Spust oleju
 * Po przeciwnej stronie

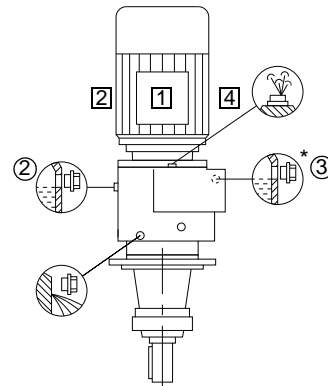
② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st.

① ... ④ Pozycja puszkowej zaciskowej (rozdział 8)

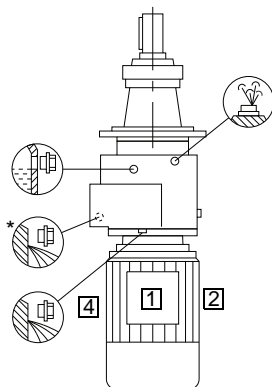
DR/ZR: B5 (IM B5)
 Nr zam.: **D16**



DR/ZR: V1 (IM V1)
 Nr zam.: **D88**



DR/ZR: V3 (IM V3)
 Nr zam.: **D96**



Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Sposoby montażu i pozycje montażowe

2

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor dwu- i trzystopniowy z kołnierzem do mieszadła (DR/ZR), rozmiary 108 - 168

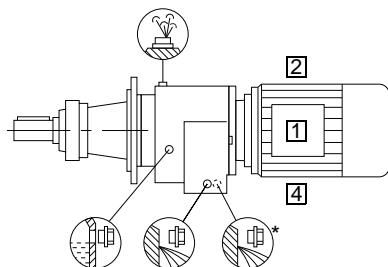
Punkty kontroli oleju:

 Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

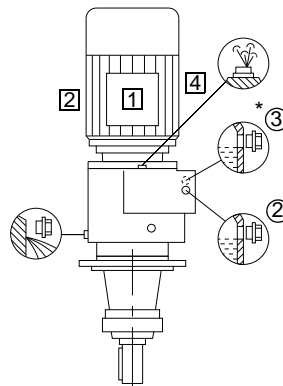
② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st.

① ... ④ Pozycja puszkowej zaciskowej (rozdział 8)

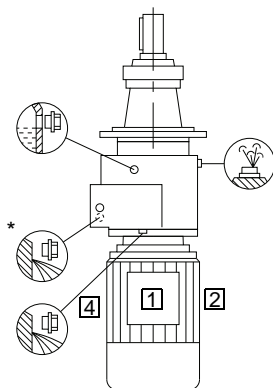
DR/ZR: B5 (IM B5)
Nr zam.: D16



DR/ZR: V1 (IM V1)
Nr zam.: D88



DR/ZR: V3 (IM V3)
Nr zam.: D96



Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor walcowy tandemowy

Sposób montażu / pozycja montażowa reduktora tandemowego odpowiada tej dla reduktora głównego. Rysunki poniżej zostały opracowane dla pokazania pozycji punktów kontroli oleju dla drugiego reduktora.

Uwaga:

W poziomej pozycji pracy wypukła część obudowy drugiego reduktora zwrócona jest zazwyczaj pionowo w dół.

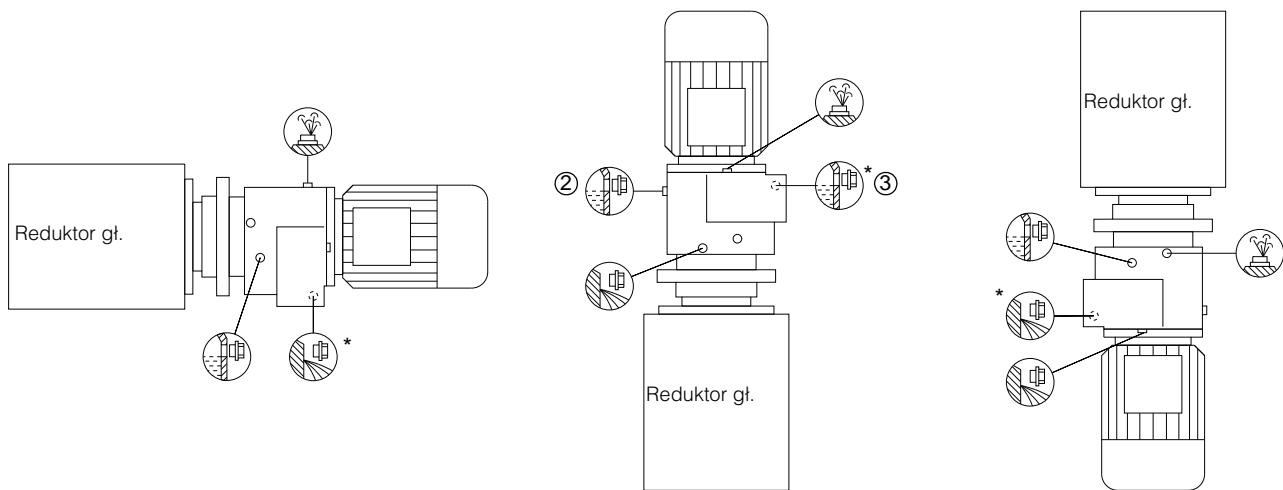
Punkty kontroli oleju:

- Rozmiar 28/38 (2-gi reduktor): Te typy nasmarowano bezterminowo. Brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.

- Od rozmiaru 48:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st.

1 ... 4 Pozycja puszkowej zaciskowej (rozdział 8)



Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wersje specjalne

Smarowanie

Reduktory walcowe napełniane są standardowo olejem mineralnym jako gotowe do użytkowania.

Jeśli reduktor ma być zastosowany w aplikacji o specyficznych wymaganiach podane poniżej oleje mogą być zastosowane.

Zakres stosowania	Temperatura otoczenia ¹⁾	Oznaczenie DIN ISO	Nr zam.
Oleje standardowe			
Temperatura standardowa	-10 ... +40°C	CLP ISO VG 220	K06
Podwyższona żywotność serwisowa	-20 ... +50°C	CLP ISO PG VG 220	K07
Temperatura wysoka	0 ... +60°C	CLP ISO PG VG 460	K08
Temperatura niska	-30 ... +50°C	CLP ISO PAO VG 220	K12 ²⁾
Temperatura najniższa	-40 ... +40°C	CLP ISO PAO VG 68	K13 ²⁾
Oleje bezpieczne fizjologicznie (zastosowanie w przemyśle spożywczym) zgodnie z USDA-H1			
Temperatura standardowa	-30 ... +40°C	CLP ISO PAO VG 460	K10 ²⁾
Oleje podlegające biodegradacji			
Temperatura standardowa	-20 ... +40°C	CLP ISO E VG 220	K11 ²⁾

¹⁾ Zalecenie

²⁾ Na zapytanie

Reduktory o rozmiarach 48 do 188 wyposażone są standardowo w korki wlewu, poziomu oleju oraz spustu oleju. Odpowietrzanie i filtr odpowietrzający, które dostarczane są luzem, muszą być zamontowane w odpowiednim miejscu punktu wlewu, przed rozruchem.

Rozmiary 18 do 28 nie posiadają odpowietrzania, korka poziomu lub spustu oleju. Olej nie wymaga wymiany, pod warunkiem zachowania właściwego obciążenia termicznego dla reduktora.

Reduktory walcowe w rozmiarze 38 posiadają śrubę olejową; te reduktory nie wymagają elementów odpowietrzania.

Kontrola poziomu oleju

Wziernik oleju

Dla rozmiaru 48 i powyżej reduktory mogą być wyposażone we wzrokowy kontroler poziomu oleju (wziernik w postaci oczka) dla większości sposobów oraz pozycji montażowych.

Nr zam. **G34**

Elektryczny system kontroli oleju

Jeśli jest to wymagane, reduktor może być wyposażony w elektryczny system kontroli oleju, który umożliwia zdalny nadzór nad właściwym poziomem oleju reduktora. Poziom oleju kontrolowany jest poprzez czujnik pojemnościowy tylko podczas postoju reduktora; brak możliwości pomiaru ciągłego podczas pracy.

Nr zam.:

Czujnik pojemnościowy **G37**

Wzmacniacz separacyjny 24 V **G39**

Odpowietrzanie reduktora

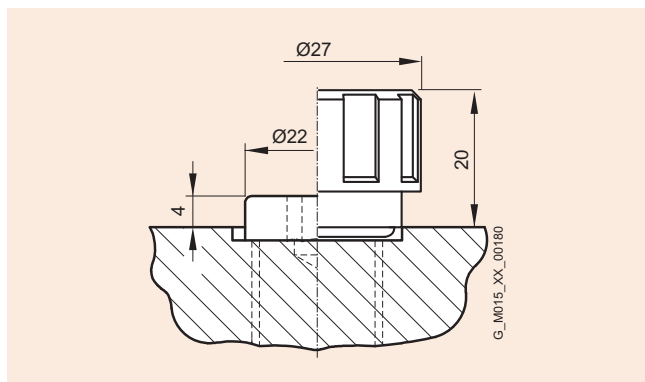
Umieszczenie elementów odpowietrzania widoczne jest na rysunkach przedstawiających pozycje montażowe.

Jeśli jest to wymagane, ciśnieniowy zawór odpowietrzający może być zastosowany dla rozmiaru powyżej 48.

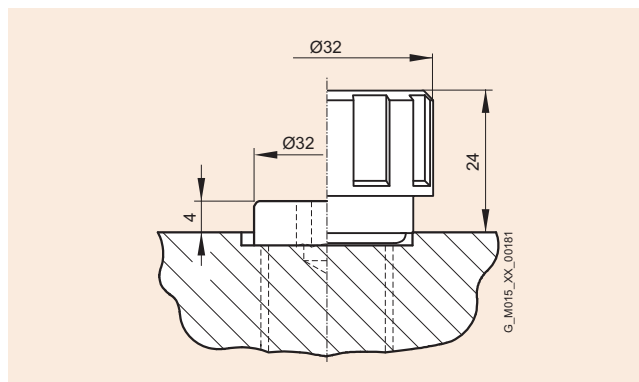
Nr zam.:

Filtr odpowietrzający **G44**

Ciśnieniowy zawór odpowietrzający **G45**



Reduktor	Rozmiar
Reduktor walcowy	E.48 ... E.128 D./Z.48 ... D./Z.128



Reduktor	Rozmiar
Reduktor walcowy	E.148 D./Z.148 ... D./Z.188

Spust oleju

Śruba magnetyczna

Śruba magnetyczna do umieszczenia w miejscu otworu spustowego dostępna jest dla reduktorów walcowych powyżej rozmiaru 48. Zapewnia to zbieranie opiłków metalu gromadzących się w oleju reduktora.

Nr zam. **G53**

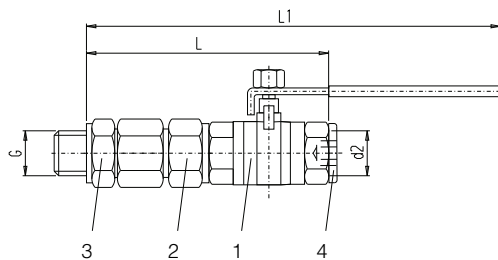
Zawór spustowy oleju

Zawór spustowy oleju jest dostępny na zapytanie dla reduktorów o rozmiarze powyżej 48.

Zawór może być wykonany jako kompletny z końcówką gwintowaną, mocowany zależnie od odpowiedniej pozycji montażowej.

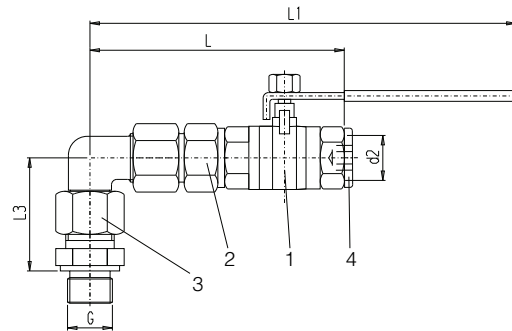
Nr zam.:

Zawór spustowy oleju, prosty **G54**



Poz. 1 Zawór spustowy
Poz. 2 Poł. śrubowe EGE
Poz. 3 Poł. śrubowe GE
Poz. 4 Zakończenie śrubowe

Kątowy zawór spustowy dostępny jest również na zapytanie.



Poz. 1 Zawór spustowy
Poz. 2 Poł. śrubowe EGE
Poz. 3 Poł. śrubowe GE
Poz. 4 Zakończenie śrubowe

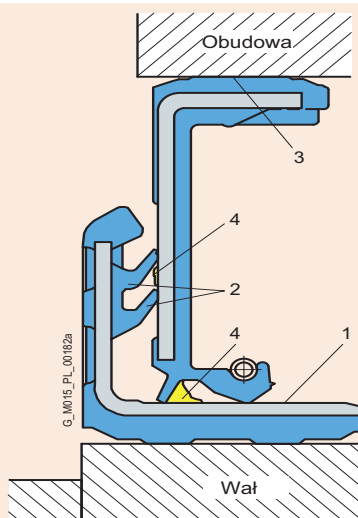
Uszczelnienie

Uszczelnienie kasetowe

Uszczelnienie kasetowe, dodatkowo zabezpieczające przed wyciekami oleju, dostępne jest dla reduktorów walcowych o rozmiarach 38 do 168.

Uszczelnienie kasetowe jest szczególnie zalecane do zastosowań na zewnątrz.

Nr zam. **G24**



- 1 • ostonięta powierzchnia bieżna uszczelnienia
- brak uszkodzeń podczas montażu
- 2 • dodatkowa ochrona przed pyłem
- kompleksowy system uszczelnienia zapobiega uszkodzeniu powierzchni wału na skutek korozji lub pyłu
- 3 • gumowany pierścień wewnętrzny i zewnętrzny
- 4 • warstwa smaru zapobiega pracy uszczelnienia na sucho

Uszczelnienie podwójne

Uszczelnienie podwójne dostępne jest dla reduktorów o rozmiarach 18, 28, oraz 188. Uszczelnienie podwójne jest szczególnie zalecane do zastosowań na zewnątrz.

Nr zam. **G23**

Uszczelnienie Viton

Uszczelnienie Viton (tworzywo fluorkowe) jest zalecane przy ciężkiej pracy reduktora i wysokich temperaturach otoczenia powyżej +60 °C; dostępne dla wszystkich rozmiarów reduktorów.

Nr zam. **G25**

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wersje specjalne

2

Poprzecznie wzmocnione łożyska wyjściowe

Jeśli jest to wymagane, reduktory dostarczane są z układem łożysk poprzecznie wzmocnionych. Łożyska wzmocnione zapewniają przeniesienie wyższych sił promieniowych poprzez wał.

Nr zam. **G20**

Kołnierz mieszadła w wykonaniu "dry-well"

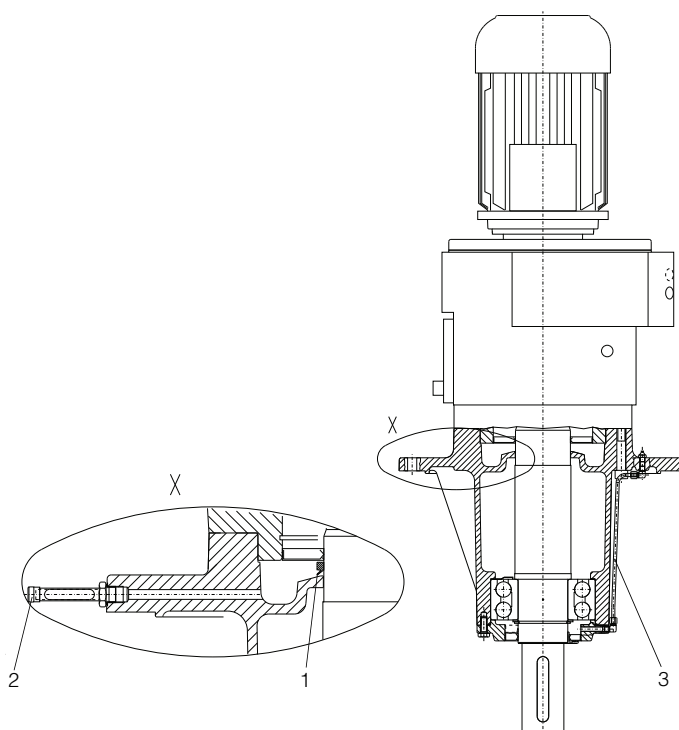
Kołnierz mieszadła może być wyposażony w dodatkowy pierścień typu "V" (1) dla pozycji montażowej V1, zapewniając odsączenie wycieków oleju do bezpiecznej komory, zabezpieczając w ten sposób elementy zewnętrzne przed skutkami wycieków.

Olej może być dodatkowo kontrolowany wzrokowo poprzez wziernik lub czujnik elektryczny (2).

Nr zam.:

Wykonanie z wziernikiem: **G89**

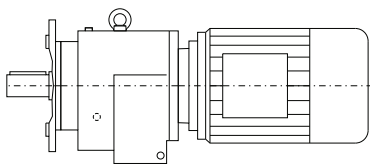
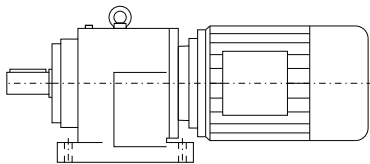
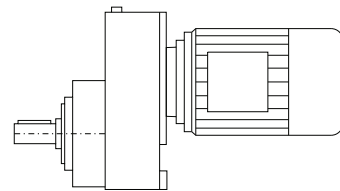
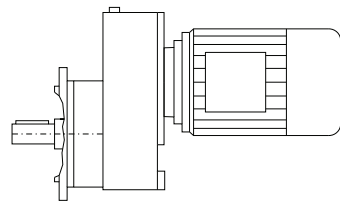
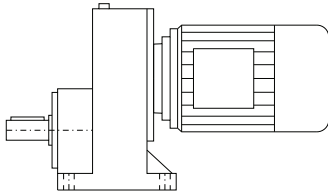
Wykonanie z czujnikiem: **G90**



Układ dosmarowania dla kołnierza mieszadła

Reduktor z kołnierzem do mieszadła może być wyposażony w układ do dosmarowania na zapytanie.

Przegląd rysunków wymiarowych



Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
E38	2/135
E48	2/138
E68	2/141
E88	2/144
E108	2/147
E128	2/150
E148	2/153
EF38	2/136
EF48	2/139
EF68	2/142
EF88	2/145
EF108	2/148
EF128	2/151
EF148	2/154
EZ38	2/137
EZ48	2/139
EZ68	2/142
EZ88	2/146
EZ108	2/149
EZ128	2/152
EZ148	2/155
D/Z18	2/156
D/Z28	2/158
D/Z38	2/160
D/Z48	2/163
D/Z68	2/166
D/Z88	2/169
D/Z108	2/172
D/Z128	2/175
D/Z148	2/178
D/Z168	2/181
D/Z188	2/184
DF/ZF18	2/157
DF/ZF28	2/159
DF/ZF38	2/161
DF/ZF48	2/164
DF/ZF68	2/167
DF/ZF88	2/170
DF/ZF108	2/173
DF/ZF128	2/176
DF/ZF148	2/179
DF/ZF168	2/182
DF/ZF188	2/185

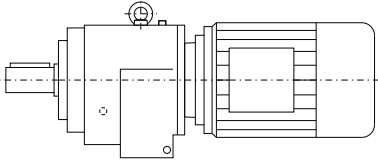
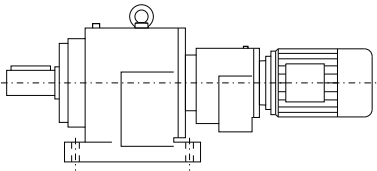
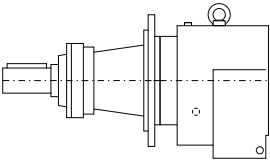
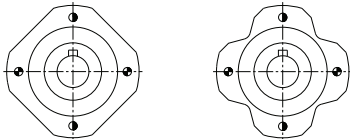
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

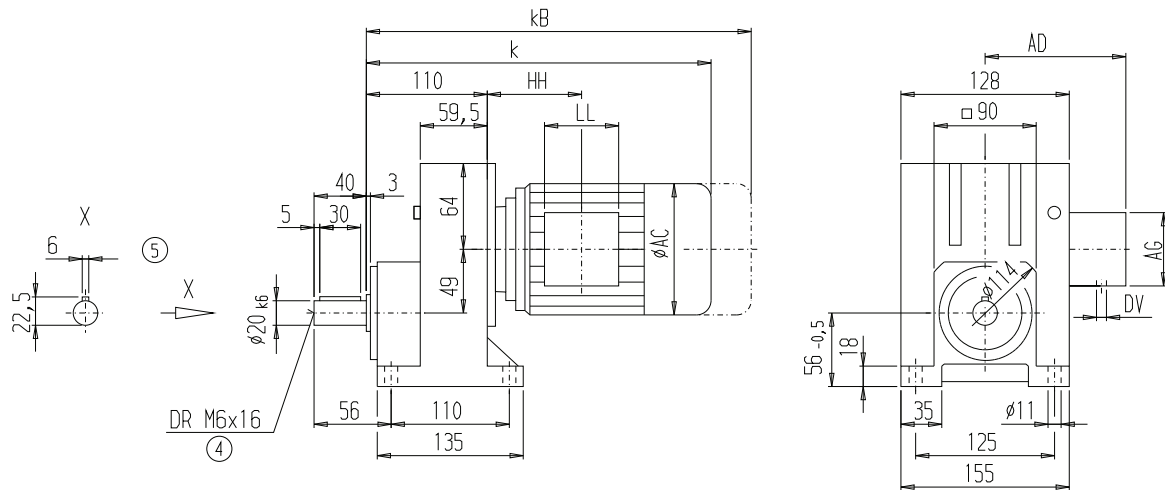
2

Przegląd rysunków wymiarowych (kontynuacja)

	Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
	DZ/ZZ38	2/162
	DZ/ZZ48	2/165
	DZ/ZZ68	2/168
	DZ/ZZ88	2/171
	DZ/ZZ108	2/174
	DZ/ZZ128	2/177
	DZ/ZZ148	2/180
	DZ/ZZ168	2/183
	DZ/ZZ188	2/186
		D./Z.38-Z28 ... Z.188-Z68
	DR/ZR88 ... DR/ZR168	2/190
	Otwory kołkowe	2/191

Reduktor E38 (jednostopniowy), wykonanie łapowe

E011



E38									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	E38
LA71	368.5	423.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	12
LA71Z	387.5	442.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	12
LA80	405.5	469.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	16
LA90S	436.5	507.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	21
LA90L	436.5	507.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	21
LA90ZL	481.5	552.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	24
LA100L	482.5	563.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	30
LA112M	512.5	593.5	219.0	181	120	120	160.5	2xM32x1.5	41

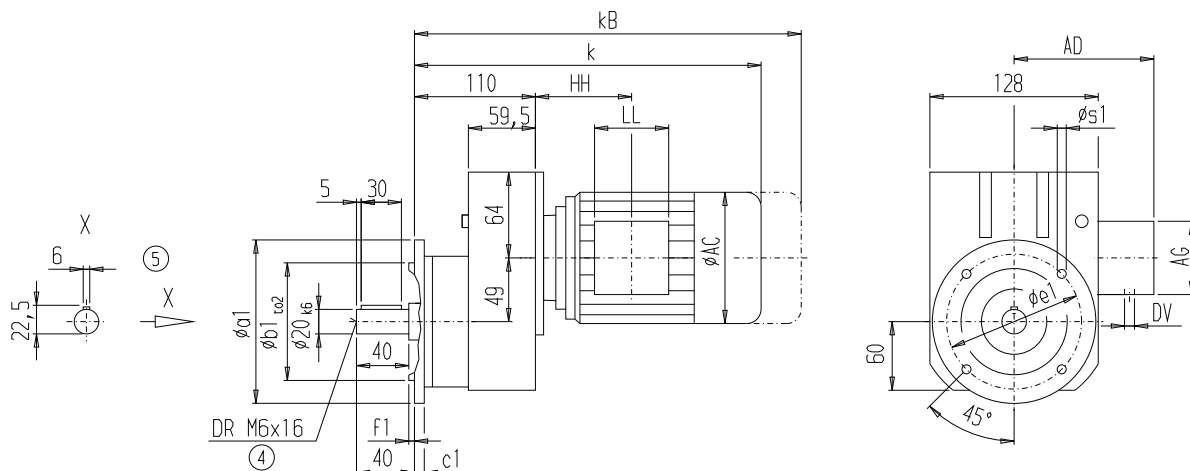
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor EF38 (jednostopniowy), wykonanie kołnierzone (typ-A)

EF011

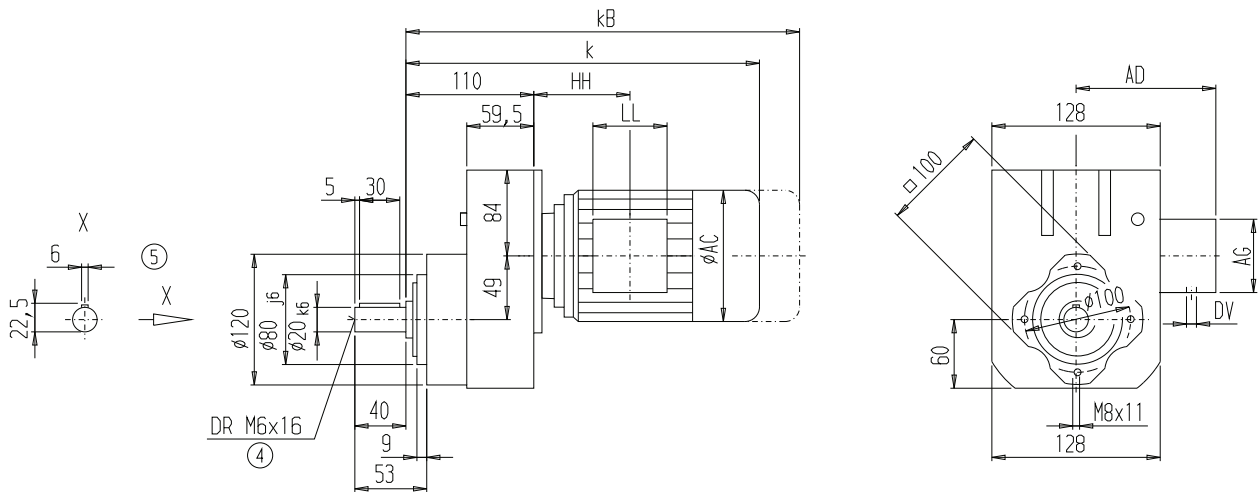


Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1
A120	120	80	j6	8	100	3.0	6.8
A140	140	95	j6	10	115	3.0	9.0
A160	160	110	j6	10	130	3.5	9.0
A200	200	130	j6	12	165	3.5	11.0
A250	250	180	j6	15	215	4.0	13.5

Silnik	EF38								Waga EF38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	368.5	423.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	14
LA71Z	387.5	442.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	14
LA80	405.5	469.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	19
LA90S	436.5	507.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	24
LA90L	436.5	507.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	24
LA90ZL	481.5	552.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	26
LA100L	482.5	563.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	33
LA112M	512.5	593.5	219.0	181	120	120	160.5	2xM32x1.5	43

Reduktor EZ38 (jednostopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

EZ011



Silnik	EZ38								Waga EZ38
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	368.5	423.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	11
LA71Z	387.5	442.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	11
LA80	405.5	469.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	16
LA90S	436.5	507.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	20
LA90L	436.5	507.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	20
LA90ZL	481.5	552.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	23
LA100L	482.5	563.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	29
LA112M	512.5	593.5	219.0	181	120	120	160.5	2xM32x1.5	40

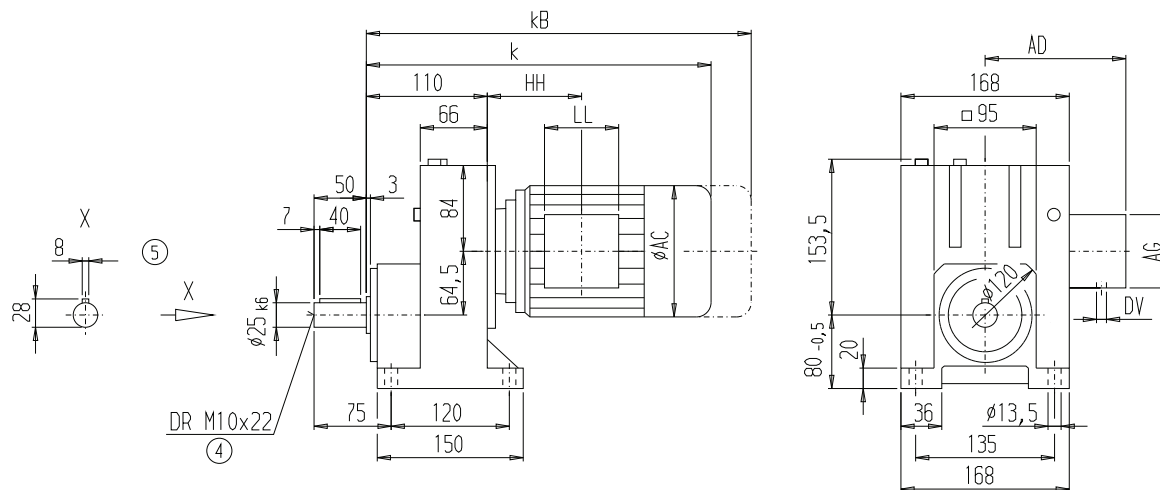
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor E48 (jednostopniowy), wykonanie łapowe

E011



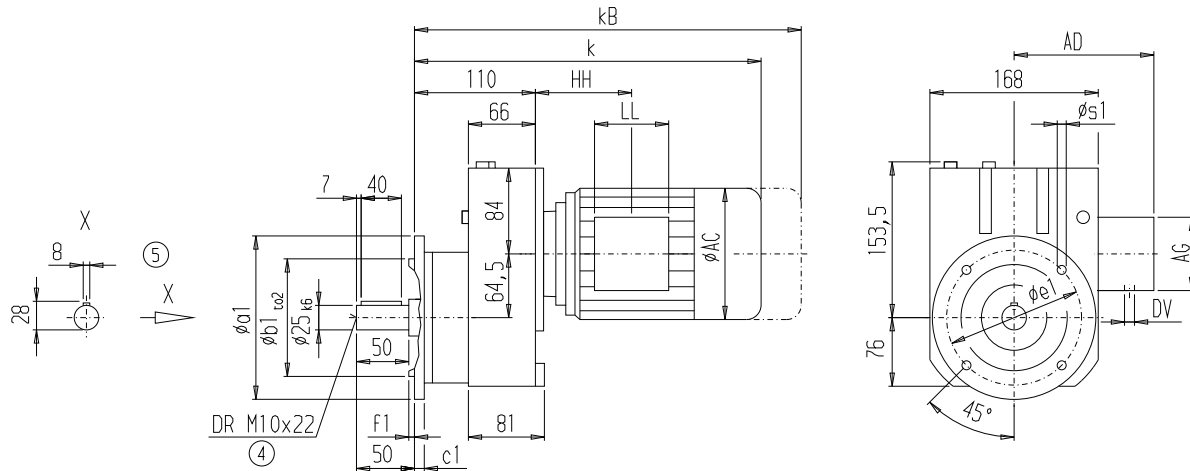
Silnik	E48								Waga E48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	363.0	418.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	15
LA71Z	382.0	437.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	15
LA80	400.0	463.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	20
LA90S	431.0	502.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	25
LA90L	431.0	502.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	25
LA90ZL	476.0	547.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	28
LA100L	477.0	558.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	34
LA112M	506.0	587.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	45
LA132S	568.5	670.5	259.0	195	140	140	197.0	2xM32x1.5	55
LA132M	568.5	670.5	259.0	195	140	140	197.0	2xM32x1.5	55
LA132ZM	614.5	716.5	259.0	195	140	140	197.0	2xM32x1.5	64

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Reduktor EF48 (jednostopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

EF011



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1
120	120	80	j6	8	100	3.0	6.8
140	140	95	j6	10	115	3.0	9.0
160	160	110	j6	10	130	3.5	9.0
200	200	130	j6	12	165	3.5	11.0
250	250	180	j6	15	215	4.0	13.5

Silnik	EF48								Waga EF48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	363.0	418.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	17
LA71Z	382.0	437.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	17
LA80	400.0	463.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	22
LA90S	431.0	502.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	27
LA90L	431.0	502.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	27
LA90ZL	476.0	547.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	30
LA100L	477.0	558.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	36
LA112M	506.0	587.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	47
LA132S	568.5	670.5	259.0	195	140	140	197.0	2xM32x1.5	57
LA132M	568.5	670.5	259.0	195	140	140	197.0	2xM32x1.5	57
LA132ZM	614.5	716.5	259.0	195	140	140	197.0	2xM32x1.5	66

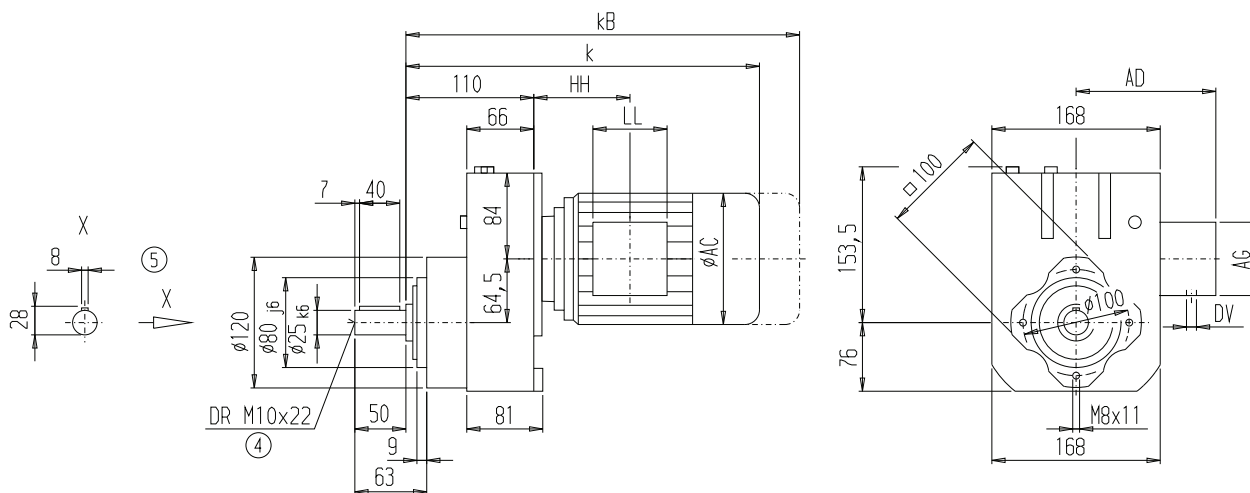
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor EZ48 (jednostopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-C)

EZ011



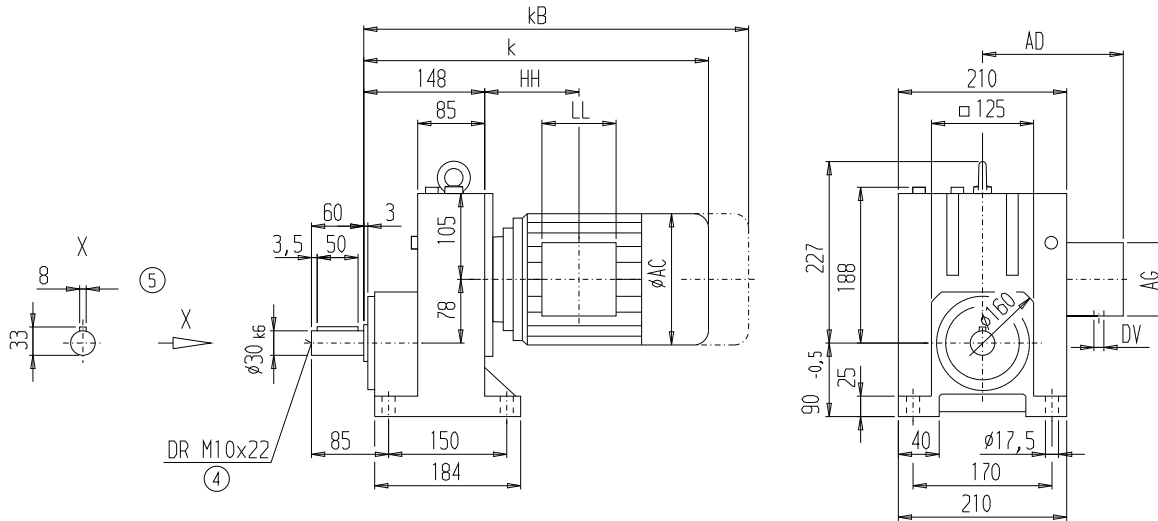
Silnik	EZ48								Waga EZ48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	363.0	418.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	14
LA71Z	382.0	437.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	14
LA80	400.0	463.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	19
LA90S	431.0	502.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA90L	431.0	502.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA90ZL	476.0	547.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	26
LA100L	477.0	558.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	33
LA112M	506.0	587.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	44
LA132S	568.5	670.5	259.0	195	140	140	197.0	2xM32x1.5	54
LA132M	568.5	670.5	259.0	195	140	140	197.0	2xM32x1.5	54
LA132ZM	614.5	716.5	259.0	195	140	140	197.0	2xM32x1.5	63

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Reduktor E68 (jednostopniowy), wykonanie łapowe

E011



Silnik	E68								Waga E68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	395	450.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	25
LA71Z	414	469.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	25
LA80	432	495.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	30
LA90S	463	534.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	34
LA90L	463	534.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	34
LA90ZL	508	579.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	37
LA100L	509	590.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	44
LA112M	536	617.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	55
LA132S	596	698.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	68
LA132M	596	698.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	68
LA132ZM	642	744.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	77
LA160M	699	817.5	313.5	227	165	165	212.5	2xM40x1.5	101
LA160L	699	817.5	313.5	227	165	165	212.5	2xM40x1.5	101

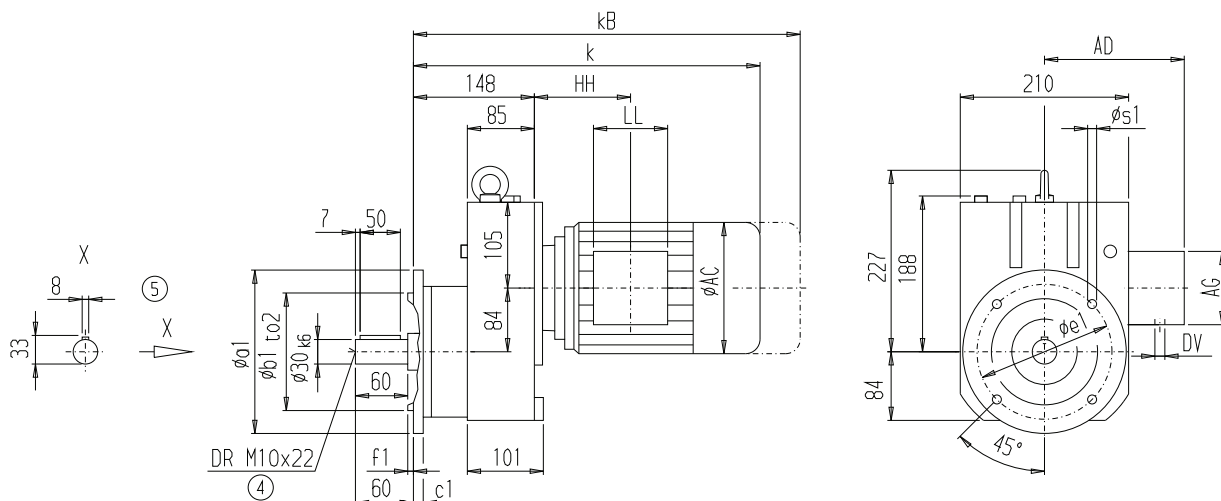
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor EF68 (jednostopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

EF011



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1
A200	200	130	j6	12	165	3.5	11.0
A250	250	180	j6	15	215	4.0	13.5
A300	300	230	j6	16	265	4.0	13.5

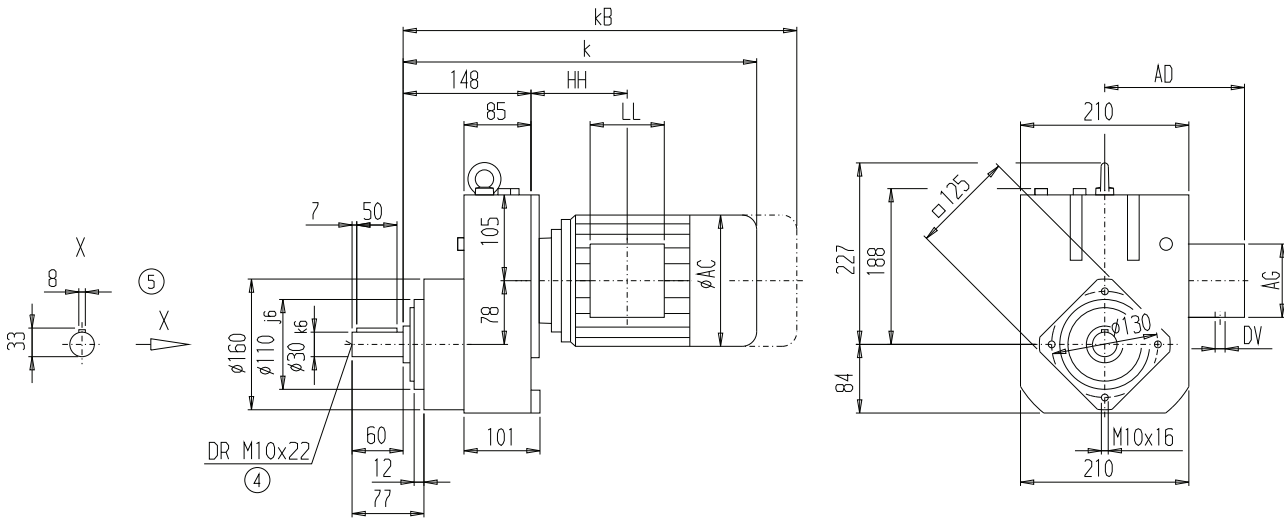
Silnik	EF68								Waga EF68
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	395	450.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	27
LA71Z	414	469.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	27
LA80	432	495.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	32
LA90S	463	534.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	36
LA90L	463	534.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	36
LA90ZL	508	579.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	39
LA100L	509	590.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	46
LA112M	536	617.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	57
LA132S	596	698.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	70
LA132M	596	698.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	70
LA132ZM	642	744.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	79
LA160M	699	817.5	313.5	227	165	165	212.5	2xM40x1.5	103
LA160L	699	817.5	313.5	227	165	165	212.5	2xM40x1.5	103

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Reduktor EZ68 (jednostopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-C)

EZ011



EZ68									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	EZ68
LA71	395	450.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	22
LA71Z	414	469.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	22
LA80	432	495.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	27
LA90S	463	534.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	32
LA90L	463	534.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	32
LA90ZL	508	579.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	35
LA100L	509	590.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	41
LA112M	536	617.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	53
LA132S	596	698.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	66
LA132M	596	698.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	66
LA132ZM	642	744.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	75
LA160M	699	817.5	313.5	227	165	165	212.5	2xM40x1.5	99
LA160L	699	817.5	313.5	227	165	165	212.5	2xM40x1.5	99

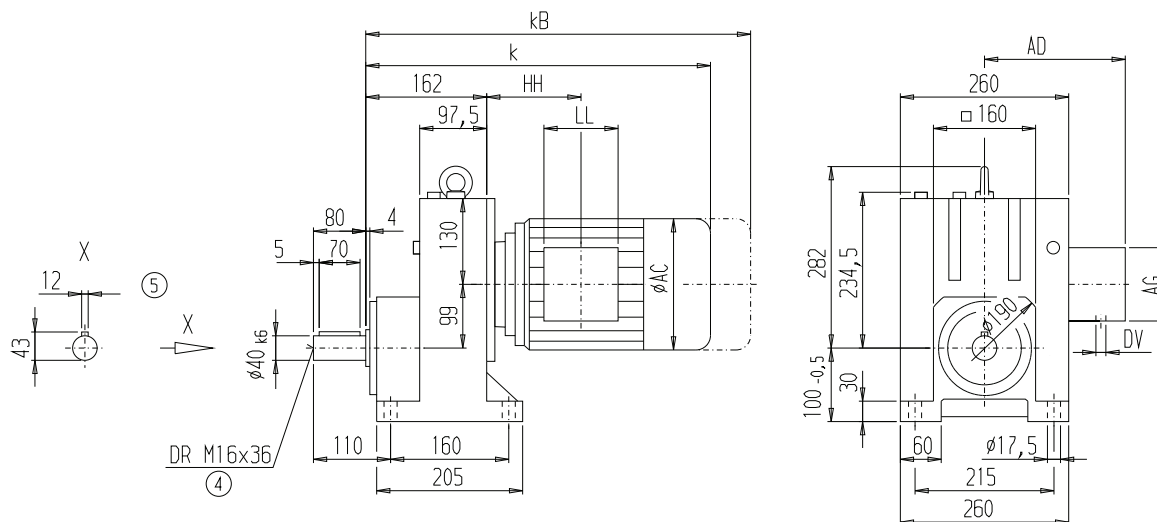
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor E88 (jednostopniowy), wykonanie łapowe

E011



Silnik	E88								Waga E88
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA90S	462.0	533.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	52
LA90L	462.0	533.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	52
LA90ZL	507.0	578.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	55
LA100L	505.5	586.5	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	60
LA112M	531.5	612.5	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	72
LA132S	591.5	693.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	84
LA132M	591.5	693.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	84
LA132ZM	637.5	739.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	93
LA160M	696.0	814.5	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	119
LA160L	696.0	814.5	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	119
LG180ZM	807.0	929.0	348.0	322.5	260	192	213.0	2xM40x1.5	241
LG180L	756.0	878.0	348.0	322.5	260	192	213.0	2xM40x1.5	211
LG180ZL	807.0	929.0	348.0	322.5	260	192	213.0	2xM40x1.5	241

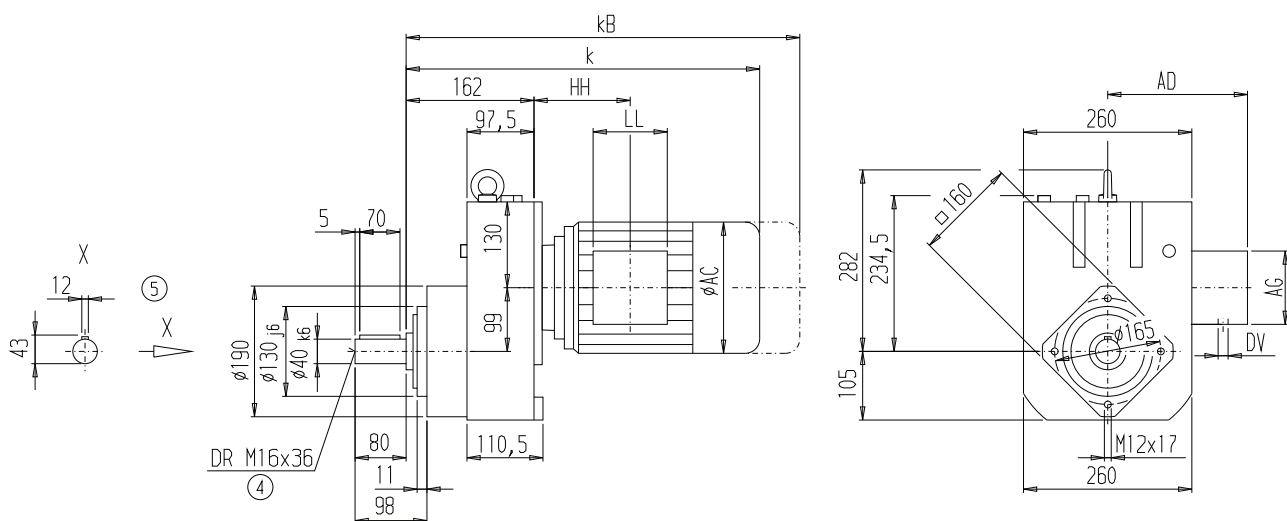
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor EZ88 (jednostopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

EZ011



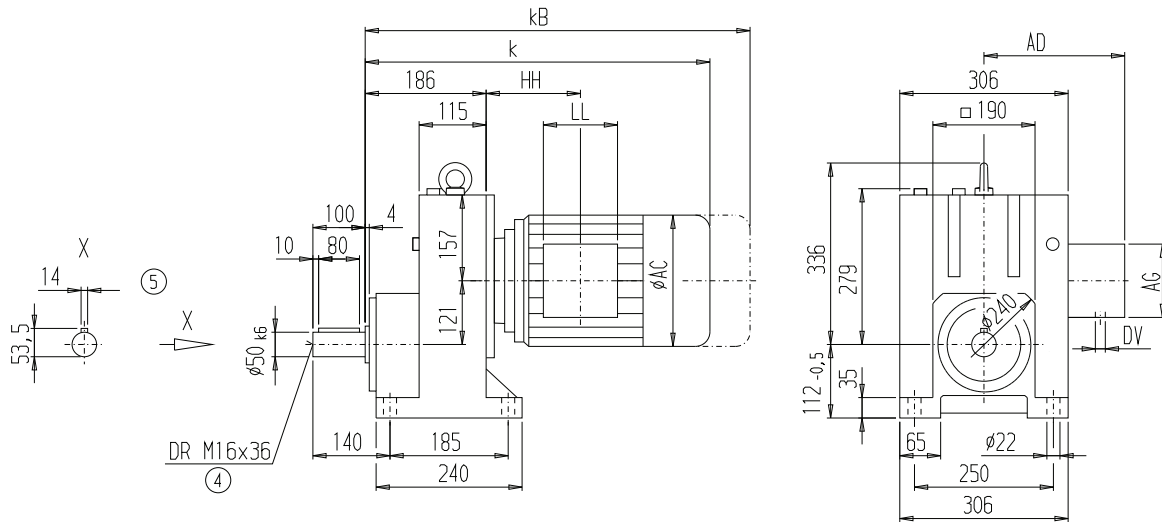
Silnik	EZ88								Waga EZ88
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA90S	462.0	533.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	47
LA90L	462.0	533.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	47
LA90ZL	507.0	578.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	50
LA100L	505.5	586.5	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	55
LA112M	531.5	612.5	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	67
LA132S	591.5	693.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	79
LA132M	591.5	693.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	79
LA132ZM	637.5	739.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	88
LA160M	696.0	814.5	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	114
LA160L	696.0	814.5	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	114
LG180ZM	807.0	929.0	348.0	322.5	260	192	213.0	2xM40x1.5	236
LG180L	756.0	878.0	348.0	322.5	260	192	213.0	2xM40x1.5	206
LG180ZL	807.0	929.0	348.0	322.5	260	192	213.0	2xM40x1.5	236

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Reduktor E108 (jednostopniowy), wykonanie łapowe

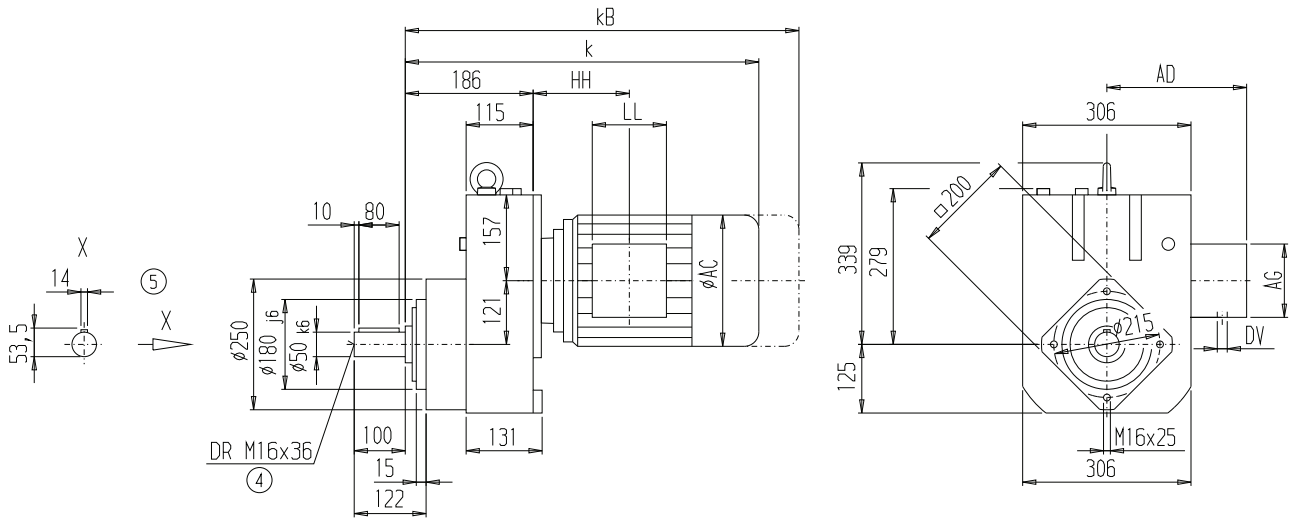
E011



E108									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	E108
LA90S	474.5	545.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	74
LA90L	474.5	545.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	74
LA90ZL	519.5	590.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	77
LA100L	517.5	598.5	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	82
LA112M	544.0	625.0	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	94
LA132S	603.0	705.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	105
LA132M	603.0	705.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	105
LA132ZM	649.0	751.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	114
LA160M	708.5	827.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	139
LA160L	708.5	827.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	139
LG180ZM	816.0	938.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	266
LG180L	765.0	887.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	236
LG180ZL	816.0	938.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	266
LG200L	821.0	947.0	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	316
LG225S*	1083.0	AA	439.0	325.0	260	192	197.0	2xM50x1.5	472
LG225M*	1083.0	AA	439.0	325.0	260	192	197.0	2xM50x1.5	460
LG225ZM*	1143.0	AA	439.0	325.0	260	192	197.0	2xM50x1.5	518

Reduktor EZ108 (jednostopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

EZ011



Silnik	EZ108								Waga EZ108
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA90S	474.5	545.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	67
LA90L	474.5	545.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	67
LA90ZL	519.5	590.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	70
LA100L	517.5	598.5	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	75
LA112M	544.0	625.0	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	87
LA132S	603.0	705.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	98
LA132M	603.0	705.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	98
LA132ZM	649.0	751.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	107
LA160M	708.5	827.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	132
LA160L	708.5	827.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	132
LG180ZM	816.0	938.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	259
LG180L	765.0	887.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	229
LG180ZL	816.0	938.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	259
LG200L	821.0	947.0	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	309
LG225S*	1083.0	AA	439.0	325.0	260	192	197.0	2xM50x1.5	465
LG225M*	1083.0	AA	439.0	325.0	260	192	197.0	2xM50x1.5	453
LG225ZM*	1143.0	AA	439.0	325.0	260	192	197.0	2xM50x1.5	511

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

* z adapterem

AA Na zapytanie

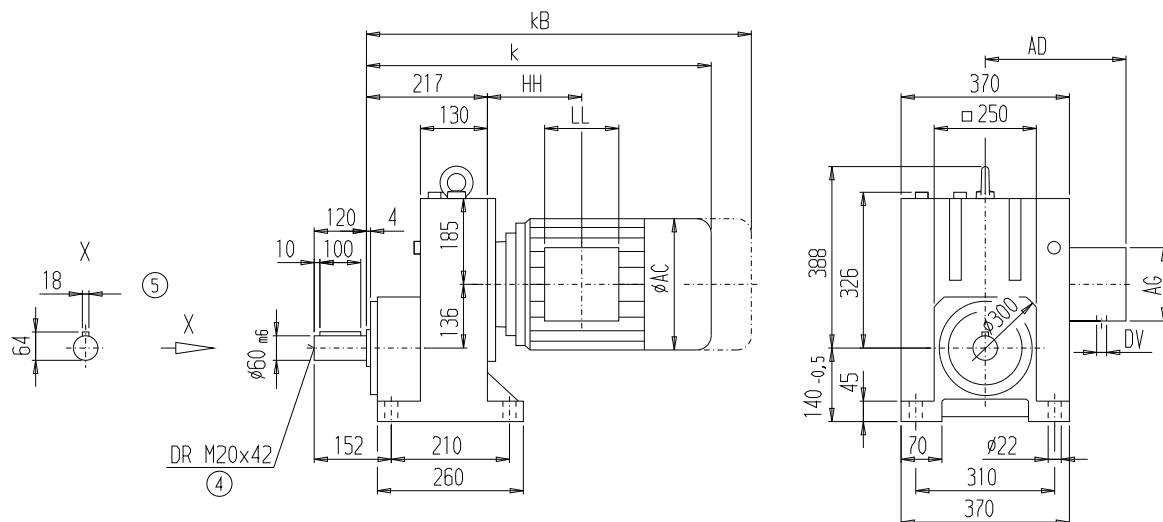
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor E128 (jednostopniowy), wykonanie łapowe

E011



Silnik	E128								Waga E128
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA100L	539.0	620.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	121
LA112M	564.5	645.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	132
LA132S	623.5	725.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	142
LA132M	623.5	725.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	142
LA132ZM	669.5	771.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	151
LA160M	723.0	841.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	181
LA160L	723.0	841.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	181
LG180ZM	833.5	955.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	302
LG180L	782.5	904.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	272
LG180ZL	833.5	955.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	302
LG200L	838.5	964.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	352
LG225S	911.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	428
LG225M	911.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	416
LG225ZM	971.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	474
LG250M*	1200.0	AA	489.0	392.0	300	236	238.0	2xM63x1.5	596
LG250ZM*	1270.0	AA	489.0	392.0	300	236	238.0	2xM63x1.5	699

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

* z adapterem

AA Na zapytanie

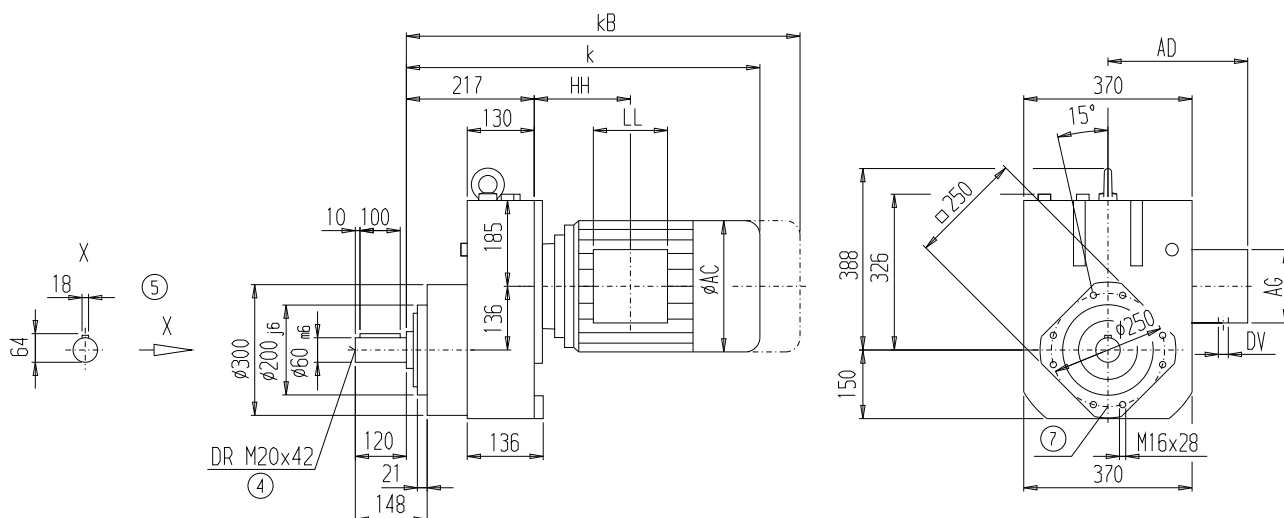
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor EZ128 (jednostopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

EZ011



Silnik	EZ128								Waga EZ128
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA100L	539.0	620.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	108
LA112M	564.5	645.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	119
LA132S	623.5	725.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	129
LA132M	623.5	725.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	129
LA132ZM	669.5	771.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	138
LA160M	723.0	841.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	168
LA160L	723.0	841.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	168
LG180ZM	833.5	955.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	289
LG180L	782.5	904.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	259
LG180ZL	833.5	955.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	289
LG200L	838.5	964.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	339
LG225S	911.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	415
LG225M	911.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	403
LG225ZM	971.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	461
LG250M*	1200.0	AA	489.0	392.0	300	236	238.0	2xM63x1.5	583
LG250ZM*	1270.0	AA	489.0	392.0	300	236	238.0	2xM63x1.5	686

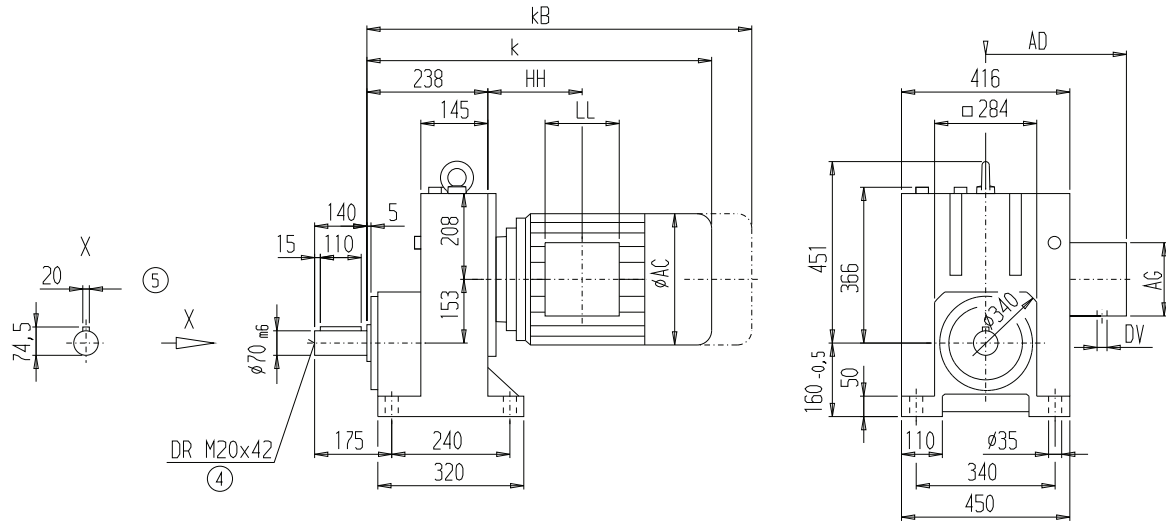
DIN 332
* z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885
AA Na zapytanie

Uwagi, patrz str. 2/191

Reduktor E148 (jednostopniowy), wykonanie łapowe

E011



Silnik	E148								Waga E148
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA132S	636.5	738.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	169
LA132M	636.5	738.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	169
LA132ZM	682.5	784.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	178
LA160M	736.5	855.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	203
LA160L	736.5	855.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	203
LG180ZM	847.0	969.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	328
LG180L	796.0	918.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	298
LG180ZL	847.0	969.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	328
LG200L	852.0	978.0	395.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	378
LG225S	924.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	452
LG225M	924.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	440
LG225ZM	984.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	498
LG250M	1019.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	542
LG250ZM	1089.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	645
LG280S*	1296.0	AA	540.0	432.0	300	236	253.0	2xM63x1.5	774
LG280M*	1296.0	AA	540.0	432.0	300	236	253.0	2xM63x1.5	785
LG280ZM*	1406.0	AA	540.0	432.0	300	236	253.0	2xM63x1.5	874

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

* z adapterem

AA Na zapytanie

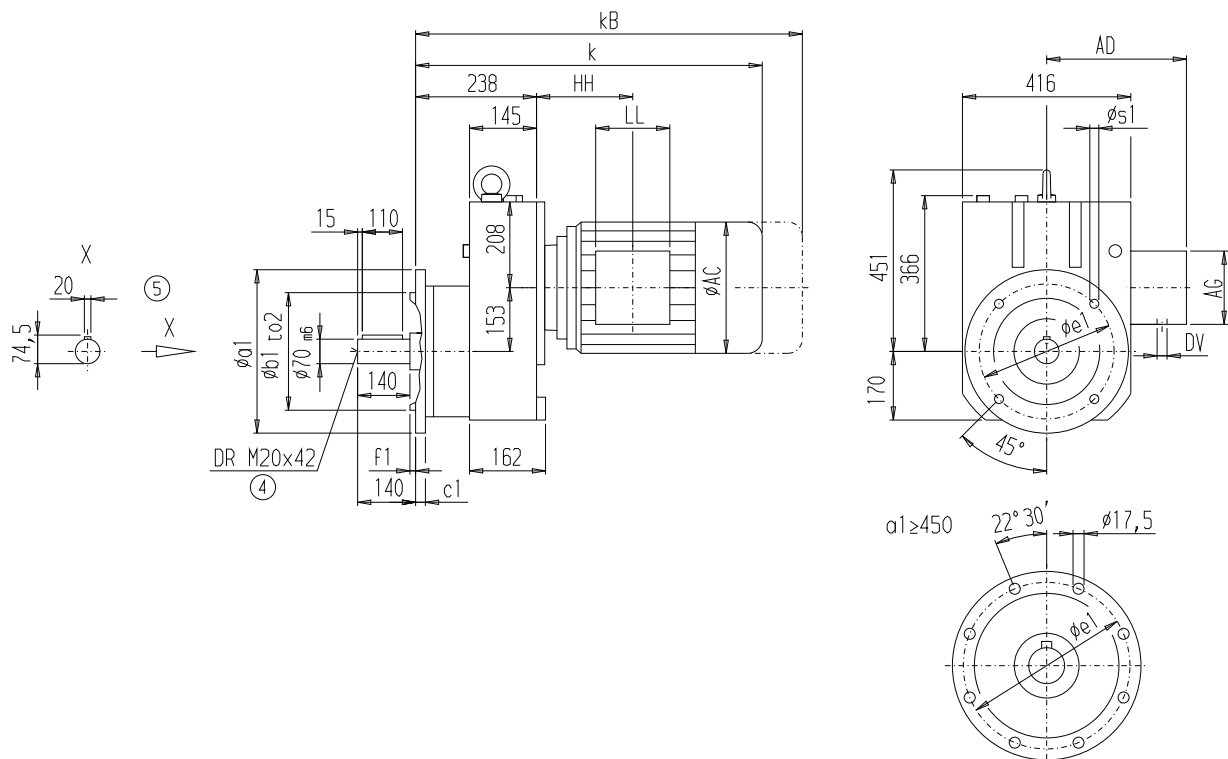
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor EF148 (jednostopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

EF011

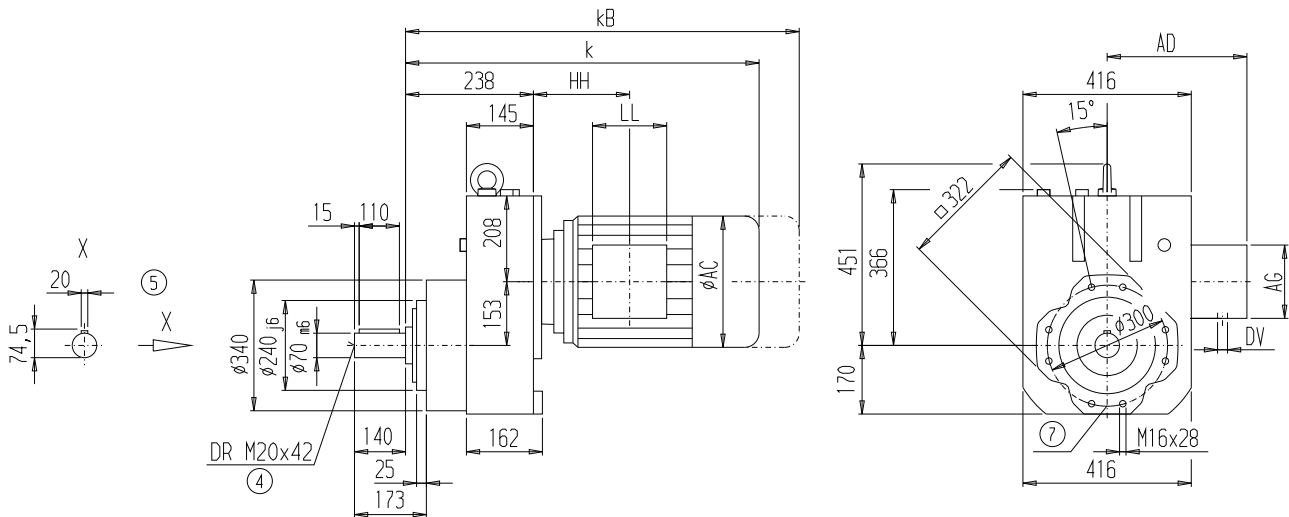


Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1
A350	350	250	h6	18	300	5	17.5
A450	450	350	h6	22	400	5	17.5
A550	550	450	h6	25	500	5	17.5

Silnik	EF148								Waga EF148
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA132S	636.5	738.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	180
LA132M	636.5	738.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	180
LA132ZM	682.5	784.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	190
LA160M	736.5	855.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	214
LA160L	736.5	855.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	214
LG180ZM	847.0	969.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	340
LG180L	796.0	918.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	310
LG180ZL	847.0	969.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	340
LG200L	852.0	978.0	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	390
LG225S	924.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	464
LG225M	924.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	452
LG225ZM	984.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	510
LG250M	1019.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	554
LG250ZM	1089.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	657
LG280S*	1296.0	AA	540.0	432.0	300	236	253.0	2xM63x1.5	786
LG280M*	1296.0	AA	540.0	432.0	300	236	253.0	2xM63x1.5	797
LG280ZM*	1406.0	AA	540.0	432.0	300	236	253.0	2xM63x1.5	886

Reduktor EZ148 (jednostopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

EZ011



EZ148									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	EZ148
LA132S	636.5	738.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	154
LA132M	636.5	738.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	154
LA132ZM	682.5	784.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	163
LA160M	736.5	855.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	188
LA160L	736.5	855.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	188
LG180ZM	847.0	969.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	313
LG180L	796.0	918.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	283
LG180ZL	847.0	969.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	313
LG200L	852.0	978.0	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	363
LG225S	924.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	437
LG225M	924.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	425
LG225ZM	984.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	483
LG250M	1019.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	527
LG250ZM	1089.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	630
LG280S*	1296.0	AA	540.0	432.0	300	236	253.0	2xM63x1.5	759
LG280M*	1296.0	AA	540.0	432.0	300	236	253.0	2xM63x1.5	770
LG280ZM*	1406.0	AA	540.0	432.0	300	236	253.0	2xM63x1.5	859

DIN 332
* z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885
AA Na zapytanie

Uwagi, patrz str. 2/191

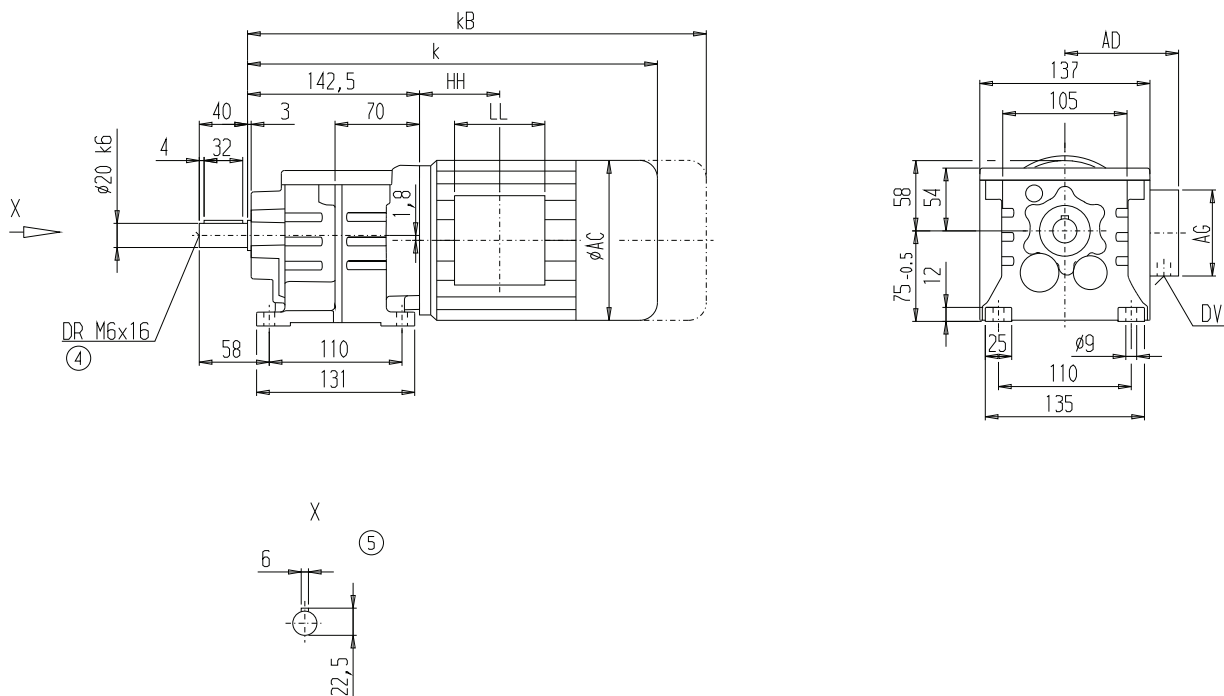
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor D/Z18 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



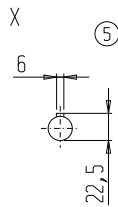
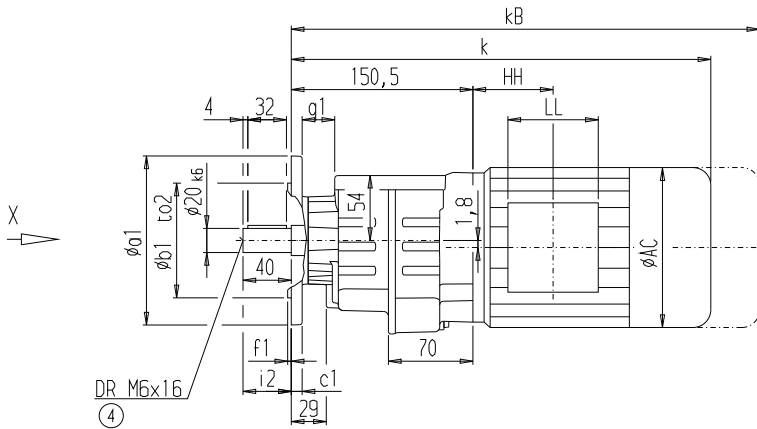
Silnik	Z18		D18		AC	AD	AG	LL	HH	DV	Waga	
	k	kB	k	kB							Z18	D18
LA71	327	382	327	382	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	8	8
LA71Z	346	401	346	401	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	8	8

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Reduktor DF/ZF18 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

DZF011



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	i2
A120	120	80	j6	8	100	3.0	28	6.6	40
A140	140	95	j6	9	115	3.0	27	9.0	40
A160	160	110	j6	9	130	3.5	27	9.0	40

Silnik	ZF18		DF18							Waga		
	k	kB	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	ZF18	DF18
LA71	335	390	335	390	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	8	9
LA71Z	354	409	354	409	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	8	9

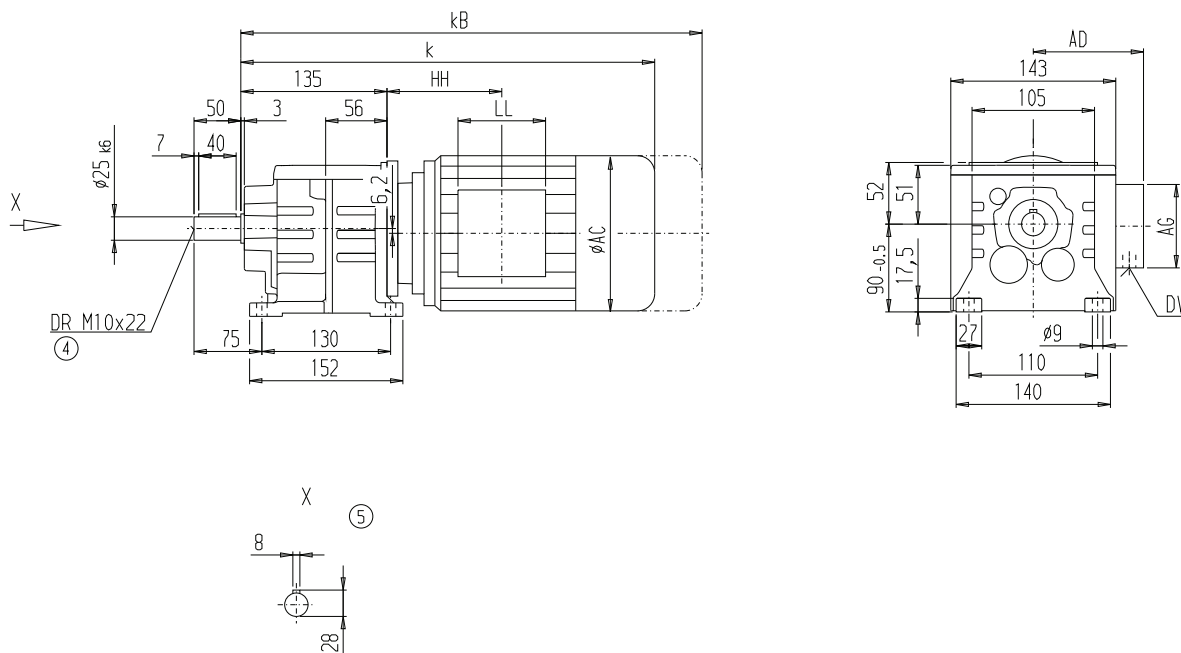
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor D/Z28 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



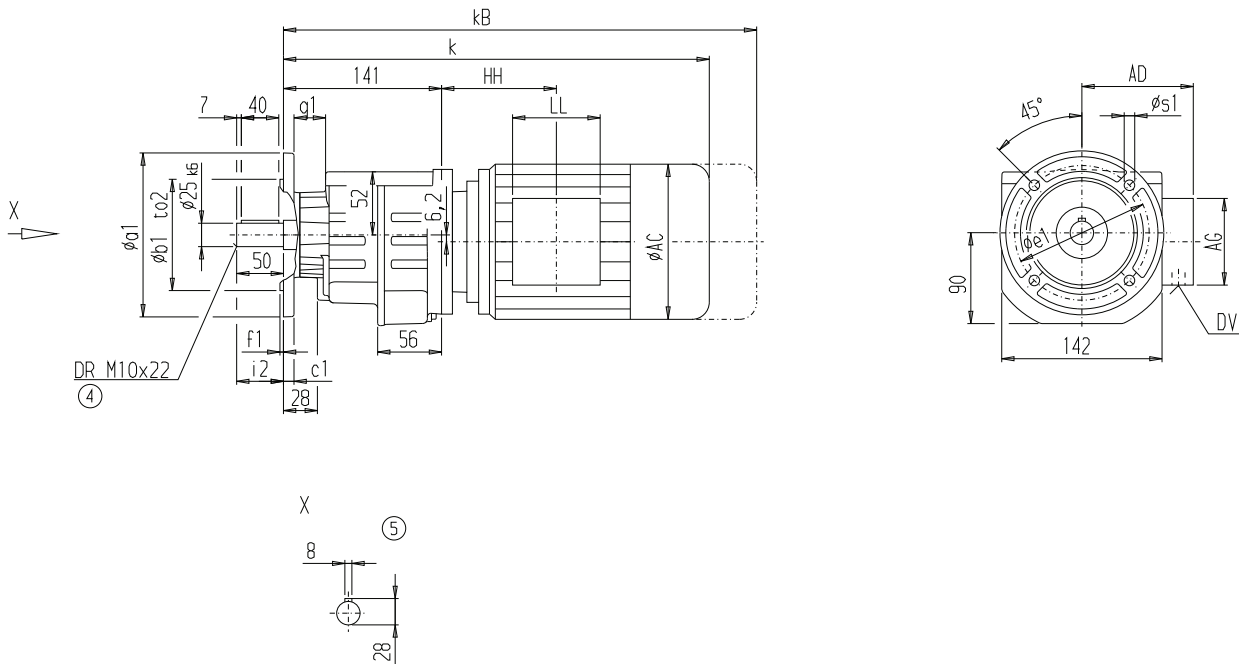
Silnik	Z28		D28		AC	AD	AG	LL	HH	DV	Waga	
	k	kB	k	kB							Z28	D28
LA71	337.5	392.5	337.5	392.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	9	9
LA71Z	356.5	411.5	356.5	411.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	9	9
LA90S	434.5	505.5	434.5	505.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	18	19
LA90L	434.5	505.5	434.5	505.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	18	19
LA90ZL	479.5	550.5	479.5	550.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	21	22
LA100L	516.5	597.5	-	-	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	28	-

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Reduktor DF/ZF28 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

DZF011



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	i2
A120	120	80	j6	8	100	3.0	28	6.6	50
A140	140	95	j6	9	115	3.0	27	9.0	50
A160	160	110	j6	9	130	3.5	27	9.0	50

Silnik	ZF28		DF28		AC	AD	AG	LL	HH	DV	Waga	
	k	kB	k	kB							ZF28	DF28
LA71	343.5	398.5	337.5	392.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	9	9
LA71Z	362.5	417.5	356.5	411.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	9	9
LA90S	440.5	511.5	440.5	511.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	18	19
LA90L	440.5	511.5	440.5	511.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	18	19
LA90ZL	485.5	556.5	485.5	556.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	21	22
LA100L	522.5	603.5	–	–	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	28	–

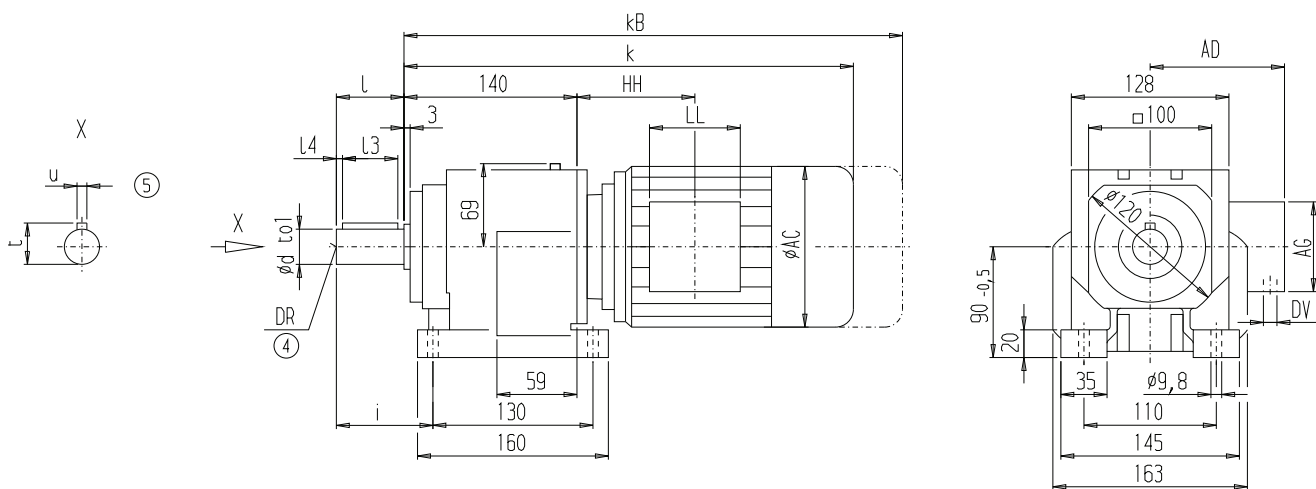
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor D/Z38 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



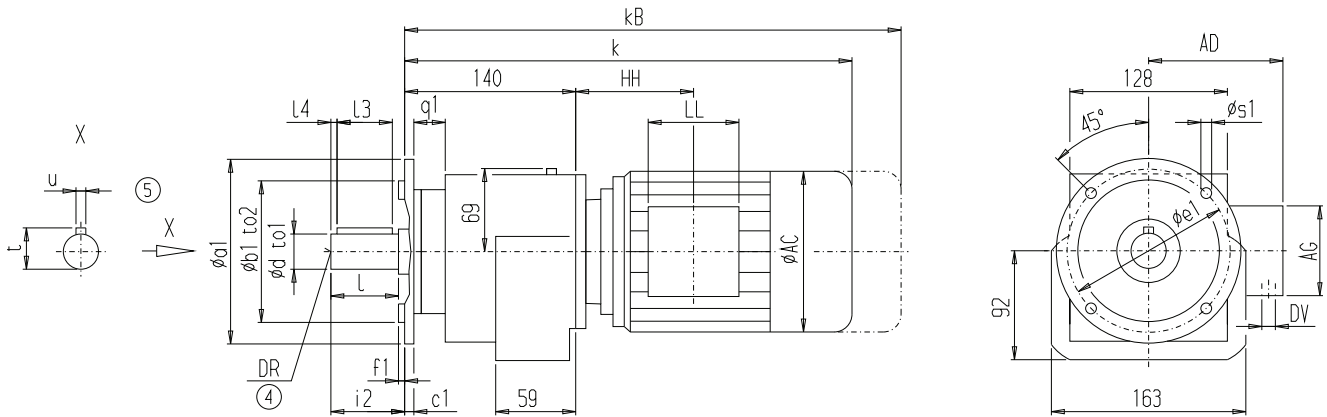
d	to1	l	l4	l3	t	u	i	DR
30*	k6	60	7	50	33	8	85	M10x22
25	k6	50	7	40	28	8	75	

*) Serie preferowane

Silnik	Z38		D38		AC	AD	AG	LL	Z38	D38	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								Z38	D38
LA71	398.5	453.5	413.5	468.5	139.0	146	90	90	114.5	129.5	M20x1.5/M25x2.5	16	17
LA71Z	417.5	472.5	432.5	487.5	139.0	146	90	90	114.5	129.5	M20x1.5/M25x2.5	16	17
LA80	435.5	499.0	450.5	514.0	156.5	155	90	90	114.0	129.0	M20x1.5/M25x2.5	21	22
LA90S	466.5	537.5	481.5	552.5	174.0	163	90	90	114.0	129.0	M20x1.5/M25x2.5	26	27
LA90L	466.5	537.5	481.5	552.5	174.0	163	90	90	114.0	129.0	M20x1.5/M25x2.5	26	27
LA90ZL	511.5	582.5	526.5	597.5	174.0	163	90	90	114.0	129.0	M20x1.5/M25x2.5	29	30
LA100L	512.5	593.5	-	-	195.0	168	120	120	154.5	-	2xM32x1.5	35	-
LA112M	542.0	623.0	-	-	219.0	181	120	120	160.0	-	2xM32x1.5	45	-

Reduktor DF/ZF38 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

DZF011

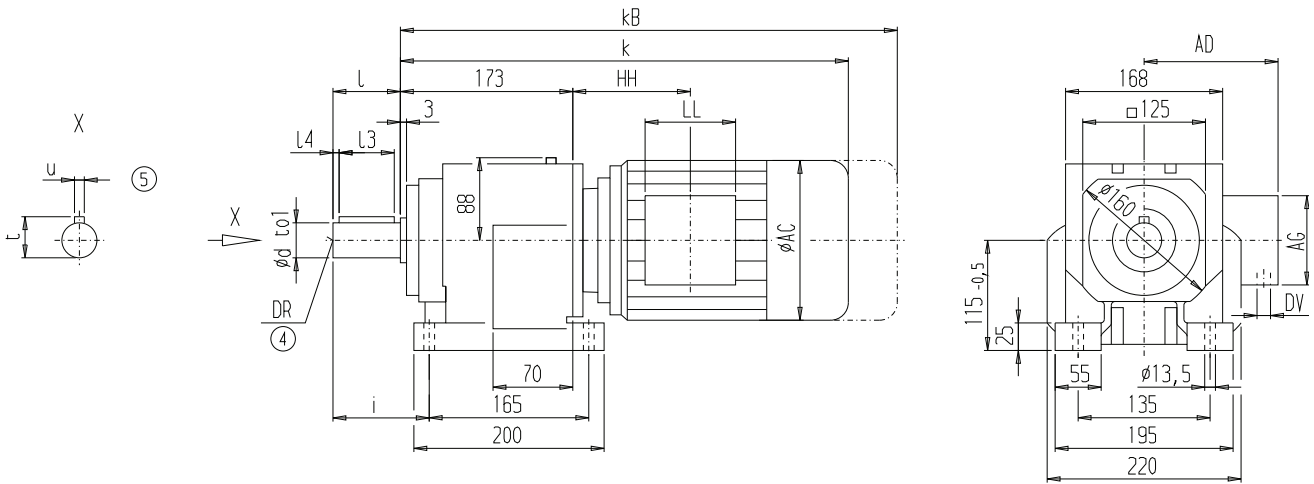


Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
A120	120	80	j6	8	100	3.0	23	6.8	30	k6	60	7	50	33	8	60	M10x22
									25	k6	50	7	40	28	8	50	
A140	140	95	j6	7	115	3.0	26	9.0	30	k6	60	7	50	33	8	60	M10x22
									25	k6	50	7	40	28	8	50	
A160	160	110	j6	10	130	3.5	26	9.0	30	k6	60	7	50	33	8	60	M10x22
									25	k6	50	7	40	28	8	50	
A200 ¹⁾	200	130	j6	12	165	3.5	24	11.0	30	k6	60	7	50	33	8	60	M10x22
									25	k6	50	7	40	28	8	50	
A250	250	180	j6	15	215	4.0	21	13.5	30	k6	60	7	50	33	8	60	M10x22
									25	k6	50	7	40	28	8	50	

Silnik	ZF38		DF38		AC	AD	AG	LL	ZF38	DF38	DV	Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH		ZF38	DF38
LA71	398.5	453.5	413.5	468.5	139.0	146	90	90	114.5	129.5	M20x1.5/M25x2.5	17	18
LA71Z	417.5	472.5	432.5	487.5	139.0	146	90	90	114.5	129.5	M20x1.5/M25x2.5	17	18
LA80	435.5	499.0	450.5	514.0	156.5	155	90	90	114.0	129.0	M20x1.5/M25x2.5	22	22
LA90S	466.5	537.5	481.5	552.5	174.0	163	90	90	114.0	129.0	M20x1.5/M25x2.5	26	27
LA90L	466.5	537.5	481.5	552.5	174.0	163	90	90	114.0	129.0	M20x1.5/M25x2.5	26	27
LA90ZL	511.5	582.5	526.5	597.5	174.0	163	90	90	114.0	129.0	M20x1.5/M25x2.5	29	30
LA100L	512.5	593.5	-	-	195.0	168	120	120	154.5	-	2xM32x1.5	35	-
LA112M	542.0	623.0	-	-	219.0	181	120	120	160.0	-	2xM32x1.5	46	-

Reduktor D/Z48 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



d	to1	l	l4	l3	t	u	i	DR
40*	k6	80	5	70	43	12	110	M16x36
30	k6	60	7	50	33	8	90	M10x22

*) Serie preferowane

Silnik	Z48		D48		AC	AD	AG	LL	Z48	D48	DV	Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH		Z48	D48
LA71	426	481.0	443	498.0	139.0	146	90	90	109.0	126.0	M20x1.5/M25x2.5	26	27
LA71Z	445	500.0	462	517.0	139.0	146	90	90	109.0	126.0	M20x1.5/M25x2.5	26	27
LA80	463	526.5	480	543.5	156.5	155	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	31	32
LA90S	494	565.0	511	582.0	174.0	163	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	35	36
LA90L	494	565.0	511	582.0	174.0	163	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	35	36
LA90ZL	539	610.0	556	627.0	174.0	163	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	38	39
LA100L	540	621.0	557	638.0	195.0	168	120	120	149.0	166.0	2xM32x1.5	44	45
LA112M	569	650.0	-	-	219.0	181	120	120	154.0	-	2xM32x1.5	56	-
LA132S	631	733.0	-	-	259.0	195	140	140	196.5	-	2xM32x1.5	66	-
LA132M	631	733.0	-	-	259.0	195	140	140	196.5	-	2xM32x1.5	66	-
LA132ZM	677	779.0	-	-	259.0	195	140	140	196.5	-	2xM32x1.5	75	-

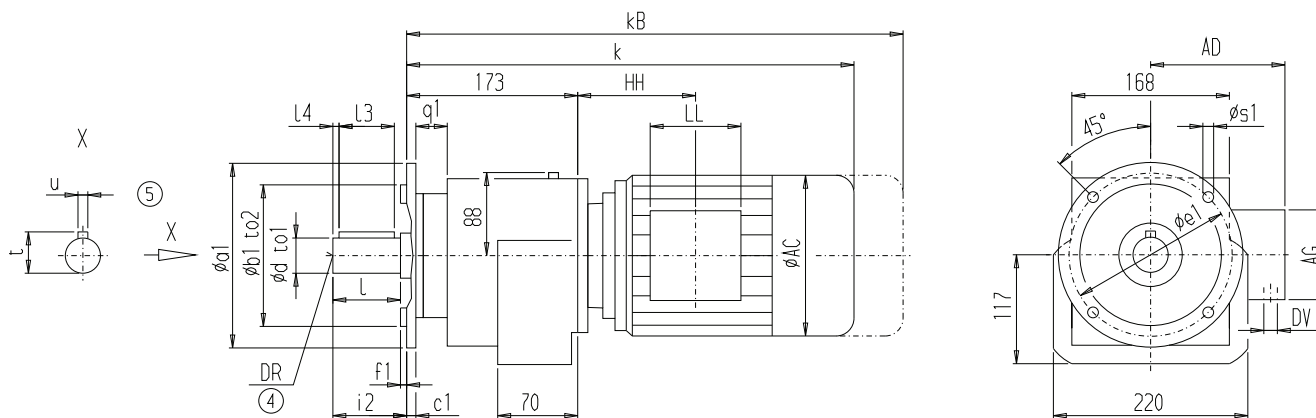
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor DF/ZF48 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

DZF011

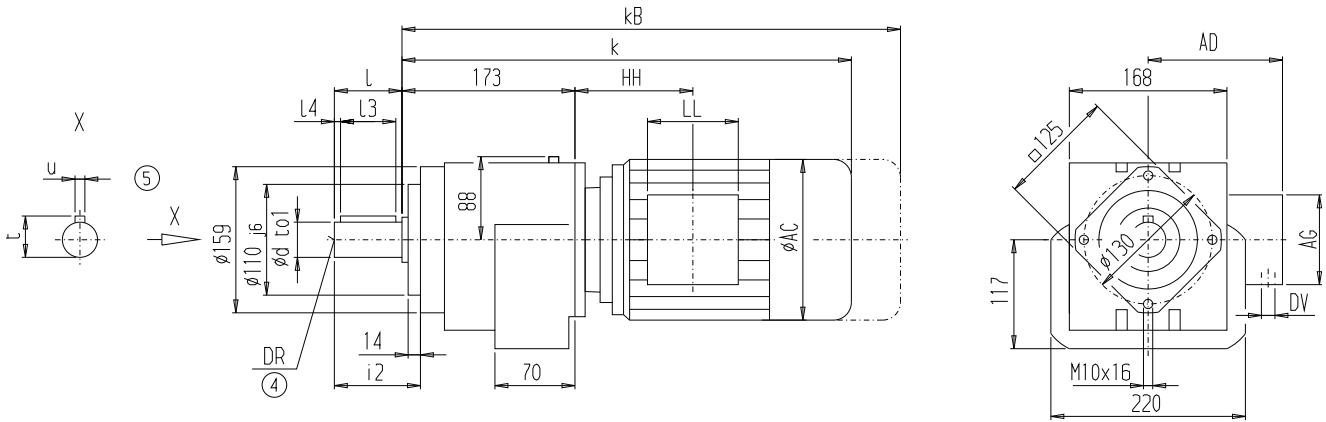


Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
A200	200	130	j6	12	165	3.5	29	11.0	40	k6	80	5	70	43	12	80	M16x36
									30	k6	60	7	50	33	8	60	M10x22
A250 ¹⁾	250	180	j6	15	215	4.0	26	13.5	40	k6	80	5	70	43	12	80	M16x36
									30	k6	60	7	50	33	8	60	M10x22
A300	300	230	j6	15	265	4.0	26	13.5	40	k6	80	5	70	43	12	80	M16x36
									30	k6	60	7	50	33	8	60	M10x22

Silnik	ZF48		DF48		AC	AD	AG	LL	ZF48	DF48	DV	Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH		ZF48	DF48
LA71	426	481.0	443	498.0	139.0	146	90	90	109.0	126.0	M20x1.5/M25x2.5	27	28
LA71Z	445	500.0	462	517.0	139.0	146	90	90	109.0	126.0	M20x1.5/M25x2.5	27	28
LA80	463	526.5	480	543.5	156.5	155	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	32	33
LA90S	494	565.0	511	582.0	174.0	163	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	37	38
LA90L	494	565.0	511	582.0	174.0	163	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	37	38
LA90ZL	539	610.0	556	627.0	174.0	163	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	40	40
LA100L	540	621.0	557	638.0	195.0	168	120	120	149.0	166.0	2xM32x1.5	46	47
LA112M	569	650.0	-	-	219.0	181	120	120	154.0	-	2xM32x1.5	57	-
LA132S	631	733.0	-	-	259.0	195	140	140	196.5	-	2xM32x1.5	67	-
LA132M	631	733.0	-	-	259.0	195	140	140	196.5	-	2xM32x1.5	67	-
LA132ZM	677	779.0	-	-	259.0	195	140	140	196.5	-	2xM32x1.5	76	-

Reduktor DZ/ZZ48 (dwu-/trzystopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

DZZ011



d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
40*	k6	80	5	70	43	12	97	M16x36
30	k6	60	7	50	33	8	77	M10x22

*) Serie preferowane

Silnik	ZZ48		DZ48		AC	AD	AG	LL	ZZ48		DZ48		Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH	DV	ZZ48	DZ48	
LA71	426	481.0	443	498.0	139.0	146	90	90	109.0	126.0	M20x1.5/M25x2.5	24	25	
LA71Z	445	500.0	462	517.0	139.0	146	90	90	109.0	126.0	M20x1.5/M25x2.5	24	25	
LA80	463	526.5	480	543.5	156.5	155	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	29	30	
LA90S	494	565.0	511	582.0	174.0	163	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	33	34	
LA90L	494	565.0	511	582.0	174.0	163	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	33	34	
LA90ZL	539	610.0	556	627.0	174.0	163	90	90	108.5	125.5	M20x1.5/M25x2.5	36	37	
LA100L	540	621.0	557	638.0	195.0	168	120	120	149.0	166.0	2xM32x1.5	42	43	
LA112M	569	650.0	-	-	219.0	181	120	120	154.0	-	2xM32x1.5	54	-	
LA132S	631	733.0	-	-	259.0	195	140	140	196.5	-	2xM32x1.5	64	-	
LA132M	631	733.0	-	-	259.0	195	140	140	196.5	-	2xM32x1.5	64	-	
LA132ZM	677	779.0	-	-	259.0	195	140	140	196.5	-	2xM32x1.5	73	-	

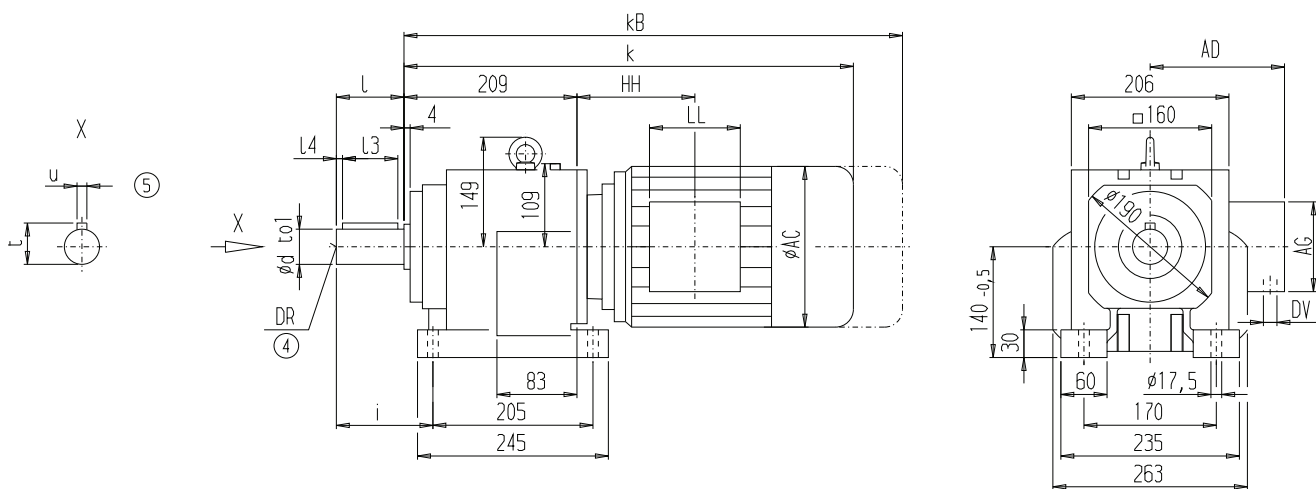
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor D/Z68 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



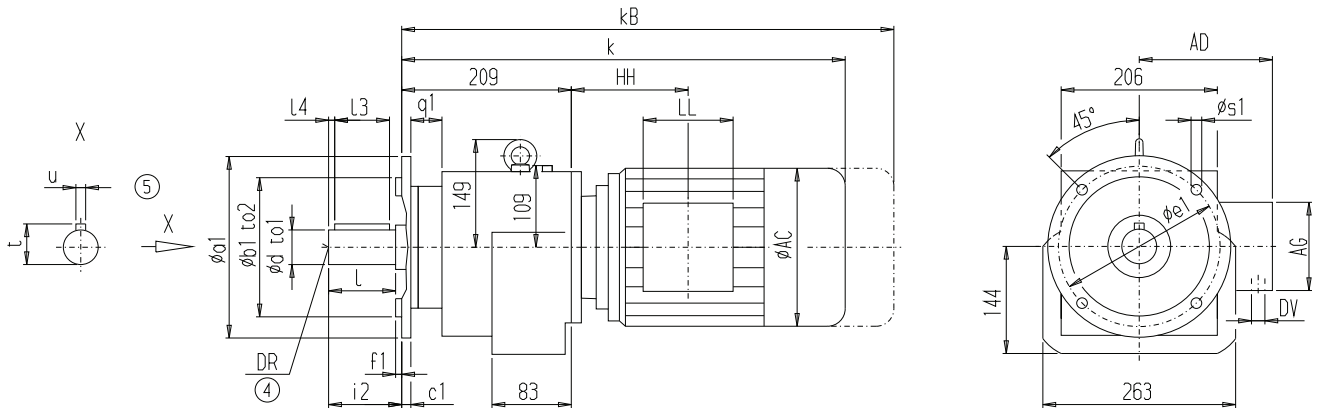
d	to1	l	l4	l3	t	u	i	DR
50*	k6	100	10	80	53.5	14	135	M16x36
40	k6	80	5	70	43.0	12	115	

*) Serie preferowane

Silnik	Z68		D68		AC	AD	AG	LL	Z68	D68	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								Z68	D68
LA71	456.0	511.0	474.5	529.5	139.0	146	90	90	103.0	121.5	M20x1.5/M25x2.5	43	45
LA71Z	475.0	530.0	493.5	548.5	139.0	146	90	90	103.0	121.5	M20x1.5/M25x2.5	43	45
LA80	493.0	556.5	511.5	575.0	156.5	155	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	48	50
LA90S	524.0	595.0	542.5	613.5	174.0	163	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	52	55
LA90L	524.0	595.0	542.5	613.5	174.0	163	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	52	55
LA90ZL	569.0	640.0	587.5	658.5	174.0	163	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	55	57
LA100L	570.0	651.0	588.5	669.5	195.0	168	120	120	143.0	161.5	2xM32x1.5	61	64
LA112M	597.0	678.0	-	-	219.0	181	120	120	146.0	-	2xM32x1.5	73	-
LA132S	657.0	759.0	-	-	259.0	195	140	140	186.5	-	2xM32x1.5	86	-
LA132M	657.0	759.0	-	-	259.0	195	140	140	186.5	-	2xM32x1.5	86	-
LA132ZM	703.0	805.0	-	-	259.0	195	140	140	186.5	-	2xM32x1.5	95	-
LA160M	759.5	878.0	-	-	313.5	227	165	165	212.0	-	2xM40x1.5	119	-
LA160L	759.5	878.0	-	-	313.5	227	165	165	212.0	-	2xM40x1.5	119	-

Reduktor DF/ZF68 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

DZF011



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
A250	250	180	j6	15	215	4	40	13.5	50	k6	100	10	80	53.5	14	100	M16x36
									40	k6	80	5	70	43.0	12	80	
A300	300	230	j6	16	265	4	39	13.5	50	k6	100	10	80	53.5	14	100	M16x36
									40	k6	80	5	70	43.0	12	80	
A350	350	250	h6	16	300	4	39	17.5	50	k6	100	10	80	53.5	14	100	M16x36
									40	k6	80	5	70	43.0	12	80	

Silnik	ZF68		DF68		ZF68		DF68		ZF68		DF68		Waga	
	k	kB	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	HH	DV	ZF68	DF68	
LA71	456.0	511.0	474.5	529.5	139.0	146	90	90	103.0	121.5	M20x1.5/M25x2.5	45	47	
LA71Z	475.0	530.0	493.5	548.5	139.0	146	90	90	103.0	121.5	M20x1.5/M25x2.5	45	47	
LA80	493.0	556.5	511.5	575.0	156.5	155	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	49	52	
LA90S	524.0	595.0	542.5	613.5	174.0	163	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	54	56	
LA90L	524.0	595.0	542.5	613.5	174.0	163	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	54	56	
LA90ZL	569.0	640.0	587.5	658.5	174.0	163	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	57	59	
LA100L	570.0	651.0	588.5	669.5	195.0	168	120	120	143.0	161.5	2xM32x1.5	63	65	
LA112M	597.0	678.0	-	-	219.0	181	120	120	146.0	-	2xM32x1.5	75	-	
LA132S	657.0	759.0	-	-	259.0	195	140	140	186.5	-	2xM32x1.5	88	-	
LA132M	657.0	759.0	-	-	259.0	195	140	140	186.5	-	2xM32x1.5	88	-	
LA132ZM	703.0	805.0	-	-	259.0	195	140	140	186.5	-	2xM32x1.5	97	-	
LA160M	759.5	878.0	-	-	313.5	227	165	165	212.0	-	2xM40x1.5	121	-	
LA160L	759.5	878.0	-	-	313.5	227	165	165	212.0	-	2xM40x1.5	121	-	

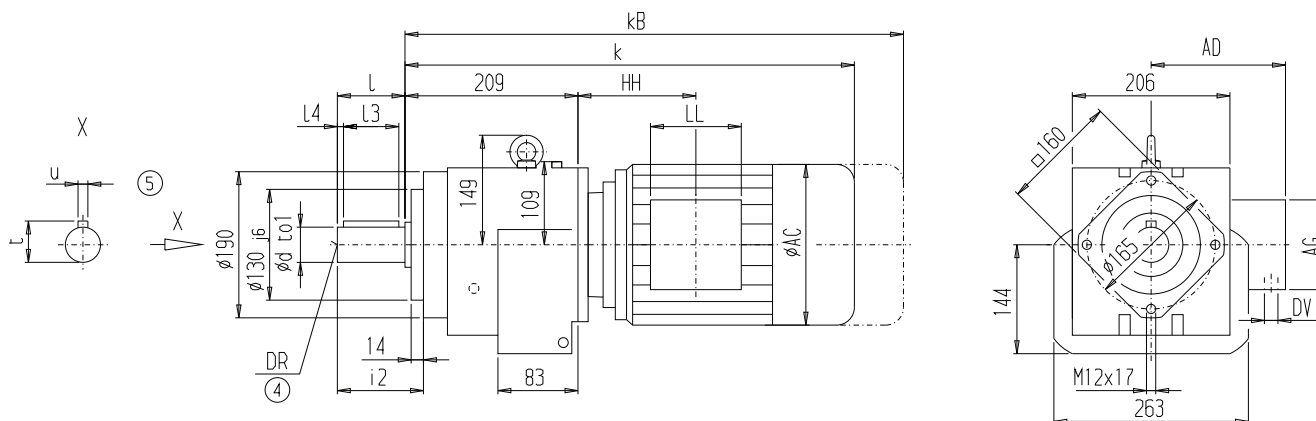
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor DZ/ZZ68 (dwu-/trzystopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

DZZ011



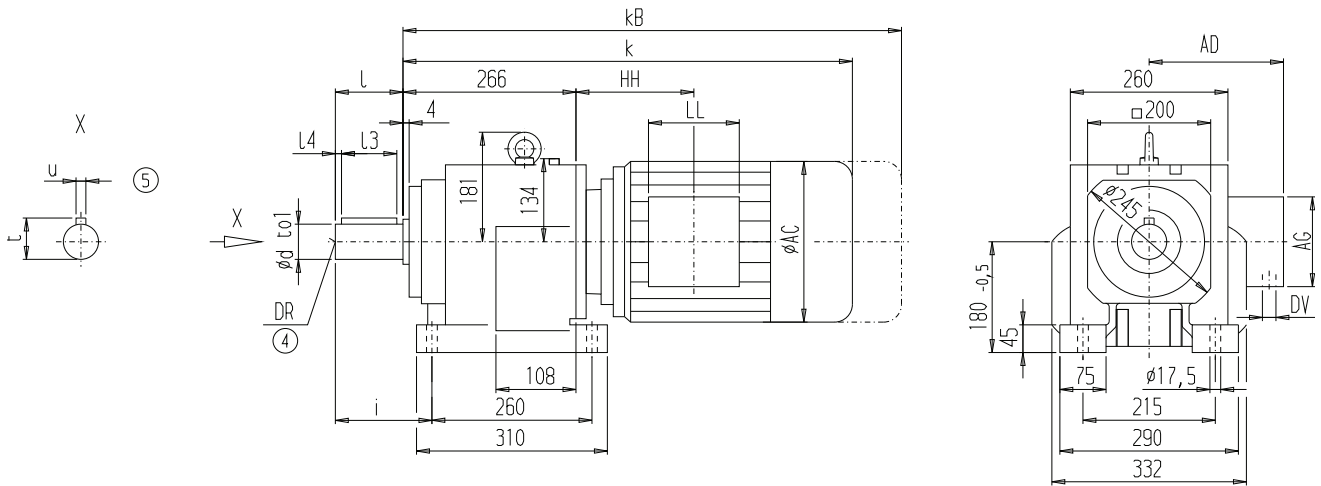
d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
50*	k6	100	10	80	53.5	14	118	M16x36
40	k6	80	5	70	43.0	12	98	

*) Serie preferowane

Silnik	ZZ68		DZ68		AC	AD	AG	LL	ZZ68	DZ68	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								ZZ68	DZ68
LA71	456.0	511.0	474.5	529.5	139.0	146	90	90	103.0	121.5	M20x1.5/M25x2.5	39	41
LA71Z	475.0	530.0	493.5	548.5	139.0	146	90	90	103.0	121.5	M20x1.5/M25x2.5	39	41
LA80	493.0	556.5	511.5	575.0	156.5	155	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	44	46
LA90S	524.0	595.0	542.5	613.5	174.0	163	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	49	51
LA90L	524.0	595.0	542.5	613.5	174.0	163	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	49	51
LA90ZL	569.0	640.0	587.5	658.5	174.0	163	90	90	102.5	121.0	M20x1.5/M25x2.5	52	54
LA100L	570.0	651.0	588.5	669.5	195.0	168	120	120	143.0	161.5	2xM32x1.5	58	60
LA112M	597.0	678.0	-	-	219.0	181	120	120	146.0	-	2xM32x1.5	69	-
LA132S	657.0	759.0	-	-	259.0	195	140	140	186.5	-	2xM32x1.5	82	-
LA132M	657.0	759.0	-	-	259.0	195	140	140	186.5	-	2xM32x1.5	82	-
LA132ZM	703.0	805.0	-	-	259.0	195	140	140	186.5	-	2xM32x1.5	92	-
LA160M	759.5	878.0	-	-	313.5	227	165	165	212.0	-	2xM40x1.5	115	-
LA160L	759.5	878.0	-	-	313.5	227	165	165	212.0	-	2xM40x1.5	115	-

Reduktor D/Z88 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



d	to1	l	l4	l3	t	u	i	DR
60*	m6	120	10	100	64.0	18	160	M20x42
50	k6	100	10	80	53.5	14	140	M16x36

*) Serie preferowane

Silnik	Z88		D88		AC	AD	AG	LL	Z88 HH	D88 HH	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								Z88	D88
LA71	-	-	523.0	578.0	139.0	146.0	90	90	-	113.0	M20x1.5/M25x2.5	-	76
LA71Z	-	-	542.0	597.0	139.0	146.0	90	90	-	113.0	M20x1.5/M25x2.5	-	76
LA80	-	-	560.0	623.5	156.5	155.0	90	90	-	112.5	M20x1.5/M25x2.5	-	81
LA90S	566.0	637.0	591.0	662.0	174.0	163.0	90	90	87.5	112.5	M20x1.5/M25x2.5	85	86
LA90L	566.0	637.0	591.0	662.0	174.0	163.0	90	90	87.5	112.5	M20x1.5/M25x2.5	85	86
LA90ZL	611.0	682.0	636.0	707.0	174.0	163.0	90	90	87.5	112.5	M20x1.5/M25x2.5	88	89
LA100L	609.5	690.5	637.0	718.0	195.0	168.0	120	120	125.5	153.0	2xM32x1.5	93	95
LA112M	635.5	716.5	664.5	745.5	219.0	181.0	120	120	127.5	156.5	2xM32x1.5	106	107
LA132S	695.5	797.5	723.5	825.5	259.0	195.0	140	140	168.0	196.0	2xM32x1.5	117	120
LA132M	695.5	797.5	723.5	825.5	259.0	195.0	140	140	168.0	196.0	2xM32x1.5	117	120
LA132ZM	741.5	843.5	769.5	871.5	259.0	195.0	140	140	168.0	196.0	2xM32x1.5	126	129
LA160M	800.0	918.5	-	-	313.5	227.0	165	165	195.5	-	2xM40x1.5	152	-
LA160L	800.0	918.5	-	-	313.5	227.0	165	165	195.5	-	2xM40x1.5	152	-
LG180ZM	910.5	1032.5	-	-	348.0	322.5	260	192	212.5	-	2xM40x1.5	274	-
LG180L	859.5	981.5	-	-	348.0	322.5	260	192	212.5	-	2xM40x1.5	244	-
LG180ZL	910.5	1032.5	-	-	348.0	322.5	260	192	212.5	-	2xM40x1.5	274	-

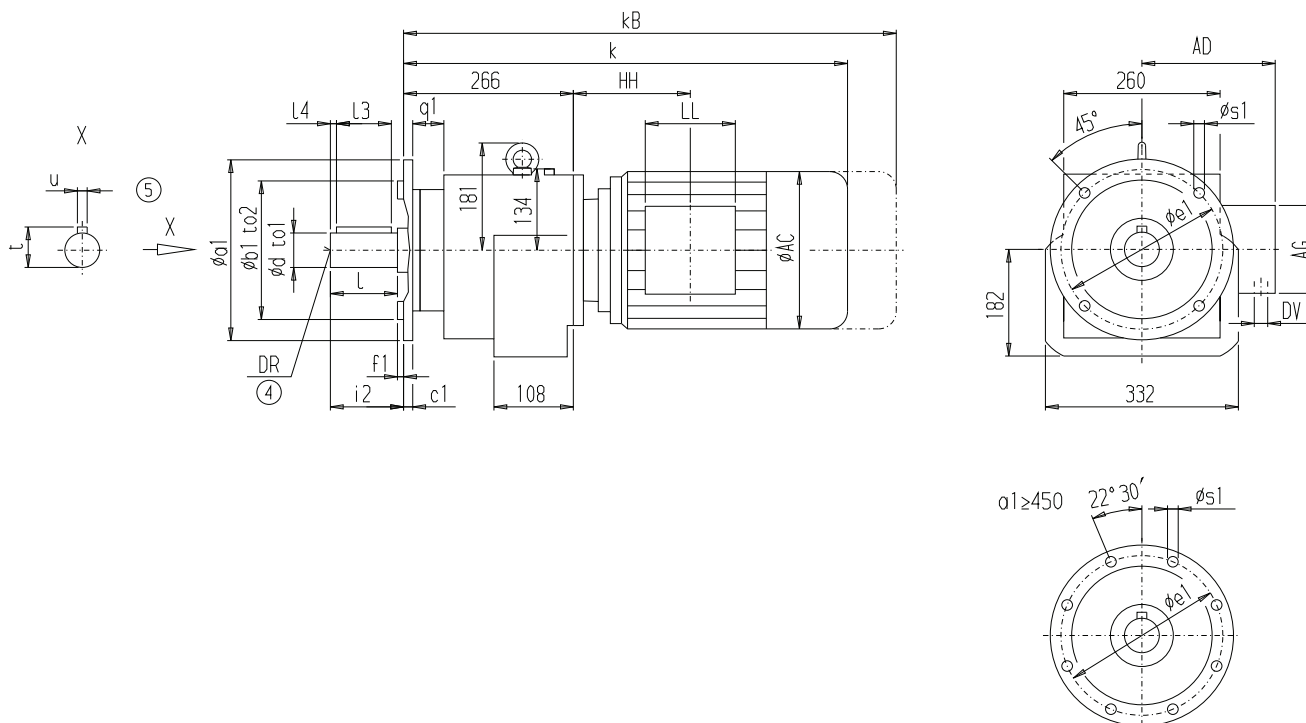
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor DF/ZF88 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

DZF011

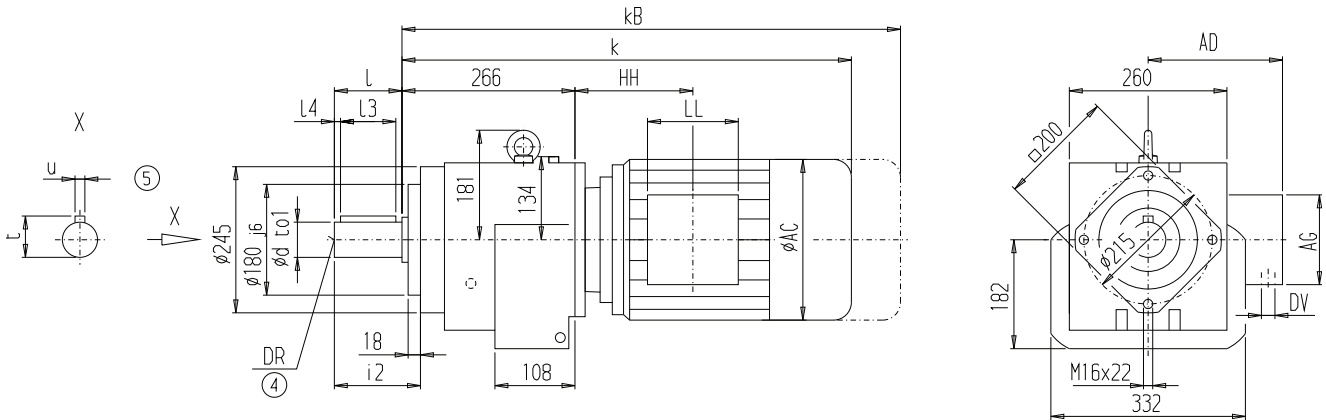


Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
A300	300	230	j6	16	265	4	54	13.5	60	m6	120	10	100	64.0	18	120	M20x42
									50	k6	100	10	80	53.5	14	100	M16x36
A350	350	250	h6	18	300	5	52	17.5	60	m6	120	10	100	64.0	18	120	M20x42
									50	k6	100	10	80	53.5	14	100	M16x36
A450	450	350	j6	18	400	5	52	17.5	60	m6	120	10	100	64.0	18	120	M20x42
									50	k6	100	10	80	53.5	14	100	M16x36

Silnik	ZF88		DF88		AC	AD	AG	LL	ZF88	DF88	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								ZF88	DF88
LA71	-	-	523.0	578.0	139.0	146.0	90	90	-	113.0	M20x1.5/M25x2.5	-	78
LA71Z	-	-	542.0	597.0	139.0	146.0	90	90	-	113.0	M20x1.5/M25x2.5	-	78
LA80	-	-	560.0	623.5	156.5	155.0	90	90	-	112.5	M20x1.5/M25x2.5	-	83
LA90S	566.0	637.0	591.0	662.0	174.0	163.0	90	90	87.5	112.5	M20x1.5/M25x2.5	87	88
LA90L	566.0	637.0	591.0	662.0	174.0	163.0	90	90	87.5	112.5	M20x1.5/M25x2.5	87	88
LA90ZL	611.0	682.0	636.0	707.0	174.0	163.0	90	90	87.5	112.5	M20x1.5/M25x2.5	90	90
LA100L	609.5	690.5	637.0	718.0	195.0	168.0	120	120	125.5	153.0	2xM32x1.5	95	97
LA112M	635.5	716.5	664.5	745.5	219.0	181.0	120	120	127.5	156.5	2xM32x1.5	108	109
LA132S	695.5	797.5	723.5	825.5	259.0	195.0	140	140	168.0	196.0	2xM32x1.5	119	122
LA132M	695.5	797.5	723.5	825.5	259.0	195.0	140	140	168.0	196.0	2xM32x1.5	119	122
LA132ZM	741.5	843.5	769.5	871.5	259.0	195.0	140	140	168.0	196.0	2xM32x1.5	128	131
LA160M	800.0	918.5	-	-	313.5	227.0	165	165	195.5	-	2xM40x1.5	154	-
LA160L	800.0	918.5	-	-	313.5	227.0	165	165	195.5	-	2xM40x1.5	154	-
LG180ZM	910.5	1032.5	-	-	348.0	322.5	260	192	212.5	-	2xM40x1.5	276	-
LG180L	859.5	981.5	-	-	348.0	322.5	260	192	212.5	-	2xM40x1.5	246	-
LG180ZL	910.5	1032.5	-	-	348.0	322.5	260	192	212.5	-	2xM40x1.5	276	-

Reduktor DZ/ZZ88 (dwu-/trzystopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

DZZ011



d	t01	l	l4	l3	t	u	i2	DR
60*	m6	120	10	100	64.0	18	142	M20x42
50	k6	100	10	80	53.5	14	122	M16x36

*) Serie preferowane

Silnik	ZZ88		DZ88		AC	AD	AG	LL	HH	HH	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								ZZ88	DZ88
LA71	-	-	523.0	578.0	139.0	146.0	90	90	-	113.0	M20x1.5/M25x2.5	-	69
LA71Z	-	-	542.0	597.0	139.0	146.0	90	90	-	113.0	M20x1.5/M25x2.5	-	69
LA80	-	-	560.0	623.5	156.5	155.0	90	90	-	112.5	M20x1.5/M25x2.5	-	74
LA90S	566.0	637.0	591.0	662.0	174.0	163.0	90	90	87.5	112.5	M20x1.5/M25x2.5	79	79
LA90L	566.0	637.0	591.0	662.0	174.0	163.0	90	90	87.5	112.5	M20x1.5/M25x2.5	79	79
LA90ZL	611.0	682.0	636.0	707.0	174.0	163.0	90	90	87.5	112.5	M20x1.5/M25x2.5	82	82
LA100L	609.5	690.5	637.0	718.0	195.0	168.0	120	120	125.5	153.0	2xM32x1.5	87	88
LA112M	635.5	716.5	664.5	745.5	219.0	181.0	120	120	127.5	156.5	2xM32x1.5	99	101
LA132S	695.5	797.5	723.5	825.5	259.0	195.0	140	140	168.0	196.0	2xM32x1.5	110	113
LA132M	695.5	797.5	723.5	825.5	259.0	195.0	140	140	168.0	196.0	2xM32x1.5	110	113
LA132ZM	741.5	843.5	769.5	871.5	259.0	195.0	140	140	168.0	196.0	2xM32x1.5	120	122
LA160M	800.0	918.5	-	-	313.5	227.0	165	165	195.5	-	2xM40x1.5	145	-
LA160L	800.0	918.5	-	-	313.5	227.0	165	165	195.5	-	2xM40x1.5	145	-
LG180ZM	910.5	1032.5	-	-	348.0	322.5	260	192	212.5	-	2xM40x1.5	267	-
LG180L	859.5	981.5	-	-	348.0	322.5	260	192	212.5	-	2xM40x1.5	237	-
LG180ZL	910.5	1032.5	-	-	348.0	322.5	260	192	212.5	-	2xM40x1.5	267	-

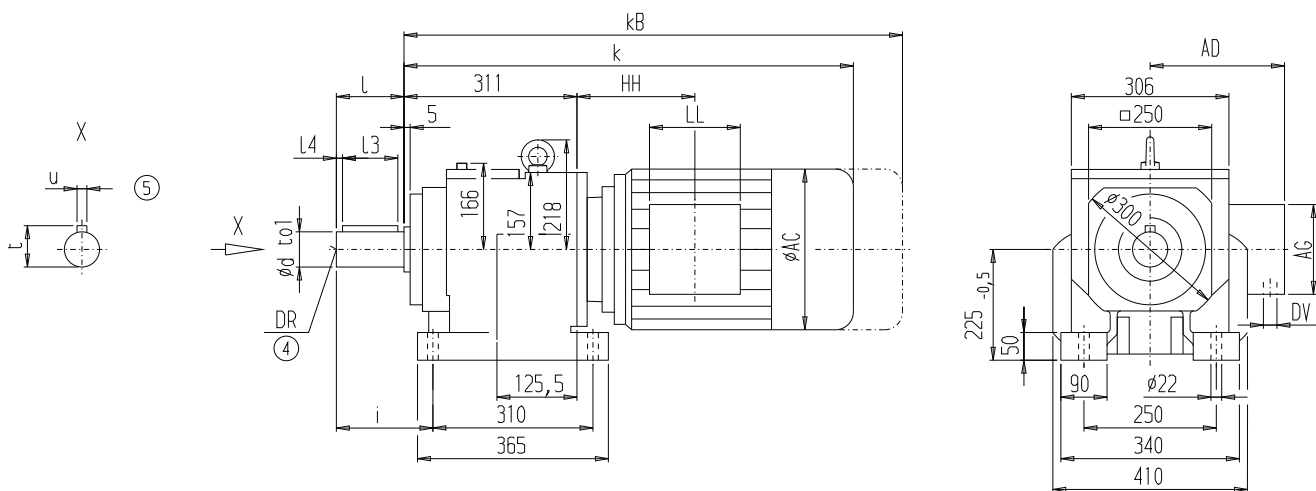
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor D/Z108 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



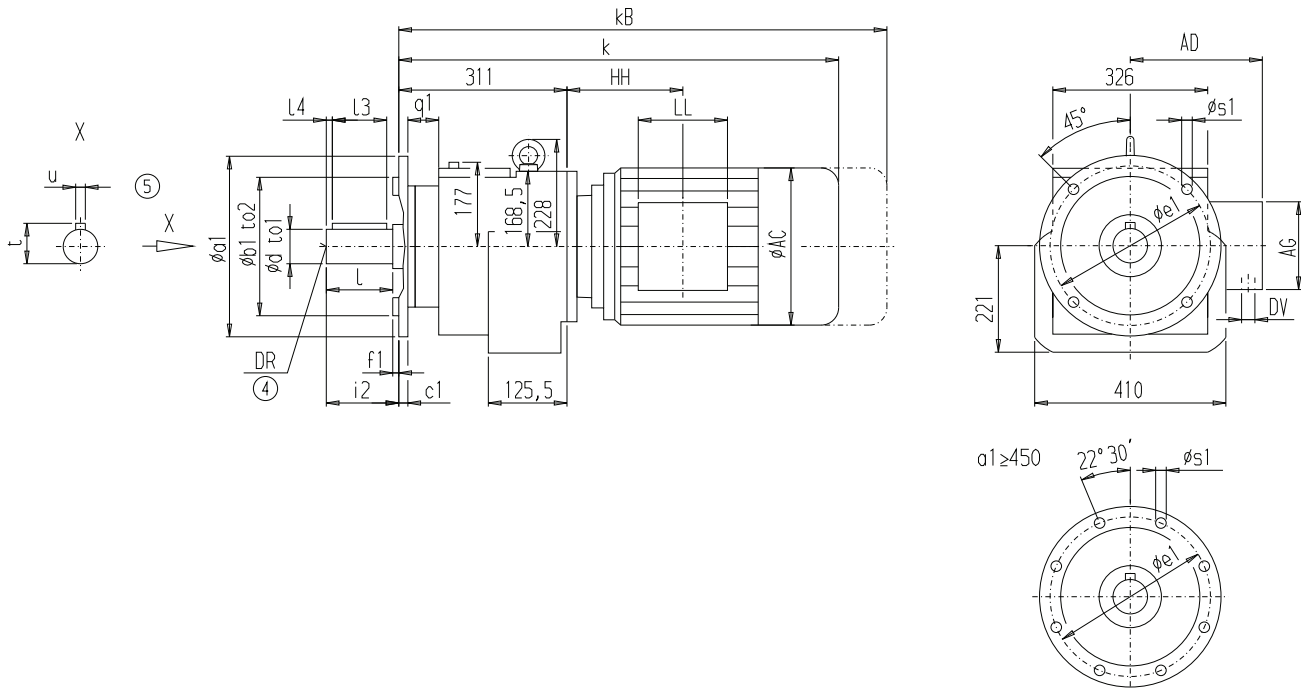
d	to1	l	l4	l3	t	u	i	DR
70*	m6	140	15	110	74.5	20	179.5	M20x42
60	m6	120	10	100	64.0	18	159.5	

*) Serie preferowane

Silnik	Z108		D108		AC	AD	AG	LL	Z108	D108	DV	Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH		Z108	D108
LA80	-	-	599.0	662.5	156.5	155.0	90	90	-	106.5	M20x1.5/M25x2.5	-	130
LA90S	599.5	670.5	630.0	701.0	174.0	163.0	90	90	76.0	106.5	M20x1.5/M25x2.5	133	135
LA90L	599.5	670.5	630.0	701.0	174.0	163.0	90	90	76.0	106.5	M20x1.5/M25x2.5	133	135
LA90ZL	644.5	715.5	675.0	746.0	174.0	163.0	90	90	76.0	106.5	M20x1.5/M25x2.5	136	138
LA100L	642.5	723.5	676.0	757.0	195.0	168.0	120	120	113.5	147.0	2xM32x1.5	141	144
LA112M	669.0	750.0	700.5	781.5	219.0	181.0	120	120	116.0	147.5	2xM32x1.5	152	156
LA132S	728.0	830.0	760.5	862.5	259.0	195.0	140	140	155.5	188.0	2xM32x1.5	163	168
LA132M	728.0	830.0	760.5	862.5	259.0	195.0	140	140	155.5	188.0	2xM32x1.5	163	168
LA132ZM	774.0	876.0	806.5	908.5	259.0	195.0	140	140	155.5	188.0	2xM32x1.5	172	177
LA160M	833.5	952.0	863.0	981.5	313.5	227.0	165	165	184.0	213.5	2xM40x1.5	198	205
LA160L	833.5	952.0	863.0	981.5	313.5	227.0	165	165	184.0	213.5	2xM40x1.5	198	205
LG180ZM	941.0	1063.0	-	-	348.0	322.5	260	192	198.0	-	2xM40x1.5	324	-
LG180L	890.0	1012.0	-	-	348.0	322.5	260	192	198.0	-	2xM40x1.5	294	-
LG180ZL	941.0	1063.0	-	-	348.0	322.5	260	192	198.0	-	2xM40x1.5	324	-
LG200L	946.0	1072.0	-	-	385.0	301.0	260	192	228.0	-	2xM50x1.5	374	-
LG225S*	1207.5	AA	-	-	442.0	325.0	260	192	196.5	-	2xM50x1.5	530	-
LG225M*	1207.5	AA	-	-	442.0	325.0	260	192	196.5	-	2xM50x1.5	518	-
LG225ZM*	1267.5	AA	-	-	442.0	325.0	260	192	196.5	-	2xM50x1.5	576	-

Reduktor DF/ZF108 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzone (typ-A)

DZF011



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
A350	350	250	h6	18	300	5	36	17.5	70	m6	140	15	110	74.5	20	140	M20x42
									60	m6	120	10	100	64.0	18	120	
A450	450	350	h6	20	400	5	34	17.5	70	m6	140	15	110	74.5	20	140	M20x42
									60	m6	120	10	100	64.0	18	120	

Silnik	ZF108		DF108		AC	AD	AG	LL	ZF108	DF108	DV	Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH		ZF108	DF108
LA80	-	-	599.0	662.5	156.5	155.0	90	90	-	106.5	M20x1.5/M25x2.5	-	129
LA90S	599.5	670.5	630.0	701.0	174.0	163.0	90	90	76.0	106.5	M20x1.5/M25x2.5	131	134
LA90L	599.5	670.5	630.0	701.0	174.0	163.0	90	90	76.0	106.5	M20x1.5/M25x2.5	131	134
LA90ZL	644.5	715.5	675.0	746.0	174.0	163.0	90	90	76.0	106.5	M20x1.5/M25x2.5	134	137
LA100L	642.5	727.5	676.0	757.0	195.0	168.0	120	120	113.5	147.0	2xM32x1.5	139	143
LA112M	669.0	750.0	700.5	781.5	219.0	181.0	120	120	116.0	147.5	2xM32x1.5	151	155
LA132S	728.0	830.0	760.5	862.5	259.0	195.0	140	140	155.5	188.0	2xM32x1.5	162	167
LA132M	728.0	830.0	760.5	862.5	259.0	195.0	140	140	155.5	188.0	2xM32x1.5	162	167
LA132ZM	774.0	876.0	806.5	908.5	259.0	195.0	140	140	155.5	188.0	2xM32x1.5	171	176
LA160M	833.5	952.0	863.0	981.5	313.5	227.0	165	165	184.0	213.5	2xM40x1.5	196	204
LA160L	833.5	952.0	863.0	981.5	313.5	227.0	165	165	184.0	213.5	2xM40x1.5	196	204
LG180ZM	941.0	1063.0	-	-	348.0	322.5	260	192	198.0	-	2xM40x1.5	323	-
LG180L	890.0	1012.0	-	-	348.0	322.5	260	192	198.0	-	2xM40x1.5	293	-
LG180ZL	941.0	1063.0	-	-	348.0	322.5	260	192	198.0	-	2xM40x1.5	323	-
LG200L	946.0	1072.0	-	-	385.0	301.0	260	192	228.0	-	2xM50x1.5	373	-
LG225S*	1207.5	AA	-	-	442.0	325.0	260	192	196.5	-	2xM50x1.5	529	-
LG225M*	1207.5	AA	-	-	442.0	325.0	260	192	196.5	-	2xM50x1.5	517	-
LG225ZM*	1267.5	AA	-	-	442.0	325.0	260	192	196.5	-	2xM50x1.5	575	-

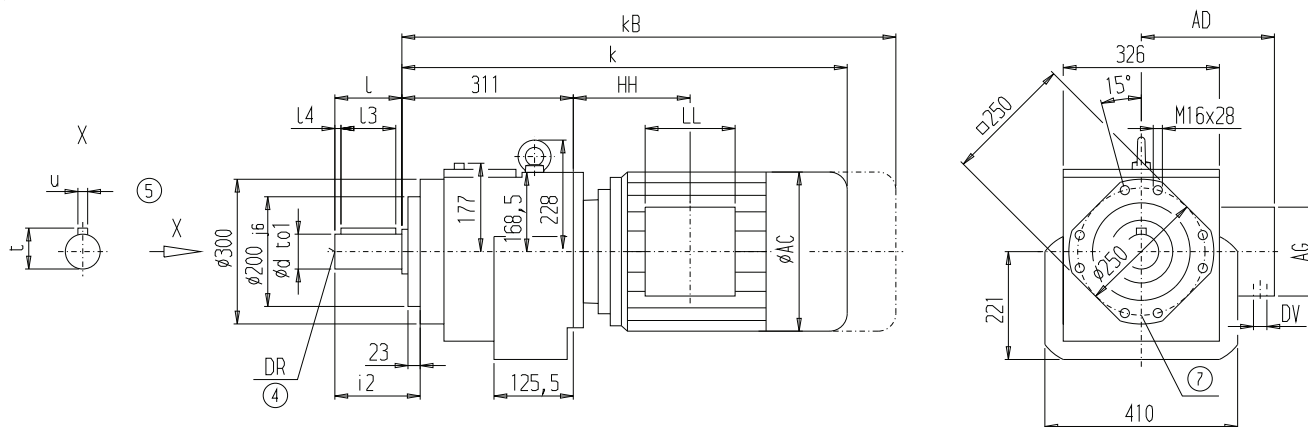
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor DZ/ZZ108 (dwu-/trzystopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

DZZ011



d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
70*	m6	140	15	110	74.5	20	168	M20x42
60	m6	120	10	100	64.0	18	148	

*) Serie preferowane

Silnik	ZZ108		DZ108		AC	AD	AG	LL	HH	HH	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								ZZ108	DZ108
LA80	-	-	599.0	662.5	156.5	155.0	90	90	-	106.5	M20x1.5/M25x2.5	-	121
LA90S	599.5	670.5	630.0	701.0	174.0	163.0	90	90	76.0	106.5	M20x1.5/M25x2.5	124	126
LA90L	599.5	670.5	630.0	701.0	174.0	163.0	90	90	76.0	106.5	M20x1.5/M25x2.5	124	126
LA90ZL	644.5	715.5	675.0	746.0	174.0	163.0	90	90	76.0	106.5	M20x1.5/M25x2.5	127	129
LA100L	642.5	727.5	676.0	757.0	195.0	168.0	120	120	113.5	147.0	2xM32x1.5	132	135
LA112M	669.0	750.0	700.5	781.5	219.0	181.0	120	120	116.0	147.5	2xM32x1.5	144	147
LA132S	728.0	830.0	760.5	862.5	259.0	195.0	140	140	155.5	188.0	2xM32x1.5	154	159
LA132M	728.0	830.0	760.5	862.5	259.0	195.0	140	140	155.5	188.0	2xM32x1.5	154	159
LA132ZM	774.0	876.0	806.5	908.5	259.0	195.0	140	140	155.5	188.0	2xM32x1.5	163	168
LA160M	833.5	952.0	863.0	981.5	313.5	227.0	165	165	184.0	213.5	2xM40x1.5	189	196
LA160L	833.5	952.0	863.0	981.5	313.5	227.0	165	165	184.0	213.5	2xM40x1.5	189	196
LG180ZM	941.0	1063.0	-	-	348.0	322.5	260	192	198.0	-	2xM40x1.5	315	-
LG180L	890.0	1012.0	-	-	348.0	322.5	260	192	198.0	-	2xM40x1.5	285	-
LG180ZL	941.0	1063.0	-	-	348.0	322.5	260	192	198.0	-	2xM40x1.5	315	-
LG200L	946.0	1072.0	-	-	385.0	301.0	260	192	228.0	-	2xM50x1.5	365	-
LG225S*	1207.5	AA	-	-	442.0	325.0	260	192	196.5	-	2xM50x1.5	521	-
LG225M*	1207.5	AA	-	-	442.0	325.0	260	192	196.5	-	2xM50x1.5	509	-
LG225ZM*	1267.5	AA	-	-	442.0	325.0	260	192	196.5	-	2xM50x1.5	567	-

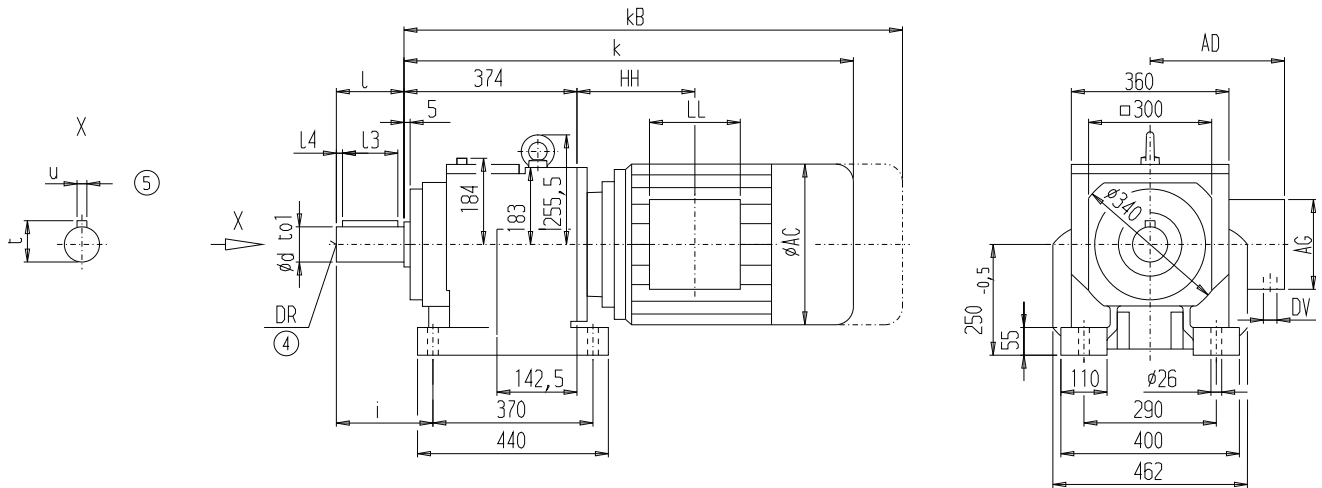
DIN 332
* z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885
AA Na zapytanie

Uwagi, patrz str. 2/191

Reduktor D/Z128 (dwu/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



d	to1	l	l4	l3	t	u	i	DR
90*	m6	170	15	140	95.0	25	215	M24x50
70	m6	140	15	110	74.5	20	185	M20x42

*) Serie preferowane

Silnik	Z128		D128		AC	AD	AG	LL	Z128	D128	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								Z128	D128
LA90S	-	-	686.0	757.0	174.0	163.0	90	90	-	99.5	M20x1.5/M25x2.5	-	212
LA90L	-	-	686.0	757.0	174.0	163.0	90	90	-	99.5	M20x1.5/M25x2.5	-	212
LA90ZL	-	-	731.0	802.0	174.0	163.0	90	90	-	99.5	M20x1.5/M25x2.5	-	215
LA100L	696.0	777.0	732.0	813.0	195.0	168.0	120	120	104.0	140.0	2xM32x1.5	214	221
LA112M	721.5	802.5	755.5	836.5	219.0	181.0	120	120	105.5	139.5	2xM32x1.5	226	233
LA132S	780.5	882.5	814.5	916.5	259.0	195.0	140	140	145.0	179.0	2xM32x1.5	235	246
LA132M	780.5	882.5	814.5	916.5	259.0	195.0	140	140	145.0	179.0	2xM32x1.5	235	246
LA132ZM	826.5	928.5	860.5	962.5	259.0	195.0	140	140	145.0	179.0	2xM32x1.5	244	255
LA160M	880.0	998.5	917.0	1035.5	313.5	227.0	165	165	167.5	204.5	2xM40x1.5	274	282
LA160L	880.0	998.5	917.0	1035.5	313.5	227.0	165	165	167.5	204.5	2xM40x1.5	274	282
LG180ZM	990.5	1112.5	1027.5	1149.5	348.0	322.5	260	192	184.5	221.5	2xM40x1.5	395	408
LG180L	939.5	1061.5	976.5	1098.5	348.0	322.5	260	192	184.5	221.5	2xM40x1.5	365	378
LG180ZL	990.5	1112.5	1027.5	1149.5	348.0	322.5	260	192	184.5	221.5	2xM40x1.5	395	408
LG200L	995.5	1121.5	1032.5	1158.5	385.0	301.0	260	192	214.5	251.5	2xM50x1.5	445	458
LG225S	1068.0	AA	-	-	439.0	325.0	260	192	250.0	-	2xM50x1.5	522	-
LG225M	1068.0	AA	-	-	439.0	325.0	260	192	250.0	-	2xM50x1.5	510	-
LG225ZM	1128.0	AA	-	-	439.0	325.0	260	192	250.0	-	2xM50x1.5	568	-
LG250M*	1356.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	237.5	-	2xM63x1.5	689	-
LG250ZM*	1426.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	237.5	-	2xM63x1.5	792	-

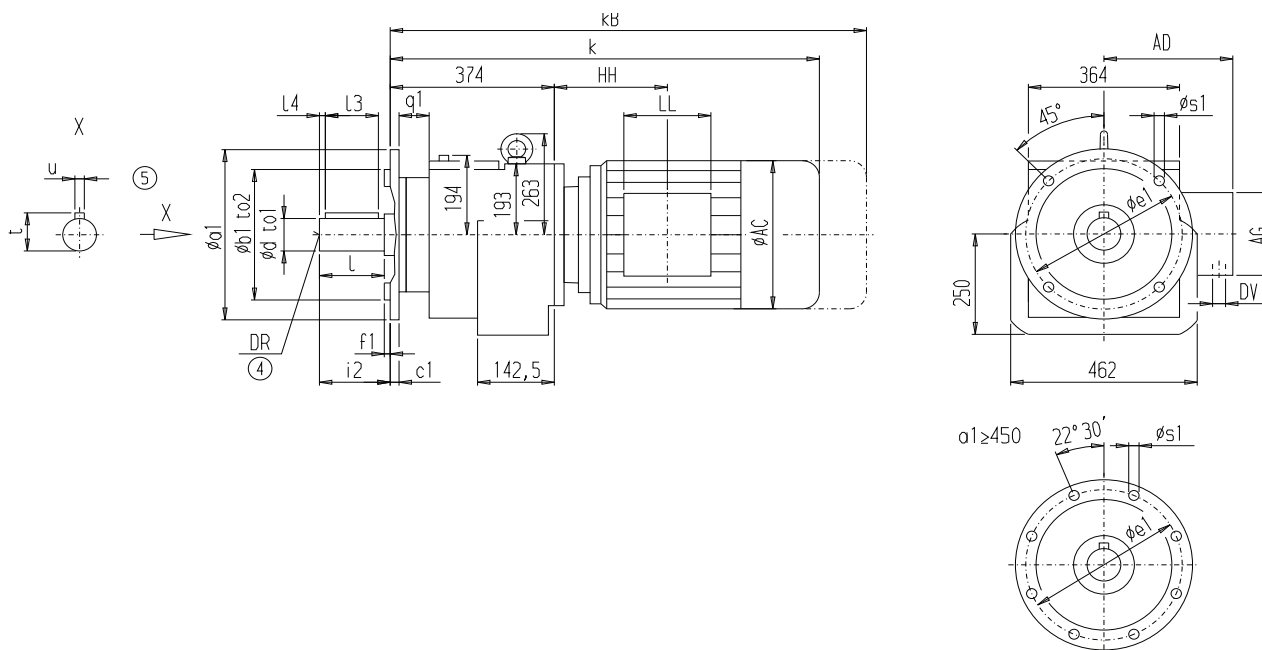
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor DF/ZF128 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierze (typ-A)

DZF011



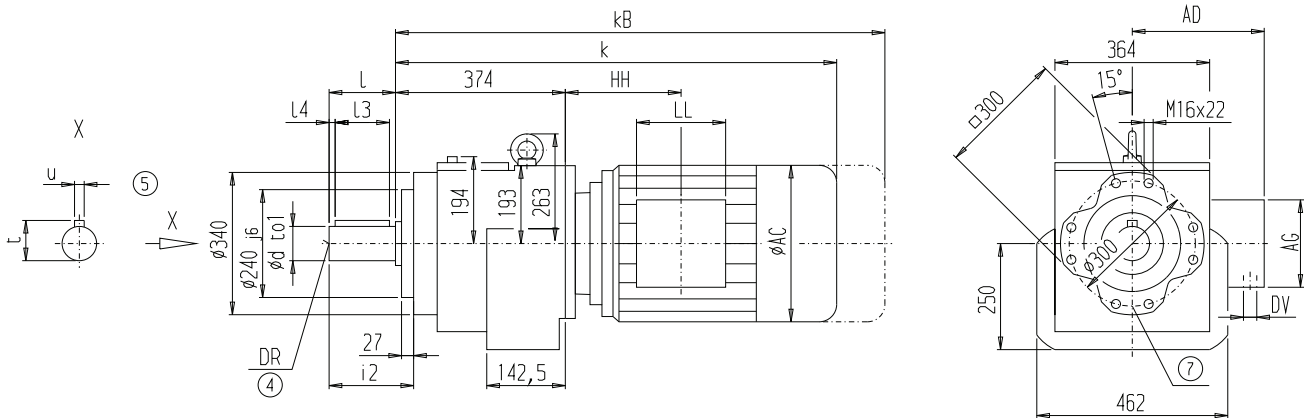
Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
A350*	350	250	h6	18	300	5	60	17.5	90	m6	170	15	140	95.0	25	170	M24x50
									70	m6	140	15	110	74.5	20	140	M20x42
A450	450	350	h6	22	400	5	56	17.5	90	m6	170	15	140	95.0	25	170	M24x50
									70	m6	140	15	110	74.5	20	140	M20x42
A550	550	450	h6	22	500	5	56	17.5	90	m6	170	15	140	95.0	25	170	M24x50
									70	m6	140	15	110	74.5	20	140	M20x42

* Jeśli moment > 3,500 Nm, kołnierz musi być kołkowy. Zalecamy zastosowanie 2 kołków o średnicy 12 mm.

Silnik	ZF128		DF128		AC	AD	AG	LL	ZF128	DF128	DV	Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH		ZF128	DF128
LA90S	-	-	686.0	757.0	174.0	163.0	90	90	-	99.5	M20x1.5/M25x2.5	-	206
LA90L	-	-	686.0	757.0	174.0	163.0	90	90	-	99.5	M20x1.5/M25x2.5	-	206
LA90ZL	-	-	731.0	802.0	174.0	163.0	90	90	-	99.5	M20x1.5/M25x2.5	-	209
LA100L	696.0	777.0	732.0	813.0	195.0	168.0	120	120	104.0	140.0	2xM32x1.5	209	216
LA112M	721.5	802.5	755.5	836.5	219.0	181.0	120	120	105.5	139.5	2xM32x1.5	220	227
LA132S	780.5	882.5	814.5	916.5	259.0	195.0	140	140	145.0	179.0	2xM32x1.5	230	240
LA132M	780.5	882.5	814.5	916.5	259.0	195.0	140	140	145.0	179.0	2xM32x1.5	230	240
LA132ZM	826.5	928.5	860.5	962.5	259.0	195.0	140	140	145.0	179.0	2xM32x1.5	239	249
LA160M	880.0	998.5	917.0	1035.5	313.5	227.0	165	165	167.5	204.5	2xM40x1.5	269	276
LA160L	880.0	998.5	917.0	1035.5	313.5	227.0	165	165	167.5	204.5	2xM40x1.5	269	276
LG180ZM	990.5	1112.5	1027.5	1149.5	348.0	322.5	260	192	184.5	221.5	2xM40x1.5	390	402
LG180L	939.5	1061.5	976.5	1098.5	348.0	322.5	260	192	184.5	221.5	2xM40x1.5	360	372
LG180ZL	990.5	1112.5	1027.5	1149.5	348.0	322.5	260	192	184.5	221.5	2xM40x1.5	390	402
LG200L	995.5	1121.5	1032.5	1158.5	385.0	301.0	260	192	214.5	251.5	2xM50x1.5	440	452
LG225S	1068.0	AA	-	-	439.0	325.0	260	192	250.0	-	2xM50x1.5	517	-
LG225M	1068.0	AA	-	-	439.0	325.0	260	192	250.0	-	2xM50x1.5	505	-
LG225ZM	1128.0	AA	-	-	439.0	325.0	260	192	250.0	-	2xM50x1.5	563	-
LG250M*	1356.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	237.5	-	2xM63x1.5	684	-
LG250ZM*	1426.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	237.5	-	2xM63x1.5	787	-

Reduktor DZ/ZZ128 (dwu-/trzystopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

DZZ011



d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
90*	m6	170	15	140	95.0	25	203	M24x50
70	m6	140	15	110	74.5	20	173	M20x42

*) Serie preferowane

Silnik	ZZ128		DZ128		AC	AD	AG	LL	HH	HH	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								ZZ128	DZ128
LA90S	-	-	686.0	757.0	174.0	163.0	90	90	-	99.5	M20x1.5/M25x2.5	-	190
LA90L	-	-	686.0	757.0	174.0	163.0	90	90	-	99.5	M20x1.5/M25x2.5	-	190
LA90ZL	-	-	731.0	802.0	174.0	163.0	90	90	-	99.5	M20x1.5/M25x2.5	-	192
LA100L	696.0	777.0	732.0	813.0	195.0	168.0	120	120	104.0	140.0	2xM32x1.5	192	199
LA112M	721.5	802.5	755.5	836.5	219.0	181.0	120	120	105.5	139.5	2xM32x1.5	203	210
LA132S	780.5	882.5	814.5	916.5	259.0	195.0	140	140	145.0	179.0	2xM32x1.5	213	223
LA132M	780.5	882.5	814.5	916.5	259.0	195.0	140	140	145.0	179.0	2xM32x1.5	213	223
LA132ZM	826.5	928.5	860.5	962.5	259.0	195.0	140	140	145.0	179.0	2xM32x1.5	222	233
LA160M	880.0	998.5	917.0	1035.5	313.5	227.0	165	165	167.5	204.5	2xM40x1.5	252	259
LA160L	880.0	998.5	917.0	1035.5	313.5	227.0	165	165	167.5	204.5	2xM40x1.5	252	259
LG180ZM	990.5	1112.5	1027.5	1149.5	348.0	322.5	260	192	184.5	221.5	2xM40x1.5	373	385
LG180L	939.5	1061.5	976.5	1098.5	348.0	322.5	260	192	184.5	221.5	2xM40x1.5	343	355
LG180ZL	990.5	1112.5	1027.5	1149.5	348.0	322.5	260	192	184.5	221.5	2xM40x1.5	373	385
LG200L	995.5	1121.5	1032.5	1158.5	385.0	301.0	260	192	214.5	251.5	2xM50x1.5	423	435
LG225S	1068.0	AA	-	-	439.0	325.0	260	192	250.0	-	2xM50x1.5	500	-
LG225M	1068.0	AA	-	-	439.0	325.0	260	192	250.0	-	2xM50x1.5	488	-
LG225ZM	1128.0	AA	-	-	439.0	325.0	260	192	250.0	-	2xM50x1.5	546	-
LG250M*	1356.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	237.5	-	2xM63x1.5	667	-
LG250ZM*	1426.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	237.5	-	2xM63x1.5	770	-

DIN 332
* z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885
AA Na zapytanie

Uwagi, patrz str. 2/191

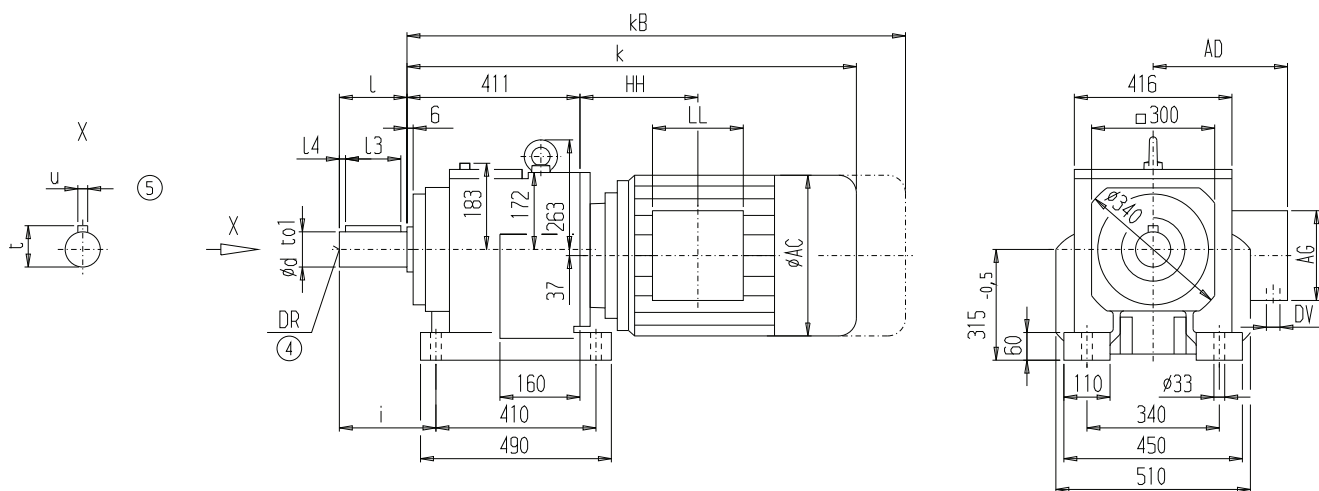
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor D/Z148 (dwu/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



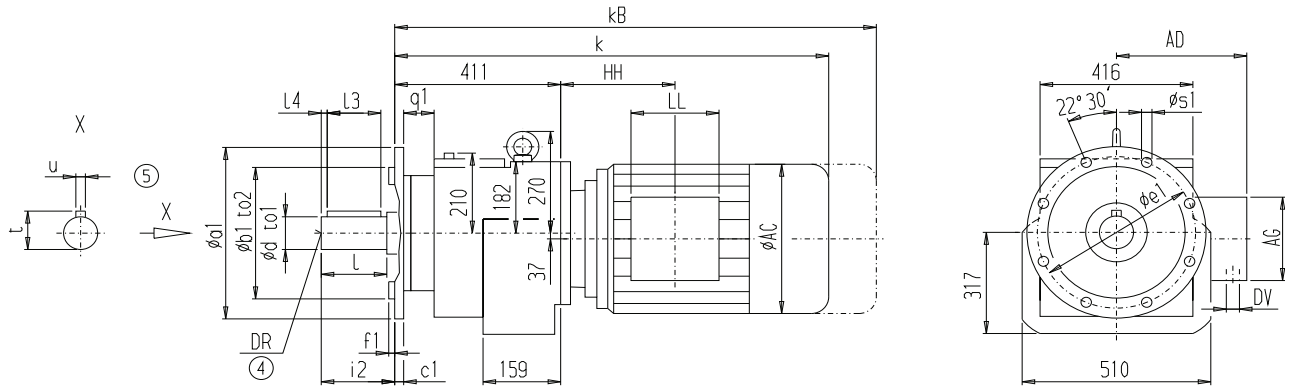
d	to1	l	l4	l3	t	u	i	DR
100*	m6	210	15	180	106	28	260	M24x50
90	m6	170	15	140	95	25	220	

*) Serie preferowane

Silnik	Z148		D148		AC	AD	AG	LL	Z148	D148	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								Z148	D148
LA100L	-	-	764.0	845.0	195.0	168.0	120	120	-	135.0	2xM32x1.5	-	313
LA112M	-	-	789.5	870.5	219.0	181.0	120	120	-	136.5	2xM32x1.5	-	324
LA132S	809.5	911.5	847.5	949.5	259.0	195.0	140	140	137.0	175.0	2xM32x1.5	325	336
LA132M	809.5	911.5	847.5	949.5	259.0	195.0	140	140	137.0	175.0	2xM32x1.5	325	336
LA132ZM	855.5	957.5	893.5	995.5	259.0	195.0	140	140	137.0	175.0	2xM32x1.5	334	345
LA160M	909.5	1028.0	947.5	1066.0	313.5	227.0	165	165	160.0	198.0	2xM40x1.5	359	371
LA160L	909.5	1028.0	947.5	1066.0	313.5	227.0	165	165	160.0	198.0	2xM40x1.5	359	371
LG180ZM	1020.0	1142.0	1058.0	1180.0	348.0	322.5	260	192	177.0	215.0	2xM40x1.5	485	497
LG180L	969.0	1091.0	1007.0	1129.0	348.0	322.5	260	192	177.0	215.0	2xM40x1.5	455	467
LG180ZL	1020.0	1142.0	1058.0	1180.0	348.0	322.5	260	192	177.0	215.0	2xM40x1.5	485	497
LG200L	1025.0	1151.0	1063.0	1189.0	385.0	301.0	260	192	207.0	245.0	2xM50x1.5	535	547
LG225S	1097.5	AA	1135.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	280.5	2xM50x1.5	608	621
LG225M	1097.5	AA	1135.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	280.5	2xM50x1.5	596	609
LG225ZM	1157.5	AA	1195.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	280.5	2xM50x1.5	654	667
LG250M	1192.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	278.0	-	2xM63x1.5	698	-
LG250ZM	1262.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	278.0	-	2xM63x1.5	801	-
LG280S*	1468.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	929	-
LG280M*	1468.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	941	-
LG280ZM*	1578.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	1029	-

Reduktor DF/ZF148 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzone (typ-A)

DZF011



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
A450	450	350	h6	22	400	5	68	17.5	100	m6	210	15	180	106	28	210	M24x50
									90	m6	170	15	140	95	25	170	
A550	550	450	h6	25	500	5	65	17.5	100	m6	210	15	180	106	28	210	M24x50
									90	m6	170	15	140	95	25	170	

Silnik	ZF148		DF148		AC	AD	AG	LL	ZF148	DF148	DV	Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH		ZF148	DF148
LA100L	-	-	764.0	845.0	195.0	168.0	120	120	-	135.0	2xM32x1.5	-	307
LA112M	-	-	789.5	870.5	219.0	181.0	120	120	-	136.5	2xM32x1.5	-	318
LA132S	809.5	911.5	847.5	949.5	259.0	195.0	140	140	137.0	175.0	2xM32x1.5	319	330
LA132M	809.5	911.5	847.5	949.5	259.0	195.0	140	140	137.0	175.0	2xM32x1.5	319	330
LA132ZM	855.5	957.5	893.5	995.5	259.0	195.0	140	140	137.0	175.0	2xM32x1.5	328	339
LA160M	909.5	1028.0	947.5	1066.0	313.5	227.0	165	165	160.0	198.0	2xM40x1.5	353	365
LA160L	909.5	1028.0	947.5	1066.0	313.5	227.0	165	165	160.0	198.0	2xM40x1.5	353	365
LG180ZM	1020.0	1142.0	1058.0	1180.0	348.0	322.5	260	192	177.0	215.0	2xM40x1.5	479	491
LG180L	969.0	1091.0	1007.0	1129.0	348.0	322.5	260	192	177.0	215.0	2xM40x1.5	449	461
LG180ZL	1020.0	1142.0	1058.0	1180.0	348.0	322.5	260	192	177.0	215.0	2xM40x1.5	479	491
LG200L	1025.0	1151.0	1063.0	1189.0	385.0	301.0	260	192	207.0	245.0	2xM50x1.5	529	541
LG225S	1097.5	AA	1135.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	280.5	2xM50x1.5	602	615
LG225M	1097.5	AA	1135.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	280.5	2xM50x1.5	590	603
LG225ZM	1157.5	AA	1195.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	280.5	2xM50x1.5	648	661
LG250M	1192.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	278.0	-	2xM63x1.5	692	-
LG250ZM	1262.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	278.0	-	2xM63x1.5	795	-
LG280S*	1468.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	923	-
LG280M*	1468.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	941	-
LG280ZM*	1578.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	1029	-

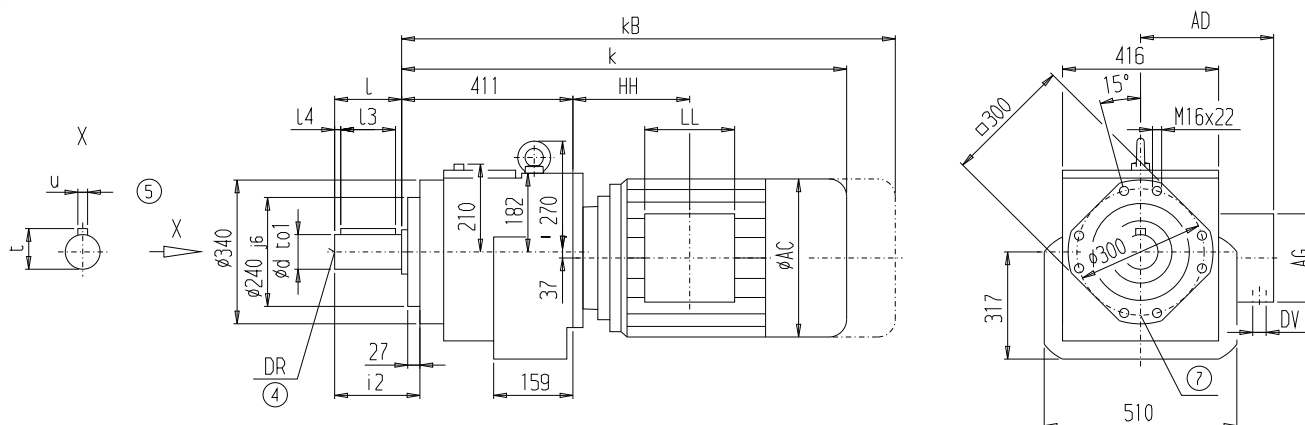
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor DZ/ZZ148 (dwu-/trzystopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

DZZ011



d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
100*	m6	210	15	180	106	28	243	M24x50
90	m6	170	15	140	95	25	203	

*) Serie preferowane

Silnik	ZZ148		DZ148		AC	AD	AG	LL	ZZ148		DZ148		Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH	DV	ZZ148	DZ148	
LA100L	-	-	764.0	845.0	195.0	168.0	120	120	-	135.0	2xM32x1.5	-	283	
LA112M	-	-	789.5	870.5	219.0	181.0	120	120	-	136.5	2xM32x1.5	-	294	
LA132S	809.5	911.5	847.5	949.5	259.0	195.0	140	140	137.0	175.0	2xM32x1.5	302	306	
LA132M	809.5	911.5	847.5	949.5	259.0	195.0	140	140	137.0	175.0	2xM32x1.5	302	306	
LA132ZM	855.5	957.5	893.5	995.5	259.0	195.0	140	140	137.0	175.0	2xM32x1.5	311	315	
LA160M	909.5	1028.0	947.5	1066.0	313.5	227.0	165	165	160.0	198.0	2xM40x1.5	336	341	
LA160L	909.5	1028.0	947.5	1066.0	313.5	227.0	165	165	160.0	198.0	2xM40x1.5	336	341	
LG180ZM	1020.0	1142.0	1058.0	1180.0	348.0	322.5	260	192	177.0	215.0	2xM40x1.5	462	467	
LG180L	969.0	1091.0	1007.0	1129.0	348.0	322.5	260	192	177.0	215.0	2xM40x1.5	432	437	
LG180ZL	1020.0	1142.0	1058.0	1180.0	348.0	322.5	260	192	177.0	215.0	2xM40x1.5	462	467	
LG200L	1025.0	1151.0	1063.0	1189.0	385.0	301.0	260	192	207.0	245.0	2xM50x1.5	512	517	
LG225S	1097.5	AA	1135.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	AA	2xM50x1.5	585	547	
LG225M	1097.5	AA	1135.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	AA	2xM50x1.5	573	591	
LG225ZM	1157.5	AA	1195.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	AA	2xM50x1.5	631	637	
LG250M	1192.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	278.0	-	2xM63x1.5	675	-	
LG250ZM	1262.5	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	278.0	-	2xM63x1.5	778	-	
LG280S*	1468.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	906	-	
LG280M*	1468.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	918	-	
LG280ZM*	1578.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	1006	-	

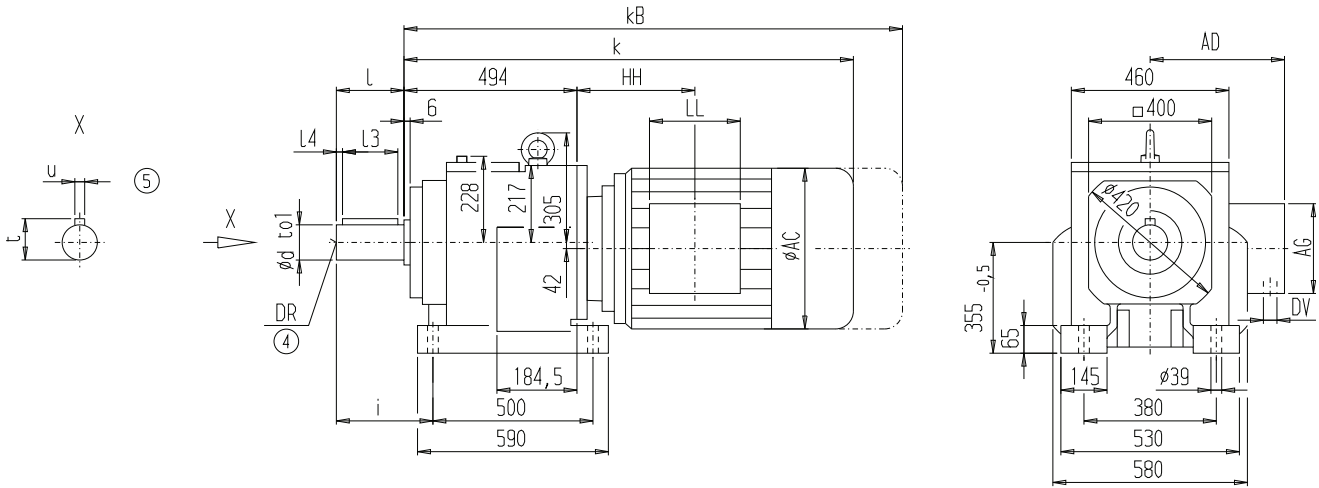
* DIN 332 z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885 AA Na zapytanie

Uwagi, patrz str. 2/191

Reduktor D/Z168 (dwu/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



d	to1	l	l4	l3	t	u	i	DR
120*	m6	210	15	180	127	32	260	M24x50
100	m6	210	15	180	106	28	260	

*) Serie preferowane

Silnik	Z168		D168		AC	AD	AG	LL	HH	HH	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								Z168	D168
LA132S	878.0	980.0	919.0	1021.0	259.0	195.0	140	140	122.5	163.5	2xM32x1.5	491	508
LA132M	878.0	980.0	919.0	1021.0	259.0	195.0	140	140	122.5	163.5	2xM32x1.5	491	508
LA132ZM	924.0	1026.0	965.0	1067.0	259.0	195.0	140	140	122.5	163.5	2xM32x1.5	500	517
LA160M	978.0	1096.5	1019.0	1137.5	313.5	227.0	165	165	145.5	186.5	2xM40x1.5	524	543
LA160L	978.0	1096.5	1019.0	1137.5	313.5	227.0	165	165	145.5	186.5	2xM40x1.5	524	543
LG180ZM	1088.5	1210.5	1129.5	1251.5	348.0	322.5	260	192	162.5	203.5	2xM40x1.5	650	669
LG180L	1037.5	1159.5	1078.5	1200.5	348.0	322.5	260	192	162.5	203.5	2xM40x1.5	620	639
LG180ZL	1088.5	1210.5	1129.5	1251.5	348.0	322.5	260	192	162.5	203.5	2xM40x1.5	650	669
LG200L	1093.5	1219.5	1134.5	1260.5	385.0	301.0	260	192	192.5	233.5	2xM50x1.5	700	719
LG225S	1166.0	AA	1207.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	269.0	2xM50x1.5	772	792
LG225M	1166.0	AA	1207.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	269.0	2xM50x1.5	760	780
LG225ZM	1226.0	AA	1267.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	269.0	2xM50x1.5	818	838
LG250M	1261.0	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	263.5	-	2xM63x1.5	862	-
LG250ZM	1331.0	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	263.5	-	2xM63x1.5	965	-
LG280S*	1537.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	991	-
LG280M*	1537.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	1097	-
LG280ZM*	1647.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	1185	-

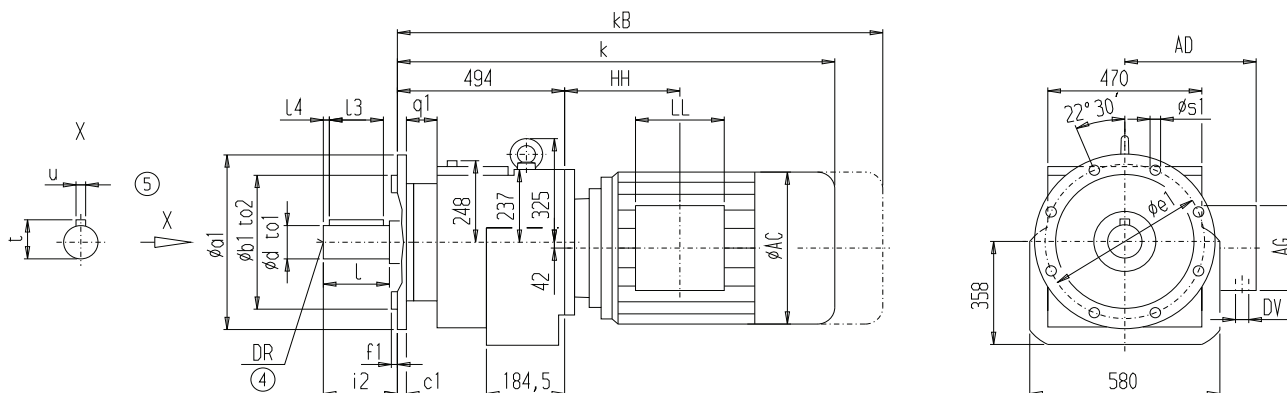
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor DF/ZF168 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzone (typ-A)

DZF011

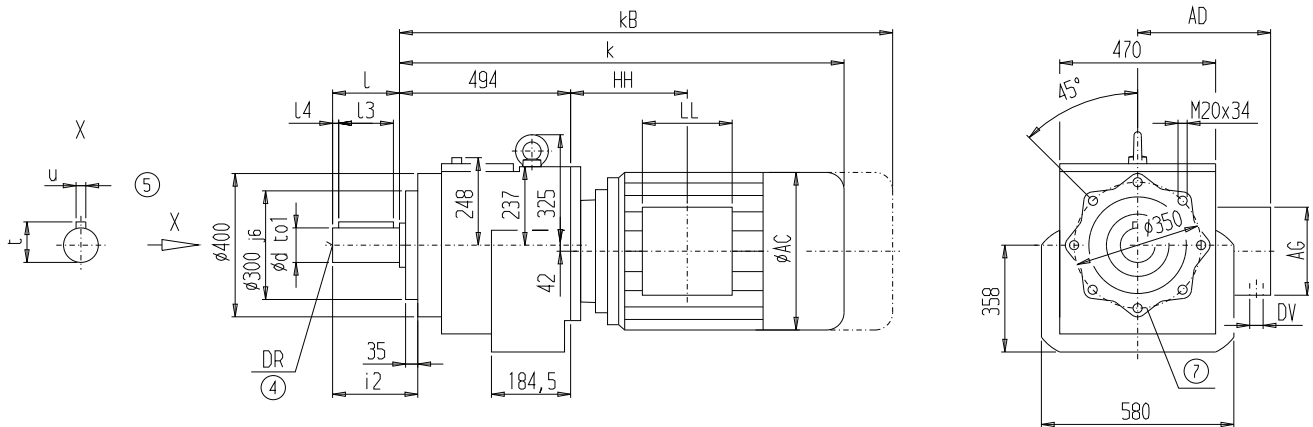


Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
A450	450	350	h6	31	400	5	65	17.5	120	m6	210	15	180	127	32	210	M24x50
									100	m6	210	15	180	106	28	210	
A550	550	450	h6	31	500	5	65	17.5	120	m6	210	15	180	127	32	210	M24x50
									100	m6	210	15	180	106	28	210	
A660	660	550	h6	31	600	5	65	22.0	120	m6	210	15	180	127	32	210	M24x50
									100	m6	210	15	180	106	28	210	

Silnik	ZF168		DF168		AC	AD	AG	LL	ZF168	DF168	DV	Waga	
	k	kB	k	kB					HH	HH		ZF168	DF168
LA132S	878.0	980.0	919.0	1021.0	259.0	195.0	140	140	122.5	163.5	2xM32x1.5	466	484
LA132M	878.0	980.0	919.0	1021.0	259.0	195.0	140	140	122.5	163.5	2xM32x1.5	466	484
LA132ZM	924.0	1026.0	965.0	1067.0	259.0	195.0	140	140	122.5	163.5	2xM32x1.5	475	493
LA160M	978.0	1096.5	1019.0	1137.5	313.5	227.0	165	165	145.5	186.5	2xM40x1.5	500	518
LA160L	978.0	1096.5	1019.0	1137.5	313.5	227.0	165	165	145.5	186.5	2xM40x1.5	500	518
LG180ZM	1088.5	1210.5	1129.5	1251.5	348.0	322.5	260	192	162.5	203.5	2xM40x1.5	625	644
LG180L	1037.5	1159.5	1078.5	1200.5	348.0	322.5	260	192	162.5	203.5	2xM40x1.5	595	614
LG180ZL	1088.5	1210.5	1129.5	1251.5	348.0	322.5	260	192	162.5	203.5	2xM40x1.5	625	644
LG200L	1093.5	1219.5	1134.5	1260.5	385.0	301.0	260	192	192.5	233.5	2xM50x1.5	675	694
LG225S	1166.0	AA	1207.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	269.0	2xM50x1.5	747	767
LG225M	1166.0	AA	1207.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	269.0	2xM50x1.5	735	755
LG225ZM	1226.0	AA	1267.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	269.0	2xM50x1.5	793	813
LG250M	1261.0	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	263.5	-	2xM63x1.5	837	-
LG250ZM	1331.0	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	263.5	-	2xM63x1.5	940	-
LG280S*	1537.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	966	-
LG280M*	1537.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	1072	-
LG280ZM*	1647.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	1160	-

Reduktor DZ/ZZ168 (dwu/trzystopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

DZZ011



d	to1	l	l4	l3	t	u	i2	DR
120*	m6	210	15	180	127	32	251	M24x50
100	m6	210	15	180	106	28	251	

*) Serie preferowane

Silnik	ZZ168		DZ168		AC	AD	AG	LL	ZZ168	DZ168	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								ZZ168	DZ168
LA132S	878.0	980.0	919.0	1021.0	259.0	195.0	140	140	122.5	163.5	2xM32x1.5	447	465
LA132M	878.0	980.0	919.0	1021.0	259.0	195.0	140	140	122.5	163.5	2xM32x1.5	447	465
LA132ZM	924.0	1026.0	965.0	1067.0	259.0	195.0	140	140	122.5	163.5	2xM32x1.5	456	474
LA160M	978.0	1096.5	1019.0	1137.5	313.5	227.0	165	165	145.5	186.5	2xM40x1.5	481	499
LA160L	978.0	1096.5	1019.0	1137.5	313.5	227.0	165	165	145.5	186.5	2xM40x1.5	481	499
LG180ZM	1088.5	1210.5	1129.5	1251.5	348.0	322.5	260	192	162.5	203.5	2xM40x1.5	606	625
LG180L	1037.5	1159.5	1078.5	1200.5	348.0	322.5	260	192	162.5	203.5	2xM40x1.5	576	595
LG180ZL	1088.5	1210.5	1129.5	1251.5	348.0	322.5	260	192	162.5	203.5	2xM40x1.5	606	625
LG200L	1093.5	1219.5	1134.5	1260.5	385.0	301.0	260	192	192.5	233.5	2xM50x1.5	656	675
LG225S	1166.0	AA	1207.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	269.0	2xM50x1.5	728	748
LG225M	1166.0	AA	1207.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	269.0	2xM50x1.5	716	736
LG225ZM	1226.0	AA	1267.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	269.0	2xM50x1.5	774	794
LG250M	1261.0	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	263.5	-	2xM63x1.5	818	-
LG250ZM	1331.0	AA	-	-	489.0	392.0	300	236	263.5	-	2xM63x1.5	921	-
LG280S*	1537.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	947	-
LG280M*	1537.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	1053	-
LG280ZM*	1647.5	AA	-	-	540.0	432.0	300	236	252.5	-	2xM63x1.5	1141	-

* DIN 332
z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885
AA Na zapytanie

Uwagi, patrz str. 2/191

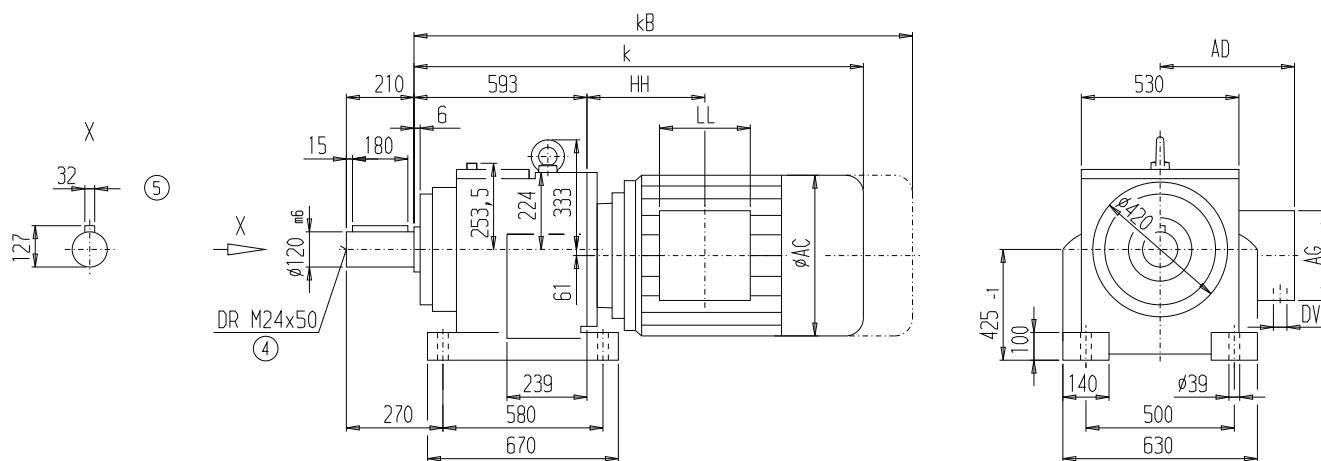
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor D/Z188 (dwu/trzystopniowy), wykonanie łapowe

DZ011



Silnik	Z188		D188		AC	AD	AG	LL	Z188	D188	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								Z188	D188
LA132S	-	-	977.0	1079.0	259.0	195.0	140	140	-	122.5	2xM32x1.5	-	652
LA132M	-	-	977.0	1079.0	259.0	195.0	140	140	-	122.5	2xM32x1.5	-	652
LA132ZM	-	-	1023.0	1125.0	259.0	195.0	140	140	-	122.5	2xM32x1.5	-	661
LA160M	1077.0	1195.5	1077.0	1195.5	313.5	227.0	165	165	145.5	145.5	2xM40x1.5	654	684
LA160L	1077.0	1195.5	1077.0	1195.5	313.5	227.0	165	165	145.5	145.5	2xM40x1.5	654	684
LG180ZM	1187.5	1309.5	1187.5	1309.5	348.0	322.5	260	192	162.5	162.5	2xM40x1.5	780	809
LG180L	1136.5	1258.5	1136.5	1258.5	348.0	322.5	260	192	162.5	162.5	2xM40x1.5	750	779
LG180ZL	1187.5	1309.5	1187.5	1309.5	348.0	322.5	260	192	162.5	162.5	2xM40x1.5	780	809
LG200L	1192.5	1318.5	1192.5	1318.5	385.0	301.0	260	192	192.5	192.5	2xM50x1.5	830	859
LG225S	1265.0	AA	1265.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	228.0	2xM50x1.5	903	932
LG225M	1265.0	AA	1265.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	228.0	2xM50x1.5	891	920
LG225ZM	1325.0	AA	1325.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	228.0	2xM50x1.5	949	978
LG250M	1360.0	AA	1360.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	263.5	2xM63x1.5	993	1022
LG250ZM	1430.0	AA	1430.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	263.5	2xM63x1.5	1096	1125
LG280S*	1636.5	AA	1636.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	252.5	2xM63x1.5	1121	1151
LG280M*	1636.5	AA	1636.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	252.5	2xM63x1.5	1227	1256
LG280ZM*	1746.5	AA	1746.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	252.5	2xM63x1.5	1315	1344
LG315S*	1824.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1421	-
LG315M*	1984.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1501	-
LG315L*	1984.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1646	-
LG315ZL*	2124.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	2048	-

DIN 332

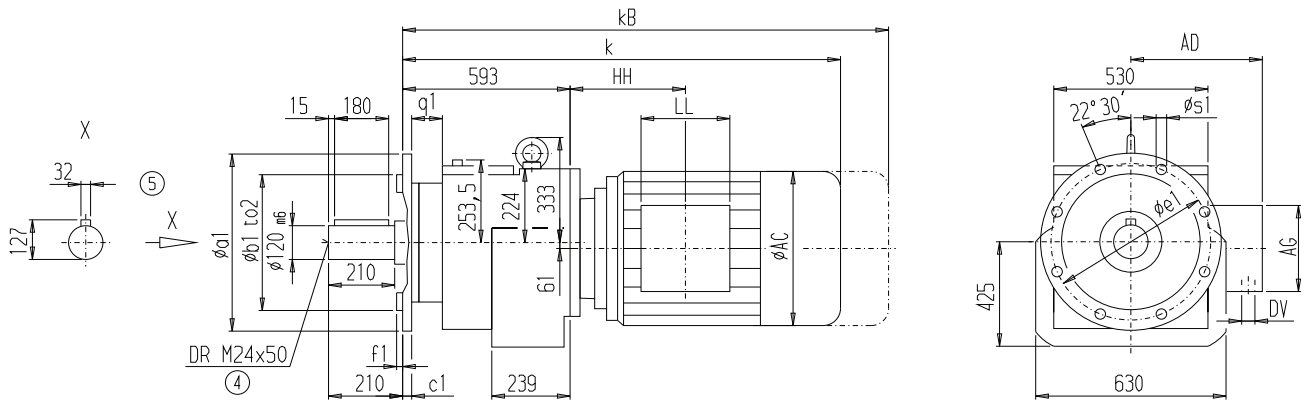
Klin / wpust klinowy DIN 6885

* z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor DF/ZF188 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierze (typ-A)

DZF011



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1
A550	550	450	h6	31	500	5	83	17.5
A660	660	550	h6	31	600	6	83	22.0

Silnik	ZF188		DF188		AC	AD	AG	LL	ZF188	DF188	Waga		
	k	kB	k	kB					HH	HH	DV	ZF188	DF188
LA132S	-	-	977.0	1079.0	259.0	195.0	140	140	-	122.5	2xM32x1.5	-	600
LA132M	-	-	977.0	1079.0	259.0	195.0	140	140	-	122.5	2xM32x1.5	-	600
LA132ZM	-	-	1023.0	1125.0	259.0	195.0	140	140	-	122.5	2xM32x1.5	-	609
LA160M	1077.0	1195.5	1077.0	1195.5	313.5	227.0	165	165	145.5	145.5	2xM40x1.5	602	632
LA160L	1077.0	1195.5	1077.0	1195.5	313.5	227.0	165	165	145.5	145.5	2xM40x1.5	602	632
LG180ZM	1187.5	1309.5	1187.5	1309.5	348.0	322.5	260	192	162.5	162.5	2xM40x1.5	728	757
LG180L	1136.5	1258.5	1136.5	1258.5	348.0	322.5	260	192	162.5	162.5	2xM40x1.5	698	727
LG180ZL	1187.5	1309.5	1187.5	1309.5	348.0	322.5	260	192	162.5	162.5	2xM40x1.5	728	757
LG200L	1192.5	1318.5	1192.5	1318.5	385.0	301.0	260	192	192.5	192.5	2xM50x1.5	778	807
LG225S	1265.0	AA	1265.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	228.0	2xM50x1.5	851	880
LG225M	1265.0	AA	1265.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	228.0	2xM50x1.5	839	868
LG225ZM	1325.0	AA	1325.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	228.0	2xM50x1.5	897	926
LG250M	1360.0	AA	1360.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	263.5	2xM63x1.5	941	970
LG250ZM	1430.0	AA	1430.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	263.5	2xM63x1.5	1044	1073
LG280S*	1636.5	AA	1636.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	252.5	2xM63x1.5	1069	1099
LG280M*	1636.5	AA	1636.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	252.5	2xM63x1.5	1175	1204
LG280ZM*	1746.5	AA	1746.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	252.5	2xM63x1.5	1263	1292
LG315S*	1824.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1369	-
LG315M*	1984.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1449	-
LG315L*	1984.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1594	-
LG315ZL*	2124.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1998	-

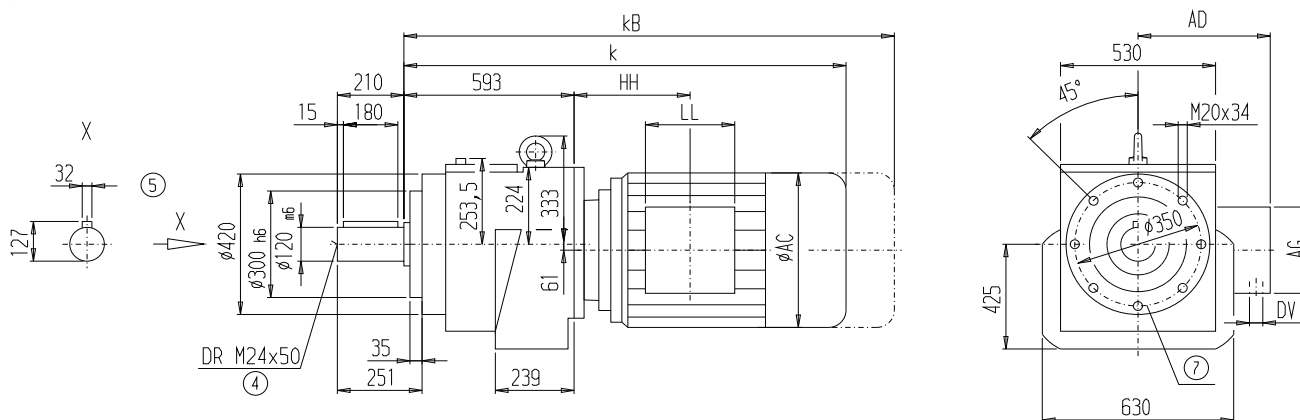
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor DZ/ZZ188 (dwu-/trzystopniowy), kołnierz w korpusie (typ-C)

DZZ011



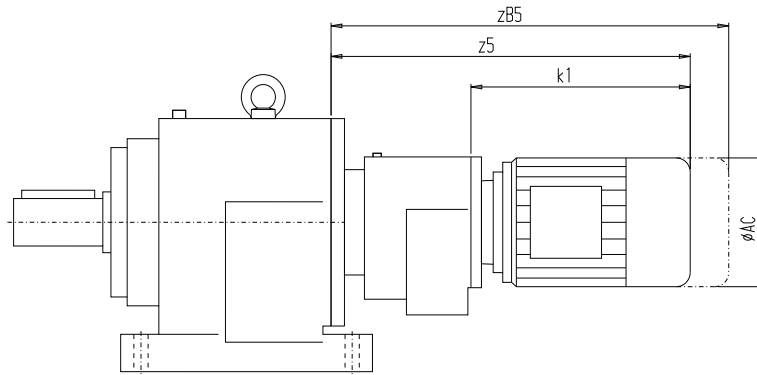
Silnik	ZZ188		DZ188		AC	AD	AG	LL	ZZ188 HH	DZ188 HH	DV	Waga	
	k	kB	k	kB								ZZ188 8	DZ188 8
LA132S	-	-	977.0	1079.0	259.0	195.0	140	140	-	122.5	2xM32x1.5	-	580
LA132M	-	-	977.0	1079.0	259.0	195.0	140	140	-	122.5	2xM32x1.5	-	580
LA132ZM	-	-	1023.0	1125.0	259.0	195.0	140	140	-	122.5	2xM32x1.5	-	589
LA160M	1077.0	1195.5	1077.0	1195.5	313.5	227.0	165	165	145.5	145.5	2xM40x1.5	582	612
LA160L	1077.0	1195.5	1077.0	1195.5	313.5	227.0	165	165	145.5	145.5	2xM40x1.5	582	612
LG180ZM	1187.5	1309.5	1187.5	1309.5	348.0	322.5	260	192	162.5	162.5	2xM40x1.5	708	737
LG180L	1136.5	1258.5	1136.5	1258.5	348.0	322.5	260	192	162.5	162.5	2xM40x1.5	678	707
LG180ZL	1187.5	1309.5	1187.5	1309.5	348.0	322.5	260	192	162.5	162.5	2xM40x1.5	708	737
LG200L	1192.5	1318.5	1192.5	1318.5	385.0	301.0	260	192	192.5	192.5	2xM50x1.5	758	787
LG225S	1265.0	AA	1265.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	228.0	2xM50x1.5	831	860
LG225M	1265.0	AA	1265.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	228.0	2xM50x1.5	819	848
LG225ZM	1325.0	AA	1325.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	228.0	2xM50x1.5	877	906
LG250M	1360.0	AA	1360.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	263.5	2xM63x1.5	921	950
LG250ZM	1430.0	AA	1430.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	263.5	2xM63x1.5	1024	1053
LG280S*	1636.5	AA	1636.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	252.5	2xM63x1.5	1049	1079
LG280M*	1636.5	AA	1636.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	252.5	2xM63x1.5	1155	1184
LG280ZM*	1746.5	AA	1746.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	252.5	2xM63x1.5	1243	1272
LG315S*	1824.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1349	-
LG315M*	1984.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1501	-
LG315L*	1984.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	1646	-
LG315ZL*	2124.5	AA	-	-	610.0	495.0	379	307	285.5	-	2xM63x1.5	2048	-

DIN 332
* z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885
AA Na zapytanie

Uwagi, patrz str. 2/191

Motoreduktory walcowe tandemowe



Reduktor	AC	z5	zB5	k1		
Z38-Z28	LA71	139	363.0	418.0	202.5	
	LA71Z	139	382.0	437.0	221.5	
	LA90S	174	460.0	531.0	299.5	
	LA90ZS	174	505.0	576.0	344.5	
	LA90L	174	460.0	531.0	299.5	
	LA90ZL	174	505.0	576.0	344.5	
	LA100L	195	542.0	623.0	381.5	
	LA100ZL	195	612.0	693.0	451.5	
Z38-D28	LA71	139	363.0	418.0	202.5	
	LA71Z	139	382.0	437.0	221.5	
	LA90S	174	460.0	531.0	299.5	
	LA90ZS	174	505.0	576.0	344.5	
	LA90L	174	460.0	531.0	299.5	
	LA90ZL	174	505.0	576.0	344.5	
D48-Z28	LA71	139	374.5	429.5	202.5	
	LA71Z	139	393.5	448.5	221.5	
	LA90S	174	471.5	542.5	299.5	
	LA90ZS	174	516.5	587.5	344.5	
	LA90L	174	471.5	542.5	299.5	
	LA90ZL	174	516.5	587.5	344.5	
	LA100L	195	553.5	634.5	381.5	
	LA100ZL	195	623.5	704.5	451.5	
D48-D28	LA71	139	374.5	429.5	202.5	
	LA71Z	139	393.5	448.5	221.5	
	LA90S	174	471.5	542.5	299.5	
	LA90ZS	174	516.5	587.5	344.5	
	LA90L	174	471.5	542.5	299.5	
	LA90ZL	174	516.5	587.5	344.5	
D68-Z28	LA71	139	370.0	425.0	202.5	
	LA71Z	139	389.0	444.0	221.5	
	LA90S	174	467.0	538.0	299.5	
	LA90ZS	174	512.0	583.0	344.5	
	LA90L	174	467.0	538.0	299.5	
	LA90ZL	174	512.0	583.0	344.5	
	LA100L	195	549.0	630.0	381.5	
	LA100ZL	195	619.0	700.0	451.5	
	D68-D28	LA71	139	370.0	425.0	202.5
		LA71Z	139	389.0	444.0	221.5
LA90S		174	467.0	538.0	299.5	

Reduktor	AC	z5	zB5	k1	
D.68-D28	LA90ZS	174.0	512.0	583.0	344.5
	LA90L	174.0	467.0	538.0	299.5
	LA90ZL	174.0	512.0	583.0	344.5
D88-Z28	LA71	139.0	361.5	416.5	202.5
	LA71Z	139.0	380.5	435.5	221.5
	LA90S	174.0	458.5	529.5	299.5
	LA90ZS	174.0	503.5	574.5	344.5
	LA90L	174.0	458.5	529.5	299.5
	LA90ZL	174.0	503.5	574.5	344.5
	LA100L	195.0	540.5	621.5	381.5
	LA100ZL	195.0	610.5	691.5	451.5
D88-D28	LA71	139.0	361.5	416.5	202.5
	LA71Z	139.0	380.5	435.5	221.5
	LA90S	174.0	458.5	529.5	299.5
	LA90ZS	174.0	503.5	574.5	344.5
	LA90L	174.0	458.5	529.5	299.5
D108-Z38	LA71 ¹⁾	139.0	484.5	539.5	258.5
	LA71Z ¹⁾	139.0	503.5	558.5	277.5
	LA80 ¹⁾	156.5	521.5	585.0	295.5
	LA90S ¹⁾	174.0	552.5	623.5	326.5
	LA90ZS ¹⁾	174.0	597.5	668.5	371.5
	LA90L ¹⁾	174.0	552.5	623.5	326.5
	LA90ZL ¹⁾	174.0	597.5	668.5	371.5
	LA100L ¹⁾	195.0	598.5	679.5	372.5
	LA100ZL ¹⁾	195.0	668.5	749.5	442.5
	LA112M ¹⁾	219.0	628.0	709.0	402.0
	LA112ZM ¹⁾	219.0	656.0	737.0	430.0
	LA71 ²⁾	139.0	496.0	551.0	258.5
	LA71Z ²⁾	139.0	515.0	570.0	277.5
LA80 ²⁾	156.5	533.0	596.5	295.5	
LA90S ²⁾	174.0	564.0	635.0	326.5	
LA90ZS ²⁾	174.0	609.0	680.0	371.5	
LA90L ²⁾	174.0	564.0	635.0	326.5	
LA90ZL ²⁾	174.0	609.0	680.0	371.5	
LA100L ²⁾	195.0	610.0	691.0	372.5	
LA100ZL ²⁾	195.0	680.0	761.0	442.5	
LA112M ²⁾	219.0	639.5	720.5	402.0	
LA112ZM ²⁾	219.0	667.5	748.5	430.0	

¹⁾ $i_{tot} \geq 3,797$

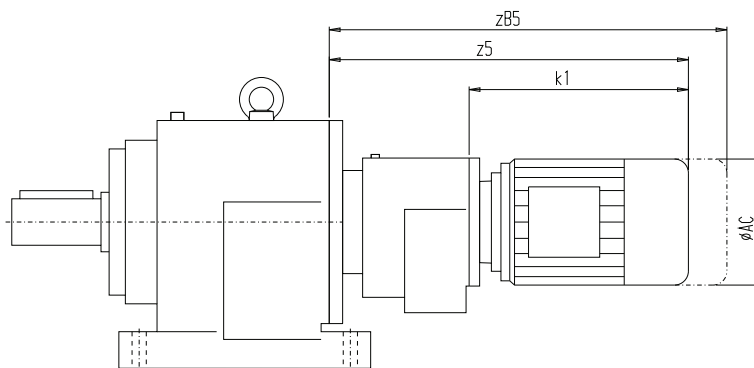
²⁾ $i_{tot} < 3,797$

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

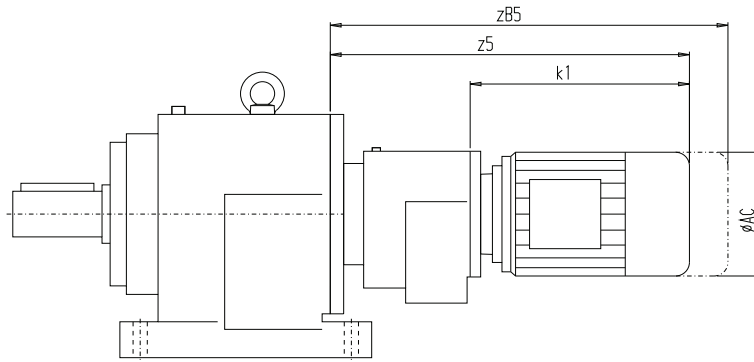
Motoreduktory walcowe tandemowe (kontynuacja)



Reduktor		AC	z5	zB5	k1
D108-D38	LA71	139.0	499.5	554.5	273.5
	LA71Z	139.0	518.5	573.5	292.5
	LA80	156.5	536.5	600.0	310.5
	LA90S	174.0	567.5	638.5	341.5
	LA90ZS	174.0	612.5	683.5	386.5
	LA90L	174.0	567.5	638.5	341.5
	LA90ZL	174.0	612.5	683.5	386.5
D128-Z38	LA71	139.0	488.0	543.0	258.5
	LA71Z	139.0	507.0	562.0	277.5
	LA80	156.5	525.0	588.5	295.5
	LA90S	174.0	556.0	627.0	326.5
	LA90ZS	174.0	601.0	672.0	371.5
	LA90L	174.0	556.0	627.0	326.5
	LA90ZL	174.0	601.0	672.0	371.5
	LA100L	195.0	602.0	683.0	372.5
	LA100ZL	195.0	672.0	753.0	442.5
	LA112M	219.0	631.5	712.5	402.0
LA112ZM	219.0	659.5	740.5	430.0	
D128-D38	LA71	139.0	503.0	558.0	273.5
	LA71Z	139.0	522.0	577.0	292.5
	LA80	156.5	540.0	603.5	310.5
	LA90S	174.0	571.0	642.0	341.5
	LA90ZS	174.0	616.0	687.0	386.5
	LA90L	174.0	571.0	642.0	341.5
	LA90ZL	174.0	616.0	687.0	386.5
D128-Z48	LA71	139.0	555.5	610.5	253.0
	LA71Z	139.0	574.5	629.5	272.0
	LA80	156.5	592.5	656.0	290.0
	LA90S	174.0	623.5	694.5	321.0
	LA90ZS	174.0	668.5	739.5	366.0
	LA90L	174.0	623.5	694.5	321.0
	LA90ZL	174.0	668.5	739.5	366.0
	LA100L	195.0	669.5	750.5	367.0
	LA100ZL	195.0	739.5	820.5	437.0
	LA112M	219.0	698.5	779.5	396.0
	LA112ZM	219.0	726.5	807.5	424.0
	LA132S	259.0	760.5	862.5	458.0
	LA132ZS	259.0	806.5	908.5	504.0
LA132M	259.0	760.5	862.5	458.0	
LA132ZM	259.0	806.5	908.5	504.0	

Reduktor		AC	z5	zB5	k1	
D148-Z38	LA71	139.0	485.0	540.0	258.5	
	LA71Z	139.0	504.0	559.0	277.5	
	LA80	156.5	522.0	585.5	295.5	
	LA90S	174.0	553.0	624.0	326.5	
	LA90ZS	174.0	598.0	669.0	371.5	
	LA90L	174.0	553.0	624.0	326.5	
	LA90ZL	174.0	598.0	669.0	371.5	
	LA100L	195.0	599.0	680.0	372.5	
	LA100ZL	195.0	669.0	750.0	442.5	
D148-D38	LA112M	219.0	628.5	709.5	402.0	
	LA112ZM	219.0	656.5	737.5	430.0	
D148-D38	LA71	139.0	500.0	555.0	273.5	
	LA71Z	139.0	519.0	574.0	292.5	
	LA80	156.5	537.0	600.5	310.5	
	LA90S	174.0	568.0	639.0	341.5	
	LA90ZS	174.0	613.0	684.0	386.5	
	LA90L	174.0	568.0	639.0	341.5	
	LA90ZL	174.0	613.0	684.0	386.5	
	D148-Z48	LA71	139.0	551.5	606.5	253.0
		LA71Z	139.0	570.5	625.5	272.0
LA80		156.5	588.5	652.0	290.0	
LA90S		174.0	619.5	690.5	321.0	
LA90ZS		174.0	664.5	735.5	366.0	
LA90L		174.0	619.5	690.5	321.0	
LA90ZL		174.0	664.5	735.5	366.0	
LA100L		195.0	665.5	746.5	367.0	
LA100ZL		195.0	735.5	816.5	437.0	
LA112M		219.0	694.5	775.5	396.0	
LA112ZM		219.0	722.5	803.5	424.0	
LA132S		259.0	756.5	858.5	458.0	
LA132ZS	259.0	802.5	904.5	504.0		
LA132M	259.0	756.5	858.5	458.0		
LA132ZM	259.0	802.5	904.5	504.0		
D168-Z48	LA71	139.0	540.0	595.0	253.0	
	LA71Z	139.0	559.0	614.0	272.0	
	LA80	156.5	577.0	640.5	290.0	
	LA90S	174.0	608.0	679.0	321.0	
	LA90ZS	174.0	653.0	724.0	366.0	
	LA90L	174.0	608.0	679.0	321.0	
	LA90ZL	174.0	653.0	724.0	366.0	

Motoreduktory walcowe tandemowe (kontynuacja)



Reduktor		AC	z5	zB5	k1
D.168-Z48	LA100L	195.0	654.0	735.0	367.0
	LA100ZL	195.0	724.0	805.0	437.0
	LA112M	219.0	683.0	764.0	396.0
	LA112ZM	219.0	711.0	792.0	424.0
	LA132S	259.0	745.0	847.0	458.0
	LA132ZS	259.0	791.0	893.0	504.0
	LA132M	259.0	745.0	847.0	458.0
	LA132ZM	259.0	791.0	893.0	504.0
D168-D48	LA71	139.0	557.0	612.0	270.0
	LA71Z	139.0	576.0	631.0	289.0
	LA80	156.5	594.0	657.5	307.0
	LA90S	174.0	625.0	696.0	338.0
	LA90ZS	174.0	670.0	741.0	383.0
	LA90L	174.0	625.0	696.0	338.0
	LA90ZL	174.0	670.0	741.0	383.0
	LA100L	195.0	671.0	752.0	384.0
LA100ZL	195.0	741.0	822.0	454.0	
D168-Z68	LA71	139.0	626.0	681.0	247.0
	LA71Z	139.0	645.0	700.0	266.0
	LA80	156.5	663.0	726.5	284.0
	LA90S	174.0	694.0	765.0	315.0
	LA90ZS	174.0	739.0	810.0	360.0
	LA90L	174.0	694.0	765.0	315.0
	LA90ZL	174.0	739.0	810.0	360.0
	LA100L	195.0	740.0	821.0	361.0
	LA100ZL	195.0	810.0	891.0	431.0
	LA112M	219.0	767.0	848.0	388.0
	LA112ZM	219.0	795.0	876.0	416.0
	LA132S	259.0	827.0	929.0	448.0
	LA132ZS	259.0	873.0	975.0	494.0
	LA132M	259.0	827.0	929.0	448.0
	LA132ZM	259.0	873.0	975.0	494.0
	LA160M	313.5	929.5	1048.0	550.5
	LA160ZM	313.5	977.5	1096.0	598.5
	LA160L	313.5	929.5	1048.0	550.5
LA160ZL	313.5	977.5	1096.0	598.5	
D188-Z48	LA71	139.0	499.0	554.0	253.0
	LA71Z	139.0	518.0	573.0	272.0
	LA80	156.5	536.0	599.5	290.0
	LA90S	174.0	567.0	638.0	321.0
	LA90ZS	174.0	612.0	683.0	366.0

Reduktor		AC	z5	zB5	k1
D.188-Z48	LA90L	174.0	567.0	638.0	321.0
	LA90ZL	174.0	612.0	683.0	366.0
	LA100L	195.0	613.0	694.0	367.0
	LA100ZL	195.0	683.0	764.0	437.0
	LA112M	219.0	642.0	723.0	396.0
	LA112ZM	219.0	670.0	751.0	424.0
	LA132S	259.0	704.0	806.0	458.0
	LA132ZS	259.0	750.0	852.0	504.0
	LA132M	259.0	704.0	806.0	458.0
	LA132ZM	259.0	750.0	852.0	504.0
D188-D48	LA71	139.0	516.0	571.0	270.0
	LA71Z	139.0	535.0	590.0	289.0
	LA80	156.5	553.0	616.5	307.0
	LA90S	174.0	584.0	655.0	338.0
	LA90ZS	174.0	629.0	700.0	383.0
	LA90L	174.0	584.0	655.0	338.0
	LA90ZL	174.0	629.0	700.0	383.0
	LA100L	195.0	630.0	711.0	384.0
	LA100ZL	195.0	700.0	781.0	454.0
	D188-Z68	LA71	139.0	585.0	640.0
LA71Z		139.0	604.0	659.0	266.0
LA80		156.5	622.0	685.5	284.0
LA90S		174.0	653.0	724.0	315.0
LA90ZS		174.0	698.0	769.0	360.0
LA90L		174.0	653.0	724.0	315.0
LA90ZL		174.0	698.0	769.0	360.0
LA100L		195.0	699.0	780.0	361.0
LA100ZL		195.0	769.0	850.0	431.0
LA112M		219.0	726.0	807.0	388.0
LA112ZM		219.0	754.0	835.0	416.0
LA132S		259.0	786.0	888.0	448.0
LA132ZS	259.0	832.0	934.0	494.0	
LA132M	259.0	786.0	888.0	448.0	
LA132ZM	259.0	832.0	934.0	494.0	
LA160M	313.5	888.5	1007.0	550.5	
LA160ZM	313.5	936.5	1055.0	598.5	
LA160L	313.5	888.5	1007.0	550.5	
LA160ZL	313.5	936.5	1055.0	598.5	

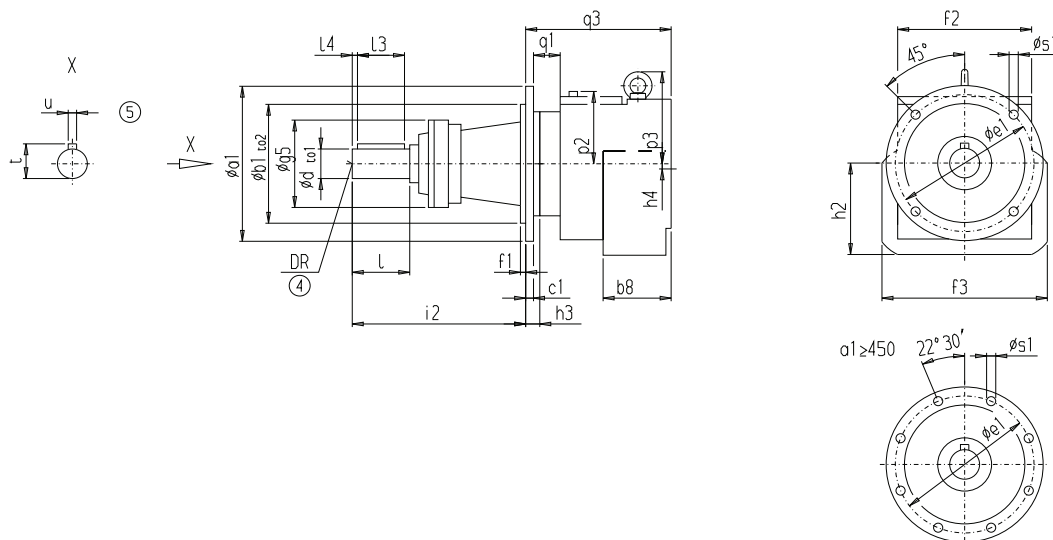
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Wymiary

Reduktor DR/ZR68-168 (dwu/trzystopniowy) z kołnierzem do mieszadła

DZZ011



Reduktor	p2	p3	h2	b8	q3	f3	f2	h4	Dodatkowa Waga ¹⁾
DR/ZR68	109.0	149	144.0	91.5	248	263	206	0	24
DR/ZR88	134.0	181	182.0	129.0	306	332	260	0	46
DR/ZR108	177.0	228	219.5	126.5	355	410	326	0	82
DR/ZR128	194.0	263	250.0	146.0	422	462	364	0	85
DR/ZR148	190.5	270	317.0	160.0	459	510	416	37	94
DR/ZR168	248.0	325	358.0	188.5	539	580	470	42	248

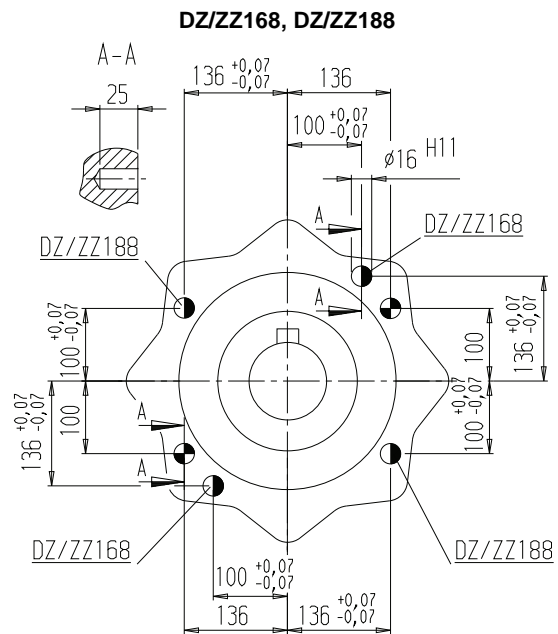
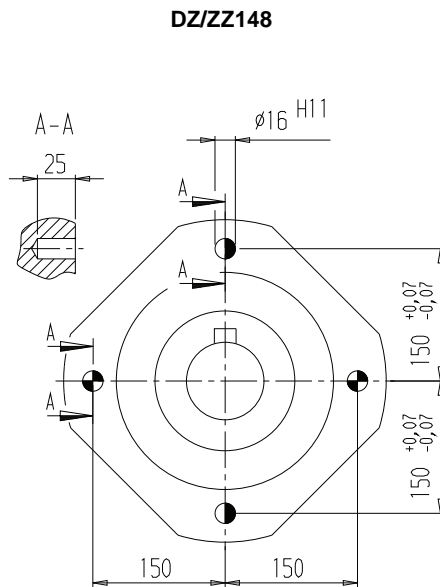
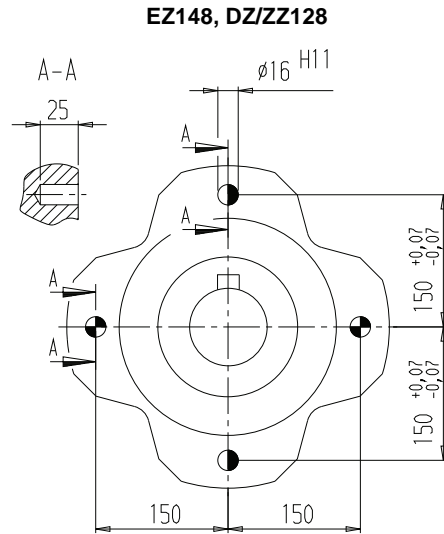
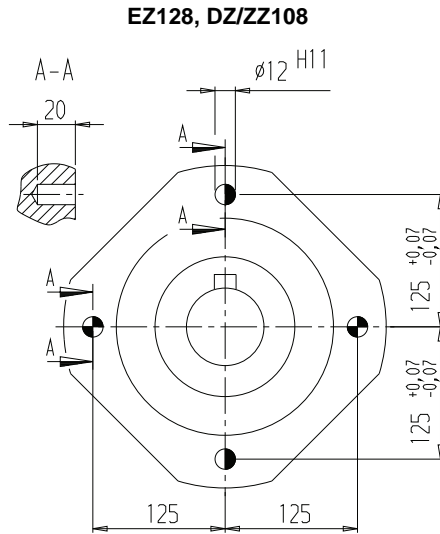
Reduktor	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q1	s1	g5	h3	d	to1	l	l4	l3	t	u	DR	i2
DR/ZR68	350	250	h6	18	300	7	79	17.5	165	57	50	k6	100	10.0	80	53.5	14	M16x36	300
DR/ZR88	350	250	h6	18	300	7	92	17.5	185	62	60	m6	120	10.0	100	64.0	18	M20x42	360
DR/ZR108	450	350	h6	22	400	7	78	17.5	210	72	70	m6	140	7.5	125	74.5	20	M20x42	420
DR/ZR128	550	450	h6	25	500	8	101	17.5	252	81	80	m6	170	20.0	125	85.0	22	M20x42	500
DR/ZR148	550	450	h6	25	500	8	113	17.5	252	81	100	m6	210	15.0	180	106.0	28	M24x50	600
DR/ZR168	660	550	h6	28	600	8	113	22.0	270	86	110	m6	210	15.0	180	116.0	28	M24x50	660

¹⁾ Do obliczenia całkowitej wagi napędu należy uwzględnić dodatkowo masę reduktora DZ/ZZ w wykonaniu kołnierzym.
Np.: Waga dla DZ88-M112M (97 kg) + dodatkowa waga dla DR88 (46 kg) = całkowita waga dla DR88-M112M (143 kg).

Otwory kołkowe

Przyłączeniowy element urządzenia klienta może być kołkowany z kołnierzem w korpusie (typ-C) dla rozmiarów EZ128 do EZ148 oraz DZ/ZZ108 do DZ/ZZ188.

Kołnierze wyjściowe zostały zaprojektowane dla zapewnienia właściwej wytrzymałości dla dopuszczalnych momentów obrotowych oraz sił poprzecznych poprzez połączenia kołkowe.



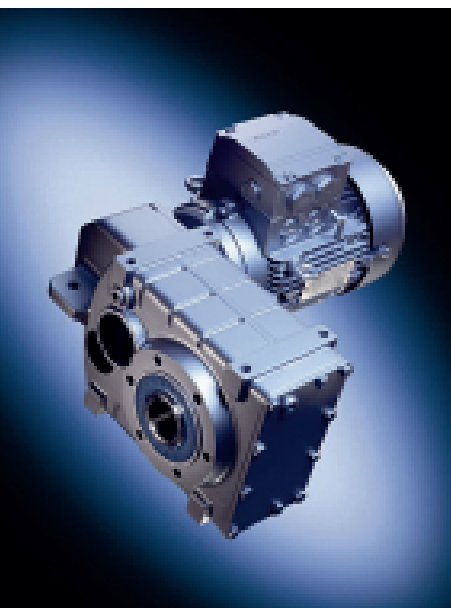
- Kołki sprężyste, o dużej wytrzymałości, zgodnie z DIN 1481: Używać istniejących otworów kołkowania w kołnierzu.
- Cylindryczne kołki karbowane fazowane, zgodnie z DIN EN 28740/ISO 8740: Przewiercać element wraz z korpusem.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe

Uwagi

2



	Wprowadzenie
3/2	Przegląd
3/4	System modułowy
	Podstawowe dane techniczne
3/5	Ilości oleju
3/7	Dopuszczalna siła poprzeczna
	Motoreduktory do 200 kW
3/8	Wybór i dane zamówieniowe
	Przełożenie i maksymalny moment obrotowy
3/62	Wybór i dane zamówieniowe
	Sposoby montażu
3/81	Wybór i dane zamówieniowe
	Wykonanie wału
3/84	Wybór i dane zamówieniowe
	Wykonanie kołnierzone
3/86	Wybór i dane zamówieniowe
	Sposoby montażu i pozycje montażowe
3/87	Wybór i dane zamówieniowe
	Wersje specjalne
3/90	Smarowanie
3/90	Kontrola poziomu oleju
3/90	Odpowietrzanie reduktora
3/91	Spust oleju
3/91	Uszczelnienie
3/92	Ośłona strony nienapędowej NDE
3/92	Łożyska poprzecznie wzmocnione
3/93	Kołnierz mieszadła w wykonaniu "dry-well"
	Wymiary
3/95	Przegląd rysunków wymiarowych
3/98	Rysunki wymiarowe

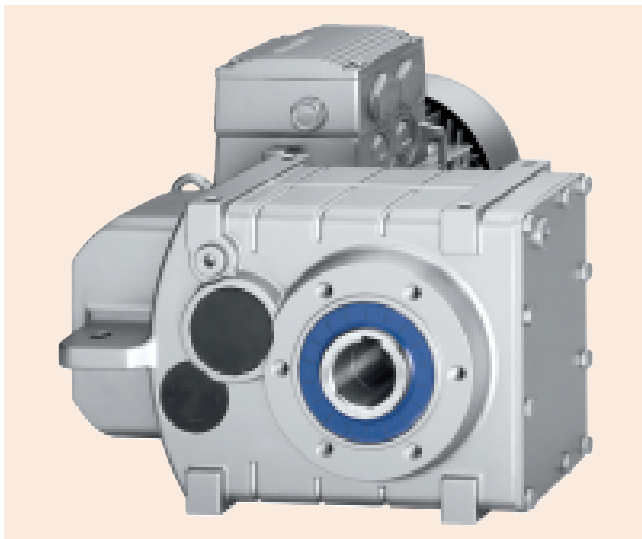


Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wprowadzenie

Przegląd



Reduktory walcowe płaskie MOTOX są częścią modułowego systemu MOTOX. Razem z reduktorami walcowymi, walcowo-stożkowymi, walcowo-ślimakowymi w połączeniu z silnikami trójfazowymi z hamulcami lub bez, jako kompletny system pokrywają wszystkie możliwe kombinacje napędowe, odpowiednie do regulacji obrotów za pomocą przekształtników.

Reduktory walcowe płaskie MOTOX zostały zaprojektowane do pracy ciągłej. Obudowy reduktorów wykonane z odlewów żeliwnych lub z aluminium są opracowane w 3D CAD i charakteryzują się zoptymalizowaną strukturą z punktu widzenia sztywności oraz pochłaniania drgań. Uszczelnienia promieniowe wału z ochroną przeciwpylową, zabezpieczają z jednej strony przed wyciekami oleju oraz z drugiej strony przed dostaniem się wody lub pyłu do reduktora. Wszystkie koła zębate są frezowane, a ich powierzchnia hartowana. Brzegi zębów są korygowane i uwypuklane przez szlifowanie lub ostrzenie do uzyskania właściwego profilu. Wał wyjściowy jest równoległy do wału wejściowego dla reduktorów dwu- i trzystopniowych.

Reduktory walcowe płaskie MOTOX produkowane są jako dwustopniowe oraz trzystopniowe. Standardowa seria reduktorów może być dostarczana do zastosowań w dowolnej pozycji montażowej. Reduktory są dostępne w wykonaniu z wałem pełnym lub drążonym z połączeniem klinowym, poprzez tuleję zaciskową lub wieloklin.

Przegląd (kontynuacja)

Reduktory walcowe płaskie są oznaczane następująco:

Typ reduktora:

F Reduktory walcowe płaskie

Stopnie przełożenia **Z** 2-stopniowe
D 3-stopniowe

Typ:

Wał (-) Wał pełny
A Wał drążony

Montaż (-) Wykonanie łapowe
F Wykonanie kołnierzone (typ-A)
Z Kołnierz obudowy (typ-C)
D Ramię reakcyjne
M Kołnierz miksera
E Kołnierz ekstrudera

Przyłącza (-) Klin
S Pierścień zaciskowy
T Wał drążony z wieloklinem

Typ reduktora pośredniego

(-) Reduktory walcowe

Stopnie przełożenia **Z** 2-stopniowe
D 3-stopniowe

Adapter wejściowy

K2 Adapter kołnierkowy ze sprzęgłem elastycznym dla silników kołnierkowych IEC

K2TC Adapter kołnierkowy ze sprzęgłem elastycznym dla silników kołnierkowych NEMA¹⁾

K4 Adapter kołnierkowy krótki dla silników IEC

K5 Adapter kołnierkowy krótki dla silników NEMA¹⁾

KQ Adapter kołnierkowy dla silników servo z klinem

KQS Adapter kołnierkowy dla silników servo bez klina

A Adapter z wejściowym wałem pełnym

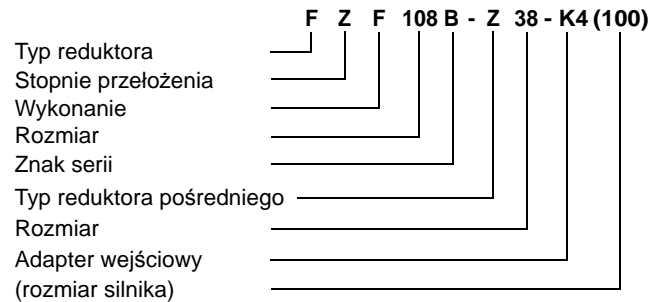
A5 Adapter z wejściowym wałem pełnym (wykonanie NEMA¹⁾)

P Adapter z wejściowym wałem pełnym i platformą

P5 Adapter z wejściowym wałem pełnym i platformą (wykonanie NEMA¹⁾)

PS Adapter z wejściowym wałem pełnym, platformą oraz osłoną ochronną

Przykład:



Ta seria obejmuje obecnie 10 rozmiarów reduktorów.

Wykonania podstawowe reduktorów dostępne są jako dwu - i trzystopniowe.

1) Te wykonania mogą być dobierane za pomocą naszego konfiguratora elektronicznego MOTOX.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

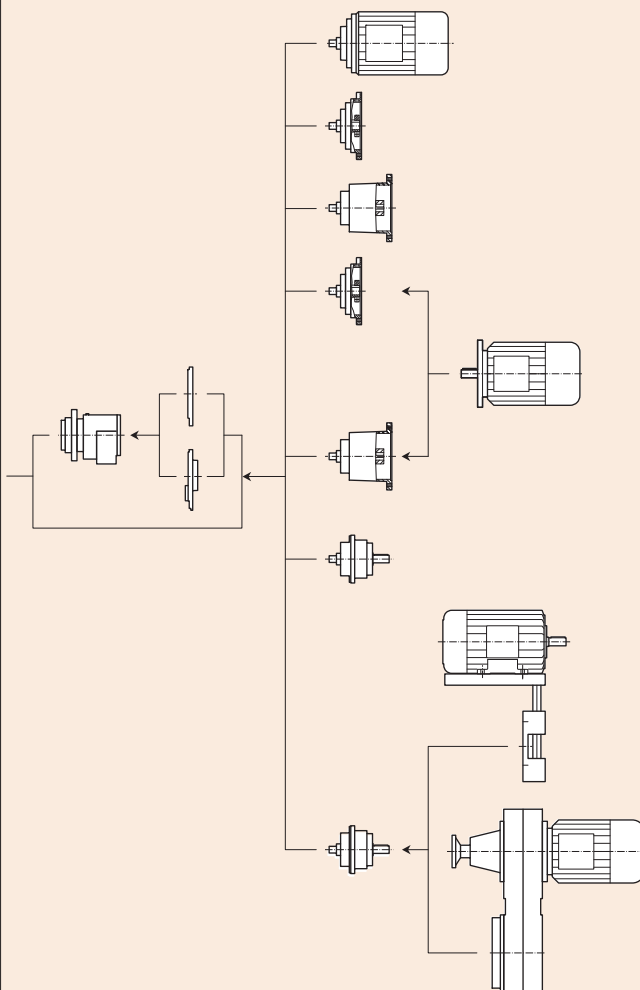
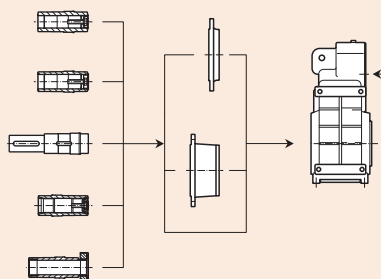
Wprowadzenie

System modułowy

Reduktor walcowy płaski

Adaptory wejściowe i montaż silnika

G_D087_PL_00061



Reduktor podstawowy

Reduktor pośredni

Strona wejściowa

Zastosowanie

Motoreduktory walcowe płaskie MOTOX są idealnym rozwiązaniem dla aplikacji, w których na pierwszym miejscu stawiamy małą przestrzeń zabudowy, uzyskiwaną poprzez kompaktowy korpus oraz optymalnie ukształtowaną strukturę.

Dowolność wyboru wału wyjściowego – drążony lub pełny – oraz zakres dostępnych opcji montażowych, które pozwalają na ich stosowanie w wykonaniu reduktora mocowanego bezpośrednio na wałe wraz z ramieniem reakcyjnym lub w wykonaniu łapowym czy kołnierzym, pozwalają na osiągnięcie właściwego rozwiązania w rozsądnej cenie.

Reduktory walcowe płaskie są bardzo sprawne. Oferują bardzo wysoką wydajność ekonomiczną wraz z przystępną ceną oraz niskimi kosztami utrzymania.

Ilości oleju

Ilości oleju odpowiadające stosowanym pozycjom montażowym wyspecyfikowane są w instrukcjach obsługi oraz na tabliczce znamionowej.

Waga odpowiednich olejów:

Olej mineralny (CLP) = 0.9 kg/l

Olej syntetyczny (PGLP) = 1.05 kg/l

Typ reduktora	Pozycja montażowa						
	B5-01 H-01	B5-03 H-02	B5-02 H-03	B5-00 H-04	V1-00 H-05	V3-00 H-06	
FZ.28	0.6	0.45	0.5	0.5	0.65	0.85	
FZ.38B	0.7	0.60	0.7	0.6	1.00	1.10	
FZ.48B	1.6	1.00	1.3	1.3	1.80	2.10	
FZ.68B	2.5	2.30	2.4	2.3	3.30	3.80	
FZ.88B	4.5	5.00	4.8	4.6	7.00	6.60	
FZ.108B	7.4	9.20	8.4	8.1	11.10	13.10	
FZ.128B	13.8	13.70	15.5	14.8	22.10	22.70	
FZ.148B	19.5	20.80	22.7	22.3	34.50	33.50	
FZ.168B	32.8	30.00	37.0	35.8	53.80	53.00	
FZ.188B	41.4	40.70	44.2	46.5	68.00	66.40	
FD.28	0.6	0.45	0.5	0.5	0.65	0.75	
FD.38B	0.9	0.60	0.7	0.7	0.90	1.10	
FD.48B	2.0	0.90	1.3	1.3	1.80	2.00	
FD.68B	3.3	2.30	2.4	2.3	3.20	3.80	
FD.88B	6.3	5.00	4.7	4.7	6.80	6.70	
FD.108B	10.6	9.10	8.2	8.2	11.10	13.00	
FD.128B	16.8	13.50	15.2	14.8	21.60	22.50	
FD.148B	24.7	20.30	21.8	22.3	33.60	32.60	
FD.168B	44.0	28.80	36.0	35.8	52.40	51.90	
FD.188B	52.0	38.40	44.5	54.1	66.00	65.20	

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Podstawowe dane techniczne

Ilości oleju (kontynuacja)

Tandemowe reduktory walcowe płaskie

Typ reduktora	Pozycja montażowa					
	B5-01 H-01	B5-03 H-02	B5-02 H-03	B5-00 H-04	V1-00 H-05	V3-00 H-06
FZ.38B-D/Z28	0.9+0.25 1.15	0.6+0.25 0.85	0.7+0.25 0.95	0.7+0.25 0.95	0.9+0.6 1.5	1.1+0.7 1.8
FD.48B-D/Z28	2.0+0.25 2.25	0.9+0.25 1.15	1.3+0.25 1.55	1.3+0.25 1.55	1.8+0.6 2.4	2.0+0.7 2.7
FD.68B-D/Z28	3.3+0.25 3.55	2.3+0.25 2.55	2.4+0.25 2.65	2.3+0.25 2.55	3.2+0.6 3.8	3.8+0.7 4.5
FD.88B-D/Z28	6.3+0.25 6.55	5.0+0.25 5.25	4.7+0.25 4.95	4.7+0.25 4.95	6.8+0.6 7.4	6.7+0.7 7.4
FD.108B-Z38	10.6+0.5 11.1	9.1+0.5 9.6	8.2+0.5 8.7	8.2+0.5 8.7	11.1+0.8 11.9	13.0+1.2 14.2
FD.108B-D38	10.6+0.5 11.1	9.1+0.5 9.6	8.2+0.5 8.7	8.2+0.5 8.7	11.1+0.9 12.0	13.0+1.1 14.1
FD.128B-Z38	16.8+0.5 17.3	13.5+0.5 14.0	15.2+0.5 15.7	14.8+0.5 15.3	21.6+0.8 22.4	22.5+1.2 23.7
FD.128B-Z48	16.8+1.0 17.8	13.5+1.0 14.5	15.2+1.0 16.2	14.8+1.0 15.8	21.6+1.8 23.4	22.5+2.4 24.9
FD.128B-D38	16.8+0.5 17.3	13.5+0.5 14.0	15.2+0.5 15.7	14.8+0.5 15.3	21.6+0.9 22.5	22.5+1.1 23.6
FD.148B-Z38	24.7+0.5 25.2	20.3+0.5 20.8	21.8+0.5 22.3	22.3+0.5 22.8	33.6+0.8 34.4	32.6+1.2 33.8
FD.148B-Z48	24.7+1.0 25.7	20.3+1.0 21.3	21.8+1.0 22.8	22.3+1.0 23.3	33.6+1.8 35.4	32.6+2.4 35.0
FD.148B-D38	24.7+0.5 25.2	20.3+0.5 20.8	21.8+0.5 22.3	22.3+0.5 22.8	33.6+0.9 34.5	32.6+1.1 33.7
FD.168B-Z48	44.0+1.0 45.0	28.8+1.0 29.8	36.0+1.0 37.0	35.8+1.0 36.8	52.4+1.8 54.2	51.9+2.4 54.3
FD.168B-Z68	44.0+1.7 45.7	28.8+1.7 30.5	36.0+1.7 37.7	35.8+1.7 37.5	52.4+3.0 55.4	51.9+4.1 56.0
FD.168B-D48	44.0+1.0 45.0	28.8+1.0 29.8	36.0+1.0 37.0	35.8+1.0 36.8	52.4+2.3 54.7	51.9+2.4 54.3
FD.188B-Z48	52.0+1.0 53.0	38.4+1.0 39.4	44.5+1.0 45.5	54.1+1.0 55.1	66.0+1.8 67.8	65.2+2.4 67.6
FD.188B-Z68	52.0+1.7 53.7	38.4+1.7 40.1	44.5+1.7 46.2	54.1+1.7 55.8	66.0+3.0 69.0	65.2+4.1 69.3
FD.188B-D48	52.0+1.0 53.0	38.4+1.0 39.4	44.5+1.0 45.5	54.1+1.0 55.1	66.0+2.3 68.3	65.2+2.4 67.6

Dopuszczalna siła poprzeczna F_{xdop1} oraz F_{xdop2}

Reduktor walcowy płaski 2-stopniowy i 3-stopniowy - układ łożysk standardowych

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNm m	Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min							
							≤ 16	≤ 25	≤ 40	≤ 63	≤ 100	≤ 160	≤ 250	≤ 400
F.F28	25	50	128.5	104	115	Lewy	4600	4600	4150	3330	2730	2350	1840	1780
						Prawy	4600	4600	3950	3120	2520	2160	1650	1650
F.F38B	25	50	146.0	121	131	Lewy	5246	5246	4810	4020	2980	2870	2590	2480
						Prawy	5246	5246	4360	3610	2500	2480	2450	2370
F.F48B	30	60	176.0	146	245	Lewy	8154	8060	6640	5270	4840	4530	4070	3770
						Prawy	8150	7500	6080	4720	4400	4280	3900	3650
F.F68B	40	80	213.0	173	357	Lewy	8927	7680	6160	5050	3710	3930	3710	3650
						Prawy	8927	6830	5310	4200	2860	3290	3300	3440
F.F88B	50	100	262.0	212	741	Lewy	14825	13420	10040	8310	7020	6590	6320	6130
						Prawy	14340	12360	8740	7010	5800	5960	5920	5800
F.F108B	60	120	298.0	238	1100	Lewy	17930	13620	10750	8190	6070	6610	6840	7080
						Prawy	15860	11550	8680	6120	4040	4960	5780	6390
F.F128B	70	140	371.5	302	1786	Lewy	25516	19950	15710	10270	9120	10890	10860	10360
						Prawy	23190	17570	13530	7900	6740	9300	9920	9810
F.F148B	90	170	434.0	349	2241	Lewy	23390	17850	13190	8530	9840	11680	11800	11660
						Prawy	20390	14850	10180	5620	7380	10030	10530	10830
F.F168B	110	210	517.5	413	4814	Lewy	35450	27240	20850	13740	12970	17210	16400	16450
						Prawy	31510	23300	17200	9800	9280	15230	14590	15330
F.F188B	120	210	538.0	433	11898	Lewy	113314	113314	113314	106120	88810	78120	76850	-
						Prawy	113314	113314	113314	102690	84350	75050	74100	-

Reduktor walcowy płaski 2-stopniowy i 3-stopniowy - układ łożysk wzmacnionych

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNm m	Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min							
							≤ 16	≤ 25	≤ 40	≤ 63	≤ 100	≤ 160	≤ 250	≤ 400
F.F68B	40	80	213.0	173	546	Lewy	13643	13643	13643	13643	13643	13260	11920	10620
						Prawy	13643	13643	13643	13643	13230	12690	11540	10390
F.F88B	50	100	262.0	212	1171	Lewy	23411	23411	23411	23411	23411	21180	19050	18130
						Prawy	23411	23411	23411	23411	22960	20520	18620	17790
F.F108B	60	120	298.0	238	1723	Lewy	28718	28718	28718	28718	28718	26040	24150	23420
						Prawy	28718	28718	28718	28718	26590	24740	23300	22680
F.F128B	70	140	371.5	302	2514	Lewy	35921	35921	35921	35921	35921	35921	35921	34420
						Prawy	35921	35921	35921	35921	35921	35921	35921	33830
F.F148B	90	170	434.0	349	5737	Lewy	67493	67493	67300	55150	52240	46910	44010	41380
						Prawy	67493	67493	64110	52070	50180	45380	42870	40510
F.F168B	110	210	517.5	413	9566	Lewy	91102	91102	91102	87720	78620	71650	65350	62000
						Prawy	91102	91102	91102	83520	75920	69990	63850	60810
F.F188B	120	210	538.0	433	11898	Lewy	113314	113314	113314	106120	88810	78120	76850	-
						Prawy	113314	113314	113314	102690	84350	75050	74100	-

Wartości w tabelach odnoszą się do najbardziej niekorzystnego przypadku. Układ łożyska wału wyjściowego można skalkulować za pomocą elektronicznego katalogu MOTOX. Więcej informacji na temat obliczania dopuszczalnych sił oraz żywotności łożysk, patrz rozdział 1, w wytycznych do doboru motoreduktorów.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe

Tabele wyboru przedstawiają najczęściej spotykane warianty oraz kombinacje. Pozostałe kombinacje mogą być dobierane za pomocą konfiguratora MOTOX lub na zapytanie.

Przy identycznej mocy i obrotach wyjściowych, priorytetowo traktowane są w tabelach doboru, motoreduktory 4-biegunowe.

Przy dostępnych współczynnikach przełożenia możliwe jest pokrycie większości prędkości wyjściowych.

Wybór i zastosowanie silników 4-biegunowych znacznie skraca czas dostawy i obniża koszty. Cechują się one również dogodnymi rozmiarami w stosunku do mocy.

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.09 (50 Hz)	FD.48B-LA71M8							
0.11 (60 Hz)	2.3	2.8	367	1.5	268.80	★ 2KJ1402 - ■ CE13 - ■ S1-Z	P02	27
	2.6	3.1	326	1.7	238.65	2KJ1402 - ■ CE13 - ■ R1-Z	P02	27
	3.0	3.6	285	1.9	209.23	★ 2KJ1402 - ■ CE13 - ■ Q1-Z	P02	27
	FD.38B-LA71M8							
	2.6	3.1	330	0.88	241.91	★ 2KJ1401 - ■ CE13 - ■ M1-Z	P02	20
	3.0	3.6	284	1.00	207.83	2KJ1401 - ■ CE13 - ■ L1-Z	P02	20
	FD.38B-LA71B6							
	3.2	3.8	272	1.1	280.41	2KJ1401 - ■ CB13 - ■ N1-Z	P01	20
	3.7	4.4	235	1.2	241.91	★ 2KJ1401 - ■ CB13 - ■ M1-Z	P01	20
	4.3	5.2	202	1.4	207.83	2KJ1401 - ■ CB13 - ■ L1-Z	P01	20
	4.6	5.5	186	1.6	191.34	★ 2KJ1401 - ■ CB13 - ■ K1-Z	P01	20
0.12 (50 Hz)	FD.188B-D48-LA71B4							
0.14 (60 Hz)	0.05	0.06	14657	1.4	25299	2KJ1440 - ■ CB13 - ■ D1		638
	0.05	0.06	16248	1.2	28045	★ 2KJ1440 - ■ CB13 - ■ E1		638
	0.06	0.07	13294	1.5	22946	★ 2KJ1440 - ■ CB13 - ■ C1		638
	0.07	0.08	11079	1.8	19122	★ 2KJ1440 - ■ CB13 - ■ A1		638
	0.07	0.08	12112	1.7	20906	2KJ1440 - ■ CB13 - ■ B1		638
	FD.188B-Z48-LA71B4							
	0.08	0.1	10384	1.9	17537	2KJ1438 - ■ CB13 - ■ A2		638
	FD.168B-D48-LA71B4							
	0.05	0.06	14831	0.94	25599	★ 2KJ1436 - ■ CB13 - ■ E1		455
	0.05	0.06	16802	0.83	29000	2KJ1436 - ■ CB13 - ■ F1		455
	0.06	0.07	12134	1.20	20944	★ 2KJ1436 - ■ CB13 - ■ C1		455
	0.06	0.07	13379	1.00	23093	2KJ1436 - ■ CB13 - ■ D1		455
	0.07	0.08	11056	1.30	19083	2KJ1436 - ■ CB13 - ■ B1		455
	0.08	0.10	10112	1.40	17454	★ 2KJ1436 - ■ CB13 - ■ A1		455
	FD.168B-Z48-LA71B4							
	0.08	0.10	9478	1.5	16007	2KJ1435 - ■ CB13 - ■ A2		454
	0.10	0.12	7625	1.8	12878	2KJ1435 - ■ CB13 - ■ W1		454
	0.10	0.12	8387	1.7	14165	★ 2KJ1435 - ■ CB13 - ■ X1		454
	0.12	0.14	6849	2.0	11568	★ 2KJ1435 - ■ CB13 - ■ V1		454
	FD.148B-D38-LA71B4							
	0.07	0.08	11272	0.80	19456	2KJ1433 - ■ CB13 - ■ B1		288
	0.08	0.10	10257	0.88	17704	★ 2KJ1433 - ■ CB13 - ■ A1		288
	FD.148B-Z38-LA71B4							
	0.08	0.10	9615	0.94	16239	★ 2KJ1432 - ■ CB13 - ■ W1		287
	0.09	0.11	8551	1.10	14441	2KJ1432 - ■ CB13 - ■ V1		287

★ Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz)	FD.148B-Z38-LA71B4							
0.14 (60 Hz)	0.11	0.13	7417	1.2	12527	* 2KJ1432 - ■ CB13 - ■ ■ U1		287
	0.12	0.14	6931	1.3	11705	2KJ1432 - ■ CB13 - ■ ■ T1		287
	0.13	0.16	6096	1.5	10295	* 2KJ1432 - ■ CB13 - ■ ■ S1		287
	0.15	0.18	5338	1.7	9016	2KJ1432 - ■ CB13 - ■ ■ R1		287
	0.17	0.20	4722	1.9	7975	* 2KJ1432 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		287
	FD.128B-Z38-LA71B4							
	0.11	0.13	7154	0.85	12083	* 2KJ1428 - ■ CB13 - ■ ■ U1		197
	0.12	0.14	6684	0.91	11289	2KJ1428 - ■ CB13 - ■ ■ T1		197
	0.14	0.17	5879	1.00	9929	* 2KJ1428 - ■ CB13 - ■ ■ S1		197
	0.15	0.18	5149	1.20	8696	2KJ1428 - ■ CB13 - ■ ■ R1		197
	0.18	0.22	4554	1.30	7691	* 2KJ1428 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		197
	0.19	0.23	4128	1.50	6971	2KJ1428 - ■ CB13 - ■ ■ P1		197
	0.22	0.26	3643	1.70	6153	* 2KJ1428 - ■ CB13 - ■ ■ N1		197
	0.24	0.29	3287	1.90	5551	2KJ1428 - ■ CB13 - ■ ■ M1		197
	0.27	0.32	2981	2.00	5034	* 2KJ1428 - ■ CB13 - ■ ■ L1		197
	FD.108B-Z38-LA71B4							
	0.20	0.24	4013	0.85	6778	2KJ1426 - ■ CB13 - ■ ■ E2		122
	0.23	0.28	3543	0.96	5983	* 2KJ1426 - ■ CB13 - ■ ■ D2		122
	0.25	0.30	3196	1.10	5397	2KJ1426 - ■ CB13 - ■ ■ C2		122
	0.28	0.34	2898	1.20	4895	* 2KJ1426 - ■ CB13 - ■ ■ B2		122
	0.30	0.36	2641	1.30	4460	2KJ1426 - ■ CB13 - ■ ■ A2		122
	0.33	0.40	2415	1.40	4079	* 2KJ1426 - ■ CB13 - ■ ■ X1		122
	0.37	0.44	2160	1.60	3648	2KJ1426 - ■ CB13 - ■ ■ W1		122
	0.40	0.48	1983	1.70	3349	* 2KJ1426 - ■ CB13 - ■ ■ V1		122
	0.45	0.54	1788	1.90	3019	2KJ1426 - ■ CB13 - ■ ■ U1		122
	FD.88B-Z28-LA71B4							
	0.36	0.43	2196	0.87	3709	* 2KJ1422 - ■ CB13 - ■ ■ V1		73
	0.41	0.49	1925	0.99	3251	2KJ1422 - ■ CB13 - ■ ■ U1		73
	0.47	0.56	1692	1.10	2858	* 2KJ1422 - ■ CB13 - ■ ■ T1		73
	0.52	0.62	1529	1.20	2582	2KJ1422 - ■ CB13 - ■ ■ S1		73
	0.60	0.72	1332	1.40	2250	* 2KJ1422 - ■ CB13 - ■ ■ R1		73
	0.67	0.80	1197	1.60	2021	2KJ1422 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		73
	0.74	0.89	1080	1.80	1824	* 2KJ1422 - ■ CB13 - ■ ■ P1		73
	0.82	0.98	979	1.90	1654	2KJ1422 - ■ CB13 - ■ ■ N1		73
	FD.68B-Z28-LA71B4							
	0.66	0.79	1205	0.83	2035	2KJ1417 - ■ CB13 - ■ ■ T1		43
	0.76	0.91	1059	0.94	1789	* 2KJ1417 - ■ CB13 - ■ ■ S1		43
	0.83	1.00	957	1.00	1616	2KJ1417 - ■ CB13 - ■ ■ R1		43
	0.96	1.20	834	1.20	1408	* 2KJ1417 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		43
	1.10	1.30	749	1.30	1265	2KJ1417 - ■ CB13 - ■ ■ P1		43
	1.20	1.40	676	1.50	1142	* 2KJ1417 - ■ CB13 - ■ ■ N1		43
	1.30	1.60	613	1.60	1036	2KJ1417 - ■ CB13 - ■ ■ M1		43
	1.40	1.70	558	1.80	942	* 2KJ1417 - ■ CB13 - ■ ■ L1		43
	1.60	1.90	493	2.00	833	2KJ1417 - ■ CB13 - ■ ■ K1		43

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz)	FD.68B-LA71MB8							
0.14 (60 Hz)	2.2	2.6	526	1.9	296.18	* 2KJ1403 - ■ CB13 - ■ ■ S1-Z	P02	43
	FD.48B-Z28-LA71B4							
	1.3	1.6	637	0.85	1076	* 2KJ1413 - ■ CB13 - ■ ■ N1		29
	1.4	1.7	578	0.93	976	2KJ1413 - ■ CB13 - ■ ■ M1		29
	1.5	1.8	526	1.00	888	* 2KJ1413 - ■ CB13 - ■ ■ L1		29
	1.7	2.0	465	1.20	785	2KJ1413 - ■ CB13 - ■ ■ K1		29
	1.9	2.3	429	1.30	725	* 2KJ1413 - ■ CB13 - ■ ■ J1		29
	2.2	2.6	369	1.50	624	2KJ1413 - ■ CB13 - ■ ■ H1		29
	FD.48B-LA71MB8							
	2.4	2.9	478	1.1	268.80	* 2KJ1402 - ■ CB13 - ■ ■ S1-Z	P02	27
	2.7	3.2	424	1.3	238.65	2KJ1402 - ■ CB13 - ■ ■ R1-Z	P02	27
	FD.48B-LA71C6							
	3.2	3.8	358	1.5	268.80	* 2KJ1402 - ■ CC13 - ■ ■ S1-Z	P01	27
	3.6	4.3	318	1.7	238.65	2KJ1402 - ■ CC13 - ■ ■ R1-Z	P01	27
	4.1	4.9	279	1.9	209.23	* 2KJ1402 - ■ CC13 - ■ ■ Q1-Z	P01	27
	FZ.38B-Z28-LA71B4							
	2.3	2.8	351	0.83	587.00	2KJ1313 - ■ CB13 - ■ ■ G1		22
	FD.38B-LA71C6							
	3.6	4.3	322	0.9	241.91	* 2KJ1401 - ■ CC13 - ■ ■ M1-Z	P01	20
	4.1	4.9	277	1.0	207.83	2KJ1401 - ■ CC13 - ■ ■ L1-Z	P01	20
	4.5	5.4	255	1.1	191.34	* 2KJ1401 - ■ CC13 - ■ ■ K1-Z	P01	20
	FD.38B-LA71B4							
	4.8	5.8	238	1.2	280.41	2KJ1401 - ■ CB13 - ■ ■ N1		20
	5.6	6.7	205	1.4	241.91	* 2KJ1401 - ■ CB13 - ■ ■ M1		20
	6.5	7.8	176	1.6	207.83	2KJ1401 - ■ CB13 - ■ ■ L1		20
	7.1	8.5	162	1.8	191.34	* 2KJ1401 - ■ CB13 - ■ ■ K1		20
	7.8	9.4	148	2.0	173.94	2KJ1401 - ■ CB13 - ■ ■ J1		20
	FD.28-LA71B4							
	6.5	7.8	176	0.85	207.53	2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ L1		11
	7.1	8.5	162	0.92	191.06	* 2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ K1		11
	7.8	9.4	147	1.00	173.69	2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ J1		11
	8.8	10.6	131	1.10	153.74	* 2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ H1		11
	10.5	12.6	109	1.40	128.77	2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ G1		11
	12.3	14.8	93	1.60	109.79	* 2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ F1		11
	14.5	17.4	79	1.90	93.32	* 2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ E1		11
	16.6	19.9	69	2.20	81.10	2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ D1		11
	19.1	23.0	60	2.50	70.59	* 2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ C1		11
	21.0	25.0	54	2.80	63.68	2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ B1		11
	24.0	29.0	48	3.10	56.20	2KJ1400 - ■ CB13 - ■ ■ A1		11
	FZ.28-LA71B4							
	23	28	51	3.0	59.65	2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ C2		11
	27	32	43	3.5	50.30	* 2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ B2		11
	30	36	38	4.0	44.66	2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ A2		11
	34	41	33	4.5	39.15	* 2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ X1		11

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz)	FZ.28-LA71B4							
0.14 (60 Hz)	38	46	30.0	5.0	35.04	2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ W1		11
	43	52	26.0	5.7	31.10	* 2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ V1		11
	50	60	23.0	6.5	27.25	2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ U1		11
	56	67	20.0	7.4	23.96	* 2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ T1		11
	62	74	18.0	8.2	21.64	2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ S1		11
	72	86	16.0	9.4	18.86	* 2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ R1		11
	80	96	14.0	10.4	16.94	2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		11
	88	106	13.0	11.6	15.29	* 2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ P1		11
	97	116	12.0	12.7	13.87	2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ N1		11
	107	128	11.0	13.8	12.62	* 2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ M1		11
	121	145	9.5	15.0	11.16	2KJ1300 - ■ CB13 - ■ ■ L1		11
0.18 (50 Hz)	FD.188B-D48-LA71C4							
0.22 (60 Hz)	0.05	0.06	24429	0.82	25299	2KJ1440 - ■ CC13 - ■ ■ D1		638
	0.06	0.07	22157	0.90	22946	* 2KJ1440 - ■ CC13 - ■ ■ C1		638
	0.07	0.08	18464	1.10	19122	* 2KJ1440 - ■ CC13 - ■ ■ A1		638
	0.07	0.08	20187	0.99	20906	2KJ1440 - ■ CC13 - ■ ■ B1		638
	FD.188B-Z48-LA71C4							
	0.08	0.10	17306	1.2	17537	2KJ1438 - ■ CC13 - ■ ■ A2		638
	0.09	0.11	15315	1.3	15519	* 2KJ1438 - ■ CC13 - ■ ■ X1		638
	0.10	0.12	13922	1.4	14108	2KJ1438 - ■ CC13 - ■ ■ W1		638
	0.11	0.13	12507	1.6	12674	* 2KJ1438 - ■ CC13 - ■ ■ V1		638
	0.12	0.14	10720	1.9	10863	2KJ1438 - ■ CC13 - ■ ■ U1		638
	FD.168B-D48-LA71C4							
	0.08	0.1	16854	0.83	17454	* 2KJ1436 - ■ CC13 - ■ ■ A1		455
	FD.168B-Z48-LA71C4							
	0.08	0.10	15796	0.89	16007	2KJ1435 - ■ CC13 - ■ ■ A2		454
	0.10	0.12	12708	1.10	12878	2KJ1435 - ■ CC13 - ■ ■ W1		454
	0.10	0.12	13978	1.00	14165	* 2KJ1435 - ■ CC13 - ■ ■ X1		454
	0.12	0.14	11416	1.20	11568	* 2KJ1435 - ■ CC13 - ■ ■ V1		454
	0.14	0.17	9785	1.40	9916	2KJ1435 - ■ CC13 - ■ ■ U1		454
	0.15	0.18	8853	1.60	8971	* 2KJ1435 - ■ CC13 - ■ ■ T1		454
	0.16	0.19	8172	1.70	8281	2KJ1435 - ■ CC13 - ■ ■ S1		454
	0.19	0.23	7106	2.00	7201	* 2KJ1435 - ■ CC13 - ■ ■ R1		454
	FD.148B-Z38-LA71C4							
	0.13	0.16	10159	0.89	10295	* 2KJ1432 - ■ CC13 - ■ ■ S1		287
	0.15	0.18	8897	1.00	9016	2KJ1432 - ■ CC13 - ■ ■ R1		287
	0.17	0.20	7870	1.10	7975	* 2KJ1432 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		287
	0.19	0.23	7132	1.30	7227	2KJ1432 - ■ CC13 - ■ ■ P1		287
	0.21	0.25	6296	1.40	6380	* 2KJ1432 - ■ CC13 - ■ ■ N1		287
	0.23	0.28	5679	1.60	5755	2KJ1432 - ■ CC13 - ■ ■ M1		287
	0.26	0.31	5151	1.70	5220	* 2KJ1432 - ■ CC13 - ■ ■ L1		287
	0.28	0.34	4693	1.90	4756	2KJ1432 - ■ CC13 - ■ ■ K1		287

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz)	FD.128B-Z38-LA71C4							
0.22 (60 Hz)	0.18	0.22	7590	0.80	7691	* 2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		197
	0.19	0.23	6879	0.89	6971	2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ P1		197
	0.22	0.26	6072	1.00	6153	* 2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ N1		197
	0.24	0.29	5478	1.10	5551	2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ M1		197
	0.27	0.32	4968	1.20	5034	* 2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ L1		197
	0.29	0.35	4527	1.30	4587	2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ K1		197
	0.32	0.38	4140	1.50	4195	* 2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ J1		197
	0.36	0.43	3702	1.60	3751	2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ H1		197
	0.39	0.47	3400	1.80	3445	* 2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ G1		197
	0.43	0.52	3064	2.00	3105	2KJ1428 - ■ CC13 - ■ ■ F1		197
	FD.108B-Z38-LA71C4							
	0.33	0.40	4025	0.84	4079	* 2KJ1426 - ■ CC13 - ■ ■ X1		122
	0.37	0.44	3600	0.94	3648	2KJ1426 - ■ CC13 - ■ ■ W1		122
	0.40	0.48	3305	1.00	3349	* 2KJ1426 - ■ CC13 - ■ ■ V1		122
	0.45	0.54	2979	1.10	3019	2KJ1426 - ■ CC13 - ■ ■ U1		122
	0.52	0.62	2562	1.30	2596	* 2KJ1426 - ■ CC13 - ■ ■ T1		122
	0.58	0.70	2285	1.50	2315	2KJ1426 - ■ CC13 - ■ ■ S1		122
	0.64	0.77	2098	1.60	2126	* 2KJ1426 - ■ CC13 - ■ ■ R1		122
	0.70	0.84	1891	1.80	1916	2KJ1426 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		122
	FD.88B-Z28-LA71C4							
	0.60	0.72	2220	0.86	2250	* 2KJ1422 - ■ CC13 - ■ ■ R1		73
	0.67	0.80	1994	0.95	2021	2KJ1422 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		73
	0.74	0.89	1800	1.10	1824	* 2KJ1422 - ■ CC13 - ■ ■ P1		73
	0.82	0.98	1632	1.20	1654	2KJ1422 - ■ CC13 - ■ ■ N1		73
	0.90	1.10	1485	1.30	1505	* 2KJ1422 - ■ CC13 - ■ ■ M1		73
	1.00	1.20	1313	1.40	1331	2KJ1422 - ■ CC13 - ■ ■ L1		73
	1.10	1.30	1213	1.60	1229	* 2KJ1422 - ■ CC13 - ■ ■ K1		73
	1.30	1.60	1044	1.80	1058	2KJ1422 - ■ CC13 - ■ ■ J1		73
	1.40	1.70	949	2.00	962	* 2KJ1422 - ■ CC13 - ■ ■ H1		73
	FD.88B-Z38-LA80S8							
	1.7	2.00	1031	1.8	404.92	2KJ1404 - ■ DB13 - ■ ■ V1-Z	P02	78
	FD.68B-Z28-LA71C4							
	1.1	1.3	1248	0.80	1265	2KJ1417 - ■ CC13 - ■ ■ P1		43
	1.2	1.4	1127	0.89	1142	* 2KJ1417 - ■ CC13 - ■ ■ N1		43
	1.3	1.6	1022	0.98	1036	2KJ1417 - ■ CC13 - ■ ■ M1		43
	1.4	1.7	930	1.10	942	* 2KJ1417 - ■ CC13 - ■ ■ L1		43
	1.6	1.9	822	1.20	833	2KJ1417 - ■ CC13 - ■ ■ K1		43
	1.8	2.2	759	1.30	769	* 2KJ1417 - ■ CC13 - ■ ■ J1		43
	2.0	2.4	653	1.50	662	2KJ1417 - ■ CC13 - ■ ■ H1		43
	FD.68B-LA80S8							
	2.3	2.8	754	1.3	296.18	* 2KJ1403 - ■ DB13 - ■ ■ S1-Z	P02	47
	2.6	3.1	671	1.5	263.39	2KJ1403 - ■ DB13 - ■ ■ R1-Z	P02	47
	FD.68B-LA71S6							
	2.8	3.4	610	1.6	296.18	* 2KJ1403 - ■ CD13 - ■ ■ S1-Z	P01	43

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz)	FD.68B-LA71S6							
0.22 (60 Hz)	3.2	3.8	542	1.8	263.39	2KJ1403 - ■ CD13 - ■ R1-Z	P01	43
	FD.48B-Z28-LA71C4							
	2.2	2.6	616	0.88	624.00	2KJ1413 - ■ CC13 - ■ H1		29
	FD.48B-LA80S8							
	2.8	3.4	608	0.89	238.65	2KJ1402 - ■ DB13 - ■ R1-Z	P02	31
	FD.48B-LA71S6							
	3.1	3.7	553	0.98	268.80	* 2KJ1402 - ■ CD13 - ■ S1-Z	P01	27
	3.5	4.2	491	1.10	238.65	2KJ1402 - ■ CD13 - ■ R1-Z	P01	27
	4.0	4.8	431	1.30	209.23	* 2KJ1402 - ■ CD13 - ■ Q1-Z	P01	27
	4.5	5.4	385	1.40	187.24	2KJ1402 - ■ CD13 - ■ P1-Z	P01	27
	FD.48B-LA71C4							
	5.0	6.0	342	1.6	268.80	* 2KJ1402 - ■ CC13 - ■ S1		27
	5.7	6.8	304	1.8	238.65	2KJ1402 - ■ CC13 - ■ R1		27
	6.5	7.8	266	2.0	209.23	* 2KJ1402 - ■ CC13 - ■ Q1		27
	FD.38B-LA71C4							
	4.8	5.8	357	0.81	280.41	2KJ1401 - ■ CC13 - ■ N1		20
	5.6	6.7	308	0.94	241.91	* 2KJ1401 - ■ CC13 - ■ M1		20
	6.5	7.8	265	1.10	207.83	2KJ1401 - ■ CC13 - ■ L1		20
	7.1	8.5	244	1.20	191.34	* 2KJ1401 - ■ CC13 - ■ K1		20
	7.8	9.4	221	1.30	173.94	2KJ1401 - ■ CC13 - ■ J1		20
	8.8	10.6	196	1.50	153.96	* 2KJ1401 - ■ CC13 - ■ H1		20
	10.5	12.6	164	1.80	128.95	2KJ1401 - ■ CC13 - ■ G1		20
	12.3	14.8	140	2.10	109.95	* 2KJ1401 - ■ CC13 - ■ F1		20
	FD.28-LA71C4							
	10.5	12.6	164	0.91	128.77	2KJ1400 - ■ CC13 - ■ G1		11
	12.3	14.8	140	1.10	109.79	* 2KJ1400 - ■ CC13 - ■ F1		11
	14.5	17.4	119	1.30	93.32	* 2KJ1400 - ■ CC13 - ■ E1		11
	16.6	19.9	103	1.50	81.10	2KJ1400 - ■ CC13 - ■ D1		11
	19.1	23.0	90	1.70	70.59	* 2KJ1400 - ■ CC13 - ■ C1		11
	21.0	25.0	81	1.80	63.68	2KJ1400 - ■ CC13 - ■ B1		11
	24.0	29.0	72	2.10	56.20	2KJ1400 - ■ CC13 - ■ A1		11
	FZ.28-LA71C4							
	23	28	76	2.0	59.65	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ C2		11
	27	32	64	2.3	50.30	* 2KJ1300 - ■ CC13 - ■ B2		11
	30	36	57	2.6	44.66	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ A2		11
	34	41	50	3.0	39.15	* 2KJ1300 - ■ CC13 - ■ X1		11
	38	46	45	3.4	35.04	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ W1		11
	43	52	40	3.8	31.10	* 2KJ1300 - ■ CC13 - ■ V1		11
	50	60	35	4.3	27.25	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ U1		11
	56	67	30	4.9	23.96	* 2KJ1300 - ■ CC13 - ■ T1		11
	62	74	28	5.4	21.64	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ S1		11
	72	86	24	6.2	18.86	* 2KJ1300 - ■ CC13 - ■ R1		11
	80	96	22	7.0	16.94	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ Q1		11
	88	106	20	7.7	15.29	* 2KJ1300 - ■ CC13 - ■ P1		11

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz)	FZ.28-LA71C4							
0.22 (60 Hz)	97	116	18.0	8.5	13.87	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ ■ N1		11
	107	128	16.0	9.2	12.62	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ ■ M1		11
	121	145	14.0	10.0	11.16	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ ■ L1		11
	131	157	13.0	10.5	10.30	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ ■ K1		11
	152	182	11.0	11.6	8.87	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ ■ J1		11
	167	200	10.0	12.4	8.06	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ ■ H1		11
	188	226	9.2	13.7	7.20	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ ■ G1		11
	207	248	8.3	14.7	6.53	2KJ1300 - ■ CC13 - ■ ■ F1		11
0.25 (50 Hz)	FD.188B-Z48-LA71S4							
0.30 (60 Hz)	0.09	0.11	22462	0.89	15519	2KJ1438 - ■ CD13 - ■ ■ X1		638
	0.10	0.12	20419	0.98	14108	2KJ1438 - ■ CD13 - ■ ■ W1		638
	0.11	0.13	18344	1.10	12674	2KJ1438 - ■ CD13 - ■ ■ V1		638
	0.12	0.14	15723	1.30	10863	2KJ1438 - ■ CD13 - ■ ■ U1		638
	0.14	0.17	14226	1.40	9829	2KJ1438 - ■ CD13 - ■ ■ T1		638
	0.15	0.18	13132	1.50	9073	2KJ1438 - ■ CD13 - ■ ■ S1		638
	0.17	0.20	11418	1.80	7889	2KJ1438 - ■ CD13 - ■ ■ R1		638
	0.19	0.23	10367	1.90	7163	2KJ1438 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		638
	FD.168B-Z48-LA71S4							
	0.12	0.14	16743	0.84	11568	2KJ1435 - ■ CD13 - ■ ■ V1		454
	0.14	0.17	14352	0.98	9916	2KJ1435 - ■ CD13 - ■ ■ U1		454
	0.15	0.18	12984	1.10	8971	2KJ1435 - ■ CD13 - ■ ■ T1		454
	0.16	0.19	11986	1.20	8281	2KJ1435 - ■ CD13 - ■ ■ S1		454
	0.19	0.23	10422	1.30	7201	2KJ1435 - ■ CD13 - ■ ■ R1		454
	0.21	0.25	9463	1.50	6538	2KJ1435 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		454
	0.23	0.28	8641	1.60	5970	2KJ1435 - ■ CD13 - ■ ■ P1		454
	0.25	0.30	7927	1.80	5477	2KJ1435 - ■ CD13 - ■ ■ N1		454
	0.27	0.32	7303	1.90	5046	2KJ1435 - ■ CD13 - ■ ■ M1		454
	FD.148B-Z38-LA71S4							
	0.19	0.23	10460	0.86	7227	2KJ1432 - ■ CD13 - ■ ■ P1		287
	0.21	0.25	9234	0.97	6380	2KJ1432 - ■ CD13 - ■ ■ N1		287
	0.23	0.28	8330	1.10	5755	2KJ1432 - ■ CD13 - ■ ■ M1		287
	0.26	0.31	7555	1.20	5220	2KJ1432 - ■ CD13 - ■ ■ L1		287
	0.28	0.34	6884	1.30	4756	2KJ1432 - ■ CD13 - ■ ■ K1		287
	0.31	0.37	6296	1.40	4350	2KJ1432 - ■ CD13 - ■ ■ J1		287
	0.35	0.42	5629	1.60	3889	2KJ1432 - ■ CD13 - ■ ■ H1		287
	0.38	0.46	5169	1.70	3571	2KJ1432 - ■ CD13 - ■ ■ G1		287
	0.42	0.50	4659	1.90	3219	2KJ1432 - ■ CD13 - ■ ■ F1		287
	FD.128B-Z38-LA71S4							
	0.27	0.32	7286	0.84	5034	2KJ1428 - ■ CD13 - ■ ■ L1		197
	0.29	0.35	6639	0.92	4587	2KJ1428 - ■ CD13 - ■ ■ K1		197
	0.32	0.38	6072	1.00	4195	2KJ1428 - ■ CD13 - ■ ■ J1		197
	0.36	0.43	5429	1.10	3751	2KJ1428 - ■ CD13 - ■ ■ H1		197
	0.39	0.47	4986	1.20	3445	2KJ1428 - ■ CD13 - ■ ■ G1		197

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	FD.128B-Z38-LA71S4							
0.30 (60 Hz)	0.43	0.52	4494	1.4	3105	2KJ1428 - ■ CD13 - ■ ■ F1		197
	0.51	0.61	3864	1.6	2670	* 2KJ1428 - ■ CD13 - ■ ■ E1		197
	0.57	0.68	3446	1.8	2381	2KJ1428 - ■ CD13 - ■ ■ D1		197
	0.62	0.74	3164	1.9	2186	* 2KJ1428 - ■ CD13 - ■ ■ C1		197
	FD.108B-Z38-LA71S4							
	0.52	0.62	3757	0.9	2596	* 2KJ1426 - ■ CD13 - ■ ■ T1		122
	0.58	0.70	3351	1.0	2315	2KJ1426 - ■ CD13 - ■ ■ S1		122
	0.64	0.77	3077	1.1	2126	* 2KJ1426 - ■ CD13 - ■ ■ R1		122
	0.70	0.84	2773	1.2	1916	2KJ1426 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		122
	0.82	0.98	2384	1.4	1647	* 2KJ1426 - ■ CD13 - ■ ■ P1		122
	0.89	1.10	2209	1.5	1526	2KJ1426 - ■ CD13 - ■ ■ N1		122
	0.97	1.20	2003	1.7	1384	* 2KJ1426 - ■ CD13 - ■ ■ M1		122
	1.10	1.30	1825	1.9	1261	2KJ1426 - ■ CD13 - ■ ■ L1		122
	1.20	1.40	1669	2.0	1153	* 2KJ1426 - ■ CD13 - ■ ■ K1		122
	FD.88B-Z28-LA71S4							
	0.9	1.1	2178	0.87	1505	* 2KJ1422 - ■ CD13 - ■ ■ M1		73
	1.0	1.2	1926	0.99	1331	2KJ1422 - ■ CD13 - ■ ■ L1		73
	1.1	1.3	1779	1.10	1229	* 2KJ1422 - ■ CD13 - ■ ■ K1		73
	1.3	1.6	1531	1.20	1058	2KJ1422 - ■ CD13 - ■ ■ J1		73
	1.4	1.7	1392	1.40	962	* 2KJ1422 - ■ CD13 - ■ ■ H1		73
	1.5	1.8	1265	1.50	874	* 2KJ1422 - ■ CD13 - ■ ■ G1		73
	FD.88B-LA80M8							
	1.7	2.0	1411	1.3	404.92	2KJ1404 - ■ DC13 - ■ ■ V1-Z	P02	78
	1.9	2.3	1249	1.5	358.33	* 2KJ1404 - ■ DC13 - ■ ■ U1-Z	P02	78
	FD.88B-LA71M6							
	2.0	2.4	1165	1.6	404.92	2KJ1404 - ■ CE13 - ■ ■ V1-Z	P01	74
	2.3	2.8	1031	1.8	358.33	* 2KJ1404 - ■ CE13 - ■ ■ U1-Z	P01	74
	2.5	3.0	937	2.0	325.76	2KJ1404 - ■ CE13 - ■ ■ T1-Z	P01	74
	FD.68B-Z28-LA71S4							
	1.6	1.9	1206	0.83	833.00	2KJ1417 - ■ CD13 - ■ ■ K1		43
	1.8	2.2	1113	0.90	769.00	* 2KJ1417 - ■ CD13 - ■ ■ J1		43
	2.0	2.4	958	1.00	662.00	2KJ1417 - ■ CD13 - ■ ■ H1		43
	FD.68B-LA80M8							
	2.3	2.8	1032	0.97	296.18	* 2KJ1403 - ■ DC13 - ■ ■ S1-Z	P02	47
	2.6	3.1	918	1.10	263.39	2KJ1403 - ■ DC13 - ■ ■ R1-Z	P02	47
	FD.68B-LA71M6							
	2.8	3.4	852	1.2	296.18	* 2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ S1-Z	P01	43
	3.2	3.8	758	1.3	263.39	2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ R1-Z	P01	43
	3.6	4.3	657	1.5	228.48	* 2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ Q1-Z	P01	43
	3.9	4.7	614	1.6	213.48	2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ P1-Z	P01	43
	4.4	5.3	540	1.9	187.76	* 2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ N1-Z	P01	43
	FD.68B-LA71S4							
	4.6	5.5	524	1.9	296.18	* 2KJ1403 - ■ CD13 - ■ ■ S1		43
	5.1	6.1	466	2.1	263.39	2KJ1403 - ■ CD13 - ■ ■ R1		43

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	FD.48B-LA71M6							
0.30 (60 Hz)	4.0	4.8	602	0.9	209.23	* 2KJ1402 - ■ CE13 - ■■ Q1-Z	P01	27
	4.4	5.3	539	1.0	187.24	2KJ1402 - ■ CE13 - ■■ P1-Z	P01	27
FD.48B-LA71S4								
	5.0	6.0	475	1.1	268.80	* 2KJ1402 - ■ CD13 - ■■ S1		27
	5.7	6.8	422	1.3	238.65	2KJ1402 - ■ CD13 - ■■ R1		27
	6.5	7.8	370	1.5	209.23	* 2KJ1402 - ■ CD13 - ■■ Q1		27
	7.2	8.6	331	1.6	187.24	2KJ1402 - ■ CD13 - ■■ P1		27
	8.1	9.7	294	1.8	166.19	* 2KJ1402 - ■ CD13 - ■■ N1		27
	9.3	11.2	258	2.1	145.63	2KJ1402 - ■ CD13 - ■■ M1		27
FD.38B-LA71S4								
	7.1	8.5	338	0.86	191.34	* 2KJ1401 - ■ CD13 - ■■ K1		20
	7.8	9.4	308	0.94	173.94	2KJ1401 - ■ CD13 - ■■ J1		20
	8.8	10.6	272	1.10	153.96	* 2KJ1401 - ■ CD13 - ■■ H1		20
	10.5	12.6	228	1.30	128.95	2KJ1401 - ■ CD13 - ■■ G1		20
	12.3	14.8	194	1.50	109.95	* 2KJ1401 - ■ CD13 - ■■ F1		20
	14.4	17.3	165	1.80	93.46	* 2KJ1401 - ■ CD13 - ■■ E1		20
	16.6	19.9	144	2.00	81.22	2KJ1401 - ■ CD13 - ■■ D1		20
	19.1	23.0	125	2.30	70.70	* 2KJ1401 - ■ CD13 - ■■ C1		20
FZ.38B-LA71S4								
	24	29	100	2.10	56.72	* 2KJ1301 - ■ CD13 - ■■ B2		19
FD.28-LA71S4								
	14.5	17.4	165	0.91	93.32	* 2KJ1400 - ■ CD13 - ■■ E1		11
	16.6	19.9	143	1.00	81.10	2KJ1400 - ■ CD13 - ■■ D1		11
	19.1	23.0	125	1.20	70.59	* 2KJ1400 - ■ CD13 - ■■ C1		11
	21.0	25.0	113	1.30	63.68	2KJ1400 - ■ CD13 - ■■ B1		11
	24.0	29.0	99	1.50	56.20	2KJ1400 - ■ CD13 - ■■ A1		11
FZ.28-LA71S4								
	23	28	105	1.4	59.65	2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ C2		11
	27	32	89	1.7	50.30	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ B2		11
	30	36	79	1.9	44.66	2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ A2		11
	34	41	69	2.2	39.15	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ X1		11
	38	46	62	2.4	35.04	2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ W1		11
	43	52	55	2.7	31.10	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ V1		11
	50	60	48	3.1	27.25	2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ U1		11
	56	67	42	3.5	23.96	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ T1		11
	62	74	38	3.9	21.64	2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ S1		11
	72	86	33	4.5	18.86	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ R1		11
	80	96	30	5.0	16.94	2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ Q1		11
	88	106	27	5.5	15.29	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ P1		11
	97	116	24	6.1	13.87	2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ N1		11
	107	128	22	6.6	12.62	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ M1		11
	121	145	20	7.2	11.16	2KJ1300 - ■ CD13 - ■■ L1		11

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	FZ.28-LA71S4							
0.30 (60 Hz)	131	157	18.0	7.6	10.30	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ K1		11
	152	182	16.0	8.4	8.87	2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ J1		11
	167	200	14.0	8.9	8.06	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ H1		11
	188	226	13.0	9.9	7.20	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ G1		11
	207	248	12.0	10.6	6.53	2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ F1		11
	227	272	10.0	11.2	5.94	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ E1		11
	257	308	9.3	12.0	5.25	2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ D1		11
	278	334	8.6	12.8	4.85	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ C1		11
	323	388	7.4	13.4	4.18	2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ B1		11
	355	426	6.7	14.3	3.80	* 2KJ1300 - ■ CD13 - ■ ■ A1		11
0.37 (50 Hz)	FD.188B-Z48-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	0.13	0.16	23944	0.84	10863	2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ U1		638
	0.14	0.17	21665	0.92	9829	* 2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ T1		638
	0.15	0.18	19998	1.00	9073	2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ S1		638
	0.17	0.20	17389	1.20	7889	* 2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ R1		638
	0.19	0.23	15788	1.30	7163	2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		638
	0.21	0.25	14415	1.40	6540	* 2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ P1		638
	0.23	0.28	13227	1.50	6001	2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ N1		638
	0.25	0.30	12187	1.60	5529	* 2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ M1		638
	0.27	0.32	11067	1.80	5021	2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ L1		638
	0.30	0.36	10082	2.00	4574	* 2KJ1438 - ■ CE13 - ■ ■ K1		638
	FD.168B-Z48-LA71M4							
	0.19	0.23	15872	0.88	7201	* 2KJ1435 - ■ CE13 - ■ ■ R1		454
	0.21	0.25	14411	0.97	6538	2KJ1435 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		454
	0.23	0.28	13159	1.10	5970	* 2KJ1435 - ■ CE13 - ■ ■ P1		454
	0.25	0.30	12072	1.20	5477	2KJ1435 - ■ CE13 - ■ ■ N1		454
	0.27	0.32	11122	1.30	5046	* 2KJ1435 - ■ CE13 - ■ ■ M1		454
	0.30	0.36	10102	1.40	4583	2KJ1435 - ■ CE13 - ■ ■ L1		454
	0.33	0.40	9202	1.50	4175	* 2KJ1435 - ■ CE13 - ■ ■ K1		454
	0.36	0.43	8431	1.70	3825	2KJ1435 - ■ CE13 - ■ ■ J1		454
	0.40	0.48	7523	1.90	3413	* 2KJ1435 - ■ CE13 - ■ ■ H1		454
	FD.148B-Z38-LA71M4							
	0.29	0.35	10483	0.86	4756	2KJ1432 - ■ CE13 - ■ ■ K1		287
	0.32	0.38	9588	0.94	4350	* 2KJ1432 - ■ CE13 - ■ ■ J1		287
	0.35	0.42	8572	1.00	3889	2KJ1432 - ■ CE13 - ■ ■ H1		287
	0.38	0.46	7871	1.10	3571	* 2KJ1432 - ■ CE13 - ■ ■ G1		287
	0.43	0.52	7095	1.30	3219	2KJ1432 - ■ CE13 - ■ ■ F1		287
	0.49	0.59	6101	1.50	2768	* 2KJ1432 - ■ CE13 - ■ ■ E1		287
	0.56	0.67	5440	1.70	2468	2KJ1432 - ■ CE13 - ■ ■ D1		287
	0.60	0.72	4995	1.80	2266	* 2KJ1432 - ■ CE13 - ■ ■ C1		287
	0.67	0.80	4503	2.00	2043	2KJ1432 - ■ CE13 - ■ ■ B1		287
	FD.128B-Z38-LA71M4							
	0.4	0.48	7593	0.80	3445	* 2KJ1428 - ■ CE13 - ■ ■ G1		197

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.37 (50 Hz)	FD.128B-Z38-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	0.44	0.53	6844	0.89	3105	2KJ1428 - ■ CE13 - ■ ■ F1		197
	0.51	0.61	5885	1.00	2670	★ 2KJ1428 - ■ CE13 - ■ ■ E1		197
	0.57	0.68	5248	1.20	2381	2KJ1428 - ■ CE13 - ■ ■ D1		197
	0.63	0.76	4818	1.30	2186	★ 2KJ1428 - ■ CE13 - ■ ■ C1		197
	0.69	0.83	4342	1.40	1970	2KJ1428 - ■ CE13 - ■ ■ B1		197
	0.81	0.97	3734	1.60	1694	★ 2KJ1428 - ■ CE13 - ■ ■ A1		197
	FD.128B-Z48-LA71M4							
	0.91	1.1	3315	1.8	1504	2KJ1431 - ■ CE13 - ■ ■ L1		206
	1.00	1.2	3020	2.0	1370	★ 2KJ1431 - ■ CE13 - ■ ■ K1		206
	FD.108B-Z38-LA71M4							
	0.71	0.85	4223	0.81	1916	2KJ1426 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		122
	0.83	1.00	3630	0.94	1647	★ 2KJ1426 - ■ CE13 - ■ ■ P1		122
	0.90	1.10	3364	1.00	1526	2KJ1426 - ■ CE13 - ■ ■ N1		122
	0.99	1.20	3051	1.10	1384	★ 2KJ1426 - ■ CE13 - ■ ■ M1		122
	1.10	1.30	2779	1.20	1261	2KJ1426 - ■ CE13 - ■ ■ L1		122
	1.20	1.40	2541	1.30	1153	★ 2KJ1426 - ■ CE13 - ■ ■ K1		122
	1.30	1.60	2272	1.50	1031	2KJ1426 - ■ CE13 - ■ ■ J1		122
	1.40	1.70	2087	1.60	947	★ 2KJ1426 - ■ CE13 - ■ ■ H1		122
	FD.108B-LA90SA8							
	1.6	1.9	2222	1.5	424.49	★ 2KJ1405 - ■ EB13 - ■ ■ V1-Z	P02	128
	1.8	2.2	2004	1.7	382.79	2KJ1405 - ■ EB13 - ■ ■ U1-Z	P02	128
	2.0	2.4	1807	1.9	345.19	★ 2KJ1405 - ■ EB13 - ■ ■ T1-Z	P02	128
	FD.88B-Z28-LA71M4							
	1.3	1.6	2332	0.81	1058.00	2KJ1422 - ■ CE13 - ■ ■ J1		73
	1.4	1.7	2120	0.90	962.00	★ 2KJ1422 - ■ CE13 - ■ ■ H1		73
	1.6	1.9	1926	0.99	874.00	★ 2KJ1422 - ■ CE13 - ■ ■ G1		73
	FD.88B-LA90SA8							
	1.9	2.3	1876	1.0	358.33	★ 2KJ1404 - ■ EB13 - ■ ■ U1-Z	P02	81
	FD.88B-LA80S6							
	2.3	2.8	1555	1.2	404.92	2KJ1404 - ■ DB13 - ■ ■ V1-Z	P01	78
	2.6	3.1	1376	1.4	358.33	★ 2KJ1404 - ■ DB13 - ■ ■ U1-Z	P01	78
	2.8	3.4	1251	1.5	325.76	2KJ1404 - ■ DB13 - ■ ■ T1-Z	P01	78
	3.1	3.7	1124	1.7	292.64	★ 2KJ1404 - ■ DB13 - ■ ■ S1-Z	P01	78
	FD.88B-LA71M4							
	3.4	4.1	1044	1.8	404.92	2KJ1404 - ■ CE13 - ■ ■ V1		74
	FD.68B-LA80S6							
	3.1	3.7	1138	0.88	296.18	★ 2KJ1403 - ■ DB13 - ■ ■ S1-Z	P01	47
	3.5	4.2	1012	0.99	263.39	2KJ1403 - ■ DB13 - ■ ■ R1-Z	P01	47
	4.0	4.8	878	1.10	228.48	★ 2KJ1403 - ■ DB13 - ■ ■ Q1-Z	P01	47
	4.3	5.2	820	1.20	213.48	2KJ1403 - ■ DB13 - ■ ■ P1-Z	P01	47
	FD.68B-LA71M4							
	4.6	5.5	764	1.3	296.18	★ 2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ S1		43
	5.2	6.2	679	1.5	263.39	2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ R1		43

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.37 (50 Hz)	FD.68B-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	6.0	7.2	589	1.7	228.48	* 2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		43
	6.4	7.7	551	1.8	213.48	2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ P1		43
	7.3	8.8	484	2.1	187.76	* 2KJ1403 - ■ CE13 - ■ ■ N1		43
FD.48B-LA71M4								
	5.7	6.8	616	0.88	238.65	2KJ1402 - ■ CE13 - ■ ■ R1		27
	6.5	7.8	540	1.00	209.23	* 2KJ1402 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		27
	7.3	8.8	483	1.10	187.24	2KJ1402 - ■ CE13 - ■ ■ P1		27
	8.2	9.8	429	1.30	166.19	* 2KJ1402 - ■ CE13 - ■ ■ N1		27
	9.4	11.3	376	1.40	145.63	2KJ1402 - ■ CE13 - ■ ■ M1		27
	10.7	12.8	330	1.60	128.04	* 2KJ1402 - ■ CE13 - ■ ■ L1		27
	11.8	14.2	298	1.80	115.68	2KJ1402 - ■ CE13 - ■ ■ K1		27
	13.6	16.3	260	2.10	100.80	* 2KJ1402 - ■ CE13 - ■ ■ J1		27
FD.38B-LA71M4								
	10.6	12.7	333	0.87	128.95	2KJ1401 - ■ CE13 - ■ ■ G1		20
	12.5	15.0	284	1.00	109.95	* 2KJ1401 - ■ CE13 - ■ ■ F1		20
	14.7	17.6	241	1.20	93.46	* 2KJ1401 - ■ CE13 - ■ ■ E1		20
	16.9	20.0	209	1.40	81.22	2KJ1401 - ■ CE13 - ■ ■ D1		20
	19.4	23.0	182	1.60	70.70	* 2KJ1401 - ■ CE13 - ■ ■ C1		20
	22.0	26.0	164	1.80	63.77	2KJ1401 - ■ CE13 - ■ ■ B1		20
	24.0	29.0	145	2.00	56.28	2KJ1401 - ■ CE13 - ■ ■ A1		20
FZ.38B-LA71M4								
	24	29	146	1.4	56.72	* 2KJ1301 - ■ CE13 - ■ ■ B2		19
	27	32	130	1.8	50.44	2KJ1301 - ■ CE13 - ■ ■ A2		19
	31	37	113	2.2	43.75	* 2KJ1301 - ■ CE13 - ■ ■ X1		19
	34	41	105	2.6	40.88	2KJ1301 - ■ CE13 - ■ ■ W1		19
FD.28-LA71M4								
	19.4	23	182	0.82	70.59	* 2KJ1400 - ■ CE13 - ■ ■ C1		11
	22.0	26	164	0.91	63.68	2KJ1400 - ■ CE13 - ■ ■ B1		11
	24.0	29	145	1.00	56.20	2KJ1400 - ■ CE13 - ■ ■ A1		11
FZ.28-LA71M4								
	23	28	154	0.97	59.65	2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ C2		11
	27	32	130	1.20	50.30	* 2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ B2		11
	31	37	115	1.30	44.66	2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ A2		11
	35	42	101	1.50	39.15	* 2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ X1		11
	39	47	90	1.70	35.04	2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ W1		11
	44	53	80	1.90	31.10	* 2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ V1		11
	50	60	70	2.10	27.25	2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ U1		11
	57	68	62	2.40	23.96	* 2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ T1		11
	63	76	56	2.70	21.64	2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ S1		11
	73	88	49	3.10	18.86	* 2KJ1300 - ■ CE13 - ■ ■ R1		11
0.55 (50 Hz) FD.188B-Z48-LA71ZMP4								
0.66 (60 Hz)	0.19	0.23	24059	0.83	7163	2KJ1438 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		638
	0.21	0.25	21967	0.91	6540	* 2KJ1438 - ■ CG13 - ■ ■ P1		638

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	FD.188B-Z48-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	0.23	0.28	20156	0.99	6001	2KJ1438 - ■ CG13 - ■ ■ N1		638
	0.25	0.30	18571	1.10	5529	★ 2KJ1438 - ■ CG13 - ■ ■ M1		638
	0.27	0.32	16865	1.20	5021	2KJ1438 - ■ CG13 - ■ ■ L1		638
	0.30	0.36	15363	1.30	4574	★ 2KJ1438 - ■ CG13 - ■ ■ K1		638
	0.33	0.40	14073	1.40	4190	2KJ1438 - ■ CG13 - ■ ■ J1		638
	0.37	0.44	12559	1.60	3739	★ 2KJ1438 - ■ CG13 - ■ ■ H1		638
	FD.168B-Z48-LA71ZMP4							
	0.27	0.32	16949	0.83	5046	★ 2KJ1435 - ■ CG13 - ■ ■ M1		454
	0.30	0.36	15393	0.91	4583	2KJ1435 - ■ CG13 - ■ ■ L1		454
	0.33	0.40	14023	1.00	4175	★ 2KJ1435 - ■ CG13 - ■ ■ K1		454
	0.36	0.43	12847	1.10	3825	2KJ1435 - ■ CG13 - ■ ■ J1		454
	0.40	0.48	11464	1.20	3413	★ 2KJ1435 - ■ CG13 - ■ ■ H1		454
	0.65	0.78	7117	2.00	2119	★ 2KJ1435 - ■ CG13 - ■ ■ D1		454
	FD.148B-Z38-LA71ZMP4							
	0.43	0.52	10812	0.83	3219	2KJ1432 - ■ CG13 - ■ ■ F1		287
	0.50	0.60	9297	0.97	2768	★ 2KJ1432 - ■ CG13 - ■ ■ E1		287
	0.56	0.67	8290	1.10	2468	2KJ1432 - ■ CG13 - ■ ■ D1		287
	0.61	0.73	7611	1.20	2266	★ 2KJ1432 - ■ CG13 - ■ ■ C1		287
	0.67	0.80	6862	1.30	2043	2KJ1432 - ■ CG13 - ■ ■ B1		287
	0.78	0.94	5901	1.50	1757	★ 2KJ1432 - ■ CG13 - ■ ■ A1		287
	FD.148B-Z48-LA71ZMP4							
	0.84	1.0	5488	1.6	1634	2KJ1434 - ■ CG13 - ■ ■ K1		296
	0.92	1.1	5001	1.8	1489	★ 2KJ1434 - ■ CG13 - ■ ■ J1		296
	1.00	1.2	4581	2.0	1364	2KJ1434 - ■ CG13 - ■ ■ H1		296
	FD.128B-Z38-LA71ZMP4							
	0.63	0.76	7342	0.83	2186	★ 2KJ1428 - ■ CG13 - ■ ■ C1		197
	0.70	0.84	6617	0.92	1970	2KJ1428 - ■ CG13 - ■ ■ B1		197
	0.81	0.97	5690	1.10	1694	★ 2KJ1428 - ■ CG13 - ■ ■ A1		197
	FD.128B-Z48-LA71ZMP4							
	0.91	1.1	5052	1.2	1504	2KJ1431 - ■ CG13 - ■ ■ L1		206
	1.00	1.2	4602	1.3	1370	★ 2KJ1431 - ■ CG13 - ■ ■ K1		206
	1.10	1.3	4215	1.4	1255	2KJ1431 - ■ CG13 - ■ ■ J1		206
	1.20	1.4	3762	1.6	1120	★ 2KJ1431 - ■ CG13 - ■ ■ H1		206
	FD.128B-LA90LA8							
	1.5	1.8	3486	1.7	447.96	2KJ1406 - ■ EE13 - ■ ■ V1-Z	P02	212
	1.7	2.0	3155	1.9	405.47	★ 2KJ1406 - ■ EE13 - ■ ■ U1-Z	P02	212
	FD.108B-Z38-LA71ZMP4							
	1.1	1.3	4235	0.80	1261	2KJ1426 - ■ CG13 - ■ ■ L1		122
	1.2	1.4	3873	0.88	1153	★ 2KJ1426 - ■ CG13 - ■ ■ K1		122
	1.3	1.6	3463	0.98	1031	2KJ1426 - ■ CG13 - ■ ■ J1		122
	1.5	1.8	3181	1.10	947	★ 2KJ1426 - ■ CG13 - ■ ■ H1		122
	FD.108B-LA90LA8							
	1.6	1.9	3303	1.0	424.49	★ 2KJ1405 - ■ EE13 - ■ ■ V1-Z	P02	131

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	FD.108B-LA90LA8							
0.66 (60 Hz)	1.8	2.2	2979	1.1	382.79	2KJ1405 - ■ EE13 - ■ ■ U1-Z	P02	131
	2.0	2.4	2686	1.3	345.19	★ 2KJ1405 - ■ EE13 - ■ ■ T1-Z	P02	131
FD.108B-LA80M6								
	2.1	2.5	2450	1.4	424.49	★ 2KJ1405 - ■ DC13 - ■ ■ V1-Z	P01	125
	2.4	2.9	2209	1.5	382.79	2KJ1405 - ■ DC13 - ■ ■ U1-Z	P01	125
	2.6	3.1	1992	1.7	345.19	★ 2KJ1405 - ■ DC13 - ■ ■ T1-Z	P01	125
	3.0	3.6	1742	2.0	301.88	2KJ1405 - ■ DC13 - ■ ■ S1-Z	P01	125
FD.88B-LA80M6								
	2.2	2.6	2337	0.81	404.92	2KJ1404 - ■ DC13 - ■ ■ V1-Z	P01	78
	2.5	3.0	2068	0.92	358.33	★ 2KJ1404 - ■ DC13 - ■ ■ U1-Z	P01	78
	2.8	3.4	1880	1.00	325.76	2KJ1404 - ■ DC13 - ■ ■ T1-Z	P01	78
	3.1	3.7	1689	1.10	292.64	★ 2KJ1404 - ■ DC13 - ■ ■ S1-Z	P01	78
FD.88B-LA71ZMP4								
	3.4	4.1	1547	1.2	404.92	2KJ1404 - ■ CG13 - ■ ■ V1		74
	3.8	4.6	1369	1.4	358.33	★ 2KJ1404 - ■ CG13 - ■ ■ U1		74
	4.2	5.0	1244	1.5	325.76	2KJ1404 - ■ CG13 - ■ ■ T1		74
	4.7	5.6	1118	1.7	292.64	★ 2KJ1404 - ■ CG13 - ■ ■ S1		74
	5.5	6.6	956	2.0	250.38	2KJ1404 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		74
FD.68B-LA80M6								
	4.3	5.2	1232	0.81	213.48	2KJ1403 - ■ DC13 - ■ ■ P1	P01	47
FD.68B-LA71ZMP4								
	4.6	5.5	1131	0.88	296.18	★ 2KJ1403 - ■ CG13 - ■ ■ S1		43
	5.2	6.2	1006	0.99	263.39	2KJ1403 - ■ CG13 - ■ ■ R1		43
	6.0	7.2	873	1.10	228.48	★ 2KJ1403 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		43
	6.4	7.7	815	1.20	213.48	2KJ1403 - ■ CG13 - ■ ■ P1		43
	7.3	8.8	717	1.40	187.76	★ 2KJ1403 - ■ CG13 - ■ ■ N1		43
	8.4	10.1	628	1.60	164.44	2KJ1403 - ■ CG13 - ■ ■ M1		43
	9.5	11.4	556	1.80	145.44	★ 2KJ1403 - ■ CG13 - ■ ■ L1		43
	10.4	12.5	504	2.00	131.82	2KJ1403 - ■ CG13 - ■ ■ K1		43
	11.8	14.2	444	2.20	116.36	★ 2KJ1403 - ■ CG13 - ■ ■ J1		43
FD.48B-LA71ZMP4								
	8.3	10.0	635	0.85	166.19	★ 2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ N1		27
	9.4	11.3	556	0.97	145.63	2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ M1		27
	10.7	12.8	489	1.10	128.04	★ 2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ L1		27
	11.9	14.3	442	1.20	115.68	2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ K1		27
	13.6	16.3	385	1.40	100.80	★ 2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ J1		27
	15.2	18.2	346	1.60	90.53	2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ H1		27
	16.8	20.0	312	1.70	81.73	★ 2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ G1		27
	18.6	22.0	283	1.90	74.10	2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ F1		27
	20.0	24.0	258	2.10	67.43	★ 2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ E1		27
	23.0	28.0	228	2.40	59.62	2KJ1402 - ■ CG13 - ■ ■ D1		27
FZ.48B-LA71ZMP4								
	23	28	232	1.70	60.71	★ 2KJ1302 - ■ CG13 - ■ ■ B2		27
	25	30	211	2.40	55.19	2KJ1302 - ■ CG13 - ■ ■ A2		27

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	FD.38B-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	14.7	17.6	357	0.81	93.46	* 2KJ1401 - ■ CG13 - ■ ■ E1		20
	16.9	20.0	310	0.93	81.22	2KJ1401 - ■ CG13 - ■ ■ D1		20
	19.4	23.0	270	1.10	70.70	* 2KJ1401 - ■ CG13 - ■ ■ C1		20
	22.0	26.0	244	1.20	63.77	2KJ1401 - ■ CG13 - ■ ■ B1		20
	24.0	29.0	215	1.30	56.28	* 2KJ1401 - ■ CG13 - ■ ■ A1		20
	FZ.38B-LA71ZMP4							
	24	29	217	0.97	56.72	2KJ1301 - ■ CG13 - ■ ■ B2		19
	27	32	193	1.20	50.44	2KJ1301 - ■ CG13 - ■ ■ A2		19
	31	37	167	1.50	43.75	* 2KJ1301 - ■ CG13 - ■ ■ X1		19
	34	41	156	1.80	40.88	2KJ1301 - ■ CG13 - ■ ■ W1		19
	38	46	137	2.10	35.96	* 2KJ1301 - ■ CG13 - ■ ■ V1		19
	44	53	120	2.40	31.49	2KJ1301 - ■ CG13 - ■ ■ U1		19
	49	59	106	2.70	27.85	* 2KJ1301 - ■ CG13 - ■ ■ T1		19
	FZ.28-LA71ZMP4							
	31	37	171	0.88	44.66	2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ A2		11
	35	42	150	1.00	39.15	* 2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ X1		11
	39	47	134	1.10	35.04	2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ W1		11
	44	53	119	1.30	31.10	* 2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ V1		11
	50	60	104	1.40	27.25	2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ U1		11
	57	68	92	1.60	23.96	* 2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ T1		11
	64	77	83	1.80	21.64	2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ S1		11
	73	88	72	2.10	18.86	* 2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ R1		11
	81	97	65	2.30	16.94	2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		11
	90	108	58	2.60	15.29	* 2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ P1		11
	99	119	53	2.80	13.87	2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ N1		11
	109	131	48	3.10	12.62	* 2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ M1		11
	123	148	43	3.30	11.16	2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ L1		11
	133	160	39	3.50	10.30	* 2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ K1		11
	155	186	34	3.90	8.87	2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ J1		11
	171	205	31	4.10	8.06	* 2KJ1300 - ■ CG13 - ■ ■ H1		11
0.75 (50 Hz)	FD.188B-Z48-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	0.28	0.34	23016	0.87	5021	2KJ1438 - ■ DC13 - ■ ■ L1		642
	0.30	0.36	20967	0.95	4574	* 2KJ1438 - ■ DC13 - ■ ■ K1		642
	0.33	0.40	19207	1.00	4190	2KJ1438 - ■ DC13 - ■ ■ J1		642
	0.37	0.44	17140	1.20	3739	* 2KJ1438 - ■ DC13 - ■ ■ H1		642
	0.42	0.50	15297	1.30	3337	2KJ1438 - ■ DC13 - ■ ■ G1		642
	0.49	0.59	12991	1.50	2834	2KJ1438 - ■ DC13 - ■ ■ F1		642
	0.59	0.71	10814	1.80	2359	* 2KJ1438 - ■ DC13 - ■ ■ E1		642
	0.60	0.72	10644	1.90	2322	* 2KJ1438 - ■ DC13 - ■ ■ D1		642
	FD.168B-Z48-LA80M4							
	0.36	0.43	17534	0.80	3825	2KJ1435 - ■ DC13 - ■ ■ J1		458
	0.41	0.49	15645	0.89	3413	* 2KJ1435 - ■ DC13 - ■ ■ H1		458
	0.46	0.55	13963	1.00	3046	2KJ1435 - ■ DC13 - ■ ■ G1		458

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	FD.168B-Z48-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	0.54	0.65	11859	1.2	2587	2KJ1435 - DC13 - F1		458
	0.65	0.78	9869	1.4	2153	* 2KJ1435 - DC13 - E1		458
	0.66	0.79	9713	1.4	2119	* 2KJ1435 - DC13 - D1		458
	0.74	0.89	8668	1.6	1891	2KJ1435 - DC13 - C1		458
	0.87	1.00	7362	1.9	1606	2KJ1435 - DC13 - B1		458
	FD.148B-Z48-LA80M4							
	0.85	1.0	7490	1.2	1634	2KJ1434 - DC13 - K1		300
	0.94	1.1	6826	1.3	1489	* 2KJ1434 - DC13 - J1		300
	1.00	1.2	6253	1.4	1364	2KJ1434 - DC13 - H1		300
	1.10	1.3	5579	1.6	1217	* 2KJ1434 - DC13 - G1		300
	1.30	1.6	4978	1.8	1086	2KJ1434 - DC13 - F1		300
	FD.148B-Z38-LA80M4							
	0.56	0.67	11313	0.80	2468	2KJ1432 - DC13 - D1		291
	0.62	0.74	10387	0.87	2266	* 2KJ1432 - DC13 - C1		291
	0.68	0.82	9365	0.96	2043	2KJ1432 - DC13 - B1		291
	0.79	0.95	8054	1.10	1757	* 2KJ1432 - DC13 - A1		291
	FD.148B-LA100LA8							
	1.5	1.8	4732	1.90	449.21	* 2KJ1407 - FB13 - U1-Z	P02	316
	FD.128B-Z48-LA80M4							
	0.93	1.1	6894	0.88	1504	2KJ1431 - DC13 - L1		210
	1.00	1.2	6280	0.97	1370	* 2KJ1431 - DC13 - K1		210
	1.10	1.3	5753	1.10	1255	2KJ1431 - DC13 - J1		210
	1.20	1.4	5134	1.20	1120	* 2KJ1431 - DC13 - H1		210
	1.40	1.7	4579	1.30	999	2KJ1431 - DC13 - G1		210
	FD.128B-LA100LA8							
	1.9	2.3	3739	1.6	354.99	2KJ1406 - FB13 - T1-Z	P02	220
	FD.128B-LA90S6							
	2.0	2.4	3507	1.7	447.96	2KJ1406 - EC13 - V1-Z	P01	209
	2.3	2.8	3174	1.9	405.47	* 2KJ1406 - EC13 - U1-Z	P01	209
	FD.108B-LA90S6							
	2.2	2.6	3323	1.0	424.49	* 2KJ1405 - EC13 - V1-Z	P01	128
	2.4	2.9	2996	1.1	382.79	2KJ1405 - EC13 - U1-Z	P01	128
	2.7	3.2	2702	1.3	345.19	* 2KJ1405 - EC13 - T1-Z	P01	128
	3.0	3.6	2363	1.4	301.88	2KJ1405 - EC13 - S1-Z	P01	128
	FD.108B-LA80M4							
	3.3	4.0	2180	1.6	424.49	* 2KJ1405 - DC13 - V1		125
	3.6	4.3	1965	1.7	382.79	2KJ1405 - DC13 - U1		125
	4.0	4.8	1772	1.9	345.19	* 2KJ1405 - DC13 - T1		125
	FD.88B-LA90S6							
	3.1	3.7	2291	0.83	292.64	* 2KJ1404 - EC13 - S1-Z	P01	81
	FD.88B-LA80M4							
	3.4	4.1	2079	0.91	404.92	2KJ1404 - DC13 - V1		78
	3.9	4.7	1840	1.00	358.33	* 2KJ1404 - DC13 - U1		78

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	FD.88B-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	4.3	5.2	1673	1.1	325.76	2KJ1404 - DC13 - T1		78
	4.8	5.8	1503	1.3	292.64	★ 2KJ1404 - DC13 - S1		78
	5.6	6.7	1288	1.5	250.83	2KJ1404 - DC13 - R1		78
	6.1	7.3	1165	1.6	226.94	★ 2KJ1404 - DC13 - P1		78
	6.7	8.0	1076	1.8	209.49	2KJ1404 - DC13 - N1		78
	7.7	9.2	935	2.0	182.15	★ 2KJ1404 - DC13 - M1		78
	FD.68B-LA80M4							
	6.1	7.3	1173	0.85	228.48	★ 2KJ1403 - DC13 - Q1		47
	6.5	7.8	1096	0.91	213.48	2KJ1403 - DC13 - P1		47
	7.4	8.9	964	1.00	187.76	★ 2KJ1403 - DC13 - N1		47
	8.5	10.2	844	1.20	164.44	2KJ1403 - DC13 - M1		47
	9.6	11.5	747	1.30	145.44	★ 2KJ1403 - DC13 - L1		47
	10.6	12.7	677	1.50	131.82	2KJ1403 - DC13 - K1		47
	12.0	14.4	597	1.70	116.36	★ 2KJ1403 - DC13 - J1		47
	13.3	16.0	539	1.90	104.96	2KJ1403 - DC13 - H1		47
	14.7	17.6	489	2.00	95.20	★ 2KJ1403 - DC13 - G1		47
	16.1	19.3	445	2.20	86.74	2KJ1403 - DC13 - F1		47
	FD.48B-LA80M4							
	10.9	13.1	657	0.82	128.04	★ 2KJ1402 - DC13 - L1		31
	12.1	14.5	594	0.91	115.68	2KJ1402 - DC13 - K1		31
	13.8	16.6	518	1.00	100.80	★ 2KJ1402 - DC13 - J1		31
	15.4	18.5	465	1.20	90.53	2KJ1402 - DC13 - H1		31
	17.1	21.0	420	1.30	81.73	★ 2KJ1402 - DC13 - G1		31
	18.8	23.0	380	1.40	74.10	2KJ1402 - DC13 - F1		31
	21.0	25.0	346	1.60	67.43	★ 2KJ1402 - DC13 - E1		31
	23.0	28.0	306	1.80	59.62	2KJ1402 - DC13 - D1		31
	25.0	30.0	283	1.90	55.06	★ 2KJ1402 - DC13 - C1		31
	29.0	35.0	243	2.20	47.40	2KJ1402 - DC13 - B1		31
	32.0	38.0	221	2.40	43.09	★ 2KJ1402 - DC13 - A1		31
	FZ.48B-LA80M4							
	23	28	312	1.3	60.71	★ 2KJ1302 - DC13 - B2		31
	25	30	283	1.8	55.19	2KJ1302 - DC13 - A2		31
	28	34	255	2.1	49.58	★ 2KJ1302 - DC13 - X1		31
	33	40	218	2.5	42.50	2KJ1302 - DC13 - W1		31
	FD.38B-LA80M4							
	19.7	24	363	0.80	70.70	★ 2KJ1401 - DC13 - C1		24
	22.0	26	327	0.89	63.77	2KJ1401 - DC13 - B1		24
	25.0	30	289	1.00	56.28	2KJ1401 - DC13 - A1		24
	FZ.38B-LA80M4							
	28	34	259	0.89	50.44	2KJ1301 - DC13 - A2		23
	32	38	225	1.10	43.75	★ 2KJ1301 - DC13 - X1		23
	34	41	210	1.30	40.88	2KJ1301 - DC13 - W1		23
	39	47	185	1.60	35.96	★ 2KJ1301 - DC13 - V1		23

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	FZ.38B-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	44	53	162	1.8	31.49	2KJ1301 - ■ DC13 - ■ ■ U1		23
	50	60	143	2.0	27.85	★ 2KJ1301 - ■ DC13 - ■ ■ T1		23
	55	66	130	2.2	25.24	2KJ1301 - ■ DC13 - ■ ■ S1		23
	63	76	114	2.5	22.28	★ 2KJ1301 - ■ DC13 - ■ ■ R1		23
	69	83	103	2.8	20.10	2KJ1301 - ■ DC13 - ■ ■ Q1		23
	76	91	94	3.1	18.23	★ 2KJ1301 - ■ DC13 - ■ ■ P1		23
	FZ.28-LA71ZMD4							
	39	47	183	0.82	35.04	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ W1		11
	44	53	162	0.93	31.10	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ V1		11
	50	60	142	1.10	27.25	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ U1		11
	57	68	125	1.20	23.96	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ T1		11
	64	77	113	1.30	21.64	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ S1		11
	73	88	98	1.50	18.86	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ R1		11
	81	97	88	1.70	16.94	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ Q1		11
	90	108	80	1.90	15.29	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ P1		11
	99	119	72	2.10	13.87	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ N1		11
	109	131	66	2.30	12.62	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ M1		11
	123	148	58	2.40	11.16	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ L1		11
	133	160	54	2.60	10.30	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ K1		11
	155	186	46	2.80	8.87	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ J1		11
	171	205	42	3.00	8.06	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ H1		11
	191	229	38	3.40	7.20	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ G1		11
	211	253	34	3.60	6.53	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ F1		11
	231	277	31	3.80	5.94	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ E1		11
	262	314	27	4.10	5.25	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ D1		11
	284	341	25	4.40	4.85	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ C1		11
	329	395	22	4.50	4.18	2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ B1		11
	362	434	20	4.80	3.80	★ 2KJ1300 - ■ CH13 - ■ ■ A1		11
1.1 (50 Hz)	FD.188B-Z48-LA90S4							
1.3 (60 Hz)	0.38	0.46	25111	0.80	3739	★ 2KJ1438 - ■ EL13 - ■ ■ H1		645
	0.42	0.50	22411	0.89	3337	2KJ1438 - ■ EL13 - ■ ■ G1		645
	0.50	0.60	19033	1.10	2834	2KJ1438 - ■ EL13 - ■ ■ F1		645
	0.60	0.72	15843	1.30	2359	★ 2KJ1438 - ■ EL13 - ■ ■ E1		645
	0.61	0.73	15595	1.30	2322	★ 2KJ1438 - ■ EL13 - ■ ■ D1		645
	0.68	0.82	13916	1.40	2072	2KJ1438 - ■ EL13 - ■ ■ C1		645
	0.80	0.96	11820	1.70	1760	2KJ1438 - ■ EL13 - ■ ■ B1		645
	0.97	1.20	9839	2.00	1465	★ 2KJ1438 - ■ EL13 - ■ ■ A1		645
	FD.168B-Z68-LA90S4							
	1.1	1.3	8717	1.6	1298	2KJ1437 - ■ EL13 - ■ ■ H1		478
	1.3	1.6	7441	1.9	1108	★ 2KJ1437 - ■ EL13 - ■ ■ G1		478
	FD.168B-Z48-LA90S4							
	0.55	0.66	17374	0.81	2587	2KJ1435 - ■ EL13 - ■ ■ F1		461

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz) 1.3 (60 Hz)	FD.168B-Z48-LA90S4							
	0.66	0.79	14460	0.97	2153	* 2KJ1435 - ■ EL13 - ■■ E1		461
	0.67	0.80	14231	0.98	2119	* 2KJ1435 - ■ EL13 - ■■ D1		461
	0.75	0.90	12700	1.10	1891	2KJ1435 - ■ EL13 - ■■ C1		461
	0.88	1.10	10786	1.30	1606	2KJ1435 - ■ EL13 - ■■ B1		461
	1.10	1.30	8979	1.60	1337	* 2KJ1435 - ■ EL13 - ■■ A1		461
	FD.148B-Z48-LA90S4							
	0.87	1.0	10974	0.82	1634	2KJ1434 - ■ EL13 - ■■ K1		303
	0.95	1.1	10000	0.90	1489	* 2KJ1434 - ■ EL13 - ■■ J1		303
	1.00	1.2	9161	0.98	1364	2KJ1434 - ■ EL13 - ■■ H1		303
	1.20	1.4	8173	1.10	1217	* 2KJ1434 - ■ EL13 - ■■ G1		303
	1.30	1.6	7294	1.20	1086	2KJ1434 - ■ EL13 - ■■ F1		303
	FD.148B-LA100L8							
	1.5	1.8	6940	1.3	449.21	* 2KJ1407 - ■ FL13 - ■■ U1-Z	P02	316
	1.7	2.0	6364	1.4	411.98	2KJ1407 - ■ FL13 - ■■ T1-Z	P02	316
	1.8	2.2	5686	1.6	368.06	* 2KJ1407 - ■ FL13 - ■■ S1-Z	P02	316
	2.0	2.4	5207	1.7	337.07	2KJ1407 - ■ FL13 - ■■ R1-Z	P02	316
	FD.128B-Z48-LA90S4							
	1.3	1.6	7522	0.81	1120	* 2KJ1431 - ■ EL13 - ■■ H1		213
	1.4	1.7	6709	0.91	999	2KJ1431 - ■ EL13 - ■■ G1		213
	FD.128B-LA100L8							
	1.9	2.3	5484	1.1	354.99	2KJ1406 - ■ FL13 - ■■ T1-Z	P02	220
	FD.128B-LA90L6							
	2.0	2.4	5143	1.2	447.96	2KJ1406 - ■ EP13 - ■■ V1-Z	P01	212
	2.3	2.8	4655	1.3	405.47	* 2KJ1406 - ■ EP13 - ■■ U1-Z	P01	212
	2.6	3.1	4076	1.5	354.99	2KJ1406 - ■ EP13 - ■■ T1-Z	P01	212
	2.9	3.5	3677	1.7	320.24	* 2KJ1406 - ■ EP13 - ■■ S1-Z	P01	212
	3.1	3.7	3366	1.8	293.22	2KJ1406 - ■ EP13 - ■■ R1-Z	P01	212
	FD.128B-LA90S4							
	3.2	3.8	3326	1.8	447.96	2KJ1406 - ■ EL13 - ■■ V1		209
	3.5	4.2	3010	2.0	405.47	* 2KJ1406 - ■ EL13 - ■■ U1		209
	FD.108B-LA90L6							
	2.7	3.2	3963	0.86	345.19	* 2KJ1405 - ■ EP13 - ■■ T1-Z	P01	131
	3.0	3.6	3466	0.98	301.88	2KJ1405 - ■ EP13 - ■■ S1-Z	P01	131
	FD.108B-LA90S4							
	3.3	4.0	3151	1.1	424.49	* 2KJ1405 - ■ EL13 - ■■ V1		128
	3.7	4.4	2842	1.2	382.79	2KJ1405 - ■ EL13 - ■■ U1		128
	4.1	4.9	2563	1.3	345.19	* 2KJ1405 - ■ EL13 - ■■ T1		128
	4.7	5.6	2241	1.5	301.88	2KJ1405 - ■ EL13 - ■■ S1		128
	5.2	6.2	2012	1.7	271.01	* 2KJ1405 - ■ EL13 - ■■ R1		128
	5.7	6.8	1838	1.9	247.53	2KJ1405 - ■ EL13 - ■■ Q1		128
	6.4	7.7	1631	2.1	219.66	* 2KJ1405 - ■ EL13 - ■■ P1		128
	FD.88B-LA90S4							
	4.8	5.8	2173	0.87	292.64	* 2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ S1		81
	5.6	6.7	1862	1.00	250.83	2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ R1		81

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz) 1.3 (60 Hz)	FD.88B-LA90S4							
	6.2	7.4	1685	1.1	226.94	* 2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ P1		81
	6.8	8.2	1555	1.2	209.49	2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ N1		81
	7.8	9.4	1352	1.4	182.15	* 2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ M1		81
	8.6	10.3	1228	1.5	165.38	2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ L1		81
	9.4	11.3	1121	1.7	151.01	* 2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ K1		81
	10.2	12.2	1029	1.8	138.56	2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ J1		81
	11.1	13.3	948	2.0	127.66	* 2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ H1		81
	12.2	14.6	861	2.2	115.93	2KJ1404 - ■ EL13 - ■■ G1		81
	FD.68B-LA90S4							
	8.6	10.3	1221	0.82	164.44	2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ M1		50
	9.7	11.6	1080	0.93	145.44	* 2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ L1		50
	10.7	12.8	979	1.00	131.82	2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ K1		50
	12.2	14.6	864	1.20	116.36	* 2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ J1		50
	13.5	16.2	779	1.30	104.96	2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ H1		50
14.9	17.9	707	1.40	95.20	* 2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ G1		50	
16.3	19.6	644	1.60	86.74	2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ F1		50	
17.8	21.0	589	1.70	79.33	* 2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ E1		50	
19.9	24.0	527	1.90	70.93	2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ D1		50	
22.0	26.0	484	2.10	65.14	* 2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ C1		50	
24.0	29.0	436	2.30	58.71	2KJ1403 - ■ EL13 - ■■ B1		50	
FZ.68B-LA90S4								
23	28	454	1.9	61.17	* 2KJ1303 - ■ EL13 - ■■ B2		49	
FD.48B-LA90S4								
15.6	18.7	672	0.80	90.53	2KJ1402 - ■ EL13 - ■■ H1		34	
17.3	21.0	607	0.89	81.73	* 2KJ1402 - ■ EL13 - ■■ G1		34	
19.1	23.0	550	0.98	74.10	2KJ1402 - ■ EL13 - ■■ F1		34	
21.0	25.0	501	1.10	67.43	* 2KJ1402 - ■ EL13 - ■■ E1		34	
24.0	29.0	443	1.20	59.62	2KJ1402 - ■ EL13 - ■■ D1		34	
26.0	31.0	409	1.30	55.06	* 2KJ1402 - ■ EL13 - ■■ C1		34	
30.0	36.0	352	1.50	47.40	2KJ1402 - ■ EL13 - ■■ B1		34	
33.0	40.0	320	1.70	43.09	* 2KJ1402 - ■ EL13 - ■■ A1		34	
FZ.48B-LA90S4								
23	28	451	0.89	60.71	* 2KJ1302 - ■ EL13 - ■■ B2		34	
26	31	410	1.20	55.19	2KJ1302 - ■ EL13 - ■■ A2		34	
28	34	368	1.50	49.58	* 2KJ1302 - ■ EL13 - ■■ X1		34	
33	40	316	1.70	42.50	2KJ1302 - ■ EL13 - ■■ W1		34	
37	44	285	1.90	38.45	* 2KJ1302 - ■ EL13 - ■■ V1		34	
40	48	263	2.00	35.49	2KJ1302 - ■ EL13 - ■■ U1		34	
46	55	229	2.40	30.86	* 2KJ1302 - ■ EL13 - ■■ T1		34	
50	60	208	2.60	28.02	2KJ1302 - ■ EL13 - ■■ S1		34	
55	66	190	2.80	25.59	* 2KJ1302 - ■ EL13 - ■■ R1		34	
FZ.38B-LA90S4								
35	42	303	0.91	40.88	2KJ1301 - ■ EL13 - ■■ W1		26	
39	47	267	1.10	35.96	* 2KJ1301 - ■ EL13 - ■■ V1		26	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz) 1.3 (60 Hz)	FZ.38B-LA90S4							
	45	54	234	1.2	31.49	2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ U1		26
	51	61	207	1.4	27.85	* 2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ T1		26
	56	67	187	1.5	25.24	2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ S1		26
	64	77	165	1.8	22.28	* 2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ R1		26
	70	84	149	1.9	20.10	2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ Q1		26
	78	94	135	2.1	18.23	* 2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ P1		26
	85	102	123	2.4	16.61	2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ N1		26
	93	112	113	2.6	15.19	* 2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ M1		26
	104	125	101	2.9	13.58	2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ L1		26
	113	136	93	3.1	12.47	* 2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ K1		26
	126	151	83	3.5	11.24	2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ J1		26
	146	175	72	4.0	9.67	* 2KJ1301 - ■ EL13 - ■ ■ H1		26
	FZ.28-LA90S4							
	59	71	178	0.84	23.96	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ T1		18
	65	78	161	0.93	21.64	2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ S1		18
	75	90	140	1.10	18.86	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ R1		18
	84	101	126	1.20	16.94	2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ Q1		18
	92	110	114	1.30	15.29	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ P1		18
	102	122	103	1.50	13.87	2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ N1		18
	112	134	94	1.60	12.62	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ M1		18
	127	152	83	1.70	11.16	2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ L1		18
	137	164	76	1.80	10.30	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ K1		18
	160	192	66	2.00	8.87	2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ J1		18
	176	211	60	2.10	8.06	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ H1		18
	197	236	54	2.40	7.20	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ G1		18
	217	260	48	2.50	6.53	2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ F1		18
	238	286	44	2.70	5.94	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ E1		18
	270	324	39	2.80	5.25	2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ D1		18
	FZ.28-LA90S4							
	292	350	36	3.1	4.85	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ C1		18
	339	407	31	3.2	4.18	2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ B1		18
	372	446	28	3.4	3.80	* 2KJ1300 - ■ EL13 - ■ ■ A1		18
1.5 (50 Hz) 1.8 (60 Hz)	FD.188B-Z68-LA90L4							
	0.98	1.2	13322	1.5	1449	2KJ1441 - ■ EP13 - ■ ■ H1		665
	1.10	1.3	11364	1.8	1236	* 2KJ1441 - ■ EP13 - ■ ■ G1		665
	FD.188B-Z48-LA90L4							
	0.60	0.72	21689	0.92	2359	* 2KJ1438 - ■ EP13 - ■ ■ E1		648
	0.61	0.73	21349	0.94	2322	* 2KJ1438 - ■ EP13 - ■ ■ D1		648
	0.69	0.83	19050	1.00	2072	2KJ1438 - ■ EP13 - ■ ■ C1		648
	0.81	0.97	16182	1.20	1760	2KJ1438 - ■ EP13 - ■ ■ B1		648
	0.97	1.20	13470	1.50	1465	* 2KJ1438 - ■ EP13 - ■ ■ A1		648
	FD.168B-Z48-LA90L4							
	0.75	0.9	17386	0.81	1891	2KJ1435 - ■ EP13 - ■ ■ C1		464

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz) 1.8 (60 Hz)	FD.168B-Z48-LA90L4							
	0.88	1.1	14766	0.95	1606	2KJ1435 - EP13 - B1		464
	1.10	1.3	12293	1.10	1337	* 2KJ1435 - EP13 - A1		464
	FD.168B-Z68-LA90L4							
	1.1	1.3	11934	1.2	1298	2KJ1437 - EP13 - H1		481
	1.3	1.6	10187	1.4	1108	* 2KJ1437 - EP13 - G1		481
	FD.148B-Z48-LA90L4							
	1.2	1.4	11189	0.8	1217	* 2KJ1434 - EP13 - G1		306
	1.3	1.6	9985	0.9	1086	2KJ1434 - EP13 - F1		306
	FD.148B-LA112M8							
	1.6	1.9	9128	0.99	449.21	* 2KJ1407 - GG13 - U1-Z	P02	323
	1.7	2.0	8371	1.10	411.98	2KJ1407 - GG13 - T1-Z	P02	323
	1.9	2.3	7479	1.20	368.06	* 2KJ1407 - GG13 - S1-Z	P02	323
	FD.148B-LA100L6							
	2.1	2.5	6957	1.3	449.21	* 2KJ1407 - FL13 - U1-Z	P01	316
	2.2	2.6	6380	1.4	411.98	2KJ1407 - FL13 - T1-Z	P01	316
	2.5	3.0	5700	1.6	368.06	* 2KJ1407 - FL13 - S1-Z	P01	316
	2.7	3.2	5220	1.7	337.07	2KJ1407 - FL13 - R1-Z	P01	316
	3.0	3.6	4809	1.9	310.51	* 2KJ1407 - FL13 - Q1-Z	P01	316
	FD.128B-LA100L6							
	2.6	3.1	5498	1.1	354.99	2KJ1406 - FL13 - T1-Z	P01	220
	2.9	3.5	4959	1.2	320.24	* 2KJ1406 - FL13 - S1-Z	P01	220
	FD.128B-LA90L4							
	3.2	3.8	4519	1.3	447.96	2KJ1406 - EP13 - V1		212
	3.5	4.2	4090	1.5	405.47	* 2KJ1406 - EP13 - U1		212
	4.0	4.8	3581	1.7	354.99	2KJ1406 - EP13 - T1		212
	4.4	5.3	3231	1.9	320.24	* 2KJ1406 - EP13 - S1		212
	FD.108B-LA90L4							
	3.7	4.4	3862	0.88	382.79	2KJ1405 - EP13 - U1		131
	4.1	4.9	3482	0.98	345.19	* 2KJ1405 - EP13 - T1		131
	4.7	5.6	3045	1.10	301.88	2KJ1405 - EP13 - S1		131
	5.2	6.2	2734	1.20	271.01	* 2KJ1405 - EP13 - R1		131
	5.7	6.8	2497	1.40	247.53	2KJ1405 - EP13 - Q1		131
	6.5	7.8	2216	1.50	219.66	* 2KJ1405 - EP13 - P1		131
	7.0	8.4	2046	1.70	202.77	2KJ1405 - EP13 - N1		131
	7.7	9.2	1850	1.80	183.39	* 2KJ1405 - EP13 - M1		131
	8.4	10.1	1704	2.00	168.88	2KJ1405 - EP13 - L1		131
	FD.88B-LA90L4							
	6.3	7.6	2289	0.83	226.94	* 2KJ1404 - EP13 - P1		84
	6.8	8.2	2113	0.90	209.49	2KJ1404 - EP13 - N1		84
	7.8	9.4	1838	1.00	182.15	* 2KJ1404 - EP13 - M1		84
	8.6	10.3	1668	1.10	165.38	2KJ1404 - EP13 - L1		84
	9.4	11.3	1523	1.20	151.01	* 2KJ1404 - EP13 - K1		84
	10.2	12.2	1398	1.40	138.56	2KJ1404 - EP13 - J1		84
	11.1	13.3	1288	1.50	127.66	* 2KJ1404 - EP13 - H1		84

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz)	FD.88B-LA90L4							
1.8 (60 Hz)	12.2	14.6	1170	1.6	115.93	2KJ1404 - ■ EP13 - ■ ■ G1		84
	13.4	16.1	1065	1.8	105.61	★ 2KJ1404 - ■ EP13 - ■ ■ F1		84
	14.7	17.6	976	1.9	96.75	2KJ1404 - ■ EP13 - ■ ■ E1		84
	16.4	19.7	871	2.2	86.33	★ 2KJ1404 - ■ EP13 - ■ ■ D1		84
FD.68B-LA90L4								
	12.2	14.6	1174	0.85	116.36	★ 2KJ1403 - ■ EP13 - ■ ■ J1		53
	13.5	16.2	1059	0.94	104.96	2KJ1403 - ■ EP13 - ■ ■ H1		53
	14.9	17.9	960	1.00	95.20	★ 2KJ1403 - ■ EP13 - ■ ■ G1		53
	16.4	19.7	875	1.10	86.74	2KJ1403 - ■ EP13 - ■ ■ F1		53
	17.9	21.0	800	1.20	79.33	★ 2KJ1403 - ■ EP13 - ■ ■ E1		53
	20.0	24.0	716	1.40	70.93	2KJ1403 - ■ EP13 - ■ ■ D1		53
	22.0	26.0	657	1.50	65.14	★ 2KJ1403 - ■ EP13 - ■ ■ C1		53
	24.0	29.0	592	1.70	58.71	2KJ1403 - ■ EP13 - ■ ■ B1		53
	28.0	34.0	509	2.00	50.48	★ 2KJ1403 - ■ EP13 - ■ ■ A1		53
FZ.68B-LA90L4								
	23	28	617	1.4	61.17	★ 2KJ1303 - ■ EP13 - ■ ■ B2		52
	26	31	540	1.9	53.50	2KJ1303 - ■ EP13 - ■ ■ A2		52
	30	36	485	2.1	48.03	★ 2KJ1303 - ■ EP13 - ■ ■ X1		52
	32	38	443	2.3	43.87	2KJ1303 - ■ EP13 - ■ ■ V1		52
	36	43	393	2.5	38.93	★ 2KJ1303 - ■ EP13 - ■ ■ U1		52
FD.48B-LA90L4								
	24	29	601	0.90	59.62	2KJ1402 - ■ EP13 - ■ ■ D1		37
	26	31	555	0.97	55.06	★ 2KJ1402 - ■ EP13 - ■ ■ C1		37
	30	36	478	1.10	47.40	2KJ1402 - ■ EP13 - ■ ■ B1		37
	33	40	435	1.20	43.09	★ 2KJ1402 - ■ EP13 - ■ ■ A1		37
FZ.48B-LA90L4								
	26	31	557	0.9	55.19	2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ A2		37
	29	35	500	1.1	49.58	★ 2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ X1		37
	33	40	429	1.3	42.50	2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ W1		37
	37	44	388	1.4	38.45	★ 2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ V1		37
	40	48	358	1.5	35.49	2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ U1		37
	46	55	311	1.7	30.86	★ 2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ T1		37
	51	61	283	1.9	28.02	2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ S1		37
	56	67	258	2.1	25.59	★ 2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ R1		37
	60	72	237	2.3	23.48	2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ Q1		37
	66	79	218	2.5	21.63	★ 2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ P1		37
	72	86	198	2.7	19.64	2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ N1		37
	79	95	180	3.0	17.89	★ 2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ M1		37
	87	104	165	3.3	16.39	2KJ1302 - ■ EP13 - ■ ■ L1		37
FZ.38B-LA90L4								
	40	48	363	0.80	35.96	★ 2KJ1301 - ■ EP13 - ■ ■ V1		29
	45	54	318	0.91	31.49	2KJ1301 - ■ EP13 - ■ ■ U1		29
	51	61	281	1.00	27.85	★ 2KJ1301 - ■ EP13 - ■ ■ T1		29

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz) 1.8 (60 Hz)	FZ.38B-LA90L4							
	56	67	255	1.1	25.24	2KJ1301 - EP13 - S1		29
	64	77	225	1.3	22.28	* 2KJ1301 - EP13 - R1		29
	71	85	203	1.4	20.10	2KJ1301 - EP13 - Q1		29
	78	94	184	1.6	18.23	* 2KJ1301 - EP13 - P1		29
	86	103	168	1.7	16.61	2KJ1301 - EP13 - N1		29
	94	113	153	1.9	15.19	* 2KJ1301 - EP13 - M1		29
	105	126	137	2.1	13.58	2KJ1301 - EP13 - L1		29
	114	137	126	2.3	12.47	* 2KJ1301 - EP13 - K1		29
	126	151	113	2.6	11.24	2KJ1301 - EP13 - J1		29
	147	176	98	3.0	9.67	* 2KJ1301 - EP13 - H1		29
	167	200	86	3.4	8.52	* 2KJ1301 - EP13 - G1		29
	183	220	78	3.7	7.76	2KJ1301 - EP13 - F1		29
	200	240	72	4.0	7.10	* 2KJ1301 - EP13 - E1		29
	224	269	64	4.3	6.35	2KJ1301 - EP13 - D1		29
	244	293	59	4.7	5.83	* 2KJ1301 - EP13 - C1		29
	270	324	53	4.8	5.25	2KJ1301 - EP13 - B1		29
	314	377	46	5.0	4.52	* 2KJ1301 - EP13 - A1		29
	FZ.28-LA90L4							
	84	101	171	0.88	16.94	2KJ1300 - EP13 - Q1		21
	93	112	154	0.97	15.29	* 2KJ1300 - EP13 - P1		21
	102	122	140	1.10	13.87	2KJ1300 - EP13 - N1		21
	113	136	127	1.20	12.62	* 2KJ1300 - EP13 - M1		21
	127	152	113	1.30	11.16	2KJ1300 - EP13 - L1		21
	138	166	104	1.30	10.30	* 2KJ1300 - EP13 - K1		21
	160	192	90	1.50	8.87	2KJ1300 - EP13 - J1		21
	176	211	81	1.60	8.06	* 2KJ1300 - EP13 - H1		21
	197	236	73	1.70	7.20	* 2KJ1300 - EP13 - G1		21
	217	260	66	1.90	6.53	2KJ1300 - EP13 - F1		21
	239	287	60	2.00	5.94	* 2KJ1300 - EP13 - E1		21
	270	324	53	2.10	5.25	2KJ1300 - EP13 - D1		21
	293	352	49	2.20	4.85	* 2KJ1300 - EP13 - C1		21
	340	408	42	2.30	4.18	2KJ1300 - EP13 - B1		21
	374	449	38	2.50	3.80	* 2KJ1300 - EP13 - A1		21
2.2 (50 Hz) 2.6 (60 Hz)	FD.188B-Z68-LA100L4							
	0.98	1.2	19666	1.0	1449	2KJ1441 - FL13 - H1		673
	1.10	1.3	16776	1.2	1236	* 2KJ1441 - FL13 - G1		673
	1.40	1.7	13980	1.4	1030	2KJ1441 - FL13 - F1		673
	FD.188B-Z48-LA100L4							
	0.81	0.97	23887	0.84	1760	2KJ1438 - FL13 - B1		656
	0.97	1.20	19884	1.00	1465	* 2KJ1438 - FL13 - A1		656
	FD.188B-LA132S8							
	1.7	2.0	12122	1.6	403.86	* 2KJ1410 - HE13 - U1-Z	P02	676
	1.9	2.3	11121	1.8	370.52	2KJ1410 - HE13 - T1-Z	P02	676

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz) 2.6 (60 Hz)	FD.188B-LA132S8							
	2.0	2.4	10263	1.9	341.94	* 2KJ1410 - ■ HE13 - ■ ■ S1-Z	P02	676
	FD.168B-Z68-LA100L4							
	1.3	1.6	15038	0.93	1108	* 2KJ1437 - ■ FL13 - ■ ■ G1		489
	1.5	1.8	12527	1.10	923	2KJ1437 - ■ FL13 - ■ ■ F1		489
	FD.168B-LA132S8							
	1.9	2.3	11083	1.3	369.26	* 2KJ1408 - ■ HE13 - ■ ■ V1-Z	P02	495
	2.1	2.5	10160	1.4	338.49	2KJ1408 - ■ HE13 - ■ ■ U1-Z	P02	495
	2.2	2.6	9368	1.5	312.12	* 2KJ1408 - ■ HE13 - ■ ■ T1-Z	P02	495
	2.4	2.9	8682	1.6	289.26	2KJ1408 - ■ HE13 - ■ ■ S1-Z	P02	495
	2.5	3.0	8255	1.7	275.03	* 2KJ1408 - ■ HE13 - ■ ■ R1-Z	P02	495
	FD.148B-LA132S8							
	1.9	2.3	11047	0.81	368.06	* 2KJ1407 - ■ HE13 - ■ ■ S1-Z	P02	333
	FD.148B-LA112M6							
	2.1	2.5	10040	0.90	449.21	* 2KJ1407 - ■ GG13 - ■ ■ U1-Z	P01	323
	2.3	2.8	9208	0.98	411.98	2KJ1407 - ■ GG13 - ■ ■ T1-Z	P01	323
	2.6	3.1	8227	1.10	368.06	* 2KJ1407 - ■ GG13 - ■ ■ S1-Z	P01	323
	2.8	3.4	7534	1.20	337.07	2KJ1407 - ■ GG13 - ■ ■ R1-Z	P01	323
	3.0	3.6	6940	1.30	310.51	* 2KJ1407 - ■ GG13 - ■ ■ Q1-Z	P01	323
	FD.148B-LA100L4							
	3.2	3.8	6646	1.4	449.21	* 2KJ1407 - ■ FL13 - ■ ■ U1		316
	3.4	4.1	6096	1.5	411.98	2KJ1407 - ■ FL13 - ■ ■ T1		316
	3.9	4.7	5446	1.7	368.06	* 2KJ1407 - ■ FL13 - ■ ■ S1		316
	4.2	5.0	4987	1.8	337.07	2KJ1407 - ■ FL13 - ■ ■ R1		316
	4.6	5.5	4594	2.0	310.51	* 2KJ1407 - ■ FL13 - ■ ■ Q1		316
	FD.128B-LA112M6							
	2.9	3.5	7158	0.85	320.24	* 2KJ1406 - ■ GG13 - ■ ■ S1-Z	P01	227
	FD.128B-LA100L4							
	4.0	4.8	5252	1.2	354.99	2KJ1406 - ■ FL13 - ■ ■ T1		220
	4.4	5.3	4738	1.3	320.24	* 2KJ1406 - ■ FL13 - ■ ■ S1		220
	4.8	5.8	4338	1.4	293.22	2KJ1406 - ■ FL13 - ■ ■ R1		220
	5.4	6.5	3859	1.6	260.84	* 2KJ1406 - ■ FL13 - ■ ■ Q1		220
	6.0	7.2	3527	1.7	238.39	2KJ1406 - ■ FL13 - ■ ■ P1		220
	6.5	7.8	3242	1.9	219.15	* 2KJ1406 - ■ FL13 - ■ ■ N1		220
	7.0	8.4	2996	2.0	202.48	2KJ1406 - ■ FL13 - ■ ■ M1		220
	FD.108B-LA100L4							
	5.2	6.2	4010	0.85	271.01	* 2KJ1405 - ■ FL13 - ■ ■ R1		139
	FD.108B-LA100L4							
	5.7	6.8	3662	0.93	247.53	2KJ1405 - ■ FL13 - ■ ■ Q1		139
	6.5	7.8	3250	1.00	219.66	* 2KJ1405 - ■ FL13 - ■ ■ P1		139
	7.0	8.4	3000	1.10	202.77	2KJ1405 - ■ FL13 - ■ ■ N1		139
	7.7	9.2	2713	1.30	183.39	* 2KJ1405 - ■ FL13 - ■ ■ M1		139
	8.4	10.1	2499	1.40	168.88	2KJ1405 - ■ FL13 - ■ ■ L1		139
	9.1	10.9	2311	1.50	156.19	* 2KJ1405 - ■ FL13 - ■ ■ K1		139
	9.8	11.8	2145	1.60	144.99	2KJ1405 - ■ FL13 - ■ ■ J1		139

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz)	FD.108B-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	11.1	13.3	1893	1.8	127.92	* 2KJ1405 - FL13 - H1		139
	12.0	14.4	1748	1.9	118.11	2KJ1405 - FL13 - G1		139
	13.4	16.1	1566	2.2	105.81	* 2KJ1405 - FL13 - F1		139
	FD.88B-LA100L4							
	9.4	11.3	2234	0.85	151.01	* 2KJ1404 - FL13 - K1		92
	10.2	12.2	2050	0.93	138.56	2KJ1404 - FL13 - J1		92
	11.1	13.3	1889	1.00	127.66	* 2KJ1404 - FL13 - H1		92
	12.2	14.6	1715	1.10	115.93	2KJ1404 - FL13 - G1		92
	13.4	16.1	1563	1.20	105.61	* 2KJ1404 - FL13 - F1		92
	14.7	17.6	1431	1.30	96.75	2KJ1404 - FL13 - E1		92
	16.4	19.7	1277	1.50	86.33	* 2KJ1404 - FL13 - D1		92
	18.4	22.0	1140	1.70	77.04	2KJ1404 - FL13 - C1		92
	22.0	26.0	968	2.00	65.43	2KJ1404 - FL13 - B1		92
	26.0	31.0	806	2.40	54.47	* 2KJ1404 - FL13 - A1		92
	FZ.88B-LA100L4							
	22	26	956	2.0	64.58	* 2KJ1304 - FL13 - X1		91
	24	29	875	2.2	59.13	2KJ1304 - FL13 - W1		91
	27	32	778	2.4	52.60	* 2KJ1304 - FL13 - V1		91
	FD.68B-LA100L4							
	17.9	21	1174	0.85	79.33	* 2KJ1403 - FL13 - E1		61
	20.0	24	1049	0.95	70.93	2KJ1403 - FL13 - D1		61
	22.0	26	964	1.00	65.14	* 2KJ1403 - FL13 - C1		61
	24.0	29	869	1.20	58.71	2KJ1403 - FL13 - B1		61
	28.0	34	747	1.30	50.48	* 2KJ1403 - FL13 - A1		61
	FZ.68B-LA100L4							
	26	31	792	1.3	53.50	2KJ1303 - FL13 - A2		60
	30	36	711	1.4	48.03	* 2KJ1303 - FL13 - X1		60
	32	38	649	1.5	43.87	2KJ1303 - FL13 - V1		60
	36	43	576	1.7	38.93	* 2KJ1303 - FL13 - U1		60
	40	48	532	1.9	35.93	2KJ1303 - FL13 - T1		60
	44	53	481	2.1	32.50	* 2KJ1303 - FL13 - S1		60
	47	56	443	2.3	29.93	2KJ1303 - FL13 - R1		60
	51	61	410	2.4	27.68	* 2KJ1303 - FL13 - Q1		60
	55	66	380	2.6	25.69	2KJ1303 - FL13 - P1		60
	63	76	335	3.0	22.67	* 2KJ1303 - FL13 - N1		60
	FD.48B-LA100L4							
	33	40	638	0.85	43.09	* 2KJ1402 - FL13 - A1		45
	FZ.48B-LA100L4							
	33	40	629	0.86	42.50	2KJ1302 - FL13 - W1		45
	37	44	569	0.95	38.45	* 2KJ1302 - FL13 - V1		45
	40	48	525	1.00	35.49	2KJ1302 - FL13 - U1		45
	46	55	457	1.20	30.86	* 2KJ1302 - FL13 - T1		45
	51	61	415	1.30	28.02	2KJ1302 - FL13 - S1		45
	56	67	379	1.40	25.59	* 2KJ1302 - FL13 - R1		45

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz)	FZ.48B-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	60	72	347	1.6	23.48	2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ Q1		45
	66	79	320	1.7	21.63	★ 2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ P1		45
	72	86	291	1.9	19.64	2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ N1		45
	79	95	265	2.0	17.89	★ 2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ M1		45
	87	104	243	2.2	16.39	2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ L1		45
	97	116	216	2.5	14.63	★ 2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ K1		45
	109	131	193	2.8	13.05	2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ J1		45
	128	154	164	3.3	11.09	2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ H1		45
	154	185	137	3.9	9.23	★ 2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ G1		45
	169	203	124	4.1	8.39	★ 2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ F1		45
	185	222	114	4.1	7.68	2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ E1		45
	207	248	101	4.4	6.86	★ 2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ D1		45
	232	278	91	4.5	6.12	2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ C1		45
	273	328	77	4.9	5.20	2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ B1		45
	328	394	64	5.1	4.33	★ 2KJ1302 - ■ FL13 - ■■ A1		45
	FZ.38B-LA100L4							
	64	77	330	0.88	22.28	★ 2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ R1		37
	71	85	297	0.98	20.10	2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ Q1		37
	78	94	270	1.10	18.23	★ 2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ P1		37
	86	103	246	1.20	16.61	2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ N1		37
	94	113	225	1.30	15.19	★ 2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ M1		37
	105	126	201	1.40	13.58	2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ L1		37
	114	137	185	1.60	12.47	★ 2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ K1		37
	126	151	166	1.70	11.24	2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ J1		37
	147	176	143	2.00	9.67	★ 2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ H1		37
	167	200	126	2.30	8.52	★ 2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ G1		37
	183	220	115	2.50	7.76	2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ F1		37
	200	240	105	2.80	7.10	★ 2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ E1		37
	224	269	94	2.90	6.35	2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ D1		37
	244	293	86	3.20	5.83	★ 2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ C1		37
	270	324	78	3.30	5.25	2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ B1		37
	314	377	67	3.40	4.52	★ 2KJ1301 - ■ FL13 - ■■ A1		37
	FZ.28-LA90ZLB4							
	125	150	169	0.84	11.16	2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ L1		21
	135	162	156	0.89	10.30	★ 2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ K1		21
	157	188	134	0.98	8.87	2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ J1		21
	172	206	122	1.00	8.06	★ 2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ H1		21
	193	232	109	1.20	7.20	★ 2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ G1		21
	213	256	99	1.20	6.53	2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ F1		21
	234	281	90	1.30	5.94	★ 2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ E1		21
	265	318	79	1.40	5.25	2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ D1		21
	287	344	73	1.50	4.85	★ 2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ C1		21
	333	400	63	1.60	4.18	2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ B1		21
	366	439	57	1.70	3.80	★ 2KJ1300 - ■ EQ13 - ■■ A1		21

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz) 3.6 (60 Hz)	FD.188B-Z68-LA100LB4							
	1.1	1.3	22960	0.87	1236	* 2KJ1441 - ■ FM13 - ■■ G1		673
	1.4	1.7	19133	1.00	1030	2KJ1441 - ■ FM13 - ■■ F1		673
	FD.188B-LA132MA8							
	1.7	2.0	16529	1.2	403.86	* 2KJ1410 - ■ HG13 - ■■ U1-Z	P02	684
	1.9	2.3	15165	1.3	370.52	2KJ1410 - ■ HG13 - ■■ T1-Z	P02	684
	2.0	2.4	13995	1.4	341.94	* 2KJ1410 - ■ HG13 - ■■ S1-Z	P02	684
	2.2	2.6	12982	1.5	317.18	2KJ1410 - ■ HG13 - ■■ R1-Z	P02	684
	2.3	2.8	12246	1.6	299.20	* 2KJ1410 - ■ HG13 - ■■ Q1-Z	P02	684
	FD.188B-LA132S6							
	2.4	2.9	12180	1.6	403.86	* 2KJ1410 - ■ HE13 - ■■ U1-Z	P01	676
	2.6	3.1	11174	1.8	370.52	2KJ1410 - ■ HE13 - ■■ T1-Z	P01	676
	2.8	3.4	10312	1.9	341.94	* 2KJ1410 - ■ HE13 - ■■ S1-Z	P01	676
	FD.168B-Z68-LA100LB4							
	1.5	1.8	17146	0.82	923.00	2KJ1437 - ■ FM13 - ■■ F1		489
	FD.168B-LA132MA8							
	1.9	2.3	15113	0.93	369.26	* 2KJ1408 - ■ HG13 - ■■ V1-Z	P02	503
	2.1	2.5	13854	1.00	338.49	2KJ1408 - ■ HG13 - ■■ U1-Z	P02	503
	2.2	2.6	12775	1.10	312.12	* 2KJ1408 - ■ HG13 - ■■ T1-Z	P02	503
	2.4	2.9	11839	1.20	289.26	2KJ1408 - ■ HG13 - ■■ S1-Z	P02	503
	2.5	3.0	11257	1.20	275.03	* 2KJ1408 - ■ HG13 - ■■ R1-Z	P02	503
	FD.168B-LA132S6							
	2.6	3.1	11136	1.3	369.26	* 2KJ1408 - ■ HE13 - ■■ V1-Z	P01	495
	2.8	3.4	10208	1.4	338.49	2KJ1408 - ■ HE13 - ■■ U1-Z	P01	495
	3.0	3.6	9413	1.5	312.12	* 2KJ1408 - ■ HE13 - ■■ T1-Z	P01	495
	3.3	4.0	8723	1.6	289.26	2KJ1408 - ■ HE13 - ■■ S1-Z	P01	495
	3.5	4.2	8294	1.7	275.03	* 2KJ1408 - ■ HE13 - ■■ R1-Z	P01	495
	3.7	4.4	7752	1.8	257.04	2KJ1408 - ■ HE13 - ■■ Q1-Z	P01	495
	FD.148B-LA132S6							
	2.6	3.1	11100	0.81	368.06	* 2KJ1407 - ■ HE13 - ■■ S1-Z	P01	333
	2.8	3.4	10165	0.89	337.07	2KJ1407 - ■ HE13 - ■■ R1-Z	P01	333
	3.1	3.7	9364	0.96	310.51	* 2KJ1407 - ■ HE13 - ■■ Q1-Z	P01	333
	FD.148B-LA100LB4							
	3.2	3.8	9063	0.99	449.21	* 2KJ1407 - ■ FM13 - ■■ U1		316
	3.4	4.1	8312	1.10	411.98	2KJ1407 - ■ FM13 - ■■ T1		316
	3.9	4.7	7426	1.20	368.06	* 2KJ1407 - ■ FM13 - ■■ S1		316
	4.2	5.0	6801	1.30	337.07	2KJ1407 - ■ FM13 - ■■ R1		316
	4.6	5.5	6265	1.40	310.51	* 2KJ1407 - ■ FM13 - ■■ Q1		316
	4.9	5.9	5800	1.60	287.49	2KJ1407 - ■ FM13 - ■■ P1		316
	5.3	6.4	5394	1.70	267.35	* 2KJ1407 - ■ FM13 - ■■ N1		316
	5.7	6.8	5036	1.80	249.58	2KJ1407 - ■ FM13 - ■■ M1		316
	6.4	7.7	4506	2.00	223.31	* 2KJ1407 - ■ FM13 - ■■ L1		316

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz)	FD.128B-LA100LB4							
3.6 (60 Hz)	4.0	4.8	7162	0.85	354.99	2KJ1406 - FM13 - T1		220
	4.4	5.3	6461	0.94	320.24	★ 2KJ1406 - FM13 - S1		220
	4.8	5.8	5916	1.00	293.22	2KJ1406 - FM13 - R1		220
	5.4	6.5	5263	1.20	260.84	★ 2KJ1406 - FM13 - Q1		220
	6.0	7.2	4810	1.30	238.39	2KJ1406 - FM13 - P1		220
	6.5	7.8	4422	1.40	219.15	★ 2KJ1406 - FM13 - N1		220
	7.0	8.4	4085	1.50	202.48	2KJ1406 - FM13 - M1		220
	7.6	9.1	3791	1.60	187.88	★ 2KJ1406 - FM13 - L1		220
	8.1	9.7	3531	1.70	175.01	2KJ1406 - FM13 - K1		220
	9.0	10.8	3192	1.90	158.22	★ 2KJ1406 - FM13 - J1		220
9.7	11.6	2939	2.10	145.66	2KJ1406 - FM13 - H1		220	
	FD.108B-LA100LB4							
	7.0	8.4	4091	0.83	202.77	2KJ1405 - FM13 - N1		139
	7.7	9.2	3700	0.92	183.39	★ 2KJ1405 - FM13 - M1		139
	8.4	10.1	3407	1.00	168.88	2KJ1405 - FM13 - L1		139
	9.1	10.9	3151	1.10	156.19	★ 2KJ1405 - FM13 - K1		139
	9.8	11.8	2925	1.20	144.99	2KJ1405 - FM13 - J1		139
	11.1	13.3	2581	1.30	127.92	★ 2KJ1405 - FM13 - H1		139
	12.0	14.4	2383	1.40	118.11	2KJ1405 - FM13 - G1		139
	13.4	16.1	2135	1.60	105.81	★ 2KJ1405 - FM13 - F1		139
	14.6	17.5	1969	1.70	97.57	2KJ1405 - FM13 - E1		139
	17.3	21.0	1652	2.10	81.86	2KJ1405 - FM13 - D1		139
	FZ.108B-LA100LB4							
	22	26	1296	2.3	64.21	★ 2KJ1305 - FM13 - A2		138
	FD.88B-LA100LB4							
	12.2	14.6	2339	0.81	115.93	2KJ1404 - FM13 - G1		92
	13.4	16.1	2131	0.89	105.61	★ 2KJ1404 - FM13 - F1		92
	14.7	17.6	1952	0.97	96.75	2KJ1404 - FM13 - E1		92
	16.4	19.7	1742	1.10	86.33	★ 2KJ1404 - FM13 - D1		92
	18.4	22.0	1554	1.20	77.04	2KJ1404 - FM13 - C1		92
	22.0	26.0	1320	1.40	65.43	2KJ1404 - FM13 - B1		92
	26.0	31.0	1099	1.70	54.47	★ 2KJ1404 - FM13 - A1		92
	FZ.88B-LA100LB4							
	22	26	1303	1.5	64.58	★ 2KJ1304 - FM13 - X1		91
	24	29	1193	1.6	59.13	2KJ1304 - FM13 - W1		91
	27	32	1061	1.8	52.60	★ 2KJ1304 - FM13 - V1		91
	30	36	969	2.0	48.03	2KJ1304 - FM13 - U1		91
	32	38	892	2.1	44.20	★ 2KJ1304 - FM13 - T1		91
	35	42	824	2.3	40.83	2KJ1304 - FM13 - S1		91
	38	46	764	2.5	37.89	★ 2KJ1304 - FM13 - R1		91
	40	48	712	2.7	35.29	2KJ1304 - FM13 - Q1		91

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz) 3.6 (60 Hz)	FD.68B-LA100LB4							
	24	29	1185	0.84	58.71	2KJ1403 - ■ FM13 - ■ ■ B1		61
	28	34	1018	0.98	50.48	* 2KJ1403 - ■ FM13 - ■ ■ A1		61
	FZ.68B-LA100LB4							
	26	31	1079	0.93	53.50	2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ A2		60
	30	36	969	1.00	48.03	* 2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ X1		60
	32	38	885	1.10	43.87	2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ V1		60
	36	43	785	1.30	38.93	* 2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ U1		60
	40	48	725	1.40	35.93	2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ T1		60
	44	53	656	1.50	32.50	* 2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ S1		60
	47	56	604	1.70	29.93	2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ R1		60
	51	61	558	1.80	27.68	* 2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ Q1		60
	55	66	518	1.90	25.69	2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ P1		60
	63	76	457	2.20	22.67	* 2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ N1		60
	68	82	422	2.40	20.93	2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ M1		60
	76	91	378	2.60	18.75	* 2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ L1		60
	82	98	349	2.90	17.29	2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ K1		60
	98	118	293	3.40	14.51	2KJ1303 - ■ FM13 - ■ ■ J1		60
	FZ.48B-LA100LB4							
	46	55	623	0.87	30.86	* 2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ T1		45
	51	61	565	0.96	28.02	2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ S1		45
	56	67	516	1.00	25.59	* 2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ R1		45
	60	72	474	1.10	23.48	2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ Q1		45
	66	79	436	1.20	21.63	* 2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ P1		45
	72	86	396	1.40	19.64	2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ N1		45
	79	95	361	1.50	17.89	* 2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ M1		45
	87	104	331	1.60	16.39	2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ L1		45
	97	116	295	1.80	14.63	* 2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ K1		45
	109	131	263	2.10	13.05	2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ J1		45
	128	154	224	2.40	11.09	2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ H1		45
	154	185	186	2.80	9.23	* 2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ G1		45
	169	203	169	3.00	8.39	* 2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ F1		45
	185	222	155	3.00	7.68	2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ E1		45
	207	248	138	3.20	6.86	* 2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ D1		45
	232	278	123	3.30	6.12	2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ C1		45
	273	328	105	3.60	5.20	2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ B1		45
	328	394	87	3.70	4.33	* 2KJ1302 - ■ FM13 - ■ ■ A1		45
	FZ.38B-LA100LB4							
	86	103	335	0.87	16.61	2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ N1		37
	94	113	306	0.95	15.19	* 2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ M1		37
	105	126	274	1.10	13.58	2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ L1		37
	114	137	252	1.20	12.47	* 2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ K1		37
	126	151	227	1.30	11.24	2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ J1		37
	147	176	195	1.50	9.67	* 2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ H1		37
	167	200	172	1.70	8.52	* 2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ G1		37

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz)	FZ.38B-LA100LB4							
3.6 (60 Hz)	183	220	157	1.9	7.76	2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ F1		37
	200	240	143	2.0	7.10	★ 2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ E1		37
	224	269	128	2.1	6.35	2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ D1		37
	244	293	118	2.3	5.83	★ 2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ C1		37
	270	324	106	2.4	5.25	2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ B1		37
	314	377	91	2.5	4.52	★ 2KJ1301 - ■ FM13 - ■ ■ A1		37
	FZ.28-LA100LB4							
	197	236	145	0.87	7.20	★ 2KJ1300 - ■ FM13 - ■ ■ G1		29
	217	260	132	0.93	6.53	2KJ1300 - ■ FM13 - ■ ■ F1		29
	239	287	120	0.98	5.94	★ 2KJ1300 - ■ FM13 - ■ ■ E1		29
	270	324	106	1.00	5.25	2KJ1300 - ■ FM13 - ■ ■ D1		29
	293	352	98	1.10	4.85	★ 2KJ1300 - ■ FM13 - ■ ■ C1		29
	340	408	84	1.20	4.18	2KJ1300 - ■ FM13 - ■ ■ B1		29
	374	449	77	1.30	3.80	★ 2KJ1300 - ■ FM13 - ■ ■ A1		29
4.0 (50 Hz)	FD.188B-LA132MA6							
4.8 (60 Hz)	2.4	2.9	16239	1.2	403.86	★ 2KJ1410 - ■ HG13 - ■ ■ U1-Z	P01	684
	2.6	3.1	14899	1.3	370.52	2KJ1410 - ■ HG13 - ■ ■ T1-Z	P01	684
	2.8	3.4	13750	1.5	341.94	★ 2KJ1410 - ■ HG13 - ■ ■ S1-Z	P01	684
	3.0	3.6	12754	1.6	317.18	2KJ1410 - ■ HG13 - ■ ■ R1-Z	P01	684
	3.2	3.8	12031	1.7	299.20	★ 2KJ1410 - ■ HG13 - ■ ■ Q1-Z	P01	684
	3.4	4.1	11253	1.8	279.86	2KJ1410 - ■ HG13 - ■ ■ P1-Z	P01	684
	FD.168B-LA132MA6							
	2.6	3.1	14848	0.94	369.26	★ 2KJ1408 - ■ HG13 - ■ ■ V1-Z	P01	503
	2.8	3.4	13611	1.00	338.49	2KJ1408 - ■ HG13 - ■ ■ U1-Z	P01	503
	3.0	3.6	12551	1.10	312.12	★ 2KJ1408 - ■ HG13 - ■ ■ T1-Z	P01	503
	3.3	4.0	11631	1.20	289.26	2KJ1408 - ■ HG13 - ■ ■ S1-Z	P01	503
	3.5	4.2	11059	1.30	275.03	★ 2KJ1408 - ■ HG13 - ■ ■ R1-Z	P01	503
	3.7	4.4	10336	1.40	257.04	2KJ1408 - ■ HG13 - ■ ■ Q1-Z	P01	503
	FD.148B-LA112MB4							
	3.5	4.2	10929	0.82	411.98	2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ T1		323
	3.9	4.7	9764	0.92	368.06	★ 2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ S1		323
	4.3	5.2	8942	1.00	337.07	2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ R1		323
	4.6	5.5	8237	1.10	310.51	★ 2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		323
	5.0	6.0	7626	1.20	287.49	2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ P1		323
	5.4	6.5	7092	1.30	267.35	★ 2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ N1		323
	5.8	7.0	6621	1.40	249.58	2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ M1		323
	6.4	7.7	5924	1.50	223.31	★ 2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ L1		323
	7.0	8.4	5489	1.60	206.93	2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ K1		323
	7.6	9.1	5032	1.80	189.69	★ 2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ J1		323
	8.3	10.0	4613	2.00	173.89	2KJ1407 - ■ GH13 - ■ ■ H1		323
	FD.128B-LA112MB4							
	5.5	6.6	6920	0.88	260.84	★ 2KJ1406 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		227
	6.0	7.2	6324	0.96	238.39	2KJ1406 - ■ GH13 - ■ ■ P1		227

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
4.0 (50 Hz)	FD.128B-LA112MB4							
4.8 (60 Hz)	6.6	7.9	5814	1.0	219.15	* 2KJ1406 - GH13 - N1		227
	7.1	8.5	5371	1.1	202.48	2KJ1406 - GH13 - M1		227
	7.7	9.2	4984	1.2	187.88	* 2KJ1406 - GH13 - L1		227
	8.2	9.8	4643	1.3	175.01	2KJ1406 - GH13 - K1		227
	9.1	10.9	4197	1.5	158.22	* 2KJ1406 - GH13 - J1		227
	9.9	11.9	3864	1.6	145.66	2KJ1406 - GH13 - H1		227
	11.0	13.2	3475	1.8	131.01	* 2KJ1406 - GH13 - G1		227
	11.9	14.3	3206	1.9	120.87	2KJ1406 - GH13 - F1		227
	14.1	16.9	2717	2.2	102.41	2KJ1406 - GH13 - E1		227
	FD.108B-LA112MB4							
	9.2	11.0	4143	0.82	156.19	* 2KJ1405 - GH13 - K1		146
	9.9	11.9	3846	0.88	144.99	2KJ1405 - GH13 - J1		146
	11.3	13.6	3393	1.00	127.92	* 2KJ1405 - GH13 - H1		146
	12.2	14.6	3133	1.10	118.11	2KJ1405 - GH13 - G1		146
	13.6	16.3	2807	1.20	105.81	* 2KJ1405 - GH13 - F1		146
	14.8	17.8	2588	1.30	97.57	2KJ1405 - GH13 - E1		146
	17.6	21.0	2172	1.60	81.86	2KJ1405 - GH13 - D1		146
	21.0	25.0	1853	1.80	69.84	* 2KJ1405 - GH13 - C1		146
	25.0	30.0	1544	2.20	58.20	2KJ1405 - GH13 - B1		146
FZ.108B-LA112MB4								
	22	26	1703	1.8	64.21	* 2KJ1305 - GH13 - A2		145
	24	29	1560	1.9	58.80	2KJ1305 - GH13 - X1		145
	27	32	1437	2.4	54.17	* 2KJ1305 - GH13 - W1		145
FD.88B-LA112MB4								
	16.7	20	2290	0.83	86.33	* 2KJ1404 - GH13 - D1		99
	18.7	22	2044	0.93	77.04	2KJ1404 - GH13 - C1		99
	22.0	26	1736	1.10	65.43	2KJ1404 - GH13 - B1		99
	26.0	31	1445	1.30	54.47	* 2KJ1404 - GH13 - A1		99
FZ.88B-LA112MB4								
	22	26	1713	1.1	64.58	* 2KJ1304 - GH13 - X1		98
	24	29	1569	1.2	59.13	2KJ1304 - GH13 - W1		98
	27	32	1395	1.4	52.60	* 2KJ1304 - GH13 - V1		98
	30	36	1274	1.5	48.03	2KJ1304 - GH13 - U1		98
	33	40	1173	1.6	44.20	* 2KJ1304 - GH13 - T1		98
	35	42	1083	1.8	40.83	2KJ1304 - GH13 - S1		98
	38	46	1005	1.9	37.89	* 2KJ1304 - GH13 - R1		98
	41	49	936	2.0	35.29	2KJ1304 - GH13 - Q1		98
	45	54	847	2.2	31.91	* 2KJ1304 - GH13 - P1		98
	49	59	779	2.4	29.38	2KJ1304 - GH13 - N1		98
	54	65	701	2.7	26.42	* 2KJ1304 - GH13 - M1		98
	59	71	647	2.9	24.38	2KJ1304 - GH13 - L1		98
FZ.68B-LA112MB4								
	33	40	1164	0.86	43.87	2KJ1303 - GH13 - V1		67
	37	44	1033	0.97	38.93	* 2KJ1303 - GH13 - U1		67

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
4.0 (50 Hz)	FZ.68B-LA112MB4							
4.8 (60 Hz)	40	48	953	1.0	35.93	2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ T1		67
	44	53	862	1.2	32.50	* 2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ S1		67
	48	58	794	1.3	29.93	2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ R1		67
	52	62	734	1.4	27.68	* 2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		67
	56	67	681	1.5	25.69	2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ P1		67
	64	77	601	1.7	22.67	* 2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ N1		67
	69	83	555	1.8	20.93	2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ M1		67
	77	92	497	2.0	18.75	* 2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ L1		67
	83	100	459	2.2	17.29	2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ K1		67
	99	119	385	2.6	14.51	2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ J1		67
	116	139	328	3.0	12.38	* 2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ H1		67
	140	168	274	3.7	10.31	2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ G1		67
	179	215	213	4.2	8.03	2KJ1303 - ■ GH13 - ■ ■ E1		67
		FZ.48B-LA112MB4						
	56	67	679	0.80	25.59	* 2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ R1		52
	61	73	623	0.87	23.48	2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ Q1		52
	67	80	574	0.94	21.63	* 2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ P1		52
	73	88	521	1.00	19.64	2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ N1		52
	80	96	475	1.10	17.89	* 2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ M1		52
	88	106	435	1.20	16.39	2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ L1		52
	98	118	388	1.40	14.63	* 2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ K1		52
	110	132	346	1.60	13.05	2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ J1		52
	130	156	294	1.80	11.09	2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ H1		52
	156	187	245	2.10	9.23	* 2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ G1		52
	172	206	223	2.30	8.39	* 2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ F1		52
	188	226	204	2.30	7.68	2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ E1		52
	210	252	182	2.40	6.86	* 2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ D1		52
	235	282	162	2.50	6.12	2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ C1		52
	277	332	138	2.70	5.20	2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ B1		52
	333	400	115	2.80	4.33	* 2KJ1302 - ■ GH13 - ■ ■ A1		52
5.5 (50 Hz)	FD.188B-LA132MB6							
6.6 (60 Hz)	2.4	2.9	22329	0.90	403.86	* 2KJ1410 - ■ HJ13 - ■ ■ U1-Z	P01	684
	2.6	3.1	20486	0.98	370.52	2KJ1410 - ■ HJ13 - ■ ■ T1-Z	P01	684
	2.8	3.4	18906	1.10	341.94	* 2KJ1410 - ■ HJ13 - ■ ■ S1-Z	P01	684
	3.0	3.6	17537	1.10	317.18	2KJ1410 - ■ HJ13 - ■ ■ R1-Z	P01	684
	3.2	3.8	16543	1.20	299.20	* 2KJ1410 - ■ HJ13 - ■ ■ Q1-Z	P01	684
	3.4	4.1	15473	1.30	279.86	2KJ1410 - ■ HJ13 - ■ ■ P1-Z	P01	684
		FD.188B-LA132SB4						
	3.6	4.3	14579	1.4	403.86	* 2KJ1410 - ■ HF13 - ■ ■ U1		676
	3.9	4.7	13376	1.5	370.52	2KJ1410 - ■ HF13 - ■ ■ T1		676
	4.3	5.2	12344	1.6	341.94	* 2KJ1410 - ■ HF13 - ■ ■ S1		676
	4.6	5.5	11450	1.7	317.18	2KJ1410 - ■ HF13 - ■ ■ R1		676
	4.9	5.9	10801	1.9	299.20	* 2KJ1410 - ■ HF13 - ■ ■ Q1		676

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz)	FD.188B-LA132SB4							
6.6 (60 Hz)	5.2	6.2	10103	2.0	279.86	2KJ1410 - HF13 - P1		676
	FD.168B-LA132MB6							
	3.0	3.6	17257	0.81	312.12	2KJ1408 - HJ13 - T1-Z	P01	503
	3.3	4.0	15993	0.88	289.26	2KJ1408 - HJ13 - S1-Z	P01	503
	3.5	4.2	15206	0.92	275.03	2KJ1408 - HJ13 - R1-Z	P01	503
	3.7	4.4	14212	0.99	257.04	2KJ1408 - HJ13 - Q1-Z	P01	503
	FD.168B-LA132SB4							
	3.9	4.7	13330	1.1	369.26	2KJ1408 - HF13 - V1		495
	4.3	5.2	12219	1.1	338.49	2KJ1408 - HF13 - U1		495
	4.7	5.6	11267	1.2	312.12	2KJ1408 - HF13 - T1		495
	5.0	6.0	10442	1.3	289.26	2KJ1408 - HF13 - S1		495
	5.3	6.4	9928	1.4	275.03	2KJ1408 - HF13 - R1		495
	5.7	6.8	9279	1.5	257.04	2KJ1408 - HF13 - Q1		495
	6.4	7.7	8185	1.7	226.74	2KJ1408 - HF13 - P1		495
	6.8	8.2	7721	1.8	213.87	2KJ1408 - HF13 - N1		495
	7.6	9.1	6918	2.0	191.63	2KJ1408 - HF13 - M1		495
	FD.148B-LA132SB4							
	4.7	5.6	11209	0.80	310.51	2KJ1407 - HF13 - Q1		333
	5.1	6.1	10378	0.87	287.49	2KJ1407 - HF13 - P1		333
	5.4	6.5	9651	0.93	267.35	2KJ1407 - HF13 - N1		333
	5.8	7.0	9010	1.00	249.58	2KJ1407 - HF13 - M1		333
	6.5	7.8	8061	1.10	223.31	2KJ1407 - HF13 - L1		333
	7.0	8.4	7470	1.20	206.93	2KJ1407 - HF13 - K1		333
	7.7	9.2	6848	1.30	189.69	2KJ1407 - HF13 - J1		333
	8.4	10.1	6277	1.40	173.89	2KJ1407 - HF13 - H1		333
	9.8	11.8	5349	1.70	148.18	2KJ1407 - HF13 - G1		333
	11.1	13.3	4720	1.90	130.76	2KJ1407 - HF13 - F1		333
	13.1	15.7	4018	2.20	111.29	2KJ1407 - HF13 - E1		333
	FZ.148B-LA132SB4							
	21.0	25.0	2463	2.3	68.23	2KJ1307 - HF13 - V1		325
	FD.128B-LA132SB4							
	7.2	8.6	7309	0.83	202.48	2KJ1406 - HF13 - M1		237
	7.7	9.2	6782	0.90	187.88	2KJ1406 - HF13 - L1		237
	8.3	10.0	6318	0.97	175.01	2KJ1406 - HF13 - K1		237
	9.2	11.0	5712	1.10	158.22	2KJ1406 - HF13 - J1		237
	10.0	12.0	5258	1.20	145.66	2KJ1406 - HF13 - H1		237
	11.1	13.3	4729	1.30	131.01	2KJ1406 - HF13 - G1		237
	12.0	14.4	4363	1.40	120.87	2KJ1406 - HF13 - F1		237
	14.2	17.0	3697	1.70	102.41	2KJ1406 - HF13 - E1		237
	16.3	19.6	3222	1.90	89.25	2KJ1406 - HF13 - D1		237
	19.2	23.0	2741	2.20	75.93	2KJ1406 - HF13 - C1		237
	FZ.128B-LA132SB4							
	26	31	2037	2.10	56.42	2KJ1306 - HF13 - A2		233
	28	34	1888	2.40	52.29	2KJ1306 - HF13 - X1		233

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz)	FD.108B-LA132SB4							
6.6 (60 Hz)	12.3	14.8	4264	0.80	118.11	2KJ1405 - HF13 - G1		156
	13.8	16.6	3820	0.89	105.81	* 2KJ1405 - HF13 - F1		156
	14.9	17.9	3522	0.97	97.57	2KJ1405 - HF13 - E1		156
	17.8	21.0	2955	1.20	81.86	2KJ1405 - HF13 - D1		156
	21.0	25.0	2521	1.30	69.84	* 2KJ1405 - HF13 - C1		156
	25.0	30.0	2101	1.60	58.20	2KJ1405 - HF13 - B1		156
	30.0	36.0	1741	2.00	48.24	* 2KJ1405 - HF13 - A1		156
	FZ.108B-LA132SB4							
	23	28	2318	1.3	64.21	* 2KJ1305 - HF13 - A2		155
	25	30	2123	1.4	58.80	2KJ1305 - HF13 - X1		155
	27	32	1956	1.7	54.17	* 2KJ1305 - HF13 - W1		155
	29	35	1810	1.9	50.15	2KJ1305 - HF13 - V1		155
	31	37	1684	2.0	46.64	* 2KJ1305 - HF13 - U1		155
	33	40	1572	2.2	43.54	2KJ1305 - HF13 - T1		155
	37	44	1406	2.4	38.95	* 2KJ1305 - HF13 - S1		155
	40	48	1303	2.6	36.10	2KJ1305 - HF13 - R1		155
	FD.88B-LA132SB4							
	22	26	2362	0.80	65.43	2KJ1404 - HF13 - B1		109
	27	32	1966	0.97	54.47	* 2KJ1404 - HF13 - A1		109
	FZ.88B-LA132SB4							
	28	34	1899	1.0	52.60	* 2KJ1304 - HF13 - V1		108
	30	36	1734	1.1	48.03	2KJ1304 - HF13 - U1		108
	33	40	1596	1.2	44.20	* 2KJ1304 - HF13 - T1		108
	36	43	1474	1.3	40.83	2KJ1304 - HF13 - S1		108
	38	46	1368	1.4	37.89	* 2KJ1304 - HF13 - R1		108
	41	49	1274	1.5	35.29	2KJ1304 - HF13 - Q1		108
	46	55	1152	1.6	31.91	* 2KJ1304 - HF13 - P1		108
	50	60	1061	1.8	29.38	2KJ1304 - HF13 - N1		108
	55	66	954	2.0	26.42	* 2KJ1304 - HF13 - M1		108
	60	72	880	2.2	24.38	2KJ1304 - HF13 - L1		108
	70	84	745	2.5	20.65	2KJ1304 - HF13 - K1		108
	81	97	650	2.9	18.00	* 2KJ1304 - HF13 - J1		108
	95	114	553	3.4	15.31	2KJ1304 - HF13 - H1		108
	FZ.68B-LA132SB4							
	45	54	1173	0.85	32.50	* 2KJ1303 - HF13 - S1		77
	49	59	1080	0.93	29.93	2KJ1303 - HF13 - R1		77
	53	64	999	1.00	27.68	* 2KJ1303 - HF13 - Q1		77
	57	68	927	1.10	25.69	2KJ1303 - HF13 - P1		77
	64	77	818	1.20	22.67	* 2KJ1303 - HF13 - N1		77
	70	84	756	1.30	20.93	2KJ1303 - HF13 - M1		77
	78	94	677	1.50	18.75	* 2KJ1303 - HF13 - L1		77
	84	101	624	1.60	17.29	2KJ1303 - HF13 - K1		77

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz)	FZ.68B-LA132SB4							
6.6 (60 Hz)	100	120	524	1.9	14.51	2KJ1303 - HF13 - J1		77
	118	142	447	2.2	12.38	* 2KJ1303 - HF13 - H1		77
	141	169	372	2.7	10.31	2KJ1303 - HF13 - G1		77
	170	204	309	3.2	8.55	* 2KJ1303 - HF13 - F1		77
	181	217	290	3.1	8.03	2KJ1303 - HF13 - E1		77
	216	259	243	3.4	6.74	2KJ1303 - HF13 - D1		77
	253	304	208	3.6	5.75	* 2KJ1303 - HF13 - C1		77
	304	365	173	3.9	4.79	2KJ1303 - HF13 - B1		77
	366	439	143	4.1	3.97	* 2KJ1303 - HF13 - A1		77
7.5 (50 Hz)	FD.188B-LA160MB6							
9.0 (60 Hz)	3.2	3.8	22323	0.90	299.20	* 2KJ1410 - JF13 - Q1	P01	708
	3.4	4.1	20880	0.96	279.86	2KJ1410 - JF13 - P1	P01	708
	FD.188B-LA132M4							
	3.6	4.3	19881	1.0	403.86	* 2KJ1410 - HH13 - U1		684
	3.9	4.7	18240	1.1	370.52	2KJ1410 - HH13 - T1		684
	4.3	5.2	16833	1.2	341.94	* 2KJ1410 - HH13 - S1		684
	4.6	5.5	15614	1.3	317.18	2KJ1410 - HH13 - R1		684
	4.9	5.9	14729	1.4	299.20	* 2KJ1410 - HH13 - Q1		684
	5.2	6.2	13777	1.5	279.86	2KJ1410 - HH13 - P1		684
	5.8	7.0	12250	1.6	248.85	* 2KJ1410 - HH13 - N1		684
	6.2	7.4	11565	1.7	234.93	2KJ1410 - HH13 - M1		684
	6.9	8.3	10381	1.9	210.89	* 2KJ1410 - HH13 - L1		684
	7.5	9.0	9528	2.1	193.56	2KJ1410 - HH13 - K1		684
	FD.168B-LA132M4							
	4.3	5.2	16663	0.84	338.49	2KJ1408 - HH13 - U1		503
	4.7	5.6	15365	0.91	312.12	* 2KJ1408 - HH13 - T1		503
	5.0	6.0	14239	0.98	289.26	2KJ1408 - HH13 - S1		503
	5.3	6.4	13539	1.00	275.03	* 2KJ1408 - HH13 - R1		503
	5.7	6.8	12653	1.10	257.04	2KJ1408 - HH13 - Q1		503
	6.4	7.7	11162	1.30	226.74	* 2KJ1408 - HH13 - P1		503
	6.8	8.2	10528	1.30	213.87	2KJ1408 - HH13 - N1		503
	7.6	9.1	9433	1.50	191.63	* 2KJ1408 - HH13 - M1		503
	8.2	9.8	8710	1.60	176.94	2KJ1408 - HH13 - L1		503
	9.6	11.5	7442	1.90	151.18	2KJ1408 - HH13 - K1		503
	10.6	12.7	6726	2.10	136.63	* 2KJ1408 - HH13 - J1		503
	11.1	13.3	6480	2.20	131.64	2KJ1408 - HH13 - H1		503
	FD.148B-LA132M4							
	6.5	7.8	10993	0.82	223.31	* 2KJ1407 - HH13 - L1		341
	7.0	8.4	10187	0.88	206.93	2KJ1407 - HH13 - K1		341
	7.7	9.2	9338	0.96	189.69	* 2KJ1407 - HH13 - J1		341
	8.4	10.1	8560	1.10	173.89	2KJ1407 - HH13 - H1		341

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
7.5 (50 Hz) 9.0 (60 Hz)	FD.148B-LA132M4							
	9.8	11.8	7294	1.2	148.18	2KJ1407 - ■ HH13 - ■ ■ G1		341
	11.1	13.3	6437	1.4	130.76	★ 2KJ1407 - ■ HH13 - ■ ■ F1		341
	13.1	15.7	5478	1.6	111.29	2KJ1407 - ■ HH13 - ■ ■ E1		341
	15.1	18.1	4747	1.9	96.43	★ 2KJ1407 - ■ HH13 - ■ ■ D1		341
	17.9	21.0	3995	2.3	81.15	★ 2KJ1407 - ■ HH13 - ■ ■ C1		341
	FZ.148B-LA132M4							
	21	25	3359	1.7	68.23	2KJ1307 - ■ HH13 - ■ ■ V1		333
	23	28	3169	2.1	64.37	★ 2KJ1307 - ■ HH13 - ■ ■ U1		333
	24	29	2964	2.4	60.21	2KJ1307 - ■ HH13 - ■ ■ T1		333
	FD.128B-LA132M4							
	10.0	12.0	7170	0.85	145.66	2KJ1406 - ■ HH13 - ■ ■ H1		245
	11.1	13.3	6449	0.95	131.01	★ 2KJ1406 - ■ HH13 - ■ ■ G1		245
	12.0	14.4	5950	1.00	120.87	2KJ1406 - ■ HH13 - ■ ■ F1		245
	14.2	17.0	5041	1.20	102.41	2KJ1406 - ■ HH13 - ■ ■ E1		245
16.3	19.6	4393	1.40	89.25	★ 2KJ1406 - ■ HH13 - ■ ■ D1		245	
19.2	23.0	3738	1.60	75.93	2KJ1406 - ■ HH13 - ■ ■ C1		245	
22.0	26.0	3190	1.90	64.80	★ 2KJ1406 - ■ HH13 - ■ ■ B1		245	
27.0	32.0	2615	2.30	53.13	★ 2KJ1406 - ■ HH13 - ■ ■ A1		245	
FZ.128B-LA132M4								
26	31	2777	1.5	56.42	★ 2KJ1306 - ■ HH13 - ■ ■ A2		241	
28	34	2574	1.8	52.29	2KJ1306 - ■ HH13 - ■ ■ X1		241	
29	35	2447	2.0	49.71	★ 2KJ1306 - ■ HH13 - ■ ■ W1		241	
31	37	2287	2.3	46.46	2KJ1306 - ■ HH13 - ■ ■ V1		241	
FD.108B-LA132M4								
17.8	21	4030	0.84	81.86	2KJ1405 - ■ HH13 - ■ ■ D1		164	
21.0	25	3438	0.99	69.84	★ 2KJ1405 - ■ HH13 - ■ ■ C1		164	
25.0	30	2865	1.20	58.20	2KJ1405 - ■ HH13 - ■ ■ B1		164	
30.0	36	2375	1.40	48.24	★ 2KJ1405 - ■ HH13 - ■ ■ A1		164	
FZ.108B-LA132M4								
23	28	3161	0.95	64.21	★ 2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ A2		163	
25	30	2895	1.00	58.80	2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ X1		163	
27	32	2667	1.30	54.17	★ 2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ W1		163	
29	35	2469	1.40	50.15	2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ V1		163	
31	37	2296	1.50	46.64	★ 2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ U1		163	
33	40	2143	1.60	43.54	2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ T1		163	
37	44	1917	1.80	38.95	★ 2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ S1		163	
40	48	1777	1.90	36.10	2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ R1		163	
44	53	1629	2.10	33.09	★ 2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		163	
48	58	1493	2.30	30.33	2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ P1		163	
56	67	1273	2.70	25.85	2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ N1		163	
64	77	1123	3.00	22.81	★ 2KJ1305 - ■ HH13 - ■ ■ M1		163	
FZ.88B-LA132M4								
30	36	2364	0.80	48.03	2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ U1		116	
33	40	2176	0.87	44.20	★ 2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ T1		116	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
7.5 (50 Hz)	FZ.88B-LA132M4							
9.0 (60 Hz)	36	43	2010	0.95	40.83	2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ S1		116
	38	46	1865	1.00	37.89	★ 2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ R1		116
	41	49	1737	1.10	35.29	2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		116
	46	55	1571	1.20	31.91	★ 2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ P1		116
	50	60	1446	1.30	29.38	2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ N1		116
	55	66	1301	1.50	26.42	★ 2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ M1		116
	60	72	1200	1.60	24.38	2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ L1		116
	70	84	1017	1.90	20.65	2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ K1		116
	81	97	886	2.10	18.00	★ 2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ J1		116
	95	114	754	2.50	15.31	2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ H1		116
	111	133	643	3.00	13.07	★ 2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ G1		116
	136	163	527	3.60	10.71	★ 2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ F1		116
	158	190	452	3.70	9.19	2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ E1		116
	182	218	394	3.90	8.01	★ 2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ D1		116
	213	256	336	4.30	6.82	2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ C1		116
	250	300	286	4.70	5.82	★ 2KJ1304 - ■ HH13 - ■ ■ B1		116
	FZ.68B-LA132M4							
	64	77	1116	0.90	22.67	★ 2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ N1		85
	70	84	1030	0.97	20.93	2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ M1		85
	78	94	923	1.10	18.75	★ 2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ L1		85
	84	101	851	1.20	17.29	2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ K1		85
	100	120	714	1.40	14.51	2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ J1		85
	118	142	609	1.60	12.38	★ 2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ H1		85
	141	169	508	2.00	10.31	2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ G1		85
	170	204	421	2.40	8.55	★ 2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ F1		85
	181	217	395	2.30	8.03	2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ E1		85
	216	259	332	2.50	6.74	2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ D1		85
	253	304	283	2.70	5.75	★ 2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ C1		85
	304	365	236	2.90	4.79	2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ B1		85
	366	439	195	3.00	3.97	★ 2KJ1303 - ■ HH13 - ■ ■ A1		85
9.2 (50 Hz)	FD.188B-LA132ZMP4							
11.0 (60 Hz)	3.6	4.3	24387	0.82	403.86	★ 2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ U1		684
	3.9	4.7	22374	0.89	370.52	2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ T1		684
	4.3	5.2	20648	0.97	341.94	★ 2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ S1		684
	4.6	5.5	19153	1.00	317.18	2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ R1		684
	4.9	5.9	18067	1.10	299.20	★ 2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		684
	5.2	6.2	16899	1.20	279.86	2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ P1		684
	5.8	7.0	15027	1.30	248.85	★ 2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ N1		684
	6.2	7.4	14186	1.40	234.93	2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ M1		684
	6.9	8.3	12735	1.60	210.89	★ 2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ L1		684
	7.5	9.0	11688	1.70	193.56	2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ K1		684
	8.7	10.4	10086	2.00	167.03	2KJ1410 - ■ HT13 - ■ ■ J1		684

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
9.2 (50 Hz)	FD.168B-LA132ZMP4							
11.0 (60 Hz)	5.0	6.0	17467	0.80	289.26	2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ S1		503
	5.3	6.4	16608	0.84	275.03	★ 2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ R1		503
	5.7	6.8	15521	0.90	257.04	2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		503
	6.4	7.7	13692	1.00	226.74	★ 2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ P1		503
	6.8	8.2	12915	1.10	213.87	2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ N1		503
	7.6	9.1	11572	1.20	191.63	★ 2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ M1		503
	8.2	9.8	10685	1.30	176.94	2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ L1		503
	9.6	11.5	9129	1.50	151.18	2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ K1		503
	10.6	12.7	8250	1.70	136.63	★ 2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ J1		503
	11.1	13.3	7949	1.80	131.64	2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ H1		503
	12.8	15.4	6875	2.00	113.86	2KJ1408 - ■ HT13 - ■ ■ G1		503
	FD.148B-LA132ZMP4							
	8.4	10.1	10500	0.86	173.89	2KJ1407 - ■ HT13 - ■ ■ H1		341
	9.8	11.8	8948	1.00	148.18	2KJ1407 - ■ HT13 - ■ ■ G1		341
	11.1	13.3	7896	1.10	130.76	★ 2KJ1407 - ■ HT13 - ■ ■ F1		341
	13.1	15.7	6720	1.30	111.29	2KJ1407 - ■ HT13 - ■ ■ E1		341
	15.1	18.1	5823	1.50	96.43	★ 2KJ1407 - ■ HT13 - ■ ■ D1		341
	17.9	21.0	4900	1.80	81.15	★ 2KJ1407 - ■ HT13 - ■ ■ C1		341
	19.9	24.0	4421	2.00	73.22	2KJ1407 - ■ HT13 - ■ ■ B1		341
	23.0	28.0	3800	2.40	62.93	★ 2KJ1407 - ■ HT13 - ■ ■ A1		341
	FZ.148B-LA132ZMP4							
	21	25	4120	1.4	68.23	2KJ1307 - ■ HT13 - ■ ■ V1		333
	23	28	3887	1.7	64.37	★ 2KJ1307 - ■ HT13 - ■ ■ U1		333
	24	29	3636	1.9	60.21	2KJ1307 - ■ HT13 - ■ ■ T1		333
	27	32	3232	2.5	53.53	★ 2KJ1307 - ■ HT13 - ■ ■ S1		333
	FD.128B-LA132ZMP4							
	12.0	14.4	7299	0.84	120.87	2KJ1406 - ■ HT13 - ■ ■ F1		245
	14.2	17.0	6184	0.99	102.41	2KJ1406 - ■ HT13 - ■ ■ E1		245
	16.3	19.6	5389	1.10	89.25	★ 2KJ1406 - ■ HT13 - ■ ■ D1		245
	19.2	23.0	4585	1.30	75.93	2KJ1406 - ■ HT13 - ■ ■ C1		245
	22.0	26.0	3913	1.60	64.80	★ 2KJ1406 - ■ HT13 - ■ ■ B1		245
	27.0	32.0	3208	1.90	53.13	★ 2KJ1406 - ■ HT13 - ■ ■ A1		245
	FZ.128B-LA132ZMP4							
	26	31	3407	1.3	56.42	★ 2KJ1306 - ■ HT13 - ■ ■ A2		241
	28	34	3158	1.5	52.29	2KJ1306 - ■ HT13 - ■ ■ X1		241
	29	35	3002	1.6	49.71	★ 2KJ1306 - ■ HT13 - ■ ■ W1		241
	31	37	2805	1.8	46.46	2KJ1306 - ■ HT13 - ■ ■ V1		241
	36	43	2475	2.3	40.99	★ 2KJ1306 - ■ HT13 - ■ ■ U1		241
	38	46	2334	2.6	38.66	2KJ1306 - ■ HT13 - ■ ■ T1		241
	FD.108B-LA132ZMP4							
	21	25	4217	0.81	69.84	★ 2KJ1405 - ■ HT13 - ■ ■ C1		164
	25	30	3514	0.97	58.20	2KJ1405 - ■ HT13 - ■ ■ B1		164
	30	36	2913	1.20	48.24	★ 2KJ1405 - ■ HT13 - ■ ■ A1		164

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
9.2 (50 Hz)	FZ.108B-LA132ZMP4							
11.0 (60 Hz)	25	30	3551	0.84	58.80	2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ X1		163
	27	32	3271	1.00	54.17	* 2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ W1		163
	29	35	3028	1.10	50.15	2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ V1		163
	31	37	2816	1.20	46.64	* 2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ U1		163
	33	40	2629	1.30	43.54	2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ T1		163
	37	44	2352	1.40	38.95	* 2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ S1		163
	40	48	2180	1.60	36.10	2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ R1		163
	44	53	1998	1.70	33.09	* 2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		163
	48	58	1831	1.90	30.33	2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ P1		163
	56	67	1561	2.20	25.85	2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ N1		163
	64	77	1377	2.50	22.81	* 2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ M1		163
	75	90	1172	2.90	19.41	2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ L1		163
	86	103	1016	3.30	16.82	* 2KJ1305 - ■ HT13 - ■ ■ K1		163
	FZ.88B-LA132ZMP4							
	38	46	2288	0.83	37.89	* 2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ R1		116
	41	49	2131	0.89	35.29	2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		116
	46	55	1927	0.99	31.91	* 2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ P1		116
	50	60	1774	1.10	29.38	2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ N1		116
	55	66	1595	1.20	26.42	* 2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ M1		116
	60	72	1472	1.30	24.38	2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ L1		116
	70	84	1247	1.50	20.65	2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ K1		116
	81	97	1087	1.70	18.00	* 2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ J1		116
	95	114	924	2.10	15.31	2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ H1		116
	111	133	789	2.40	13.07	* 2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ G1		116
	136	163	647	2.90	10.71	* 2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ F1		116
	158	190	555	3.00	9.19	2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ E1		116
	182	218	484	3.20	8.01	* 2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ D1		116
	213	256	412	3.50	6.82	2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ C1		116
	250	300	351	3.80	5.82	* 2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ B1		116
	305	366	288	4.20	4.77	* 2KJ1304 - ■ HT13 - ■ ■ A1		116
	FZ.68B-LA132ZMP4							
	78	94	1132	0.88	18.75	* 2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ L1		85
	84	101	1044	0.96	17.29	2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ K1		85
	100	120	876	1.10	14.51	2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ J1		85
	118	142	748	1.30	12.38	* 2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ H1		85
	141	169	623	1.60	10.31	2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ G1		85
	170	204	516	1.90	8.55	* 2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ F1		85
	181	217	485	1.80	8.03	2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ E1		85
	216	259	407	2.10	6.74	2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ D1		85
	253	304	347	2.20	5.75	* 2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ C1		85
	304	365	289	2.40	4.79	2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ B1		85
	366	439	240	2.50	3.97	* 2KJ1303 - ■ HT13 - ■ ■ A1		85

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
11.0 (50 Hz)	FD.188B-LA160MB4							
13.2 (60 Hz)	4.9	5.9	21528	0.93	299.20	* 2KJ1410 - ■ JP13 - ■■ Q1		708
	5.2	6.2	20137	0.99	279.86	2KJ1410 - ■ JP13 - ■■ P1		708
	5.9	7.1	17905	1.10	248.85	* 2KJ1410 - ■ JP13 - ■■ N1		708
	6.2	7.4	16904	1.20	234.93	2KJ1410 - ■ JP13 - ■■ M1		708
	6.9	8.3	15174	1.30	210.89	* 2KJ1410 - ■ JP13 - ■■ L1		708
	7.5	9.0	13927	1.40	193.56	2KJ1410 - ■ JP13 - ■■ K1		708
	8.7	10.4	12018	1.70	167.03	2KJ1410 - ■ JP13 - ■■ J1		708
	10.0	12.0	10513	1.90	146.11	2KJ1410 - ■ JP13 - ■■ H1		708
	11.5	13.8	9143	2.20	127.07	2KJ1410 - ■ JP13 - ■■ G1		708
	FD.168B-LA160MB4							
	6.4	7.7	16314	0.86	226.74	* 2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ P1		527
	6.8	8.2	15388	0.91	213.87	2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ N1		527
	7.6	9.1	13788	1.00	191.63	* 2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ M1		527
	8.3	10.0	12731	1.10	176.94	2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ L1		527
	9.7	11.6	10878	1.30	151.18	2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ K1		527
	10.7	12.8	9831	1.40	136.63	* 2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ J1		527
	11.1	13.3	9472	1.50	131.64	2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ H1		527
	12.8	15.4	8192	1.70	113.86	2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ G1		527
	14.7	17.6	7146	2.00	99.31	* 2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ F1		527
	17.2	21.0	6115	2.30	84.99	* 2KJ1408 - ■ JP13 - ■■ E1		527
	FZ.168B-LA160MB4							
	27	32	3848	2.3	53.48	2KJ1308 - ■ JP13 - ■■ R1		510
	FD.148B-LA160MB4							
	9.9	11.9	10662	0.84	148.18	2KJ1407 - ■ JP13 - ■■ G1		365
	11.2	13.4	9408	0.96	130.76	* 2KJ1407 - ■ JP13 - ■■ F1		365
	13.1	15.7	8008	1.10	111.29	2KJ1407 - ■ JP13 - ■■ E1		365
	15.1	18.1	6938	1.30	96.43	* 2KJ1407 - ■ JP13 - ■■ D1		365
	18.0	22.0	5839	1.50	81.15	* 2KJ1407 - ■ JP13 - ■■ C1		365
	19.9	24.0	5268	1.70	73.22	2KJ1407 - ■ JP13 - ■■ B1		365
	23.0	28.0	4528	2.00	62.93	* 2KJ1407 - ■ JP13 - ■■ A1		365
	FZ.148B-LA160MB4							
	23	28	4632	1.4	64.37	* 2KJ1307 - ■ JP13 - ■■ U1		357
	24	29	4332	1.6	60.21	2KJ1307 - ■ JP13 - ■■ T1		357
	27	32	3852	2.1	53.53	* 2KJ1307 - ■ JP13 - ■■ S1		357
	29	35	3636	2.2	50.54	2KJ1307 - ■ JP13 - ■■ R1		357
	FD.128B-LA160MB4							
	14.3	17.2	7369	0.83	102.41	2KJ1406 - ■ JP13 - ■■ E1		269
	16.4	19.7	6422	0.95	89.25	* 2KJ1406 - ■ JP13 - ■■ D1		269
	19.2	23.0	5463	1.10	75.93	2KJ1406 - ■ JP13 - ■■ C1		269
	22.0	26.0	4662	1.30	64.80	* 2KJ1406 - ■ JP13 - ■■ B1		269
	28.0	34.0	3823	1.60	53.13	* 2KJ1406 - ■ JP13 - ■■ A1		269
	FZ.128B-LA160MB4							
	29	35	3577	1.4	49.71	* 2KJ1306 - ■ JP13 - ■■ W1		265
	31	37	3343	1.5	46.46	2KJ1306 - ■ JP13 - ■■ V1		265

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
11.0 (50 Hz) 13.2 (60 Hz)	FZ.128B-LA160MB4							
	36	43	2949	1.9	40.99	* 2KJ1306 - ■ JP13 - ■■ U1		265
	38	46	2782	2.2	38.66	2KJ1306 - ■ JP13 - ■■ T1		265
	42	50	2492	2.4	34.64	* 2KJ1306 - ■ JP13 - ■■ S1		265
	46	55	2301	2.7	31.98	2KJ1306 - ■ JP13 - ■■ R1		265
	FD.108B-LA160MB4							
	25	30	4188	0.81	58.20	2KJ1405 - ■ JP13 - ■■ B1		188
	30	36	3471	0.98	48.24	* 2KJ1405 - ■ JP13 - ■■ A1		188
	FZ.108B-LA160MB4							
	31	37	3356	1.0	46.64	* 2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ U1		187
	34	41	3133	1.1	43.54	2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ T1		187
	38	46	2803	1.2	38.95	* 2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ S1		187
	40	48	2597	1.3	36.10	2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ R1		187
	44	53	2381	1.4	33.09	* 2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ Q1		187
	48	58	2182	1.6	30.33	2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ P1		187
	56	67	1860	1.8	25.85	2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ N1		187
	64	77	1641	2.1	22.81	* 2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ M1		187
	75	90	1397	2.4	19.41	2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ L1		187
	87	104	1210	2.8	16.82	* 2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ K1		187
103	124	1019	3.2	14.16	* 2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ J1		187	
114	137	919	3.5	12.77	2KJ1305 - ■ JP13 - ■■ H1		187	
FZ.88B-LA160MB4								
46	55	2296	0.83	31.91	* 2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ P1		140	
50	60	2114	0.90	29.38	2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ N1		140	
55	66	1901	1.00	26.42	* 2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ M1		140	
60	72	1754	1.10	24.38	2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ L1		140	
71	85	1486	1.30	20.65	2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ K1		140	
81	97	1295	1.50	18.00	* 2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ J1		140	
95	114	1102	1.70	15.31	2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ H1		140	
112	134	940	2.00	13.07	* 2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ G1		140	
136	163	771	2.50	10.71	* 2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ F1		140	
159	191	661	2.50	9.19	2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ E1		140	
182	218	576	2.70	8.01	* 2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ D1		140	
214	257	491	3.00	6.82	2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ C1		140	
251	301	419	3.20	5.82	* 2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ B1		140	
306	367	343	3.50	4.77	* 2KJ1304 - ■ JP13 - ■■ A1		140	
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	FD.188B-LA160L4							
	5.9	7.1	24416	0.82	248.85	* 2KJ1410 - ■ JR13 - ■■ N1		720
	6.2	7.4	23050	0.87	234.93	2KJ1410 - ■ JR13 - ■■ M1		720
	6.9	8.3	20692	0.97	210.89	* 2KJ1410 - ■ JR13 - ■■ L1		720
	7.5	9.0	18991	1.10	193.56	2KJ1410 - ■ JR13 - ■■ K1		720
	8.7	10.4	16388	1.20	167.03	2KJ1410 - ■ JR13 - ■■ J1		720
	10.0	12.0	14336	1.40	146.11	2KJ1410 - ■ JR13 - ■■ H1		720
	11.5	13.8	12468	1.60	127.07	2KJ1410 - ■ JR13 - ■■ G1		720

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	FD.188B-LA160L4							
	13.1	15.7	10939	1.8	111.49	* 2KJ1410 - ■ JR13 - ■ ■ F1		720
	15.5	18.6	9250	2.2	94.28	* 2KJ1410 - ■ JR13 - ■ ■ E1		720
FD.168B-LA160L4								
	8.3	10.0	17361	0.81	176.94	2KJ1408 - ■ JR13 - ■ ■ L1		539
	9.7	11.6	14833	0.94	151.18	2KJ1408 - ■ JR13 - ■ ■ K1		539
	10.7	12.8	13406	1.00	136.63	* 2KJ1408 - ■ JR13 - ■ ■ J1		539
	11.1	13.3	12916	1.10	131.64	2KJ1408 - ■ JR13 - ■ ■ H1		539
	12.8	15.4	11172	1.30	113.86	2KJ1408 - ■ JR13 - ■ ■ G1		539
	14.7	17.6	9744	1.40	99.31	* 2KJ1408 - ■ JR13 - ■ ■ F1		539
	17.2	21.0	8339	1.70	84.99	* 2KJ1408 - ■ JR13 - ■ ■ E1		539
	19.2	23.0	7469	1.90	76.12	2KJ1408 - ■ JR13 - ■ ■ D1		539
	23.0	28.0	6326	2.20	64.47	* 2KJ1408 - ■ JR13 - ■ ■ C1		539
FZ.168B-LA160L4								
	27	32	5247	1.7	53.48	2KJ1308 - ■ JR13 - ■ ■ R1		522
	30	36	4738	2.2	48.29	2KJ1308 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		522
FD.148B-LA160L4								
	13.1	15.7	10919	0.82	111.29	2KJ1407 - ■ JR13 - ■ ■ E1		377
	15.1	18.1	9461	0.95	96.43	* 2KJ1407 - ■ JR13 - ■ ■ D1		377
	18.0	22.0	7962	1.10	81.15	* 2KJ1407 - ■ JR13 - ■ ■ C1		377
	19.9	24.0	7184	1.30	73.22	2KJ1407 - ■ JR13 - ■ ■ B1		377
	23.0	28.0	6174	1.50	62.93	* 2KJ1407 - ■ JR13 - ■ ■ A1		377
FZ.148B-LA160L4								
	23	28	6316	1.0	64.37	* 2KJ1307 - ■ JR13 - ■ ■ U1		369
	24	29	5908	1.2	60.21	2KJ1307 - ■ JR13 - ■ ■ T1		369
	27	32	5252	1.5	53.53	* 2KJ1307 - ■ JR13 - ■ ■ S1		369
	29	35	4959	1.6	50.54	2KJ1307 - ■ JR13 - ■ ■ R1		369
	32	38	4452	2.0	45.37	* 2KJ1307 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		369
	35	42	4086	2.2	41.64	2KJ1307 - ■ JR13 - ■ ■ P1		369
	41	49	3525	2.6	35.93	2KJ1307 - ■ JR13 - ■ ■ N1		369
FD.128B-LA160L4								
	19.2	23	7450	0.82	75.93	2KJ1406 - ■ JR13 - ■ ■ C1		281
	22.0	26	6358	0.96	64.80	* 2KJ1406 - ■ JR13 - ■ ■ B1		281
	28.0	34	5213	1.20	53.13	* 2KJ1406 - ■ JR13 - ■ ■ A1		281
FZ.128B-LA160L4								
	29	35	4877	1.0	49.71	* 2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ W1		277
	31	37	4558	1.1	46.46	2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ V1		277
	36	43	4022	1.4	40.99	* 2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ U1		277
	38	46	3793	1.6	38.66	2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ T1		277
	42	50	3399	1.8	34.64	* 2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ S1		277
	46	55	3138	1.9	31.98	2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ R1		277
	53	64	2682	2.3	27.33	2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		277
	59	71	2423	2.5	24.70	* 2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ P1		277
	61	73	2335	2.6	23.80	2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ N1		277
	71	85	2019	3.0	20.58	2KJ1306 - ■ JR13 - ■ ■ L1		277

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	FZ.108B-LA160L4							
	34	41	4272	0.80	43.54	2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ T1		199
	38	46	3822	0.89	38.95	* 2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ S1		199
	40	48	3542	0.96	36.10	2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ R1		199
	44	53	3247	1.00	33.09	* 2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ Q1		199
	48	58	2976	1.10	30.33	2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ P1		199
	56	67	2536	1.30	25.85	2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ N1		199
	64	77	2238	1.50	22.81	* 2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ M1		199
	75	90	1904	1.80	19.41	2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ L1		199
	87	104	1650	2.10	16.82	* 2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ K1		199
	103	124	1389	2.40	14.16	* 2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ J1		199
	114	137	1253	2.60	12.77	2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ H1		199
	133	160	1077	2.90	10.98	* 2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ G1		199
	145	174	985	3.40	10.04	2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ F1		199
	168	202	854	3.60	8.70	* 2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ E1		199
	199	239	718	4.00	7.32	* 2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ D1		199
	221	265	648	4.10	6.60	2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ C1		199
	257	308	557	4.30	5.68	* 2KJ1305 - ■ JR13 - ■■ B1		199
	FZ.88B-LA160L4							
	71	85	2026	0.94	20.65	2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ K1		152
81	97	1766	1.10	18.00	* 2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ J1		152	
95	114	1502	1.30	15.31	2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ H1		152	
112	134	1282	1.50	13.07	* 2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ G1		152	
136	163	1051	1.80	10.71	* 2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ F1		152	
159	191	902	1.80	9.19	2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ E1		152	
182	218	786	2.00	8.01	* 2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ D1		152	
214	257	669	2.20	6.82	2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ C1		152	
251	301	571	2.40	5.82	* 2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ B1		152	
306	367	468	2.60	4.77	* 2KJ1304 - ■ JR13 - ■■ A1		152	
18.5 (50 Hz) 22.0 (60 Hz)	FD.188B-LG180MB4							
	7.6	9.1	23263	0.86	193.56	2KJ1410 - ■ KL13 - ■■ K1		775
	8.8	10.6	20075	1.00	167.03	2KJ1410 - ■ KL13 - ■■ J1		775
	10.1	12.1	17561	1.10	146.11	2KJ1410 - ■ KL13 - ■■ H1		775
	11.6	13.9	15272	1.30	127.07	2KJ1410 - ■ KL13 - ■■ G1		775
	13.2	15.8	13400	1.50	111.49	* 2KJ1410 - ■ KL13 - ■■ F1		775
	15.6	18.7	11331	1.80	94.28	* 2KJ1410 - ■ KL13 - ■■ E1		775
	17.2	21.0	10281	1.90	85.54	2KJ1410 - ■ KL13 - ■■ D1		775
	19.7	24.0	8964	2.20	74.58	* 2KJ1410 - ■ KL13 - ■■ C1		775
	FD.168B-LG180MB4							
	10.8	13.0	16421	0.85	136.63	* 2KJ1408 - ■ KL13 - ■■ J1		594
	11.2	13.4	15821	0.88	131.64	2KJ1408 - ■ KL13 - ■■ H1		594
	12.9	15.5	13685	1.00	113.86	2KJ1408 - ■ KL13 - ■■ G1		594
14.8	17.8	11936	1.20	99.31	* 2KJ1408 - ■ KL13 - ■■ F1		594	
17.3	21.0	10215	1.40	84.99	* 2KJ1408 - ■ KL13 - ■■ E1		594	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
18.5 (50 Hz)	FD.168B-LG180MB4							
22.0 (60 Hz)	19.3	23	9149	1.5	76.12	2KJ1408 - ■ KL13 - ■ ■ D1		594
	23.0	28	7748	1.8	64.47	★ 2KJ1408 - ■ KL13 - ■ ■ C1		594
	26.0	31	6692	2.1	55.68	2KJ1408 - ■ KL13 - ■ ■ B1		594
FZ.168B-LG180MB4								
	28	34	6428	1.4	53.48	2KJ1308 - ■ KL13 - ■ ■ R1		577
	30	36	5804	1.8	48.29	2KJ1308 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		577
	32	38	5438	2.1	45.25	2KJ1308 - ■ KL13 - ■ ■ P1		577
FD.148B-LG180MB4								
	18.1	22	9753	0.92	81.15	★ 2KJ1407 - ■ KL13 - ■ ■ C1		432
	20.0	24	8800	1.00	73.22	2KJ1407 - ■ KL13 - ■ ■ B1		432
	23.0	28	7563	1.20	62.93	★ 2KJ1407 - ■ KL13 - ■ ■ A1		432
FZ.148B-LG180MB4								
	28	34	6434	1.2	53.53	★ 2KJ1307 - ■ KL13 - ■ ■ S1		424
	29	35	6074	1.3	50.54	2KJ1307 - ■ KL13 - ■ ■ R1		424
	32	38	5453	1.6	45.37	★ 2KJ1307 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		424
	35	42	5005	1.8	41.64	2KJ1307 - ■ KL13 - ■ ■ P1		424
	41	49	4318	2.1	35.93	2KJ1307 - ■ KL13 - ■ ■ N1		424
	47	56	3777	2.4	31.43	2KJ1307 - ■ KL13 - ■ ■ M1		424
	54	65	3286	2.7	27.34	2KJ1307 - ■ KL13 - ■ ■ L1		424
FD.128B-LG180MB4								
	28	34	6386	0.96	53.13	★ 2KJ1406 - ■ KL13 - ■ ■ A1		336
FZ.128B-LG180MB4								
	36	43	4926	1.2	40.99	★ 2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ U1		332
	38	46	4646	1.3	38.66	2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ T1		332
	42	50	4163	1.5	34.64	★ 2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ S1		332
	46	55	3844	1.6	31.98	2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ R1		332
	54	65	3285	1.9	27.33	2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		332
	60	72	2969	2.1	24.70	★ 2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ P1		332
	62	74	2860	2.1	23.80	2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ N1		332
	71	85	2473	2.5	20.58	2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ L1		332
	82	98	2157	2.8	17.95	★ 2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ K1		332
	96	115	1846	3.2	15.36	★ 2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ J1		332
	107	128	1654	3.4	13.76	2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ H1		332
	126	151	1400	3.8	11.65	★ 2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ G1		332
	213	256	830	4.3	6.91	2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ D1		332
	251	301	703	4.7	5.85	★ 2KJ1306 - ■ KL13 - ■ ■ C1		332
FZ.108B-LG180MB4								
	44	53	3977	0.85	33.09	★ 2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		254
	48	58	3645	0.93	30.33	2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ P1		254
	57	68	3107	1.10	25.85	2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ N1		254
	64	77	2741	1.20	22.81	★ 2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ M1		254
	76	91	2333	1.50	19.41	2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ L1		254
	87	104	2022	1.70	16.82	★ 2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ K1		254
	104	125	1702	1.90	14.16	★ 2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ J1		254

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
18.5 (50 Hz)	FZ.108B-LG180MB4							
22.0 (60 Hz)	115	138	1535	2.1	12.77	2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ H1		254
	134	161	1320	2.4	10.98	* 2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ G1		254
	146	175	1207	2.8	10.04	2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ F1		254
	169	203	1046	3.0	8.70	* 2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ E1		254
	201	241	880	3.2	7.32	* 2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ D1		254
	223	268	793	3.3	6.60	2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ C1		254
	259	311	683	3.5	5.68	* 2KJ1305 - ■ KL13 - ■ ■ B1		254
22 (50 Hz)	FD.188B-LG180LB4							
26 (60 Hz)	8.8	10.6	23873	0.84	167.03	2KJ1410 - ■ KM13 - ■ ■ J1		790
	10.1	12.1	20883	0.96	146.11	2KJ1410 - ■ KM13 - ■ ■ H1		790
	11.6	13.9	18162	1.10	127.07	2KJ1410 - ■ KM13 - ■ ■ G1		790
	13.2	15.8	15935	1.30	111.49	* 2KJ1410 - ■ KM13 - ■ ■ F1		790
	15.6	18.7	13475	1.50	94.28	* 2KJ1410 - ■ KM13 - ■ ■ E1		790
	17.2	21.0	12226	1.60	85.54	2KJ1410 - ■ KM13 - ■ ■ D1		790
	19.7	24.0	10659	1.90	74.58	* 2KJ1410 - ■ KM13 - ■ ■ C1		790
	23.0	28.0	9050	2.20	63.32	2KJ1410 - ■ KM13 - ■ ■ B1		790
	FZ.188B-LG180LB4							
	28	34	7522	2.2	52.63	2KJ1310 - ■ KM13 - ■ ■ P1		767
	30	36	6928	2.4	48.47	2KJ1310 - ■ KM13 - ■ ■ N1		767
	FD.168B-LG180LB4							
	12.9	15.5	16273	0.86	113.86	2KJ1408 - ■ KM13 - ■ ■ G1		609
	14.8	17.8	14194	0.99	99.31	* 2KJ1408 - ■ KM13 - ■ ■ F1		609
	17.3	21.0	12147	1.20	84.99	* 2KJ1408 - ■ KM13 - ■ ■ E1		609
	19.3	23.0	10879	1.30	76.12	2KJ1408 - ■ KM13 - ■ ■ D1		609
	23.0	28.0	9214	1.50	64.47	* 2KJ1408 - ■ KM13 - ■ ■ C1		609
	26.0	31.0	7958	1.80	55.68	2KJ1408 - ■ KM13 - ■ ■ B1		609
	35.0	42.0	5981	2.30	41.85	* 2KJ1408 - ■ KM13 - ■ ■ A1		609
	FZ.168B-LG180LB4							
	28	34	7644	1.2	53.48	2KJ1308 - ■ KM13 - ■ ■ R1		592
	30	36	6902	1.5	48.29	2KJ1308 - ■ KM13 - ■ ■ Q1		592
	32	38	6467	1.8	45.25	2KJ1308 - ■ KM13 - ■ ■ P1		592
	38	46	5556	2.3	38.87	* 2KJ1308 - ■ KM13 - ■ ■ N1		592
	44	53	4799	2.7	33.58	2KJ1308 - ■ KM13 - ■ ■ M1		592
	FD.148B-LG180LB4							
	20	24	10465	0.86	73.22	2KJ1407 - ■ KM13 - ■ ■ B1		447
	23	28	8994	1.00	62.93	* 2KJ1407 - ■ KM13 - ■ ■ A1		447
	FZ.148B-LG180LB4							
	28	34	7651	1.0	53.53	* 2KJ1307 - ■ KM13 - ■ ■ S1		439
	29	35	7223	1.1	50.54	2KJ1307 - ■ KM13 - ■ ■ R1		439
	32	38	6485	1.3	45.37	* 2KJ1307 - ■ KM13 - ■ ■ Q1		439
	35	42	5951	1.5	41.64	2KJ1307 - ■ KM13 - ■ ■ P1		439
	41	49	5135	1.8	35.93	2KJ1307 - ■ KM13 - ■ ■ N1		439
	47	56	4492	2.0	31.43	2KJ1307 - ■ KM13 - ■ ■ M1		439

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
22 (50 Hz) 26 (60 Hz)	FZ.148B-LG180LB4							
	54	65	3908	2.3	27.34	2KJ1307 - ■ KM13 - ■ ■ L1		439
	61	73	3427	2.6	23.98	★ 2KJ1307 - ■ KM13 - ■ ■ K1		439
	72	86	2899	3.1	20.28	★ 2KJ1307 - ■ KM13 - ■ ■ J1		439
	FD.128B-LG180LB4							
	28	34	7594	0.8	53.13	★ 2KJ1406 - ■ KM13 - ■ ■ A1		351
	FZ.128B-LG180LB4							
	36	43	5859	0.97	40.99	★ 2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ U1		347
	38	46	5525	1.10	38.66	2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ T1		347
	42	50	4951	1.20	34.64	★ 2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ S1		347
	46	55	4571	1.30	31.98	2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ R1		347
	54	65	3906	1.60	27.33	2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ Q1		347
	60	72	3530	1.70	24.70	★ 2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ P1		347
	62	74	3402	1.80	23.80	2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ N1		347
	71	85	2941	2.10	20.58	2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ L1		347
	82	98	2566	2.40	17.95	★ 2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ K1		347
	96	115	2195	2.70	15.36	★ 2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ J1		347
	107	128	1967	2.90	13.76	2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ H1		347
	126	151	1665	3.20	11.65	★ 2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ G1		347
146	175	1439	3.60	10.07	2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ F1		347	
194	233	1082	4.20	7.57	★ 2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ E1		347	
213	256	988	3.60	6.91	2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ D1		347	
251	301	836	3.90	5.85	★ 2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ C1		347	
291	349	722	4.30	5.05	2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ B1		347	
387	464	543	5.00	3.80	★ 2KJ1306 - ■ KM13 - ■ ■ A1		347	
FZ.108B-LG180LB4								
57	68	3695	0.92	25.85	2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ N1		269	
64	77	3260	1.00	22.81	★ 2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ M1		269	
76	91	2774	1.20	19.41	2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ L1		269	
87	104	2404	1.40	16.82	★ 2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ K1		269	
104	125	2024	1.60	14.16	★ 2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ J1		269	
115	138	1825	1.80	12.77	2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ H1		269	
134	161	1569	2.00	10.98	★ 2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ G1		269	
146	175	1435	2.40	10.04	2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ F1		269	
169	203	1243	2.50	8.70	★ 2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ E1		269	
201	241	1046	2.70	7.32	★ 2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ D1		269	
223	268	943	2.80	6.60	2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ C1		269	
259	311	812	3.00	5.68	★ 2KJ1305 - ■ KM13 - ■ ■ B1		269	
30 (50 Hz) FD.188B-LG200LB4								
36 (60 Hz)	11.6	13.9	24766	0.81	127.07	2KJ1410 - ■ LK13 - ■ ■ G1		840
	13.2	15.8	21729	0.92	111.49	★ 2KJ1410 - ■ LK13 - ■ ■ F1		840
	15.6	18.7	18375	1.10	94.28	★ 2KJ1410 - ■ LK13 - ■ ■ E1		840
	17.2	21.0	16672	1.20	85.54	2KJ1410 - ■ LK13 - ■ ■ D1		840

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
30 (50 Hz) 36 (60 Hz)	FD.188B-LG200LB4							
	19.7	24	14535	1.4	74.58	* 2KJ1410 - ■ LK13 - ■ ■ C1		840
	23.0	28	12341	1.6	63.32	2KJ1410 - ■ LK13 - ■ ■ B1		840
	30.0	36	9445	2.1	48.46	* 2KJ1410 - ■ LK13 - ■ ■ A1		840
FZ.188B-LG200LB4								
	28	34	10257	1.6	52.63	2KJ1310 - ■ LK13 - ■ ■ P1		817
	30	36	9447	1.8	48.47	2KJ1310 - ■ LK13 - ■ ■ N1		817
	35	42	8199	2.1	42.07	* 2KJ1310 - ■ LK13 - ■ ■ M1		817
	40	48	7227	2.4	37.08	2KJ1310 - ■ LK13 - ■ ■ L1		817
FD.168B-LG200LB4								
	17.3	21	16564	0.85	84.99	* 2KJ1408 - ■ LK13 - ■ ■ E1		659
	19.3	23	14836	0.94	76.12	2KJ1408 - ■ LK13 - ■ ■ D1		659
	23.0	28	12565	1.10	64.47	* 2KJ1408 - ■ LK13 - ■ ■ C1		659
	26.0	31	10852	1.30	55.68	2KJ1408 - ■ LK13 - ■ ■ B1		659
	35.0	42	8156	1.70	41.85	* 2KJ1408 - ■ LK13 - ■ ■ A1		659
FZ.168B-LG200LB4								
	28	34	10423	0.86	53.48	2KJ1308 - ■ LK13 - ■ ■ R1		642
	30	36	9412	1.10	48.29	2KJ1308 - ■ LK13 - ■ ■ Q1		642
	32	38	8819	1.30	45.25	2KJ1308 - ■ LK13 - ■ ■ P1		642
	38	46	7576	1.70	38.87	* 2KJ1308 - ■ LK13 - ■ ■ N1		642
	44	53	6545	2.00	33.58	2KJ1308 - ■ LK13 - ■ ■ M1		642
	50	60	5777	2.40	29.64	2KJ1308 - ■ LK13 - ■ ■ L1		642
	55	66	5200	2.70	26.68	* 2KJ1308 - ■ LK13 - ■ ■ K1		642
FZ.148B-LG200LB4								
	29	35	9850	0.81	50.54	2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ R1		489
	32	38	8843	0.98	45.37	* 2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ Q1		489
	35	42	8116	1.10	41.64	2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ P1		489
	41	49	7003	1.30	35.93	2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ N1		489
	47	56	6126	1.50	31.43	2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ M1		489
	54	65	5329	1.70	27.34	2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ L1		489
	61	73	4674	1.90	23.98	* 2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ K1		489
	72	86	3953	2.30	20.28	* 2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ J1		489
	80	96	3586	2.50	18.40	2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ H1		489
	92	110	3126	2.90	16.04	* 2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ G1		489
	108	130	2655	3.20	13.62	2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ F1		489
	141	169	2033	3.80	10.43	* 2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ E1		489
	155	186	1853	3.60	9.51	2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ D1		489
	177	212	1616	3.80	8.29	* 2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ C1		489
	209	251	1372	4.20	7.04	2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ B1		489
	273	328	1050	4.90	5.39	* 2KJ1307 - ■ LK13 - ■ ■ A1		489
FZ.128B-LG200LB4								
	38	46	7535	0.80	38.66	2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ T1		397
	42	50	6751	0.90	34.64	* 2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ S1		397
	46	55	6233	0.98	31.98	2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ R1		397
	54	65	5327	1.10	27.33	2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ Q1		397

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
30 (50 Hz)	FZ.128B-LG200LB4							
36 (60 Hz)	60	72	4814	1.3	24.70	* 2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ P1		397
	62	74	4639	1.3	23.80	2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ N1		397
	71	85	4011	1.5	20.58	2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ L1		397
	82	98	3498	1.7	17.95	* 2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ K1		397
	96	115	2994	2.0	15.36	* 2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ J1		397
	107	128	2682	2.1	13.76	2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ H1		397
	126	151	2271	2.4	11.65	* 2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ G1		397
	146	175	1963	2.6	10.07	2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ F1		397
	194	233	1475	3.1	7.57	* 2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ E1		397
	213	256	1347	2.7	6.91	2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ D1		397
	251	301	1140	2.9	5.85	* 2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ C1		397
	291	349	984	3.2	5.05	2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ B1		397
	387	464	741	3.7	3.80	* 2KJ1306 - ■ LK13 - ■ ■ A1		397
37 (50 Hz)	FD.188B-LG225S4							
44 (60 Hz)	15.7	18.8	22509	0.89	94.28	* 2KJ1410 - ■ ME13 - ■ ■ E1		920
	17.3	21.0	20423	0.98	85.54	2KJ1410 - ■ ME13 - ■ ■ D1		920
	19.8	24.0	17806	1.10	74.58	* 2KJ1410 - ■ ME13 - ■ ■ C1		920
	23.0	28.0	15118	1.30	63.32	2KJ1410 - ■ ME13 - ■ ■ B1		920
	30.0	36.0	11570	1.70	48.46	* 2KJ1410 - ■ ME13 - ■ ■ A1		920
	FZ.188B-LG225S4							
	28	34	12565	1.3	52.63	2KJ1310 - ■ ME13 - ■ ■ P1		897
	30	36	11572	1.5	48.47	2KJ1310 - ■ ME13 - ■ ■ N1		897
	35	42	10044	1.7	42.07	* 2KJ1310 - ■ ME13 - ■ ■ M1		897
	40	48	8853	2.0	37.08	2KJ1310 - ■ ME13 - ■ ■ L1		897
	46	55	7769	2.4	32.54	2KJ1310 - ■ ME13 - ■ ■ K1		897
	FD.168B-LG225S4							
	23	28	15392	0.91	64.47	* 2KJ1408 - ■ ME13 - ■ ■ C1		739
	27	32	13294	1.10	55.68	2KJ1408 - ■ ME13 - ■ ■ B1		739
	35	42	9992	1.40	41.85	* 2KJ1408 - ■ ME13 - ■ ■ A1		739
	FZ.168B-LG225S4							
	31	37	11529	0.91	48.29	2KJ1308 - ■ ME13 - ■ ■ Q1		722
	33	40	10803	1.10	45.25	2KJ1308 - ■ ME13 - ■ ■ P1		722
	38	46	9280	1.40	38.87	* 2KJ1308 - ■ ME13 - ■ ■ N1		722
	44	53	8017	1.60	33.58	2KJ1308 - ■ ME13 - ■ ■ M1		722
	50	60	7077	2.00	29.64	2KJ1308 - ■ ME13 - ■ ■ L1		722
	56	67	6370	2.20	26.68	* 2KJ1308 - ■ ME13 - ■ ■ K1		722
	67	80	5286	2.60	22.14	* 2KJ1308 - ■ ME13 - ■ ■ J1		722
	73	88	4820	2.90	20.19	2KJ1308 - ■ ME13 - ■ ■ H1		722
	84	101	4228	3.30	17.71	* 2KJ1308 - ■ ME13 - ■ ■ G1		722
	FZ.148B-LG225S4							
	33	40	10832	0.80	45.37	* 2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ Q1		569
	36	43	9942	0.91	41.64	2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ P1		569
	41	49	8578	1.00	35.93	2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ N1		569

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
37 (50 Hz) 44 (60 Hz)	FZ.148B-LG225S4							
	47	56	7504	1.2	31.43	2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ M1		569
	54	65	6527	1.4	27.34	2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ L1		569
	62	74	5725	1.6	23.98	★ 2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ K1		569
	73	88	4842	1.9	20.28	★ 2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ J1		569
	80	96	4393	2.0	18.40	2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ H1		569
	92	110	3830	2.4	16.04	★ 2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ G1		569
	109	131	3252	2.6	13.62	2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ F1		569
	142	170	2490	3.1	10.43	★ 2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ E1		569
	156	187	2271	2.9	9.51	2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ D1		569
	179	215	1979	3.1	8.29	★ 2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ C1		569
	210	252	1681	3.5	7.04	2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ B1		569
	275	330	1287	4.0	5.39	★ 2KJ1307 - ■ ME13 - ■ ■ A1		569
	FZ.128B-K4-LGI225S4							
	46	55	7635	0.80	31.98	2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ R1		477
	54	65	6525	0.93	27.33	2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ Q1		477
	60	72	5897	1.00	24.70	★ 2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ P1		477
	62	74	5682	1.10	23.80	2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ N1		477
	72	86	4913	1.20	20.58	2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ L1		477
	82	98	4286	1.40	17.95	★ 2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ K1		477
	96	115	3667	1.60	15.36	★ 2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ J1		477
	108	130	3285	1.70	13.76	2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ H1		477
	127	152	2781	1.90	11.65	★ 2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ G1		477
	147	176	2404	2.10	10.07	2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ F1		477
196	235	1807	2.50	7.57	★ 2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ E1		477	
214	257	1650	2.20	6.91	2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ D1		477	
253	304	1397	2.40	5.85	★ 2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ C1		477	
293	352	1206	2.60	5.05	2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ B1		477	
389	467	907	3.00	3.80	★ 2KJ1306 - ■ ME13 - ■ ■ A1		477	
45 (50 Hz) 54 (60 Hz)	FD.188B-LG225ZM4							
	17.3	21	24838	0.81	85.54	2KJ1410 - ■ MU13 - ■ ■ D1		920
	19.8	24	21656	0.92	74.58	★ 2KJ1410 - ■ MU13 - ■ ■ C1		920
	23.0	28	18386	1.10	63.32	2KJ1410 - ■ MU13 - ■ ■ B1		920
	30.0	36	14071	1.40	48.46	★ 2KJ1410 - ■ MU13 - ■ ■ A1		920
	FZ.188B-LG225ZM4							
	28	34	15282	1.1	52.63	2KJ1310 - ■ MU13 - ■ ■ P1		897
	30	36	14074	1.2	48.47	2KJ1310 - ■ MU13 - ■ ■ N1		897
	35	42	12216	1.4	42.07	★ 2KJ1310 - ■ MU13 - ■ ■ M1		897
	40	48	10767	1.6	37.08	2KJ1310 - ■ MU13 - ■ ■ L1		897
	46	55	9449	2.0	32.54	2KJ1310 - ■ MU13 - ■ ■ K1		897
	50	60	8517	2.3	29.33	★ 2KJ1310 - ■ MU13 - ■ ■ J1		897
	59	71	7230	2.8	24.90	★ 2KJ1310 - ■ MU13 - ■ ■ H1		897
	64	77	6716	3.0	23.13	2KJ1310 - ■ MU13 - ■ ■ G1		897

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
45 (50 Hz) 54 (60 Hz)	FD.168B-LG225ZM4							
	27	32	16168	0.87	55.68	2KJ1408 - ■ MU13 - ■ ■ B1		739
	35	42	12152	1.20	41.85 *	2KJ1408 - ■ MU13 - ■ ■ A1		739
	FZ.168B-LG225ZM4							
	33	40	13139	0.88	45.25	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ P1		722
	38	46	11287	1.20	38.87 *	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ N1		722
	44	53	9751	1.30	33.58	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ M1		722
	50	60	8607	1.60	29.64	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ L1		722
	56	67	7747	1.80	26.68 *	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ K1		722
	67	80	6429	2.20	22.14 *	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ J1		722
	73	88	5863	2.40	20.19	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ H1		722
	84	101	5142	2.70	17.71 *	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ G1		722
	97	116	4419	3.20	15.22	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ F1		722
	125	150	3444	3.80	11.86 *	2KJ1308 - ■ MU13 - ■ ■ E1		722
	FZ.148B-LG225ZM4							
	41	49	10433	0.86	35.93	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ N1		569
	47	56	9126	0.99	31.43	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ M1		569
	54	65	7939	1.10	27.34	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ L1		569
	62	74	6963	1.30	23.98 *	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ K1		569
	73	88	5889	1.50	20.28 *	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ J1		569
	80	96	5343	1.70	18.40	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ H1		569
	92	110	4658	1.90	16.04 *	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ G1		569
	109	131	3955	2.20	13.62	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ F1		569
	142	170	3029	2.60	10.43 *	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ E1		569
	156	187	2761	2.40	9.51	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ D1		569
	179	215	2407	2.60	8.29 *	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ C1		569
	210	252	2044	2.80	7.04	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ B1		569
	275	330	1565	3.30	5.39 *	2KJ1307 - ■ MU13 - ■ ■ A1		569
	FZ.128B-K4-LGI225ZM4							
	60	72	7172	0.85	24.70 *	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ P1		477
	62	74	6911	0.88	23.80	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ N1		477
	72	86	5976	1.00	20.58	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ L1		477
	82	98	5212	1.20	17.95 *	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ K1		477
	96	115	4460	1.30	15.36 *	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ J1		477
	108	130	3996	1.40	13.76	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ H1		477
	127	152	3383	1.60	11.65 *	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ G1		477
	147	176	2924	1.70	10.07	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ F1		477
	196	235	2198	2.10	7.57 *	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ E1		477
	214	257	2006	1.80	6.91	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ D1		477
	253	304	1699	1.90	5.85 *	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ C1		477
	293	352	1466	2.10	5.05	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ B1		477
	389	467	1103	2.50	3.80 *	2KJ1306 - ■ MU13 - ■ ■ A1		477

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
55 (50 Hz) 66 (60 Hz)	FD.188B-LG250ZM4							
	24	29	22397	0.89	63.32	2KJ1410 - ■ NN13 - ■ ■ B1		1010
	31	37	17140	1.20	48.46	* 2KJ1410 - ■ NN13 - ■ ■ A1		1010
	FZ.188B-LG250ZM4							
	31	37	17144	0.98	48.47	2KJ1310 - ■ NN13 - ■ ■ N1		987
	35	42	14880	1.20	42.07	* 2KJ1310 - ■ NN13 - ■ ■ M1		987
	40	48	13115	1.30	37.08	2KJ1310 - ■ NN13 - ■ ■ L1		987
	46	55	11510	1.60	32.54	2KJ1310 - ■ NN13 - ■ ■ K1		987
	51	61	10374	1.90	29.33	* 2KJ1310 - ■ NN13 - ■ ■ J1		987
	60	72	8807	2.30	24.90	* 2KJ1310 - ■ NN13 - ■ ■ H1		987
	64	77	8181	2.40	23.13	2KJ1310 - ■ NN13 - ■ ■ G1		987
	75	90	7028	2.80	19.87	* 2KJ1310 - ■ NN13 - ■ ■ F1		987
	88	106	5995	3.10	16.95	2KJ1310 - ■ NN13 - ■ ■ E1		987
	FD.168B-LG250ZM4							
	36	43	14802	0.95	41.85	* 2KJ1408 - ■ NN13 - ■ ■ A1		829
	FZ.168B-LG250ZM4							
	38	46	13748	0.95	38.87	* 2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ N1		812
	44	53	11877	1.10	33.58	2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ M1		812
	50	60	10484	1.30	29.64	2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ L1		812
	56	67	9437	1.50	26.68	* 2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ K1		812
	67	80	7831	1.80	22.14	* 2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ J1		812
	74	89	7141	2.00	20.19	2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ H1		812
	84	101	6264	2.20	17.71	* 2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ G1		812
	98	118	5383	2.60	15.22	2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ F1		812
	125	150	4195	3.10	11.86	* 2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ E1		812
	158	190	3332	3.60	9.42	* 2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ D1		812
	174	209	3021	3.70	8.54	2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ C1		812
	223	268	2352	4.30	6.65	* 2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ B1		812
	281	337	1868	4.60	5.28	* 2KJ1308 - ■ NN13 - ■ ■ A1		812
	FZ.148B-K4-LGI250ZM4							
	47	56	11117	0.81	31.43	2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ M1		659
	54	65	9670	0.93	27.34	2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ L1		659
	62	74	8482	1.10	23.98	* 2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ K1		659
	73	88	7173	1.30	20.28	* 2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ J1		659
	81	97	6508	1.40	18.40	2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ H1		659
	93	112	5673	1.60	16.04	* 2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ G1		659
	109	131	4817	1.80	13.62	2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ F1		659
	142	170	3689	2.10	10.43	* 2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ E1		659
	156	187	3364	2.00	9.51	2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ D1		659
	179	215	2932	2.10	8.29	* 2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ C1		659
	211	253	2490	2.30	7.04	2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ B1		659
	276	331	1906	2.70	5.39	* 2KJ1307 - ■ NN13 - ■ ■ A1		659

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
75 (50 Hz) 90 (60 Hz)	FD.188B-K4-LGI280S4							
	31	37	23373	0.86	48.46	★ 2KJ1410 - ■ PG13 - ■ ■ A1		1135
FZ.188B-K4-LGI280S4								
	40	48	17885	0.98	37.08	2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ L1		1112
	46	55	15695	1.20	32.54	2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ K1		1112
	51	61	14147	1.40	29.33	★ 2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ J1		1112
	60	72	12010	1.70	24.90	★ 2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ H1		1112
	64	77	11156	1.80	23.13	2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ G1		1112
	75	90	9584	2.10	19.87	★ 2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ F1		1112
	88	106	8175	2.30	16.95	2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ E1		1112
	111	133	6439	2.70	13.35	★ 2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ D1		1112
	138	166	5180	3.10	10.74	★ 2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ C1		1112
	159	191	4505	3.30	9.34	2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ B1		1112
	178	214	4023	3.50	8.34	2KJ1310 - ■ PG13 - ■ ■ A1		1112
FZ.168B-K4-LGI280S4								
	44	53	16196	0.80	33.58	2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ M1		937
	50	60	14296	0.98	29.64	2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ L1		937
	56	67	12868	1.10	26.68	★ 2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ K1		937
	67	80	10679	1.30	22.14	★ 2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ J1		937
	74	89	9738	1.40	20.19	2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ H1		937
	84	101	8542	1.60	17.71	★ 2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ G1		937
	98	118	7341	1.90	15.22	2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ F1		937
	125	150	5720	2.30	11.86	★ 2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ E1		937
	158	190	4543	2.70	9.42	★ 2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ D1		937
	174	209	4119	2.70	8.54	2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ C1		937
	223	268	3207	3.10	6.65	★ 2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ B1		937
	281	337	2547	3.40	5.28	★ 2KJ1308 - ■ PG13 - ■ ■ A1		937
90 (50 Hz) 108 (60 Hz)	FZ.188B-K4-LGI280ZM4							
	40	48	21461	0.82	37.08	2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ L1		1152
	46	55	18834	0.98	32.54	2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ K1		1152
	51	61	16976	1.20	29.33	★ 2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ J1		1152
	60	72	14412	1.40	24.90	★ 2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ H1		1152
	64	77	13387	1.50	23.13	2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ G1		1152
	75	90	11501	1.70	19.87	★ 2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ F1		1152
	88	106	9810	1.90	16.95	2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ E1		1152
	111	133	7727	2.30	13.35	★ 2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ D1		1152
	138	166	6216	2.60	10.74	★ 2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ C1		1152
	159	191	5406	2.80	9.34	2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ B1		1152
	178	214	4827	2.90	8.34	2KJ1310 - ■ PW13 - ■ ■ A1		1152
FZ.168B-K4-LGI280ZM4								
	50	60	17155	0.82	29.64	2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ L1		977
	56	67	15442	0.91	26.68	★ 2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ K1		977
	67	80	12814	1.10	22.14	★ 2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ J1		977

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
90 (50 Hz)	FZ.168B-K4-LGI280ZM4							
108 (60 Hz)	74	89	11686	1.20	20.19	2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ H1		977
	84	101	10250	1.40	17.71	★ 2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ G1		977
	98	118	8809	1.60	15.22	2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ F1		977
	125	150	6864	1.90	11.86	★ 2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ E1		977
	158	190	5452	2.20	9.42	★ 2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ D1		977
	174	209	4943	2.30	8.54	2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ C1		977
	223	268	3849	2.60	6.65	★ 2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ B1		977
	281	337	3056	2.80	5.28	★ 2KJ1308 - ■ PW13 - ■ ■ A1		977
110 (50 Hz)	FZ.188B-K2-LGI315S4							
132 (60 Hz)	88	106	11991	1.60	16.95	2KJ1310 - ■ QQ13 - ■ ■ E1		1332
	111	133	9444	1.90	13.35	★ 2KJ1310 - ■ QQ13 - ■ ■ D1		1332
	138	166	7598	2.10	10.74	★ 2KJ1310 - ■ QQ13 - ■ ■ C1		1332
	159	191	6607	2.30	9.34	2KJ1310 - ■ QQ13 - ■ ■ B1		1332
	178	214	5900	2.40	8.34	2KJ1310 - ■ QQ13 - ■ ■ A1		1332
132 (50 Hz)	FZ.188B-K2-LGI315M4							
158 (60 Hz)	88	106	14389	1.30	16.95	2KJ1310 - ■ QS13 - ■ ■ E1		1387
	111	133	11333	1.50	13.35	★ 2KJ1310 - ■ QS13 - ■ ■ D1		1387
	138	166	9117	1.80	10.74	★ 2KJ1310 - ■ QS13 - ■ ■ C1		1387
	159	191	7929	1.90	9.34	2KJ1310 - ■ QS13 - ■ ■ B1		1387
	178	214	7080	2.00	8.34	2KJ1310 - ■ QS13 - ■ ■ A1		1387
160 (50 Hz)	FZ.188B-K2-LGI315L4							
192 (60 Hz)	88	106	17441	1.10	16.95	2KJ1310 - ■ QU13 - ■ ■ E1		1512
	111	133	13737	1.30	13.35	★ 2KJ1310 - ■ QU13 - ■ ■ D1		1512
	138	166	11051	1.50	10.74	★ 2KJ1310 - ■ QU13 - ■ ■ C1		1512
	159	191	9610	1.60	9.34	2KJ1310 - ■ QU13 - ■ ■ B1		1512
	178	214	8581	1.70	8.34	2KJ1310 - ■ QU13 - ■ ■ A1		1512
200 (50 Hz)	FZ.188B-K2-LGI315LB4							
240 (60 Hz)	88	106	21801	0.86	16.95	2KJ1310 - ■ QV13 - ■ ■ E1		1627
	111	133	17171	1.00	13.35	★ 2KJ1310 - ■ QV13 - ■ ■ D1		1627
	138	166	13814	1.20	10.74	★ 2KJ1310 - ■ QV13 - ■ ■ C1		1627
	159	191	12013	1.20	9.34	2KJ1310 - ■ QV13 - ■ ■ B1		1627
	178	214	10727	1.30	8.34	2KJ1310 - ■ QV13 - ■ ■ A1		1627

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 3/84

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 3/81

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz)		n_2 (60 Hz)	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
				1/min		1/min	T_2	Rozmiar silnika												
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290	
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315	
FD.28	N1	280.00	5.2	6.2	150	•														
	M1	241.56 *	6.0	7.2	150	•	•													
	L1	207.53	7.0	8.4	150	•	•													
	K1	191.06 *	7.6	9.1	150	•	•	•												
	J1	173.69	8.3	10.0	150	•	•	•												
	H1	153.74 *	9.4	11.3	150	•	•	•												
	G1	128.77	11.3	13.5	150	•	•	•												
	F1	109.79 *	13.2	15.9	150	•	•	•												
	E1	93.32 *	15.5	18.7	150	•	•	•												
	D1	81.10	17.9	21.5	150	•	•	•												
96 ... 150	C1	70.59 *	21.0	25.0	150	•	•	•												
	B1	63.68	23.0	27.0	150	•	•	•												
	A1	56.20	26.0	31.0	150	•	•	•												
	C2	59.65	24	29	150	•														
	B2	50.30 *	29	35	150	•	•													
	A2	44.66	32	39	150	•	•													
	X1	39.15 *	37	44	150	•	•	•												
	W1	35.04	41	50	150	•	•	•												
	V1	31.10 *	47	56	150	•	•	•												
	U1	27.25	53	64	150	•	•	•												
T1	23.96 *	61	73	150	•	•	•													
S1	21.64	67	80	150	•	•	•	•												
R1	18.86 *	77	92	150	•	•	•	•												
Q1	16.94	86	103	150	•	•	•	•												
P1	15.29 *	95	114	150	•	•	•	•	•											
N1	13.87	105	125	150	•	•	•	•	•											
M1	12.62 *	115	138	148	•	•	•	•	•											
L1	11.16	130	156	142	•	•	•	•	•											
K1	10.30 *	141	169	138	•	•	•	•	•											
J1	8.87	163	196	131	•	•	•	•	•											
H1	8.06 *	180	216	127	•	•	•	•	•											
G1	7.20 *	201	242	126	•	•	•	•	•											
F1	6.53	222	267	122	•	•	•	•	•											
E1	5.94 *	244	293	118	•	•	•	•	•											
D1	5.25	276	331	111	•	•	•	•	•											
C1	4.85 *	299	359	110	•	•	•	•	•											
B1	4.18	347	417	99	•	•	•	•	•											

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikami zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580
Rozmiar silnika																				
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315	
FD.38B 290	N1	280.41	5.2	6.2	290	•	•													
	M1	241.91 *	6.0	7.2	290	•	•	•												
	L1	207.83	7.0	8.4	290	•	•	•												
	K1	191.34 *	7.6	9.1	290	•	•	•	•											
	J1	173.94	8.3	10.1	290	•	•	•	•	•										
	H1	153.96 *	9.4	11.4	290	•	•	•	•	•										
	G1	128.95	11.2	13.6	290	•	•	•	•	•										
	F1	109.95 *	13.2	15.9	290	•	•	•	•	•										
	E1	93.46 *	15.5	18.7	290	•	•	•	•	•										
	D1	81.22	17.9	22.0	290	•	•	•	•	•										
	C1	70.70 *	21.0	25.0	290	•	•	•	•	•										
	B1	63.77	23.0	27.0	290	•	•	•	•	•										
	A1	56.28	26.0	31.0	290	•	•	•	•	•										
FZ.38B 210 ... 290	B2	56.72 *	26	31	210	•	•	•												
	A2	50.44	29	35	230	•	•	•												
	X1	43.75 *	33	40	250	•	•	•	•											
	W1	40.88	35	43	275	•	•	•	•											
	V1	35.96 *	40	49	290	•	•	•	•											
	U1	31.49	46	56	290	•	•	•	•	•										
	T1	27.85 *	52	63	290	•	•	•	•	•										
	S1	25.24	57	69	290	•	•	•	•	•										
	R1	22.28 *	65	79	290	•	•	•	•	•										
	Q1	20.10	72	87	290	•	•	•	•	•										
	P1	18.23 *	80	96	290	•	•	•	•	•										
	N1	16.61	87	105	290	•	•	•	•	•										
	M1	15.19 *	95	115	290	•	•	•	•	•										
	L1	13.58	107	129	290	•	•	•	•	•										
	K1	12.47 *	116	140	290	•	•	•	•	•										
	J1	11.24	129	156	290	•	•	•	•	•										
	H1	9.67 *	150	181	290	•	•	•	•	•										
	G1	8.52 *	170	205	290	•	•	•	•	•										
	F1	7.76	187	226	290	•	•	•	•	•										
	E1	7.10 *	204	246	290	•	•	•	•	•										
D1	6.35	228	276	275	•	•	•	•	•											
C1	5.83 *	249	300	275	•	•	•	•	•											
B1	5.25	276	333	253	•	•	•	•	•											
A1	4.52 *	321	387	228	•	•	•	•	•											

* Preferowany współczynnik przełożenia
¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1													
			n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min		2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja	i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	Rozmiar silnika													
						3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315
FD.48B-D28	M1	19701		0.07	0.09	540	•												
	L1	16996	*	0.08	0.10	540	•	•											
	K1	14602		0.10	0.12	540	•	•											
	J1	13443	*	0.10	0.13	540	•	•	•										
	H1	12221		0.11	0.14	540	•	•	•										
	G1	10817	*	0.13	0.16	540	•	•	•										
	F1	9060		0.15	0.19	540	•	•	•										
	E1	7725	*	0.18	0.22	540	•	•	•										
	D1	6566	*	0.21	0.26	540	•	•	•										
	C1	5706		0.25	0.29	540	•	•	•										
	B1	4967	*	0.28	0.34	540	•	•	•										
A1	4480		0.31	0.38	540	•	•	•											
FD.48B-Z28	B2	4197		0.33	0.40	540	•												
	A2	3539	*	0.40	0.48	540	•	•											
	X1	3142		0.45	0.54	540	•	•											
	W1	2755	*	0.51	0.61	540	•	•	•										
	V1	2465		0.57	0.68	540	•	•	•										
	U1	2188	*	0.64	0.77	540	•	•	•										
	T1	1918		0.73	0.88	540	•	•	•										
	S1	1686	*	0.83	1.00	540	•	•	•										
	R1	1523		0.92	1.10	540	•	•	•	•									
	Q1	1327	*	1.10	1.30	540	•	•	•	•									
	P1	1192		1.20	1.40	540	•	•	•	•									
	N1	1076	*	1.30	1.60	540	•	•	•	•									
	M1	976		1.40	1.70	540	•	•	•	•									
	L1	888	*	1.60	1.90	540	•	•	•	•									
	K1	785		1.80	2.10	540	•	•	•	•									
	J1	725	*	1.90	2.30	540	•	•	•	•									
	H1	624		2.20	2.70	540	•	•	•	•									
	G1	567	*	2.50	3.00	540	•	•	•	•									
	F1	516	*	2.70	3.30	540	•	•	•	•									
	E1	468		3.00	3.60	540	•	•	•	•									
D1	426	*	3.30	3.90	540	•	•	•	•										
C1	376		3.70	4.50	540	•	•	•	•										
B1	347	*	4.00	4.80	540	•	•	•	•										
A1	299		4.70	5.60	540	•	•	•	•										

* Preferowany współczynnik przełożenia
¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1													
			n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min		2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja	i_{tot}			T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
						Rozmiar silnika													
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315
FD.48B 540	S1	268.80 *	5.4	6.5	540	•	•	•											
	R1	238.65	6.1	7.3	540	•	•	•											
	Q1	209.23 *	6.9	8.4	540	•	•	•	•										
	P1	187.24	7.7	9.3	540	•	•	•	•										
	N1	166.19 *	8.7	10.5	540	•	•	•	•										
	M1	145.63	10.0	12.0	540	•	•	•	•										
	L1	128.04 *	11.3	13.7	540	•	•	•	•										
	K1	115.68	12.5	15.1	540	•	•	•	•										
	J1	100.80 *	14.4	17.4	540	•	•	•	•										
	H1	90.53	16.0	19.3	540	•	•	•	•										
	G1	81.73 *	17.7	21.0	540	•	•	•	•	•									
	F1	74.10	19.6	24.0	540	•	•	•	•	•									
	E1	67.43 *	22.0	26.0	540	•	•	•	•	•									
	D1	59.62	24.0	29.0	540	•	•	•	•	•									
	C1	55.06 *	26.0	32.0	540	•	•	•	•	•									
	B1	47.40	31.0	37.0	540	•	•	•	•	•									
	A1	43.09 *	34.0	41.0	540	•	•	•	•	•									
FZ.48B 325 ... 540	B2	60.71 *	24	29	400	•	•	•	•										
	A2	55.19	26	32	500	•	•	•	•										
	X1	49.58 *	29	35	540	•	•	•	•										
	W1	42.50	34	41	540	•	•	•	•	•									
	V1	38.45 *	38	46	540	•	•	•	•	•	•								
	U1	35.49	41	49	540	•	•	•	•	•	•	•							
	T1	30.86 *	47	57	540	•	•	•	•	•	•	•	•						
	S1	28.02	52	62	540	•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	R1	25.59 *	57	68	540	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	Q1	23.48	62	75	540	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	P1	21.63 *	67	81	540	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	N1	19.64	74	89	540	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
	M1	17.89 *	81	98	540	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	L1	16.39	88	107	540	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	K1	14.63 *	99	120	540	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	J1	13.05	111	134	540			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	H1	11.09	131	158	535			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	G1	9.23 *	157	190	526			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	F1	8.39 *	173	209	510	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	E1	7.68	189	228	467	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
D1	6.86 *	211	255	443	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
C1	6.12	237	286	406			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
B1	5.20	279	337	378			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
A1	4.33 *	335	404	325			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom. T_2 Nm	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1 2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
							Rozmiar silnika													
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315	
FD.68B-D28 1000	T1	39638		0.04	0.05	1000	•													
	S1	34196	*	0.04	0.05	1000	•	•												
	R1	29378		0.05	0.06	1000	•	•												
	Q1	27047	*	0.05	0.06	1000	•	•	•											
	P1	24588		0.06	0.07	1000	•	•	•											
	N1	21763	*	0.06	0.07	1000	•	•	•											
	M1	20908		0.07	0.08	1000	•													
	L1	18038	*	0.08	0.09	1000	•	•												
	K1	15497	*	0.09	0.11	1000	•	•												
	J1	14267		0.10	0.12	1000	•	•	•											
	H1	12970	*	0.11	0.13	1000	•	•	•											
	G1	11480		0.12	0.15	1000	•	•	•											
	F1	9615		0.15	0.18	1000	•	•	•											
	E1	8198		0.17	0.21	1000	•	•	•											
	D1	6969		0.20	0.24	1000	•	•	•											
	C1	6056		0.23	0.28	1000	•	•	•											
	B1	5271		0.27	0.32	1000	•	•	•											
A1	4755		0.29	0.35	1000	•	•	•												
FD.68B-Z28 1000	B2	4454		0.31	0.38	1000	•													
	A2	3756	*	0.37	0.45	1000	•	•												
	X1	3335		0.42	0.50	1000	•	•												
	W1	2924	*	0.48	0.58	1000	•	•	•											
	V1	2916		0.54	0.64	1000	•	•	•											
	U1	2322	*	0.60	0.72	1000	•	•	•											
	T1	2035		0.69	0.82	1000	•	•	•											
	S1	1789	*	0.78	0.94	1000	•	•	•											
	R1	1616		0.87	1.00	1000	•	•	•	•										
	Q1	1408	*	0.99	1.20	1000	•	•	•											
	P1	1265		1.10	1.30	1000	•	•	•											
	N1	1142	*	1.20	1.50	1000	•	•	•	•										
	M1	1036		1.40	1.60	1000	•	•	•	•										
	L1	942	*	1.50	1.80	1000	•	•	•	•										
	K1	833		1.70	2.00	1000	•	•	•	•										
	J1	769	*	1.80	2.20	1000	•	•	•	•										
	H1	662		2.10	2.50	1000	•	•	•	•										
	G1	602	*	2.30	2.80	1000	•	•	•	•										
	F1	547	*	2.60	3.10	1000	•	•	•	•										
	E1	496		2.80	3.40	1000	•	•	•	•										
D1	452	*	3.10	3.70	1000	•	•	•	•											
C1	399		3.50	4.20	1000	•	•	•	•											
B1	369	*	3.80	4.60	1000	•	•	•	•											
A1	317		4.40	5.30	1000	•	•	•	•											

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
								3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					Rozmiar silnika															
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315		
FD.68B 1000	S1	296.18 *	4.9	5.9	1000	•	•	•													
	R1	263.39	5.5	6.6	1000	•	•	•													
	Q1	228.48 *	6.3	7.7	1000	•	•	•	•												
	P1	213.48	6.8	8.2	1000	•	•	•	•												
	N1	187.76 *	7.7	9.3	1000	•	•	•	•												
	M1	164.44	8.8	10.6	1000	•	•	•	•	•											
	L1	145.44 *	10.0	12.0	1000	•	•	•	•	•											
	K1	131.82	11.0	13.3	1000	•	•	•	•	•											
	J1	116.36 *	12.5	15.0	1000	•	•	•	•	•											
	H1	104.96	13.8	16.7	1000	•	•	•	•	•											
	G1	95.20 *	15.2	18.4	1000	•	•	•	•	•											
	F1	86.74	16.7	20.0	1000	•	•	•	•	•											
	E1	79.33 *	18.3	22.0	1000	•	•	•	•	•											
	D1	70.93	20.0	25.0	1000	•	•	•	•	•											
	C1	65.14 *	22.0	27.0	1000	•	•	•	•	•											
	B1	58.71	25.0	30.0	1000	•	•	•	•	•											
	A1	50.48 *	29.0	35.0	1000	•	•	•	•	•											
FZ.68B 589 ... 1000	B2	61.17 *	24	29	850			•	•												
	A2	53.50	27	33	1000			•	•	•											
	X1	48.03 *	30	36	1000			•	•	•	•										
	V1	43.87	33	40	1000			•	•	•	•										
	U1	38.93 *	37	45	1000			•	•	•	•	•									
	T1	35.93	40	49	1000			•	•	•	•	•	•								
	S1	32.50 *	45	54	1000			•	•	•	•	•	•	•							
	R1	29.93	48	58	1000			•	•	•	•	•	•	•	•						
	Q1	27.68 *	52	63	1000			•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	P1	25.69	56	68	1000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	N1	22.67 *	64	77	1000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	M1	20.93	69	84	1000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	L1	18.75 *	77	93	1000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	K1	17.29	84	101	1000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	J1	14.51	100	121	1000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	H1	12.38 *	117	141	1000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	G1	10.31	141	170	1000					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	F1	8.55 *	170	205	1000						•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	E1	8.03	181	218	897						•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	D1	6.74	215	260	835						•	•	•	•	•	•	•	•	•		
C1	5.75 *	252	304	755						•	•	•	•	•	•	•	•	•			
B1	4.79	303	365	682							•	•	•	•	•	•	•	•			
A1	3.97 *	365	441	589								•	•	•	•	•	•	•			

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1													
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356
Rozmiar silnika																			
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315
FD.88B-D28	T1	54705		0.03	0.04	1900	•												
	S1	47195	*	0.03	0.04	1900	•	•											
	R1	40546		0.03	0.04	1900	•	•											
	Q1	37328	*	0.04	0.05	1900	•	•	•										
	P1	33935		0.04	0.05	1900	•	•	•										
	N1	30036	*	0.05	0.06	1900	•	•	•										
	M1	28814		0.05	0.06	1900	•	•											
	L1	24755	*	0.06	0.07	1900	•	•											
	K1	22790	*	0.06	0.07	1900	•	•	•										
	J1	20718		0.07	0.08	1900	•	•	•										
	H1	18338	*	0.08	0.09	1900	•	•	•										
	G1	15360		0.09	0.11	1900	•	•	•										
	F1	13096	*	0.11	0.13	1900	•	•	•										
	E1	11132	*	0.13	0.15	1900	•	•	•										
	D1	9674		0.14	0.17	1900	•	•	•										
	C1	8420	*	0.17	0.20	1900	•	•	•										
	B1	7595		0.18	0.22	1900	•	•	•										
A1	6703		0.21	0.25	1900	•	•	•											
FD.88B-Z28	B2	6000	*	0.23	0.28	1900	•	•											
	A2	5327		0.26	0.32	1900	•	•											
	X1	4670	*	0.30	0.36	1900	•	•	•										
	W1	4179		0.33	0.40	1900	•	•	•										
	V1	3709	*	0.38	0.45	1900	•	•	•										
	U1	3251		0.43	0.52	1900	•	•	•										
	T1	2858	*	0.49	0.59	1900	•	•	•										
	S1	2582		0.54	0.65	1900	•	•	•	•									
	R1	2250	*	0.62	0.75	1900	•	•	•										
	Q1	2021		0.69	0.83	1900	•	•	•										
	P1	1824	*	0.77	0.92	1900	•	•	•	•									
	N1	1654		0.85	1.00	1900	•	•	•	•									
	M1	1505	*	0.93	1.10	1900	•	•	•	•									
	L1	1331		1.10	1.30	1900	•	•	•	•									
	K1	1229	*	1.10	1.40	1900	•	•	•	•									
	J1	1058		1.30	1.60	1900	•	•	•	•									
	H1	962	*	1.50	1.70	1900	•	•	•	•									
	G1	874	*	1.60	1.90	1900	•	•	•	•									
	F1	793		1.80	2.10	1900	•	•	•	•									
	E1	721	*	1.90	2.30	1900	•	•	•	•									
D1	638		2.20	2.60	1900	•	•	•	•										
C1	589	*	2.40	2.90	1900	•	•	•	•										
B1	507		2.80	3.30	1900	•	•	•	•										
A1	461	*	3.00	3.60	1900	•	•	•	•										

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1													
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356
Rozmiar silnika																			
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315
FD.88B 1900	V1	404.92	3.6	4.3	1900	•	•	•											
	U1	358.33 *	4.0	4.9	1900	•	•	•	•										
	T1	325.76	4.5	5.4	1900	•	•	•	•										
	S1	292.64 *	5.0	6.0	1900	•	•	•	•										
	R1	250.83	5.8	7.0	1900	•	•	•	•	•									
	P1	226.94 *	6.4	7.7	1900	•	•	•	•	•	•								
	N1	209.49	6.9	8.4	1900	•	•	•	•	•	•								
	M1	182.15 *	8.0	9.6	1900	•	•	•	•	•	•	•							
	L1	165.38	8.8	10.6	1900	•	•	•	•	•	•	•							
	K1	151.01 *	9.6	11.6	1900	•	•	•	•	•	•	•							
	J1	138.56	10.5	12.6	1900	•	•	•	•	•	•	•							
	H1	127.66 *	11.4	13.7	1900	•	•	•	•	•	•	•							
	G1	115.93	12.5	15.1	1900	•	•	•	•	•	•	•							
	F1	105.61 *	13.7	16.6	1900	•	•	•	•	•	•	•							
	E1	96.75	15.0	18.1	1900	•	•	•	•	•	•	•							
	D1	86.33 *	16.8	20.0	1900	•	•	•	•	•	•	•							
	C1	77.04	18.8	23.0	1900			•	•	•	•	•							
B1	65.43	22.0	27.0	1900			•	•	•	•	•								
A1	54.47 *	27.0	32.0	1900			•	•	•	•	•								
FZ.88B 1199 ... 1900	X1	64.58 *	22	27	1900			•	•	•	•								
	W1	59.13	25	30	1900			•	•	•	•								
	V1	52.60 *	28	33	1900			•	•	•	•	•							
	U1	48.03	30	36	1900			•	•	•	•	•	•						
	T1	44.20 *	33	40	1900			•	•	•	•	•	•						
	S1	40.83	36	43	1900			•	•	•	•	•	•						
	R1	37.89 *	38	46	1900			•	•	•	•	•	•	•					
	Q1	35.29	41	50	1900			•	•	•	•	•	•	•	•				
	P1	31.91 *	45	55	1900			•	•	•	•	•	•	•	•				
	N1	29.38	49	60	1900			•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	M1	26.42 *	55	66	1900			•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	L1	24.38	59	72	1900			•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	K1	20.65	70	85	1900			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	J1	18.00 *	81	97	1900			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	H1	15.31	95	114	1900					•	•	•	•	•	•	•	•		
	G1	13.07 *	111	134	1900					•	•	•	•	•	•	•	•		
	F1	10.71 *	135	163	1900					•	•	•	•	•	•	•	•		
	E1	9.19	158	190	1658					•	•	•	•	•	•	•	•		
	D1	8.01 *	181	218	1548					•	•	•	•	•	•	•	•		
C1	6.82	213	257	1454						•	•	•	•	•	•	•			
B1	5.82 *	249	301	1348							•	•	•	•	•	•			
A1	4.77 *	304	367	1199								•	•	•	•	•			

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1													
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356
Rozmiar silnika																			
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315
FD.108B-D38	N1	66190	*	0.02	0.03	3400	•	•	•										
	M1	58766		0.02	0.03	3400	•	•	•										
	L1	51521	*	0.03	0.03	3400	•	•	•	•									
	K1	46105		0.03	0.04	3400	•	•	•	•									
	J1	40922	*	0.04	0.04	3400	•	•	•	•									
	H1	35860		0.04	0.05	3400	•	•	•	•									
	G1	31530	*	0.05	0.06	3400	•	•	•	•									
	F1	28485		0.05	0.06	3400	•	•	•	•									
	E1	24821	*	0.06	0.07	3400	•	•	•	•									
	D1	22293		0.07	0.08	3400	•	•	•	•									
	C1	20125	*	0.07	0.09	3400	•	•	•	•									
	B1	18247		0.08	0.10	3400	•	•	•	•									
	A1	16603	*	0.09	0.11	3400	•	•	•	•									
FD.108B-Z38	M2	15230	*	0.10	0.11	3400	•	•	•										
	L2	13544		0.11	0.13	3400	•	•	•										
	K2	11749	*	0.12	0.15	3400	•	•	•	•									
	J2	10977		0.13	0.16	3400	•	•	•	•									
	H2	9655	*	0.15	0.18	3400	•	•	•	•									
	G2	8456		0.17	0.21	3400	•	•	•	•	•								
	F2	7479	*	0.19	0.23	3400	•	•	•	•	•								
	E2	6778		0.21	0.26	3400	•	•	•	•	•								
	D2	5983	*	0.24	0.29	3400	•	•	•	•	•								
	C2	5397		0.27	0.32	3400	•	•	•	•	•								
	B2	4895	*	0.30	0.36	3400	•	•	•	•	•								
	A2	4460		0.33	0.39	3400	•	•	•	•	•								
	X1	4079	*	0.36	0.43	3400	•	•	•	•	•								
	W1	3648		0.40	0.48	3400	•	•	•	•	•								
	V1	3349	*	0.43	0.52	3400	•	•	•	•	•								
	U1	3019		0.48	0.58	3400	•	•	•	•	•								
	T1	2596	*	0.56	0.67	3400	•	•	•	•	•								
	S1	2315		0.63	0.76	3400	•	•	•	•	•								
	R1	2126	*	0.68	0.82	3400	•	•	•	•	•								
	Q1	1916		0.76	0.91	3400	•	•	•	•	•								
	P1	1647	*	0.88	1.10	3400	•	•	•	•	•								
	N1	1526		0.95	1.10	3400	•	•	•	•	•								
	M1	1384	*	1.00	1.30	3400	•	•	•	•	•								
	L1	1261		1.10	1.40	3400	•	•	•	•	•								
	K1	1153	*	1.30	1.50	3400	•	•	•	•	•								
	J1	1031		1.40	1.70	3400	•	•	•	•	•								
	H1	947	*	1.50	1.80	3400	•	•	•	•	•								
	G1	853		1.70	2.10	3400	•	•	•	•	•								
F1	734	*	2.00	2.40	3400	•	•	•	•	•									
E1	732	*	2.00	2.40	3400	•	•	•	•	•									
D1	654		2.20	2.70	3400	•	•	•	•	•									
C1	601	*	2.40	2.90	3400	•	•	•	•	•									
B1	541		2.70	3.20	3400	•	•	•	•	•									
A1	466	*	3.10	3.80	3400	•	•	•	•	•									

* Preferowany współczynnik przełożenia
¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580
Rozmiar silnika																				
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315	
FD.128B-D38	N1	68070	*	0.02	0.03	6100	•	•	•											
	M1	60435		0.02	0.03	6100	•	•	•											
	L1	52984	*	0.03	0.03	6100	•	•	•	•										
	K1	47415		0.03	0.04	6100	•	•	•	•										
	J1	42084	*	0.03	0.04	6100	•	•	•	•										
	H1	36878		0.04	0.05	6100	•	•	•	•										
	G1	32425	*	0.04	0.05	6100	•	•	•	•										
	F1	29294		0.05	0.06	6100	•	•	•	•										
	E1	25526	*	0.06	0.07	6100	•	•	•	•										
	D1	22926		0.06	0.08	6100	•	•	•	•										
	C1	20697	*	0.07	0.08	6100	•	•	•	•										
	B1	18765		0.08	0.09	6100	•	•	•	•										
	A1	17075	*	0.08	0.10	6100	•	•	•	•										
FD.128B-Z38	W1	15663	*	0.09	0.11	6100	•	•	•											
	V1	13928		0.10	0.13	6100	•	•	•											
	U1	12083	*	0.12	0.14	6100	•	•	•	•										
	T1	11289		0.13	0.16	6100	•	•	•	•										
	S1	9929	*	0.15	0.18	6100	•	•	•	•										
	R1	8696		0.17	0.20	6100	•	•	•	•	•									
	Q1	7691	*	0.19	0.23	6100	•	•	•	•	•									
	P1	6971		0.21	0.25	6100	•	•	•	•	•									
	N1	6153	*	0.24	0.28	6100	•	•	•	•	•									
	M1	5551		0.26	0.32	6100	•	•	•	•	•									
	L1	5034	*	0.29	0.35	6100	•	•	•	•	•									
	K1	4587		0.32	0.38	6100	•	•	•	•	•									
	J1	4195	*	0.35	0.42	6100	•	•	•	•	•									
	H1	3751		0.39	0.47	6100	•	•	•	•	•									
	G1	3445	*	0.42	0.51	6100	•	•	•	•	•									
	F1	3105		0.47	0.56	6100	•	•	•	•	•									
	E1	2670	*	0.54	0.66	6100	•	•	•	•	•									
	D1	2381		0.61	0.73	6100	•	•	•	•	•									
	C1	2186	*	0.66	0.80	6100	•	•	•	•	•									
B1	1970		0.74	0.89	6100	•	•	•	•	•										
A1	1694	*	0.86	1.00	6100	•	•	•	•	•										
FD.128B-Z48	L1	1504		0.96	1.20	6100	•	•	•	•	•									
	K1	1370	*	1.10	1.30	6100	•	•	•	•	•									
	J1	1255		1.20	1.40	6100	•	•	•	•	•									
	H1	1120	*	1.30	1.60	6100	•	•	•	•	•									
	G1	999		1.50	1.80	6100			•	•	•	•								
	F1	849		1.70	2.10	6100			•	•	•	•								
	E1	706	*	2.10	2.50	6100			•	•	•	•								
	D1	695	*	2.10	2.50	6100	•	•	•	•	•	•								
	C1	620		2.30	2.80	6100			•	•	•	•								
	B1	527		2.80	3.30	6100			•	•	•	•								
	A1	439	*	3.30	4.00	6100			•	•	•	•								

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)												
								3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					Rozmiar silnika														
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315	
FD.128B 6100	V1	447.96	3.2	3.9	6100				•											
	U1	405.47 *	3.6	4.3	6100				•											
	T1	354.99	4.1	4.9	6100				•	•										
	S1	320.24 *	4.5	5.5	6100				•	•	•									
	R1	293.22	4.9	6.0	6100				•	•	•									
	Q1	260.84 *	5.6	6.7	6100				•	•	•	•								
	P1	238.39	6.1	7.3	6100				•	•	•	•								
	N1	219.15 *	6.6	8.0	6100				•	•	•	•								
	M1	202.48	7.2	8.6	6100				•	•	•	•								
	L1	187.88 *	7.7	9.3	6100				•	•	•	•	•							
	K1	175.01	8.3	10.0	6100				•	•	•	•	•							
	J1	158.22 *	9.2	11.1	6100				•	•	•	•	•	•						
	H1	145.66	10.0	12.0	6100				•	•	•	•	•	•	•					
	G1	131.01 *	11.1	13.4	6100				•	•	•	•	•	•	•	•				
	F1	120.87	12.0	14.5	6100				•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	E1	102.41	14.2	17.1	6100				•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	D1	89.25 *	16.2	19.6	6100				•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	C1	75.93	19.1	23.0	6100					•	•	•	•	•	•	•	•			
	B1	64.80 *	22.0	27.0	6100					•	•	•	•	•	•	•	•			
A1	53.13 *	27.0	33.0	6100					•	•	•	•	•	•	•	•				
FZ.128B 2703 ... 6100	A2	56.42 *	26	31	4300						•	•								
	X1	52.29	28	33	4600						•	•								
	W1	49.71 *	29	35	4900						•	•	•							
	V1	46.46	31	38	5150						•	•	•							
	U1	40.99 *	35	43	5700						•	•	•	•						
	T1	38.66	38	45	6000						•	•	•	•						
	S1	34.64 *	42	51	6100						•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	R1	31.98	45	55	6100						•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	Q1	27.33	53	64	6100						•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	P1	24.70 *	59	71	6100						•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	N1	23.80	61	74	6100						•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	L1	20.58	70	85	6100						•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	K1	17.95 *	81	97	6100						•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	J1	15.36 *	94	114	5847						•	•	•	•	•		• ¹⁾			
	H1	13.76	105	127	5640							•	•	•	•		• ¹⁾			
	G1	11.65 *	124	150	5347							•	•	•	•		• ¹⁾			
	F1	10.07	144	174	5113								•	•	•		• ¹⁾			
	E1	7.57 *	192	231	4565									•	•		• ¹⁾			
	D1	6.91	210	253	3592									•	•		• ¹⁾			
	C1	5.85 *	248	299	3301									•	•		• ¹⁾			
B1	5.05	287	347	3137										•	•		• ¹⁾			
A1	3.80 *	382	461	2708											•	•		• ¹⁾		

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Rozmiar silnika																					
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315		
FD.148B-D38	N1	70576	*	0.02	0.02	9000	•	•	•												
	M1	62660		0.02	0.03	9000	•	•	•												
	L1	54935	*	0.03	0.03	9000	•	•	•	•											
	K1	49161		0.03	0.04	9000	•	•	•	•											
	J1	43633	*	0.03	0.04	9000	•	•	•	•											
	H1	38236		0.04	0.05	9000	•	•	•	•											
	G1	33619	*	0.04	0.05	9000	•	•	•	•											
	F1	30373		0.05	0.06	9000	•	•	•	•											
	E1	26466	*	0.05	0.07	9000	•	•	•	•											
	D1	23770		0.06	0.07	9000	•	•	•	•											
	C1	21459	*	0.07	0.08	9000	•	•	•	•											
	B1	19456		0.07	0.09	9000	•	•	•	•											
	A1	17704	*	0.08	0.10	9000	•	•	•	•											
FD.148B-Z38	W1	16239	*	0.09	0.11	9000	•	•	•												
	V1	14441		0.10	0.12	9000	•	•	•												
	U1	12527	*	0.12	0.14	9000	•	•	•	•											
	T1	11705		0.12	0.15	9000	•	•	•	•											
	S1	10295	*	0.14	0.17	9000	•	•	•	•											
	R1	9016		0.16	0.19	9000	•	•	•	•	•										
	Q1	7975	*	0.18	0.22	9000	•	•	•	•	•										
	P1	7227		0.20	0.24	9000	•	•	•	•	•										
	N1	6380	*	0.23	0.27	9000	•	•	•	•	•										
	M1	5755		0.25	0.30	9000	•	•	•	•	•										
	L1	5220	*	0.28	0.34	9000	•	•	•	•	•										
	K1	4756		0.30	0.37	9000	•	•	•	•	•										
	J1	4350	*	0.33	0.40	9000	•	•	•	•	•										
	H1	3889		0.37	0.45	9000	•	•	•	•	•										
	G1	3571	*	0.41	0.49	9000	•	•	•	•	•										
	F1	3219		0.45	0.54	9000	•	•	•	•	•										
	E1	2768	*	0.52	0.63	9000	•	•	•	•	•										
	D1	2468		0.59	0.71	9000	•	•	•	•	•										
	C1	2266	*	0.64	0.77	9000	•	•	•	•	•										
B1	2043		0.71	0.86	9000	•	•	•	•	•											
A1	1757	*	0.83	1.00	9000	•	•	•	•	•											
FD.148B-Z48	K1	1634		0.89	1.1	9000	•	•	•	•	•	•									
	J1	1489	*	0.97	1.2	9000	•	•	•	•	•	•									
	H1	1364		1.10	1.3	9000	•	•	•	•	•	•									
	G1	1217	*	1.20	1.4	9000	•	•	•	•	•	•									
	F1	1086		1.30	1.6	9000			•	•	•	•	•								
	E1	922		1.60	1.9	9000			•	•	•	•	•								
	D1	768	*	1.90	2.3	9000	•	•	•	•	•	•	•								
	C1	674		2.20	2.6	9000			•	•	•	•	•	•							
	B1	573		2.50	3.1	9000			•	•	•	•	•	•							
	A1	477	*	3.00	3.7	9000			•	•	•	•	•	•							

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)												
								3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					Rozmiar silnika														
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315	
FD.148B 9000	U1	449.21 *	3.2	3.9	9000					•	•									
	T1	411.98	3.5	4.2	9000					•	•									
	S1	368.06 *	3.9	4.8	9000					•	•	•								
	R1	337.07	4.3	5.2	9000					•	•	•								
	Q1	310.51 *	4.7	5.6	9000					•	•	•								
	P1	287.49	5.0	6.1	9000					•	•	•								
	N1	267.35 *	5.4	6.5	9000					•	•	•	•							
	M1	249.58	5.8	7.0	9000					•	•	•	•							
	L1	223.31 *	6.5	7.8	9000					•	•	•	•	•						
	K1	206.93	7.0	8.5	9000					•	•	•	•	•	•					
	J1	189.69 *	7.6	9.2	9000					•	•	•	•	•	•	•				
	H1	173.89	8.3	10.1	9000					•	•	•	•	•	•	•	•			
	G1	148.18	9.8	11.8	9000					•	•	•	•	•	•	•	•			
	F1	130.76 *	11.1	13.4	9000					•	•	•	•	•	•	•	•			
	E1	111.29	13.0	15.7	9000					•	•	•	•	•	•	•	•			
	D1	96.43 *	15.0	18.1	9000					•	•	•	•	•	•	•	•			
	C1	81.15 *	17.9	22.0	9000					•	•	•	•	•	•	•	•			
B1	73.22	19.8	24.0	9000						•	•	•	•	•	•	•				
A1	62.93 *	23.0	28.0	9000						•	•	•	•	•	•	•				
FZ.148B 5124 ... 9000	V1	68.23	21	26	5600						•									
	U1	64.37 *	23	27	6500						•	•								
	T1	60.21	24	29	7000						•	•								
	S1	53.53 *	27	33	8000						•	•	•	•						
	R1	50.54	29	35	8000						•	•	•	•	•					
	Q1	45.37 *	32	39	8700						•	•	•	•	•	•				
	P1	41.64	35	42	9000						•	•	•	•	•	•				
	N1	35.93	40	49	9000						•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
	M1	31.43	46	56	9000						•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
	L1	27.34	53	64	9000						•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
	K1	23.98 *	60	73	9000						•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
	J1	20.28 *	71	86	9000						•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
	H1	18.40	79	95	9000						•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
	G1	16.04 *	90	109	9000						•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
	F1	13.62	106	128	8519							•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
	E1	10.43 *	139	168	7822							•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
	D1	9.51	152	184	6581							•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		
C1	8.29 *	175	211	6204							•	•	•	•	•	•	• ¹⁾			
B1	7.04	206	249	5820								•	•	•	•	•	• ¹⁾			
A1	5.39 *	269	325	5124								•	•	•	•	•	• ¹⁾			

* Preferowany współczynnik przełożenia
¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Rozmiar silnika																					
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315		
FD.168B-D48	N1	65160	*	0.02	0.03	14000	•	•	•												
	M1	57946		0.03	0.03	14000	•	•	•												
	L1	50267	*	0.03	0.03	14000	•	•	•	•											
	K1	46966		0.03	0.04	14000	•	•	•	•											
	J1	41307	*	0.04	0.04	14000	•	•	•	•											
	H1	36177		0.04	0.05	14000	•	•	•	•	•										
	G1	31998	*	0.05	0.05	14000	•	•	•	•	•										
	F1	29000		0.05	0.06	14000	•	•	•	•	•										
	E1	25599	*	0.06	0.07	14000	•	•	•	•	•										
	D1	23093		0.06	0.08	14000	•	•	•	•	•										
	C1	20944	*	0.07	0.08	14000	•	•	•	•	•										
	B1	19083		0.08	0.09	14000	•	•	•	•	•										
	A1	17454	*	0.08	0.10	14000	•	•	•	•	•										
FD.168B-Z48	A2	16007		0.09	0.11	14000	•	•	•												
	X1	14165	*	0.10	0.12	14000	•	•	•	•											
	W1	12878		0.11	0.14	14000	•	•	•	•											
	V1	11568	*	0.13	0.15	14000	•	•	•	•											
	U1	9916		0.15	0.18	14000	•	•	•	•	•										
	T1	8971	*	0.16	0.20	14000	•	•	•	•	•	•									
	S1	8281		0.18	0.21	14000	•	•	•	•	•	•									
	R1	7201	*	0.20	0.24	14000	•	•	•	•	•	•									
	Q1	6538		0.22	0.27	14000	•	•	•	•	•	•									
	P1	5970	*	0.24	0.29	14000	•	•	•	•	•	•									
	N1	5477		0.26	0.32	14000	•	•	•	•	•	•									
	M1	5046	*	0.29	0.35	14000	•	•	•	•	•	•									
	L1	4583		0.32	0.38	14000	•	•	•	•	•	•									
	K1	4175	*	0.35	0.42	14000	•	•	•	•	•	•									
	J1	3825		0.38	0.46	14000	•	•	•	•	•	•									
	H1	3413	*	0.42	0.51	14000	•	•	•	•	•	•									
	G1	3046		0.48	0.57	14000			•	•	•	•									
	F1	2587		0.56	0.68	14000			•	•	•	•									
	E1	2153	*	0.67	0.81	14000			•	•	•	•									
	D1	2119	*	0.68	0.83	14000	•	•	•	•	•	•									
C1	1891		0.77	0.93	14000			•	•	•	•										
B1	1606		0.90	1.10	14000			•	•	•	•										
A1	1337	*	1.10	1.30	14000			•	•	•	•										
FD.168B-Z68	H1	1298		1.10	1.30	14000			•	•	•	•	•								
	G1	1108	*	1.30	1.60	14000			•	•	•	•	•								
	F1	923		1.60	1.90	14000					•	•	•								
	E1	765	*	1.90	2.30	14000					•	•	•								
	D1	675		2.10	2.60	14000					•	•	•	•							
	C1	576	*	2.50	3.00	14000					•	•	•	•	•						
	B1	480		3.00	3.60	14000						•	•	•							
	A1	398	*	3.60	4.40	14000						•	•	•							

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
							Rozmiar silnika													
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290	
FD.168B 14000	V1	369.26 *	3.9	4.7	14000								•							
	U1	338.49	4.3	5.2	14000								•							
	T1	312.12 *	4.6	5.6	14000								•							
	S1	289.26	5.0	6.0	14000								•							
	R1	275.03 *	5.3	6.4	14000								•	•						
	Q1	257.04	5.6	6.8	14000								•	•						
	P1	226.74 *	6.4	7.7	14000								•	•	•	•				
	N1	213.87	6.8	8.2	14000								•	•	•	•				
	M1	191.63 *	7.6	9.1	14000								•	•	•	•	•			
	L1	176.94	8.2	9.9	14000								•	•	•	•	•			
	K1	151.18	9.6	11.6	14000								•	•	•	•	•			
	J1	136.63 *	10.6	12.8	14000								•	•	•	•	•			
	H1	131.64	11.0	13.3	14000								•	•	•	•	•	•		
	G1	113.86	12.7	15.4	14000								•	•	•	•	•	•		
	F1	99.31 *	14.6	17.6	14000								•	•	•	•	•	•		
	E1	84.99 *	17.1	21.0	14000								•	•	•	•	•	•		
	D1	76.12	19.0	23.0	14000								•	•	•	•	•	•		
	C1	64.47 *	22.0	27.0	14000								•	•	•	•	•	•		
B1	55.68	26.0	31.0	14000									•	•	•	•	•			
A1	41.85 *	35.0	42.0	14000										•	•	•	•			
FZ.168B 8683 ... 14000	R1	53.48	27	33	9000								•	•	•	•				
	Q1	48.29	30	36	10500								•	•	•	•	•			
	P1	45.25	32	39	11500								•	•	•	•	•	•		
	N1	38.87 *	37	45	13000								•	•	•	•	•	•		
	M1	33.58	43	52	13000								•	•	•	•	•	•	•	
	L1	29.64	49	59	14000								•	•	•	•	•	•	•	
	K1	26.68 *	54	66	14000								•	•	•	•	•	•	•	
	J1	22.14 *	65	79	14000								•	•	•	•	•	•	•	
	H1	20.19	72	87	14000								•	•	•	•	•	•	•	
	G1	17.71 *	82	99	14000								•	•	•	•	•	•	•	
	F1	15.22	95	115	14000									•	•	•	•	•	•	
	E1	11.86 *	122	148	13076									•	•	•	•	•	•	
	D1	9.42 *	154	186	12147										•	•	•	•	•	
	C1	8.54	170	205	11257											•	•	•	•	
	B1	6.65 *	218	263	10011												•	•	•	
A1	5.28 *	275	331	8682													•	•		

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożenia, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580
Rozmiar silnika																				
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315	
FD.188B-D48 20000	N1	71388 *	0.02	0.02	20000	•	•	•												
	M1	63484	0.02	0.03	20000	•	•	•												
	L1	55070 *	0.03	0.03	20000	•	•	•	•											
	K1	51455	0.03	0.03	20000	•	•	•	•											
	J1	45255 *	0.03	0.04	20000	•	•	•	•											
	H1	39634	0.04	0.04	20000	•	•	•	•	•										
	G1	35056 *	0.04	0.05	20000	•	•	•	•	•										
	F1	31771	0.05	0.06	20000	•	•	•	•	•										
	E1	28045 *	0.05	0.06	20000	•	•	•	•	•										
	D1	25299	0.06	0.07	20000	•	•	•	•	•										
	C1	22946 *	0.06	0.08	20000	•	•	•	•	•										
	B1	20906	0.07	0.08	20000	•	•	•	•	•										
	A1	19122 *	0.08	0.09	20000	•	•	•	•	•										
FD.188B-Z48 20000	A2	17537	0.08	0.10	20000	•	•	•												
	X1	15519 *	0.09	0.11	20000	•	•	•	•											
	W1	14108	0.10	0.12	20000	•	•	•	•											
	V1	12674 *	0.11	0.14	20000	•	•	•	•											
	U1	10863	0.13	0.16	20000	•	•	•	•	•										
	T1	9829 *	0.15	0.18	20000	•	•	•	•	•	•									
	S1	9073	0.16	0.19	20000	•	•	•	•	•	•									
	R1	7889 *	0.18	0.22	20000	•	•	•	•	•	•									
	Q1	7163	0.20	0.24	20000	•	•	•	•	•	•									
	P1	6540 *	0.22	0.27	20000	•	•	•	•	•	•									
	N1	6001	0.24	0.29	20000	•	•	•	•	•	•									
	M1	5529 *	0.26	0.32	20000	•	•	•	•	•	•									
	L1	5021	0.29	0.35	20000	•	•	•	•	•	•									
	K1	4574 *	0.32	0.38	20000	•	•	•	•	•	•									
	J1	4190	0.35	0.42	20000	•	•	•	•	•	•									
	H1	3739 *	0.39	0.47	20000	•	•	•	•	•	•									
	G1	3337	0.43	0.52	20000			•	•	•	•									
	F1	2834	0.51	0.62	20000			•	•	•	•									
	E1	2359 *	0.61	0.74	20000			•	•	•	•									
	D1	2322 *	0.62	0.75	20000	•	•	•	•	•	•									
C1	2072	0.70	0.84	20000			•	•	•	•										
B1	1760	0.82	0.99	20000			•	•	•	•										
A1	1465 *	0.99	1.20	20000			•	•	•	•										
FD.188B-Z68 20000	H1	1449	1.00	1.20	20000			•	•	•	•	•								
	G1	1236 *	1.20	1.40	20000			•	•	•	•	•	•							
	F1	1030	1.40	1.70	20000					•	•	•	•							
	E1	854 *	1.70	2.00	20000						•	•	•	•						
	D1	754	1.90	2.30	20000						•	•	•	•	•					
	C1	643 *	2.30	2.70	20000						•	•	•	•	•	•				
	B1	536	2.70	3.30	20000							•	•	•	•	•	•			
	A1	444 *	3.30	3.90	20000							•	•	•	•	•	•	•		

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Przełożenia i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)												
								3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580
						Rozmiar silnika														
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315	
FD.188B 20000	U1	403.86 *	3.6	4.3	20000							•								
	T1	370.52	3.9	4.7	20000							•								
	S1	341.94 *	4.2	5.1	20000							•								
	R1	317.18	4.6	5.5	20000							•								
	Q1	299.20 *	4.8	5.8	20000							•	•							
	P1	279.86	5.2	6.3	20000							•	•							
	N1	248.85 *	5.8	7.0	20000							•	•	•	•					
	M1	234.93	6.2	7.4	20000							•	•	•	•					
	L1	210.89 *	6.9	8.3	20000							•	•	•	•	•				
	K1	193.56	7.5	9.0	20000							•	•	•	•	•				
	J1	167.03	8.7	10.5	20000							•	•	•	•	•	•			
	H1	146.11	9.9	12.0	20000							•	•	•	•	•	•	•		
	G1	127.07	11.4	13.8	20000							•	•	•	•	•	•	•	•	
	F1	111.49 *	13.0	15.7	20000							•	•	•	•	•	•	•	•	
	E1	94.28 *	15.4	18.6	20000							•	•	•	•	•	•	•	•	
	D1	85.54	17.0	20.0	20000							•	•	•	•	•	•	•	•	
	C1	74.58 *	19.4	23.0	20000							•	•	•	•	•	•	•	•	
B1	63.32	23.0	28.0	20000								•	•	•	•	•	•	•		
A1	48.46 *	30.0	36.0	20000								•	•	•	•	•	•	•		
FZ.188B 14190 ... 20000	P1	52.63	28	33	16580								•	•	•	•				
	N1	48.47	30	36	16870								•	•	•	•	•			
	M1	42.07 *	34	42	17500								•	•	•	•	•			
	L1	37.08	39	47	17510								•	•	•	•	•	•		
	K1	32.54	45	54	18550								•	•	•	•	•	•		
	J1	29.33 *	49	60	20000								•	•	•	•	•	•		
	H1	24.90 *	58	70	20000								•	•	•	•	•	•		
	G1	23.13	63	76	20000								•	•	•	•	•	•		
	F1	19.87 *	73	88	19790								•	•	•	•	•	•		
	E1	16.95	86	103	18870								•	•	•	•	•	•		
	D1	13.35 *	109	131	17560								•	•	•	•	•	•		
	C1	10.74 *	135	163	16070									•	•	•	•	•		
	B1	9.34	155	187	14990											•	•	•		
A1	8.34	174	210	14190												•	•			

* Preferowany współczynnik przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

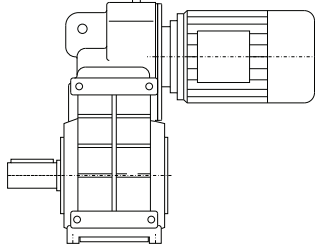
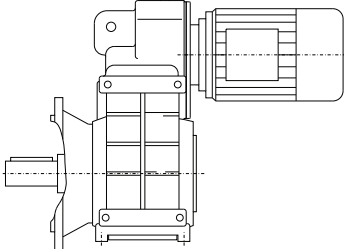
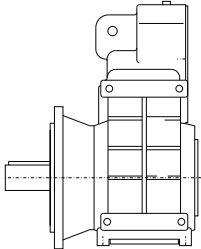
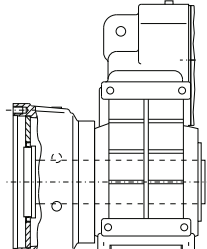
W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Wybór i dane zamówieniowe

Sposób montażu	Kod zam. 14. pozycja	Kod w oznaczeniu typu (3. poz. dla wału pełnego, 4. poz. dla wału drążonego)	
Wykonanie łapowe	A	-	
Wykonanie kołnierzowe (typ-C)	H	Z	
Wykonanie z ramieniem reakcyjnym	D	D	
Wykonanie kołnierzowe (typ-A)	F	F	
Kołnierz miksera	M	M	
Kołnierz ekstrudera	E	E	

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Sposoby montażu

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

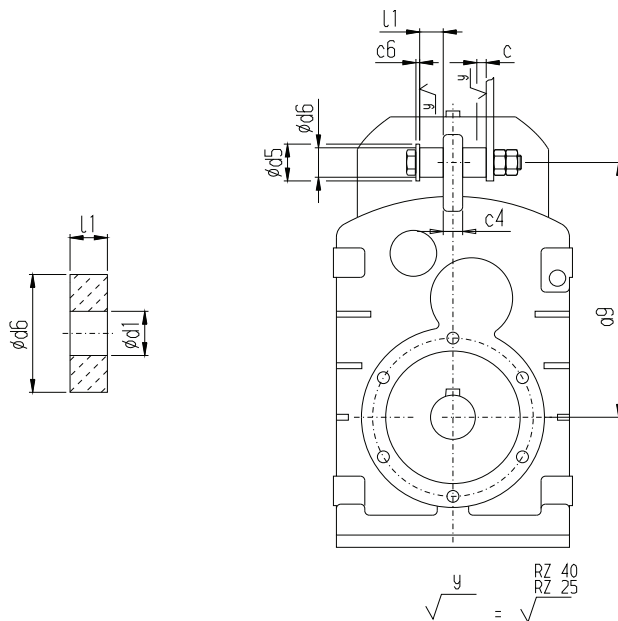
Reduktor walcowy płaski z ramieniem reakcyjnym

Gumowe odbojniki (dostarczane luzem) wykorzystywane są do elastycznego mocowania reduktora na zintegrowanym uchwyście w korpusie. Elementy gumowe są odpowiednie dla wszystkich pozycji montażowych, a ich odporność termiczna wynosi pomiędzy $-40\text{ }^{\circ}\text{C}$ a $+80\text{ }^{\circ}\text{C}$.

Materiał: kauczuk naturalny, twardość 70 ± 5 , Shore-A

Kod produktu: **D** na **14. pozycji**

Wały, pozycje montażowe i wymiary odpowiadają wykonaniu z kołnierzem w korpusie (typ-C).



Typ reduktora	a9	l1	d6	d1	d5	c6 _{min}	c4	c*
F.28	140	15	30	10.5 + 0.5	40	2.0	10	1.8
F.38B	140	15	30	10.5 + 0.5	40	2.5	12	3.8
F.48B	185	20	40	12.5 + 0.5	50	3.0	12	3.7
F.68B	218	20	40	12.5 + 0.5	50	3.0	16	5.6
F.88B	278	30	60	21.0 + 0.5	75	4.0	20	5.0
F.108B	346	30	60	21.0 + 0.5	75	4.0	26	7.3
F.128B	395	40	80	25.0 + 0.5	100	6.0	30	8.0
F.148B	485	40	80	25.0 + 0.5	100	6.0	36	9.4
F.168B	550	50	120	31.0 + 0.5	140	8.0	50	6.2
F.188B	620	50	120	31.0 + 0.5	140	8.0	50	8.3

* Ścisk sprężysty przy momencie max.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor walcowy płaski z kołnierzem miksera, 88 do 168

Wykonanie dla dużych obciążeń

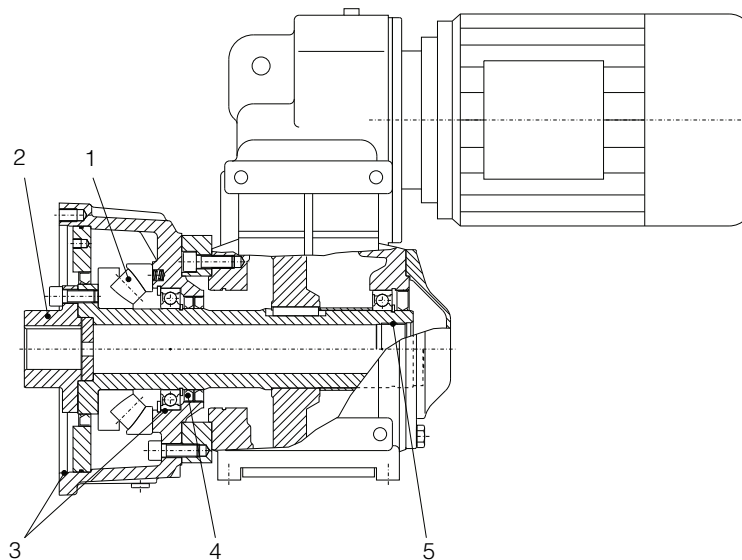
Kołnierz miksera jest wyposażony w łożyska wyjściowe dostosowane do przenoszenia dużych obciążeń pochodzących od sił poprzecznych i wzdłużnych.

Optymalne wykonanie zapewnia szczególną ochronę obudowy reduktora przed działaniem sił poprzecznych.

Żywotność łożysk może być obliczona na zapytanie lub za pomocą programu kalkulacyjnego konfiguratora MOTOX.

Reduktor walcowy płaski z kołnierzem ekstrudera, 68 do 168

Reduktory z kołnierzem ekstrudera są idealne do zastosowań w przemyśle wyłaczarkowym, szczególnie w aplikacjach o niskim lub średnim zakresie wydajności.



1. Duże kulowe łożysko oporowe

seria 294... łożysko oporowe odporne na duże siły poprzeczne.

2. Proste, oszczędne wykonanie

Tuleja wału może być dostraczana przez klienta, brak procesów szlifowania. Standardowa tuleja wykonywana jest z wpustem klinowym zgodnie z normą DIN 6885/1.

3. Dobra mimośrodowość

Otwór łożyska promieniowego i otwór centrowania kołnierza wykonane podczas jednego procesu obróbki.

4. Optymalne smarowanie

Komora olejowa ekstrudera odseparowana od komory reduktora.

5. Standardowe przyłącza

Gwint metryczny do obsługi ślimaka ekstrudera (ślimak wypychany od tyłu).

Zakres zastosowania

Reduktor walcowy płaski		F.AE 68B	F.AE 88B	F.AE 108B	F.AE 128B	F.AE 148B	F.AE 168B
Max. moc	[kW]	9.2	15	30	45	55	90
Przełożenie min./max.	[2-stopnie]	3.97/61.17	4.77/64.58	5.60/64.21	3.8/56.42	5.39/68.23	5.28/53.48
Max. moment	[Nm]	1000	1900	3400	6100	9000	14000
Max. siły poprzeczne	[kN]	65	105	180	260	400	580
Łożysko oporowe	[.]	29414E	29417E	29420E	29424E	29426E	29432E

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wykonanie wału

Wybór i dane zamówieniowe

Wykonanie wału	Kod zam. 8. pozycja	Kod zam. sufiks	Wymiary wału				
Reduktor walcowy płaski FZ, dwustopniowy i FD, trzystopniowy, wykonanie łapowe							
Rozmiar			F.28	F.38B	F.48B	F.68B	F.88B
Wał drażony	5		H25 x 104	H30 x 120	H35 x 150	H40 x 180	H50 x 210
	6				H40 x 150*	H45 x 180*	H60 x 210*
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H25 x 126	H30 x 146*	H40 x 177*	H50 x 209*	H60 x 241*
	9	H3B		H30/31 x 146	H40/41 x 177	H50/51 x 209	H60/61 x 241
Wał drażony wieloklinowy	9	H4A	N25 x 1.25 x 30 x 18 x 9H x 104	N35 x 1.25 x 30 x 26 x 9H x 120	N40 x 2 x 30 x 18 x 9H x 150	N50 x 2 x 30 x 24 x 9H x 180	N60 x 2 x 30 x 28 x 9H x 210
Rozmiar			F.108B	F.128B	F.148B	F.168B	F.188B
Wał drażony	5		H60 x 240	H70 x 300	H80 x 350	H100 x 410	H120 x 500
	6		H70 x 240*	H80 x 300*	H90 x 350*	H110 x 410*	
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H70 x 280*	H80 x 345*	H95 x 404*	H105 x 483*	H125 x 580
	9	H3B	H70/71 x 280	H80/81 x 345	H95/96 x 404	H105/106 x 483	
Wał drażony wieloklinowy	9	H4A	N70 x 2 x 30 x 34 x 9H x 240	N80 x 3 x 30 x 25 x 9H x 300	N90 x 3 x 30 x 28 x 9H x 350	N110 x 3 x 30 x 35 x 9H x 410	N130 x 5 x 30 x 24 x 9H x 500
Reduktor walcowy płaski FZ.Z, dwustopniowy i FD.Z, trzystopniowy z kołnierzem w korpusie							
Rozmiar			F..Z28	F..Z38B	F..Z48B	F..Z68B	F..Z88B
Wał pełny z klinem	1		V25 x 50	V25 x 50	V30 x 60	V40 x 80	V50 x 100
	3			V35 x 70*	V40 x 80*	V50 x 100*	V70 x 140*
Wał drażony	5		H25 x 104	H30 x 120	H35 x 150	H40 x 180	H50 x 210
	6				H40 x 150*	H45 x 180*	H60 x 210*
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H25 x 126	H30 x 146*	H40 x 177*	H50 x 209*	H60 x 241*
	9	H3B		H30/31 x 146	H40/41 x 177	H50/51 x 209	H60/61 x 241
Wał drażony wieloklinowy	9	H4A	N25 x 1.25 x 30 x 18 x 9H x 104	N35 x 1.25 x 30 x 26 x 9H x 120	N40 x 2 x 30 x 18 x 9H x 150	N50 x 2 x 30 x 24 x 9H x 180	N60 x 2 x 30 x 28 x 9H x 210
Rozmiar			F..Z108B	F..Z128B	F..Z148B	F..Z168B	F..Z188B
Wał pełny z klinem	1		V60 x 120	V70 x 140	V90 x 170	V110 x 210	V120 x 210
	3		V80 x 170*	V90 x 170*	V100 x 210*	V120 x 210*	V140 x 250*
Wał drażony	5		H60 x 240	H70 x 300	H80 x 350	H100 x 410	H120 x 500
	6		H70 x 240*	H80 x 300*	H90 x 350*	H110 x 410*	
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H70 x 280*	H80 x 345*	H95 x 404*	H105 x 483*	H125 x 580*
	9	H3B	H70/71 x 280	H80/81 x 345	H95/96 x 404	H105/106 x 483	
Wał drażony wieloklinowy	9	H4A	N70 x 2 x 30 x 34 x 9H x 240	N80 x 3 x 30 x 25 x 9H x 300	N90 x 3 x 30 x 28 x 9H x 350	N110 x 3 x 30 x 35 x 9H x 410	N130 x 5 x 30 x 24 x 9H x 500

*) Serie preferowane

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Wykonanie wału	Kod zam. 8. pozycja	Kod zam. sufiks	Wymiary wału				
Reduktor walcowy płaski FZ.F, dwustopniowy i FD.F, trzystopniowy, wykonanie kołnierzone (typ-A)							
Rozmiar			F..F28	F..F38B	F..F48B	F..F68B	F..F88B
Wał pełny z klinem	2		V25 x 50 (i2=l)	V25 x 50 (i2=l)	V30 x 60 (i2=l)	V40 x 80 (i2=l)	V50 x 100 (i2=l)
Wał drażony	5		H25 x 104	H30 x 120	H35 x 150	H40 x 180	H50 x 210
	6				H40 x 150*	H45 x 180*	H60 x 210*
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H25 x 126	H30 x 146*	H40 x 177*	H50 x 209*	H60 x 241*
	9	H3B		H30/31 x 146	H40/41 x 177	H50/51 x 209	H60/61 x 241
Wał drażony wieloklinowy	9	H4A	N25 x 1.25 x 30 x 18 x 9H x 104	N35 x 1.25 x 30 x 26 x 9H x 120	N40 x 2 x 30 x 18 x 9H x 150	N50 x 2 x 30 x 24 x 9H x 180	N60 x 2 x 30 x 28 x 9H x 210
Rozmiar			F..F108B	F..F128B	F..F148B	F..F168B	F..F188B
Wał pełny z klinem	2		V60 x 120 (i2=l)	V70 x 140 (i2=l)	V90 x 170 (i2=l)	V110 x 210 (i2=l)	V120 x 210 (i2=l)
Wał drażony	5		H60 x 240	H70 x 300	H80 x 350	H100 x 410	H120 x 500
	6		H70 x 240*	H80 x 300*	H90 x 350*	H110 x 410*	
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H70 x 280*	H80 x 345*	H95 x 404*	H105 x 483*	H125 x 580
	9	H3B	H70/71 x 280	H80/81 x 345	H95/96 x 404	H105/106 x 483	
Wał drażony wieloklinowy	9	H4A	N70 x 2 x 30 x 34 x 9H x 240	N80 x 3 x 30 x 25 x 9H x 300	N90 x 3 x 30 x 28 x 9H x 350	N110 x 3 x 30 x 35 x 9H x 410	N130 x 5 x 30 x 24 x 9H x 500

*) Serie preferowane

Wykonania wału dla reduktora z kołnierzem miksera

Wykonanie wału	Kod zam. 8. pozycja	Kod zam. sufiks	Wymiary wału				
Reduktor walcowy płaski F..M, dwustopniowy i trzystopniowy							
Rozmiar			F..M88B	F..M108B	F..M128B	F..M148B	F..M168B
Wał pełny z klinem	3		V70 x 140	V80 x 170	V90 x 170	V100 x 210	V120 x 210
Wał drażony	9	H2F	H60 x 321	H70 x 366	H80 x 456	H90 x 524	H110 x 609

Wykonania wału dla reduktora z kołnierzem ekstrudera

Wykonanie wału	Kod zam. 8. pozycja	Kod zam. sufiks	Wymiary wału					
Reduktor walcowy płaski F..E, dwustopniowy i trzystopniowy								
Rozmiar			F.AE68	F.AE88	F.AE108	F.AE128	F.AE148	F.AE168
Wał drażony	9	H2A	H20 x 48	H30 x 58	H40 x 71	H45 x 87	H60 x 95	H70 x 105
	9	H2B	H25 x 48	H35 x 58	H45 x 71	H50 x 87	H70 x 95	H80 x 105
	9	H2C	H30 x 48*	H40 x 58*	H50 x 71*	H60 x 87*	H75 x 95*	H90 x 105*

*) Serie preferowane

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wykonanie kołnierzowe (typ-A)

Wybór i dane zamówieniowe

Kod zam.	Średnica kołnierza									
Reduktor walcowy płaski FZ.F, dwustopniowy										
Rozmiar	FZ.F28	FZ.F38B	FZ.F48B	FZ.F68B	FZ.F88B	FZ.F108B	FZ.F128B	FZ.F148B	FZ.F168B	FZ.F188B
H01		160	200	250	300					
H02	120					350		450		660
H03	160						450		550	
Reduktor walcowy płaski FD.F, trzystopniowy										
Rozmiar	FD.F28	FD.F38B	FD.F48B	FD.F68B	FD.F88B	FD.F108B	FD.F128B	FD.F148B	FD.F168B	FD.F188B
H01		160	200	250	300					
H02	120					350		450		660
H03	160						450		550	

3

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Sposoby montażu i pozycje montażowe

Wybór i dane zamówieniowe

Sposób montażu / pozycja montażowa muszą być określone w zamówieniu dla zapewnienia dostawy reduktora z właściwą ilością oleju.

Prosimy o kontakt z serwisem klienta w celu określenia odpowiedniej ilości dla nieuwzględnionej tu pozycji montażowej.

Pozycja skrzynki zaciskowej

Skrzynka zaciskowa silnika może być zamontowana w czterech różnych pozycjach. Patrz rozdział 8 dla sprawdzenia odpowiednich pozycji i odpowiadających im kodów zamówieniowych.



3

Reduktor walcowy płaski dwu- i trzystopniowy, wykonanie łapowe, wykonanie kołnierzowe i z kołnierzem w korpusie

Punkty kontroli oleju:

• Rozmiar 28: Te typy nasmarowano bezterminowo. Brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.

• Rozmiar 38B: V Wlew oleju

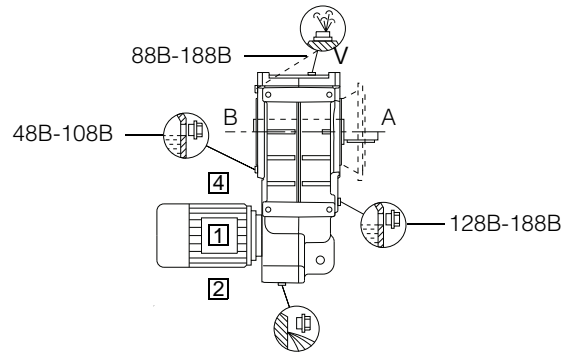
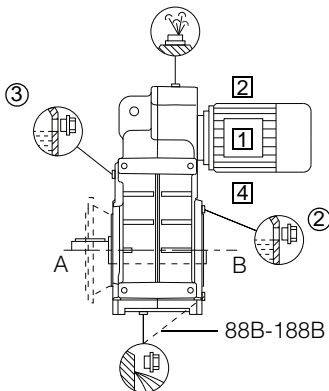
• Od rozmiaru 48B:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju  Bagnet - - - Alternatywy

② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st. * Po przeciwnej stronie A,B pozycja dla mocowania wału pełnego

1 ... 4 Pozycja puszkii zaciskowej (rozdział 8)

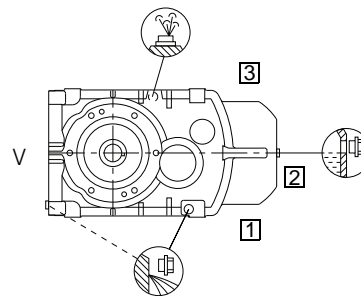
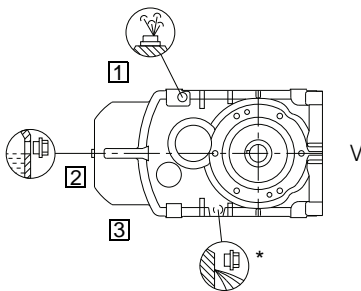
F.Z, F.F: B5-01 (IM B5-01)
Kod zam. (strona wyj. A): **D22**
F.AZ, F.AF: H-01
Kod zam. (strona wyj. A): **D76**

F.Z, F.F: B5-03 (IM B5-03)
Kod zam. (strona wyj. A): **D32**
F.AZ, F.AF: H-02
Kod zam. (strona wyj. A): **D78**



F.Z, F.F: B5-02 (IM B5-02)
Kod zam. (strona wyj. A): **D27**
F.AZ, F.AF: H-03
Kod zam. (strona wyj. A): **D80**

F.Z, F.F: B5-00 (IM B5-00)
Kod zam. (strona wyj. A): **D17**
F.AZ, F.AF: H-04
Kod zam. (strona wyj. A): **D82**



Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Sposoby montażu i pozycje montażowe





Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor walcowy płaski dwu- i trzystopniowy, wykonanie łapowe, wykonanie kołnierzone i z kołnierzem w korpusie

Punkty kontroli oleju:

• Rozmiar 28: Te typy nasmarowano bezterminowo. Brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.

• Rozmiar 38B: V Wlew oleju

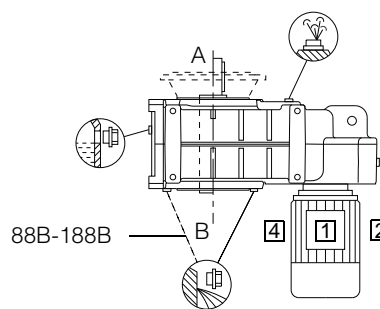
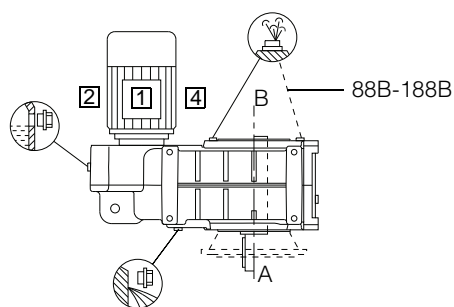
• Od rozmiaru 48B:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju  Bagnet - - - - Alternatywy

② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st.* Po przeciwnej stronie A,B pozycja dla mocowania wału pełnego

① ... ④ Pozycja puszkii zaciskowej (rozdział 8)

F.Z, F.F: V1-00 (IM V1-00)
Kod zam. (strona wyj. A): **D90**
F.AZ, F.AF: H-05
Kod zam. (strona wyj. A): **D84**

F.Z, F.F: V3-00 (IM V3-00)
Kod zam. (strona wyj. A): **D98**
F.AZ, F.AF: H-06
Kod zam. (strona wyj. A): **D86**



Reduktor walcowy płaski dwu- i trzystopniowy z kołnierzem miksera (FZ.M/FD.M)

Pozycje montażowe odpowiadają tym z wykonania reduktorów standardowych.

Reduktor walcowy płaski dwu- i trzystopniowy z kołnierzem ekstrudera (FZAE/FDAE)

Pozycje montażowe odpowiadają tym z wykonania reduktorów standardowych z wałem drążonym.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tandemowy reduktor walcowy płaski


Sposób montażu / pozycja montażowa reduktora tandemowego odpowiada tej dla reduktora głównego. Rysunki poniżej zostały opracowane dla pokazania pozycji punktów kontroli oleju dla drugiego reduktora.

Uwaga:

W poziomej pozycji pracy wypukła część obudowy drugiego reduktora zwrócona jest zazwyczaj pionowo w dół.

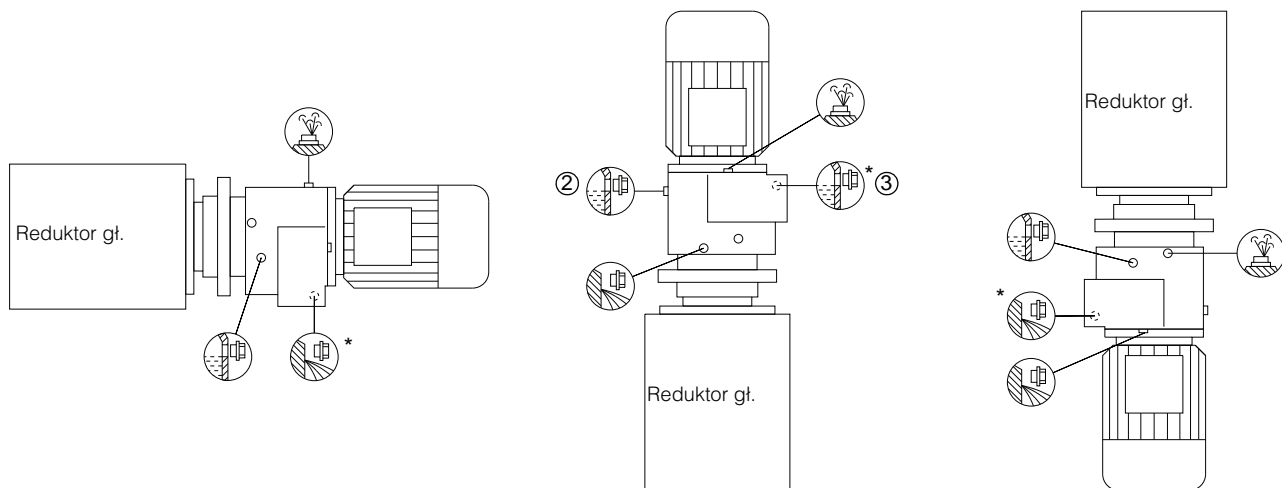
Punkty kontroli oleju:

- Rozmiar 28/38B (grugi reduktor): Te typy nasmarowano bezterminowo. Brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.

- Od rozmiaru 48B:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

② Reduktor 2-st. ③ Reduktor 3-st.

1 ... 4 Pozycja puszkowej zaciskowej (rozdział 8)



Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wersje specjalne

Smarowanie

Reduktory walcowe płaskie napełniane są standardowo olejem mineralnym jako gotowe do użytkowania.

Jeśli reduktor ma być zastosowany w aplikacji o specyficznych wymaganiach, to mogą być stosowane oleje podane poniżej.

Zakres stosowania	Temperatura otoczenia ¹⁾		Oznaczenie DIN ISO	Kod zam.
Oleje standardowe				
Temperatura standardowa	-10	... +40°C	CLP ISO VG 220	K06
Podwyższona żywotność serwisowa	-20	... +50°C	CLP ISO PG VG 220	K07
Temperatura wysoka	0	... +60°C	CLP ISO PG VG 460	K08
Temperatura niska	-30	... +50°C	CLP ISO PAO VG 220	K12 ²⁾
Temperatura najniższa	-40	... +40°C	CLP ISO PAO VG 68	K13 ²⁾
Oleje bezpieczne fizjologicznie (zastosowanie w przemyśle spożywczym) zgodnie z USDA-H1				
Temperatura standardowa	-30	... +40°C	CLP ISO PAO VG 460	K10 ²⁾
Oleje podlegające biodegradacji				
Temperatura standardowa	-20	... +40°C	CLP ISO E VG 220	K11 ²⁾

¹⁾ Zalecenie

²⁾ Na zapytanie

Reduktory o rozmiarach 48 do 188 wyposażone są standardowo w korki wlewu, poziomu oleju oraz spustu oleju. Odpowietrzanie i filtr odpowietrzający, które dostarczane są luzem, muszą być zamontowane w odpowiednim miejscu punktu wlewu, przed ruchem.

Rozmiar 28 nie posiada odpowietrzania, korka poziomu lub spustu oleju. Olej nie wymaga wymiany, pod warunkiem zachowania właściwego obciążenia termicznego dla reduktora.

Reduktory walcowe w rozmiarze 38 posiadają śrubę olejową; te reduktory nie wymagają elementów odpowietrzania.

Kontrola poziomu oleju

Wziernik oleju

Dla rozmiaru 48 i powyżej reduktory mogą być wyposażone we wzrokowy kontroler poziomu oleju (wziernik w postaci oczka) dla większości sposobów oraz pozycji montażowych.

Kod zam. **G34**

Elektryczny system kontroli oleju

Jeśli jest to wymagane, reduktor może być wyposażony w elektryczny system kontroli oleju, który umożliwia zdalny nadzór nad właściwym poziomem oleju reduktora. Poziom oleju kontrolowany jest poprzez czujnik pojemnościowy tylko podczas postoju reduktora; brak możliwości pomiaru ciągłego podczas pracy.

Kod zam.:

Czujnik pojemnościowy **G37**

Wzmacniacz separacyjny 24 V **G39**

Odpowietrzanie reduktora

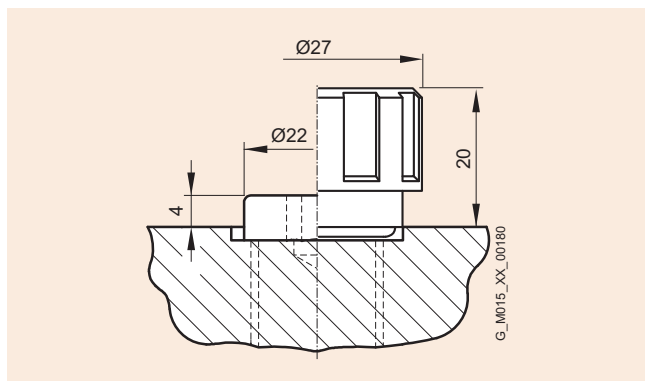
Umieszczenie elementów odpowietrzania widoczne jest na rysunkach przedstawiających pozycje montażowe.

Jeśli jest to wymagane, ciśnieniowy zawór odpowietrzający może być zastosowany dla rozmiaru powyżej 48.

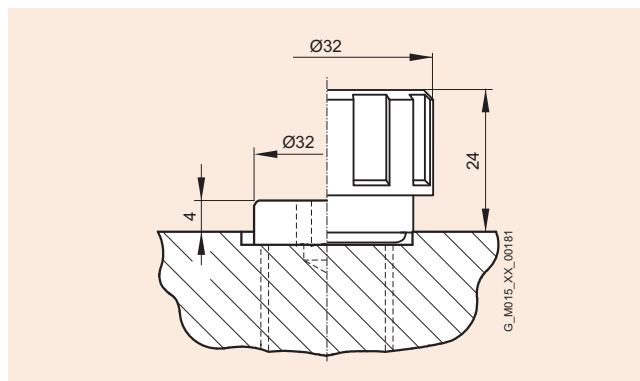
Kod zam.:

Filtr odpowietrzający **G44**

Ciśnieniowy zawór odpowietrzający **G45**



Reduktor	Rozmiar
Reduktor walcowy płaski	FD./FZ.48B ... FD./FZ.128B



Reduktor	Rozmiar
Reduktor walcowy płaski	FD./FZ.148B ... FD./FZ.188B

Spust oleju

Śruba magnetyczna

Śruba magnetyczna do umieszczenia w miejscu otworu spustowego dostępna jest dla reduktorów walcowych powyżej rozmiaru 48. Zapewnia to zbieranie opiłków metalu gromadzących się w oleju reduktora.

Kod zam. **G53**

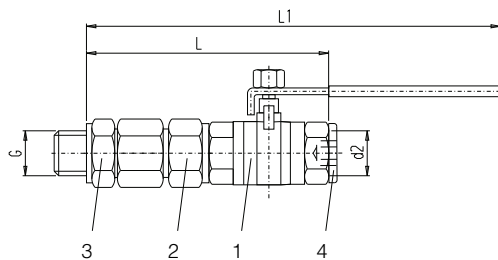
Zawór spustowy oleju

Zawór spustowy oleju jest dostępny na zapytanie dla reduktorów o rozmiarze powyżej 48.

Zawór może być wykonany jako kompletny z końcówką gwintowaną, mocowany zależnie od odpowiedniej pozycji montażowej.

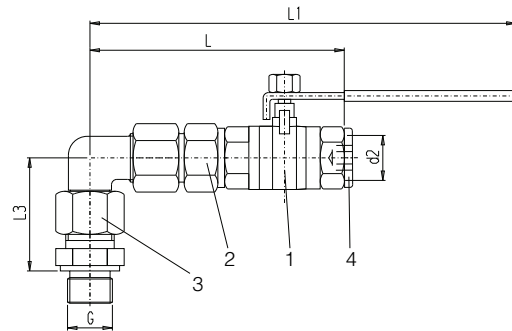
Kod zam.:

Zawór spustowy oleju, prosty **G54**



Poz. 1 Zawór spustowy
Poz. 2 Poł. śrubowe EGE
Poz. 3 Poł. śrubowe GE
Poz. 4 Zakończenie śrubowe

Kątowy zawór spustowy dostępny jest również na zapytanie.



Poz. 1 Zawór spustowy
Poz. 2 Poł. śrubowe EGE
Poz. 3 Poł. śrubowe GE
Poz. 4 Zakończenie śrubowe

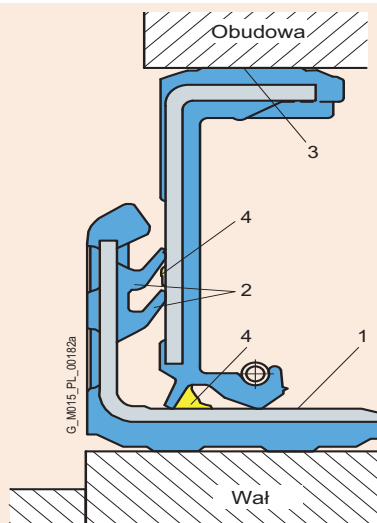
Uszczelnienie

Uszczelnienie kasetowe

Uszczelnienie kasetowe, dodatkowo zabezpieczające przed wyciekami oleju, dostępne jest dla reduktorów walcowych płaskich o rozmiarach 38 do 168.

Uszczelnienie kasetowe jest szczególnie zalecane do zastosowań na zewnątrz.

Kod zam. **G24**



- 1 • osłonięta powierzchnia bieżna uszczelnienia
- brak uszkodzeń podczas montażu
- 2 • dodatkowa ochrona przed pyłem
- kompleksowy system uszczelnienia zapobiega uszkodzeniu powierzchni wału na skutek korozji lub pyłu
- 3 • gumowany pierścień wewnętrzny i zewnętrzny
- 4 • warstwa smaru zapobiega pracy uszczelnienia na sucho

Uszczelnienie podwójne

Uszczelnienie podwójne dostępne jest dla reduktorów o rozmiarach 18, 28, oraz 188. Uszczelnienie podwójne jest szczególnie zalecane do zastosowań na zewnątrz.

Kod zam. **G23**

Uszczelnienie Viton

Uszczelnienie Viton (tworzywo fluorkowe) jest zalecane przy ciężkiej pracy reduktora i wysokich temperaturach otoczenia powyżej +60 °C; dostępne dla wszystkich rozmiarów reduktorów.

Kod zam. **G25**

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

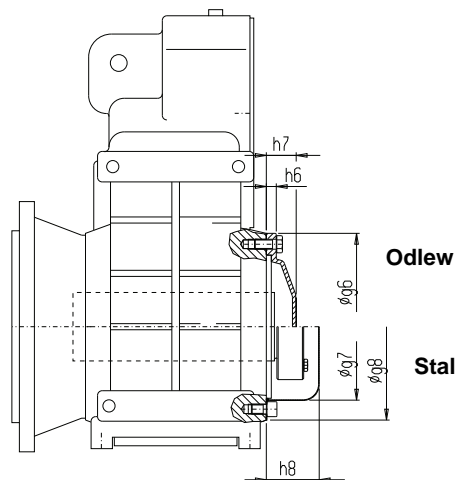
Wersje specjalne

Ośłona strony przeciwnapędowej NDE (kołpak ochronny)

Reduktory z wałem drążonym dostarczane są standardowo z plastikową osłoną uszczelniającą.

Jeśli jest to wymagane, reduktory te mogą być wyposażone w przykręcany kołpak ochronny wykonany z odlewu żeliwnego lub stali. Reduktory o rozmiarze 28 są wyposażone standardowo w stalowy kołpak ochronny.

Kołpaki ochronne wykonywane z odlewu żeliwnego nie mogą być stosowane dla wałów drążonych z tulejami zaciskowymi.



F.A, F.AF, F.AZ, F.AS ¹⁾, F.AFS ¹⁾, F.AZS ¹⁾, F.AT, F.AFT, F.AZT

¹⁾Jedynie kołpak stalowy jest dopuszczalny dla F.AS, F.ADS, F.AFS, and F.AZS; standardowa osłona dla rozmiaru 28

Kod zam.:

Stalowy kołpak ochronny **G60**

Stalowy kołpak ochronny, uszczelniony **G61**

Żeliwny kołpak ochronny **G62**

Żeliwny kołpak ochronny, uszczelniony **G63**

Typ reduktora	Kołpak stalowy			Kołpak żeliwny		
	g7	g8	h8	g6	h6	h7
F.28	58.0	102	33.5	–	–	–
F.38B	82.2	115	40.0	120	10	33
F.48B	99.0	130	44.0	132	10	33
F.68B	115.0	150	62.5	150	10	37
F.88B	137.0	190	70.0	190	13	50
F.108B	187.0	240	80.0	245	13	55
F.128B	233.0	292	85.0	295	16	48
F.148B	257.5	334	100.0	335	13	50
F.168B	309.5	390	129.5	400	13	50
F.188B	309.5	390	129.5	400	13	50

Wyjściowe łożyska wzmocnione

Łożyska reduktorów MOTOX są wymiarowane w sposób zapewniający wystarczającą wytrzymałość w większości aplikacji napędowych.

Jednakże reduktory mogą być wyposażane w układ łożysk wzmocnionych wału wyjściowego dla aplikacji ze szczególnie wysokimi obciążeniami siłą poprzeczną oraz wzdłużną.

Kod zam.: **G20**

Kołnierz miksera w wykonaniu "dry-well"

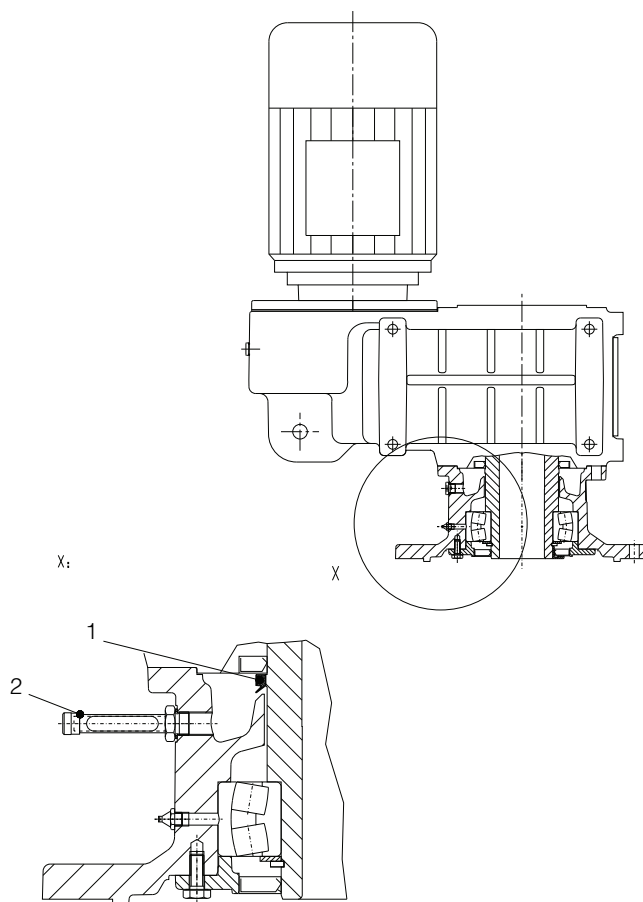
Kołnierz miksera może być wyposażony w dodatkowy pierścień typu "V" (1) dla pozycji montażowej V1-00, zapewniając odsączanie wycieków oleju do bezpiecznej komory, zabezpieczając w ten sposób elementy zewnętrzne przed skutkami wycieków.

Olej może być dodatkowo kontrolowany wzrokowo poprzez wziernik lub czujnik elektryczny (2).

Kod zam.:

Wykonanie z wziernikiem **G89**

Wykonanie z czujnikiem **G90**



Układ dosmarowania dla kołnierza miksera

Reduktor z kołnierzem miksera może być wyposażony w układ do dosmarowania na zapytanie.

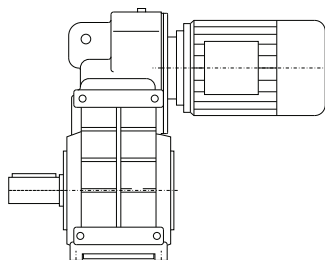
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

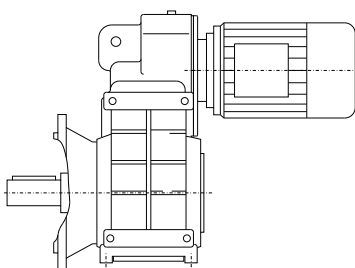
Wersje specjalne

3

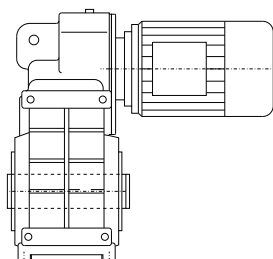
Przegląd rysunków wymiarowych



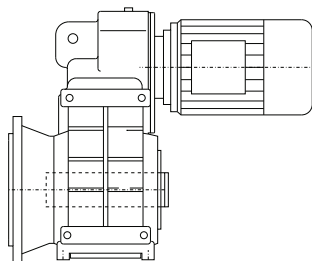
Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
F.Z28	3/98
F.Z38B	3/104
F.Z48B	3/110
F.Z68B	3/116
F.Z88B	3/122
F.Z108B	3/128
F.Z128B	3/134
F.Z148B	3/140
F.Z168B	3/146
F.Z188B	3/152



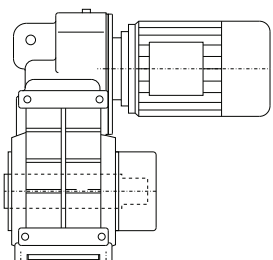
F.F28	3/99
F.F38B	3/105
F.F48B	3/111
F.F68B	3/117
F.F88B	3/123
F.F108B	3/129
F.F128B	3/135
F.F148B	3/141
F.F168B	3/147
F.F188B	3/154



F.A28/F.AZ28	3/100
F.A38B/F.AZ38B	3/106
F.A48B/F.AZ48B	3/112
F.A68B/F.AZ68B	3/118
F.A88B/F.AZ88B	3/124
F.A108B/F.AZ108B	3/130
F.A128B/F.AZ128B	3/136
F.A148B/F.AZ148B	3/142
F.A168B/F.AZ168B	3/148
F.A188B/F.AZ188B	3/156



F.AF28	3/101
F.AF38B	3/107
F.AF48B	3/113
F.AF68B	3/119
F.AF88B	3/125
F.AF108B	3/131
F.AF128B	3/137
F.AF148B	3/143
F.AF168B	3/149
F.AF188B	3/158



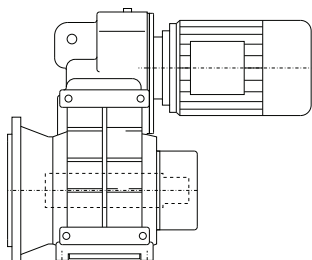
F.AS28/F.AZS28	3/102
F.AS38B/F.AZS38B	3/108
F.AS48B/F.AZS48B	3/114
F.AS68B/F.AZS68B	3/120
F.AS88B/F.AZS88B	3/126
F.AS108B/F.AZS108B	3/132
F.AS128B/F.AZS128B	3/138
F.AS148B/F.AZS148B	3/144
F.AS168B/F.AZS168B	3/150
F.AS188B/F.AZS188B	3/160

Motoreduktory

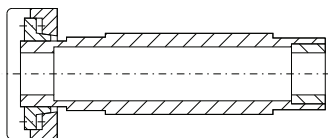
Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

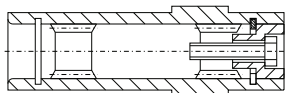
Przegląd rysunków wymiarowych (kontynuacja)



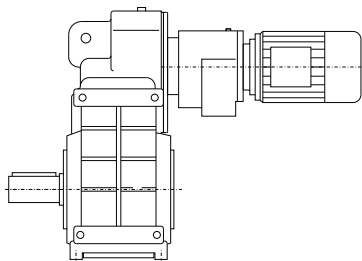
Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
F.AFS28	3/103
F.AFS38B	3/109
F.AFS48B	3/115
F.AFS68B	3/121
F.AFS88B	3/127
F.AFS108B	3/133
F.AFS128B	3/139
F.AFS148B	3/145
F.AFS168B	3/151
F.AFS188B	3/162



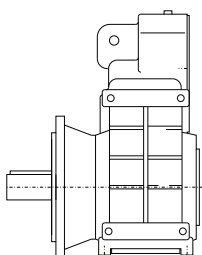
F.A.S38B ... F.A.S188B 3/163



F.A.T38B ... F.A.T188B 3/164

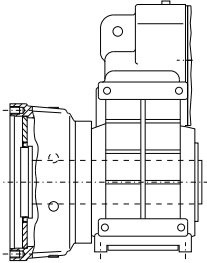
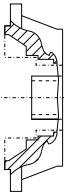
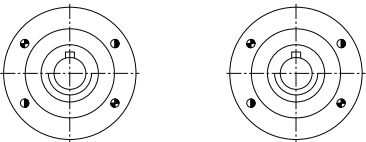


F.38B-Z28 ... F.188B-Z68 3/165



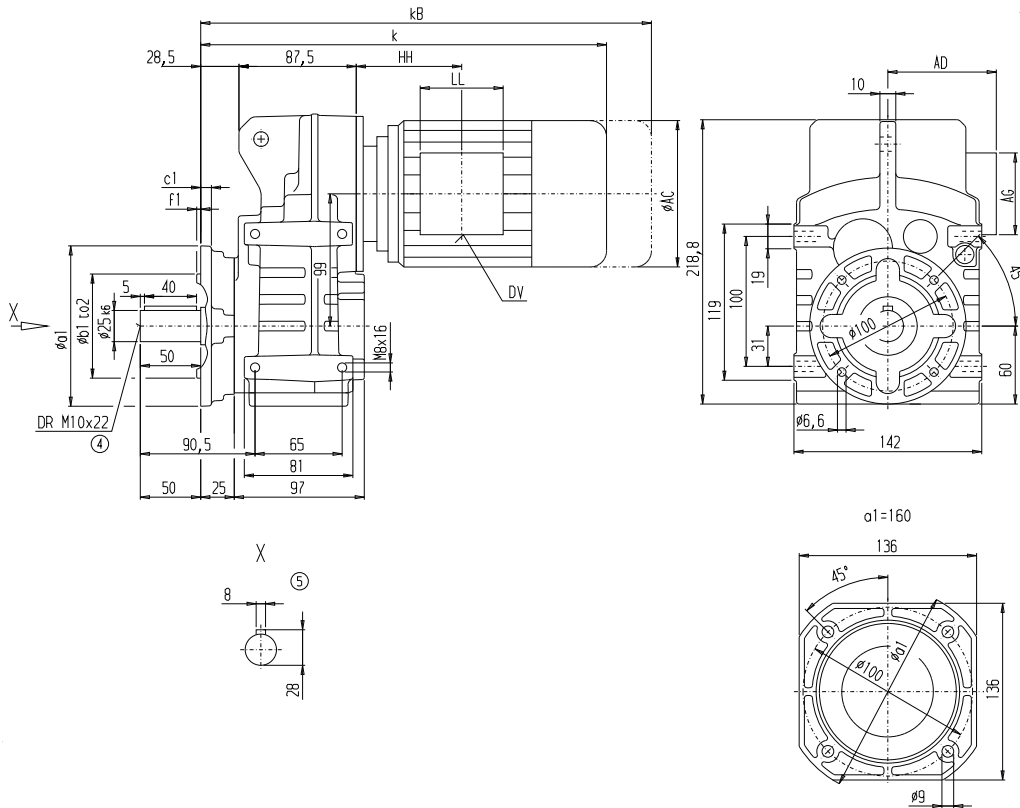
F.M88B ... F.M168B 3/169

Przegląd rysunków wymiarowych (kontynuacja)

	Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
	F.E88B ... F.E168B	3/171
	Dodatkowe wykonania kołnierzowe	3/173
	Otwory kołkowe	3/174

Reduktor FDF/FZF28 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

FF012



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	f1
A120	120	80	j6	8	3.0
A160	160	110	j6	9	3.5

Silnik	F.F28								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDF28	FZF28
LA71	318.5	373.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	11	10
LA71Z	337.5	392.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	11	10
LA90S	415.5	486.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20	20
LA90L	415.5	486.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20	20
LA90ZL	460.5	531.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	23	23
LA100L	497.5	578.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	–	29

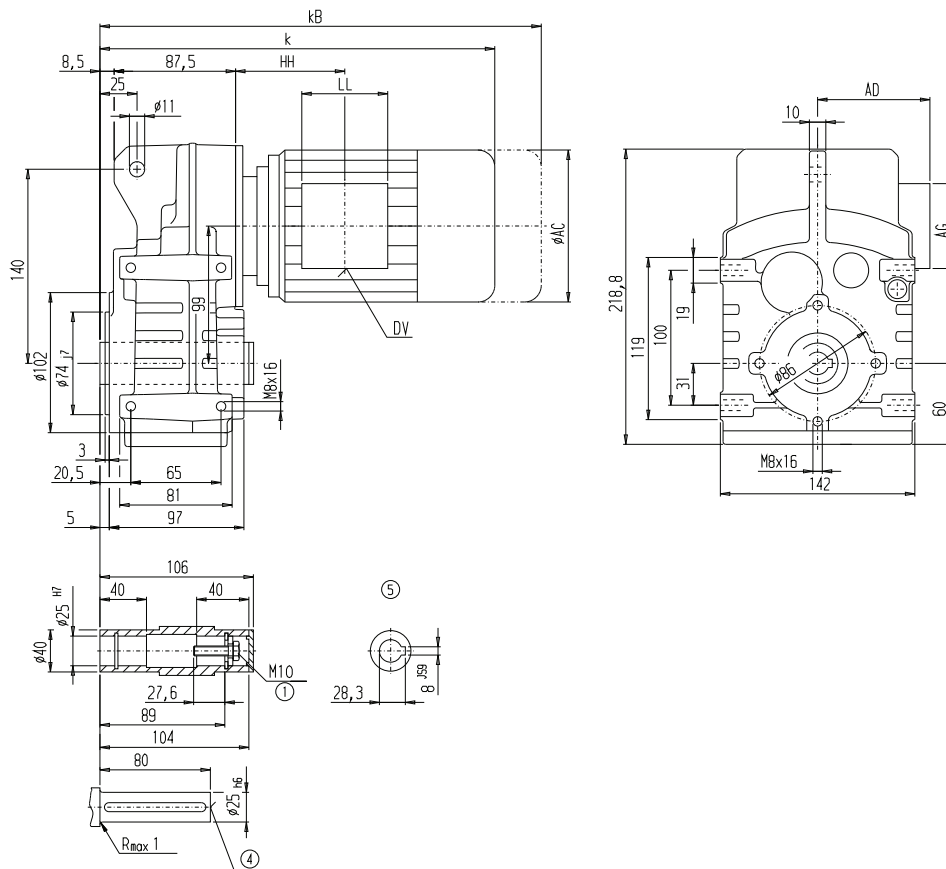
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDA/FZA28, FDAZ/FZAZ28 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C)

FA012
FAZ012



Silnik	F.A.28		AC	AD	AG	LL	HH	DV	Waga	
	k	kB							FDA.28	FZA.28
LA71	299.5	354.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10	9
LA71Z	318.5	373.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10	9
LA90S	396.5	467.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19	19
LA90L	396.5	467.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19	19
LA90ZL	441.5	512.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	22	22
LA100L	478.5	559.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	-	28

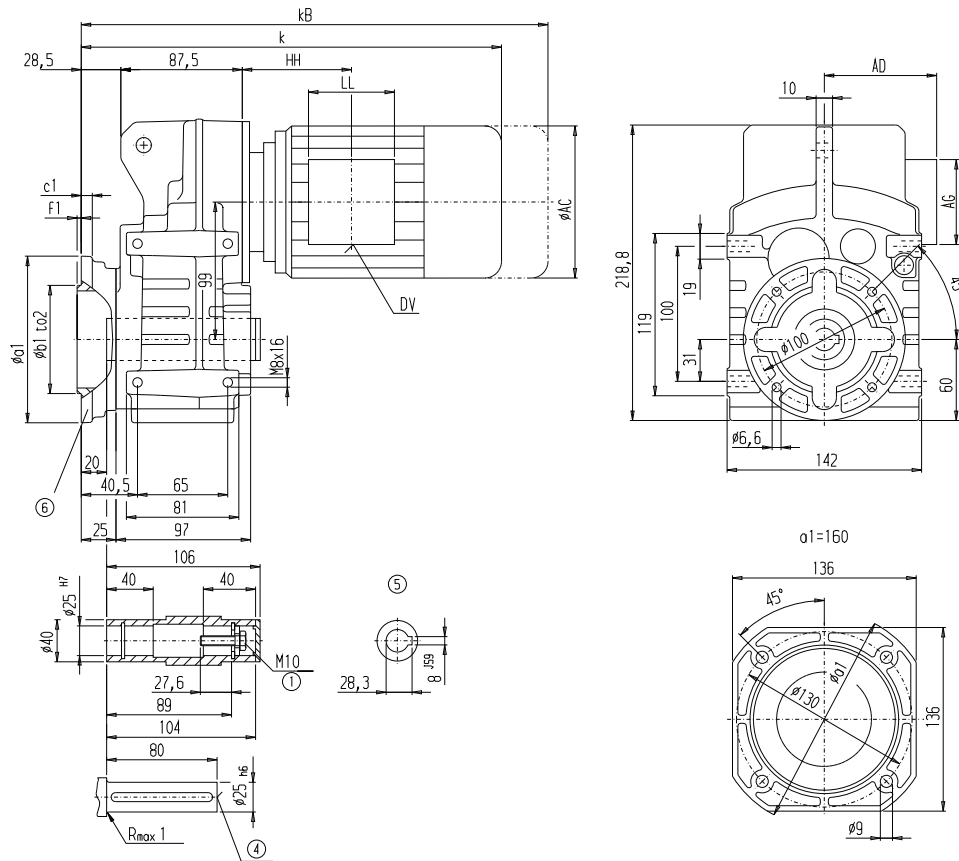
DIN 24017

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Reduktor FDAF/FZAF28 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAF012



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	f1
A120	120	80	j6	8	3.0
A160	160	110	j6	9	3.5

Silnik	F.AF28								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAF28	FZAF28
LA71	318.5	373.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10	9
LA71Z	337.5	392.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10	9
LA90S	415.5	486.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19	19
LA90L	415.5	486.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19	19
LA90ZL	460.5	531.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	22	22
LA100L	497.5	578.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	—	28

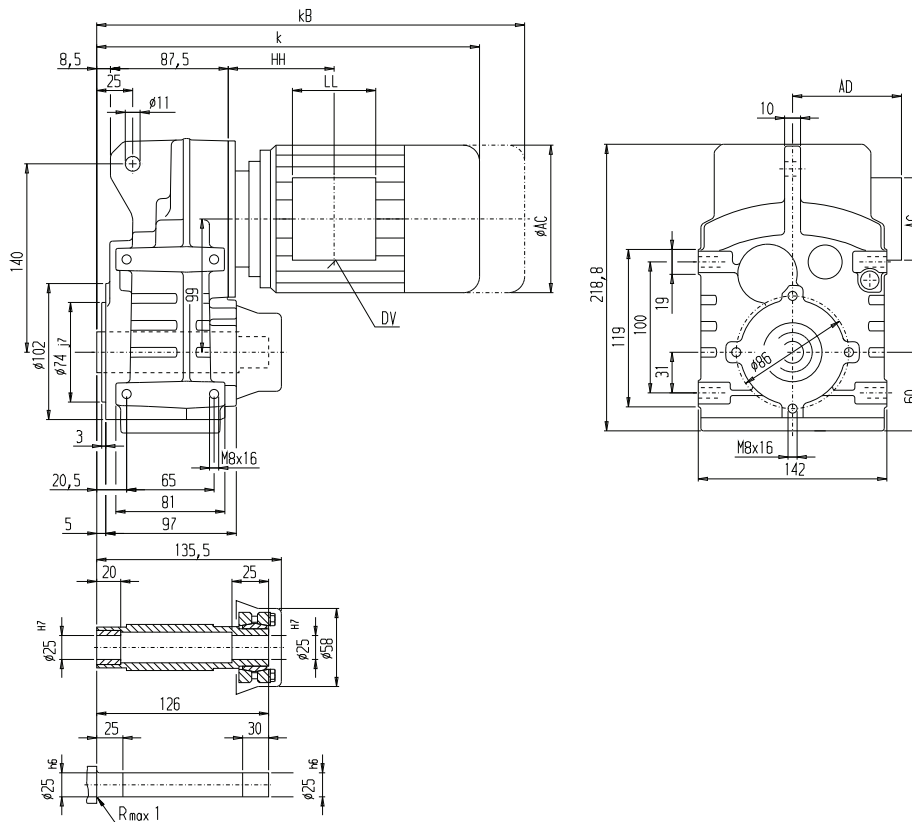
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDAS/FZAS28, FDAZS/FZAZS28 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z tuleją zaciskową - montaż na wale

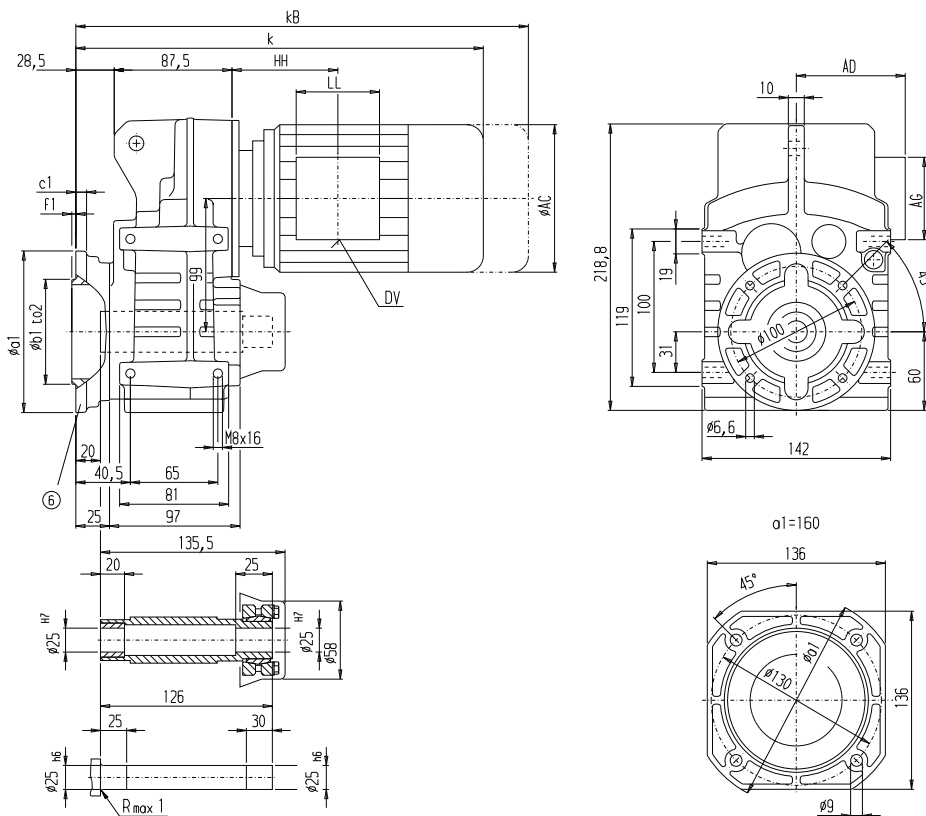
FAS012
FAZS012



Silnik	F.A.S28		AC	AD	AG	LL	HH	DV	Waga	
	k	kB							FDA.S28	FZA.S28
LA71	299.5	354.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10	9
LA71Z	318.5	373.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10	9
LA90S	396.5	467.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19	19
LA90L	396.5	467.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19	19
LA90ZL	441.5	512.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	22	22
LA100L	478.5	559.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	-	28

Reduktor FDAFS/FZAFS28 (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

F.AFS012



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	f1
A120	120	80	j6	8	3.0
A160	160	110	j6	9	3.5

Silnik	F.AFS28								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAFS28	FZAFS28
LA71	318.5	373.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10	10
LA71Z	337.5	392.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10	10
LA90S	415.5	486.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20	19
LA90L	415.5	486.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20	19
LA90ZL	460.5	531.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	23	22
LA100L	497.5	578.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	—	29

Uwagi, patrz str. 3/173

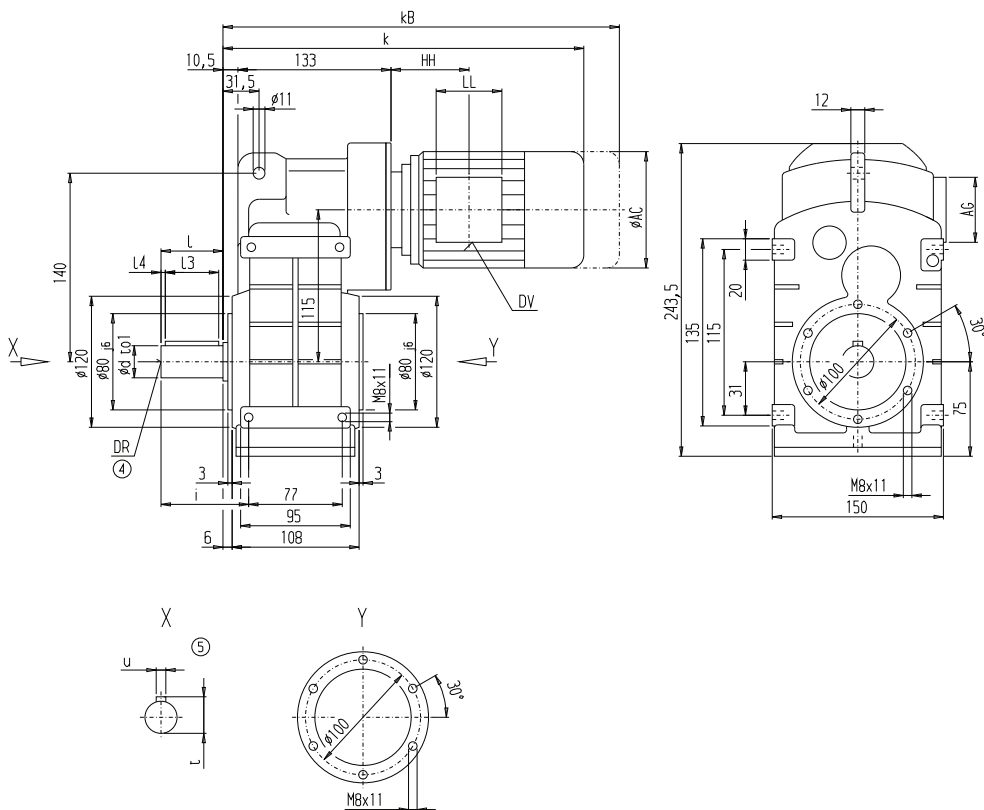
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDZ/FZZ38B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C)

FZ012



d	to1	l	l3	l4	t	u	i	DR
25	k6	50	40	5	28	8	71.5	M10x22
35*	k6	70	56	5	38	10	91.5	M12x28

*) Serie preferowane

Silnik	F.Z38B									Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDZ38B	FZZ38B	
LA71	377	432.0	139.0	146	90	90	89.5	M20x1.5/M25x2.5	18	17	
LA71Z	396	451.0	139.0	146	90	90	89.5	M20x1.5/M25x2.5	18	17	
LA80	414	477.5	156.5	155	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	23	22	
LA90S	445	516.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	27	27	
LA90L	445	516.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	27	27	
LA90ZL	490	561.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	30	30	
LA100L	491	572.0	195.0	168	120	120	129.5	2xM32x1.5	—	36	

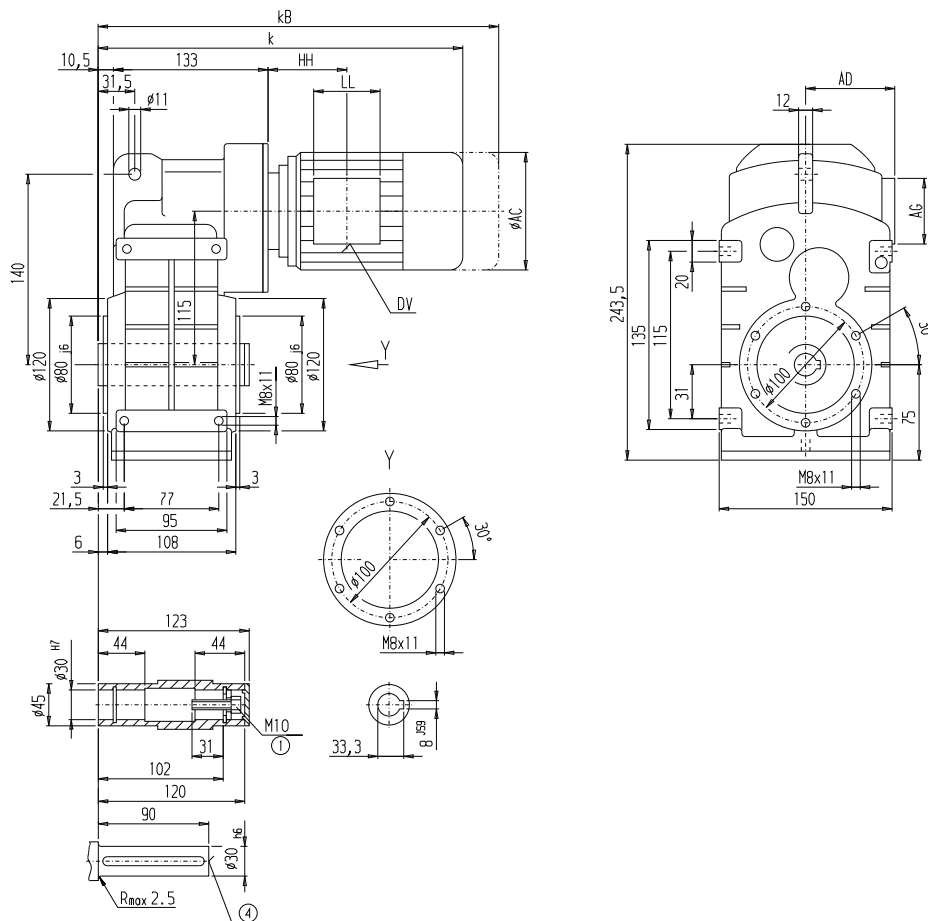
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDA/FZA38B, FDAZ/FZAZ38B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C)

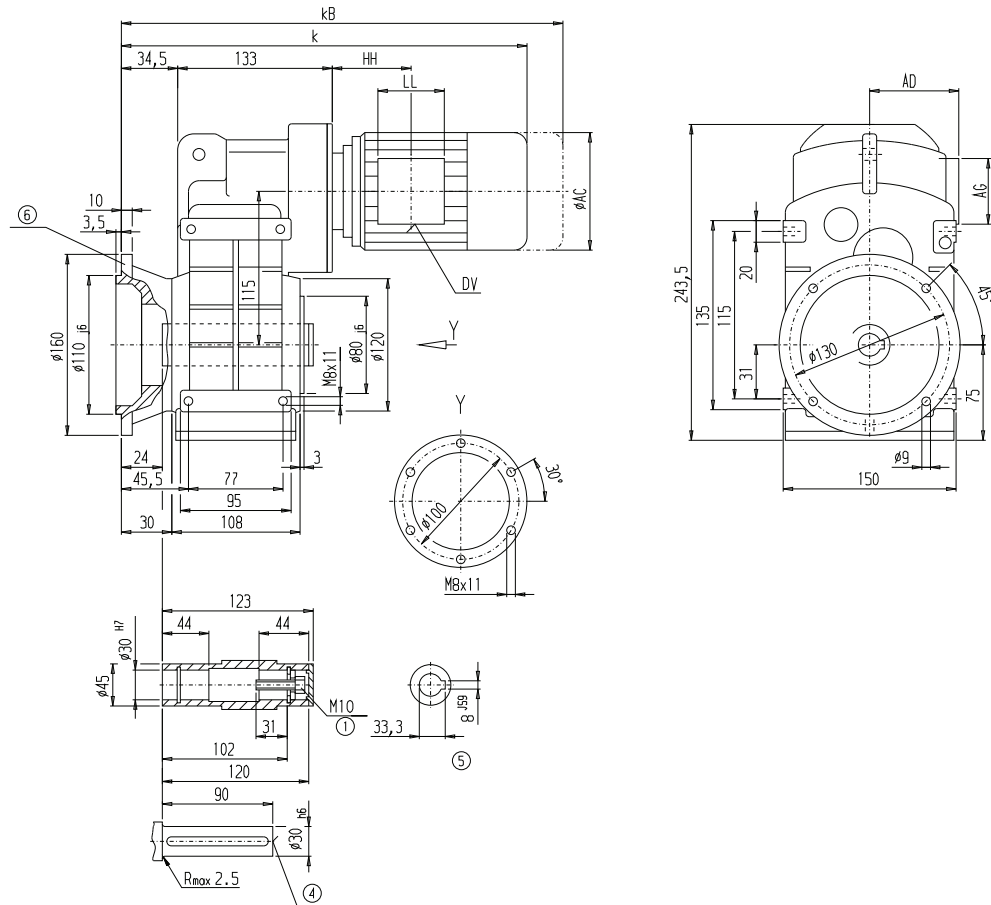
FA012
FAZ012



Silnik	F.A.38B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.38B	FZA.38B
LA71	377	432.0	139.0	146	90	90	89.5	M20x1.5/M25x2.5	16	16
LA71Z	396	451.0	139.0	146	90	90	89.5	M20x1.5/M25x2.5	16	16
LA80	414	477.5	156.5	155	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	21	21
LA90S	445	516.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	26	26
LA90L	445	516.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	26	26
LA90ZL	490	561.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	29	28
LA100L	491	572.0	195.0	168	120	120	129.5	2xM32x1.5	–	35

Reduktor FDAF/FZAF38B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

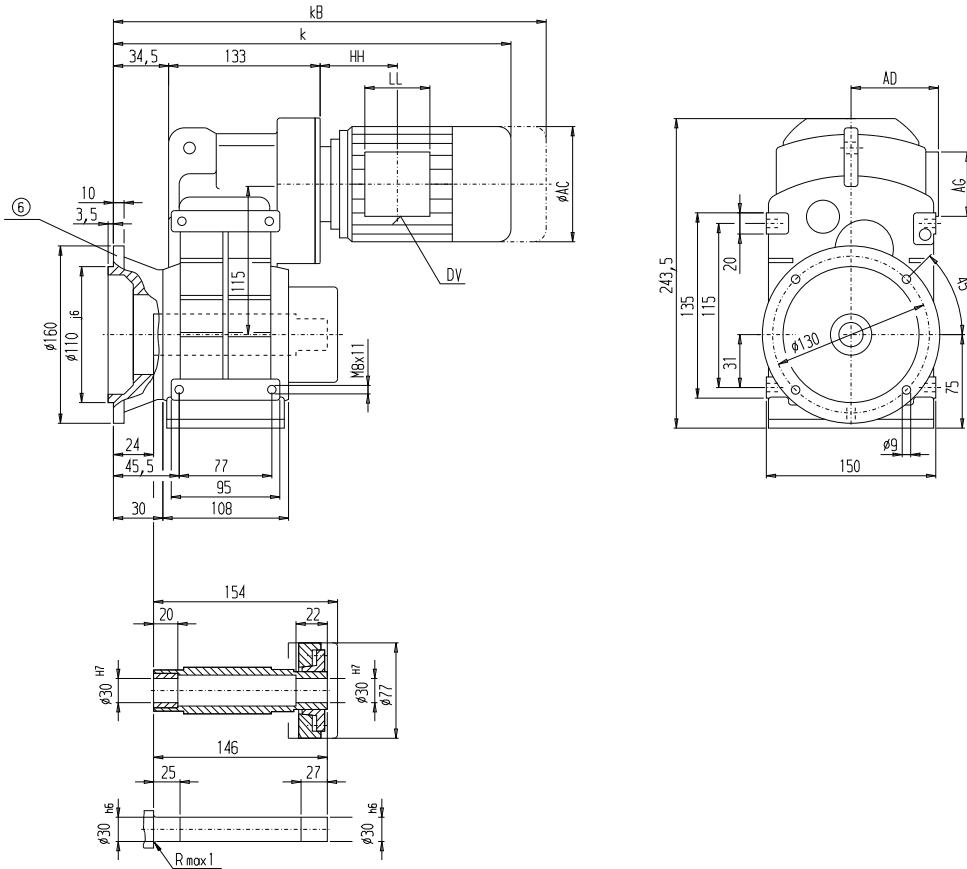
FAF012



Silnik	F.AF38B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAF38B	FZAF38B
LA71	401	456.0	139.0	146	90	90	89.5	M20x1.5/M25x2.5	18	18
LA71Z	420	475.0	139.0	146	90	90	89.5	M20x1.5/M25x2.5	18	18
LA80	438	501.5	156.5	155	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	23	23
LA90S	469	540.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	28	28
LA90L	469	540.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	28	28
LA90ZL	514	585.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	31	30
LA100L	515	596.0	195.0	168	120	120	129.5	2xM32x1.5	-	37

Reduktor FDAFS/FZAFS38B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

F.AFS012

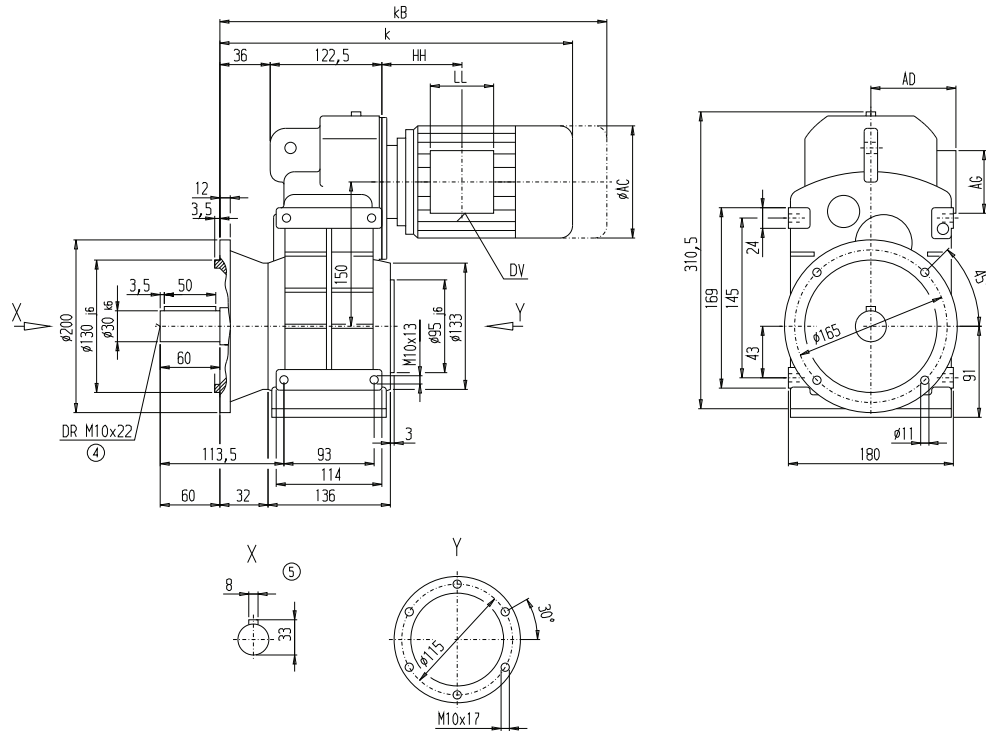


Silnik	F.AFS38B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAFS38 B	FZAFS38 B
LA71	401	456.0	139.0	146	90	90	89.5	M20x1.5/M25x2.5	19	19
LA71Z	420	475.0	139.0	146	90	90	89.5	M20x1.5/M25x2.5	19	19
LA80	438	501.5	156.5	155	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	24	24
LA90S	469	540.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	29	28
LA90L	469	540.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	29	28
LA90ZL	514	585.0	174.0	163	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	31	31
LA100L	515	596.0	195.0	168	120	120	129.5	2xM32x1.5	-	37

Uwagi, patrz str. 3/173

Reduktor FDF/FZF48B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

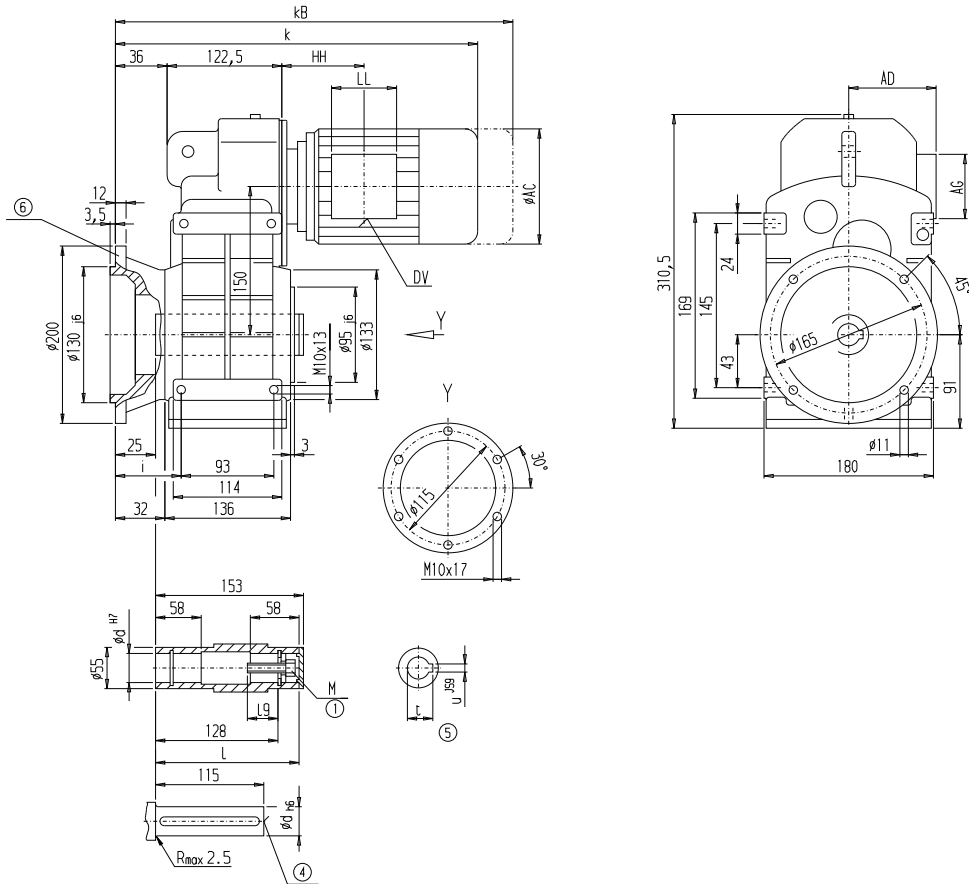
FF012



Silnik	F.F48B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDF48B	FZF48B
LA71	417.0	472.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	28	28
LA71Z	436.0	491.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	28	28
LA80	454.0	517.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	33	33
LA90S	485.0	556.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	38	38
LA90L	485.0	556.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	38	38
LA90ZL	530.0	601.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	41	41
LA100L	531.0	612.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	47	47
LA112M	560.5	641.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	-	57

Reduktor FDAF/FZAF48B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAF012



d	l	l9	M	t	u	i
40*	150	48	M16	43.3	12	53.5
35	150	40	M12	38.3	10	53.5

*) Serie preferowane

Silnik	F.AF48B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAF48B	FZAF48B
LA71	417.0	472.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	27	27
LA71Z	436.0	491.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	27	27
LA80	454.0	517.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	32	32
LA90S	485.0	556.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	37	36
LA90L	485.0	556.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	37	36
LA90ZL	530.0	601.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	39	39
LA100L	531.0	612.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	46	45
LA112M	560.5	641.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	—	56

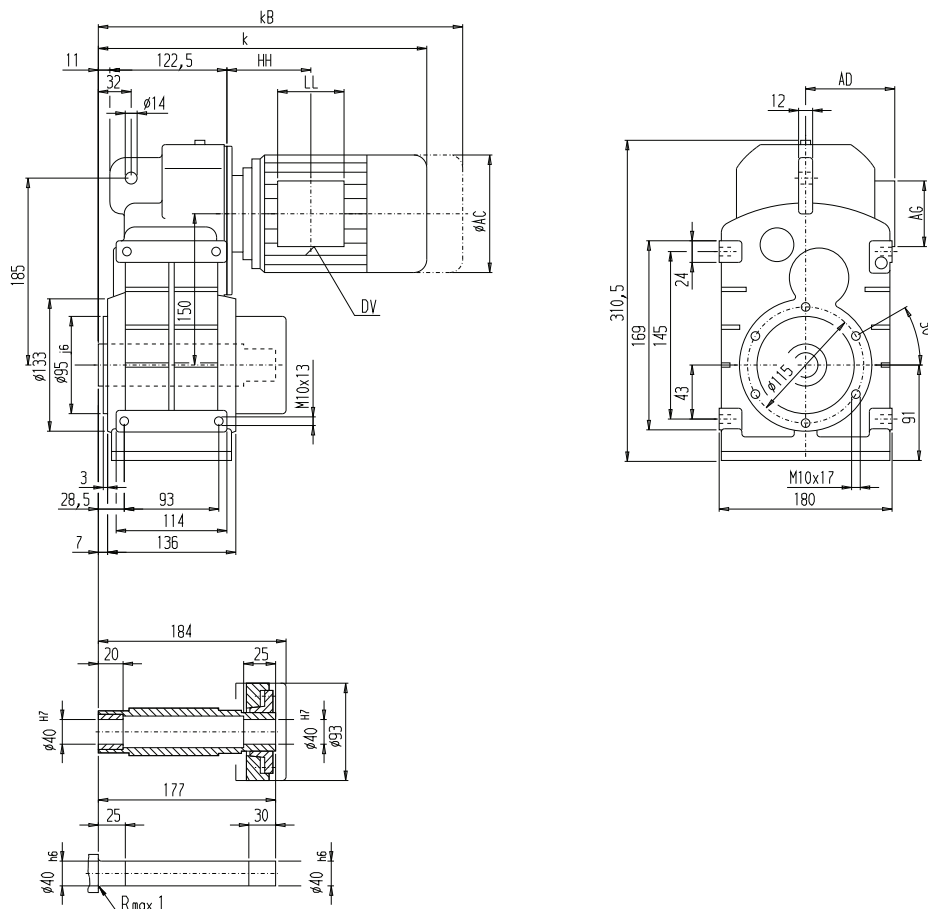
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDAS/FZAS48B, FDAZS/FZAZS48B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z tuleją zaciskową - montaż na wale

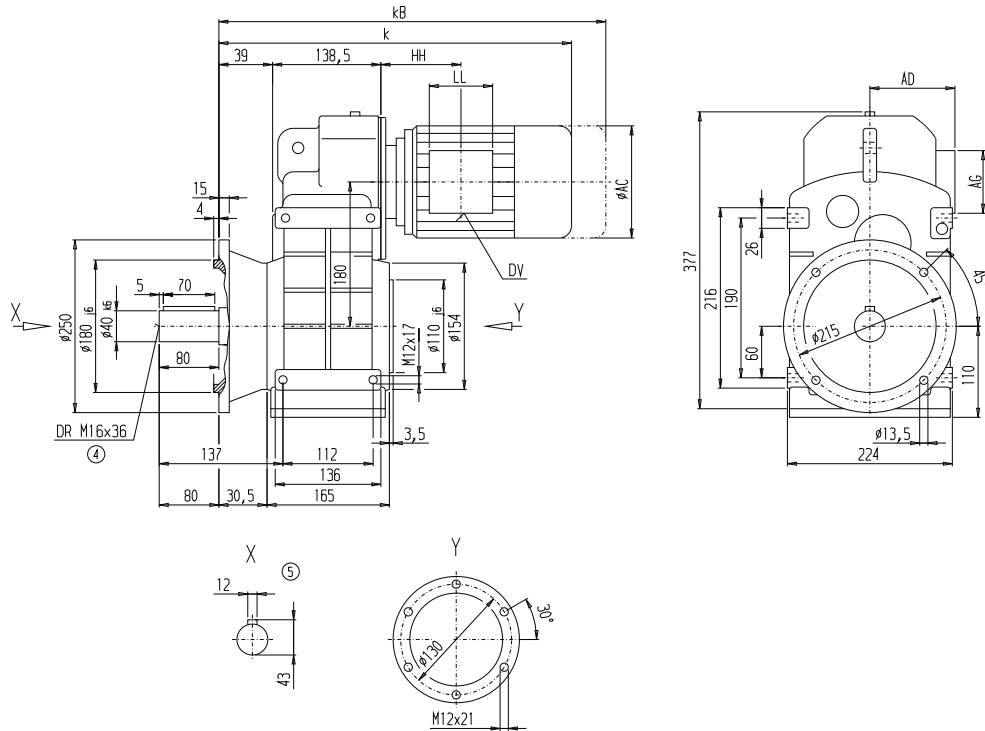
FAS012
FAZS012



Silnik	F.A.S48B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.S48B	FZA.S48B
LA71	392.0	447.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	25	25
LA71Z	411.0	466.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	25	25
LA80	429.0	492.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	30	30
LA90S	460.0	531.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34	34
LA90L	460.0	531.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34	34
LA90ZL	505.0	576.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	37	37
LA100L	506.0	587.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	43	43
LA112M	535.5	616.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	-	54

Reduktor FDF/FZF68B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

FF012



Silnik	F.F68B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDF68B	FZF68B
LA71	430.5	485.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	48	–
LA71Z	449.5	504.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	48	–
LA80	467.5	531.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	53	53
LA90S	498.5	569.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	57	57
LA90L	498.5	569.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	57	57
LA90ZL	543.5	614.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	60	60
LA100L	544.5	625.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	67	67
LA112M	573.5	654.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	–	78
LA132S	635.5	737.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	88
LA132M	635.5	737.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	88
LA132ZM	681.5	783.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	97

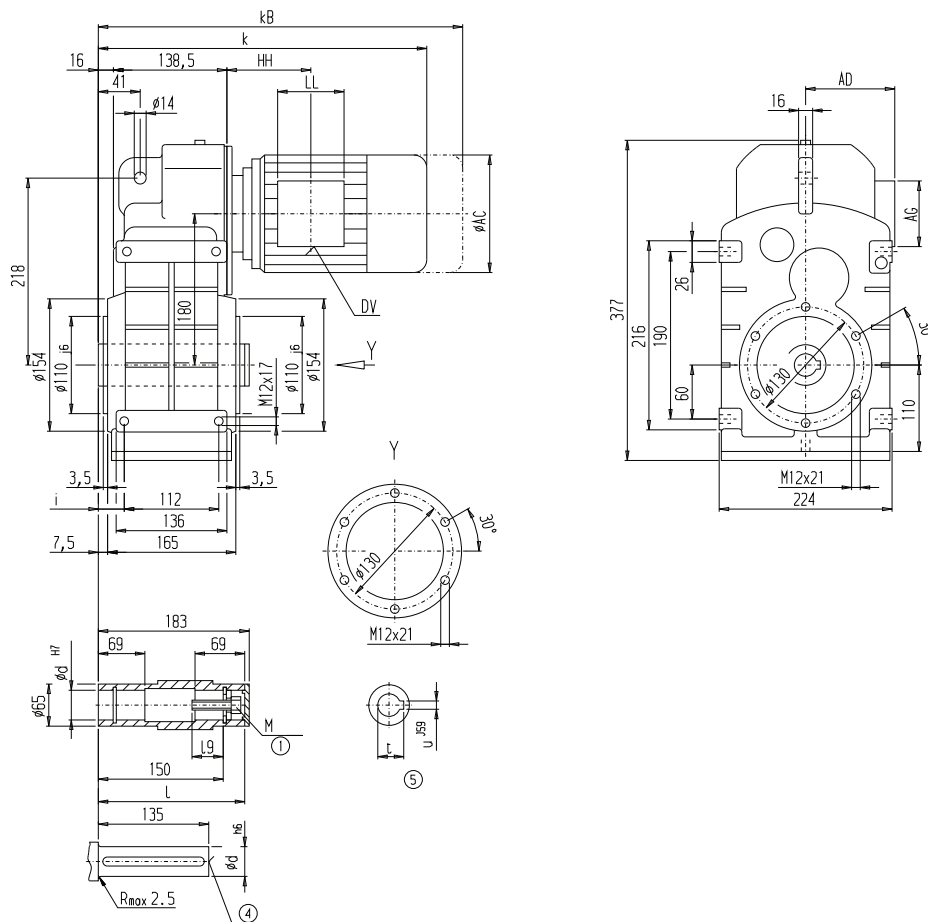
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDA/FZA68B, FDAZ/FZA68B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C)

FA012
FAZ012



d	l	l9	M	t	u	i
45*	180	47	M16	48.8	14	34
40	180	48	M16	43.3	12	34

*) Serie preferowane

Silnik	F.A.68B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.68B	FZA.68B
LA71	407.5	462.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	37	–
LA71Z	426.5	481.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	37	–
LA80	444.5	508.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	42	42
LA90S	475.5	546.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	46	46
LA90L	475.5	546.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	46	46
LA90ZL	520.5	591.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	49	49
LA100L	521.5	602.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	55	55
LA112M	550.5	631.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	–	67
LA132S	612.5	714.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	77
LA132M	612.5	714.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	77
LA132ZM	658.5	760.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	86

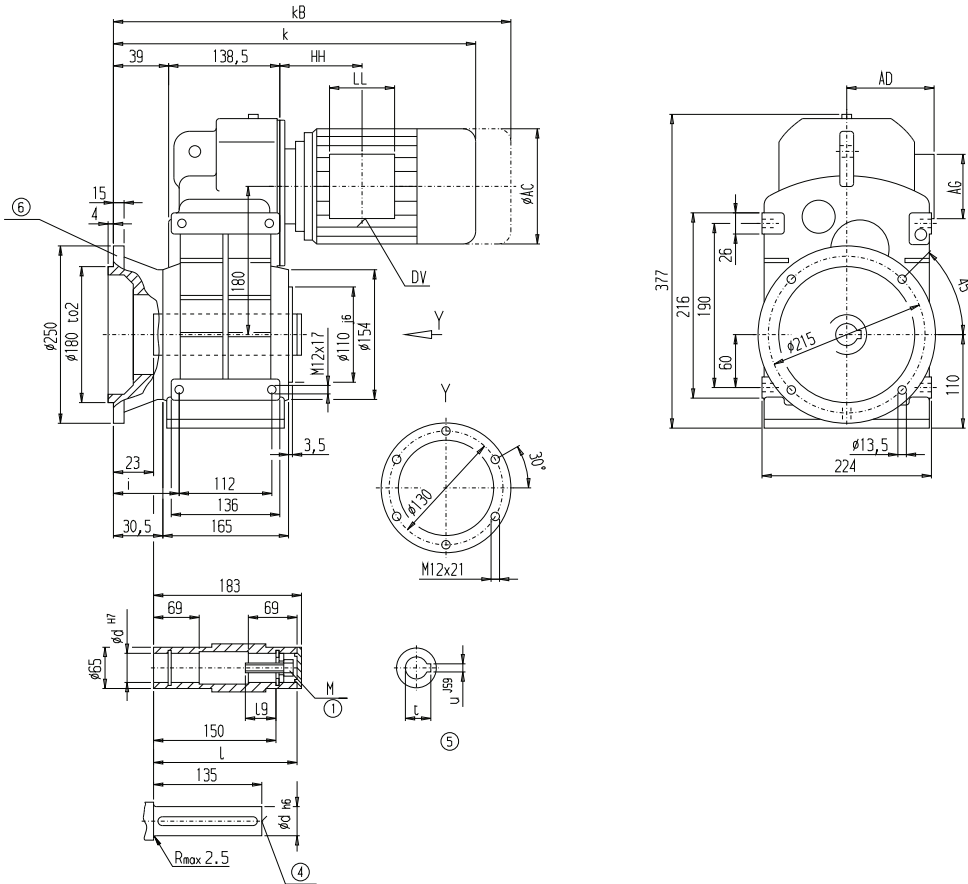
DIN 6912

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Reduktor FDAF/FZAF68B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAF012



d	l	l9	M	t	u	i
45*	180	47	M16	48.8	14	57
40	180	48	M16	43.3	12	57

*) Serie preferowane

Silnik	F.AF68B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAF68B	FZAF68B
LA71	430.5	485.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	45	–
LA71Z	449.5	504.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	45	–
LA80	467.5	531.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	50	50
LA90S	498.5	569.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	54	54
LA90L	498.5	569.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	54	54
LA90ZL	543.5	614.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	57	57
LA100L	544.5	625.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	63	63
LA112M	573.5	654.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	–	75
LA132S	635.5	737.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	85
LA132M	635.5	737.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	85
LA132ZM	681.5	783.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	94

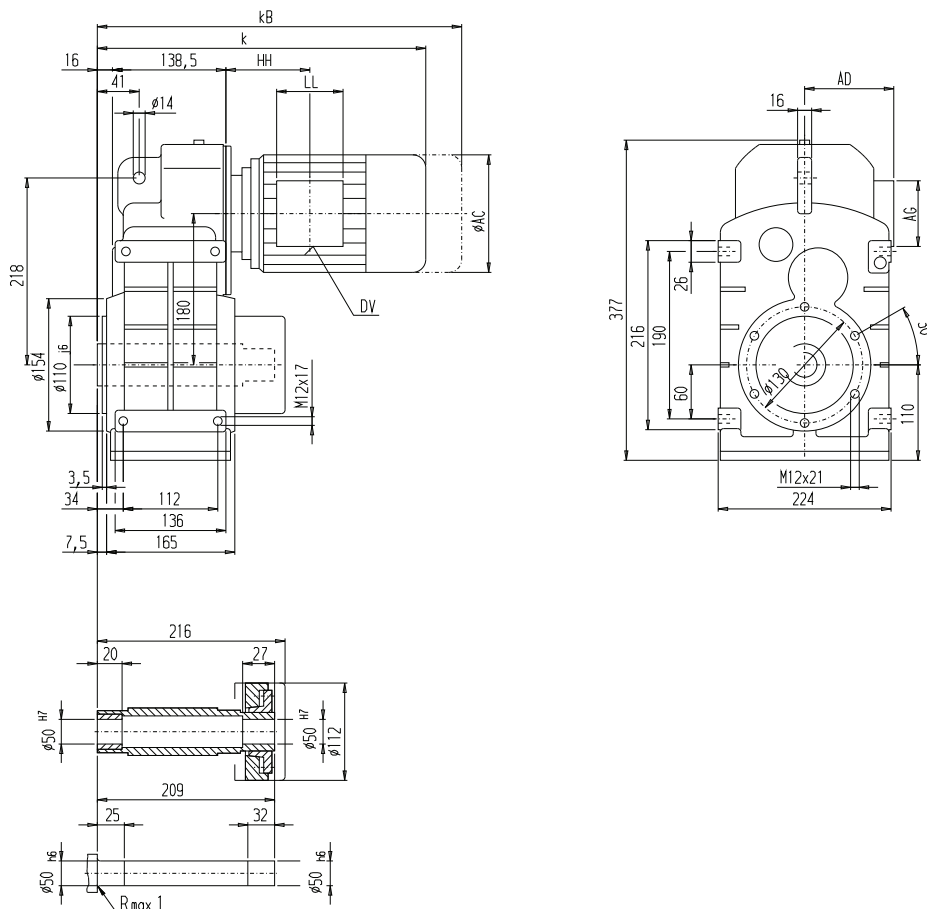
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDAS/FZAS68B, FDAZS/FZAZS68B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z tuleją zaciskową - montaż na wale

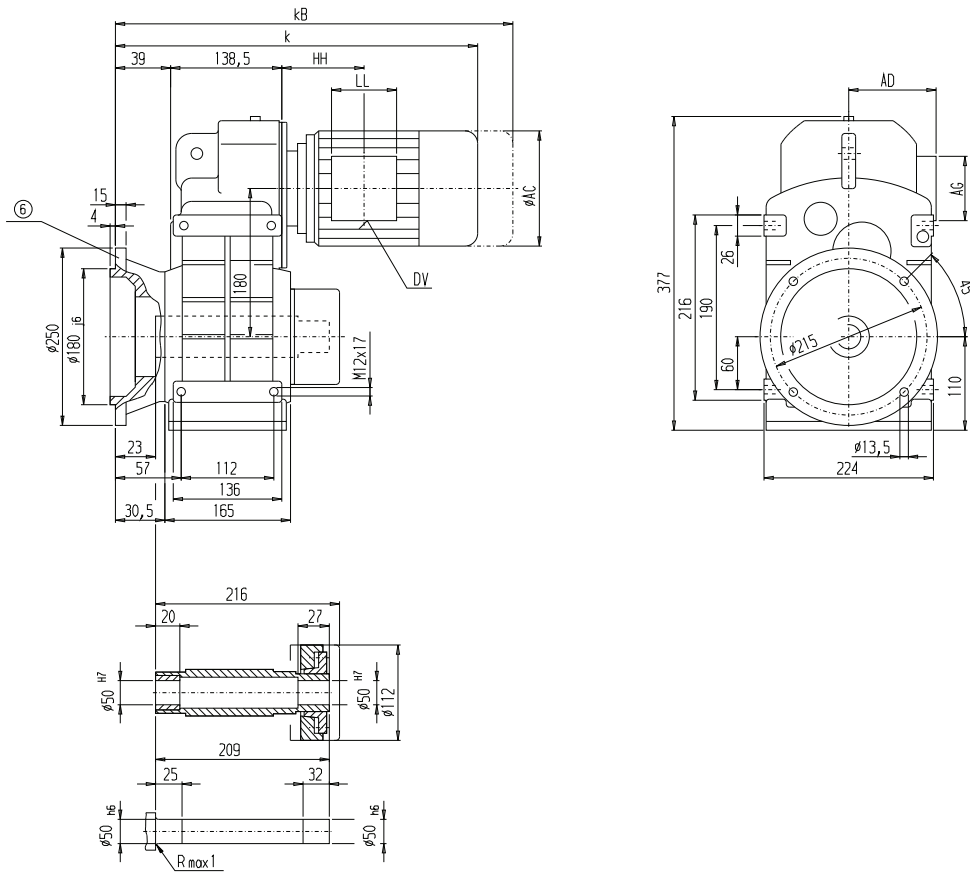
FAS012
FAZS012



Silnik	F.A.S68B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.S68B	FZA.S68B
LA71	407.5	462.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	38	–
LA71Z	426.5	481.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	38	–
LA80	444.5	508.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	43	43
LA90S	475.5	546.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	48	48
LA90L	475.5	546.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	48	48
LA90ZL	520.5	591.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	50	50
LA100L	521.5	602.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	57	57
LA112M	550.5	631.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	–	68
LA132S	612.5	714.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	78
LA132M	612.5	714.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	78
LA132ZM	658.5	760.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	87

Reduktor FDAFS/FZAFS68B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAFS012

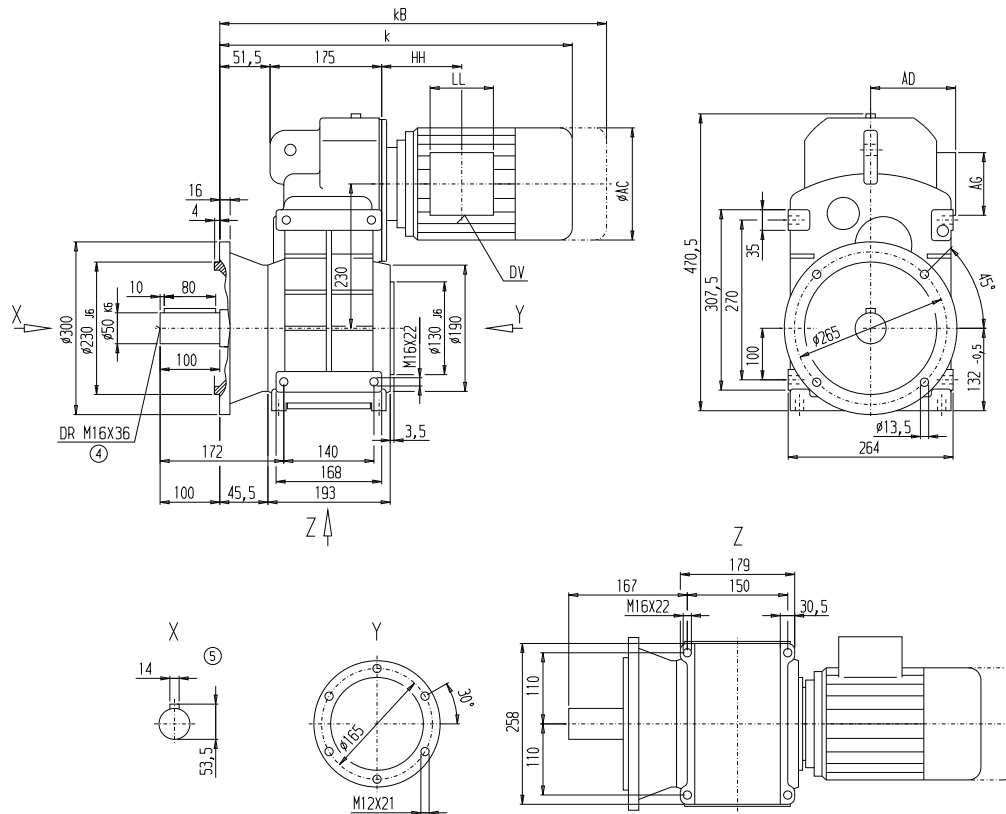


Silnik	F.AFS68B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAFS68 B	FZAFS68 B
LA71	430.5	485.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	46	–
LA71Z	449.5	504.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	46	–
LA80	467.5	531.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	51	51
LA90S	498.5	569.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	55	55
LA90L	498.5	569.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	55	55
LA90ZL	543.5	614.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	58	58
LA100L	544.5	625.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	65	65
LA112M	573.5	654.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	–	76
LA132S	635.5	737.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	86
LA132M	635.5	737.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	86
LA132ZM	681.5	783.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	–	95

Uwagi, patrz str. 3/173

Reduktor FDF/FZF88B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzone (typ-A)

FF012



Silnik	F.F88B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDF88B	FZF88B
LA71	473.5	528.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	81	–
LA71Z	492.5	547.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	81	–
LA80	510.5	574.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	86	86
LA90S	541.5	612.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	91	91
LA90L	541.5	612.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	91	91
LA90ZL	586.5	657.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	93	94
LA100L	587.5	668.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	100	100
LA112M	614.5	695.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	111	112
LA132S	674.5	776.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	124	125
LA132M	674.5	776.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	124	125
LA132ZM	720.5	822.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	134	134
LA160M	777.0	895.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	–	158
LA160L	777.0	895.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	–	158

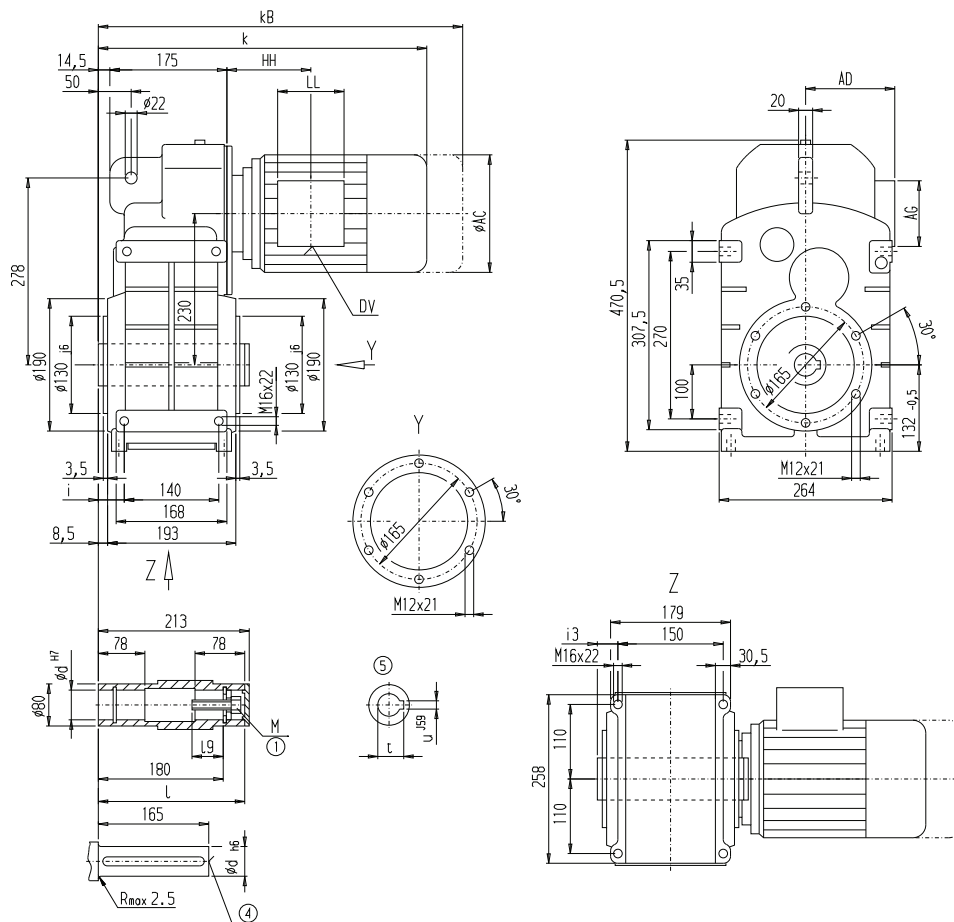
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDA/FZA88B, FDAZ/FZA88B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C)

FA012
FAZ012



d	l	i9	M	t	u	i	i3
60*	210	54.0	M20	64.4	18	35	30
50	210	44.5	M16	53.8	14	35	30

*) Serie preferowane

Silnik	F.A.88B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.88B	FZA.88B
LA71	436.5	491.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	62	-
LA71Z	455.5	510.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	62	-
LA80	473.5	537.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	67	67
LA90S	504.5	575.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	71	72
LA90L	504.5	575.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	71	72
LA90ZL	549.5	620.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	74	75
LA100L	550.5	631.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	81	81
LA112M	577.5	658.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	92	93
LA132S	637.5	739.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	105	106
LA132M	637.5	739.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	105	106
LA132ZM	683.5	785.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	114	115
LA160M	740.0	858.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	-	139
LA160L	740.0	858.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	-	139

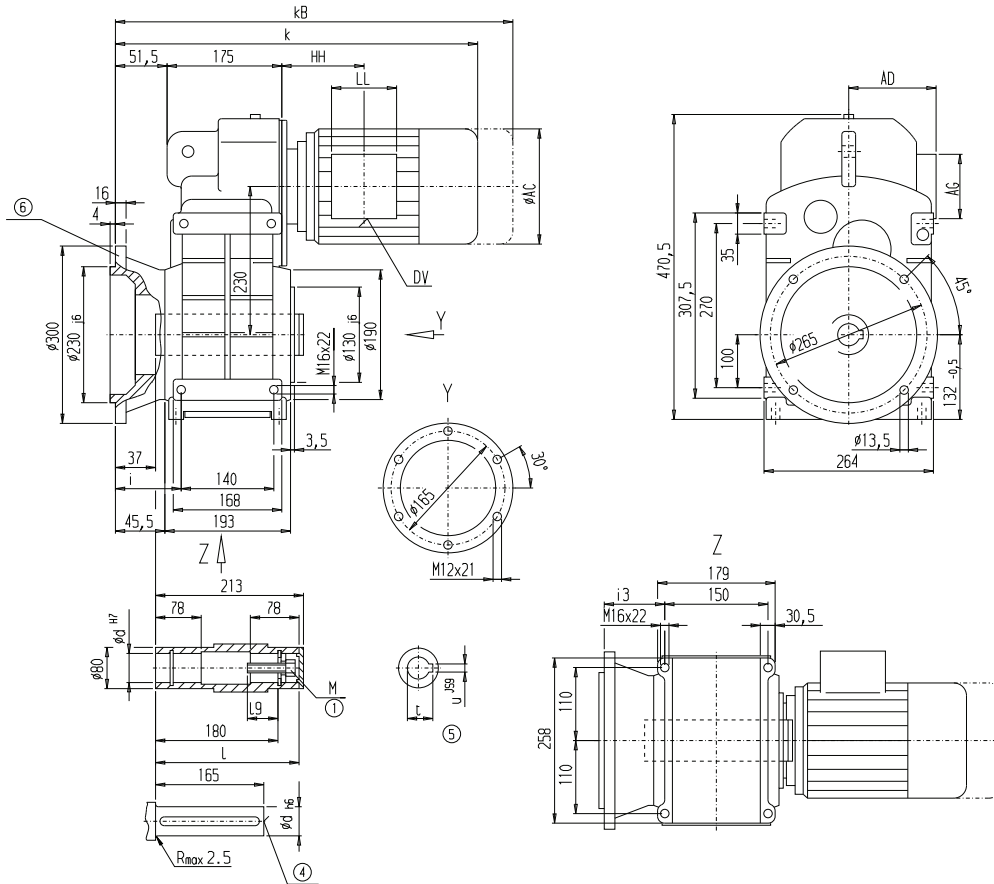
DIN 24014

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Reduktor FDAF/FZAF88B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAF012



d	l	l9	M	t	u	i	i3
60*	210	54.0	M20	64.4	18	72	67
50	210	44.5	M16	53.8	14	72	67

*) Serie preferowane

Silnik	F.AF88B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAF88B	FZAF88B
LA71	473.5	528.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	73	-
LA71Z	492.5	547.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	73	-
LA80	510.5	574.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	78	78
LA90S	541.5	612.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	82	83
LA90L	541.5	612.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	82	83
LA90ZL	586.5	657.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	85	86
LA100L	587.5	668.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	92	92
LA112M	614.5	695.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	103	104
LA132S	674.5	776.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	116	117
LA132M	674.5	776.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	116	117
LA132ZM	720.5	822.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	125	126
LA160M	777.0	895.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	-	150
LA160L	777.0	895.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	-	150

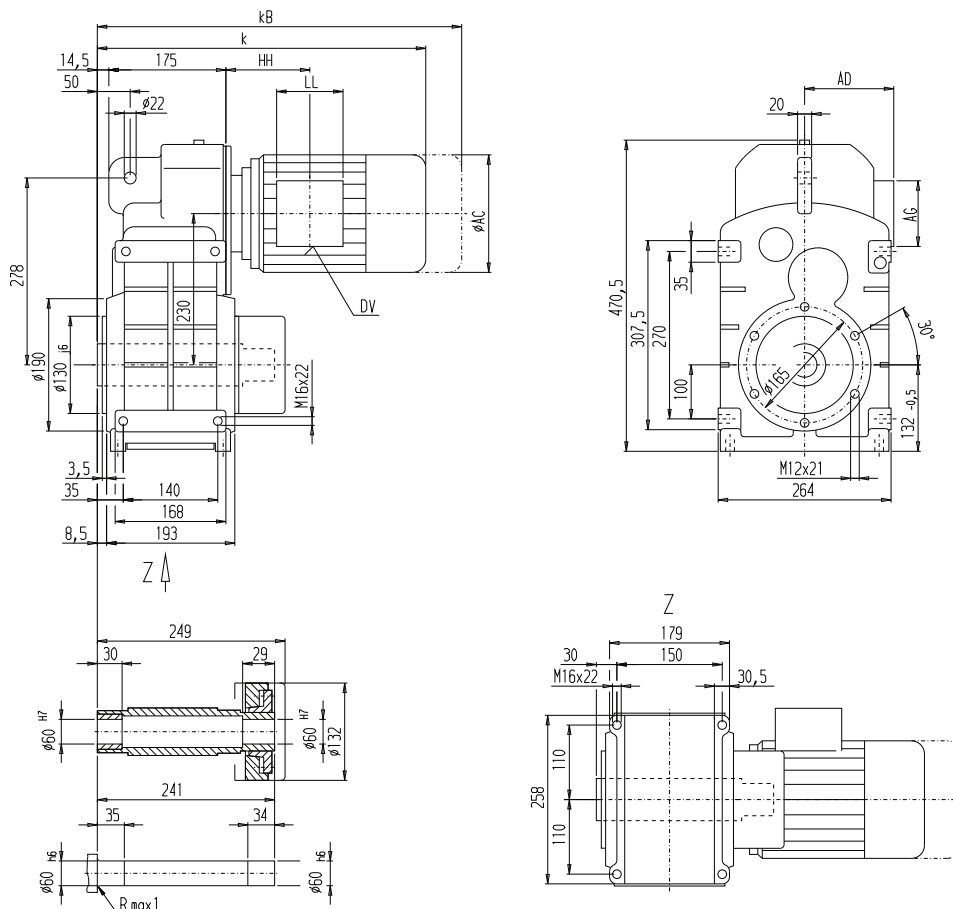
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDAS/FZAS88B, FDAZS/FZAZS88B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z tuleją zaciskową - montaż na wale

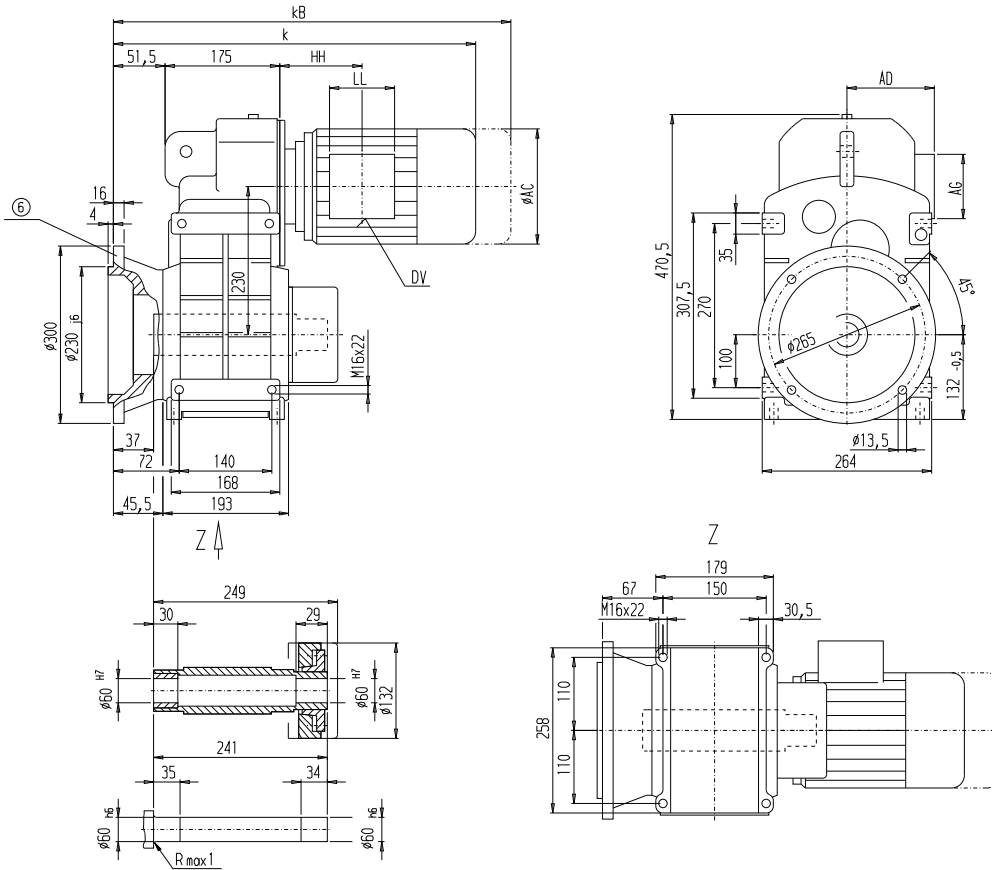
FAS012
FAZS012



Silnik	F.A.S88B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.S88B	FZA.S88B
LA71	436.5	491.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	64	–
LA71Z	455.5	510.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	64	–
LA80	473.5	537.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	69	69
LA90S	504.5	575.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	73	74
LA90L	504.5	575.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	73	74
LA90ZL	549.5	620.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	76	77
LA100L	550.5	631.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	82	83
LA112M	577.5	658.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	94	95
LA132S	637.5	739.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	107	108
LA132M	637.5	739.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	107	108
LA132ZM	683.5	785.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	116	117
LA160M	740.0	858.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	–	140
LA160L	740.0	858.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	–	140

Reduktor FDAFS/FZAFS88B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAFS012

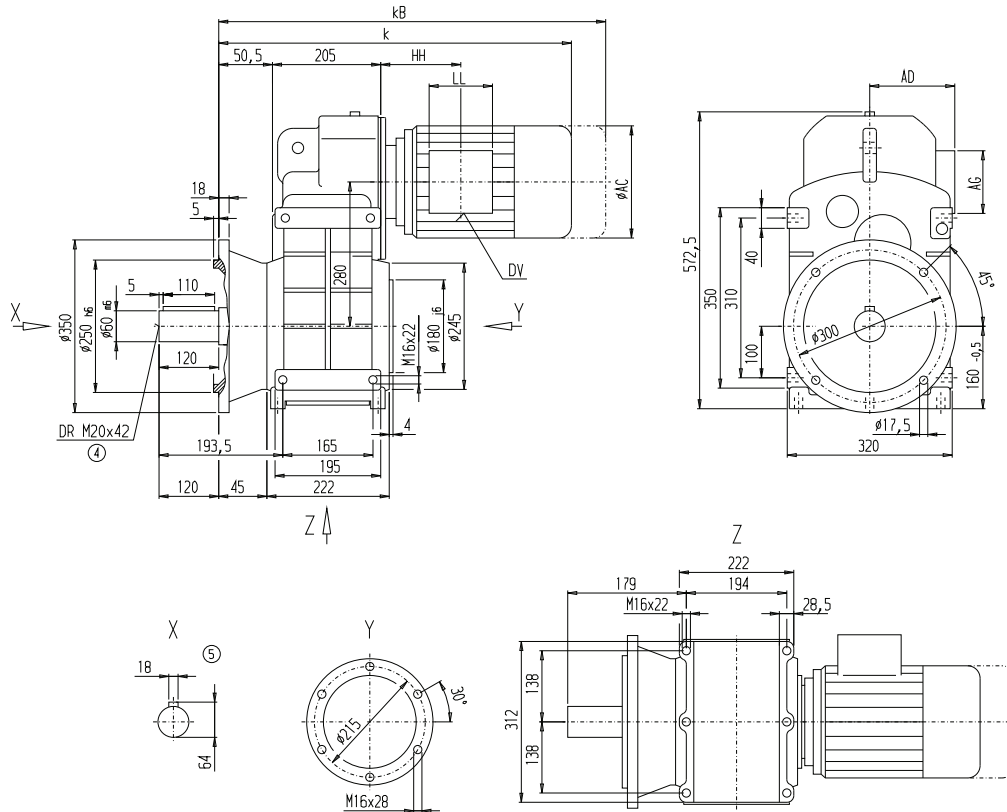


Silnik	F.AFS88B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAFS88 B	FZAFS88 B
LA71	473.5	528.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	75	–
LA71Z	492.5	547.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	75	–
LA80	510.5	574.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	80	80
LA90S	541.5	612.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	84	85
LA90L	541.5	612.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	84	85
LA90ZL	586.5	657.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	87	88
LA100L	587.5	668.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	93	94
LA112M	614.5	695.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	105	106
LA132S	674.5	776.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	118	119
LA132M	674.5	776.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	118	119
LA132ZM	720.5	822.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	127	128
LA160M	777.0	895.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	–	151
LA160L	777.0	895.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	–	151

Uwagi, patrz str. 3/173

Reduktor FDF/FZF108B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierowe (typ-A)

FF012



Silnik	F.F108B								Waga	
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDF108B	FZF108B
LA80	524.5	588.0	156.5	155.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	134	–
LA90S	555.5	626.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	139	–
LA90L	555.5	626.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	139	–
LA90ZL	600.5	671.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	142	–
LA100L	599.0	680.0	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	147	147
LA112M	625.0	706.0	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	159	159
LA132S	685.0	787.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	170	171
LA132M	685.0	787.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	170	171
LA132ZM	731.0	833.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	180	180
LA160M	789.5	908.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	205	206
LA160L	789.5	908.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	205	206
LG180ZM	900.0	1022.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	–	328
LG180L	849.0	971.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	–	298
LG180ZL	900.0	1022.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	–	328

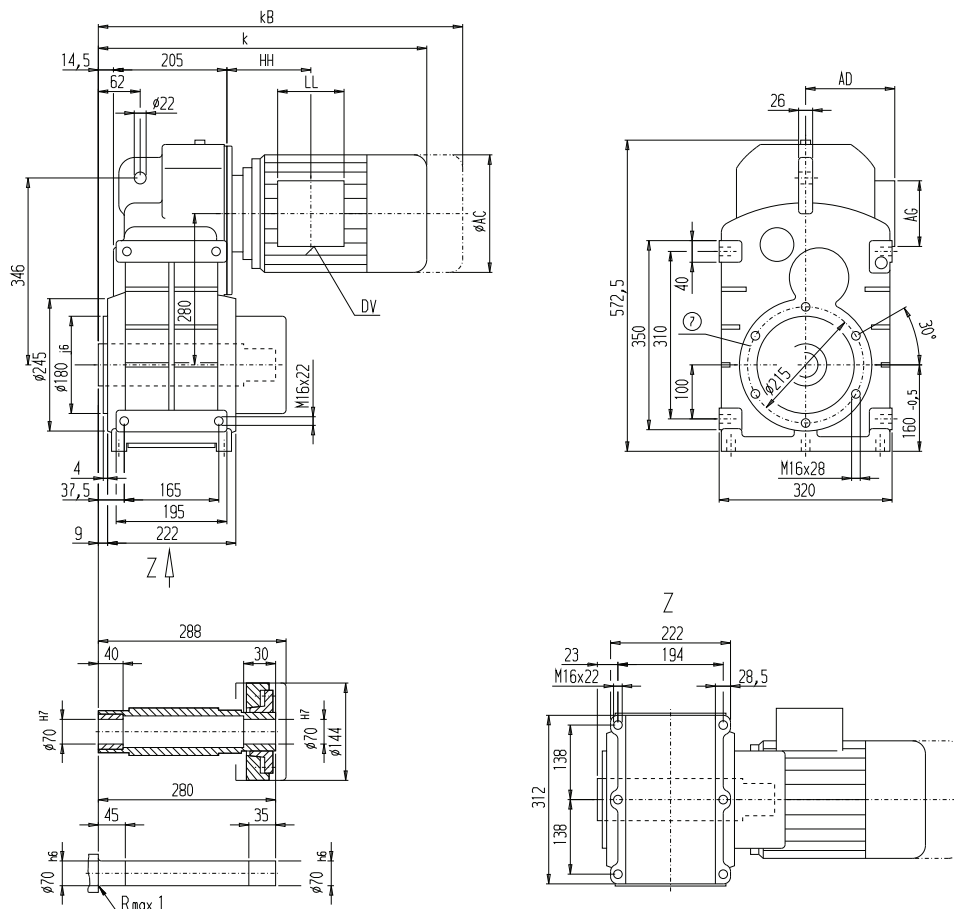
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDAS/FZAS108B, FDAZS/FZAZS108B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z tuleją zaciskową - montaż na wale

FAS012
FAZS012

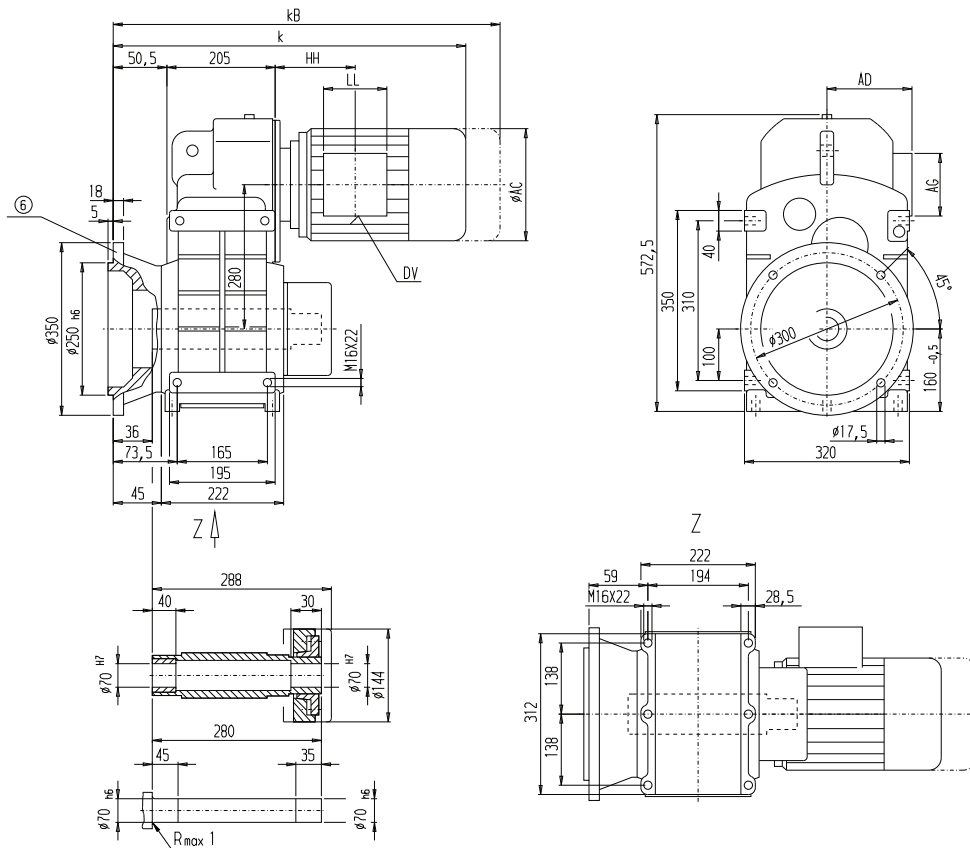


Silnik	F.A.S108B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.S108 B	FZA.S108 B
LA80	488.5	552.0	156.5	155.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	115	-
LA90S	519.5	590.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	120	-
LA90L	519.5	590.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	120	-
LA90ZL	564.5	635.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	123	-
LA100L	563.0	644.0	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	128	128
LA112M	589.0	670.0	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	140	140
LA132S	649.0	751.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	151	152
LA132M	649.0	751.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	151	152
LA132ZM	695.0	797.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	161	161
LA160M	753.5	872.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	186	187
LA160L	753.5	872.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	186	187
LG180ZM	864.0	986.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	-	309
LG180L	813.0	935.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	-	279
LG180ZL	864.0	986.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	-	309

Uwagi, patrz str. 3/174

Reduktor FDAFS/FZAFS108B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAFS012



Silnik	F.AFS108B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAFS10 8B	FZAFS10 8B
LA80	524.5	588.0	156.5	155.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	128	–
LA90S	555.5	626.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	133	–
LA90L	555.5	626.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	133	–
LA90ZL	600.5	671.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	136	–
LA100L	599.0	680.0	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	141	141
LA112M	625.0	706.0	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	153	153
LA132S	685.0	787.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	164	165
LA132M	685.0	787.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	164	165
LA132ZM	731.0	833.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	174	174
LA160M	789.5	908.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	199	200
LA160L	789.5	908.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	199	200
LG180ZM	900.0	1022.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	–	322
LG180L	849.0	971.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	–	292
LG180ZL	900.0	1022.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	–	322

Uwagi, patrz str. 3/173

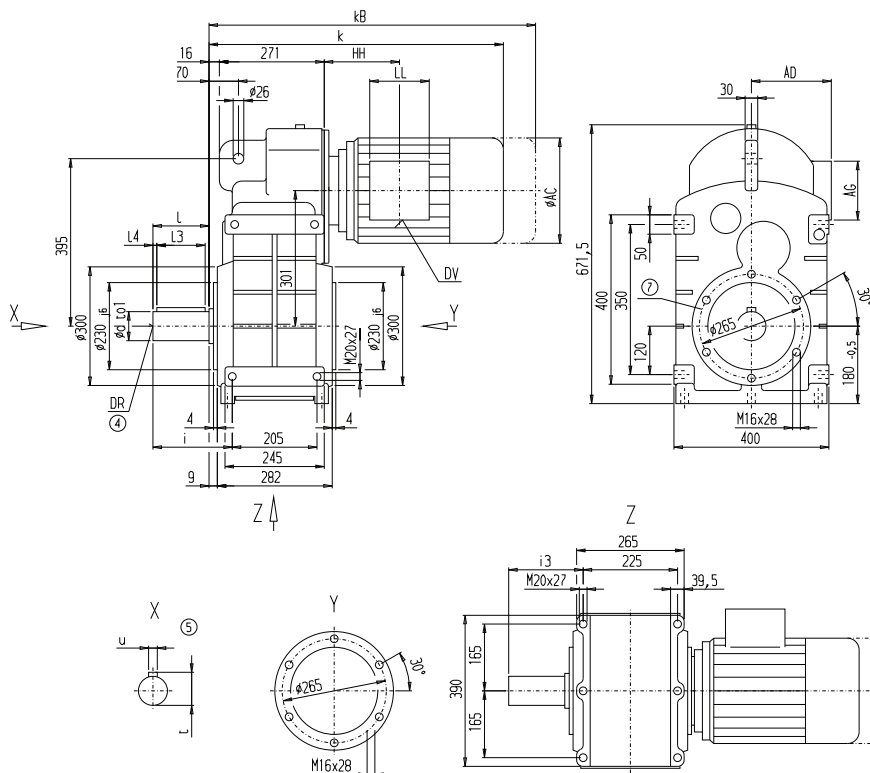
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDZ/FZZ128B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C)

FZ012



d	to1	l	l3	l4	t	u	i	i3	DR
70*	m6	140	125	7.5	74.5	20	187.5	177.5	M20x42
90	m6	170	140	15.0	95.0	25	217.5	207.5	M24x50

*) Serie preferowane

Silnik	F.Z128B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDZ128B	FZZ128B
LA90S	575.5	646.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	206	—
LA90L	575.5	646.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	206	—
LA90ZL	620.5	691.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	209	—
LA100L	618.5	699.5	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	214	—
LA112M	645.0	726.0	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	226	224
LA132S	704.0	806.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	236	235
LA132M	704.0	806.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	236	235
LA132ZM	750.0	852.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	246	244
LA160M	809.5	928.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	271	269
LA160L	809.5	928.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	271	269
LG180ZM	917.0	1039.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	397	396
LG180L	866.0	988.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	367	366
LG180ZL	917.0	1039.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	397	396
LG200L	922.0	1048.0	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	447	446
LG225S*	1183.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	—	601
LG225M*	1183.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	—	589
LG225ZM*	1243.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	—	647

DIN 332
* Z adapterem

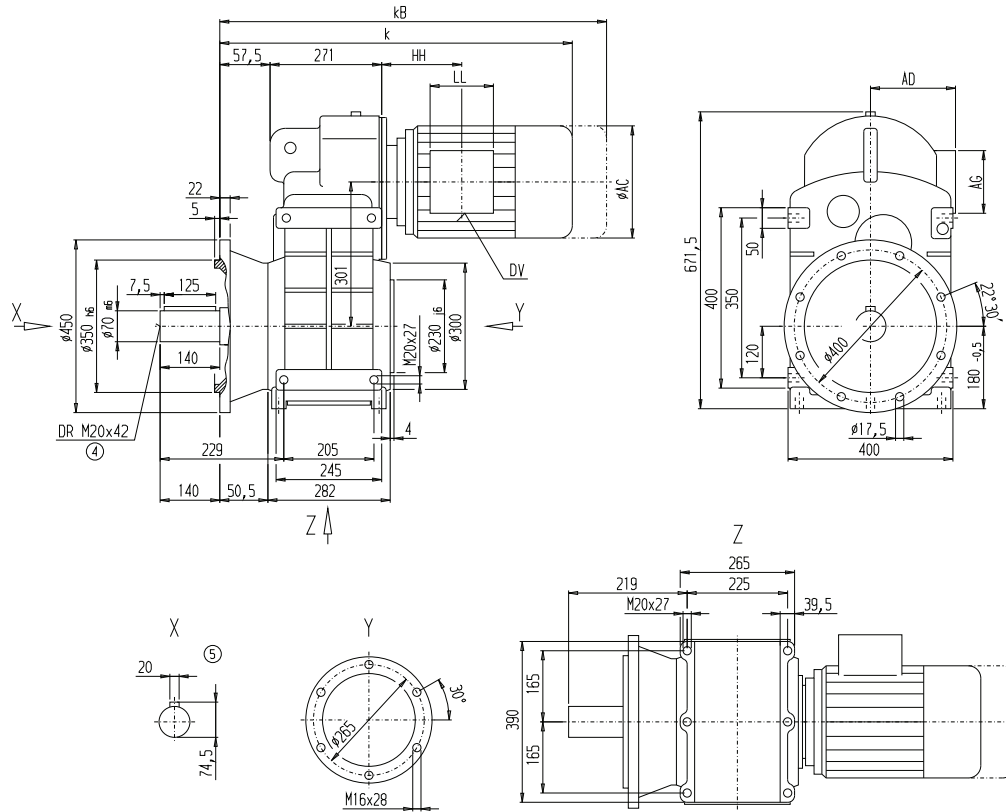
Klin / wpust klinowy DIN 6885

Uwagi, patrz str. 3/174

AA Na zapytanie

Reduktor FDF/FZF128B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

FF012



Silnik	F.F128B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDF128B	FZF128B
LA90S	617.0	688.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	226	–
LA90L	617.0	688.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	226	–
LA90ZL	662.0	733.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	229	–
LA100L	660.0	741.0	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	234	–
LA112M	686.5	767.5	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	246	244
LA132S	745.5	847.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	256	255
LA132M	745.5	847.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	256	255
LA132ZM	791.5	893.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	266	264
LA160M	851.0	969.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	291	289
LA160L	851.0	969.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	291	289
LG180ZM	958.5	1080.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	417	416
LG180L	907.5	1029.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	387	386
LG180ZL	958.5	1080.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	417	416
LG200L	963.5	1089.5	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	467	466
LG225S*	1225.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	–	621
LG225M*	1225.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	–	609
LG225ZM*	1285.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	–	667

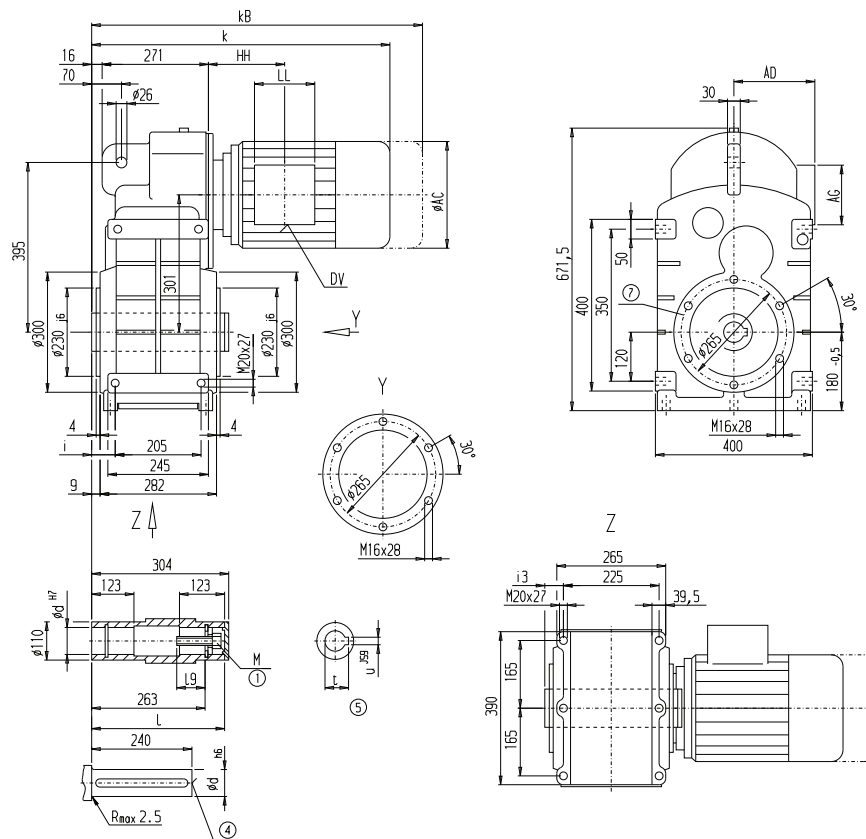
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDA/FZA128B, FDAZ/FZAZ128B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C)

FA012
FAZ012



d	l	l9	M	t	u	i	i3
80*	300	63.5	M20	85.4	22	47.5	37.5
70	300	63.5	M20	74.9	20	47.5	37.5

*) Serie preferowane

Silnik	F.A.128B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.128B	FZA.128B
LA90S	575.5	646.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	186	—
LA90L	575.5	646.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	186	—
LA90ZL	620.5	691.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	189	—
LA100L	618.5	699.5	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	194	—
LA112M	645.0	726.0	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	206	204
LA132S	704.0	806.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	217	215
LA132M	704.0	806.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	217	215
LA132ZM	750.0	852.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	226	224
LA160M	809.5	928.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	251	249
LA160L	809.5	928.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	251	249
LG180ZM	917.0	1039.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	378	376
LG180L	866.0	988.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	348	346
LG180ZL	917.0	1039.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	378	376
LG200L	922.0	1048.0	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	428	426
LG225S*	1183.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	—	581
LG225M*	1183.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	—	568
LG225ZM*	1243.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	—	627

DIN 24014
AA Na zapytanie

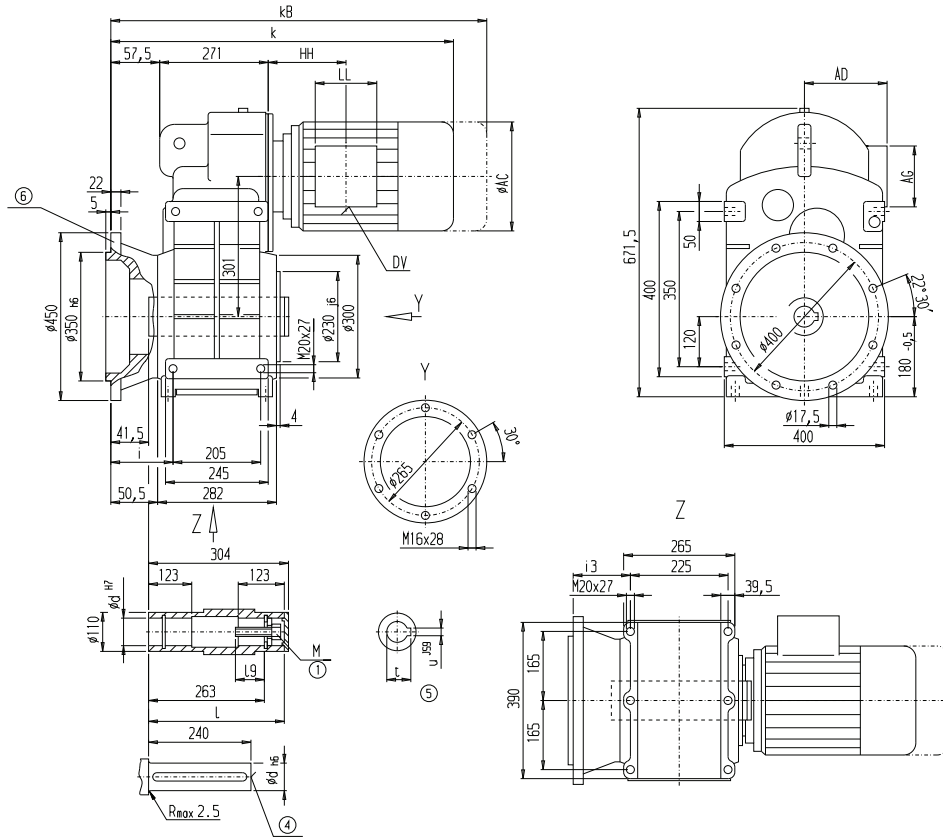
DIN 332
* Z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Uwagi, patrz str. 3/174

Reduktor FDAF/FZAF128B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAF012



d	l	l9	M	t	u	i	i3
80*	300	63.5	M20	85.4	22	89	79
70	300	63.5	M20	74.9	20	89	79

*) Serie preferowane

Silnik	F.AF128B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAF128 B	FZAF128 B
LA90S	617.0	688.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	206	-
LA90L	617.0	688.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	206	-
LA90ZL	662.0	733.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	209	-
LA100L	660.0	741.0	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	214	-
LA112M	686.5	767.5	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	226	224
LA132S	745.5	847.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	237	235
LA132M	745.5	847.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	237	235
LA132ZM	791.5	893.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	246	244
LA160M	851.0	969.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	271	269
LA160L	851.0	969.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	271	269
LG180ZM	958.5	1080.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	398	396
LG180L	907.5	1029.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	368	366
LG180ZL	958.5	1080.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	398	396
LG200L	963.5	1089.5	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	448	446
LG225S*	1225.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	-	601
LG225M*	1225.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	-	589
LG225ZM*	1285.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	-	647

DIN 24014
AA Na zapytanie

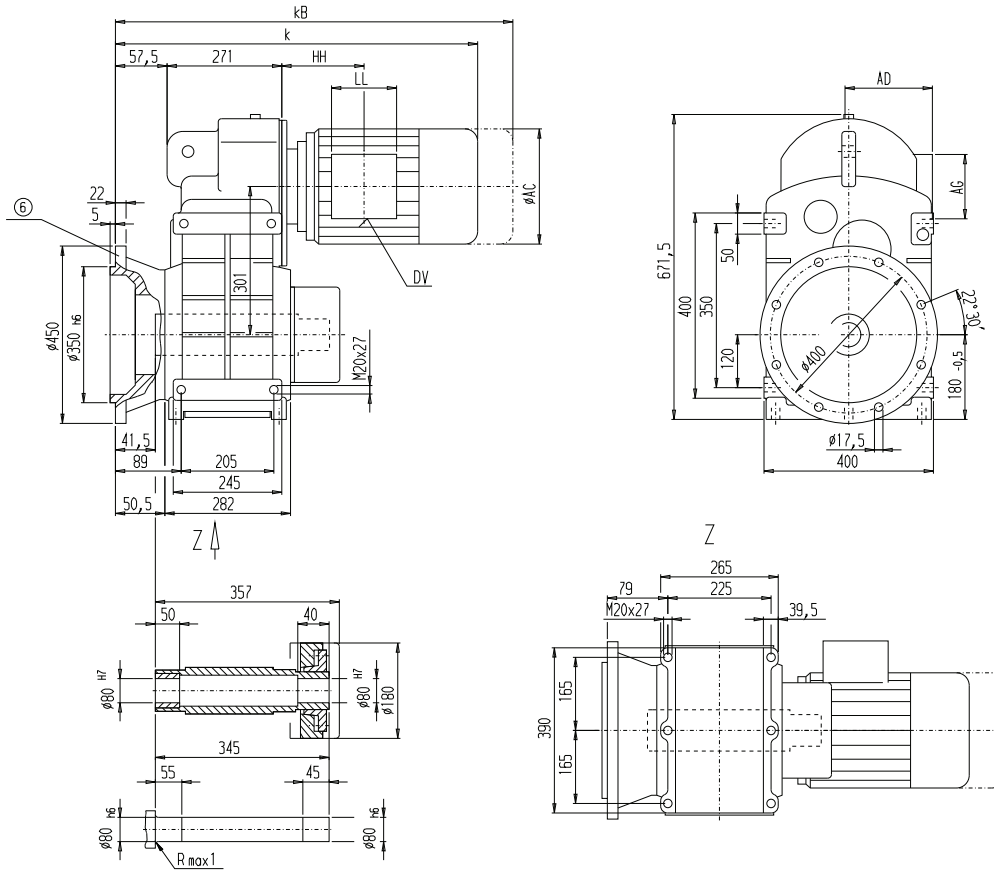
DIN 332
* Z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Uwagi, patrz str. 3/173

Reduktor FDAFS/FZAFS128B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAFS012



Silnik	F.AFS128B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAFS12 8B	FZAFS12 8B
LA90S	617.0	688.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	210	–
LA90L	617.0	688.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	210	–
LA90ZL	662.0	733.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	213	–
LA100L	660.0	741.0	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	218	–
LA112M	686.5	767.5	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	230	228
LA132S	745.5	847.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	241	239
LA132M	745.5	847.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	241	239
LA132ZM	791.5	893.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	250	248
LA160M	851.0	969.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	275	274
LA160L	851.0	969.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	275	274
LG180ZM	958.5	1080.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	402	400
LG180L	907.5	1029.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	372	370
LG180ZL	958.5	1080.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	402	400
LG200L	963.5	1089.5	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	452	450
LG225S*	1225.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	–	615
LG225M*	1225.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	–	593
LG225ZM*	1285.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	–	651

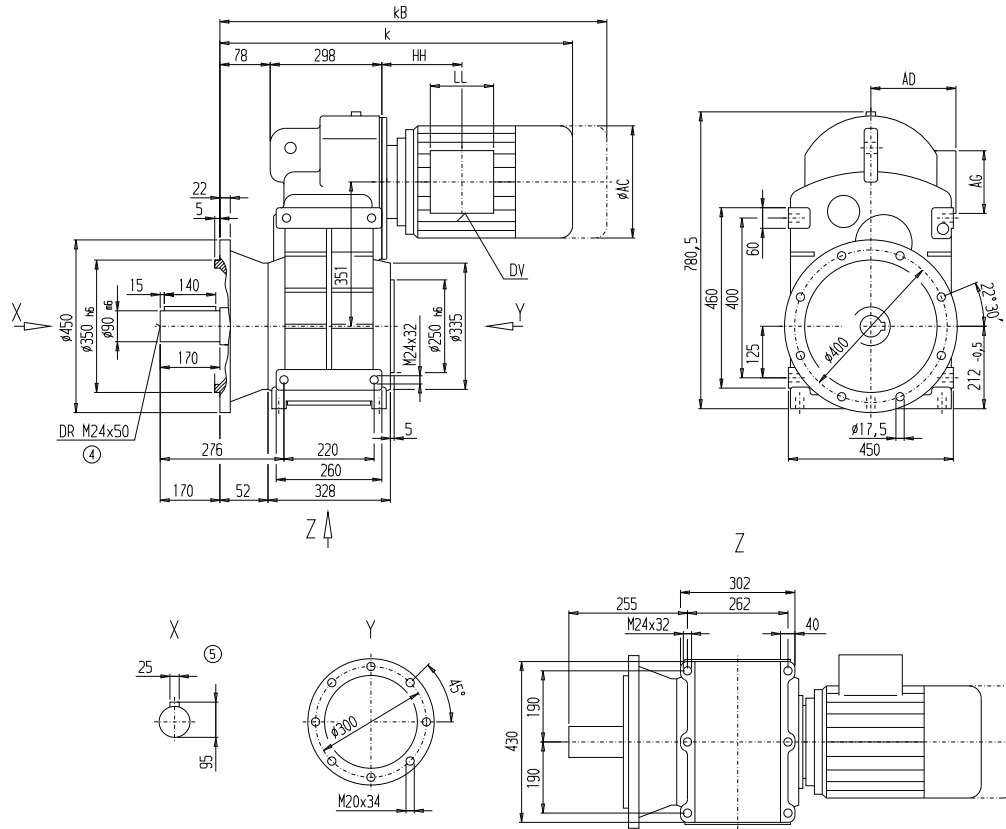
Uwagi, patrz str. 3/173

AA Na zapytanie

* Z adapterem

Reduktor FDF/FZF148B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

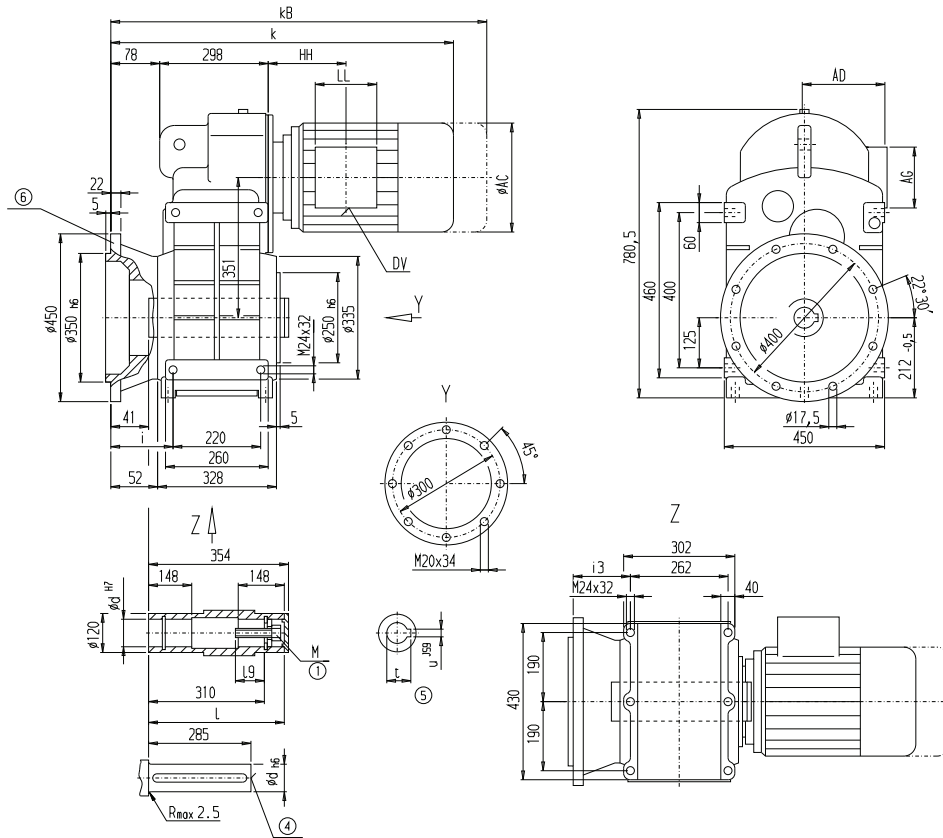
FF012



Silnik	F.F148B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDF148B	FZF148B
LA100L	698.0	779.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	333	—
LA112M	723.5	804.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	345	—
LA132S	782.5	884.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	354	350
LA132M	782.5	884.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	354	350
LA132ZM	828.5	930.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	363	359
LA160M	882.0	1000.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	393	389
LA160L	882.0	1000.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	393	389
LG180ZM	992.5	1114.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	514	510
LG180L	941.5	1063.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	484	480
LG180ZL	992.5	1114.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	514	510
LG200L	997.5	1123.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	564	560
LG225S	1070.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	638	637
LG225M	1070.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	626	625
LG225ZM	1130.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	684	683
LG250M*	1358.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	—	804
LG250ZM*	1425.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	—	907

Reduktor FDAF/FZAF148B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAF012



d	l	l9	M	t	u	i	i3
90*	350	72.0	M24	95.4	25	106	85
80	300	63.5	M20	85.4	22	106	85

*) Serie preferowane

Silnik	F.AF148B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAF148 B	FZAF148 B
LA100L	698.0	779.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	305	-
LA112M	723.5	804.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	317	-
LA132S	782.5	884.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	326	322
LA132M	782.5	884.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	326	322
LA132ZM	828.5	930.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	335	331
LA160M	882.0	1000.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	365	361
LA160L	882.0	1000.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	365	361
LG180ZM	992.5	1114.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	486	482
LG180L	941.5	1063.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	456	452
LG180ZL	992.5	1114.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	486	482
LG200L	997.5	1123.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	536	532
LG225S	1070.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	610	609
LG225M	1070.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	598	597
LG225ZM	1130.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	656	655
LG250M*	1358.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	-	776
LG250ZM*	1428.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	-	879

DIN 24014
AA Na zapytanie

DIN 332
* Z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Uwagi, patrz str. 3/173

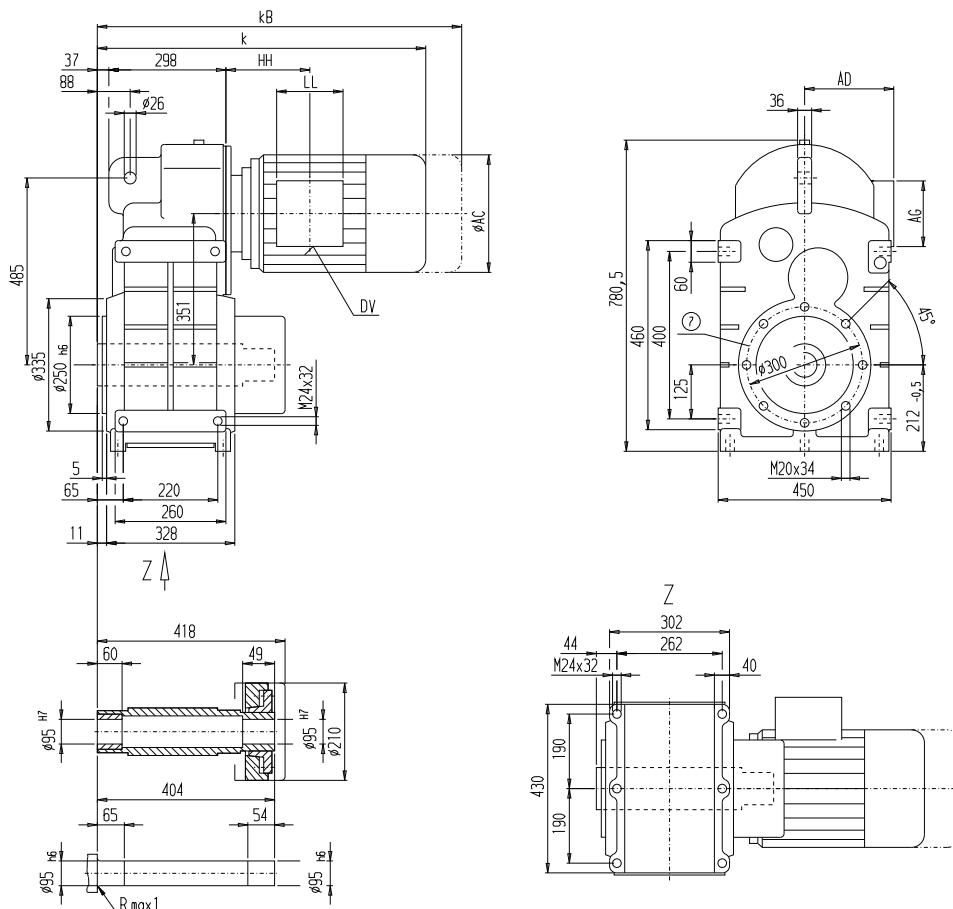
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDAS/FZAS148B, FDAZS/FZAZS148B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z tuleją zaciskową - montaż na wale

FAS012
FAZS012



Silnik	F.A.S148B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.S148 B	FZA.S148 B
LA100L	657.0	738.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	290	—
LA112M	682.5	763.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	301	—
LA132S	741.5	843.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	310	306
LA132M	741.5	843.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	310	306
LA132ZM	787.5	889.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	319	315
LA160M	841.0	959.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	350	345
LA160L	841.0	959.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	350	345
LG180ZM	951.5	1073.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	471	466
LG180L	900.5	1022.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	441	436
LG180ZL	951.5	1073.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	471	466
LG200L	956.5	1082.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	521	516
LG225S	1029.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	597	593
LG225M	1029.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	585	581
LG225ZM	1089.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	643	639
LG250M*	1317.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	—	760
LG250ZM*	1384.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	—	863

Uwagi, patrz str. 3/174

AA Na zapytanie

* Z adapterem

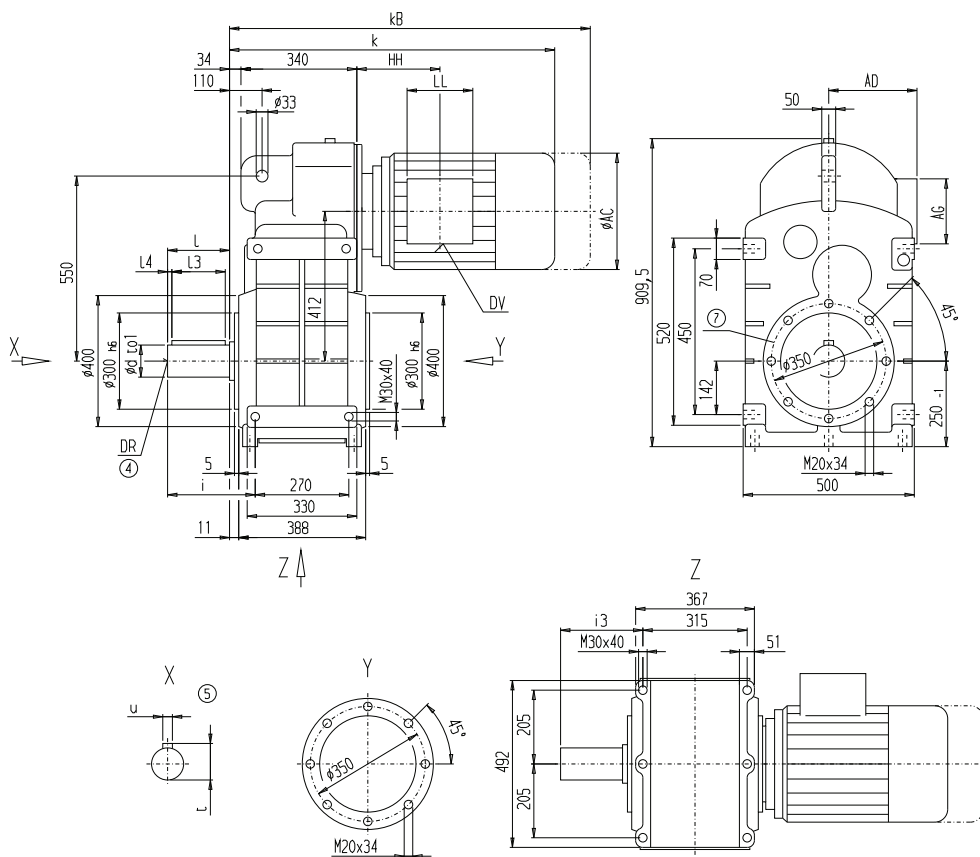
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDZ/FZZ168B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C)

FZ012



d	to1	l	i3	l4	t	u	i	i3	DR
110	m6	210	180	15	116	28	280	252	M24x50
120*	m6	210	180	15	127	32	280	252	M24x50

*) Serie preferowane

Silnik	F.Z168B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDZ168B	FZZ168B
LA132S	772.5	874.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	496	485
LA132M	772.5	874.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	496	485
LA132ZM	818.5	920.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	505	494
LA160M	872.5	991.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	530	519
LA160L	872.5	991.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	530	519
LG180ZM	983.0	1105.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	656	644
LG180L	932.0	1054.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	626	614
LG180ZL	983.0	1105.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	656	644
LG200L	988.0	1114.0	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	706	694
LG225S	1060.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	779	768
LG225M	1060.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	767	756
LG225ZM	1120.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	825	814
LG250M	1155.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	869	858
LG250ZM	1225.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	972	961
LG280S*	1431.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	-	1089
LG280M*	1431.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	-	1101
LG280ZM*	1541.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	-	1189

DIN 332
* Z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Uwagi, patrz str. 3/174

AA Na zapytanie

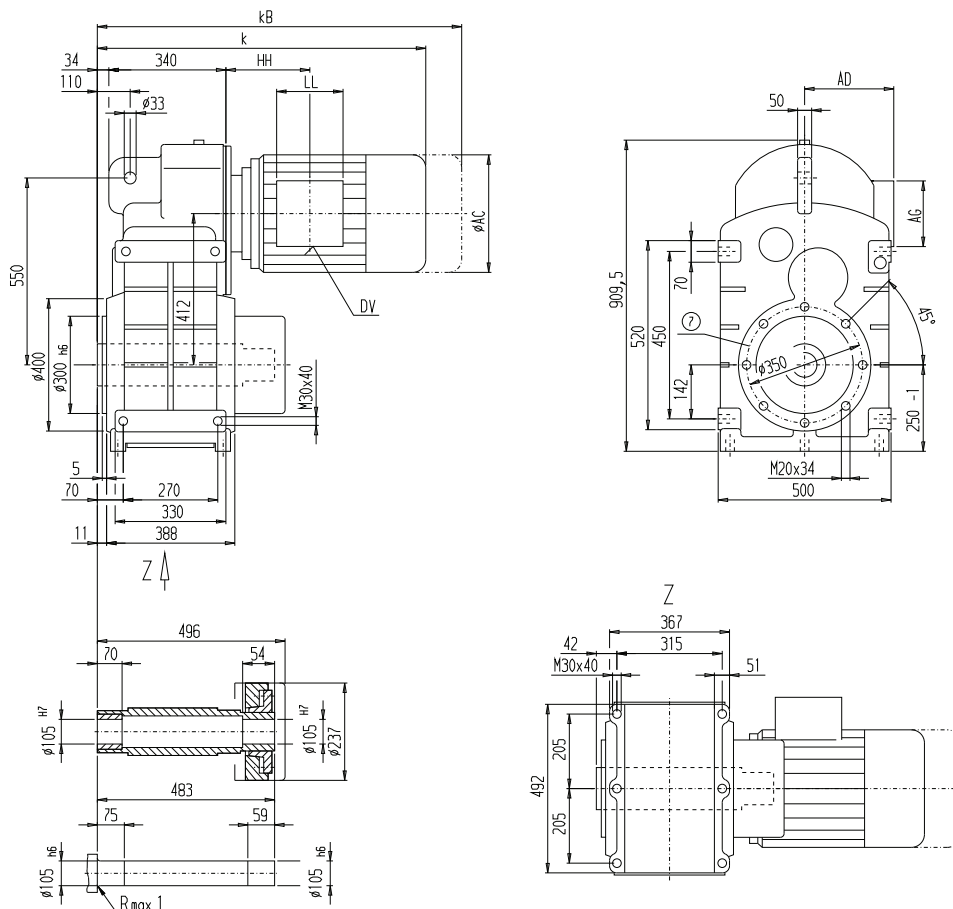
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDAS/FZAS168B, FDAZS/FZAZS168B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z tuleją zaciskową - montaż na wale

FAS012
FAZS012



Silnik	F.A.S168B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.S168 B	FZA.S168 B
LA132S	772.5	874.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	461	450
LA132M	772.5	874.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	461	450
LA132ZM	818.5	920.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	471	459
LA160M	872.5	991.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	495	484
LA160L	872.5	991.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	495	484
LG180ZM	983.0	1105.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	621	610
LG180L	932.0	1054.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	591	580
LG180ZL	983.0	1105.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	621	610
LG200L	988.0	1114.0	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	671	660
LG225S	1060.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	744	733
LG225M	1060.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	732	721
LG225ZM	1120.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	790	779
LG250M	1155.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	834	823
LG250ZM	1225.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	937	926
LG280S*	1431.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	-	1054
LG280M*	1431.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	-	1066
LG280ZM*	1541.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	-	1154

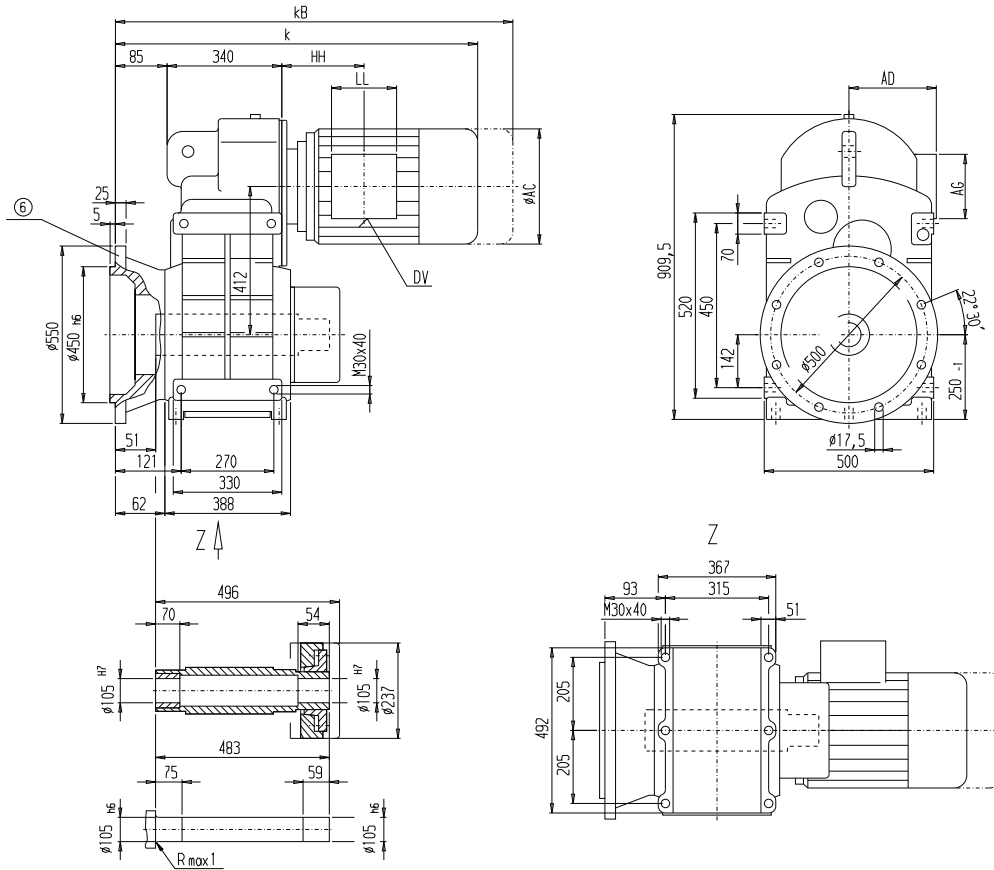
Uwagi, patrz str. 3/174

AA Na zapytanie

* Z adapterem

Reduktor FDAFS/FZAFS168B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

F.AFS012



Silnik	F.AFS168B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAFS16 8B	FZAFS16 8B
LA132S	823.5	925.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	498	487
LA132M	823.5	925.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	498	487
LA132ZM	869.5	971.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	507	496
LA160M	923.5	1042.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	532	521
LA160L	923.5	1042.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	532	521
LG180ZM	1034.0	1156.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	658	646
LG180L	983.0	1105.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	628	616
LG180ZL	1034.0	1156.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	658	646
LG200L	1039.0	1165.0	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	708	696
LG225S	1111.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	781	770
LG225M	1111.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	769	758
LG225ZM	1171.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	827	816
LG250M	1206.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	871	860
LG250ZM	1276.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	974	963
LG280S*	1482.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	-	1091
LG280M*	1482.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	-	1103
LG280ZM*	1592.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	-	1191

Uwagi, patrz str. 3/173

AA Na zapytanie

* Z adapterem

Reduktor FDZ/FZZ188B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C) (kontynuacja)

FZ012

Silnik	F.Z188B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDZ188B	FZZ188B
LA132S	837.5	939.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	685	–
LA132M	837.5	939.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	685	–
LA132ZM	883.5	985.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	694	–
LA160M	937.5	1056.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	718	704
LA160L	937.5	1056.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	718	704
LG180ZM	1048.0	1170.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	844	829
LG180L	997.0	1119.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	814	799
LG180ZL	1048.0	1170.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	844	829
LG200L	1053.0	1179.0	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	894	879
LG225S	1125.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	967	952
LG225M	1125.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	955	940
LG225ZM	1185.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1013	998
LG250M	1220.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1057	1042
LG250ZM	1290.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1160	1145
LG280S*	1497.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1185	1171
LG280M*	1497.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1291	1276
LG280ZM*	1607.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1379	1364
LG315S*	1685.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1471
LG315M*	1685.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1551
LG315L*	1845.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1696
LG315ZL*	1985.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	2098

DIN 332
* Z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Uwagi, patrz str. 3/174

AA Na zapytanie

Reduktor FDF/FZF188B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierkowe (typ-A) (kontynuacja)

FF012

Silnik	F.F188B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDF188B	FZF188B
LA132S	897.5	999.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	740	–
LA132M	897.5	999.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	740	–
LA132ZM	943.5	1045.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	749	–
LA160M	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	773	759
LA160L	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	773	759
LG180ZM	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	899	884
LG180L	1057.0	1179.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	869	854
LG180ZL	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	899	884
LG200L	1113.0	1239.0	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	949	934
LG225S	1185.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1022	1007
LG225M	1185.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1010	995
LG225ZM	1245.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1068	1053
LG250M	1280.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1112	1097
LG250ZM	1350.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1215	1200
LG280S*	1557.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1240	1226
LG280M*	1557.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1346	1331
LG280ZM*	1667.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1434	1419
LG315S*	1745.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1526
LG315M*	1745.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1606
LG315L*	1905.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1751
LG315ZL*	2045.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	2153

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

AA Na zapytanie

* Z adapterem

Motoreduktory

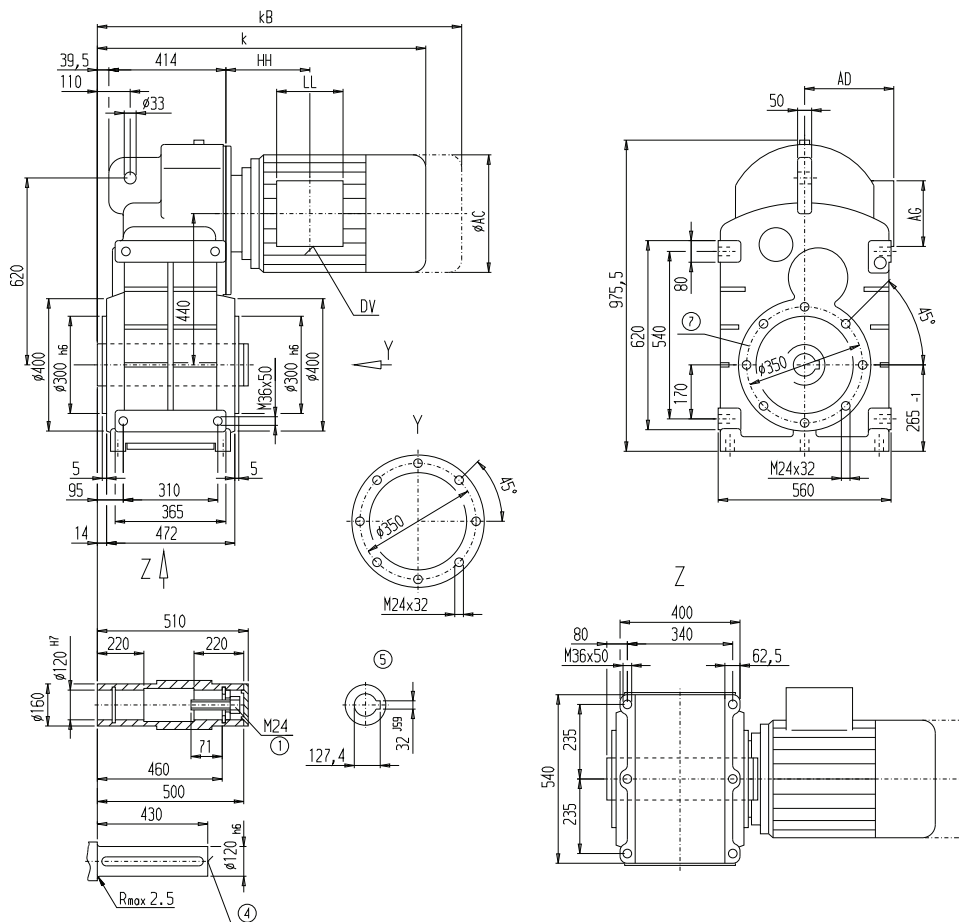
Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDA/FZA188B, FDAZ/FZAZ188B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C)

FA012
FAZ012

3



Reduktor FDA/FZA188B, FDAZ/FZAZ188B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z kołnierzem w korpusie (typ-C) (kontynuacja)

FA012
FAZ012

Silnik	F.A.188B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.188B	FZA.188B
LA132S	837.5	939.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	622	–
LA132M	837.5	939.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	622	–
LA132ZM	883.5	985.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	631	–
LA160M	937.5	1056.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	655	641
LA160L	937.5	1056.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	655	641
LG180ZM	1048.0	1170.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	781	766
LG180L	997.0	1119.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	751	736
LG180ZL	1048.0	1170.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	781	766
LG200L	1053.0	1179.0	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	831	816
LG225S	1125.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	904	889
LG225M	1125.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	892	877
LG225ZM	1185.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	950	935
LG250M	1220.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	994	979
LG250ZM	1290.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1097	1082
LG280S*	1497.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1122	1108
LG280M*	1497.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1228	1213
LG280ZM*	1607.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1316	1301
LG315S*	1685.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1408
LG315M*	1685.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1488
LG315L*	1845.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1633
LG315ZL*	1985.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	2035

DIN 24014
AA Na zapytanie

DIN 332
* Z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Uwagi, patrz str. 3/174

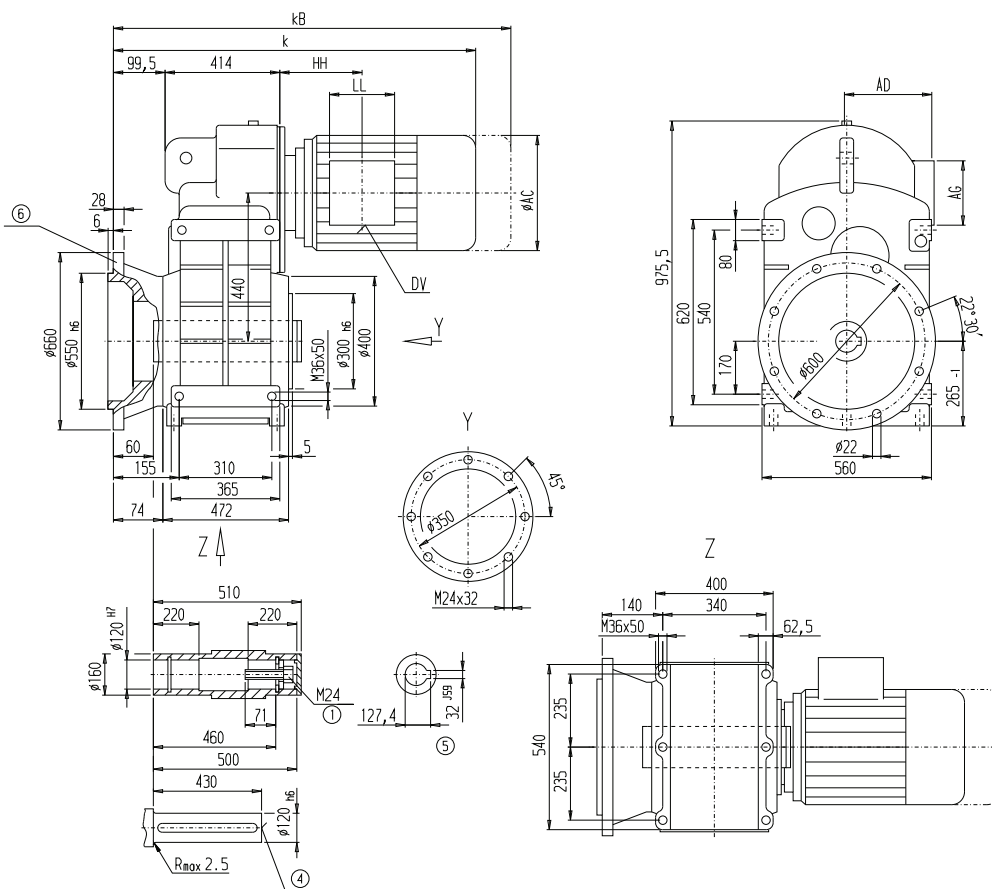
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDAF/FZAF188B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

FAF012



d	l	i9	M	t	u	i	i3
110*	410	73	M24	116.4	28	121	93
100	410	72	M24	106.4	28	121	93

*) Serie preferowane

Reduktor FDAF/FZAF188B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzone - montaż na wale (kontynuacja)

FAF012

Silnik	F.AF188B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAF188 B	FZAF188 B
LA132S	897.5	999.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	677	–
LA132M	897.5	999.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	677	–
LA132ZM	943.5	1045.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	686	–
LA160M	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	710	696
LA160L	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	710	696
LG180ZM	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	836	821
LG180L	1057.0	1179.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	806	791
LG180ZL	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	836	821
LG200L	1113.0	1239.0	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	886	871
LG225S	1185.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	959	944
LG225M	1185.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	947	932
LG225ZM	1245.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1005	990
LG250M	1280.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1051	1034
LG250ZM	1350.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1152	1137
LG280S*	1557.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1177	1163
LG280M*	1557.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1283	1268
LG280ZM*	1667.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1371	1356
LG315S*	1745.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1463
LG315M*	1745.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1543
LG315L*	1905.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1688
LG315ZL*	2045.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	2090

DIN 24014
AA Na zapytanie

DIN 332
* Z adapterem

Klin / wpust klinowy DIN 6885

Uwagi, patrz str. 3/173

Reduktor FDAS/FZAS188B, FDAZS/FZAZS188B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie z tuleją zaciskową - montaż na wale

FAS012
FAZS012

Silnik	F.A.S188B								Waga	
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDA.S188 B	FZA.S188 B
LA132S	837.5	939.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	738	–
LA132M	837.5	939.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	738	–
LA132ZM	883.5	985.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	747	–
LA160M	937.5	1056.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	771	757
LA160L	937.5	1056.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	771	757
LG180ZM	1048.0	1170.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	897	882
LG180L	997.0	1119.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	867	852
LG180ZL	1048.0	1170.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	897	882
LG200L	1053.0	1179.0	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	947	932
LG225S	1125.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1020	1005
LG225M	1125.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1008	993
LG225ZM	1185.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1066	1051
LG250M	1220.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1110	1095
LG250ZM	1290.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1213	1198
LG280S*	1497.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1238	1224
LG280M*	1497.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1344	1329
LG280ZM*	1607.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1432	1417
LG315S*	1685.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1524
LG315M*	1685.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1604
LG315L*	1845.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	1749
LG315ZL*	1985.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	–	2151

Uwagi, patrz str. 3/174

AA Na zapytanie

* Z adapterem

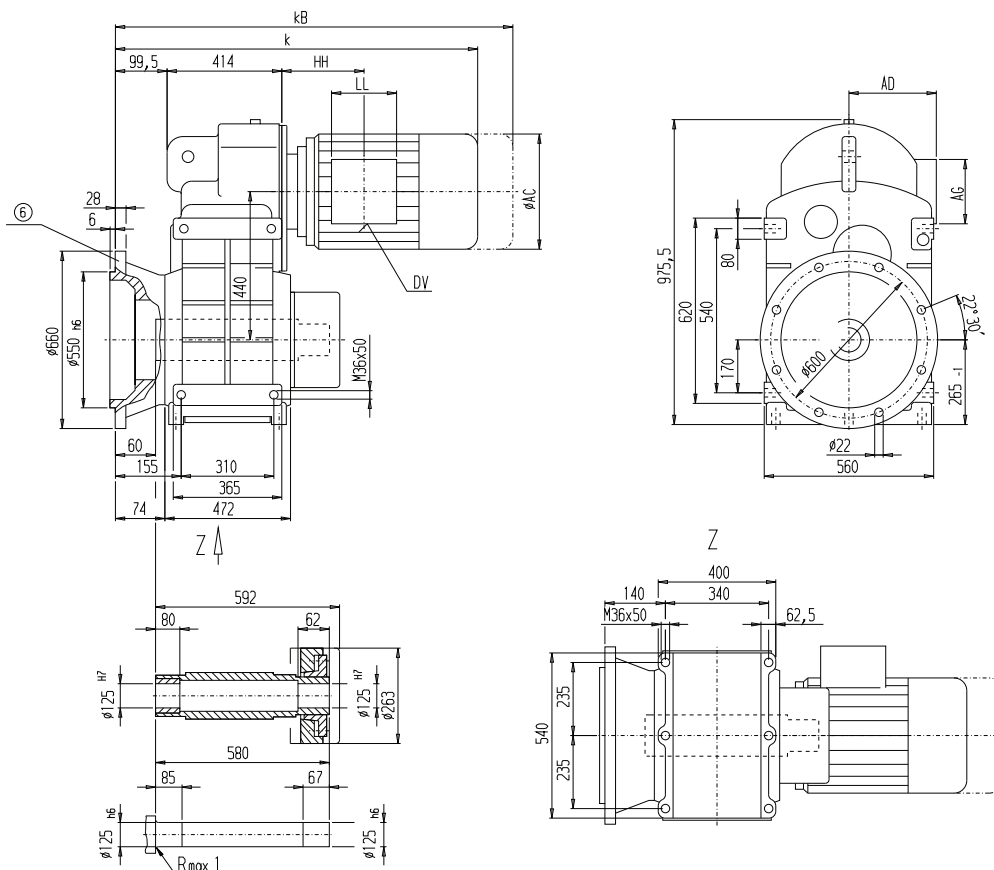
Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Reduktor FDAFS/FZAFS188B (dwu-/trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe - montaż na wale

F.AFS012



Silnik	F.AFS188B							Waga		
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	FDAFS188B	FZAFS188B
LA132S	897.5	999.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	687	—
LA132M	897.5	999.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	687	—
LA132ZM	943.5	1045.5	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	696	—
LA160M	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	721	706
LA160L	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	721	706
LG180ZM	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	846	832
LG180L	1057.0	1179.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	816	802
LG180ZL	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	846	832
LG200L	1113.0	1239.0	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	896	882
LG225S	1185.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	969	954
LG225M	1185.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	957	942
LG225ZM	1245.5	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1015	1000
LG250M	1280.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1059	1044
LG250ZM	1350.5	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1162	1147
LG280S*	1557.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1187	1173
LG280M*	1557.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1293	1278
LG280ZM*	1667.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1381	1366
LG315S*	1745.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	—	1473
LG315M*	1745.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	—	1553
LG315L*	1905.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	—	1698
LG315ZL*	2045.0	AA	610.0	495.0	380	307	285.5	2xM63x1.5	—	2100

Uwagi, patrz str. 3/173

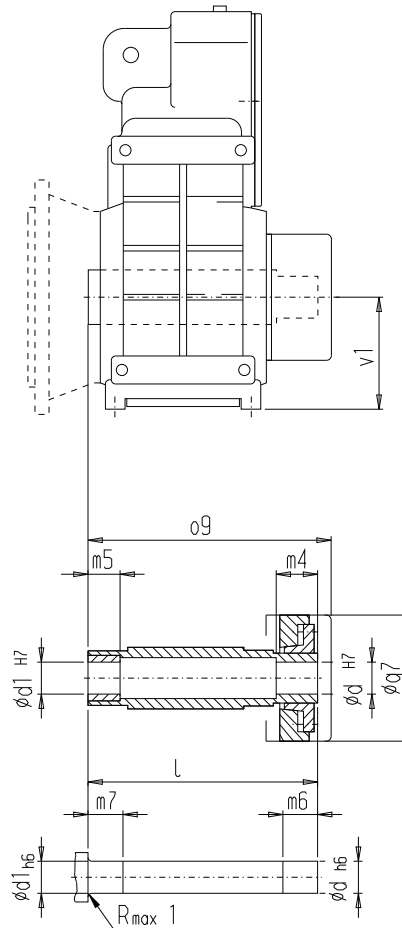
AA Na zapytanie

* Z adapterem

Wały drażnione z tuleją zaciskową

Opcjonalne wały drażnione z tuleją zaciskową dla reduktora walcowego płaskiego

FA.S



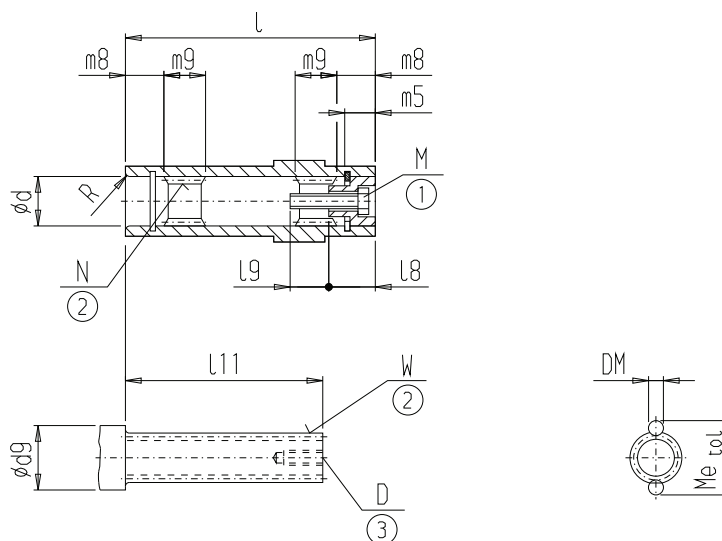
Reduktor	d	d1	l	o9	m4	m5	m6	m7	g7	v1
FDAS/FDAFS38B FZAS/FZAFS38B	30	31	146	154	22	20	27	25	77	75
FDAS/FDFS48B FZAS/FZAFS48B	40	41	177	184	25	20	30	25	93	92
FDAS/FDAFS68B FZAS/FZAFS68B	50	51	209	216	27	20	32	25	112	110
FDAS/FDAFS88B FZAS/FZAFS88B	60	61	241	249	29	30	34	35	132	132
FDAS/FDAFS108B FZAS/FZAFS108B	70	71	280	288	30	40	35	45	144	160
FDAS/FDAFS128B FZAS/FZAFS128B	80	81	345	357	40	50	45	55	180	180
FDAS/FDAFS148B FZAS/FZAFS148B	95	96	404	418	49	60	54	65	210	212
FDAS/FDAFS168B FZAS/FZAFS168B	105	106	483	496	54	70	59	75	237	250
FDAS/FDAFS188B FZAS/FZAFS188B	125	126	580	592	61	80	67	85	263	265

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

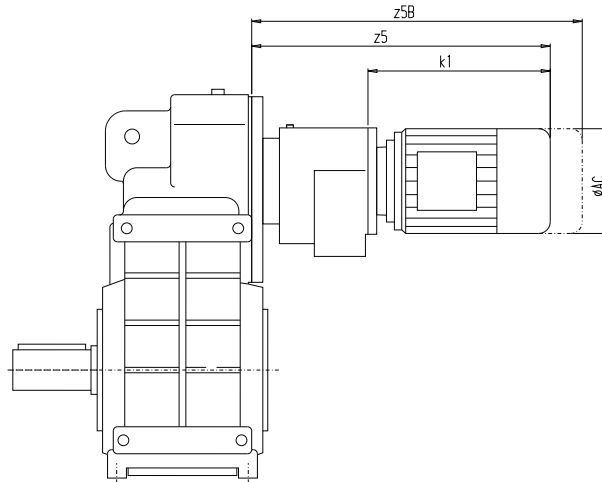
Wykonanie z wałem wieloklinowym zgodnie z DIN 5480 - montaż na wale



Reduktor	d	l	d9 min.	l11	W	D	R	m8	m9
F.A.T28	25	104	36	72	W25x1.25x30x18 8f	M10	R1.6	17.0	25
F.A.T38B	35	120	45	95	W35x1.25x30x26 8f	M10	R2	17.0	27
F.A.T48B	40	150	52	120	W40x2x30x18 8f	M12	R3	22.0	34
F.A.T68B	55	180	65	142	W50x2x30x24 8f	M16	R2	21.0	40
F.A.T88B	65	210	80	172	W60x2x30x28 8f	M16	R2	22.5	49
F.A.T108B	72	240	85	201	W70x2x30x34 8f	M20	R2	22.5	56
F.A.T128B	90	300	105	257	W80x3x30x25 8f	M20	R2	24.0	71
F.A.T148B	90	350	110	306	W90x3x30x28 8f	M20	R3	25.0	88
F.A.T168B	110	410	130	350	W110x3x30x35 8f	M24	R3	32.0	99
F.A.T188B	135	500	145	445	W130x5x30x24 8f	M24	R4	42.0	120

Reduktor	N	m5	l8	l9	M	DM	Me	tol
F.A.T28	N25x1.25x30x18 9H	9.0	17	31.8	M10x40	2.75	28.023	-0.049
F.A.T38B	N35x1.25x30x26 9H	12.0	18	27.0	M10x35	2.50	37.423	-0.041
F.A.T48B	N40x2x30x18 9H	14.0	20	37.0	M12x45	4.50	45.083	-0.043
F.A.T68B	N50x2x30x24 9H	16.0	23	49.5	M16x55	4.00	54.156	-0.049
F.A.T88B	N60x2x30x28 9H	16.5	26	46.5	M16x55	4.00	63.918	-0.053
F.A.T108B	N70x2x30x34 9H	16.5	28	51.0	M20x60	4.00	74.181	-0.057
F.A.T128B	N80x3x30x25 9H	17.0	31	46.0	M20x60	6.00	85.856	-0.053
F.A.T148B	N90x3x30x28 9H	17.0	31	51.0	M20x60	6.00	95.911	-0.053
F.A.T168B	N110x3x30x35 9H	20.0	41	65.5	M24x80	6.00	115.998	-0.061
F.A.T188B	N130x5x30x24 9H	20.0	50	35.5	M24x60	10.00	139.848	-0.061

Tandemowy reduktor płaski



Reduktor		AC	z5	zB5	k1
FZ38B-Z28	LA71	139	338.0	393.0	202.5
	LA71Z	139	357.0	412.0	221.5
	LA90S	174	435.0	506.0	299.5
	LA90ZS	174	480.0	551.0	344.5
	LA90L	174	435.0	506.0	299.5
	LA90ZL	174	480.0	551.0	344.5
	LA100L	195	517.0	598.0	381.5
	LA100ZL	195	587.0	668.0	451.5
FZ38B-D28	LA71	139	338.0	393.0	202.5
	LA71Z	139	357.0	412.0	221.5
	LA90S	174	435.0	506.0	299.5
	LA90ZS	174	480.0	551.0	344.5
	LA90L	174	435.0	506.0	299.5
	LA90ZL	174	480.0	551.0	344.5
FD48B-Z28	LA71	139	363.0	418.0	202.5
	LA71Z	139	382.0	437.0	221.5
	LA90S	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZS	174	505.0	576.0	344.5
	LA90L	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZL	174	505.0	576.0	344.5
	LA100L	195	542.0	623.0	381.5
	LA100ZL	195	612.0	693.0	451.5
FD48B-D28	LA71	139	363.0	418.0	202.5
	LA71Z	139	382.0	437.0	221.5
	LA90S	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZS	174	505.0	576.0	344.5
	LA90L	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZL	174	505.0	576.0	344.5
FD68B-Z28	LA71	139	357.5	412.5	202.5
	LA71Z	139	376.5	431.5	221.5
	LA90S	174	454.5	525.5	299.5
	LA90ZS	174	499.5	570.5	344.5
	LA90L	174	454.5	525.5	299.5
	LA90ZL	174	499.5	570.5	344.5
	LA100L	195	536.5	617.5	381.5
	LA100ZL	195	606.5	687.5	451.5

Reduktor		AC	z5	zB5	k1
FD68B-D28	LA71	139.0	357.5	412.5	202.5
	LA71Z	139.0	376.5	431.5	221.5
	LA90S	174.0	454.5	525.5	299.5
	LA90ZS	174.0	499.5	570.5	344.5
	LA90L	174.0	454.5	525.5	299.5
	LA90ZL	174.0	499.5	570.5	344.5
	LA100L	195.0	530.5	611.5	381.5
FD88B-Z28	LA71	139.0	351.5	406.5	202.5
	LA71Z	139.0	370.5	425.5	221.5
	LA90S	174.0	448.5	519.5	299.5
	LA90ZS	174.0	493.5	564.5	344.5
	LA90L	174.0	448.5	519.5	299.5
	LA90ZL	174.0	493.5	564.5	344.5
	LA100L	195.0	530.5	611.5	381.5
FD88B-D28	LA71	139.0	351.5	406.5	202.5
	LA71Z	139.0	370.5	425.5	221.5
	LA90S	174.0	448.5	519.5	299.5
	LA90ZS	174.0	493.5	564.5	344.5
	LA90L	174.0	448.5	519.5	299.5
	LA90ZL	174.0	493.5	564.5	344.5
	LA100L	195.0	530.5	611.5	381.5
FD108B-Z38	LA71 ¹⁾	139.0	465.5	520.5	258.5
	LA71Z ¹⁾	139.0	484.5	539.5	277.5
	LA80 ¹⁾	156.5	502.5	566.0	295.5
	LA90S ¹⁾	174.0	533.5	604.5	326.5
	LA90ZS ¹⁾	174.0	578.5	649.5	371.5
	LA90L ¹⁾	174.0	533.5	604.5	326.5
	LA90ZL ¹⁾	174.0	578.5	649.5	371.5
	LA100L ¹⁾	195.0	579.5	660.5	372.5
LA100ZL	195.0	649.5	730.5	442.5	
LA112M ¹⁾	219.0	609.0	690.0	402.0	
LA112ZM ¹⁾	219.0	637.0	718.0	430.0	

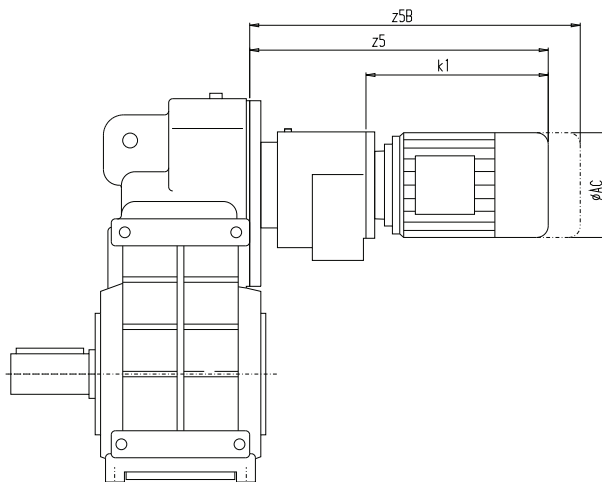
¹⁾ $t_{\text{tot}} \geq 1647$

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Tandemowy reduktor płaski (kontynuacja)

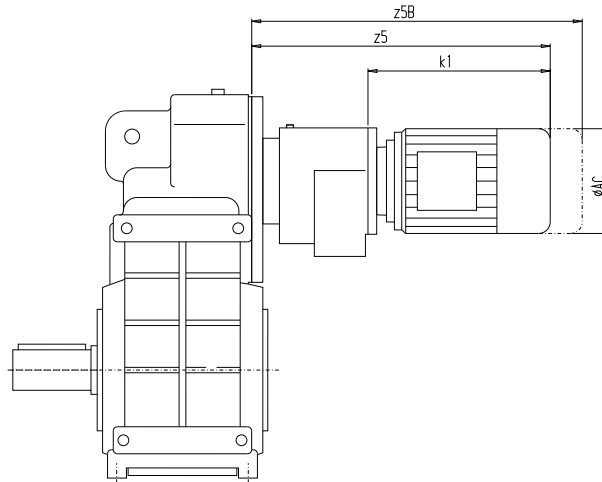


Reduktor		AC	z5	zB5	k1	
FD108B-Z38	LA71 ²⁾	139.0	476.0	531.0	258.5	
	LA71Z ²⁾	139.0	495.0	550.0	277.5	
	LA80 ²⁾	156.5	513.0	576.5	295.5	
	LA90S ²⁾	174.0	544.0	615.0	326.5	
	LA90ZS ²⁾	174.0	589.0	660.0	371.5	
	LA90L ²⁾	174.0	544.0	615.0	326.5	
	LA90ZL ²⁾	174.0	589.0	660.0	371.5	
	LA100L ²⁾	195.0	590.0	671.0	372.5	
	LA100ZL ²⁾	195.0	660.0	741.0	442.5	
	LA112M ²⁾	219.0	619.5	700.5	402.0	
	LA112ZM ²⁾	219.0	647.5	728.5	430.0	
	FD108B-D38	LA71	139.0	480.5	535.5	273.5
LA71Z		139.0	499.5	554.5	292.5	
LA80		156.5	517.5	581.0	310.5	
LA90S		174.0	548.5	619.5	341.5	
LA90ZS		174.0	593.5	664.5	386.5	
LA90L		174.0	548.5	619.5	341.5	
LA90ZL		174.0	593.5	664.5	386.5	
FD128B-Z38		LA71	139.0	458.5	513.5	258.5
	LA71Z	139.0	477.5	532.5	277.5	
	LA80	156.5	495.5	559.0	295.5	
	LA90S	174.0	526.5	597.5	326.5	
	LA90ZS	174.0	571.5	642.5	371.5	
	LA90L	174.0	526.5	597.5	326.5	
	LA90ZL	174.0	571.5	642.5	371.5	
	LA100L	195.0	572.5	653.5	372.5	
	LA100ZL	195.0	642.5	723.5	442.5	
	LA112M	219.0	602.0	683.0	402.0	
	LA112ZM	219.0	630.0	711.0	430.0	
	FD128B-D38	LA71	139.0	473.5	528.5	273.5
		LA71Z	139.0	492.5	547.5	292.5
		LA80	156.5	510.5	574.0	310.5
LA90S		174.0	541.5	612.5	341.5	
LA90ZS		174.0	586.5	657.5	386.5	
LA90L		174.0	541.5	612.5	341.5	
LA90ZL		174.0	586.5	657.5	386.5	

Reduktor		AC	z5	zB5	k1
FD128B-Z48	LA71	139.0	532.0	587.0	253.0
	LA71Z	139.0	551.0	606.0	272.0
	LA80	156.5	569.0	632.5	290.0
	LA90S	174.0	600.0	671.0	321.0
	LA90ZS	174.0	645.0	716.0	366.0
	LA90L	174.0	600.0	671.0	321.0
	LA90ZL	174.0	645.0	716.0	366.0
	LA100L	195.0	646.0	727.0	367.0
	LA100ZL	195.0	716.0	797.0	437.0
	LA112M	219.0	675.0	756.0	396.0
	LA112ZM	219.0	703.0	784.0	424.0
	FD148B-Z38	LA71	139.0	454.0	509.0
LA71Z		139.0	473.0	528.0	277.5
LA80		156.5	491.0	554.5	295.5
LA90S		174.0	522.0	593.0	326.5
LA90ZS		174.0	567.0	638.0	371.5
LA90L		174.0	522.0	593.0	326.5
FD148B-D38	LA90ZL	174.0	567.0	638.0	371.5
	LA100L	195.0	568.0	649.0	372.5
	LA100ZL	195.0	638.0	719.0	442.5
	LA112M	219.0	597.5	678.5	402.0
	LA112ZM	219.0	625.5	706.5	430.0
	LA71	139.0	469.0	524.0	273.5
	LA71Z	139.0	488.0	543.0	292.5
	LA80	156.5	506.0	569.5	310.5
	LA90S	174.0	537.0	608.0	341.5
	LA90ZS	174.0	582.0	653.0	386.5

²⁾ I_{tot} < 1647

Tandemowy reduktor płaski (kontynuacja)



Reduktor		AC	z5	zB5	k1
FD148B-Z48	LA71	139.0	521.5	576.5	253
	LA71Z	139.0	540.5	595.5	272
	LA80	156.5	558.5	622.0	290
	LA90S	174.0	589.5	660.5	321
	LA90ZS	174.0	634.5	705.5	366
	LA90L	174.0	589.5	660.5	321
	LA90ZL	174.0	634.5	705.5	366
	LA100L	195.0	635.5	716.5	367
	LA100ZL	195.0	705.5	786.5	437
	LA112M	219.0	664.5	745.5	396
	LA112ZM	219.0	692.5	773.5	424
	LA132S	259.0	726.5	828.5	458
	LA132ZS	259.0	772.5	874.5	504
	LA132M	259.0	726.5	828.5	458
LA132ZM	259.0	772.5	874.5	504	
FD168B-Z48	LA71	139.0	513.5	568.5	253
	LA71Z	139.0	532.5	587.5	272
	LA80	156.5	550.5	614.0	290
	LA90S	174.0	581.5	652.5	321
	LA90ZS	174.0	626.5	697.5	366
	LA90L	174.0	581.5	652.5	321
	LA90ZL	174.0	626.5	697.5	366
	LA100L	195.0	627.5	708.5	367
	LA100ZL	195.0	697.5	778.5	437
	LA112M	219.0	656.5	737.5	396
	LA112ZM	219.0	684.5	765.5	424
	LA132S	259.0	718.5	820.5	458
	LA132ZS	259.0	764.5	866.5	504
	LA132M	259.0	718.5	820.5	458
LA132ZM	259.0	764.5	866.5	504	

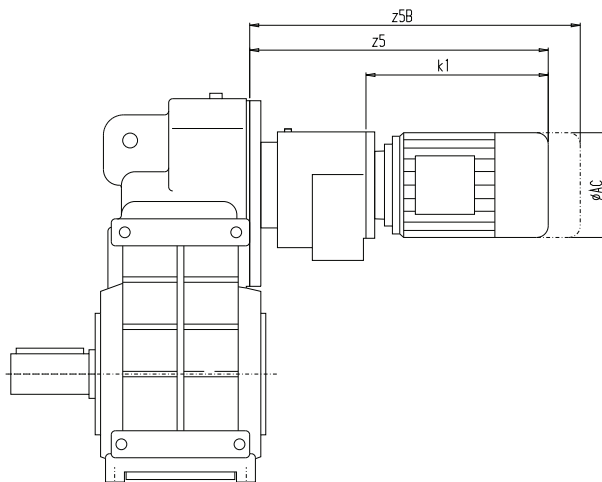
Reduktor		AC	z5	zB5	k1
FD168B-D48	LA71	139.0	530.5	585.5	270.0
	LA71Z	139.0	549.5	604.5	289.0
	LA80	156.5	567.5	631.0	307.0
	LA90S	174.0	598.5	669.5	338.0
	LA90ZS	174.0	643.5	714.5	383.0
	LA90L	174.0	598.5	669.5	338.0
	LA90ZL	174.0	643.5	714.5	383.0
	LA100L	195.0	644.5	725.5	384.0
	LA100ZL	195.0	714.5	795.5	454.0
	FD168B-Z68	LA71	139.0	583.0	638.0
LA71Z		139.0	602.0	657.0	266.0
LA80		156.5	620.0	683.5	284.0
LA90S		174.0	651.0	722.0	315.0
LA90ZS		174.0	696.0	767.0	360.0
LA90L		174.0	651.0	722.0	315.0
LA90ZL		174.0	696.0	767.0	360.0
LA100L		195.0	697.0	778.0	361.0
LA100ZL		195.0	767.0	848.0	431.0
LA112M		219.0	724.0	805.0	388.0
LA112ZM	219.0	752.0	833.0	416.0	
LA132S	259.0	784.0	886.0	448.0	
LA132ZS	259.0	830.0	932.0	494.0	
LA132M	259.0	784.0	886.0	448.0	
LA132ZM	259.0	830.0	932.0	494.0	
LA160M	313.5	886.5	1005.0	550.5	
LA160ZM	313.5	934.5	1053.0	598.5	
LA160L	313.5	886.5	1005.0	550.5	
LA160ZL	313.5	934.5	1053.0	598.5	

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

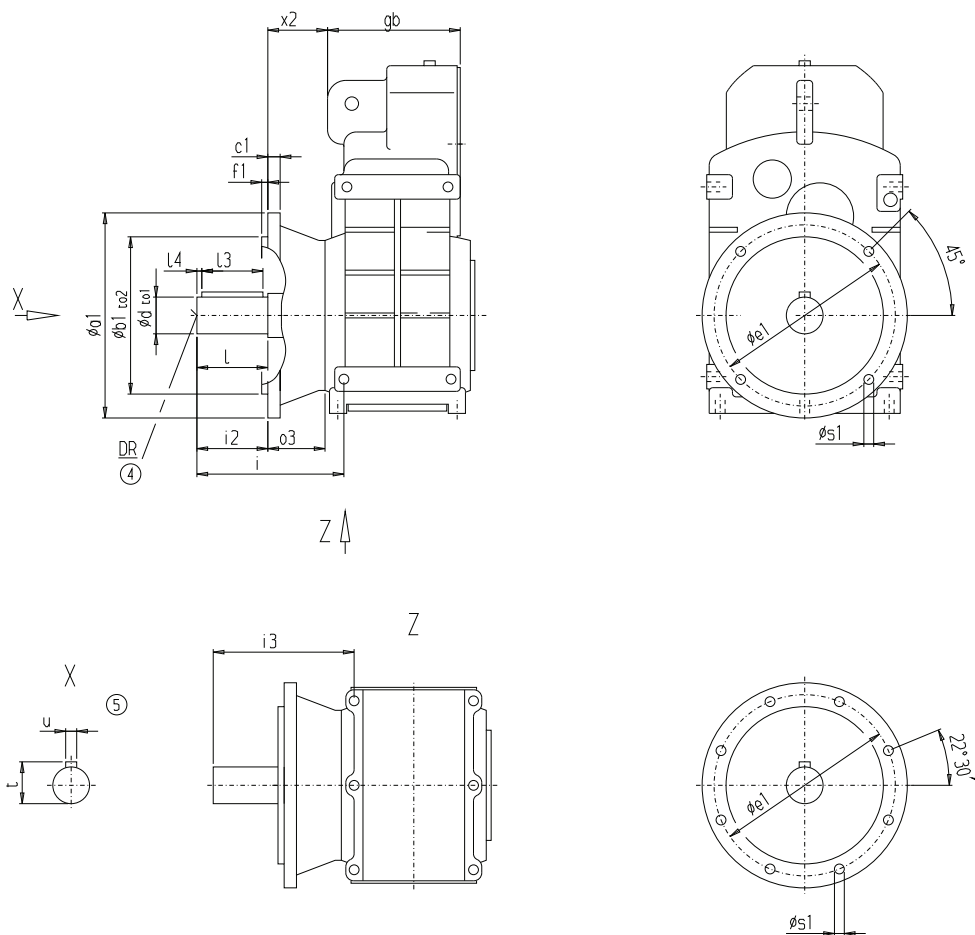
Tandemowy reduktor płaski (kontynuacja)



Reduktor		AC	z5	zB5	k1
FD188B-Z48	LA71	139.0	499	554.0	253
	LA71Z	139.0	518	573.0	272
	LA80	156.5	536	599.5	290
	LA90S	174.0	567	638.0	321
	LA90ZS	174.0	612	683.0	366
	LA90L	174.0	567	638.0	321
	LA90ZL	174.0	612	683.0	366
	LA100L	195.0	613	694.0	367
	LA100ZL	195.0	683	764.0	437
	LA112M	219.0	642	723.0	396
	LA112ZM	219.0	670	751.0	424
	LA132S	259.0	704	806.0	458
	LA132ZS	259.0	750	852.0	504
	LA132M	259.0	704	806.0	458
LA132ZM	259.0	750	852.0	504	
FD188B-D48	LA71	139.0	516	571.0	270
	LA71Z	139.0	535	590.0	289
	LA80	156.5	553	616.5	307
	LA90S	174.0	584	655.0	338
	LA90ZS	174.0	629	700.0	383
	LA90L	174.0	584	655.0	338
	LA90ZL	174.0	629	700.0	383
	LA100L	195.0	630	711.0	384
	LA100ZL	195.0	700	781.0	454

Reduktor		AC	z5	zB5	k1
FD188B-Z68	LA71	139.0	585.0	640.0	247.0
	LA71Z	139.0	604.0	659.0	266.0
	LA80	156.5	622.0	685.5	284.0
	LA90S	174.0	653.0	724.0	315.0
	LA90ZS	174.0	698.0	769.0	360.0
	LA90L	174.0	653.0	724.0	315.0
	LA90ZL	174.0	698.0	769.0	360.0
	LA100L	195.0	699.0	780.0	361.0
	LA100ZL	195.0	769.0	850.0	431.0
	LA112M	219.0	726.0	807.0	388.0
	LA112ZM	219.0	754.0	835.0	416.0
	LA132S	259.0	786.0	888.0	448.0
	LA132ZS	259.0	832.0	934.0	494.0
	LA132M	259.0	786.0	888.0	448.0
LA132ZM	259.0	832.0	934.0	494.0	
LA160M	313.5	888.5	1007.0	550.5	
LA160ZM	313.5	936.5	1055.0	598.5	
LA160L	313.5	888.5	1007.0	550.5	
LA160ZL	313.5	936.5	1055.0	598.5	

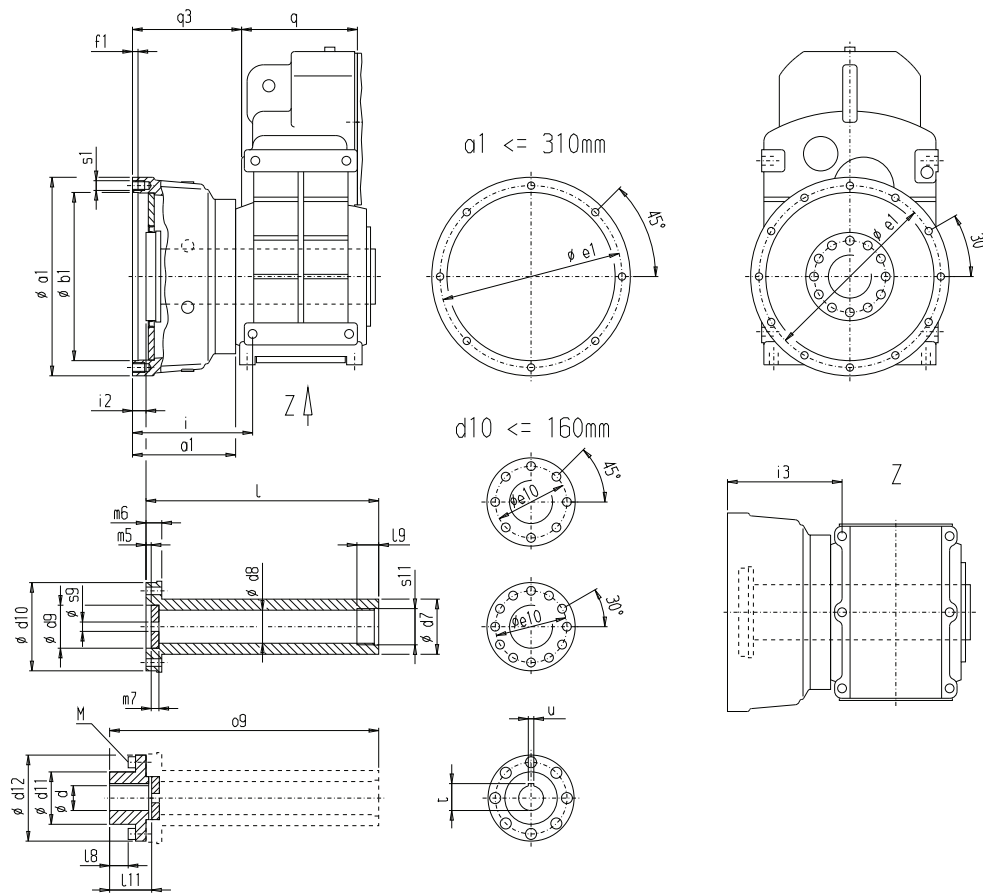
Wykonanie kołnierowe dla mikserów / mieszadeł



Reduktor	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1	o3	i	i2	i3
FDM88B FZM88B	300	230	j6	20	265	4	13.5	120	286.5	140	281.5
FDM108B FZM108B	350	250	h6	20	300	5	17.5	135	333.5	170	319.0
FDM128B FZM128B	450	350	h6	25	400	5	17.5	165	373.5	170	363.5
FDM148B FZM148B	450	350	h6	25	400	5	17.5	185	449.0	210	428.0
FDM168B FZM168B	550	450	h6	28	500	5	17.5	210	479.0	210	451.0

Reduktor	x2	gb	d	to1	l	l3	l4	t	u	DR	Waga FDM	FZM
FDM88B FZM88B	126.0	175	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	80	81
FDM108B FZM108B	140.5	205	80	m6	170	125	20	85.0	22	M20x42	135	135
FDM128B FZM128B	172.0	271	90	m6	170	140	15	95.0	25	M24x50	236	234
FDM148B FZM148B	211.0	298	100	m6	210	180	15	106.0	28	M24x50	337	333
FDM168B FZM168B	237.0	336	120	m6	210	180	15	127.0	32	M24x50	540	529

Wykonanie kołnierzowe dla napędów ekstruderowych



Reduktor	a1	b1	e1	f1	s1	q1	i	i3	i2	q3	q	
FD/ZAE68B	260	220	+0.046/0	236	10	M12x17	147.5	174.0	–	15.0	156.0	138.5
FD/ZAE88B	310	255	+0.052/0	280	10	M16x22	171.0	197.5	192.5	15.5	177.0	175.0
FD/ZAE108B	360	305	+0.052/0	330	10	M16x22	188.0	216.5	202.0	23.0	193.5	205.0
FD/ZAE128B	420	345	+0.057/0	380	10	M20x27	206.0	244.5	234.5	25.0	213.0	271.0
FD/ZAE148B	450	360	+0.057/0	400	10	M24x32	225.0	279.0	258.0	27.0	251.0	298.0
FD/ZAE168B	510	420	+0.063/0	460	15	M24x32	262.0	321.0	293.0	38.0	285.0	340.0

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

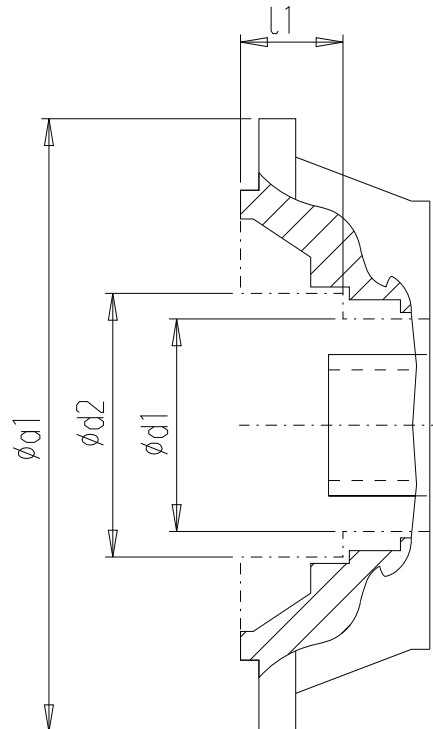
Wykonanie kołnierza dla ekstrudera (kontynuacja)

Reduktor	d	l11	d7	d8	l9	s11	o9 l	d10 d12	m6	e10
FD/ZAE 68B	20	48	65	38	30	M42x2	349.0	105	14	88
	25							104		
	30							305.0		
FD/ZAE 88B	30	58	80	49	39	M56x2	410.5	130	23	110
	35							129		
	40							357.0		
FD/ZAE 108B	40	71	95	60	39	M64x2	462.0	160	25	130
	45							156		
	50							396.0		
FD/ZAE 128B	45	87	110	71	49	M80x3	554.0	175	31	150
	50							174		
	60							472.0		
FD/ZAE 148B	60	95	120	88	52	M95x3	626.0	190	33	160
	70							189		
	75							537.0		
FD/ZAE 168B	70	105	150	104	57	M110x3	722.0	230	42	195
	80							229		
	90							623.0		

Reduktor	d	d9	s9	m7	d11	m5	l8	M	t	u	
FD/ZAE 68B	20	48	+0.025/0	11	11	65	4.0	20.0	M10x25	22.8	6
	25									28.3	8
	30									33.3	8
FD/ZAE 88B	30	63	+0.030/0	17	12	80	4.5	23.5	M12x35	33.3	8
	35									38.3	10
	40									43.3	12
FD/ZAE 108B	40	78	+0.030/0	17	14	95	5.0	31.0	M16x40	43.3	12
	45									48.8	14
	50									53.8	14
FD/ZAE 128B	45	88	+0.035/0	22	17	110	5.0	42.0	M16x45	48.8	14
	50									53.8	14
	60									64.4	18
FD/ZAE 148B	60	105	+0.035/0	22	20	120	6.0	45.0	M16x55	64.4	18
	70									74.9	20
	75									79.9	20
FD/ZAE 168B	70	125	+0.040/0	25	22	150	6.0	49.0	M20x55	74.9	20
	80									85.4	22
	90									95.4	25

Przekrój wewnętrzny wykonania kołnierowego (typ-A)

Uwagi dla wykonań przyłączy indywidualnych, np. wałów napędowych, montowanych do wykonań z wałem drążonym



Reduktor	a1	d1	d2	l1
F.F.28	120	70	72	24.0
F.F.28	160	70	103	8.5
F.F.38B	160	70	77	20.0
F.F.48B	200	84	90	22.5
F.F.68B	250	96	96	–
F.F.88B	300	126	138	31.0
F.F.108B	350	176	185	32.0
F.F.128B	450	226	234	38.5
F.F.148B	450	246	262	34.0
F.F.168B	550	296	313	39.0
F.F.188B	660	296	296	–

Motoreduktory

Motoreduktory walcowe płaskie

Wymiary

Otwory kołkowe

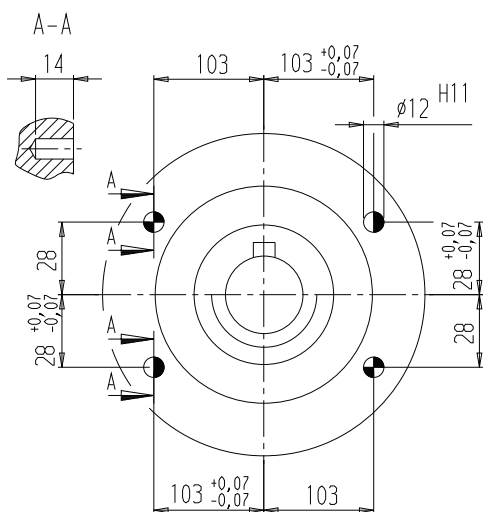
W przypadku rozmiarów F.Z108B -188B element przyłączeniowy urządzenia klienta może być kołkowany z kołnierzem w korpusie (typ-C).

Kołnierze wyjściowe zostały zaprojektowane dla zapewnienia właściwej wytrzymałości dla dopuszczalnych momentów obrotowych oraz sił poprzecznych poprzez połączenia kołkowane.

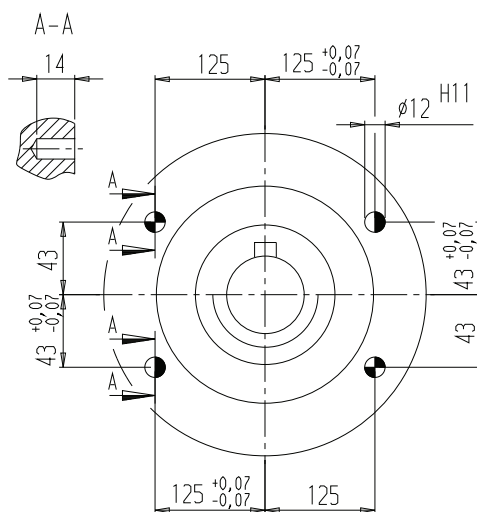
Jeśli wymagane jest dodatkowe mocowanie, np. w przypadku dużych uderów, można wykorzystać istniejące otwory.

Reduktor może być też wiercony i kołkowany z urządzeniem. Podane niżej wymiary muszą być dotrzymane.

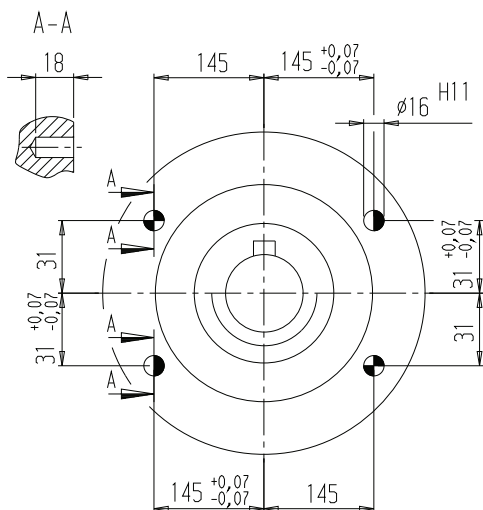
F.Z.108B



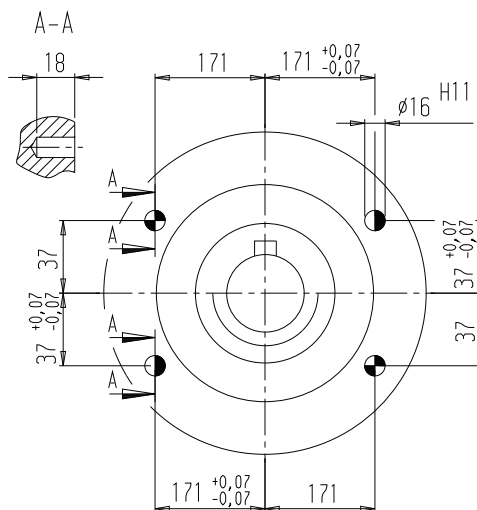
F.Z.128B



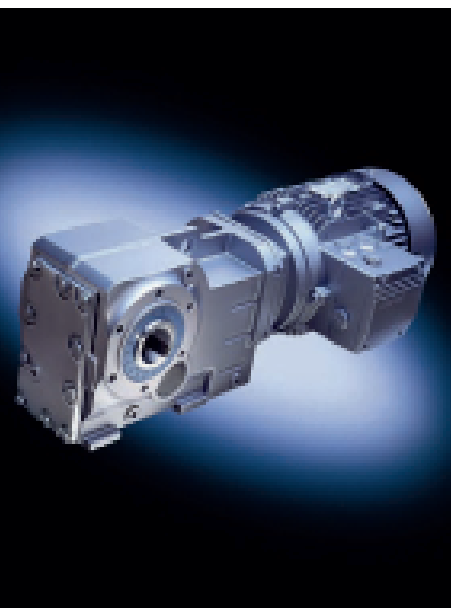
F.Z.148B



F.Z.168B, F.Z.188B



- Kołki sprężyste, o dużej wytrzymałości, zgodnie z DIN 1481: Używać istniejących otworów kołkowania w kołnierzu.
- Cylindryczne kołki karbowane fazowane, zgodnie z DIN EN 28740/ISO 8740: Przewiercać element wraz z korpusem.



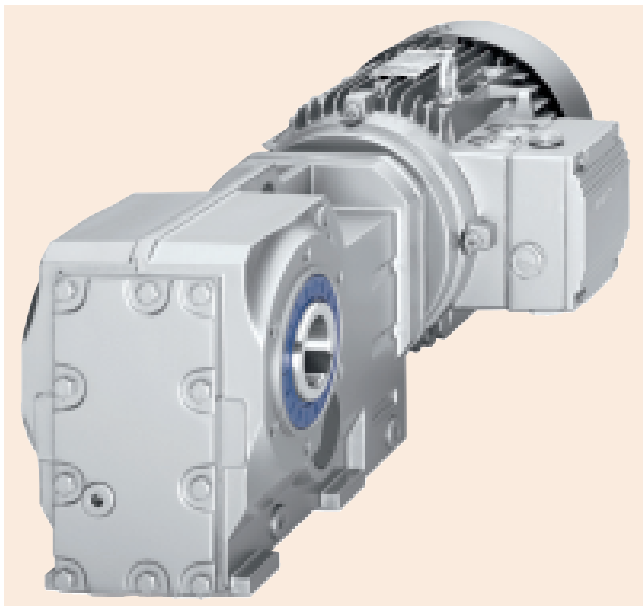
	Wprowadzenie
4/2	Przegląd
4/4	System modułowy
	Podstawowe dane techniczne
4/5	Ilości oleju
4/8	Dopuszczalna siła poprzeczna
	Motoreduktory do 200 kW
4/9	Wybór i dane zamówieniowe
	Przełożenie i maksymalny moment obrotowy
4/62	Wybór i dane zamówieniowe
	Sposoby montażu
4/84	Wybór i dane zamówieniowe
	Wykonanie wału
4/87	Wybór i dane zamówieniowe
	Wykonanie kołnierze
4/89	Wybór i dane zamówieniowe
	Sposoby montażu i pozycje montażowe
4/90	Wybór i dane zamówieniowe
	Wersje specjalne
4/94	Smarowanie
4/94	Kontrola poziomu oleju
4/95	Odpowietrzanie reduktora
4/96	Spust oleju
4/96	Uszczelnienie
4/97	Ośłona strony nienapędowej NDE
4/97	Łożyska wzmocnione
4/98	Drugi wał wyjściowy
4/98	Reduktor walcowo-stożkowy z blokadą ruchu wstecznego
4/99	Kołnierz miksera "dry-well"
	Wymiary
4/101	Przegląd rysunków wymiarowych
4/105	Rysunki wymiarowe

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wprowadzenie

Przegląd



Reduktory walcowo-stożkowe MOTOX są częścią modułowego systemu MOTOX. Razem z reduktorami walcowymi, walcowymi płaskimi, walcowo-ślimakowymi połączonymi z silnikami trójfazowymi z hamulcami lub bez, jako kompletny system pokrywają wszystkie możliwe kombinacje napędowe, odpowiednie do regulacji obrotów za pomocą przekształtników.

Reduktory walcowo-stożkowe MOTOX zostały zaprojektowane do pracy ciągłej. Obudowy reduktorów wykonane z odlewów żeliwnych lub z aluminium są opracowane w 3D CAD i charakteryzują się zoptymalizowaną strukturą z punktu widzenia sztywności oraz pochłaniania drgań. Uszczelnienia promieniowe wału z ochroną przeciwpyłową, zabezpieczają z jednej strony przed wyciekami oleju oraz z drugiej strony przed dostaniem się wody lub pyłu do reduktora. Wszystkie koła zębate są frezowane a ich powierzchnia hartowana. Brzegi zębów są korygowane i uwypuklane przez szlifowanie lub ostrzenie do uzyskania właściwego profilu. Dla zakresu standardowego stopnie stożkowe łączone są w pary po uprzednim frezowaniu oraz hartowaniu ich powierzchni. Optymalna płynność pracy jest również osiągnięta dzięki walcowym stopniom redukcji - zębom walcowym.

Zestawienie stożkowych stopni przełożenia za stopniem walcowym oznacza niższy poziom emisji hałasu. Wał wyjściowy jest ustawiony pod kątem prostym w stosunku do wału wejściowego.

Przegląd (kontynuacja)

Reduktory walcowo-stożkowe są oznaczane następująco:

Typ reduktora:

- B** Reduktor walcowo-stożkowy, 2-st.
- K** Reduktor walcowo-stożkowy, 3-st.

Stopnie przelozzeń (-) Niespecyfikowane

Typ:

- Wał (-) Wał pełny
- A** Wał drażony

- Montaż (-) Wykonanie łapowe
- F** Wykonanie kołnierzone (typ-A)
- Z** Kołnierz obudowy (typ-C)
- D** Ramię reakcyjne
- G** Kołnierz (typ-A) po przeciwnej stronie do wału wyjściowego
- M** Kołnierz miksera
- E** Kołnierz ekstrudera

- Przylączy (-) Klin
- S** Pierścień zaciskowy
- T** Wał drażony z wieloklinem

- Backstop **X** Blokada ruchu wstecznego

Typ reduktora pośredniego

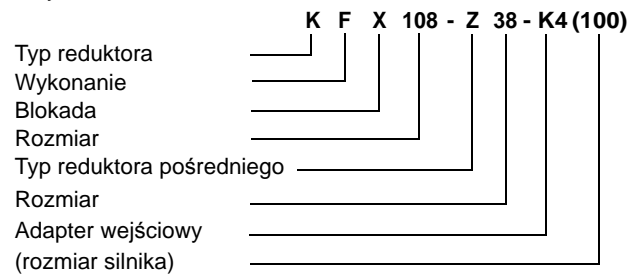
- (-) Reduktory walcowe

- Stopnie przelozzeń **Z** 2-stopniowe
- D** 3-stopniowe

Adapter wejściowy

- K2** Adapter kołnierkowy ze sprzęgłem elastycznym dla silników kołnierkowych IEC
- K2TC** Adapter kołnierkowy ze sprzęgłem elastycznym dla silników kołnierkowych NEMA¹⁾
- K4** Adapter kołnierkowy krótki dla silników IEC
- K5** Adapter kołnierkowy krótki dla silników NEMA¹⁾
- KQ** Adapter kołnierkowy dla silników servo z klinem
- KQS** Adapter kołnierkowy dla silników servo bez klina
- A** Adapter z wejściowym wałem pełnym
- A5** Adapter z wejściowym wałem pełnym (wykonanie NEMA)¹⁾
- P** Adapter z wejściowym wałem pełnym i platformą
- P5** Adapter z wejściowym wałem pełnym i platformą (wykonanie NEMA)¹⁾
- PS** Adapter z wejściowym wałem pełnym, platformą oraz osłoną ochronną

Przykład:



Ta seria obejmuje obecnie 10 rozmiarów reduktorów.

Typ K reduktorów walcowo-stożkowych dostępny jest jako trzystopniowy, typ B jako dwustopniowy.

1) Te wykonania mogą być dobierane za pomocą naszego konfiguratora elektronicznego MOTOX.

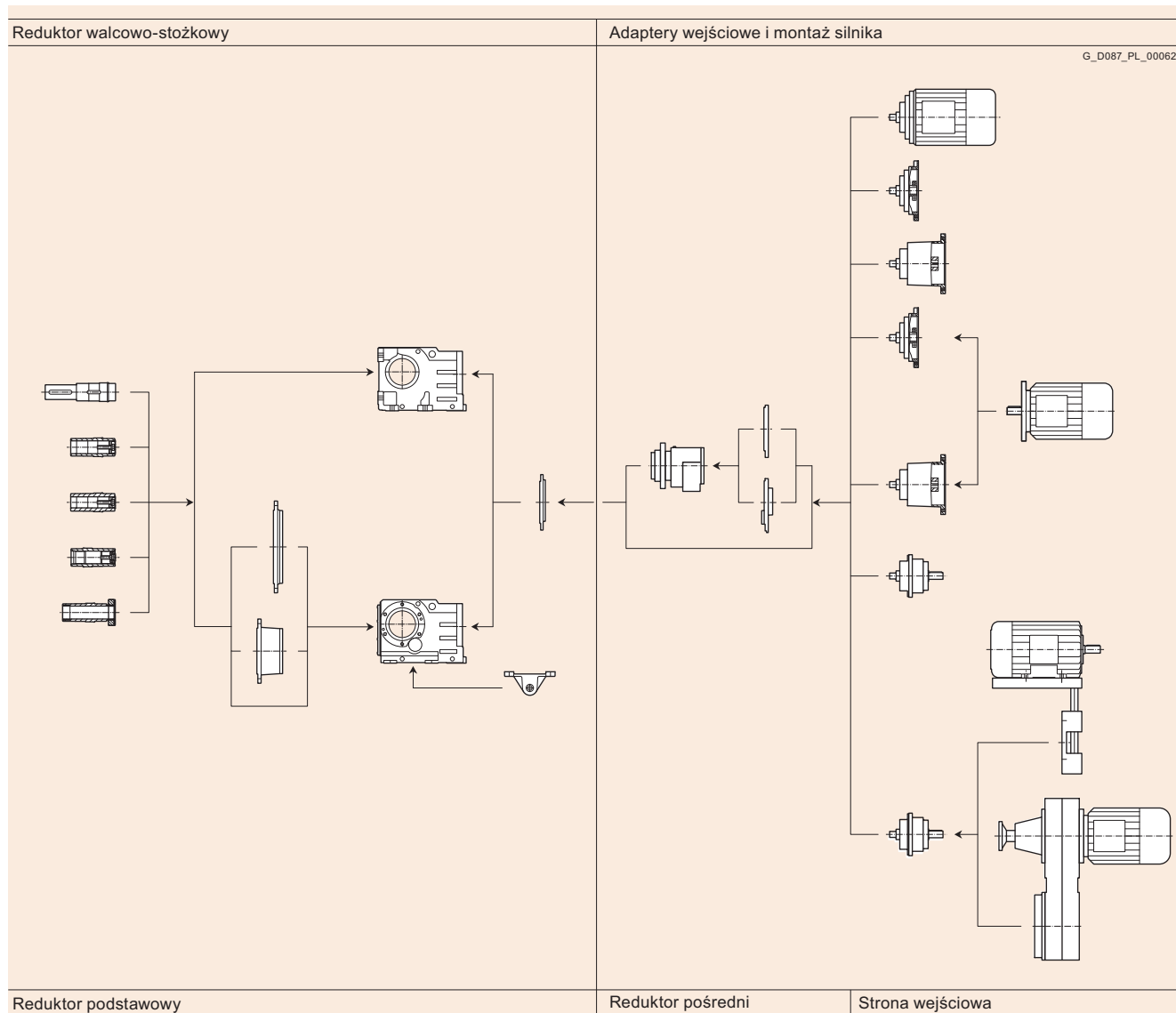
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wprowadzenie

System modułowy

4



Zastosowanie

Seria reduktorów walcowo-stożkowych MOTOX może być dostarczana w wykonaniu łapowym lub kołnierzym przystosowanym do montażu w dowolnej pozycji.

Reduktory wykonywane są z wałem pełnym, drażonym z wpustem, z tuleją zaciskową lub z wałem wieloklinowym.

Ilości oleju

Ilości oleju odpowiadające stosowanym pozycjom montażowym wyspecyfikowane są w instrukcjach obsługi oraz na tabliczce znamionowej.

Waga odpowiednich olejów:

Olej mineralny (CLP) = 0.9 kg/l

Olej syntetyczny (PGLP) = 1.05 kg/l

Typy reduktorów B, K, KA, KAS, KAT

Typ reduktora	Pozycja montażowa						
	B3-00 H-01	B8-00 H-02	B7-00 H-03	B6-00 H-04	V5-00 H-05	V6-00 H-06	
B.28	0.25	0.6	0.9	0.55	0.50	0.5	
B.38	0.70	1.1	1.6	1.00	0.95	0.8	
K.38	0.50	1.1	1.4	0.80	1.00	0.9	
K.48	0.70	1.6	2.0	1.40	1.50	1.8	
K.68	1.60	3.2	3.9	2.70	3.00	3.0	
K.88	2.60	5.7	7.4	5.00	4.90	5.2	
K.108	5.50	9.5	12.6	8.80	8.70	8.3	
K.128	8.30	19.6	24.4	15.80	16.90	16.1	
K.148	14.80	30.2	39.5	22.00	25.80	27.0	
K.168	21.60	45.6	60.5	34.20	40.20	38.5	
K.188	33.80	82.5	104.2	63.40	70.70	69.4	

Typy reduktorów BZ, BF, BAD, BAF, BAZ, BADS, BAFS, BAZS, BADT, BAFT, BAZT, KF, KM, KAD, KAF, KAM, KAZ, KADS, KAFS, KAZS, KADT, KAFT, KAZT

Typ reduktora	Pozycja montażowa						
	B5-01 H-01	B5-03 H-02	B5-02 H-03	B5-00 H-04	V1-00 H-05	V3-00 H-06	
B.28	0.25	0.6	0.9	0.55	0.50	0.5	
B.38	0.70	1.1	1.6	1.00	0.95	0.8	
K.38	0.50	1.1	1.5	0.80	1.00	0.9	
K.48	0.70	1.7	2.0	1.40	1.60	1.8	
K.68	1.60	3.2	3.9	2.60	2.80	3.0	
K.88	2.60	5.8	7.7	5.00	5.10	5.0	
K.108	6.20	9.9	13.7	8.90	10.00	8.9	
K.128	8.70	19.6	25.0	14.80	17.50	16.6	
K.148	14.80	30.1	41.0	25.00	26.00	28.1	
K.168	21.70	46.3	62.6	34.80	41.10	39.4	
K.188	33.80	82.5	104.2	63.40	70.70	69.4	

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Podstawowe dane techniczne

Ilości oleju (kontynuacja)

Tandemowy reduktor walcowo-stożkowy

Typy reduktorów K, KA, KAS, KAT

Typ reduktora	Pozycja montażowa					
	B3-00	B8-00	B7-00	B6-00	V5-00	V6-00
	H-01	H-02	H-03	H-04	H-05	H-06
K.38-D/Z28	0.5+0.25	1.1+0.25	1.4+0.6	0.8+0.7	1.0+0.25	0.9+0.25
	0.75	1.35	2.0	1.5	1.25	1.15
K.48-D/Z28	0.7+0.25	1.6+0.25	2.0+0.6	1.2+0.7	1.5+0.25	1.8+0.25
	0.95	1.85	2.6	1.9	1.75	2.05
K.68-D/Z28	1.6+0.25	3.2+0.25	3.9+0.6	2.7+0.7	3.0+0.25	3.0+0.25
	1.85	3.45	4.5	3.4	3.25	3.25
K.88-D/Z28	2.6+0.25	5.7+0.25	7.4+0.6	5.0+0.7	4.9+0.25	5.2+0.25
	2.85	5.95	8.0	5.7	5.15	5.45
K.108-Z38	5.5+0.5	9.5+0.5	12.6+0.8	8.8+1.2	8.7+0.5	8.3+0.5
	6.0	10.0	13.4	10.0	9.2	8.8
K.108-Z48	5.5+1.0	9.5+1.0	12.6+1.8	8.8+2.4	8.7+1.0	8.3+1.0
	6.5	10.5	14.4	11.2	9.7	9.3
K.108-D38	5.5+0.5	9.5+0.5	12.6+0.9	8.8+1.1	8.7+0.5	8.3+0.5
	6.0	10.0	13.5	9.9	9.2	8.8
K.128-Z38	8.3+0.5	19.6+0.5	24.4+0.8	15.8+1.2	16.9+0.5	16.1+0.5
	8.8	20.1	25.2	17.0	17.4	16.6
K.128-Z48	8.3+1.0	19.6+1.0	24.4+1.8	15.8+2.4	16.9+1.0	16.1+1.0
	9.3	20.6	26.2	18.2	17.9	17.1
K.128-D38	8.3+0.5	19.6+0.5	24.4+0.9	15.8+1.1	16.9+0.5	16.1+0.5
	8.8	20.1	25.3	16.9	17.4	16.6
K.148-Z38	14.8+0.5	30.2+0.5	39.5+0.8	22.0+1.2	25.8+0.5	27.0+0.5
	15.3	30.7	37.8	23.2	26.3	27.5
K.148-Z68	14.8+1.7	30.2+1.7	39.5+3.0	22.0+4.1	25.8+1.7	27.0+1.7
	16.5	31.9	40.0	26.1	27.5	28.7
K.148-D38	14.8+0.5	30.2+0.5	39.5+0.9	22.0+1.1	25.8+0.5	27.0+0.5
	15.3	30.7	37.9	23.1	26.3	27.5
K.168-Z48	21.6+1.0	45.6+1.0	60.5+1.8	34.2+2.4	40.2+1.0	38.5+1.0
	22.6	46.6	62.3	36.6	41.2	39.5
K.168-Z68	21.6+1.7	45.6+1.7	60.5+3.0	34.2+4.1	40.2+1.7	38.5+1.7
	23.3	47.3	63.5	38.3	41.9	40.2
K.168-D48	21.6+1.1	45.6+1.1	60.5+2.3	34.2+2.4	40.2+1.1	38.5+1.1
	22.7	46.7	62.8	36.6	41.3	39.6
K.188-Z68	33.8+1.7	82.5+1.7	104.2+3.0	63.4+4.1	70.7+1.7	69.4+1.7
	35.5	84.2	107.2	67.5	72.4	71.1
K.188-Z88	33.8+3.7	82.5+3.7	104.2+6.8	63.4+8.8	70.7+3.7	69.4+3.7
	37.5	86.2	111	72.2	74.4	73.1
K.188-D68	33.8+1.6	82.5+1.6	104.2+3.9	63.4+4	70.7+1.6	69.4+1.6
	35.4	84.1	108.1	67.4	72.3	71.0

Ilości oleju (kontynuacja)

Tandemowy reduktor walcowo-stożkowy

Typy reduktorów KF, KM, KAD, KAF, KAM, KAZ, KADS, KAFS, KAZS, KADT, KAFT, KAZT

Typ reduktora	Pozycja montażowa					
	B5-01	B5-03	B5-02	B5-00	V1-00	V3-00
	H-01	H-02	H-03	H-04	H-05	H-06
K.38-D/Z28	0.5+0.25	1.1+0.25	1.5+0.6	0.8+0.7	1.0+0.25	0.9+0.25
	0.75	1.35	2.1	1.5	1.25	1.15
K.48-D/Z28	0.7+0.25	1.7+0.25	2.3+0.6	1.2+0.7	1.6+0.25	1.8+0.25
	0.95	1.95	2.9	1.9	1.85	2.05
K.68-D/Z28	1.6+0.25	3.2+0.25	3.9+0.6	2.6+0.7	2.8+0.25	3.0+0.25
	1.85	3.45	4.5	3.3	3.05	3.25
K.88-D/Z28	2.6+0.25	5.8+0.25	7.7+0.6	5.0+0.7	5.1+0.25	5.0+0.25
	2.85	6.05	8.3	5.7	5.35	5.25
K.108-Z38	6.2+0.5	9.9+0.5	13.7+0.7	8.9+1.2	10.0+0.5	8.9+0.5
	6.7	10.4	14.4	10.1	10.5	9.4
K.108-Z48	6.2+1.0	9.9+1.0	13.7+1.8	8.9+2.4	10.0+1.0	8.9+1.0
	7.2	10.9	15.5	11.3	11.0	9.9
K.108-D38	6.2+0.5	9.9+0.5	13.7+0.9	8.9+1.1	10.0+0.5	8.9+0.5
	6.7	10.4	14.6	10.0	10.5	9.4
K.128-Z38	8.7+0.5	19.6+0.5	25.0+0.7	14.8+1.2	17.5+0.5	16.6+0.5
	9.2	20.1	25.7	16.0	18.0	17.1
K.128-Z48	8.7+1.0	19.6+1.0	25.0+1.8	14.8+2.4	17.5+1.0	16.6+1.0
	9.7	20.6	26.8	17.2	18.5	17.6
K.128-D38	8.7+0.5	19.6+0.5	25.0+0.9	14.8+1.1	17.5+0.5	16.6+0.5
	9.2	20.1	25.9	15.9	18.0	17.1
K.148-Z38	14.8+0.5	30.1+0.5	41.0+0.7	25.0+1.2	26.0+0.5	28.1+0.5
	15.3	30.6	41.7	26.2	26.5	28.6
K.148-Z68	14.8+1.7	30.1+1.7	41.0+3.0	25.0+4.1	26.0+1.7	28.1+1.7
	16.5	31.8	44.0	29.1	27.7	29.8
K.148-D38	14.8+0.5	30.1+0.5	41.0+0.9	25.0+1.1	26.0+0.5	28.1+0.5
	15.3	30.6	41.9	26.1	26.5	28.6
K.168-Z48	21.7+1.0	46.3+1.0	62.6+1.8	34.8+2.4	41.1+1.0	39.4+1.0
	22.7	47.3	64.4	37.2	42.1	40.4
K.168-Z68	21.7+1.7	46.3+1.7	62.6+3.0	34.8+4.1	41.1+1.7	39.4+1.7
	23.4	48.0	65.6	38.9	42.8	41.1
K.168-D48	21.7+1.1	46.3+1.1	62.6+2.3	34.8+2.4	41.1+1.1	39.4+1.1
	22.8	47.4	64.9	37.2	42.2	40.5
K.188-Z68	33.8+1.7	82.5+1.7	104.2+3.0	63.4+4.1	70.7+1.7	69.4+1.7
	35.5	84.2	107.2	67.5	72.4	71.1
K.188-Z88	33.8+3.7	82.5+3.7	104.2+6.8	63.4+8.8	70.7+3.7	69.4+3.7
	37.5	86.2	111	72.2	74.4	73.1
K.188-D68	33.8+1.6	82.5+1.6	104.2+3.9	63.4+4	70.7+1.6	69.4+1.6
	35.4	84.1	108.1	67.4	72.3	71.0

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Podstawowe dane techniczne

Dopuszczalne siły poprzeczne F_{xdop1} i F_{xdop2}

trzystopniowy reduktor walcowo-stożkowy – układ łożysk standardowych

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNm	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min								
						Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	≤ 16	≤ 25	≤ 40	≤ 63	≤ 100	≤ 160	≤ 250	≤ 320
BF28	20	40	138	118	63.4	Lewy	–	3170	3170	3170	3170	3120	2870	2520
						Prawy	–	3170	3170	3170	3170	3170	3120	2770
BF38	30	60	173	143	193.0	Lewy	–	6446	6060	4840	3960	3820	3570	3430
						Prawy	–	6446	6446	5690	4730	4350	3860	3670
KF38	25	50	146	121	153.0	Lewy	5530	5400	4320	3810	3210	2640	2160	2080
						Prawy	5820	5700	4610	4060	3420	2820	2330	2250
KF48	30	60	176	146	255.0	Lewy	8280	7660	6120	4990	3850	3490	3420	–
						Prawy	8500	8090	6560	5430	4280	3900	3630	–
KF68	40	80	213	173	440.0	Lewy	9490	7590	6130	4430	3550	2970	3470	–
						Prawy	10050	8140	6690	4990	4110	3490	3720	–
KF88	50	100	262	212	845.0	Lewy	13740	10910	9010	6300	5550	4840	5560	5210
						Prawy	14810	11980	10080	7370	6520	5710	5950	5570
KF108	60	120	298	238	1350.0	Lewy	16210	12070	8990	6470	5730	5310	5450	–
						Prawy	18170	14030	10850	8290	7370	6730	6260	–
KF128	70	140	372	302	2247.0	Lewy	24380	19170	14150	10790	6550	6160	7250	–
						Prawy	26540	21330	16320	12960	8680	8200	8310	–
KF148	90	170	434	349	2873.0	Lewy	19620	13920	9150	3620	1240	840	6360	5700
						Prawy	22310	16620	11840	6310	3800	3080	7370	6630
KF168	110	210	518	413	5891.0	Lewy	31190	21030	16060	7200	6020	5300	10160	–
						Prawy	34350	24180	19220	10350	8810	7880	11530	–
KF188	120	210	598	493	8159.0	Lewy	77700	77700	77700	77700	77240	70580	–	–
						Prawy	77700	77700	77700	77700	77700	73960	–	–

trzystopniowy reduktor walcowo-stożkowy - układ łożysk wzmocnionych

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNm	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min								
						Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	≤ 16	≤ 25	≤ 40	≤ 63	≤ 100	≤ 160	≤ 250	≤ 320
KF68	40	80	213	173	555	Lewy	13870	13870	13870	13870	13870	12690	11510	–
						Prawy	13870	13870	13870	13870	13870	13240	11780	–
KF88	50	100	262	212	1182	Lewy	23630	23630	23630	23630	23000	20590	18910	17880
						Prawy	23630	23630	23630	23630	23630	21400	19320	18270
KF108	60	120	298	238	1743	Lewy	29050	29050	29050	29050	28280	25080	23640	–
						Prawy	29050	29050	29050	29050	29050	26010	24500	–
KF128	70	140	372	302	2893	Lewy	41330	41330	41330	41330	41330	39430	36540	–
						Prawy	41330	41330	41330	41330	41330	40660	37680	–
KF148	90	170	434	349	4225	Lewy	49710	49710	49710	49710	42240	37130	38240	35110
						Prawy	49710	49710	49710	49710	44970	39520	39320	36100
KF168	110	210	518	413	8059	Lewy	76750	76750	76750	76750	70560	65140	59690	–
						Prawy	76750	76750	76750	76750	73550	67890	61160	–
KF188	120	210	598	493	8159	Lewy	77700	77700	77700	77700	77240	70580	–	–
						Prawy	77700	77700	77700	77700	77700	73960	–	–

Wartości w tabeli odnoszą się do najbardziej niekorzystnego przypadku. Układ łożysk wyjściowych może być obliczany za pomocą programu w konfiguratorze elektronicznym MOTOX. W celu uzyskania więcej informacji na temat obliczania dopuszczalnych sił promieniowych patrz rozdział 1.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe

Tabele wyboru przedstawiają najczęściej spotykane warianty oraz kombinacje. Pozostałe kombinacje mogą być dobierane za pomocą konfiguratora MOTOX lub dostępne na zapytanie.

Przy identycznej mocy i obrotach wyjściowych priorytetowo traktowane są w tabelach doboru motoreduktory 4-biegunowe.

Przy dostępnych współczynnikach przełożenia możliwe jest pokrycie większości prędkości wyjściowych.

Wybór i zastosowanie silników 4-biegunowych znacznie skraca czas dostawy i obniża koszty. Cechują się one również dogodnymi rozmiarami w stosunku do mocy.

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.09 (50 Hz)	K.48-LA71M8							
0.11 (60 Hz)	3.7	4.4	231	1.9	169.53	* 2KJ1503 - ■ CE13 - ■ J2-Z	P02	25
	K.38-LA71M8							
	3.5	4.2	244	1.0	179.13	* 2KJ1502 - ■ CE13 - ■ L2-Z	P02	21
	4.0	4.8	217	1.2	159.04	2KJ1502 - ■ CE13 - ■ K2-Z	P02	21
	4.5	5.4	190	1.3	139.43	* 2KJ1502 - ■ CE13 - ■ J2-Z	P02	21
	K.38-LA71B6							
	4.9	5.9	174	1.4	179.13	* 2KJ1502 - ■ CB13 - ■ L2-Z	P01	21
	5.6	6.7	154	1.6	159.04	2KJ1502 - ■ CB13 - ■ K2-Z	P01	21
	6.3	7.6	135	1.8	139.43	* 2KJ1502 - ■ CB13 - ■ J2-Z	P01	21
	7.1	8.5	121	2.1	124.78	2KJ1502 - ■ CB13 - ■ H2-Z	P01	21
0.12 (50 Hz)	K.188-D68-LA71B4							
0.14 (60 Hz)	0.05	0.06	16116	1.2	27817	2KJ1542 - ■ CB13 - ■ M1		749
	0.06	0.07	12723	1.6	21961	2KJ1542 - ■ CB13 - ■ K1		749
	0.06	0.07	14013	1.4	24187	* 2KJ1542 - ■ CB13 - ■ L1		749
	0.07	0.08	10659	1.9	18398	2KJ1542 - ■ CB13 - ■ H1		749
	0.07	0.08	11617	1.7	20052	* 2KJ1542 - ■ CB13 - ■ J1		749
	0.08	0.10	9821	2.0	16951	* 2KJ1542 - ■ CB13 - ■ G1		749
	K.168-D68-LA71B4							
	0.05	0.06	15500	0.87	26754	2KJ1538 - ■ CB13 - ■ G1		487
	0.06	0.07	12343	1.10	21304	2KJ1538 - ■ CB13 - ■ E1		487
	0.06	0.07	13683	0.99	23617	* 2KJ1538 - ■ CB13 - ■ F1		487
	0.07	0.08	11195	1.20	19323	* 2KJ1538 - ■ CB13 - ■ D1		487
	0.08	0.10	9329	1.40	16102	* 2KJ1538 - ■ CB13 - ■ B1		487
	0.08	0.10	10200	1.30	17605	2KJ1538 - ■ CB13 - ■ C1		487
	0.09	0.11	8341	1.60	14397	2KJ1538 - ■ CB13 - ■ A1		487
	K.168-Z48-LA71B4							
	0.09	0.11	8744	1.50	14767	2KJ1537 - ■ CB13 - ■ A2		486
	0.10	0.12	7738	1.70	13068	* 2KJ1537 - ■ CB13 - ■ X1		486
	0.11	0.13	7034	1.90	11880	2KJ1537 - ■ CB13 - ■ W1		486
	K.148-D38-LA71B4							
	0.08	0.10	9374	0.85	16180	2KJ1535 - ■ CB13 - ■ C1		296
	0.09	0.11	8529	0.94	14722	2KJ1535 - ■ CB13 - ■ B1		296
	0.10	0.12	7542	1.10	13017	2KJ1535 - ■ CB13 - ■ A1		296
	K.148-Z38-LA71B4							
	0.10	0.12	7996	1.0	13505	2KJ1534 - ■ CB13 - ■ W1		296
	0.11	0.13	7111	1.1	12009	2KJ1534 - ■ CB13 - ■ V1		296
	0.13	0.16	6168	1.3	10418	2KJ1534 - ■ CB13 - ■ U1		296
	0.14	0.17	5764	1.4	9734	2KJ1534 - ■ CB13 - ■ T1		296

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz)	K.148-Z38-LA71B4							
0.14 (60 Hz)	0.16	0.19	5069	1.6	8561	2KJ1534 - ■ CB13 - ■ ■ S1		296
	0.18	0.22	4440	1.8	7498	2KJ1534 - ■ CB13 - ■ ■ R1		296
	0.20	0.24	3927	2.0	6632	2KJ1534 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		296
K.128-Z38-LA71B4								
	0.14	0.17	5562	0.84	9394	2KJ1531 - ■ CB13 - ■ ■ T1		201
	0.16	0.19	4892	0.96	8262	★ 2KJ1531 - ■ CB13 - ■ ■ S1		201
	0.19	0.23	4284	1.10	7236	2KJ1531 - ■ CB13 - ■ ■ R1		201
	0.21	0.25	3789	1.20	6400	★ 2KJ1531 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		201
	0.23	0.28	3434	1.40	5800	2KJ1531 - ■ CB13 - ■ ■ P1		201
	0.26	0.31	3032	1.60	5120	★ 2KJ1531 - ■ CB13 - ■ ■ N1		201
	0.29	0.35	2735	1.70	4619	2KJ1531 - ■ CB13 - ■ ■ M1		201
	0.32	0.38	2480	1.90	4189	★ 2KJ1531 - ■ CB13 - ■ ■ L1		201
K.108-Z38-LA71B4								
	0.22	0.26	3572	0.84	6033	2KJ1527 - ■ CB13 - ■ ■ P1		134
	0.25	0.30	3154	0.95	5326	2KJ1527 - ■ CB13 - ■ ■ N1		134
	0.28	0.34	2844	1.10	4804	2KJ1527 - ■ CB13 - ■ ■ M1		134
	0.31	0.37	2580	1.20	4357	2KJ1527 - ■ CB13 - ■ ■ L1		134
	0.34	0.41	2351	1.30	3970	2KJ1527 - ■ CB13 - ■ ■ K1		134
	0.37	0.44	2150	1.40	3631	2KJ1527 - ■ CB13 - ■ ■ J1		134
	0.42	0.50	1923	1.60	3247	2KJ1527 - ■ CB13 - ■ ■ H1		134
	0.45	0.54	1765	1.70	2981	2KJ1527 - ■ CB13 - ■ ■ G1		134
	0.50	0.60	1591	1.90	2687	2KJ1527 - ■ CB13 - ■ ■ F1		134
K.88-Z28-LA71B4								
	0.39	0.47	2063	0.80	3485	★ 2KJ1523 - ■ CB13 - ■ ■ X1		76
	0.43	0.52	1846	0.89	3118	2KJ1523 - ■ CB13 - ■ ■ W1		76
	0.49	0.59	1639	1.00	2768	★ 2KJ1523 - ■ CB13 - ■ ■ V1		76
	0.56	0.67	1436	1.10	2426	2KJ1523 - ■ CB13 - ■ ■ U1		76
	0.63	0.76	1263	1.30	2133	★ 2KJ1523 - ■ CB13 - ■ ■ T1		76
	0.70	0.84	1140	1.40	1926	2KJ1523 - ■ CB13 - ■ ■ S1		76
	0.80	0.96	994	1.70	1679	★ 2KJ1523 - ■ CB13 - ■ ■ R1		76
	0.90	1.10	893	1.80	1508	2KJ1523 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		76
	0.99	1.20	806	2.00	1361	★ 2KJ1523 - ■ CB13 - ■ ■ P1		76
K.68-Z28-LA71B4								
	0.79	0.95	1018	0.81	1720	★ 2KJ1518 - ■ CB13 - ■ ■ T1		47
	0.87	1.00	920	0.89	1554	2KJ1518 - ■ CB13 - ■ ■ S1		47
	1.00	1.20	802	1.00	1354	★ 2KJ1518 - ■ CB13 - ■ ■ R1		47
	1.10	1.30	720	1.10	1216	2KJ1518 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		47
	1.20	1.40	650	1.30	1098	★ 2KJ1518 - ■ CB13 - ■ ■ P1		47
	1.40	1.70	590	1.40	996	2KJ1518 - ■ CB13 - ■ ■ N1		47
	1.50	1.80	536	1.50	906	★ 2KJ1518 - ■ CB13 - ■ ■ M1		47
	1.70	2.00	474	1.70	801	2KJ1518 - ■ CB13 - ■ ■ L1		47
	1.80	2.20	438	1.90	740	★ 2KJ1518 - ■ CB13 - ■ ■ K1		47
K.68-LA71MB8								
	2.60	3.10	433	1.90	243.72	2KJ1504 - ■ CF13 - ■ ■ N2-Z	P02	44

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz)	K.48-Z28-LA71B4							
0.14 (60 Hz)	1.5	1.8	524	0.86	885.00	* 2KJ1516 - ■ CB13 - ■ ■ R1		28
	1.7	2.0	471	0.96	795.00	2KJ1516 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		28
	1.9	2.3	425	1.10	717.00	* 2KJ1516 - ■ CB13 - ■ ■ P1		28
	2.1	2.5	385	1.20	651.00	2KJ1516 - ■ CB13 - ■ ■ N1		28
	2.3	2.8	351	1.30	592.00	* 2KJ1516 - ■ CB13 - ■ ■ M1		28
	2.6	3.1	310	1.50	523.00	2KJ1516 - ■ CB13 - ■ ■ L1		28
	2.8	3.4	286	1.60	483.00	* 2KJ1516 - ■ CB13 - ■ ■ K1		28
	3.2	3.8	246	1.80	416.00	2KJ1516 - ■ CB13 - ■ ■ J1		28
	K.48-LA71MB8							
	3.8	4.6	301	1.50	169.53	* 2KJ1503 - ■ CF13 - ■ ■ J2-Z	P02	25
	4.3	5.2	268	1.70	150.76	2KJ1503 - ■ CF13 - ■ ■ H2-Z	P02	25
	K.48-LA71C6							
	5.1	6.1	226	2.00	169.53	* 2KJ1503 - ■ CC13 - ■ ■ J2-Z	P01	25
	K.38-Z28-LA71B4							
	2.6	3.1	310	0.81	523.00	2KJ1514 - ■ CB13 - ■ ■ L1		24
	2.8	3.4	286	0.87	483.00	* 2KJ1514 - ■ CB13 - ■ ■ K1		24
	3.2	3.8	246	1.00	416.00	2KJ1514 - ■ CB13 - ■ ■ J1		24
	K.38-LA71MB8							
	4.1	4.9	283	0.88	159.04	2KJ1502 - ■ CF13 - ■ ■ K2-Z	P02	21
	4.6	5.5	248	1.00	139.43	* 2KJ1502 - ■ CF13 - ■ ■ J2-Z	P02	21
	K.38-LA71C6							
	4.8	5.8	239	1.0	179.13	* 2KJ1502 - ■ CC13 - ■ ■ L2-Z	P01	21
	5.4	6.5	212	1.2	159.04	2KJ1502 - ■ CC13 - ■ ■ K2-Z	P01	21
	6.2	7.4	186	1.3	139.43	* 2KJ1502 - ■ CC13 - ■ ■ J2-Z	P01	21
	6.9	8.3	166	1.5	124.78	2KJ1502 - ■ CC13 - ■ ■ H2-Z	P01	21
	K.38-LA71B4							
	7.5	9.0	152	1.6	179.13	* 2KJ1502 - ■ CB13 - ■ ■ L2		21
	8.5	10.2	135	1.9	159.04	2KJ1502 - ■ CB13 - ■ ■ K2		21
	9.7	11.6	118	2.1	139.43	* 2KJ1502 - ■ CB13 - ■ ■ J2		21
	B.38-LA71MB8							
	9.8	11.8	117	2.1	65.69	2KJ1501 - ■ CF13 - ■ ■ U2-Z	P02	23
	B.28-LA71B4							
	24	29	49	2.7	57.53	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ D2		11
	28	34	41	3.2	48.51	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ C2		11
	31	37	37	3.6	43.07	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ B2		11
	36	43	32	4.1	37.76	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ A2		11
	40	48	29	4.5	33.79	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ X1		11
	45	54	26	5.1	29.99	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ W1		11
	51	61	22	5.8	26.28	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ V1		11
	58	70	20	6.6	23.11	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ U1		11
	65	78	18	7.3	20.87	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ T1		11
	74	89	15	8.4	18.19	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ S1		11
	83	100	14	9.4	16.34	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ R1		11

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz)	B.28-LA71B4							
0.14 (60 Hz)	92	110	12.0	10.4	14.75	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		11
	101	121	11.0	11.4	13.38	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ P1		11
	111	133	10.0	12.6	12.17	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ N1		11
	125	150	9.1	14.2	10.76	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ M1		11
	180	216	6.4	14.2	7.49	2KJ1500 - ■ CB13 - ■ ■ H1		11
0.18 (50 Hz)	K.188-D68-LA71C4							
0.22 (60 Hz)	0.06	0.07	21206	0.94	21961	2KJ1542 - ■ CC13 - ■ ■ K1		749
	0.06	0.07	23355	0.86	24187	* 2KJ1542 - ■ CC13 - ■ ■ L1		749
	0.07	0.08	17765	1.10	18398	2KJ1542 - ■ CC13 - ■ ■ H1		749
	0.07	0.08	19362	1.00	20052	* 2KJ1542 - ■ CC13 - ■ ■ J1		749
	0.08	0.10	16368	1.20	16951	* 2KJ1542 - ■ CC13 - ■ ■ G1		749
	0.09	0.11	14865	1.30	15394	2KJ1542 - ■ CC13 - ■ ■ F1		749
	0.10	0.12	12405	1.60	12847	2KJ1542 - ■ CC13 - ■ ■ D1		749
	0.10	0.12	13542	1.50	14024	* 2KJ1542 - ■ CC13 - ■ ■ E1		749
	0.12	0.14	11069	1.80	11463	* 2KJ1542 - ■ CC13 - ■ ■ C1		749
	K.168-D48-LA71C4							
	0.08	0.10	15548	0.87	16102	* 2KJ1538 - ■ CC13 - ■ ■ B1		487
	0.09	0.11	13902	0.97	14397	2KJ1538 - ■ CC13 - ■ ■ A1		487
	K.168-Z48-LA71C4							
	0.09	0.11	14573	0.93	14767	2KJ1537 - ■ CC13 - ■ ■ A2		486
	0.10	0.12	12896	1.00	13068	* 2KJ1537 - ■ CC13 - ■ ■ X1		486
	0.11	0.13	11724	1.20	11880	2KJ1537 - ■ CC13 - ■ ■ W1		486
	0.13	0.16	10532	1.30	10673	* 2KJ1537 - ■ CC13 - ■ ■ V1		486
	0.15	0.18	9028	1.50	9148	2KJ1537 - ■ CC13 - ■ ■ U1		486
	0.16	0.19	8168	1.70	8277	* 2KJ1537 - ■ CC13 - ■ ■ T1		486
	0.18	0.22	7539	1.80	7640	2KJ1537 - ■ CC13 - ■ ■ S1		486
	K.148-Z38-LA71C4							
	0.14	0.17	9606	0.83	9734	2KJ1534 - ■ CC13 - ■ ■ T1		296
	0.16	0.19	8448	0.95	8561	2KJ1534 - ■ CC13 - ■ ■ S1		296
	0.18	0.22	7399	1.10	7498	2KJ1534 - ■ CC13 - ■ ■ R1		296
	0.20	0.24	6545	1.20	6632	2KJ1534 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		296
	0.23	0.28	5931	1.30	6010	2KJ1534 - ■ CC13 - ■ ■ P1		296
	0.25	0.30	5235	1.50	5305	2KJ1534 - ■ CC13 - ■ ■ N1		296
	0.28	0.34	4723	1.70	4786	2KJ1534 - ■ CC13 - ■ ■ M1		296
	0.31	0.37	4284	1.90	4341	2KJ1534 - ■ CC13 - ■ ■ L1		296
	0.34	0.41	3903	2.00	3955	2KJ1534 - ■ CC13 - ■ ■ K1		296
	K.128-Z38-LA71C4							
	0.23	0.28	5724	0.82	5800	2KJ1531 - ■ CC13 - ■ ■ P1		201
	0.26	0.31	5053	0.93	5120	* 2KJ1531 - ■ CC13 - ■ ■ N1		201
	0.29	0.35	4558	1.00	4619	2KJ1531 - ■ CC13 - ■ ■ M1		201
	0.32	0.38	4134	1.10	4189	* 2KJ1531 - ■ CC13 - ■ ■ L1		201
	0.35	0.42	3767	1.20	3817	2KJ1531 - ■ CC13 - ■ ■ K1		201
	0.39	0.47	3445	1.40	3491	* 2KJ1531 - ■ CC13 - ■ ■ J1		201

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz) 0.22 (60 Hz)	K.128-Z38-LA71C4							
	0.43	0.52	3080	1.5	3121	2KJ1531 - ■ CC13 - ■ ■ H1		201
	0.47	0.56	2828	1.7	2866	* 2KJ1531 - ■ CC13 - ■ ■ G1		201
	0.52	0.62	2549	1.8	2583	2KJ1531 - ■ CC13 - ■ ■ F1		201
	K.108-Z38-LA71C4							
	0.37	0.44	3583	0.84	3631	2KJ1527 - ■ CC13 - ■ ■ J1		134
	0.42	0.50	3204	0.94	3247	2KJ1527 - ■ CC13 - ■ ■ H1		134
	0.45	0.54	2942	1.00	2981	2KJ1527 - ■ CC13 - ■ ■ G1		134
	0.50	0.60	2652	1.10	2687	2KJ1527 - ■ CC13 - ■ ■ F1		134
	0.58	0.70	2281	1.30	2311	2KJ1527 - ■ CC13 - ■ ■ E1		134
	0.66	0.79	2033	1.50	2060	2KJ1527 - ■ CC13 - ■ ■ D1		134
	0.71	0.85	1867	1.60	1892	2KJ1527 - ■ CC13 - ■ ■ C1		134
	0.79	0.95	1683	1.80	1705	2KJ1527 - ■ CC13 - ■ ■ B1		134
	K.88-Z28-LA71C4							
	0.70	0.84	1901	0.87	1926	2KJ1523 - ■ CC13 - ■ ■ S1		76
	0.80	0.96	1657	1.00	1679	* 2KJ1523 - ■ CC13 - ■ ■ R1		76
	0.90	1.10	1488	1.10	1508	2KJ1523 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		76
	0.99	1.20	1343	1.20	1361	* 2KJ1523 - ■ CC13 - ■ ■ P1		76
	1.10	1.30	1218	1.40	1234	2KJ1523 - ■ CC13 - ■ ■ N1		76
	1.20	1.40	1108	1.50	1123	* 2KJ1523 - ■ CC13 - ■ ■ M1		76
	1.40	1.70	980	1.70	993	2KJ1523 - ■ CC13 - ■ ■ L1		76
	1.50	1.80	905	1.80	917	* 2KJ1523 - ■ CC13 - ■ ■ K1		76
	K.88-LA80S8							
	2.2	2.6	771	2.00	302.68	* 2KJ1505 - ■ DB13 - ■ ■ M2-Z P02		78
	K.68-Z28-LA71C4							
	1.4	1.7	983	0.83	996	2KJ1518 - ■ CC13 - ■ ■ N1		47
	1.5	1.8	894	0.92	906	* 2KJ1518 - ■ CC13 - ■ ■ M1		47
	1.7	2.0	790	1.00	801	2KJ1518 - ■ CC13 - ■ ■ L1		47
	1.8	2.2	730	1.10	740	* 2KJ1518 - ■ CC13 - ■ ■ K1		47
	2.1	2.5	629	1.30	637	2KJ1518 - ■ CC13 - ■ ■ J1		47
	2.3	2.8	571	1.40	579	* 2KJ1518 - ■ CC13 - ■ ■ H1		47
	K.68-LA80S8							
	2.8	3.4	621	1.3	243.72	2KJ1504 - ■ DB13 - ■ ■ N2-Z P02		48
	3.1	3.7	549	1.5	215.68	* 2KJ1504 - ■ DB13 - ■ ■ M2-Z P02		48
	K.68-LA71S6							
	3.4	4.1	502	1.6	243.72	2KJ1504 - ■ CD13 - ■ ■ N2-Z P01		44
	3.9	4.7	444	1.8	215.68	* 2KJ1504 - ■ CD13 - ■ ■ M2-Z P01		44
	4.3	5.2	404	2.0	196.07	2KJ1504 - ■ CD13 - ■ ■ L2-Z P01		44
	K.48-Z28-LA71C4							
	2.6	3.1	516	0.87	523	2KJ1516 - ■ CC13 - ■ ■ L1		28
	2.8	3.4	477	0.94	483	* 2KJ1516 - ■ CC13 - ■ ■ K1		28
	3.2	3.8	411	1.10	416	2KJ1516 - ■ CC13 - ■ ■ J1		28
	K.48-LA80S8							
	4.0	4.8	432	1.0	169.53	* 2KJ1503 - ■ DB13 - ■ ■ J2-Z P02		29
	4.5	5.4	384	1.2	150.76	2KJ1503 - ■ DB13 - ■ ■ H2-Z P02		29

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz)	K.48-LA71S6							
0.22 (60 Hz)	4.9	5.9	349	1.3	169.53	* 2KJ1503 - ■ CD13 - ■ J2-Z	P01	25
	5.5	6.6	310	1.4	150.76	2KJ1503 - ■ CD13 - ■ H2-Z	P01	25
	6.4	7.7	269	1.7	130.78	* 2KJ1503 - ■ CD13 - ■ G2-Z	P01	25
	6.8	8.2	252	1.8	122.19	2KJ1503 - ■ CD13 - ■ F2-Z	P01	25
	K.48-LA71C4							
	8.0	9.6	216	2.1	169.53	* 2KJ1503 - ■ CC13 - ■ J2		25
	K.38-LA71S6							
	6.0	7.2	287	0.87	139.43	* 2KJ1502 - ■ CD13 - ■ J2-Z	P01	21
	6.7	8.0	257	0.97	124.78	2KJ1502 - ■ CD13 - ■ H2-Z	P01	21
	K.38-LA71C4							
	7.5	9.0	228	1.1	179.13	* 2KJ1502 - ■ CC13 - ■ L2		21
	8.5	10.2	203	1.2	159.04	2KJ1502 - ■ CC13 - ■ K2		21
	9.7	11.6	178	1.4	139.43	* 2KJ1502 - ■ CC13 - ■ J2		21
	10.8	13.0	159	1.6	124.78	2KJ1502 - ■ CC13 - ■ H2		21
	12.2	14.6	141	1.8	110.75	* 2KJ1502 - ■ CC13 - ■ G2		21
	13.9	16.7	124	2.0	97.05	2KJ1502 - ■ CC13 - ■ F2		21
	15.8	19.0	109	2.3	85.33	* 2KJ1502 - ■ CC13 - ■ E2		21
	B.38-LA80S8							
	11.8	14.2	145	1.7	57.04	2KJ1501 - ■ DB13 - ■ T2-Z	P02	27
	B.38-LA71S6							
	12.7	15.2	135	1.8	65.69	2KJ1501 - ■ CD13 - ■ U2-Z	P01	23
	14.6	17.5	117	2.1	57.04	2KJ1501 - ■ CD13 - ■ T2-Z	P01	23
	B.28-LA71C4							
	24	29	73.0	1.8	57.53	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ D2		11
	28	34	62.0	2.1	48.51	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ C2		11
	31	37	55.0	2.4	43.07	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ B2		11
	36	43	48.0	2.7	37.76	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ A2		11
	40	48	43.0	3.0	33.79	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ X1		11
	45	54	38.0	3.4	29.99	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ W1		11
	51	61	34.0	3.9	26.28	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ V1		11
	58	70	29.0	4.4	23.11	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ U1		11
	65	78	27.0	4.9	20.87	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ T1		11
	74	89	23.0	5.6	18.19	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ S1		11
	83	100	21.0	6.2	16.34	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ R1		11
	92	110	19.0	6.9	14.75	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ Q1		11
	101	121	17.0	7.6	13.38	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ P1		11
	111	133	16.0	8.4	12.17	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ N1		11
	125	150	14.0	9.5	10.76	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ M1		11
	136	163	13.0	10.1	9.94	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ L1		11
	158	190	11.0	11.1	8.56	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ K1		11
	174	209	9.9	11.8	7.78	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ J1		11
	180	216	9.5	9.4	7.49	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ H1		11
	200	240	8.6	10.5	6.76	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ G1		11
	220	264	7.8	11.5	6.13	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ F1		11

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz)	B.28-LA71C4							
0.22 (60 Hz)	242	290	7.1	12.7	5.58	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ ■ E1		11
	273	328	6.3	14.3	4.94	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ ■ D1		11
	296	355	5.8	15.0	4.56	2KJ1500 - ■ CC13 - ■ ■ C1		11
0.25 (50 Hz)	K.188-D68-LA71S4							
0.30 (60 Hz)	0.08	0.1	24007	0.83	16951	* 2KJ1542 - ■ CD13 - ■ ■ G1		749
	K.188-D68-LA71S4							
	0.09	0.11	21801	0.92	15394	2KJ1542 - ■ CD13 - ■ ■ F1		749
	0.10	0.12	18194	1.10	12847	2KJ1542 - ■ CD13 - ■ ■ D1		749
	0.10	0.12	19861	1.00	14024	* 2KJ1542 - ■ CD13 - ■ ■ E1		749
	0.12	0.14	16234	1.20	11463	* 2KJ1542 - ■ CD13 - ■ ■ C1		749
	K.188-Z68-LA71S4							
	0.15	0.18	13317	1.5	9201	* 2KJ1541 - ■ CD13 - ■ ■ X1		747
	0.17	0.20	11647	1.7	8047	2KJ1541 - ■ CD13 - ■ ■ W1		747
	0.19	0.23	10456	1.9	7224	* 2KJ1541 - ■ CD13 - ■ ■ V1		747
	K.168-Z48-LA71S4							
	0.13	0.16	15448	0.87	10673	* 2KJ1537 - ■ CD13 - ■ ■ V1		486
	0.15	0.18	13240	1.00	9148	2KJ1537 - ■ CD13 - ■ ■ U1		486
	0.16	0.19	11980	1.10	8277	* 2KJ1537 - ■ CD13 - ■ ■ T1		486
	0.18	0.22	11058	1.20	7640	2KJ1537 - ■ CD13 - ■ ■ S1		486
	0.20	0.24	9615	1.40	6643	* 2KJ1537 - ■ CD13 - ■ ■ R1		486
	0.22	0.26	8730	1.50	6032	2KJ1537 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		486
	0.24	0.29	7971	1.70	5507	* 2KJ1537 - ■ CD13 - ■ ■ P1		486
	0.27	0.32	7313	1.80	5053	2KJ1537 - ■ CD13 - ■ ■ N1		486
	0.29	0.35	6739	2.00	4656	* 2KJ1537 - ■ CD13 - ■ ■ M1		486
	K.148-Z38-LA71S4							
	0.20	0.24	9599	0.83	6632	2KJ1534 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		296
	0.23	0.28	8699	0.92	6010	2KJ1534 - ■ CD13 - ■ ■ P1		296
	0.25	0.30	7678	1.00	5305	2KJ1534 - ■ CD13 - ■ ■ N1		296
	0.28	0.34	6927	1.20	4786	2KJ1534 - ■ CD13 - ■ ■ M1		296
	0.31	0.37	6283	1.30	4341	2KJ1534 - ■ CD13 - ■ ■ L1		296
	0.34	0.41	5724	1.40	3955	2KJ1534 - ■ CD13 - ■ ■ K1		296
	0.37	0.44	5235	1.50	3617	2KJ1534 - ■ CD13 - ■ ■ J1		296
	0.42	0.50	4681	1.70	3234	2KJ1534 - ■ CD13 - ■ ■ H1		296
	0.46	0.55	4299	1.90	2970	2KJ1534 - ■ CD13 - ■ ■ G1		296
	K.128-Z38-LA71S4							
	0.35	0.42	5525	0.85	3817	2KJ1531 - ■ CD13 - ■ ■ K1		201
	0.39	0.47	5053	0.93	3491	* 2KJ1531 - ■ CD13 - ■ ■ J1		201
	0.43	0.52	4517	1.00	3121	2KJ1531 - ■ CD13 - ■ ■ H1		201
	0.47	0.56	4148	1.10	2866	* 2KJ1531 - ■ CD13 - ■ ■ G1		201
	0.52	0.62	3739	1.30	2583	2KJ1531 - ■ CD13 - ■ ■ F1		201
	0.61	0.73	3215	1.50	2221	* 2KJ1531 - ■ CD13 - ■ ■ E1		201
	0.68	0.82	2867	1.60	1981	2KJ1531 - ■ CD13 - ■ ■ D1		201
	0.74	0.89	2633	1.80	1819	* 2KJ1531 - ■ CD13 - ■ ■ C1		201

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	K.128-Z38-LA71S4							
0.30 (60 Hz)	0.82	0.98	2372	2.0	1639	2KJ1531 - ■ CD13 - ■ ■ B1		201
	K.108-Z38-LA71S4							
	0.58	0.70	3345	0.9	2311	2KJ1527 - ■ CD13 - ■ ■ E1		134
	0.66	0.79	2982	1.0	2060	2KJ1527 - ■ CD13 - ■ ■ D1		134
	0.71	0.85	2738	1.1	1892	2KJ1527 - ■ CD13 - ■ ■ C1		134
	0.79	0.95	2468	1.2	1705	2KJ1527 - ■ CD13 - ■ ■ B1		134
	0.92	1.10	2122	1.4	1466	2KJ1527 - ■ CD13 - ■ ■ A1		134
	K.108-Z48-LA71S4							
	1.0	1.2	1944	1.5	1343	* 2KJ1530 - ■ CD13 - ■ ■ P1		143
	1.1	1.3	1785	1.7	1233	2KJ1530 - ■ CD13 - ■ ■ N1		143
	1.2	1.4	1644	1.8	1136	* 2KJ1530 - ■ CD13 - ■ ■ M1		143
	1.3	1.6	1492	2.0	1031	2KJ1530 - ■ CD13 - ■ ■ L1		143
	K.88-Z28-LA71S4							
	0.99	1.2	1970	0.84	1361	* 2KJ1523 - ■ CD13 - ■ ■ P1		76
	1.10	1.3	1786	0.92	1234	2KJ1523 - ■ CD13 - ■ ■ N1		76
	1.20	1.4	1625	1.00	1123	* 2KJ1523 - ■ CD13 - ■ ■ M1		76
	1.40	1.7	1437	1.10	993	2KJ1523 - ■ CD13 - ■ ■ L1		76
	1.50	1.8	1327	1.20	917	* 2KJ1523 - ■ CD13 - ■ ■ K1		76
	1.70	2.0	1142	1.40	789	2KJ1523 - ■ CD13 - ■ ■ J1		76
	1.90	2.3	1039	1.60	718	* 2KJ1523 - ■ CD13 - ■ ■ H1		76
	2.10	2.5	944	1.70	652	* 2KJ1523 - ■ CD13 - ■ ■ G1		76
	K.88-LA80M8							
	2.3	2.8	1055	1.5	302.68	* 2KJ1505 - ■ DC13 - ■ ■ M2-Z	P02	78
	2.5	3.0	951	1.7	272.95	2KJ1505 - ■ DC13 - ■ ■ L2-Z	P02	78
	K.88-LA71M6							
	2.7	3.2	871	1.8	302.68	* 2KJ1505 - ■ CE13 - ■ ■ M2-Z	P01	74
	K.68-Z28-LA71S4							
	2.1	2.5	922	0.89	637	2KJ1518 - ■ CD13 - ■ ■ J1		47
	2.3	2.8	838	0.98	579	* 2KJ1518 - ■ CD13 - ■ ■ H1		47
	K.68-LA80M8							
	2.8	3.4	849	0.97	243.72	2KJ1504 - ■ DC13 - ■ ■ N2-Z	P02	48
	3.2	3.8	752	1.1	215.68	* 2KJ1504 - ■ DC13 - ■ ■ M2-Z	P02	48
	K.68-LA71M6							
	3.4	4.1	701	1.2	243.72	2KJ1504 - ■ CE13 - ■ ■ N2-Z	P01	44
	3.8	4.6	620	1.3	215.68	* 2KJ1504 - ■ CE13 - ■ ■ M2-Z	P01	44
	4.2	5.0	564	1.5	196.07	2KJ1504 - ■ CE13 - ■ ■ L2-Z	P01	44
	4.7	5.6	507	1.6	176.14	* 2KJ1504 - ■ CE13 - ■ ■ K2-Z	P01	44
	K.68-LA71S4							
	5.5	6.6	431	1.9	243.72	2KJ1504 - ■ CD13 - ■ ■ N2		44
	6.3	7.6	381	2.1	215.68	* 2KJ1504 - ■ CD13 - ■ ■ M2		44
	K.48-LA80M8							
	4.5	5.4	525	0.86	150.76	2KJ1503 - ■ DC13 - ■ ■ H2-Z	P02	29
	K.48-LA71M6							
	4.9	5.9	488	0.92	169.53	* 2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ J2-Z	P01	25

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	K.48-LA71M6							
0.30 (60 Hz)	5.5	6.6	434	1.0	150.76	2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ H2-Z	P01	25
	6.3	7.6	376	1.2	130.78	★ 2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ G2-Z	P01	25
	6.8	8.2	351	1.3	122.19	2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ F2-Z	P01	25
	7.7	9.2	309	1.5	107.47	★ 2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ E2-Z	P01	25
K.48-LA71S4								
	8.0	9.6	300	1.5	169.53	★ 2KJ1503 - ■ CD13 - ■ ■ J2		25
	9.0	10.8	267	1.7	150.76	2KJ1503 - ■ CD13 - ■ ■ H2		25
	10.3	12.4	231	1.9	130.78	★ 2KJ1503 - ■ CD13 - ■ ■ G2		25
	11.0	13.2	216	2.1	122.19	2KJ1503 - ■ CD13 - ■ ■ F2		25
K.38-LA71S4								
	8.5	10.2	281	0.89	159.04	2KJ1502 - ■ CD13 - ■ ■ K2		21
	9.7	11.6	247	1.00	139.43	★ 2KJ1502 - ■ CD13 - ■ ■ J2		21
	10.8	13.0	221	1.10	124.78	2KJ1502 - ■ CD13 - ■ ■ H2		21
	12.2	14.6	196	1.30	110.75	★ 2KJ1502 - ■ CD13 - ■ ■ G2		21
	13.9	16.7	172	1.50	97.05	2KJ1502 - ■ CD13 - ■ ■ F2		21
	15.8	19.0	151	1.70	85.33	★ 2KJ1502 - ■ CD13 - ■ ■ E2		21
	17.5	21.0	136	1.80	77.09	2KJ1502 - ■ CD13 - ■ ■ D2		21
	20.0	24.0	119	2.10	67.18	★ 2KJ1502 - ■ CD13 - ■ ■ C2		21
	22.0	26.0	107	2.30	60.33	2KJ1502 - ■ CD13 - ■ ■ B2		21
B.38-LA80M8								
	12.0	14.4	199	1.3	57.04	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ T2-Z	P02	27
B.38-LA71M6								
	12.6	15.1	189	1.3	65.69	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ U2-Z	P01	23
	14.6	17.5	164	1.5	57.04	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ T2-Z	P01	23
	16.4	19.7	146	1.7	50.72	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ S2-Z	P01	23
	18.9	23.0	127	2.0	44.00	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ R2-Z	P01	23
	20.0	24.0	118	2.1	41.11	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ Q2-Z	P01	23
B.38-LA71S4								
	21	25	116	2.2	65.69	2KJ1501 - ■ CD13 - ■ ■ U2		23
B.28-LA71S4								
	24	29	102	1.3	57.53	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ D2		11
	28	34	86	1.5	48.51	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ C2		11
	31	37	76	1.7	43.07	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ B2		11
	36	43	67	1.9	37.76	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ A2		11
	40	48	60	2.2	33.79	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ X1		11
	45	54	53	2.5	29.99	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ W1		11
	51	61	46	2.8	26.28	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ V1		11
	58	70	41	3.2	23.11	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ U1		11
	65	78	37	3.5	20.87	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ T1		11
	74	89	32	4.0	18.19	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ S1		11
	83	100	29	4.5	16.34	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ R1		11
	92	110	26	5.0	14.75	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		11
	101	121	24	5.5	13.38	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ P1		11
	111	133	22	6.0	12.17	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ N1		11

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	B.28-LA71S4							
0.30 (60 Hz)	125	150	19.0	6.8	10.76	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ M1		11
	136	163	18.0	7.3	9.94	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ L1		11
	158	190	15.0	8.0	8.56	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ K1		11
	174	209	14.0	8.5	7.78	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ J1		11
	180	216	13.0	6.8	7.49	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ H1		11
	200	240	12.0	7.5	6.76	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ G1		11
	220	264	11.0	8.3	6.13	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ F1		11
	242	290	9.9	9.1	5.58	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ E1		11
	273	328	8.7	10.3	4.94	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ D1		11
	296	355	8.1	10.8	4.56	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ C1		11
	344	413	6.9	11.8	3.92	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ B1		11
	378	454	6.3	12.5	3.57	2KJ1500 - ■ CD13 - ■ ■ A1		11
0.37 (50 Hz)	K.188-D68-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	0.12	0.14	24723	0.81	11463	★ 2KJ1542 - ■ CE13 - ■ ■ C1		749
	K.188-Z68-LA71M4							
	0.15	0.18	20281	0.99	9201	★ 2KJ1541 - ■ CE13 - ■ ■ X1		747
	0.17	0.20	17737	1.10	8047	2KJ1541 - ■ CE13 - ■ ■ W1		747
	0.19	0.23	15923	1.30	7224	★ 2KJ1541 - ■ CE13 - ■ ■ V1		747
	0.21	0.25	14543	1.40	6598	2KJ1541 - ■ CE13 - ■ ■ U1		747
	0.23	0.28	12905	1.50	5855	★ 2KJ1541 - ■ CE13 - ■ ■ T1		747
	0.25	0.30	11914	1.70	5405	2KJ1541 - ■ CE13 - ■ ■ S1		747
	0.28	0.34	10776	1.90	4889	★ 2KJ1541 - ■ CE13 - ■ ■ R1		747
	0.30	0.36	9923	2.00	4502	2KJ1541 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		747
	K.168-Z48-LA71M4							
	0.18	0.22	16840	0.80	7640	2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ S1		486
	0.21	0.25	14642	0.92	6643	★ 2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ R1		486
	0.23	0.28	13296	1.00	6032	2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		486
	0.25	0.30	12138	1.10	5507	★ 2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ P1		486
	0.27	0.32	11138	1.20	5053	2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ N1		486
	0.29	0.35	10263	1.30	4656	★ 2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ M1		486
	0.32	0.38	9319	1.40	4228	2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ L1		486
	0.36	0.43	8490	1.60	3852	★ 2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ K1		486
	0.39	0.47	7776	1.70	3528	2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ J1		486
	0.43	0.52	6939	1.90	3148	★ 2KJ1537 - ■ CE13 - ■ ■ H1		486
	K.148-Z38-LA71M4							
	0.32	0.38	9568	0.84	4341	2KJ1534 - ■ CE13 - ■ ■ L1		296
	0.35	0.42	8717	0.92	3955	2KJ1534 - ■ CE13 - ■ ■ K1		296
	0.38	0.46	7972	1.00	3617	2KJ1534 - ■ CE13 - ■ ■ J1		296
	0.42	0.50	7128	1.10	3234	2KJ1534 - ■ CE13 - ■ ■ H1		296
	0.46	0.55	6546	1.20	2970	2KJ1534 - ■ CE13 - ■ ■ G1		296
	0.51	0.61	5901	1.40	2677	2KJ1534 - ■ CE13 - ■ ■ F1		296
	0.59	0.71	5074	1.60	2302	2KJ1534 - ■ CE13 - ■ ■ E1		296

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.37 (50 Hz)	K.148-Z38-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	0.67	0.80	4525	1.8	2053	2KJ1534 - ■ CE13 - ■ ■ D1		296
	0.73	0.88	4155	1.9	1885	2KJ1534 - ■ CE13 - ■ ■ C1		296
K.128-Z38-LA71M4								
	0.53	0.64	5693	0.83	2583	2KJ1531 - ■ CE13 - ■ ■ F1		201
	0.62	0.74	4895	0.96	2221	★ 2KJ1531 - ■ CE13 - ■ ■ E1		201
	0.69	0.83	4366	1.10	1981	2KJ1531 - ■ CE13 - ■ ■ D1		201
	0.75	0.90	4009	1.20	1819	★ 2KJ1531 - ■ CE13 - ■ ■ C1		201
	0.84	1.00	3613	1.30	1639	2KJ1531 - ■ CE13 - ■ ■ B1		201
	0.97	1.20	3108	1.50	1410	★ 2KJ1531 - ■ CE13 - ■ ■ A1		201
K.128-Z48-LA71M4								
	0.98	1.2	3086	1.5	1400	2KJ1533 - ■ CE13 - ■ ■ P1		210
	1.10	1.3	2830	1.7	1284	2KJ1533 - ■ CE13 - ■ ■ N1		210
	1.20	1.4	2608	1.8	1183	2KJ1533 - ■ CE13 - ■ ■ M1		210
	1.30	1.6	2367	2.0	1074	2KJ1533 - ■ CE13 - ■ ■ L1		210
K.108-Z38-LA71M4								
	0.80	0.96	3758	0.80	1705	2KJ1527 - ■ CE13 - ■ ■ B1		134
	0.94	1.10	3231	0.93	1466	2KJ1527 - ■ CE13 - ■ ■ A1		134
K.108-Z48-LA71M4								
	1.0	1.2	2960	1.0	1343	★ 2KJ1530 - ■ CE13 - ■ ■ P1		143
	1.1	1.3	2718	1.1	1233	2KJ1530 - ■ CE13 - ■ ■ N1		143
	1.2	1.4	2504	1.2	1136	★ 2KJ1530 - ■ CE13 - ■ ■ M1		143
	1.3	1.6	2272	1.3	1031	2KJ1530 - ■ CE13 - ■ ■ L1		143
	1.5	1.8	2072	1.4	940	★ 2KJ1530 - ■ CE13 - ■ ■ K1		143
	1.6	1.9	1898	1.6	861	2KJ1530 - ■ CE13 - ■ ■ J1		143
	1.8	2.2	1693	1.8	768	★ 2KJ1530 - ■ CE13 - ■ ■ H1		143
K.108-LA90SA8								
	2.2	2.6	1608	1.8	307.24	2KJ1506 - ■ EB13 - ■ ■ K2-Z	P02	135
	2.4	2.9	1456	1.9	278.10	★ 2KJ1506 - ■ EB13 - ■ ■ J2-Z	P02	135
K.88-Z28-LA71M4								
	1.5	1.8	2021	0.82	917	★ 2KJ1523 - ■ CE13 - ■ ■ K1		76
	1.7	2.0	1739	0.95	789	2KJ1523 - ■ CE13 - ■ ■ J1		76
	1.9	2.3	1583	1.00	718	★ 2KJ1523 - ■ CE13 - ■ ■ H1		76
	2.1	2.5	1437	1.10	652	★ 2KJ1523 - ■ CE13 - ■ ■ G1		76
K.88-LA90SA8								
	2.2	2.6	1584	0.97	302.68	★ 2KJ1505 - ■ EB13 - ■ ■ M2-Z	P02	81
	2.5	3.0	1429	1.20	272.95	2KJ1505 - ■ EB13 - ■ ■ L2-Z	P02	81
K.88-LA80S6								
	3.0	3.6	1163	1.3	302.68	★ 2KJ1505 - ■ DB13 - ■ ■ M2-Z	P01	78
	3.4	4.1	1048	1.6	272.95	2KJ1505 - ■ DB13 - ■ ■ L2-Z	P01	78
	3.7	4.4	945	1.7	246.13	★ 2KJ1505 - ■ DB13 - ■ ■ K2-Z	P01	78
	4.3	5.2	827	2.0	215.25	2KJ1505 - ■ DB13 - ■ ■ J2-Z	P01	78
K.88-LA71M4								
	4.5	5.4	781	2.0	302.68	★ 2KJ1505 - ■ CE13 - ■ ■ M2		74

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.37 (50 Hz) 0.44 (60 Hz)	K.68-LA80S6							
	3.8	4.6	936	0.88	243.72	2KJ1504 - ■ DB13 - ■ ■ N2-Z	P01	48
	4.3	5.2	828	0.99	215.68	★ 2KJ1504 - ■ DB13 - ■ ■ M2-Z	P01	48
	4.7	5.6	753	1.10	196.07	2KJ1504 - ■ DB13 - ■ ■ L2-Z	P01	48
	5.2	6.2	677	1.20	176.14	★ 2KJ1504 - ■ DB13 - ■ ■ K2-Z	P01	48
	K.68-LA71M4							
	5.6	6.7	629	1.3	243.72	2KJ1504 - ■ CE13 - ■ ■ N2		44
	6.4	7.7	556	1.5	215.68	★ 2KJ1504 - ■ CE13 - ■ ■ M2		44
	7.0	8.4	506	1.6	196.07	2KJ1504 - ■ CE13 - ■ ■ L2		44
	7.8	9.4	454	1.8	176.14	★ 2KJ1504 - ■ CE13 - ■ ■ K2		44
	9.1	10.9	389	2.1	150.98	2KJ1504 - ■ CE13 - ■ ■ J2		44
	K.48-LA80S6							
	7.0	8.4	502	0.90	130.78	★ 2KJ1503 - ■ DB13 - ■ ■ G2-Z	P01	29
	7.5	9.0	469	0.96	122.19	2KJ1503 - ■ DB13 - ■ ■ F2-Z	P01	29
	K.48-LA71M4							
	8.1	9.7	437	1.0	169.53	★ 2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ J2		25
9.1	10.9	389	1.2	150.76	2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ H2		25	
10.5	12.6	337	1.3	130.78	★ 2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ G2		25	
11.2	13.4	315	1.4	122.19	2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ F2		25	
12.7	15.2	277	1.6	107.47	★ 2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ E2		25	
14.6	17.5	243	1.9	94.12	2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ D2		25	
16.5	19.8	215	2.1	83.25	★ 2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ C2		25	
18.2	22.0	195	2.3	75.45	2KJ1503 - ■ CE13 - ■ ■ B2		25	
K.38-LA71M4								
12.4	14.9	286	0.88	110.75	★ 2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ G2		21	
14.1	16.9	250	1.00	97.05	2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ F2		21	
16.1	19.3	220	1.10	85.33	★ 2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ E2		21	
17.8	21.0	199	1.30	77.09	2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ D2		21	
20.0	24.0	173	1.40	67.18	★ 2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ C2		21	
23.0	28.0	156	1.60	60.33	2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ B2		21	
25.0	30.0	140	1.80	54.47	★ 2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ A2		21	
28.0	34.0	127	2.00	49.38	2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ X1		21	
30.0	36.0	116	2.20	44.94	★ 2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ W1		21	
34.0	41.0	102	2.40	39.73	2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ V1		21	
37.0	44.0	95	2.60	36.69	★ 2KJ1502 - ■ CE13 - ■ ■ U1		21	
B.38-LA80S6								
16.1	19.3	219	1.1	57.04	2KJ1501 - ■ DB13 - ■ ■ T2-Z	P01	27	
18.1	22.0	195	1.3	50.72	2KJ1501 - ■ DB13 - ■ ■ S2-Z	P01	27	
B.38-LA71M4								
21	25	169	1.5	65.69	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ U2		23	
24	29	147	1.7	57.04	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ T2		23	
27	32	131	1.9	50.72	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ S2		23	
31	37	113	2.2	44.00	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ R2		23	
33	40	106	2.4	41.11	2KJ1501 - ■ CE13 - ■ ■ Q2		23	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.37 (50 Hz)	B.28-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	24	29	148	0.88	57.53	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ D2		11
	28	34	125	1.00	48.51	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ C2		11
	32	38	111	1.20	43.07	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ B2		11
	36	43	97	1.30	37.76	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ A2		11
	40	48	87	1.50	33.79	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ X1		11
	46	55	77	1.70	29.99	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ W1		11
	52	62	68	1.90	26.28	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ V1		11
	59	71	60	2.20	23.11	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ U1		11
	66	79	54	2.40	20.87	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ T1		11
	75	90	47	2.80	18.19	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ S1		11
	84	101	42	3.10	16.34	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ R1		11
	93	112	38	3.40	14.75	2KJ1500 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		11
0.55 (50 Hz)	K.188-Z68-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	0.19	0.23	24264	0.82	7224	* 2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ V1		747
	0.21	0.25	22162	0.90	6598	2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ U1		747
	0.23	0.28	19666	1.00	5855	* 2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ T1		747
	0.25	0.30	18154	1.10	5405	2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ S1		747
	0.28	0.34	16421	1.20	4889	* 2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ R1		747
	0.30	0.36	15121	1.30	4502	2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		747
	0.33	0.40	13983	1.40	4163	* 2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ P1		747
	0.36	0.43	12982	1.50	3865	2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ N1		747
	0.40	0.48	11454	1.70	3410	* 2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ M1		747
	0.44	0.53	10574	1.90	3148	2KJ1541 - ■ CG13 - ■ ■ L1		747
	K.168-Z48-LA71ZMP4							
	0.27	0.32	16972	0.80	5053	2KJ1537 - ■ CG13 - ■ ■ N1		486
	0.29	0.35	15639	0.86	4656	* 2KJ1537 - ■ CG13 - ■ ■ M1		486
	0.33	0.40	14201	0.95	4228	2KJ1537 - ■ CG13 - ■ ■ L1		486
	0.36	0.43	12938	1.00	3852	* 2KJ1537 - ■ CG13 - ■ ■ K1		486
	0.39	0.47	11850	1.10	3528	2KJ1537 - ■ CG13 - ■ ■ J1		486
	0.44	0.53	10574	1.30	3148	* 2KJ1537 - ■ CG13 - ■ ■ H1		486
	K.148-Z38-LA71ZMP4							
	0.46	0.55	9976	0.80	2970	2KJ1534 - ■ CG13 - ■ ■ G1		296
	0.51	0.61	8992	0.89	2677	2KJ1534 - ■ CG13 - ■ ■ F1		296
	0.60	0.72	7732	1.00	2302	2KJ1534 - ■ CG13 - ■ ■ E1		296
	0.67	0.80	6896	1.20	2053	2KJ1534 - ■ CG13 - ■ ■ D1		296
	0.73	0.88	6331	1.30	1885	2KJ1534 - ■ CG13 - ■ ■ C1		296
	0.81	0.97	5707	1.40	1699	2KJ1534 - ■ CG13 - ■ ■ B1		296
	0.94	1.10	4907	1.60	1461	2KJ1534 - ■ CG13 - ■ ■ A1		296
	K.148-Z68-LA71ZMP4							
	0.99	1.2	4675	1.7	1392	2KJ1536 - ■ CG13 - ■ ■ L1		322
	1.10	1.3	4188	1.9	1247	* 2KJ1536 - ■ CG13 - ■ ■ K1		322
	K.128-Z38-LA71ZMP4							
	0.84	1.0	5505	0.85	1639	2KJ1531 - ■ CG13 - ■ ■ B1		201

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	K.128-Z38-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	0.97	1.2	4736	0.99	1410	* 2KJ1531 - CG13 - A1		201
	0.98	1.2	4702	1.00	1400	2KJ1533 - CG13 - P1		210
	1.10	1.3	4313	1.10	1284	2KJ1533 - CG13 - N1		210
	1.20	1.4	3973	1.20	1183	2KJ1533 - CG13 - M1		210
	1.30	1.6	3607	1.30	1074	2KJ1533 - CG13 - L1		210
	1.40	1.7	3288	1.40	979	2KJ1533 - CG13 - K1		210
	1.50	1.8	3013	1.60	897	2KJ1533 - CG13 - J1		210
	1.70	2.0	2687	1.70	800	2KJ1533 - CG13 - H1		210
	K.128-LA90LA8							
	2.3	2.8	2298	2.00	295.38	* 2KJ1507 - EE13 - L2-Z	P02	209
	K.108-Z48-LA71ZMP4							
	1.3	1.6	3463	0.87	1031	2KJ1530 - CG13 - L1		143
	1.5	1.8	3157	0.95	940	* 2KJ1530 - CG13 - K1		143
	1.6	1.9	2892	1.00	861	2KJ1530 - CG13 - J1		143
	1.8	2.2	2580	1.20	768	* 2KJ1530 - CG13 - H1		143
	K.108-LA90LA8							
	2.2	2.6	2391	1.2	307.24	2KJ1506 - EE13 - K2-Z	P02	138
	2.4	2.9	2164	1.3	278.10	* 2KJ1506 - EE13 - J2-Z	P02	138
	2.8	3.4	1895	1.6	243.47	2KJ1506 - EE13 - H2-Z	P02	138
	K.108-LA80M6							
	3.0	3.6	1773	1.6	307.24	2KJ1506 - DC13 - K2-Z	P01	132
	3.3	4.0	1605	1.8	278.10	* 2KJ1506 - DC13 - J2-Z	P01	132
	K.88-LA80M6							
	3.0	3.6	1747	0.88	302.68	* 2KJ1505 - DC13 - M2-Z	P01	78
	3.3	4.0	1575	1.00	272.95	2KJ1505 - DC13 - L2-Z	P01	78
	3.7	4.4	1421	1.20	246.13	* 2KJ1505 - DC13 - K2-Z	P01	78
	4.2	5.0	1242	1.30	215.25	2KJ1505 - DC13 - J2-Z	P01	78
	K.88-LA71ZMP4							
	4.5	5.4	1156	1.3	302.68	* 2KJ1505 - CG13 - M2		74
	5.0	6.0	1043	1.6	272.95	2KJ1505 - CG13 - L2		74
	5.6	6.7	940	1.8	246.13	* 2KJ1505 - CG13 - K2		74
	6.4	7.7	822	2.0	215.25	2KJ1505 - CG13 - J2		74
	K.68-LA80M6							
	5.2	6.2	1017	0.81	176.14	* 2KJ1504 - DC13 - K2-Z	P01	48
	K.68-LA71ZMP4							
	5.6	6.7	931	0.88	243.72	2KJ1504 - CG13 - N2		44
	6.4	7.7	824	1.00	215.68	* 2KJ1504 - CG13 - M2		44
	7.0	8.4	749	1.10	196.07	2KJ1504 - CG13 - L2		44
	7.8	9.4	673	1.20	176.14	* 2KJ1504 - CG13 - K2		44
	9.1	10.9	577	1.40	150.98	2KJ1504 - CG13 - J2		44
	10.1	12.1	522	1.60	136.60	* 2KJ1504 - CG13 - H2		44
	10.9	13.1	482	1.70	126.09	2KJ1504 - CG13 - G2		44
	12.5	15.0	419	2.00	109.64	* 2KJ1504 - CG13 - F2		44
	13.8	16.6	380	2.20	99.55	2KJ1504 - CG13 - E2		44

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	K.48-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	10.5	12.6	500	0.90	130.78	* 2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ G2		25
	11.3	13.6	467	0.96	122.19	2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ F2		25
	12.8	15.4	411	1.10	107.47	* 2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ E2		25
	14.6	17.5	360	1.30	94.12	2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ D2		25
	16.5	19.8	318	1.40	83.25	* 2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ C2		25
	18.2	22.0	288	1.60	75.45	2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ B2		25
	21.0	25.0	254	1.80	66.60	* 2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ A2		25
	23.0	28.0	230	2.00	60.08	2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ X1		25
	25.0	30.0	208	2.20	54.49	* 2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ W1		25
	28.0	34.0	190	2.40	49.65	2KJ1503 - ■ CG13 - ■ ■ V1		25
	K.38-LA71ZMP4							
	17.8	21	294	0.85	77.09	2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ D2		21
	20.0	24	257	0.97	67.18	* 2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ C2		21
	23.0	28	230	1.10	60.33	2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ B2		21
	25.0	30	208	1.20	54.47	* 2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ A2		21
	28.0	34	189	1.30	49.38	2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ X1		21
	31.0	37	172	1.50	44.94	* 2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ W1		21
	35.0	42	152	1.60	39.73	2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ V1		21
	38.0	46	140	1.80	36.69	* 2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ U1		21
	44.0	53	121	2.10	31.59	2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ T1		21
	48.0	58	110	2.30	28.72	* 2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ S1		21
	51.0	61	103	2.10	26.90	* 2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ R1		21
	57.0	68	92	2.30	24.16	2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		21
	63.0	76	83	2.40	21.81	* 2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ P1		21
	70.0	84	76	2.60	19.78	2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ N1		21
	76.0	91	69	2.80	17.99	* 2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ M1		21
	86.0	103	61	3.00	15.91	2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ L1		21
	94.0	113	56	3.20	14.69	* 2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ K1		21
	109.0	131	48	3.60	12.65	2KJ1502 - ■ CG13 - ■ ■ J1		21
	B.38-LA80M6							
	17.9	21	293	0.85	50.72	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ S2-Z	P01	27
	B.38-LA71ZMP4							
	21	25	251	1.0	65.69	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ U2		23
	24	29	218	1.1	57.04	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ T2		23
	27	32	194	1.3	50.72	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ S2		23
	31	37	168	1.5	44.00	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ R2		23
	33	40	157	1.6	41.11	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ Q2		23
	38	46	138	1.8	36.16	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ P2		23
	43	52	121	2.1	31.67	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ N2		23
	49	59	107	2.3	28.01	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ M2		23
	54	65	97	2.6	25.38	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ L2		23
	61	73	86	2.8	22.41	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ K2		23
	68	82	77	3.0	20.22	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ J2		23
	75	90	70	3.2	18.33	2KJ1501 - ■ CG13 - ■ ■ H2		23

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

4

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	B.28-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	36	43	144	0.9	37.76	2KJ1500 - CG13 - A2		11
	41	49	129	1.0	33.79	2KJ1500 - CG13 - X1		11
	46	55	115	1.1	29.99	2KJ1500 - CG13 - W1		11
	52	62	100	1.3	26.28	2KJ1500 - CG13 - V1		11
	60	72	88	1.5	23.11	2KJ1500 - CG13 - U1		11
	66	79	80	1.6	20.87	2KJ1500 - CG13 - T1		11
	76	91	70	1.9	18.19	2KJ1500 - CG13 - S1		11
	84	101	62	2.1	16.34	2KJ1500 - CG13 - R1		11
	93	112	56	2.3	14.75	2KJ1500 - CG13 - Q1		11
	103	124	51	2.5	13.38	2KJ1500 - CG13 - P1		11
	113	136	46	2.8	12.17	2KJ1500 - CG13 - N1		11
	128	154	41	3.2	10.76	2KJ1500 - CG13 - M1		11
	138	166	38	3.4	9.94	2KJ1500 - CG13 - L1		11
	161	193	33	3.7	8.56	2KJ1500 - CG13 - K1		11
	177	212	30	3.9	7.78	2KJ1500 - CG13 - J1		11
	184	221	29	3.1	7.49	2KJ1500 - CG13 - H1		11
	203	244	26	3.5	6.76	2KJ1500 - CG13 - G1		11
	224	269	23	3.8	6.13	2KJ1500 - CG13 - F1		11
	246	295	21	4.2	5.58	2KJ1500 - CG13 - E1		11
	278	334	19	4.8	4.94	2KJ1500 - CG13 - D1		11
	302	362	17	5.0	4.56	2KJ1500 - CG13 - C1		11

0.75 (50 Hz)	K.188-Z68-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	0.26	0.31	24777	0.81	5405	2KJ1541 - DC13 - S1		751
	0.28	0.34	22411	0.89	4889	* 2KJ1541 - DC13 - R1		751
	0.31	0.37	20637	0.97	4502	2KJ1541 - DC13 - Q1		751
	0.34	0.41	19083	1.00	4163	* 2KJ1541 - DC13 - P1		751
	0.36	0.43	17717	1.10	3865	2KJ1541 - DC13 - N1		751
	0.41	0.49	15631	1.30	3410	* 2KJ1541 - DC13 - M1		751
	0.44	0.53	14430	1.40	3148	2KJ1541 - DC13 - L1		751
	0.49	0.59	12931	1.50	2821	* 2KJ1541 - DC13 - K1		751
	0.54	0.65	11923	1.70	2601	2KJ1541 - DC13 - J1		751
	0.64	0.77	10002	2.00	2182	2KJ1541 - DC13 - H1		751
	K.168-Z48-LA80M4							
	0.40	0.48	16172	0.83	3528	2KJ1537 - DC13 - J1		490
	0.44	0.53	14430	0.94	3148	* 2KJ1537 - DC13 - H1		490
	0.50	0.60	12881	1.00	2810	2KJ1537 - DC13 - G1		490
	0.58	0.70	10937	1.20	2386	2KJ1537 - DC13 - F1		490
	0.70	0.84	9104	1.50	1986	* 2KJ1537 - DC13 - E1		490
	0.71	0.85	8962	1.50	1955	* 2KJ1537 - DC13 - D1		490
	0.80	0.96	7999	1.70	1745	2KJ1537 - DC13 - C1		490
	0.94	1.10	6793	2.00	1482	2KJ1537 - DC13 - B1		490

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz) 0.90 (60 Hz)	K.148-Z38-LA80M4							
	0.68	0.82	9411	0.85	2053	2KJ1534 - DC13 - D1		300
	0.74	0.89	8641	0.93	1885	2KJ1534 - DC13 - C1		300
	0.82	0.98	7788	1.00	1699	2KJ1534 - DC13 - B1		300
	0.95	1.10	6697	1.20	1461	2KJ1534 - DC13 - A1		300
	K.148-Z68-LA80M4							
	1.0	1.2	6381	1.3	1392	2KJ1536 - DC13 - L1		326
	1.1	1.3	5716	1.4	1247	2KJ1536 - DC13 - K1	*	326
	1.2	1.4	5272	1.5	1150	2KJ1536 - DC13 - J1		326
	1.4	1.7	4424	1.8	965	2KJ1536 - DC13 - H1		326
	K.128-Z48-LA80M4							
	1.1	1.3	5886	0.80	1284	2KJ1533 - DC13 - N1		214
	1.2	1.4	5423	0.87	1183	2KJ1533 - DC13 - M1		214
	1.3	1.6	4923	0.95	1074	2KJ1533 - DC13 - L1		214
	1.4	1.7	4488	1.00	979	2KJ1533 - DC13 - K1		214
	1.6	1.9	4112	1.10	897	2KJ1533 - DC13 - J1		214
	1.7	2.0	3667	1.30	800	2KJ1533 - DC13 - H1		214
	2.0	2.4	3273	1.40	714	2KJ1533 - DC13 - G1		214
	K.128-LA100LA8							
	2.3	2.8	3111	1.5	295.38	2KJ1507 - FB13 - L2-Z	P02	217
	2.5	3.0	2853	1.6	270.90	2KJ1507 - FB13 - K2-Z	P02	217
	2.8	3.4	2549	1.8	242.02	2KJ1507 - FB13 - J2-Z	P02	217
	K.128-LA90S6							
	3.1	3.7	2312	2.0	295.38	2KJ1507 - EC13 - L2-Z	P01	206
	K.108-Z48-LA80M4							
	1.8	2.2	3521	0.85	768.00	2KJ1530 - DC13 - H1		147
	2.0	2.4	3140	0.96	685.00	2KJ1530 - DC13 - G1		147
	K.108-LA100LA8							
	2.8	3.4	2564	1.2	243.47	2KJ1506 - FB13 - H2-Z	P02	146
	K.108-LA90S6							
	3.0	3.6	2405	1.2	307.24	2KJ1506 - EC13 - K2-Z	P01	135
	3.3	4.0	2177	1.3	278.10	2KJ1506 - EC13 - J2-Z	P01	135
	3.8	4.6	1906	1.6	243.47	2KJ1506 - EC13 - H2-Z	P01	135
	4.2	5.0	1719	1.7	219.64	2KJ1506 - EC13 - G2-Z	P01	135
	K.108-LA80M4							
	4.5	5.4	1577	1.8	307.24	2KJ1506 - DC13 - K2		132
	5.0	6.0	1428	2.0	278.10	2KJ1506 - DC13 - J2		132
	K.88-LA90S6							
	3.7	4.4	1927	0.86	246.13	2KJ1505 - EC13 - K2-Z	P01	81
	4.3	5.2	1685	0.98	215.25	2KJ1505 - EC13 - J2-Z	P01	81
	K.88-LA80M4							
	4.6	5.5	1554	0.99	302.68	2KJ1505 - DC13 - M2		78
	5.1	6.1	1401	1.20	272.95	2KJ1505 - DC13 - L2		78
	5.7	6.8	1264	1.30	246.13	2KJ1505 - DC13 - K2		78
	6.5	7.8	1105	1.50	215.25	2KJ1505 - DC13 - J2		78

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	K.88-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	7.2	8.6	992	1.7	193.24	* 2KJ1505 - DC13 - H2		78
	7.9	9.5	906	1.8	176.50	2KJ1505 - DC13 - G2		78
	8.9	10.7	804	2.1	156.63	* 2KJ1505 - DC13 - F2		78
K.68-LA80M4								
	7.1	8.5	1007	0.81	196.07	2KJ1504 - DC13 - L2		48
	7.9	9.5	904	0.91	176.14	* 2KJ1504 - DC13 - K2		48
	9.2	11.0	775	1.10	150.98	2KJ1504 - DC13 - J2		48
	10.2	12.2	701	1.20	136.60	* 2KJ1504 - DC13 - H2		48
	11.1	13.3	647	1.30	126.09	2KJ1504 - DC13 - G2		48
	12.7	15.2	563	1.50	109.64	* 2KJ1504 - DC13 - F2		48
	14.0	16.8	511	1.60	99.55	2KJ1504 - DC13 - E2		48
	15.3	18.4	467	1.80	90.89	* 2KJ1504 - DC13 - D2		48
	16.7	20.0	428	1.90	83.40	2KJ1504 - DC13 - C2		48
	18.2	22.0	395	2.10	76.84	* 2KJ1504 - DC13 - B2		48
	20.0	24.0	358	2.30	69.78	2KJ1504 - DC13 - A2		48
K.48-LA80M4								
	13.0	15.6	552	0.82	107.47	* 2KJ1503 - DC13 - E2		29
	14.8	17.8	483	0.93	94.12	2KJ1503 - DC13 - D2		29
	16.8	20.0	427	1.10	83.25	* 2KJ1503 - DC13 - C2		29
	18.5	22.0	387	1.20	75.45	2KJ1503 - DC13 - B2		29
	21.0	25.0	342	1.30	66.60	* 2KJ1503 - DC13 - A2		29
	23.0	28.0	308	1.50	60.08	2KJ1503 - DC13 - X1		29
	26.0	31.0	280	1.60	54.49	* 2KJ1503 - DC13 - W1		29
	28.0	34.0	255	1.80	49.65	2KJ1503 - DC13 - V1		29
	31.0	37.0	233	1.90	45.41	* 2KJ1503 - DC13 - U1		29
	34.0	41.0	208	2.20	40.60	2KJ1503 - DC13 - T1		29
	37.0	44.0	191	2.40	37.28	* 2KJ1503 - DC13 - S1		29
	42.0	50.0	173	2.60	33.60	2KJ1503 - DC13 - R1		29
K.38-LA80M4								
	23	28	310	0.81	60.33	2KJ1502 - DC13 - B2		25
	26	31	280	0.89	54.47	* 2KJ1502 - DC13 - A2		25
	28	34	254	0.99	49.38	2KJ1502 - DC13 - X1		25
	31	37	231	1.10	44.94	* 2KJ1502 - DC13 - W1		25
	35	42	204	1.20	39.73	2KJ1502 - DC13 - V1		25
	38	46	188	1.30	36.69	* 2KJ1502 - DC13 - U1		25
	44	53	162	1.50	31.59	2KJ1502 - DC13 - T1		25
	49	59	147	1.70	28.72	* 2KJ1502 - DC13 - S1		25
	52	62	138	1.60	26.90	* 2KJ1502 - DC13 - R1		25
	58	70	124	1.70	24.16	2KJ1502 - DC13 - Q1		25
	64	77	112	1.80	21.81	* 2KJ1502 - DC13 - P1		25
	70	84	102	1.90	19.78	2KJ1502 - DC13 - N1		25
	78	94	92	2.10	17.99	* 2KJ1502 - DC13 - M1		25
	88	106	82	2.30	15.91	2KJ1502 - DC13 - L1		25
	95	114	75	2.40	14.69	* 2KJ1502 - DC13 - K1		25

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	K.38-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	110	132	65	2.6	12.65	2KJ1502 - ■ DC13 - ■ ■ J1		25
	121	145	59	2.8	11.50	★ 2KJ1502 - ■ DC13 - ■ ■ H1		25
	130	156	55	2.9	10.72	★ 2KJ1502 - ■ DC13 - ■ ■ G1		25
	144	173	50	3.2	9.72	2KJ1502 - ■ DC13 - ■ ■ F1		25
	158	190	45	3.5	8.85	★ 2KJ1502 - ■ DC13 - ■ ■ E1		25
	178	214	40	4.0	7.82	2KJ1502 - ■ DC13 - ■ ■ D1		25
	193	232	37	4.3	7.22	★ 2KJ1502 - ■ DC13 - ■ ■ C1		25
	B.38-LA80M4							
	24	29	293	0.85	57.04	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ T2		27
	28	34	260	0.96	50.72	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ S2		27
	32	38	226	1.10	44.00	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ R2		27
	34	41	211	1.20	41.11	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ Q2		27
	39	47	186	1.30	36.16	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ P2		27
	44	53	163	1.50	31.67	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ N2		27
	50	60	144	1.70	28.01	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ M2		27
	55	66	130	1.90	25.38	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ L2		27
	62	74	115	2.10	22.41	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ K2		27
	69	83	104	2.20	20.22	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ J2		27
	76	91	94	2.40	18.33	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ H2		27
	84	101	86	2.60	16.70	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ G2		27
	91	109	78	2.70	15.28	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ F2		27
	102	122	70	3.00	13.66	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ E2		27
	112	134	64	3.40	12.50	2KJ1501 - ■ DC13 - ■ ■ C2		27
	B.28-LA71ZMD4							
	46	55	156	0.83	29.99	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ W1		11
	52	62	137	0.95	26.28	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ V1		11
	60	72	120	1.10	23.11	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ U1		11
	66	79	109	1.20	20.87	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ T1		11
	76	91	95	1.40	18.19	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ S1		11
	84	101	85	1.50	16.34	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ R1		11
	93	112	77	1.70	14.75	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ Q1		11
	103	124	70	1.90	13.38	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ P1		11
	113	136	63	2.10	12.17	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ N1		11
	128	154	56	2.30	10.76	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ M1		11
	138	166	52	2.50	9.94	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ L1		11
	161	193	45	2.70	8.56	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ K1		11
	177	212	40	2.90	7.78	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ J1		11
	184	221	39	2.30	7.49	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ H1		11
	203	244	35	2.60	6.76	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ G1		11
	224	269	32	2.80	6.13	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ F1		11
	246	295	29	3.10	5.58	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ E1		11
	278	334	26	3.50	4.94	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ D1		11
	302	362	24	3.70	4.56	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ C1		11

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	B.28-LA71ZMD4							
0.90 (60 Hz)	351	421	20	4.0	3.92	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ B1		11
	385	462	19	4.2	3.57	2KJ1500 - ■ CH13 - ■ ■ A1		11
1.1 (50 Hz)	K.188-Z68-LA90S4							
1.3 (60 Hz)	0.41	0.49	22902	0.87	3410	★ 2KJ1541 - ■ EL13 - ■ ■ M1		754
	0.45	0.54	21142	0.95	3148	2KJ1541 - ■ EL13 - ■ ■ L1		754
	0.50	0.60	18946	1.10	2821	★ 2KJ1541 - ■ EL13 - ■ ■ K1		754
	0.54	0.65	17468	1.10	2601	2KJ1541 - ■ EL13 - ■ ■ J1		754
	0.65	0.78	14654	1.40	2182	2KJ1541 - ■ EL13 - ■ ■ H1		754
	0.76	0.91	12505	1.60	1862	★ 2KJ1541 - ■ EL13 - ■ ■ G1		754
	K.168-Z68-LA90S4							
	1.4	1.7	6938	1.9	1033	2KJ1540 - ■ EL13 - ■ ■ H1		510
	K.168-Z48-LA90S4							
	0.59	0.71	16024	0.84	2386	2KJ1537 - ■ EL13 - ■ ■ F1		493
	0.71	0.85	13338	1.00	1986	★ 2KJ1537 - ■ EL13 - ■ ■ E1		493
	0.72	0.86	13130	1.00	1955	★ 2KJ1537 - ■ EL13 - ■ ■ D1		493
	0.81	0.97	11720	1.20	1745	2KJ1537 - ■ EL13 - ■ ■ C1		493
	0.95	1.10	9953	1.40	1482	2KJ1537 - ■ EL13 - ■ ■ B1		493
	1.10	1.30	8281	1.60	1233	★ 2KJ1537 - ■ EL13 - ■ ■ A1		493
	K.148-Z68-LA90S4							
	1.0	1.2	9349	0.86	1392	2KJ1536 - ■ EL13 - ■ ■ L1		329
	1.1	1.3	8375	0.96	1247	★ 2KJ1536 - ■ EL13 - ■ ■ K1		329
	1.2	1.4	7723	1.00	1150	2KJ1536 - ■ EL13 - ■ ■ J1		329
	1.5	1.8	6481	1.20	965	2KJ1536 - ■ EL13 - ■ ■ H1		329
	1.7	2.0	5527	1.40	823	★ 2KJ1536 - ■ EL13 - ■ ■ G1		329
	K.148-Z38-LA90S4							
	0.97	1.2	9812	0.82	1461	2KJ1534 - ■ EL13 - ■ ■ A1		303
	K.148-LA100L8							
	2.2	2.6	4728	1.7	306.08	2KJ1508 - ■ FL13 - ■ ■ N2-Z	P02	317
	2.5	3.0	4239	1.9	274.42	★ 2KJ1508 - ■ FL13 - ■ ■ M2-Z	P02	317
	K.128-Z48-LA90S4							
	1.8	2.2	5373	0.87	800	2KJ1533 - ■ EL13 - ■ ■ H1		217
	2.0	2.4	4795	0.98	714	2KJ1533 - ■ EL13 - ■ ■ G1		217
	K.128-LA100L8							
	2.3	2.8	4563	1.0	295.38	★ 2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ L2-Z	P02	217
	2.5	3.0	4185	1.1	270.90	2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ K2-Z	P02	217
	2.8	3.4	3739	1.3	242.02	★ 2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ J2-Z	P02	217
	K.128-LA90L6							
	3.1	3.7	3391	1.4	295.38	★ 2KJ1507 - ■ EP13 - ■ ■ L2-Z	P01	209
	3.4	4.1	3110	1.5	270.90	2KJ1507 - ■ EP13 - ■ ■ K2-Z	P01	209
	3.8	4.6	2779	1.7	242.02	★ 2KJ1507 - ■ EP13 - ■ ■ J2-Z	P01	209
	4.1	4.9	2545	1.8	221.64	2KJ1507 - ■ EP13 - ■ ■ H2-Z	P01	209
	4.5	5.4	2344	2.0	204.18	★ 2KJ1507 - ■ EP13 - ■ ■ G2-Z	P01	209

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz) 1.3 (60 Hz)	K.108-LA100L8							
	2.8	3.4	3761	0.8	243.47	2KJ1506 - ■ FL13 - ■ H2-Z	P02	146
K.108-LA90L6								
	3.0	3.6	3527	0.82	307.24	2KJ1506 - ■ EP13 - ■ K2-Z	P01	138
	3.3	4.0	3193	0.89	278.10	* 2KJ1506 - ■ EP13 - ■ J2-Z	P01	138
	3.8	4.6	2795	1.10	243.47	2KJ1506 - ■ EP13 - ■ H2-Z	P01	138
	4.2	5.0	2522	1.20	219.64	* 2KJ1506 - ■ EP13 - ■ G2-Z	P01	138
K.108-LA90S4								
	4.6	5.5	2281	1.3	307.24	2KJ1506 - ■ EL13 - ■ K2		135
	5.1	6.1	2065	1.4	278.10	* 2KJ1506 - ■ EL13 - ■ J2		135
	5.8	7.0	1808	1.7	243.47	2KJ1506 - ■ EL13 - ■ H2		135
	6.4	7.7	1631	1.8	219.64	* 2KJ1506 - ■ EL13 - ■ G2		135
	7.0	8.4	1493	2.0	201.11	2KJ1506 - ■ EL13 - ■ F2		135
K.88-LA90S4								
	5.2	6.2	2026	0.81	272.95	2KJ1505 - ■ EL13 - ■ L2		81
	5.7	6.8	1827	0.90	246.13	* 2KJ1505 - ■ EL13 - ■ K2		81
	6.6	7.9	1598	1.00	215.25	2KJ1505 - ■ EL13 - ■ J2		81
	7.3	8.8	1435	1.20	193.24	* 2KJ1505 - ■ EL13 - ■ H2		81
	8.0	9.6	1310	1.30	176.50	2KJ1505 - ■ EL13 - ■ G2		81
	9.0	10.8	1163	1.40	156.63	* 2KJ1505 - ■ EL13 - ■ F2		81
	9.8	11.8	1073	1.50	144.58	2KJ1505 - ■ EL13 - ■ E2		81
	10.8	13.0	971	1.70	130.77	* 2KJ1505 - ■ EL13 - ■ D2		81
K.88-LA90S4								
	11.8	14.2	894	1.8	120.42	2KJ1505 - ■ EL13 - ■ C2		81
	12.7	15.2	827	2.0	111.37	* 2KJ1505 - ■ EL13 - ■ B2		81
	13.7	16.4	767	2.1	103.38	2KJ1505 - ■ EL13 - ■ A2		81
K.68-LA90S4								
	10.4	12.5	1014	0.81	136.60	* 2KJ1504 - ■ EL13 - ■ H2		51
	11.2	13.4	936	0.88	126.09	2KJ1504 - ■ EL13 - ■ G2		51
	12.9	15.5	814	1.00	109.64	* 2KJ1504 - ■ EL13 - ■ F2		51
	14.2	17.0	739	1.10	99.55	2KJ1504 - ■ EL13 - ■ E2		51
	15.6	18.7	675	1.20	90.89	* 2KJ1504 - ■ EL13 - ■ D2		51
	17.0	20.0	619	1.30	83.40	2KJ1504 - ■ EL13 - ■ C2		51
	18.4	22.0	570	1.40	76.84	* 2KJ1504 - ■ EL13 - ■ B2		51
	20.0	24.0	518	1.60	69.78	2KJ1504 - ■ EL13 - ■ A2		51
	22.0	26.0	472	1.70	63.57	* 2KJ1504 - ■ EL13 - ■ X1		51
	24.0	29.0	432	1.90	58.23	2KJ1504 - ■ EL13 - ■ W1		51
	27.0	32.0	386	2.10	51.96	* 2KJ1504 - ■ EL13 - ■ V1		51
	30.0	36.0	344	2.40	46.37	2KJ1504 - ■ EL13 - ■ U1		51
K.48-LA90S4								
	18.8	23	560	0.80	75.45	2KJ1503 - ■ EL13 - ■ B2		32
	21.0	25	494	0.91	66.60	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■ A2		32
	24.0	29	446	1.00	60.08	2KJ1503 - ■ EL13 - ■ X1		32
	26.0	31	405	1.10	54.49	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■ W1		32
	28.0	34	369	1.20	49.65	2KJ1503 - ■ EL13 - ■ V1		32

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

4

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz) 1.3 (60 Hz)	K.48-LA90S4							
	31	37	337	1.3	45.41	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ U1		32
	35	42	301	1.5	40.60	2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ T1		32
	38	46	277	1.6	37.28	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ S1		32
	42	50	249	1.8	33.60	2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ R1		32
	49	59	215	2.1	28.90	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ Q1		32
	51	61	205	2.2	27.55	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ P1		32
	57	68	184	2.4	24.85	2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ N1		32
	63	76	167	2.7	22.54	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ M1		32
	69	83	152	3.0	20.54	2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ L1		32
	75	90	139	3.2	18.78	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ K1		32
	125	150	84	3.5	11.35	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ E1		32
	139	167	75	3.8	10.15	2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ D1		32
	152	182	69	4.0	9.32	* 2KJ1503 - ■ EL13 - ■■ C1		32
	K.38-LA90S4							
	36	43	295	0.85	39.73	2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ V1		28
	39	47	272	0.92	36.69	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ U1		28
	45	54	235	1.10	31.59	2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ T1		28
	49	59	213	1.20	28.72	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ S1		28
	53	64	200	1.10	26.90	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ R1		28
	59	71	179	1.20	24.16	2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ Q1		28
	65	78	162	1.30	21.81	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ P1		28
	72	86	147	1.30	19.78	2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ N1		28
	79	95	134	1.40	17.99	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ M1		28
	89	107	118	1.60	15.91	2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ L1		28
	96	115	109	1.70	14.69	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ K1		28
	112	134	94	1.80	12.65	2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ J1		28
	123	148	85	2.00	11.50	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ H1		28
	132	158	80	2.00	10.72	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ G1		28
	146	175	72	2.20	9.72	2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ F1		28
	160	192	66	2.40	8.85	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ E1		28
	181	217	58	2.70	7.82	2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ D1		28
	196	235	54	3.00	7.22	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ C1		28
	227	272	46	3.30	6.22	2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ B1		28
	250	300	42	3.50	5.65	* 2KJ1502 - ■ EL13 - ■■ A1		28
	B.38-LA90S4							
	34	41	305	0.82	41.11	2KJ1501 - ■ EL13 - ■■ Q2		30
	39	47	268	0.93	36.16	2KJ1501 - ■ EL13 - ■■ P2		30
	45	54	235	1.10	31.67	2KJ1501 - ■ EL13 - ■■ N2		30
	50	60	208	1.20	28.01	2KJ1501 - ■ EL13 - ■■ M2		30
	56	67	188	1.30	25.38	2KJ1501 - ■ EL13 - ■■ L2		30
	63	76	166	1.40	22.41	2KJ1501 - ■ EL13 - ■■ K2		30
	70	84	150	1.50	20.22	2KJ1501 - ■ EL13 - ■■ J2		30
	77	92	136	1.70	18.33	2KJ1501 - ■ EL13 - ■■ H2		30
	85	102	124	1.80	16.70	2KJ1501 - ■ EL13 - ■■ G2		30

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz)	B.38-LA90S4							
1.3 (60 Hz)	93	112	113	1.9	15.28	2KJ1501 - ■ EL13 - ■ ■ F2		30
	104	125	101	2.1	13.66	2KJ1501 - ■ EL13 - ■ ■ E2		30
	113	136	93	2.4	12.50	2KJ1501 - ■ EL13 - ■ ■ C2		30
	128	154	82	2.7	11.05	2KJ1501 - ■ EL13 - ■ ■ A2		30
	141	169	74	3.0	10.02	2KJ1501 - ■ EL13 - ■ ■ X1		30
	160	192	66	3.6	8.84	2KJ1501 - ■ EL13 - ■ ■ U1		30
	177	212	59	4.0	7.98	2KJ1501 - ■ EL13 - ■ ■ S1		30
	195	234	54	4.4	7.24	2KJ1501 - ■ EL13 - ■ ■ R1		30
	B.28-LA90S4							
	68	82	155	0.84	20.87	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ T1		18
	78	94	135	0.96	18.19	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ S1		18
	87	104	121	1.10	16.34	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ R1		18
	96	115	110	1.20	14.75	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ Q1		18
	106	127	99	1.30	13.38	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ P1		18
	116	139	90	1.40	12.17	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ N1		18
	132	158	80	1.60	10.76	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ M1		18
	142	170	74	1.70	9.94	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ L1		18
	165	198	64	1.90	8.56	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ K1		18
	182	218	58	2.00	7.78	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ J1		18
	189	227	56	1.60	7.49	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ H1		18
	209	251	50	1.80	6.76	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ G1		18
	231	277	46	2.00	6.13	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ F1		18
	254	305	41	2.20	5.58	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ E1		18
	286	343	37	2.50	4.94	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ D1		18
	310	372	34	2.60	4.56	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ C1		18
	361	433	29	2.80	3.92	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ B1		18
	396	475	26	3.00	3.57	2KJ1500 - ■ EL13 - ■ ■ A1		18
1.5 (50 Hz)	K.188-Z68-LA90L4							
1.8 (60 Hz)	0.55	0.66	23914	0.84	2601	2KJ1541 - ■ EP13 - ■ ■ J1		757
	0.65	0.78	20062	1.00	2182	2KJ1541 - ■ EP13 - ■ ■ H1		757
	0.76	0.91	17120	1.20	1862	* 2KJ1541 - ■ EP13 - ■ ■ G1		757
	1.30	1.60	10435	1.90	1135	2KJ1541 - ■ EP13 - ■ ■ D1		757
	K.168-Z68-LA90L4							
	1.4	1.7	9498	1.4	1033	2KJ1540 - ■ EP13 - ■ ■ H1		513
	1.6	1.9	8100	1.7	881	2KJ1540 - ■ EP13 - ■ ■ G1		513
	K.168-Z48-LA90L4							
	0.81	0.97	16044	0.84	1745	2KJ1537 - ■ EP13 - ■ ■ C1		496
	0.96	1.20	13626	0.99	1482	2KJ1537 - ■ EP13 - ■ ■ B1		496
	1.20	1.40	11336	1.20	1233	* 2KJ1537 - ■ EP13 - ■ ■ A1		496
	K.148-Z68-LA90L4							
	1.5	1.8	8872	0.9	965	2KJ1536 - ■ EP13 - ■ ■ H1		332
	1.7	2.0	7567	1.1	823	* 2KJ1536 - ■ EP13 - ■ ■ G1		332

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz) 1.8 (60 Hz)	K.148-LA112M8							
	2.3	2.8	6219	1.3	306.08	2KJ1508 - ■ GG13 - ■ ■ N2-Z	P02	324
	2.6	3.1	5576	1.4	274.42	★ 2KJ1508 - ■ GG13 - ■ ■ M2-Z	P02	324
	2.8	3.4	5111	1.6	251.55	2KJ1508 - ■ GG13 - ■ ■ L2-Z	P02	324
	K.148-LA100L6							
	3.0	3.6	4740	1.7	306.08	2KJ1508 - ■ FL13 - ■ ■ N2-Z	P01	317
	3.4	4.1	4250	1.9	274.42	★ 2KJ1508 - ■ FL13 - ■ ■ M2-Z	P01	317
	K.128-LA112M8							
	2.6	3.1	5504	0.85	270.90	2KJ1507 - ■ GG13 - ■ ■ K2-Z	P02	224
	2.9	3.5	4918	0.96	242.02	★ 2KJ1507 - ■ GG13 - ■ ■ J2-Z	P02	224
	K.128-LA100L6							
	3.1	3.7	4574	1.0	295.38	★ 2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ L2-Z	P01	217
	3.4	4.1	4195	1.1	270.90	2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ K2-Z	P01	217
	3.8	4.6	3748	1.3	242.02	★ 2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ J2-Z	P01	217
	4.2	5.0	3432	1.4	221.64	2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ H2-Z	P01	217
	4.5	5.4	3162	1.5	204.18	★ 2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ G2-Z	P01	217
	K.128-LA90L4							
	4.8	5.8	2980	1.6	295.38	★ 2KJ1507 - ■ EP13 - ■ ■ L2		209
	5.2	6.2	2733	1.7	270.90	2KJ1507 - ■ EP13 - ■ ■ K2		209
	5.9	7.1	2442	1.9	242.02	★ 2KJ1507 - ■ EP13 - ■ ■ J2		209
	6.4	7.7	2236	2.1	221.64	2KJ1507 - ■ EP13 - ■ ■ H2		209
	K.108-LA100L6							
	3.8	4.6	3770	0.80	243.47	2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ H2-Z	P01	146
	4.2	5.0	3401	0.88	219.64	★ 2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ G2-Z	P01	146
	K.108-LA90L4							
	4.6	5.5	3099	0.94	307.24	2KJ1506 - ■ EP13 - ■ ■ K2		138
	5.1	6.1	2805	1.00	278.10	★ 2KJ1506 - ■ EP13 - ■ ■ J2		138
	5.8	7.0	2456	1.20	243.47	2KJ1506 - ■ EP13 - ■ ■ H2		138
	6.5	7.8	2216	1.40	219.64	★ 2KJ1506 - ■ EP13 - ■ ■ G2		138
	7.1	8.5	2029	1.50	201.11	2KJ1506 - ■ EP13 - ■ ■ F2		138
	7.9	9.5	1805	1.70	178.90	★ 2KJ1506 - ■ EP13 - ■ ■ E2		138
	8.7	10.4	1649	1.80	163.51	2KJ1506 - ■ EP13 - ■ ■ D2		138
	9.4	11.3	1516	2.00	150.31	★ 2KJ1506 - ■ EP13 - ■ ■ C2		138
	10.2	12.2	1401	2.10	138.87	2KJ1506 - ■ EP13 - ■ ■ B2		138
	K.88-LA90L4							
	7.3	8.8	1949	0.85	193.24	★ 2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ H2		84
	8.0	9.6	1781	0.93	176.50	2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ G2		84
	9.1	10.9	1580	1.00	156.63	★ 2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ F2		84
	9.8	11.8	1459	1.10	144.58	2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ E2		84
	10.9	13.1	1319	1.30	130.77	★ 2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ D2		84
	11.8	14.2	1215	1.40	120.42	2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ C2		84
	12.8	15.4	1124	1.50	111.37	★ 2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ B2		84
	13.7	16.4	1043	1.60	103.38	2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ A2		84
	15.6	18.7	920	1.80	91.22	★ 2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ X1		84
	16.9	20.0	850	1.90	84.21	2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ W1		84

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz)	K.88-LA90L4							
1.8 (60 Hz)	18.8	23	761	2.2	75.45	*	2KJ1505 - ■ EP13 - ■ ■ V1	84
	K.68-LA90L4							
	14.3	17.2	1004	0.82	99.55		2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ E2	54
	15.6	18.7	917	0.89	90.89	*	2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ D2	54
	17.0	20.0	841	0.97	83.40		2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ C2	54
	18.5	22.0	775	1.10	76.84	*	2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ B2	54
	20.0	24.0	704	1.20	69.78		2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ A2	54
	22.0	26.0	641	1.30	63.57	*	2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ X1	54
	24.0	29.0	587	1.40	58.23		2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ W1	54
	27.0	32.0	524	1.60	51.96	*	2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ V1	54
	31.0	37.0	468	1.80	46.37		2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ U1	54
	36.0	43.0	397	2.10	39.39		2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ T1	54
	43.0	52.0	331	2.50	32.78	*	2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ S1	54
	47.0	56.0	306	2.70	30.38		2KJ1504 - ■ EP13 - ■ ■ R1	54
	K.48-LA90L4							
	26	31	550	0.82	54.49	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ W1	35
	29	35	501	0.90	49.65		2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ V1	35
	31	37	458	0.98	45.41	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ U1	35
	35	42	410	1.10	40.60		2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ T1	35
	38	46	376	1.20	37.28	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ S1	35
	42	50	339	1.30	33.60		2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ R1	35
	49	59	292	1.50	28.90	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ Q1	35
	52	62	278	1.60	27.55	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ P1	35
	57	68	251	1.80	24.85		2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ N1	35
	63	76	227	2.00	22.54	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ M1	35
	69	83	207	2.20	20.54		2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ L1	35
	76	91	189	2.40	18.78	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ K1	35
	85	102	169	2.70	16.79		2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ J1	35
	92	110	156	2.90	15.42	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ H1	35
	102	122	140	3.10	13.90		2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ G1	35
	119	143	121	3.50	11.95	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ F1	35
	125	150	114	2.50	11.35	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ E1	35
	140	168	102	2.80	10.15		2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ D1	35
	152	182	94	2.90	9.32	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ C1	35
	169	203	85	3.20	8.40		2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ B1	35
	197	236	73	3.50	7.22	*	2KJ1503 - ■ EP13 - ■ ■ A1	35
	K.38-LA90L4							
	49	59	290	0.86	28.72	*	2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ S1	31
	53	64	271	0.80	26.90	*	2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ R1	31
	59	71	244	0.86	24.16		2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ Q1	31
	65	78	220	0.92	21.81	*	2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ P1	31
	72	86	200	0.99	19.78		2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ N1	31
	79	95	181	1.10	17.99	*	2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ M1	31
	89	107	161	1.10	15.91		2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ L1	31

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

4

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz)	K.38-LA90L4							
1.8 (60 Hz)	97	116	148	1.2	14.69	* 2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ K1		31
	112	134	128	1.3	12.65	2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ J1		31
	123	148	116	1.4	11.50	* 2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ H1		31
	132	158	108	1.5	10.72	* 2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ G1		31
	146	175	98	1.6	9.72	2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ F1		31
	160	192	89	1.8	8.85	* 2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ E1		31
	182	218	79	2.0	7.82	2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ D1		31
	197	236	73	2.2	7.22	* 2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ C1		31
	228	274	63	2.4	6.22	2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ B1		31
	251	301	57	2.6	5.65	* 2KJ1502 - ■ EP13 - ■ ■ A1		31
	B.38-LA90L4							
	51	61	283	0.88	28.01	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ M2		33
	56	67	256	0.98	25.38	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ L2		33
	63	76	226	1.10	22.41	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ K2		33
	70	84	204	1.10	20.22	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ J2		33
	78	94	185	1.20	18.33	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ H2		33
	85	102	168	1.30	16.70	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ G2		33
	93	112	154	1.40	15.28	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ F2		33
	104	125	138	1.50	13.66	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ E2		33
	114	137	126	1.70	12.50	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ C2		33
	129	155	111	2.00	11.05	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ A2		33
	142	170	101	2.20	10.02	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ X1		33
	161	193	89	2.60	8.84	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ U1		33
	178	214	80	2.90	7.98	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ S1		33
	196	235	73	3.20	7.24	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ R1		33
	215	258	66	3.50	6.59	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ P1		33
	235	282	61	3.90	6.03	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ M1		33
	263	316	54	3.90	5.39	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ K1		33
	287	344	50	4.40	4.95	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ H1		33
	318	382	45	4.70	4.46	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ F1		33
	370	444	39	5.20	3.84	2KJ1501 - ■ EP13 - ■ ■ C1		33
	B.28-LA90L4							
	96	115	149	0.87	14.75	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ Q1		21
	106	127	135	0.96	13.38	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ P1		21
	117	140	123	1.10	12.17	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ N1		21
	132	158	109	1.20	10.76	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ M1		21
	143	172	100	1.30	9.94	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ L1		21
	166	199	86	1.40	8.56	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ K1		21
	183	220	78	1.50	7.78	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ J1		21
	190	228	76	1.20	7.49	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ H1		21
	210	252	68	1.30	6.76	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ G1		21
	232	278	62	1.50	6.13	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ F1		21
	254	305	56	1.60	5.58	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ E1		21
	287	344	50	1.80	4.94	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ D1		21

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz)	B.28-LA90L4							
1.8 (60 Hz)	311	373	46	1.9	4.56	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ C1		21
	362	434	40	2.1	3.92	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ B1		21
	398	478	36	2.2	3.57	2KJ1500 - ■ EP13 - ■ ■ A1		21
2.2 (50 Hz)	K.188-Z68-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	0.92	1.1	21051	0.95	1551	2KJ1541 - ■ FL13 - ■ ■ F1		765
	1.10	1.3	17454	1.10	1286	* 2KJ1541 - ■ FL13 - ■ ■ E1		765
	1.30	1.6	15405	1.30	1135	2KJ1541 - ■ FL13 - ■ ■ D1		765
	1.50	1.8	13138	1.50	968	* 2KJ1541 - ■ FL13 - ■ ■ C1		765
	1.80	2.2	10953	1.80	807	2KJ1541 - ■ FL13 - ■ ■ B1		765
	K.168-Z68-LA100L4							
	1.4	1.7	14020	0.96	1033	2KJ1540 - ■ FL13 - ■ ■ H1		521
	1.6	1.9	11957	1.10	881	2KJ1540 - ■ FL13 - ■ ■ G1		521
	1.9	2.3	9976	1.40	735	2KJ1540 - ■ FL13 - ■ ■ F1		521
	2.3	2.8	8266	1.60	609	2KJ1540 - ■ FL13 - ■ ■ E1		521
	K.168-Z48-LA100L4							
	1.2	1.4	16735	0.81	1233	* 2KJ1537 - ■ FL13 - ■ ■ A1		504
	K.168-LA132S8							
	2.4	2.9	8643	1.6	287.95	* 2KJ1510 - ■ HE13 - ■ ■ H2-Z	P02	519
	2.6	3.1	7929	1.7	264.18	2KJ1510 - ■ HE13 - ■ ■ G2-Z	P02	519
	2.9	3.5	7317	1.8	243.80	* 2KJ1510 - ■ HE13 - ■ ■ F2-Z	P02	519
	3.1	3.7	6788	2.0	226.15	2KJ1510 - ■ HE13 - ■ ■ E2-Z	P02	519
	K.148-Z68-LA100L4							
	2.1	2.5	9311	0.86	686.00	2KJ1536 - ■ FL13 - ■ ■ F1		340
	K.148-LA132S8							
	2.6	3.1	8237	0.97	274.42	* 2KJ1508 - ■ HE13 - ■ ■ M2-Z	P02	334
	2.8	3.4	7550	1.10	251.55	2KJ1508 - ■ HE13 - ■ ■ L2-Z	P02	334
	K.148-LA112M6							
	3.1	3.7	6841	1.2	306.08	2KJ1508 - ■ GG13 - ■ ■ N2-Z	P01	324
	3.4	4.1	6134	1.3	274.42	* 2KJ1508 - ■ GG13 - ■ ■ M2-Z	P01	324
	3.7	4.4	5622	1.4	251.55	2KJ1508 - ■ GG13 - ■ ■ L2-Z	P01	324
	4.1	4.9	5184	1.5	231.95	* 2KJ1508 - ■ GG13 - ■ ■ K2-Z	P01	324
	4.4	5.3	4805	1.7	214.96	2KJ1508 - ■ GG13 - ■ ■ J2-Z	P01	324
	K.148-LA100L4							
	4.6	5.5	4529	1.8	306.08	2KJ1508 - ■ FL13 - ■ ■ N2		317
	5.2	6.2	4060	2.0	274.42	* 2KJ1508 - ■ FL13 - ■ ■ M2		317
	5.6	6.7	3722	2.1	251.55	2KJ1508 - ■ FL13 - ■ ■ L2		317
	K.128-LA112M6							
	3.9	4.7	5409	0.87	242.02	* 2KJ1507 - ■ GG13 - ■ ■ J2-Z	P01	224
	4.2	5.0	4954	0.95	221.64	2KJ1507 - ■ GG13 - ■ ■ H2-Z	P01	224
	4.6	5.5	4564	1.00	204.18	* 2KJ1507 - ■ GG13 - ■ ■ G2-Z	P01	224
	K.128-LA100L4							
	4.8	5.8	4370	1.1	295.38	* 2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ L2		217
	5.2	6.2	4008	1.2	270.90	2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ K2		217

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz)	K.128-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	5.9	7.1	3581	1.3	242.02	* 2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ J2		217
	6.4	7.7	3279	1.4	221.64	2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ H2		217
	7.0	8.4	3021	1.6	204.18	* 2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ G2		217
	7.5	9.0	2797	1.7	189.04	2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ F2		217
	8.1	9.7	2601	1.8	175.80	* 2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ E2		217
	8.7	10.4	2428	1.9	164.11	2KJ1507 - ■ FL13 - ■ ■ D2		217
	K.108-LA100L4							
	5.8	7.0	3602	0.83	243.47	2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ H2		146
	6.5	7.8	3250	0.92	219.64	* 2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ G2		146
	7.1	8.5	2976	1.00	201.11	2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ F2		146
	7.9	9.5	2647	1.10	178.90	* 2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ E2		146
	8.7	10.4	2419	1.20	163.51	2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ D2		146
	9.4	11.3	2224	1.30	150.31	* 2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ C2		146
	10.2	12.2	2055	1.50	138.87	2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ B2		146
	11.0	13.2	1907	1.60	128.86	* 2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ A2		146
	11.8	14.2	1776	1.70	120.03	2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ X1		146
	13.1	15.7	1606	1.90	108.52	* 2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ W1		146
	14.2	17.0	1478	2.00	99.90	2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ V1		146
	15.8	19.0	1329	2.30	89.85	* 2KJ1506 - ■ FL13 - ■ ■ U1		146
	K.88-LA100L4							
	10.9	13.1	1935	0.85	130.77	* 2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ D2		92
	11.8	14.2	1782	0.93	120.42	2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ C2		92
	12.8	15.4	1648	1.00	111.37	* 2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ B2		92
	13.7	16.4	1530	1.10	103.38	2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ A2		92
	15.6	18.7	1350	1.20	91.22	* 2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ X1		92
	16.9	20.0	1246	1.30	84.21	2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ W1		92
	18.8	23.0	1116	1.50	75.45	* 2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ V1		92
	20.0	24.0	1029	1.60	69.57	2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ U1		92
	24.0	29.0	864	1.90	58.37	2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ T1		92
	28.0	34.0	737	2.20	49.80	* 2KJ1505 - ■ FL13 - ■ ■ S1		92
	K.68-LA100L4							
	22	26	941	0.87	63.57	* 2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ X1		62
	24	29	862	0.95	58.23	2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ W1		62
	27	32	769	1.10	51.96	* 2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ V1		62
	31	37	686	1.20	46.37	2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ U1		62
	36	43	583	1.40	39.39	2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ T1		62
	43	52	485	1.70	32.78	* 2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ S1		62
	47	56	449	1.80	30.38	2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ R1		62
	51	61	414	2.00	27.99	* 2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ Q1		62
	56	67	376	2.20	25.42	2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ P1		62
	61	73	343	2.40	23.16	* 2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ N1		62
	67	80	314	2.60	21.22	2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ M1		62
	75	90	280	2.90	18.93	* 2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ L1		62
	84	101	250	3.30	16.89	2KJ1504 - ■ FL13 - ■ ■ K1		62

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz)	K.68-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	124	149	169	2.6	11.41	2KJ1504 - ■ FL13 - ■■ G1		62
	137	164	154	2.7	10.40	* 2KJ1504 - ■ FL13 - ■■ F1		62
	149	179	141	2.9	9.52	2KJ1504 - ■ FL13 - ■■ E1		62
	167	200	126	3.2	8.50	* 2KJ1504 - ■ FL13 - ■■ D1		62
	187	224	112	3.4	7.58	2KJ1504 - ■ FL13 - ■■ C1		62
	220	264	95	3.8	6.44	2KJ1504 - ■ FL13 - ■■ B1		62
	265	318	79	4.4	5.36	* 2KJ1504 - ■ FL13 - ■■ A1		62
K.48-LA100L4								
	38	46	552	0.82	37.28	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ S1		43
	42	50	497	0.91	33.60	2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ R1		43
	49	59	428	1.10	28.9	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ Q1		43
	52	62	408	1.10	27.55	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ P1		43
	57	68	368	1.20	24.85	2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ N1		43
	63	76	333	1.30	22.54	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ M1		43
	69	83	304	1.50	20.54	2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ L1		43
	76	91	278	1.60	18.78	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ K1		43
	85	102	248	1.80	16.79	2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ J1		43
	92	110	228	2.00	15.42	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ H1		43
	102	122	206	2.10	13.90	2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ G1		43
	119	143	177	2.40	11.95	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ F1		43
	125	150	168	1.70	11.35	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ E1		43
	140	168	150	1.90	10.15	2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ D1		43
	152	182	138	2.00	9.32	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ C1		43
	169	203	124	2.20	8.40	2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ B1		43
	197	236	107	2.40	7.22	* 2KJ1503 - ■ FL13 - ■■ A1		43
K.38-LA100L4								
	97	116	217	0.83	14.69	* 2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ K1		39
	112	134	187	0.92	12.65	2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ J1		39
	123	148	170	0.98	11.50	* 2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ H1		39
	132	158	159	1.00	10.72	* 2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ G1		39
	146	175	144	1.10	9.72	2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ F1		39
	160	192	131	1.20	8.85	* 2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ E1		39
	182	218	116	1.40	7.82	2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ D1		39
	197	236	107	1.50	7.22	* 2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ C1		39
	228	274	92	1.70	6.22	2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ B1		39
	251	301	84	1.80	5.65	* 2KJ1502 - ■ FL13 - ■■ A1		39
B.38-LA100L4								
	78	94	271	0.83	18.33	2KJ1501 - ■ FL13 - ■■ H2		41
	85	102	247	0.89	16.70	2KJ1501 - ■ FL13 - ■■ G2		41
	93	112	226	0.95	15.28	2KJ1501 - ■ FL13 - ■■ F2		41
	104	125	202	1.00	13.66	2KJ1501 - ■ FL13 - ■■ E2		41
	114	137	185	1.20	12.50	2KJ1501 - ■ FL13 - ■■ C2		41
	129	155	163	1.40	11.05	2KJ1501 - ■ FL13 - ■■ A2		41
	142	170	148	1.50	10.02	2KJ1501 - ■ FL13 - ■■ X1		41

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz)	B.38-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	161	193	131	1.8	8.84	2KJ1501 - ■ FL13 - ■ ■ U1		41
	178	214	118	2.0	7.98	2KJ1501 - ■ FL13 - ■ ■ S1		41
	196	235	107	2.2	7.24	2KJ1501 - ■ FL13 - ■ ■ R1		41
	215	258	98	2.4	6.59	2KJ1501 - ■ FL13 - ■ ■ P1		41
	235	282	89	2.6	6.03	2KJ1501 - ■ FL13 - ■ ■ M1		41
	263	316	80	2.6	5.39	2KJ1501 - ■ FL13 - ■ ■ K1		41
	287	344	73	3.0	4.95	2KJ1501 - ■ FL13 - ■ ■ H1		41
	318	382	66	3.2	4.46	2KJ1501 - ■ FL13 - ■ ■ F1		41
	370	444	57	3.6	3.84	2KJ1501 - ■ FL13 - ■ ■ C1		41
	B.28-LA90ZLB4							
	129	155	163	0.80	10.76	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ M1		21
	140	168	150	0.85	9.94	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ L1		21
	162	194	129	0.94	8.56	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ K1		21
	179	215	118	0.99	7.78	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ J1		21
	206	247	102	0.88	6.76	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ G1		21
	227	272	93	0.97	6.13	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ F1		21
	249	299	84	1.10	5.58	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ E1		21
	281	337	75	1.20	4.94	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ D1		21
	305	366	69	1.30	4.56	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ C1		21
	355	426	59	1.40	3.92	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ B1		21
	389	467	54	1.50	3.57	2KJ1500 - ■ EQ13 - ■ ■ A1		21
3.0 (50 Hz)	K.188-Z68-LA100LB4							
3.6 (60 Hz)	1.1	1.3	23889	0.84	1286	★ 2KJ1541 - ■ FM13 - ■ ■ E1		765
	1.3	1.6	21084	0.95	1135	2KJ1541 - ■ FM13 - ■ ■ D1		765
	1.5	1.8	17982	1.10	968	★ 2KJ1541 - ■ FM13 - ■ ■ C1		765
	1.8	2.2	14991	1.30	807	2KJ1541 - ■ FM13 - ■ ■ B1		765
	2.1	2.5	12427	1.60	669	★ 2KJ1541 - ■ FM13 - ■ ■ A1		765
	K.188-Z88-LA100LB4							
	2.1	2.5	12427	1.6	669	★ 2KJ1543 - ■ FM13 - ■ ■ H1		798
	2.6	3.1	10180	2.0	548	★ 2KJ1543 - ■ FM13 - ■ ■ G1		798
	K.168-Z68-LA100LB4							
	1.6	1.9	16366	0.82	881	2KJ1540 - ■ FM13 - ■ ■ G1		521
	1.9	2.3	13653	0.99	735	2KJ1540 - ■ FM13 - ■ ■ F1		521
	2.3	2.8	11313	1.20	609	2KJ1540 - ■ FM13 - ■ ■ E1		521
	K.168-LA132MA8							
	2.4	2.9	11785	1.1	287.95	★ 2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ H2-Z	P02	527
	2.6	3.1	10813	1.2	264.18	2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ G2-Z	P02	527
	2.9	3.5	9978	1.4	243.80	★ 2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ F2-Z	P02	527
	3.1	3.7	9256	1.5	226.15	2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ E2-Z	P02	527
	K.168-LA132S6							
	3.3	4.0	8684	1.6	287.95	★ 2KJ1510 - ■ HE13 - ■ ■ H2-Z	P01	519
	3.6	4.3	7967	1.7	264.18	2KJ1510 - ■ HE13 - ■ ■ G2-Z	P01	519
	3.9	4.7	7352	1.8	243.80	★ 2KJ1510 - ■ HE13 - ■ ■ F2-Z	P01	519

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz)	K.168-LA132S6							
3.6 (60 Hz)	4.2	5.0	6820	2.0	226.15	2KJ1510 - ■ HE13 - ■■ E2-Z	P01	519
	K.148-LA132S6							
	3.5	4.2	8276	0.97	274.42	★ 2KJ1508 - ■ HE13 - ■■ M2-Z	P01	334
	3.8	4.6	7586	1.10	251.55	2KJ1508 - ■ HE13 - ■■ L2-Z	P01	334
	4.1	4.9	6995	1.10	231.95	★ 2KJ1508 - ■ HE13 - ■■ K2-Z	P01	334
	4.4	5.3	6483	1.20	214.96	2KJ1508 - ■ HE13 - ■■ J2-Z	P01	334
	K.148-LA100LB4							
	4.6	5.5	6175	1.3	306.08	2KJ1508 - ■ FM13 - ■■ N2		317
	5.2	6.2	5537	1.4	274.42	★ 2KJ1508 - ■ FM13 - ■■ M2		317
	5.6	6.7	5075	1.6	251.55	2KJ1508 - ■ FM13 - ■■ L2		317
	6.1	7.3	4680	1.7	231.95	★ 2KJ1508 - ■ FM13 - ■■ K2		317
	6.6	7.9	4337	1.8	214.96	2KJ1508 - ■ FM13 - ■■ J2		317
	6.9	8.3	4124	1.9	204.38	★ 2KJ1508 - ■ FM13 - ■■ H2		317
	7.4	8.9	3854	2.1	191.02	2KJ1508 - ■ FM13 - ■■ G2		317
	K.128-LA100LB4							
	5.2	6.2	5466	0.86	270.90	2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ K2		217
	5.9	7.1	4883	0.96	242.02	★ 2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ J2		217
	6.4	7.7	4472	1.10	221.64	2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ H2		217
	7.0	8.4	4120	1.10	204.18	★ 2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ G2		217
	7.5	9.0	3814	1.20	189.04	2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ F2		217
	8.1	9.7	3547	1.30	175.80	★ 2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ E2		217
	8.7	10.4	3311	1.40	164.11	2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ D2		217
	9.7	11.6	2963	1.60	146.84	★ 2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ C2		217
	10.4	12.5	2745	1.70	136.06	2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ B2		217
	11.4	13.7	2517	1.90	124.73	★ 2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ A2		217
	12.4	14.9	2307	2.00	114.34	2KJ1507 - ■ FM13 - ■■ X1		217
	K.108-LA100LB4							
	7.9	9.5	3609	0.83	178.90	★ 2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ E2		146
	8.7	10.4	3299	0.91	163.51	2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ D2		146
	9.4	11.3	3033	0.99	150.31	★ 2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ C2		146
	10.2	12.2	2802	1.10	138.87	2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ B2		146
	11.0	13.2	2600	1.20	128.86	★ 2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ A2		146
	11.8	14.2	2422	1.20	120.03	2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ X1		146
	13.1	15.7	2190	1.40	108.52	★ 2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ W1		146
	14.2	17.0	2016	1.50	99.90	2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ V1		146
	15.8	19.0	1813	1.70	89.85	★ 2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ U1		146
	17.1	21.0	1673	1.80	82.90	2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ T1		146
	20.0	24.0	1417	2.10	70.24	2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ S1		146
	23.0	28.0	1235	2.40	61.22	★ 2KJ1506 - ■ FM13 - ■■ R1		146
	K.88-LA100LB4							
	15.6	18.7	1840	0.90	91.22	★ 2KJ1505 - ■ FM13 - ■■ X1		92
	16.9	20.0	1699	0.97	84.21	2KJ1505 - ■ FM13 - ■■ W1		92
	18.8	23.0	1522	1.10	75.45	★ 2KJ1505 - ■ FM13 - ■■ V1		92

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz)	K.88-LA100LB4							
3.6 (60 Hz)	20	24	1404	1.2	69.57	2KJ1505 - FM13 - U1		92
	24	29	1178	1.4	58.37	2KJ1505 - FM13 - T1		92
	28	34	1005	1.6	49.80	★ 2KJ1505 - FM13 - S1		92
	34	41	837	2.0	41.50	2KJ1505 - FM13 - Q1		92
	41	49	694	2.4	34.40	★ 2KJ1505 - FM13 - P1		92
	46	55	623	2.6	30.87	★ 2KJ1505 - FM13 - N1		92
	127	152	226	3.6	11.21	2KJ1505 - FM13 - E1		92
	151	181	190	4.0	9.41	2KJ1505 - FM13 - D1		92
	K.68-LA100LB4							
	31	37	936	0.88	46.37	2KJ1504 - FM13 - U1		62
	36	43	795	1.00	39.39	2KJ1504 - FM13 - T1		62
	43	52	661	1.20	32.78	★ 2KJ1504 - FM13 - S1		62
	47	56	613	1.30	30.38	2KJ1504 - FM13 - R1		62
	51	61	565	1.50	27.99	★ 2KJ1504 - FM13 - Q1		62
	56	67	513	1.60	25.42	2KJ1504 - FM13 - P1		62
	61	73	467	1.80	23.16	★ 2KJ1504 - FM13 - N1		62
	67	80	428	1.90	21.22	2KJ1504 - FM13 - M1		62
	75	90	382	2.10	18.93	★ 2KJ1504 - FM13 - L1		62
	84	101	341	2.40	16.89	2KJ1504 - FM13 - K1		62
	99	119	290	2.80	14.35	2KJ1504 - FM13 - J1		62
	119	143	241	3.20	11.94	★ 2KJ1504 - FM13 - H1		62
	124	149	230	1.90	11.41	2KJ1504 - FM13 - G1		62
	137	164	210	2.00	10.40	★ 2KJ1504 - FM13 - F1		62
	149	179	192	2.10	9.52	2KJ1504 - FM13 - E1		62
	167	200	171	2.30	8.50	★ 2KJ1504 - FM13 - D1		62
	187	224	153	2.50	7.58	2KJ1504 - FM13 - C1		62
	220	264	130	2.80	6.44	2KJ1504 - FM13 - B1		62
	265	318	108	3.20	5.36	★ 2KJ1504 - FM13 - A1		62
	K.48-LA100LB4							
	52	62	556	0.81	27.55	★ 2KJ1503 - FM13 - P1		43
	57	68	501	0.90	24.85	2KJ1503 - FM13 - N1		43
	63	76	455	0.99	22.54	★ 2KJ1503 - FM13 - M1		43
	69	83	414	1.10	20.54	2KJ1503 - FM13 - L1		43
	76	91	379	1.20	18.78	★ 2KJ1503 - FM13 - K1		43
	85	102	339	1.30	16.79	2KJ1503 - FM13 - J1		43
	92	110	311	1.40	15.42	★ 2KJ1503 - FM13 - H1		43
	102	122	280	1.60	13.90	2KJ1503 - FM13 - G1		43
	119	143	241	1.70	11.95	★ 2KJ1503 - FM13 - F1		43
	125	150	229	1.30	11.35	★ 2KJ1503 - FM13 - E1		43
	140	168	205	1.40	10.15	2KJ1503 - FM13 - D1		43
	152	182	188	1.50	9.32	★ 2KJ1503 - FM13 - C1		43
	169	203	169	1.60	8.40	2KJ1503 - FM13 - B1		43
	197	236	146	1.80	7.22	★ 2KJ1503 - FM13 - A1		43

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg	
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
3.0 (50 Hz) 3.6 (60 Hz)	K.38-LA100LB4								
	146	175	196	0.81	9.72	2KJ1502 - ■ FM13 - ■ ■ F1		39	
	160	192	179	0.89	8.85	★ 2KJ1502 - ■ FM13 - ■ ■ E1		39	
	182	218	158	1.00	7.82	2KJ1502 - ■ FM13 - ■ ■ D1		39	
	197	236	146	1.10	7.22	★ 2KJ1502 - ■ FM13 - ■ ■ C1		39	
	228	274	125	1.20	6.22	2KJ1502 - ■ FM13 - ■ ■ B1		39	
	251	301	114	1.30	5.65	★ 2KJ1502 - ■ FM13 - ■ ■ A1		39	
	B.38-LA100LB4								
	114	137	252	0.87	12.50	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ C2		41	
	129	155	223	1.00	11.05	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ A2		41	
	142	170	202	1.10	10.02	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ X1		41	
	161	193	178	1.30	8.84	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ U1		41	
	178	214	161	1.50	7.98	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ S1		41	
	196	235	146	1.60	7.24	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ R1		41	
	215	258	133	1.80	6.59	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ P1		41	
	235	282	122	1.90	6.03	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ M1		41	
	263	316	109	1.90	5.39	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ K1		41	
	287	344	100	2.20	4.95	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ H1		41	
	318	382	90	2.40	4.46	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ F1		41	
	370	444	78	2.60	3.84	2KJ1501 - ■ FM13 - ■ ■ C1		41	
	B.28-LA100LB4								
	254	305	113	0.80	5.58	2KJ1500 - ■ FM13 - ■ ■ E1		29	
	287	344	100	0.90	4.94	2KJ1500 - ■ FM13 - ■ ■ D1		29	
	311	373	92	0.95	4.56	2KJ1500 - ■ FM13 - ■ ■ C1		29	
	362	434	79	1.00	3.92	2KJ1500 - ■ FM13 - ■ ■ B1		29	
	398	478	72	1.10	3.57	2KJ1500 - ■ FM13 - ■ ■ A1		29	
	4.0 (50 Hz) 4.8 (60 Hz)	K.188-Z68-LA112MB4							
		1.5	1.8	23702	0.84	968	★ 2KJ1541 - ■ GH13 - ■ ■ C1		772
		1.8	2.2	19760	1.00	807	2KJ1541 - ■ GH13 - ■ ■ B1		772
		2.2	2.6	16381	1.20	669	★ 2KJ1541 - ■ GH13 - ■ ■ A1		772
		K.188-Z88-LA112MB4							
		2.2	2.6	16381	1.2	669	★ 2KJ1543 - ■ GH13 - ■ ■ H1		805
		2.6	3.1	13418	1.5	548	★ 2KJ1543 - ■ GH13 - ■ ■ G1		805
2.9		3.5	12316	1.6	503	2KJ1543 - ■ GH13 - ■ ■ F1		805	
3.4		4.1	10504	1.9	429	★ 2KJ1543 - ■ GH13 - ■ ■ E1		805	
K.188-LA160M8									
3.7		4.4	10223	2.0	191.34	2KJ1511 - ■ JE13 - ■ ■ U1-Z	P02	800	
K.168-LA132MA6									
3.3		4.0	11579	1.2	287.95	★ 2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ H2-Z	P01	527	
3.6		4.3	10623	1.3	264.18	2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ G2-Z	P01	527	
3.9		4.7	9803	1.4	243.80	★ 2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ F2-Z	P01	527	
4.2		5.0	9094	1.5	226.15	2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ E2-Z	P01	527	
4.5		5.4	8578	1.6	213.33	★ 2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ D2-Z	P01	527	
4.8		5.8	8024	1.7	199.54	2KJ1510 - ■ HG13 - ■ ■ C2-Z	P01	527	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
4.0 (50 Hz)	K.148-LA132MA6							
4.8 (60 Hz)	4.1	4.9	9327	0.86	231.95	* 2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ K2-Z	P01	342
	4.4	5.3	8644	0.93	214.96	2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ J2-Z	P01	342
	K.148-LA112MB4							
	4.7	5.6	8120	0.99	306.08	2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ N2		324
	5.2	6.2	7280	1.10	274.42	* 2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ M2		324
	5.7	6.8	6673	1.20	251.55	2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ L2		324
	6.2	7.4	6153	1.30	231.95	* 2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ K2		324
	6.7	8.0	5702	1.40	214.96	2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ J2		324
	7.0	8.4	5422	1.50	204.38	* 2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ H2		324
	7.5	9.0	5067	1.60	191.02	2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ G2		324
	8.5	10.2	4470	1.80	168.50	* 2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ F2		324
	9.1	10.9	4216	1.90	158.93	2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ E2		324
	10.1	12.1	3778	2.10	142.41	* 2KJ1508 - ■ GH13 - ■■ D2		324
	K.128-LA112MB4							
	6.5	7.8	5880	0.80	221.64	2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ H2		224
	7.1	8.5	5416	0.87	204.18	* 2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ G2		224
	7.6	9.1	5015	0.94	189.04	2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ F2		224
	8.2	9.8	4664	1.00	175.80	* 2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ E2		224
	8.8	10.6	4353	1.10	164.11	2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ D2		224
	9.8	11.8	3895	1.20	146.84	* 2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ C2		224
	10.6	12.7	3609	1.30	136.06	2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ B2		224
	11.5	13.8	3309	1.40	124.73	* 2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ A2		224
	12.6	15.1	3033	1.50	114.34	2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ X1		224
	14.8	17.8	2585	1.80	97.44	2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ W1		224
	16.7	20.0	2281	2.10	85.98	* 2KJ1507 - ■ GH13 - ■■ V1		224
	K.108-LA112MB4							
	10.4	12.5	3684	0.81	138.87	2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ B2		153
	11.2	13.4	3418	0.88	128.86	* 2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ A2		153
	12.0	14.4	3184	0.94	120.03	2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ X1		153
	13.3	16.0	2879	1.00	108.52	* 2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ W1		153
	14.4	17.3	2650	1.10	99.90	2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ V1		153
	16.0	19.2	2384	1.30	89.85	* 2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ U1		153
	17.4	21.0	2199	1.40	82.90	2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ T1		153
	20.0	24.0	1863	1.60	70.24	2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ S1		153
	24.0	29.0	1624	1.80	61.22	* 2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ R1		153
	28.0	34.0	1382	2.20	52.08	2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ Q1		153
	K.108-LA112MB4							
	32	38	1179	2.50	44.44	* 2KJ1506 - ■ GH13 - ■■ P1		153
	K.88-LA112MB4							
	19.1	23	2002	0.82	75.45	* 2KJ1505 - ■ GH13 - ■■ V1		99
	21.0	25	1846	0.89	69.57	2KJ1505 - ■ GH13 - ■■ U1		99
	25.0	30	1548	1.10	58.37	2KJ1505 - ■ GH13 - ■■ T1		99
	29.0	35	1321	1.20	49.80	* 2KJ1505 - ■ GH13 - ■■ S1		99
	35.0	42	1101	1.50	41.50	2KJ1505 - ■ GH13 - ■■ Q1		99

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
4.0 (50 Hz)	K.88-LA112MB4							
4.8 (60 Hz)	42	50	913	1.8	34.40	* 2KJ1505 - GH13 - P1		99
	47	56	819	2.0	30.87	* 2KJ1505 - GH13 - N1		99
	50	60	756	2.2	28.50	2KJ1505 - GH13 - M1		99
	56	67	677	2.4	25.53	* 2KJ1505 - GH13 - L1		99
	61	73	624	2.6	23.54	2KJ1505 - GH13 - K1		99
	73	88	524	3.0	19.75	2KJ1505 - GH13 - J1		99
	128	154	297	2.7	11.21	2KJ1505 - GH13 - E1		99
	153	184	250	3.1	9.41	2KJ1505 - GH13 - D1		99
	179	215	213	3.4	8.03	* 2KJ1505 - GH13 - C1		99
	215	258	177	3.9	6.69	2KJ1505 - GH13 - B1		99
	260	312	147	4.4	5.54	* 2KJ1505 - GH13 - A1		99
		K.68-LA112MB4						
	44	53	870	0.94	32.78	* 2KJ1504 - GH13 - S1		69
	47	56	806	1.00	30.38	2KJ1504 - GH13 - R1		69
	51	61	743	1.10	27.99	* 2KJ1504 - GH13 - Q1		69
	57	68	674	1.20	25.42	2KJ1504 - GH13 - P1		69
	62	74	614	1.30	23.16	* 2KJ1504 - GH13 - N1		69
	68	82	563	1.50	21.22	2KJ1504 - GH13 - M1		69
	76	91	502	1.60	18.93	* 2KJ1504 - GH13 - L1		69
	85	102	448	1.80	16.89	2KJ1504 - GH13 - K1		69
	100	120	381	2.10	14.35	2KJ1504 - GH13 - J1		69
	121	145	317	2.40	11.94	* 2KJ1504 - GH13 - H1		69
	126	151	303	1.40	11.41	2KJ1504 - GH13 - G1		69
	138	166	276	1.50	10.40	* 2KJ1504 - GH13 - F1		69
	151	181	253	1.60	9.52	2KJ1504 - GH13 - E1		69
	169	203	225	1.80	8.50	* 2KJ1504 - GH13 - D1		69
	190	228	201	1.90	7.58	2KJ1504 - GH13 - C1		69
	224	269	171	2.10	6.44	2KJ1504 - GH13 - B1		69
	269	323	142	2.40	5.36	* 2KJ1504 - GH13 - A1		69
	K.48-LA112MB4							
	70	84	545	0.83	20.54	2KJ1503 - GH13 - L1		50
	77	92	498	0.90	18.78	* 2KJ1503 - GH13 - K1		50
	86	103	445	1.00	16.79	2KJ1503 - GH13 - J1		50
	93	112	409	1.10	15.42	* 2KJ1503 - GH13 - H1		50
	104	125	369	1.20	13.90	2KJ1503 - GH13 - G1		50
	121	145	317	1.30	11.95	* 2KJ1503 - GH13 - F1		50
	127	152	301	0.97	11.35	* 2KJ1503 - GH13 - E1		50
	142	170	269	1.10	10.15	2KJ1503 - GH13 - D1		50
	155	186	247	1.10	9.32	* 2KJ1503 - GH13 - C1		50
	171	205	223	1.20	8.40	2KJ1503 - GH13 - B1		50
	199	239	192	1.30	7.22	* 2KJ1503 - GH13 - A1		50
	K.38-LA112MB4							
	199	239	192	0.83	7.22	* 2KJ1502 - GH13 - C1		46
	232	278	165	0.92	6.22	2KJ1502 - GH13 - B1		46

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
4.0 (50 Hz)	K.38-LA112MB4							
4.8 (60 Hz)	255	306	150	0.99	5.65	* 2KJ1502 - ■ GH13 - ■ ■ A1		46
5.5 (50 Hz)	K.188-Z68-LA132SB4							
6.6 (60 Hz)	2.2	2.6	22338	0.9	669	* 2KJ1541 - ■ HF13 - ■ ■ A1		782
	K.188-Z88-LA132SB4							
	2.2	2.6	22338	0.9	669	* 2KJ1543 - ■ HF13 - ■ ■ H1		815
	2.7	3.2	18297	1.1	548	* 2KJ1543 - ■ HF13 - ■ ■ G1		815
	2.9	3.5	16795	1.2	503	2KJ1543 - ■ HF13 - ■ ■ F1		815
	3.4	4.1	14324	1.4	429	* 2KJ1543 - ■ HF13 - ■ ■ E1		815
	K.188-LA160MB8							
	3.7	4.4	14155	1.4	191.34	2KJ1511 - ■ JF13 - ■ ■ U1-Z	P02	800
	4.1	4.9	12782	1.6	172.78	2KJ1511 - ■ JF13 - ■ ■ T1-Z	P02	800
	4.4	5.3	11979	1.7	161.92	2KJ1511 - ■ JF13 - ■ ■ S1-Z	P02	800
	K.188-LA132MB6							
	5.0	6.0	10579	1.9	191.34	2KJ1511 - ■ HJ13 - ■ ■ U1-Z	P01	776
	5.5	6.6	9553	2.1	172.78	2KJ1511 - ■ HJ13 - ■ ■ T1-Z	P01	776
	K.168-LA132MB6							
	3.3	4.0	15921	0.85	287.95	* 2KJ1510 - ■ HJ13 - ■ ■ H2-Z	P01	527
	3.6	4.3	14606	0.92	264.18	2KJ1510 - ■ HJ13 - ■ ■ G2-Z	P01	527
	3.9	4.7	13480	1.00	243.80	* 2KJ1510 - ■ HJ13 - ■ ■ F2-Z	P01	527
	4.2	5.0	12504	1.10	226.15	2KJ1510 - ■ HJ13 - ■ ■ E2-Z	P01	527
	4.5	5.4	11795	1.10	213.33	* 2KJ1510 - ■ HJ13 - ■ ■ D2-Z	P01	527
	4.8	5.8	11032	1.20	199.54	2KJ1510 - ■ HJ13 - ■ ■ C2-Z	P01	527
	K.168-LA132SB4							
	5.1	6.1	10395	1.3	287.95	* 2KJ1510 - ■ HF13 - ■ ■ H2		519
	5.5	6.6	9537	1.4	264.18	2KJ1510 - ■ HF13 - ■ ■ G2		519
	6.0	7.2	8801	1.5	243.80	* 2KJ1510 - ■ HF13 - ■ ■ F2		519
	6.4	7.7	8164	1.7	226.15	2KJ1510 - ■ HF13 - ■ ■ E2		519
	6.8	8.2	7701	1.8	213.33	* 2KJ1510 - ■ HF13 - ■ ■ D2		519
	7.3	8.8	7203	1.9	199.54	2KJ1510 - ■ HF13 - ■ ■ C2		519
	8.2	9.8	6405	2.1	177.43	* 2KJ1510 - ■ HF13 - ■ ■ B2		519
	K.148-LA132SB4							
	5.3	6.4	9906	0.81	274.42	* 2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ M2		334
	5.8	7.0	9081	0.88	251.55	2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ L2		334
	6.3	7.6	8373	0.96	231.95	* 2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ K2		334
	6.8	8.2	7760	1.00	214.96	2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ J2		334
	7.1	8.5	7378	1.10	204.38	* 2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ H2		334
	7.6	9.1	6896	1.20	191.02	2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ G2		334
	8.6	10.3	6083	1.30	168.50	* 2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ F2		334
	9.2	11.0	5737	1.40	158.93	2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ E2		334
	10.2	12.2	5141	1.60	142.41	* 2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ D2		334
	11.1	13.3	4747	1.70	131.49	2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ C2		334
	13.0	15.6	4056	2.00	112.35	2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ B2		334
	14.3	17.2	3665	2.20	101.53	* 2KJ1508 - ■ HF13 - ■ ■ A2		334

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz)	K.128-LA132SB4							
6.6 (60 Hz)	9.9	11.9	5301	0.89	146.84	* 2KJ1507 - HF13 - C2		234
	10.7	12.8	4912	0.96	136.06	2KJ1507 - HF13 - B2		234
	11.7	14.0	4503	1.00	124.73	* 2KJ1507 - HF13 - A2		234
	12.7	15.2	4128	1.10	114.34	2KJ1507 - HF13 - X1		234
	14.9	17.9	3518	1.30	97.44	2KJ1507 - HF13 - W1		234
	16.9	20.0	3104	1.50	85.98	* 2KJ1507 - HF13 - V1		234
	19.9	24.0	2642	1.80	73.18	2KJ1507 - HF13 - U1		234
	23.0	28.0	2289	2.10	63.41	* 2KJ1507 - HF13 - T1		234
	27.0	32.0	1926	2.40	53.36	* 2KJ1507 - HF13 - S1		234
	K.108-LA132SB4							
	14.6	17.5	3606	0.83	99.90	2KJ1506 - HF13 - V1		163
	16.2	19.4	3244	0.92	89.85	* 2KJ1506 - HF13 - U1		163
	17.6	21.0	2993	1.00	82.90	2KJ1506 - HF13 - T1		163
	21.0	25.0	2536	1.20	70.24	2KJ1506 - HF13 - S1		163
	24.0	29.0	2210	1.40	61.22	* 2KJ1506 - HF13 - R1		163
28.0	34.0	1880	1.60	52.08	2KJ1506 - HF13 - Q1		163	
33.0	40.0	1604	1.90	44.44	* 2KJ1506 - HF13 - P1		163	
40.0	48.0	1315	2.20	36.44	* 2KJ1506 - HF13 - N1		163	
43.0	52.0	1223	2.50	33.87	* 2KJ1506 - HF13 - M1		163	
47.0	56.0	1128	2.70	31.25	2KJ1506 - HF13 - L1		163	
K.88-LA132SB4								
29	35	1798	0.92	49.80	* 2KJ1505 - HF13 - S1		109	
35	42	1498	1.10	41.50	2KJ1505 - HF13 - Q1		109	
42	50	1242	1.30	34.40	* 2KJ1505 - HF13 - P1		109	
47	56	1114	1.50	30.87	* 2KJ1505 - HF13 - N1		109	
51	61	1029	1.60	28.50	2KJ1505 - HF13 - M1		109	
57	68	922	1.80	25.53	* 2KJ1505 - HF13 - L1		109	
62	74	850	1.90	23.54	2KJ1505 - HF13 - K1		109	
74	89	713	2.20	19.75	2KJ1505 - HF13 - J1		109	
86	103	608	2.50	16.85	* 2KJ1505 - HF13 - H1		109	
104	125	507	2.80	14.04	2KJ1505 - HF13 - G1		109	
125	150	420	3.20	11.64	* 2KJ1505 - HF13 - F1		109	
130	156	405	2.00	11.21	2KJ1505 - HF13 - E1		109	
155	186	340	2.20	9.41	2KJ1505 - HF13 - D1		109	
181	217	290	2.50	8.03	* 2KJ1505 - HF13 - C1		109	
217	260	242	2.90	6.69	2KJ1505 - HF13 - B1		109	
263	316	200	3.30	5.54	* 2KJ1505 - HF13 - A1		109	
K.68-LA132SB4								
52	62	1010	0.81	27.99	* 2KJ1504 - HF13 - Q1		79	
57	68	918	0.89	25.42	2KJ1504 - HF13 - P1		79	
63	76	836	0.98	23.16	* 2KJ1504 - HF13 - N1		79	
69	83	766	1.10	21.22	2KJ1504 - HF13 - M1		79	
77	92	683	1.20	18.93	* 2KJ1504 - HF13 - L1		79	
86	103	610	1.30	16.89	2KJ1504 - HF13 - K1		79	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz)	K.68-LA132SB4							
6.6 (60 Hz)	101	121	518	1.6	14.35	2KJ1504 - ■ HF13 - ■ ■ J1		79
	122	146	431	1.8	11.94	★ 2KJ1504 - ■ HF13 - ■ ■ H1		79
	128	154	412	1.1	11.41	2KJ1504 - ■ HF13 - ■ ■ G1		79
	140	168	375	1.1	10.40	★ 2KJ1504 - ■ HF13 - ■ ■ F1		79
	153	184	344	1.2	9.52	2KJ1504 - ■ HF13 - ■ ■ E1		79
	171	205	307	1.3	8.50	★ 2KJ1504 - ■ HF13 - ■ ■ D1		79
	192	230	274	1.4	7.58	2KJ1504 - ■ HF13 - ■ ■ C1		79
	226	271	232	1.6	6.44	2KJ1504 - ■ HF13 - ■ ■ B1		79
	271	325	193	1.8	5.36	★ 2KJ1504 - ■ HF13 - ■ ■ A1		79
7.5 (50 Hz)	K.188-Z88-LA132M4							
9.0 (60 Hz)	2.7	3.2	24988	0.80	548	★ 2KJ1543 - ■ HH13 - ■ ■ G1		823
	2.9	3.5	22936	0.87	503	2KJ1543 - ■ HH13 - ■ ■ F1		823
	3.4	4.1	19561	1.00	429	★ 2KJ1543 - ■ HH13 - ■ ■ E1		823
K.188-LA160MB6								
5.0	6.0	14276	1.4	191.34	2KJ1511 - ■ JF13 - ■ ■ U1-Z	P01	800	
5.6	6.7	12891	1.6	172.78	2KJ1511 - ■ JF13 - ■ ■ T1-Z	P01	800	
5.9	7.1	12081	1.7	161.92	2KJ1511 - ■ JF13 - ■ ■ S1-Z	P01	800	
6.9	8.3	10377	1.9	139.08	★ 2KJ1511 - ■ JF13 - ■ ■ R1-Z	P01	800	
K.188-LA132M4								
7.6	9.1	9419	2.1	191.34	2KJ1511 - ■ HH13 - ■ ■ U1		776	
K.168-LA160MB6								
4.5	5.4	15916	0.85	213.33	★ 2KJ1510 - ■ JF13 - ■ ■ D2-Z	P01	551	
4.8	5.8	14888	0.91	199.54	2KJ1510 - ■ JF13 - ■ ■ C2-Z	P01	551	
K.168-LA132M4								
5.1	6.1	14175	0.95	287.95	★ 2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ H2		527	
5.5	6.6	13005	1.00	264.18	2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ G2		527	
6.0	7.2	12001	1.10	243.80	★ 2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ F2		527	
6.4	7.7	11133	1.20	226.15	2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ E2		527	
6.8	8.2	10502	1.30	213.33	★ 2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ D2		527	
7.3	8.8	9823	1.40	199.54	2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ C2		527	
8.2	9.8	8734	1.50	177.43	★ 2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ B2		527	
8.7	10.4	8245	1.60	167.50	2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ A2		527	
9.7	11.6	7402	1.80	150.36	★ 2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ X1		527	
10.5	12.6	6793	2.00	138.00	2KJ1510 - ■ HH13 - ■ ■ W1		527	
K.148-LA132M4								
7.1	8.5	10061	0.80	204.38	★ 2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ H2		342	
7.6	9.1	9403	0.85	191.02	2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ G2		342	
8.6	10.3	8295	0.96	168.50	★ 2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ F2		342	
9.2	11.0	7824	1.00	158.93	2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ E2		342	
10.2	12.2	7010	1.10	142.41	★ 2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ D2		342	
11.1	13.3	6473	1.20	131.49	2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ C2		342	
13.0	15.6	5531	1.40	112.35	2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ B2		342	
14.3	17.2	4998	1.60	101.53	★ 2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ A2		342	

★ Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
7.5 (50 Hz)	K.148-LA132M4							
9.0 (60 Hz)	14.9	17.9	4815	1.7	97.82	2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ X1		342
	17.2	21.0	4165	1.9	84.61	2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ W1		342
	19.7	24.0	3633	2.2	73.80	* 2KJ1508 - ■ HH13 - ■ ■ V1		342
	K.128-LA132M4							
	12.7	15.2	5629	0.84	114.34	2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ X1		242
	14.9	17.9	4797	0.98	97.44	2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ W1		242
	16.9	20.0	4233	1.10	85.98	* 2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ V1		242
	19.9	24.0	3602	1.30	73.18	2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ U1		242
	23.0	28.0	3121	1.50	63.41	* 2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ T1		242
	27.0	32.0	2627	1.80	53.36	* 2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ S1		242
	30.0	36.0	2370	2.00	48.14	2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ R1		242
	35.0	42.0	2037	2.30	41.38	* 2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		242
	37.0	44.0	1929	2.40	39.19	* 2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ P1		242
	40.0	48.0	1768	2.70	35.92	2KJ1507 - ■ HH13 - ■ ■ N1		242
	K.108-LA132M4							
	21	25	3458	0.87	70.24	2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ S1		171
	24	29	3014	1.00	61.22	* 2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ R1		171
	28	34	2564	1.20	52.08	2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		171
	33	40	2188	1.40	44.44	* 2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ P1		171
	40	48	1794	1.60	36.44	* 2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ N1		171
	43	52	1667	1.80	33.87	* 2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ M1		171
	47	56	1538	2.00	31.25	2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ L1		171
	55	66	1304	2.20	26.48	2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ K1		171
	63	76	1136	2.40	23.08	* 2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ J1		171
	74	89	966	2.70	19.63	2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ G1		171
	87	104	825	3.00	16.75	* 2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ F1		171
	106	127	676	3.50	13.74	* 2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ E1		171
	113	136	635	3.10	12.90	* 2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ D1		171
	133	160	540	3.40	10.97	2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ C1		171
	155	186	461	3.80	9.36	* 2KJ1506 - ■ HH13 - ■ ■ B1		171
	K.88-LA132M4							
	35	42	2043	0.81	41.50	2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ Q1		117
	42	50	1693	0.97	34.40	* 2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ P1		117
	47	56	1520	1.10	30.87	* 2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ N1		117
	51	61	1403	1.20	28.50	2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ M1		117
	57	68	1257	1.30	25.53	* 2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ L1		117
	62	74	1159	1.40	23.54	2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ K1		117
	74	89	972	1.60	19.75	2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ J1		117
	86	103	829	1.80	16.85	* 2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ H1		117
	104	125	691	2.10	14.04	2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ G1		117
	125	150	573	2.30	11.64	* 2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ F1		117
	130	156	552	1.50	11.21	2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ E1		117
	155	186	463	1.60	9.41	2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ D1		117
	181	217	395	1.80	8.03	* 2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ C1		117

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
7.5 (50 Hz)	K.88-LA132M4							
9.0 (60 Hz)	217	260	329	2.1	6.69	2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ B1		117
	263	316	273	2.4	5.54 *	2KJ1505 - ■ HH13 - ■ ■ A1		117
	K.68-LA132M4							
	77	92	932	0.88	18.93 *	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ L1		87
	86	103	831	0.99	16.89	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ K1		87
	101	121	706	1.10	14.35	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ J1		87
	122	146	588	1.30	11.94 *	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ H1		87
	140	168	512	0.82	10.40 *	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ F1		87
	153	184	469	0.88	9.52	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ E1		87
	171	205	418	0.95	8.50 *	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ D1		87
	192	230	373	1.00	7.58	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ C1		87
	226	271	317	1.20	6.44	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ B1		87
	271	325	264	1.30	5.36 *	2KJ1504 - ■ HH13 - ■ ■ A1		87
9.2 (50 Hz)	K.188-Z88-LA132ZMP4							
11.0 (60 Hz)	3.4	4.1	24013	0.83	429.00 *	2KJ1543 - ■ HT13 - ■ ■ E1		823
	K.188-LA132ZMP4							
	7.6	9.1	11554	1.7	191.34	2KJ1511 - ■ HT13 - ■ ■ U1		776
	8.4	10.1	10433	1.9	172.78	2KJ1511 - ■ HT13 - ■ ■ T1		776
	9.0	10.8	9778	2.0	161.92	2KJ1511 - ■ HT13 - ■ ■ S1		776
	K.168-LA132ZMP4							
	5.5	6.6	15952	0.85	264.18	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ G2		527
	6.0	7.2	14722	0.92	243.80 *	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ F2		527
	6.4	7.7	13656	0.99	226.15	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ E2		527
	6.8	8.2	12882	1.00	213.33 *	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ D2		527
	7.3	8.8	12049	1.10	199.54	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ C2		527
	8.2	9.8	10714	1.30	177.43 *	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ B2		527
	8.7	10.4	10114	1.30	167.50	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ A2		527
	9.7	11.6	9079	1.50	150.36 *	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ X1		527
	10.5	12.6	8333	1.60	138.00	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ W1		527
	12.2	14.6	7191	1.90	119.09	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ V1		527
	14.0	16.8	6291	2.10	104.18	2KJ1510 - ■ HT13 - ■ ■ U1		527
	K.148-LA132ZMP4							
	9.2	11.0	9597	0.83	158.93	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ E2		342
	10.2	12.2	8599	0.93	142.41 *	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ D2		342
	11.1	13.3	7940	1.00	131.49	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ C2		342
	13.0	15.6	6784	1.20	112.35	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ B2		342
	14.3	17.2	6131	1.30	101.53 *	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ A2		342
	14.9	17.9	5907	1.40	97.82	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ X1		342
	17.2	21.0	5109	1.60	84.61	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ W1		342
	19.7	24.0	4456	1.80	73.80 *	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ V1		342
	23.0	28.0	3814	2.10	63.16 *	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ U1		342
	26.0	31.0	3416	2.30	56.57	2KJ1508 - ■ HT13 - ■ ■ T1		342

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
9.2 (50 Hz)	K.128-LA132ZMP4							
11.0 (60 Hz)	14.9	17.9	5884	0.80	97.44	2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ W1		242
	16.9	20.0	5192	0.91	85.98	* 2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ V1		242
	19.9	24.0	4419	1.10	73.18	2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ U1		242
	23.0	28.0	3829	1.20	63.41	* 2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ T1		242
	27.0	32.0	3222	1.50	53.36	* 2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ S1		242
	30.0	36.0	2907	1.60	48.14	2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ R1		242
	35.0	42.0	2499	1.90	41.38	* 2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		242
	37.0	44.0	2366	2.00	39.19	* 2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ P1		242
	40.0	48.0	2169	2.20	35.92	2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ N1		242
	48.0	58.0	1848	2.50	30.61	2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ M1		242
	54.0	65.0	1632	2.90	27.02	* 2KJ1507 - ■ HT13 - ■ ■ L1		242
	K.108-LA132ZMP4							
	24	29	3697	0.81	61.22	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ R1		171
	28	34	3145	0.95	52.08	2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ Q1		171
	33	40	2684	1.10	44.44	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ P1		171
	40	48	2200	1.30	36.44	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ N1		171
	43	52	2045	1.50	33.87	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ M1		171
	47	56	1887	1.60	31.25	2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ L1		171
	55	66	1599	1.80	26.48	2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ K1		171
	63	76	1394	2.00	23.08	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ J1		171
	74	89	1185	2.20	19.63	2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ G1		171
	87	104	1011	2.50	16.75	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ F1		171
	106	127	830	2.80	13.74	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ E1		171
	113	136	779	2.50	12.90	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ D1		171
	133	160	662	2.80	10.97	2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ C1		171
	155	186	565	3.10	9.36	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ B1		171
	189	227	464	3.60	7.68	* 2KJ1506 - ■ HT13 - ■ ■ A1		171
	K.88-LA132ZMP4							
	47	56	1864	0.89	30.87	* 2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ N1		117
	51	61	1721	0.96	28.50	2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ M1		117
	57	68	1542	1.10	25.53	* 2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ L1		117
	62	74	1421	1.20	23.54	2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ K1		117
	74	89	1193	1.30	19.75	2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ J1		117
	86	103	1017	1.50	16.85	* 2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ H1		117
	104	125	848	1.70	14.04	2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ G1		117
	125	150	703	1.90	11.64	* 2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ F1		117
	130	156	677	1.20	11.21	2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ E1		117
	155	186	568	1.30	9.41	2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ D1		117
	181	217	485	1.50	8.03	* 2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ C1		117
	217	260	404	1.70	6.69	2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ B1		117
	263	316	335	1.90	5.54	* 2KJ1505 - ■ HT13 - ■ ■ A1		117
	K.68-LA132ZMP4							
	86	103	1020	0.80	16.89	2KJ1504 - ■ HT13 - ■ ■ K1		87
	101	121	867	0.94	14.35	2KJ1504 - ■ HT13 - ■ ■ J1		87

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
9.2 (50 Hz)	K.68-LA132ZMP4							
11.0 (60 Hz)	122	146	721	1.10	11.94	* 2KJ1504 - ■ HT13 - ■■ H1		87
	192	230	458	0.84	7.58	2KJ1504 - ■ HT13 - ■■ C1		87
	226	271	389	0.94	6.44	2KJ1504 - ■ HT13 - ■■ B1		87
	271	325	324	1.10	5.36	* 2KJ1504 - ■ HT13 - ■■ A1		87
11.0 (50 Hz)	K.188-LG180LA8							
13.2 (60 Hz)	4.2	5.0	25035	0.80	172.78	2KJ1511 - ■ KM13 - ■■ T1-Z	P02	882
	4.5	5.4	23462	0.85	161.92	2KJ1511 - ■ KM13 - ■■ S1-Z	P02	882
	K.188-LA160LB6							
	5.0	6.0	20938	0.96	191.34	2KJ1511 - ■ JS13 - ■■ U1-Z	P01	812
	5.6	6.7	18907	1.10	172.78	2KJ1511 - ■ JS13 - ■■ T1-Z	P01	812
	5.9	7.1	17718	1.10	161.92	2KJ1511 - ■ JS13 - ■■ S1-Z	P01	812
	6.9	8.3	15219	1.30	139.08	* 2KJ1511 - ■ JS13 - ■■ R1-Z	P01	812
	K.188-LA160MB4							
	7.6	9.1	13767	1.5	191.34	2KJ1511 - ■ JP13 - ■■ U1		800
	8.5	10.2	12432	1.6	172.78	2KJ1511 - ■ JP13 - ■■ T1		800
	9.0	10.8	11650	1.7	161.92	2KJ1511 - ■ JP13 - ■■ S1		800
	10.5	12.6	10007	2.0	139.08	* 2KJ1511 - ■ JP13 - ■■ R1		800
	K.168-LA160MB4							
	6.8	8.2	15350	0.88	213.33	* 2KJ1510 - ■ JP13 - ■■ D2		551
	7.3	8.8	14357	0.94	199.54	2KJ1510 - ■ JP13 - ■■ C2		551
	8.2	9.8	12766	1.10	177.43	* 2KJ1510 - ■ JP13 - ■■ B2		551
	8.7	10.4	12052	1.10	167.50	2KJ1510 - ■ JP13 - ■■ A2		551
	9.7	11.6	10819	1.20	150.36	* 2KJ1510 - ■ JP13 - ■■ X1		551
	10.6	12.7	9929	1.40	138.00	2KJ1510 - ■ JP13 - ■■ W1		551
	12.3	14.8	8569	1.60	119.09	2KJ1510 - ■ JP13 - ■■ V1		551
	14.0	16.8	7496	1.80	104.18	2KJ1510 - ■ JP13 - ■■ U1		551
	16.1	19.3	6519	2.10	90.60	2KJ1510 - ■ JP13 - ■■ T1		551
	K.148-LA160MB4							
	11.1	13.3	9461	0.85	131.49	2KJ1508 - ■ JP13 - ■■ C2		366
	13.0	15.6	8084	0.99	112.35	2KJ1508 - ■ JP13 - ■■ B2		366
	14.4	17.3	7305	1.10	101.53	* 2KJ1508 - ■ JP13 - ■■ A2		366
	14.9	17.9	7038	1.10	97.82	2KJ1508 - ■ JP13 - ■■ X1		366
	17.3	21.0	6088	1.30	84.61	2KJ1508 - ■ JP13 - ■■ W1		366
	19.8	24.0	5310	1.50	73.80	* 2KJ1508 - ■ JP13 - ■■ V1		366
	23.0	28.0	4544	1.80	63.16	* 2KJ1508 - ■ JP13 - ■■ U1		366
	26.0	31.0	4070	2.00	56.57	2KJ1508 - ■ JP13 - ■■ T1		366
	30.0	36.0	3447	2.30	47.91	* 2KJ1508 - ■ JP13 - ■■ R1		366
	K.128-LA160MB4							
	20	24	5265	0.89	73.18	2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ U1		266
	23	28	4562	1.00	63.41	* 2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ T1		266
	27	32	3839	1.20	53.36	* 2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ S1		266
	30	36	3464	1.40	48.14	2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ R1		266

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
11.0 (50 Hz) 13.2 (60 Hz)	K.128-LA160MB4							
	35	42	2977	1.6	41.38	* 2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ Q1		266
	37	44	2820	1.7	39.19	* 2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ P1		266
	41	49	2585	1.8	35.92	2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ N1		266
	48	58	2202	2.1	30.61	2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ M1		266
	54	65	1944	2.4	27.02	* 2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ L1		266
	64	77	1654	2.8	22.99	2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ K1		266
	116	139	904	3.6	12.56	2KJ1507 - ■ JP13 - ■■ E1		266
	K.108-LA160MB4							
	28	34	3747	0.80	52.08	2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ Q1		195
	33	40	3198	0.94	44.44	* 2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ P1		195
	40	48	2622	1.10	36.44	* 2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ N1		195
	43	52	2437	1.20	33.87	* 2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ M1		195
	47	56	2249	1.30	31.25	2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ L1		195
	55	66	1905	1.50	26.48	2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ K1		195
	63	76	1661	1.70	23.08	* 2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ J1		195
	74	89	1412	1.90	19.63	2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ G1		195
	87	104	1205	2.10	16.75	* 2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ F1		195
	106	127	989	2.40	13.74	* 2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ E1		195
113	136	928	2.10	12.90	* 2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ D1		195	
133	160	789	2.30	10.97	2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ C1		195	
156	187	673	2.60	9.36	* 2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ B1		195	
190	228	553	3.00	7.68	* 2KJ1506 - ■ JP13 - ■■ A1		195	
K.88-LA160MB4								
51	61	2051	0.80	28.50	2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ M1		141	
57	68	1837	0.90	25.53	* 2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ L1		141	
62	74	1694	0.97	23.54	2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ K1		141	
74	89	1421	1.10	19.75	2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ J1		141	
87	104	1212	1.20	16.85	* 2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ H1		141	
104	125	1010	1.40	14.04	2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ G1		141	
125	150	838	1.60	11.64	* 2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ F1		141	
130	156	807	1.00	11.21	2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ E1		141	
155	186	677	1.10	9.41	2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ D1		141	
182	218	578	1.30	8.03	* 2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ C1		141	
218	262	481	1.40	6.69	2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ B1		141	
264	317	399	1.60	5.54	* 2KJ1505 - ■ JP13 - ■■ A1		141	
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	K.188-LG180LA6							
	6.0	7.2	24036	0.83	161.92	2KJ1511 - ■ KM13 - ■■ S1-Z	P01	882
	6.9	8.3	20646	0.97	139.08	* 2KJ1511 - ■ KM13 - ■■ R1-Z	P01	882
	K.188-LA160L4							
	7.6	9.1	18774	1.1	191.34	2KJ1511 - ■ JR13 - ■■ U1		812
	8.5	10.2	16953	1.2	172.78	2KJ1511 - ■ JR13 - ■■ T1		812
	9.0	10.8	15887	1.3	161.92	2KJ1511 - ■ JR13 - ■■ S1		812
10.5	12.6	13646	1.5	139.08	* 2KJ1511 - ■ JR13 - ■■ R1		812	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

4

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	K.188-LA160L4							
	12.2	14.6	11790	1.7	120.16	2KJ1511 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		812
	13.8	16.6	10407	1.9	106.07	2KJ1511 - ■ JR13 - ■ ■ P1		812
	15.3	18.4	9368	2.1	95.48	* 2KJ1511 - ■ JR13 - ■ ■ N1		812
	K.168-LA160L4							
	8.7	10.4	16435	0.82	167.50	2KJ1510 - ■ JR13 - ■ ■ A2		563
	9.7	11.6	14753	0.92	150.36	* 2KJ1510 - ■ JR13 - ■ ■ X1		563
	10.6	12.7	13540	1.00	138.00	2KJ1510 - ■ JR13 - ■ ■ W1		563
	12.3	14.8	11685	1.20	119.09	2KJ1510 - ■ JR13 - ■ ■ V1		563
	14.0	16.8	10222	1.30	104.18	2KJ1510 - ■ JR13 - ■ ■ U1		563
	16.1	19.3	8889	1.50	90.60	2KJ1510 - ■ JR13 - ■ ■ T1		563
	18.4	22.0	7799	1.70	79.49	* 2KJ1510 - ■ JR13 - ■ ■ S1		563
	22.0	26.0	6595	2.00	67.22	* 2KJ1510 - ■ JR13 - ■ ■ R1		563
	24.0	29.0	5984	2.30	60.99	2KJ1510 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		563
	K.148-LA160L4							
	14.4	17.3	9962	0.80	101.53	* 2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ A2		378
	14.9	17.9	9598	0.83	97.82	2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ X1		378
	17.3	21.0	8302	0.96	84.61	2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ W1		378
	19.8	24.0	7241	1.10	73.80	* 2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ V1		378
	23.0	28.0	6197	1.30	63.16	* 2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ U1		378
	26.0	31.0	5550	1.40	56.57	2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ T1		378
	30.0	36.0	4701	1.70	47.91	* 2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ R1		378
	35.0	42.0	4060	2.00	41.38	2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		378
	47.0	56.0	3051	2.60	31.10	* 2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ N1		378
	48.0	58.0	3016	2.70	30.74	2KJ1508 - ■ JR13 - ■ ■ M1		378
	K.128-LA160L4							
	27	32	5235	0.9	53.36	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ S1		278
	30	36	4723	1.0	48.14	2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ R1		278
	35	42	4060	1.2	41.38	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ Q1		278
	37	44	3845	1.2	39.19	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ P1		278
	41	49	3524	1.3	35.92	2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ N1		278
	48	58	3003	1.6	30.61	2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ M1		278
	54	65	2651	1.8	27.02	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ L1		278
	64	77	2256	2.1	22.99	2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ K1		278
	73	88	1954	2.4	19.92	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ J1		278
	87	104	1644	2.9	16.76	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ H1		278
	96	115	1485	3.1	15.13	2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ G1		278
	112	134	1276	3.5	13.00	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ F1		278
	116	139	1232	2.6	12.56	2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ E1		278
	134	161	1068	2.9	10.88	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ D1		278
	159	191	899	3.3	9.16	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ C1		278
	177	212	810	3.5	8.26	2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ B1		278
	206	247	697	3.9	7.10	* 2KJ1507 - ■ JR13 - ■ ■ A1		278
	K.108-LA160L4							
	43	52	3323	0.9	33.87	* 2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ M1		207

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
15 (50 Hz) 18 (60 Hz)	K.108-LA160L4							
	47	56	3066	0.98	31.25	2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ L1		207
	55	66	2598	1.10	26.48	2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ K1		207
	63	76	2265	1.20	23.08	* 2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ J1		207
	74	89	1926	1.40	19.63	2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ G1		207
	87	104	1643	1.50	16.75	* 2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ F1		207
	106	127	1348	1.80	13.74	* 2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ E1		207
	113	136	1266	1.50	12.90	* 2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ D1		207
	133	160	1076	1.70	10.97	2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ C1		207
	156	187	918	1.90	9.36	* 2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ B1		207
	190	228	754	2.20	7.68	* 2KJ1506 - ■ JR13 - ■ ■ A1		207
	K.88-LA160L4							
	74	89	1938	0.81	19.75	2KJ1505 - ■ JR13 - ■ ■ J1		153
	87	104	1653	0.91	16.85	* 2KJ1505 - ■ JR13 - ■ ■ H1		153
	104	125	1378	1.00	14.04	2KJ1505 - ■ JR13 - ■ ■ G1		153
	125	150	1142	1.20	11.64	* 2KJ1505 - ■ JR13 - ■ ■ F1		153
	155	186	923	0.83	9.41	2KJ1505 - ■ JR13 - ■ ■ D1		153
	182	218	788	0.92	8.03	* 2KJ1505 - ■ JR13 - ■ ■ C1		153
	218	262	656	1.00	6.69	2KJ1505 - ■ JR13 - ■ ■ B1		153
264	317	544	1.20	5.54	* 2KJ1505 - ■ JR13 - ■ ■ A1		153	
18.5 (50 Hz) 22.0 (60 Hz)	K.188-LG180MB4							
	7.7	9.2	22997	0.87	191.34	2KJ1511 - ■ KL13 - ■ ■ U1		867
	8.5	10.2	20766	0.96	172.78	2KJ1511 - ■ KL13 - ■ ■ T1		867
	9.1	10.9	19461	1.00	161.92	2KJ1511 - ■ KL13 - ■ ■ S1		867
	10.6	12.7	16716	1.20	139.08	* 2KJ1511 - ■ KL13 - ■ ■ R1		867
	12.2	14.6	14442	1.40	120.16	2KJ1511 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		867
	13.9	16.7	12748	1.60	106.07	2KJ1511 - ■ KL13 - ■ ■ P1		867
	15.4	18.5	11475	1.70	95.48	* 2KJ1511 - ■ KL13 - ■ ■ N1		867
	18.6	22.0	9522	2.10	79.23	* 2KJ1511 - ■ KL13 - ■ ■ M1		867
	20.0	24.0	8682	2.30	72.24	2KJ1511 - ■ KL13 - ■ ■ L1		867
	K.168-LG180MB4							
	10.7	12.8	16586	0.81	138.00	2KJ1510 - ■ KL13 - ■ ■ W1		618
	12.3	14.8	14313	0.94	119.09	2KJ1510 - ■ KL13 - ■ ■ V1		618
	14.1	16.9	12521	1.10	104.18	2KJ1510 - ■ KL13 - ■ ■ U1		618
	16.2	19.4	10889	1.20	90.60	2KJ1510 - ■ KL13 - ■ ■ T1		618
	18.5	22.0	9554	1.40	79.49	* 2KJ1510 - ■ KL13 - ■ ■ S1		618
	22.0	26.0	8079	1.70	67.22	* 2KJ1510 - ■ KL13 - ■ ■ R1		618
	24.0	29.0	7330	1.80	60.99	2KJ1510 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		618
	28.0	34.0	6392	2.10	53.18	* 2KJ1510 - ■ KL13 - ■ ■ P1		618
	33.0	40.0	5426	2.50	45.15	2KJ1510 - ■ KL13 - ■ ■ N1		618
K.148-LG180MB4								
19.9	24	8870	0.9	73.80	* 2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ V1		433	
23.0	28	7591	1.1	63.16	* 2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ U1		433	
26.0	31	6799	1.2	56.57	2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ T1		433	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
18.5 (50 Hz)	K.148-LG180MB4							
22.0 (60 Hz)	31	37	5758	1.4	47.91	* 2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ R1		433
	36	43	4973	1.6	41.38	2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		433
	47	56	3738	2.1	31.10	* 2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ N1		433
	48	58	3695	2.2	30.74	2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ M1		433
	55	66	3195	2.5	26.58	2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ L1		433
	63	76	2787	2.9	23.19	* 2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ K1		433
	167	200	1056	3.8	8.79	2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ D1		433
	198	238	894	4.2	7.44	* 2KJ1508 - ■ KL13 - ■ ■ C1		433
	K.128-LG180MB4							
	30	36	5786	0.81	48.14	2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ R1		333
	36	43	4973	0.95	41.38	* 2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ Q1		333
	38	46	4710	1.00	39.19	* 2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ P1		333
	41	49	4317	1.10	35.92	2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ N1		333
	48	58	3679	1.30	30.61	2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ M1		333
	54	65	3247	1.40	27.02	* 2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ L1		333
	64	77	2763	1.70	22.99	2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ K1		333
	74	89	2394	2.00	19.92	* 2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ J1		333
	88	106	2014	2.30	16.76	* 2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ H1		333
	97	116	1818	2.50	15.13	2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ G1		333
	113	136	1562	2.80	13.00	* 2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ F1		333
	117	140	1510	2.10	12.56	2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ E1		333
	135	162	1308	2.40	10.88	* 2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ D1		333
	160	192	1101	2.70	9.16	* 2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ C1		333
	178	214	993	2.90	8.26	2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ B1		333
	207	248	853	3.20	7.10	* 2KJ1507 - ■ KL13 - ■ ■ A1		333
	K.108-LG180MB4							
	47	56	3756	0.80	31.25	2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ L1		262
	56	67	3183	0.91	26.48	2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ K1		262
	64	77	2774	1.00	23.08	* 2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ J1		262
	75	90	2359	1.10	19.63	2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ G1		262
	88	106	2013	1.20	16.75	* 2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ F1		262
	107	128	1651	1.40	13.74	* 2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ E1		262
	114	137	1550	1.20	12.90	* 2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ D1		262
	134	161	1318	1.40	10.97	2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ C1		262
	157	188	1125	1.60	9.36	* 2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ B1		262
	191	229	923	1.80	7.68	* 2KJ1506 - ■ KL13 - ■ ■ A1		262
22 (50 Hz)	K.188-LG180LB4							
26 (60 Hz)	8.5	10.2	24695	0.81	172.78	2KJ1511 - ■ KM13 - ■ ■ T1		882
	9.1	10.9	23142	0.86	161.92	2KJ1511 - ■ KM13 - ■ ■ S1		882
	10.6	12.7	19878	1.00	139.08	* 2KJ1511 - ■ KM13 - ■ ■ R1		882
	12.2	14.6	17174	1.20	120.16	2KJ1511 - ■ KM13 - ■ ■ Q1		882
	13.9	16.7	15160	1.30	106.07	2KJ1511 - ■ KM13 - ■ ■ P1		882
	15.4	18.5	13646	1.50	95.48	* 2KJ1511 - ■ KM13 - ■ ■ N1		882

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
22 (50 Hz) 26 (60 Hz)	K.188-LG180LB4							
	18.6	22	11324	1.8	79.23	* 2KJ1511 - ■ KM13 - ■■ M1		882
	20.0	24	10325	1.9	72.24	2KJ1511 - ■ KM13 - ■■ L1		882
	23.0	28	9059	2.2	63.38	* 2KJ1511 - ■ KM13 - ■■ K1		882
	K.168-LG180LB4							
	14.1	16.9	14890	0.91	104.18	2KJ1510 - ■ KM13 - ■■ U1		633
	16.2	19.4	12949	1.00	90.60	2KJ1510 - ■ KM13 - ■■ T1		633
	18.5	22.0	11361	1.20	79.49	* 2KJ1510 - ■ KM13 - ■■ S1		633
	22.0	26.0	9607	1.40	67.22	* 2KJ1510 - ■ KM13 - ■■ R1		633
	24.0	29.0	8717	1.50	60.99	2KJ1510 - ■ KM13 - ■■ Q1		633
	28.0	34.0	7601	1.80	53.18	* 2KJ1510 - ■ KM13 - ■■ P1		633
	33.0	40.0	6453	2.10	45.15	2KJ1510 - ■ KM13 - ■■ N1		633
	42.0	50.0	4938	2.70	34.55	* 2KJ1510 - ■ KM13 - ■■ M1		633
	K.148-LG180LB4							
	23	28	9027	0.89	63.16	* 2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ U1		448
	26	31	8085	0.99	56.57	2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ T1		448
	31	37	6848	1.20	47.91	* 2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ R1		448
	36	43	5914	1.40	41.38	2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ Q1		448
	47	56	4445	1.80	31.10	* 2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ N1		448
	48	58	4394	1.80	30.74	2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ M1		448
	55	66	3799	2.10	26.58	2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ L1		448
	63	76	3314	2.40	23.19	* 2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ K1		448
	74	89	2836	2.80	19.84	* 2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ J1		448
	83	100	2540	3.10	17.77	2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ H1		448
	98	118	2151	3.50	15.05	* 2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ G1		448
	167	200	1256	3.20	8.79	2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ D1		448
	198	238	1063	3.60	7.44	* 2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ C1		448
	229	275	919	3.90	6.43	2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ B1		448
	304	365	690	4.80	4.83	* 2KJ1508 - ■ KM13 - ■■ A1		448
	K.128-LG180LB4							
	38	46	5601	0.84	39.19	* 2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ P1		348
	41	49	5134	0.92	35.92	2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ N1		348
	48	58	4375	1.10	30.61	2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ M1		348
	54	65	3862	1.20	27.02	* 2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ L1		348
	64	77	3286	1.40	22.99	2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ K1		348
	74	89	2847	1.70	19.92	* 2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ J1		348
	88	106	2395	2.00	16.76	* 2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ H1		348
	97	116	2162	2.10	15.13	2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ G1		348
	113	136	1858	2.40	13.00	* 2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ F1		348
	117	140	1795	1.80	12.56	2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ E1		348
	135	162	1555	2.00	10.88	* 2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ D1		348
	160	192	1309	2.20	9.16	* 2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ C1		348
	178	214	1181	2.40	8.26	2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ B1		348
	207	248	1015	2.70	7.10	* 2KJ1507 - ■ KM13 - ■■ A1		348

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

4

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
22 (50 Hz) 26 (60 Hz)	K.108-LG180LB4							
	64	77	3299	0.84	23.08	* 2KJ1506 - ■ KM13 - ■ ■ J1		277
	75	90	2806	0.94	19.63	2KJ1506 - ■ KM13 - ■ ■ G1		277
	88	106	2394	1.00	16.75	* 2KJ1506 - ■ KM13 - ■ ■ F1		277
	107	128	1964	1.20	13.74	* 2KJ1506 - ■ KM13 - ■ ■ E1		277
	114	137	1844	1.10	12.90	* 2KJ1506 - ■ KM13 - ■ ■ D1		277
	134	161	1568	1.20	10.97	2KJ1506 - ■ KM13 - ■ ■ C1		277
	157	188	1338	1.30	9.36	* 2KJ1506 - ■ KM13 - ■ ■ B1		277
191	229	1098	1.50	7.68	* 2KJ1506 - ■ KM13 - ■ ■ A1		277	
30 (50 Hz) 36 (60 Hz)	K.188-LG200LB4							
	12.2	14.6	23419	0.85	120.16	2KJ1511 - ■ LK13 - ■ ■ Q1		932
	13.9	16.7	20673	0.97	106.07	2KJ1511 - ■ LK13 - ■ ■ P1		932
	15.4	18.5	18609	1.10	95.48	* 2KJ1511 - ■ LK13 - ■ ■ N1		932
	18.6	22.0	15442	1.30	79.23	* 2KJ1511 - ■ LK13 - ■ ■ M1		932
	20.0	24.0	14079	1.40	72.24	2KJ1511 - ■ LK13 - ■ ■ L1		932
	23.0	28.0	12353	1.60	63.38	* 2KJ1511 - ■ LK13 - ■ ■ K1		932
	27.0	32.0	10616	1.90	54.47	2KJ1511 - ■ LK13 - ■ ■ J1		932
	35.0	42.0	8270	2.40	42.43	* 2KJ1511 - ■ LK13 - ■ ■ H1		932
	K.168-LG200LB4							
	18.5	22	15492	0.87	79.49	* 2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ S1		683
	22.0	26	13101	1.00	67.22	* 2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ R1		683
	24.0	29	11887	1.10	60.99	2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ Q1		683
	28.0	34	10365	1.30	53.18	* 2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ P1		683
	33.0	40	8800	1.50	45.15	2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ N1		683
	42.0	50	6734	2.00	34.55	* 2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ M1		683
	45.0	54	6340	2.10	32.53	2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ L1		683
	52.0	62	5562	2.40	28.54	* 2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ K1		683
	61.0	73	4705	2.90	24.14	* 2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ J1		683
	67.0	80	4268	3.10	21.90	2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ H1		683
	126.0	151	2274	3.10	11.67	2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ D1		683
	145.0	174	1982	3.40	10.17	* 2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ C1		683
	170.0	204	1684	3.80	8.64	2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ B1		683
	222.0	266	1288	4.60	6.61	* 2KJ1510 - ■ LK13 - ■ ■ A1		683
K.148-LG200LB4								
31	37	9338	0.86	47.91	* 2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ R1		498	
36	43	8065	0.99	41.38	2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ Q1		498	
47	56	6061	1.30	31.10	* 2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ N1		498	
48	58	5991	1.30	30.74	2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ M1		498	
55	66	5180	1.50	26.58	2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ L1		498	
63	76	4520	1.80	23.19	* 2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ K1		498	
74	89	3867	2.10	19.84	* 2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ J1		498	
83	100	3463	2.30	17.77	2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ H1		498	
98	118	2933	2.60	15.05	* 2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ G1		498	
113	136	2534	2.90	13.00	2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ F1		498	

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg	
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
30 (50 Hz) 36 (60 Hz)	K.148-LG200LB4								
	150	180	1904	3.5	9.77	* 2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ E1		498	
	167	200	1713	2.3	8.79	2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ D1		498	
	198	238	1450	2.6	7.44	* 2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ C1		498	
	229	275	1253	2.9	6.43	2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ B1		498	
	304	365	941	3.5	4.83	* 2KJ1508 - ■ LK13 - ■ ■ A1		498	
	K.128-LG200LB4								
	54	65	5266	0.89	27.02	* 2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ L1		398	
	64	77	4481	1.00	22.99	2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ K1		398	
	74	89	3882	1.20	19.92	* 2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ J1		398	
	88	106	3266	1.40	16.76	* 2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ H1		398	
	97	116	2949	1.60	15.13	2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ G1		398	
	113	136	2534	1.70	13.00	* 2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ F1		398	
	117	140	2448	1.30	12.56	2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ E1		398	
	135	162	2120	1.50	10.88	* 2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ D1		398	
	160	192	1785	1.60	9.16	* 2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ C1		398	
	178	214	1610	1.80	8.26	2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ B1		398	
	207	248	1384	2.00	7.10	* 2KJ1507 - ■ LK13 - ■ ■ A1		398	
	37 (50 Hz) 44 (60 Hz)	K.188-LG225S4							
		15.5	18.6	22796	0.88	95.48	* 2KJ1511 - ■ ME13 - ■ ■ N1		1012
18.7		22.0	18916	1.10	79.23	* 2KJ1511 - ■ ME13 - ■ ■ M1		1012	
20.0		24.0	17247	1.20	72.24	2KJ1511 - ■ ME13 - ■ ■ L1		1012	
23.0		28.0	15132	1.30	63.38	* 2KJ1511 - ■ ME13 - ■ ■ K1		1012	
27.0		32.0	13005	1.50	54.47	2KJ1511 - ■ ME13 - ■ ■ J1		1012	
35.0		42.0	10130	2.00	42.43	* 2KJ1511 - ■ ME13 - ■ ■ H1		1012	
43.0		52.0	8184	2.40	34.28	* 2KJ1511 - ■ ME13 - ■ ■ G1		1012	
52.0		62.0	6792	2.90	28.45	* 2KJ1511 - ■ ME13 - ■ ■ F1		1012	
K.168-LG225S4									
22		26	16049	0.84	67.22	* 2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ R1		763	
24		29	14561	0.93	60.99	2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ Q1		763	
28		34	12697	1.10	53.18	* 2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ P1		763	
33		40	10780	1.30	45.15	2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ N1		763	
43		52	8249	1.60	34.55	* 2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ M1		763	
46		55	7767	1.70	32.53	2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ L1		763	
52		62	6814	2.00	28.54	* 2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ K1		763	
61		73	5763	2.30	24.14	* 2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ J1		763	
68		82	5229	2.50	21.90	2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ H1		763	
78		94	4558	2.80	19.09	* 2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ G1		763	
91	109	3870	3.10	16.21	2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ F1		763		
119	143	2963	3.70	12.41	* 2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ E1		763		
127	152	2786	2.50	11.67	2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ D1		763		
146	175	2428	2.80	10.17	* 2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ C1		763		
171	205	2063	3.10	8.64	2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ B1		763		
224	269	1578	3.70	6.61	* 2KJ1510 - ■ ME13 - ■ ■ A1		763		

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
37 (50 Hz) 44 (60 Hz)	K.148-LG225S4							
	36	43	9879	0.81	41.38	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ Q1		578
	48	58	7339	1.10	30.74	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ M1		578
	48	58	7425	1.10	31.10 *	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ N1		578
	56	67	6346	1.30	26.58	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ L1		578
	64	77	5537	1.40	23.19 *	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ K1		578
	75	90	4737	1.70	19.84	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ J1		578
	83	100	4243	1.90	17.77	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ H1		578
	98	118	3593	2.10	15.05 *	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ G1		578
	114	137	3104	2.30	13.00	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ F1		578
	151	181	2333	2.90	9.77 *	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ E1		578
	168	202	2099	1.90	8.79	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ D1		578
	199	239	1776	2.10	7.44 *	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ C1		578
	230	276	1535	2.40	6.43	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ B1		578
	306	367	1153	2.90	4.83 *	2KJ1508 - ■ ME13 - ■ ■ A1		578
	K.128-K4-LGI225S4							
	64	77	5489	0.86	22.99	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ K1		478
	74	89	4756	0.99	19.92 *	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ J1		478
	88	106	4001	1.20	16.76 *	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ H1		478
	98	118	3612	1.30	15.13	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ G1		478
114	137	3104	1.40	13.00 *	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ F1		478	
118	142	2999	1.10	12.56	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ E1		478	
136	163	2598	1.20	10.88 *	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ D1		478	
162	194	2187	1.30	9.16 *	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ C1		478	
179	215	1972	1.40	8.26	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ B1		478	
208	250	1695	1.60	7.10 *	2KJ1507 - ■ ME13 - ■ ■ A1		478	
45 (50 Hz) 54 (60 Hz)	K.188-LG225ZM4							
	18.7	22	23006	0.87	79.23 *	2KJ1511 - ■ MU13 - ■ ■ M1		1012
	20.0	24	20976	0.95	72.24	2KJ1511 - ■ MU13 - ■ ■ L1		1012
	23.0	28	18404	1.10	63.38 *	2KJ1511 - ■ MU13 - ■ ■ K1		1012
	27.0	32	15817	1.30	54.47	2KJ1511 - ■ MU13 - ■ ■ J1		1012
	35.0	42	12320	1.60	42.43 *	2KJ1511 - ■ MU13 - ■ ■ H1		1012
	43.0	52	9954	2.00	34.28 *	2KJ1511 - ■ MU13 - ■ ■ G1		1012
	52.0	62	8261	2.40	28.45 *	2KJ1511 - ■ MU13 - ■ ■ F1		1012
	57.0	68	7532	2.70	25.94	2KJ1511 - ■ MU13 - ■ ■ E1		1012
	65.0	78	6609	3.00	22.76 *	2KJ1511 - ■ MU13 - ■ ■ D1		1012
	K.168-LG225ZM4							
	28	34	15442	0.87	53.18 *	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ P1		763
	33	40	13110	1.00	45.15	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ N1		763
	43	52	10032	1.30	34.55 *	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ M1		763
	46	55	9446	1.40	32.53	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ L1		763
	52	62	8287	1.60	28.54 *	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ K1		763
	61	73	7010	1.90	24.14 *	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ J1		763
	68	82	6359	2.10	21.90	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ H1		763

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
45 (50 Hz) 54 (60 Hz)	K.168-LG225ZM4							
	78	94	5543	2.3	19.09	* 2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ G1		763
	91	109	4707	2.5	16.21	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ F1		763
	119	143	3604	3.1	12.41	* 2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ E1		763
	127	152	3389	2.1	11.67	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ D1		763
	146	175	2953	2.3	10.17	* 2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ C1		763
	171	205	2509	2.5	8.64	2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ B1		763
	224	269	1919	3.1	6.61	* 2KJ1510 - ■ MU13 - ■ ■ A1		763
	K.148-LG225ZM4							
	48	58	8926	0.90	30.74	2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ M1		578
	48	58	9031	0.89	31.10	* 2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ N1		578
	56	67	7718	1.00	26.58	2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ L1		578
	64	77	6734	1.20	23.19	* 2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ K1		578
	75	90	5761	1.40	19.84	* 2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ J1		578
	83	100	5160	1.60	17.77	2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ H1		578
	98	118	4370	1.70	15.05	* 2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ G1		578
	114	137	3775	1.90	13.00	2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ F1		578
	151	181	2837	2.40	9.77	* 2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ E1		578
	168	202	2552	1.60	8.79	2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ D1		578
	199	239	2160	1.80	7.44	* 2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ C1		578
	230	276	1867	1.90	6.43	2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ B1		578
	306	367	1402	2.40	4.83	* 2KJ1508 - ■ MU13 - ■ ■ A1		578
	K.128-K4-LGI225ZM4							
	74	89	5784	0.81	19.92	* 2KJ1507 - ■ MU13 - ■ ■ J1		478
	88	106	4867	0.97	16.76	* 2KJ1507 - ■ MU13 - ■ ■ H1		478
	98	118	4393	1.10	15.13	2KJ1507 - ■ MU13 - ■ ■ G1		478
	114	137	3775	1.20	13.00	* 2KJ1507 - ■ MU13 - ■ ■ F1		478
	118	142	3647	0.88	12.56	2KJ1507 - ■ MU13 - ■ ■ E1		478
136	163	3159	0.98	10.88	* 2KJ1507 - ■ MU13 - ■ ■ D1		478	
162	194	2660	1.10	9.16	* 2KJ1507 - ■ MU13 - ■ ■ C1		478	
179	215	2398	1.20	8.26	2KJ1507 - ■ MU13 - ■ ■ B1		478	
208	250	2062	1.30	7.10	* 2KJ1507 - ■ MU13 - ■ ■ A1		478	
55 (50 Hz) 66 (60 Hz)	K.188-LG250ZM4							
	23	28	22418	0.89	63.38	* 2KJ1511 - ■ NN13 - ■ ■ K1		1102
	27	32	19266	1.00	54.47	2KJ1511 - ■ NN13 - ■ ■ J1		1102
	35	42	15008	1.30	42.43	* 2KJ1511 - ■ NN13 - ■ ■ H1		1102
	43	52	12125	1.60	34.28	* 2KJ1511 - ■ NN13 - ■ ■ G1		1102
	52	62	10063	2.00	28.45	* 2KJ1511 - ■ NN13 - ■ ■ F1		1102
	57	68	9175	2.20	25.94	2KJ1511 - ■ NN13 - ■ ■ E1		1102
	65	78	8050	2.50	22.76	* 2KJ1511 - ■ NN13 - ■ ■ D1		1102
	76	91	6918	2.90	19.56	2KJ1511 - ■ NN13 - ■ ■ C1		1102
	98	118	5387	3.50	15.23	* 2KJ1511 - ■ NN13 - ■ ■ B1		1102
	K.168-LG250ZM4							
	33	40	15970	0.85	45.15	2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ N1		853

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
55 (50 Hz) 66 (60 Hz)	K.168-LG250ZM4							
	43	52	12220	1.1	34.55	* 2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ M1		853
	46	55	11506	1.2	32.53	2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ L1		853
	52	62	10095	1.3	28.54	* 2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ K1		853
	62	74	8538	1.6	24.14	* 2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ J1		853
	68	82	7746	1.7	21.90	2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ H1		853
	78	94	6752	1.9	19.09	* 2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ G1		853
	92	110	5734	2.1	16.21	2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ F1		853
	120	144	4389	2.5	12.41	* 2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ E1		853
	127	152	4128	1.7	11.67	2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ D1		853
	146	175	3597	1.9	10.17	* 2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ C1		853
	172	206	3056	2.1	8.64	2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ B1		853
	225	270	2338	2.5	6.61	* 2KJ1510 - ■ NN13 - ■ ■ A1		853
	K.148-K4-LGI250ZM4							
	56	67	9401	0.85	26.58	2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ L1		668
	64	77	8202	0.98	23.19	* 2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ K1		668
	75	90	7017	1.10	19.84	* 2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ J1		668
	84	101	6285	1.30	17.77	2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ H1		668
	99	119	5323	1.40	15.05	* 2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ G1		668
	114	137	4598	1.60	13.00	2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ F1		668
	152	182	3456	1.90	9.77	* 2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ E1		668
	169	203	3109	1.30	8.79	2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ D1		668
200	240	2632	1.40	7.44	* 2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ C1		668	
231	277	2274	1.60	6.43	2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ B1		668	
307	368	1708	1.90	4.83	* 2KJ1508 - ■ NN13 - ■ ■ A1		668	
75 (50 Hz) 90 (60 Hz)	K.188-K4-LGI280S4							
	35	42	20465	0.98	42.43	* 2KJ1511 - ■ PG13 - ■ ■ H1		1227
	43	52	16534	1.20	34.28	* 2KJ1511 - ■ PG13 - ■ ■ G1		1227
	52	62	13722	1.50	28.45	* 2KJ1511 - ■ PG13 - ■ ■ F1		1227
	57	68	12511	1.60	25.94	2KJ1511 - ■ PG13 - ■ ■ E1		1227
	65	78	10978	1.80	22.76	* 2KJ1511 - ■ PG13 - ■ ■ D1		1227
	76	91	9434	2.10	19.56	2KJ1511 - ■ PG13 - ■ ■ C1		1227
	98	118	7346	2.60	15.23	* 2KJ1511 - ■ PG13 - ■ ■ B1		1227
	123	148	5836	3.00	12.10	* 2KJ1511 - ■ PG13 - ■ ■ A1		1227
	K.168-K4-LGI280S4							
	43	52	16664	0.81	34.55	* 2KJ1510 - ■ PG13 - ■ ■ M1		978
	46	55	15690	0.86	32.53	2KJ1510 - ■ PG13 - ■ ■ L1		978
	52	62	13766	0.98	28.54	* 2KJ1510 - ■ PG13 - ■ ■ K1		978
	62	74	11643	1.20	24.14	* 2KJ1510 - ■ PG13 - ■ ■ J1		978
	68	82	10563	1.20	21.90	2KJ1510 - ■ PG13 - ■ ■ H1		978
	78	94	9208	1.40	19.09	* 2KJ1510 - ■ PG13 - ■ ■ G1		978
	92	110	7818	1.50	16.21	2KJ1510 - ■ PG13 - ■ ■ F1		978
	120	144	5986	1.80	12.41	* 2KJ1510 - ■ PG13 - ■ ■ E1		978
	127	152	5629	1.20	11.67	2KJ1510 - ■ PG13 - ■ ■ D1		978

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Motoreduktory do 200 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
75 (50 Hz)	K.168-K4-LGI280S4							
90 (60 Hz)	146	175	4905	1.4	10.17	* 2KJ1510 - ■ PG13 - ■■ C1		978
	172	206	4167	1.5	8.64	2KJ1510 - ■ PG13 - ■■ B1		978
	225	270	3188	1.8	6.61	* 2KJ1510 - ■ PG13 - ■■ A1		978
90 (50 Hz)	K.188-K4-LGI280ZM4							
108 (60 Hz)	35	42	24558	0.81	42.43	* 2KJ1511 - ■ PW13 - ■■ H1		1267
	43	52	19841	1.00	34.28	* 2KJ1511 - ■ PW13 - ■■ G1		1267
	52	62	16467	1.20	28.45	* 2KJ1511 - ■ PW13 - ■■ F1		1267
	57	68	15014	1.30	25.94	2KJ1511 - ■ PW13 - ■■ E1		1267
	65	78	13173	1.50	22.76	* 2KJ1511 - ■ PW13 - ■■ D1		1267
	K.188-K4-LGI280ZM4							
	76	91	11321	1.8	19.56	2KJ1511 - ■ PW13 - ■■ C1		1267
	98	118	8815	2.2	15.23	* 2KJ1511 - ■ PW13 - ■■ B1		1267
	123	148	7003	2.5	12.10	* 2KJ1511 - ■ PW13 - ■■ A1		1267
	K.168-K4-LGI280ZM4							
	52	62	16519	0.82	28.54	* 2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ K1		1018
	62	74	13972	0.97	24.14	* 2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ J1		1018
	68	82	12675	1.00	21.90	2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ H1		1018
	78	94	11049	1.10	19.09	* 2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ G1		1018
	92	110	9382	1.30	16.21	2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ F1		1018
	120	144	7183	1.50	12.41	* 2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ E1		1018
	127	152	6754	1.00	11.67	2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ D1		1018
	146	175	5886	1.10	10.17	* 2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ C1		1018
	172	206	5001	1.30	8.64	2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ B1		1018
	225	270	3826	1.50	6.61	* 2KJ1510 - ■ PW13 - ■■ A1		1018
110 (50 Hz)	K.188-K2-LGI315S4							
132 (60 Hz)	76	91	13837	1.4	19.56	2KJ1511 - ■ QQ13 - ■■ C1		1447
	98	118	10774	1.8	15.23	* 2KJ1511 - ■ QQ13 - ■■ B1		1447
	123	148	8560	2.0	12.10	* 2KJ1511 - ■ QQ13 - ■■ A1		1447
132 (50 Hz)	K.188-K2-LGI315M4							
158 (60 Hz)	76	91	16604	1.2	19.56	2KJ1511 - ■ QS13 - ■■ C1		1502
	98	118	12929	1.5	15.23	* 2KJ1511 - ■ QS13 - ■■ B1		1502
	123	148	10272	1.7	12.10	* 2KJ1511 - ■ QS13 - ■■ A1		1502
160 (50 Hz)	K.188-K2-LGI315L4							
192 (60 Hz)	76	91	20126	0.99	19.56	2KJ1511 - ■ QU13 - ■■ C1		1627
	98	118	15671	1.20	15.23	* 2KJ1511 - ■ QU13 - ■■ B1		1627
	123	148	12450	1.40	12.10	* 2KJ1511 - ■ QU13 - ■■ A1		1627
200 (50 Hz)	K.188-K2-LGI315LB4							
240 (60 Hz)	98	118	19589	0.97	15.23	* 2KJ1511 - ■ QV13 - ■■ B1		1742
	123	148	15563	1.10	12.10	* 2KJ1511 - ■ QV13 - ■■ A1		1742

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 4/87

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 4/84

1, 2, 3, 5, 6, lub 9

1 do 9

A, D, E, F, H, lub M

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)												
								3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580
						Rozmiar silnika														
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315	
B.38	U2	65.69	22	26	200	•														
	T2	57.04 *	25	31	250	•	•													
203 ... 250	S2	50.72	29	34	250	•	•													
	R2	44.00 *	33	40	250	•	•	•												
	Q2	41.11	35	42	250	•	•	•												
	P2	36.16 *	40	48	250	•	•	•												
	N2	31.67	46	55	250	•	•	•	•											
	M2	28.01 *	52	62	250	•	•	•	•											
	L2	25.38	57	69	250	•	•	•	•											
	K2	22.41 *	65	78	250	•	•	•	•											
	J2	20.22	72	86	245	•	•	•	•											
	H2	18.33 *	79	95	237	•	•	•	•											
	G2	16.70	87	104	230	•	•	•	•											
	F2	15.28 *	95	114	225	•	•	•	•											
	E2	13.66	106	127	217	•	•	•	•											
	C2	12.50 *	116	139	220	•	•	•	•											
	A2	11.05 *	131	157	223	•	•	•	•											
	X1	10.02	145	174	221	•	•	•	•											
	U1	8.84 *	164	197	236	•	•	•	•											
	S1	7.98	182	218	236	•	•	•	•											
	R1	7.24 *	200	240	236	•	•	•	•											
	P1	6.59	220	264	236	•	•	•	•											
M1	6.03 *	240	289	235	•	•	•	•												
K1	5.39	269	323	211	•	•	•	•												
H1	4.95 *	293	351	221	•	•	•	•												
F1	4.46	325	390	213	•	•	•	•												
C1	3.84 *	378	453	203	•	•	•	•												

* Preferowany współczynnik. przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1																
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
							Rozmiar silnika															
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290			
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315			
K.38-D.28	M1	13129		0.11	0.13	250	•															
	L1	11327	*	0.12	0.15	250	•	•														
	K1	9731		0.14	0.17	250	•	•														
	J1	8959	*	0.16	0.19	250	•	•	•													
	H1	8144		0.17	0.21	250	•	•	•													
	G1	7209	*	0.19	0.23	250	•	•	•													
	F1	6038		0.23	0.28	250	•	•	•													
	E1	5148	*	0.27	0.33	250	•	•	•													
	D1	4376	*	0.32	0.38	250	•	•	•													
	C1	3803		0.37	0.44	250	•	•	•													
	B1	3310	*	0.42	0.51	250	•	•	•													
A1	2986		0.47	0.56	250	•	•	•														
K.38-Z.28	C2	2797		0.50	0.60	250	•															
	B2	2359	*	0.59	0.71	250	•	•														
	A2	2094		0.67	0.80	250	•	•														
	X1	1836		0.76	0.92	250	•	•	•													
	W1	1643	*	0.85	1.00	250	•	•	•													
	V1	1458		0.96	1.20	250	•	•	•													
	U1	1278	*	1.10	1.30	250	•	•	•													
	T1	1124		1.30	1.50	250	•	•	•													
	S1	1015	*	1.40	1.70	250	•	•	•	•												
	R1	884		1.60	1.90	250	•	•	•													
	Q1	794	*	1.80	2.10	250	•	•	•													
	P1	717		1.90	2.30	250	•	•	•	•												
	N1	650	*	2.10	2.60	250	•	•	•	•												
	M1	592		2.40	2.80	250	•	•	•	•												
	L1	523	*	2.70	3.20	250	•	•	•	•												
	K1	483		2.90	3.50	250	•	•	•	•												
	J1	416		3.40	4.00	250	•	•	•	•												
	H1	378		3.70	4.40	250	•	•	•	•												
	G1	344		4.10	4.90	250	•	•	•	•												
	F1	312		4.50	5.40	250	•	•	•	•												
	E1	284		4.90	5.90	250	•	•	•	•												
D1	251		5.60	6.70	250	•	•	•	•													
C1	231		6.10	7.30	250	•	•	•	•													
B1	199		7.00	8.40	250	•	•	•	•													
A1	181		7.70	9.30	250	•	•	•	•													

* Preferowany współczynnik, przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1																
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
							Rozmiar silnika															
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290			
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315			
K.38 148 ... 250	L2	179.13 *	8.1	9.8	250	•	•	•														
	K2	159.04	9.1	11.0	250	•	•	•														
	J2	139.43 *	10.4	12.6	250	•	•	•	•													
	H2	124.78	11.6	14.0	250	•	•	•	•													
	G2	110.75 *	13.1	15.8	250	•	•	•	•													
	F2	97.05	14.9	18.0	250	•	•	•	•													
	E2	85.33 *	17.0	21.0	250	•	•	•	•													
	D2	77.09	18.8	23.0	250	•	•	•	•													
	C2	67.18 *	22.0	26.0	250	•	•	•	•													
	B2	60.33	24.0	29.0	250	•	•	•	•													
	A2	54.47 *	27.0	32.0	250	•	•	•	•													
	X1	49.38	29.0	35.0	250	•	•	•	•													
	W1	44.94 *	32.0	39.0	250	•	•	•	•													
	V1	39.73	36.0	44.0	250	•	•	•	•													
	U1	36.69 *	40.0	48.0	250	•	•	•	•													
	T1	31.59	46.0	55.0	250	•	•	•	•													
	S1	28.72 *	50.0	61.0	250	•	•	•	•													
	R1	26.90 *	54.0	65.0	216	•	•	•	•													
	Q1	24.16	60.0	72.0	209	•	•	•	•													
	P1	21.81 *	66.0	80.0	203	•	•	•	•													
	N1	19.78	73.0	88.0	197	•	•	•	•													
	M1	17.99 *	81.0	97.0	191	•	•	•	•													
	L1	15.91	91.0	110.0	184	•	•	•	•													
	K1	14.69 *	99.0	119.0	180	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾	
	J1	12.65	115.0	138.0	172	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾	
	H1	11.50 *	126.0	152.0	167	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾	
	G1	10.72 *	135.0	163.0	159	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾	
	F1	9.72	149.0	180.0	159	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾	
	E1	8.85 *	164.0	198.0	159	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾	
	D1	7.82	185.0	224.0	159	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾	
	C1	7.22 *	201.0	242.0	159	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾	
	B1	6.22	233.0	281.0	152	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾	
A1	5.65 *	257.0	310.0	148	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	• ¹⁾		

* Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1																
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
							Rozmiar silnika															
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290			
450	K.48-D.28	M1	13135	0.11	0.13	450	•															
		L1	11332 *	0.12	0.15	450	•	•														
		K1	9735	0.14	0.17	450	•	•														
		J1	8963 *	0.16	0.19	450	•	•	•													
		H1	8148	0.17	0.21	450	•	•	•													
		G1	7212 *	0.19	0.23	450	•	•	•													
		F1	6041	0.23	0.28	450	•	•	•													
		E1	5151 *	0.27	0.33	450	•	•	•													
		D1	4378 *	0.32	0.38	450	•	•	•													
		C1	3805	0.37	0.44	450	•	•	•													
		B1	3312 *	0.42	0.51	450	•	•	•													
	A1	2987	0.47	0.56	450	•	•	•														

* Preferowany współczynnik. przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Rozmiar silnika																					
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315		
K.48 256 ... 450	J2	169.53 *	8.6	10.3	450	•	•	•													
	H2	150.76	9.6	11.6	450	•	•	•													
	G2	130.78 *	11.1	13.4	450	•	•	•	•												
	F2	122.19	11.9	14.3	450	•	•	•	•												
	E2	107.47 *	13.5	16.3	450	•	•	•	•												
	D2	94.12	15.4	18.6	450	•	•	•	•	•											
	C2	83.25 *	17.4	21.0	450	•	•	•	•	•	•										
	B2	75.45	19.2	23.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	A2	66.60 *	22.0	26.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	X1	60.08	24.0	29.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	W1	54.49 *	27.0	32.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	V1	49.65	29.0	35.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	U1	45.41 *	32.0	39.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	T1	40.60	36.0	43.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	S1	37.28 *	39.0	47.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	R1	33.60	43.0	52.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	Q1	28.90 *	50.0	61.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	P1	27.55 *	53.0	64.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	N1	24.85	58.0	70.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	M1	22.54 *	64.0	78.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	L1	20.54	71.0	85.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	K1	18.78 *	77.0	93.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	J1	16.79	86.0	104.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	H1	15.42 *	94.0	113.0	450	•	•	•	•	•	•	•									
	G1	13.90	104.0	126.0	440	•	•	•	•	•	•	•									
	F1	11.95 *	121.0	146.0	420	•	•	•	•	•	•	•									
	E1	11.35 *	128.0	154.0	291	•	•	•	•	•	•	•									
	D1	10.15	143.0	172.0	284	•	•	•	•	•	•	•									
	C1	9.32 *	156.0	188.0	277	•	•	•	•	•	•	•									
	B1	8.40	173.0	208.0	268	•	•	•	•	•	•	•									
	A1	7.22 *	201.0	242.0	256	•	•	•	•	•	•	•									

* Preferowany współczynnik, przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1																
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
							Rozmiar silnika															
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290			
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315			
K.68 345 ... 820	N2	243.72	5.9	7.2	820	•	•	•														
	M2	215.68 *	6.7	8.1	820	•	•	•	•													
	L2	196.07	7.4	8.9	820	•	•	•	•													
	K2	176.14 *	8.2	9.9	820	•	•	•	•													
	J2	150.98	9.6	11.6	820	•	•	•	•	•												
	H2	136.60 *	10.6	12.8	820	•	•	•	•	•	•											
	G2	126.09	11.5	13.9	820	•	•	•	•	•	•											
	F2	109.64 *	13.2	16.0	820	•	•	•	•	•	•	•										
	E2	99.55	14.6	17.6	820	•	•	•	•	•	•	•	•									
	D2	90.89 *	16.0	19.3	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•								
	C2	83.40	17.4	21.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•							
	B2	76.84 *	18.9	23.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•						
	A2	69.78	21.0	25.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	X1	63.57 *	23.0	28.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	W1	58.23	25.0	30.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	V1	51.96 *	28.0	34.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	U1	46.37	31.0	38.0	820			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	T1	39.39	37.0	44.0	820			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	S1	32.78 *	44.0	53.0	820			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	R1	30.38	48.0	58.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	Q1	27.99 *	52.0	63.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	P1	25.42	57.0	69.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	N1	23.16 *	63.0	76.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	M1	21.22	68.0	82.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	L1	18.93 *	77.0	92.0	820	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	K1	16.89	86.0	104.0	820			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	J1	14.35	101.0	122.0	812			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	H1	11.94 *	121.0	147.0	768			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	G1	11.41	127.0	153.0	434	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	F1	10.40 *	139.0	168.0	422	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	E1	9.52	152.0	184.0	411	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	D1	8.50 *	171.0	206.0	397	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
C1	7.58	191.0	231.0	383			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
B1	6.44	225.0	272.0	365			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
A1	5.36 *	271.0	326.0	345			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			

* Preferowany współczynnik, przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Rozmiar silnika																					
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315		
K.88-D.28	M1	24920		0.06	0.07	1650	•														
	L1	21499	*	0.07	0.08	1650	•	•													
	K1	18470		0.08	0.09	1650	•	•													
	J1	17005	*	0.08	0.10	1650	•	•	•												
	H1	15459		0.09	0.11	1650	•	•	•												
	G1	13683	*	0.10	0.12	1650	•	•	•												
	F1	11460		0.12	0.15	1650	•	•	•												
	E1	9772	*	0.14	0.17	1650	•	•	•												
	D1	8306	*	0.17	0.20	1650	•	•	•												
	C1	7218		0.19	0.23	1650	•	•	•												
	B1	6283	*	0.22	0.27	1650	•	•	•												
A1	5667		0.25	0.30	1650	•	•	•													
K.88-Z.28	C2	5309		0.26	0.32	1650	•														
	B2	4477	*	0.31	0.38	1650	•	•													
	A2	3975		0.35	0.42	1650	•	•													
	X1	3485	*	0.40	0.48	1650	•	•	•												
	W1	3118		0.45	0.54	1650	•	•	•												
	V1	2768	*	0.51	0.61	1650	•	•	•												
	U1	2426		0.58	0.69	1650	•	•	•												
	T1	2133	*	0.66	0.79	1650	•	•	•												
	S1	1926		0.73	0.87	1650	•	•	•	•											
	R1	1679	*	0.83	1.00	1650	•	•	•												
	Q1	1508		0.93	1.10	1650	•	•	•												
	P1	1361	*	1.00	1.20	1650	•	•	•	•											
	N1	1234		1.10	1.40	1650	•	•	•	•											
	M1	1123	*	1.30	1.50	1650	•	•	•	•											
	L1	993		1.40	1.70	1650	•	•	•	•											
	K1	917	*	1.50	1.80	1650	•	•	•	•											
	J1	789		1.80	2.10	1650	•	•	•	•											
	H1	718	*	2.00	2.30	1650	•	•	•	•											
	G1	652	*	2.20	2.60	1650	•	•	•	•											
	F1	591		2.40	2.80	1650	•	•	•	•											
E1	538	*	2.60	3.10	1650	•	•	•	•												
D1	476		2.90	3.50	1650	•	•	•	•												
C1	439	*	3.20	3.80	1650	•	•	•	•												
B1	378		3.70	4.40	1650	•	•	•	•												
A1	344	*	4.10	4.90	1650	•	•	•	•												

* Preferowany współczynnik, przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1																
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
							Rozmiar silnika															
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290			
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315			
K.88 651 ... 1650	M2	302.68 *	4.8	5.8	1540	•	•	•	•													
	L2	272.95	5.3	6.4	1650	•	•	•	•													
	K2	246.13 *	5.9	7.1	1650	•	•	•	•													
	J2	215.25	6.7	8.1	1650	•	•	•	•	•												
	H2	193.24 *	7.5	9.1	1650	•	•	•	•	•	•											
	G2	176.50	8.2	9.9	1650	•	•	•	•	•	•											
	F2	156.63 *	9.3	11.2	1650	•	•	•	•	•	•	•										
	E2	144.58	10.0	12.1	1650	•	•	•	•	•	•	•	•									
	D2	130.77 *	11.1	13.4	1650	•	•	•	•	•	•	•	•									
	C2	120.42	12.0	14.5	1650	•	•	•	•	•	•	•	•									
	B2	111.37 *	13.0	15.7	1650	•	•	•	•	•	•	•	•	•								
	A2	103.38	14.0	16.9	1650	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•							
	X1	91.22 *	15.9	19.2	1650	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•							
	W1	84.21	17.2	21.0	1650	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•							
	V1	75.45 *	19.2	23.0	1650	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•						
	U1	69.57	21.0	25.0	1650			•	•	•	•	•	•	•	•	•						
	T1	58.37	25.0	30.0	1650			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	S1	49.80 *	29.0	35.0	1650			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	Q1	41.50	35.0	42.0	1650					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	P1	34.40 *	42.0	51.0	1650					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	N1	30.87 *	47.0	57.0	1650	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	M1	28.50	51.0	61.0	1650	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	L1	25.53 *	57.0	69.0	1650	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	K1	23.54	62.0	74.0	1650			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	J1	19.75	73.0	89.0	1572			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	H1	16.85 *	86.0	104.0	1498			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	G1	14.04	103.0	125.0	1417					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	F1	11.64 *	125.0	150.0	1339					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	E1	11.21	129.0	156.0	806				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	D1	9.41	154.0	186.0	764				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	C1	8.03 *	181.0	218.0	728				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	B1	6.69	217.0	262.0	689					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
A1	5.54 *	262.0	316.0	651					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				

* Preferowany współczynnik. przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Rozmiar silnika																					
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315		
K.108-Z48 3000	P1	1343	1.08	1.30	3000	•	•	•	•	•	•										
	N1	1233	1.18	1.42	3000	•	•	•	•	•	•										
	M1	1136	1.28	1.54	3000	•	•	•	•	•	•										
	L1	1031	1.41	1.70	3000	•	•	•	•	•	•										
	K1	940	1.54	1.86	3000	•	•	•	•	•	•										
	J1	861	1.68	2.03	3000	•	•	•	•	•	•										
	H1	768	1.89	2.28	3000	•	•	•	•	•	•										
	G1	685	2.12	2.55	3000			•	•	•	•										
	F1	582	2.49	3.01	3000			•	•	•	•										
	E1	485	2.99	3.61	3000			•	•	•	•										
	D1	477	3.04	3.67	3000	•	•	•	•	•	•										
	C1	426	3.40	4.11	3000			•	•	•	•										
	B1	361	4.02	4.85	3000			•	•	•	•										
	A1	301	4.82	5.81	3000			•	•	•	•										
K.108 1656 ... 3000	K2	307.24	4.70	5.70	2906			•	•												
	J2	278.10 *	5.20	6.30	2830			•	•												
	H2	243.47	6.00	7.20	3000			•	•	•											
	G2	219.64 *	6.60	8.00	3000			•	•	•	•										
	F2	201.11	7.20	8.70	3000			•	•	•	•										
	E2	178.90 *	8.10	9.80	3000			•	•	•	•	•									
	D2	163.51	8.90	10.70	3000			•	•	•	•	•									
	C2	150.31 *	9.60	11.60	3000			•	•	•	•	•									
	B2	138.87	10.40	12.60	3000			•	•	•	•	•									
	A2	128.86 *	11.30	13.60	3000			•	•	•	•	•	•								
	X1	120.03	12.10	14.60	3000			•	•	•	•	•	•	•							
	W1	108.52 *	13.40	16.10	3000			•	•	•	•	•	•	•	•						
	V1	99.90	14.50	17.50	3000			•	•	•	•	•	•	•	•	•					
	U1	89.85 *	16.10	19.50	3000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
	T1	82.90	17.50	21.00	3000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	S1	70.24	21.00	25.00	3000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	R1	61.22 *	24.00	29.00	3000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	Q1	52.08	28.00	34.00	3000					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	P1	44.44 *	33.00	39.00	3000					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	N1	36.44 *	40.00	48.00	2832					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	M1	33.87 *	43.00	52.00	3000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	L1	31.25	46.00	56.00	3000			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	K1	26.48	55.00	66.00	2882			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	J1	23.08 *	63.00	76.00	2764			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	G1	19.63	74.00	89.00	2632					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	F1	16.75 *	87.00	104.00	2509					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	E1	13.74 *	106.00	127.00	2362					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	D1	12.90 *	112.00	136.00	1938			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	C1	10.97	132.00	160.00	1845					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	B1	9.36 *	155.00	187.00	1759					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
A1	7.68 *	189.00	228.00	1656					•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			

* Preferowany współczynnik, przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1																
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
							Rozmiar silnika															
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290			
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315			
K.128-D38	P1	56640 *	0.03	0.03	4700	•	•	•														
	N1	50287	0.03	0.03	4700	•	•	•														
	M1	44087 *	0.03	0.04	4700	•	•	•	•													
	L1	39453	0.04	0.04	4700	•	•	•	•													
	K1	35017 *	0.04	0.05	4700	•	•	•	•													
	J1	30686	0.05	0.06	4700	•	•	•	•													
	H1	26980 *	0.05	0.06	4700	•	•	•	•													
	G1	24375	0.06	0.07	4700	•	•	•	•													
	F1	21240 *	0.07	0.08	4700	•	•	•	•													
	E1	19076	0.08	0.09	4700	•	•	•	•													
	D1	17221 *	0.08	0.10	4700	•	•	•	•													
	C1	15614	0.09	0.11	4700	•	•	•	•													
	B1	14208 *	0.10	0.12	4700	•	•	•	•													
A1	12562	0.12	0.14	4700	•	•	•	•														
K.128-Z38	W1	13032 *	0.11	0.13	4700	•	•	•														
	V1	11590	0.13	0.15	4700	•	•	•														
	U1	10054 *	0.14	0.17	4700	•	•	•	•													
	T1	9394	0.15	0.19	4700	•	•	•	•													
	S1	8262 *	0.18	0.21	4700	•	•	•	•													
	R1	7236	0.20	0.24	4700	•	•	•	•	•												
	Q1	6400 *	0.23	0.27	4700	•	•	•	•	•												
	P1	5800	0.25	0.30	4700	•	•	•	•	•												
	N1	5120 *	0.28	0.34	4700	•	•	•	•	•												
	M1	4619	0.31	0.38	4700	•	•	•	•	•												
	L1	4189 *	0.35	0.42	4700	•	•	•	•	•												
	K1	3817	0.38	0.46	4700	•	•	•	•	•												
	J1	3491 *	0.42	0.50	4700	•	•	•	•	•												
	H1	3121	0.46	0.56	4700	•	•	•	•	•												
	G1	2866 *	0.51	0.61	4700	•	•	•	•	•												
	F1	2583	0.56	0.68	4700	•	•	•	•	•												
	E1	2221 *	0.65	0.79	4700	•	•	•	•	•												
	D1	1981	0.73	0.88	4700	•	•	•	•	•												
	C1	1819 *	0.80	0.96	4700	•	•	•	•	•												
B1	1639	0.88	1.07	4700	•	•	•	•	•													
A1	1410 *	1.03	1.24	4700	•	•	•	•	•													

* Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1													
			n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min		2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja	i_{tot}	Rozmiar silnika																
			63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315			
K.128-Z48 4700	P1	1400	1.04	1.25	4700	•	•	•	•	•	•								
	N1	1284	1.13	1.36	4700	•	•	•	•	•	•								
	M1	1183	1.23	1.48	4700	•	•	•	•	•	•								
	L1	1074	1.35	1.63	4700	•	•	•	•	•	•								
	K1	979	1.48	1.79	4700	•	•	•	•	•	•								
	J1	897	1.62	1.95	4700	•	•	•	•	•	•								
	H1	800	1.81	2.19	4700	•	•	•	•	•	•								
	G1	714	2.03	2.45	4700			•	•	•	•								
	F1	606	2.39	2.89	4700			•	•	•	•								
	E1	505	2.87	3.47	4700			•	•	•	•								
	D1	497	2.92	3.52	4700	•	•	•	•	•	•								
	C1	443	3.27	3.95	4700			•	•	•	•								
	B1	377	3.85	4.64	4700			•	•	•	•								
	A1	313	4.63	5.59	4700			•	•	•	•								

* Preferowany współczynnik. przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1																
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
							Rozmiar silnika															
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290			
						63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315			
K.128 2707 ... 4700	L2	295.38 *	4.9	5.9	4700				•	•	•											
	K2	270.90	5.4	6.5	4700				•	•	•											
	J2	242.02 *	6.0	7.2	4700				•	•	•	•										
	H2	221.64	6.5	7.9	4700				•	•	•	•										
	G2	204.18 *	7.1	8.6	4700				•	•	•	•										
	F2	189.04	7.7	9.3	4700				•	•	•	•										
	E2	175.80 *	8.2	10.0	4700				•	•	•	•	•									
	D2	164.11	8.8	10.7	4700				•	•	•	•	•	•								
	C2	146.84 *	9.9	11.9	4700				•	•	•	•	•	•	•							
	B2	136.06	10.7	12.9	4700				•	•	•	•	•	•	•	•						
	A2	124.73 *	11.6	14.0	4700				•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
	X1	114.34	12.7	15.3	4700				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	W1	97.44	14.9	18.0	4700				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	V1	85.98 *	16.9	20.0	4700				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	U1	73.18	19.8	24.0	4700					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	T1	63.41 *	23.0	28.0	4700					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	S1	53.36 *	27.0	33.0	4700					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	R1	48.14	30.0	36.0	4700						•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	Q1	41.38 *	35.0	42.0	4700							•	•	•	•	•	•	•	1)			
	P1	39.19 *	37.0	45.0	4700					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	N1	35.92	40.0	49.0	4700					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	M1	30.61	47.0	57.0	4700					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	L1	27.02 *	54.0	65.0	4700					•	•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	K1	22.99	63.0	76.0	4700						•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	J1	19.92 *	73.0	88.0	4700						•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	H1	16.76 *	87.0	104.0	4700						•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	G1	15.13	96.0	116.0	4626								•	•	•	•	•	•	1)			
	F1	13.00 *	112.0	135.0	4419									•	•	•	•	•	1)			
	E1	12.56	115.0	139.0	3217						•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
	D1	10.88 *	133.0	161.0	3081						•	•	•	•	•	•	•	•	1)			
C1	9.16 *	158.0	191.0	2924						•	•	•	•	•	•	•	•	1)				
B1	8.26	176.0	212.0	2834								•	•	•	•	•	•	1)				
A1	7.10 *	204.0	246.0	2707								•	•	•	•	•	•	1)				

* Preferowany współczynnik, przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i QQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie i_{tot}	Prędkość wyj.		Moment nom. T_2 Nm	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1 2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min		3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290		
						Rozmiar silnika															
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315		
K.148-D38 8000	P1	58692	0.02	0.03	8000	•	•	•													
	N1	52109	0.03	0.03	8000	•	•	•													
	M1	45684	0.03	0.04	8000	•	•	•	•												
	L1	40882	0.04	0.04	8000	•	•	•	•												
	K1	36286	0.04	0.05	8000	•	•	•	•												
	J1	31797	0.05	0.06	8000	•	•	•	•												
	H1	27958	0.05	0.06	8000	•	•	•	•												
	G1	25258	0.06	0.07	8000	•	•	•	•												
	F1	22009	0.07	0.08	8000	•	•	•	•												
	E1	19767	0.07	0.09	8000	•	•	•	•												
	D1	17845	0.08	0.10	8000	•	•	•	•												
	C1	16180	0.09	0.11	8000	•	•	•	•												
	B1	14722	0.10	0.12	8000	•	•	•	•												
A1	13017	0.11	0.13	8000	•	•	•	•													
K.148-Z38 8000	W1	13505	0.11	0.13	8000	•	•	•													
	V1	12009	0.12	0.15	8000	•	•	•													
	U1	10418	0.14	0.17	8000	•	•	•	•												
	T1	9734	0.15	0.18	8000	•	•	•	•												
	S1	8561	0.17	0.20	8000	•	•	•	•												
	R1	7498	0.19	0.23	8000	•	•	•	•	•											
	Q1	6632	0.22	0.26	8000	•	•	•	•	•											
	P1	6010	0.24	0.29	8000	•	•	•	•	•											
	N1	5305	0.27	0.33	8000	•	•	•	•	•											
	M1	4786	0.30	0.37	8000	•	•	•	•	•											
	L1	4341	0.33	0.40	8000	•	•	•	•	•											
	K1	3955	0.37	0.44	8000	•	•	•	•	•											
	J1	3617	0.40	0.48	8000	•	•	•	•	•											
	H1	3234	0.45	0.54	8000	•	•	•	•	•											
	G1	2970	0.49	0.59	8000	•	•	•	•	•											
	F1	2677	0.54	0.65	8000	•	•	•	•	•											
	E1	2302	0.63	0.76	8000	•	•	•	•	•											
	D1	2053	0.71	0.85	8000	•	•	•	•	•											
	C1	1885	0.77	0.93	8000	•	•	•	•	•											
B1	1699	0.85	1.03	8000	•	•	•	•	•												
A1	1466	0.99	1.20	8000	•	•	•	•	•												
K.148-Z68 8000	L1	1392	1.04	1.26	8000	•	•	•	•	•	•										
	K1	1247	1.16	1.40	8000	•	•	•	•	•	•										
	J1	1150	1.26	1.52	8000			•	•	•	•	•									
	H1	965	1.50	1.81	8000			•	•	•	•	•									
	G1	823	1.76	2.13	8000			•	•	•	•	•									
	F1	686	2.11	2.55	8000					•	•	•									
	E1	569	2.55	3.08	8000					•	•	•									
	D1	502	2.89	3.49	8000				•	•	•	•	•								
	C1	428	3.39	4.09	8000				•	•	•	•	•	•							
	B1	357	4.06	4.90	8000					•	•	•	•	•	•						
A1	296	4.90	5.91	8000					•	•	•										

* Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1														
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)													
							Rozmiar silnika													
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290	
K.148	N2	306.08	4.7	5.7	8000						•	•								
3320 ... 8000	M2	274.42 *	5.3	6.4	8000						•	•	•							
	L2	251.55	5.8	7.0	8000						•	•	•							
	K2	231.95 *	6.3	7.5	8000						•	•	•							
	J2	214.96	6.7	8.1	8000						•	•	•							
	H2	204.38 *	7.1	8.6	8000						•	•	•	•						
	G2	191.02	7.6	9.2	8000						•	•	•	•						
	F2	168.50 *	8.6	10.4	8000						•	•	•	•	•	•				
	E2	158.93	9.1	11.0	8000						•	•	•	•	•	•				
	D2	142.41 *	10.2	12.3	8000						•	•	•	•	•	•	•			
	C2	131.49	11.0	13.3	8000						•	•	•	•	•	•	•			
	B2	112.35	12.9	15.6	8000						•	•	•	•	•	•	•	•	1)	
	A2	101.53 *	14.3	17.2	8000						•	•	•	•	•	•	•	•	1)	
	X1	97.82	14.8	17.9	8000							•	•	•	•	•	•	•	1)	
	W1	84.61	17.1	21.0	8000						•	•	•	•	•	•	•	•	1)	
	V1	73.8 *	19.6	24.0	8000						•	•	•	•	•	•	•	•	1)	
	U1	63.16 *	23.0	28.0	8000						•	•	•	•	•	•	•	•	1)	
	T1	56.57	26.0	31.0	8000								•	•	•	•	•	•	1)	
	R1	47.91 *	30.0	37.0	8000								•	•	•	•	•	•	1)	
	Q1	41.38	35.0	42.0	8000									•	•	•	•	•	1)	
	N1	31.10 *	47.0	56.0	8000										•	•	•	•	1)	
	M1	30.74	47.0	57.0	8000								•	•	•	•	•	•	1)	
	L1	26.58	55.0	66.0	8000						•	•	•	•	•	•	•	•	1)	
	K1	23.19 *	63.0	75.0	8000						•	•	•	•	•	•	•	•	1)	
	J1	19.84 *	73.0	88.0	8000						•	•	•	•	•	•	•	•	1)	
	H1	17.77	82.0	98.0	8000								•	•	•	•	•	•	1)	
	G1	15.05 *	96.0	116.0	7603								•	•	•	•	•	•	1)	
	F1	13.00	112.0	135.0	7273									•	•	•	•	•	1)	
	E1	9.77 *	148.0	179.0	6670										•	•	•	•	1)	
	D1	8.79	165.0	199.0	3980											•	•	•	1)	
	C1	7.44 *	195.0	235.0	3785												•	•	1)	
	B1	6.43	226.0	272.0	3620													•	1)	
	A1	4.83 *	300.0	362.0	3320														•	1)

* Preferowany współczynnik, przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} > T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1																
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
							Rozmiar silnika															
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja				T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290			
K.168-D48 13500	P1	60115 *	0.02	0.03	13500	•	•	•														
	N1	53459	0.03	0.03	13500	•	•	•														
	M1	46374 *	0.03	0.04	13500	•	•	•	•													
	L1	43330	0.03	0.04	13500	•	•	•	•													
	K1	38109 *	0.04	0.05	13500	•	•	•	•													
	J1	33375	0.04	0.05	13500	•	•	•	•	•												
	H1	29521 *	0.05	0.06	13500	•	•	•	•	•	•											
	G1	26754	0.05	0.07	13500	•	•	•	•	•	•											
	F1	23617 *	0.06	0.07	13500	•	•	•	•	•	•											
	E1	21304	0.07	0.08	13500	•	•	•	•	•	•											
	D1	19323 *	0.08	0.09	13500	•	•	•	•	•	•											
	C1	17605	0.08	0.10	13500	•	•	•	•	•	•											
	B1	16102 *	0.09	0.11	13500	•	•	•	•	•	•											
A1	14397	0.10	0.12	13500	•	•	•	•	•	•												
K.168-Z48 13500	A2	14767	0.10	0.12	13500	•	•	•														
	X1	13068 *	0.11	0.13	13500	•	•	•	•													
	W1	11880	0.12	0.15	13500	•	•	•	•													
	V1	10673 *	0.14	0.16	13500	•	•	•	•													
	U1	9148	0.16	0.19	13500	•	•	•	•	•												
	T1	8277 *	0.18	0.21	13500	•	•	•	•	•	•											
	S1	7640	0.19	0.23	13500	•	•	•	•	•	•											
	R1	6643 *	0.22	0.26	13500	•	•	•	•	•	•											
	Q1	6032	0.24	0.29	13500	•	•	•	•	•	•											
	P1	5507 *	0.26	0.32	13500	•	•	•	•	•	•											
	N1	5053	0.29	0.35	13500	•	•	•	•	•	•											
	M1	4656 *	0.31	0.38	13500	•	•	•	•	•	•											
	L1	4228	0.34	0.41	13500	•	•	•	•	•	•											
	K1	3852 *	0.38	0.45	13500	•	•	•	•	•	•											
	J1	3528	0.41	0.50	13500	•	•	•	•	•	•											
	H1	3148 *	0.46	0.56	13500	•	•	•	•	•	•											
	G1	2810	0.52	0.62	13500	•	•	•	•	•	•											
	F1	2386	0.61	0.73	13500	•	•	•	•	•	•											
	E1	1986 *	0.73	0.88	13500	•	•	•	•	•	•											
	D1	1955 *	0.74	0.90	13500	•	•	•	•	•	•											
C1	1745	0.83	1.00	13500			•	•	•	•												
B1	1482	0.98	1.18	13500			•	•	•	•												
A1	1233 *	1.18	1.42	13500			•	•	•	•												
K.168-Z68 13500	H1	1033	1.40	1.69	13500			•	•	•	•	•										
	G1	881	1.65	1.99	13500			•	•	•	•	•	•									
	F1	735	1.97	2.38	13500					•	•	•	•									
	E1	609	2.38	2.87	13500					•	•	•	•	•								
	D1	537	2.70	3.26	13500				•	•	•	•	•	•								
	C1	458	3.17	3.82	13500				•	•	•	•	•	•	•							
	B1	382	3.80	4.58	13500					•	•	•	•	•	•	•						
A1	317	4.57	5.52	13500						•	•	•	•	•	•	•						

* Preferowany współczynnik, przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1															
						2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)															
			i_{tot}	n_2 (50 Hz) 1/min		n_2 (60 Hz) 1/min	T_2 Nm	3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290
Rozmiar silnika																					
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja					63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315		
K.188-D68	T1	53767		0.03	0.03	20000	•	•	•												
	S1	47582	*	0.03	0.04	20000	•	•	•	•											
	R1	43256		0.03	0.04	20000	•	•	•	•											
	Q1	38858	*	0.04	0.05	20000	•	•	•	•											
	P1	33307		0.04	0.05	20000	•	•	•	•	•										
	N1	30135	*	0.05	0.06	20000	•	•	•	•	•										
	M1	27817		0.05	0.06	20000	•	•	•	•	•										
	L1	24187	*	0.06	0.07	20000	•	•	•	•	•										
	K1	21961		0.07	0.08	20000	•	•	•	•	•										
	J1	20052	*	0.07	0.09	20000	•	•	•	•	•										
	H1	18398		0.08	0.10	20000	•	•	•	•	•										
	G1	16951	*	0.09	0.10	20000	•	•	•	•	•										
	F1	15394		0.09	0.11	20000	•	•	•	•	•										
	E1	14024	*	0.10	0.12	20000	•	•	•	•	•										
	D1	12847		0.11	0.14	20000	•	•	•	•	•										
	C1	11463	*	0.13	0.15	20000	•	•	•	•	•										
	B1	10230		0.14	0.17	20000			•	•	•										
A1	8689		0.17	0.20	20000			•	•	•											
K.188-Z68	X1	9201	*	0.16	0.19	20000	•	•	•	•											
	W1	8047		0.18	0.22	20000	•	•	•	•	•										
	V1	7224	*	0.20	0.24	20000	•	•	•	•	•	•									
	U1	6598		0.22	0.27	20000	•	•	•	•	•	•									
	T1	5855	*	0.25	0.30	20000	•	•	•	•	•	•	•								
	S1	5405		0.27	0.32	20000	•	•	•	•	•	•	•								
	R1	4889	*	0.30	0.36	20000	•	•	•	•	•	•	•								
	Q1	4502		0.32	0.39	20000	•	•	•	•	•	•	•								
	P1	4163	*	0.35	0.42	20000	•	•	•	•	•	•	•	•							
	N1	3865		0.38	0.45	20000	•	•	•	•	•	•	•	•							
	M1	3410	*	0.43	0.51	20000	•	•	•	•	•	•	•	•							
	L1	3148		0.46	0.56	20000	•	•	•	•	•	•	•	•							
	K1	2821	*	0.51	0.62	20000	•	•	•	•	•	•	•	•							
	J1	2601		0.56	0.67	20000			•	•	•	•	•	•							
	H1	2182		0.66	0.80	20000			•	•	•	•	•	•							
	G1	1862	*	0.78	0.94	20000			•	•	•	•	•	•							
	F1	1551		0.93	1.10	20000					•	•	•	•							
	E1	1286	*	1.10	1.40	20000					•	•	•	•							
	D1	1135		1.30	1.50	20000				•	•	•	•	•							
	C1	968	*	1.50	1.80	20000			•	•	•	•	•	•							
B1	807		1.80	2.20	20000					•	•	•	•								
A1	669	*	2.20	2.60	20000					•	•	•	•								

* Preferowany współczynnik, przełożenia

¹⁾ Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar	Kod przełożeń, nr zam.	Przełożenie	Prędkość wyj.		Moment nom.	Dopuszczalny moment wej. Nm T_1												
			n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min		2.5 x wartość dopuszczalna chwilowo (np. moment rozruchowy silnika)												
Max. moment nominalny Nm	15. i 16. pozycja	i_{tot}	Rozmiar silnika															
			3	3	5	10	20	26	61	98	198	198	291	356	580	1290		
			63	71	80	90	100	112	132	160	180	220	225	250	280	315		
K.188-Z88 20000	H1	669 *	2.20	2.60	20000					•	•	•	•					
	G1	548 *	2.60	3.20	20000					•	•	•	•					
	F1	503	2.90	3.50	20000					•	•	•	•					
	E1	429 *	3.40	4.10	20000					•	•	•	•					
	D1	352 *	4.10	5.00	20000					•	•	•	•					
	C1	321	4.50	5.50	20000					•	•	•	•					
	B1	274 *	5.30	6.40	20000					•	•	•	•					
	A1	225 *	6.40	7.80	20000					•	•	•	•					
K.188 17500 ... 20000	U1	191.34	7.6	9.1	20000					•	•	•	•	•				
	T1	172.78	8.4	10.1	20000						•	•	•	•				
	S1	161.92	9.0	10.8	20000						•	•	•	•	•			
	R1	139.08 *	10.4	12.6	20000						•	•	•	•	•			
	Q1	120.16	12.1	14.6	20000						•	•	•	•	•	•		
	P1	106.07	13.7	16.5	20000						•	•	•	•	•	•		
	N1	95.48 *	15.2	18.3	20000						•	•	•	•	•	•		
	M1	79.23 *	18.3	22.0	20000						•	•	•	•	•	•		
	L1	72.24	20.0	24.0	20000						•	•	•	•	•	•		
	K1	63.38 *	23.0	28.0	20000						•	•	•	•	•	•		
	J1	54.47	27.0	32.0	20000							•	•	•	•	•	•	
	H1	42.43 *	34.0	41.0	20000							•	•	•	•	•	•	
	G1	34.28 *	42.0	51.0	20000							•	•	•	•	•	•	
	F1	28.45 *	51.0	62.0	20000							•	•	•	•	•	•	
	E1	25.94	56.0	67.0	20000							•	•	•	•	•	•	
	D1	22.76 *	64.0	77.0	20000							•	•	•	•	•	•	
	C1	19.56	74.0	89.0	20000							•	•	•	•	•	•	
B1	15.23 *	95.0	115.0	19000							•	•	•	•	•	•		
A1	12.10 *	120.0	145.0	17500							•	•	•	•	•	•		

* Preferowany współczynnik przełożenia

1) Możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym.

W przypadku reduktorów o rozmiarze 18 lub 28 możliwe tylko z silnikiem zintegrowanym lub adapterem KQ i KQS.

Obliczenia dla maksymalnego momentu wyjściowego T_{2max} dla reduktorów z adapterami:

$$T_{2max} = T_1 \times i_{tot}, \text{ jeżeli } T_{2max} \leq T_2$$

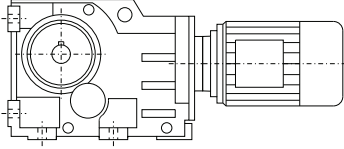
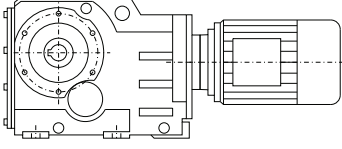
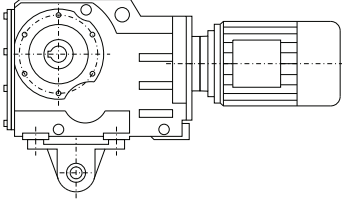
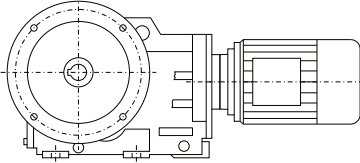
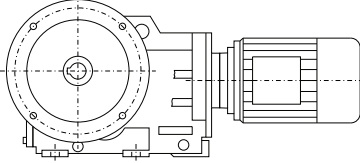
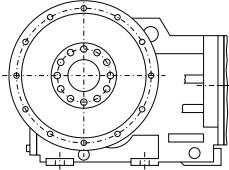
Jeżeli $T_{2max} \geq T_2$, to maksymalny moment wyj. T_2 reduktora jest czynnikiem decydującym.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Sposoby montażu

Wybór i dane zamówieniowe

Sposób montażu	Kod zam. 14. pozycja	Kod w oznaczeniu typu (2. poz. dla wału pełnego, 3. poz. dla wału drążonego)	
Wykonanie łapowe	A	-	
Kołnier w korpusie (typ-C)	H	Z	
Wykonanie z ramieniem reakcyjnym	D	D	
Wykonanie kołnierzone (typ-A)	F	F	
Kołnier miksera	M	M	
Kołnier ekstrudera	E	E	

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor walcowo-stożkowy K z ramieniem reakcyjnym

Ramię reakcyjne reduktora walcowo-stożkowego K montowane jest pod spodem obudowy. Gumowe odbojniki (dostarczane luzem) wykorzystywane są do elastycznego mocowania reduktora na zintegrowanym uchwycie w korpusie. Elementy gumowe są odpowiednie dla wszystkich pozycji montażowych, a ich odporność termiczna wynosi pomiędzy $-40\text{ }^{\circ}\text{C}$ a $+80\text{ }^{\circ}\text{C}$.

Materiał: kauczuk naturalny, twardość 70 ± 5 , Shore-A

Kod produktu: **D** na **14. pozycji**

Reduktor walcowo-stożkowy B z ramieniem reakcyjnym

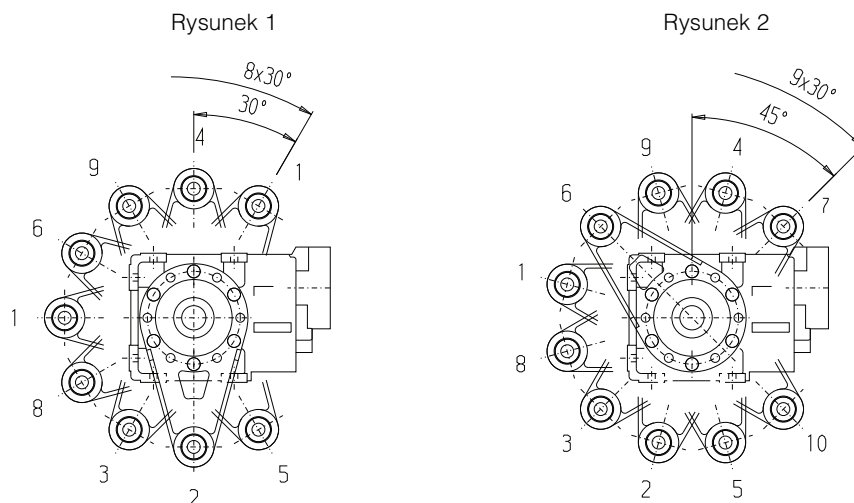
Ramię reakcyjne reduktora walcowo-stożkowego B składa się z ramienia z oczkiem; może być przykręcane do obudowy reduktora przy skoku kątowym co 30° w dowolnej z dziewięciu pozycji wokół kołnierza wyjściowego.

Kod produktu: **D** na **14. pozycji**

Kod zam.:

Rysunek 1 **G09**

Rysunek 2 **G10**



Wały i pozycje montażowe odwołują się do wykonań posiadających kołnierz w korpusie.

Reduktor walcowo-stożkowy z kołnierzem miksera, rozmiary 88 do 168

Wykonanie dla dużych obciążeń

Kołnierz miksera jest wyposażony w łożyska wyjściowe dostosowane do przenoszenia dużych obciążeń pochodzących od sił poprzecznych i wzdłużnych.

Optymalne wykonanie zapewnia szczególną ochronę obudowy reduktora przed działaniem sił poprzecznych.

Żywotność łożysk może być obliczona na zapytanie lub za pomocą programu kalkulacyjnego w konfiguratorze MOTOX.

Motoreduktory

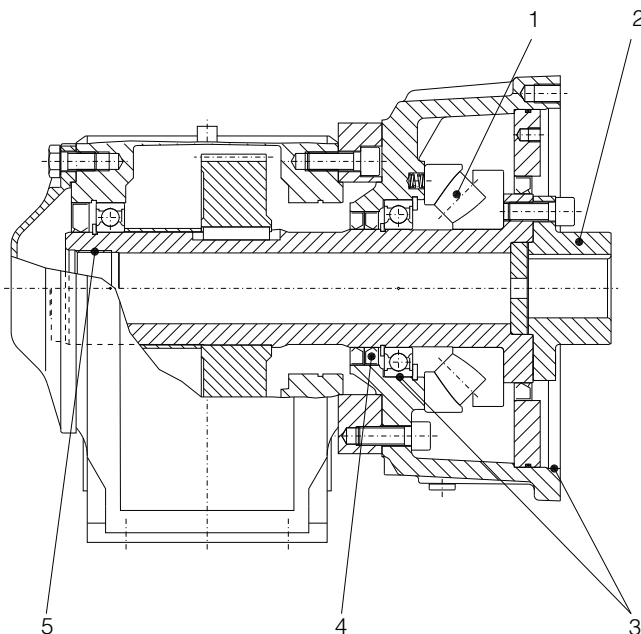
Motoreduktory walcowo-stożkowe

Sposoby montażu

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor walcowo-stożkowy z kołnierzem ekstrudera, rozmiary 68 do 168

Reduktory z kołnierzem ekstrudera są idealne do zastosowań w przemyśle wytłaczarkowym, szczególnie w aplikacjach o niskim lub średnim zakresie wydajności.



1. Duże kulowe łożysko oporowe

seria 294... łożysko oporowe odporne na duże siły poprzeczne.

2. Proste, oszczędne wykonanie

Tuleja wału może być dostraczana przez klienta, brak procesów szlifowania. Standardowa tuleja wykonywana jest z wpustem klinowym zgodnie z normą DIN 6885/1.

3. Dobra mimośrodowość

Otwór łożyska promieniowego i otwór centrowania kołnierza wykonane podczas jednego procesu obróbki.

4. Optymalne smarowanie

Komora olejowa ekstrudera odseparowana od komory reduktora.

5. Standardowe przyłącza

Gwint metryczny do obsługi ślimaka ekstrudera (ślimak wypychany od tyłu).

Zakres zastosowania

Reduktor walcowo-stożkowy		KAE 68	KAE 88	KAE 108	KAE 128	KAE 148	KAE 168
Max. moc	[kW]	9.2	15	30	45	55	90
Przełożenie min./max.	[3-st.]	5.36/243.72	5.54/302.68	7.68/307.24	7.1/295.38	4.83/3068	6.61/287.95
Max. moment	[Nm]	820	1650	3000	4700	8000	13500
Max. siły poprzeczne	[kN]	65	105	180	260	400	580
Łożysko oporowe	[.]	29414E	29417E	29420E	29424E	29426E	29432E

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wykonanie wału

Wybór i dane zamówieniowe

Wykonanie wału	Kod zam. 8. pozycja	Kod zam. sufix	Wymiary wału					
Reduktory walcowo-stożkowe B i K, wykonanie łapowe								
Rozmiar			B.28	B.38	K.38	K.48	K.68	K.88
Wał pełny z klinem	1		V20 x 40	V30 x 60	V25 x 50	V30 x 60	V40 x 80	V50 x 100
	2				V35 x 70*	V35 x 70*	V50 x 100*	V70 x 140*
Wał drażony	5		H20 x 120	H30 x 140	H30 x 120	H35 x 150	H40 x 180	H50 x 210
	6		H25 x 120*	H35 x 140*		H40 x 150*	H45 x 180*	H60 x 210*
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H20 x 142	H30 x 166	H30 x 146*	H40 x 177*	H50 x 209*	H60 x 241*
	9	H3B		H35 x 166*	H30/31 x 146	H40/41 x 177	H50/51 x 209	H60/61 x 241
Wał drażony z wieloklinem	9	H4A		N30 x 1.25 x 30 x 22 x 140	N35 x 1.25 x 30 x 26 x 9H x 120	N40 x 2 x 30 x 18 x 9H x 150	N50 x 2 x 30 x 24 x 9H x 180	N60 x 2 x 30 x 28 x 9H x 210
Rozmiar			K.108	K.128	K.148	K.168	K.188	
Wał pełny z klinem	1		V60 x 120	V70 x 140	V90 x 170	V110 x 210	V120 x 210	
	2		V80 x 170*	V90 x 170*	V100 x 210*	V120 x 210*	V140 x 250*	
Wał drażony	5		H60 x 240	H70 x 300	H80 x 350	H100 x 410	H120 x 500	
	6		H70 x 240*	H80 x 300*	H90 x 350*	H110 x 410*		
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H70 x 280*	H80 x 345*	H95 x 404*	H105 x 483*	H125 x 580*	
	9	H3B	H70/71 x 280	H80/81 x 345	H95/96 x 404	H105/106 x 483	H125/126 x 580	
Wał drażony z wieloklinem	9	H4A	N70 x 2 x 30 x 34 x 9H x 240	N80 x 3 x 30 x 25 x 9H x 300	N90 x 3 x 30 x 28 x 9H x 350	N110 x 3 x 30 x 35 x 9H x 410	N130 x 5 x 30 x 24 x 9H x 500	
Reduktory walcowo-stożkowe B i K, kołnierz w korpusie/ramię reakcyjne								
Rozmiar			B.Z28 B.D28	B.Z38 B.D38	K.Z38 K.D38	K.Z48 K.D48	K.Z68 K.D68	K.Z88 K.D88
Wał pełny z klinem	1		V20 x 40	V30 x 60	V25 x 50	V30 x 60	V40 x 80	V50 x 100
	3				V35 x 70*	V35 x 70*	V50 x 100*	V70 x 140*
Wał drażony	5		H20 x 120	H30 x 140	H30 x 120	H35 x 150	H40 x 180	H50 x 210
	6		H25 x 120*	H35 x 140*		H40 x 150*	H45 x 180*	H60 x 210*
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H20 x 142	H30 x 166	H30 x 146*	H40 x 177*	H50 x 209*	H60 x 241*
	9	H3B		H35 x 166*	H30/31 x 146	H40/41 x 177	H50/51 x 209	H60/61 x 241
Wał drażony z wieloklinem	9	H4A		N30 x 1.25 x 30 x 22 x 140	N35 x 1.25 x 30 x 26 x 9H x 120	N40 x 2 x 30 x 18 x 9H x 150	N50 x 2 x 30 x 24 x 9H x 180	N60 x 2 x 30 x 28 x 9H x 210
Rozmiar			K.Z108 K.D108	K.Z128 K.D128	K.Z148 K.D148	K.Z168 K.D168	K.Z188 K.D188	
Wał pełny z klinem	1		V60 x 120	V70 x 140	V90 x 170	V110 x 210	V120 x 210	
	3		V80 x 170*	V90 x 170*	V100 x 210*	V120 x 210*	V140 x 250*	
Wał drażony	5		H60 x 240	H70 x 300	H80 x 350	H100 x 410	H120 x 500	
	6		H70 x 240*	H80 x 300*	H90 x 350*	H110 x 410*		
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H70 x 280*	H80 x 345*	H95 x 404*	H105 x 483*	H125 x 580*	
	9	H3B	H70/71 x 280	H80/81 x 345	H95/96 x 404	H105/106 x 483	H125/126 x 580	
Wał drażony z wieloklinem	9	H4A	N70 x 2 x 30 x 34 x 9H x 240	N80 x 3 x 30 x 25 x 9H x 300	N90 x 3 x 30 x 28 x 9H x 350	N110 x 3 x 30 x 35 x 9H x 410	N130 x 5 x 30 x 24 x 9H x 500	

*) Serie preferowane

4

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wykonanie wału

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Wykonanie wału	Kod zam. 8. pozycja	Kod zam. sufiks	Wymiary wału					
Reduktory walcowo-stożkowe B i K, wykonanie kołnierkowe (typ-A)								
Rozmiar			B.F28	B.F38	K.F38	K.F48	K.F68	K.F88
Wał pełny z klinem	2		V20 x 40 (i2=l)	V30 x 60 (i2=l)	V25 x 50 (i2=l)	V30 x 60 (i2=l)	V40 x 80 (i2=l)	V50 x 100 (i2=l)
Wał drażony	5		H20 x 120	H30 x 140	H30 x 120	H35 x 150	H40 x 180	H50 x 210
	6		H25 x 120*	H35 x 140*		H40 x 150*	H45 x 180*	H60 x 210*
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H20 x 142	H30 x 166	H30 x 146*	H40 x 177*	H50 x 209*	H60 x 241*
	9	H3B		H35 x 166*	H30/31 x 146	H40/41 x 177	H50/51 x 209	H60/61 x 241
Wał drażony z wieloklinem	9	H4A		N30 x 1.25 x 30 x 22 x 140	N35 x 1.25 x 30 x 26 x 9H x 120	N40 x 2 x 30 x 18 x 9H x 150	N50 x 2 x 30 x 24 x 9H x 180	N60 x 2 x 30 x 28 x 9H x 210
Rozmiar			K.F108	K.F128	K.F148	K.F168	K.F188	
Wał pełny z klinem	2		V60 x 120 (i2=l)	V70 x 140 (i2=l)	V90 x 170 (i2=l)	V110 x 210 (i2=l)	V120 x 210 (i2=l)	
Wał drażony	5		H60 x 240	H70 x 300	H80 x 350	H100 x 410	H120 x 500	
	6		H70 x 240*	H80 x 300*	H90 x 350*	H110 x 410*		
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H70 x 280*	H80 x 345*	H95 x 404*	H105 x 483*	H125 x 580*	
	9	H3B	H70/71 x 280	H80/81 x 345	H95/96 x 404	H105/106 x 483	H125/126 x 580	
Wał drażony z wieloklinem	9	H4A	N70 x 2 x 30 x 34 x 9H x 240	N80 x 3 x 30 x 25 x 9H x 300	N90 x 3 x 30 x 28 x 9H x 350	N110 x 3 x 30 x 35 x 9H x 410	N130 x 5 x 30 x 24 x 9H x 500	

*) Serie preferowane

Wykonania wału dla reduktora walcowo-stożkowego z kołnierzem miksera

Wykonanie wału	Kod zam. 8. pozycja	Kod zam. sufiks	Wymiary wału				
Reduktor walcowo-stożkowy K.M							
Rozmiar			K.M88	K.M108	K.M128	K.M148	K.M168
Wał pełny z klinem	3		V70 x 140	V80 x 170	V90 x 170	V100 x 210	V120 x 210
Wał drażony	9	H2F	H60 x 321	H70 x 366	H80 x 456	H90 x 524	H110 x 609

Wykonania wału reduktora walcowo-stożkowego z kołnierzem ekstrudera

Wykonanie wału	Kod zam. 8. pozycja	Kod zam. sufiks	Wymiary wału					
Reduktor walcowo-stożkowy KAE								
Rozmiar			KAE68	KAE88	KAE108	KAE128	KAE148	KAE168
Wał drażony	9	H2A	H20 x 48	H30 x 58	H40 x 71	H45 x 87	H60 x 95	H70 x 105
	9	H2B	H25 x 48	H35 x 58	H45 x 71	H50 x 87	H70 x 95	H80 x 105
	9	H2C	H30 x 48*	H40 x 58*	H50 x 71*	H60 x 87*	H75 x 95*	H90 x 105*

*) Serie preferowane

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wykonanie kołnierzone (typ-A)

Wybór i dane zamówieniowe

Kod zam.	Średnica kołnierza										
Reduktory walcowo-stożkowe B i K											
Rozmiar	B.F28	B.F38	K.F38	K.F48	K.F68	K.F88	K.F108	K.F128	K.F148	K.F168	K.F188
H02	120		160			300	350		450		660
H03	160			200	250			450		550	
H04		160									
H05		200									

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Sposoby montażu i pozycje montażowe

Wybór i dane zamówieniowe

Sposób montażu / pozycja montażowa muszą być określone w zamówieniu dla zapewnienia dostawy reduktora z właściwą ilością oleju.

Prosimy o kontakt z serwisem klienta w celu określenia odpowiedniej ilości dla nieuwzględnionej tu pozycji montażowej.



Pozycja skrzynki zaciskowej

Skrzynka zaciskowa silnika może być zamontowana w czterech różnych pozycjach. W rozdziale 8 sprawdź odpowiednie pozycje i odpowiadające im kody zamówieniowe.

Reduktor walcowo-stożkowy B, wykonanie łapowe, wykonanie kołnierzone i kołnierzem w korpusie

Punkty kontroli oleju:

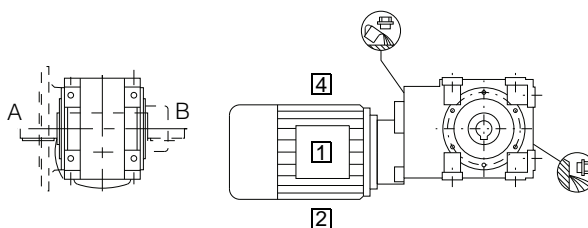
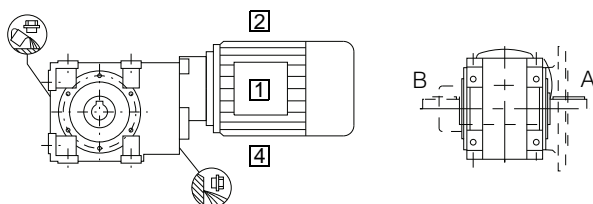
• Rozmiar 28: Te typy nasmarowano bezterminowo. brak odpowietrzania, Poziomu oleju lub spustu oleju.

• Rozmiar 38:  Wlew oleju  Spust oleju A,B pozycja dla mocowania wału pełnego

1 ... **4** Pozycja puszki zaciskowej (rozdział 8)

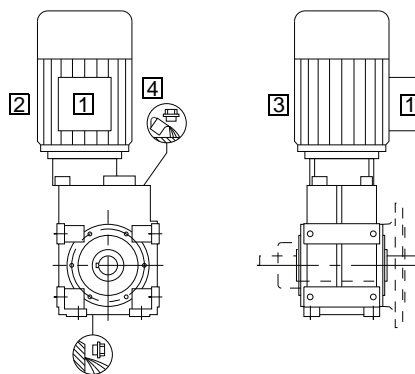
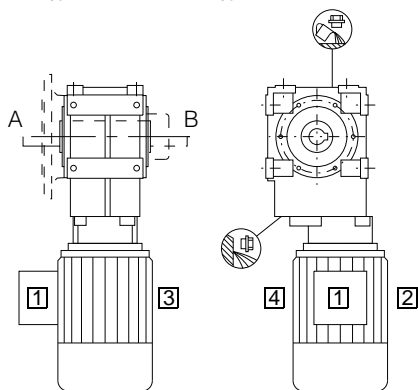
B: B3-00 (IM B3-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D06**, Strona wyj. B **D08**
BF, BZ: B5-01 (IM B5-01)
Kod zam.: Strona wyj. A **D22**, Strona wyj. B **D24**
BA, BAF, BAZ: H-01
Kod zam.: Strona wyj. A **D76**, Strona wyj. B **D77**

B: B8-00 (IM B8-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D68**, Strona wyj. B **D70**
BF, BZ: B5-03 (IM B5-03)
Kod zam.: Strona wyj. A **D32**, Strona wyj. B **D34**
BA, BAF, BAZ: H-02
Kod zam.: Strona wyj. A **D78**, Strona wyj. B **D79**



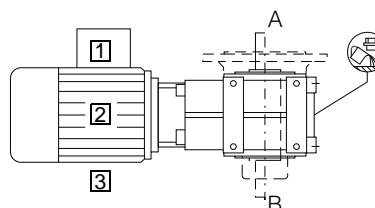
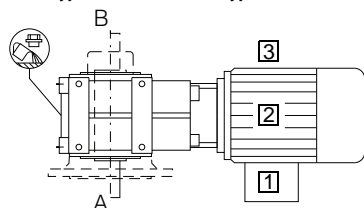
B: B6-00 (IM B6-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D38**, Strona wyj. B **D40**
BF, BZ: B5-00 (IM B5-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D18**, Strona wyj. B **D20**
BA, BAF, BAZ: H-04
Kod zam.: Strona wyj. A **D82**, Strona wyj. B **D83**

B: B7-00 (IM B7-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D59**, Strona wyj. B **D61**
BF, BZ: B5-02 (IM B5-02)
Kod zam.: Strona wyj. A **D27**, Strona wyj. B **D29**
BA, BAF, BAZ: H-03
Kod zam.: Strona wyj. A **D80**, Strona wyj. B **D81**



B: V5-00 (IM V5-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **E03**, Strona wyj. B **E05**
BF, BZ: V1-00 (IM V1-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D90**, Strona wyj. B **D92**
BA, BAF, BAZ: H-05
Kod zam.: Strona wyj. A **D84**, Strona wyj. B **D85**

B: V6-00 (IM V6-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **E15**, Strona wyj. B **E17**
BF, BZ: V3-00 (IM V3-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D98**, Strona wyj. B **E00**
BA, BAF, BAZ: H-06
Kod zam.: Strona wyj. A **D86**, Strona wyj. B **D87**



Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor walcowo-stożkowy K, wykonanie łapowe

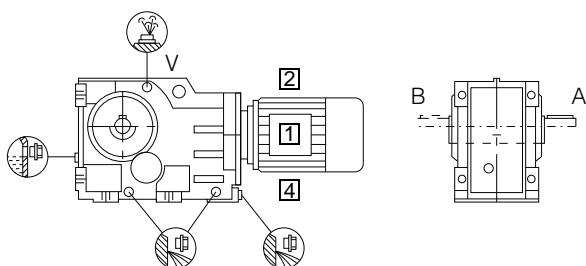
Punkty kontroli oleju:

- Rozmiar 38: V Wlew oleju/spust oleju
- Od rozmiaru 48:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

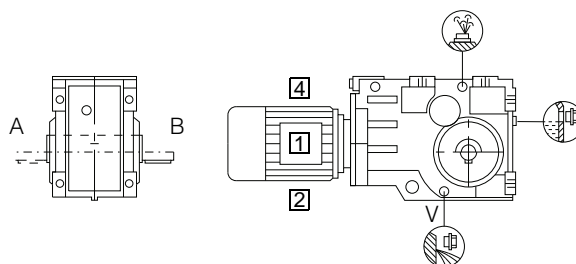
A,B pozycja dla mocowania wału pełnego

1 ... **4** Pozycja puszkii zaciskowej (rozdział 8)

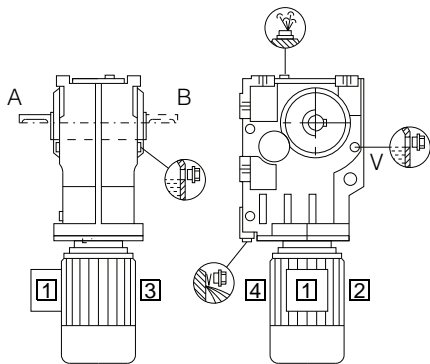
K: B3-00 (IM B3-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D06**, Strona wyj. B **D08**
KA: H-01
Kod zam.: Strona wyj. A **D76**, Strona wyj. B **D77**



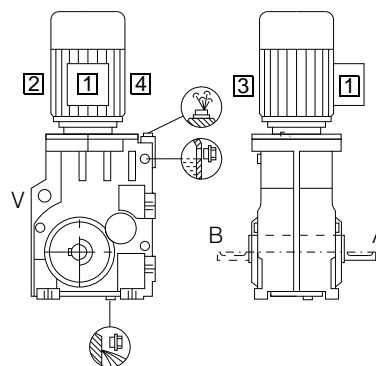
K: B8-00 (IM B8-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D68**, Strona wyj. B **D70**
KA: H-02
Kod zam.: Strona wyj. A **D78**, Strona wyj. B **D79**



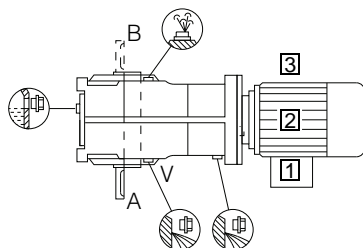
K: B6-00 (IM B6-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D38**, Strona wyj. B **D40**
KA: H-04
Kod zam.: Strona wyj. A **D82**, Strona wyj. B **D83**



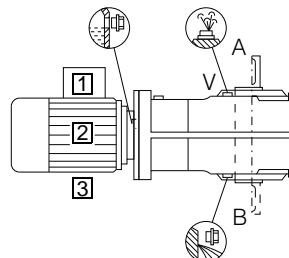
K: B7-00 (IM B7-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D59**, Strona wyj. B **D61**
KA: H-03
Kod zam.: Strona wyj. A **D80**, Strona wyj. B **D81**



K: V5-00 (IM V5-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **E03**, Strona wyj. B **E05**
KA: H-05
Kod zam.: Strona wyj. A **D84**, Strona wyj. B **D85**



K: V6-00 (IM V6-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **E15**, Strona wyj. B **E17**
KA: H-06
Kod zam.: Strona wyj. A **D86**, Strona wyj. B **D87**



Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Sposoby montażu i pozycje montażowe

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor walcowo-stożkowy K, wykonanie kołnierzone (K.F), kołnierz w korpusie (K.Z) lub ramię reakcyjne (K.D)

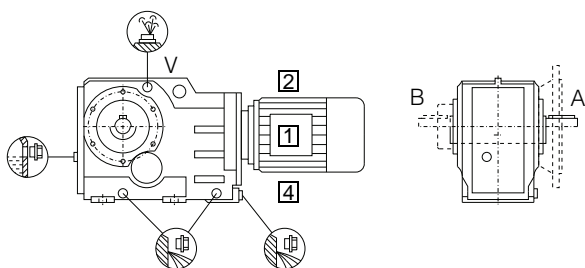
Punkty kontroli oleju:

- Rozmiar 38: V Wlew oleju/spust oleju
- Od rozmiaru 48:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

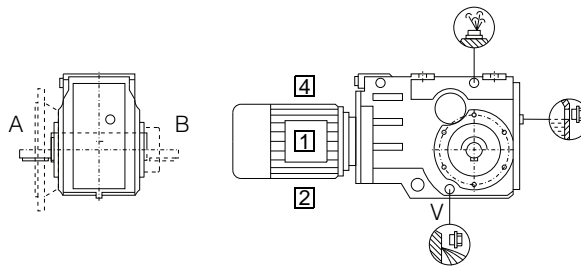
A,B pozycja dla mocowania wału pełnego

1 ... **4** Pozycja puszkii zaciskowej (rozdziel 8)

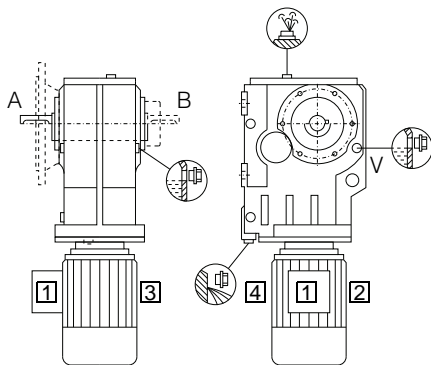
KF: B5-01 (IM B5-01)
Kod zam.: Strona wyj. A **D22**, Strona wyj. B **D24**
KAD, KAF, KAZ: H-01
Kod zam.: Strona wyj. A **D76**, Strona wyj. B **D77**



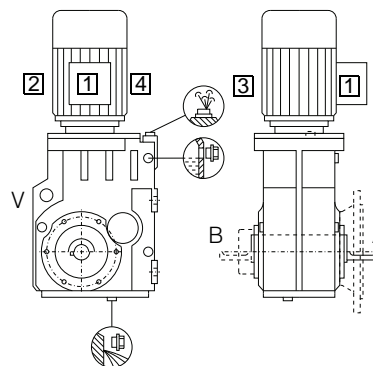
KF: B5-03 (IM B5-03)
Kod zam.: Strona wyj. A **D32**, Strona wyj. B **D34**
KAD, KAF, KAZ: H-02
Kod zam.: Strona wyj. A **D78**, Strona wyj. B **D79**



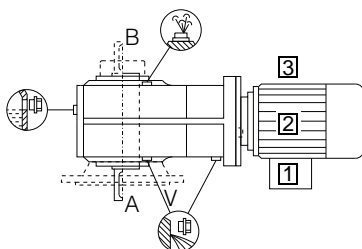
KF: B5-00 (IM B5-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D18**, Strona wyj. B **D20**
KAD, KAF, KAZ: H-04
Kod zam.: Strona wyj. A **D82**, Strona wyj. B **D83**



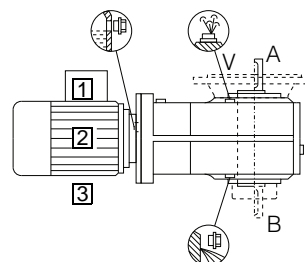
KF: B5-02 (IM B5-02)
Kod zam.: Strona wyj. A **D68**, Strona wyj. B **D70**
KAD, KAF, KAZ: H-03
Kod zam.: Strona wyj. A **D80**, Strona wyj. B **D81**



KF: V1-00 (IM V1-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D90**, Strona wyj. B **D92**
KAD, KAF, KAZ: H-05
Kod zam.: Strona wyj. A **D84**, Strona wyj. B **D85**



KF: V3-00 (IM V3-00)
Kod zam.: Strona wyj. A **D98**, Strona wyj. B **E00**
KAD, KAF, KAZ: H-06
Kod zam.: Strona wyj. A **D86**, Strona wyj. B **D87**



Reduktor walcowo-stożkowy z kołnierzem miksera (K.M)

Pozycje montażowe odpowiadają tym z wykonanych reduktorów standardowych.

Reduktor walcowo-stożkowy z kołnierzem ekstrudera (KAE)

Pozycje montażowe odpowiadają tym z wykonanych reduktorów standardowych z wałem drążonym.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tandemowy reduktor walcowo-stożkowy




Sposób montażu / pozycja montażowa reduktora tandemowego odpowiada tej dla reduktora głównego. Rysunki poniżej zostały opracowane dla pokazania pozycji punktów kontroli oleju dla drugiego reduktora.

Uwaga:

W poziomej pozycji pracy wypukła część obudowy drugiego reduktora zwrócona jest zazwyczaj pionowo w dół.

Punkty kontroli oleju:

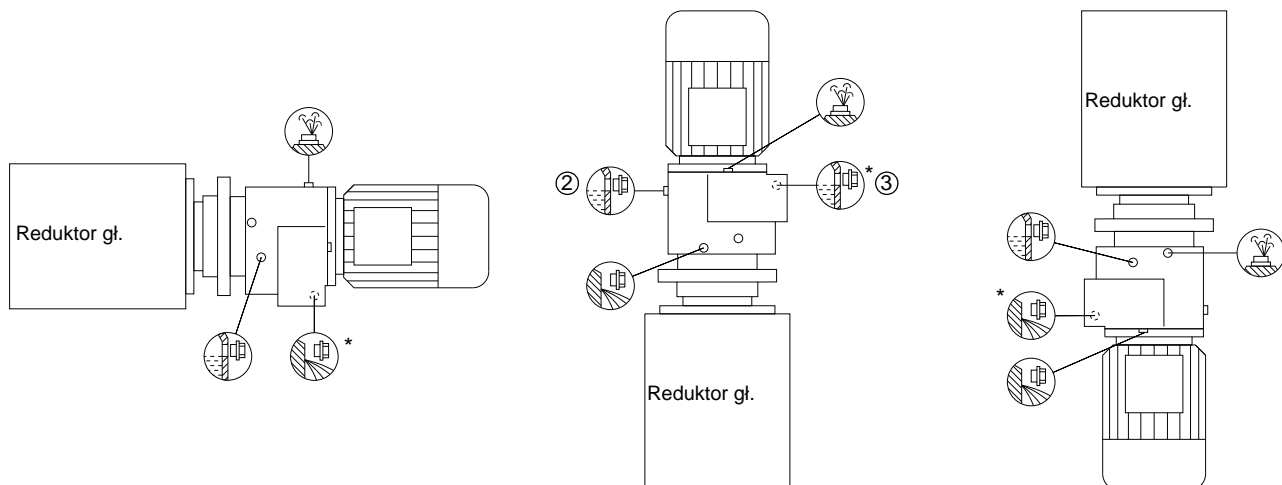
- Rozmiar 28/38 (drugi reduktor): Te typy nasmarowano bezterminowo, brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.

- Od rozmiaru 48:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

② Reduktor 2-st.

③ Reduktor 3-st.

1 ... 4 Pozycja puszkii zaciskowej (rozdział 8)



Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wersje specjalne

Smarowanie

trzystopniowy reduktor walcowo-stożkowy K

Reduktory walcowo-stożkowe K napełniane są standardowo olejem mineralnym jako gotowe do użytkowania.

Jeśli reduktor ma być zastosowany w aplikacji o specyficznych wymaganiach, to mogą być stosowane oleje podane poniżej.

Zakres stosowania	Temperatura otoczenia ¹⁾			Oznaczenie DIN ISO	Kod zam.
Oleje standardowe					
Temperatura standardowa	-10	...	+40°C	CLP ISO VG 220	K06
Podwyższona żywotność serwisowa	-20	...	+50°C	CLP ISO PG VG 220	K07
Temperatura wysoka	0	...	+60°C	CLP ISO PG VG 460	K08
Temperatura niska	-30	...	+50°C	CLP ISO PAO VG 220	K12 ²⁾
Temperatura najniższa	-40	...	+40°C	CLP ISO PAO VG 68	K13 ²⁾
Oleje bezpieczne fizjologicznie (zastosowanie w przemyśle spożywczym) zgodnie z USDA-H1					
Temperatura standardowa	-30	...	+40°C	CLP ISO PAO VG 460	K10 ²⁾
Oleje podlegające biodegradacji					
Temperatura standardowa	-20	...	+40°C	CLP ISO E VG 220	K11 ²⁾

¹⁾ Zalecenie

²⁾ Na zapytanie

dwustopniowy reduktor walcowo-stożkowy B

Reduktory walcowo-stożkowe B28 i B38 są zawsze napełniane olejem syntetycznym jako gotowe do użytkowania. Tabliczka znamionowa zawiera informacje o odpowiednim typie oleju (PGLP) oraz klasie lepkości ISO.

Jeśli reduktor ma być zastosowany w aplikacji o specyficznych wymaganiach, to mogą być stosowane oleje podane poniżej.

Zakres stosowania	Temperatura otoczenia ¹⁾			Oznaczenie DIN ISO	Kod zam.
Oleje standardowe					
Temperatura standardowa	0	...	+60°C	CLP ISO VG 460	K08
Temperatura niska	-20	...	+50°C	CLP ISO PAO VG 220	K12 ²⁾
Oleje bezpieczne fizjologicznie (zastosowanie w przemyśle spożywczym) zgodnie z USDA-H1					
Temperatura standardowa	-30	...	+50°C	CLP ISO PAO VG 460	K10 ²⁾

¹⁾ Zalecenie

²⁾ Na zapytanie

Reduktory o rozmiarach 48 do 188 posiadają w standardzie wlew, punkt kontrolny poziomu oleju i spustu. Odpowietrzanie oraz filtr, które dostarczane są luzem, przed uruchomieniem muszą być zamontowane w odpowiednim miejscu.

Rozmiar 28 nie posiada odpowietrznika, kontroli poziomu oleju, lub spustu. Olej nie wymaga wymiany. Reduktory o rozmiarze 38 mają śrubę olejową; te reduktory nie wymagają elementów odpowietrzania.

Kontrola poziomu oleju

Wziernik oleju

Dla rozmiaru 48 i powyżej reduktory mogą być wyposażone we wzrokowy kontroler poziomu oleju (wziernik w postaci oczka) dla większości sposobów oraz pozycji montażowych.

Kod zam. **G34**

Elektryczny system kontroli oleju

Jeśli wymagane, reduktor może być wyposażony w elektryczny system kontroli oleju, który umożliwia zdalny nadzór nad właściwym poziomem oleju reduktora. Poziom oleju kontrolowany jest poprzez czujnik pojemnościowy tylko podczas postoju reduktora; brak możliwości pomiaru ciągłego podczas pracy.

Kod zam.:

Czujnik pojemnościowy **G37**

Wzmacniacz separacyjny 24 V **G39**

Odpowietrzanie reduktora

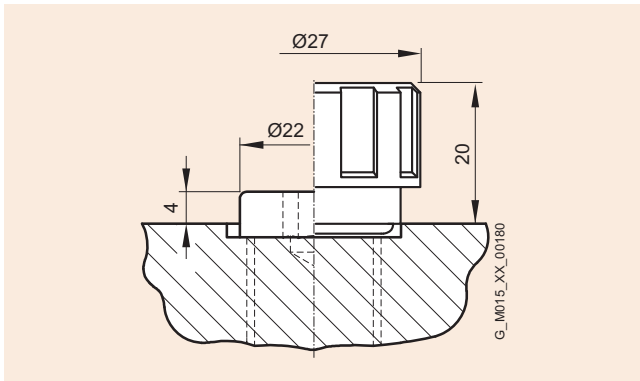
Umieszczenie elementów odpowietrzania widoczne jest na rysunkach przedstawiających pozycje montażowe.

Jeśli jest to wymagane, ciśnieniowy zawór odpowietrzający może być zastosowany dla typów K od rozmiaru 48.

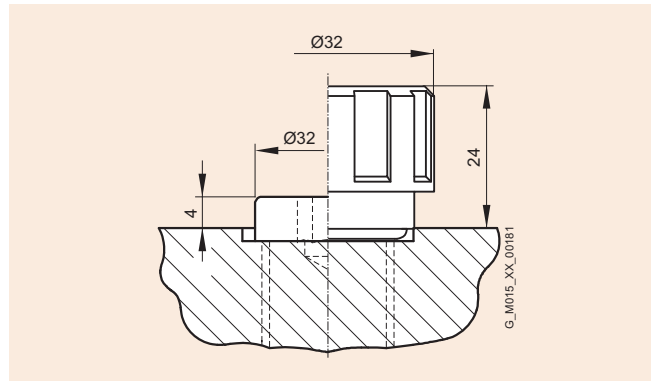
Kod zam.:

Filtr odpowietrzający **G44**

Ciśnieniowy zawór odpowietrzający **G45**



Reduktor	Rozmiar
Reduktor walcowo-stożkowy	K.48 ... K.128



Reduktor	Rozmiar
Reduktor walcowo-stożkowy	K.148 ... K.188

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wersje specjalne

Spust oleju

Śruba magnetyczna

Śruba magnetyczna do umieszczenia w miejsce otworu spustowego dostępna jest dla reduktorów walcowo-stożkowych powyżej rozmiaru 48. Zapewnia to zbieranie opiłków metalu gromadzących się w oleju reduktora.

Kod zam. **G53**

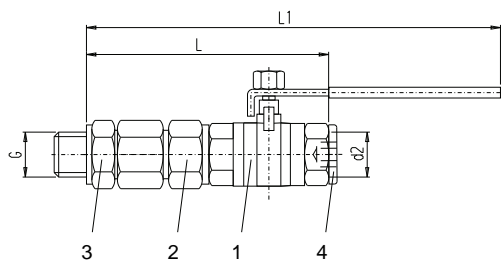
Zawór spustowy oleju

Zawór spustowy oleju jest dostępny na zapytanie dla reduktorów o rozmiarze powyżej 48.

Zawór może być wykonany jako kompletny z końcówką gwintowaną, mocowany zależnie od odpowiedniej pozycji montażowej.

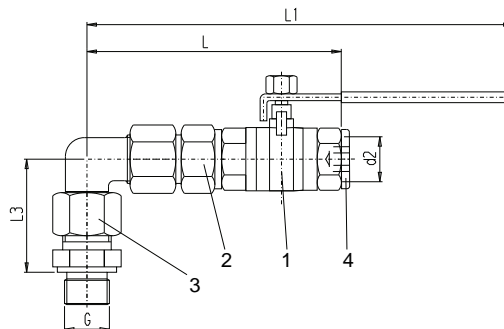
Kod zam.:

Zawór spustowy oleju, prosty **G54**



Poz. 1 Zawór spustowy
Poz. 2 Poł. śrubowe EGE
Poz. 3 Poł. śrubowe GE
Poz. 4 Zakończenie śrubowe

Kątowy zawór spustowy dostępny jest również na zapytanie.



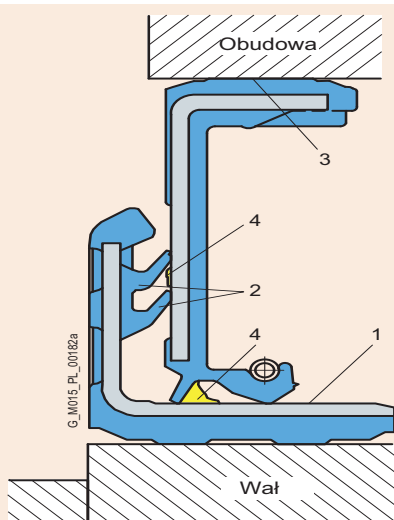
Poz. 1 Zawór spustowy
Poz. 2 Poł. śrubowe EGE
Poz. 3 Poł. śrubowe GE
Poz. 4 Zakończenie śrubowe

Uszczelnienie

Uszczelnienie kasetowe

Uszczelnienie kasetowe, dodatkowo zabezpieczające przed wyciekami oleju, dostępne jest dla reduktorów walcowo-stożkowych o rozmiarach 38 do 168. Uszczelnienie kasetowe jest szczególnie zalecane do zastosowań na zewnątrz.

Kod zam. **G24**



- 1 • ostonięta powierzchnia bieżna uszczelnienia
- brak uszkodzeń podczas montażu
- 2 • dodatkowa ochrona przed pyłem
- kompleksowy system uszczelnienia zapobiega uszkodzeniu powierzchni wału na skutek korozji lub pyłu
- 3 • gumowany pierścień wewnętrzny i zewnętrzny
- 4 • warstwa smaru zapobiega pracy uszczelnienia na sucho

Uszczelnienie podwójne

Uszczelnienie podwójne dostępne jest dla reduktorów o rozmiarach 28, oraz 188. Uszczelnienie podwójne jest szczególnie zalecane do zastosowań na zewnątrz.

Kod zam.: **G23**

Uszczelnienie Viton

Uszczelnienie Viton (tworzywo fluorkowe) jest zalecane przy ciężkiej pracy reduktora i wysokich temperaturach otoczenia powyżej +60 °C; dostępne dla wszystkich rozmiarów reduktorów.

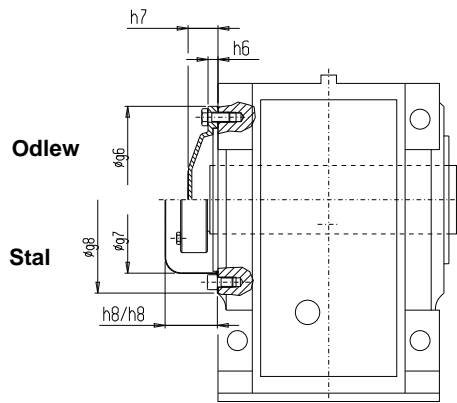
Kod zam.: **G25**

Ośłona strony przeciwnapędowej NDE (kołpak ochronny)

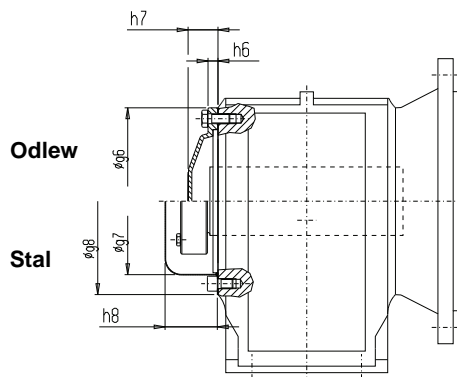
Reduktory z wałem drążonym dostarczane są standardowo z plastikową osłoną uszczelniającą.

Jeśli jest to wymagane, reduktory te mogą być wyposażone w przykręcany kołpak ochronny wykonany z odlewu żeliwnego lub stali. Reduktory o rozmiarze 28 są wyposażone standardowo w stalowy kołpak ochronny.

Kołpaki ochronne wykonywane z odlewu żeliwnego nie mogą być stosowane do wałów drążonych z tulejami zaciskowymi.



KA, KAS¹⁾, KAT



BAF, BAZ, BAFS, BAZS, BAFT, BAZT
KAF, KAZ, KAFS¹⁾, KAZS¹⁾, KAFT, KAZT

¹⁾ Jedyńie kołpak stalowy jest dopuszczalny dla KAS, KADS, KAFS i KAZS; standardowy dla rozmiaru 28

h7*/h8* = Ochrona części ruchomych

h7/h8 = Ochrona części ruchomych i przeciwpływa

Kod zam.:

Stalowy kołpak ochronny **G60**

Stalowy kołpak ochronny, uszczelniony **G61**

Żeliwny kołpak ochronny **G62**

Żeliwny kołpak ochronny, uszczelniony **G63**

Typ reduktora	Kołpak stalowy				Kołpak żeliwny		
	g7	g8	h8*	h8	g6	h6	h7*
K.38	–	–	–	–	–	–	–
K.48	99.0	130	44.0	44.0	132	10	33
K.68	115.0	150	62.5	69.0	150	10	37
K.88	137.0	190	70.0	70.0	190	13	50
K.108	187.0	240	80.0	92.0	245	13	55
K.128	233.0	292	85.0	97.0	295	16	48
K.148	257.5	334	100.0	113.0	335	13	50
K.168	309.5	390	129.5	154.5	400	13	50
K.188	309.5	390	129.5	129.5	400	13	50

Typ reduktora	Kołpak stalowy			Kołpak żeliwny		
	g7	g8	h8	g6	h6	h7
B.28	58.0	102	33.5	–	–	–
B.38	99.0	130	44.0	132	10	33
K.38	82.2	115	40.0	120	10	33
K.48	99.0	130	44.0	132	10	33
K.68	115.0	150	62.5	150	10	37
K.88	137.0	190	70.0	190	13	50
K.108	187.0	240	80.0	245	13	55
K.128	233.0	292	85.0	295	16	48
K.148	257.5	334	100.0	335	13	50
K.168	309.5	390	129.5	400	13	50
K.188	309.5	390	129.5	400	13	50

Wyjściowe łożyska wzmocnione

Łożyska reduktorów MOTOX są zwymiarowane w sposób zapewniający wystarczającą wytrzymałość w większości aplikacji napędowych.

Jednakże reduktory mogą być wyposażane w układ łożysk wzmocnionych wału wyjściowego dla aplikacji ze szczególnie wysokimi obciążeniami siłą poprzeczną oraz wzdłużną.

Kod zam. **G20**

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wersje specjalne

Drugi wał wyjściowy

Jeśli wymagane, reduktory walcowo-stożkowe w wykonaniu łańcuchowym z wałem pełnym dostępne są z dodatkowym drugim wałem wyjściowym. Więcej informacji na rysunkach wymiarowych dla odpowiednich wykonania.

Kod zam. **G73**

Reduktor walcowo-stożkowy z blokadą ruchu wstecznego 'backstop' na pośrednim stopniu przełożenia (K.X)

Reduktory walcowo stożkowe typu KF, KAD, KAF, KAZ, KADS, KAFS oraz KAZS mogą być wyposażane w funkcję "backstop" na pośrednim stopniu przełożenia.

Blokada ruchu wstecznego "backstop" może być montowana jedynie po przeciwnej stronie do wału wyj. A lub B.

"Backstop" kod zam.: **G72**

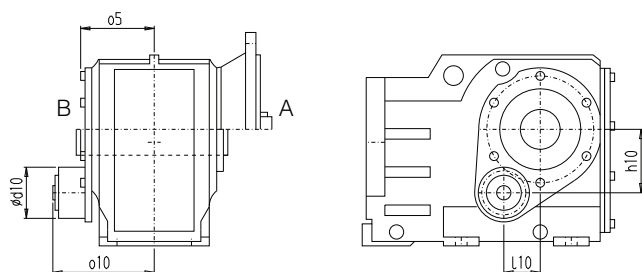
Uwaga:

Kierunek obrotu wału wyjściowego musi być określony dla motoreduktorów z funkcją "backstop". Więcej informacji w rozdziale "Kierunek obrotu motoreduktorów", strona 1/23.

Kod zam. dla kierunków obrotu wału wyjściowego:

CW (Prawy): **K18**

CCW (Lewy): **K19**



Reduktor	d10	o10	l10	h10	o5
K.X88	79	166.0	56.3	98	112
K.X108	110	192.5	70.8	112	131
K.X128	132	238.5	80.8	141	163
K.X148	145	276.5	71.0	173	191
K.X168	190	320.5	89.9	203	221

Dane do konfiguracji

Reduktor	Przełożenie reduktora podstawowego	Max. dopuszczalny moment wyj. dla funkcji backstop przy $f_B = 1$ Nm	Ilość oleju dla backstop [l]
K.X88	5.54 ... 11.21	2036	0.04
	11.64 ... 302.68	4275 *)	
K.X108	7.68 ... 12.90	3828	0.06
	13.74 ... 307.24	6852 *)	
K.X128	7.10 ... 12.56	7595	0.09
	13.00 ... 295.38	13907 *)	
K.X148	4.83 ... 8.79	10450	0.11
	9.77 ... 306.08	21139 *)	
K.X168	6.61 ... 11.67	16386	0.44
	12.41 ... 287.95	30750 *)	

* Dane dla reduktora tandemowego

Kołnierzik miksera w wykonaniu "dry-well"

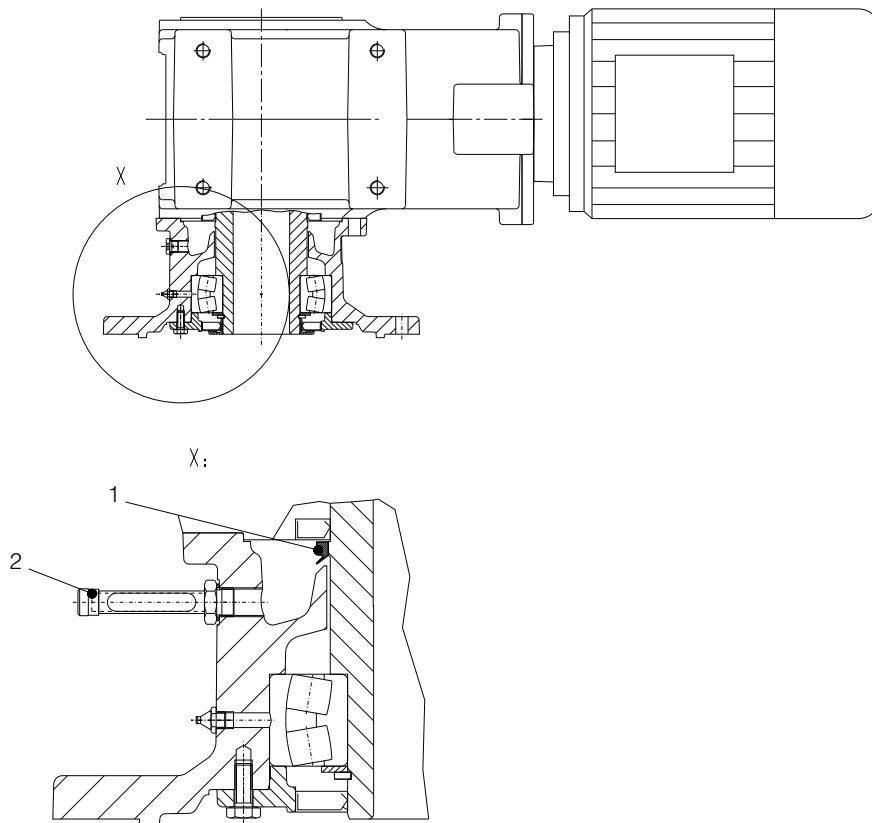
Kołnierzik miksera może być wyposażony w dodatkowy pierścień typu "V" (1) dla pozycji montażowej V1-00, zapewniając odsączanie wycieków oleju do bezpiecznej komory zabezpieczając w ten sposób elementy zewnętrzne przed skutkami wycieków.

Kod zam.:

Wykonanie z wziernikiem **G89**

Wykonanie z czujnikiem **G90**

Olej może być dodatkowo kontrolowany wzrokowo poprzez wziernik lub czujnik elektryczny (2).



Układ dosmarowania dla kołnierzika miksera

Reduktor z kołnierzikiem miksera może być wyposażony w układ do dosmarowania na zapytanie.

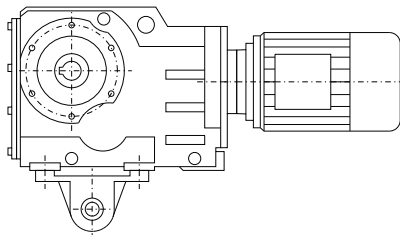
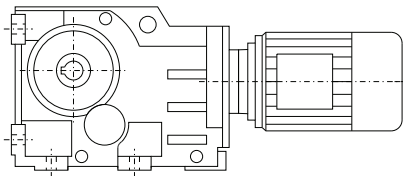
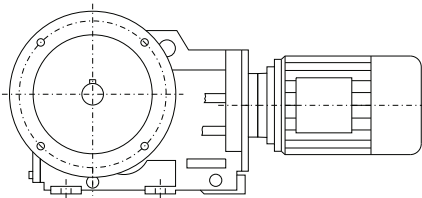
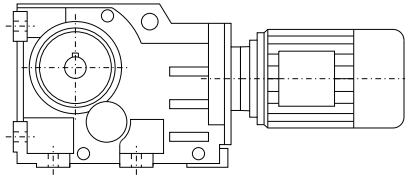
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wersje specjalne

4

Przegląd rysunków wymiarowych



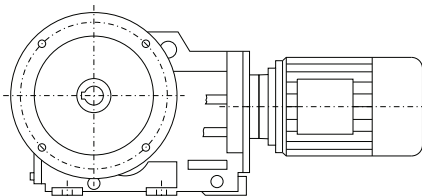
Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
B28/BZ28	4/105
B38/BZ38	4/113
K38	4/121
K48	4/131
K68	4/141
K88	4/151
K108	4/161
K128	4/171
K148	4/181
K168	4/191
K188	4/201
BF28	4/106
BF38	4/114
KF38	4/122
KF48	4/132
KF68	4/142
KF88	4/152
KF108	4/162
KF128	4/172
KF148	4/182
KF168	4/192
KF188	4/202
BA28/BAZ28	4/107
BA38/BAZ38	4/115
KA38	4/123
KA48	4/133
KA68	4/143
KA88	4/153
KA108	4/163
KA128	4/173
KA148	4/183
KA168	4/193
KA188	4/203
BAD28	4/108
BAD38	4/116
KAD38	4/124
KAD48	4/134
KAD68	4/144
KAD88	4/154
KAD108	4/164
KAD128	4/174
KAD148	4/184
KAD168	4/194
KAD188	4/204

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

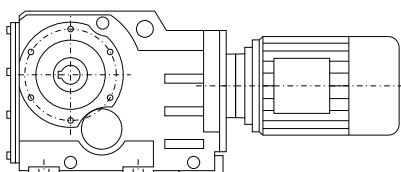
Przegląd rysunków wymiarowych (kontynuacja)



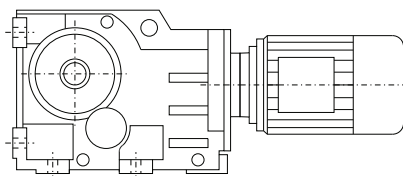
Typ reduktora

Rysunek wymiarowy na stronie

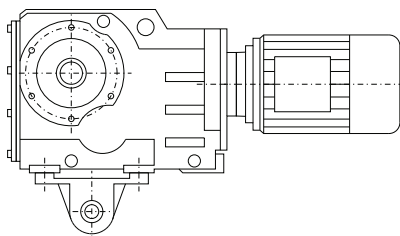
BAF28	4/109
BAF38	4/117
KAF38	4/125
KAF48	4/135
KAF68	4/145
KAF88	4/155
KAF108	4/165
KAF128	4/175
KAF148	4/185
KAF168	4/195
KAF188	4/206



KAZ38	4/126
KAZ48	4/136
KAZ68	4/146
KAZ88	4/156
KAZ108	4/166
KAZ128	4/176
KAZ148	4/186
KAZ168	4/196
KAZ188	4/208

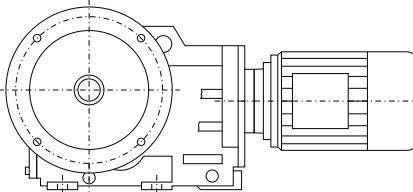
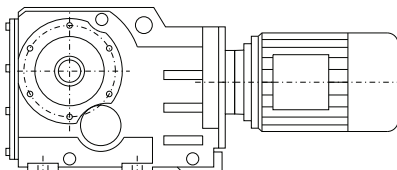
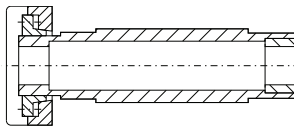
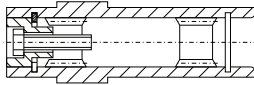
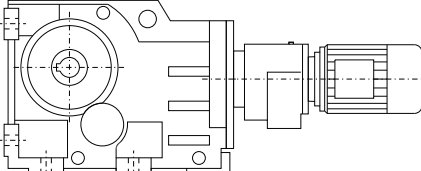


BAS28/BAZS28	4/110
BAS38/BAZS38	4/118
KAS38	4/127
KAS48	4/137
KAS68	4/147
KAS88	4/157
KAS108	4/167
KAS128	4/177
KAS148	4/187
KAS168	4/197
KAS188	4/210



BADS28	4/111
BADS38	4/119
KADS38	4/128
KADS48	4/138
KADS68	4/148
KADS88	4/158
KADS108	4/168
KADS128	4/178
KADS148	4/188
KADS168	4/198
KADS188	4/211

Przegląd rysunków wymiarowych (kontynuacja)

	Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie	
	BAFS28	4/112	
	BAFS38	4/120	
	KAFS38	4/129	
	KAFS48	4/139	
	KAFS68	4/149	
	KAFS88	4/159	
	KAFS108	4/169	
	KAFS128	4/179	
	KAFS148	4/189	
	KAFS168	4/199	
	KAFS188	4/212	
		KAZS38	4/130
		KAZS48	4/140
KAZS68		4/150	
KAZS88		4/160	
KAZS108		4/170	
KAZS128		4/180	
KAZS148		4/190	
KAZS168		4/200	
KAZS188		4/213	
	KA.S38 ... KA.S188	4/214	
	KA.T38 ... KA.T188	4/215	
	K.38-Z28 ... K.188-Z68	4/216	

Motoreduktory

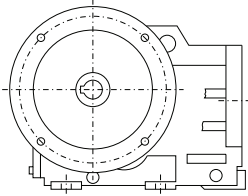
Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Przegląd rysunków wymiarowych (kontynuacja)

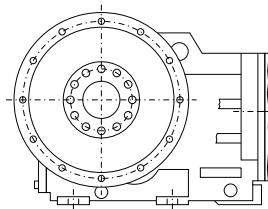
Typ reduktora

Rysunek wymiarowy na stronie



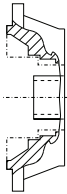
K.M88 ... K.M168

4/220



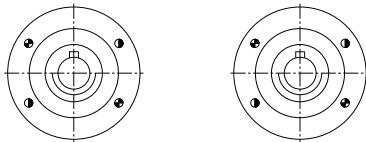
KAE88 ... KAE168

4/222



Dodatkowe wykonania kołnierzowe

4/224

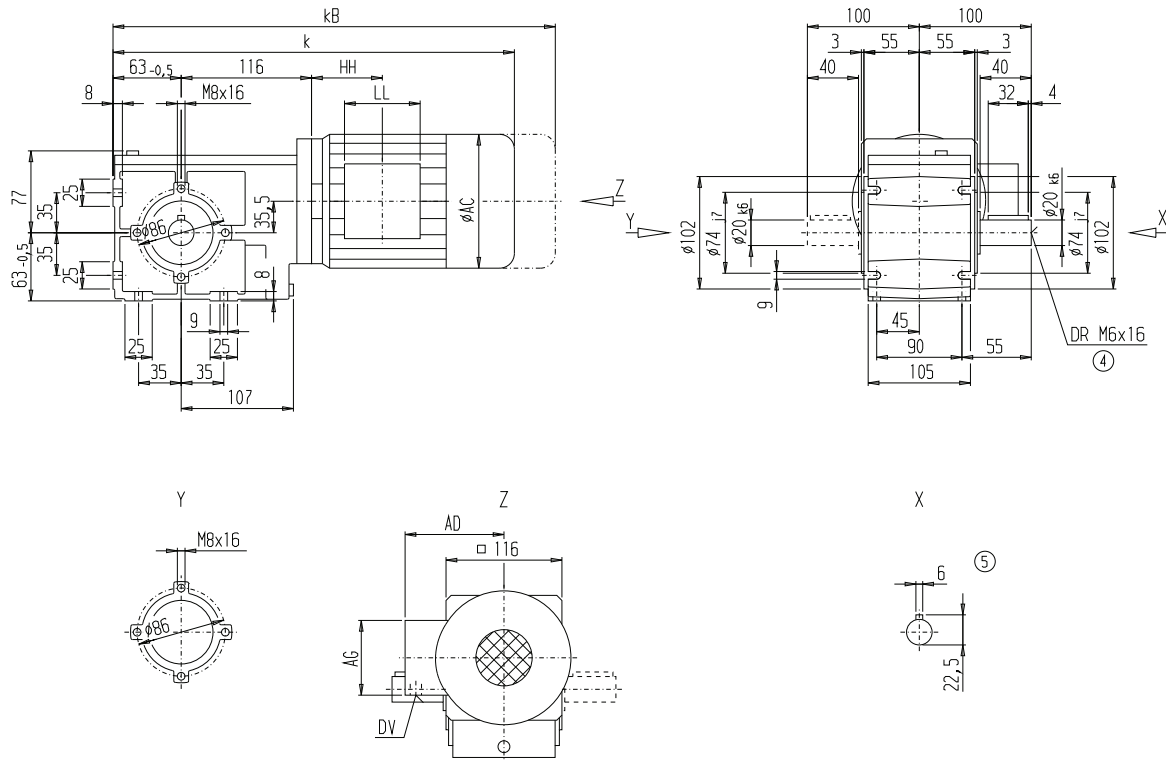


Otwory kołkowe

4/225

Reduktor B/BZ28 (dwustopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-C)

B012
BZ012



Silnik	B.28								Waga B.28
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	381.5	436.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	400.5	455.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA90S	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20
LA90L	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20
LA90ZL	523.5	594.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	22
LA100L	560.5	641.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	29

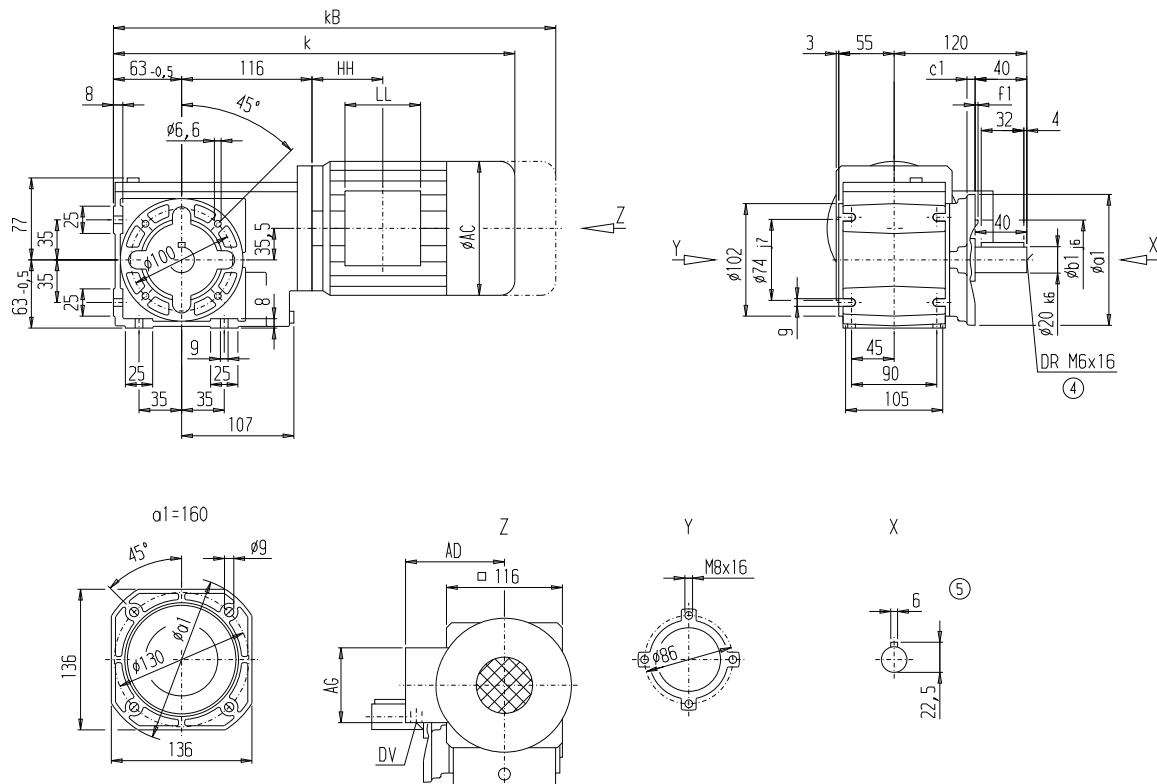
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor BF28 (dwustopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

BF012

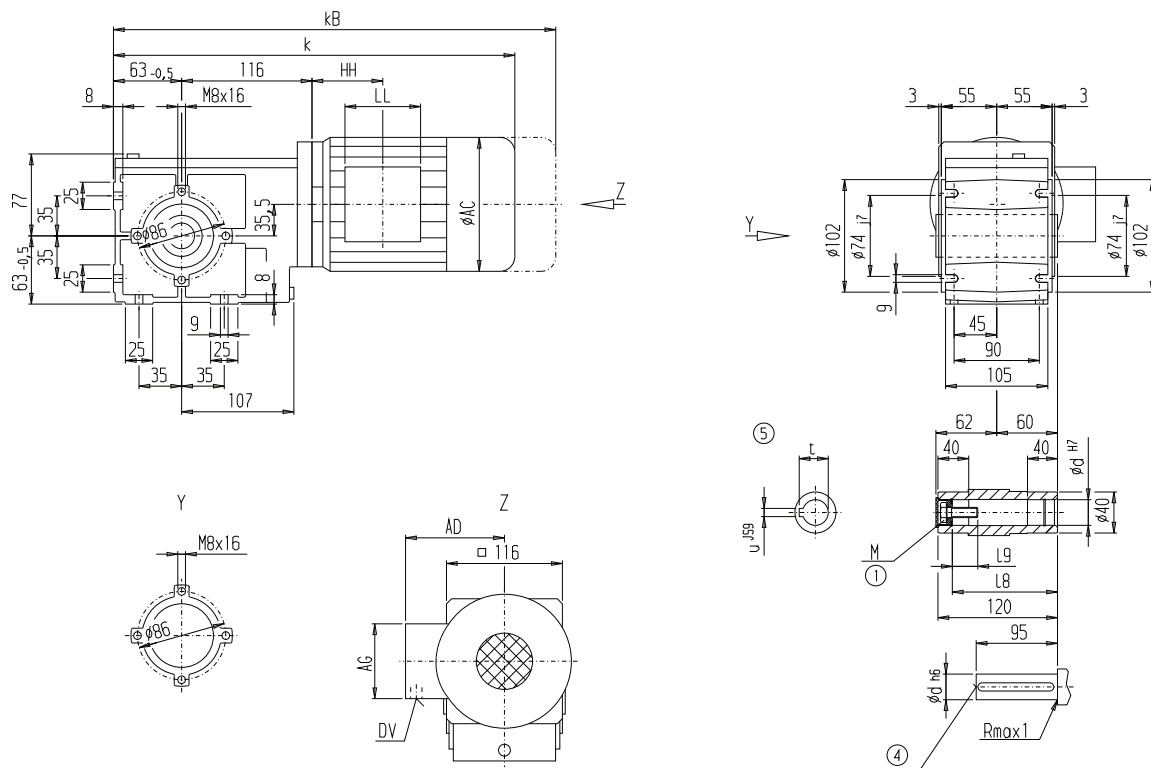


Kołnierz	a1	b1	to2	c1	f1
A120	120	80	j6	8	3.0
A160	160	110	j6	9	3.5

Silnik	BF28								Waga BF28
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	381.5	436.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	400.5	455.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA90S	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20
LA90L	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20
LA90ZL	523.5	594.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	23
LA100L	560.5	641.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	29

Reduktor BA/BAZ28 (dwustopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-C)

BA012
BAZ012



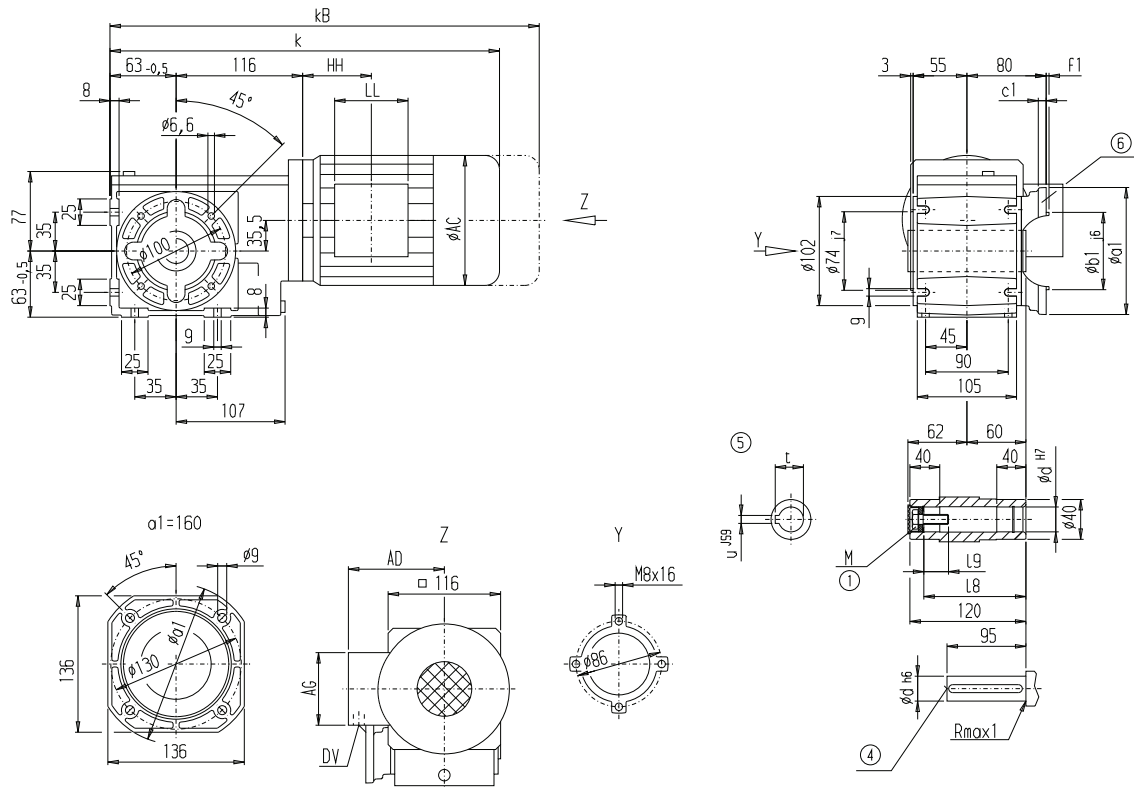
d	l9	l8	M	t	u
20	23.4	106	M6	22.8	6
25*	27.6	105	M10	28.3	8

*) Serie preferowane

Silnik	BA.28								Waga BA.28
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	381.5	436.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	400.5	455.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA90S	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19
LA90L	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19
LA90ZL	523.5	594.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	22
LA100L	560.5	641.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	28

Reduktor BAF28 (dwustopniowy), montaż na wale z kołnierzem

BAF012



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	f1	d	M	l9	l8	t	u
120	120	80	j6	8	3.0	20	M6	23.4	106	22.8	6
						25*	M10	27.6	105	28.3	8
160	160	110	j6	9	3.5	20	M6	23.4	106	22.8	6
						25*	M10	27.6	105	28.3	8

*) Serie preferowane

Silnik	BAF28									Waga BAF28
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	381.5	436.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5		10
LA71Z	400.5	455.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5		10
LA90S	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5		19
LA90L	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5		19
LA90ZL	523.5	594.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5		22
LA100L	560.5	641.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5		29

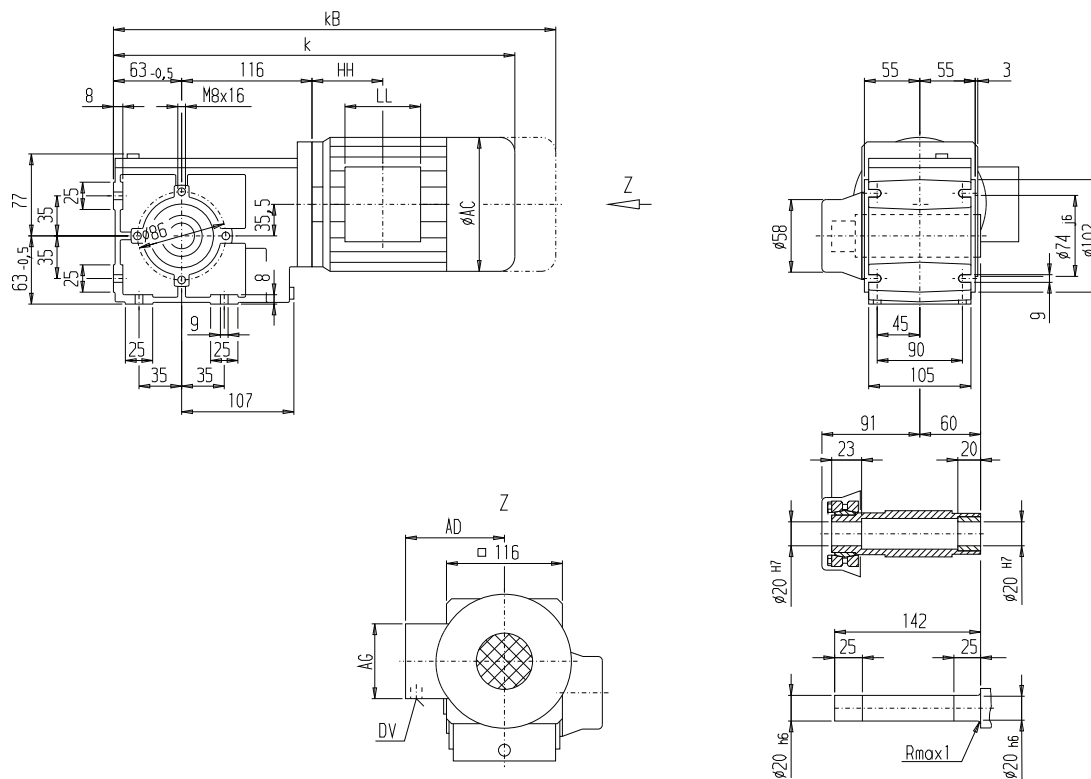
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor BAS/BAZS28 (dwustopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

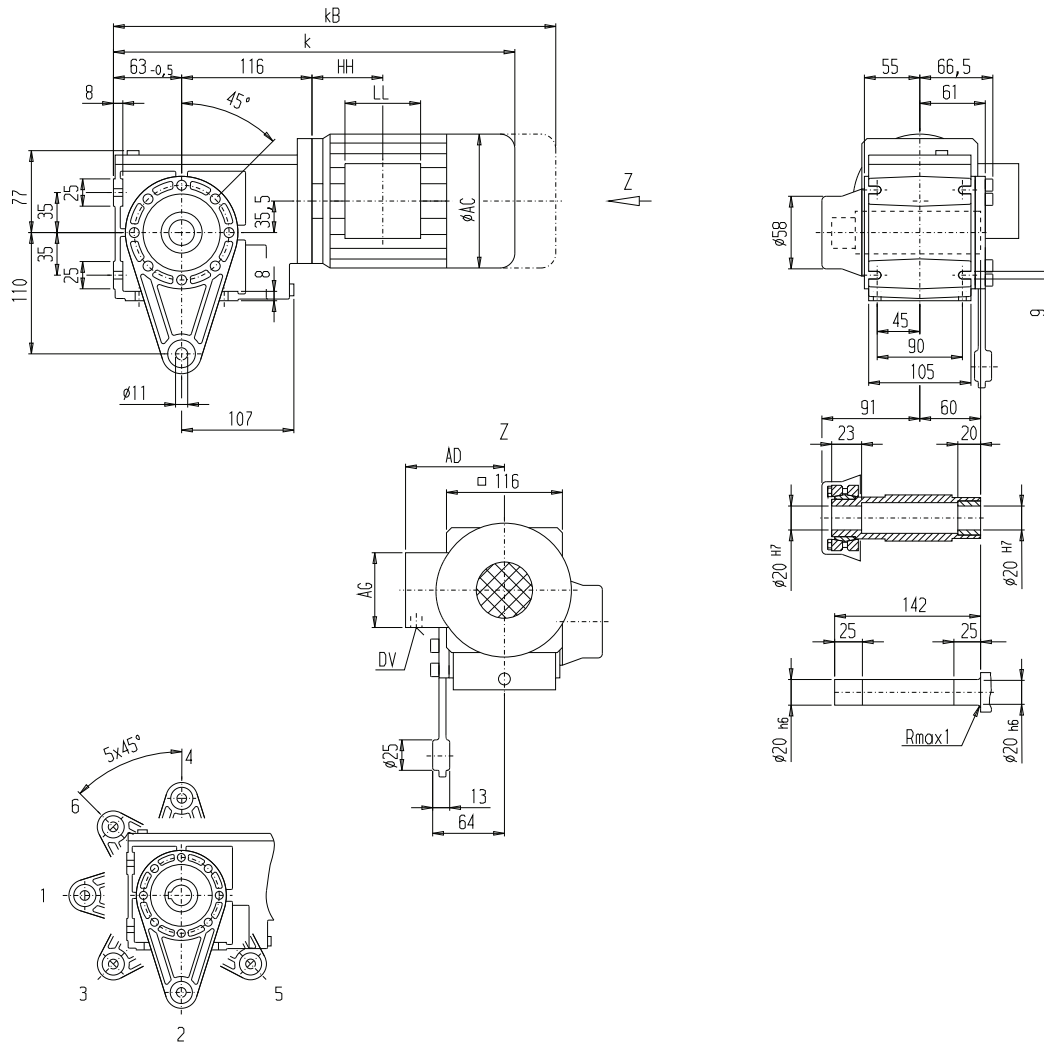
BAS012
BAZS012



Silnik	BA.S28								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	BA.S28
LA71	381.5	436.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	400.5	455.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA90S	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19
LA90L	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	19
LA90ZL	523.5	594.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	22
LA100L	560.5	641.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	29

Reduktor BADS28 (dwustopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

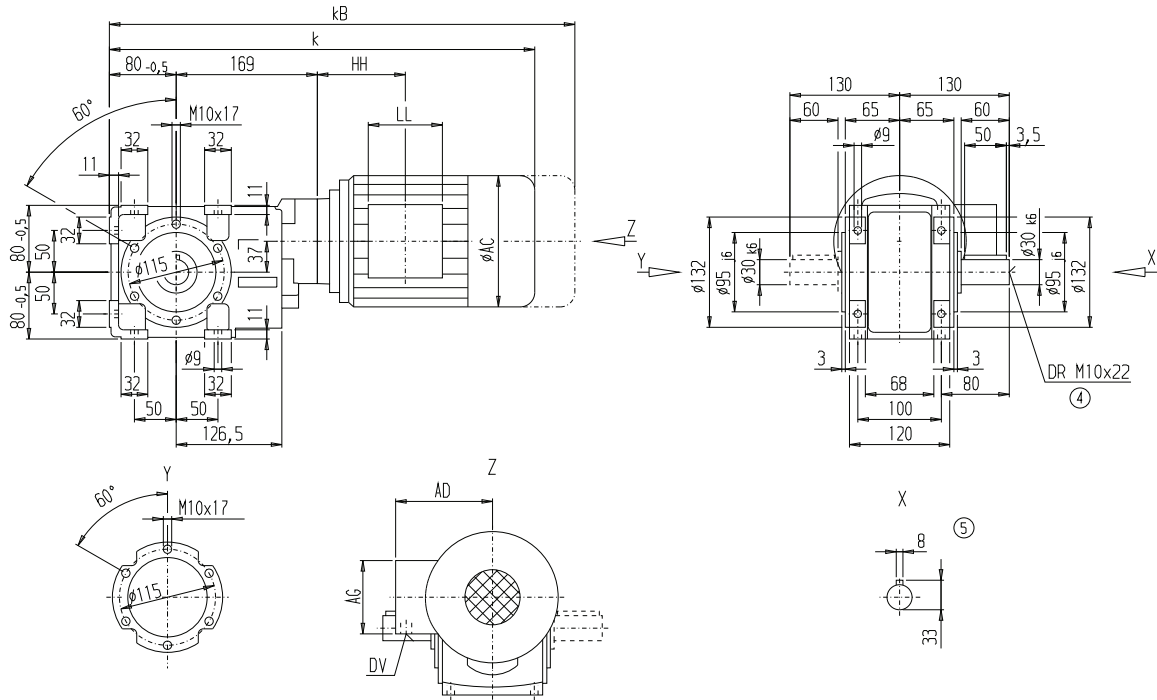
BADS012



Silnik	BADS28								Waga BADS28
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	381.5	436.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	400.5	455.5	139	146	90	90	58.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA90S	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20
LA90L	478.5	549.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	20
LA90ZL	523.5	594.5	174	185	90	90	87.0	M20x1.5/M25x2.5	23
LA100L	560.5	641.5	195	168	120	120	163.5	2xM32x1.5	29

Reduktor B/BZ38 (dwustopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-C)

B012
BZ012



Silnik	B.38								Waga B.38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	482	537.0	139.0	146	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	21
LA71Z	501	556.0	139.0	146	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	21
LA80	519	582.5	156.5	155	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	26
LA90S	550	621.0	174.0	163	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	31
LA90L	550	621.0	174.0	163	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	31
LA90ZL	595	666.0	174.0	163	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	34
LA100L	596	677.0	195.0	168	120	120	129.0	2xM32x1.5	40

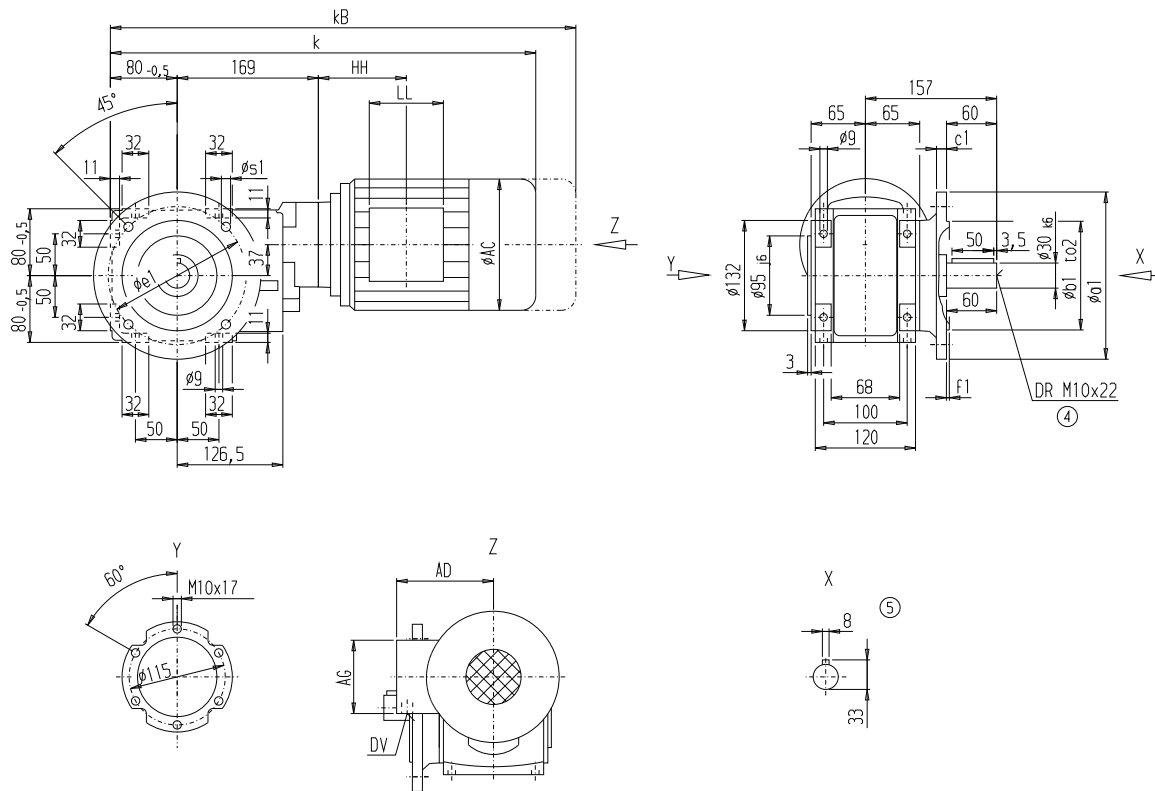
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor BF38 (dwustopniowy), wykonanie kołnierzone (typ-A)

BF012

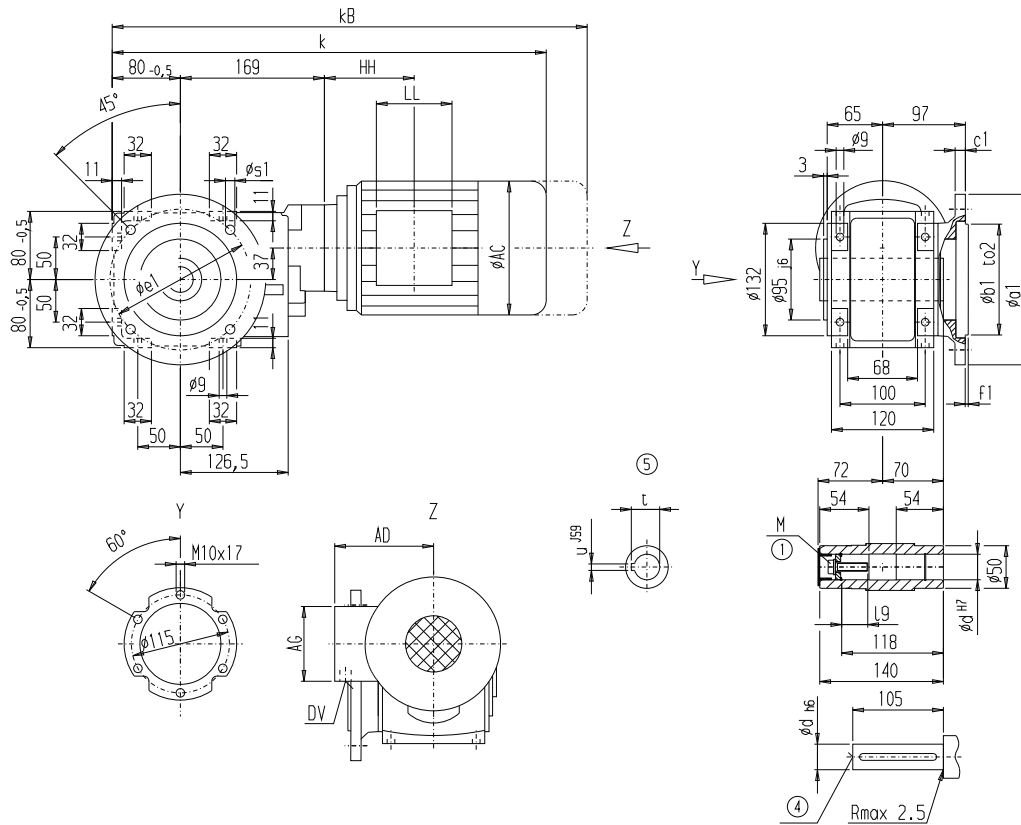


Kołnierz	a1	b1	t02	c1	e1	f1	s1
A160	160	110	j6	10	130	3.0	9
A200	200	130	j6	12	165	3.5	11

Silnik	BF38									Waga BF38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	482	537.0	139.0	146	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	23	
LA71Z	501	556.0	139.0	146	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	23	
LA80	519	582.5	156.5	155	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	28	
LA90S	550	621.0	174.0	163	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	32	
LA90L	550	621.0	174.0	163	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	32	
LA90ZL	595	666.0	174.0	163	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	35	
LA100L	596	677.0	195.0	168	120	120	129.0	2xM32x1.5	41	

Reduktor BAF38 (dwustopniowy), montaż na wale z kołnierzem

BAF012



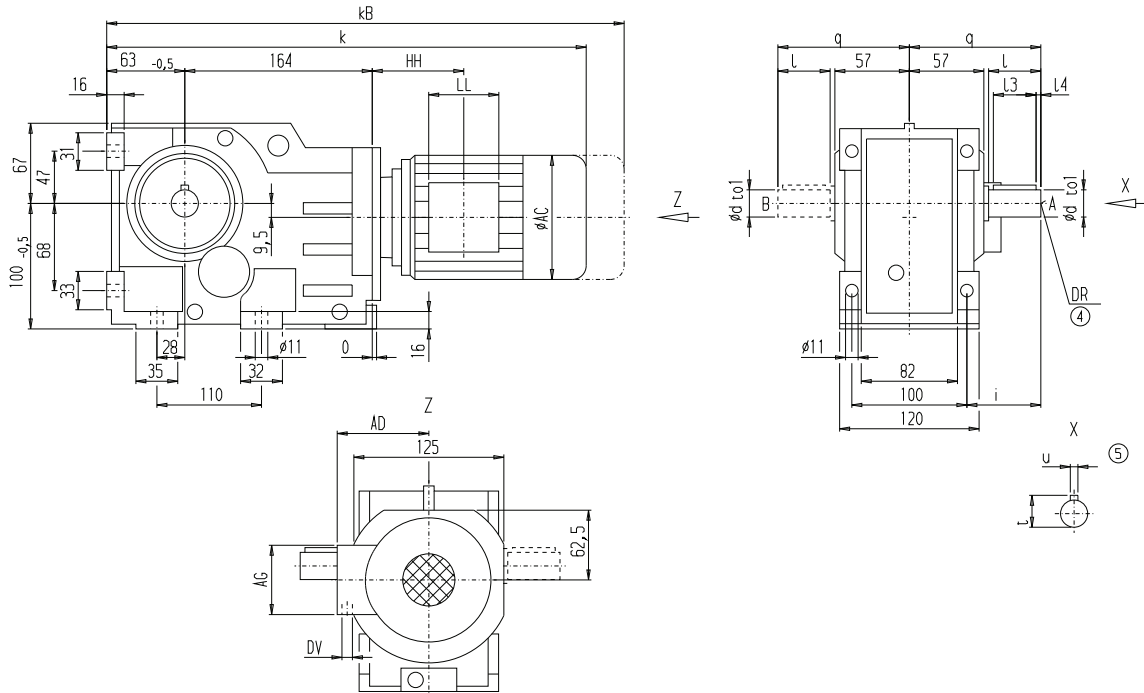
Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1	d	l9	M	t	u
160	160	110	j6	10	130	3.0	9	30	31	M10	33.3	8
								35*	40	M12	38.3	10
200	200	130	j6	12	165	3.5	11	30	31	M10	33.3	8
								35*	40	M12	38.3	10

*) Serie preferowane

Silnik	BAF38									Waga BAF38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	482	537.0	139.0	146	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	22	
LA71Z	501	556.0	139.0	146	90	90	89.0	M20x1.5/M25x2.5	22	
LA80	519	582.5	156.5	155	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	27	
LA90S	550	621.0	174.0	163	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	31	
LA90L	550	621.0	174.0	163	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	31	
LA90ZL	595	666.0	174.0	163	90	90	88.5	M20x1.5/M25x2.5	34	
LA100L	596	677.0	195.0	168	120	120	129.0	2xM32x1.5	40	

Reduktor K38 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

K012



4

d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
25	k6	50	40	5	28	8	60	110	M10x22
35*	k6	70	56	5	38	10	80	130	M12x28

*) Serie preferowane

Silnik	K38									Waga K38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	485.5	540.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	20	
LA71Z	504.5	559.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	20	
LA80	522.5	586.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	25	
LA90S	553.5	624.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	29	
LA90L	553.5	624.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	29	
LA90ZL	598.5	669.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	32	
LA100L	599.5	680.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	38	
LA112M	629.0	710.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	49	

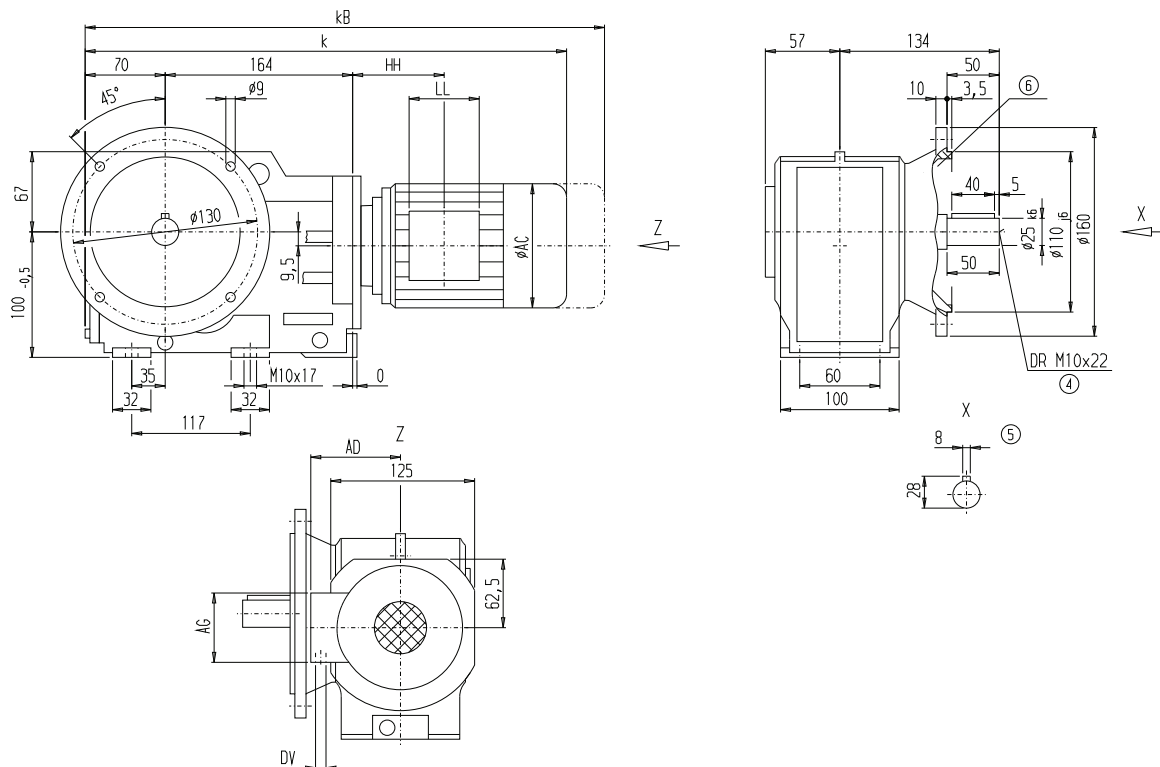
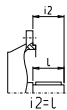
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KF38 (trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

KF012



Silnik	KF38									Waga KF38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	492.5	547.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	21	
LA71Z	511.5	566.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	21	
LA80	529.5	593.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	26	
LA90S	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	31	
LA90L	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	31	
LA90ZL	605.5	676.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34	
LA100L	606.5	687.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	40	
LA112M	636.0	717.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	50	

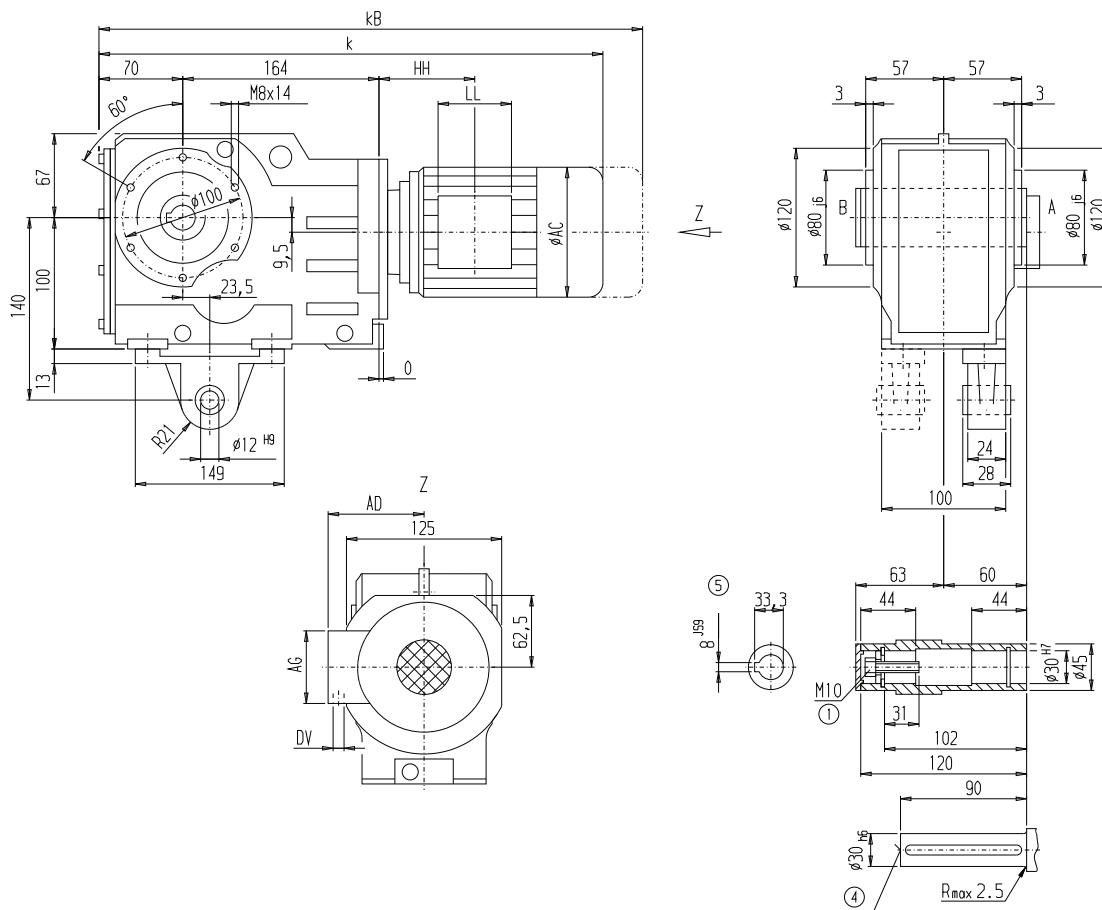
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAD38 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

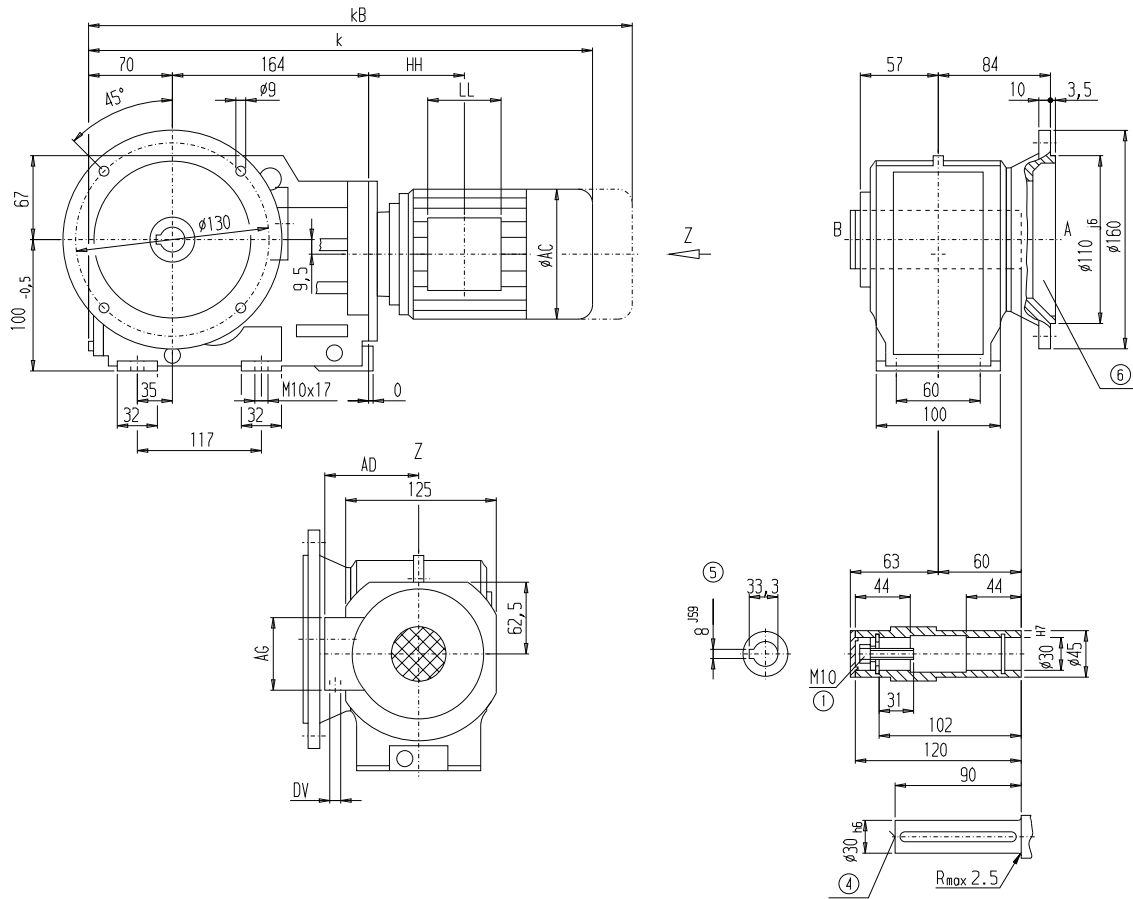
KAD012



Silnik	KAD38									Waga KAD38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	492.5	547.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	19	
LA71Z	511.5	566.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	19	
LA80	529.5	593.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	24	
LA90S	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28	
LA90L	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28	
LA90ZL	605.5	676.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	31	
LA100L	606.5	687.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	38	
LA112M	636.0	717.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	48	

Reduktor KAF38 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem

KAF012



Silnik	KAF38									Waga KAF38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	492.5	547.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	20	
LA71Z	511.5	566.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	20	
LA80	529.5	593.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	25	
LA90S	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	29	
LA90L	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	29	
LA90ZL	605.5	676.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	32	
LA100L	606.5	687.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	39	
LA112M	636.0	717.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	49	

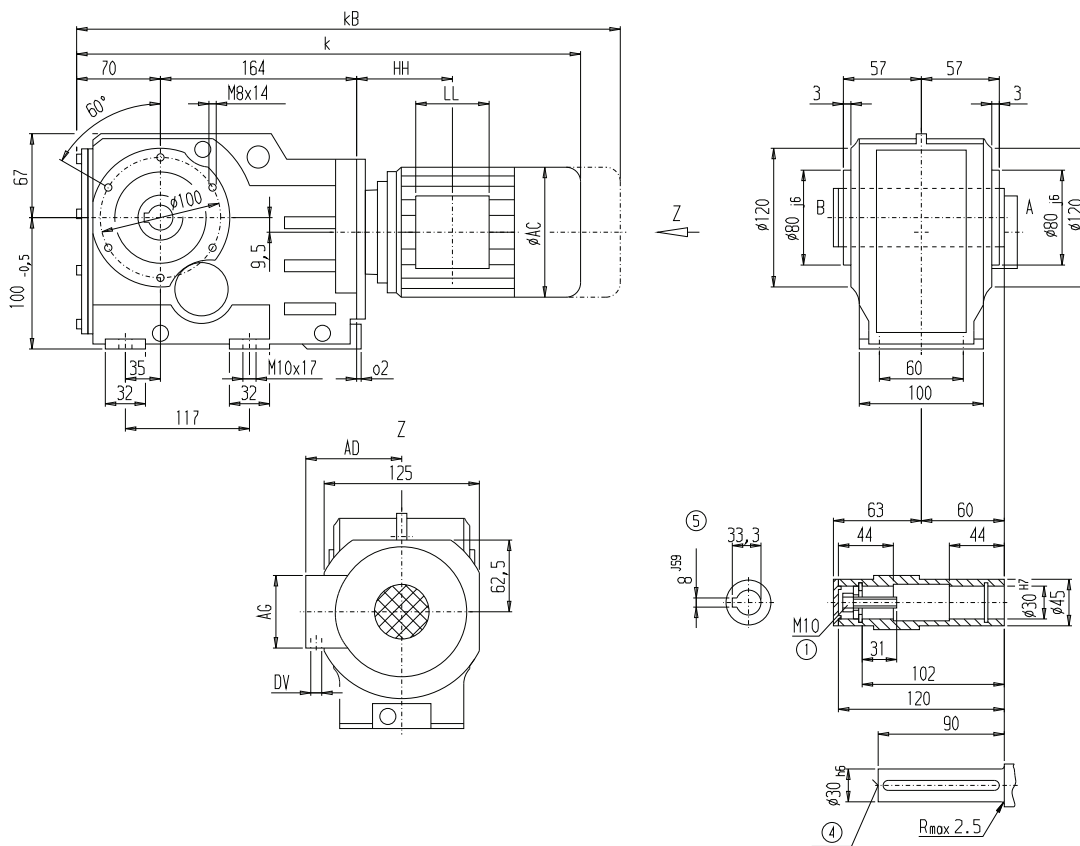
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZ38 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C)

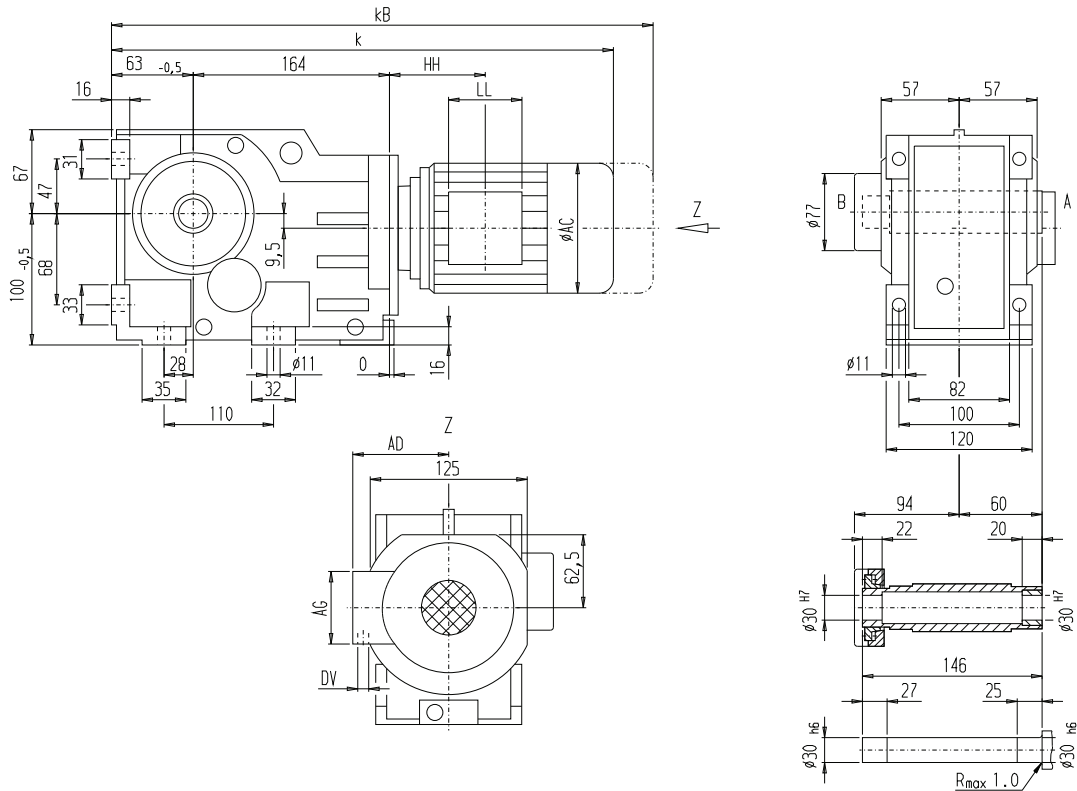
KAZ012



Silnik	KAZ38									Waga KAZ38
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	492.5	547.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	18	
LA71Z	511.5	566.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	18	
LA80	529.5	593.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	23	
LA90S	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28	
LA90L	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28	
LA90ZL	605.5	676.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	31	
LA100L	606.5	687.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	37	
LA112M	636.0	717.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	48	

Reduktor KAS38 (trzystopniowy), montaż na wale z tuleją zaciskową

KAS012



Silnik	KAS38								Waga KAS38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	485.5	540.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	19
LA71Z	504.5	559.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	19
LA80	522.5	586.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	24
LA90S	553.5	624.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28
LA90L	553.5	624.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28
LA90ZL	598.5	669.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	31
LA100L	599.5	680.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	38
LA112M	629.0	710.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	48

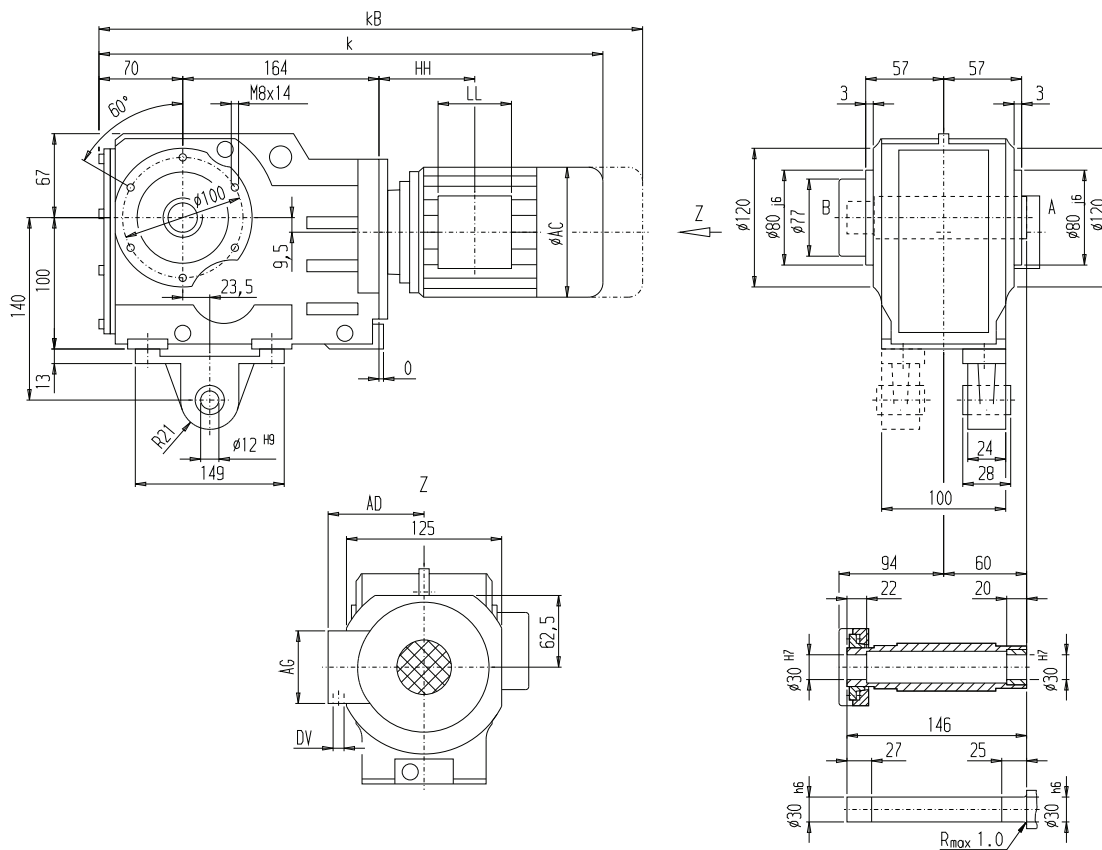
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KADS38 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

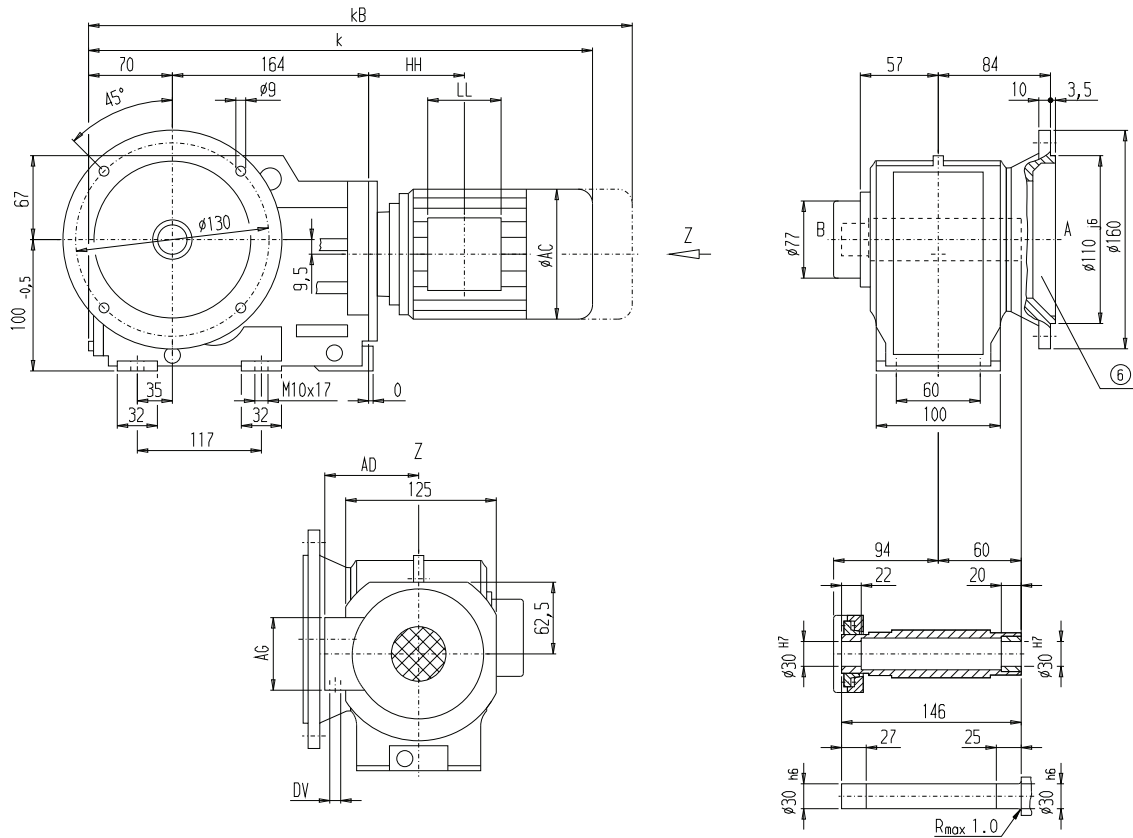
KADS012



Silnik	KADS38								Waga KADS38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	492.5	547.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	20
LA71Z	511.5	566.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	20
LA80	529.5	593.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	24
LA90S	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	29
LA90L	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	29
LA90ZL	605.5	676.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	32
LA100L	606.5	687.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	38
LA112M	636.0	717.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	49

Reduktor KAFS38 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem i tuleją zaciskową

KAFS012



Silnik	KAFS38									Waga KAFS38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	492.5	547.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	20	
LA71Z	511.5	566.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	20	
LA80	529.5	593.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	25	
LA90S	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	30	
LA90L	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	30	
LA90ZL	605.5	676.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	33	
LA100L	606.5	687.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	39	
LA112M	636.0	717.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	49	

Uwagi, patrz str. 4/224

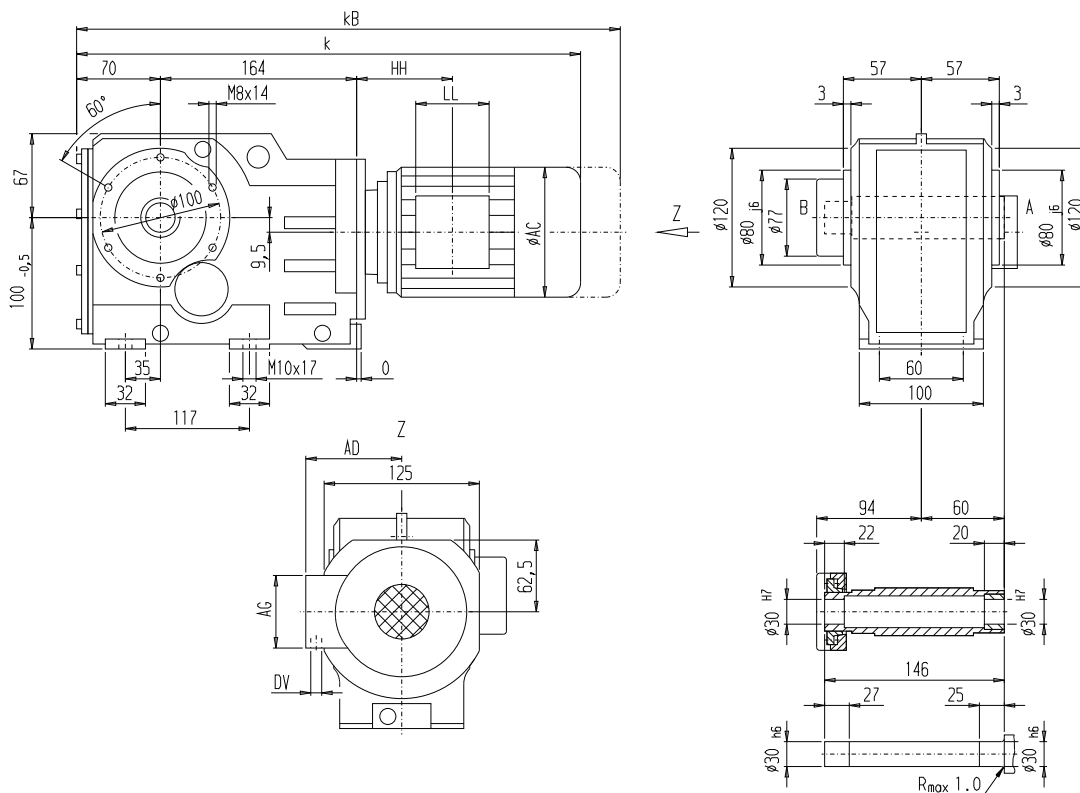
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZS38 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

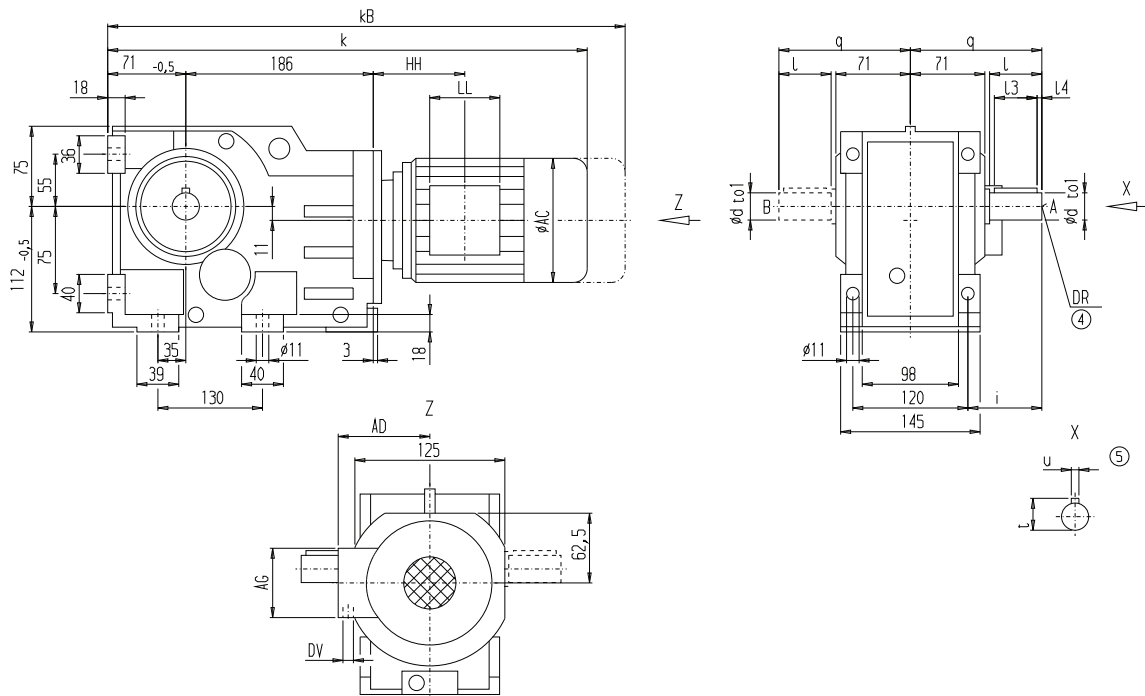
KAZS012



Silnik	KAZS38								Waga KAZS38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	492.5	547.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	19
LA71Z	511.5	566.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	19
LA80	529.5	593.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	24
LA90S	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28
LA90L	560.5	631.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28
LA90ZL	605.5	676.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	31
LA100L	606.5	687.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	37
LA112M	636.0	717.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	48

Reduktor K48 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

K012



4

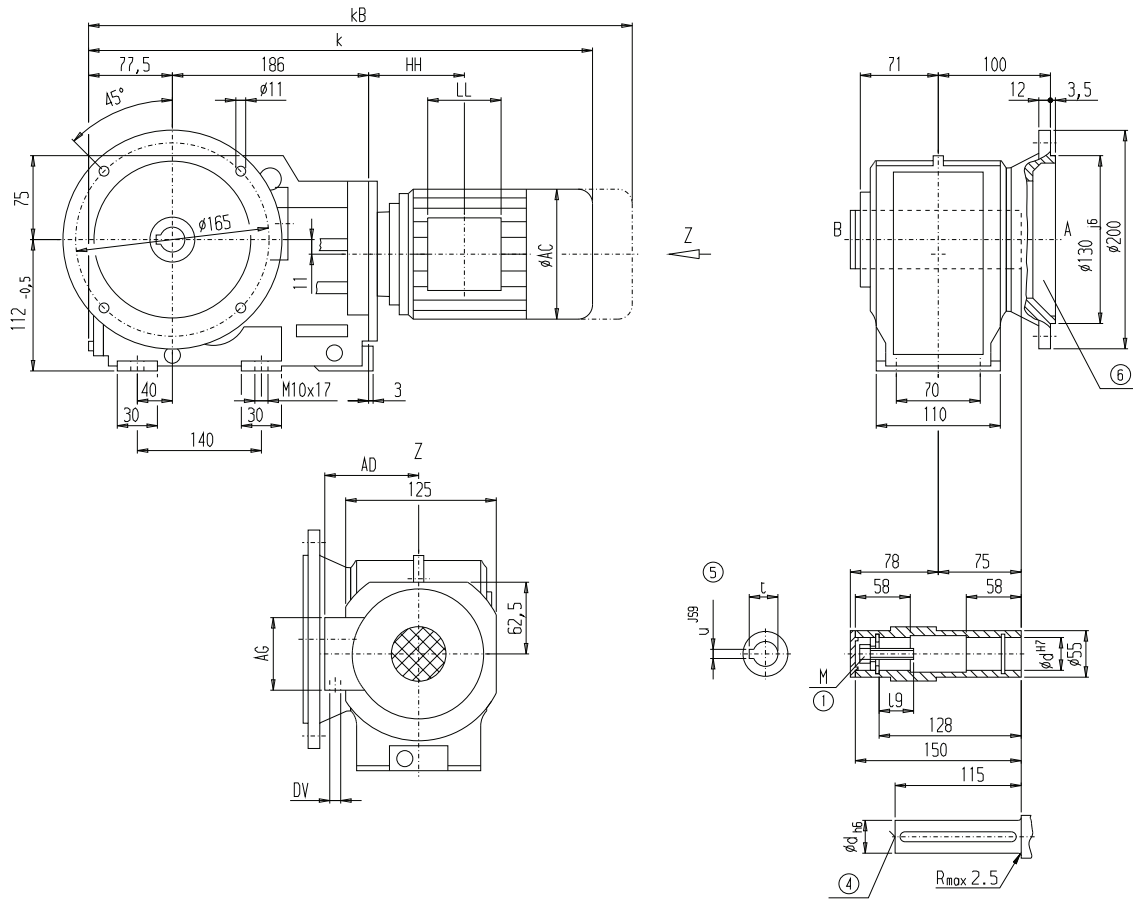
d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
30	k6	60	50	3.5	33	8	75	135	M10x22
40*	k6	80	70	5.0	43	12	95	155	M16x36

*) Serie preferowane

Silnik	K48									Waga K48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	515.5	570.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5		24
LA71Z	534.5	589.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5		24
LA80	552.5	616.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5		29
LA90S	583.5	654.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5		34
LA90L	583.5	654.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5		34
LA90ZL	628.5	699.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5		37
LA100L	629.5	710.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5		43
LA112M	659.0	740.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5		43

Reduktor KAF48 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem

KAF012



d	l9	M	t	u
40*	48	M16	43.3	12
35	40	M12	38.3	10

*) Serie preferowane

Silnik	KAF48									Waga KAF48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	522.0	577.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	25	
LA71Z	541.0	596.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	25	
LA80	559.0	622.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	30	
LA90S	590.0	661.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34	
LA90L	590.0	661.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34	
LA90ZL	635.0	706.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	37	
LA100L	636.0	717.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	44	
LA112M	665.5	746.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	54	

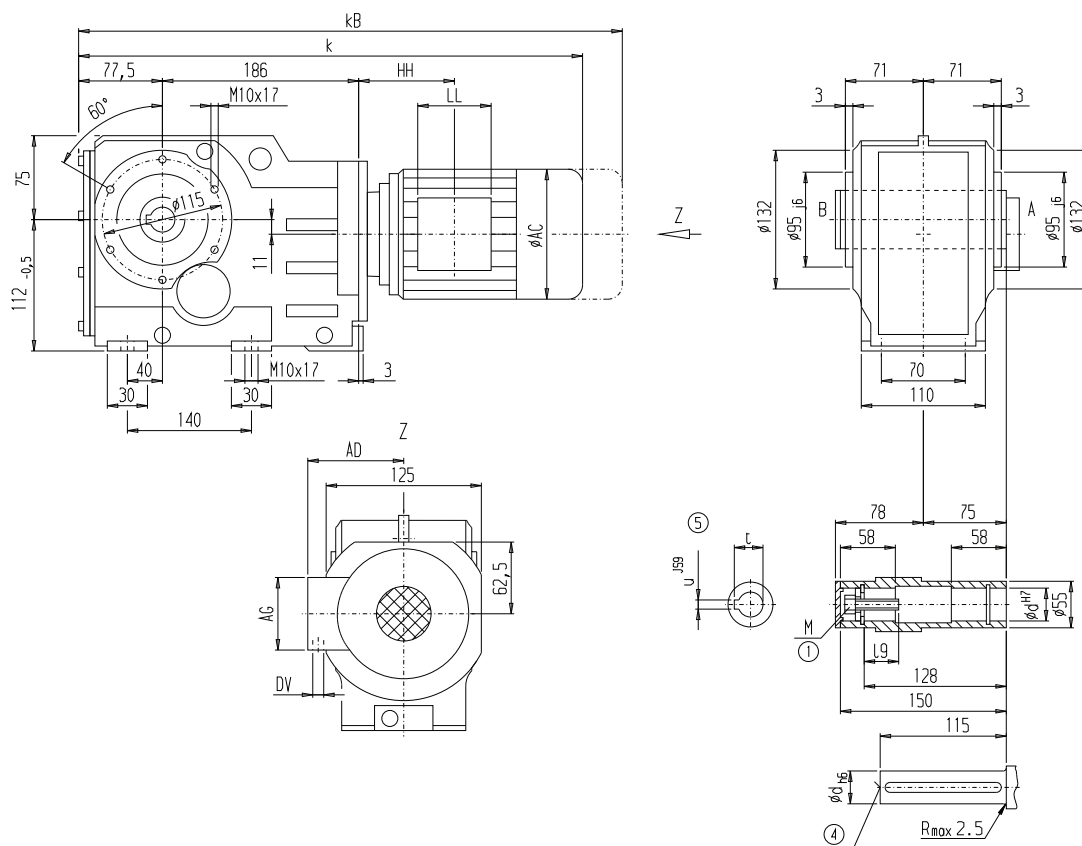
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZ48 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C)

KAZ012



d	l9	M	t	u
40*	48	M16	43.3	12
35	40	M12	38.3	10

*) Serie preferowane

Silnik	KAZ48								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAZ48
LA71	522.0	577.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	22
LA71Z	541.0	596.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	22
LA80	559.0	622.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	27
LA90S	590.0	661.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	32
LA90L	590.0	661.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	32
LA90ZL	635.0	706.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	35
LA100L	636.0	717.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	41
LA112M	665.5	746.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	52

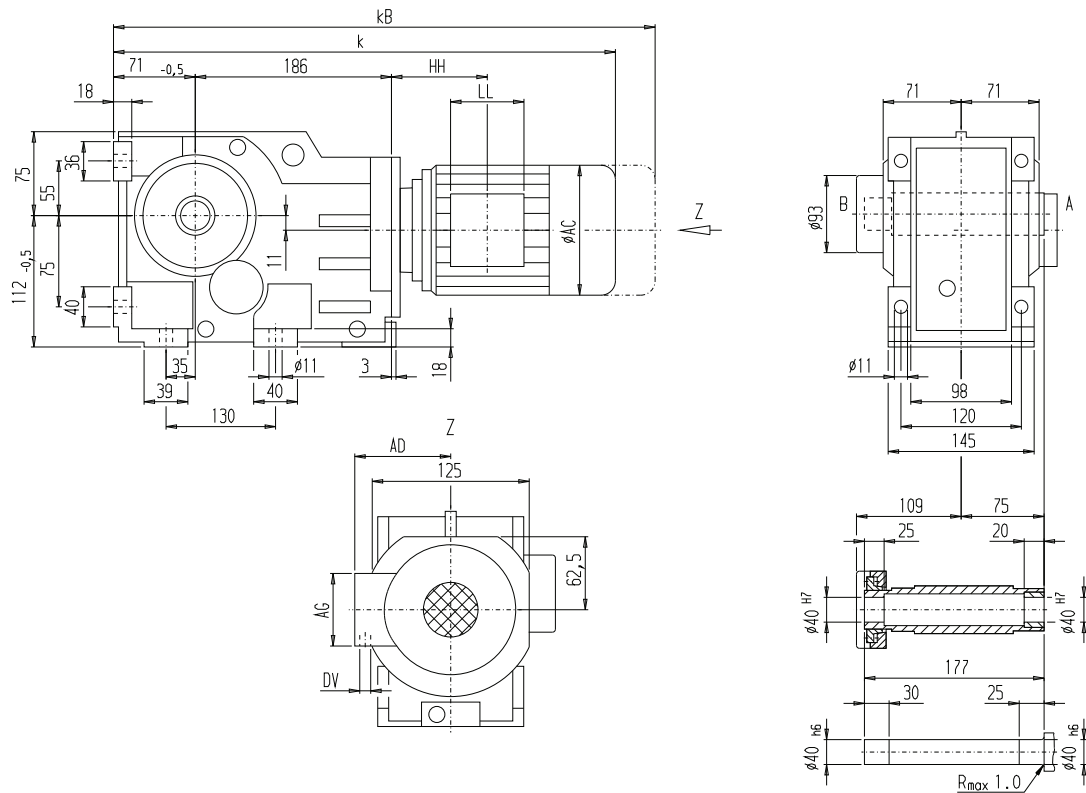
DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

DIN 6912

Reduktor KAS48 (trzystopniowy), montaż na wale z tuleją zaciskową

KAS012



Silnik	KAS48								Waga KAS48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	515.5	570.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA71Z	534.5	589.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA80	552.5	616.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28
LA90S	583.5	654.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	33
LA90L	583.5	654.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	33
LA90ZL	628.5	699.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	36
LA100L	629.5	710.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	42
LA112M	659.0	740.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	53

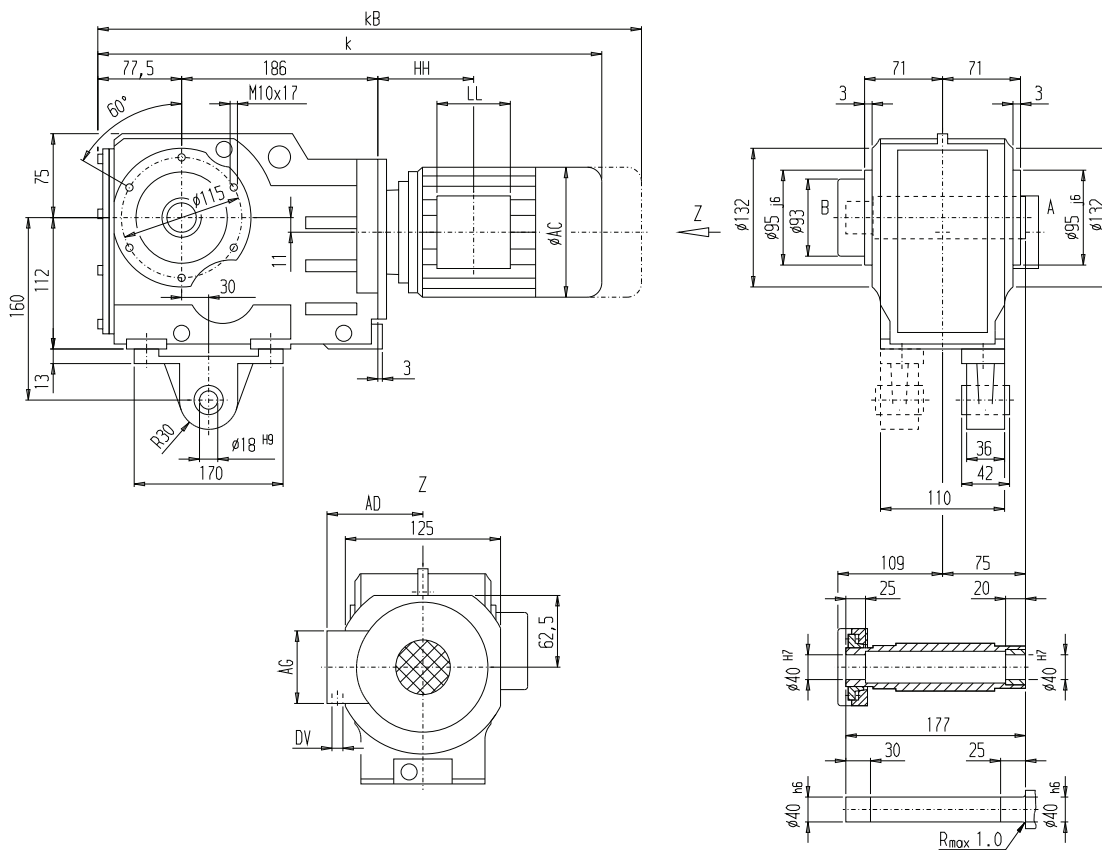
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KADS48 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

KADS012



Silnik	KADS48								Waga KADS48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	522.0	577.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	24
LA71Z	541.0	596.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	24
LA80	559.0	622.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	29
LA90S	590.0	661.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34
LA90L	590.0	661.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34
LA90ZL	635.0	706.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	37
LA100L	636.0	717.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	43
LA112M	665.5	746.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	54

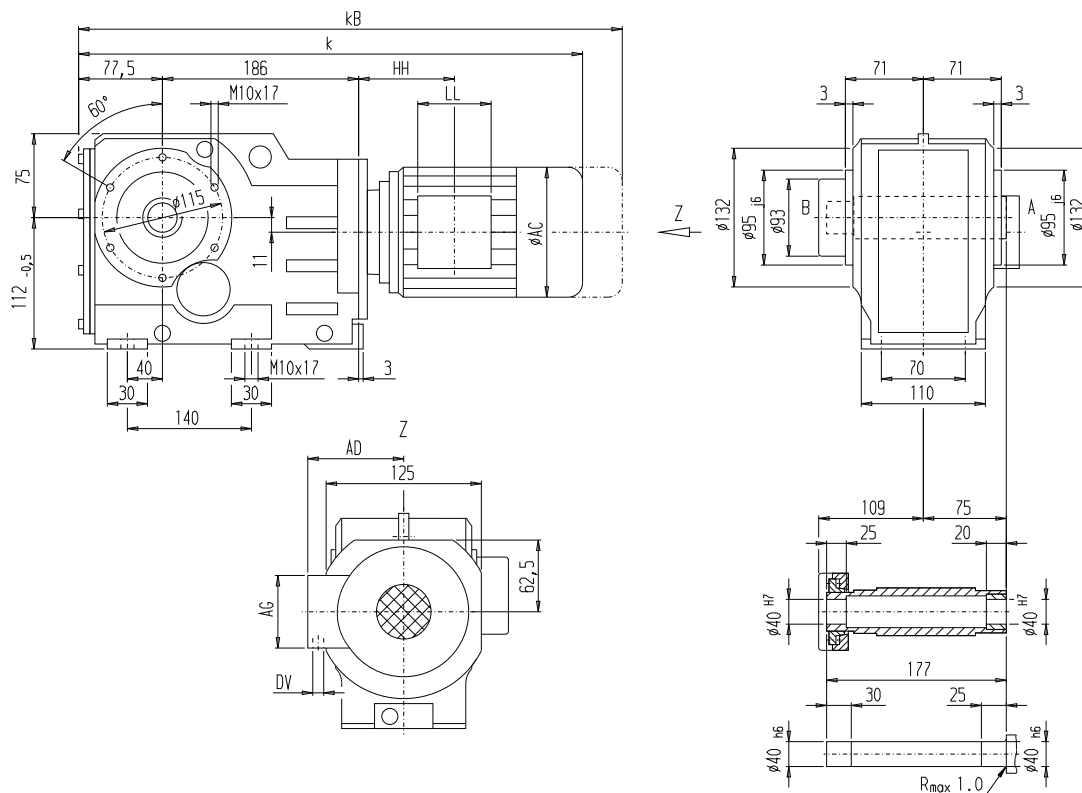
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZS48 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

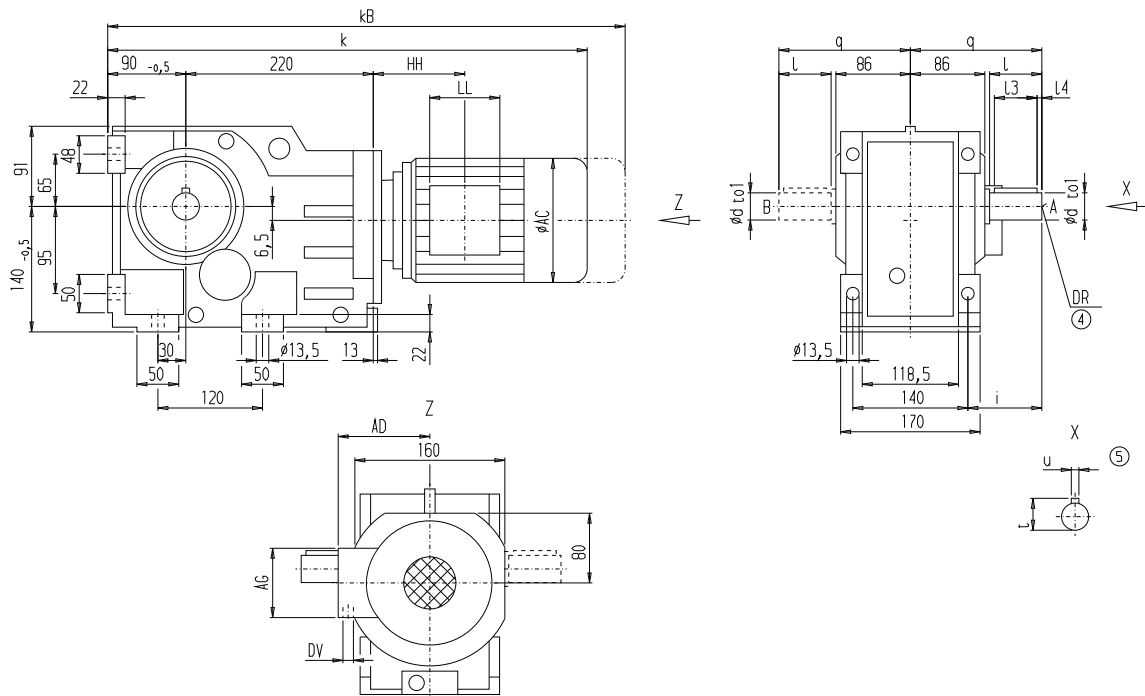
KAZS012



Silnik	KAZS48								Waga KAZS48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	522.0	577.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA71Z	541.0	596.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA80	559.0	622.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28
LA90S	590.0	661.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	33
LA90L	590.0	661.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	33
LA90ZL	635.0	706.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	36
LA100L	636.0	717.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	42
LA112M	665.5	746.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	52

Reduktor K68 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

K012



4

d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
40*	k6	80	70	5	43.0	12	100	170	M16x36
35	k6	100	80	10	53.5	14	120	190	

*) Serie preferowane

Silnik	K68									Waga K68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	563	618.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5		44
LA71Z	582	637.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5		44
LA80	600	663.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5		49
LA90S	631	702.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5		53
LA90L	631	702.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5		53
LA90ZL	676	747.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5		56
LA100L	677	758.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5		62
LA112M	706	787.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5		74
LA132S	768	870.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5		84
LA132M	768	870.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5		84
LA132ZM	814	916.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5		93

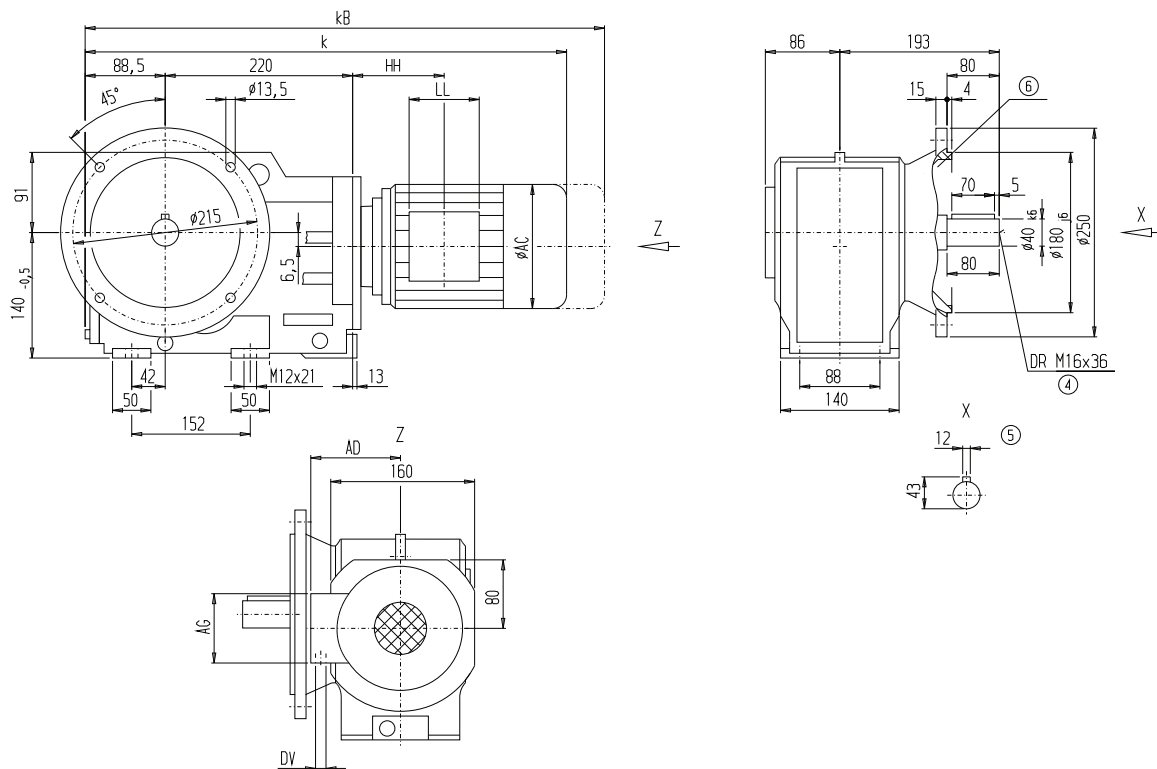
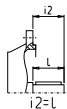
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KF68 (trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

KF012

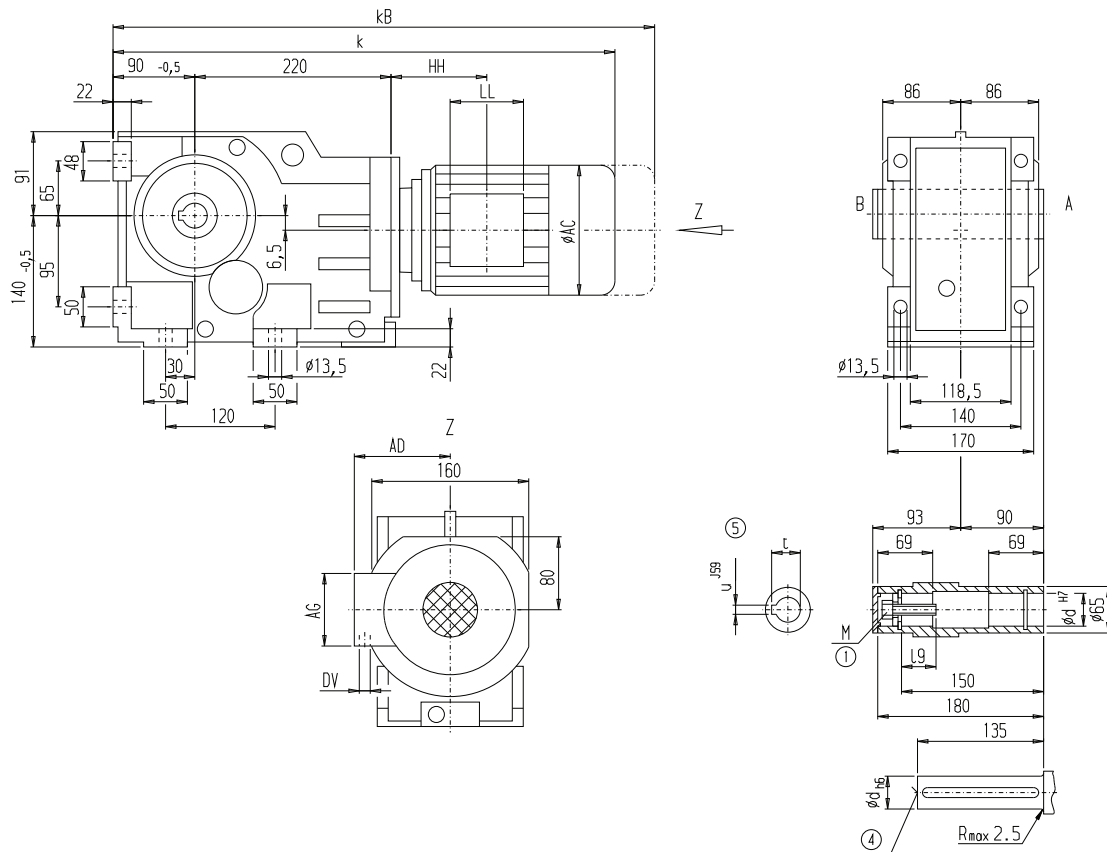


4

Silnik	KF68								Waga KF68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	561.5	616.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	49
LA71Z	580.5	635.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	49
LA80	598.5	662.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	54
LA90S	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	58
LA90L	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	58
LA90ZL	674.5	745.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	61
LA100L	675.5	756.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	67
LA112M	704.5	785.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	79
LA132S	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	89
LA132M	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	89
LA132ZM	812.5	914.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	98

Reduktor KA68 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

KA012



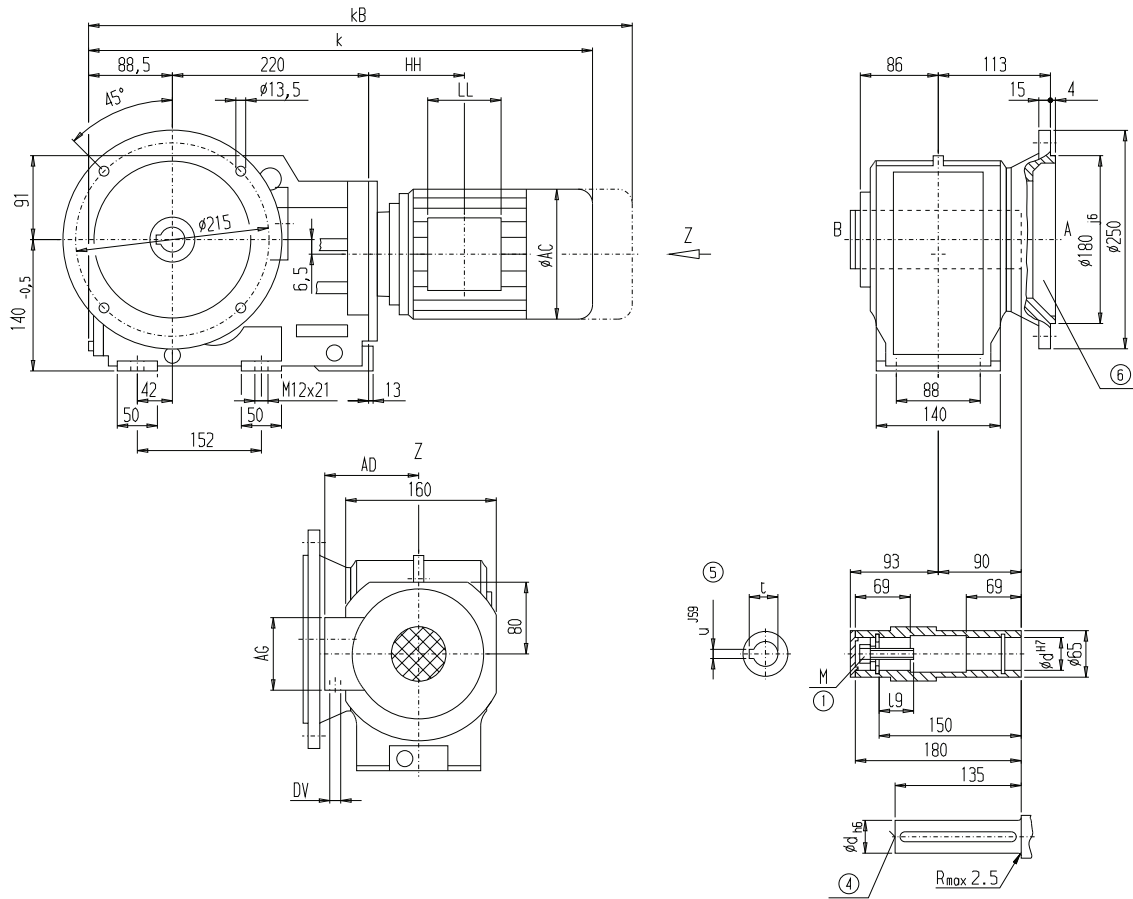
d	l9	M	t	u
45*	47	M16	48.8	14
40	48	M16	43.3	12

*) Serie preferowane

Silnik	KA68								Waga KA68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	563	618.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	40
LA71Z	582	637.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	40
LA80	600	663.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	45
LA90S	631	702.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	50
LA90L	631	702.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	50
LA90ZL	676	747.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	53
LA100L	677	758.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	59
LA112M	706	787.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	70
LA132S	768	870.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	80
LA132M	768	870.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	80
LA132ZM	814	916.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	90

Reduktor KAF68 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem

KAF012



d	l9	M	t	u
45*	47	M16	48.8	14
40	48	M16	43.3	12

*) Serie preferowane

Silnik	KAF68								Waga KAF68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	561.5	616.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	45
LA71Z	580.5	635.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	45
LA80	598.5	662.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	50
LA90S	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	55
LA90L	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	55
LA90ZL	674.5	745.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	58
LA100L	675.5	756.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	64
LA112M	704.5	785.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	75
LA132S	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	85
LA132M	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	85
LA132ZM	812.5	914.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	95

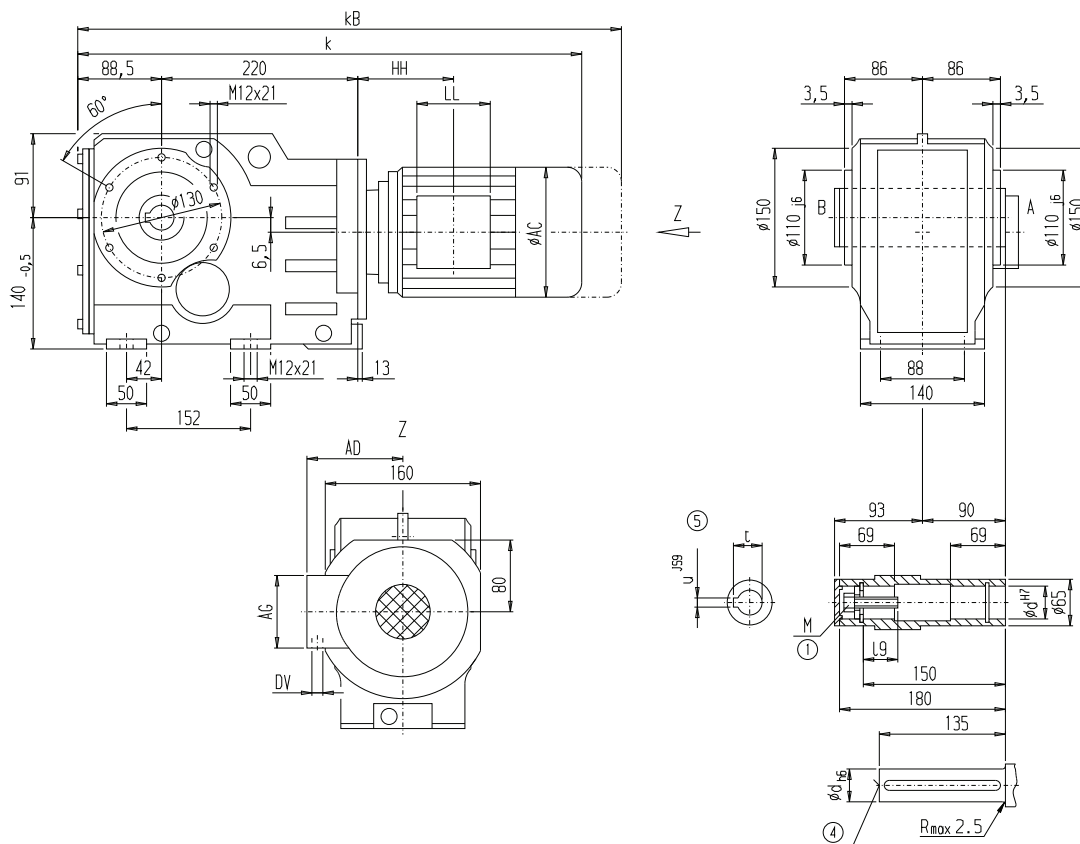
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZ68 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C)

KAZ012



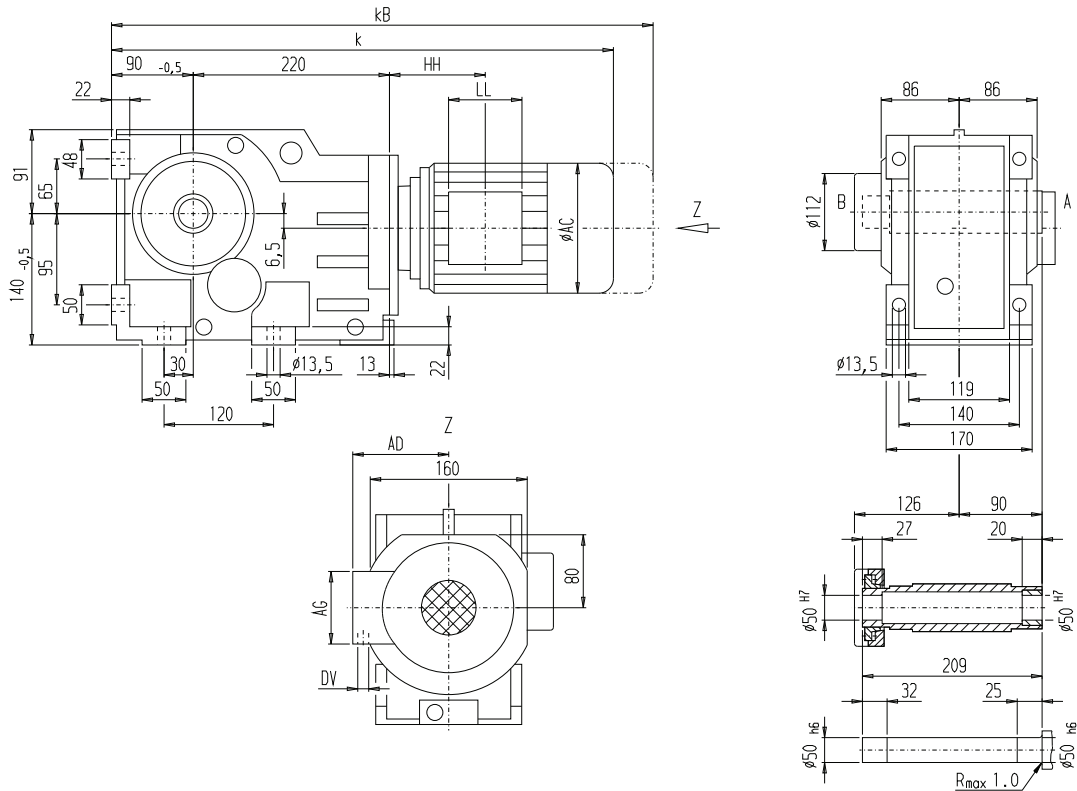
d	l9	M	t	u
45*	47	M16	48.8	14
40	48	M16	43.3	12

*) Serie preferowane

Silnik	KAZ68								Waga KAZ68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	561.5	616.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	41
LA71Z	580.5	635.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	41
LA80	598.5	662.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	46
LA90S	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	50
LA90L	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	50
LA90ZL	674.5	745.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	53
LA100L	675.5	756.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	59
LA112M	704.5	785.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	71
LA132S	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	81
LA132M	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	81
LA132ZM	812.5	914.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	90

Reduktor KAS68 (trzystopniowy), montaż na wale z tuleją zaciskową

KAS012



Silnik	KAS68								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAS68
LA71	563	618.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	42
LA71Z	582	637.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	42
LA80	600	663.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	47
LA90S	631	702.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	51
LA90L	631	702.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	51
LA90ZL	676	747.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	54
LA100L	677	758.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	60
LA112M	706	787.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	72
LA132S	768	870.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	82
LA132M	768	870.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	82
LA132ZM	814	916.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	91

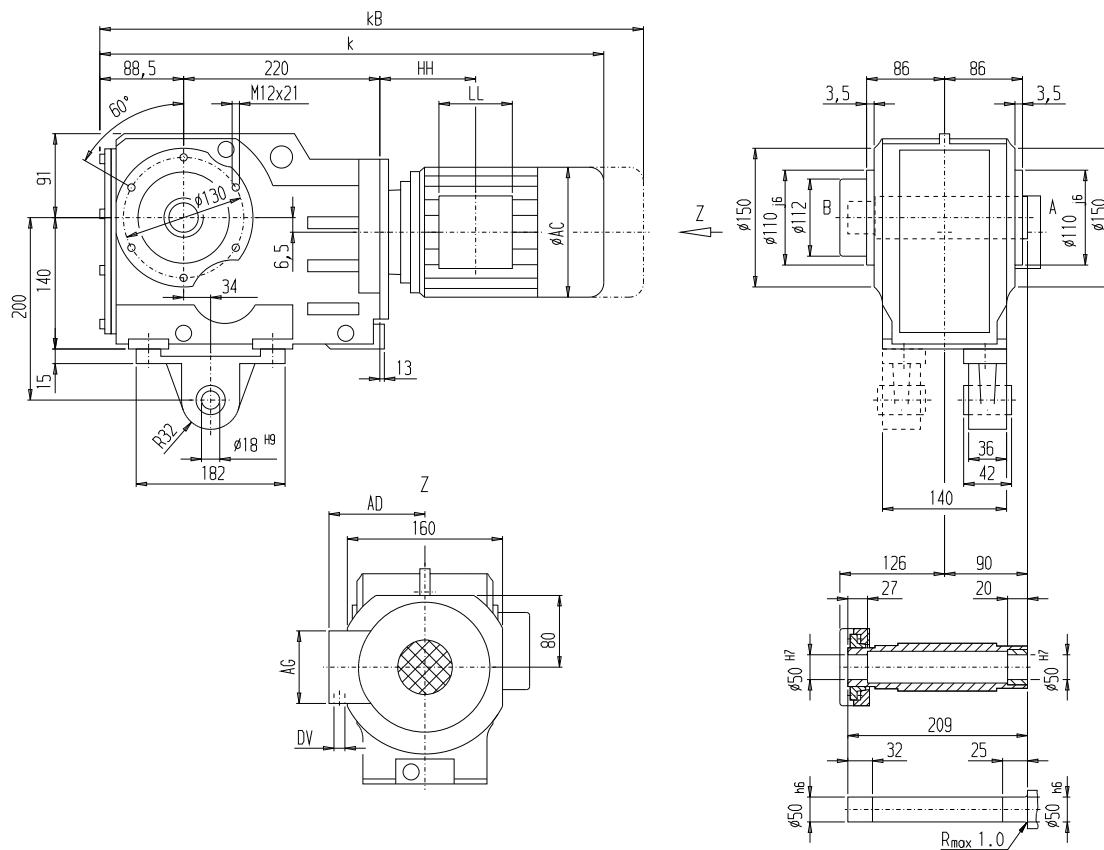
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KADS68 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

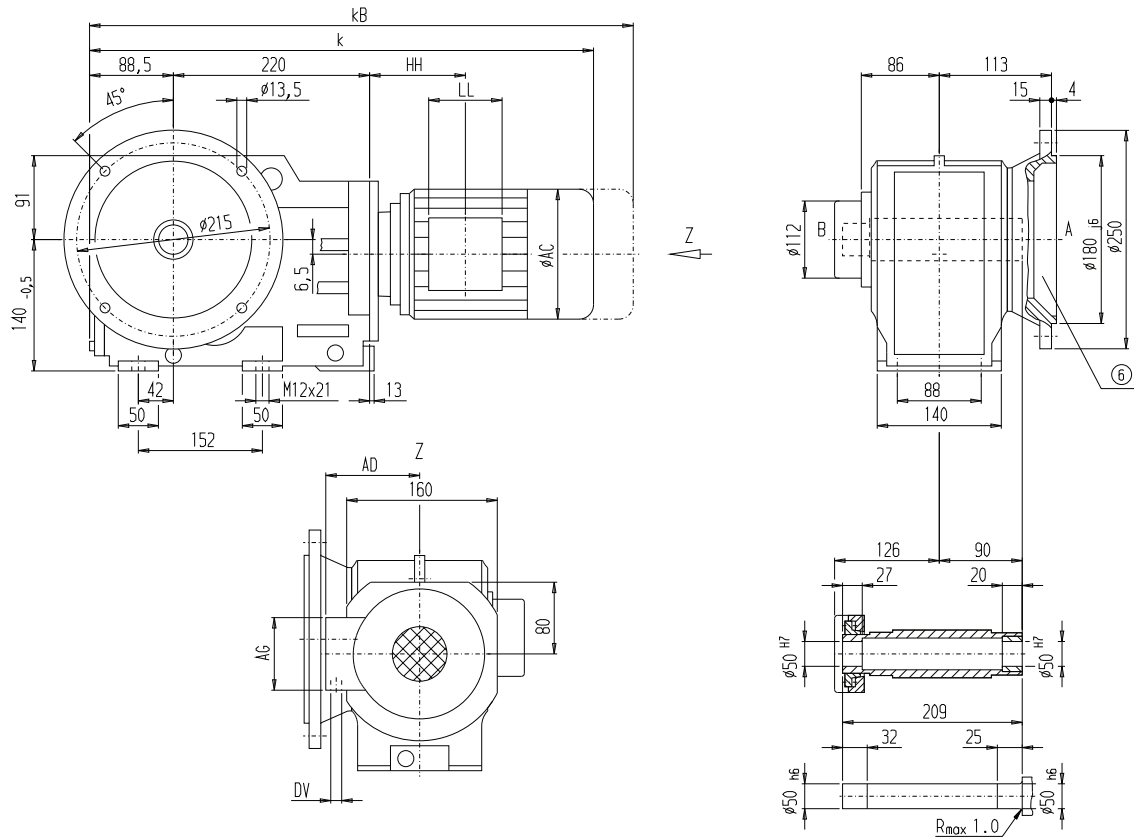
KADS012



Silnik	KADS68								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KADS68
LA71	561.5	616.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	44
LA71Z	580.5	635.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	44
LA80	598.5	662.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	49
LA90S	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	53
LA90L	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	53
LA90ZL	674.5	745.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	56
LA100L	675.5	756.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	62
LA112M	704.5	785.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	74
LA132S	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	84
LA132M	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	84
LA132ZM	812.5	914.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	93

Reduktor KAFS68 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem i tuleją zaciskową

KAFS012



Silnik	KAFS68								Waga KAFS68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	561.5	616.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	47
LA71Z	580.5	635.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	47
LA80	598.5	662.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	52
LA90S	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	56
LA90L	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	56
LA90ZL	674.5	745.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	59
LA100L	675.5	756.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	65
LA112M	704.5	785.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	77
LA132S	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	87
LA132M	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	87
LA132ZM	812.5	914.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	96

Uwagi, patrz str. 4/224

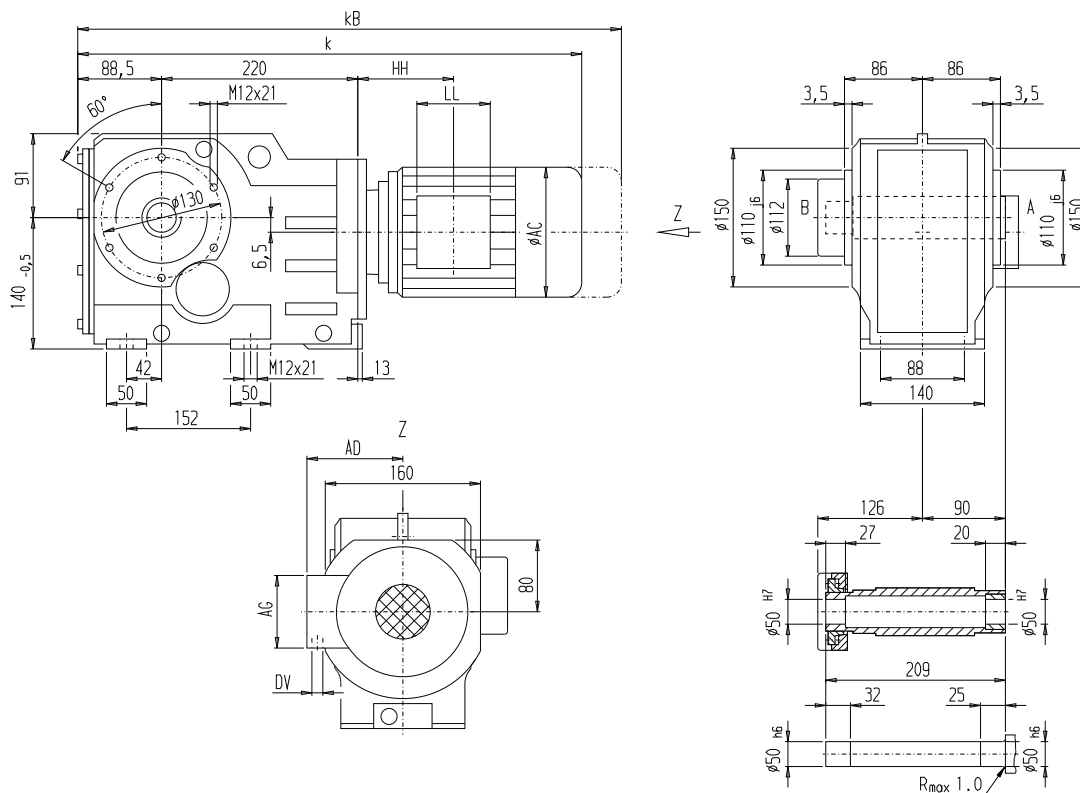
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZS68 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

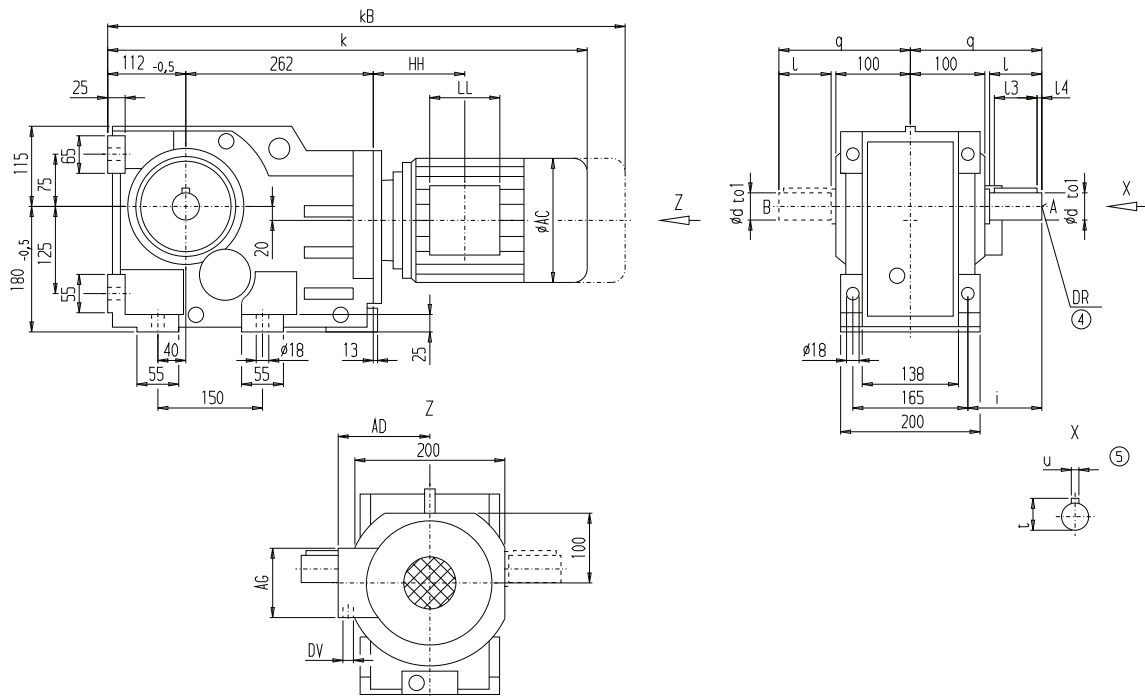
KAZS012



Silnik	KAZS68								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAZS68
LA71	561.5	616.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	42
LA71Z	580.5	635.5	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	42
LA80	598.5	662.0	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	47
LA90S	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	52
LA90L	629.5	700.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	52
LA90ZL	674.5	745.5	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	54
LA100L	675.5	756.5	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	61
LA112M	704.5	785.5	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	72
LA132S	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	82
LA132M	766.5	868.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	82
LA132ZM	812.5	914.5	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	91

Reduktor K88 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

K012



d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
50	k6	100	80	10	53.5	14	122.5	205	M16x36
70*	m6	140	110	15	74.5	20	162.5	245	M20x42

*) Serie preferowane

Silnik	K88								Waga K88
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	621.0	676.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	73
LA71Z	640.0	695.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	73
LA80	658.0	721.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	78
LA90S	689.0	760.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	83
LA90L	689.0	760.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	83
LA90ZL	734.0	805.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	86
LA100L	735.0	816.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	92
LA112M	762.0	843.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	104
LA132S	822.0	924.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	117
LA132M	822.0	924.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	117
LA132ZM	868.0	970.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	126
LA160M	924.5	1043.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	149
LA160L	924.5	1043.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	149

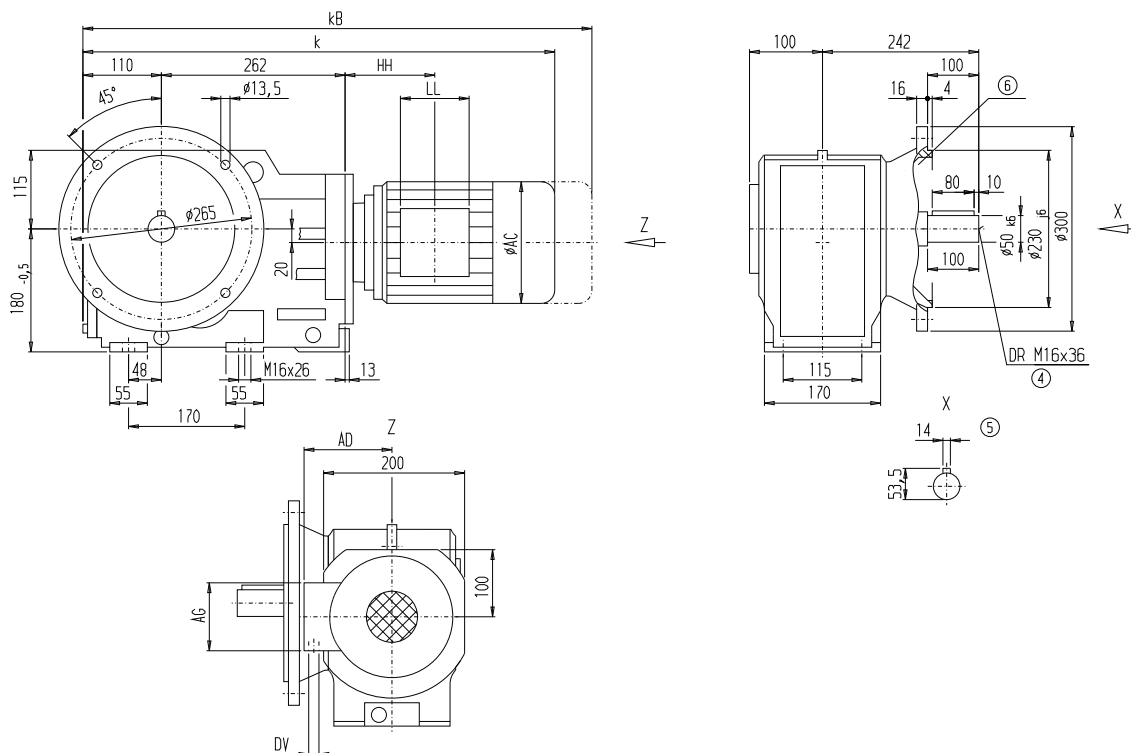
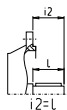
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KF88 (trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

KF012



Silnik	KF88								Waga KF88
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	619.0	674.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	80
LA71Z	638.0	693.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	80
LA80	656.0	719.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	85
LA90S	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	89
LA90L	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	89
LA90ZL	732.0	803.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	92
LA100L	733.0	814.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	99
LA112M	760.0	841.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	110
LA132S	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	123
LA132M	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	123
LA132ZM	866.0	968.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	132
LA160M	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	156
LA160L	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	156

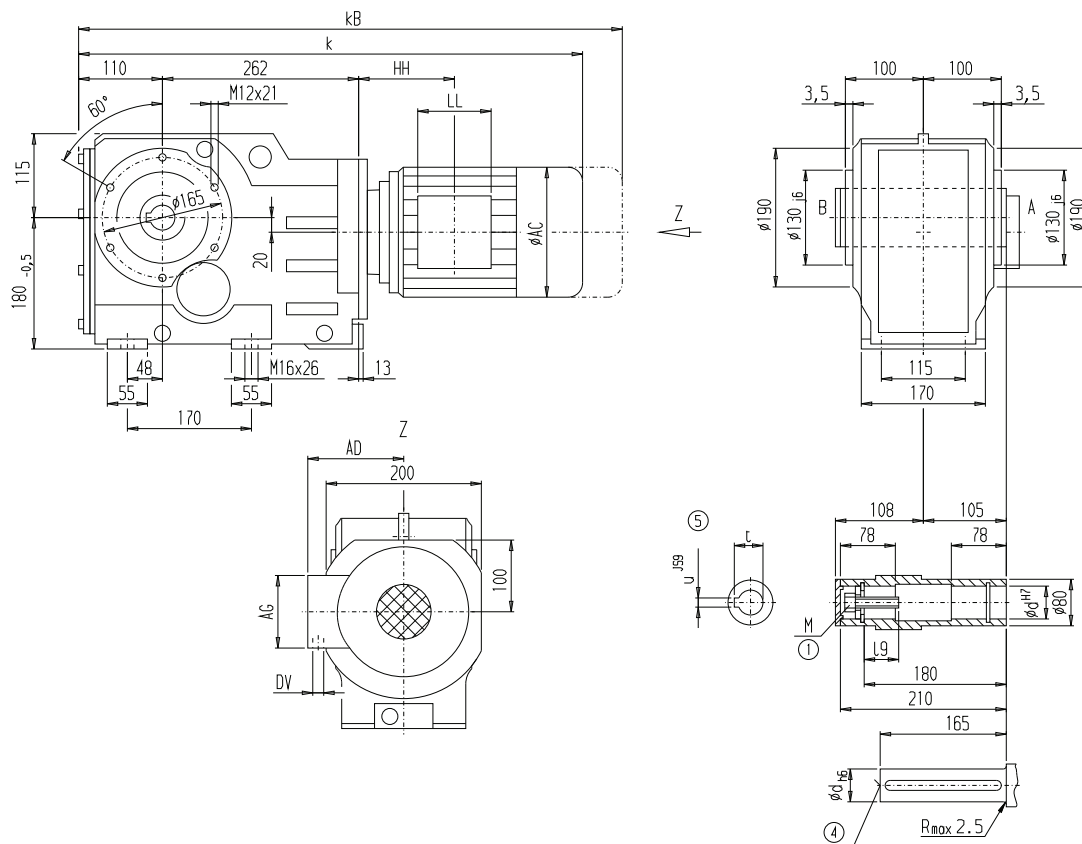
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZ88 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C)

KAZ012



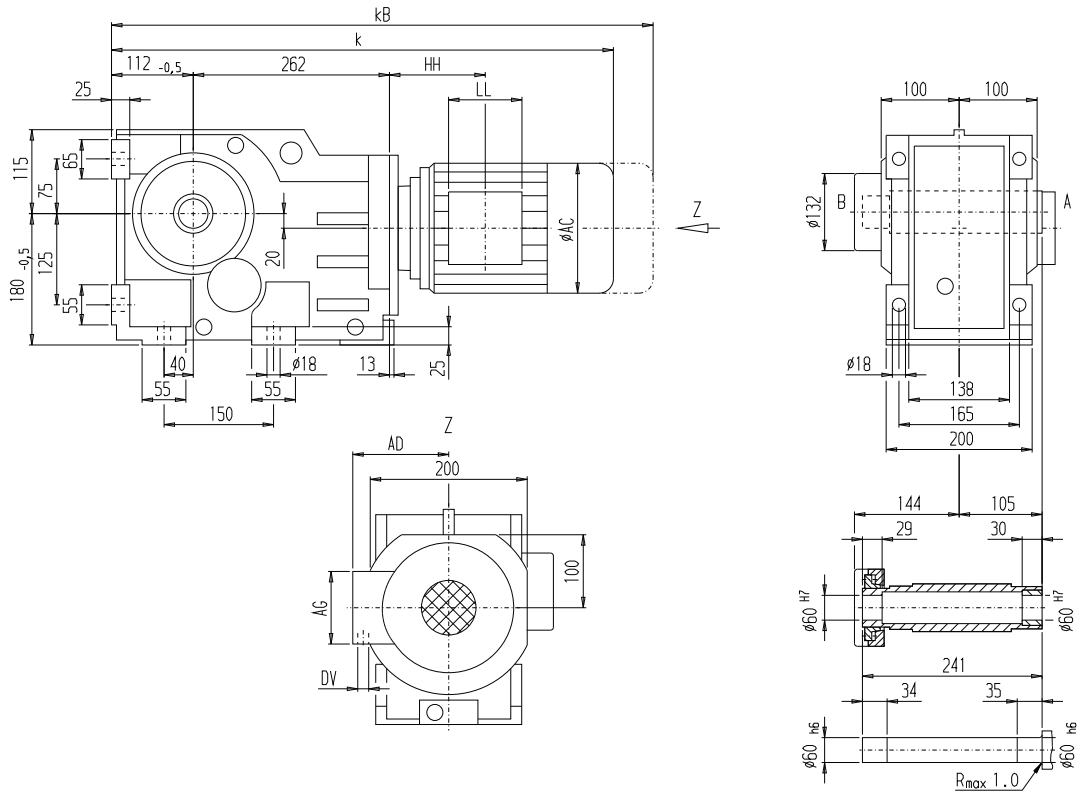
d	l9	M	t	u
60*	54.0	M20	64.4	18
50	44.5	M16	53.8	14

*) Serie preferowane

Silnik	KAZ88								Waga KAZ88
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	619.0	674.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	65
LA71Z	638.0	693.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	65
LA80	656.0	719.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	70
LA90S	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	74
LA90L	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	74
LA90ZL	732.0	803.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	77
LA100L	733.0	814.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	84
LA112M	760.0	841.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	95
LA132S	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	108
LA132M	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	108
LA132ZM	866.0	968.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	117
LA160M	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	141
LA160L	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	141

Reduktor KAS88 (trzystopniowy), montaż na wale z tuleją zaciskową

KAS012



4

Silnik	KAS88								Waga KAS88
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	621.0	676.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	67
LA71Z	640.0	695.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	67
LA80	658.0	721.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	72
LA90S	689.0	760.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	77
LA90L	689.0	760.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	77
LA90ZL	734.0	805.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	80
LA100L	735.0	816.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	86
LA112M	762.0	843.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	97
LA132S	822.0	924.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	110
LA132M	822.0	924.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	110
LA132ZM	868.0	970.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	120
LA160M	924.5	1043.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	143
LA160L	924.5	1043.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	143

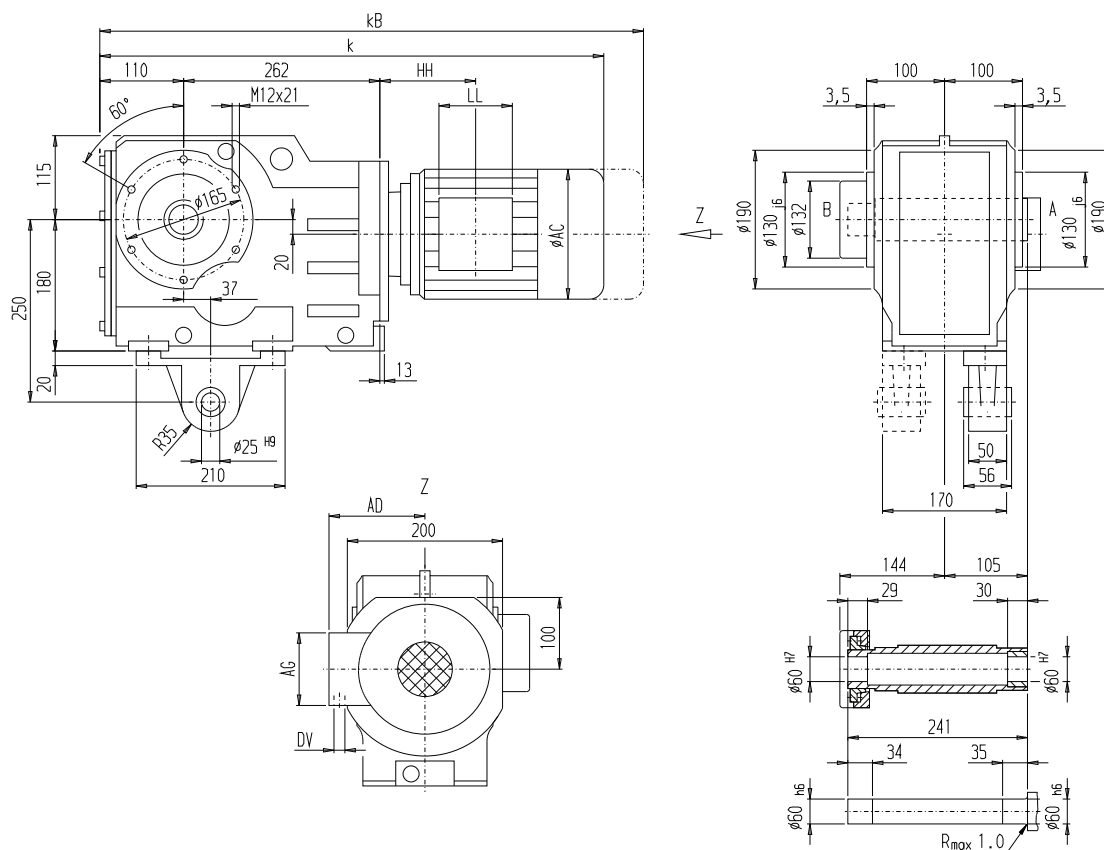
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KADS88 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

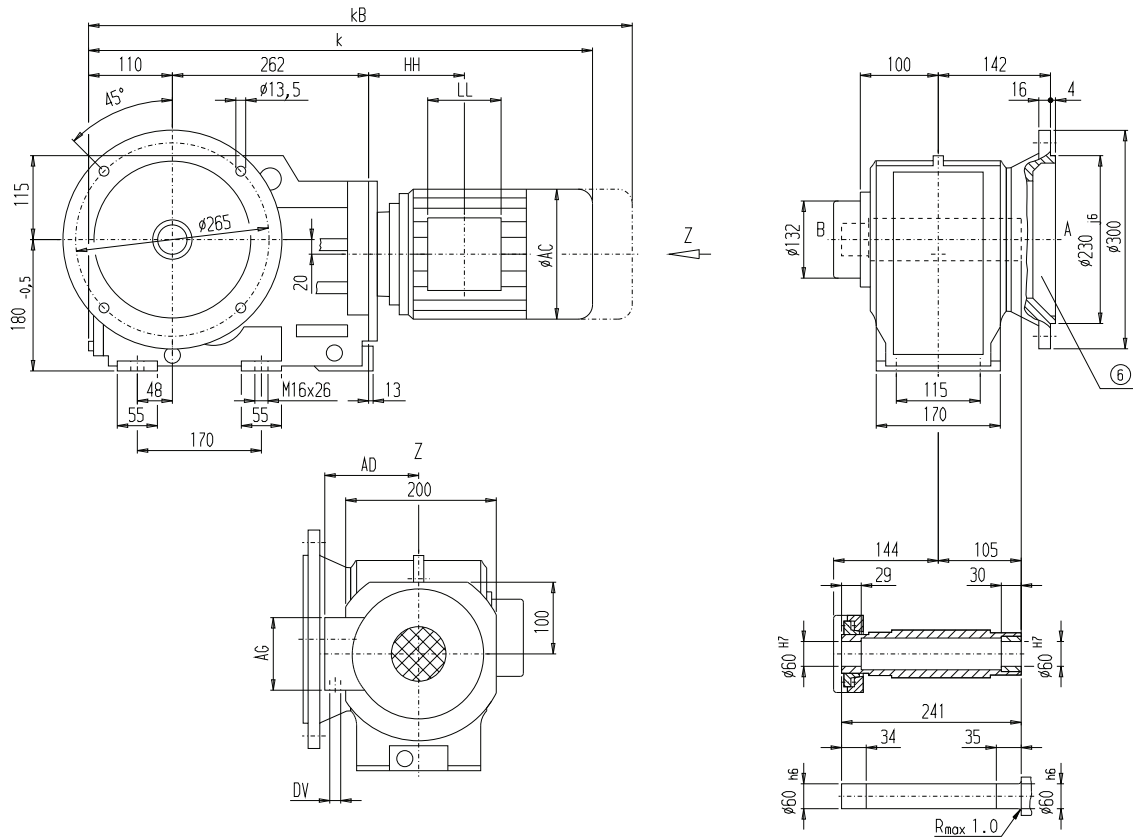
KADS012



Silnik	KADS88								Waga KADS88
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	619.0	674.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	70
LA71Z	638.0	693.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	70
LA80	656.0	719.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	75
LA90S	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	79
LA90L	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	79
LA90ZL	732.0	803.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	82
LA100L	733.0	814.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	88
LA112M	760.0	841.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	100
LA132S	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	113
LA132M	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	113
LA132ZM	866.0	968.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	122
LA160M	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	146
LA160L	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	146

Reduktor KAFS88 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem i tuleją zaciskową

KAFS012



Silnik	KAFS88								Waga KAFS88
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	619.0	674.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	74
LA71Z	638.0	693.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	74
LA80	656.0	719.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	79
LA90S	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	83
LA90L	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	83
LA90ZL	732.0	803.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	86
LA100L	733.0	814.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	92
LA112M	760.0	841.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	104
LA132S	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	117
LA132M	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	117
LA132ZM	866.0	968.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	126
LA160M	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	150
LA160L	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	150

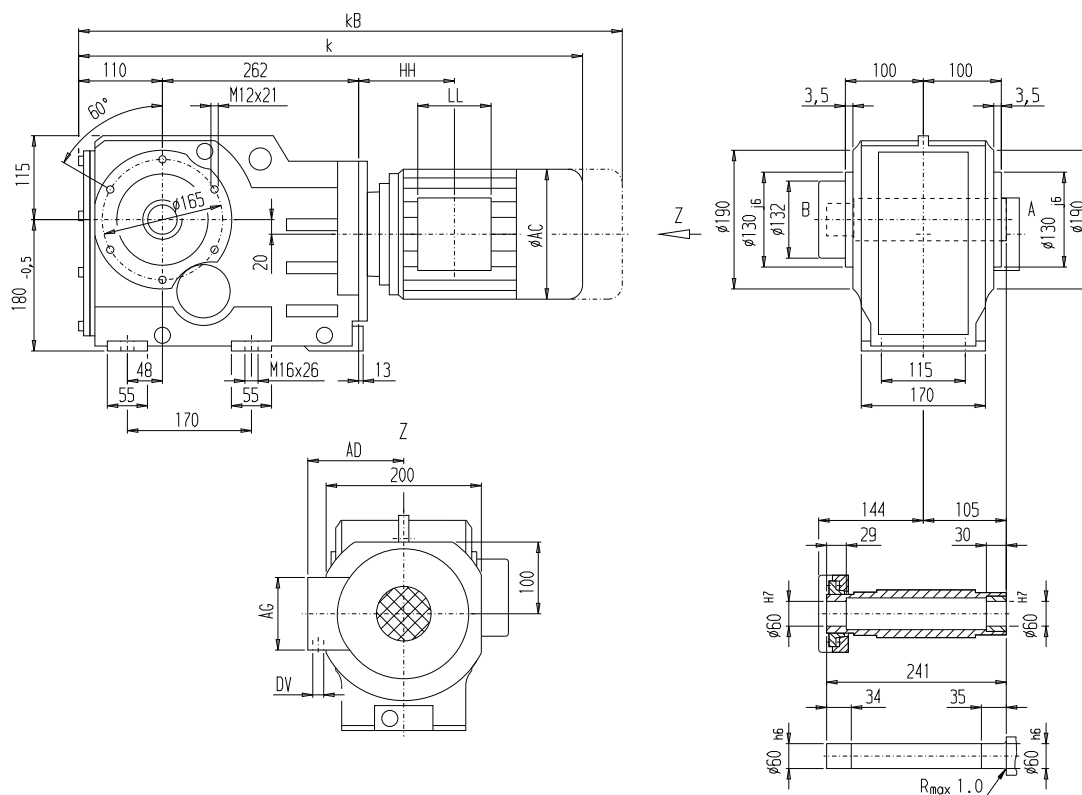
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZS88 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

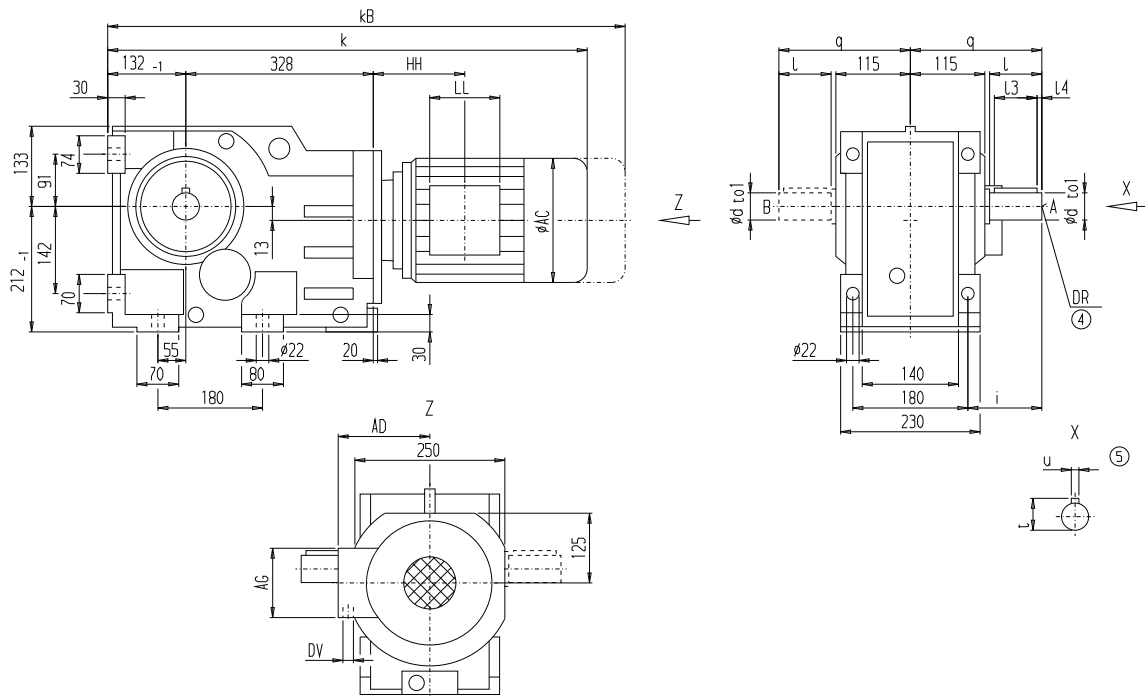
KAZS012



Silnik	KAZS88								Waga KAZS88
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	619.0	674.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	67
LA71Z	638.0	693.0	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	67
LA80	656.0	719.5	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	72
LA90S	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	76
LA90L	687.0	758.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	76
LA90ZL	732.0	803.0	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	79
LA100L	733.0	814.0	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	85
LA112M	760.0	841.0	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	97
LA132S	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	110
LA132M	820.0	922.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	110
LA132ZM	866.0	968.0	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	119
LA160M	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	143
LA160L	922.5	1041.0	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	143

Reduktor K108 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

K012



4

d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
60	m6	120	110	5	64	18	150	240	M20x42
80*	m6	170	125	20	85	22	200	290	

*) Serie preferowane

Silnik	K108								Waga K108
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA80	729.0	792.5	156.5	155.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	133
LA90S	760.0	831.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	138
LA90L	760.0	831.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	138
LA90ZL	805.0	876.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	141
LA100L	803.5	884.5	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	146
LA112M	829.5	910.5	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	158
LA132S	889.5	991.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	169
LA132M	889.5	991.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	169
LA132ZM	935.5	1037.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	179
LA160M	994.0	1112.5	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	204
LA160L	994.0	1112.5	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	204
LG180ZM	1104.5	1226.5	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	326
LG180L	1053.5	1175.5	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	296
LG180ZL	1104.5	1226.5	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	326

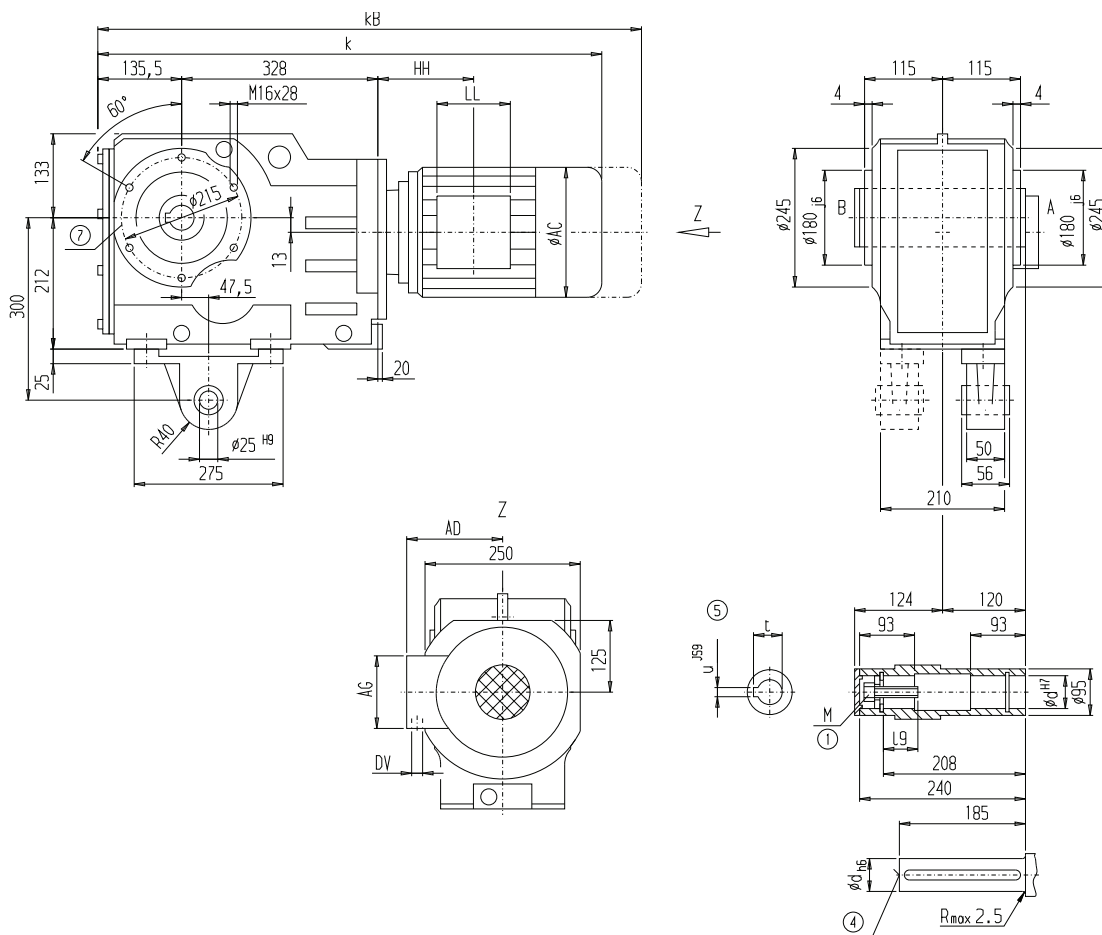
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAD108 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

KAD012



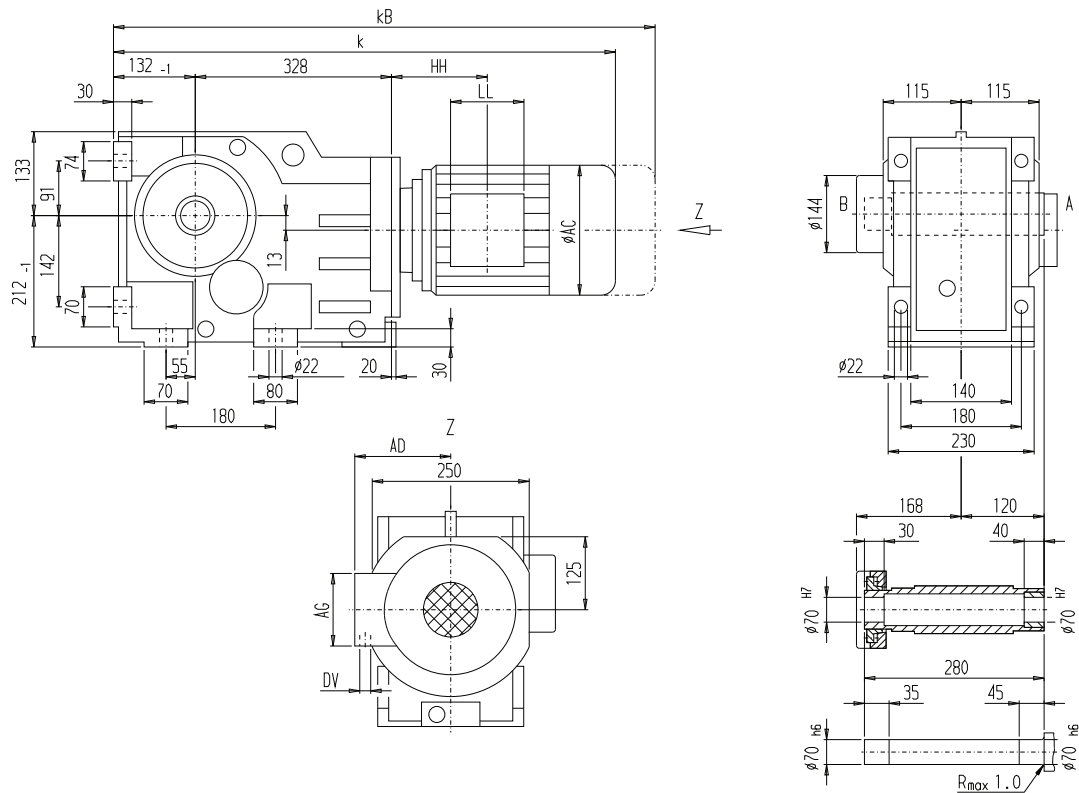
d	l9	M	t	u
70*	63.5	M20	74.9	20
60	64.0	M20	64.4	18

*) Serie preferowane

Silnik	KAD108								Waga KAD108
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA80	732.5	796.0	156.5	155.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	128
LA90S	763.5	834.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	133
LA90L	763.5	834.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	133
LA90ZL	808.5	879.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	136
LA100L	807.0	888.0	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	141
LA112M	833.0	914.0	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	153
LA132S	893.0	995.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	164
LA132M	893.0	995.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	164
LA132ZM	939.0	1041.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	174
LA160M	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	199
LA160L	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	199
LG180ZM	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	321
LG180L	1057.0	1179.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	291
LG180ZL	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	321

Reduktor KAS108 (trzystopniowy), montaż na wale z tuleją zaciskową

KAS012



Silnik	KAS108								Waga KAS108
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA80	729.0	792.5	156.5	155.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	123
LA90S	760.0	831.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	127
LA90L	760.0	831.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	127
LA90ZL	805.0	876.0	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	130
LA100L	803.5	884.5	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	135
LA112M	829.5	910.5	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	147
LA132S	889.5	991.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	159
LA132M	889.5	991.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	159
LA132ZM	935.5	1037.5	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	168
LA160M	994.0	1112.5	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	194
LA160L	994.0	1112.5	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	194
LG180ZM	1104.5	1226.5	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	316
LG180L	1053.5	1175.5	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	286
LG180ZL	1104.5	1226.5	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	316

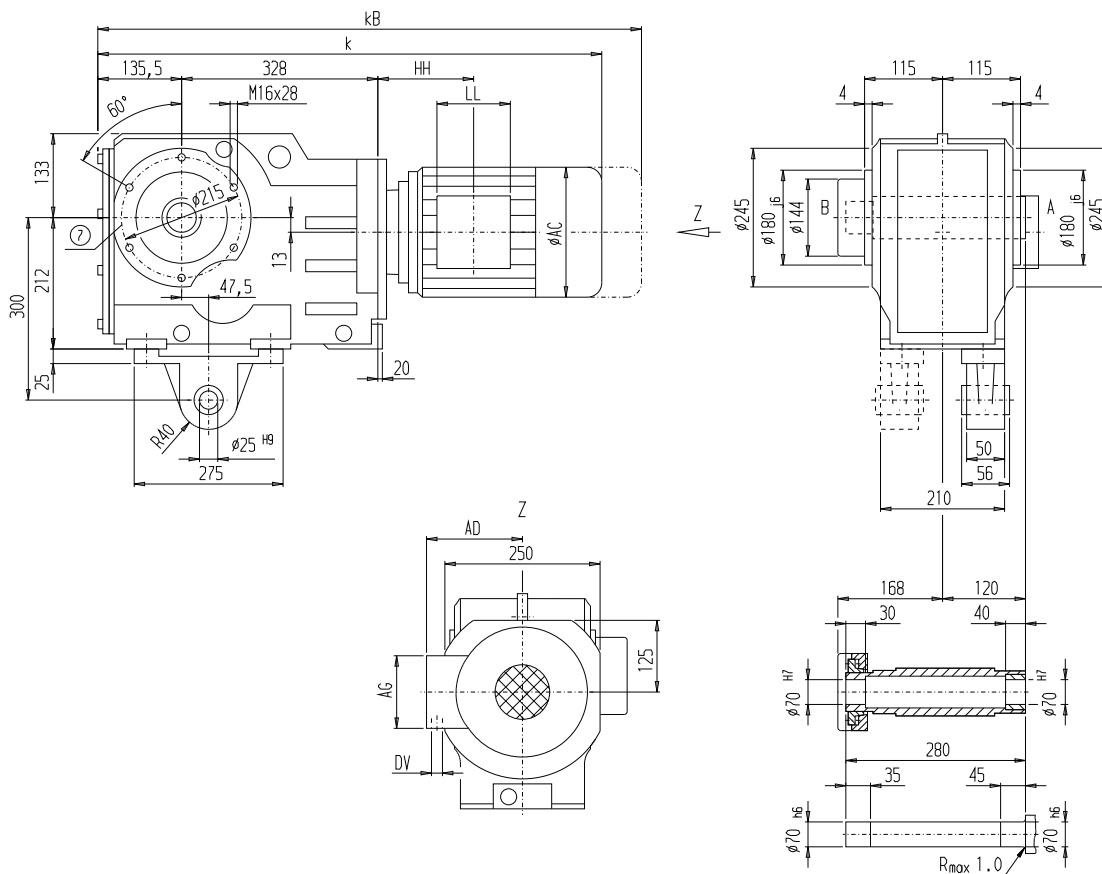
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KADS108 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

KADS012



Silnik	KADS108								Waga KADS108
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA80	732.5	796.0	156.5	155.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	130
LA90S	763.5	834.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	135
LA90L	763.5	834.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	135
LA90ZL	808.5	879.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	138
LA100L	807.0	888.0	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	143
LA112M	833.0	914.0	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	155
LA132S	893.0	995.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	167
LA132M	893.0	995.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	167
LA132ZM	939.0	1041.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	176
LA160M	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	201
LA160L	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	201
LG180ZM	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	323
LG180L	1057.0	1179.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	293
LG180ZL	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	323

Uwagi, patrz str. 4/225

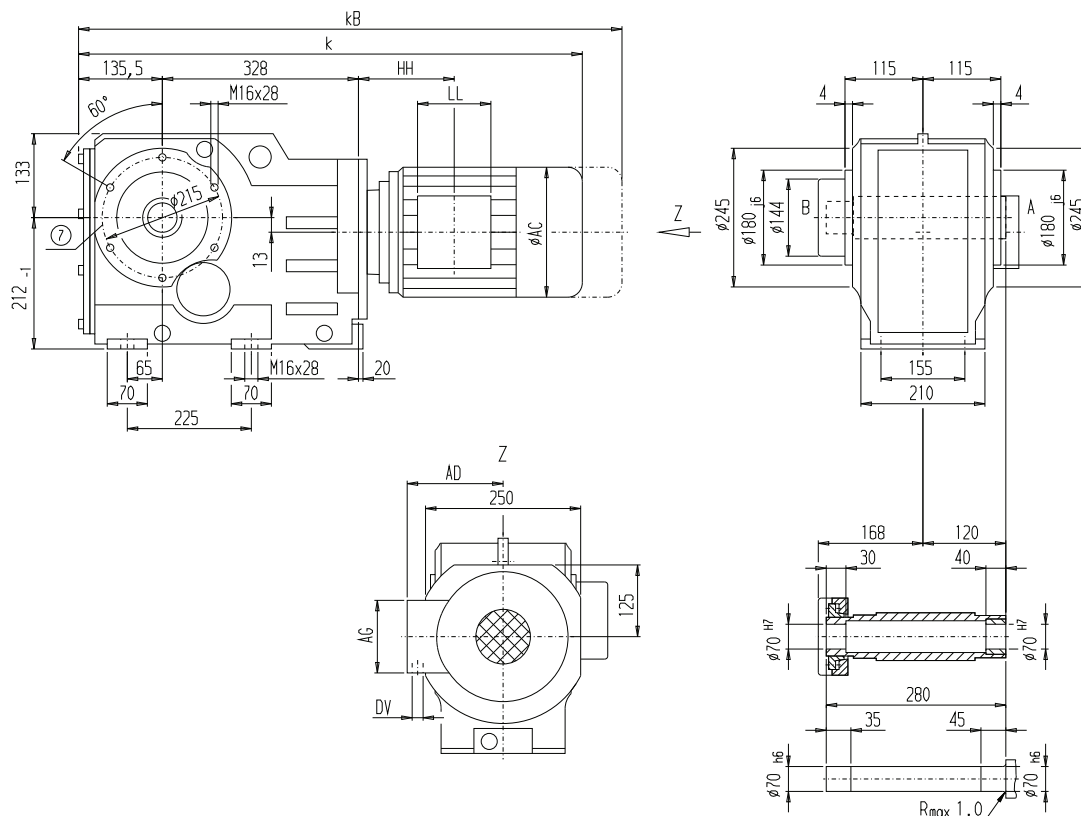
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZS108 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

KAZS012

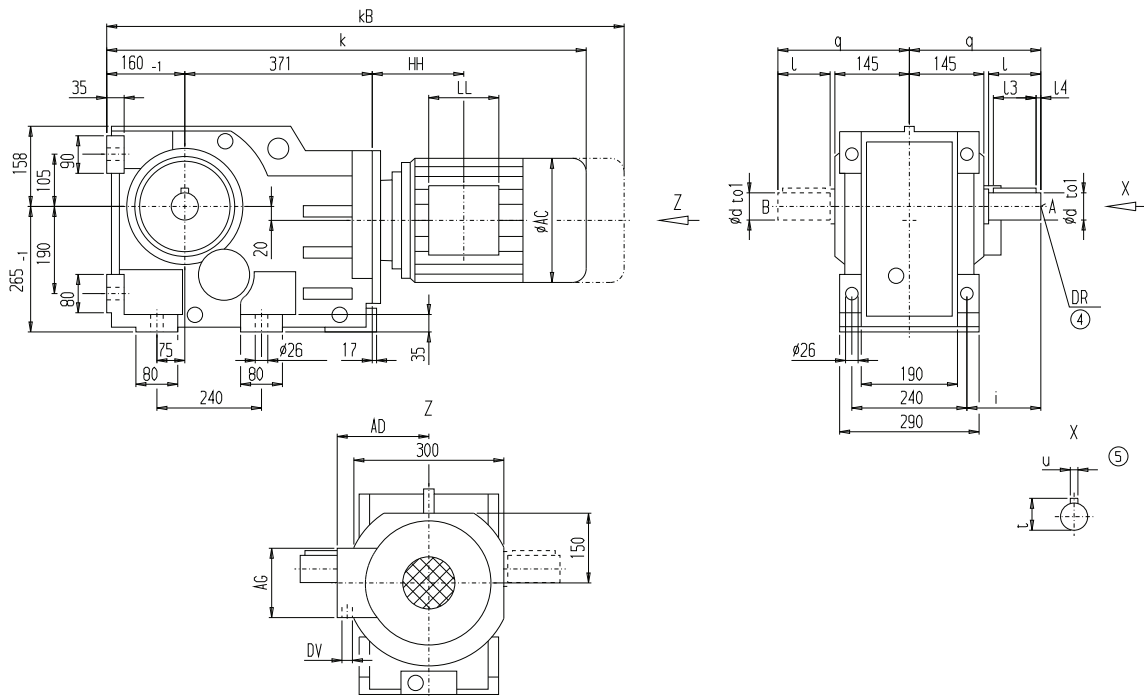


Silnik	KAZS108								Waga KAZS108
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA80	732.5	796.0	156.5	155.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	116
LA90S	763.5	834.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	120
LA90L	763.5	834.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	120
LA90ZL	808.5	879.5	174.0	163.0	90	90	87.5	M20x1.5/M25x2.5	123
LA100L	807.0	888.0	195.0	168.0	120	120	125.5	2xM32x1.5	128
LA112M	833.0	914.0	219.0	181.0	120	120	127.5	2xM32x1.5	140
LA132S	893.0	995.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	152
LA132M	893.0	995.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	152
LA132ZM	939.0	1041.0	259.0	195.0	140	140	168.0	2xM32x1.5	161
LA160M	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	187
LA160L	997.5	1116.0	313.5	227.0	165	165	195.5	2xM40x1.5	187
LG180ZM	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	309
LG180L	1057.0	1179.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	279
LG180ZL	1108.0	1230.0	348.0	322.5	260	192	212.5	2xM40x1.5	309

Uwagi, patrz str. 4/225

Reduktor K128 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

K012



4

d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
70	m6	140	125	7.5	74.5	20	170	290	M20x42
90*	m6	170	140	15.0	95.0	25	200	320	M24x50

*) Serie preferowane

Silnik	K128								Waga K128
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA90S	819.5	890.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	210
LA90L	819.5	890.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	210
LA90ZL	864.5	935.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	213
LA100L	862.5	943.5	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	218
LA112M	889.0	970.0	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	230
LA132S	948.0	1050.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	240
LA132M	948.0	1050.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	240
LA132ZM	994.0	1096.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	249
LA160M	1053.5	1172.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	275
LA160L	1053.5	1172.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	275
LG180ZM	1161.0	1283.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	401
LG180L	1110.0	1232.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	371
LG180ZL	1161.0	1283.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	401
LG200L	1166.0	1292.0	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	451
LG225S*	1427.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	607
LG225M*	1427.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	595
LG225ZM*	1487.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	653

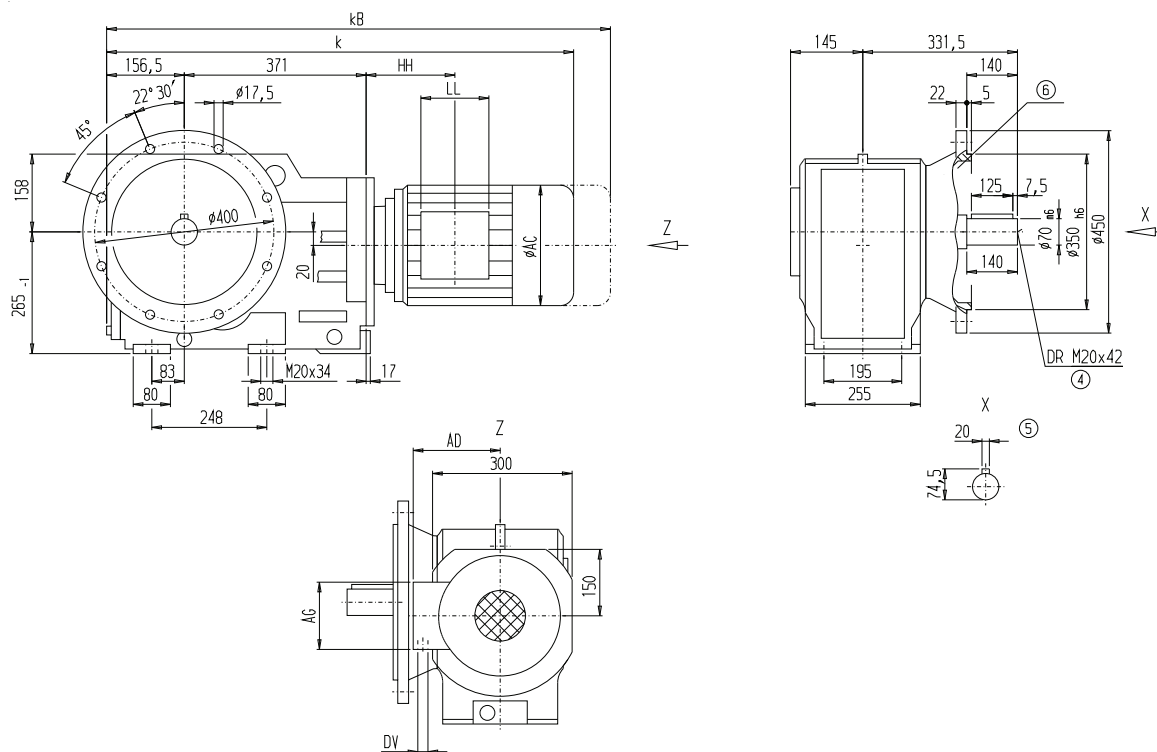
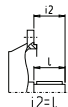
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KF128 (trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

KF012



Silnik	KF128								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KF128
LA90S	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	235
LA90L	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	235
LA90ZL	861.0	932.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	238
LA100L	859.0	940.0	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	243
LA112M	885.5	966.5	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	255
LA132S	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	265
LA132M	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	265
LA132ZM	990.5	1092.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	275
LA160M	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	300
LA160L	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	300
LG180ZM	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	427
LG180L	1106.5	1228.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	397
LG180ZL	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	427
LG200L	1162.5	1288.5	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	477
LG225S*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	633
LG225M*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	621
LG225ZM*	1484.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	679

DIN 332
Uwagi, patrz str. 4/224

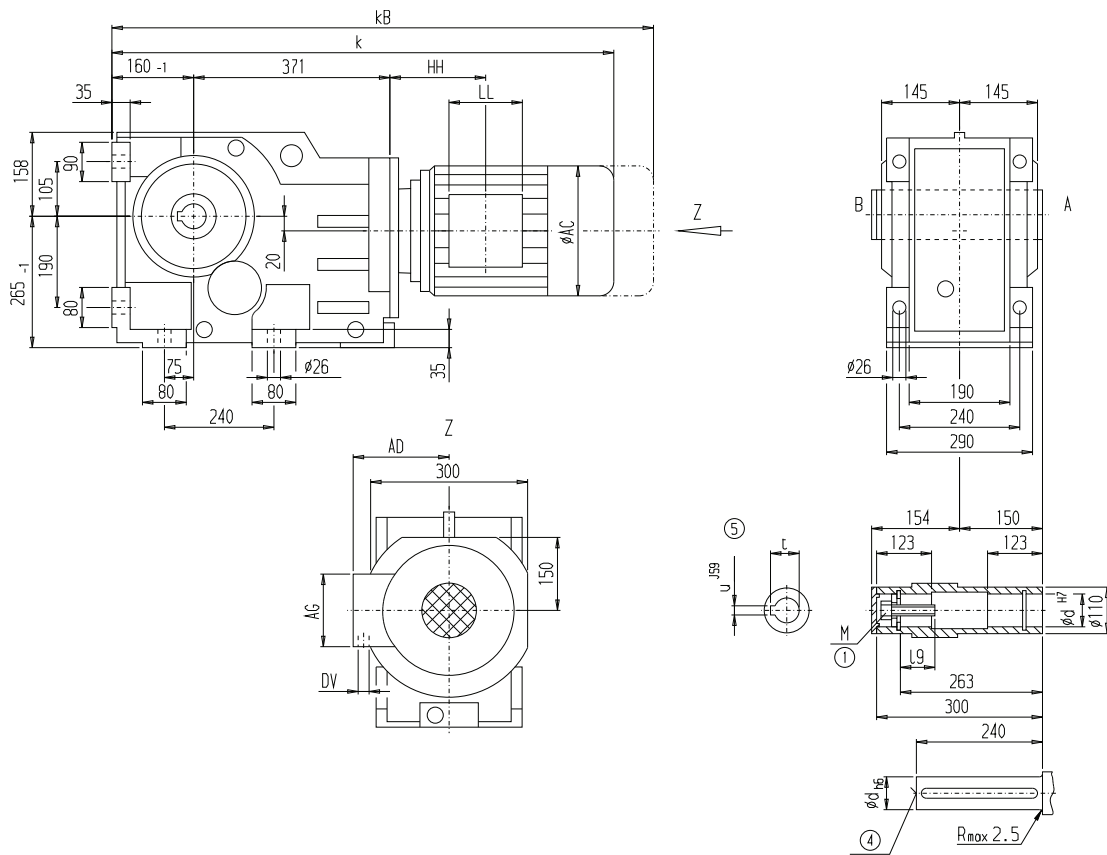
Klin / wpust klinowy DIN 6885

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor KA128 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

KA012



d	l9	M	t	u
80*	63.5	M20	85.4	22
70	63.5	M20	74.9	20

*) Serie preferowane

Silnik	KA128								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KA128
LA90S	819.5	890.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	190
LA90L	819.5	890.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	190
LA90ZL	864.5	935.5	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	193
LA100L	862.5	943.5	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	198
LA112M	889.0	970.0	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	210
LA132S	948.0	1050.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	220
LA132M	948.0	1050.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	220
LA132ZM	994.0	1096.0	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	230
LA160M	1053.5	1172.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	255
LA160L	1053.5	1172.0	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	255
LG180ZM	1161.0	1283.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	382
LG180L	1110.0	1232.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	352
LG180ZL	1161.0	1283.0	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	382
LG200L	1166.0	1292.0	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	432
LG225S*	1427.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	588
LG225M*	1427.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	576
LG225ZM*	1487.5	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	634

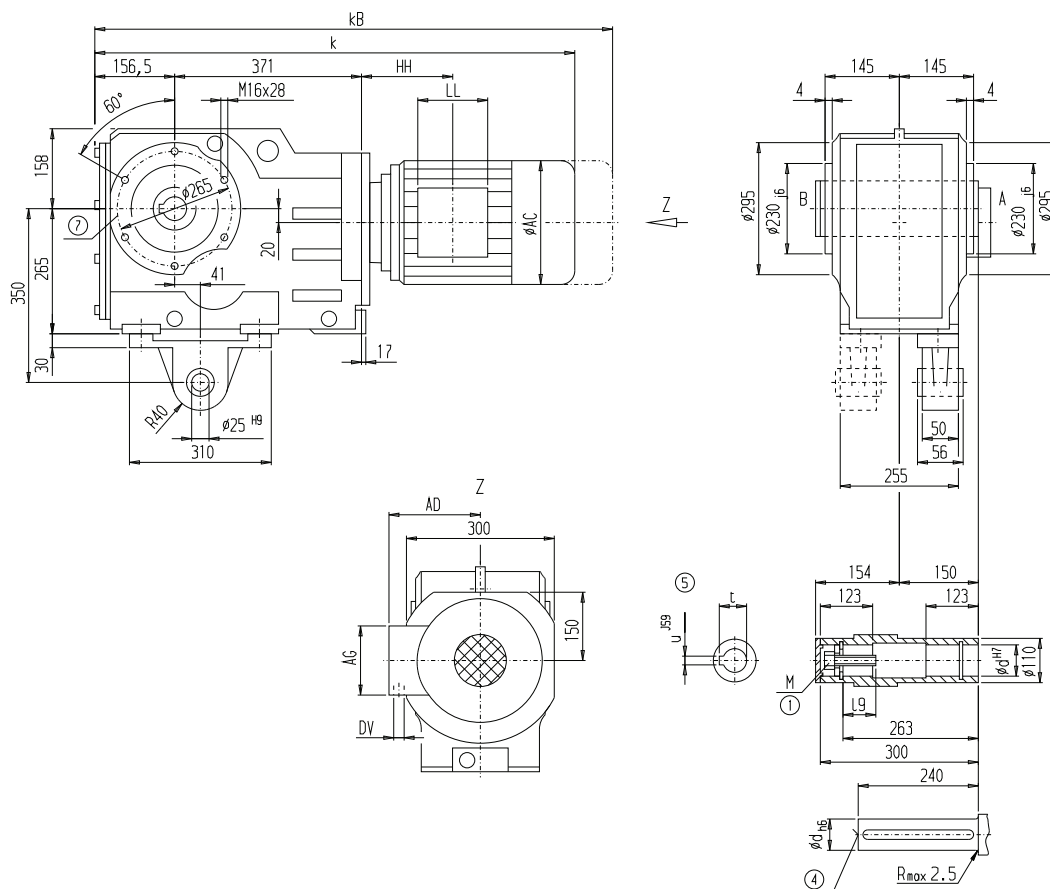
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAD128 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

KAD012



d	l9	M	t	u
80*	63.5	M20	85.4	22
70	63.5	M20	74.9	20

*) Serie preferowane

Silnik	KAD128								Waga KAD128
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA90S	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	204
LA90L	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	204
LA90ZL	861.0	932.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	207
LA100L	859.0	940.0	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	212
LA112M	885.5	966.5	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	224
LA132S	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	235
LA132M	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	235
LA132ZM	990.5	1092.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	244
LA160M	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	269
LA160L	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	269
LG180ZM	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	396
LG180L	1106.5	1228.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	366
LG180ZL	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	396
LG200L	1162.5	1288.5	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	446
LG225S*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	602
LG225M*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	590
LG225ZM*	1484.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	648

DIN332
Klin / wpust klinowy DIN 6885

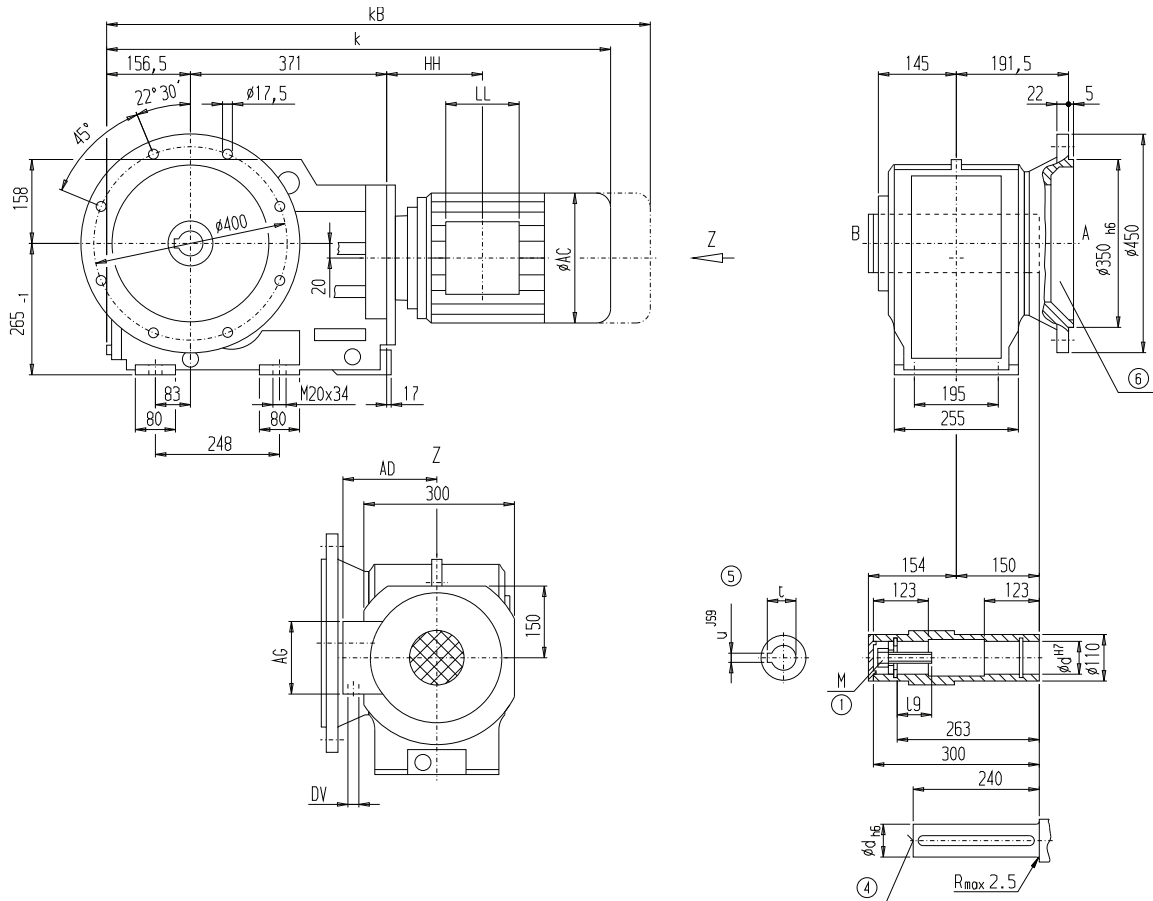
EN 24014
Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor KAF128 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem

KAF012



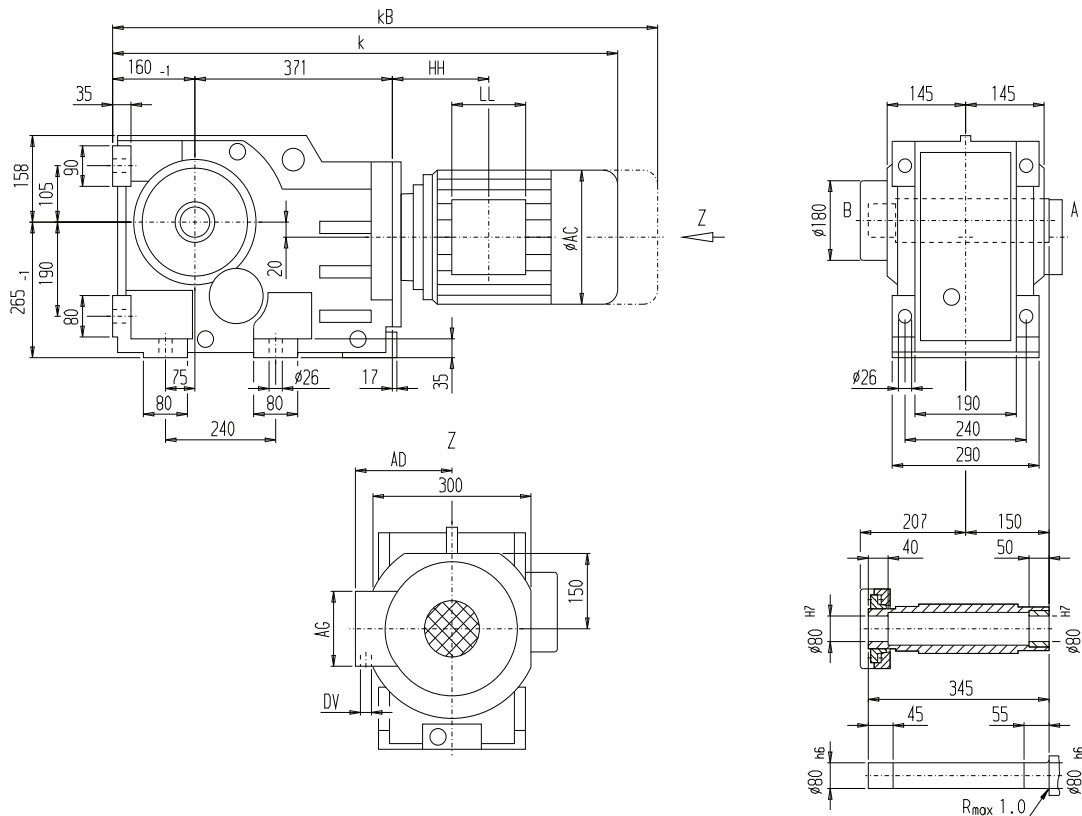
d	l9	M	t	u
80*	63.5	M20	85.4	22
70	63.5	M20	74.9	20

*) Serie preferowane

Silnik	KAF128								Waga KAF128
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA90S	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	215
LA90L	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	215
LA90ZL	861.0	932.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	218
LA100L	859.0	940.0	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	223
LA112M	885.5	966.5	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	235
LA132S	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	246
LA132M	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	246
LA132ZM	990.5	1092.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	255
LA160M	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	280
LA160L	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	280
LG180ZM	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	407
LG180L	1106.5	1228.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	377
LG180ZL	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	407
LG200L	1162.5	1288.5	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	457
LG225S*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	603
LG225M*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	601
LG225ZM*	1484.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	659

Reduktor KAS128 (trzystopniowy), montaż na wale z tuleją zaciskową

KAS012



KAS128									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAS128
LA90S	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	194
LA90L	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	194
LA90ZL	861.0	932.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	197
LA100L	859.0	940.0	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	202
LA112M	885.5	966.5	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	214
LA132S	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	225
LA132M	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	225
LA132ZM	990.5	1092.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	234
LA160M	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	259
LA160L	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	259
LG180ZM	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	386
LG180L	1106.5	1228.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	356
LG180ZL	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	386
LG200L	1162.5	1288.5	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	436
LG225S*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	592
LG225M*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	580
LG225ZM*	1484.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	638

* Z adapterem

AA Na zapytanie

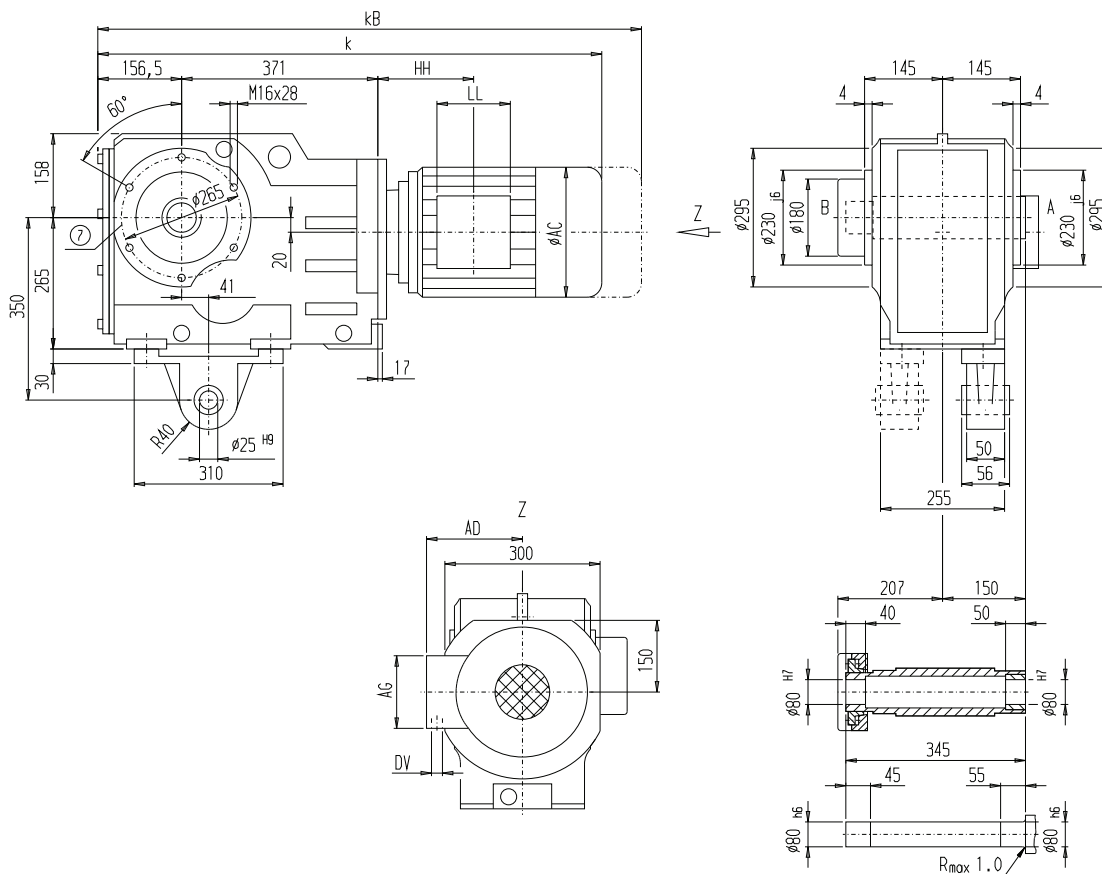
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KADS128 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

KADS012



Silnik	KADS128								Waga KADS128
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA90S	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	209
LA90L	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	209
LA90ZL	861.0	932.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	212
LA100L	859.0	940.0	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	217
LA112M	885.5	966.5	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	228
LA132S	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	239
LA132M	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	239
LA132ZM	990.5	1092.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	248
LA160M	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	274
LA160L	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	274
LG180ZM	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	400
LG180L	1106.5	1228.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	370
LG180ZL	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	400
LG200L	1162.5	1288.5	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	450
LG225S*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	606
LG225M*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	594
LG225ZM*	1484.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	652

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Uwagi, patrz str. 4/225

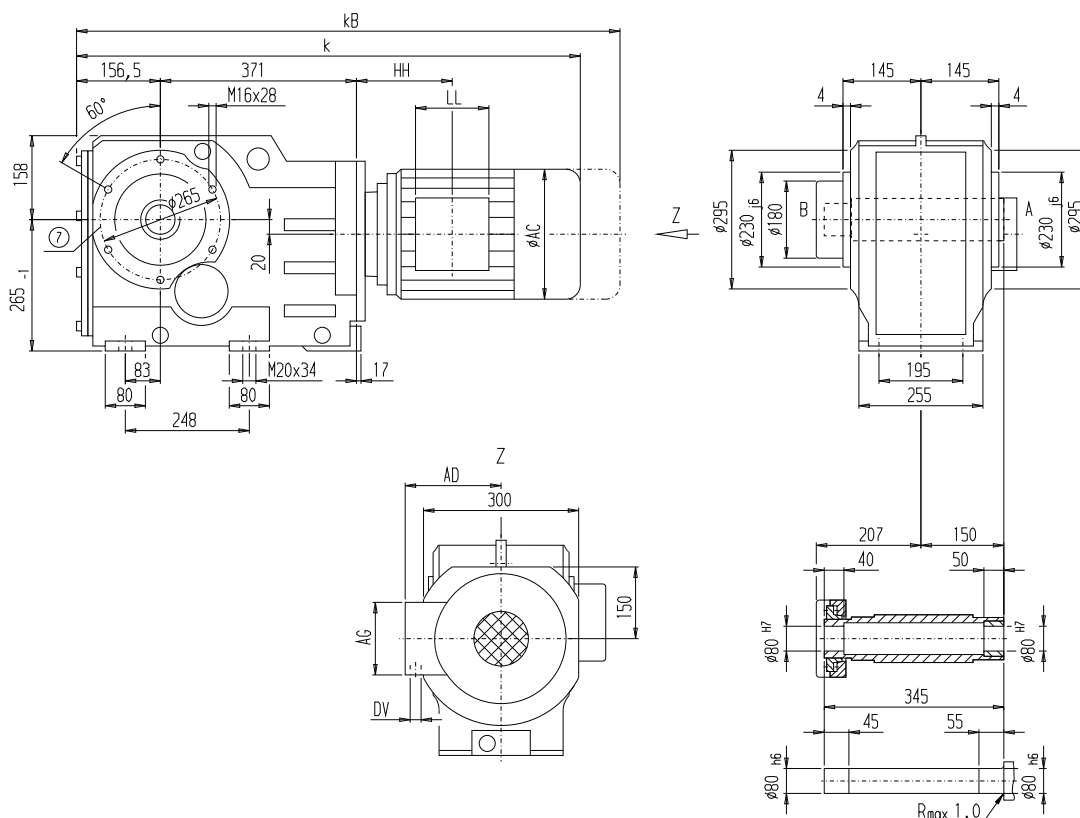
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZS128 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

KAZS012



Silnik	KAZS128								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAZS128
LA90S	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	202
LA90L	816.0	887.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	202
LA90ZL	861.0	932.0	174.0	163.0	90	90	76.0	M20x1.5/M25x2.5	205
LA100L	859.0	940.0	195.0	168.0	120	120	113.5	2xM32x1.5	210
LA112M	885.5	966.5	219.0	181.0	120	120	116.0	2xM32x1.5	222
LA132S	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	233
LA132M	944.5	1046.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	233
LA132ZM	990.5	1092.5	259.0	195.0	140	140	155.5	2xM32x1.5	242
LA160M	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	267
LA160L	1050.0	1168.5	313.5	227.0	165	165	184.0	2xM40x1.5	267
LG180ZM	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	394
LG180L	1106.5	1228.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	364
LG180ZL	1157.5	1279.5	348.0	322.5	260	192	198.0	2xM40x1.5	394
LG200L	1162.5	1288.5	385.0	301.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	444
LG225S*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	600
LG225M*	1424.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	588
LG225ZM*	1484.0	AA	439.0	325.0	260	192	196.5	2xM50x1.5	646

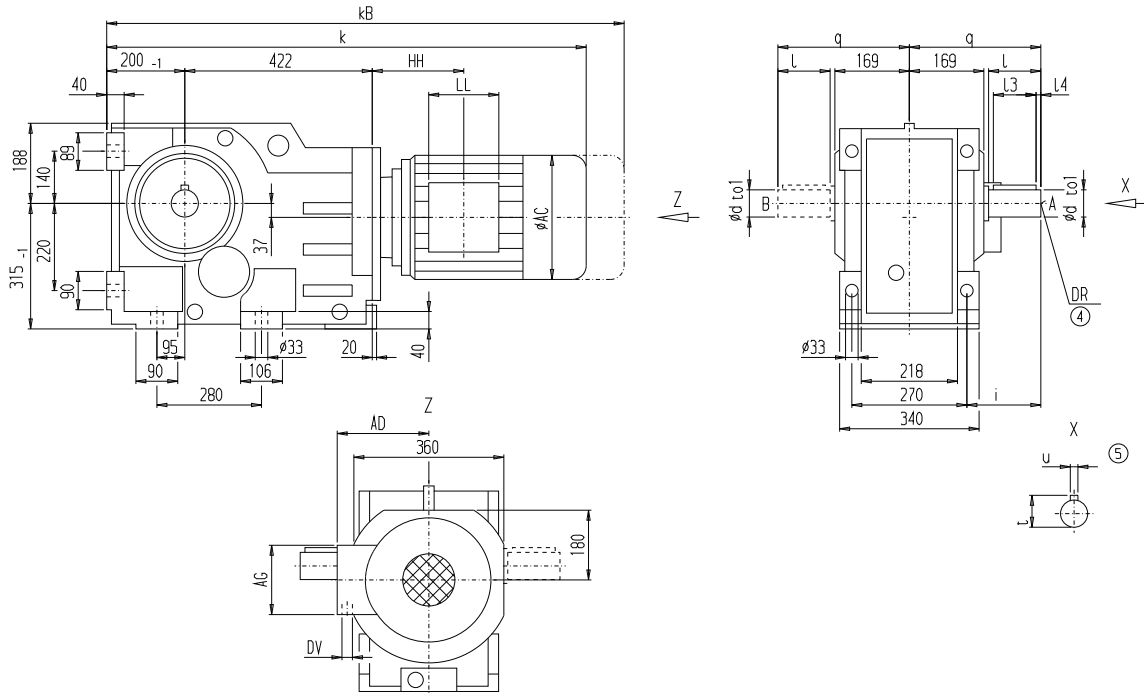
* Z adapterem

AA Na zapytanie

Uwagi, patrz str. 4/225

Reduktor K148 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

K012



4

d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
90*	m6	170	140	15	95	25	210	345	M24x50
70	m6	210	180	15	106	28	250	385	

*) Serie preferowane

Silnik	K148									Waga K148
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA100L	944.0	1025.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	319	
LA112M	969.5	1050.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	331	
LA132S	1028.5	1130.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	340	
LA132M	1028.5	1130.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	340	
LA132ZM	1074.5	1176.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	349	
LA160M	1128.0	1246.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	379	
LA160L	1128.0	1246.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	379	
LG180ZM	1238.5	1360.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	500	
LG180L	1187.5	1309.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	470	
LG180ZL	1238.5	1360.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	500	
LG200L	1243.5	1369.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	550	
LG225S	1316.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	626	
LG225M	1316.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	614	
LG225ZM	1376.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	672	
LG250M*	1604.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	794	
LG250ZM*	1671.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	897	

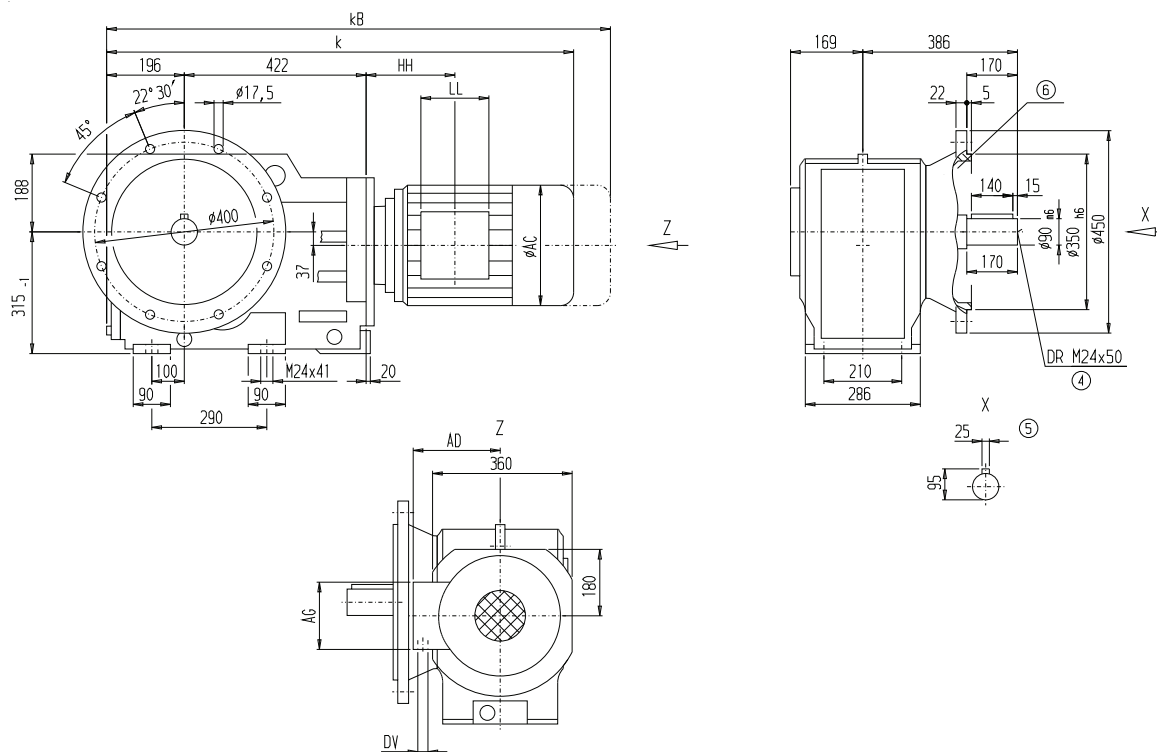
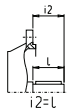
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KF148 (trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

KF012



KF148									Waga
Silnik	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KF148
LA100L	940.0	1021.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	349
LA112M	965.5	1046.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	361
LA132S	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	370
LA132M	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	370
LA132ZM	1070.5	1172.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	379
LA160M	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	409
LA160L	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	409
LG180ZM	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	530
LG180L	1183.5	1305.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	500
LG180ZL	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	530
LG200L	1239.5	1365.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	580
LG225S	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	656
LG225M	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	644
LG225ZM	1372.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	702
LG250M*	1600.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	824
LG250ZM*	1670.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	927

DIN 332
Uwagi, patrz str. 4/224

Klin / wpust klinowy DIN 6885

* Z adapterem

AA Na zapytanie

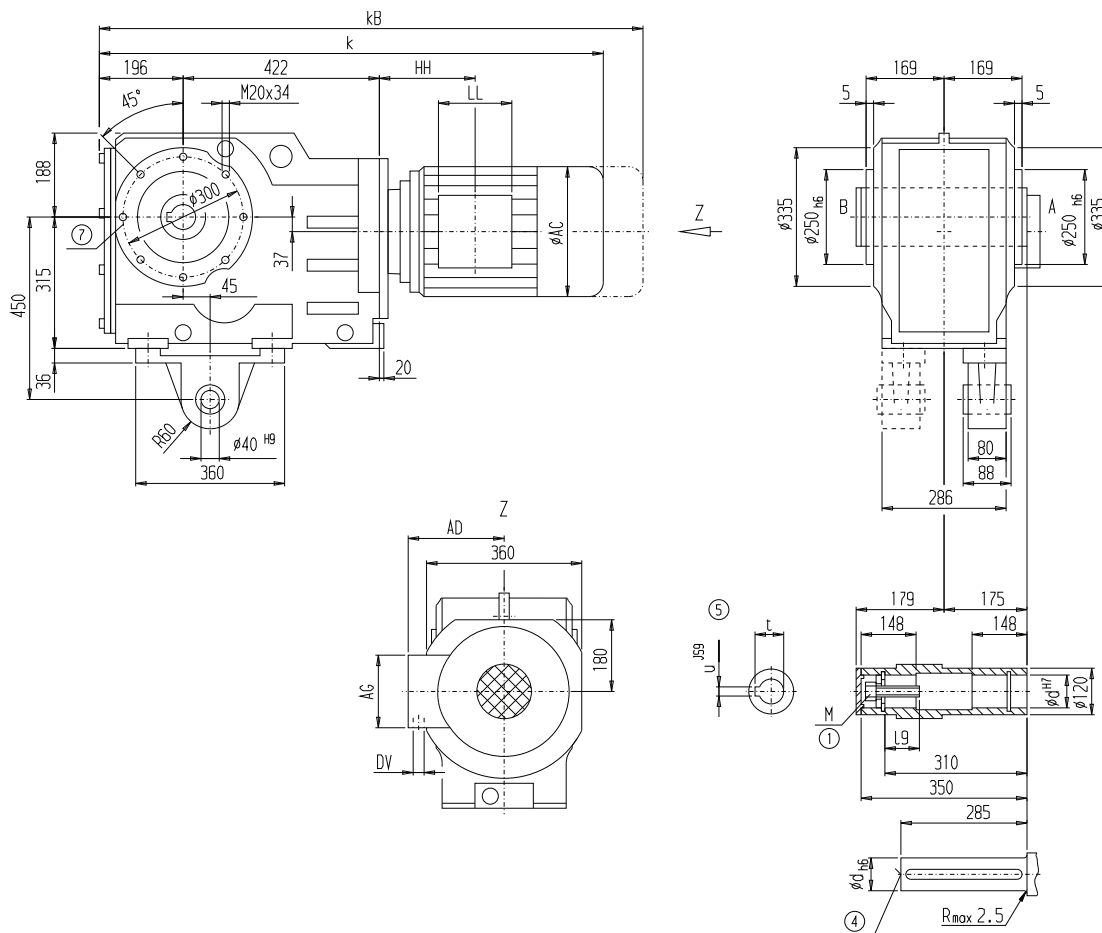
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAD148 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

KAD012



d	l9	M	t	u
90*	72.0	M24	95.4	25
80	63.5	M20	85.4	22

*) Serie preferowane

Silnik	KAD148								Waga KAD148
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA100L	940.0	1021.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	319
LA112M	965.5	1046.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	330
LA132S	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	339
LA132M	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	339
LA132ZM	1070.5	1172.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	349
LA160M	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	379
LA160L	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	379
LG180ZM	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	500
LG180L	1183.5	1305.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	470
LG180ZL	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	500
LG200L	1239.5	1365.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	550
LG225S	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	626
LG225M	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	614
LG225ZM	1372.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	672
LG250M*	1600.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	794
LG250ZM*	1670.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	897

DIN332
Klin / wpust klinowy DIN 6885

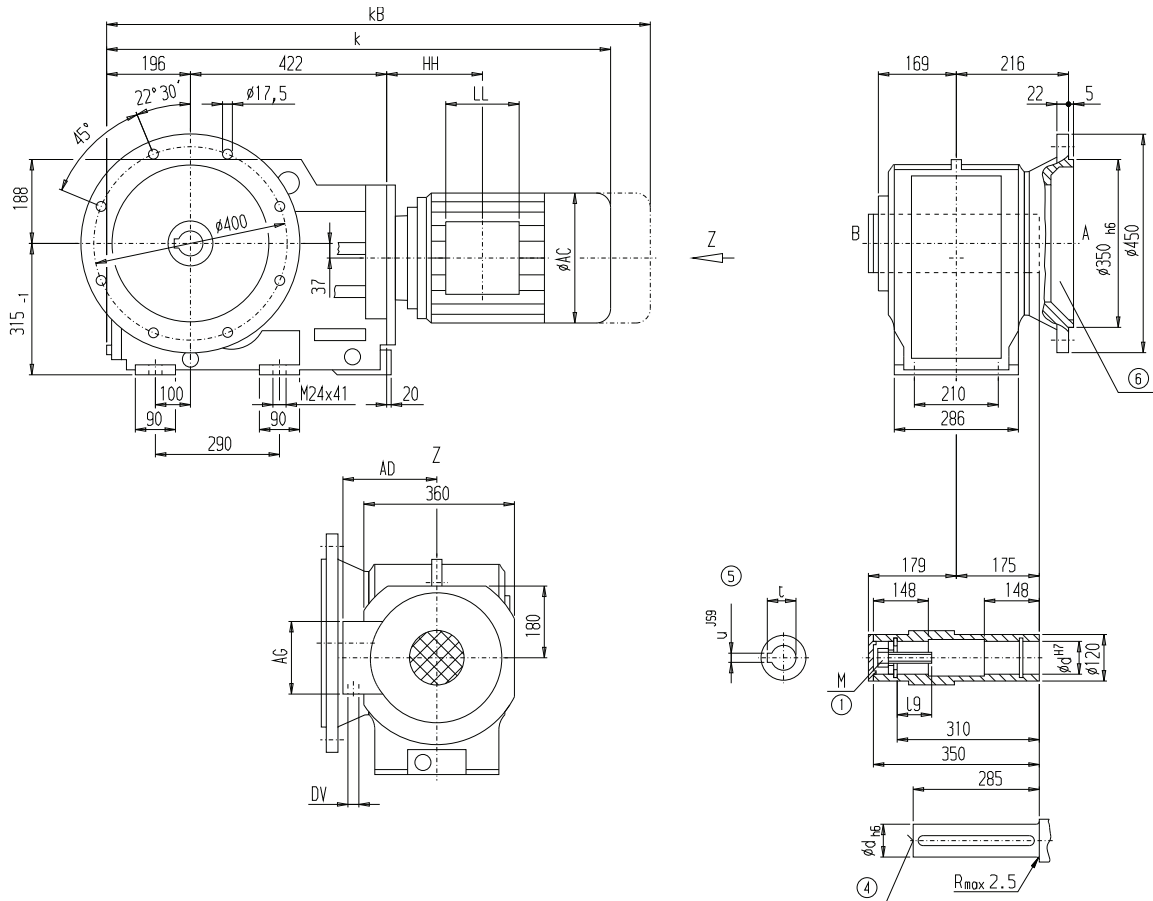
EN 24014
Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor KAF148 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem

KAF012



d	l9	M	t	u
90*	72.0	M24	95.4	25
80	63.5	M20	85.4	22

*) Serie preferowane

Silnik	KAF148								Waga KAF148
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA100L	940.0	1021.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	321
LA112M	965.5	1046.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	333
LA132S	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	342
LA132M	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	342
LA132ZM	1070.5	1172.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	351
LA160M	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	381
LA160L	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	381
LG180ZM	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	502
LG180L	1183.5	1305.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	472
LG180ZL	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	502
LG200L	1239.5	1365.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	552
LG225S	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	628
LG225M	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	616
LG225ZM	1372.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	674
LG250M*	1600.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	796
LG250ZM*	1670.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	899

DIN332
Klin / wpust klinowy DIN 6885

EN 24014
Uwagi, patrz str. 4/224

* Z adapterem

AA Na zapytanie

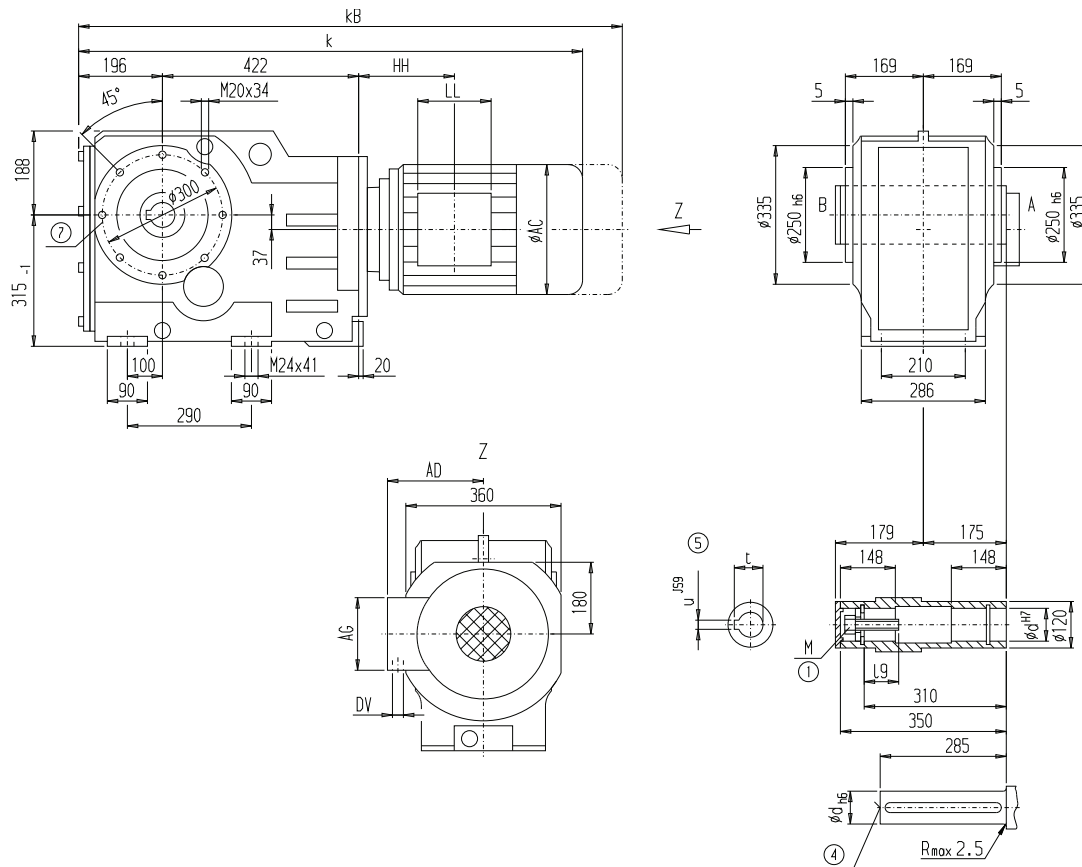
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZ148 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C)

KAZ012



d	l ₉	M	t	u
90*	72.0	M24	95.4	25
80	63.5	M20	85.4	22

*) Serie preferowane

Silnik	KAZ148								Waga KAZ148
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA100L	940.0	1021.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	302
LA112M	965.5	1046.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	314
LA132S	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	323
LA132M	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	323
LA132ZM	1070.5	1172.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	332
LA160M	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	362
LA160L	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	362
LG180ZM	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	483
LG180L	1183.5	1305.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	453
LG180ZL	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	483
LG200L	1239.5	1365.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	533
LG225S	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	609
LG225M	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	597
LG225ZM	1372.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	655
LG250M*	1600.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	777
LG250ZM*	1670.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	880

DIN332
Klin / wpuśt klinowy DIN 6885

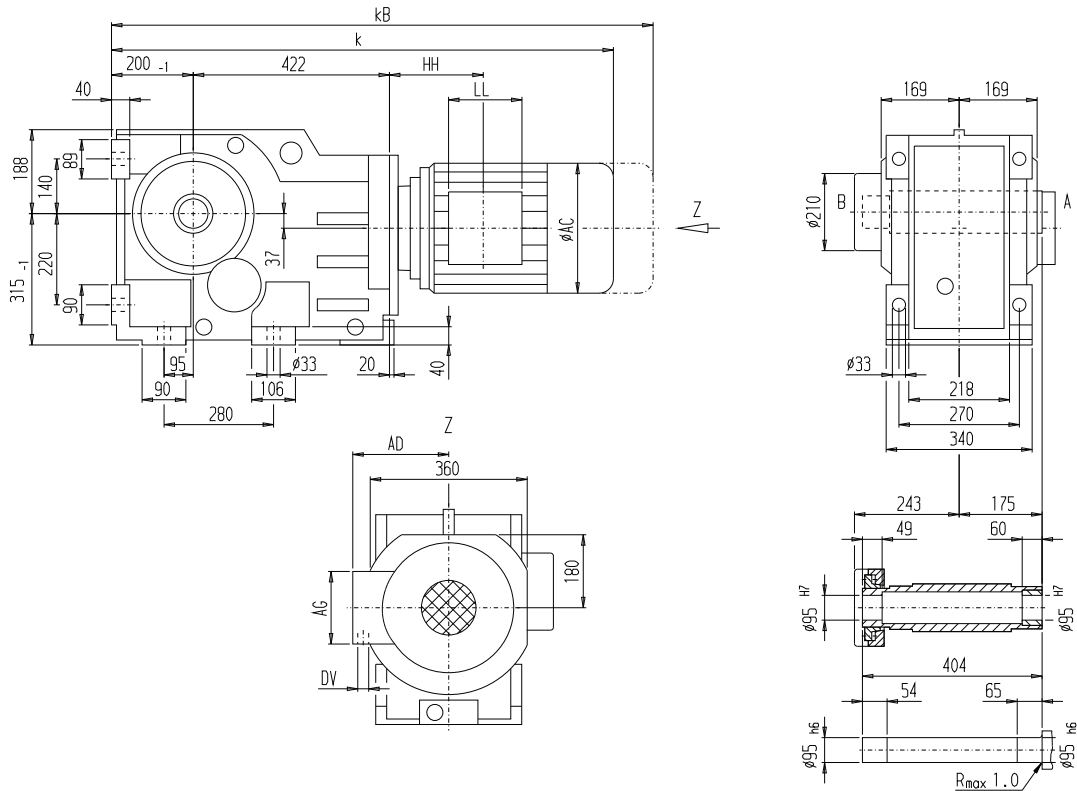
EN 24014
Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor KAS148 (trzystopniowy), montaż na wale z tuleją zaciskową

KAS012



4

Silnik	KAS148								Waga KAS148
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA100L	944.0	1025.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	298
LA112M	969.5	1050.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	310
LA132S	1028.5	1130.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	319
LA132M	1028.5	1130.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	319
LA132ZM	1074.5	1176.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	328
LA160M	1128.0	1246.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	358
LA160L	1128.0	1246.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	358
LG180ZM	1238.5	1360.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	479
LG180L	1187.5	1309.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	449
LG180ZL	1238.5	1360.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	479
LG200L	1243.5	1369.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	529
LG225S	1316.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	605
LG225M	1316.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	593
LG225ZM	1376.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	651
LG250M*	1604.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	773
LG250ZM*	1674.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	876

* Z adapterem

AA Na zapytanie

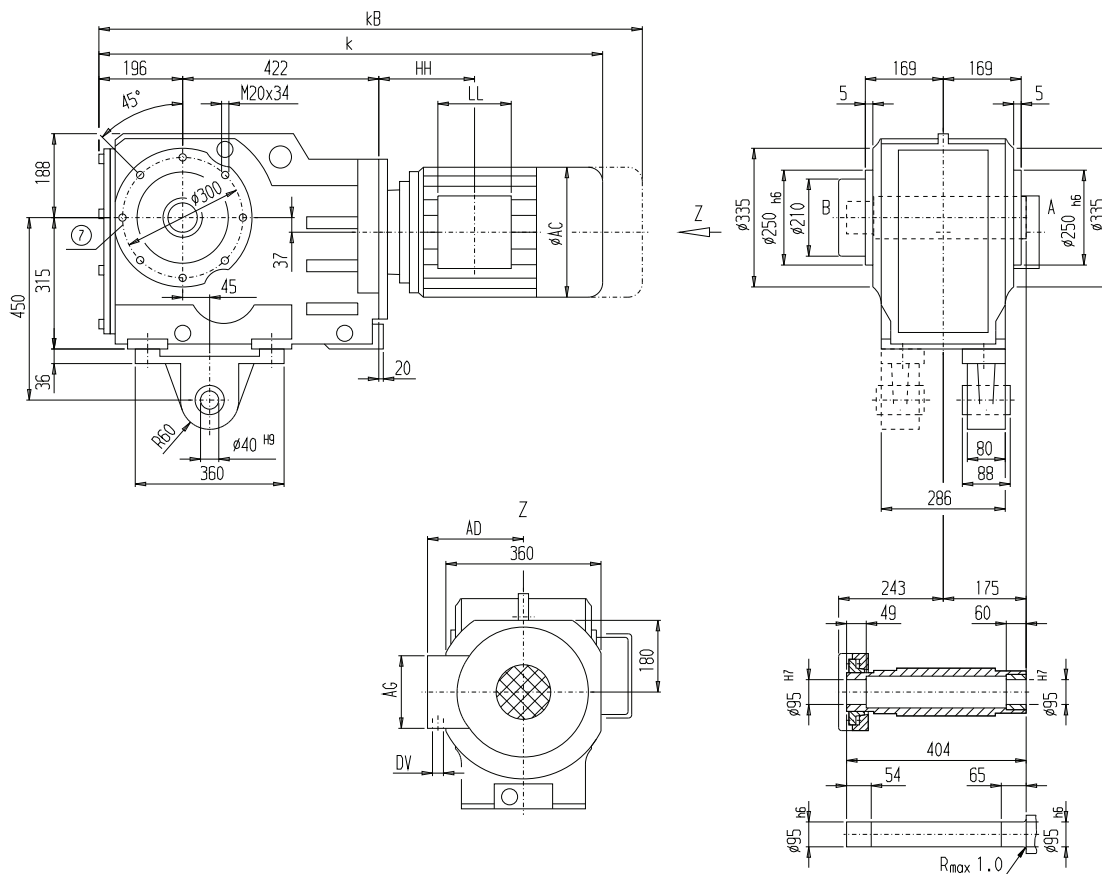
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KADS148 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

KADS012



KADS148									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KADS148
LA100L	940.0	1021.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	326
LA112M	965.5	1046.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	337
LA132S	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	346
LA132M	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	346
LA132ZM	1070.5	1172.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	356
LA160M	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	386
LA160L	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	386
LG180ZM	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	507
LG180L	1183.5	1305.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	477
LG180ZL	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	507
LG200L	1239.5	1365.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	557
LG225S	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	633
LG225M	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	621
LG225ZM	1372.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	679
LG250M*	1600.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	801
LG250ZM*	1670.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	904

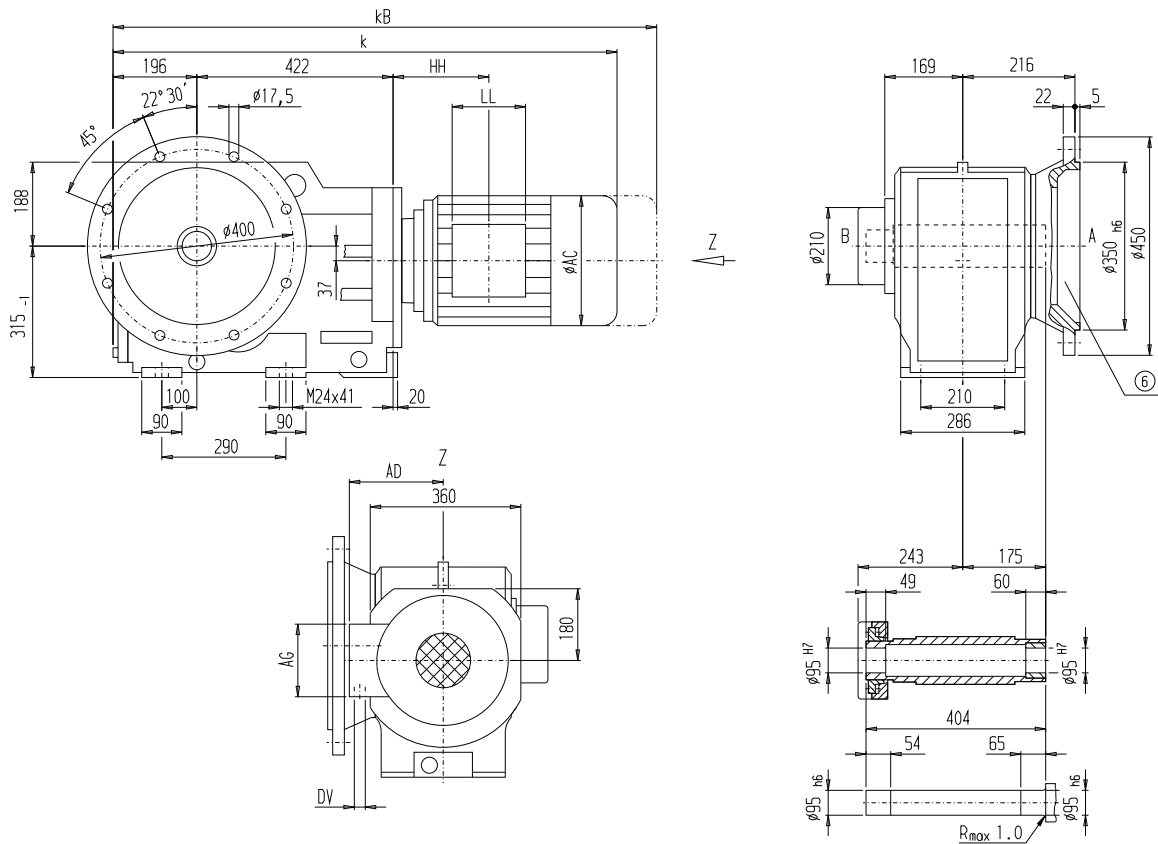
Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor KAFS148 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem i tuleją zaciskową

KAFS012



Silnik	KAFS148								Waga KAFS148
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA100L	940.0	1021.0	195.0	168.0	120	120	104.0	2xM32x1.5	328
LA112M	965.5	1046.5	219.0	181.0	120	120	105.5	2xM32x1.5	340
LA132S	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	349
LA132M	1024.5	1126.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	349
LA132ZM	1070.5	1172.5	259.0	195.0	140	140	145.0	2xM32x1.5	358
LA160M	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	388
LA160L	1124.0	1242.5	313.5	227.0	165	165	167.5	2xM40x1.5	388
LG180ZM	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	509
LG180L	1183.5	1305.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	479
LG180ZL	1234.5	1356.5	348.0	322.5	260	192	184.5	2xM40x1.5	509
LG200L	1239.5	1365.5	385.0	301.0	260	192	214.5	2xM50x1.5	559
LG225S	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	635
LG225M	1312.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	623
LG225ZM	1372.0	AA	439.0	325.0	260	192	250.0	2xM50x1.5	681
LG250M*	1600.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	803
LG250ZM*	1670.5	AA	489.0	392.0	300	236	237.5	2xM63x1.5	906

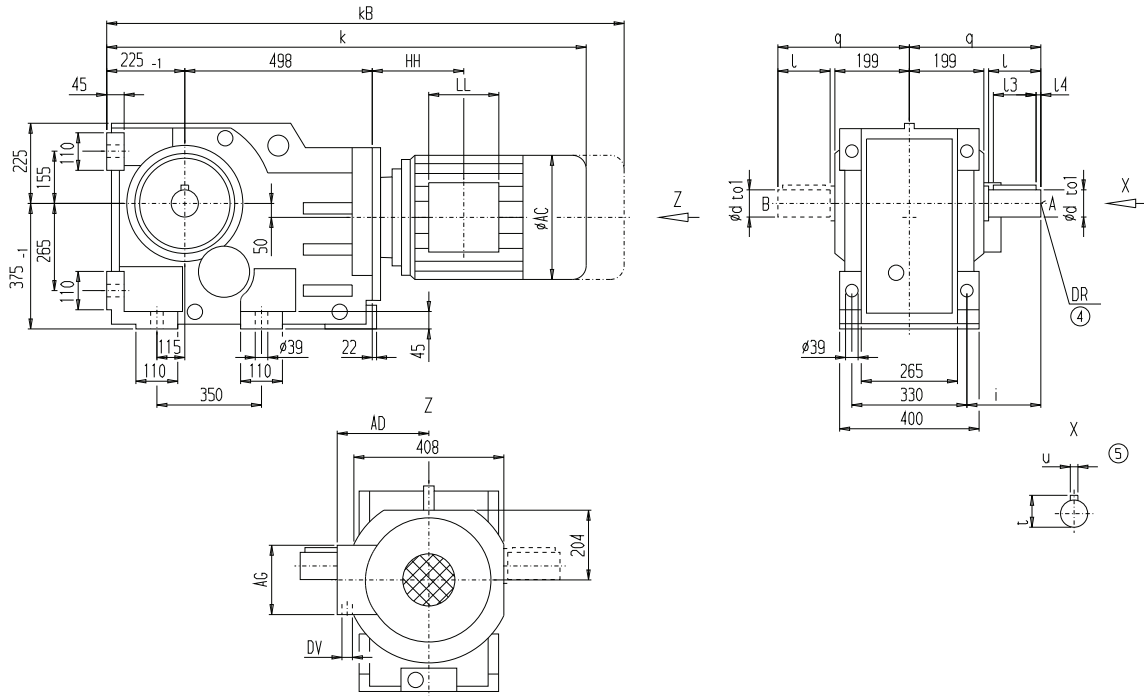
Uwagi, patrz str. 4/224

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor K168 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

K012



4

d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
110	m6	210	180	15	116	28	250	415	M24x50
120*	m6	210	180	15	127	32	250	415	

Silnik	K168								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	K168
LA132S	1121.5	1223.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	511
LA132M	1121.5	1223.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	511
LA132ZM	1167.5	1269.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	520
LA160M	1221.5	1340.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	545
LA160L	1221.5	1340.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	545
LG180ZM	1332.0	1454.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	671
LG180L	1281.0	1403.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	641
LG180ZL	1332.0	1454.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	671
LG200L	1337.0	1463.0	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	721
LG225S	1409.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	794
LG225M	1409.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	782
LG225ZM	1469.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	840
LG250M	1504.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	884
LG250ZM	1574.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	987
LG280S*	1780.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1115
LG280M*	1780.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1127
LG280ZM*	1890.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1215

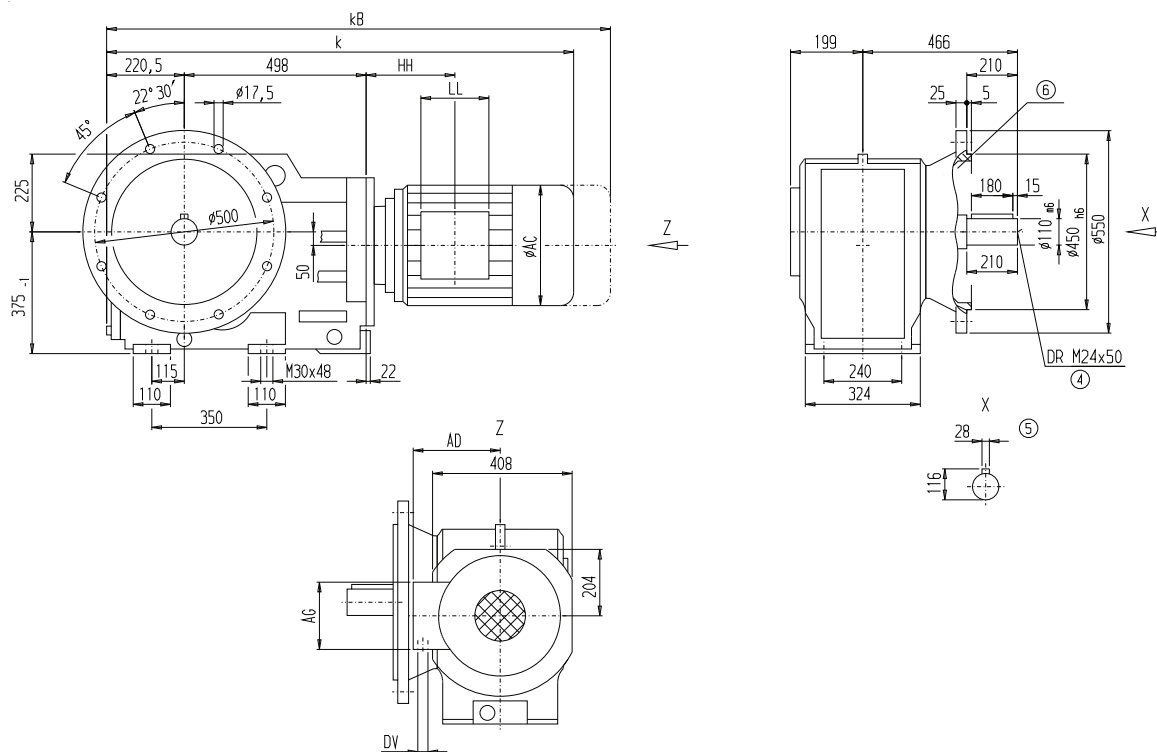
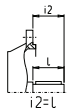
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KF168 (trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

KF012



Silnik	KF168								Waga KF168
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA132S	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	573
LA132M	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	573
LA132ZM	1163.0	1265.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	582
LA160M	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	607
LA160L	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	607
LG180ZM	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	733
LG180L	1276.5	1398.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	703
LG180ZL	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	733
LG200L	1332.5	1458.5	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	783
LG225S	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	856
LG225M	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	845
LG225ZM	1465.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	903
LG250M	1500.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	947
LG250ZM	1570.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	1050
LG280S*	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1180
LG280M*	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1190
LG280ZM*	1886.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1278

DIN 332
Uwagi, patrz str. 4/224

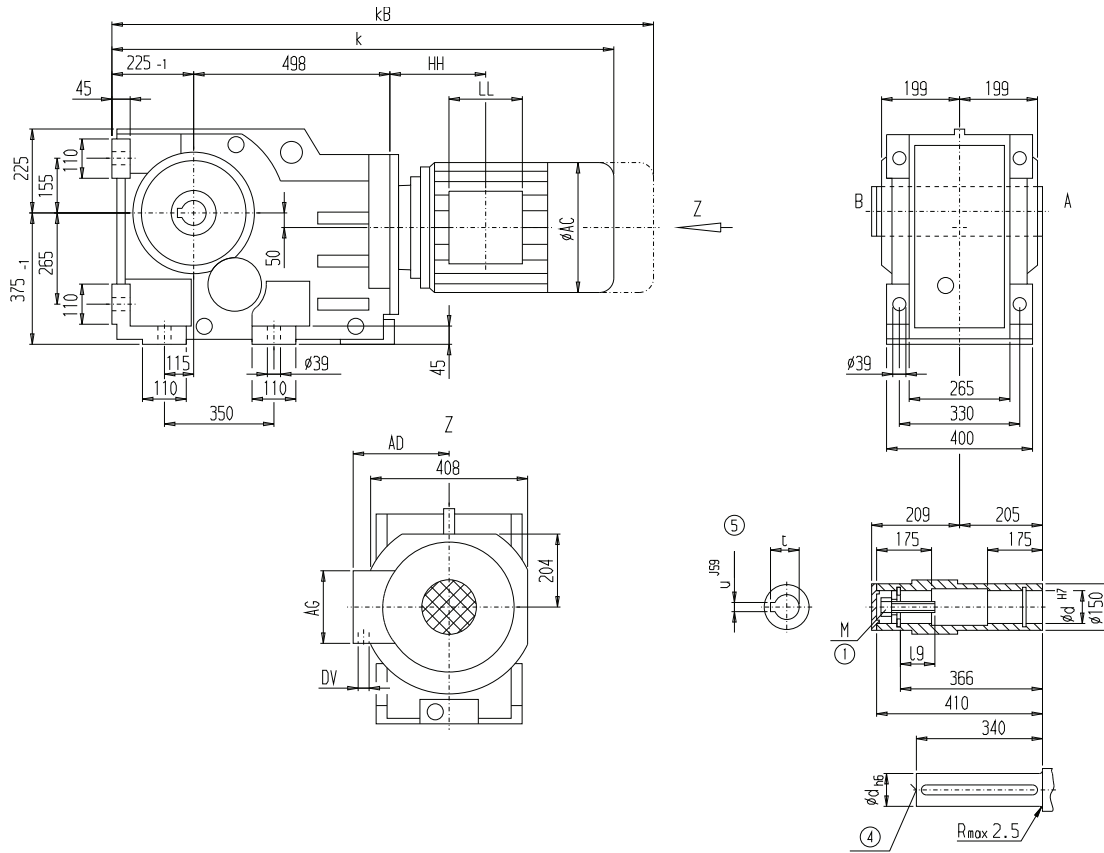
Klin / wpust klinowy DIN 6885

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor KA168 (trzystopniowy), wykonanie łapowe

KA012



4

d	l9	M	t	u
110*	73	M24	116.4	28
100	72	M24	106.4	28

*) Serie preferowane

KA168									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KA168
LA132S	1121.5	1223.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	483
LA132M	1121.5	1223.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	483
LA132ZM	1167.5	1269.5	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	492
LA160M	1221.5	1340.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	517
LA160L	1221.5	1340.0	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	517
LG180ZM	1332.0	1454.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	643
LG180L	1281.0	1403.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	613
LG180ZL	1332.0	1454.0	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	643
LG200L	1337.0	1463.0	385.0	301.0	260	192)	207.0	2xM50x1.5	693
LG225S	1409.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	766
LG225M	1409.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	754
LG225ZM	1469.5	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	712
LG250M	1504.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	856
LG250ZM	1574.5	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	959
LG280S*	1780.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1087
LG280M*	1780.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1099
LG280ZM*	1890.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1187

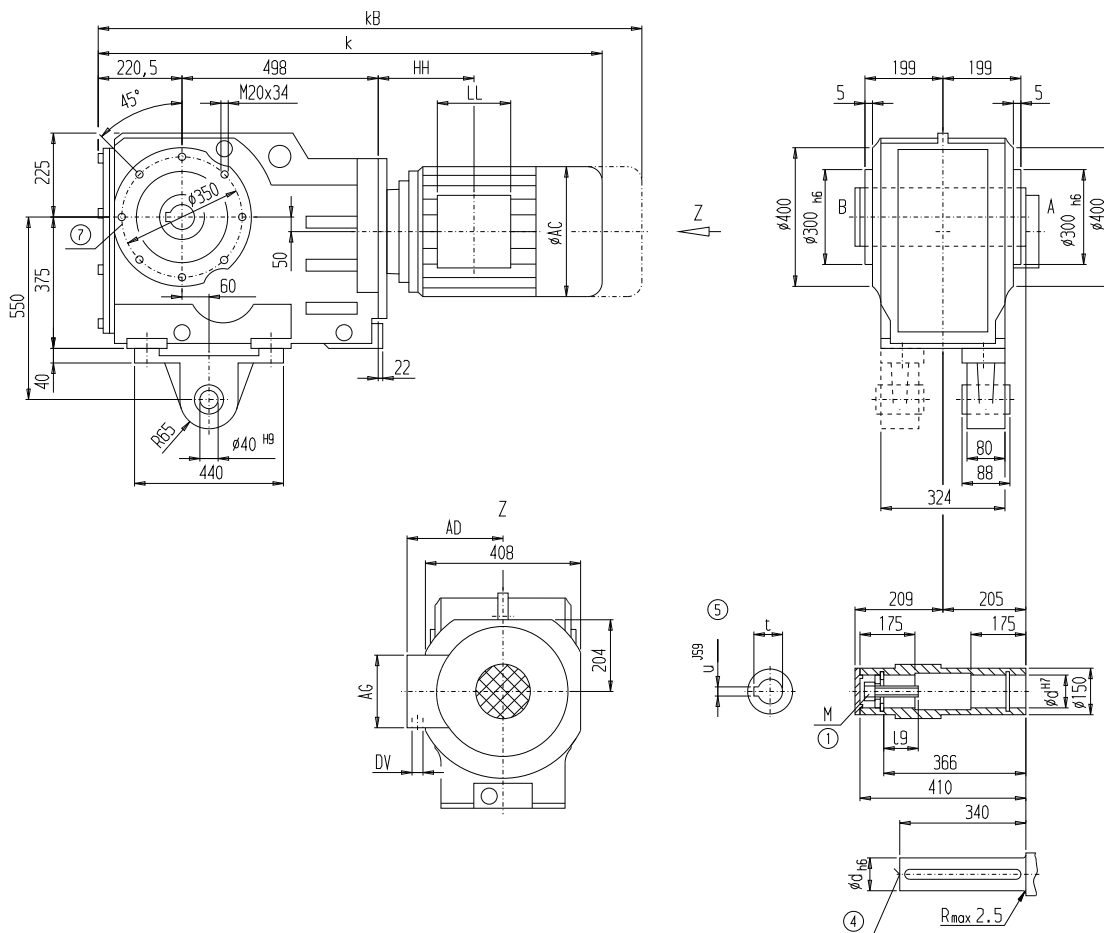
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAD168 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

KAD012



d	l9	M	t	u
110*	73	M24	116.4	28
100	72	M24	106.4	28

*) Serie preferowane

Silnik	KAD168								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAD168
LA132S	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	519
LA132M	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	519
LA132ZM	1163.0	1265.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	529
LA160M	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	553
LA160L	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	553
LG180ZM	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	679
LG180L	1276.5	1398.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	649
LG180ZL	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	679
LG200L	1332.5	1458.5	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	729
LG225S	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	802
LG225M	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	791
LG225ZM	1465.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	851
LG250M	1500.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	893
LG250ZM	1570.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	996
LG280S*	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1126
LG280M*	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1136
LG280ZM*	1886.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1224

DIN332
Klin / wpust klinowy DIN 6885

EN 24014
Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

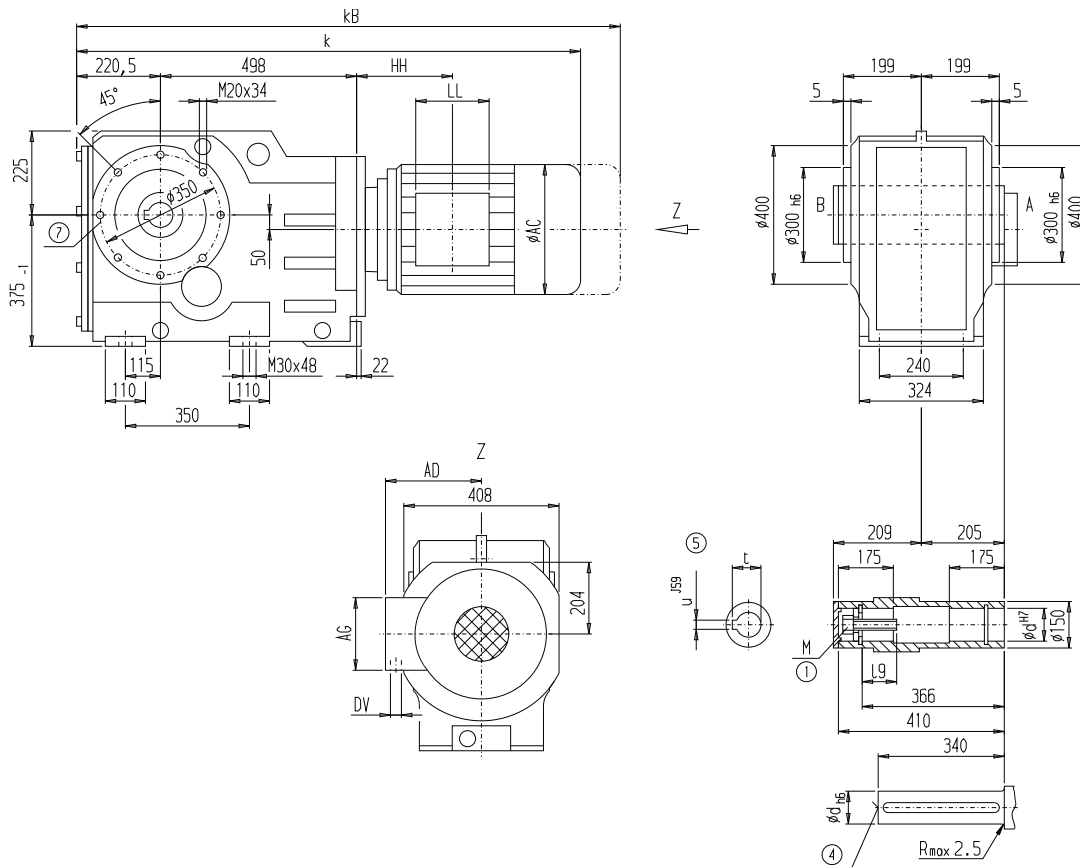
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZ168 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C)

KAZ012



d	l9	M	t	u
110*	73	M24	116.4	28
100	72	M24	106.4	28

*) Serie preferowane

Silnik	KAZ168								Waga KAZ168
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA132S	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	496
LA132M	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	496
LA132ZM	1163.0	1265.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	505
LA160M	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	530
LA160L	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	530
LG180ZM	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	655
LG180L	1276.5	1398.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	625
LG180ZL	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	655
LG200L	1332.5	1458.5	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	705
LG225S	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	778
LG225M	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	767
LG225ZM	1465.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	825
LG250M	1500.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	869
LG250ZM	1570.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	972
LG280S*	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1102
LG280M*	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1112
LG280ZM*	1886.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1200

DIN332
Klin / wpust klinowy DIN 6885

EN 24014
Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

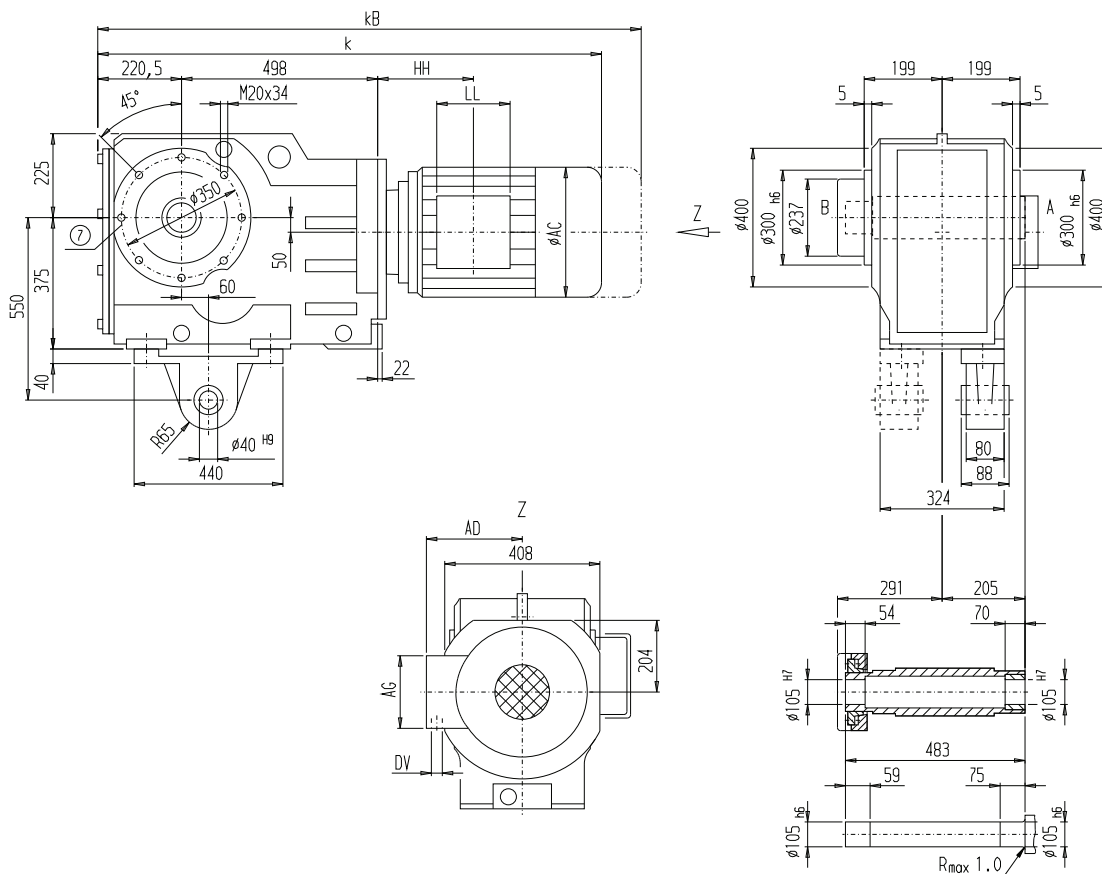
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KADS168 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

KADS012



Silnik	KADS168								Waga KADS168
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA132S	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	530
LA132M	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	530
LA132ZM	1163.0	1265.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	539
LA160M	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	564
LA160L	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	564
LG180ZM	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	689
LG180L	1276.5	1398.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	659
LG180ZL	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	689
LG200L	1332.5	1458.5	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	739
LG225S	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	812
LG225M	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	801
LG225ZM	1465.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	859
LG250M	1500.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	903
LG250ZM	1570.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	1006
LG280S	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1136
LG280M	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1146
LG280ZM	1886.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1234

Uwagi, patrz str. 4/225

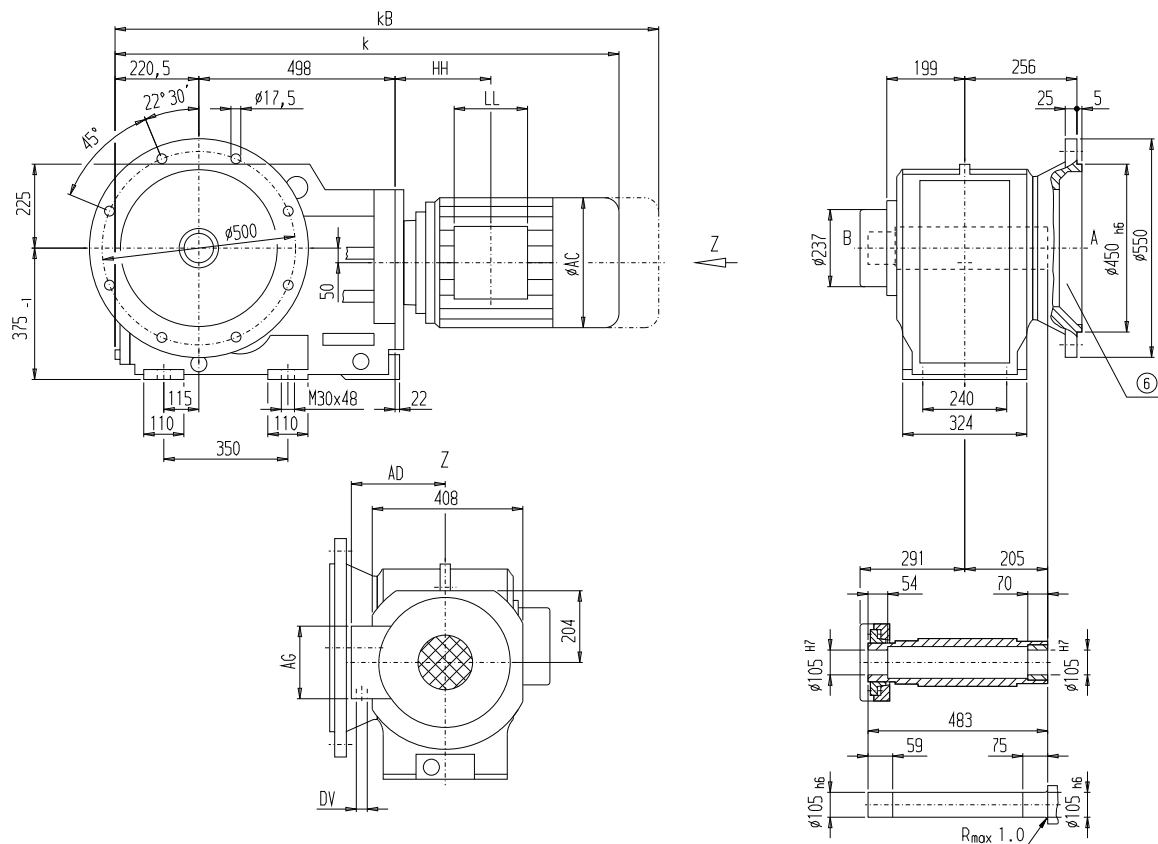
* Z adapterem

AA Na zapytanie

Dimensions in brackets

Reduktor KAFS168 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem i tuleją zaciskową

KAFS012



4

Silnik	KAFS168								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAFS168
LA132S	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	538
LA132M	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	538
LA132ZM	1163.0	1265.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	548
LA160M	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	572
LA160L	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	572
LG180ZM	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	698
LG180L	1276.5	1398.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	668
LG180ZL	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	698
LG200L	1332.5	1458.5	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	748
LG225S	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	821
LG225M	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	810
LG225ZM	1465.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	868
LG250M	1500.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	912
LG250ZM	1570.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	1015
LG280S	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1145
LG280M	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1155
LG280ZM	1886.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1243

Uwagi, patrz str. 4/224

* Z adapterem

AA Na zapytanie

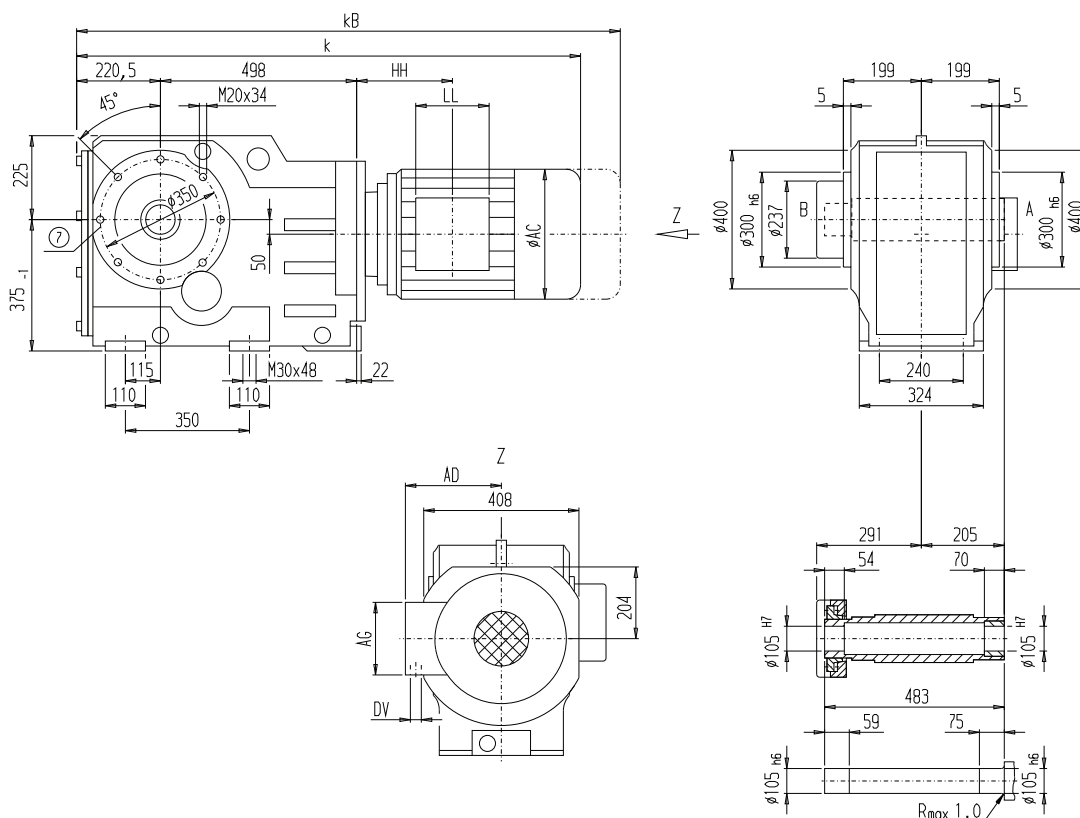
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZS168 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

KAZS012



Silnik	KAZS168								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAZS168
LA132S	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	506
LA132M	1117.0	1219.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	506
LA132ZM	1163.0	1265.0	259.0	195.0	140	140	137.0	2xM32x1.5	515
LA160M	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	540
LA160L	1217.0	1335.5	313.5	227.0	165	165	160.0	2xM40x1.5	540
LG180ZM	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	666
LG180L	1276.5	1398.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	636
LG180ZL	1327.5	1449.5	348.0	322.5	260	192	177.0	2xM40x1.5	666
LG200L	1332.5	1458.5	385.0	301.0	260	192	207.0	2xM50x1.5	716
LG225S	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	789
LG225M	1405.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	778
LG225ZM	1465.0	AA	439.0	325.0	260	192	242.5	2xM50x1.5	836
LG250M	1500.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	880
LG250ZM	1570.0	AA	489.0	392.0	300	236	278.0	2xM63x1.5	983
LG280S	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1113
LG280M	1776.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1123
LG280ZM	1886.0	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1211

Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

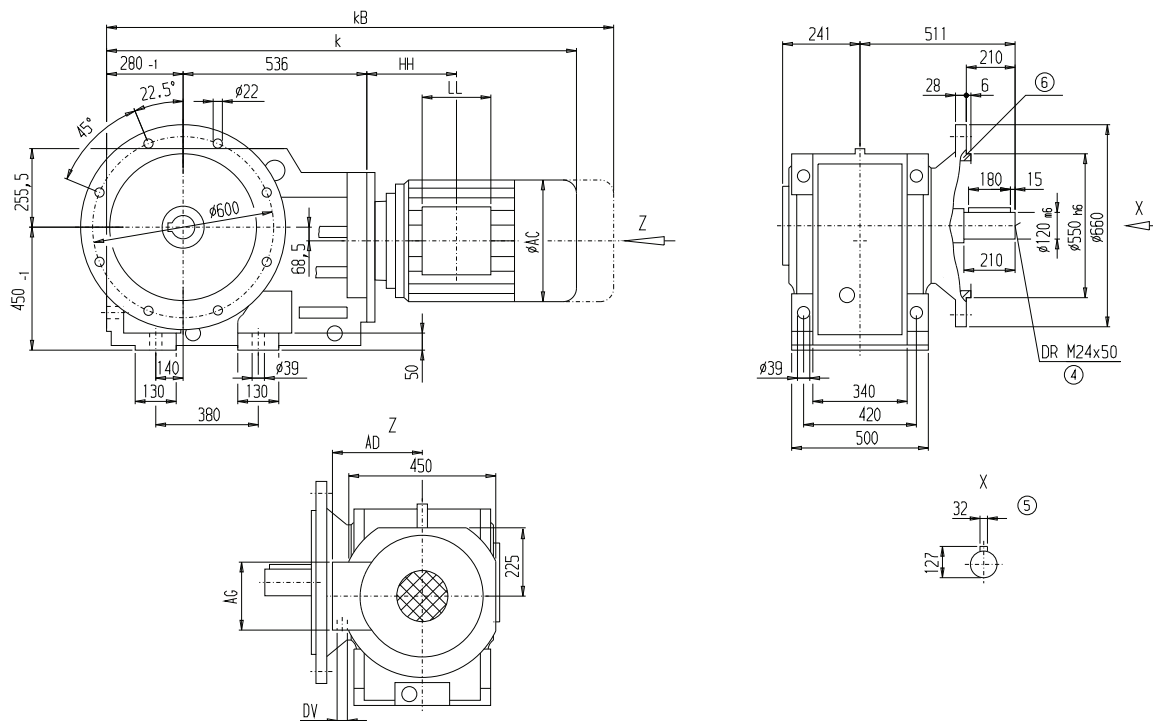
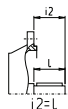
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KF188 (trzystopniowy), wykonanie kołnierzowe (typ-A)

KF012



KF188									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KF188
LA132S	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	832
LA132M	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	832
LA132ZM	1246.0	1348.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	841
LA160M	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	866
LA160L	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	866
LG180ZM	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	991
LG180L	1359.5	1481.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	961
LG180ZL	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	991
LG200L	1415.5	1541.5	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	1041
LG225S	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1113
LG225M	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1101
LG225ZM	1548.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1159
LG250M	1583.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1203
LG250ZM	1653.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1306
LG280S*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1332
LG280M*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1438
LG280ZM*	1969.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1526
LG315S*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1632
LG315M*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1712
LG315L*	2207.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1857
LG315ZL*	2347.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	2259

Reduktor KAD188 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym (kontynuacja)

KAD012

Silnik	KAD188								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAD188
LA132S	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	697
LA132M	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	697
LA132ZM	1246.0	1348.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	706
LA160M	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	731
LA160L	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	731
LG180ZM	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	856
LG180L	1359.5	1481.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	826
LG180ZL	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	856
LG200L	1415.5	1541.5	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	906
LG225S	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	978
LG225M	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	966
LG225ZM	1548.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1024
LG250M	1583.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1068
LG250ZM	1653.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1171
LG280S*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1197
LG280M*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1303
LG280ZM*	1969.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1391
LG315S*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1497
LG315M*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1577
LG315L*	2207.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1722
LG315ZL*	2347.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	2124

DIN332
Klin / wpust klinowy DIN 6885

EN 24014
Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor KAF188 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem (kontynuacja)

KAF012

Silnik	KAF188								Waga KAF188
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA132S	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	706
LA132M	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	706
LA132ZM	1246.0	1348.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	715
LA160M	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	740
LA160L	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	740
LG180ZM	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	865
LG180L	1359.5	1481.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	835
LG180ZL	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	865
LG200L	1415.5	1541.5	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	915
LG225S	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	987
LG225M	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	975
LG225ZM	1548.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1033
LG250M	1583.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1077
LG250ZM	1653.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1180
LG280S*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1206
LG280M*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1312
LG280ZM*	1969.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1400
LG315S*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1506
LG315M*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1586
LG315L*	2207.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1731
LG315ZL*	2347.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	2133

DIN332
Klin / wpust klinowy DIN 6885

EN 24014
Uwagi, patrz str. 4/224

* Z adapterem

AA Na zapytanie

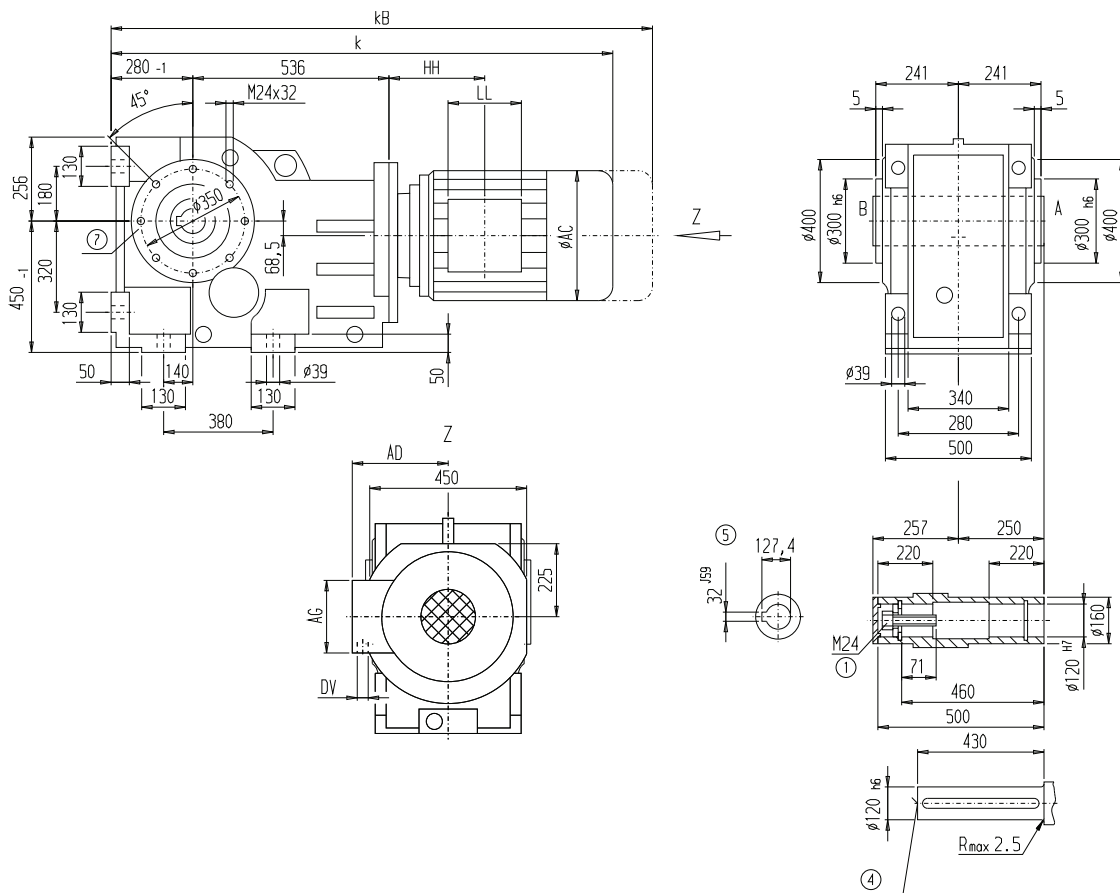
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAZ188 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C)

KAZ012



Reduktor KAZ188 (trzystopniowy), montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) (kontynuacja)

KAZ012

Silnik	KAZ188								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KAZ188
LA132S	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	674
LA132M	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	674
LA132ZM	1246.0	1348.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	683
LA160M	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	707
LA160L	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	707
LG180ZM	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	833
LG180L	1359.5	1481.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	803
LG180ZL	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	833
LG200L	1415.5	1541.5	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	883
LG225S	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	954
LG225M	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	943
LG225ZM	1548.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1001
LG250M	1583.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1045
LG250ZM	1653.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1148
LG280S*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1174
LG280M*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1280
LG280ZM*	1969.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1368
LG315S*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1474
LG315M*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1554
LG315M*	2207.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1699
LG315M*	2347.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	2101

DIN332
Klin / wpust klinowy DIN 6885

EN 24014
Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

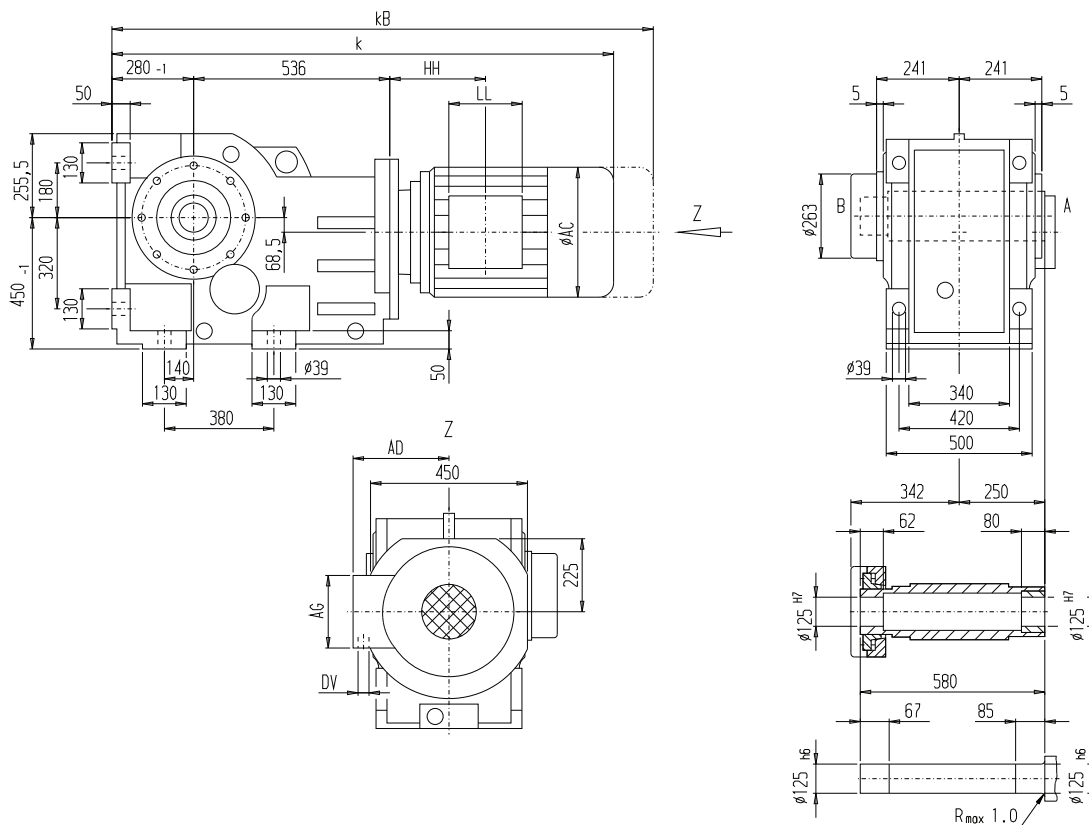
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Reduktor KAS188 (trzystopniowy), montaż na wale z tuleją zaciskową

KAS012



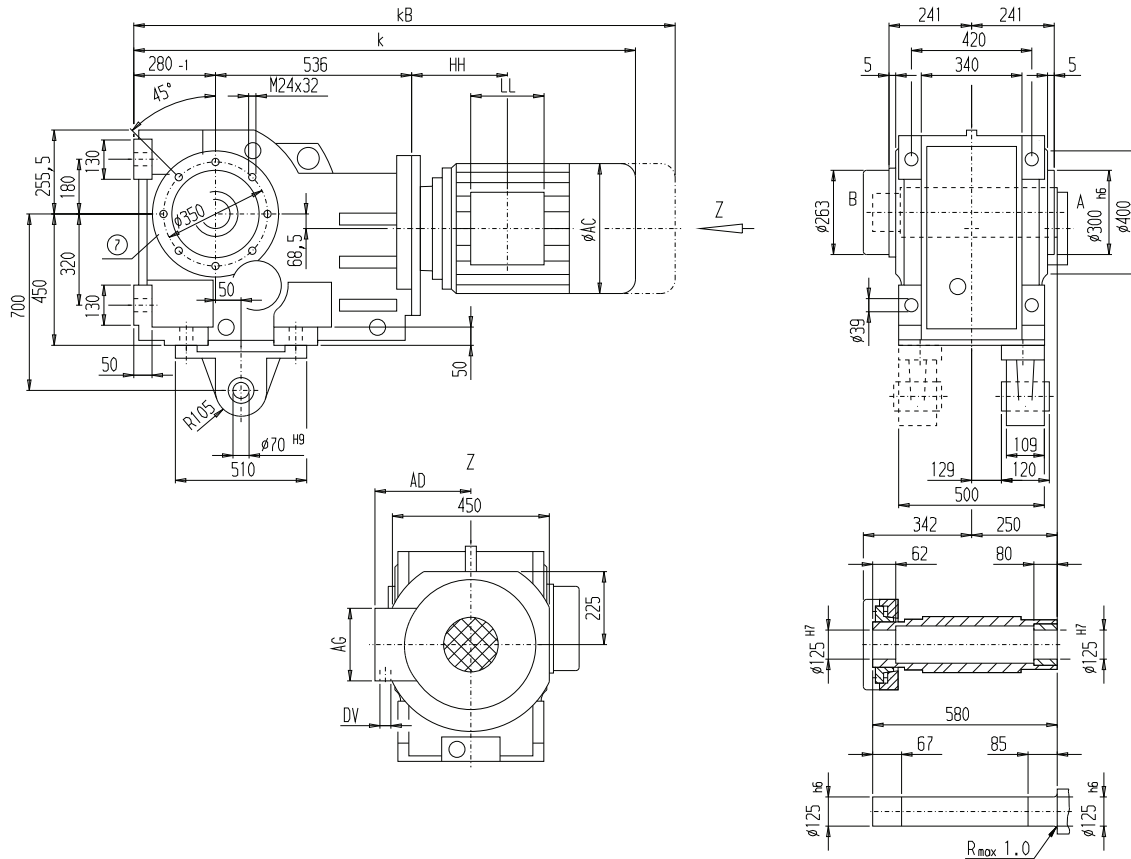
Silnik	KAS188								Waga KAS188
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA132S	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	684
LA132M	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	684
LA132ZM	1246.0	1348.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	693
LA160M	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	718
LA160L	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	718
LG180ZM	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	843
LG180L	1359.5	1481.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	813
LG180ZL	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	843
LG200L	1415.5	1541.5	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	893
LG225S	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	965
LG225M	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	953
LG225ZM	1548.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1011
LG250M	1583.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1055
LG250ZM	1653.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1158
LG280S*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1184
LG280M*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1290
LG280ZM*	1969.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1378
LG315S*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1484
LG315M*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1564
LG315L*	2207.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1709
LG315ZL*	2347.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	2111

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Reduktor KADS188 (trzystopniowy), montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

KADS012



4

KADS188									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	KADS188
LA132S	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	708
LA132M	1200.0	1302.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	708
LA132ZM	1246.0	1348.0	259.0	195.0	140	140	122.5	2xM32x1.5	717
LA160M	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	741
LA160L	1300.0	1418.5	313.5	227.0	165	165	145.5	2xM40x1.5	741
LG180ZM	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	867
LG180L	1359.5	1481.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	837
LG180ZL	1410.5	1532.5	348.0	322.5	260	192	162.5	2xM40x1.5	867
LG200L	1415.5	1541.5	385.0	301.0	260	192	192.5	2xM50x1.5	917
LG225S	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	989
LG225M	1488.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	977
LG225ZM	1548.0	AA	439.0	325.0	260	192	228.0	2xM50x1.5	1035
LG250M	1583.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1079
LG250ZM	1653.0	AA	489.0	392.0	300	236	263.5	2xM63x1.5	1182
LG280S*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1208
LG280M*	1859.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1314
LG280ZM*	1969.5	AA	540.0	432.0	300	236	252.5	2xM63x1.5	1402
LG315S*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1508
LG315M*	2047.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1588
LG315L*	2207.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	1733
LG315ZL*	2347.5	AA	610.0	495.0	379	307	285.5	2xM63x1.5	2135

Uwagi, patrz str. 4/225

* Z adapterem

AA Na zapytanie

Motoreduktory

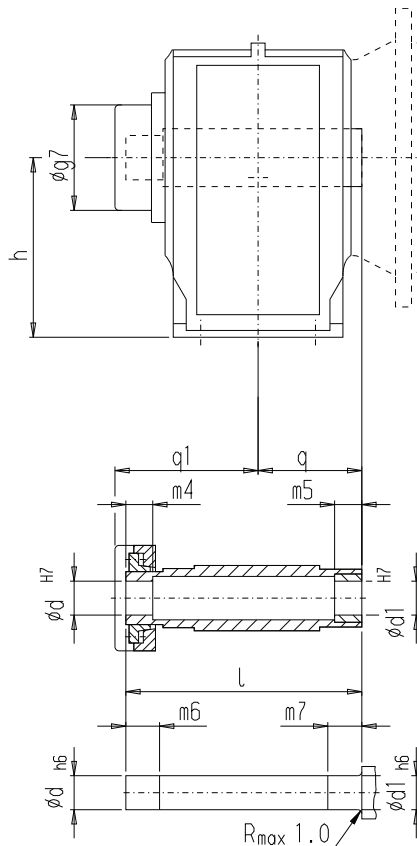
Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Wały drążone z tuleją zaciskową

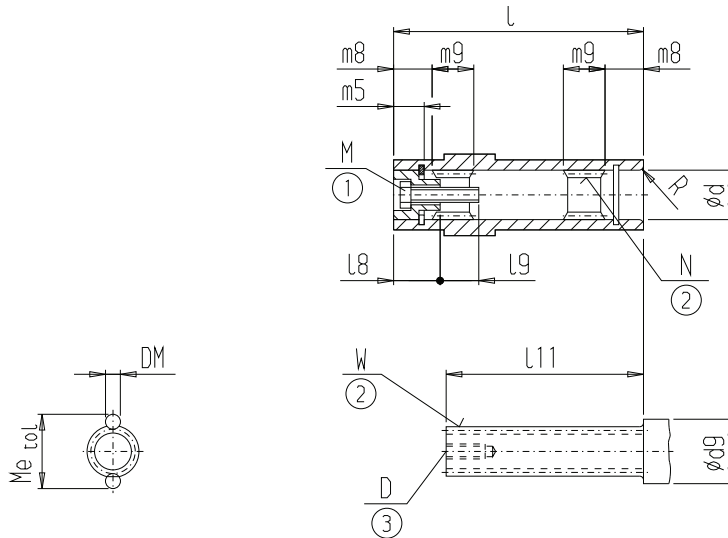
Opcjonalne wały drążone dla reduktora walcowo-stożkowego z tuleją zaciskową

KAS



Reduktor	d	d1	l	m4	m5	m6	m7	q1	q	g7	h
KAS/KAFS38	30	31	146	22	20	27	25	94	60	77	100
KAS/KAFS48	40	41	177	25	20	30	25	109	75	93	112
KAS/KAFS68	50	51	209	27	20	32	25	126	90	112	140
KAS/KAFS88	60	61	241	29	30	34	35	144	105	132	180
KAS/KAFS108	70	71	280	30	40	35	45	168	120	144	212
KAS/KAFS128	80	81	345	40	50	45	55	207	150	180	265
KAS/KAFS148	95	96	404	49	60	54	65	243	175	210	315
KAS/KAFS168	105	106	483	54	70	59	75	291	205	237	375
KAS/KAFS188	125	126	580	62	80	67	85	342	250	263	450

Montaż na wale z wałem wieloklinowym zgodnie z DIN 5480



Reduktor	d	l	d9 min.	l11	W	D	R	m8	m9
BA.T38	30	140	45	115	W30x1.25x30x22 8f	M10	R3	20.0	30
KA.T38	35	120	45	95	W35x1.25x30x26 8f	M10	R2	17.0	27
KA.T48	40	150	52	120	W40x2x30x18 8f	M12	R3	22.0	34
KA.T68	55	180	65	142	W50x2x30x24 8f	M16	R2	21.0	40
KA.T88	65	210	80	172	W60x2x30x28 8f	M16	R2	22.5	49
KA.T108	72	240	85	201	W70x2x30x34 8f	M20	R2	22.5	56
KA.T128	90	300	105	257	W80x3x30x25 8f	M20	R2	24.0	71
KA.T148	90	350	110	306	W90x3x30x28 8f	M20	R3	25.0	88
KA.T168	110	410	130	350	W110x3x30x35 8f	M24	R3	32.0	99
KA.T188	135	500	145	445	W130x5x30x24 8f	M24	R4	42.0	120

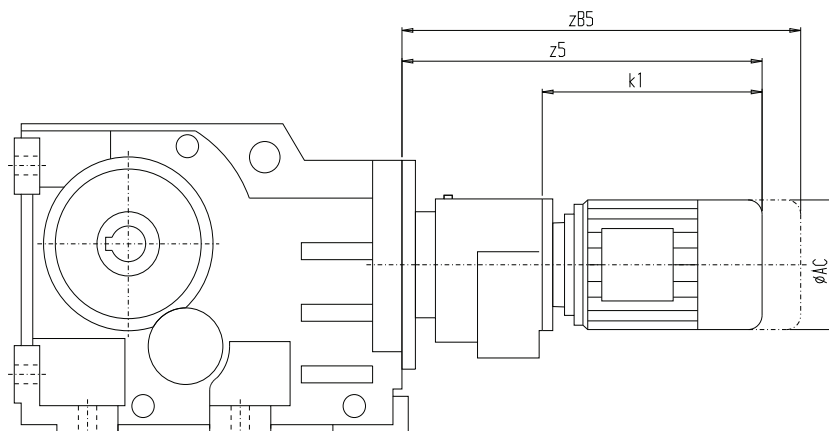
Reduktor	N	m5	l8	l9	M	DM	Me	tol
BA.T38	N30x1.25x30x22 9H	12.0	18	27.0	M10x35	2.75	33.015	-0.056
KA.T38	N35x1.25x30x26 9H	12.0	18	27.0	M10x35	2.50	37.423	-0.041
KA.T48	N40x2x30x18 9H	14.0	20	37.0	M12x45	4.50	45.083	-0.043
KA.T68	N50x2x30x24 9H	16.0	23	49.5	M16x55	4.00	54.156	-0.049
KA.T88	N60x2x30x28 9H	16.5	26	46.5	M16x55	4.00	63.918	-0.053
KA.T108	N70x2x30x34 9H	16.5	28	51.0	M20x60	4.00	74.181	-0.057
KA.T128	N80x3x30x25 9H	17.0	31	46.0	M20x60	6.00	85.856	-0.053
KA.T148	N90x3x30x28 9H	17.0	31	51.0	M20x60	6.00	95.911	-0.053
KA.T168	N110x3x30x35 9H	20.0	41	65.5	M24x80	6.00	115.998	-0.061
KA.T188	N130x5x30x24 9H	20.0	50	35.5	M24x60	10.00	139.848	-0.061

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

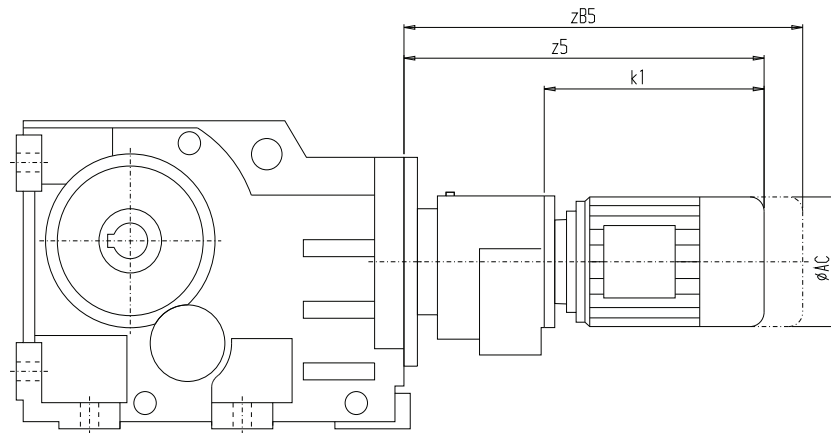
Tandemowy reduktor walcowo-stożkowy



Reduktor		AC	z5	zB5	k1
K38 - Z28	LA71	139	363.0	418.0	202.5
	LA71Z	139	382.0	437.0	221.5
	LA90S	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZS	174	505.0	576.0	344.5
	LA90L	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZL	174	505.0	576.0	344.5
	LA100L	195	542.0	623.0	381.5
	LA100ZL	195	612.0	693.0	451.5
K38 - D28	LA71	139	363.0	418.0	202.5
	LA71Z	139	382.0	437.0	221.5
	LA90S	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZS	174	505.0	576.0	344.5
	LA90L	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZL	174	505.0	576.0	344.5
K48 - Z28	LA71	139	363.0	418.0	202.5
	LA71Z	139	382.0	437.0	221.5
	LA90S	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZS	174	505.0	576.0	344.5
	LA90L	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZL	174	505.0	576.0	344.5
	LA100L	195	542.0	623.0	381.5
	LA100ZL	195	612.0	693.0	451.5
K48 - D28	LA71	139	363.0	418.0	202.5
	LA71Z	139	382.0	437.0	221.5
	LA90S	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZS	174	505.0	576.0	344.5
	LA90L	174	460.0	531.0	299.5
	LA90ZL	174	505.0	576.0	344.5
K68 - Z28	LA71	139	357.5	412.5	202.5
	LA71Z	139	376.5	431.5	221.5
	LA90S	174	454.5	525.5	299.5
	LA90ZS	174	499.5	570.5	344.5
	LA90L	174	454.5	525.5	299.5
	LA90ZL	174	499.5	570.5	344.5
	LA100L	195	536.5	617.5	381.5
	LA100ZL	195	606.5	687.5	451.5

Reduktor		AC	z5	zB5	k1
K68 - D28	LA71	139.0	357.5	412.5	202.5
	LA71Z	139.0	376.5	431.5	221.5
	LA90S	174.0	454.5	525.5	299.5
	LA90ZS	174.0	499.5	570.5	344.5
	LA90L	174.0	454.5	525.5	299.5
	LA90ZL	174.0	499.5	570.5	344.5
	LA100L	195.0	530.5	611.5	381.5
K88 - Z28	LA71	139.0	351.5	406.5	202.5
	LA71Z	139.0	370.5	425.5	221.5
	LA90S	174.0	448.5	519.5	299.5
	LA90ZS	174.0	493.5	564.5	344.5
	LA90L	174.0	448.5	519.5	299.5
	LA90ZL	174.0	493.5	564.5	344.5
	LA100ZL	195.0	600.5	681.5	451.5
K88 - D28	LA71	139.0	351.5	406.5	202.5
	LA71Z	139.0	370.5	425.5	221.5
	LA90S	174.0	448.5	519.5	299.5
	LA90ZS	174.0	493.5	564.5	344.5
	LA90L	174.0	448.5	519.5	299.5
	LA90ZL	174.0	493.5	564.5	344.5
K108 - Z38	LA71	139.0	465.5	520.5	258.5
	LA71Z	139.0	484.5	539.5	277.5
	LA80	156.5	502.5	566.0	295.5
	LA90S	174.0	533.5	604.5	326.5
	LA90ZS	174.0	578.5	649.5	371.5
	LA90L	174.0	533.5	604.5	326.5
	LA90ZL	174.0	578.5	649.5	371.5
	LA100L	195.0	579.5	660.5	372.5
	LA100ZL	195.0	649.5	730.5	442.5
	LA112M	219.0	609.0	690.0	402.0
LA112ZM	219.0	637.0	718.0	430.0	

Tandemowy reduktor walcowo-stożkowy (kontynuacja)



Reduktor		AC	z5	zB5	k1
K108 - D38	LA71	139.0	480.5	535.5	273.5
	LA71Z	139.0	499.5	554.5	292.5
	LA80	156.5	517.5	581.0	310.5
	LA90S	174.0	548.5	619.5	341.5
	LA90ZS	174.0	593.5	664.5	386.5
	LA90L	174.0	548.5	619.5	341.5
	LA90ZL	174.0	593.5	664.5	386.5
K108 - Z48	LA71	139.0	544.5	599.5	253.0
	LA71Z	139.0	563.5	618.5	272.0
	LA80	156.5	581.5	645.0	290.0
	LA90S	174.0	612.5	683.5	321.0
	LA90ZS	174.0	657.5	728.5	366.0
	LA90L	174.0	612.5	683.5	321.0
	LA90ZL	174.0	657.5	728.5	366.0
	LA100L	195.0	658.5	739.5	367.0
	LA100ZL	195.0	728.5	809.5	437.0
	LA112M	219.0	687.5	768.5	396.0
	LA112ZM	219.0	715.5	796.5	424.0
	LA132S	259.0	749.5	851.5	458.0
	LA132ZS	259.0	795.5	897.5	504.0
	LA132M	259.0	749.5	851.5	458.0
LA132ZM	259.0	795.5	897.5	504.0	
K128 - Z38	LA71	139.0	458.5	513.5	258.5
	LA71Z	139.0	477.5	532.5	277.5
	LA80	156.5	495.5	559.0	295.5
	LA90S	174.0	526.5	597.5	326.5
	LA90ZS	174.0	571.5	642.5	371.5
	LA90L	174.0	526.5	597.5	326.5
	LA90ZL	174.0	571.5	642.5	371.5
	LA100L	195.0	572.5	653.5	372.5
	LA100ZL	195.0	642.5	723.5	442.5
	LA112M	219.0	602.0	683.0	402.0
	LA112ZM	219.0	630.0	711.0	430.0

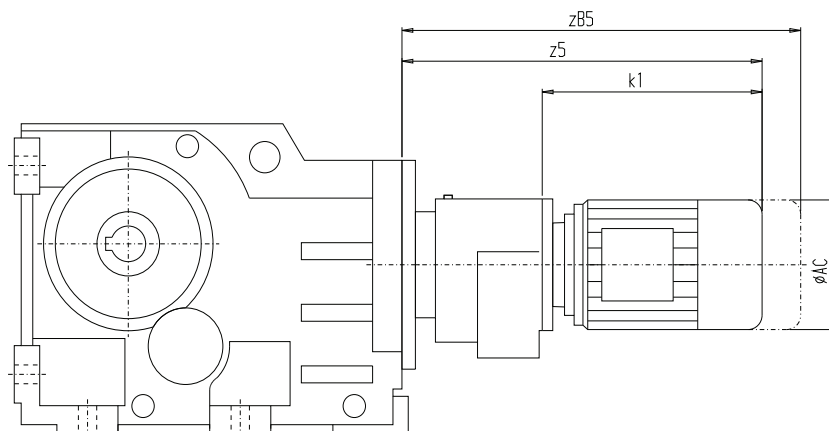
Reduktor		AC	z5	zB5	k1
K128 - D38	LA71	139.0	473.5	528.5	273.5
	LA71Z	139.0	492.5	547.5	292.5
	LA80	156.5	510.5	574.0	310.5
	LA90S	174.0	541.5	612.5	341.5
	LA90ZS	174.0	586.5	657.5	386.5
	LA90L	174.0	541.5	612.5	341.5
	LA90ZL	174.0	586.5	657.5	386.5
K128 - Z48	LA71	139.0	532.0	587.0	253.0
	LA71Z	139.0	551.0	606.0	272.0
	LA80	156.5	569.0	632.5	290.0
	LA90S	174.0	600.0	671.0	321.0
	LA90ZS	174.0	645.0	716.0	366.0
	LA90L	174.0	600.0	671.0	321.0
	LA90ZL	174.0	645.0	716.0	366.0
	LA100L	195.0	646.0	727.0	367.0
	LA100ZL	195.0	716.0	797.0	437.0
	LA112M	219.0	675.0	756.0	396.0
	LA112ZM	219.0	703.0	784.0	424.0
	LA132S	259.0	737.0	839.0	458.0
	LA132ZS	259.0	783.0	885.0	504.0
LA132M	259.0	737.0	839.0	458.0	
LA132ZM	259.0	783.0	885.0	504.0	
K148 - Z38	LA71	139.0	454.0	509.0	258.5
	LA71Z	139.0	473.0	528.0	277.5
	LA80	156.5	491.0	554.5	295.5
	LA90S	174.0	522.0	593.0	326.5
	LA90ZS	174.0	567.0	638.0	371.5
	LA90L	174.0	522.0	593.0	326.5
	LA90ZL	174.0	567.0	638.0	371.5
	LA100L	195.0	568.0	649.0	372.5
	LA100ZL	195.0	638.0	719.0	442.5
	LA112M	219.0	597.5	678.5	402.0
	LA112ZM	219.0	625.5	706.5	430.0

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

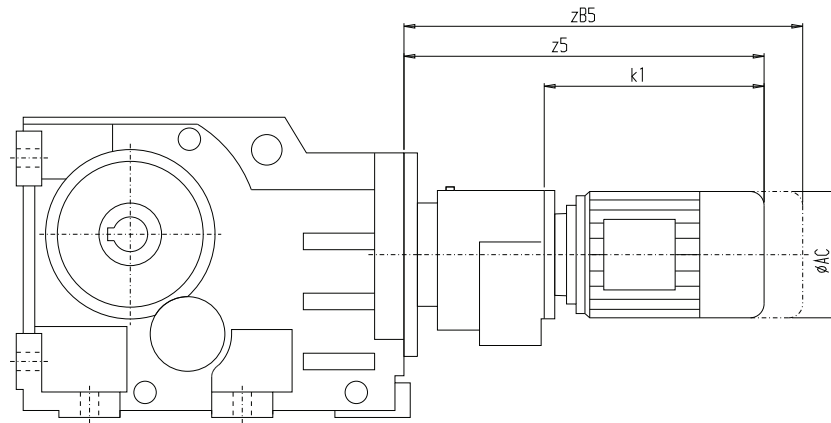
Tandemowy reduktor walcowo-stożkowy (kontynuacja)



Reduktor		AC	z5	zB5	k1
K148 - D38	LA71	139.0	469.0	524.0	273.5
	LA71Z	139.0	488.0	543.0	292.5
	LA80	156.5	506.0	569.5	310.5
	LA90S	174.0	537.0	608.0	341.5
	LA90ZS	174.0	582.0	653.0	386.5
	LA90L	174.0	537.0	608.0	341.5
	LA90ZL	174.0	582.0	653.0	386.5
K148 - Z68	LA71	139.0	590.5	645.5	247.0
	LA71Z	139.0	609.5	664.5	266.0
	LA80	156.5	627.5	691.0	284.0
	LA90S	174.0	658.5	729.5	315.0
	LA90ZS	174.0	703.5	774.5	360.0
	LA90L	174.0	658.5	729.5	315.0
	LA90ZL	174.0	703.5	774.5	360.0
	LA100L	195.0	704.5	785.5	361.0
	LA100ZL	195.0	774.5	855.5	431.0
	LA112M	219.0	731.5	812.5	388.0
	LA112ZM	219.0	759.5	840.5	416.0
	LA132S	259.0	791.5	893.5	448.0
	LA132ZS	259.0	837.5	939.5	494.0
	LA132M	259.0	791.5	893.5	448.0
	LA132ZM	259.0	837.5	939.5	494.0
	LA160M	313.5	894.0	1012.5	550.5
	LA160ZM	313.5	942.0	1060.5	598.5
	LA160L	313.5	894.0	1012.5	550.5
	LA160ZL	313.5	942.0	1060.5	598.5

Reduktor		AC	z5	zB5	k1
K168 - Z48	LA71	139.0	513.5	568.5	253
	LA71Z	139.0	532.5	587.5	272
	LA80	156.5	550.5	614.0	290
	LA90S	174.0	581.5	652.5	321
	LA90ZS	174.0	626.5	697.5	366
	LA90L	174.0	581.5	652.5	321
	LA90ZL	174.0	626.5	697.5	366
	LA100L	195.0	627.5	708.5	367
	LA100ZL	195.0	697.5	778.5	437
	LA112M	219.0	656.5	737.5	396
	LA112ZM	219.0	684.5	765.5	424
	LA132S	259.0	718.5	820.5	458
LA132ZS	259.0	764.5	866.5	504	
LA132M	259.0	718.5	820.5	458	
LA132ZM	259.0	764.5	866.5	504	
K168 - D48	LA71	139.0	530.5	585.5	270
	LA71Z	139.0	549.5	604.5	289
	LA80	156.5	567.5	631.0	307
	LA90S	174.0	598.5	669.5	338
	LA90ZS	174.0	643.5	714.5	383
	LA90L	174.0	598.5	669.5	338
	LA90ZL	174.0	643.5	714.5	383
	LA100L	195.0	644.5	725.5	384
	LA100ZL	195.0	714.5	795.5	454

Tandemowy reduktor walcowo-stożkowy (kontynuacja)



Reduktor		AC	z5	zB5	k1
K168 - Z68	LA71	139.0	599.5	654.5	247.0
	LA71Z	139.0	618.5	673.5	266.0
	LA80	156.5	636.5	700.0	284.0
	LA90S	174.0	667.5	738.5	315.0
	LA90ZS	174.0	712.5	783.5	360.0
	LA90L	174.0	667.5	738.5	315.0
	LA90ZL	174.0	712.5	783.5	360.0
	LA100L	195.0	713.5	794.5	361.0
	LA100ZL	195.0	783.5	864.5	431.0
	LA112M	219.0	740.5	821.5	388.0
	LA112ZM	219.0	768.5	849.5	416.0
	LA132S	259.0	800.5	902.5	448.0
	LA132ZS	259.0	846.5	948.5	494.0
	LA132M	259.0	800.5	902.5	448.0
	LA132ZM	259.0	846.5	948.5	494.0
	LA160M	313.5	903.0	1021.5	550.5
	LA160ZM	313.5	951.0	1069.5	598.5
	LA160L	313.5	903.0	1021.5	550.5
LA160ZL	313.5	951.0	1069.5	598.5	
K188 - Z68	LA71	139.0	568.5	623.5	247.0
	LA71Z	139.0	587.5	642.5	266.0
	LA80	156.5	605.5	669.0	284.0
	LA90S	174.0	636.5	707.5	315.0
	LA90ZS	174.0	681.5	752.5	360.0
	LA90L	174.0	636.5	707.5	315.0
	LA90ZL	174.0	681.5	752.5	360.0
	LA100L	195.0	682.5	763.5	361.0
	LA100ZL	195.0	752.5	833.5	431.0
	LA112M	219.0	709.5	790.5	388.0
	LA112ZM	219.0	737.5	818.5	416.0
	LA132S	259.0	769.5	871.5	448.0
	LA132ZS	259.0	815.5	917.5	494.0
	LA132M	259.0	769.5	871.5	448.0
	LA132ZM	259.0	815.5	917.5	494.0
	LA160M	313.5	872.0	990.5	550.5
	LA160ZM	313.5	920.0	1038.5	598.5
	LA160L	313.5	872.0	990.5	550.5
LA160ZL	313.5	920.0	1038.5	598.5	

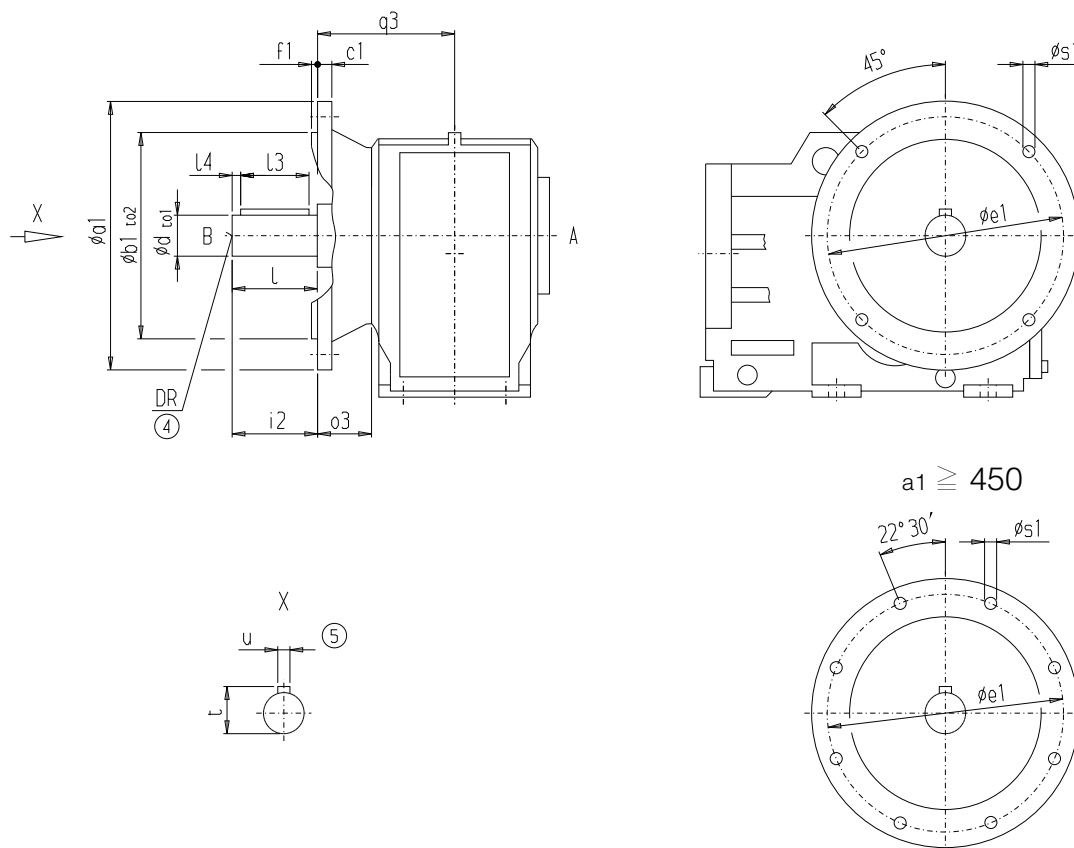
Reduktor		AC	z5	zB5	k1
K188 - D68	LA71	139.0	587.0	642.0	265.5
	LA71Z	139.0	606.0	661.0	284.5
	LA80	156.5	624.0	687.5	302.5
	LA90S	174.0	655.0	726.0	333.5
	LA90ZS	174.0	700.0	771.0	378.5
	LA90L	174.0	655.0	726.0	333.5
	LA90ZL	174.0	700.0	771.0	378.5
	LA100L	195.0	701.0	782.0	379.5
	LA100ZL	195.0	771.0	852.0	449.5
	K188 - Z88	LA90S	174.0	776.5	847.5
LA90ZS		174.0	821.5	892.5	345.0
LA90L		174.0	776.5	847.5	300.0
LA90ZL		174.0	821.5	892.5	345.0
LA100L		195.0	820.0	901.0	343.5
LA100ZL		195.0	890.0	971.0	413.5
LA112M		219.0	846.0	927.0	369.5
LA112ZM		219.0	874.0	955.0	397.5
LA132S		259.0	906.0	1008.0	429.5
LA132ZS		259.0	952.0	1054.0	475.5
LA132M		259.0	906.0	1008.0	429.5
LA132ZM		259.0	952.0	1054.0	475.5
LA160M		313.5	1010.5	1129.0	534.0
LA160ZM		313.5	1058.5	1177.0	582.0
LA160L	313.5	1010.5	1129.0	534.0	
LA160ZL	313.5	1058.5	1177.0	582.0	

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

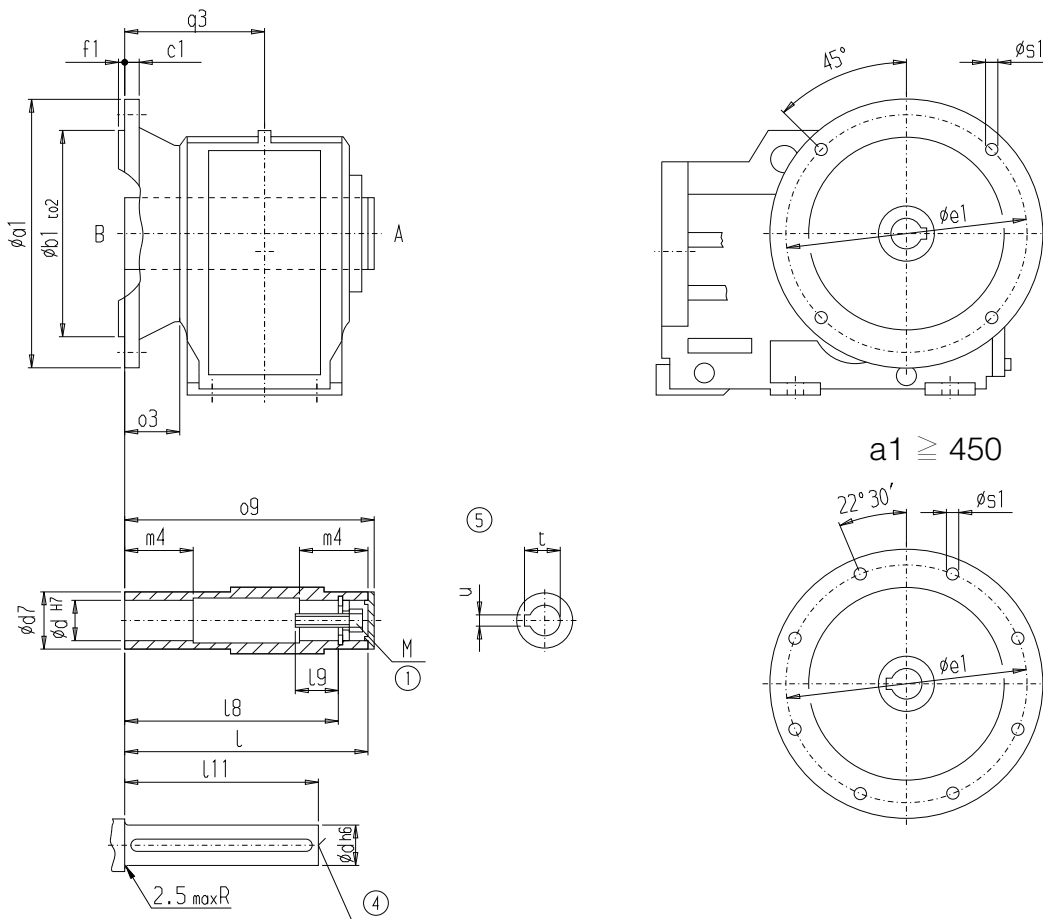
Wykonanie kołnierzone dla mikserów / mieszadeł



Reduktor	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1	o3	q3	i2
KM88	300	230	j6	20	265	4	13.5	120	216.5	140
KM108	350	250	h6	20	300	5	17.5	135	246.0	170
KM128	450	350	h6	25	400	5	17.5	165	306.0	170
KM148	450	350	h6	25	400	5	17.5	185	349.0	210
KM168	550	450	h6	28	500	5	17.5	210	404.0	210

Reduktor	d	to1	l	l3	l4	t	u	DR	Waga
KM88	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	84
KM108	80	m6	170	125	20	85.0	22	M20x42	150
KM128	90	m6	170	140	15	95.0	25	M24x50	248
KM148	100	m6	210	180	15	106.0	28	M24x50	357
KM168	120	m6	210	180	15	127.0	32	M24x50	584

montaż na wale z kołnierzem dla mikserów / mieszadeł



4

Reduktor	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1	o3	q3	o9
KAM88	300	230	j6	20	265	4	13.5	120	216.5	324.0
KAM108	350	250	h6	20	300	5	17.5	135	246.0	369.5
KAM128	450	350	h6	25	400	5	17.5	165	306.0	458.0
KAM148	450	350	h6	25	400	5	17.5	185	349.0	526.0
KAM168	550	450	h6	28	500	5	17.5	210	404.0	611.0

Reduktor	d	d7	l	m4	l8	l9	l11	t	u	M	Waga
KAM88	60	80	321	78	291	54.0	275	64.4	18	M20	76
KAM108	70	95	366	93	334	63.5	310	74.9	20	M20	137
KAM128	80	110	456	123	419	63.5	395	85.4	22	M20	228
KAM148	90	120	524	148	484	72.0	460	95.4	25	M24	329
KAM168	110	150	609	175	565	73.0	540	116.4	28	M24	539

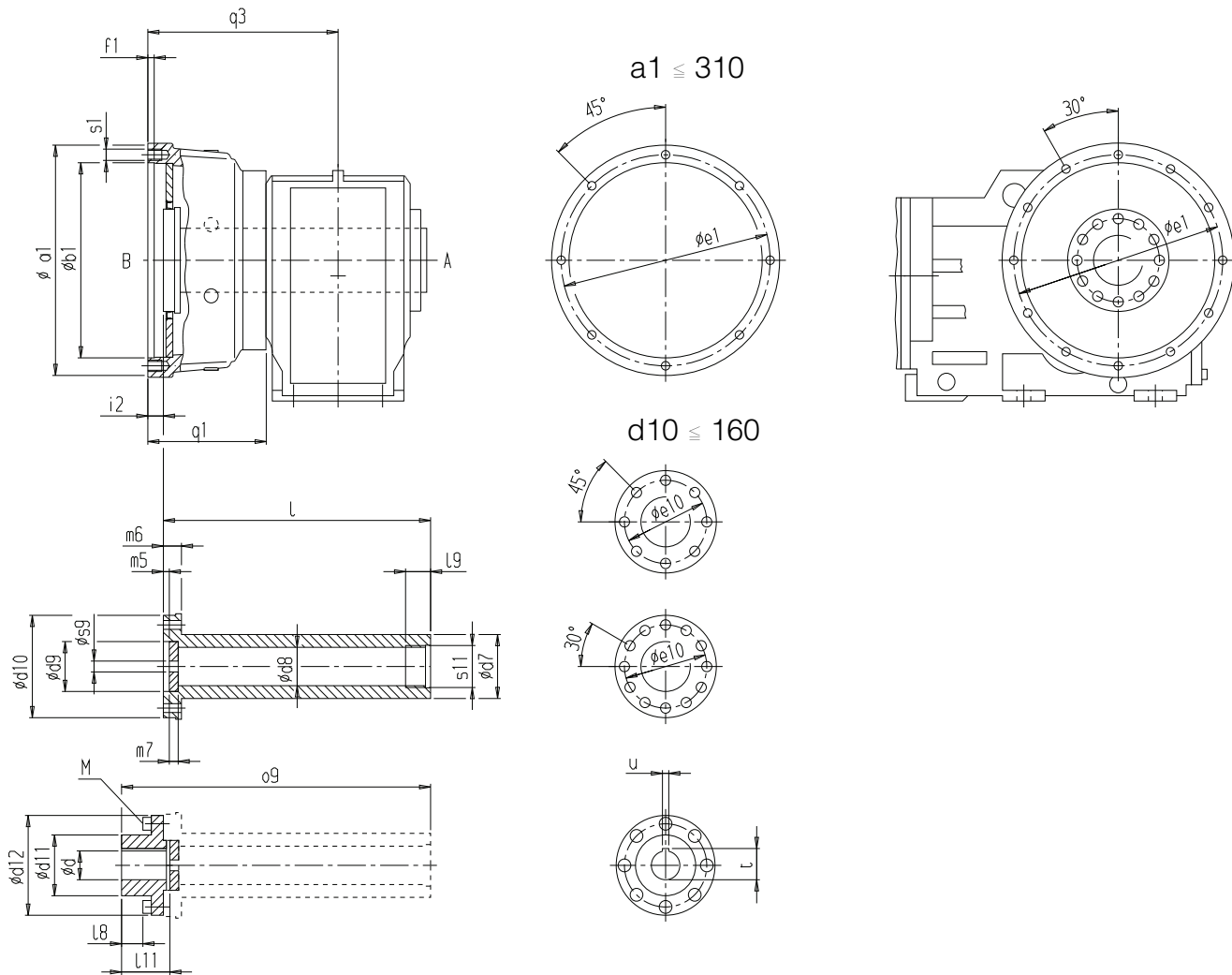
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Wykonanie kołnierze dla napędów ekstrudera

4



Reduktor	a1	b1	e1	f1	s1	q1	i2	q3
KAE68	260	220 +046 / 0	236	10	M12x17	147.5	15.0	230.0
KAE88	310	255 +052 / 0	280	10	M16x22	171.0	15.5	267.5
KAE108	360	305 +052 / 0	330	10	M16x22	188.0	23.0	229.0
KAE128	420	345 +057 / 0	380	10	M20x27	206.0	25.0	347.0
KAE148	450	360 +057 / 0	400	10	M24x32	225.0	27.0	389.0
KAE168	510	420 +063 / 0	460	15	M24x32	262.0	38.0	456.0

Wykonanie kołnierzone dla napędów ekstrudera (kontynuacja)

Reduktor	d	l11	d7	d8	l9	s11	o9 l	d10 d12	m6	e10
KAE 68	20	48	65	38	30	M42x2	349.0	105	14	88
	25						305.0	104		
	30									
KAE 88	30	58	80	49	39	M56x2	410.5	130	23	110
	35						357.0	129		
	40									
KAE 108	40	71	95	60	39	M64x2	462.0	160	25	130
	45						396.0	156		
	50									
KAE 128	45	87	110	71	49	M80x3	554.0	175	31	150
	50						472.0	174		
	60									
KAE 148	60	95	120	88	52	M95x3	626.0	190	33	160
	70						537.0	189		
	75									
KAE 168	70	105	150	104	57	M110x3	722.0	230	42	195
	80						623.0	229		
	90									

Reduktor	d	d9	s9	m7	d11	m5	l8	M	t	u	
KAE 68	20	48	+025 / 0	11	11	65	4.0	20.0	M10x25	22.8	6
	25									28.3	8
	30									33.3	8
KAE 88	30	63	+030 / 0	17	12	80	4.5	23.5	M12x35	33.3	8
	35									38.3	10
	40									43.3	12
KAE 108	40	78	+030 / 0	17	14	95	5.0	31.0	M16x40	43.3	12
	45									48.8	14
	50									53.8	14
KAE 128	45	88	+035 / 0	22	17	110	5.0	42.0	M16x45	48.8	14
	50									53.8	14
	60									64.4	18
KAE 148	60	105	+035 / 0	22	20	120	6.0	45.0	M16x55	64.4	18
	70									74.9	20
	75									79.9	20
KAE 168	70	125	+040 / 0	25	22	150	6.0	49.0	M20x55	74.9	20
	80									85.4	22
	90									95.4	25

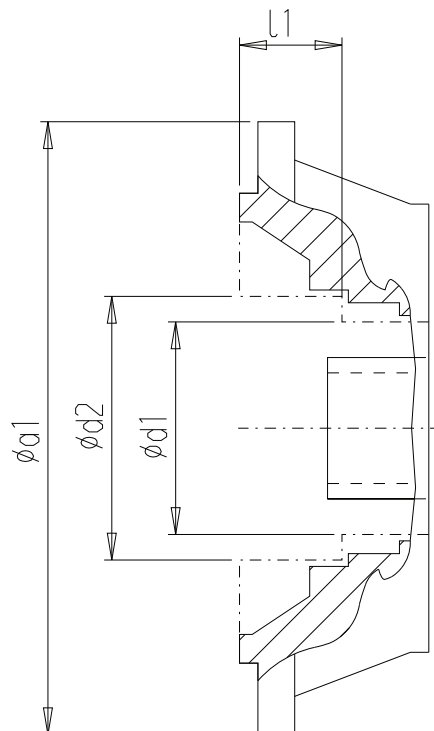
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Wymiary

Przekrój wewnętrzny wykonania kołnierzowego (typ-A)

Uwagi dla wykonañ przyłączy indywidualnych, np. wałów napędowych, montowanych do wykonañ z wałem drążonym



Reduktor	a1	d1	d2	l1
B.F.28	120	70	72	24.0
B.F.28	160	70	103	8.5
B.F.38	160	95	98	27.0
B.F.38	200	84	90	22.5
K.F.38	160	70	77	20.0
K.F.48	200	84	90	22.5
K.F.68	250	96	96	–
K.F.88	300	126	138	31.0
K.F.108	350	176	185	32.0
K.F.128	450	226	234	38.5
K.F.148	450	246	262	34.0
K.F.168	550	296	313	39.0
K.F.188	660	296	296	–

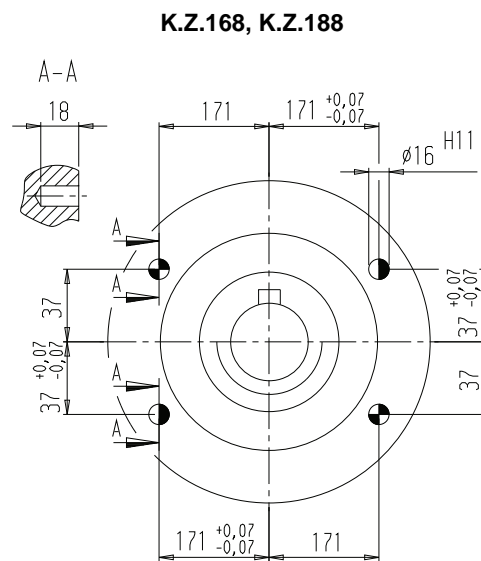
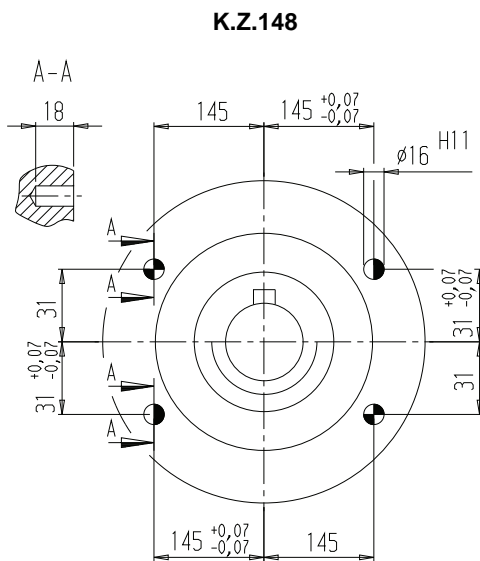
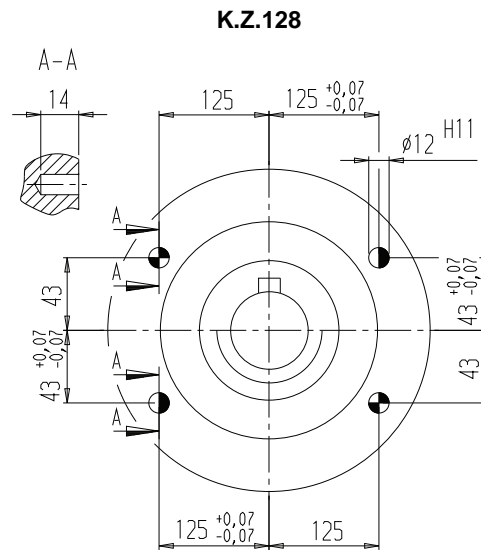
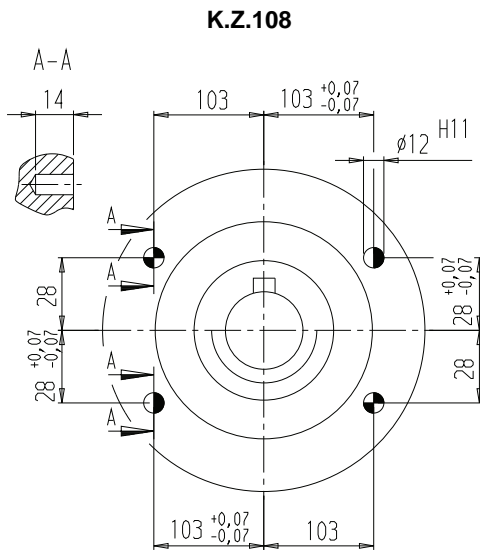
Otwory kołkowe

W przypadku rozmiarów K.Z.108B - 188B element przyłączeniowy urządzenia klienta może być kołkowany z kołnierzem w korpusie (typ-C).

Kołnierze wyjściowe zostały zaprojektowane dla zapewnienia właściwej wytrzymałości dla dopuszczalnych momentów obrotowych oraz sił poprzecznych poprzez połączenia kołkowe.

Jeśli wymagane jest dodatkowe mocowanie, np. w przypadku dużych uderzeń, można wykorzystać istniejące otwory.

Reduktor może być też wiercony i kołkowany z urządzeniem. Podane niżej wymiary muszą być dotrzymane.



- Kołki sprężyste, o dużej wytrzymałości, zgodnie z DIN 1481: Używać istniejących otworów kołkowania w kołnierzu.
- Cylindryczne kołki karbowane fazowane, zgodnie z DIN EN 28740/ISO 8740: Przewiercać element wraz z korpusem.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-stożkowe

Uwagi

4



	Wprowadzenie
5/2	Przegląd
5/5	System modułowy
	Podstawowe dane techniczne
5/6	Ilości oleju
5/7	Dopuszczalna siła poprzeczna
	Motoreduktory do 11 kW
5/8	Wybór i dane zamówieniowe
	Przełożenie i maksymalny moment obrotowy
5/27	Wybór i dane zamówieniowe
	Sposoby montażu
5/45	Wybór i dane zamówieniowe
	Wykonanie wału
5/47	Wybór i dane zamówieniowe
	Wykonanie kołnierzone
5/48	Wybór i dane zamówieniowe
	Sposoby montażu i pozycje montażowe
5/49	Wybór i dane zamówieniowe
	Wersje specjalne
5/52	Smarowanie
5/52	Kontrola poziomu oleju
5/52	Odpowietrzanie reduktora
5/53	Spust oleju
5/53	Uszczelnienie
5/54	Ośłona strony nienapędowej NDE
5/54	Łożyska wzmocnione
5/54	Drugi wał wyjściowy
	Wymiary
5/55	Przegląd rysunków wymiarowych
5/58	Rysunki wymiarowe

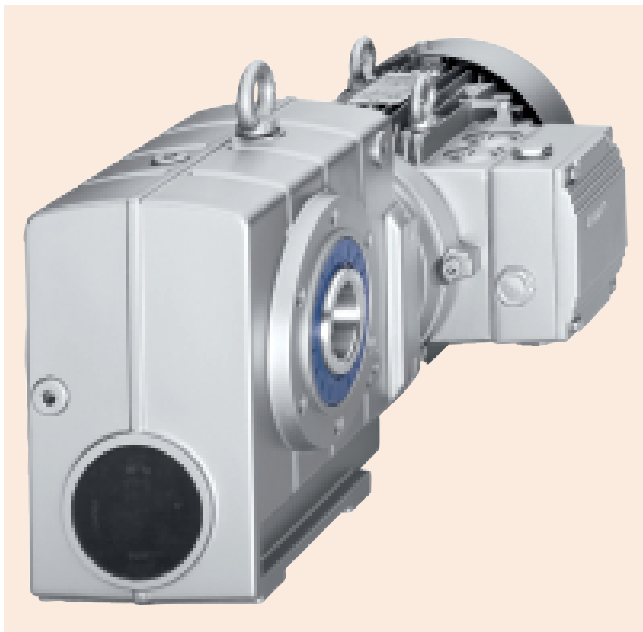


Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wprowadzenie

Przegląd



Reduktory walcowo-ślimakowe MOTOX są częścią modułowego systemu MOTOX. Razem z reduktorami walcowymi, walcowymi płaskimi, walcowo-stożkowymi połączonymi z silnikami trójfazowymi z hamulcami lub bez, jako kompletny system pokrywają wszystkie możliwe kombinacje napędowe, odpowiednie do regulacji obrotów za pomocą przekształtników.

Reduktory walcowo-ślimakowe MOTOX zostały zaprojektowane do pracy ciągłej. Obudowy reduktorów wykonane z odlewów żelaznych lub z aluminium są opracowane w 3D CAD i charakteryzują się zoptymalizowaną strukturą z punktu widzenia sztywności oraz pochłaniania drgań. Uszczelnienia promieniowe wału z ochroną przeciwpylową zabezpieczają z jednej strony przed wyciekami oleju oraz z drugiej strony przed dostaniem się wody lub pyłu do reduktora.

Koła zębate stopnia walcowego są frezowane, a ich powierzchnia hartowana. Brzegi zębów są szlifowane lub wygładzane do uzyskania właściwego profilu wypukłego.

Przegląd (kontynuacja)

Reduktory walcowo-ślimakowe są oznaczane następująco:

Typ reduktora:

C Reduktor walcowo-ślimakowy

Stopnie przełożeń (-) Niespecyfikowane

Typ:

Wał (-) Wał pełny
A Wał drążony

Montaż (-) Wykonanie łapowe
F Wykonanie kołnierzowe (typ-A)
Z Kołnierz w korpusie (typ-C)
D Ramię reakcyjne
G Kołnierz (typ-A) po przeciwnej stronie do wału wyjściowego

Przylączca (-) Klin
S Pierścień zaciskowy
T Wał drążony z wieloklinem

Typ reduktora pośredniego

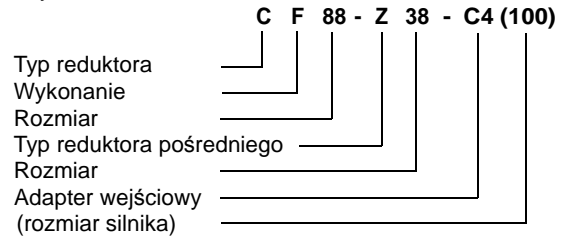
(-) Reduktor walcowy

Stopnie przełożeń **Z** 2-stopniowe
D 3-stopniowe

Adapter wejściowy

- K2** Adapter kołnierzowy ze sprzęgłem elastycznym dla silników kołnierzowych IEC
- K2TC** Adapter kołnierzowy ze sprzęgłem elastycznym dla silników kołnierzowych NEMA¹⁾
- K4** Adapter kołnierzowy krótki dla silników IEC
- K5** Adapter kołnierzowy krótki dla silników NEMA¹⁾
- KQ** Adapter kołnierzowy dla silników servo z klinem
- KQS** Adapter kołnierzowy dla silników servo bez klina
- A** Adapter z wejściowym wałem pełnym
- A5** Adapter z wejściowym wałem pełnym (wykonanie NEMA¹⁾)
- P** Adapter z wejściowym wałem pełnym i platformą
- P5** Adapter z wejściowym wałem pełnym i platformą (wykonanie NEMA¹⁾)
- PS** Adapter z wejściowym wałem pełnym, platformą oraz osłoną ochronną

Przykład:



Ta seria obejmuje obecnie 5 rozmiarów reduktorów.

Reduktory walcowo-ślimakowe dostępne są w wersji dwustopniowej.

1) Te wykonania mogą być dobierane za pomocą naszego konfiguratora elektronicznego MOTOX.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wprowadzenie

Przegląd (kontynuacja)

Zestawy ślimakowe z zazębieniem CAVEX

Profil wklęsły CAVEX zespołów ślimakowych (ślimak i ślimacznica) stosowany jest przy rozmiarach od 38 włącznie. Profil wklęsły sferyczny dla ślimaka i współpracującej z nim ślimacznicy znacznie odróżnia się od wykonań konwencjonalnych. Spirala zębów ślimaka ma w tym wykonaniu profil wklęsły zamiast profilu zwykłego lub wypukłego.

Zęby o profilu wklęsłym podlegają niższym siłom nacisku. W szczególności, utrzymanie separującego filmu olejowego pomiędzy brzegami zębów jest lepsze, gdy brzegi drażone znajdują się w kontakcie ze skojarzonymi brzegami wypukłymi. W związku z powyższym, kontakt profili jest o wiele korzystniejszy niż w konwencjonalnych systemach uzębień ślimakowych.

Zęby o profilu wklęsłym zapewniają szczególnie korzystną pozycję dla chwilowych osi styczności, które występują głównie pod kątami prostymi w stosunku do kierunku przesuwu. Wspomaga to wytwarzanie odpowiedniego ciśnienia hydrostatycznego powodującego, np. powstawanie właściwego filmu olejowego pomiędzy brzegami zębów.

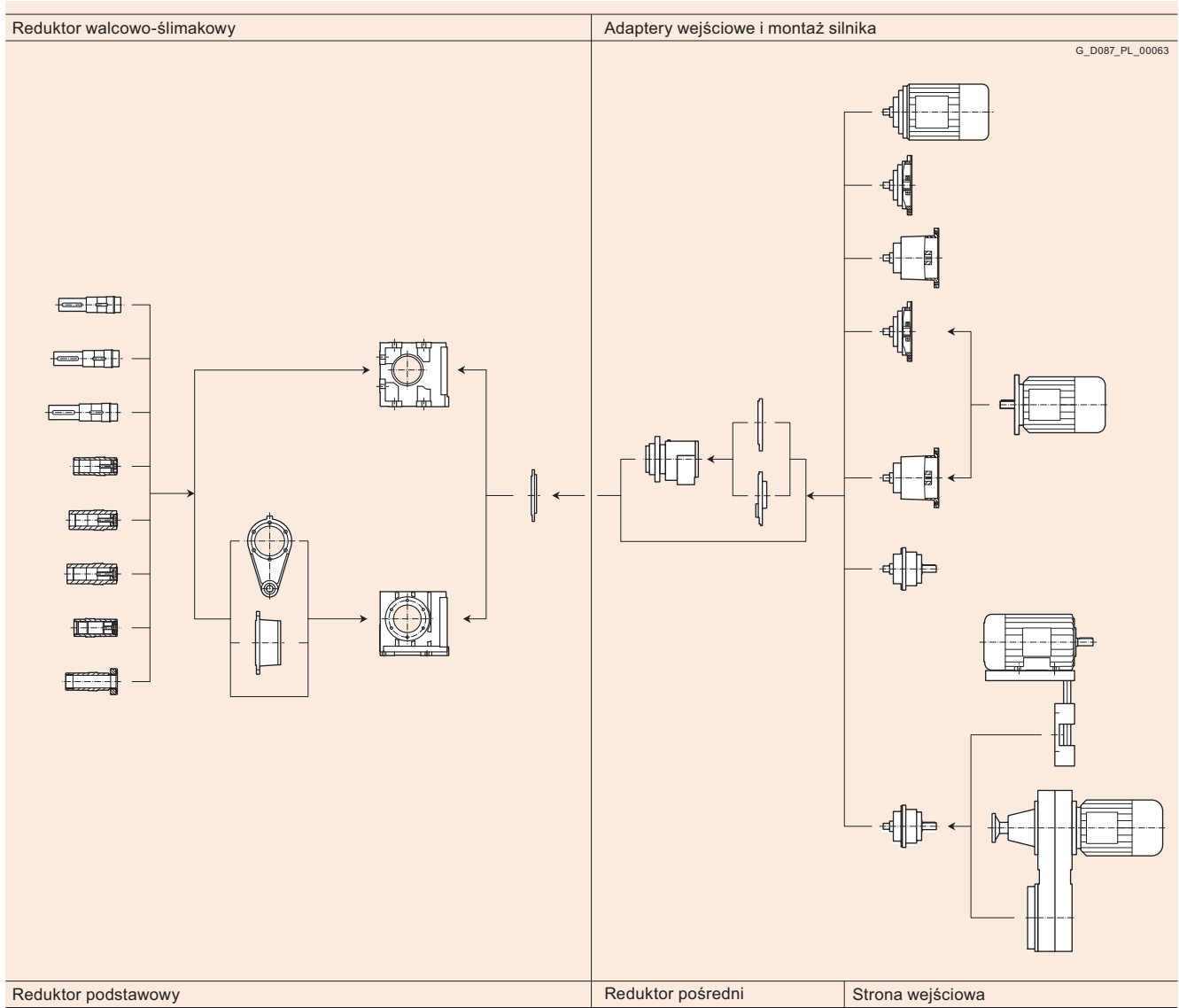
Brzegi zębów nowych reduktorów nie są jeszcze odpowiednio dotarte, co oznacza większe kąty ścierania oraz niższą sprawność w czasie pracy rozruchowej. Im mniejszy jest kąt wyprzedzenia lub innymi słowy, im wyższe przełożenie, tym bardziej efekt ten jest widoczny. Procedura docierania powinna trwać około 24 do 30 godzin pracy przy pełnym obciążeniu.

Sprawność podczas rozruchu nigdy nie jest tak wysoka jak sprawność po osiągnięciu właściwej prędkości roboczej. Ten fakt powinien być wzięty pod uwagę podczas rozruchu urządzenia przy pełnym obciążeniu, przy jednoczesnym uwzględnieniu charakterystyki rozruchowej silnika.

Uwaga: Ze względu na zwrotny moment obrotowy, należy uwzględnić ograniczoną sprawność uzębień reduktora $\eta' = 2 - 1/\eta$, w szczególności przy wysokich przełożeniach stopnia ślimakowego (η = sprawność przy napędzanym ślimaku).

Samohamowność występuje tylko przy wysokich przełożeniach ślimakowych. Dla reduktorów walcowo-ślimakowych o rozmiarach 28 do 88, wysokie przełożenia na stopniu ślimakowym nie są stosowane.

System modułowy



Zastosowanie

Reduktory walcowo-ślimakowe MOTOX są idealne do zastosowania w trudnych warunkach instalacyjnych. Osiągają bardzo wysokie przełożenia przy jednoczesnym zachowaniu ekstremalnie kompaktowej obudowy.

Reduktory walcowo-ślimakowe pozwalają na przyłączenie kołnierza lub ramienia reakcyjnego w zależności od specyficznych wymagań aplikacji.

Wały wyjściowe są dostępne w różnych wersjach i wymiarach jako pełne lub drążone.

Reduktory walcowo-ślimakowe charakteryzują się bardzo niskim poziomem emisji hałasu.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Podstawowe dane techniczne

Ilości oleju

Ilości oleju odpowiadające stosowanym pozycjom montażowym wyspecyfikowane są w instrukcjach obsługi oraz na tabliczce znamionowej.

Waga odpowiednich olejów:

Olej mineralny (CLP) = 0.9 kg/l

Olej syntetyczny (PGLP) = 1.05 kg/l

Typy reduktorów C, CA, CAS, CAT

Typ reduktora	Pozycja montażowa					
	B3-00 H-01	B8-00 H-02	B7-00 H-03	B6-00 H-04	V5-00 H-05	V6-00 H-06
C.28	0.2	0.4	0.6	0.2	0.6	0.35
C.38	0.5	1.2	1.3	1.2	1.2	1.20
C.48	0.7	1.6	1.7	1.6	1.3	1.30
C.68	1.5	3.3	4.1	3.3	2.8	2.90
C.88	1.7	6.1	6.5	5.1	4.5	4.50

Typy reduktorów CF, CAD, CAF, CAZ, CADS, CAFS, CAZS, CADT, CAFT, CAZT

Typ reduktora	Pozycja montażowa					
	B5-01 H-01	B5-03 H-02	B5-02 H-03	B5-00 H-04	V1-00 H-05	V3-00 H-06
C.28	0.2	0.4	0.6	0.2	0.6	0.35
C.38	0.4	1.2	1.3	1.1	1.0	1.00
C.48	0.5	1.7	1.8	1.6	1.3	1.30
C.68	1.5	3.6	4.2	3.3	3.1	3.20
C.88	1.7	5.9	7.3	5.2	4.8	4.80

Tandemowy reduktor walcowo-ślimakowy

Typy reduktorów C, CA, CAS, CAT

Typ reduktora	Pozycja montażowa					
	B3-00 H-01	B8-00 H-02	B7-00 H-03	B6-00 H-04	V5-00 H-05	V6-00 H-06
C.38-D/Z28	0.5+0.25	1.2+0.25	1.3+0.6	1.2+0.7	1.2+0.25	1.2+0.25
	0.75	1.45	1.9	1.9	1.45	1.45
C.48-D/Z28	0.7+0.25	1.6+0.25	1.7+0.6	1.6+0.7	1.3+0.25	1.3+0.25
	0.95	1.85	2.3	2.3	1.55	1.55
C.68-D/Z28	1.5+0.25	3.3+0.25	4.1+0.6	3.3+0.7	2.8+0.25	2.9+0.25
	1.75	3.55	4.7	4.0	3.05	3.15
C.88-D/Z28	1.7+0.25	6.1+0.25	6.5+0.6	5.1+0.7	4.5+0.25	4.5+0.25
	1.95	6.35	7.1	5.8	4.75	4.75

Typy reduktorów CF, CAD, CAF, CAZ, CADS, CAFS, CAZS, CADT, CAFT, CAZT

Typ reduktora	Pozycja montażowa					
	B5-01 H-01	B5-03 H-02	B5-02 H-03	B5-00 H-04	V1-00 H-05	V3-00 H-06
C.38-D/Z28	0.4+0.25	1.2+0.25	1.3+0.6	1.1+0.7	1.0+0.25	1.0+0.25
	0.65	1.45	1.9	1.8	1.25	1.25
C.48-D/Z28	0.5+0.25	1.7+0.25	1.8+0.6	1.6+0.7	1.3+0.25	1.3+0.25
	0.75	1.95	2.4	2.3	1.55	1.55
C.68-D/Z28	1.5+0.25	3.6+0.25	4.2+0.6	3.3+0.7	3.1+0.25	3.2+0.25
	1.75	3.85	4.8	4.0	3.35	3.45
C.88-D/Z28	1.7+0.25	5.9+0.25	7.3+0.6	5.2+0.7	4.8+0.25	4.8+0.25
	1.95	6.15	7.9	5.9	5.05	5.05

Dopuszczalne siły poprzeczne F_{xdop1} i F_{xdop2}

Dwustopniowy reduktor walcowo-ślimakowy - Układ łożysk standardowych

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNm	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min						
						Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	≤ 16	≤ 25	≤ 40	≤ 63	≤ 100	≤ 140
CF28	20	40	138	118	64.2	Lewy	1800	1800	1830	1840	–	–
						Prawy	1800	1800	1830	1840	–	–
CF38	25	50	146	121	152.5	Lewy	4470	4590	3470	2940	2390	2070
						Prawy	4640	4750	3900	3360	2780	2390
CF48	30	60	176	146	255.0	Lewy	7660	7740	6020	4940	4240	3670
						Prawy	7680	7790	660	5390	4660	4030
CF68	40	80	213	173	440.0	Lewy	9610	7480	6360	5490	4420	4460
						Prawy	9990	8260	7080	6100	5090	4990
CF88	50	100	262	212	845.0	Lewy	13980	12390	10560	9040	7460	6820
						Prawy	14640	13270	11300	9680	8400	7620

Dwustopniowy reduktor walcowo-ślimakowy - Układ łożysk wzmocnionych

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNm	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min						
						Kierunek obrotu - patrząc na wał wyjściowy	≤ 16	≤ 25	≤ 40	≤ 63	≤ 100	≤ 140
CF68	40	80	213	173	440	Lewy	11000	11000	11000	11000	11000	11000
						Prawy	11000	11000	11000	11000	11000	11000
CF88	50	100	262	212	845	Lewy	16900	16900	16900	16900	16900	16900
						Prawy	16900	16900	16900	16900	16900	16900

Wartości w tabeli odnoszą się do najbardziej niekorzystnego przypadku. Układ łożysk wyjściowych może być obliczany za pomocą programu w konfiguratorze elektronicznym MOTOX. W celu uzyskania więcej informacji na temat obliczania dopuszczalnych sił promieniowych patrz rozdział 1.

Dla reduktorów ślimakowych wartości w tabelach są takie same niezależnie od kierunku obrotu "lewego" lub "prawego", patrząc na wał wyjściowy.

Wartości nie uwzględniają dodatkowych sił osiowych. Jeśli znany jest kierunek obrotu wału wyjściowego oraz dodatkowe siły wzdłużne, a wartości w tabelach są niewystarczające, to dodatkowe obliczenia mogą być wykonywane na zapytanie.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe

Tabele wyboru przedstawiają najczęściej spotykane warianty oraz kombinacje. Pozostałe kombinacje mogą być dobierane za pomocą konfiguratora MOTOX lub na zapytanie.

Przy identycznej mocy i obrotach wyjściowych, priorytetowo traktowane są w tabelach doboru motoreduktory 4-biegunowe.

Przy dostępnych współczynnikach przełożenia możliwe jest pokrycie większości prędkości wyjściowych.

Wybór i zastosowanie silników 4-biegunowych znacznie skraca czas dostawy i obniża koszty. Cechują się one również dogodnymi rozmiarami w stosunku do mocy.

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.09 (50 Hz)	C.48-LA71M8							
0.11 (60 Hz)	2.0	2.4	241	1.5	320.67	* 2KJ1602 - ■ CE13 - ■■ K2-Z	P02	30
	2.2	2.6	217	1.7	284.70	2KJ1602 - ■ CE13 - ■■ J2-Z	P02	30
	2.5	3.0	194	1.9	249.60	* 2KJ1602 - ■ CE13 - ■■ H2-Z	P02	30
C.48-LA71B6								
	2.8	3.4	180	2.0	320.67	* 2KJ1602 - ■ CB13 - ■■ K2-Z	P01	30
C.38-LA71M8								
	2.0	2.4	230	0.97	320.67	* 2KJ1601 - ■ CE13 - ■■ K2-Z	P02	22
	2.2	2.6	207	1.10	284.70	2KJ1601 - ■ CE13 - ■■ J2-Z	P02	22
	2.5	3.0	185	1.20	249.60	* 2KJ1601 - ■ CE13 - ■■ H2-Z	P02	22
C.38-LA71B6								
	2.8	3.4	171	1.3	320.67	* 2KJ1601 - ■ CB13 - ■■ K2-Z	P01	22
	3.1	3.7	155	1.4	284.70	2KJ1601 - ■ CB13 - ■■ J2-Z	P01	22
	3.5	4.2	139	1.6	249.60	* 2KJ1601 - ■ CB13 - ■■ H2-Z	P01	22
	4.0	4.8	126	1.8	223.36	2KJ1601 - ■ CB13 - ■■ G2-Z	P01	22
0.12 (50 Hz)	C.88-D28-LA71B4							
0.14 (60 Hz)	0.2	0.24	1980	0.8	6722	2KJ1615 - ■ CB13 - ■■ A1		77
C.88-Z28-LA71B4								
	0.22	0.26	1800	0.88	6016	* 2KJ1614 - ■ CB13 - ■■ B2		76
	0.25	0.30	1609	0.99	5342	2KJ1614 - ■ CB13 - ■■ A2		76
	0.29	0.35	1421	1.10	4683	* 2KJ1614 - ■ CB13 - ■■ X1		76
	0.32	0.38	1281	1.20	4191	2KJ1614 - ■ CB13 - ■■ W1		76
	0.36	0.43	1147	1.40	3719	* 2KJ1614 - ■ CB13 - ■■ V1		76
	0.41	0.49	1016	1.60	3260	2KJ1614 - ■ CB13 - ■■ U1		76
	0.47	0.56	904	1.80	2866	* 2KJ1614 - ■ CB13 - ■■ T1		76
	0.52	0.62	824	1.90	2589	2KJ1614 - ■ CB13 - ■■ S1		76
C.68-Z28-LA71B4								
	0.56	0.67	776	0.87	2414	* 2KJ1610 - ■ CB13 - ■■ T1		49
	0.62	0.74	706	0.96	2180	2KJ1610 - ■ CB13 - ■■ S1		49
	0.71	0.85	622	1.10	1900	* 2KJ1610 - ■ CB13 - ■■ R1		49
	0.79	0.95	564	1.20	1706	2KJ1610 - ■ CB13 - ■■ Q1		49
	0.88	1.10	514	1.30	1541	* 2KJ1610 - ■ CB13 - ■■ P1		49
	0.97	1.20	471	1.40	1397	2KJ1610 - ■ CB13 - ■■ N1		49
	1.10	1.30	432	1.60	1271	* 2KJ1610 - ■ CB13 - ■■ M1		49
	1.20	1.40	388	1.70	1124	2KJ1610 - ■ CB13 - ■■ L1		49
	1.30	1.60	362	1.90	1038	* 2KJ1610 - ■ CB13 - ■■ K1		49

* Preferowany współczynnik przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz)	C.68-LA71MB8							
0.14 (60 Hz)	1.8	2.2	380	1.8	364.00	* 2KJ1603 - ■ CF13 - ■ ■ U2-Z	P02	47
	2.0	2.4	344	2.0	323.70	2KJ1603 - ■ CF13 - ■ ■ T2-Z	P02	47
C.48-Z28-LA71B4								
	0.95	1.1	447	0.82	1422.00	2KJ1607 - ■ CB13 - ■ ■ Q1		34
	1.10	1.3	407	0.90	1284.00	* 2KJ1607 - ■ CB13 - ■ ■ P1		34
	1.20	1.4	372	0.98	1164.00	2KJ1607 - ■ CB13 - ■ ■ N1		34
	1.30	1.6	342	1.10	1059.00	* 2KJ1607 - ■ CB13 - ■ ■ M1		34
	1.40	1.7	307	1.20	937.00	2KJ1607 - ■ CB13 - ■ ■ L1		34
	1.60	1.9	286	1.30	865.00	* 2KJ1607 - ■ CB13 - ■ ■ K1		34
	1.80	2.2	251	1.50	745.00	2KJ1607 - ■ CB13 - ■ ■ J1		34
C.48-LA71MB8								
	2.0	2.4	315	1.2	320.67	* 2KJ1602 - ■ CF13 - ■ ■ K2-Z	P02	30
	2.3	2.8	284	1.3	284.70	2KJ1602 - ■ CF13 - ■ ■ J2-Z	P02	30
C.48-LA71C6								
	2.7	3.2	246	1.5	320.67	* 2KJ1602 - ■ CC13 - ■ ■ K2-Z	P01	30
	3.0	3.6	223	1.6	284.70	2KJ1602 - ■ CC13 - ■ ■ J2-Z	P01	30
	3.4	4.1	200	1.8	249.60	* 2KJ1602 - ■ CC13 - ■ ■ H2-Z	P01	30
	3.9	4.7	182	2.0	223.36	2KJ1602 - ■ CC13 - ■ ■ G2-Z	P01	30
C.38-Z28-LA71B4								
	1.6	1.9	273	0.82	865.00	* 2KJ1605 - ■ CB13 - ■ ■ K1		25
	1.8	2.2	239	0.93	745.00	2KJ1605 - ■ CB13 - ■ ■ J1		25
C.38-LA71MB8								
	2.3	2.8	271	0.83	284.70	2KJ1601 - ■ CF13 - ■ ■ J2-Z	P02	22
	2.6	3.1	242	0.93	249.60	* 2KJ1601 - ■ CF13 - ■ ■ H2-Z	P02	22
C.38-LA71C6								
	2.7	3.2	234	0.96	320.67	* 2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ K2-Z	P01	22
	3.0	3.6	212	1.10	284.70	2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ J2-Z	P01	22
	3.4	4.1	189	1.20	249.60	* 2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ H2-Z	P01	22
	3.9	4.7	173	1.30	223.36	2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ G2-Z	P01	22
C.38-LA71B4								
	4.2	5.0	160	1.4	320.67	* 2KJ1601 - ■ CB13 - ■ ■ K2		22
	4.7	5.6	145	1.6	284.70	2KJ1601 - ■ CB13 - ■ ■ J2		22
	5.4	6.5	130	1.7	249.60	* 2KJ1601 - ■ CB13 - ■ ■ H2		22
	6.0	7.2	118	1.9	223.36	2KJ1601 - ■ CB13 - ■ ■ G2		22
	6.8	8.2	106	2.1	198.25	* 2KJ1601 - ■ CB13 - ■ ■ F2		22
C.28-LA71B4								
	5.4	6.5	139	0.85	248.00	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ M1		10
	6.7	8.0	113	0.88	202.24	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ L1		10
	8.7	10.4	98	1.20	155.00	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ K1		10
	10.7	12.8	80	1.20	126.40	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ J1		10
	14.5	17.4	65	1.80	93.00	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ H1		10

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

5

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.12 (50 Hz)	C.28-LA71B4							
0.14 (60 Hz)	17.8	21	53	1.8	75.84	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ G1		10
	22.0	26	46	2.6	62.00	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ F1		10
	27.0	32	37	2.5	50.56	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ E1		10
	29.0	35	36	3.1	46.50	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ D1		10
	36.0	43	29	3.1	37.92	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ C1		10
	44.0	53	24	4.1	31.00	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ B1		10
	53.0	64	20	4.1	25.28	2KJ1600 - ■ CB13 - ■ ■ A1		10
0.18 (50 Hz)	C.88-Z28-LA71C4							
0.22 (60 Hz)	0.36	0.43	1911	0.83	3719	* 2KJ1614 - ■ CC13 - ■ ■ V1		76
	0.41	0.49	1693	0.94	3260	2KJ1614 - ■ CC13 - ■ ■ U1		76
	0.47	0.56	1506	1.10	2866	* 2KJ1614 - ■ CC13 - ■ ■ T1		76
	0.52	0.62	1374	1.20	2589	2KJ1614 - ■ CC13 - ■ ■ S1		76
	0.60	0.72	1215	1.30	2256	* 2KJ1614 - ■ CC13 - ■ ■ R1		76
	0.67	0.80	1105	1.40	2026	2KJ1614 - ■ CC13 - ■ ■ Q1		76
	0.74	0.89	1011	1.60	1829	* 2KJ1614 - ■ CC13 - ■ ■ P1		76
	0.81	0.97	929	1.70	1659	2KJ1614 - ■ CC13 - ■ ■ N1		76
	0.89	1.10	857	1.90	1510	* 2KJ1614 - ■ CC13 - ■ ■ M1		76
	C.68-Z28-LA71C4							
	0.97	1.2	784	0.86	1397.00	2KJ1610 - ■ CC13 - ■ ■ N1		49
	1.10	1.3	721	0.94	1271.00	* 2KJ1610 - ■ CC13 - ■ ■ M1		49
	1.20	1.4	646	1.00	1124.00	2KJ1610 - ■ CC13 - ■ ■ L1		49
	1.30	1.6	603	1.10	1038.00	* 2KJ1610 - ■ CC13 - ■ ■ K1		49
	1.50	1.8	529	1.30	893.00	2KJ1610 - ■ CC13 - ■ ■ J1		49
	1.70	2.0	487	1.40	812.00	* 2KJ1610 - ■ CC13 - ■ ■ H1		49
	C.68-LA80S8							
	2.1	2.5	497	1.4	323.70	2KJ1603 - ■ DB13 - ■ ■ T2-Z	P02	51
	C.68-LA71S6							
	2.3	2.8	458	1.5	364.00	* 2KJ1603 - ■ CD13 - ■ ■ U2-Z	P01	47
	2.6	3.1	415	1.6	323.70	2KJ1603 - ■ CD13 - ■ ■ T2-Z	P01	47
	3.0	3.6	369	1.8	280.80	* 2KJ1603 - ■ CD13 - ■ ■ S2-Z	P01	47
	3.2	3.8	348	2.0	262.36	2KJ1603 - ■ CD13 - ■ ■ R2-Z	P01	47
	C.48-Z28-LA71C4							
	1.8	2.2	418	0.88	745.00	2KJ1607 - ■ CC13 - ■ ■ J1		34
	C.48-LA80S8							
	2.1	2.5	454	0.81	320.67	2KJ1602 - ■ DB13 - ■ ■ K2-Z	P02	34
	2.4	2.9	410	0.89	284.70	2KJ1602 - ■ DB13 - ■ ■ J2-Z	P02	34
	C.48-LA71S6							
	2.6	3.1	379	0.97	320.67	* 2KJ1602 - ■ CD13 - ■ ■ K2-Z	P01	30
	2.9	3.5	343	1.10	284.70	2KJ1602 - ■ CD13 - ■ ■ J2-Z	P01	30

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.18 (50 Hz)	C.48-LA71S6							
0.22 (60 Hz)	3.3	4.0	307	1.2	249.60	2KJ1602 - ■ CD13 - ■ ■ H2-Z	P01	30
	3.7	4.4	280	1.3	223.36	2KJ1602 - ■ CD13 - ■ ■ G2-Z	P01	30
C.48-LA71C4								
	4.2	5.0	253	1.5	320.67	★ 2KJ1602 - ■ CC13 - ■ ■ K2		30
	4.7	5.6	229	1.6	284.70	2KJ1602 - ■ CC13 - ■ ■ J2		30
	5.4	6.5	205	1.8	249.60	★ 2KJ1602 - ■ CC13 - ■ ■ H2		30
	6.0	7.2	186	2.0	223.36	2KJ1602 - ■ CC13 - ■ ■ G2		30
C.38-LA71S6								
	3.7	4.4	265	0.85	223.36	2KJ1601 - ■ CD13 - ■ ■ G2-Z	P01	22
C.38-LA71C4								
	4.2	5.0	240	0.94	320.67	★ 2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ K2		22
	4.7	5.6	217	1.00	284.70	2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ J2		22
	5.4	6.5	194	1.20	249.60	★ 2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ H2		22
	6.0	7.2	177	1.30	223.36	2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ G2		22
	6.8	8.2	160	1.40	198.25	★ 2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ F2		22
	7.8	9.4	142	1.60	173.73	2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ E2		22
	8.8	10.6	127	1.80	152.75	★ 2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ D2		22
	9.8	11.8	116	2.00	138.00	2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ C2		22
	11.2	13.4	102	2.20	120.25	★ 2KJ1601 - ■ CC13 - ■ ■ B2		22
C.28-LA71C4								
	14.5	17.4	98	1.2	93.00	2KJ1600 - ■ CC13 - ■ ■ H1		10
	17.8	21.0	80	1.2	75.84	2KJ1600 - ■ CC13 - ■ ■ G1		10
	22.0	26.0	68	1.7	62.00	2KJ1600 - ■ CC13 - ■ ■ F1		10
	27.0	32.0	56	1.7	50.56	2KJ1600 - ■ CC13 - ■ ■ E1		10
	29.0	35.0	53	2.1	46.50	2KJ1600 - ■ CC13 - ■ ■ D1		10
	36.0	43.0	43	2.1	37.92	2KJ1600 - ■ CC13 - ■ ■ C1		10
	44.0	53.0	36	2.7	31.00	2KJ1600 - ■ CC13 - ■ ■ B1		10
	53.0	64.0	30	2.7	25.28	2KJ1600 - ■ CC13 - ■ ■ A1		10
0.25 (50 Hz) C.88-Z28-LA71S4								
0.30 (60 Hz)	0.60	0.72	1782	0.89	2256.00	★ 2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ R1		76
	0.67	0.80	1621	0.98	2026.00	2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ Q1		76
	0.74	0.89	1482	1.10	1829.00	★ 2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ P1		76
	0.81	0.97	1362	1.20	1659.00	2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ N1		76
	0.89	1.10	1257	1.30	1510.00	★ 2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ M1		76
	1.00	1.20	1132	1.40	1335.00	2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ L1		76
	1.10	1.30	1058	1.50	1232.00	★ 2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ K1		76
	1.30	1.60	934	1.70	1061.00	2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ J1		76
	1.40	1.70	863	1.80	964.00	★ 2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ H1		76
	1.50	1.80	894	1.80	877.00	★ 2KJ1614 - ■ CD13 - ■ ■ G1		76

★ Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	C.88-LA80M8							
0.30 (60 Hz)	1.6	1.9	928	1.6	440.70	2KJ1604 - ■ DC13 - ■■ T2-Z	P02	78
	1.8	2.2	840	1.9	390.00 *	2KJ1604 - ■ DC13 - ■■ S2-Z	P02	78
C.88-LA71M6								
	1.9	2.3	793	1.9	440.70	2KJ1604 - ■ CE13 - ■■ T2-Z	P01	74
C.68-Z28-LA71S4								
	1.5	1.8	775	0.87	893.00	2KJ1610 - ■ CD13 - ■■ J1		49
	1.7	2.0	714	0.95	812.00 *	2KJ1610 - ■ CD13 - ■■ H1		49
C.68-LA80M8								
	2.1	2.5	681	0.99	323.70	2KJ1603 - ■ DC13 - ■■ T2-Z	P02	51
C.68-LA71M6								
	2.3	2.8	640	1.1	364.00 *	2KJ1603 - ■ CE13 - ■■ U2-Z	P01	47
	2.6	3.1	580	1.2	323.70	2KJ1603 - ■ CE13 - ■■ T2-Z	P01	47
	3.0	3.6	514	1.3	280.80 *	2KJ1603 - ■ CE13 - ■■ S2-Z	P01	47
	3.2	3.8	486	1.4	262.36	2KJ1603 - ■ CE13 - ■■ R2-Z	P01	47
C.68-LA71S4								
	3.7	4.4	425	1.6	364.00 *	2KJ1603 - ■ CD13 - ■■ U2		47
	4.2	5.0	385	1.8	323.70	2KJ1603 - ■ CD13 - ■■ T2		47
	4.8	5.8	340	2.0	280.80 *	2KJ1603 - ■ CD13 - ■■ S2		47
	5.1	6.1	321	2.1	262.36	2KJ1603 - ■ CD13 - ■■ R2		47
C.48-LA71M6								
	3.3	4.0	428	0.86	249.60 *	2KJ1602 - ■ CE13 - ■■ H2-Z	P01	30
	3.7	4.4	390	0.94	223.36	2KJ1602 - ■ CE13 - ■■ G2-Z	P01	30
C.48-LA71S4								
	4.2	5.0	352	1.0	320.67 *	2KJ1602 - ■ CD13 - ■■ K2		30
	4.7	5.6	318	1.2	284.70	2KJ1602 - ■ CD13 - ■■ J2		30
	5.4	6.5	285	1.3	249.60 *	2KJ1602 - ■ CD13 - ■■ H2		30
	6.0	7.2	259	1.4	223.36	2KJ1602 - ■ CD13 - ■■ G2		30
	6.8	8.2	234	1.6	198.25 *	2KJ1602 - ■ CD13 - ■■ F2		30
	7.8	9.4	208	1.8	173.73	2KJ1602 - ■ CD13 - ■■ E2		30
	8.8	10.6	185	2.0	152.75 *	2KJ1602 - ■ CD13 - ■■ D2		30
C.38-LA71S4								
	5.4	6.5	270	0.83	249.60 *	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ H2		22
	6.0	7.2	246	0.92	223.36	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ G2		22
	6.8	8.2	222	1.00	198.25 *	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ F2		22
	7.8	9.4	198	1.10	173.73	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ E2		22
	8.8	10.6	176	1.30	152.75 *	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ D2		22
	9.8	11.8	161	1.40	138.00	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ C2		22
	11.2	13.4	141	1.60	120.25 *	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ B2		22
	12.5	15.0	128	1.80	108.00	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ A2		22
	13.8	16.6	116	2.00	97.50 *	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ X1		22
	15.3	18.4	105	2.10	88.40	2KJ1601 - ■ CD13 - ■■ W1		22

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.25 (50 Hz)	C.38-LA71S4							
0.30 (60 Hz)	16.8	20.0	96	2.3	80.44	* 2KJ1601 - ■ CD13 - ■ ■ V1		22
	22.0	26.0	91	2.2	60.30	* 2KJ1601 - ■ CD13 - ■ ■ S1		22
	C.28-LA71S4							
	14.5	17.4	136	0.87	93.00	2KJ1600 - ■ CD13 - ■ ■ H1		10
	17.8	21.0	111	0.86	75.84	2KJ1600 - ■ CD13 - ■ ■ G1		10
	22.0	26.0	95	1.20	62.00	2KJ1600 - ■ CD13 - ■ ■ F1		10
	27.0	32.0	78	1.20	50.56	2KJ1600 - ■ CD13 - ■ ■ E1		10
	29.0	35.0	74	1.50	46.50	2KJ1600 - ■ CD13 - ■ ■ D1		10
	36.0	43.0	60	1.50	37.92	2KJ1600 - ■ CD13 - ■ ■ C1		10
	44.0	53.0	50	2.00	31.00	2KJ1600 - ■ CD13 - ■ ■ B1		10
	53.0	64.0	41	2.00	25.28	2KJ1600 - ■ CD13 - ■ ■ A1		10
0.37 (50 Hz)	C.88-Z28-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	0.91	1.1	1918	0.83	1510.00	* 2KJ1614 - ■ CE13 - ■ ■ M1		76
	1.00	1.2	1728	0.92	1335.00	2KJ1614 - ■ CE13 - ■ ■ L1		76
	1.10	1.3	1615	0.98	1232.00	* 2KJ1614 - ■ CE13 - ■ ■ K1		76
	1.30	1.6	1426	1.10	1061.00	2KJ1614 - ■ CE13 - ■ ■ J1		76
	1.40	1.7	1318	1.20	964.00	* 2KJ1614 - ■ CE13 - ■ ■ H1		76
	C.88-LA90SA8							
	1.7	2.0	1258	1.3	390.00	* 2KJ1604 - ■ EB13 - ■ ■ S2-Z	P02	81
	C.88-LA80S6							
	2.1	2.5	1079	1.4	440.70	2KJ1604 - ■ DB13 - ■ ■ T2-Z	P01	78
	2.4	2.9	976	1.6	390.00	* 2KJ1604 - ■ DB13 - ■ ■ S2-Z	P01	78
	2.6	3.1	902	1.8	354.55	2KJ1604 - ■ DB13 - ■ ■ R2-Z	P01	78
	2.9	3.5	824	1.9	318.50	* 2KJ1604 - ■ DB13 - ■ ■ Q2-Z	P01	78
	C.68-LA80S6							
	2.8	3.4	787	0.86	323.70	2KJ1603 - ■ DB13 - ■ ■ T2-Z	P01	51
	3.3	4.0	698	0.97	280.80	* 2KJ1603 - ■ DB13 - ■ ■ S2-Z	P01	51
	3.5	4.2	659	1.00	262.36	2KJ1603 - ■ DB13 - ■ ■ R2-Z	P01	51
	C.68-LA71M4							
	3.8	4.6	621	1.1	364.00	* 2KJ1603 - ■ CE13 - ■ ■ U2		47
	4.2	5.0	562	1.2	323.70	2KJ1603 - ■ CE13 - ■ ■ T2		47
	4.9	5.9	497	1.4	280.80	* 2KJ1603 - ■ CE13 - ■ ■ S2		47
	5.2	6.2	468	1.5	262.36	2KJ1603 - ■ CE13 - ■ ■ R2		47
	5.9	7.1	418	1.6	230.75	* 2KJ1603 - ■ CE13 - ■ ■ Q2		47
	6.8	8.2	370	1.8	202.09	2KJ1603 - ■ CE13 - ■ ■ P2		47
	7.7	9.2	331	2.0	178.75	* 2KJ1603 - ■ CE13 - ■ ■ N2		47
	8.5	10.2	301	2.1	162.00	2KJ1603 - ■ CE13 - ■ ■ M2		47

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

5

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.37 (50 Hz)	C.48-LA71M4							
0.44 (60 Hz)	5.5	6.6	416	0.89	249.60	* 2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ H2		30
	6.1	7.3	378	0.98	223.36	2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ G2		30
	6.9	8.3	341	1.10	198.25	* 2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ F2		30
	7.9	9.5	304	1.20	173.73	2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ E2		30
	9.0	10.8	270	1.40	152.75	* 2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ D2		30
	9.9	11.9	246	1.50	138.00	2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ C2		30
	11.4	13.7	217	1.70	120.25	* 2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ B2		30
	12.7	15.2	195	1.90	108.00	2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ A2		30
	14.1	16.9	177	2.10	97.50	* 2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ X1		30
	15.5	18.6	161	2.20	88.40	2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ W1		30
	17.0	20.0	147	2.30	80.44	* 2KJ1602 - ■ CE13 - ■ ■ V1		30
	C.38-LA71M4							
	9.0	10.8	257	0.88	152.75	* 2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ D2		22
	9.9	11.9	234	0.97	138.00	2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ C2		22
	11.4	13.7	206	1.10	120.25	* 2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ B2		22
	12.7	15.2	186	1.20	108.00	2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ A2		22
	14.1	16.9	169	1.40	97.50	* 2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ X1		22
	15.5	18.6	154	1.50	88.40	2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ W1		22
	17.0	20.0	140	1.60	80.44	* 2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ V1		22
	19.3	23.0	124	1.70	71.12	2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ U1		22
	21.0	25.0	115	1.80	65.68	* 2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ T1		22
	23.0	28.0	132	1.50	60.30	* 2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ S1		22
	26.0	31.0	118	2.00	53.53	2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ R1		22
	29.0	35.0	104	2.20	46.93	* 2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ Q1		22
	33.0	40.0	94	2.30	42.00	2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ P1		22
	42.0	50.0	74	2.60	32.67	2KJ1601 - ■ CE13 - ■ ■ M1		22
	C.28-LA71M4							
	22	26	139	0.84	62.00	2KJ1600 - ■ CE13 - ■ ■ F1		10
	27	32	113	0.83	50.56	2KJ1600 - ■ CE13 - ■ ■ E1		10
	30	36	108	1.00	46.50	2KJ1600 - ■ CE13 - ■ ■ D1		10
	36	43	88	1.00	37.92	2KJ1600 - ■ CE13 - ■ ■ C1		10
	44	53	73	1.40	31.00	2KJ1600 - ■ CE13 - ■ ■ B1		10
	54	65	60	1.40	25.28	2KJ1600 - ■ CE13 - ■ ■ A1		10
0.55 (50 Hz)	C.88-LA90LA8							
0.66 (60 Hz)	1.7	2.0	1870	0.85	390.00	* 2KJ1604 - ■ EE13 - ■ ■ S2-Z	P02	84
	C.88-LA80M6							
	2.1	2.5	1618	0.94	440.70	2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ T2-Z	P01	78
	2.3	2.8	1464	1.10	390.00	* 2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ S2-Z	P01	78
	2.6	3.1	1353	1.20	354.55	2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ R2-Z	P01	78
	2.9	3.5	1236	1.30	318.50	* 2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ Q2-Z	P01	78

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	C.88-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	3.1	3.7	1147	1.4	440.70	2KJ1604 - ■ CG13 - ■ ■ T2		74
	3.5	4.2	1032	1.5	390.00	★ 2KJ1604 - ■ CG13 - ■ ■ S2		74
	3.9	4.7	949	1.7	354.55	2KJ1604 - ■ CG13 - ■ ■ R2		74
	4.3	5.2	863	1.8	318.50	★ 2KJ1604 - ■ CG13 - ■ ■ Q2		74
	5.0	6.0	749	2.0	273.00	2KJ1604 - ■ CG13 - ■ ■ P2		74
	5.6	6.7	682	2.1	247.00	★ 2KJ1604 - ■ CG13 - ■ ■ N2		74
C.68-LA71ZMP4								
	4.2	5.0	833	0.82	323.70	2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ T2		47
	4.9	5.9	736	0.93	280.80	★ 2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ S2		47
	5.2	6.2	694	0.98	262.36	2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ R2		47
	6.0	7.2	619	1.10	230.75	★ 2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ Q2		47
	6.8	8.2	549	1.20	202.09	2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ P2		47
	7.7	9.2	490	1.40	178.75	★ 2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ N2		47
	8.5	10.2	447	1.40	162.00	2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ M2		47
	9.6	11.5	396	1.60	143.00	★ 2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ L2		47
	10.7	12.8	359	1.70	129.00	2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ K2		47
	11.8	14.2	326	1.80	117.00	★ 2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ J2		47
	12.9	15.5	298	1.90	106.60	2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ H2		47
	14.1	16.9	272	2.00	97.50	★ 2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ G2		47
	15.3	18.4	293	2.10	90.00	★ 2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ F2		47
	16.4	19.7	275	2.30	84.09	2KJ1603 - ■ CG13 - ■ ■ E2		47
C.48-LA71ZMP4								
	7.9	9.5	450	0.83	173.73	2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ E2		30
	9.0	10.8	401	0.93	152.75	★ 2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ D2		30
	10.0	12.0	365	1.00	138.00	2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ C2		30
	11.4	13.7	321	1.20	120.25	★ 2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ B2		30
	12.7	15.2	290	1.30	108.00	2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ A2		30
	14.1	16.9	262	1.40	97.50	★ 2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ X1		30
	15.6	18.7	238	1.50	88.40	2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ W1		30
	17.1	21.0	217	1.60	80.44	★ 2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ V1		30
	19.3	23.0	192	1.70	71.12	2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ U1		30
	21.0	25.0	178	1.80	65.68	★ 2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ T1		30
	24.0	29.0	153	2.00	56.55	2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ S1		30
	27.0	32.0	139	2.10	51.41	★ 2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ R1		30
	29.0	35.0	157	1.80	46.93	★ 2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		30
	33.0	40.0	141	2.20	42.00	2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ P1		30
	37.0	44.0	125	2.10	37.28	★ 2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ N1		30
	42.0	50.0	110	2.40	32.67	2KJ1602 - ■ CG13 - ■ ■ M1		30
C.38-LA71ZMP4								
	12.7	15.2	276	0.83	108.00	2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ A2		22

★ Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.55 (50 Hz)	C.38-LA71ZMP4							
0.66 (60 Hz)	14.1	16.9	250	0.92	97.50	* 2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ X1		22
	15.6	18.7	228	0.99	88.40	2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ W1		22
	17.1	21.0	208	1.00	80.44	* 2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ V1		22
	19.3	23.0	184	1.10	71.12	2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ U1		22
	21.0	25.0	170	1.20	65.68	* 2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ T1		22
	23.0	28.0	196	1.00	60.30	* 2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ S1		22
	26.0	31.0	175	1.40	53.53	2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ R1		22
	29.0	35.0	155	1.50	46.93	* 2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ Q1		22
	33.0	40.0	139	1.60	42.00	2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ P1		22
	37.0	44.0	124	1.80	37.28	* 2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ N1		22
	42.0	50.0	109	1.70	32.67	2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ M1		22
	48.0	58.0	96	2.10	28.72	* 2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ L1		22
	53.0	64.0	87	2.40	25.95	2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ K1		22
	61.0	73.0	76	2.70	22.61	* 2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ J1		22
	68.0	82.0	68	2.80	20.31	2KJ1601 - ■ CG13 - ■ ■ H1		22
	C.28-LA71ZMP4							
	44.0	53.0	109	0.92	31.00	2KJ1600 - ■ CG13 - ■ ■ B1		10
	54.0	65.0	89	0.91	25.28	2KJ1600 - ■ CG13 - ■ ■ A1		10
0.75 (50 Hz)	C.88-LA90S6							
0.90 (60 Hz)	2.3	2.8	1987	0.80	390.00	* 2KJ1604 - ■ EC13 - ■ ■ S2-Z	P01	81
	2.6	3.1	1836	0.87	354.55	2KJ1604 - ■ EC13 - ■ ■ R2-Z	P01	81
	2.9	3.5	1678	0.95	318.50	* 2KJ1604 - ■ EC13 - ■ ■ Q2-Z	P01	81
	C.88-LA80M4							
	3.2	3.8	1545	1.0	440.70	2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ T2		78
	3.6	4.3	1390	1.1	390.00	* 2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ S2		78
	3.9	4.7	1278	1.2	354.55	2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ R2		78
	4.4	5.3	1161	1.4	318.50	* 2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ Q2		78
	5.1	6.1	1007	1.5	273.00	2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ P2		78
	5.6	6.7	917	1.6	247.00	* 2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ N2		78
	6.1	7.3	850	1.6	228.00	2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ M2		78
	7.0	8.4	742	1.8	198.25	* 2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ L2		78
	7.8	9.4	675	1.9	180.00	2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ K2		78
	8.5	10.2	618	2.0	164.36	* 2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ J2		78
	9.3	11.2	567	2.1	150.80	2KJ1604 - ■ DC13 - ■ ■ H2		78
	C.68-LA80M4							
	6.0	7.2	833	0.82	230.75	* 2KJ1603 - ■ DC13 - ■ ■ Q2		51
	6.9	8.3	739	0.93	202.09	2KJ1603 - ■ DC13 - ■ ■ P2		51
	7.8	9.4	659	1.00	178.75	* 2KJ1603 - ■ DC13 - ■ ■ N2		51
	8.6	10.3	601	1.10	162.00	2KJ1603 - ■ DC13 - ■ ■ M2		51
	9.8	11.8	533	1.10	143.00	* 2KJ1603 - ■ DC13 - ■ ■ L2		51

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	C.68-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	10.8	13.0	482	1.2	129.00	2KJ1603 - DC13 - K2		51
	11.9	14.3	438	1.3	117.00	* 2KJ1603 - DC13 - J2		51
	13.1	15.7	400	1.4	106.60	2KJ1603 - DC13 - H2		51
	14.3	17.2	366	1.5	97.50	* 2KJ1603 - DC13 - G2		51
	15.5	18.6	395	1.5	90.00	* 2KJ1603 - DC13 - F2		51
	16.6	19.9	370	1.7	84.09	2KJ1603 - DC13 - E2		51
	18.9	23.0	327	1.8	73.96	* 2KJ1603 - DC13 - D2		51
	22.0	26.0	288	2.2	64.77	2KJ1603 - DC13 - C2		51
	37.0	44.0	172	2.5	38.00	2KJ1603 - DC13 - V1		51
	46.0	55.0	138	2.8	30.46	2KJ1603 - DC13 - Q1		51
	C.48-LA80M4							
	11.6	13.9	431	0.87	120.25	* 2KJ1602 - DC13 - B2		34
	12.9	15.5	389	0.96	108.00	2KJ1602 - DC13 - A2		34
	14.3	17.2	353	1.00	97.50	* 2KJ1602 - DC13 - X1		34
	15.8	19.0	320	1.10	88.40	2KJ1602 - DC13 - W1		34
	17.3	21.0	292	1.20	80.44	* 2KJ1602 - DC13 - V1		34
	19.6	24.0	259	1.30	71.12	2KJ1602 - DC13 - U1		34
	21.0	25.0	239	1.30	65.68	* 2KJ1602 - DC13 - T1		34
	25.0	30.0	206	1.50	56.55	2KJ1602 - DC13 - S1		34
	27.0	32.0	187	1.60	51.41	* 2KJ1602 - DC13 - R1		34
	30.0	36.0	211	1.40	46.93	* 2KJ1602 - DC13 - Q1		34
	33.0	40.0	189	1.70	42.00	2KJ1602 - DC13 - P1		34
	37.0	44.0	168	1.60	37.28	* 2KJ1602 - DC13 - N1		34
	43.0	52.0	148	1.80	32.67	2KJ1602 - DC13 - M1		34
	49.0	59.0	130	2.20	28.72	* 2KJ1602 - DC13 - L1		34
	54.0	65.0	118	2.30	25.95	2KJ1602 - DC13 - K1		34
	62.0	74.0	103	2.60	22.61	* 2KJ1602 - DC13 - J1		34
	69.0	83.0	92	3.00	20.31	2KJ1602 - DC13 - H1		34
	C.38-LA80M4							
	19.6	24.0	247	0.84	71.12	2KJ1601 - DC13 - U1		26
	21.0	25.0	228	0.89	65.68	* 2KJ1601 - DC13 - T1		26
	26.0	31.0	236	1.00	53.53	2KJ1601 - DC13 - R1		26
	30.0	36.0	208	1.10	46.93	* 2KJ1601 - DC13 - Q1		26
	33.0	40.0	187	1.20	42.00	2KJ1601 - DC13 - P1		26
	37.0	44.0	167	1.40	37.28	* 2KJ1601 - DC13 - N1		26
	43.0	52.0	147	1.30	32.67	2KJ1601 - DC13 - M1		26
	49.0	59.0	129	1.60	28.72	* 2KJ1601 - DC13 - L1		26
	54.0	65.0	117	1.80	25.95	2KJ1601 - DC13 - K1		26
	62.0	74.0	102	2.00	22.61	* 2KJ1601 - DC13 - J1		26
	69.0	83.0	92	2.10	20.31	2KJ1601 - DC13 - H1		26
	76.0	91.0	83	2.50	18.33	* 2KJ1601 - DC13 - G1		26

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
0.75 (50 Hz)	C.38-LA80M4							
0.90 (60 Hz)	84	101	75	2.6	16.62	2KJ1601 - ■ DC13 - ■ ■ F1		26
	92	110	68	2.7	15.13	★ 2KJ1601 - ■ DC13 - ■ ■ E1		26
	104	125	60	2.7	13.37	2KJ1601 - ■ DC13 - ■ ■ D1		26
	113	136	56	3.0	12.35	★ 2KJ1601 - ■ DC13 - ■ ■ C1		26
	131	157	48	3.6	10.63	2KJ1601 - ■ DC13 - ■ ■ B1		26
	144	173	44	3.8	9.67	★ 2KJ1601 - ■ DC13 - ■ ■ A1		26
1.1 (50 Hz)	C.88-LA90S4							
1.3 (60 Hz)	4.0	4.8	1851	0.86	354.55	2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ R2		81
	4.4	5.3	1681	0.94	318.50	★ 2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ Q2		81
	5.2	6.2	1458	1.00	273.00	2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ P2		81
	5.7	6.8	1327	1.10	247.00	★ 2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ N2		81
	6.2	7.4	1229	1.10	228.00	2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ M2		81
	7.1	8.5	1074	1.20	198.25	★ 2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ L2		81
	7.9	9.5	977	1.30	180.00	2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ K2		81
	8.6	10.3	893	1.40	164.36	★ 2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ J2		81
	9.4	11.3	820	1.50	150.80	2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ H2		81
	10.2	12.2	756	1.60	138.94	★ 2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ G2		81
	11.2	13.4	687	1.70	126.18	2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ F2		81
	12.3	14.8	626	1.80	114.95	★ 2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ E2		81
	13.0	15.6	684	1.90	108.50	2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ D2		81
	15.6	18.7	573	2.20	90.62	2KJ1604 - ■ EL13 - ■ ■ B2		81
	C.68-LA90S4							
	11.0	13.2	698	0.85	129.00	2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ K2		54
	12.1	14.5	634	0.90	117.00	★ 2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ J2		54
	13.3	16.0	578	0.96	106.60	2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ H2		54
	14.5	17.4	530	1.00	97.50	★ 2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ G2		54
	15.7	18.8	571	1.10	90.00	★ 2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ F2		54
	16.8	20.0	535	1.20	84.09	2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ E2		54
	19.1	23.0	473	1.30	73.96	★ 2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ D2		54
	22.0	26.0	416	1.50	64.77	2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ C2		54
	25.0	30.0	369	1.80	57.29	★ 2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ B2		54
	27.0	32.0	335	1.90	51.92	2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ A2		54
	31.0	37.0	296	2.10	45.83	★ 2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ X1		54
	34.0	41.0	267	2.20	41.35	2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ W1		54
	37.0	44.0	249	1.70	38.00	2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ V1		54
	38.0	46.0	243	2.40	37.50	★ 2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ U1		54
	41.0	49.0	221	2.50	34.17	2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ T1		54
	42.0	50.0	221	1.90	33.61	★ 2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ S1		54
	45.0	54.0	202	2.70	31.25	★ 2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ R1		54
	46.0	55.0	200	1.90	30.46	2KJ1603 - ■ EL13 - ■ ■ Q1		54

★ Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.1 (50 Hz)	C.68-LA90S4							
1.3 (60 Hz)	53	64	177	2.3	26.89	* 2KJ1603 - ■ EL13 - ■■ N1		54
	58	70	159	2.5	24.26	2KJ1603 - ■ EL13 - ■■ L1		54
	64	77	145	2.9	22.00	* 2KJ1603 - ■ EL13 - ■■ J1		54
	C.48-LA90S4							
	17.6	21	422	0.81	80.44	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ V1		37
	19.9	24	374	0.88	71.12	2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ U1		37
	22.0	26	345	0.92	65.68	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ T1		37
	25.0	30	298	1.00	56.55	2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ S1		37
	28.0	34	271	1.10	51.41	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ R1		37
	30.0	36	305	0.94	46.93	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ Q1		37
	34.0	41	274	1.10	42.00	2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ P1		37
	38.0	46	244	1.10	37.28	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ N1		37
	43.0	52	214	1.20	32.67	2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ M1		37
	49.0	59	188	1.50	28.72	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ L1		37
	54.0	65	170	1.60	25.95	2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ K1		37
	63.0	76	148	1.80	22.61	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ J1		37
	70.0	84	133	2.10	20.31	2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ H1		37
	77.0	92	120	2.50	18.33	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ G1		37
	85.0	102	109	2.60	16.62	2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ F1		37
	94.0	113	99	2.60	15.13	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ E1		37
	106.0	127	88	2.60	13.37	2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ D1		37
	115.0	138	81	3.00	12.35	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ C1		37
	133.0	160	70	3.60	10.63	2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ B1		37
	146.0	175	64	3.80	9.67	* 2KJ1602 - ■ EL13 - ■■ A1		37
	C.38-LA90S4							
	34	41	271	0.80	42.00	2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ P1		29
	38	46	241	0.94	37.28	* 2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ N1		29
	43	52	212	0.89	32.67	2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ M1		29
	49	59	187	1.10	28.72	* 2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ L1		29
	54	65	169	1.20	25.95	2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ K1		29
	63	76	148	1.40	22.61	* 2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ J1		29
	70	84	133	1.50	20.31	2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ H1		29
	77	92	120	1.70	18.33	* 2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ G1		29
	85	102	109	1.80	16.62	2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ F1		29
	94	113	99	1.90	15.13	* 2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ E1		29
	106	127	87	1.90	13.37	2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ D1		29
	115	138	81	2.10	12.35	* 2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ C1		29
	133	160	70	2.50	10.63	2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ B1		29
	146	175	63	2.60	9.67	* 2KJ1601 - ■ EL13 - ■■ A1		29

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz)	C.88-LA90L4							
1.8 (60 Hz)	6.2	7.4	1671	0.83	228.00	2KJ1604 - EP13 - M2		84
	7.2	8.6	1459	0.91	198.25 *	2KJ1604 - EP13 - L2		84
	7.9	9.5	1327	0.97	180.00	2KJ1604 - EP13 - K2		84
	8.6	10.3	1214	1.00	164.36 *	2KJ1604 - EP13 - J2		84
	9.4	11.3	1114	1.10	150.80	2KJ1604 - EP13 - H2		84
	10.2	12.2	1027	1.10	138.94 *	2KJ1604 - EP13 - G2		84
	11.3	13.6	933	1.20	126.18	2KJ1604 - EP13 - F2		84
	12.4	14.9	850	1.30	114.95 *	2KJ1604 - EP13 - E2		84
	13.1	15.7	929	1.40	108.50	2KJ1604 - EP13 - D2		84
	14.5	17.4	843	1.70	98.17 *	2KJ1604 - EP13 - C2		84
	15.7	18.8	779	1.60	90.62	2KJ1604 - EP13 - B2		84
	18.0	22.0	679	1.90	78.79 *	2KJ1604 - EP13 - A2		84
	19.8	24.0	617	2.10	71.54	2KJ1604 - EP13 - X1		84
	22.0	26.0	563	2.20	65.32 *	2KJ1604 - EP13 - W1		84
	24.0	29.0	517	2.30	59.93	2KJ1604 - EP13 - V1		84
	26.0	31.0	477	2.40	55.22 *	2KJ1604 - EP13 - U1		84
42.0	50.0	309	2.60	33.85	2KJ1604 - EP13 - P1		84	
	C.68-LA90L4							
	16.9	20	728	0.86	84.09	2KJ1603 - EP13 - E2		57
	19.2	23	643	0.93	73.96 *	2KJ1603 - EP13 - D2		57
	22.0	26	566	1.10	64.77	2KJ1603 - EP13 - C2		57
	25.0	30	502	1.30	57.29 *	2KJ1603 - EP13 - B2		57
	27.0	32	455	1.40	51.92	2KJ1603 - EP13 - A2		57
	31.0	37	402	1.50	45.83 *	2KJ1603 - EP13 - X1		57
	34.0	41	363	1.60	41.35	2KJ1603 - EP13 - W1		57
	37.0	44	339	1.30	38.00	2KJ1603 - EP13 - V1		57
	38.0	46	330	1.70	37.50 *	2KJ1603 - EP13 - U1		57
	42.0	50	300	1.40	33.61 *	2KJ1603 - EP13 - S1		57
	42.0	50	300	1.80	34.17	2KJ1603 - EP13 - T1		57
	45.0	54	275	2.00	31.25 *	2KJ1603 - EP13 - R1		57
	47.0	56	272	1.40	30.46	2KJ1603 - EP13 - Q1		57
	51.0	61	246	2.10	27.94	2KJ1603 - EP13 - P1		57
	53.0	64	240	1.70	26.89 *	2KJ1603 - EP13 - N1		57
	55.0	66	226	2.20	25.66 *	2KJ1603 - EP13 - M1		57
	58.0	70	217	1.80	24.26	2KJ1603 - EP13 - L1		57
	61.0	73	203	2.40	23.13	2KJ1603 - EP13 - K1		57
	64.0	77	196	2.10	22.00 *	2KJ1603 - EP13 - J1		57
	71.0	85	175	2.70	19.89 *	2KJ1603 - EP13 - G1		57
	71.0	85	179	2.40	20.04	2KJ1603 - EP13 - H1		57
	78.0	94	164	2.50	18.33 *	2KJ1603 - EP13 - F1		57

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
1.5 (50 Hz)	C.68-LA90L4							
1.8 (60 Hz)	87	104	146	2.7	16.39	2KJ1603 - ■ EP13 - ■ ■ E1		57
	94	113	134	2.9	15.05	★ 2KJ1603 - ■ EP13 - ■ ■ D1		57
	105	126	121	3.4	13.57	2KJ1603 - ■ EP13 - ■ ■ C1		57
	122	146	104	3.6	11.67	★ 2KJ1603 - ■ EP13 - ■ ■ B1		57
	C.48-LA90L4							
	28	34	368	0.80	51.41	★ 2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ R1		40
	34	41	372	0.84	42.00	2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ P1		40
	44	53	291	0.90	32.67	2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ M1		40
	49	59	256	1.10	28.72	★ 2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ L1		40
	55	66	231	1.20	25.95	2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ K1		40
	63	76	202	1.30	22.61	★ 2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ J1		40
	70	84	181	1.50	20.31	2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ H1		40
	78	94	164	1.80	18.33	★ 2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ G1		40
	85	102	148	1.90	16.62	2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ F1		40
	94	113	135	1.90	15.13	★ 2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ E1		40
	106	127	119	1.90	13.37	2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ D1		40
	115	138	110	2.20	12.35	★ 2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ C1		40
	134	161	95	2.60	10.63	2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ B1		40
	147	176	86	2.80	9.67	★ 2KJ1602 - ■ EP13 - ■ ■ A1		40
	C.38-LA90L4							
	49	59	254	0.80	28.72	★ 2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ L1		32
	55	66	230	0.89	25.95	2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ K1		32
	63	76	201	1.00	22.61	★ 2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ J1		32
	70	84	180	1.10	20.31	2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ H1		32
	78	94	163	1.20	18.33	★ 2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ G1		32
	85	102	148	1.30	16.62	2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ F1		32
	94	113	134	1.40	15.13	★ 2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ E1		32
	106	127	119	1.40	13.37	2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ D1		32
	115	138	110	1.50	12.35	★ 2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ C1		32
	134	161	94	1.80	10.63	2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ B1		32
	147	176	86	1.90	9.67	★ 2KJ1601 - ■ EP13 - ■ ■ A1		32
2.2 (50 Hz)	C.88-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	11.3	13.6	1369	0.83	126.18	2KJ1604 - ■ FL13 - ■ ■ F2		92
	12.4	14.9	1247	0.88	114.95	★ 2KJ1604 - ■ FL13 - ■ ■ E2		92
	13.1	15.7	1363	0.97	108.50	2KJ1604 - ■ FL13 - ■ ■ D2		92
	14.5	17.4	1236	1.10	98.17	★ 2KJ1604 - ■ FL13 - ■ ■ C2		92
	15.7	18.8	1143	1.10	90.62	2KJ1604 - ■ FL13 - ■ ■ B2		92
	18.0	22.0	996	1.30	78.79	★ 2KJ1604 - ■ FL13 - ■ ■ A2		92
	19.8	24.0	905	1.40	71.54	2KJ1604 - ■ FL13 - ■ ■ X1		92
	22.0	26.0	826	1.50	65.32	★ 2KJ1604 - ■ FL13 - ■ ■ W1		92

★ Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz)	C.88-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	24	29	758	1.6	59.93	2KJ1604 - FL13 - V1		92
	26	31	699	1.7	55.22 *	2KJ1604 - FL13 - U1		92
	28	34	635	1.8	50.15	2KJ1604 - FL13 - T1		92
	31	37	578	1.9	45.68 *	2KJ1604 - FL13 - S1		92
	34	41	530	2.0	41.85	2KJ1604 - FL13 - R1		92
	38	46	473	2.2	37.34 *	2KJ1604 - FL13 - Q1		92
	42	50	453	1.8	33.85	2KJ1604 - FL13 - P1		92
	43	52	422	2.3	33.33	2KJ1604 - FL13 - N1		92
	46	55	414	1.9	30.90 *	2KJ1604 - FL13 - M1		92
	50	60	358	2.6	28.30	2KJ1604 - FL13 - K1		92
	50	60	380	2.1	28.36	2KJ1604 - FL13 - L1		92
	54	65	350	2.3	26.13 *	2KJ1604 - FL13 - J1		92
	60	72	298	2.9	23.56 *	2KJ1604 - FL13 - G1		92
	60	72	318	2.4	23.73	2KJ1604 - FL13 - H1		92
	66	79	289	2.8	21.61 *	2KJ1604 - FL13 - F1		92
72	86	265	3.0	19.80	2KJ1604 - FL13 - E1		92	
	C.68-LA100L4							
	25	30	736	0.89	57.29 *	2KJ1603 - FL13 - B2		65
	27	32	668	0.95	51.92	2KJ1603 - FL13 - A2		65
	31	37	590	1.00	45.83 *	2KJ1603 - FL13 - X1		65
	34	41	533	1.10	41.35	2KJ1603 - FL13 - W1		65
	37	44	497	0.87	38.00	2KJ1603 - FL13 - V1		65
	38	46	484	1.20	37.50 *	2KJ1603 - FL13 - U1		65
	42	50	440	0.97	33.61 *	2KJ1603 - FL13 - S1		65
	42	50	441	1.30	34.17	2KJ1603 - FL13 - T1		65
	45	54	403	1.30	31.25 *	2KJ1603 - FL13 - R1		65
	47	56	399	0.97	30.46	2KJ1603 - FL13 - Q1		65
	51	61	360	1.40	27.94	2KJ1603 - FL13 - P1		65
	53	64	352	1.10	26.89 *	2KJ1603 - FL13 - N1		65
	55	66	331	1.50	25.66 *	2KJ1603 - FL13 - M1		65
	58	70	318	1.20	24.26	2KJ1603 - FL13 - L1		65
	61	73	298	1.60	23.13	2KJ1603 - FL13 - K1		65
	64	77	288	1.50	22.00 *	2KJ1603 - FL13 - J1		65
	71	85	257	1.80	19.89 *	2KJ1603 - FL13 - G1		65
	71	85	263	1.60	20.04	2KJ1603 - FL13 - H1		65
	78	94	240	1.70	18.33 *	2KJ1603 - FL13 - F1		65
	87	104	215	1.80	16.39	2KJ1603 - FL13 - E1		65
	94	113	197	2.00	15.05 *	2KJ1603 - FL13 - D1		65
	105	126	178	2.30	13.57	2KJ1603 - FL13 - C1		65
	122	146	153	2.40	11.67 *	2KJ1603 - FL13 - B1		65

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
2.2 (50 Hz)	C.48-LA100L4							
2.6 (60 Hz)	78	94	240	1.2	18.33	* 2KJ1602 - ■ FL13 - ■■ G1		48
	85	102	218	1.3	16.62	2KJ1602 - ■ FL13 - ■■ F1		48
	94	113	198	1.3	15.13	* 2KJ1602 - ■ FL13 - ■■ E1		48
	106	127	175	1.3	13.37	2KJ1602 - ■ FL13 - ■■ D1		48
	115	138	162	1.5	12.35	* 2KJ1602 - ■ FL13 - ■■ C1		48
	134	161	139	1.8	10.63	2KJ1602 - ■ FL13 - ■■ B1		48
	147	176	127	1.9	9.67	* 2KJ1602 - ■ FL13 - ■■ A1		48
	C.38-LA100L4							
	78	94	239	0.85	18.33	* 2KJ1601 - ■ FL13 - ■■ G1		40
	85	102	217	0.89	16.62	2KJ1601 - ■ FL13 - ■■ F1		40
	94	113	197	0.93	15.13	* 2KJ1601 - ■ FL13 - ■■ E1		40
	106	127	174	0.93	13.37	2KJ1601 - ■ FL13 - ■■ D1		40
	115	138	161	1.10	12.35	* 2KJ1601 - ■ FL13 - ■■ C1		40
	134	161	139	1.20	10.63	2KJ1601 - ■ FL13 - ■■ B1		40
	147	176	126	1.30	9.67	* 2KJ1601 - ■ FL13 - ■■ A1		40
3.0 (50 Hz)	C.88-LA100LB4							
3.6 (60 Hz)	14.5	17.4	1686	0.83	98.17	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ C2		92
	18.0	22.0	1358	0.96	78.79	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ A2		92
	19.8	24.0	1234	1.00	71.54	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ X1		92
	22.0	26.0	1127	1.10	65.32	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ W1		92
	24.0	29.0	1034	1.20	59.93	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ V1		92
	26.0	31.0	953	1.20	55.22	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ U1		92
	28.0	34.0	866	1.30	50.15	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ T1		92
	31.0	37.0	789	1.40	45.68	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ S1		92
	34.0	41.0	723	1.50	41.85	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ R1		92
	38.0	46.0	645	1.60	37.34	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ Q1		92
	42.0	50.0	618	1.30	33.85	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ P1		92
	43.0	52.0	575	1.70	33.33	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ N1		92
	46.0	55.0	564	1.40	30.90	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ M1		92
	50.0	60.0	489	1.90	28.30	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ K1		92
	50.0	60.0	518	1.60	28.36	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ L1		92
	54.0	65.0	477	1.70	26.13	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ J1		92
	60.0	72.0	407	2.10	23.56	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ G1		92
	60.0	72.0	433	1.70	23.73	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ H1		92
	66.0	79.0	395	2.00	21.61	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ F1		92
	72.0	86.0	361	2.20	19.80	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ E1		92
80.0	96.0	323	2.40	17.67	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ D1		92	
90.0	108.0	288	2.70	15.77	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ C1		92	
106.0	127.0	244	3.10	13.39	2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ B1		92	
127.0	152.0	204	3.30	11.15	* 2KJ1604 - ■ FM13 - ■■ A1		92	

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
3.0 (50 Hz)	C.68-LA100LB4							
3.6 (60 Hz)	34	41	727	0.81	41.35	2KJ1603 - FM13 - W1		65
	38	46	659	0.87	37.50 *	2KJ1603 - FM13 - U1		65
	42	50	601	0.92	34.17	2KJ1603 - FM13 - T1		65
	45	54	550	0.98	31.25 *	2KJ1603 - FM13 - R1		65
	51	61	492	1.10	27.94	2KJ1603 - FM13 - P1		65
	53	64	480	0.83	26.89 *	2KJ1603 - FM13 - N1		65
	55	66	451	1.10	25.66 *	2KJ1603 - FM13 - M1		65
	58	70	433	0.91	24.26	2KJ1603 - FM13 - L1		65
	61	73	407	1.20	23.13	2KJ1603 - FM13 - K1		65
	64	77	393	1.10	22.00 *	2KJ1603 - FM13 - J1		65
	71	85	350	1.30	19.89 *	2KJ1603 - FM13 - G1		65
	71	85	358	1.20	20.04	2KJ1603 - FM13 - H1		65
	78	94	327	1.30	18.33 *	2KJ1603 - FM13 - F1		65
	87	104	293	1.30	16.39	2KJ1603 - FM13 - E1		65
	94	113	269	1.50	15.05 *	2KJ1603 - FM13 - D1		65
105	126	242	1.70	13.57	2KJ1603 - FM13 - C1		65	
122	146	208	1.80	11.67 *	2KJ1603 - FM13 - B1		65	
	C.48-LA100LB4							
	78	94	327	0.90	18.33 *	2KJ1602 - FM13 - G1		48
	85	102	297	0.97	16.62	2KJ1602 - FM13 - F1		48
	94	113	270	0.97	15.13 *	2KJ1602 - FM13 - E1		48
	106	127	239	0.97	13.37	2KJ1602 - FM13 - D1		48
	115	138	221	1.10	12.35 *	2KJ1602 - FM13 - C1		48
	134	161	190	1.30	10.63	2KJ1602 - FM13 - B1		48
	147	176	173	1.40	9.67 *	2KJ1602 - FM13 - A1		48
	C.38-LA100LB4							
	134	161	189	0.91	10.63	2KJ1601 - FM13 - B1		40
	147	176	172	0.97	9.67 *	2KJ1601 - FM13 - A1		40
4.0 (50 Hz)	C.88-LA112MB4							
4.8 (60 Hz)	22	26	1482	0.82	65.32 *	2KJ1604 - GH13 - W1		99
	24	29	1360	0.87	59.93	2KJ1604 - GH13 - V1		99
	26	31	1253	0.92	55.22 *	2KJ1604 - GH13 - U1		99
	29	35	1138	0.98	50.15	2KJ1604 - GH13 - T1		99
	32	38	1037	1.00	45.68 *	2KJ1604 - GH13 - S1		99
	34	41	950	1.10	41.85	2KJ1604 - GH13 - R1		99
	39	47	848	1.20	37.34 *	2KJ1604 - GH13 - Q1		99
	42	50	812	0.99	33.85	2KJ1604 - GH13 - P1		99
	43	52	757	1.30	33.33	2KJ1604 - GH13 - N1		99
	47	56	742	1.10	30.90 *	2KJ1604 - GH13 - M1		99
	51	61	642	1.40	28.30	2KJ1604 - GH13 - K1		99

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg	
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
4.0 (50 Hz)	C.88-LA112MB4								
4.8 (60 Hz)	51	61	681	1.2	28.36	2KJ1604 - GH13 - L1		99	
	55	66	627	1.3	26.13	* 2KJ1604 - GH13 - J1		99	
	61	73	535	1.6	23.56	* 2KJ1604 - GH13 - G1		99	
	61	73	570	1.3	23.73	2KJ1604 - GH13 - H1		99	
	67	80	519	1.5	21.61	* 2KJ1604 - GH13 - F1		99	
	73	88	475	1.7	19.80	2KJ1604 - GH13 - E1		99	
	82	98	424	1.8	17.67	* 2KJ1604 - GH13 - D1		99	
	91	109	379	2.0	15.77	2KJ1604 - GH13 - C1		99	
	108	130	321	2.4	13.39	2KJ1604 - GH13 - B1		99	
	129	155	268	2.5	11.15	* 2KJ1604 - GH13 - A1		99	
	C.68-LA112MB4								
	4.8 (60 Hz)	52	62	646	0.80	27.94	2KJ1603 - GH13 - P1		72
56		67	594	0.85	25.66	* 2KJ1603 - GH13 - M1		72	
62		74	535	0.91	23.13	2KJ1603 - GH13 - K1		72	
66		79	517	0.81	22.00	* 2KJ1603 - GH13 - J1		72	
72		86	460	1.00	19.89	* 2KJ1603 - GH13 - G1		72	
72		86	471	0.90	20.04	2KJ1603 - GH13 - H1		72	
79		95	431	0.97	18.33	* 2KJ1603 - GH13 - F1		72	
88		106	385	1.00	16.39	2KJ1603 - GH13 - E1		72	
96		115	353	1.10	15.05	* 2KJ1603 - GH13 - D1		72	
106		127	319	1.30	13.57	2KJ1603 - GH13 - C1		72	
123		148	274	1.40	11.67	* 2KJ1603 - GH13 - B1		72	
C.48-LA112MB4									
4.8 (60 Hz)		117	140	290	0.84	12.35	* 2KJ1602 - GH13 - C1		55
		135	162	250	1.00	10.63	2KJ1602 - GH13 - B1		55
	149	179	227	1.10	9.67	* 2KJ1602 - GH13 - A1		55	
5.5 (50 Hz)	C.88-LA132SB4								
6.6 (60 Hz)	35	42	1293	0.81	41.85	2KJ1604 - HF13 - R1		109	
	39	47	1153	0.88	37.34	* 2KJ1604 - HF13 - Q1		109	
	44	53	1030	0.95	33.33	2KJ1604 - HF13 - N1		109	
	47	56	1009	0.80	30.90	* 2KJ1604 - HF13 - M1		109	
	51	61	874	1.10	28.30	2KJ1604 - HF13 - K1		109	
	51	61	926	0.87	28.36	2KJ1604 - HF13 - L1		109	
	56	67	854	0.94	26.13	* 2KJ1604 - HF13 - J1		109	
	61	73	775	0.97	23.73	2KJ1604 - HF13 - H1		109	
	62	74	728	1.20	23.56	* 2KJ1604 - HF13 - G1		109	
	67	80	706	1.10	21.61	* 2KJ1604 - HF13 - F1		109	
	74	89	647	1.20	19.80	2KJ1604 - HF13 - E1		109	
	82	98	577	1.40	17.67	* 2KJ1604 - HF13 - D1		109	

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

5

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Motoreduktory do 11 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min						
5.5 (50 Hz)	C.88-LA132SB4							
6.6 (60 Hz)	92	110	515	1.5	15.77	2KJ1604 - HF13 - C1		109
	109	131	437	1.7	13.39	2KJ1604 - HF13 - B1		109
	130	156	364	1.8	11.15 *	2KJ1604 - HF13 - A1		109
	C.68-LA132SB4							
	97	116	481	0.82	15.05 *	2KJ1603 - HF13 - D1		82
	107	128	434	0.95	13.57	2KJ1603 - HF13 - C1		82
	125	150	373	1.00	11.67 *	2KJ1603 - HF13 - B1		82
7.5 (50 Hz)	C.88-LA132M4							
9.0 (60 Hz)	62	74	992	0.87	23.56 *	2KJ1604 - HH13 - G1		117
	67	80	963	0.83	21.61 *	2KJ1604 - HH13 - F1		117
	74	89	882	0.90	19.80	2KJ1604 - HH13 - E1		117
	82	98	787	1.00	17.67 *	2KJ1604 - HH13 - D1		117
	92	110	702	1.10	15.77	2KJ1604 - HH13 - C1		117
	109	131	596	1.30	13.39	2KJ1604 - HH13 - B1		117
	130	156	497	1.40	11.15 *	2KJ1604 - HH13 - A1		117
9.2 (50 Hz)	C.88-LA132ZMP4							
11.0 (60 Hz)	82	98	966	0.81	17.67 *	2KJ1604 - HT13 - D1		117
	92	110	862	0.89	15.77	2KJ1604 - HT13 - C1		117
	109	131	732	1.00	13.39	2KJ1604 - HT13 - B1		117
	130	156	609	1.10	11.15 *	2KJ1604 - HT13 - A1		117
11.0 (50 Hz)	C.88-LA160MB4							
13.2 (60 Hz)	109	131	872	0.87	13.39	2KJ1604 - JP13 - B1		141
	131	157	726	0.92	11.15 *	2KJ1604 - JP13 - A1		141

* Preferowany wsp. przełożenia

Wykonania wału, patrz str. 5/47

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 5/45

1 do 9

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe

Tabela sprawności C.28

Przełożenie i_{tot}	Kod przełożenia nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 2,500$ 1/min				Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 1,750$ 1/min				Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 1,450$ 1/min				Rozmiar IEC dla silnika i adaptera wejściowego								
		n_2	T_2	P_{mot}	h	n_2	T_2	P_{mot}	h	n_2	T_2	P_{mot}	h	63	71	80	90	100	112	132	160	
		1/min	Nm	kW	%	1/min	Nm	kW	%	1/min	Nm	kW	%									
372.00	P1	6.7	119	0.15	56	4.7	119	0.10	56	3.9	118	0.09	56	•								
303.36	N1	8.2	109	0.17	56	5.8	109	0.12	56	4.8	108	0.10	56	•								
248.00	M1	10.1	118	0.19	66	7.1	118	0.13	66	5.8	118	0.11	66	•								
202.24	L1	12.4	100	0.20	66	8.7	100	0.14	66	7.2	100	0.11	66	•								
155.00	K1	16.1	116	0.26	74	11.3	116	0.19	74	9.4	116	0.15	74	•								
126.40	J1	19.8	94	0.26	74	13.8	95	0.18	74	11.5	95	0.15	74	•								
93.00	H1	27.0	118	0.40	83	18.8	118	0.28	83	15.6	118	0.23	83	•								
75.84	G1	33.0	96	0.40	83	23.0	96	0.28	83	19.1	96	0.23	83	•								
62.00	F1	40.0	117	0.57	87	28.0	117	0.40	87	23.0	117	0.32	87	•								
50.56	E1	49.0	94	0.56	87	35.0	95	0.40	87	29.0	95	0.33	87	•								
46.50	D1	54.0	110	0.70	90	38.0	110	0.49	90	31.0	110	0.40	90	•								
37.92	C1	66.0	90	0.69	90	46.0	90	0.48	90	38.0	90	0.40	90	•								
31.00	B1	81.0	99	0.92	92	56.0	100	0.64	92	47.0	99	0.53	92	•								
25.28	A1	99.0	81	0.91	92	69.0	81	0.64	92	57.0	81	0.53	92	•								

★ Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Tabela sprawności C.28

Przełożenie i_{tot}	Kod przełożenia nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 1,150$ 1/min				Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 950$ 1/min				Rozmiar IEC dla silnika i adaptera wejściowego												
		n_2	T_2	P_{mot}	h	n_2	T_2	P_{mot}	h	63	71	80	90	100	112	132	160					
		1/min	Nm	kW	%	1/min	Nm	kW	%													
372.00	P1	3.1	117	0.07	55	2.6	116	0.06	55	•												
303.36	N1	3.8	108	0.08	55	3.1	107	0.06	55	•												
248.00	M1	4.6	118	0.09	66	3.8	117	0.07	65	•												
202.24	L1	5.7	99	0.09	66	4.7	99	0.07	65	•												
155.00	K1	7.4	116	0.12	74	6.1	116	0.10	74	•												
126.40	J1	9.1	94	0.12	74	7.5	94	0.10	74	•												
93.00	H1	12.4	118	0.19	83	10.2	118	0.15	82	•												
75.84	G1	15.2	95	0.18	83	12.5	95	0.15	82	•												
62.00	F1	18.5	117	0.26	87	15.3	117	0.22	87	•												
50.56	E1	23.0	94	0.26	87	18.8	94	0.21	87	•												
46.50	D1	25.0	110	0.32	90	20.0	110	0.26	89	•												
37.92	C1	30.0	90	0.31	90	25.0	89	0.26	89	•												
31.00	B1	37.0	99	0.42	92	31.0	99	0.35	92	•												
25.28	A1	45.0	81	0.42	92	38.0	81	0.35	92	•												

★ Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.28

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 850 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 700 \text{ 1/min}$				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
372.00	P1	2.3	116	0.05	54	1.9	114	< 0.05	54	•							
303.36	N1	2.8	106	0.06	54	2.3	104	< 0.05	54	•							
248.00	M1	3.4	117	0.06	65	2.8	116	0.05	65	•							
202.24	L1	4.2	98	0.07	65	3.5	97	0.06	65	•							
155.00	K1	5.5	115	0.09	73	4.5	115	0.07	73	•							
126.40	J1	6.7	94	0.09	73	5.5	93	0.07	73	•							
93.00	H1	9.1	118	0.14	82	7.5	117	0.11	82	•							
75.84	G1	11.2	95	0.14	82	9.2	95	0.11	82	•							
62.00	F1	13.7	117	0.19	87	11.3	117	0.16	86	•							
50.56	E1	16.8	94	0.19	87	13.8	94	0.16	86	•							
46.50	D1	18.3	110	0.24	89	15.1	110	0.19	89	•							
37.92	C1	22.0	89	0.23	89	18.5	89	0.19	89	•							
31.00	B1	27.0	99	0.31	91	23.0	99	0.26	91	•							
25.28	A1	34.0	81	0.31	91	28.0	80	0.26	91	•							

★ Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.38-D/Z28

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 1,750 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 1,450 \text{ 1/min}$				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
23503	N1	0.07	222	< 0.06	45	0.06	222	< 0.06	45	•							
20276	M1	0.09	222	< 0.06	45	0.07	222	< 0.06	45	•							
17420	L1	0.10	222	< 0.06	45	0.08	222	< 0.06	45	•							
16037	K1	0.11	222	< 0.06	45	0.09	222	< 0.06	45	•							
14579	J1	0.12	222	< 0.06	45	0.10	222	< 0.06	45	•							
12904	H1	0.14	222	< 0.06	45	0.11	222	< 0.06	45	•							
10808	G1	0.16	222	< 0.06	45	0.13	222	< 0.06	45	•							
9216	F1	0.19	222	< 0.06	46	0.16	222	< 0.06	45	•							
7833	E1	0.22	222	< 0.06	46	0.19	222	< 0.06	46	•							
6807	D1	0.26	222	< 0.06	46	0.21	222	< 0.06	46	•							
5925	C1	0.30	222	< 0.06	46	0.24	222	< 0.06	46	•							
5345	B1	0.33	222	< 0.06	46	0.27	222	< 0.06	46	•							
4717	A1	0.37	222	< 0.06	46	0.31	222	< 0.06	46	•							
4222	B2	0.41	222	< 0.06	47	0.34	222	< 0.06	46	•							
3749	A2	0.47	222	< 0.06	47	0.39	222	< 0.06	46	•							
3286	X1	0.53	222	< 0.06	47	0.44	222	< 0.06	47	•							
2941	W1	0.60	222	< 0.06	47	0.49	222	< 0.06	47	•							
2610	V1	0.67	222	< 0.06	48	0.56	222	< 0.06	47	•							
2288	U1	0.76	223	< 0.06	48	0.63	222	< 0.06	47	•							
2011	T1	0.87	223	< 0.06	48	0.72	222	< 0.06	48	•							
1817	S1	0.96	223	< 0.06	49	0.80	223	< 0.06	48	•							
1583	R1	1.11	223	< 0.06	49	0.92	223	< 0.06	49	•							
1422	Q1	1.23	223	< 0.06	50	1.02	223	< 0.06	49	•							
1284	P1	1.36	223	0.06	50	1.13	223	< 0.06	49	•							
1164	N1	1.50	223	0.07	51	1.25	223	< 0.06	50	•							
1059	M1	1.65	223	0.08	51	1.37	223	0.06	50	•							
937	L1	1.87	223	0.08	52	1.55	223	0.07	51	•							
865	K1	2.02	223	0.09	53	1.68	223	0.08	51	•							
745	J1	2.35	223	0.10	54	1.95	223	0.09	52	•							
677	H1	2.59	224	0.11	54	2.14	223	0.09	53	•							
615	G1	2.84	224	0.12	55	2.36	223	0.10	54	•							
558	F1	3.14	224	0.13	56	2.60	224	0.11	55	•							
508	E1	3.45	224	0.14	57	2.86	224	0.12	55	•							
449	D1	3.90	224	0.16	58	3.23	224	0.13	56	•							
414	C1	4.22	225	0.17	59	3.50	224	0.14	57	•							
357	B1	4.90	225	0.19	60	4.06	225	0.16	58	•							
324	A1	5.40	225	0.21	61	4.47	225	0.18	59	•							

★ Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.38

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam... 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 1,750$ 1/min				$n_{mot} = 1,450$ 1/min				$n_{mot} = 1,150$ 1/min				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
320.67 *	K2	5.5	225	0.21	62	4.5	225	0.18	60	3.6	224	0.15	58	•	•	•					
284.70	J2	6.1	226	0.23	63	5.1	225	0.20	62	4.0	224	0.16	59	•	•	•					
249.60 *	H2	7.0	226	0.26	64	5.8	226	0.22	63	4.6	225	0.18	61	•	•	•	•				
223.36	G2	7.8	227	0.28	65	6.5	226	0.24	64	5.1	225	0.20	62	•	•	•	•				
198.25 *	F2	8.8	227	0.32	66	7.3	226	0.27	65	5.8	225	0.22	63	•	•	•	•				
173.73	E2	10.1	228	0.36	67	8.3	227	0.30	66	6.6	226	0.24	64	•	•	•	•				
152.75 *	D2	11.5	228	0.41	68	9.5	227	0.34	67	7.5	226	0.27	65	•	•	•	•				
138.00	C2	12.7	229	0.45	68	10.5	228	0.37	67	8.3	227	0.30	66	•	•	•	•				
120.25 *	B2	14.6	230	0.51	68	12.1	229	0.43	68	9.6	228	0.34	67	•	•	•	•				
108.00	A2	16.2	226	0.56	69	13.4	229	0.47	68	10.6	228	0.38	67	•	•	•	•				
97.50 *	X1	17.9	219	0.60	69	14.9	230	0.53	68	11.8	229	0.42	68	•	•	•	•	•			
88.40	W1	19.8	211	0.64	69	16.4	224	0.56	69	13.0	229	0.46	68	•	•	•	•	•			
80.44 *	V1	22.0	203	0.68	69	18.0	217	0.60	69	14.3	230	0.50	68	•	•	•	•	•			
71.12	U1	25.0	195	0.74	69	20.0	210	0.64	69	16.2	225	0.56	69	•	•	•	•	•			
65.68 *	T1	27.0	191	0.78	69	22.0	204	0.68	69	17.5	220	0.59	69	•	•	•	•	•			
60.30 *	S1	29.0	204	0.71	87	24.0	202	0.59	87	19.1	199	0.47	85	•	•	•					
53.53	R1	33.0	245	0.96	88	27.0	243	0.79	87	21.0	239	0.61	86	•	•	•					
46.93 *	Q1	37.0	232	1.02	88	31.0	231	0.85	88	25.0	228	0.69	87	•	•	•	•				
42.00	P1	42.0	222	1.10	89	35.0	220	0.92	88	27.0	218	0.71	87	•	•	•	•				
37.28 *	N1	47.0	232	1.28	89	39.0	231	1.07	89	31.0	229	0.85	88	•	•	•	•				
32.67	M1	54.0	192	1.22	89	44.0	192	0.99	89	35.0	190	0.79	88	•	•	•	•				
28.72 *	L1	61.0	208	1.49	89	50.0	207	1.22	89	40.0	206	0.97	89	•	•	•	•				
25.95	K1	67.0	209	1.64	89	56.0	208	1.37	89	44.0	207	1.08	89	•	•	•	•				
22.61 *	J1	77.0	206	1.86	89	64.0	206	1.55	89	51.0	205	1.23	89	•	•	•	•				
20.31	H1	86.0	196	1.98	89	71.0	196	1.63	89	57.0	196	1.31	89	•	•	•	•				
18.33 *	G1	95.0	199	2.21	89	79.0	206	1.91	89	63.0	206	1.52	89	•	•	•	•	•			
16.62	F1	105.0	191	2.34	89	87.0	196	2.00	89	69.0	196	1.59	89	•	•	•	•	•			
15.13 *	E1	116.0	183	2.49	89	96.0	187	2.10	89	76.0	187	1.66	89	•	•	•	•	•			
13.37	D1	131.0	165	2.53	89	108.0	165	2.09	89	86.0	165	1.66	89	•	•	•	•	•			
12.35 *	C1	142.0	169	2.81	89	117.0	172	2.36	89	93.0	172	1.88	89	•	•	•	•	•			
10.63	B1	165.0	155	3.00	89	136.0	173	2.76	89	108.0	183	2.31	89	•	•	•	•	•			
9.67 *	A1	181.0	141	3.00	89	150.0	170	3.00	89	119.0	176	2.46	89	•	•	•	•	•			

* Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.38

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 950 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 850 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 700 \text{ 1/min}$				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
320.67 *	K2	3.0	224	0.12	56	2.7	224	0.11	56	2.2	223	0.10	54	•	•	•					
284.70	J2	3.3	224	0.13	58	3.0	224	0.12	57	2.5	224	0.11	55	•	•	•					
249.60 *	H2	3.8	224	0.15	59	3.4	224	0.14	58	2.8	224	0.12	56	•	•	•	•				
223.36	G2	4.3	225	0.17	60	3.8	224	0.15	59	3.1	224	0.13	57	•	•	•	•				
198.25 *	F2	4.8	225	0.19	61	4.3	225	0.17	60	3.5	224	0.14	58	•	•	•	•				
173.73	E2	5.5	225	0.21	62	4.9	225	0.19	61	4.0	224	0.16	59	•	•	•	•				
152.75 *	D2	6.2	226	0.23	63	5.6	225	0.21	62	4.6	225	0.18	61	•	•	•	•				
138.00	C2	6.9	226	0.25	64	6.2	226	0.23	63	5.1	225	0.20	62	•	•	•	•				
120.25 *	B2	7.9	227	0.29	65	7.1	226	0.26	65	5.8	226	0.22	63	•	•	•	•				
108.00	A2	8.8	227	0.32	66	7.9	227	0.29	65	6.5	226	0.24	64	•	•	•	•				
97.50 *	X1	9.7	228	0.35	67	8.7	227	0.31	66	7.2	226	0.26	65	•	•	•	•	•			
88.40	W1	10.7	228	0.38	67	9.6	228	0.34	67	7.9	227	0.29	65	•	•	•	•	•			
80.44 *	V1	11.8	229	0.42	68	10.6	228	0.38	67	8.7	227	0.31	66	•	•	•	•	•			
71.12	U1	13.4	229	0.47	68	12.0	229	0.42	68	9.8	228	0.35	67	•	•	•	•	•			
65.68 *	T1	14.5	230	0.51	68	12.9	229	0.46	68	10.7	228	0.38	67	•	•	•	•	•			
60.30 *	S1	15.8	196	0.39	84	14.1	195	0.34	84	11.6	192	0.28	82	•	•	•					
53.53	R1	17.7	236	0.52	85	15.9	234	0.46	84	13.1	231	0.38	83	•	•	•					
46.93 *	Q1	20.0	225	0.55	86	18.1	223	0.50	85	14.9	220	0.41	84	•	•	•	•				
42.00	P1	23.0	216	0.60	86	20.0	214	0.52	86	16.7	211	0.44	85	•	•	•	•				
37.28 *	N1	25.0	227	0.68	87	23.0	225	0.63	86	18.8	222	0.51	85	•	•	•	•				
32.67	M1	29.0	189	0.65	87	26.0	188	0.59	87	21.0	185	0.47	86	•	•	•	•				
28.72 *	L1	33.0	205	0.80	88	30.0	204	0.73	88	24.0	202	0.58	87	•	•	•	•				
25.95	K1	37.0	206	0.90	88	33.0	205	0.81	88	27.0	204	0.66	87	•	•	•	•				
22.61 *	J1	42.0	205	1.01	89	38.0	204	0.92	88	31.0	202	0.75	88	•	•	•	•				
20.31	H1	47.0	195	1.08	89	42.0	195	0.96	89	34.0	193	0.78	88	•	•	•	•				
18.33 *	G1	52.0	206	1.26	89	46.0	205	1.11	89	38.0	204	0.92	88	•	•	•	•	•			
16.62	F1	57.0	196	1.31	89	51.0	195	1.17	89	42.0	195	0.96	89	•	•	•	•	•			
15.13 *	E1	63.0	186	1.38	89	56.0	186	1.22	89	46.0	186	1.01	89	•	•	•	•	•			
13.37	D1	71.0	165	1.37	89	64.0	165	1.24	89	52.0	164	1.00	89	•	•	•	•	•			
12.35 *	C1	77.0	172	1.55	89	69.0	172	1.39	89	57.0	172	1.15	89	•	•	•	•	•			
10.63	B1	89.0	183	1.90	89	80.0	183	1.71	89	66.0	182	1.41	89	•	•	•	•	•			
9.67 *	A1	98.0	176	2.02	89	88.0	176	1.82	89	72.0	176	1.49	89	•	•	•	•	•			

* Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.38

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 500$ 1/min				$n_{mot} = 250$ 1/min				$n_{mot} = 10$ 1/min				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
320.67 *	K2	1.6	223	0.07	52	0.78	223	<0.05	49	0.031	222	<0.05	46	•	•	•					
284.70	J2	1.8	223	0.08	53	0.88	223	<0.05	49	0.035	222	<0.05	46	•	•	•					
249.60 *	H2	2.0	223	0.09	53	1.00	223	<0.05	50	0.040	222	<0.05	46	•	•	•	•				
223.36	G2	2.2	223	0.09	54	1.10	223	0.05	50	0.045	222	<0.05	46	•	•	•	•				
198.25 *	F2	2.5	224	0.11	55	1.30	223	0.06	51	0.050	222	<0.05	46	•	•	•	•				
173.73	E2	2.9	224	0.12	56	1.40	223	0.06	51	0.058	222	<0.05	46	•	•	•	•				
152.75 *	D2	3.3	224	0.13	57	1.60	223	0.07	52	0.065	222	<0.05	46	•	•	•	•				
138.00	C2	3.6	224	0.15	58	1.80	223	0.08	53	0.072	222	<0.05	46	•	•	•	•				
120.25 *	B2	4.2	225	0.17	60	2.10	223	0.09	54	0.083	222	<0.05	46	•	•	•	•				
108.00	A2	4.6	225	0.18	61	2.30	223	0.10	54	0.093	222	<0.05	46	•	•	•	•				
97.50 *	X1	5.1	225	0.20	62	2.60	224	0.11	55	0.100	222	<0.05	46	•	•	•	•	•			
88.40	W1	5.7	225	0.22	63	2.80	224	0.12	56	0.110	222	<0.05	46	•	•	•	•	•			
80.44 *	V1	6.2	226	0.23	63	3.10	224	0.13	57	0.120	222	<0.05	46	•	•	•	•	•			
71.12	U1	7.0	226	0.26	64	3.50	224	0.14	58	0.140	222	<0.05	46	•	•	•	•	•			
65.68 *	T1	7.6	226	0.28	65	3.80	224	0.15	59	0.150	222	<0.05	46	•	•	•	•	•			
60.30 *	S1	8.3	188	0.20	80	4.10	181	0.10	78	0.170	173	<0.05	74	•	•	•					
53.53	R1	9.3	226	0.27	81	4.70	217	0.14	78	0.190	206	<0.05	74	•	•	•					
46.93 *	Q1	10.7	215	0.29	82	5.30	206	0.15	78	0.210	194	<0.05	74	•	•	•	•				
42.00	P1	11.9	206	0.31	82	6.00	197	0.16	79	0.240	185	<0.05	74	•	•	•	•				
37.28 *	N1	13.4	217	0.37	83	6.70	207	0.18	79	0.270	193	<0.05	74	•	•	•	•				
32.67	M1	15.3	181	0.35	84	7.70	173	0.17	80	0.310	160	<0.05	74	•	•	•	•				
28.72 *	L1	17.4	197	0.42	85	8.70	188	0.21	81	0.350	172	<0.05	74	•	•	•	•				
25.95	K1	19.3	199	0.47	85	9.60	190	0.23	81	0.390	173	<0.05	74	•	•	•	•				
22.61 *	J1	22.0	199	0.53	86	11.10	189	0.27	82	0.440	171	<0.05	74	•	•	•	•				
20.31	H1	25.0	190	0.57	87	12.30	181	0.28	83	0.490	163	<0.05	74	•	•	•	•				
18.33 *	G1	27.0	201	0.65	87	13.60	192	0.33	83	0.550	172	<0.05	74	•	•	•	•	•			
16.62	F1	30.0	192	0.69	88	15.00	184	0.34	84	0.600	163	<0.05	74	•	•	•	•	•			
15.13 *	E1	33.0	184	0.72	88	16.50	176	0.36	84	0.660	155	<0.05	74	•	•	•	•	•			
13.37	D1	37.0	163	0.71	88	18.70	157	0.36	85	0.750	138	<0.05	75	•	•	•	•	•			
12.35 *	C1	40.0	171	0.81	89	20.00	165	0.40	86	0.810	144	<0.05	75	•	•	•	•	•			
10.63	B1	47.0	182	1.00	89	24.00	177	0.51	86	0.940	153	<0.05	75	•	•	•	•	•			
9.67 *	A1	52.0	176	1.07	89	26.00	171	0.54	87	1.000	147	<0.05	75	•	•	•	•	•			

★ Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.48-D/Z28

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 1,750 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 1,450 \text{ 1/min}$				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
23503	N1	0.07	364	< 0.06	47	0.06	364	< 0.06	47	•							
20276	M1	0.09	364	< 0.06	47	0.07	364	< 0.06	47	•							
17420	L1	0.10	364	< 0.06	47	0.08	364	< 0.06	47	•							
16037	K1	0.11	364	< 0.06	47	0.09	364	< 0.06	47	•							
14579	J1	0.12	364	< 0.06	47	0.10	364	< 0.06	47	•							
12904	H1	0.14	364	< 0.06	47	0.11	364	< 0.06	47	•							
10808	G1	0.16	364	< 0.06	47	0.13	364	< 0.06	47	•							
9216	F1	0.19	364	< 0.06	47	0.16	364	< 0.06	47	•							
7833	E1	0.22	364	< 0.06	48	0.19	364	< 0.06	47	•							
6807	D1	0.26	364	< 0.06	48	0.21	364	< 0.06	47	•							
5925	C1	0.30	364	< 0.06	48	0.24	364	< 0.06	48	•							
5345	B1	0.33	364	< 0.06	48	0.27	364	< 0.06	48	•							
4717	A1	0.37	364	< 0.06	48	0.31	364	< 0.06	48	•							
4222	B2	0.41	364	< 0.06	48	0.34	364	< 0.06	48	•							
3749	A2	0.47	364	< 0.06	49	0.39	364	< 0.06	48	•							
3286	X1	0.53	364	< 0.06	49	0.44	364	< 0.06	49	•							
2941	W1	0.60	364	< 0.06	49	0.49	364	< 0.06	49	•							
2610	V1	0.67	364	< 0.06	50	0.56	364	< 0.06	49	•							
2288	U1	0.76	365	< 0.06	50	0.63	364	< 0.06	49	•							
2011	T1	0.87	365	0.07	51	0.72	364	< 0.06	50	•							
1817	S1	0.96	365	0.07	51	0.80	365	0.06	50	•							
1583	R1	1.11	365	0.08	52	0.92	365	0.07	51	•							
1422	Q1	1.23	365	0.09	52	1.02	365	0.08	51	•							
1284	P1	1.36	365	0.10	53	1.13	365	0.08	52	•							
1164	N1	1.50	365	0.11	53	1.25	365	0.09	52	•							
1059	M1	1.65	366	0.12	54	1.37	365	0.10	53	•							
937	L1	1.87	366	0.13	55	1.55	365	0.11	53	•							
865	K1	2.02	366	0.14	55	1.68	366	0.12	54	•							
745	J1	2.35	366	0.16	56	1.95	366	0.14	55	•							
677	H1	2.59	367	0.17	57	2.14	366	0.15	56	•							
615	G1	2.84	367	0.19	58	2.36	366	0.16	57	•							
558	F1	3.14	367	0.20	59	2.60	367	0.17	57	•							
508	E1	3.45	368	0.22	60	2.86	367	0.19	58	•							
449	D1	3.90	368	0.25	61	3.23	367	0.21	59	•							
414	C1	4.22	368	0.26	62	3.50	368	0.22	60	•							
357	B1	4.90	369	0.30	64	4.06	368	0.25	62	•							
324	A1	5.40	370	0.32	64	4.47	369	0.28	63	•							

* Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.48

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 950 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 850 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 750 \text{ 1/min}$				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
320.67 *	K2	3.0	367	0.19	59	2.7	367	0.18	58	2.2	366	0.15	57	•	•	•					
284.70	J2	3.3	367	0.21	61	3.0	367	0.19	59	2.5	366	0.17	58	•	•	•					
249.60 *	H2	3.8	368	0.24	62	3.4	368	0.22	61	2.8	367	0.18	59	•	•	•	•				
223.36	G2	4.3	368	0.26	63	3.8	368	0.24	62	3.1	367	0.20	60	•	•	•	•				
198.25 *	F2	4.8	369	0.29	64	4.3	368	0.26	63	3.5	368	0.22	61	•	•	•	•				
173.73	E2	5.5	370	0.32	66	4.9	369	0.29	64	4.0	368	0.25	62	•	•	•	•				
152.75 *	D2	6.2	370	0.36	67	5.6	370	0.33	66	4.6	369	0.28	64	•	•	•	•				
138.00	C2	6.9	371	0.40	68	6.2	370	0.36	67	5.1	369	0.30	65	•	•	•	•				
120.25 *	B2	7.9	372	0.45	69	7.1	371	0.41	68	5.8	370	0.34	66	•	•	•	•				
108.00	A2	8.8	373	0.49	70	7.9	372	0.45	69	6.5	371	0.38	67	•	•	•	•				
97.50 *	X1	9.7	374	0.54	70	8.7	373	0.49	69	7.2	371	0.41	68	•	•	•	•	•			
88.40	W1	10.7	375	0.59	71	9.6	374	0.54	70	7.9	372	0.45	69	•	•	•	•	•			
80.44 *	V1	11.8	376	0.65	71	10.6	375	0.59	71	8.7	373	0.49	69	•	•	•	•	•			
71.12	U1	13.4	373	0.73	71	12.0	376	0.66	71	9.8	374	0.55	70	•	•	•	•	•			
65.68 *	T1	14.5	363	0.77	72	12.9	377	0.71	71	10.7	375	0.59	71	•	•	•	•	•			
56.55 *	S1	16.8	348	0.85	72	15.0	361	0.79	72	12.4	376	0.69	71	•	•	•	•	•			
51.41	R1	18.5	338	0.91	72	16.5	350	0.84	72	13.6	372	0.74	71	•	•	•	•	•			
46.93 *	Q1	20.0	286	0.69	87	18.1	284	0.62	86	14.9	280	0.51	85	•	•	•	•	•			
42.00	P1	23.0	313	0.86	88	20.0	311	0.75	87	16.7	306	0.62	86	•	•	•	•	•			
37.28 *	N1	25.0	263	0.78	88	23.0	261	0.72	90	18.8	258	0.59	87	•	•	•	•	•			
32.67	M1	29.0	263	0.90	89	26.0	262	0.81	88	21.0	259	0.65	87	•	•	•	•	•			
28.72 *	L1	33.0	286	1.11	89	30.0	285	1.01	89	24.0	283	0.81	88	•	•	•	•	•			
25.95	K1	37.0	276	1.20	89	33.0	275	1.07	89	27.0	273	0.87	88	•	•	•	•	•			
22.61 *	J1	42.0	269	1.32	90	38.0	269	1.20	89	31.0	267	0.98	89	•	•	•	•	•			
20.31	H1	47.0	280	1.54	90	42.0	280	1.38	90	34.0	279	1.11	89	•	•	•	•	•			
18.33 *	G1	52.0	299	1.82	90	46.0	299	1.61	90	38.0	298	1.33	89	•	•	•	•	•	•		
16.62	F1	57.0	293	1.94	90	51.0	292	1.74	90	42.0	292	1.43	90	•	•	•	•	•	•		
15.13 *	E1	63.0	266	1.96	90	56.0	266	1.74	90	46.0	266	1.43	90	•	•	•	•	•	•		
13.37	D1	71.0	235	1.95	90	64.0	235	1.76	90	52.0	235	1.43	90	•	•	•	•	•	•		
12.35 *	C1	77.0	249	2.23	90	69.0	249	2.00	90	57.0	248	1.65	90	•	•	•	•	•	•		
10.63	B1	89.0	254	2.64	90	80.0	254	2.37	90	66.0	254	1.95	90	•	•	•	•	•	•		
9.67 *	A1	98.0	243	2.78	90	88.0	243	2.49	90	72.0	243	2.04	90	•	•	•	•	•	•		

* Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.48

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 500$ 1/min				$n_{mot} = 250$ 1/min				$n_{mot} = 10$ 1/min				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
320.67 *	K2	1.6	365	0.11	54	0.78	365	0.06	51	0.031	364	<0.05	47	•	•	•					
284.70	J2	1.8	366	0.13	55	0.88	365	0.07	51	0.035	364	<0.05	47	•	•	•					
249.60 *	H2	2.0	366	0.14	56	1.00	365	0.07	52	0.040	364	<0.05	47	•	•	•	•				
223.36	G2	2.2	366	0.15	57	1.10	365	0.08	52	0.045	364	<0.05	47	•	•	•	•				
198.25 *	F2	2.5	367	0.17	58	1.30	365	0.09	53	0.050	364	<0.05	47	•	•	•	•				
173.73	E2	2.9	367	0.19	59	1.40	365	0.10	54	0.058	364	<0.05	47	•	•	•	•				
152.75 *	D2	3.3	367	0.21	60	1.60	366	0.11	55	0.065	364	<0.05	47	•	•	•	•				
138.00	C2	3.6	368	0.23	61	1.80	366	0.12	55	0.072	364	<0.05	47	•	•	•	•				
120.25 *	B2	4.2	368	0.26	63	2.10	366	0.14	56	0.083	364	<0.05	48	•	•	•	•				
108.00	A2	4.6	369	0.28	64	2.30	366	0.15	57	0.093	364	<0.05	48	•	•	•	•				
97.50 *	X1	5.1	369	0.30	65	2.60	367	0.17	58	0.100	364	<0.05	48	•	•	•	•	•			
88.40	W1	5.7	370	0.33	66	2.80	367	0.18	59	0.110	364	<0.05	48	•	•	•	•	•			
80.44 *	V1	6.2	370	0.36	67	3.10	367	0.20	60	0.120	364	<0.05	48	•	•	•	•	•			
71.12	U1	7.0	371	0.40	68	3.50	368	0.22	61	0.140	364	<0.05	48	•	•	•	•	•			
65.68 *	T1	7.6	372	0.43	69	3.80	368	0.24	62	0.150	364	<0.05	48	•	•	•	•	•			
56.55 *	S1	8.8	373	0.49	70	4.40	369	0.27	63	0.180	364	<0.05	48	•	•	•	•	•			
51.41	R1	9.7	374	0.54	70	4.90	369	0.29	64	0.190	364	<0.05	48	•	•	•	•	•			
46.93 *	Q1	10.7	272	0.37	83	5.30	258	0.18	78	0.210	238	<0.05	72	•	•	•	•				
42.00	P1	11.9	298	0.44	84	6.00	282	0.22	79	0.240	259	<0.05	72	•	•	•	•				
37.28 *	N1	13.4	252	0.42	84	6.70	238	0.21	80	0.270	216	<0.05	72	•	•	•	•				
32.67	M1	15.3	253	0.48	85	7.70	240	0.24	81	0.310	216	<0.05	73	•	•	•	•				
28.72 *	L1	17.4	277	0.59	86	8.70	262	0.29	81	0.350	234	<0.05	73	•	•	•	•				
25.95	K1	19.3	268	0.62	87	9.60	253	0.31	82	0.390	224	<0.05	73	•	•	•	•				
22.61 *	J1	22.0	263	0.69	87	11.10	250	0.35	83	0.440	219	<0.05	73	•	•	•	•				
20.31	H1	25.0	275	0.82	88	12.30	262	0.40	84	0.490	228	<0.05	73	•	•	•	•				
18.33 *	G1	27.0	295	0.94	88	13.60	282	0.48	84	0.550	243	<0.05	73	•	•	•	•	•			
16.62	F1	30.0	289	1.02	89	15.00	277	0.51	85	0.600	238	<0.05	73	•	•	•	•	•			
15.13 *	E1	33.0	264	1.02	89	16.50	254	0.51	86	0.660	217	<0.05	73	•	•	•	•	•			
13.37	D1	37.0	234	1.02	89	18.70	227	0.51	87	0.750	192	<0.05	73	•	•	•	•	•			
12.35 *	C1	40.0	247	1.16	89	20.00	241	0.58	87	0.810	203	<0.05	73	•	•	•	•	•			
10.63	B1	47.0	254	1.39	90	24.00	248	0.71	88	0.940	208	<0.05	73	•	•	•	•	•			
9.67 *	A1	52.0	243	1.47	90	26.00	239	0.74	88	1.000	199	<0.05	74	•	•	•	•	•			

★ Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.68-D/Z28

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam... 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 1,750 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 1,450 \text{ 1/min}$				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
28203	N1	0.06	675	< 0.06	49	0.05	675	< 0.06	49	•							
24331	M1	0.07	675	< 0.06	49	0.06	675	< 0.06	49	•							
20903	L1	0.08	675	< 0.06	49	0.07	675	< 0.06	49	•							
19244	K1	0.09	675	< 0.06	49	0.08	675	< 0.06	49	•							
17495	J1	0.10	675	< 0.06	49	0.08	675	< 0.06	49	•							
15485	H1	0.11	675	< 0.06	49	0.09	675	< 0.06	49	•							
12970	G1	0.13	675	< 0.06	49	0.11	675	< 0.06	49	•							
11059	F1	0.16	675	< 0.06	49	0.13	675	< 0.06	49	•							
9400	E1	0.19	675	< 0.06	50	0.15	675	< 0.06	49	•							
8169	D1	0.21	675	< 0.06	50	0.18	675	< 0.06	50	•							
7110	C1	0.25	675	< 0.06	50	0.20	675	< 0.06	50	•							
6414	B1	0.27	675	< 0.06	50	0.23	675	< 0.06	50	•							
5661	A1	0.31	675	< 0.06	50	0.26	675	< 0.06	50	•							
5066	B2	0.35	675	< 0.06	51	0.29	675	< 0.06	50	•							
4498	A2	0.39	675	< 0.06	51	0.32	675	< 0.06	51	•							
3944	X1	0.44	675	0.06	51	0.37	675	< 0.06	51	•							
3529	W1	0.50	675	0.07	52	0.41	675	< 0.06	51	•							
3132	V1	0.56	675	0.08	52	0.46	675	0.06	51	•							
2745	U1	0.64	675	0.09	53	0.53	675	0.07	52	•							
2414	T1	0.73	676	0.10	53	0.60	675	0.08	52	•							
2180	S1	0.80	676	0.11	54	0.67	675	0.09	53	•							
1900	R1	0.92	676	0.12	54	0.76	676	0.10	53	•							
1706	Q1	1.03	676	0.13	55	0.85	676	0.11	54	•							
1541	P1	1.14	676	0.14	56	0.94	676	0.12	54	•							
1397	N1	1.25	676	0.16	56	1.04	676	0.13	55	•							
1271	M1	1.38	677	0.17	57	1.14	676	0.15	56	•							
1124	L1	1.56	677	0.19	58	1.29	676	0.16	56	•							
1038	K1	1.69	677	0.20	58	1.40	677	0.17	57	•							
893	J1	1.96	677	0.23	60	1.62	677	0.20	58	•							
812	H1	2.15	678	0.25	61	1.79	677	0.22	59	•							
738	G1	2.37	678	0.27	61	1.96	677	0.23	60	•							
669	F1	2.61	678	0.30	62	2.17	678	0.25	61	•							
609	E1	2.87	679	0.32	63	2.38	678	0.27	62	•							
539	D1	3.25	679	0.36	65	2.69	679	0.30	63	•							
497	C1	3.52	680	0.38	65	2.92	679	0.33	64	•							
428	B1	4.09	681	0.43	67	3.39	680	0.37	65	•							
389	A1	4.50	681	0.47	68	3.73	680	0.40	66	•							

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.68

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam... 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 1,750$ 1/min				Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 1,450$ 1/min				Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 1150$ 1/min				Rozmiar IEC dla silnika i adaptera wejściowego							
		n_2	T_2	P_{mot}	h	n_2	T_2	P_{mot}	h	n_2	T_2	P_{mot}	h	63	71	80	90	100	112	132	160
		1/min	Nm	kW	%	1/min	Nm	kW	%	1/min	Nm	kW	%								
364.00 *	U2	4.8	682	0.49	70	4.0	680	0.42	68	3.2	679	0.35	65	•	•						
323.70	T2	5.4	682	0.55	71	4.5	681	0.47	69	3.6	680	0.38	67	•	•	•					
280.80 *	S2	6.2	684	0.62	72	5.2	682	0.53	70	4.1	681	0.43	68	•	•	•	•				
262.36	R2	6.7	684	0.67	72	5.5	683	0.56	71	4.4	681	0.46	69	•	•	•	•				
230.75 *	Q2	7.6	685	0.75	73	6.3	684	0.63	72	5.0	682	0.51	70	•	•	•	•				
202.09	P2	8.7	654	0.81	73	7.2	685	0.71	72	5.7	683	0.57	71	•	•	•	•	•			
178.75 *	N2	9.8	627	0.87	74	8.1	662	0.77	73	6.4	684	0.64	72	•	•	•	•	•	•		
162.00	M2	10.8	606	0.93	74	9.0	687	0.88	73	7.1	683	0.70	72	•	•	•	•	•	•	•	
143.00 *	L2	12.2	581	1.00	74	10.1	616	0.88	74	8.0	659	0.76	73	•	•	•	•	•	•	•	
129.00	K2	13.6	560	1.07	74	11.2	595	0.94	74	8.9	638	0.81	73	•	•	•	•	•	•	•	
117.00 *	J2	15.0	542	1.15	74	12.4	691	1.21	74	9.8	619	0.86	74	•	•	•	•	•	•	•	
106.60	H2	16.4	526	1.21	74	13.6	559	1.07	74	10.8	601	0.92	74	•	•	•	•	•	•	•	
97.50 *	G2	17.9	511	1.29	74	14.9	694	1.46	74	11.8	585	0.98	74	•	•	•	•	•	•	•	
90.00 *	F2	19.4	347	0.80	88	16.1	344	0.67	87	12.8	339	0.53	86	•	•	•	•				
84.09	E2	21.0	531	1.33	88	17.2	528	1.09	87	13.7	521	0.87	86	•	•	•	•				
73.96 *	D2	24.0	547	1.56	88	19.6	544	1.28	88	15.5	539	1.01	87	•	•	•	•				
64.77	C2	27.0	640	2.05	88	22.0	638	1.67	88	17.8	633	1.35	87	•	•	•	•	•			
57.29 *	B2	31.0	617	2.27	88	25.0	661	1.96	88	20.0	709	1.69	88	•	•	•	•	•	•		
51.92	A2	34.0	599	2.41	88	28.0	660	2.19	88	22.0	657	1.72	88	•	•	•	•	•	•		
45.83 *	X1	38.0	578	2.60	88	32.0	681	2.58	88	25.0	661	1.96	88	•	•	•	•	•	•	•	
41.35	W1	42.0	559	2.78	89	35.0	594	2.46	88	28.0	639	2.12	88	•	•	•	•	•	•	•	
37.50 *	U1	47.0	540	3.00	89	39.0	645	2.98	88	31.0	619	2.27	88	•	•	•	•	•	•	•	
34.17	T1	51.0	526	3.17	89	42.0	561	2.79	89	34.0	601	2.42	88	•	•	•	•	•	•	•	
31.25 *	R1	56.0	511	3.38	89	46.0	545	2.97	89	37.0	586	2.57	88	•	•	•	•	•	•	•	
27.94	P1	63.0	493	3.67	89	52.0	593	3.65	89	41.0	569	2.76	89	•	•	•	•	•	•	•	
25.66 *	M1	68.0	480	3.86	89	57.0	571	3.85	89	45.0	550	2.93	89	•	•	•	•	•	•	•	
23.13	K1	76.0	464	4.17	89	63.0	557	4.15	89	50.0	534	3.16	89	•	•	•	•	•	•	•	
19.89 *	G1	88.0	444	4.63	89	73.0	534	4.61	89	58.0	511	3.50	89	•	•	•	•	•	•	•	
38.00	V1	46.0	437	2.34	90	38.0	436	1.94	90	30.0	435	1.53	89	•	•	•	•	•			
33.61 *	S1	52.0	435	2.64	90	43.0	435	2.18	90	34.0	434	1.72	90	•	•	•	•	•	•		
30.46	Q1	57.0	394	2.62	90	48.0	394	2.20	90	38.0	393	1.75	90	•	•	•	•	•	•		
26.89 *	N1	65.0	406	3.07	90	54.0	406	2.55	90	43.0	406	2.03	90	•	•	•	•	•	•		
24.26	L1	72.0	401	3.36	90	60.0	401	2.80	90	47.0	401	2.20	90	•	•	•	•	•	•		
22.00 *	J1	80.0	427	3.98	90	66.0	427	3.28	90	52.0	427	2.59	90	•	•	•	•	•	•		
20.04	H1	87.0	432	4.38	90	72.0	432	3.63	90	57.0	432	2.87	90	•	•	•	•	•	•		
18.33 *	F1	95.0	422	4.67	90	79.0	422	3.88	90	63.0	422	3.10	90	•	•	•	•	•	•		
16.39	E1	107.0	401	5.00	90	88.0	401	4.11	90	70.0	401	3.27	90	•	•	•	•	•	•		
15.05 *	D1	116.0	401	5.41	90	96.0	401	4.48	90	76.0	401	3.55	90	•	•	•	•	•	•		
13.57	C1	129.0	366	5.50	90	107.0	420	5.23	90	85.0	420	4.15	90	•	•	•	•	•	•		
11.67 *	B1	150.0	315	5.50	90	124.0	378	5.45	90	99.0	378	4.35	90	•	•	•	•	•	•		

* Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.68

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 950 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 850 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 700 \text{ 1/min}$				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
364.00 *	U2	2.6	678	0.29	63	2.3	678	0.26	62	1.9	677	0.22	60	•	•						
323.70	T2	2.9	679	0.32	65	2.6	678	0.29	63	2.2	678	0.25	62	•	•	•					
280.80 *	S2	3.4	680	0.37	66	3.0	679	0.33	65	2.5	678	0.28	63	•	•	•	•				
262.36	R2	3.6	680	0.38	67	3.2	679	0.35	66	2.7	678	0.30	64	•	•	•	•				
230.75 *	Q2	4.1	681	0.43	68	3.7	680	0.39	67	3.0	679	0.33	65	•	•	•	•				
202.09	P2	4.7	681	0.48	69	4.2	681	0.44	68	3.5	680	0.38	66	•	•	•	•	•			
178.75 *	N2	5.3	682	0.54	70	4.8	681	0.49	69	3.9	680	0.41	68	•	•	•	•	•	•		
162.00	M2	5.9	683	0.59	71	5.2	682	0.53	70	4.3	681	0.45	69	•	•	•	•	•	•		
143.00 *	L2	6.6	684	0.66	72	5.9	683	0.59	71	4.9	682	0.50	70	•	•	•	•	•	•		
129.00	K2	7.4	671	0.72	73	6.6	684	0.66	72	5.4	682	0.55	71	•	•	•	•	•	•		
117.00 *	J2	8.1	654	0.76	73	7.3	672	0.71	73	6.0	683	0.60	71	•	•	•	•	•	•		
106.60	H2	8.9	637	0.81	73	8.0	656	0.75	73	6.6	684	0.66	72	•	•	•	•	•	•		
97.50 *	G2	9.7	621	0.86	74	8.7	641	0.80	73	7.2	675	0.70	72	•	•	•	•	•	•		
90.00 *	F2	10.6	335	0.44	85	9.4	332	0.39	84	7.8	326	0.32	82	•	•	•	•	•	•		
84.09	E2	11.3	515	0.72	85	10.1	510	0.64	84	8.3	502	0.53	83	•	•	•	•				
73.96 *	D2	12.8	533	0.83	86	11.5	529	0.75	85	9.5	521	0.62	84	•	•	•	•				
64.77	C2	14.7	627	1.12	86	13.1	623	1.00	86	10.8	614	0.82	85	•	•	•	•	•			
57.29 *	B2	16.6	718	1.43	87	14.8	714	1.28	86	12.2	705	1.05	85	•	•	•	•	•	•		
51.92	A2	18.3	653	1.43	87	16.4	650	1.28	87	13.5	643	1.06	86	•	•	•	•	•	•		
45.83 *	X1	21.0	676	1.69	88	18.5	673	1.49	87	15.3	667	1.23	87	•	•	•	•	•	•		
41.35	W1	23.0	669	1.83	88	21.0	667	1.67	88	16.9	662	1.35	87	•	•	•	•	•	•		
37.50 *	U1	25.0	663	1.97	88	23.0	680	1.86	88	18.7	708	1.59	87	•	•	•	•	•	•		
34.17	T1	28.0	641	2.13	88	25.0	664	1.97	88	20.0	712	1.70	88	•	•	•	•	•	•		
31.25 *	R1	30.0	628	2.23	88	27.0	649	2.08	88	22.0	693	1.81	88	•	•	•	•	•	•		
27.94	P1	34.0	605	2.44	88	30.0	630	2.24	88	25.0	668	1.98	88	•	•	•	•	•	•		
25.66 *	M1	37.0	587	2.57	88	33.0	610	2.38	88	27.0	651	2.08	88	•	•	•	•	•	•		
23.13	K1	41.0	570	2.77	89	37.0	590	2.58	88	30.0	632	2.25	88	•	•	•	•	•	•		
19.89 *	G1	48.0	544	3.09	89	43.0	564	2.87	89	35.0	604	2.50	88	•	•	•	•	•	•		
38.00	V1	25.0	433	1.27	89	22.0	431	1.12	89	18.4	427	0.94	88	•	•	•	•	•			
33.61 *	S1	28.0	432	1.42	89	25.0	431	1.27	89	21.0	428	1.06	88	•	•	•	•	•	•		
30.46	Q1	31.0	392	1.42	89	28.0	391	1.29	89	23.0	389	1.06	89	•	•	•	•	•	•		
26.89 *	N1	35.0	405	1.66	90	32.0	404	1.51	89	26.0	402	1.23	89	•	•	•	•	•	•		
24.26	L1	39.0	400	1.82	90	35.0	400	1.64	90	29.0	399	1.36	89	•	•	•	•	•	•		
22.00 *	J1	43.0	427	2.14	90	39.0	426	1.94	90	32.0	425	1.59	89	•	•	•	•	•	•		
20.04	H1	47.0	432	2.37	90	42.0	432	2.12	90	35.0	431	1.76	90	•	•	•	•	•	•		
18.33 *	F1	52.0	422	2.56	90	46.0	422	2.26	90	38.0	421	1.87	90	•	•	•	•	•	•		
16.39	E1	58.0	401	2.71	90	52.0	401	2.43	90	43.0	400	2.01	90	•	•	•	•	•	•		
15.05 *	D1	63.0	400	2.94	90	56.0	400	2.61	90	47.0	400	2.19	90	•	•	•	•	•	•		
13.57	C1	70.0	419	3.42	90	63.0	419	3.08	90	52.0	419	2.54	90	•	•	•	•	•	•		
11.67 *	B1	81.0	378	3.56	90	73.0	378	3.21	90	60.0	377	2.64	90	•	•	•	•	•	•		

* Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.68

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 500$ 1/min				$n_{mot} = 250$ 1/min				$n_{mot} = 10$ 1/min				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
364.00 *	U2	1.4	677	0.17	58	0.69	676	0.09	54	0.027	674	<0.05	49	•	•						
323.70	T2	1.5	677	0.18	59	0.77	676	0.10	54	0.031	674	<0.05	49	•	•	•					
280.80 *	S2	1.8	677	0.21	60	0.89	676	0.11	55	0.036	610	<0.05	49	•	•	•	•				
262.36	R2	1.9	677	0.22	60	0.95	676	0.12	55	0.038	674	<0.05	49	•	•	•	•				
230.75 *	Q2	2.2	678	0.25	62	1.10	676	0.14	56	0.043	675	<0.05	49	•	•	•	•				
202.09	P2	2.5	678	0.28	63	1.20	676	0.15	57	0.049	675	<0.05	49	•	•	•	•	•			
178.75 *	N2	2.8	679	0.31	64	1.40	677	0.17	58	0.056	675	<0.05	50	•	•	•	•	•	•		
162.00	M2	3.1	679	0.34	65	1.50	677	0.18	59	0.062	675	<0.05	50	•	•	•	•	•	•		
143.00 *	L2	3.5	680	0.38	66	1.70	677	0.20	60	0.070	675	<0.05	50	•	•	•	•	•	•		
129.00	K2	3.9	680	0.41	67	1.90	677	0.22	61	0.078	675	<0.05	50	•	•	•	•	•	•		
117.00 *	J2	4.3	681	0.45	68	2.10	678	0.24	61	0.085	675	<0.05	50	•	•	•	•	•	•		
106.60	H2	4.7	681	0.48	69	2.30	678	0.26	62	0.094	675	<0.05	50	•	•	•	•	•	•		
97.50 *	G2	5.1	682	0.52	70	2.60	678	0.29	63	0.100	675	<0.05	50	•	•	•	•	•	•		
90.00 *	F2	5.6	317	0.23	80	2.80	300	0.12	76	0.110	279	<0.05	70	•	•	•	•				
84.09	E2	5.9	487	0.37	80	3.00	461	0.19	76	0.120	426	<0.05	70	•	•	•	•				
73.96 *	D2	6.8	506	0.44	81	3.40	478	0.22	77	0.140	438	<0.05	70	•	•	•	•				
64.77	C2	7.7	598	0.58	82	3.90	563	0.30	78	0.150	511	<0.05	70	•	•	•	•	•			
57.29 *	B2	8.7	687	0.75	83	4.40	647	0.38	78	0.170	582	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
51.92	A2	9.6	628	0.75	84	4.80	591	0.38	79	0.190	528	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
45.83 *	X1	10.9	653	0.88	85	5.50	615	0.44	80	0.220	544	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
41.35	W1	12.1	650	0.96	85	6.00	613	0.48	81	0.240	538	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
37.50 *	U1	13.3	696	1.13	86	6.70	659	0.57	81	0.270	573	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
34.17	T1	14.6	709	1.25	86	7.30	672	0.63	82	0.290	581	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
31.25 *	R1	16.0	695	1.34	87	8.00	661	0.67	83	0.320	567	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
27.94	P1	17.9	663	1.42	87	8.90	634	0.71	83	0.360	539	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
25.66 *	M1	19.5	665	1.55	88	9.70	638	0.77	84	0.390	539	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
23.13	K1	22.0	696	1.83	88	10.80	674	0.90	85	0.430	566	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
19.89 *	G1	25.0	631	1.87	88	12.60	613	0.94	86	0.500	510	<0.05	71	•	•	•	•	•	•		
38.00	V1	13.2	419	0.67	86	6.60	399	0.34	82	0.260	362	<0.05	75	•	•	•	•				
33.61 *	S1	14.9	420	0.76	87	7.40	400	0.38	83	0.300	361	<0.05	75	•	•	•	•	•			
30.46	Q1	16.4	383	0.75	87	8.20	365	0.38	83	0.330	327	<0.05	75	•	•	•	•	•			
26.89 *	N1	18.6	397	0.88	88	9.30	380	0.44	84	0.370	337	<0.05	75	•	•	•	•	•			
24.26	L1	21.0	394	0.98	88	10.30	378	0.48	85	0.410	334	<0.05	75	•	•	•	•	•			
22.00 *	J1	23.0	421	1.14	89	11.40	405	0.57	85	0.450	355	<0.05	75	•	•	•	•	•			
20.04	H1	25.0	428	1.26	89	12.50	413	0.63	86	0.500	360	<0.05	75	•	•	•	•	•			
18.33 *	F1	27.0	419	1.33	89	13.60	405	0.67	86	0.550	352	<0.05	75	•	•	•	•	•			
16.39	E1	31.0	399	1.45	89	15.30	388	0.71	87	0.610	335	<0.05	75	•	•	•	•	•			
15.05 *	D1	33.0	399	1.54	90	16.60	389	0.77	87	0.660	335	<0.05	75	•	•	•	•	•			
13.57	C1	37.0	418	1.81	90	18.40	410	0.90	88	0.740	351	<0.05	75	•	•	•	•	•			
11.67 *	B1	43.0	377	1.89	90	21.00	372	0.92	88	0.860	317	<0.05	75	•	•	•	•	•			

* Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.88-D/Z28

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam... 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 1,750 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 1,450 \text{ 1/min}$				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
33491	N1	0.05	1590	< 0.06	47	0.04	1590	< 0.06	46	•							
28893	M1	0.06	1590	< 0.06	47	0.05	1590	< 0.06	47	•							
24823	L1	0.07	1590	< 0.06	47	0.06	1590	< 0.06	47	•							
22853	K1	0.08	1590	< 0.06	47	0.06	1590	< 0.06	47	•							
20775	J1	0.08	1590	< 0.06	47	0.07	1590	< 0.06	47	•							
18389	H1	0.10	1590	< 0.06	47	0.08	1590	< 0.06	47	•							
15402	G1	0.11	1590	< 0.06	47	0.09	1590	< 0.06	47	•							
13132	F1	0.13	1590	< 0.06	47	0.11	1590	< 0.06	47	•							
11162	E1	0.16	1590	< 0.06	48	0.13	1590	< 0.06	47	•							
9701	D1	0.18	1590	0.06	48	0.15	1590	< 0.06	48	•							
8444	C1	0.21	1590	0.07	48	0.17	1590	< 0.06	48	•							
7616	B1	0.23	1590	0.08	49	0.19	1590	0.07	48	•							
6722	A1	0.26	1590	0.09	49	0.22	1590	0.07	48	•							
6016	B2	0.29	1590	0.10	49	0.24	1590	0.08	49	•							
5342	A2	0.33	1590	0.11	50	0.27	1590	0.09	49	•							
4683	X1	0.37	1590	0.12	50	0.31	1590	0.10	49	•							
4191	W1	0.42	1590	0.14	51	0.35	1590	0.12	50	•							
3719	V1	0.47	1590	0.15	51	0.39	1590	0.13	50	•							
3260	U1	0.54	1590	0.17	52	0.44	1590	0.15	51	•							
2866	T1	0.61	1590	0.19	52	0.51	1590	0.16	51	•							
2589	S1	0.68	1590	0.21	53	0.56	1590	0.18	52	•							
2256	R1	0.78	1590	0.24	54	0.64	1590	0.20	53	•							
2026	Q1	0.86	1590	0.26	55	0.72	1590	0.22	53	•							
1829	P1	0.96	1590	0.29	56	0.79	1590	0.24	54	•							
1659	N1	1.05	1590	0.31	57	0.87	1590	0.26	55	•							
1510	M1	1.16	1590	0.34	57	0.96	1590	0.29	56	•							
1335	L1	1.31	1590	0.37	59	1.09	1590	0.32	57	•							
1232	K1	1.42	1590	0.40	59	1.18	1590	0.34	58	•							
1061	J1	1.65	1590	0.45	61	1.37	1590	0.39	59	•							
964	H1	1.81	1590	0.49	62	1.50	1590	0.42	60	•							
877	G1	2.00	1590	0.53	63	1.65	1590	0.45	61	•							
795	F1	2.20	1590	0.57	64	1.82	1590	0.49	62	•							
723	E1	2.42	1590	0.62	65	2.00	1590	0.53	63	•							
640	D1	2.74	1590	0.68	67	2.27	1590	0.58	65	•							
590	C1	2.96	1590	0.73	68	2.46	1590	0.62	66	•							
508	B1	3.44	1590	0.83	69	2.85	1590	0.71	67	•							
462	A1	3.79	1590	0.90	70	3.14	1590	0.77	68	•							

★ Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.88

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam... 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 1,750$ 1/min				Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 1,450$ 1/min				Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 1,150$ 1/min				Rozmiar IEC dla silnika i adaptera wejściowego							
		n_2	T_2	P_{mot}	h	n_2	T_2	P_{mot}	h	n_2	T_2	P_{mot}	h	63	71	80	90	100	112	132	160
		1/min	Nm	kW	%	1/min	Nm	kW	%	1/min	Nm	kW	%								
440.70	T2	4.0	1590	0.93	71	3.3	1590	0.79	70	2.6	1590	0.64	67	•	•	•					
390.00 *	S2	4.5	1591	1.04	72	3.7	1590	0.87	71	2.9	1590	0.70	69	•	•	•	•				
354.55	R2	4.9	1582	1.11	73	4.1	1590	0.95	72	3.2	1590	0.77	70	•	•	•	•				
318.50 *	Q2	5.5	1517	1.19	73	4.6	1588	1.06	72	3.6	1590	0.85	71	•	•	•	•				
273.00	P2	6.4	1427	1.30	74	5.3	1506	1.14	73	4.2	1591	0.97	72	•	•	•	•	•			
247.00 *	N2	7.1	1366	1.37	74	5.9	1443	1.34	74	4.7	1534	1.04	72	•	•	•	•	•	•		
228.00	M2	7.7	1317	1.43	74	6.4	1394	1.44	74	5.0	1495	1.07	73	•	•	•	•	•	•	•	
198.25 *	L2	8.8	1260	1.56	74	7.3	1337	1.38	74	5.8	1431	1.18	74	•	•	•	•	•	•	•	
180.00	K2	9.7	1219	1.66	74	8.1	1292	1.82	74	6.4	1389	1.26	74	•	•	•	•	•	•	•	
164.36 *	J2	10.6	1182	1.76	74	8.8	1257	1.56	74	7.0	1351	1.34	74	•	•	•	•	•	•	•	
150.80	H2	11.6	1146	1.87	74	9.6	1220	1.65	74	7.6	1315	1.41	74	•	•	•	•	•	•	•	
138.94 *	G2	12.6	1114	1.97	74	10.4	1187	1.74	74	8.3	1277	1.49	74	•	•	•	•	•	•	•	
126.18	F2	13.9	1077	2.10	74	11.5	1146	2.49	74	9.1	1238	1.59	74	•	•	•	•	•	•	•	
114.95 *	E2	15.2	1042	2.23	74	12.6	1109	1.97	74	10.0	1197	1.68	74	•	•	•	•	•	•	•	
108.50	D2	16.1	1353	2.63	87	13.4	1347	2.19	86	10.6	1336	1.73	85	•	•	•	•	•	•	•	
98.17 *	C2	17.8	1339	2.88	87	14.8	1420	2.56	86	11.7	1416	2.02	86	•	•	•	•	•	•	•	
90.62	B2	19.3	1258	2.93	87	16.0	1255	2.43	87	12.7	1248	1.93	86	•	•	•	•	•	•	•	
78.79 *	A2	22.0	1243	3.30	87	18.4	1318	2.93	87	14.6	1362	2.41	86	•	•	•	•	•	•	•	
71.54	X1	24.0	1207	3.49	87	20.0	1282	3.09	87	16.1	1301	2.53	87	•	•	•	•	•	•	•	
65.32 *	W1	27.0	1161	3.78	87	22.0	1242	3.30	87	17.6	1336	2.84	87	•	•	•	•	•	•	•	
59.93	V1	29.0	1133	3.96	87	24.0	1206	3.49	87	19.2	1298	3.01	87	•	•	•	•	•	•	•	
55.22 *	U1	32.0	1096	4.23	87	26.0	1174	3.68	87	21.0	1260	3.19	87	•	•	•	•	•	•	•	
50.15	T1	35.0	1064	4.49	87	29.0	1132	4.55	87	23.0	1223	3.39	87	•	•	•	•	•	•	•	
45.68 *	S1	38.0	1031	4.72	87	32.0	1092	4.82	87	25.0	1186	3.57	87	•	•	•	•	•	•	•	
41.85	R1	42.0	999	5.06	87	35.0	1062	5.12	87	27.0	1158	3.77	87	•	•	•	•	•	•	•	
37.34 *	Q1	47.0	964	5.46	87	39.0	1026	5.53	87	31.0	1107	4.14	87	•	•	•	•	•	•	•	
33.33	N1	53.0	929	5.94	87	44.0	989	5.99	87	35.0	1067	4.50	87	•	•	•	•	•	•	•	
28.30	K1	62.0	883	6.60	87	51.0	943	5.80	87	41.0	1014	5.01	87	•	•	•	•	•	•	•	
23.56 *	G1	74.0	823	7.34	87	62.0	873	7.48	87	49.0	945	5.58	87	•	•	•	•	•	•	•	
33.85	P1	52.0	817	4.84	92	43.0	817	4.00	92	34.0	816	3.17	92	•	•	•	•	•	•	•	
30.90 *	M1	57.0	817	5.31	92	47.0	817	4.38	92	37.0	817	3.44	92	•	•	•	•	•	•	•	
28.36	L1	62.0	815	5.76	92	51.0	815	4.74	92	41.0	815	3.81	92	•	•	•	•	•	•	•	
26.13 *	J1	67.0	815	6.22	92	56.0	815	5.20	92	44.0	815	4.09	92	•	•	•	•	•	•	•	
23.73	H1	74.0	763	6.43	92	61.0	763	5.30	92	48.0	763	4.17	92	•	•	•	•	•	•	•	
21.61 *	F1	81.0	814	7.51	92	67.0	814	6.21	92	53.0	814	4.92	92	•	•	•	•	•	•	•	
19.80	E1	88.0	802	8.05	92	73.0	802	6.67	92	58.0	802	5.30	92	•	•	•	•	•	•	•	
17.67 *	D1	99.0	795	8.97	92	82.0	795	7.43	92	65.0	795	5.89	92	•	•	•	•	•	•	•	
15.77	C1	111.0	776	9.81	92	92.0	781	8.19	92	73.0	781	6.50	92	•	•	•	•	•	•	•	
13.39	B1	131.0	727	10.86	92	108.0	776	9.55	92	86.0	806	7.90	92	•	•	•	•	•	•	•	
11.15 *	A1	157.0	656	11.00	92	130.0	681	10.09	92	103.0	681	7.99	92	•	•	•	•	•	•	•	

* Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.88

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia Nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Prędkość wyjściowa				Rozmiar IEC dla							
		$n_{mot} = 950 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 850 \text{ 1/min}$				$n_{mot} = 700 \text{ 1/min}$				silnika i adaptera wejściowego							
		n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{mot} kW	h %	63	71	80	90	100	112	132	160
440.70	T2	2.2	1555	0.55	65	1.9	1524	0.48	64	1.6	1471	0.40	62	•	•	•					
390.00 *	S2	2.4	1590	0.60	67	2.2	1590	0.56	65	1.8	1590	0.48	63	•	•	•	•				
354.55	R2	2.7	1590	0.67	68	2.4	1590	0.60	66	2.0	1590	0.52	64	•	•	•	•				
318.50 *	Q2	3.0	1590	0.73	69	2.7	1590	0.67	68	2.2	1590	0.56	65	•	•	•	•				
273.00	P2	3.5	1590	0.83	70	3.1	1590	0.75	69	2.6	1590	0.65	67	•	•	•	•	•			
247.00 *	N2	3.8	1590	0.89	71	3.4	1590	0.81	70	2.8	1590	0.68	68	•	•	•	•	•	•		
228.00	M2	4.2	1559	0.96	72	3.7	1590	0.87	71	3.1	1590	0.75	69	•	•	•	•	•	•	•	
198.25 *	L2	4.8	1506	1.04	73	4.3	1547	0.97	72	3.5	1590	0.83	70	•	•	•	•	•	•	•	
180.00	K2	5.3	1466	1.11	73	4.7	1513	1.03	73	3.9	1581	0.91	71	•	•	•	•	•	•	•	
164.36 *	J2	5.8	1428	1.18	73	5.2	1471	1.10	73	4.3	1543	0.97	72	•	•	•	•	•	•	•	
150.80	H2	6.3	1392	1.24	74	5.6	1441	1.15	73	4.6	1518	1.01	72	•	•	•	•	•	•	•	
138.94 *	G2	6.8	1359	1.31	74	6.1	1404	1.22	74	5.0	1484	1.07	73	•	•	•	•	•	•	•	
126.18	F2	7.5	1317	1.39	74	6.7	1363	1.29	74	5.5	1444	1.13	73	•	•	•	•	•	•	•	
114.95 *	E2	8.3	1271	1.49	74	7.4	1318	1.38	74	6.1	1397	1.21	74	•	•	•	•	•	•	•	
108.50	D2	8.8	1321	1.44	85	7.8	1311	1.28	84	6.5	1290	1.06	83	•	•	•	•	•	•	•	
98.17 *	C2	9.7	1403	1.68	85	8.7	1394	1.50	85	7.1	1373	1.23	83	•	•	•	•	•	•	•	
90.62	B2	10.5	1239	1.59	85	9.4	1231	1.43	85	7.7	1215	1.17	84	•	•	•	•	•	•	•	
78.79 *	A2	12.1	1354	2.00	86	10.8	1348	1.78	86	8.9	1334	1.47	85	•	•	•	•	•	•	•	
71.54	X1	13.3	1295	2.09	86	11.9	1290	1.87	86	9.8	1279	1.54	85	•	•	•	•	•	•	•	
65.32 *	W1	14.5	1420	2.50	86	13.0	1469	2.32	86	10.7	1556	2.04	86	•	•	•	•	•	•	•	
59.93	V1	15.9	1379	2.65	87	14.2	1429	2.46	86	11.7	1515	2.16	86	•	•	•	•	•	•	•	
55.22 *	U1	17.2	1344	2.79	87	15.4	1392	2.60	87	12.7	1431	2.21	86	•	•	•	•	•	•	•	
50.15	T1	18.9	1304	2.98	87	17.0	1349	2.77	87	14.0	1434	2.44	86	•	•	•	•	•	•	•	
45.68 *	S1	21.0	1256	3.18	87	18.6	1307	2.93	87	15.3	1391	2.58	87	•	•	•	•	•	•	•	
41.85	R1	23.0	1221	3.39	87	20.0	1279	3.09	87	16.7	1355	2.74	87	•	•	•	•	•	•	•	
37.34 *	Q1	25.0	1189	3.58	87	23.0	1222	3.39	87	18.7	1308	2.95	87	•	•	•	•	•	•	•	
33.33	N1	29.0	1136	3.97	87	26.0	1178	3.69	87	21.0	1264	3.20	87	•	•	•	•	•	•	•	
28.30	K1	34.0	1079	4.42	87	30.0	1125	4.07	87	25.0	1195	3.60	87	•	•	•	•	•	•	•	
23.56 *	G1	40.0	1011	4.87	87	36.0	1047	4.54	87	30.0	1112	4.02	87	•	•	•	•	•	•	•	
33.85	P1	28.0	815	2.61	92	25.0	814	2.33	92	21.0	812	1.96	91	•	•	•	•	•	•	•	
30.90 *	M1	31.0	816	2.89	92	28.0	815	2.61	92	23.0	813	2.14	91	•	•	•	•	•	•	•	
28.36	L1	34.0	814	3.16	92	30.0	814	2.79	92	25.0	812	2.32	92	•	•	•	•	•	•	•	
26.13 *	J1	36.0	814	3.34	92	33.0	814	3.06	92	27.0	813	2.51	92	•	•	•	•	•	•	•	
23.73	H1	40.0	763	3.48	92	36.0	762	3.13	92	30.0	762	2.61	92	•	•	•	•	•	•	•	
21.61 *	F1	44.0	814	4.08	92	39.0	813	3.62	92	32.0	813	2.97	92	•	•	•	•	•	•	•	
19.80	E1	48.0	802	4.39	92	43.0	802	3.93	92	35.0	802	3.20	92	•	•	•	•	•	•	•	
17.67 *	D1	54.0	795	4.89	92	48.0	795	4.35	92	40.0	795	3.63	92	•	•	•	•	•	•	•	
15.77	C1	60.0	781	5.34	92	54.0	781	4.81	92	44.0	781	3.92	92	•	•	•	•	•	•	•	
13.39	B1	71.0	806	6.53	92	63.0	806	5.79	92	52.0	806	4.78	92	•	•	•	•	•	•	•	
11.15 *	A1	85.0	681	6.60	92	76.0	681	5.90	92	63.0	681	4.89	92	•	•	•	•	•	•	•	

* Serie preferowane

W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tabela sprawności C.88

Przeło- żenie i_{tot}	Kod przełożenia nr zam.. 15. i 16. pozycja	Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 500$ 1/min				Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 250$ 1/min				Prędkość wyjściowa $n_{mot} = 10$ 1/min				Rozmiar IEC dla silnika i adaptera wejściowego							
		n_2	T_2	P_{mot}	h	n_2	T_2	P_{mot}	h	n_2	T_2	P_{mot}	h	63	71	80	90	100	112	132	160
		1/min	Nm	kW	%	1/min	Nm	kW	%	1/min	Nm	kW	%								
440.70	T2	2.2	1555	0.55	65	1.9	1524	0.48	64	1.6	1471	0.40	62	•	•	•					
390.00 *	S2	2.4	1590	0.60	67	2.2	1590	0.56	65	1.8	1590	0.48	63	•	•	•	•				
354.55	R2	2.7	1590	0.67	68	2.4	1590	0.60	66	2.0	1590	0.52	64	•	•	•	•				
318.50 *	Q2	3.0	1590	0.73	69	2.7	1590	0.67	68	2.2	1590	0.56	65	•	•	•	•				
273.00	P2	3.5	1590	0.83	70	3.1	1590	0.75	69	2.6	1590	0.65	67	•	•	•	•	•			
247.00 *	N2	3.8	1590	0.89	71	3.4	1590	0.81	70	2.8	1590	0.68	68	•	•	•	•	•	•		
228.00	M2	4.2	1559	0.96	72	3.7	1590	0.87	71	3.1	1590	0.75	69	•	•	•	•	•	•	•	
198.25 *	L2	4.8	1506	1.04	73	4.3	1547	0.97	72	3.5	1590	0.83	70	•	•	•	•	•	•	•	
180.00	K2	5.3	1466	1.11	73	4.7	1513	1.03	73	3.9	1581	0.91	71	•	•	•	•	•	•	•	
164.36 *	J2	5.8	1428	1.18	73	5.2	1471	1.10	73	4.3	1543	0.97	72	•	•	•	•	•	•	•	
150.80	H2	6.3	1392	1.24	74	5.6	1441	1.15	73	4.6	1518	1.01	72	•	•	•	•	•	•	•	
138.94 *	G2	6.8	1359	1.31	74	6.1	1404	1.22	74	5.0	1484	1.07	73	•	•	•	•	•	•	•	
126.18	F2	7.5	1317	1.39	74	6.7	1363	1.29	74	5.5	1444	1.13	73	•	•	•	•	•	•	•	
114.95 *	E2	8.3	1271	1.49	74	7.4	1318	1.38	74	6.1	1397	1.21	74	•	•	•	•	•	•	•	
108.50	D2	8.8	1321	1.44	85	7.8	1311	1.28	84	6.5	1290	1.06	83	•	•	•	•	•	•	•	
98.17 *	C2	9.7	1403	1.68	85	8.7	1394	1.50	85	7.1	1373	1.23	83	•	•	•	•	•	•	•	
90.62	B2	10.5	1239	1.59	85	9.4	1231	1.43	85	7.7	1215	1.17	84	•	•	•	•	•	•	•	
78.79 *	A2	12.1	1354	2.00	86	10.8	1348	1.78	86	8.9	1334	1.47	85	•	•	•	•	•	•	•	
71.54	X1	13.3	1295	2.09	86	11.9	1290	1.87	86	9.8	1279	1.54	85	•	•	•	•	•	•	•	
65.32 *	W1	14.5	1420	2.50	86	13.0	1469	2.32	86	10.7	1556	2.04	86	•	•	•	•	•	•	•	
59.93	V1	15.9	1379	2.65	87	14.2	1429	2.46	86	11.7	1515	2.16	86	•	•	•	•	•	•	•	
55.22 *	U1	17.2	1344	2.79	87	15.4	1392	2.60	87	12.7	1431	2.21	86	•	•	•	•	•	•	•	
50.15	T1	18.9	1304	2.98	87	17.0	1349	2.77	87	14.0	1434	2.44	86	•	•	•	•	•	•	•	
45.68 *	S1	21.0	1256	3.18	87	18.6	1307	2.93	87	15.3	1391	2.58	87	•	•	•	•	•	•	•	
41.85	R1	23.0	1221	3.39	87	20.0	1279	3.09	87	16.7	1355	2.74	87	•	•	•	•	•	•	•	
37.34 *	Q1	25.0	1189	3.58	87	23.0	1222	3.39	87	18.7	1308	2.95	87	•	•	•	•	•	•	•	
33.33	N1	29.0	1136	3.97	87	26.0	1178	3.69	87	21.0	1264	3.20	87	•	•	•	•	•	•	•	
28.30	K1	34.0	1079	4.42	87	30.0	1125	4.07	87	25.0	1195	3.60	87	•	•	•	•	•	•	•	
23.56 *	G1	40.0	1011	4.87	87	36.0	1047	4.54	87	30.0	1112	4.02	87	•	•	•	•	•	•	•	
33.85	P1	28.0	815	2.61	92	25.0	814	2.33	92	21.0	812	1.96	91	•	•	•	•	•	•	•	
30.90 *	M1	31.0	816	2.89	92	28.0	815	2.61	92	23.0	813	2.14	91	•	•	•	•	•	•	•	
28.36	L1	34.0	814	3.16	92	30.0	814	2.79	92	25.0	812	2.32	92	•	•	•	•	•	•	•	
26.13 *	J1	36.0	814	3.34	92	33.0	814	3.06	92	27.0	813	2.51	92	•	•	•	•	•	•	•	
23.73	H1	40.0	763	3.48	92	36.0	762	3.13	92	30.0	762	2.61	92	•	•	•	•	•	•	•	
21.61 *	F1	44.0	814	4.08	92	39.0	813	3.62	92	32.0	813	2.97	92	•	•	•	•	•	•	•	
19.80	E1	48.0	802	4.39	92	43.0	802	3.93	92	35.0	802	3.20	92	•	•	•	•	•	•	•	
17.67 *	D1	54.0	795	4.89	92	48.0	795	4.35	92	40.0	795	3.63	92	•	•	•	•	•	•	•	
15.77	C1	60.0	781	5.34	92	54.0	781	4.81	92	44.0	781	3.92	92	•	•	•	•	•	•	•	
13.39	B1	71.0	806	6.53	92	63.0	806	5.79	92	52.0	806	4.78	92	•	•	•	•	•	•	•	
11.15 *	A1	85.0	681	6.60	92	76.0	681	5.90	92	63.0	681	4.89	92	•	•	•	•	•	•	•	

* Serie preferowane

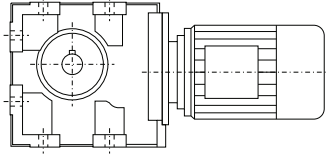
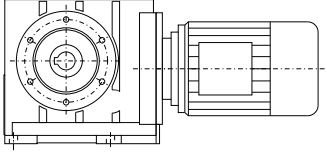
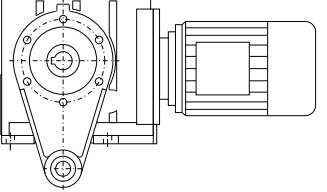
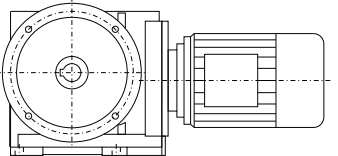
W przypadku reduktorów o rozmiarach 18 lub 28, dostępne są tylko ze zintegrowanym silnikiem lub adapterami KQ i KQS.

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Sposoby montażu

Wybór i dane zamówieniowe

Sposób montażu	Nr zam. 14. pozycja	Kod w oznaczeniu typu (2-ga pozycja dla wału pełnego, 3-cia pozycja dla drążonego)	
Wykonanie łapowe	A	-	
Kołnierz w korpusie (typ-C)	H	Z	
Wykonanie z ramieniem reakcyjnym	D	D	
Wykonanie kołnierzowe (typ-A)	F	F	

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Sposoby montażu

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor walcowo-ślimakowy z ramieniem reakcyjnym

Ramię reakcyjne składa się z ramienia z oczkiem; może być przykręcane do obudowy reduktora przy skoku kątowym co 30° w dowolnej z dziewięciu pozycji wokół kołnierza wyjściowego.

Podstawowym materiałem dla mocowania ramienia reakcyjnego jest kauczuk naturalny 60° Shore A, który jest odpowiedni dla wszystkich pozycji montażowych, a jego odporność termiczna wynosi -45°C do $+70^\circ\text{C}$.

Więcej informacji znajduje się na rysunkach wymiarowych w rozdziale "Wymiary".

Kod produktu: **D** na **14. pozycji** numeru zamówieniowego, ramię reakcyjne dostarczane luzem.

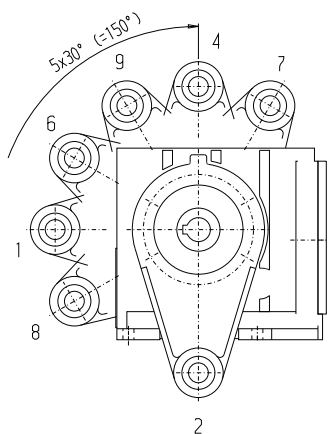
Wały i pozycje montażowe odwołują się do wykonań posiadających kołnierz w korpusie.

Nr zam.:

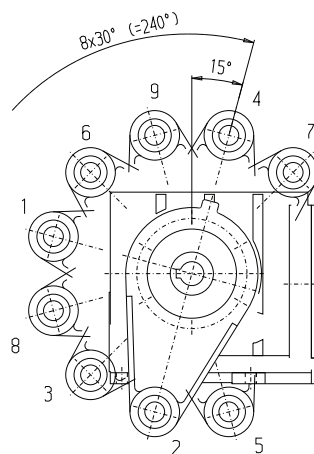
Rysunek 1 **G09**

Rysunek 2 **G10**

Rysunek 1



Rysunek 2



Wybór i dane zamówieniowe

Wykonanie wału	Kod zam. 8. pozycja	Kod zam. sufiks	Wymiary wału				
Reduktor walcowo-ślimakowy C, wykonanie łapowe							
Rozmiar			C.28	C.38	C.48	C.68	C.88
Wał pełny z klinem	1		V20 x 40	V25 x 50	V30 x 60	V35 x 70	V45 x 90
	3			V35 x 70*	V40 x 80*	V40 x 80	V50 x 100
	4					V50 x 100*	V70 x 140*
Wał drażony	5		H20 x 120	H25 x 120	H30 x 150	H40 x 180	H50 x 210
	6		H25 x 120*	H30 x 120*	H35 x 150	H45 x 180*	H60 x 210*
	7				H40 x 150*		
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H20 x 142	H30 x 146	H40 x 177	H50 x 209	H60 x 241
Wał drażony z wieloklinem	9	H4A		N30x1.25x30x26x 9Hx 120	N40x2x30x18x 9H x 150	N50x2x30x24x 9H x 180	N60x2x30x28x 9H x 210
Reduktor walcowo-ślimakowy C z kołnierzem w korpusie/ramieniu reakcyjnym							
Rozmiar			C.28	C.38	C.48	C.68	C.88
Wał pełny z klinem	1		V20 x 40	V25 x 50	V30 x 60	V35 x 70	V45 x 90
	3			V35 x 70*	V40 x 80*	V40 x 80	V50 x 100
	4					V50 x 100*	V70 x 140*
Wał drażony	5		H20 x 120	H25 x 120	H30 x 150	H40 x 180	H50 x 210
	6		H25 x 120*	H30 x 120*	H35 x 150	H45 x 180*	H60 x 210*
	7				H40 x 150*		
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H20 x 142	H30 x 146	H40 x 177	H50 x 209	H60 x 241
Wał drażony z wieloklinem	9	H4A		N30x1.25x30x26x 9Hx 120	N40x2x30x18x 9H x 150	N50x2x30x24x 9H x 180	N60x2x30x28x 9H x 210
Reduktor walcowo-ślimakowy C, wykonanie kołnierzowe (typ-A)							
Rozmiar			C.28	C.38	C.48	C.68	C.88
Wał pełny z klinem	2		V20 x 40 (i2=l)	V25 x 50 (i2=l)	V30 x 60 (i2=l)	V35 x 70 (i2=l)	V45 x 90 (i2=l)
	7					V40 x 80 (i2=l)*	V50 x 100 (i2=l)*
Wał drażony	5		H20 x 120	H25 x 120	H30 x 150	H40 x 180	H50 x 210
	6		H25 x 120*	H30 x 120*	H35 x 150	H45 x 180*	H60 x 210*
	7				H40 x 150*		
Wał drażony z tuleją zaciskową	9	H3A	H20 x 142	H30 x 146	H40 x 177	H50 x 209	H60 x 241
Wał drażony z wieloklinem	9	H4A		N30x1.25x30x26x 9Hx 120	N40x2x30x18x 9H x 150	N50x2x30x24x 9H x 180	N60x2x30x28x 9H x 210

*) Serie preferowane

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wykonanie kołnierzowe (typ-A)

Wybór i dane zamówieniowe

Nr zam.	Średnica kołnierza				
Reduktor walcowo-ślimakowy C					
Rozmiar	C.28	C.38	C.48	C.68	C.88
H02		160		200	250
H03	120		200		300
H04	160			250	
H05					

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Sposoby montażu i pozycje montażowe

Wybór i dane zamówieniowe

Sposób montażu / pozycja montażowa muszą być określone w zamówieniu dla zapewnienia dostawy reduktora z właściwą ilością oleju.

Prosimy o kontakt z serwisem klienta w celu określenia odpowiedniej ilości oleju dla nieuwzględnionej tu pozycji montażowej.


Pozycja skrzynki zaciskowej

Skrzynka zaciskowa silnika może być zamontowana w czterech różnych pozycjach. W rozdziale 8 sprawdź odpowiednie pozycje i odpowiadające im kody zamówieniowe.

Reduktor walcowo-ślimakowy C, wykonanie łapowe

Punkty kontroli oleju:

• Rozmiar 28: Te typy nasmarowano bezterminowo, brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.

• Od rozmiaru 38:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

A,B pozycja dla mocowania wału pełnego

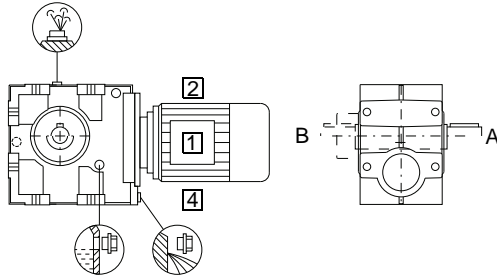
1 ... **4** Pozycja puszki zaciskowej (rozdział 8)

C: B3-00 (IM B3-00)

Nr zam.: Strona wyj. A **D06**, Strona wyj. B **D08**

CA: H-01

Nr zam.: Strona wyj. A **D76**, Strona wyj. B **D77**

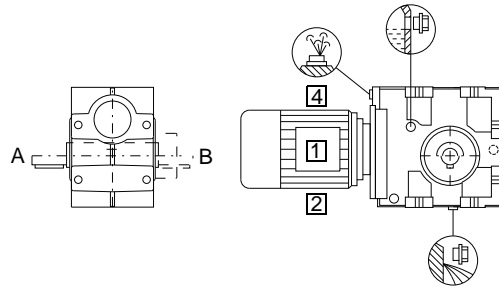


C: B8-00 (IM B8-00)

Nr zam.: Strona wyj. A **D68**, Strona wyj. B **D70**

CA: H-02

Nr zam.: Strona wyj. A **D78**, Strona wyj. B **D79**

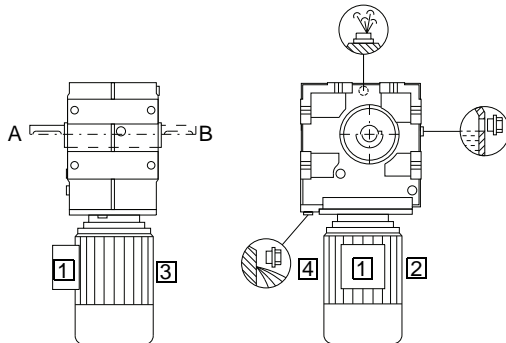


C: B6-00 (IM B6-00)

Nr zam.: Strona wyj. A **D38**, Strona wyj. B **D40**

CA: H-04

Nr zam.: Strona wyj. A **D82**, Strona wyj. B **D83**

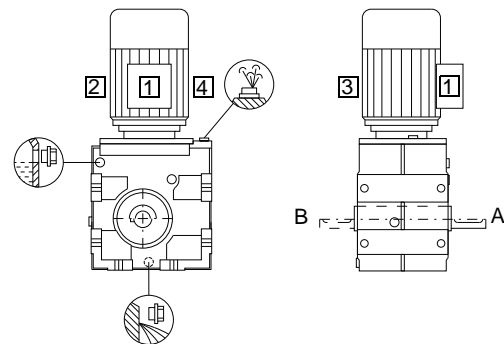


C: B7-00 (IM B7-00)

Nr zam.: Strona wyj. A **D59**, Strona wyj. B **D61**

CA: H-03

Nr zam.: Strona wyj. A **D80**, Strona wyj. B **D81**

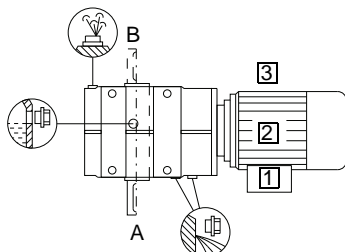


C: V5-00 (IM V5-00)

Nr zam.: Strona wyj. A **E03**, Strona wyj. B **E05**

CA: H-05

Nr zam.: Strona wyj. A **D84**, Strona wyj. B **D85**

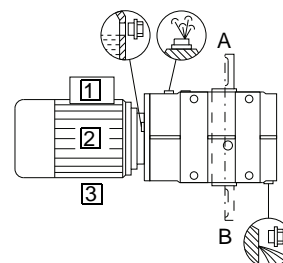


C: V6-00 (IM V6-00)

Nr zam.: Strona wyj. A **E15**, Strona wyj. B **E17**

CA: H-06

Nr zam.: Strona wyj. A **D86**, Strona wyj. B **D87**



Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Sposoby montażu i pozycje montażowe

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor walcowo-ślimakowy C, wykonanie kołnierzowe (C.F), z kołnierzem w korpusie (C.Z) lub z ramieniem (C.D)

Punkty kontroli oleju:

• Rozmiar 28: Te typy nasmarowano bezterminowo, brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.

• Od rozmiaru 38:  Poziom oleju  Odpowietrznik  Spust oleju * Po przeciwnej stronie

A,B pozycja dla mocowania wału pełnego

1 ... **4** Pozycja puszek zaciskowej (rozdział 8)

CF: B5-01 (IM B5-01)

Nr zam.: Strona wyj. A **D22**, Strona wyj. B **D24**

CAD, CAF, CAZ: H-01

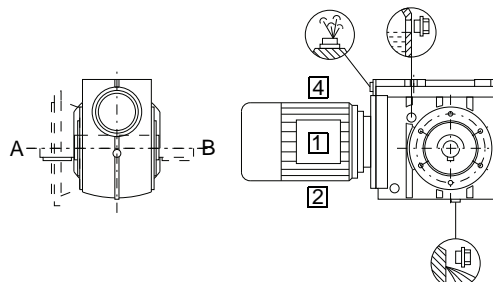
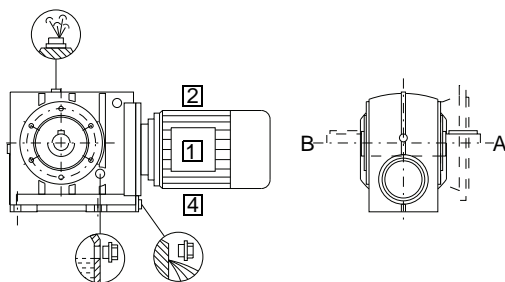
Nr zam.: Strona wyj. A **D76**, Strona wyj. B **D77**

CF: B5-03 (IM B5-03)

Nr zam.: Strona wyj. A **D32**, Strona wyj. B **D34**

CAD, CAF, CAZ: H-02

Nr zam.: Strona wyj. A **D78**, Strona wyj. B **D79**



CF: B5-00 (IM B5-00)

Nr zam.: Strona wyj. A **D18**, Strona wyj. B **D20**

CAD, CAF, CAZ: H-04

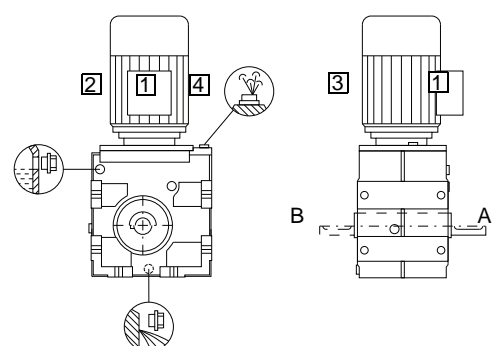
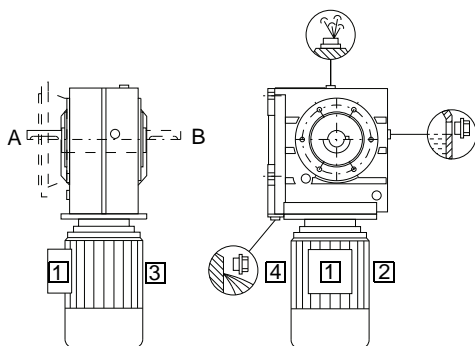
Nr zam.: Strona wyj. A **D82**, Strona wyj. B **D83**

CF: B5-02 (IM B5-02)

Nr zam.: Strona wyj. A **D68**, Strona wyj. B **D70**

CAD, CAF, CAZ: H-03

Nr zam.: Strona wyj. A **D80**, Strona wyj. B **D81**



CF: V1-00 (IM V1-00)

Nr zam.: Strona wyj. A **D90**, Strona wyj. B **D92**

CAD, CAF, CAZ: H-05

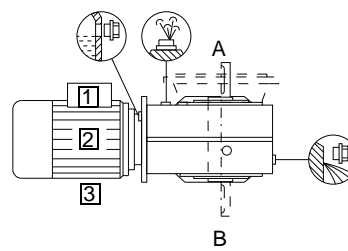
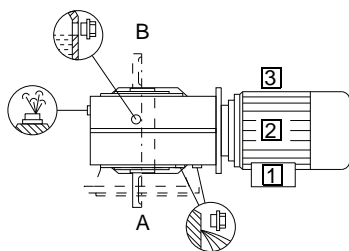
Nr zam.: Strona wyj. A **D84**, Strona wyj. B **D85**

CF: V3-00 (IM V3-00)

Nr zam.: Strona wyj. A **D98**, Strona wyj. B **E00**

CAD, CAF, CAZ: H-06

Nr zam.: Strona wyj. A **D86**, Strona wyj. B **D87**



Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Tandemowy reduktor walcowo-ślimakowy

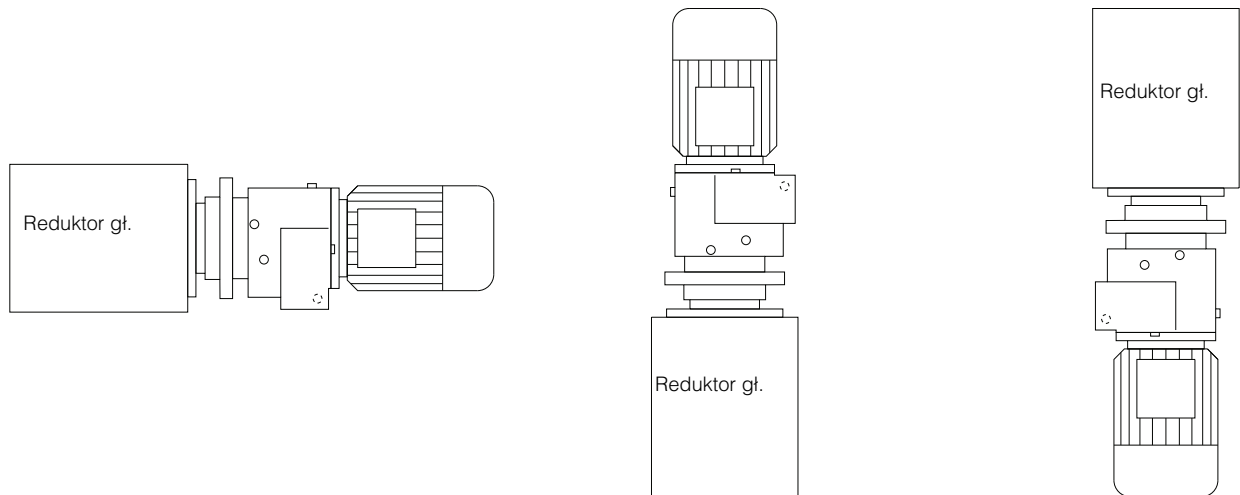
Sposób montażu / pozycja montażowa reduktora tandemowego odpowiada tej dla reduktora głównego.
Rysunki poniżej zostały opracowane dla pokazania pozycji punktów kontroli oleju dla drugiego reduktora.

Uwaga:

W poziomej pozycji pracy wypukła część obudowy drugiego reduktora zwrócona jest zazwyczaj pionowo w dół.

Punkty kontroli oleju:

- Rozmiar 28: Te typy nasmarowano bezterminowo, brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.



Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wersje specjalne

Smarowanie

Reduktor walcowo-ślimakowy C jest zawsze przed dostawą napełniany olejem syntetycznym jako gotowy do użytkowania. Tabliczka znamionowa zawiera informacje o odpowiednim typie oleju (PGLP) oraz klasie lepkości ISO.

Jeśli reduktor ma być zastosowany w aplikacji o specyficznych wymaganiach, to mogą być zastosowane oleje podane poniżej.

Zakres stosowania	Temperatura otoczenia ¹⁾	Oznaczenie DIN ISO	Kod zam.
Oleje standardowe			
Temperatura standardowa	0 ... +60°C	CLP ISO PG VG 460	K08
Niska temperatura	-20 ... +50°C	CLP ISO PAO VG 220	K12 ²⁾
Oleje bezpieczne fizjologicznie (zastosowanie w przemyśle spożywczym) zgodnie z USDA-H1			
Temperatura standardowa	-30 ... +50°C	CLP ISO PAO VG 460	K10 ²⁾

¹⁾ Zalecenie

²⁾ Na zapytanie

Reduktory o rozmiarach 38 do 88 posiadają w standardzie wlew, punkt kontrolny poziomu oleju i spust. Odpowietrzanie oraz filtr, które dostarczane są luzem, przed uruchomieniem muszą być zamontowane w odpowiednim miejscu.

Rozmiar 28 nie posiada odpowietrznika, punktu kontroli poziomu oleju i spustu. Ze względu na niskie obciążenia termiczne, reduktory o tym rozmiarze nie wymagają wymiany oleju.

Kontrola poziomu oleju

Wziernik oleju

Dla rozmiaru 48 i powyżej reduktory mogą być wyposażone we wzrokowy kontroler poziomu oleju (wziernik w postaci oczka) dla większości sposobów oraz pozycji montażowych.

Kod zam. **G34**

Elektryczny system kontroli oleju

Jeśli jest to wymagane, reduktor może być wyposażony w elektryczny system kontroli oleju, który umożliwia zdalny nadzór nad właściwym poziomem oleju reduktora. Poziom oleju kontrolowany jest poprzez czujnik pojemnościowy tylko podczas postoju reduktora; brak możliwości pomiaru ciągłego podczas pracy.

Kod zam.:

Czujnik pojemnościowy **G37**

Wzmacniacz separacyjny 24 V **G39**

Odpowietrzanie reduktora

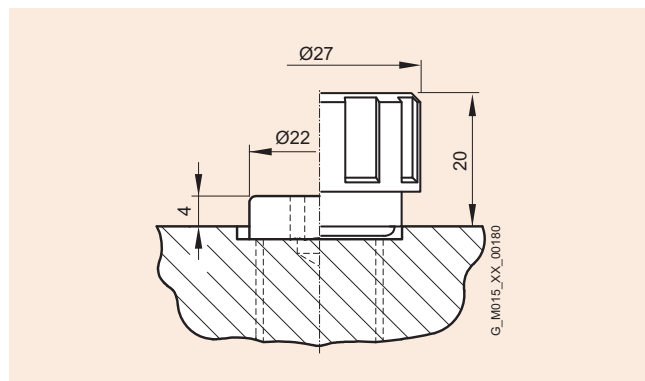
Umiejscowienie elementów odpowietrzania widoczne jest na rysunkach przedstawiających pozycje montażowe.

Jeśli jest to wymagane, ciśnieniowy zawór odpowietrzający może być zastosowany dla typu C od rozmiaru 38.

Kod zam.:

Filtr odpowietrzający **G44**

Ciśnieniowy zawór odpowietrzający **G45**



Reduktor	Rozmiar
Reduktor walcowo-ślimakowy	C.38 – C.88

Spust oleju

Śruba magnetyczna

Śruba magnetyczna do umieszczenia w miejsce otworu spustowego dostępna jest dla reduktorów walcowych powyżej rozmiaru 48. Zapewnia to zbieranie opiłków metalu gromadzących się w oleju reduktora.

Kod zam. **G53**

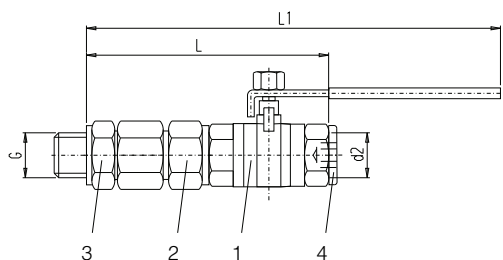
Zawór spustowy oleju

Zawór spustowy oleju jest dostępny na zapytanie dla reduktorów od rozmiaru 48.

Zawór może być wykonany jako kompletny z końcówką gwintowaną, mocowany zeżelaznie od odpowiedniej pozycji montażowej.

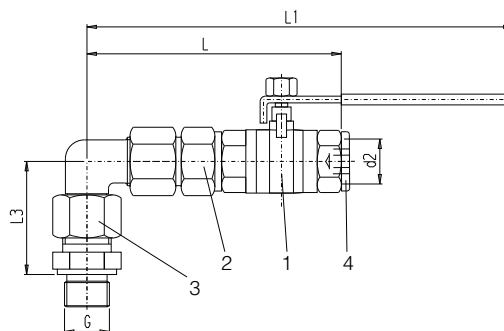
Kod zam.:

Zawór spustowy oleju, prosty **G54**



Poz. 1 Zawór spustowy Poz. 2 Poł. śrubowe EGE
Poz. 3 Poł. śrubowe GE Poz. 4 Zakończenie śrubowe

Kątowy zawór spustowy dostępny jest również na zapytanie.



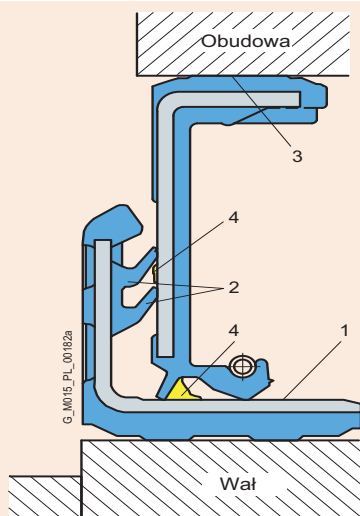
Poz. 1 Zawór spustowy Poz. 2 Poł. śrubowe EGE
Poz. 3 Poł. śrubowe GE Poz. 4 Zakończenie śrubowe

Uszczelnienie

Uszczelnienie kasetowe

Uszczelnienie kasetowe, dodatkowo zabezpieczające przed wyciekami oleju, dostępne jest dla reduktorów walcowo-ślimakowych o rozmiarach 38 do 88. Uszczelnienie kasetowe jest szczególnie zalecane do zastosowań na zewnątrz.

Kod zam. **G24**



- 1 • osłonięta powierzchnia bieżna uszczelnienia
- brak uszkodzeń podczas montażu
- 2 • dodatkowa ochrona przed pyłem
- kompleksowy system uszczelnienia zapobiega uszkodzeniu powierzchni wału na skutek korozji lub pyłu
- 3 • gumowany pierścień wewnętrzny i zewnętrzny
- 4 • warstwa smaru zapobiega pracy uszczelnienia na sucho

Uszczelnienie podwójne

Uszczelnienie podwójne dostępne jest dla reduktorów o rozmiarze 28. Uszczelnienie podwójne jest szczególnie zalecane do zastosowań na zewnątrz.

Kod zam.: **G23**

Uszczelnienie Viton

Uszczelnienie Viton (tworzywo fluorkowe) jest zalecane przy ciężkiej pracy reduktora i wysokich temperaturach otoczenia powyżej +60 °C, dostępne dla wszystkich rozmiarów reduktorów.

Kod zam.: **G25**

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wersje specjalne

Ośłona strony przeciwnapędowej NDE (kołpak ochronny)

Reduktory z wałem drążonym mogą być wyposażone w przykręcany kołpak ochronny wykonany z odlewu żeliwnego lub stali. Reduktory o rozmiarze 28 są wyposażone standardowo w stalowy kołpak ochronny.

Kołpaki ochronne wykonywane z odlewu żeliwnego nie mogą być stosowane do wałów drążonych z tujami zaciskowymi.

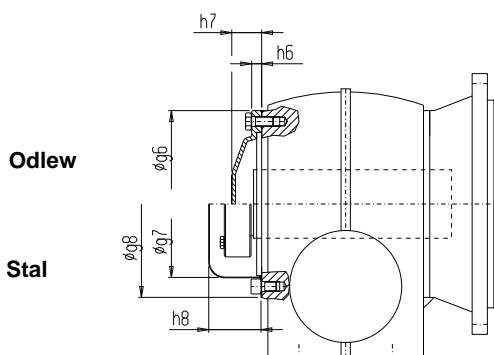
Kod zam.:

Stalowy kołpak ochronny **G60**

Stalowy kołpak ochronny, uszczelniony **G61**

Żeliwny kołpak ochronny **G62**

Żeliwny kołpak ochronny, uszczelniony **G63**



Typ reduktora	Kołpak stalowy			Kołpak żeliwny		
	g7	g8	h8	g6	h6	h7
C.28	58.0	102	36.0	–	–	–
C.38	82.2	115	40.0	120	10	33
C.48	99.0	130	44.0	132	10	33
C.68	115.0	150	62.5	150	10	37
C.88	137.0	190	70.0	190	13	50

CAF, CAZ, CAD, CAFS¹⁾, CAZS¹⁾, CADS¹⁾, CAFT, CAZT, CADT

¹⁾ Jedynie kołpak stalowy jest dopuszczalny dla CAFS, CAZS i CADS

Wyjściowe łożyska wzmocnione

Łożyska reduktorów MOTOX są z wymiarowane w sposób zapewniający wystarczającą wytrzymałość w większości aplikacji napędowych.

Jednakże reduktory mogą być wyposażane w układ łożysk wzmocnionych wału wyjściowego dla aplikacji ze szczególnie wysokimi obciążeniami siłą poprzeczną oraz wzdłużną.

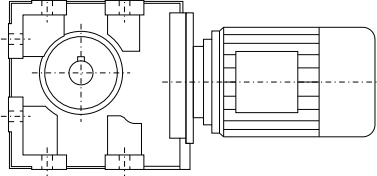
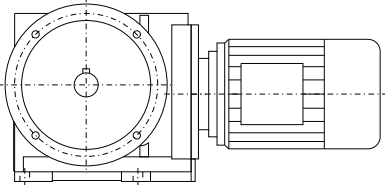
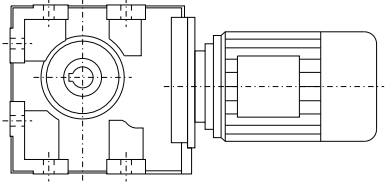
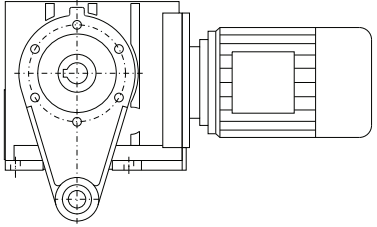
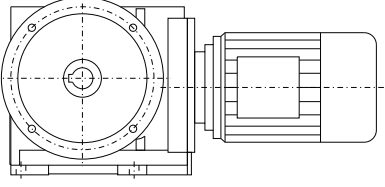
Kod zam. **G20**

Drugi wał wyjściowy

Jeśli wymagane, reduktory walcowo-ślimakowe w wykonaniu łańcuchowym z wałem pełnym dostępne są z dodatkowym drugim wałem wyjściowym. Więcej informacji na rysunkach wymiarowych dla odpowiednich wykonania.

Kod zam. **G73**

Przegląd rysunków wymiarowych

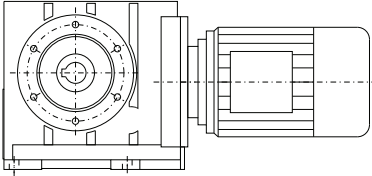
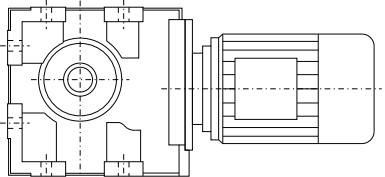
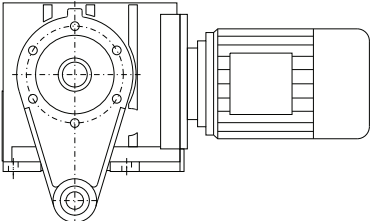
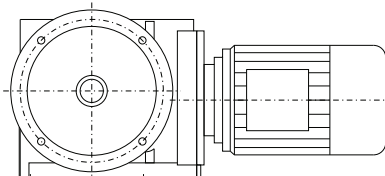
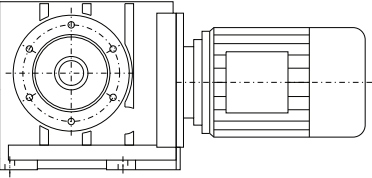
	Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
	C28/CZ28	5/58
	C38	5/66
	C48	5/76
	C68	5/86
	C88	5/96
	CF28	5/59
	CF38	5/67
	CF48	5/77
	CF68	5/87
	CF88	5/97
	CA28/CAZ28	5/60
	CA38	5/68
	CA48	5/78
	CA68	5/88
	CA88	5/98
	CAD28	5/61
	CAD38	5/69
	CAD48	5/79
	CAD68	5/89
	CAD88	5/99
	CAF28	5/62
	CAF38	5/70
	CAF48	5/80
	CAF68	5/90
	CAF88	5/100

Motoreduktory

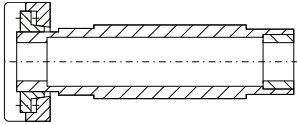
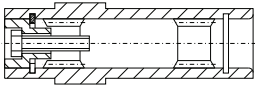
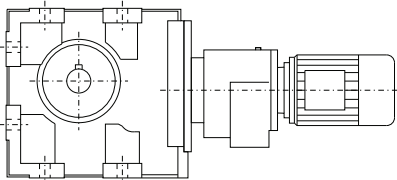
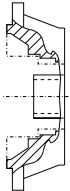
Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Przegląd rysunków wymiarowych (kontynuacja)

	Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
	CAZ38	5/71
	CAZ48	5/81
	CAZ68	5/91
	CAZ88	5/101
	CAS28/CAZS28	5/63
	CAS38	5/72
	CAS48	5/82
	CAS68	5/92
	CADS28	5/64
	CADS38	5/73
	CADS48	5/83
	CADS68	5/93
	CAFS28	5/65
	CAFS38	5/74
	CAFS48	5/84
	CAFS68	5/94
	CAZS38	5/75
	CAZS48	5/85
	CAZS68	5/95
	CAZS88	5/105

Przegląd rysunków wymiarowych

	Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
	CA.S38 ... CA.S88	5/106
	CA.T38 ... CA.T88	5/107
	C.38-Z28 ... C.88-D/Z38	5/108
	Dodatkowe wykonania kołnierzowe	5/109

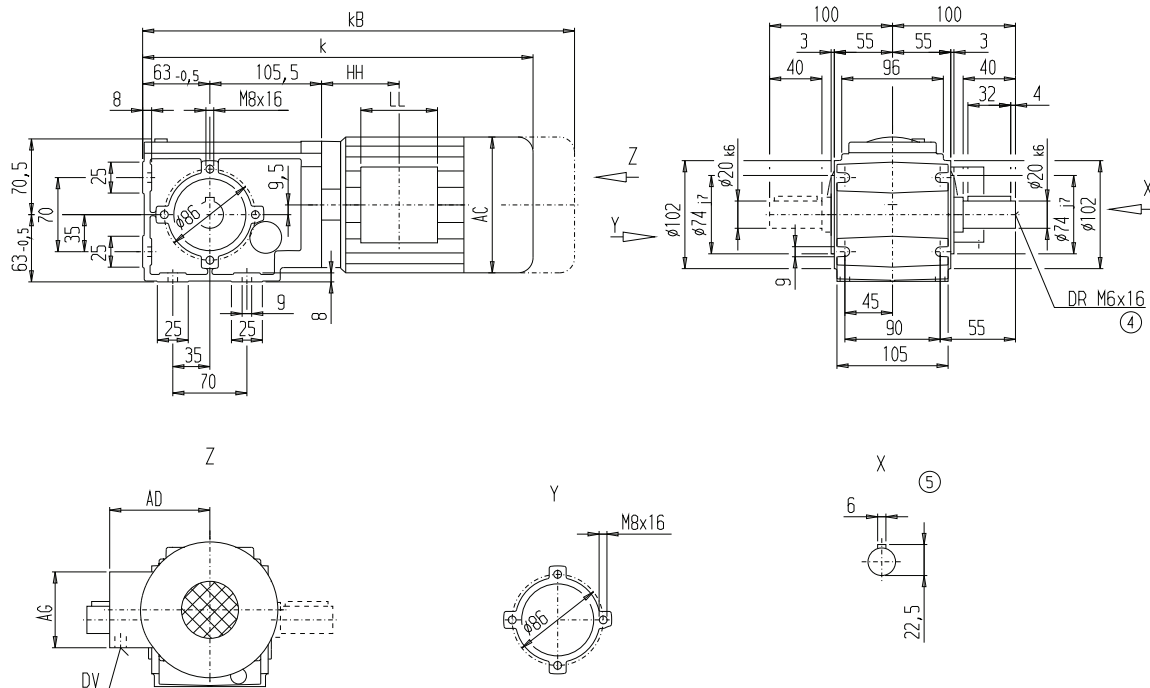
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor C/CZ28, wykonanie łapowo-kołnierzowe (typ-C)

C012
CZ012

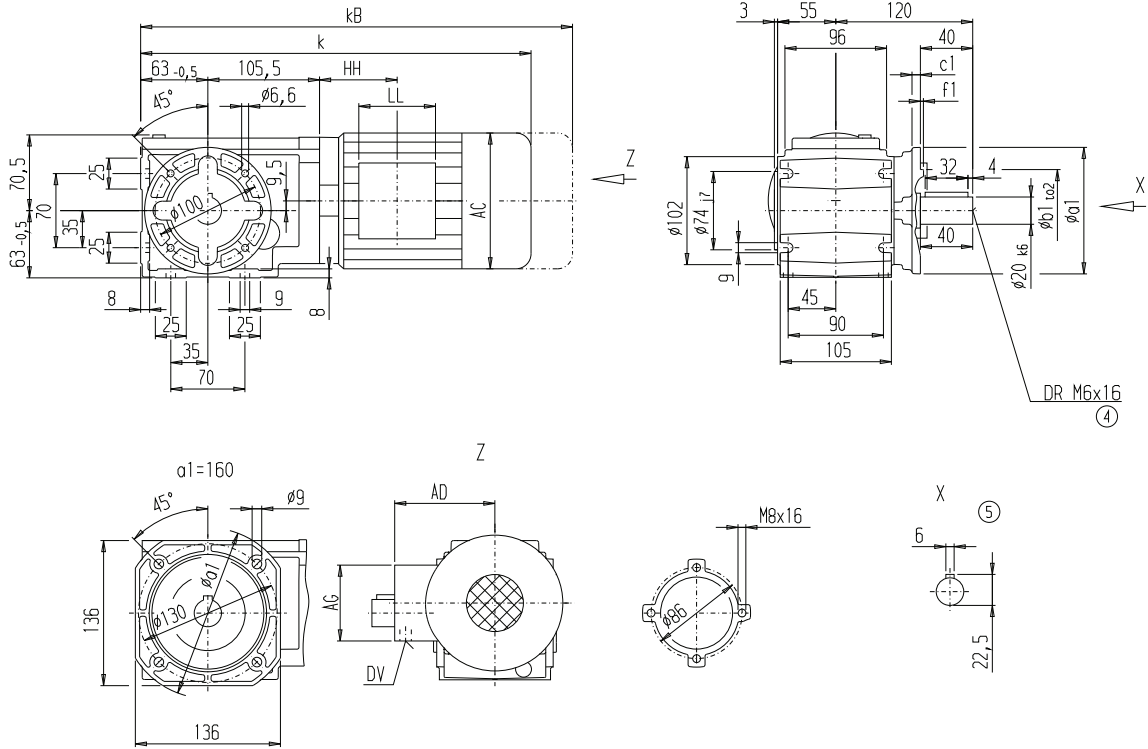


5

Silnik	C.28								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	C.28
LA71	353	408	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	372	427	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	11

Reduktor CF28, wykonanie kołnierzowe (typ-A)

CF012



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	f1
A120	120	80	j6	8	3.0
A160	160	110	j6	9	3.5

Silnik	CF28								Waga CF28
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	353	408	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	12
LA71Z	372	427	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	12

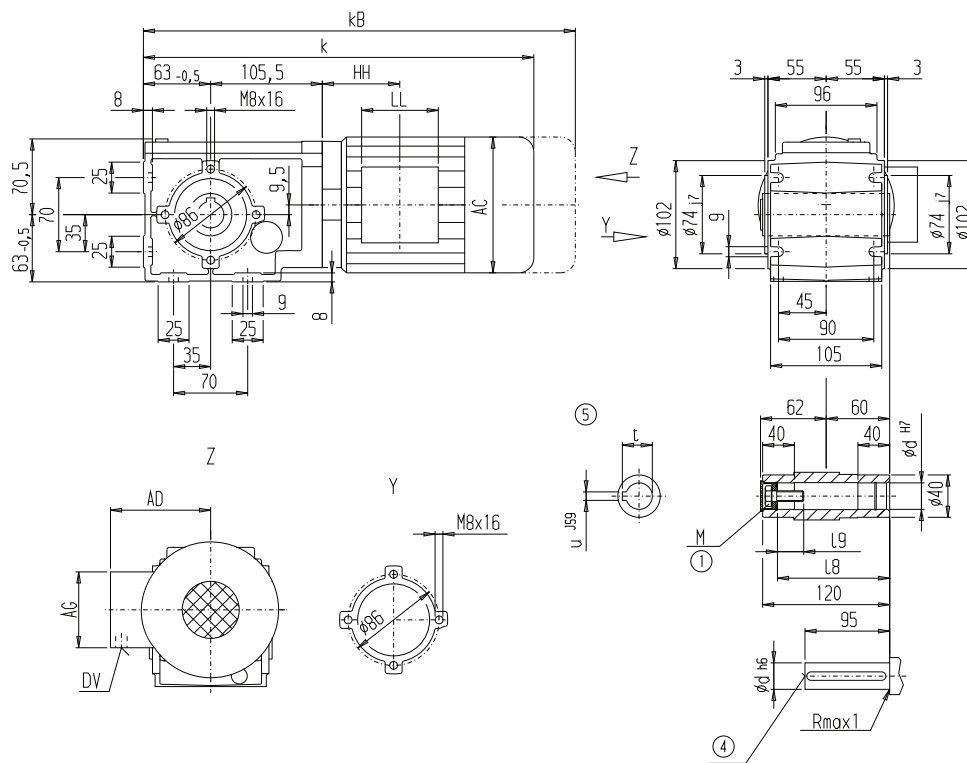
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CA/CAZ28, kołnierz w korpusie (typ-C)

CA012
CAZ012



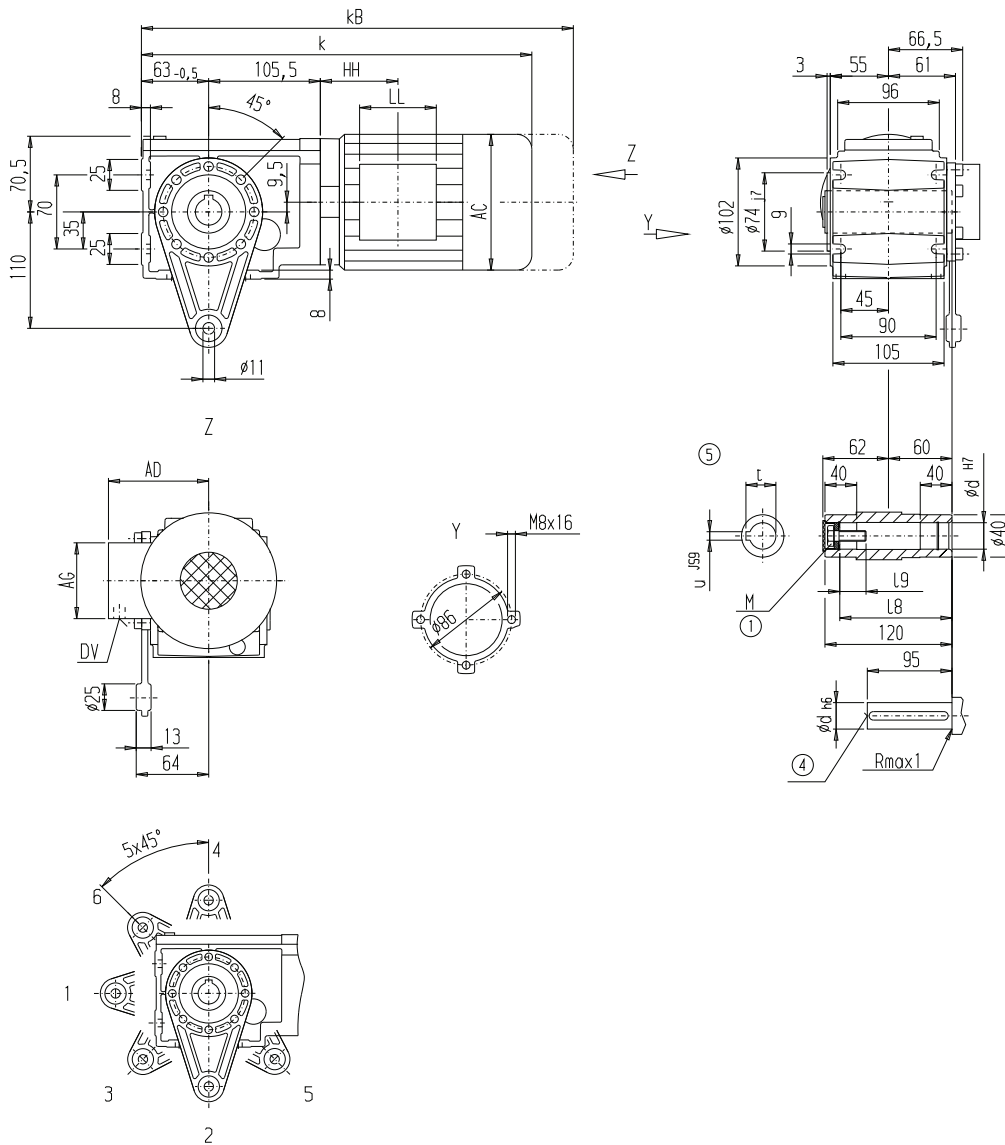
d	l9	l8	M	t	u
20	23.4	106	M6	22.8	6
25*	27.6	105	M10	28.3	8

*) Serie preferowane

Silnik	CA.28								Waga
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CA.28
LA71	353	408	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	9
LA71Z	372	427	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	10

Reduktor CAD28, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

CAD012



d	l9	l8	M	t	u
20	23.4	106	M6	22.8	6
25*	27.6	105	M10	28.3	8

*) Serie preferowane

Silnik	CAD28								Waga CAD28
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	353	408	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	372	427	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	11

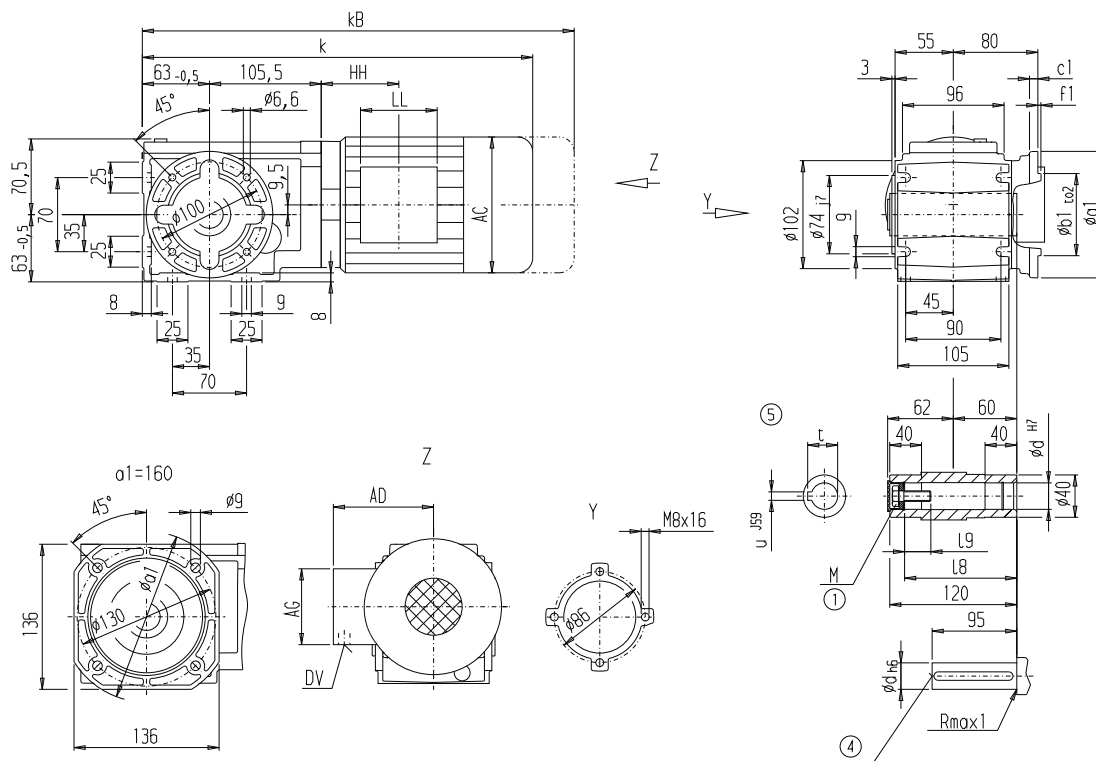
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CAF28, montaż na wale z kołnierzem

CAF012



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	f1	d	M	l9	l8	t	u
A120	120	80	j6	8	3.0	20	M6	23.4	106	22.8	6
						25*	M10	27.6	105	28.3	8
A160	160	110	j6	9	3.5	20	M6	23.4	106	22.8	6
						25*	M10	27.6	105	28.3	8

*) Serie preferowane

Silnik	CAF28								Waga CAF28
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	353	408	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	11
LA71Z	372	427	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	12

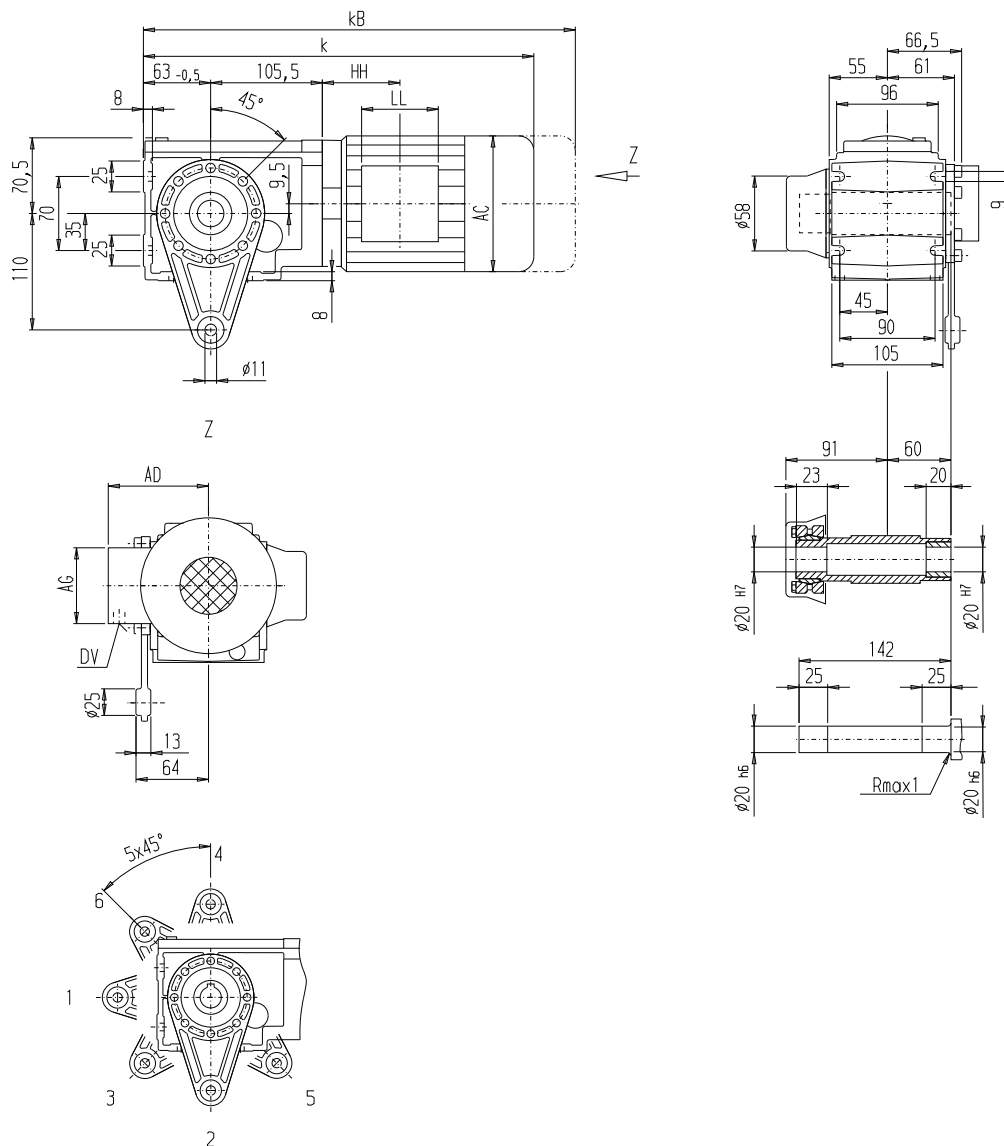
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CADs28, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

CADS012

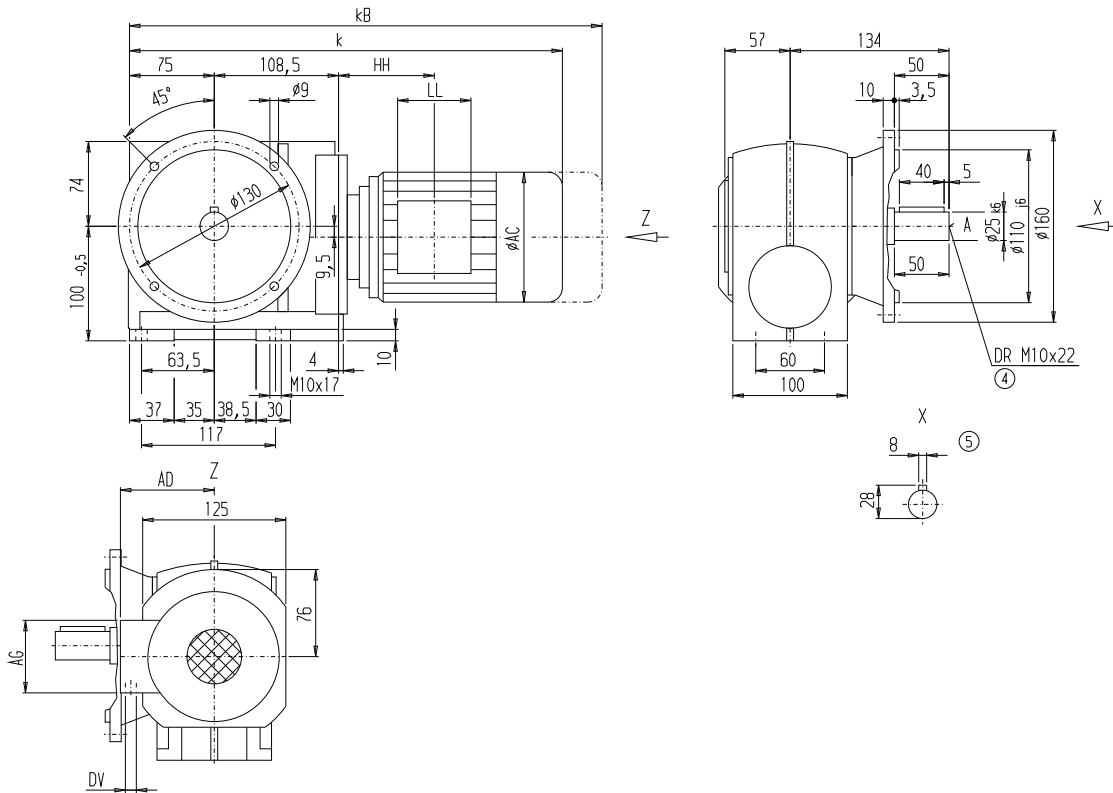


5

Silnik	CADs28								Waga CADs28
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	353	408	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	372	427	139	146	90	90	40.5	M20x1.5/M25x2.5	11

Reduktor CF38, wykonanie kołnierzowe (typ-A)

CF012



Silnik	CF38								Waga CF38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	442.0	497.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	25
LA71Z	461.0	516.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	25
LA80	479.0	542.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	30
LA90S	510.0	581.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34
LA90L	510.0	581.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34
LA90ZL	555.0	626.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	37
LA100L	556.0	637.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	44
LA112M	585.5	666.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	54

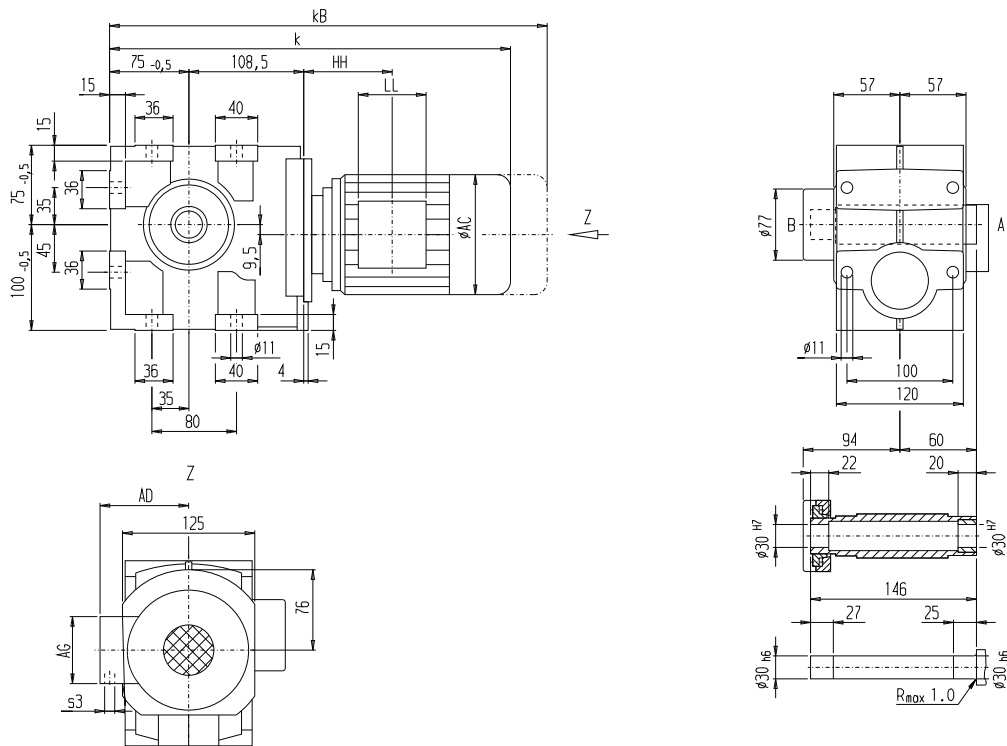
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CAS38, montaż na wale z tuleją zaciskową

CAS012



5

Silnik	CAS38								Waga CAS38
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	442.0	497.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	21
LA71Z	461.0	516.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	21
LA80	479.0	542.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	25
LA90S	510.0	581.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	30
LA90L	510.0	581.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	30
LA90ZL	555.0	626.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	33
LA100L	556.0	637.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	39
LA112M	585.5	666.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	50

Reduktor CAD538, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

CADS012

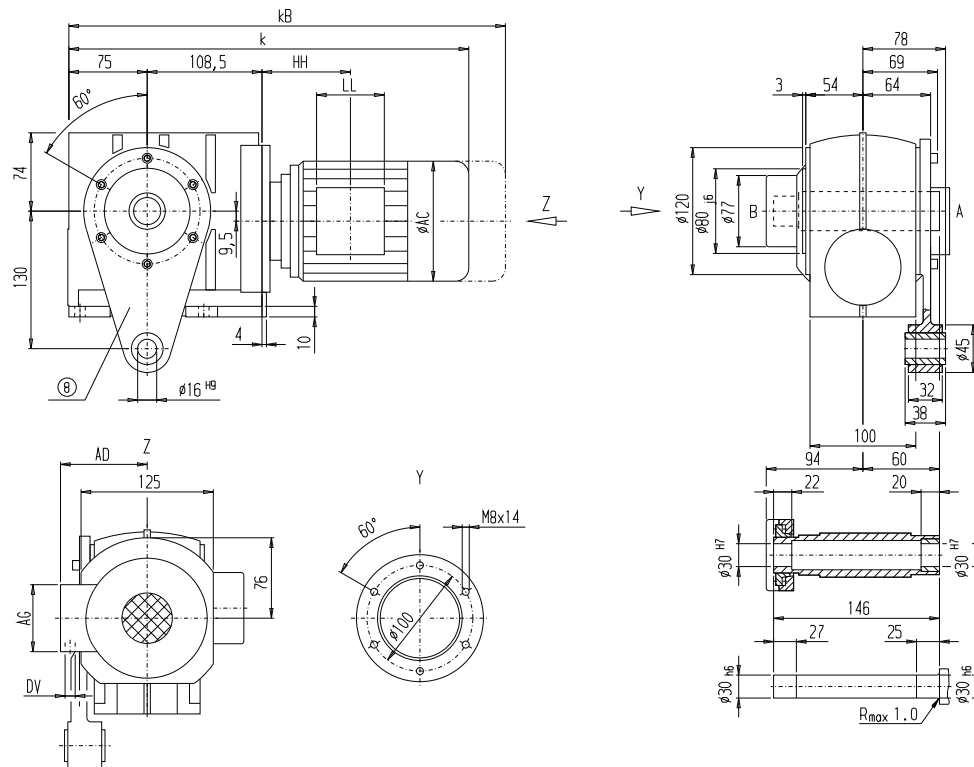
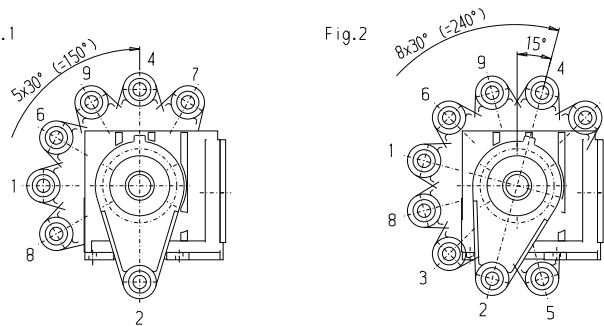


Fig.1

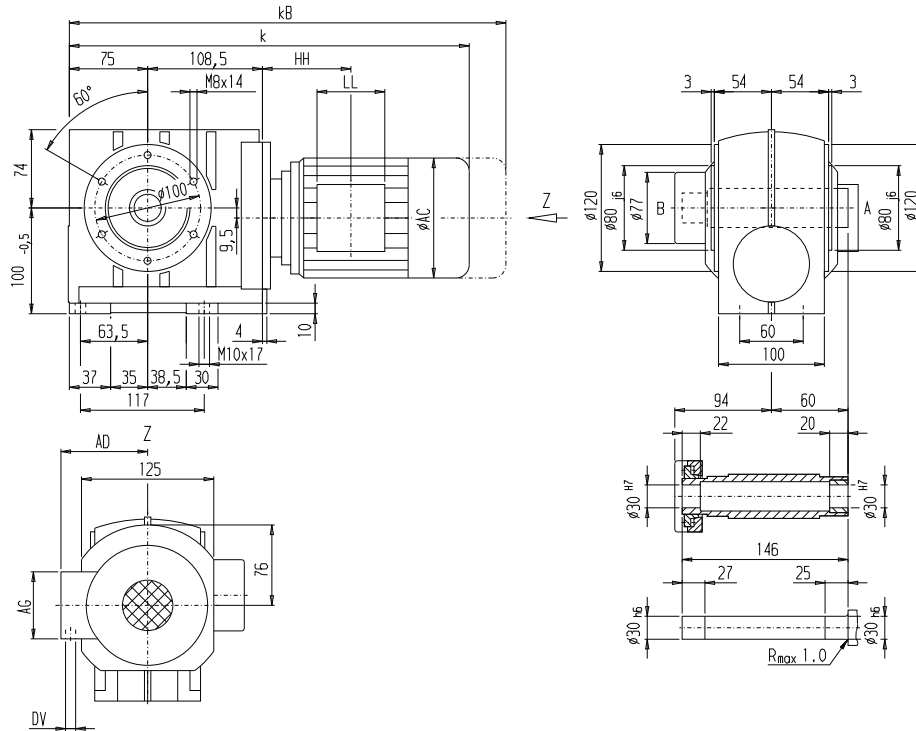
Fig.2



Silnik	CAD538								Waga CAD538
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	442.0	497.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA71Z	461.0	516.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA80	479.0	542.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	28
LA90S	510.0	581.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	33
LA90L	510.0	581.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	33
LA90ZL	555.0	626.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	36
LA100L	556.0	637.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	42
LA112M	585.5	666.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	52

Reduktor CAZS38, montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

CAZS012



Silnik	CAZS38								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CAZS38
LA71	442.0	497.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA71Z	461.0	516.0	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	23
LA80	479.0	542.5	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	27
LA90S	510.0	581.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	32
LA90L	510.0	581.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	32
LA90ZL	555.0	626.0	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	35
LA100L	556.0	637.0	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	41
LA112M	585.5	666.5	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	52

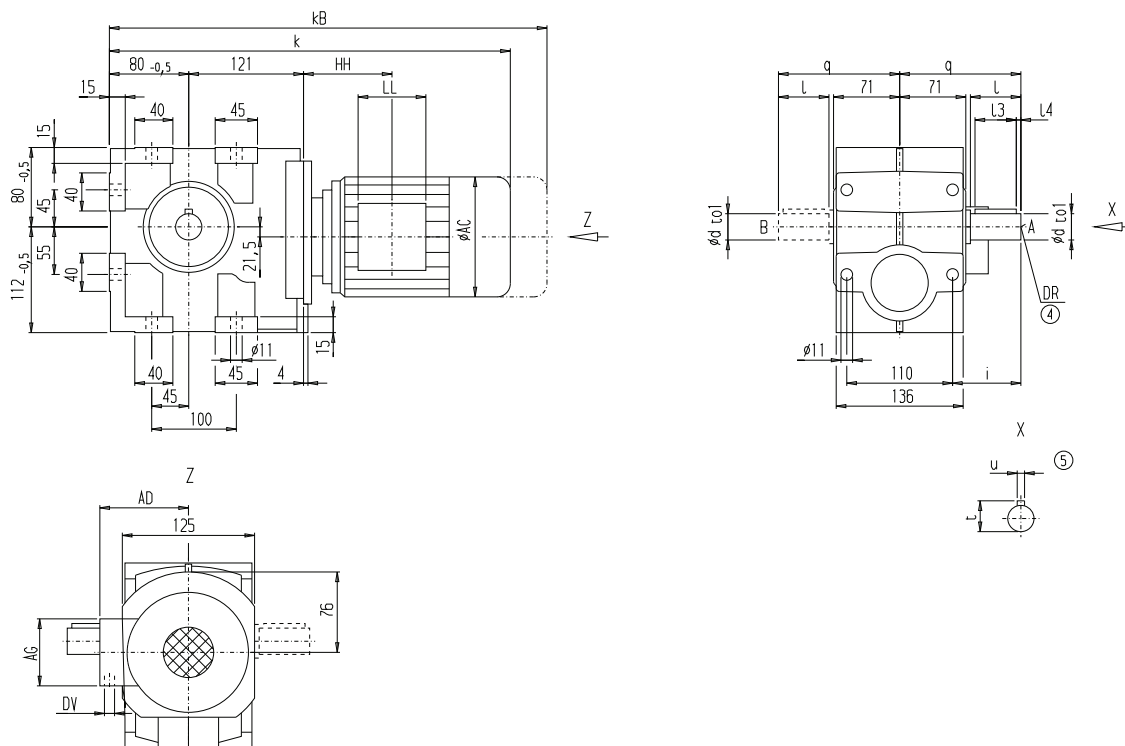
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor C48, wykonanie łapowo-kołnierzowe (typ-C)

C012



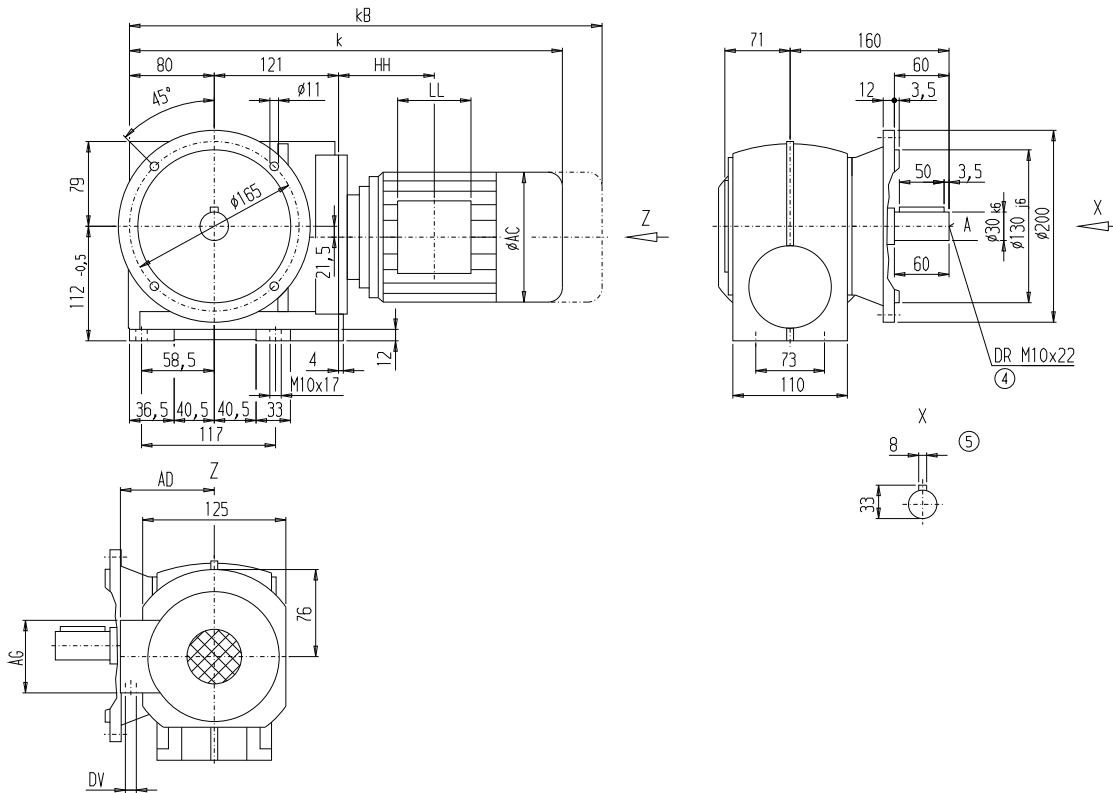
d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
30	k6	60	50	3.5	33	8	80	135	M10x22
40*	k6	80	70	5.0	43	12	100	155	M16x36

*) Serie preferowane

Silnik	C48									Waga C48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	459.5	514.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	30	
LA71Z	478.5	533.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	30	
LA80	496.5	560.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34	
LA90S	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	39	
LA90L	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	39	
LA90ZL	572.5	643.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	42	
LA100L	573.5	654.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	48	
LA112M	603.0	684.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	59	

Reduktor CF48, wykonanie kołnierzowe (typ-A)

CF012



Silnik	CF48									Waga CF48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	459.5	514.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	34	
LA71Z	478.5	533.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	34	
LA80	496.5	560.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	39	
LA90S	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	43	
LA90L	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	43	
LA90ZL	572.5	643.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	46	
LA100L	573.5	654.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	52	
LA112M	603.0	684.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	63	

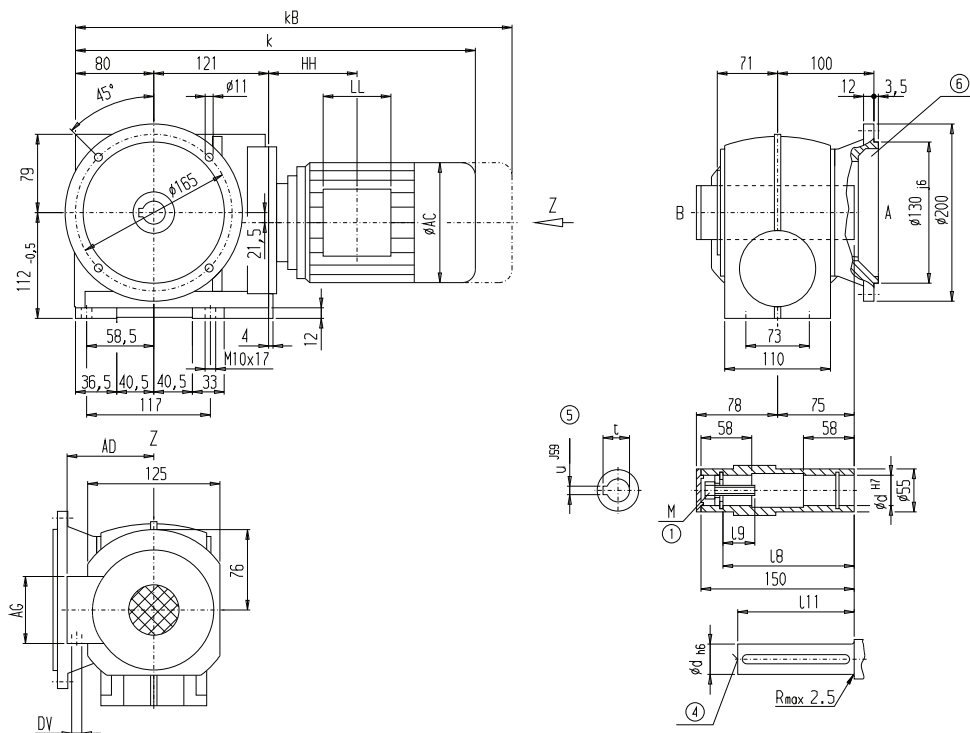
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CAF48, montaż na wale z kołnierzem

CAF012



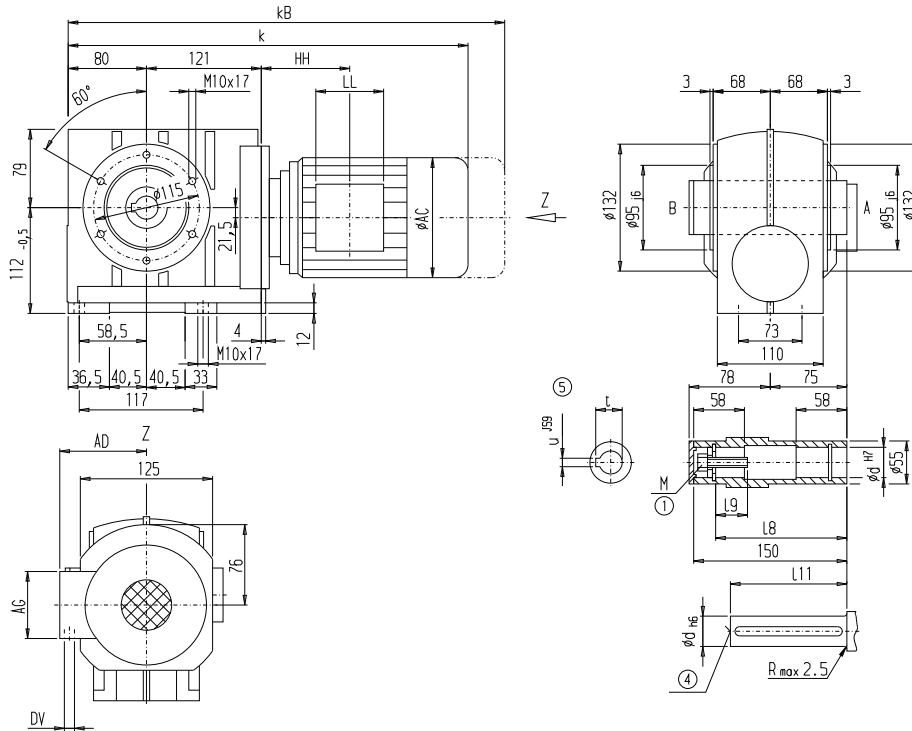
d	l9	l8	l11	M	t	u
30	17	132	127	M10	33.3	8
35	40	128	115	M12	38.3	10
40*	48	128	115	M16	43.3	12

*) Serie preferowane

Silnik	CAF48								Waga CAF48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	459.5	514.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	32
LA71Z	478.5	533.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	32
LA80	496.5	560.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	37
LA90S	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	42
LA90L	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	42
LA90ZL	572.5	643.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	45
LA100L	573.5	654.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	51
LA112M	603.0	684.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	61

Reduktor CAZ48, montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C)

CAZ012



d	l9	l8	l11	M	t	u
30	17	132	127	M10	33.3	8
35	40	128	115	M12	38.3	10
40*	48	128	115	M16	43.3	12

*) Serie preferowane

Silnik	CAZ48									Waga CAZ48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	459.5	514.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	30	
LA71Z	478.5	533.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	30	
LA80	496.5	560.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34	
LA90S	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	39	
LA90L	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	39	
LA90ZL	572.5	643.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	42	
LA100L	573.5	654.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	48	
LA112M	603.0	684.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	59	

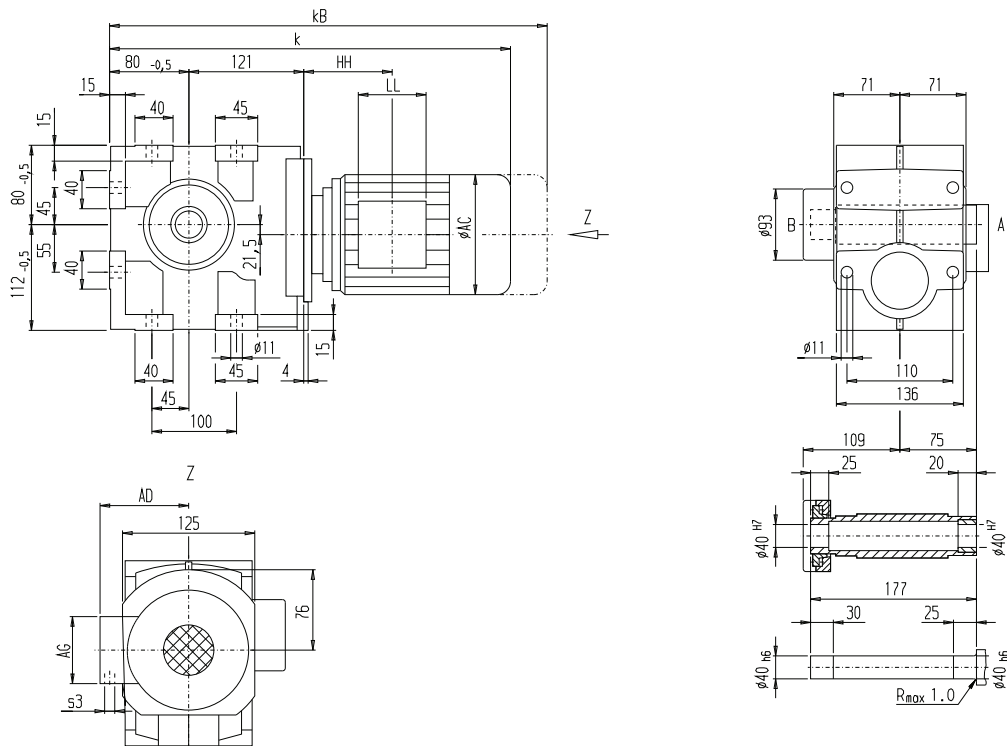
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CAS48, montaż na wale z tuleją zaciskową

CAS012



5

Silnik	CAS48								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CAS48
LA71	459.5	514.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	29
LA71Z	478.5	533.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	29
LA80	496.5	560.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	34
LA90S	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	38
LA90L	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	38
LA90ZL	572.5	643.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	41
LA100L	573.5	654.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	47
LA112M	603.0	684.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	58

Reduktor CADS48, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

CADS012

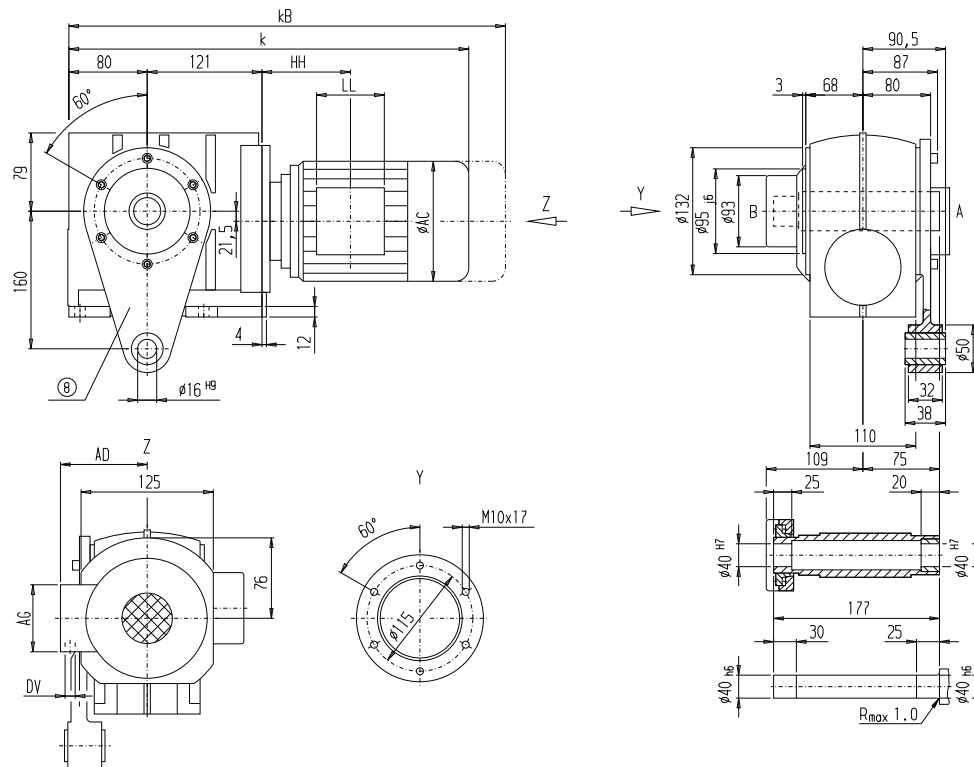


Fig.1

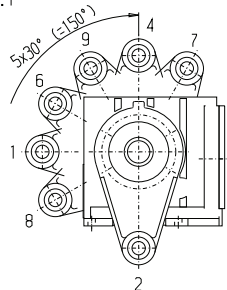
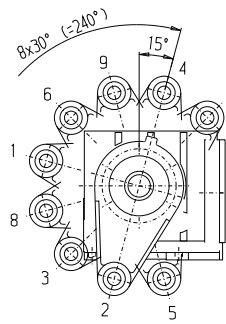


Fig.2



Silnik	CADS48								Waga CADS48
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	459.5	514.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	32
LA71Z	478.5	533.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	32
LA80	496.5	560.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	37
LA90S	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	41
LA90L	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	41
LA90ZL	572.5	643.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	44
LA100L	573.5	654.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	50
LA112M	603.0	684.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	61

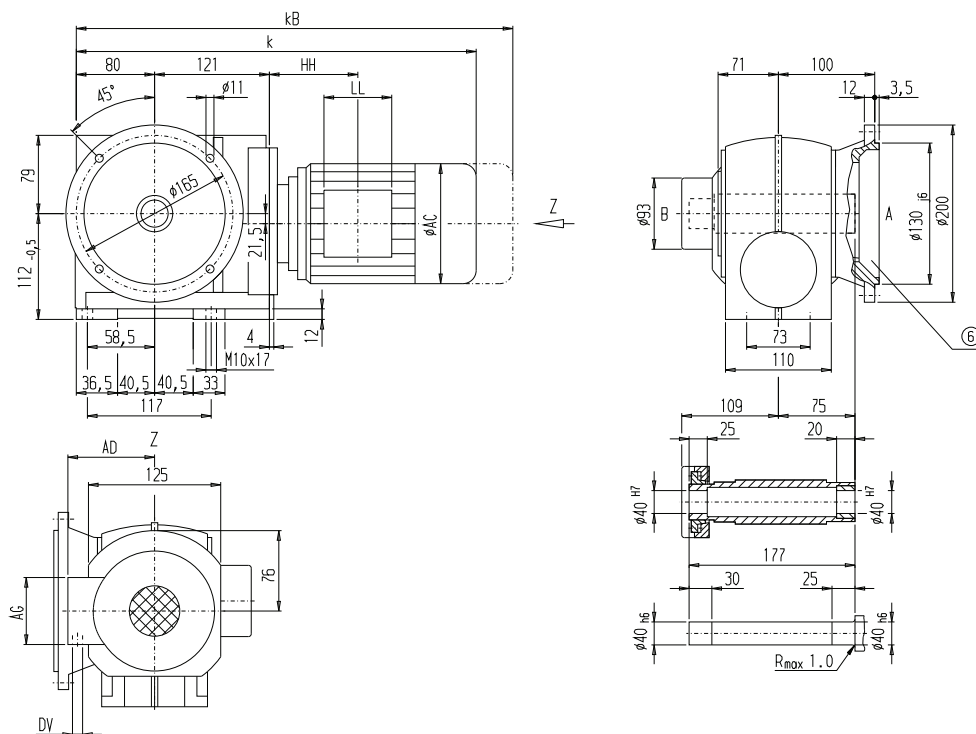
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CAFS48, montaż na wale z kołnierzem i tuleją zaciskową

CAFS012



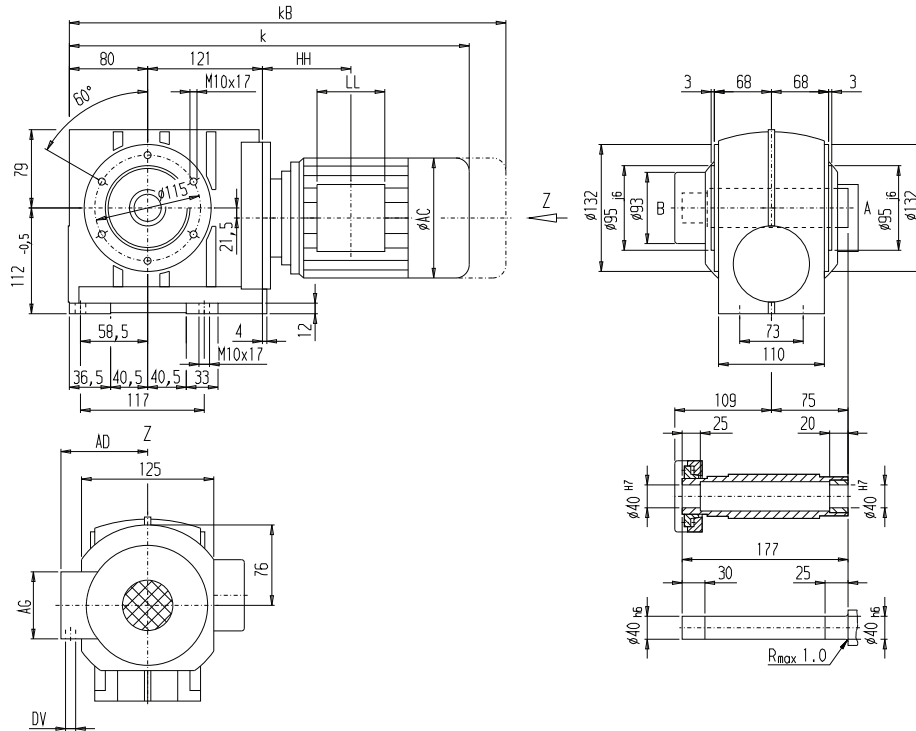
5

Silnik	CAFS48								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CAFS48
LA71	459.5	514.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	33
LA71Z	478.5	533.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	33
LA80	496.5	560.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	38
LA90S	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	42
LA90L	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	42
LA90ZL	572.5	643.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	45
LA100L	573.5	654.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	52
LA112M	603.0	684.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	62

Uwagi, patrz str. 5/109

Reduktor CAZS48, montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

CAZS012



Silnik	CAZS48								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CAZS48
LA71	459.5	514.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	30
LA71Z	478.5	533.5	139.0	146	90	90	114.5	M20x1.5/M25x2.5	30
LA80	496.5	560.0	156.5	155	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	35
LA90S	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	40
LA90L	527.5	598.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	40
LA90ZL	572.5	643.5	174.0	163	90	90	114.0	M20x1.5/M25x2.5	43
LA100L	573.5	654.5	195.0	168	120	120	154.5	2xM32x1.5	49
LA112M	603.0	684.0	219.0	181	120	120	160.0	2xM32x1.5	60

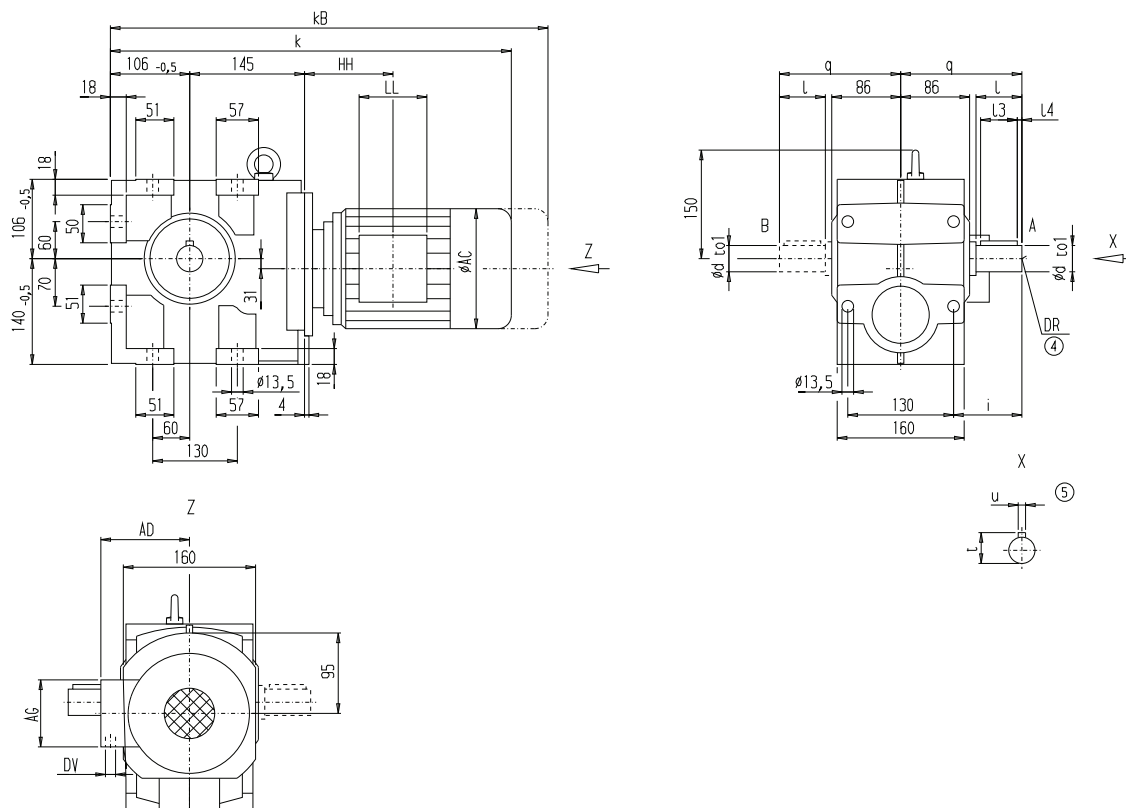
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor C68, wykonanie łapowo-kołnierzowe (typ-C)

C012



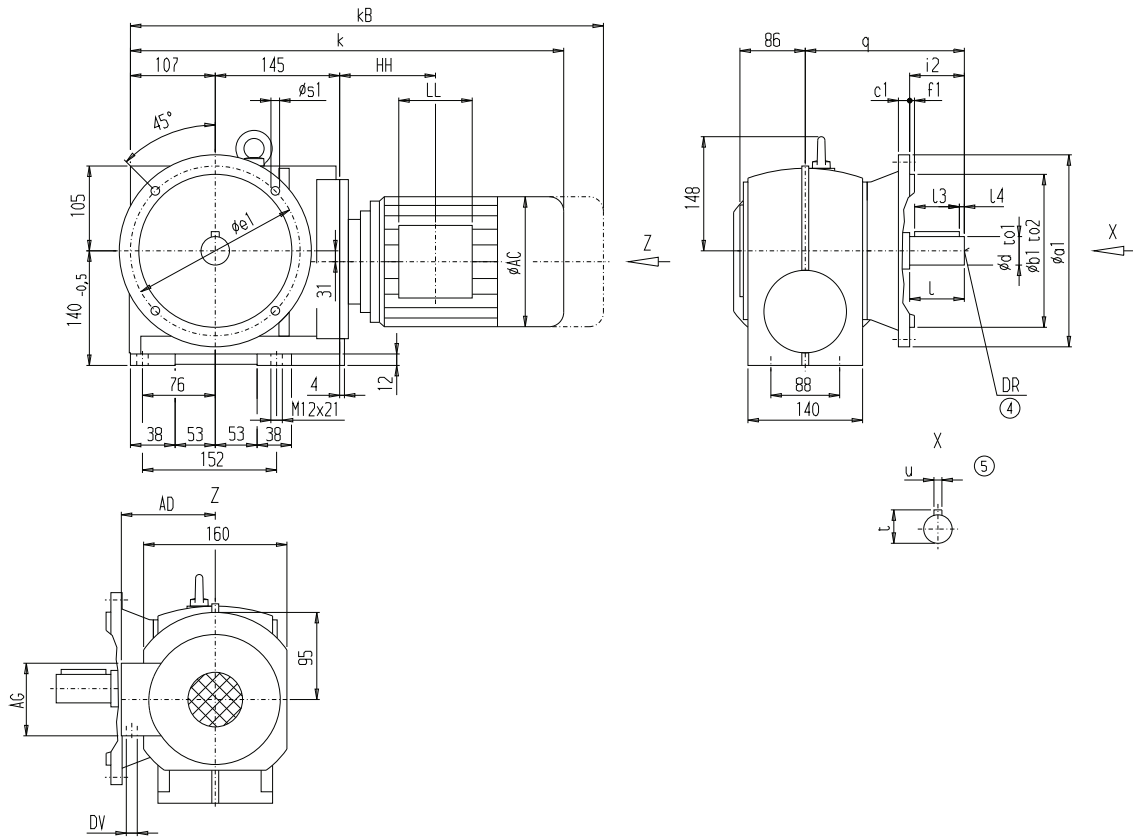
d	to1	l	l3	l4	t	u	i	q	DR
35	k6	70	56	5	38.0	10	95	160	M12x28
40	k6	80	70	5	43.0	12	105	170	M16x36
50*	k6	100	80	10	53.5	14	125	190	M16x36

*) Serie preferowane

Silnik	C68									Waga C68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	504	559.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	46	
LA71Z	523	578.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	46	
LA80	541	604.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	51	
LA90S	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	56	
LA90L	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	56	
LA90ZL	617	688.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	58	
LA100L	618	699.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	65	
LA112M	647	728.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	76	
LA132S	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	86	
LA132M	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	86	
LA132ZM	755	857.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	95	

Reduktor CF68, wykonanie kołnierzowe (typ-A)

CF012



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1	d	to1	l	l3	l4	t	u	i2	q	DR
A200	200	130	j6	12	165	4	11.0	35	k6	70	56	5	38	10	70	202.5	M12x28
A250	250	180	j6	9	215	4	13.5	40	k6	80	70	5	43	12	80	193.0	M16x36

Silnik	CF68								Waga CF68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	504	559.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	55
LA71Z	523	578.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	55
LA80	541	604.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	60
LA90S	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	65
LA90L	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	65
LA90ZL	617	688.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	68
LA100L	618	699.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	74
LA112M	647	728.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	85
LA132S	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	95
LA132M	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	95
LA132ZM	755	857.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	104

Reduktor CAD68, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

CAD012

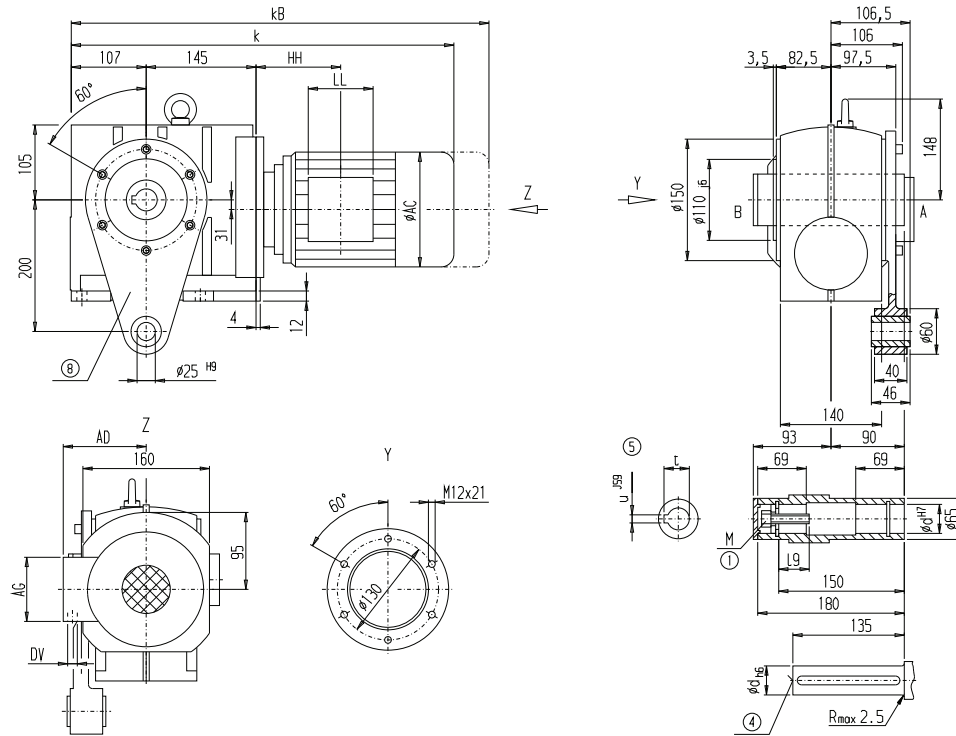
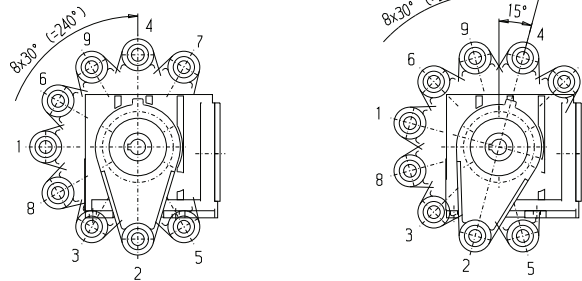


Fig.1

Fig.2



d	l9	M	t	u
45*	47	M16	48.3	14
40	48	M16	43.3	12

*) Serie preferowane

Silnik	CAD68								Waga CAD68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	504	559.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	48
LA71Z	523	578.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	48
LA80	541	604.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	53
LA90S	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	57
LA90L	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	57
LA90ZL	617	688.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	60
LA100L	618	699.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	67
LA112M	647	728.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	78
LA132S	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	88
LA132M	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	88
LA132ZM	755	857.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	97

DIN 332

Klin / wpust klinowy DIN 6885

EN ISO 4014

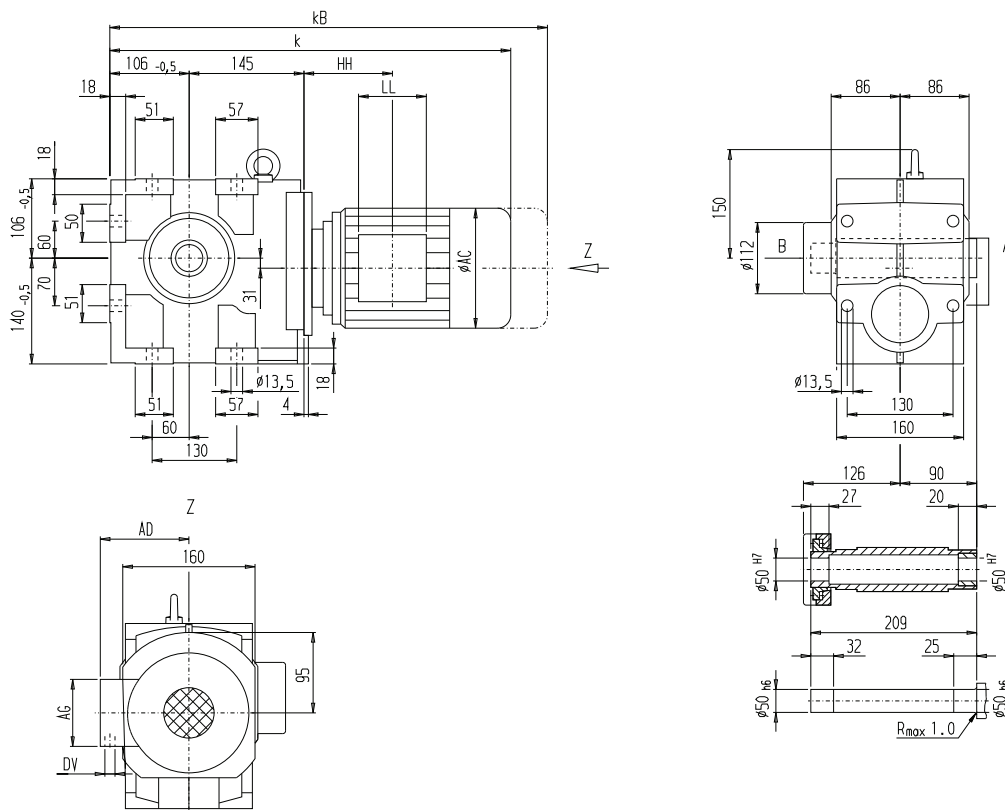
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CAS68, montaż na wale z tuleją zaciskową

CAS012



5

Silnik	CAS68								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CAS68
LA71	504	559.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	44
LA71Z	523	578.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	44
LA80	541	604.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	49
LA90S	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	54
LA90L	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	54
LA90ZL	617	688.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	56
LA100L	618	699.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	63
LA112M	647	728.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	74
LA132S	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	84
LA132M	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	84
LA132ZM	755	857.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	93

Reduktor CAD68, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

CADS012

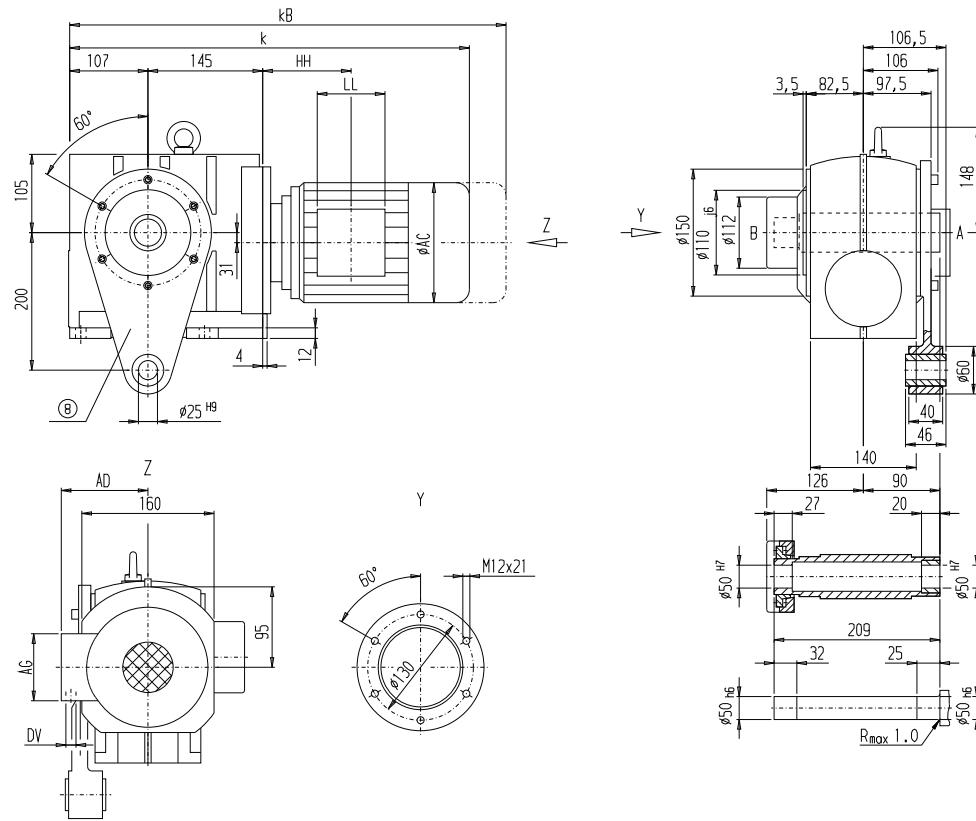


Fig.1

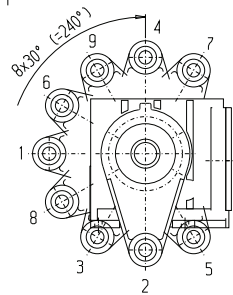
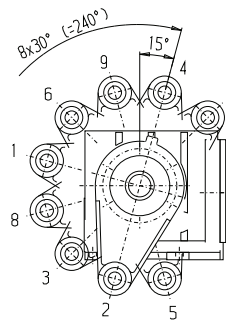


Fig.2



Silnik	CADS68								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CADS68
LA71	504	559.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	50
LA71Z	523	578.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	50
LA80	541	604.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	55
LA90S	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	60
LA90L	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	60
LA90ZL	617	688.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	63
LA100L	618	699.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	69
LA112M	647	728.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	80
LA132S	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	90
LA132M	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	90
LA132ZM	755	857.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	99

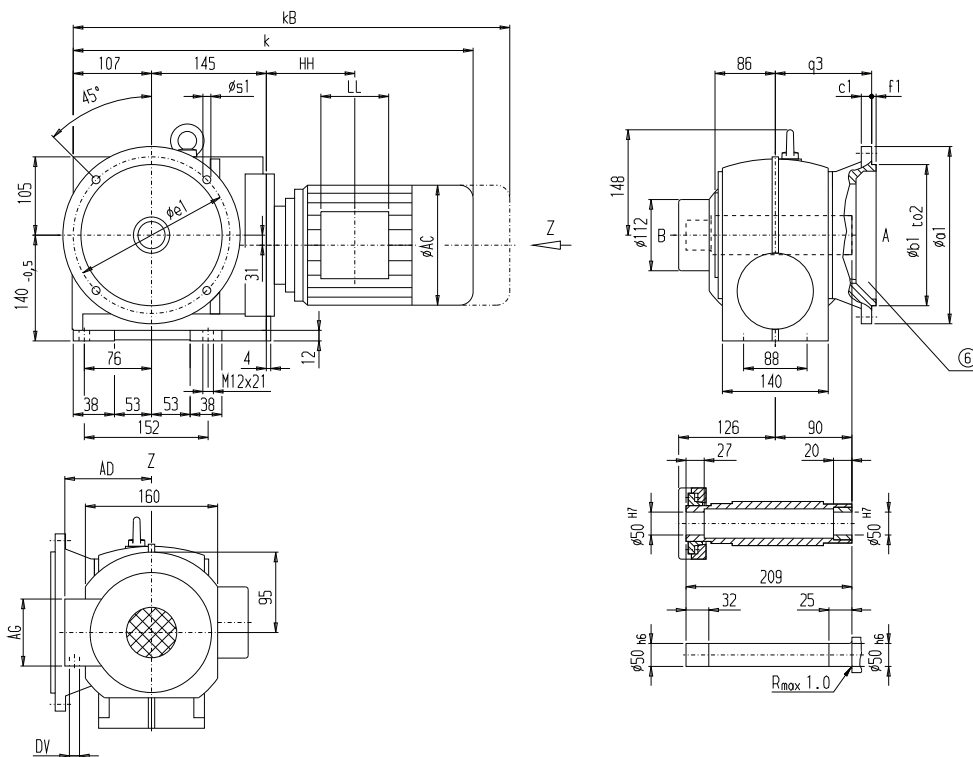
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CAFS68, montaż na wale z kołnierzem i tuleją zaciskową

CAFS012



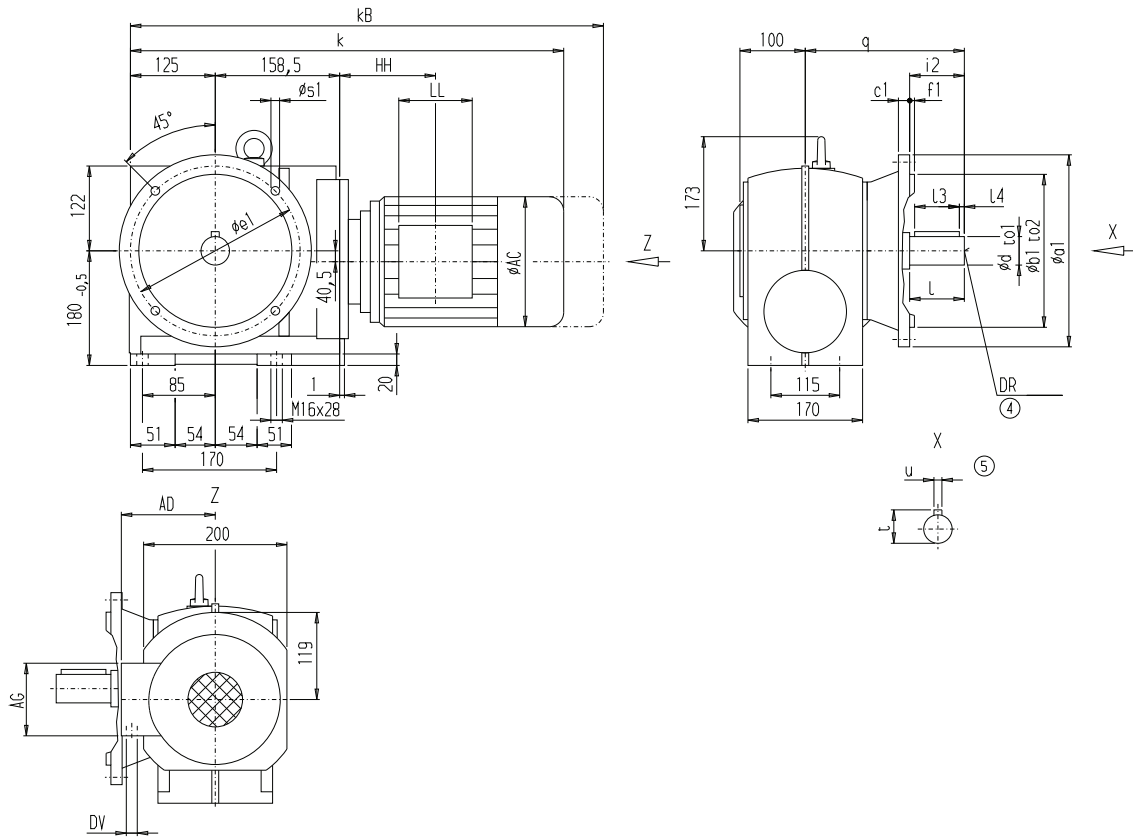
Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1	q3
A200	200	130	j6	12	165	4	11.0	132.5
A250	250	180	j6	9	215	4	13.5	113.0

Silnik	CAFS68								Waga CAFS68
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	504	559.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	53
LA71Z	523	578.0	139.0	146	90	90	109.0	M20x1.5/M25x2.5	53
LA80	541	604.5	156.5	155	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	58
LA90S	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	63
LA90L	572	643.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	63
LA90ZL	617	688.0	174.0	163	90	90	108.5	M20x1.5/M25x2.5	66
LA100L	618	699.0	195.0	168	120	120	149.0	2xM32x1.5	72
LA112M	647	728.0	219.0	181	120	120	154.0	2xM32x1.5	83
LA132S	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	93
LA132M	709	811.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	93
LA132ZM	755	857.0	259.0	195	140	140	196.5	2xM32x1.5	102

Uwagi, patrz str. 5/109

Reduktor CF88, wykonanie kołnierzone (typ-A)

CF012



Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	s1	d	to1	l	l3	l4	t	u	i2	q	DR
A250	250	180	j6	15	215	4	13.5	45	k6	90	80	2.5	48.0	14	90	240.5	M16x36
A300	300	230	j6	16	265	4	13.5	50	k6	100	80	10.0	53.5	14	100	242.0	M16x36

Silnik	CF88								Waga CF88
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	
LA71	530.5	585.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	87
LA71Z	549.5	604.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	87
LA90S	567.5	631.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	92
LA80	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	97
LA90L	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	97
LA90ZL	643.5	714.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	100
LA100L	644.5	725.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	106
LA112M	671.5	752.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	118
LA132S	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	131
LA132M	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	131
LA132ZM	777.5	879.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	140
LA160M	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	164
LA160L	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	164

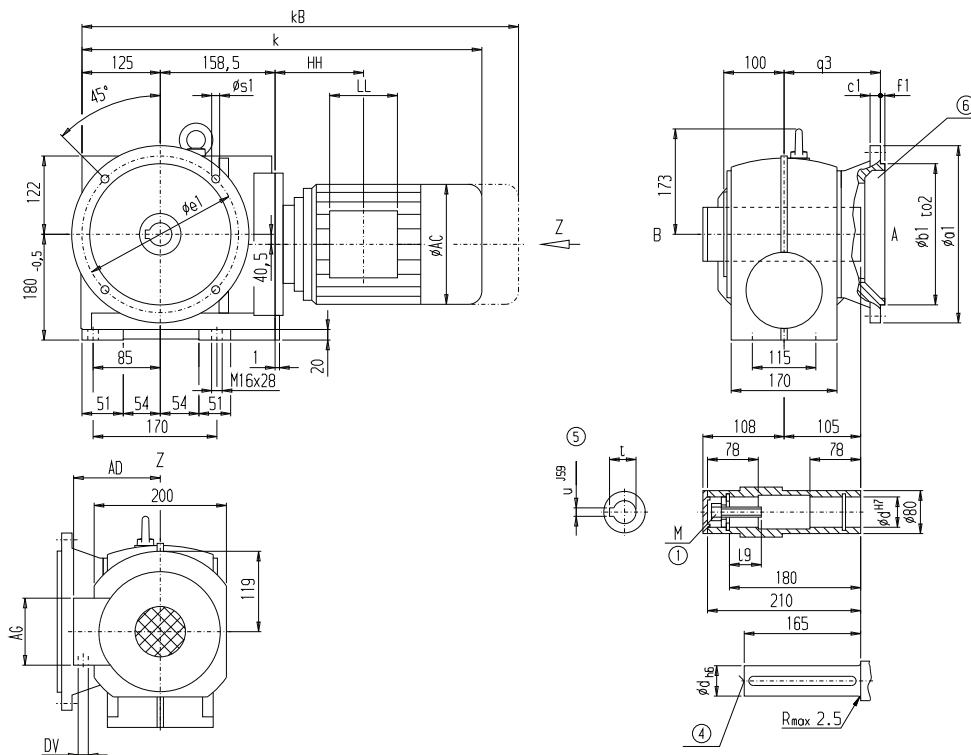
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CAF88, montaż na wale z kołnierzem

CAF012



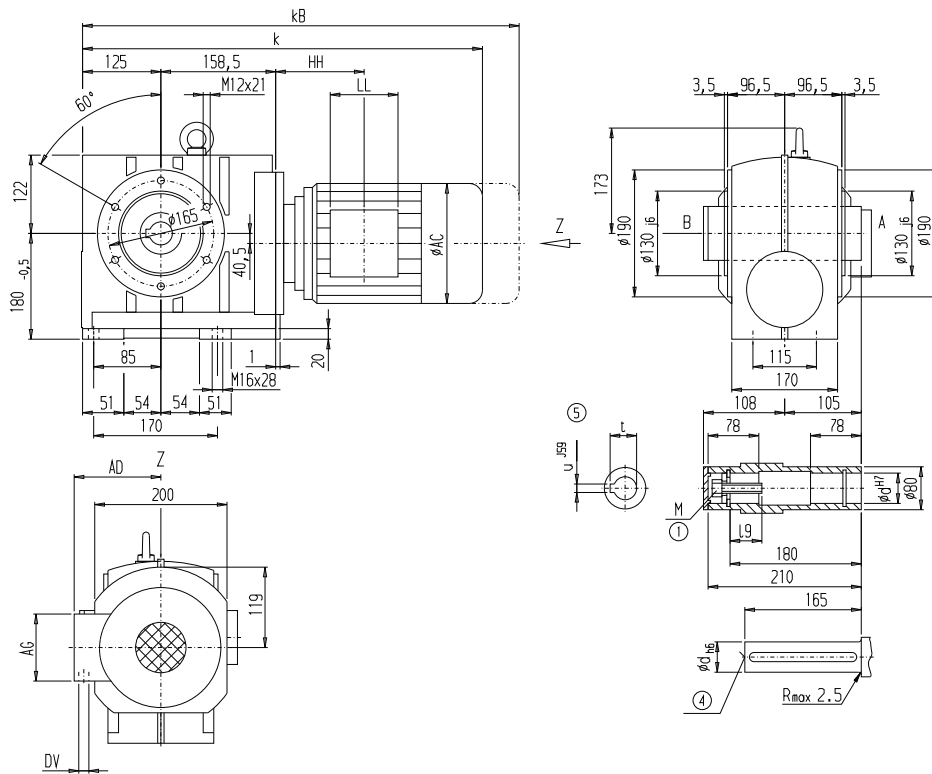
Kołnierz	a1	b1	to2	c1	e1	f1	q3	s1	d	l9	M	t	u
A250	250	180	j6	15	215	4	150.5	13.5	60*	54.0	M20	64.4	18
									50	44.5	M16	53.8	14
A300	300	230	j6	16	265	4	142.0	13.5	60*	54.0	M20	64.4	18
									50	44.5	M16	53.8	14

*) Serie preferowane

Silnik	CAF88									Waga CAF88
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	530.5	585.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	79	
LA71Z	549.5	604.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	79	
LA80	567.5	631.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	84	
LA90S	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	89	
LA90L	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	89	
LA90ZL	643.5	714.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	92	
LA100L	644.5	725.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	98	
LA112M	671.5	752.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	110	
LA132S	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	123	
LA132M	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	123	
LA132ZM	777.5	879.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	132	
LA160M	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	155	
LA160L	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	155	

Reduktor CAZ88, montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C)

CAZ012



d	l9	M	t	u
60*	54.0	M20	64.4	18
50	44.5	M16	53.8	14

*) Serie preferowane

Silnik	CAZ88									Waga CAZ88
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV		
LA71	530.5	585.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5		72
LA71Z	549.5	604.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5		72
LA80	567.5	631.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5		77
LA90S	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5		82
LA90L	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5		82
LA90ZL	643.5	714.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5		85
LA100L	644.5	725.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5		91
LA112M	671.5	752.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5		103
LA132S	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5		116
LA132M	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5		116
LA132ZM	777.5	879.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5		125
LA160M	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5		149
LA160L	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5		149

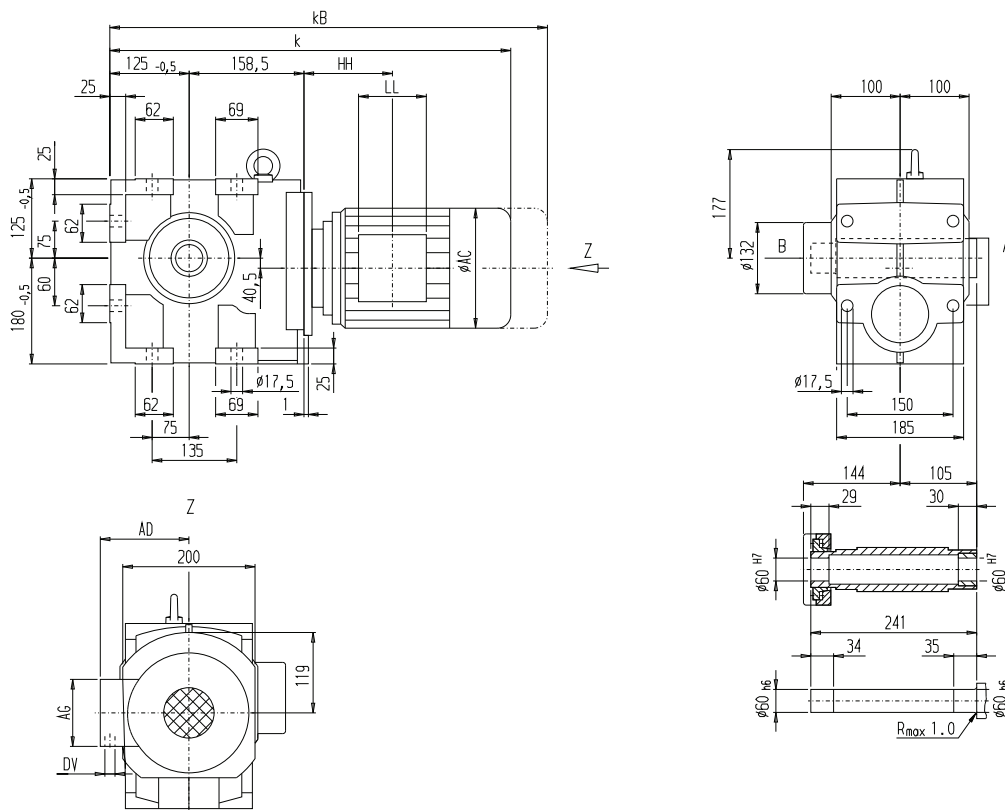
Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Reduktor CAS88, montaż na wale z tuleją zaciskową

CAS012



5

Silnik	CAS88								Waga
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CAS88
LA71	530.5	585.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	67
LA71Z	549.5	604.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	67
LA80	567.5	631.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	72
LA90S	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	77
LA90L	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	77
LA90ZL	643.5	714.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	80
LA100L	644.5	725.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	86
LA112M	671.5	752.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	98
LA132S	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	111
LA132M	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	111
LA132ZM	777.5	879.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	120
LA160M	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	143
LA160L	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	143

Reduktor CADS88, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym i tuleją zaciskową

CADS012

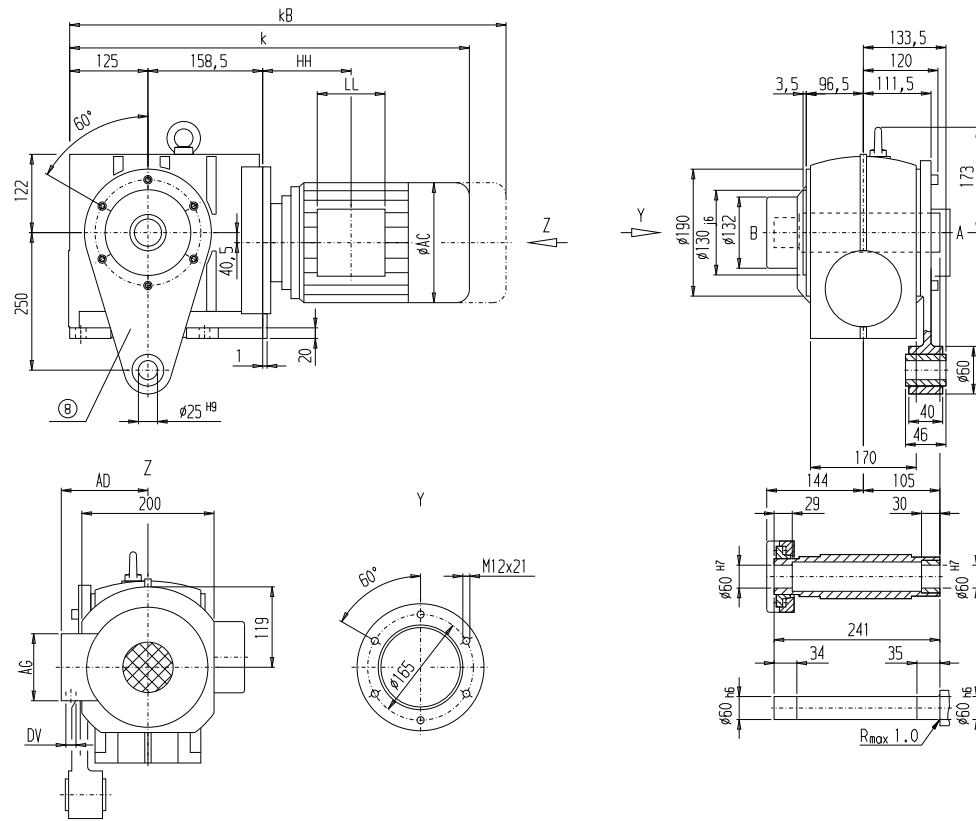


Fig.1

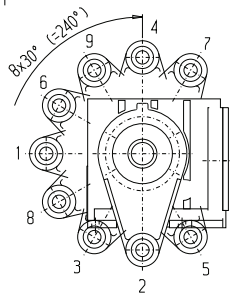
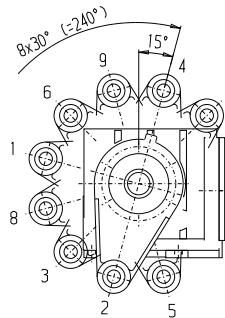


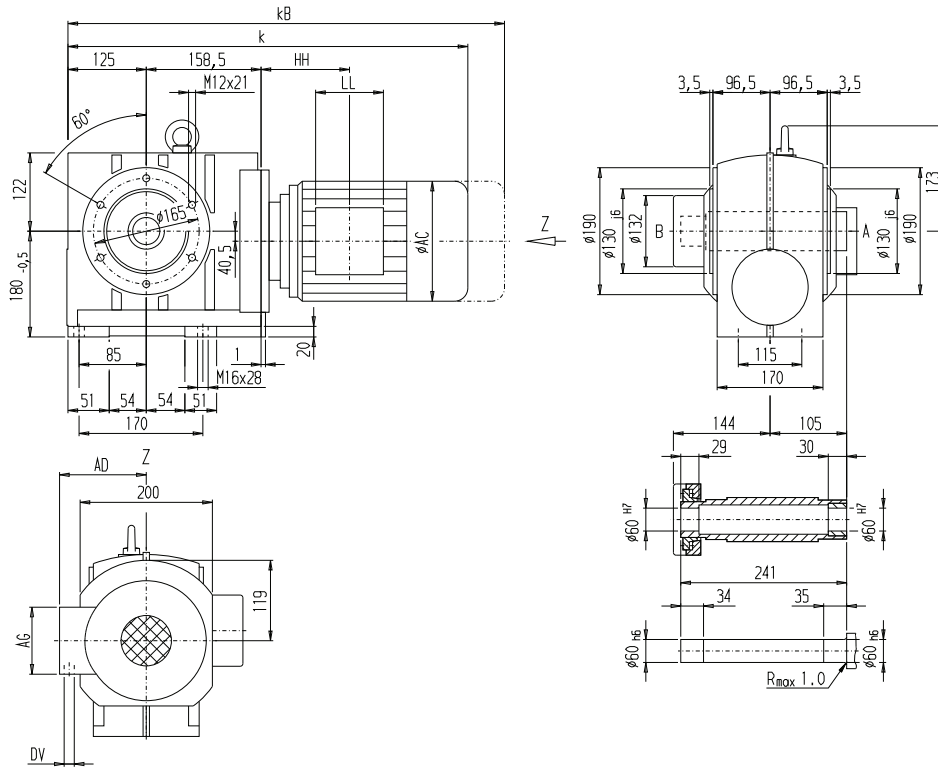
Fig.2



CADS88									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CADS88
LA71	530.5	585.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	77
LA71Z	549.5	604.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	77
LA80	567.5	631.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	82
LA90S	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	87
LA90L	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	87
LA90ZL	643.5	714.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	90
LA100L	644.5	725.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	96
LA112M	671.5	752.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	108
LA132S	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	121
LA132M	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	121
LA132ZM	777.5	879.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	130
LA160M	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	153
LA160L	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	153

Reduktor CAZS88, montaż na wale z kołnierzem w korpusie (typ-C) i tuleją zaciskową

CAZS012



CAZS88									Waga
Silnik	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	DV	CAZS88
LA71	530.5	585.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	74
LA71Z	549.5	604.5	139.0	146	90	90	103.0	M20x1.5/M25x2.5	74
LA80	567.5	631.0	156.5	155	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	79
LA90S	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	84
LA90L	598.5	669.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	84
LA90ZL	643.5	714.5	174.0	163	90	90	102.5	M20x1.5/M25x2.5	87
LA100L	644.5	725.5	195.0	168	120	120	143.0	2xM32x1.5	93
LA112M	671.5	752.5	219.0	181	120	120	146.0	2xM32x1.5	105
LA132S	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	118
LA132M	731.5	833.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	118
LA132ZM	777.5	879.5	259.0	195	140	140	186.5	2xM32x1.5	127
LA160M	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	150
LA160L	834.0	952.5	313.5	227	165	165	212.0	2xM40x1.5	150

Motoreduktory

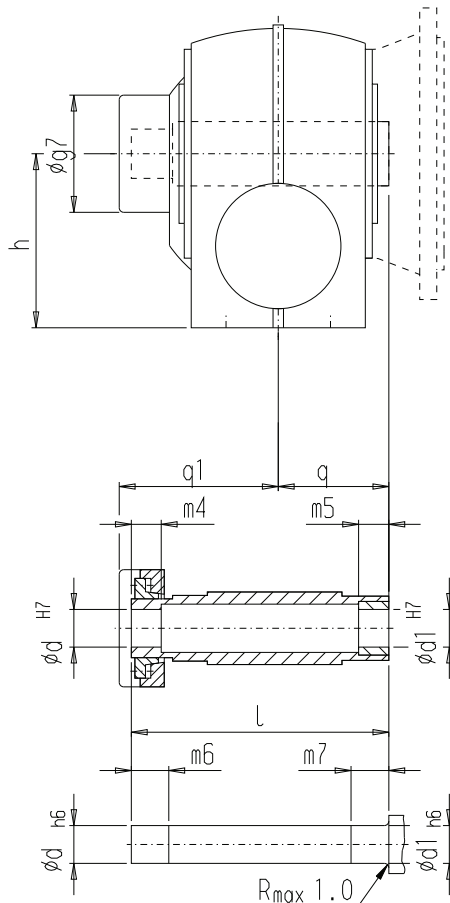
Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Wał drążony z tuleją zaciskową

Opcjonalne wały drążone dla reduktora walcowo-ślimakowego z tuleją zaciskową

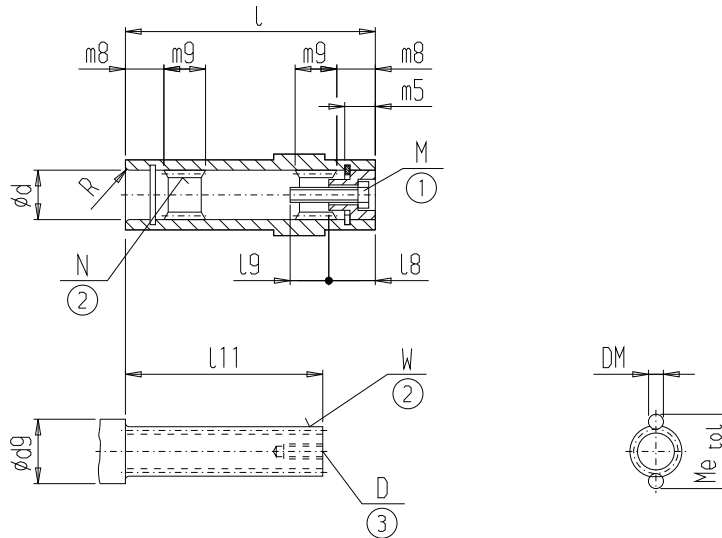
CAS



5

Reduktor	d	d1	l	o9	m4	m5	m6	m7	q1	q	g7	h
CAS/CAFS38	30	31	146	154	22	20	27	25	94	60	77	100
CAS/CAFS48	40	41	177	184	25	20	30	25	109	75	93	112
CAS/CAFS68	50	51	209	216	27	20	32	25	126	90	112	140
CAS/CAFS88	60	61	241	249	29	30	34	35	144	105	132	180

Montaż na wale z wałem wieloklinowym zgodnie z DIN 5480



Typ reduktora	d	l	d9 min.	l11	W	D	R	m8	m9
CA.T38	35	120	45	95	W35x1.25x30x26 8f	M10	R2	17.0	27
CA.T48	40	150	52	120	W40x2x30x18 8f	M12	R3	22.0	34
CA.T68	55	180	65	142	W50x2x30x24 8f	M16	R2	21.0	40
CA.T88	65	210	80	172	W60x2x30x28 8f	M16	R2	22.5	49

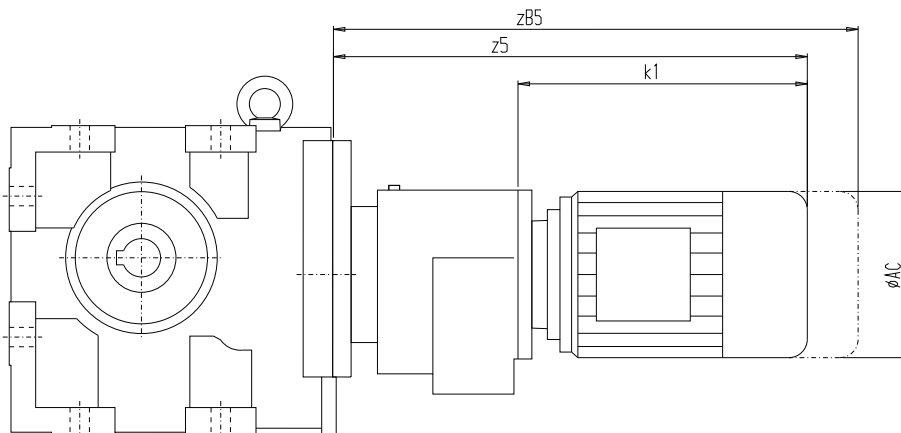
Typ reduktora	N	m5	l8	l9	M	DM	Me	tol
CA.T38	N35x1.25x30x26 9H	12.0	18	27.0	M10x35	2.5	37.423	- 0.041
CA.T48	N40x2x30x18 9H	14.0	20	37.0	M12x45	4.5	45.083	- 0.043
CA.T68	N50x2x30x24 9H	16.0	23	49.5	M16x55	4.0	54.156	- 0.049
CA.T88	N60x2x30x28 9H	16.5	26	46.5	M16x55	4.0	63.918	- 0.053

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Wymiary

Tandemowy reduktor walcowo-ślimakowy



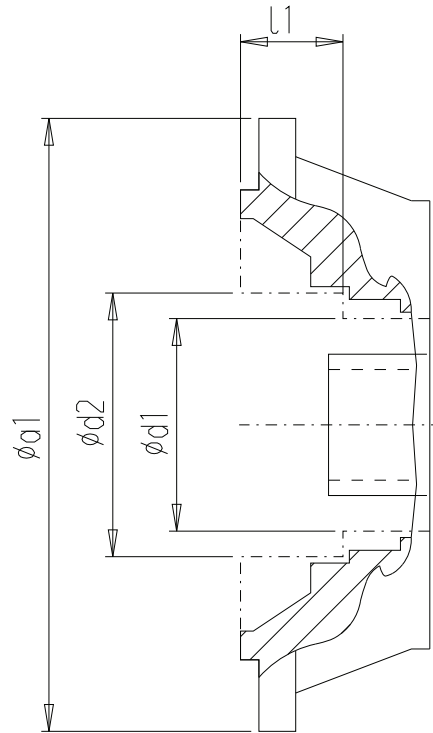
5

Reduktor		AC	z5	zB5	k1
C38-Z28	LA71	139	363	418	202.5
	LA71Z	139	382	437	221.5
	LA90S	174	460	531	299.5
	LA90ZS	174	505	576	344.5
	LA90L	174	460	531	299.5
	LA90ZL	174	505	576	344.5
	LA100L	195	542	623	381.5
	LA100ZL	195	612	693	451.5
C38-D28	LA71	139	363	418	202.5
	LA71Z	139	382	437	221.5
	LA90S	174	460	531	299.5
	LA90ZS	174	505	576	344.5
	LA90L	174	460	531	299.5
	LA90ZL	174	505	576	344.5
C48-Z28	LA71	139	363	418	202.5
	LA71Z	139	382	437	221.5
	LA90S	174	460	531	299.5
	LA90ZS	174	505	576	344.5
	LA90L	174	460	531	299.5
	LA90ZL	174	505	576	344.5
	LA100L	195	542	623	381.5
	LA100ZL	195	612	693	451.5
C48-D28	LA71	139	363	418	202.5
	LA71Z	139	382	437	221.5
	LA90S	174	460	531	299.5
	LA90ZS	174	505	576	344.5
	LA90L	174	460	531	299.5
	LA90ZL	174	505	576	344.5

Reduktor		AC	z5	zB5	k1
C68-Z28	LA71	139	357.5	412.5	202.5
	LA71Z	139	376.5	431.5	221.5
	LA90S	174	454.5	525.5	299.5
	LA90ZS	174	499.5	570.5	344.5
	LA90L	174	454.5	525.5	299.5
	LA90ZL	174	499.5	570.5	344.5
	LA100L	195	536.5	617.5	381.5
	LA100ZL	195	606.5	687.5	451.5
C68-D28	LA71	139	357.5	412.5	202.5
	LA71Z	139	376.5	431.5	221.5
	LA90S	174	454.5	525.5	299.5
	LA90ZS	174	499.5	570.5	344.5
	LA90L	174	454.5	525.5	299.5
	LA90ZL	174	499.5	570.5	344.5
C88-Z28	LA71	139	351.5	406.5	202.5
	LA71Z	139	370.5	425.5	221.5
	LA90S	174	448.5	519.5	299.5
	LA90ZS	174	493.5	564.5	344.5
	LA90L	174	448.5	519.5	299.5
	LA90ZL	174	493.5	564.5	344.5
	LA100L	195	530.5	611.5	381.5
	LA100ZL	195	600.5	681.5	451.5
C88-D28	LA71	139	351.5	406.5	202.5
	LA71Z	139	370.5	425.5	221.5
	LA90S	174	448.5	519.5	299.5
	LA90ZS	174	493.5	564.5	344.5
	LA90L	174	448.5	519.5	299.5
	LA90ZL	174	493.5	564.5	344.5

Przekrój wewnętrzny wykonania kołnierzowego (typ-A)

Uwagi dla wykonañ przyłączy indywidualnych, np. wałów napędowych, montowanych do wykonañ z wałem drążonym



Reduktor	a1	d1	d2	l1
CAF.28	120	70	72	24.0
CAF.28	160	70	103	8.5
CAF.38	160	70	77	20.0
CAF.48	200	84	90	22.5
CAF.68	200	100	100	–
CAF.68	250	96	96	–
CAF.88	250	124	124	–
CAF.88	300	126	138	31.0

Motoreduktory

Motoreduktory walcowo-ślimakowe

Uwagi

5

Motoreduktory ślimakowe



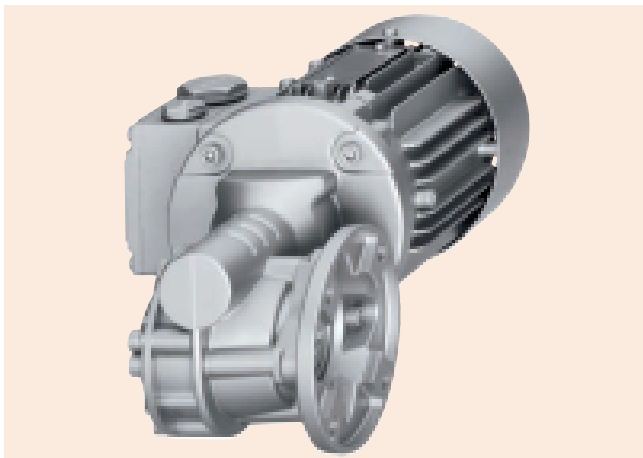
Wprowadzenie	
6/2	Przeгляд
6/3	System modułowy
Podstawowe dane techniczne	
6/4	Dopuszczalna siła poprzeczna
Motoreduktory do 1,5 kW	
6/5	Wybór i dane zamówieniowe
Przełożenie i maksymalny moment obrotowy	
6/9	Wybór i dane zamówieniowe
Sposoby montażu	
6/11	Wybór i dane zamówieniowe
Wykonanie wału	
6/13	Wybór i dane zamówieniowe
Wykonanie kołnierzone	
6/14	Wybór i dane zamówieniowe
Sposoby montażu i pozycje montażowe	
6/15	Wybór i dane zamówieniowe
Wersje specjalne	
6/16	Reduktor ślimakowy SC pod silnik IEC (reduktor solo)
6/16	Drugi wał wyjściowy
Wymiary	
6/17	Przeгляд rysunków wymiarowych
6/19	Rysunki wymiarowe

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wprowadzenie

Przegląd



Reduktory ślimakowe są oznaczane następująco:

Typ reduktora:

SC Reduktor ślimakowy

Wykonania strony wyjściowej

- ① Wykonania wałów:
- A** Wał drażony
 - E** Wał wpuszczany
 - Wał pełny jednostronny (strona A lub B)
 - Wał pełny dwustronny
- ② Sposoby montażu:
- C** Łapowy (pozycja 6 h, 9 h lub 12 h)
 - D** Ramię reakcyjne (strona A lub B) mocowane w 5 pozycjach
 - F** Kołnierz, typ-A (strona A lub B)
 - Wykonanie krótkie
 - Wykonanie długie
 - Z** Kołnierz w korpusie, typ-C, po obydwu stronach

Wykonania strony wejściowej

- ③
- K4** Adapter z podłączeniem wału zgodnie z:
 - Rozmiarem silnika i pozycji montażowej lub
 - Rozmiarem kołnierza i średnicą wału (wymagane są dane uzupełniające)

Przykład:

SC ① ② 50 - ③
(reduktor podstawowy = SCAZ50)

Ta seria obejmuje obecnie 3 rozmiary reduktorów.

Reduktory ślimakowe są dostępne w wersji jednostopniowej.

Zestawy ślimakowe z zazębieniem CAVEX

Profil wklęsły CAVEX zespołów ślimakowych (ślimak i ślimacznica) stosowany jest przy rozmiarach od 38 włącznie. Profil wklęsły sferyczny dla ślimaka i współpracującej z nim ślimacznicy znacznie odróżnia się od wykonań konwencjonalnych. Spirala zębów ślimaka ma w tym wykonaniu profil wklęsły zamiast profilu zwykłego lub wypukłego.

Zęby o profilu wklęsłym podlegają niższym siłom nacisku. W szczególności, utrzymanie separującego filmu olejowego pomiędzy brzegami zębów jest lepsze, gdy brzegi drażone znajdują się w kontakcie ze skojarzonymi brzegami wypukłymi. W związku z powyższym, kontakt profili jest o wiele korzystniejszy niż w konwencjonalnych systemach uzębień ślimakowych.

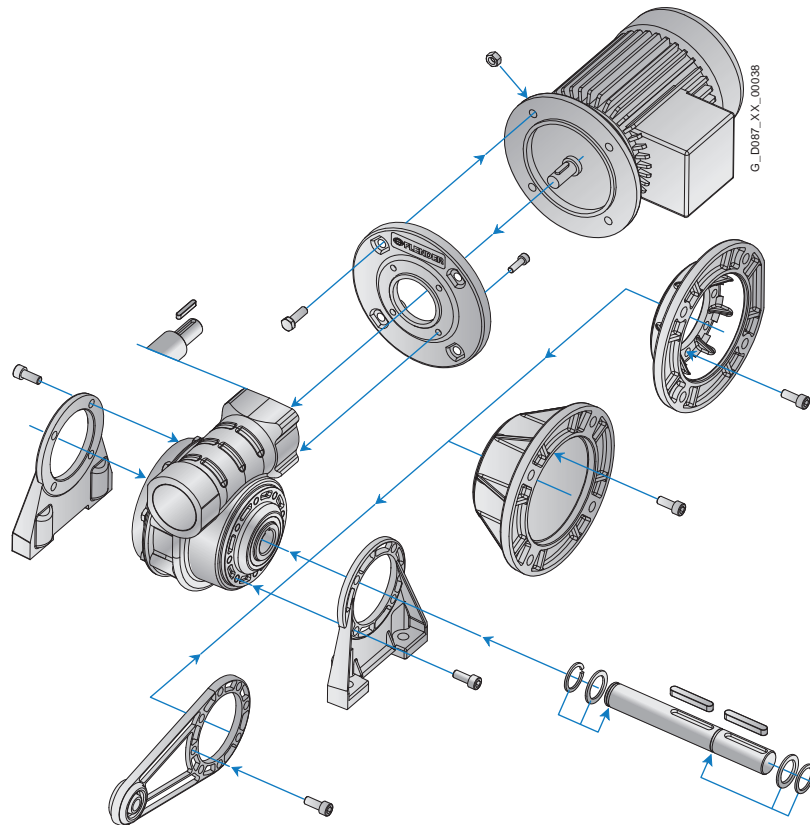
Zęby o profilu wklęsłym zapewniają szczególnie korzystną pozycję dla chwilowych osi stycznych, które występują głównie pod kątami prostymi w stosunku do kierunku przesuwu. Wspomaga to wytwarzanie odpowiedniego ciśnienia hydrostatycznego powodującego, np. powstawanie właściwego filmu olejowego pomiędzy brzegami zębów.

Brzegi zębów nowych reduktorów nie są jeszcze odpowiednio dotarte, co oznacza większe kąty ścierania oraz niższą sprawność w czasie pracy rozruchowej. Im mniejszy jest kąt wyprzedzenia lub innymi słowy, im wyższe przełożenie, tym bardziej efekt ten jest widoczny. Procedura docierania powinna trwać około 24 do 30 godzin pracy przy pełnym obciążeniu.

Sprawność podczas rozruchu nigdy nie jest tak wysoka jak sprawność po osiągnięciu właściwej prędkości roboczej. Ten fakt powinien być wzięty pod uwagę podczas rozruchu urządzenia przy pełnym obciążeniu, przy jednoczesnym uwzględnieniu charakterystyki rozruchowej silnika.

Uwaga: Ze względu na zwrotny moment obrotowy należy uwzględnić ograniczoną sprawność uzębień reduktora $\eta' = 2 - 1/\eta$, w szczególności przy wysokich przełożeniach stopnia ślimakowego (η = sprawność przy napędzanym ślimaku).

System modułowy



SC = Reduktor podstawowy z kołnierzem w korpusie (typ-C)

Warianty strony wejściowej	Warianty strony wyjściowej
M = Silnik (IM B14* lub IM B5)	C = 2 łapy montażowe
K4 = Adapter kołnierzowy* pod silnik wg standardu IEC (IM B14 lub IM B5)	FK = Kołnierz krótki (typ-A)*
	FL = Kołnierz długi (typ-A)*
	E1 = Wał wpuszczany z wyprowadzeniem jednostronnym**
	E2 = Wał wpuszczany z wyprowadzeniem dwustronnym**
	D = Ramię reakcyjne**

* Te moduły montowane są fabrycznie przed dostawą, zgodnie z zamówieniem.

** Te moduły nie są montowane fabrycznie przed zamówieniem, celem większej elastyczności podczas instalacji.

Zastosowanie

Reduktory ślimakowe MOTOX charakteryzują się małymi gabarytami oraz wysokimi przełożeniami realizowanymi na jednym stopniu redukcji. Dzięki swojemu компактowemu wykonaniu, reduktory ślimakowe są idealnym rozwiązaniem w aplikacjach gdzie wykorzystanie minimalnej powierzchni montażowej jest na pierwszym miejscu. Ponadto oferują wiele opcji montażowych poprzez łapy, kołnierze oraz ramię reakcyjne mocowane do obudowy.

Wały wyjściowe są dostępne w różnorodnych wersjach i średnicach jako pełne lub drażnione. Korpusy reduktorów, wykonane z odlewu aluminium o doskonałej przewodności termicznej, są bardzo trwałe i idealnie tłumią drgania.

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Podstawowe dane techniczne

Dopuszczalne siły poprzeczne F_{xdop1} i F_{xdop2}

Typ reduktora	d mm	l mm	y mm	z mm	a kNm	b mm	F_{Rdop} w N przy $x = l/2$ dla prędkości wyjściowych n_2 w 1/min					
							≤ 25	≤ 40	≤ 63	≤ 100	≤ 163	≤ 250
SC36	18	40	81.5	61.5	48.5	2.0	3000	3000	2600	2100	1700	1400
SC50	25	50	98.0	73.0	110.0	2.5	4400	4100	3300	2700	2100	1600
SC63	25	60	134.0	104.0	120.0	2.5	5000	4500	3400	2800	2200	1700

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Motoreduktory do 1.5 kW

Wybór i dane zamówieniowe

Tabele wyboru przedstawiają najczęściej spotykane warianty oraz kombinacje. Pozostałe kombinacje mogą być dobierane za pomocą konfiguratora MOTOX lub na zapytanie.

Przy identycznej mocy i obrotach wyjściowych, priorytetowo traktowane są w tabelach doboru motoreduktory 4-biegunowe.

Przy dostępnych współczynnikach przełożenia możliwe jest pokrycie większości prędkości wyjściowych.

Wybór i zastosowanie silników 4-biegunowych znacznie skraca czas dostawy i obniża koszty. Cechują się one również dogodnymi rozmiarami w stosunku do mocy.

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Sprawność η	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
0.09 (50 Hz)	SC.63-LAI71M8								
0.11 (60 Hz)	6.3	7.6	74	1.8	100	0.54	2KJ1702 - ■ CE13 - ■ L1-Z	P02	12
	SC.50-LAI71M8								
	7.9	9.5	59	1.4	80	0.54	2KJ1701 - ■ CE13 - ■ K1-Z	P02	10
	SC.50-LAI71B6								
	11.1	13.3	42	1.9	80	0.54	2KJ1701 - ■ CB13 - ■ K1-Z	P01	10
	SC.36-LAI71M8								
	15.8	19.0	37	1.2	40	0.68	2KJ1700 - ■ CE13 - ■ G1-Z	P02	8
	21.0	25.0	29	1.4	30	0.71	2KJ1700 - ■ CE13 - ■ F1-Z	P02	8
	SC.36-LAI71B6								
	22.0	26.0	26	1.6	40	0.68	2KJ1700 - ■ CB13 - ■ G1-Z	P01	8
	30.0	36.0	21	2.0	30	0.71	2KJ1700 - ■ CB13 - ■ F1-Z	P01	8
0.12 (50 Hz)	SC.63-LAI71MB8								
0.14 (60 Hz)	6.4	7.7	96	1.4	100	0.54	2KJ1702 - ■ CF13 - ■ L1-Z	P02	12
	SC.63-LAI71C6								
	8.6	10.3	72	1.8	100	0.54	2KJ1702 - ■ CC13 - ■ L1-Z	P01	12
	SC.50-LAI71MB8								
	8.1	9.7	77	1.0	80	0.54	2KJ1701 - ■ CF13 - ■ K1-Z	P02	10
	SC.50-LAI71C6								
	10.8	13.0	58	1.4	80	0.54	2KJ1701 - ■ CC13 - ■ K1-Z	P01	10
	14.3	17.2	47	1.7	60	0.59	2KJ1701 - ■ CC13 - ■ J1-Z	P01	10
	SC.50-LAI71B4								
	16.9	20	37	2.2	80	0.54	2KJ1701 - ■ CB13 - ■ K1		10
	SC.36-LAI71MB8								
	16.1	19.3	48	0.89	40	0.68	2KJ1700 - ■ CF13 - ■ G1-Z	P01	8
	SC.36-LAI71C6								
	22	26	36	1.2	40	0.68	2KJ1700 - ■ CC13 - ■ G1-Z	P01	8
	29	35	28	1.4	30	0.71	2KJ1700 - ■ CC13 - ■ F1-Z	P01	8
	SC.36-LAI71B4								
	34	41	23	1.9	40	0.68	2KJ1700 - ■ CB13 - ■ G1		8
	45	54	18	2.3	30	0.71	2KJ1700 - ■ CB13 - ■ F1		8
	54	65	16	2.6	25	0.74	2KJ1700 - ■ CB13 - ■ E1		8
	68	82	14	2.9	20	0.82	2KJ1700 - ■ CB13 - ■ D1		8
0.18 (50 Hz)	SC.63-LAI71S6								
0.22 (60 Hz)	8.4	10.1	111	1.2	100	0.54	2KJ1702 - ■ CD13 - ■ L1-Z	P01	12
	10.4	12.5	100	1.7	80	0.61	2KJ1702 - ■ CD13 - ■ K1-Z	P01	12

Wykonania wału, patrz str. 6/13

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 6/11

1, 5 lub 6

1 do 9

A, D, F, lub H

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Motoreduktory do 1.5 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Sprawność η	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
0.18 (50 Hz)	SC.63-LAI71C4								
0.22 (60 Hz)	13.5	16.2	69	1.9	100	0.54	2KJ1702 - ■ CC13 - ■ ■ L1		12
	SC.50-LAI71S6								
	10.4	12.5	89	0.9	80	0.54	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ K1-Z	P01	10
	13.9	16.7	73	1.1	60	0.59	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ J1-Z	P01	10
	SC.50-LAI71C4								
	16.9	20	55	1.5	80	0.54	2KJ1701 - ■ CC13 - ■ ■ K1		10
	22.0	26	45	1.7	60	0.59	2KJ1701 - ■ CC13 - ■ ■ J1		10
	27.0	32	40	1.9	50	0.62	2KJ1701 - ■ CC13 - ■ ■ H1		10
	34.0	41	33	2.2	40	0.65	2KJ1701 - ■ CC13 - ■ ■ G1		10
	45.0	54	26	2.8	30	0.69	2KJ1701 - ■ CC13 - ■ ■ F1		10
	SC.36-LAI71S6								
	28	34	44	0.94	30	0.71	2KJ1700 - ■ CD13 - ■ ■ F1-Z	P01	8
	SC.36-LAI71C4								
	34	41	35	1.2	40	0.68	2KJ1700 - ■ CC13 - ■ ■ G1		8
	45	54	27	1.5	30	0.71	2KJ1700 - ■ CC13 - ■ ■ F1		8
	54	65	24	1.7	25	0.74	2KJ1700 - ■ CC13 - ■ ■ E1		8
	68	82	21	2.0	20	0.82	2KJ1700 - ■ CC13 - ■ ■ D1		8
	90	108	16	2.6	15	0.84	2KJ1700 - ■ CC13 - ■ ■ C1		8
	135	162	11	3.6	10	0.88	2KJ1700 - ■ CC13 - ■ ■ B1		8
0.25 (50 Hz)	SC.63-LAI71M6								
0.30 (60 Hz)	8.3	10.0	155	0.86	100	0.54	2KJ1702 - ■ CE13 - ■ ■ L1-Z	P01	12
	10.4	12.5	140	1.20	80	0.61	2KJ1702 - ■ CE13 - ■ ■ K1-Z	P01	12
	SC.63-LAI71S4								
	13.5	16.2	96	1.4	100	0.54	2KJ1702 - ■ CD13 - ■ ■ L1		12
	16.9	20.0	86	1.9	80	0.61	2KJ1702 - ■ CD13 - ■ ■ K1		12
	22.0	26.0	70	2.3	60	0.66	2KJ1702 - ■ CD13 - ■ ■ J1		12
	SC.50-LAI71S4								
	16.9	20	76	1.0	80	0.54	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ K1		10
	22.0	26	63	1.2	60	0.59	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ J1		10
	27.0	32	55	1.4	50	0.62	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ H1		10
	34.0	41	46	1.6	40	0.65	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ G1		10
	45.0	54	37	2.0	30	0.69	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ F1		10
	54.0	65	31	2.3	25	0.71	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ E1		10
	68.0	82	28	2.6	20	0.79	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ D1		10
	90.0	108	22	3.3	15	0.82	2KJ1701 - ■ CD13 - ■ ■ C1		10
	SC.36-LAI71S4								
	34	41	48	0.89	40	0.68	2KJ1700 - ■ CD13 - ■ ■ G1		8
	45	54	38	1.10	30	0.71	2KJ1700 - ■ CD13 - ■ ■ F1		8
	54	65	33	1.30	25	0.74	2KJ1700 - ■ CD13 - ■ ■ E1		8
	68	82	29	1.40	20	0.82	2KJ1700 - ■ CD13 - ■ ■ D1		8
	90	108	22	1.80	15	0.84	2KJ1700 - ■ CD13 - ■ ■ C1		8
	135	162	16	2.60	10	0.88	2KJ1700 - ■ CD13 - ■ ■ B1		8
	193	232	11	3.60	7	0.91	2KJ1700 - ■ CD13 - ■ ■ A1		8

Wykonania wału, patrz str. 6/13

1, 5 lub 6

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

1 do 9

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 6/11

A, D, F lub H

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Motoreduktory do 1.5 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Sprawność η	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
0.37 (50 Hz)	SC.63-LAI80S6								
0.44 (60 Hz)	11.5	13.8	187	0.89	80	0.61	2KJ1702 - ■ DB13 - ■■ K1-Z	P01	16
	SC.63-LAI71M4								
	13.7	16.4	139	0.95	100	0.54	2KJ1702 - ■ CE13 - ■■ L1		12
	17.1	21.0	126	1.30	80	0.61	2KJ1702 - ■ CE13 - ■■ K1		12
	23.0	28.0	102	1.60	60	0.66	2KJ1702 - ■ CE13 - ■■ J1		12
	27.0	32.0	88	1.80	50	0.68	2KJ1702 - ■ CE13 - ■■ H1		12
	34.0	41.0	73	2.20	40	0.71	2KJ1702 - ■ CE13 - ■■ G1		12
	46.0	55.0	57	2.70	30	0.74	2KJ1702 - ■ CE13 - ■■ F1		12
	SC.50-LAI71M4								
	23	28	91	0.85	60	0.59	2KJ1701 - ■ CE13 - ■■ J1		10
	27	32	80	0.94	50	0.62	2KJ1701 - ■ CE13 - ■■ H1		10
	34	41	67	1.10	40	0.65	2KJ1701 - ■ CE13 - ■■ G1		10
	46	55	53	1.40	30	0.69	2KJ1701 - ■ CE13 - ■■ F1		10
	55	66	46	1.60	25	0.71	2KJ1701 - ■ CE13 - ■■ E1		10
	68	82	41	1.80	20	0.79	2KJ1701 - ■ CE13 - ■■ D1		10
	91	109	32	2.30	15	0.82	2KJ1701 - ■ CE13 - ■■ C1		10
	137	164	22	3.20	10	0.87	2KJ1701 - ■ CE13 - ■■ B1		10
	196	235	16	4.30	7	0.91	2KJ1701 - ■ CE13 - ■■ A1		10
	SC.36-LAI71M4								
	55	66	48	0.86	25	0.74	2KJ1700 - ■ CE13 - ■■ E1		8
	68	82	42	0.97	20	0.82	2KJ1700 - ■ CE13 - ■■ D1		8
	91	109	32	1.30	15	0.84	2KJ1700 - ■ CE13 - ■■ C1		8
	137	164	23	1.80	10	0.88	2KJ1700 - ■ CE13 - ■■ B1		8
	196	235	16	2.40	7	0.91	2KJ1700 - ■ CE13 - ■■ A1		8
0.55 (50 Hz)	SC.63-LAI90LA8								
0.66 (60 Hz)	45	54	99	1.5	15	0.85	2KJ1702 - ■ EE13 - ■■ C1	P02	22
	SC.63-LAI80M6								
	11.4	13.7	282	0.59	80	0.61	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ K1	P01	16
	15.2	18.2	229	0.72	60	0.66	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ J1	P01	16
	36.0	43.0	110	1.40	25	0.76	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ E1	P01	16
	46.0	55.0	96	1.60	20	0.83	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ D1	P01	16
	61.0	73.0	74	2.10	15	0.85	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ C1	P01	16
	SC.50-LAI80M6								
	36	43	102	0.71	25	0.71	2KJ1701 - ■ DC13 - ■■ E1	P01	14
	46	55	91	0.80	20	0.79	2KJ1701 - ■ DC13 - ■■ D1	P01	14
	61	73	71	1.00	15	0.82	2KJ1701 - ■ DC13 - ■■ C1	P01	14
0.75 (50 Hz)	SC.63-LAI80M4								
0.90 (60 Hz)	23	28	203	0.81	60	0.66	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ J1		16
	28	34	175	0.92	50	0.68	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ H1		16
	35	42	146	1.10	40	0.71	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ G1		16
	46	55	114	1.30	30	0.74	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ F1		16
	56	67	98	1.60	25	0.76	2KJ1702 - ■ DC13 - ■■ E1		16

Wykonania wału, patrz str. 6/13

1, 5 lub 6

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

1 do 9

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 6/11

A, D, F lub H

6

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Motoreduktory do 1.5 kW

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Moc P_{motor} kW	Prędkość wyjściowa		Moment wyjściowy T_2 Nm	Wsp. pracy f_B	Przełożenie reduktora i_{tot}	Sprawność η	Kod zamówieniowy	Kod zam. (Liczba bieg.)	Waga kg
	n_2 (50 Hz) 1/min	n_2 (60 Hz) 1/min							
0.75 (50 Hz)	SC.63-LAI80M4								
0.90 (60 Hz)	70	84	85	1.8	20	0.83	2KJ1702 - ■ DC13 - ■ ■ D1		16
	93	112	66	2.3	15	0.85	2KJ1702 - ■ DC13 - ■ ■ C1		16
	140	168	46	3.2	10	0.90	2KJ1702 - ■ DC13 - ■ ■ B1		16
	SC.50-LAI80M4								
	56	67	91	0.8	25	0.71	2KJ1701-.DC13 - ■ ■ E1		14
	70	84	81	0.9	20	0.79	2KJ1701-.DC13 - ■ ■ D1		14
	93	112	63	1.1	15	0.82	2KJ1701-.DC13 - ■ ■ C1		14
	140	168	45	1.6	10	0.87	2KJ1701-.DC13 - ■ ■ B1		14
	199	239	33	2.2	7	0.91	2KJ1701-.DC13 - ■ ■ A1		14
1.1 (50 Hz)	SC.63-LAI90S4								
1.3 (60 Hz)	47	56	165	0.93	30	0.74	2KJ1702 - ■ EL13 - ■ ■ F1		19
	57	68	141	1.10	25	0.76	2KJ1702 - ■ EL13 - ■ ■ E1		19
	71	85	123	1.20	20	0.83	2KJ1702 - ■ EL13 - ■ ■ D1		19
	94	113	95	1.60	15	0.85	2KJ1702 - ■ EL13 - ■ ■ C1		19
	142	170	67	2.20	10	0.90	2KJ1702 - ■ EL13 - ■ ■ B1		19
	202	242	48	3.10	7	0.92	2KJ1702 - ■ EL13 - ■ ■ A1		19
1.5 (50 Hz)	SC.63-LAI90L4								
1.8 (60 Hz)	71	85	167	0.91	20	0.83	2KJ1702 - ■ EP13 - ■ ■ D1		22
	95	114	129	1.20	15	0.85	2KJ1702 - ■ EP13 - ■ ■ C1		22
	142	170	91	1.70	10	0.90	2KJ1702 - ■ EP13 - ■ ■ B1		22
	203	244	65	2.30	7	0.92	2KJ1702 - ■ EP13 - ■ ■ A1		22

Wykonania wału, patrz str. 6/13

1, 5 lub 6

Częstotliwość i napięcie, patrz str. 8/15

1 do 9

Pozycja montażowa reduktora, patrz str. 6/11

A, D, F lub H

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe

Rozmiar reduktora	Kod przełożenia Nr zam.. 15-ta i 16-ta pozycja	Przełożenie i_{tot}	Kąt wyprzedzenia ślimaka γ_m przybl.: °	Prędkość wej. $n_1=2,800$ 1/min				Prędkość wej. $n_1=1,400$ 1/min				Rozmiar silnika IEC				
				n_2 1/min	T_2 Nm	P_{1N} kW	η %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{1N} kW	η %	63	71	80	90	
SC36	J1	60	3.5	46	33	0.24	67	23	42	0.16	62	•				
	H1	50	4.0	56	33	0.28	70	28	44	0.20	65	•				
	G1	40	4.5	70	31	0.32	72	35	43	0.23	68	•	•			
	F1	30	5.5	94	31	0.40	76	47	41	0.28	71	•	•			
	E1	25	6.5	112	31	0.47	78	56	41	0.32	74	•	•			
	D1	20	9.5	142	31	0.54	85	71	41	0.37	82	•	•			
	C1	15	11.0	188	30	0.69	87	94	41	0.48	84	•	•			
	B1	10	17.0	282	30	0.97	91	141	40	0.67	88	•	•			
	A1	7	23.0	402	30	1.36	93	201	40	0.93	91	•	•			
SC50	L1	100	2.0	28	57	0.30	55	14	72	0.22	48	•	•			
	K1	80	2.5	34	57	0.35	59	17	80	0.26	54	•	•			
	J1	60	3.0	46	57	0.43	64	23	78	0.32	59	•	•			
	H1	50	3.5	56	55	0.49	66	28	75	0.35	62	•	•			
	G1	40	4.5	70	55	0.58	70	35	74	0.42	65	•	•			
	F1	30	5.0	94	53	0.71	73	47	73	0.52	69	•	•	•		
	E1	25	6.0	112	53	0.83	75	56	73	0.60	71	•	•	•		
	D1	20	8.5	142	53	0.95	83	71	73	0.69	79	•	•	•		
	C1	15	10.0	188	53	1.24	85	94	72	0.86	82	•	•	•		
	B1	10	15.0	282	53	1.75	90	141	72	1.22	87	•	•	•		
	A1	7	21.0	402	53	2.39	93	201	71	1.64	91	•	•	•		
SC63	L1	100	2.5	28	131	0.60	64	14	133	0.36	54		•			
	K1	80	3.0	34	131	0.70	67	17	166	0.48	61		•	•		
	J1	60	4.0	46	130	0.87	72	23	164	0.60	66		•	•		
	H1	50	4.5	56	128	1.01	74	28	161	0.69	68		•	•		
	G1	40	5.0	70	123	1.19	76	35	159	0.82	71		•	•		
	F1	30	6.0	94	120	1.50	79	47	153	1.02	74		•	•	•	
	E1	25	7.0	112	120	1.74	81	56	152	1.17	76		•	•	•	
	D1	20	10.0	142	120	2.05	87	71	152	1.36	83		•	•	•	
	C1	15	12.0	180	120	2.65	89	94	152	1.76	85		•	•	•	
	B1	10	18.0	282	120	3.81	93	141	150	2.46	90		•	•	•	
	A1	7	24.0	402	117	5.24	94	201	148	3.39	92		•	•	•	

Motoreduktory

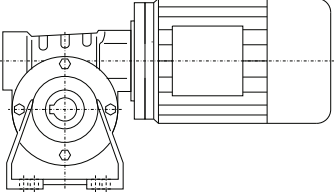
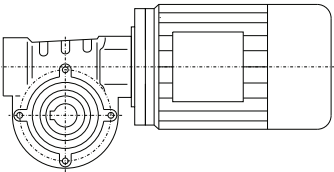
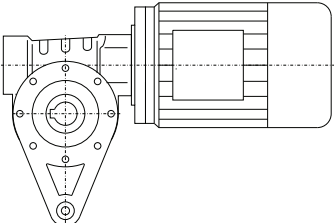
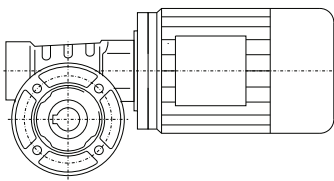
Motoreduktory ślimakowe

Przełożenie i maksymalny moment obrotowy

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar reduktora	Kod przełożenia Nr zam. 15-ta i 16-ta pozycja	Przełożenie i_{tot}	Kąt wyprzedzenia ślimaka γ_m przybl.: °	Prędkość wej. $n_1=900$ 1/min				Prędkość wej. $n_1=500$ 1/min				Rozmiar silnika IEC				
				n_2 1/min	T_2 Nm	P_{1N} kW	η %	n_2 1/min	T_2 Nm	P_{1N} kW	η %	63	71	80	90	
SC36	J1	60	3.5	15	51	0.13	60	8.3	51	0.08	55	•				
	H1	50	4.0	18	51	0.15	63	10	59	1.10	59	•				
	G1	40	4.5	23	51	0.19	66	13	64	0.14	63	•	•			
	F1	30	5.5	30	50	0.22	70	17	63	0.17	67	•	•			
	E1	25	6.5	36	50	0.27	71	20	62	0.19	69	•	•			
	D1	20	9.5	45	50	0.29	80	25	62	0.21	78	•	•			
	C1	15	11.0	60	50	0.38	82	33	62	0.27	80	•	•			
	B1	10	17.0	90	49	0.53	87	50	61	0.38	85	•	•			
	A1	7	23.0	129	48	0.72	90	71	58	0.48	89	•	•			
SC50	L1	100	2.0	9	72	0.16	43	5.0	72	0.10	38	•				
	K1	80	2.5	11	93	0.21	51	6.3	93	0.13	46	•	•			
	J1	60	3.0	15	93	0.26	57	8.3	116	0.19	54	•	•			
	H1	50	3.5	18	90	0.29	59	10.0	115	0.22	56	•	•			
	G1	40	4.5	23	90	0.34	63	13.0	113	0.26	60	•	•			
	F1	30	5.0	30	86	0.41	66	17.0	110	0.31	64	•	•	•		
	E1	25	6.0	36	85	0.46	69	20.0	109	0.35	66	•	•	•		
	D1	20	8.5	45	85	0.52	77	25.0	109	0.38	75	•	•	•		
	C1	15	10.0	60	85	0.67	80	33.0	109	0.48	78	•	•	•		
	B1	10	15.0	90	85	0.94	86	50.0	109	0.68	84	•	•	•		
	A1	7	21.0	129	84	1.28	89	71.0	107	0.90	88	•	•	•		
SC63	L1	100	2.5	9	134	0.26	49	5.0	134	0.16	44		•			
	K1	80	3.0	11	184	0.37	57	6.3	185	0.23	52		•	•		
	J1	60	4.0	15	185	0.46	63	8.3	231	0.33	60		•	•		
	H1	50	4.5	18	183	0.53	65	10.0	224	0.38	62		•	•		
	G1	40	5.0	23	181	0.64	68	13.0	220	0.47	64		•	•		
	F1	30	6.0	30	176	0.78	71	17.0	216	0.57	68		•	•	•	
	E1	25	7.0	36	175	0.90	73	20.0	212	0.63	70		•	•	•	
	D1	20	10.0	45	175	1.02	81	25.0	212	0.70	79		•	•	•	
	C1	15	12.0	60	175	1.32	83	33.0	212	0.90	81		•	•	•	
	B1	10	18.0	90	175	1.87	88	50.0	212	1.29	86		•	•	•	
	A1	7	24.0	129	170	2.52	91	71.0	205	1.71	89		•	•	•	

Wybór i dane zamówieniowe

Sposób montażu	Nr zam. 14. pozycja	Kod w oznaczeniu typu (4. pozycja)	
Wykonanie łapowe	A	C	
Kołnierz w korpusie (typ-C)	H	Z	
Wykonanie z ramieniem reakcyjnym	D	D	
Wykonanie kołnierzowe (typ-A)	F	F	

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

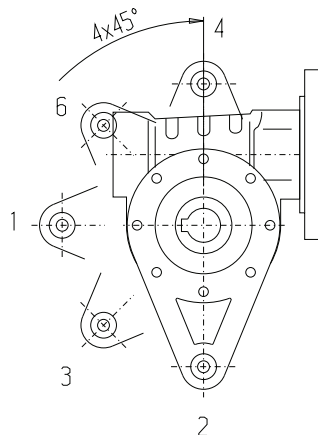
Sposoby montażu

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Reduktor ślimakowy z ramieniem reakcyjnym

Ramię reakcyjne składa się z ramienia z oczkiem; może być przykręcane do obudowy reduktora przy skoku kątowym co 45° w dowolnej z pięciu pozycji wokół kołnierza wyjściowego.

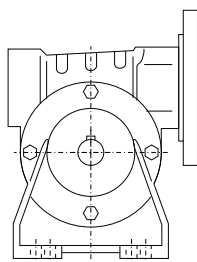
D na 14. pozycji numeru zamówieniowego, ramię reakcyjne dostarczane luzem.



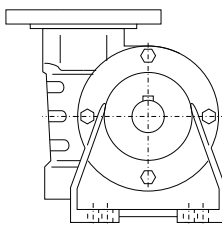
Wały i pozycje montażowe odnoszą się do wykonañ posiadających kołnierz w korpusie.

Pozycja łap montażowych

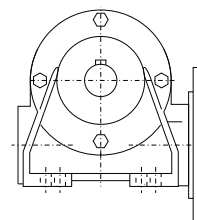
Łapy mogą być mocowane w jednej z trzech pozycji.



6 h



9 h



12 h

Kody zam.:

Pozycja łap 6 h **H32**

Pozycja łap 9 h **H33**

Pozycja łap 12 h **H34**

Wybór i dane zamówieniowe

Wykonanie wału	Nr zam. 8. pozycja	Nr zam. sufix	Wymiary wału		
Reduktor ślimakowy SC, wykonanie łapowe					
Rozmiar			SC.C36	SC.C50	SC.C63
Wał pełny z klinem	1		V18 x 40	V25 x 50	V25 x 60
Wał drażony	5		H18 x 76	H20 x 88	H25 x 120
	6		H20 x 76*	H25 x 88*	
Reduktor ślimakowy SC z kołnierzem w korpusie/ramieniu reakcyjnym					
Rozmiar			SC.Z36 SC.D36	SC.Z50 SC.D50	SC.Z63 SC.D63
Wał pełny z klinem	1		V18 x 40	V25 x 50	V25 x 60
Wał drażony	5		H18 x 76	H20 x 88	H25 x 120
	6		H20 x 76*	H25 x 88*	
Reduktor ślimakowy SC, wykonanie kołnierzowe (typ-A)					
Rozmiar			SC.F36	SC.F50	SC.F63
Wał pełny z klinem	1		V18 x 40	V25 x 50	V25 x 60
Wał drażony	5		H18 x 76	H20 x 88	H25 x 120
	6		H20 x 76*	H25 x 88*	

^{*)} Serie preferowane

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wykonanie kołnierzowe (typ-A)

Wybór i dane zamówieniowe

Kod zam.	Średnica kołnierza		
Reduktor ślimakowy SC			
Rozmiar	SC.F36	SC.F50	SC.F63
H02	103	116	180

Kołnierze wyjściowe reduktora ślimakowego są dostępne w dwóch różnych długościach.

Wykonanie	Kod zam.	Długość kołnierza		
		SC.F36	SC.F50	SC.F63
Krótki Kołnierz	G06	25	45	40
Długi Kołnierz	G07	55	75	70

Wybór i dane zamówieniowe

Reduktor jest nasmarowany dożywnotnio w sposób zapewniający jego instalację oraz pracę dla wszystkich pozycji montażowych określonych poniżej.

Prosimy o kontakt z serwisem w przypadku zastosowania innych, nieokreślonych niżej pozycji.

Pozycja skrzynki zaciskowej

Skrzynka zaciskowa silnika może być zamontowana w czterech różnych pozycjach. W rozdziale 8 sprawdź odpowiednie pozycje i odpowiadające im kody zamówieniowe.

Reduktor ślimakowy SC, wykonanie łapowe, wykonanie kołnierzone oraz z kołnierzem w korpusie

Punkty kontroli oleju:

Te typy nasmarowano bezterminowo.

Brak odpowietrzania, poziomu oleju lub spustu oleju.

1 ... 4 Pozycja puszkii zaciskowej (rozdział 8)

SCEC: B3-00 (IM B3-00)

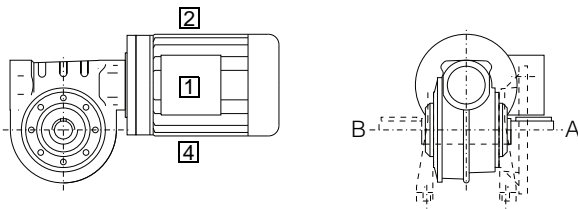
Kod zam.: Strona wyj. A **D06**, strona wyj. B **D08**

SCEF: B5-01 (IM B5-01)

Kod zam.: Strona wyj. A **D22**, strona wyj. B **D24**

SCAD, SCAF, SCAZ: H-01

Kod zam.: Strona wyj. A **D76**, strona wyj. B **D77**



SCEC: B8-00 (IM B8-00)

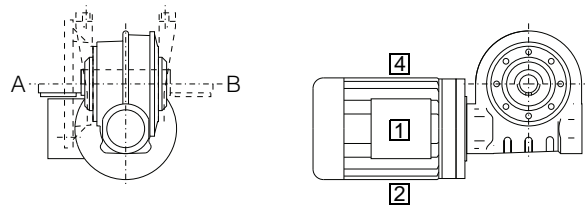
Kod zam.: Strona wyj. A **D68**, strona wyj. B **D70**

SCEF: B5-03 (IM B5-03)

Kod zam.: Strona wyj. A **D32**, strona wyj. B **D34**

SCAD, SCAF, SCAZ: H-02

Kod zam.: Strona wyj. A **D78**, strona wyj. B **D79**



SCEC: B6-00 (IM B6-00)

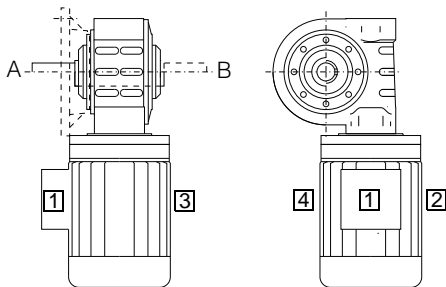
Kod zam.: Strona wyj. A **D38**, strona wyj. B **D40**

SCEF: B5-000 (IM B5-00)

Kod zam.: Strona wyj. A **D18**, strona wyj. B **D20**

SCAD, SCAF, SCAZ: H-04

Kod zam.: Strona wyj. A **D82**, strona wyj. B **D83**



SCEC: B7-00 (IM B7-00)

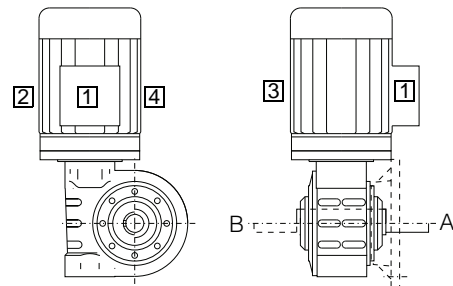
Kod zam.: Strona wyj. A **D59**, strona wyj. B **D61**

SCEF: B5-02 (IM B5-02)

Kod zam.: Strona wyj. A **D27**, strona wyj. B **D29**

SCAD, SCAF, SCAZ: H-03

Kod zam.: Strona wyj. A **D80**, strona wyj. B **D81**



SCEC: V5-00 (IM V5-00)

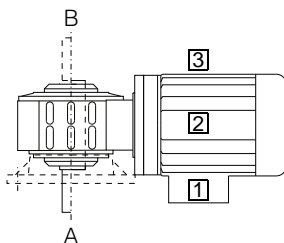
Kod zam.: Strona wyj. A **E03**, strona wyj. B **E05**

SCEF: V1-00 (IM V1-00)

Kod zam.: Strona wyj. A **D90**, strona wyj. B **D92**

SCAD, SCAF, SCAZ: H-05

Kod zam.: Strona wyj. A **D84**, strona wyj. B **D85**



SCEC: V6-00 (IM V6-00)

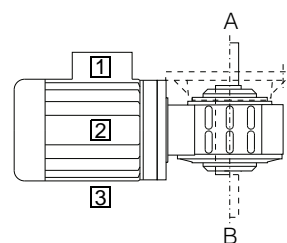
Kod zam.: Strona wyj. A **E15**, strona wyj. B **E17**

SCEF: V3-00 (IM V3-00)

Kod zam.: Strona wyj. A **D98**, strona wyj. B **E00**

SCAD, SCAF, SCAZ: H-06

Kod zam.: Strona wyj. A **D86**, strona wyj. B **D87**



Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wersje specjalne

Reduktor ślimakowy SC do przyłączenia silników IEC (reduktor solo)

Reduktor ślimakowy może być również dostarczany solo do przyłączenia silników wykonanych w standardzie IEC.

Dwa rozmiary kołnierzy są dostępne po stronie wejściowej.

Podczas konfiguracji, należy umieścić **A** na **10. pozycji** numeru zamówieniowego i **0** na **11. do 13. pozycji**.

Kod zam.:

Kołnierz B5 **N19**

Kołnierz B14 **N21**

Typ reduktora	Silnik IM-B14	Silnik IM-B5	Średnica kołnierza
SC36-K4	63	–	120
	71	63	140
SC50-K4	63	–	120
	71	63	140
	80/90	71	160
	–	80	200
SC63-K4	71	–	140
	80/90	71	160
	–	80/90	200

6

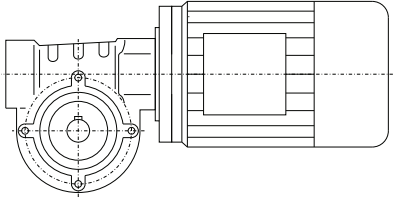
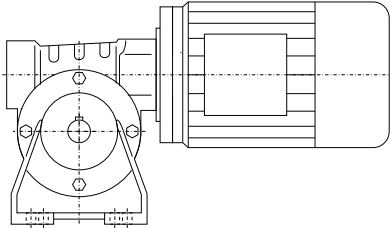
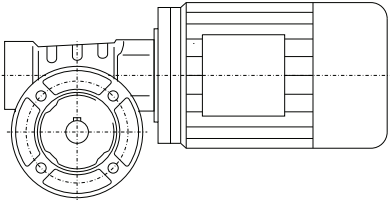
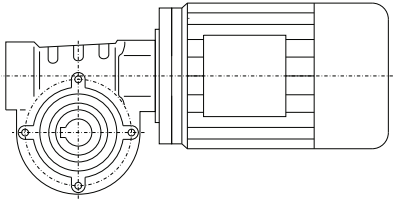
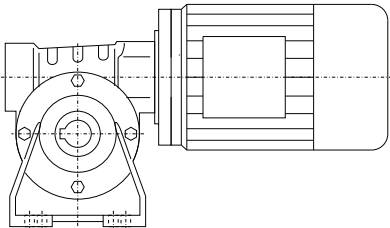
Dwustronny wał wyjściowy

Jeśli jest to wymagane, reduktor ślimakowy z wałem pełnym jest dostępny po obydwu stronach reduktora.

Więcej informacji na rysunkach wymiarowych dla odpowiednich wykonań.

Kod zam. **G73**

Przegląd rysunków wymiarowych

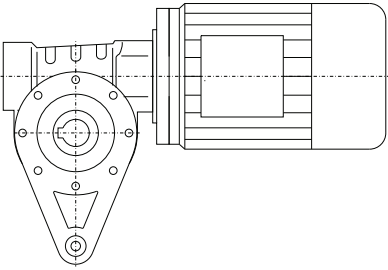
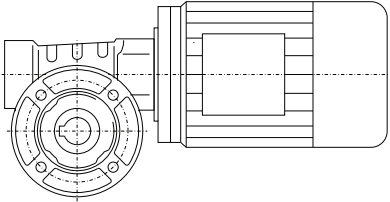
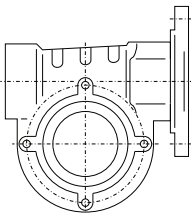
	Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
	SCEZ36	6/19
	SCEZ50	6/26
	SCEZ63	6/33
	SCEC36	6/20
	SCEC50	6/27
	SCEC63	6/34
	SCEF36	6/21
	SCEF50	6/28
	SCEF63	6/35
	SCAZ36	6/22
	SCAZ50	6/29
	SCAZ63	6/36
	SCAC36	6/23
	SCAC50	6/30
	SCAC63	6/37

Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

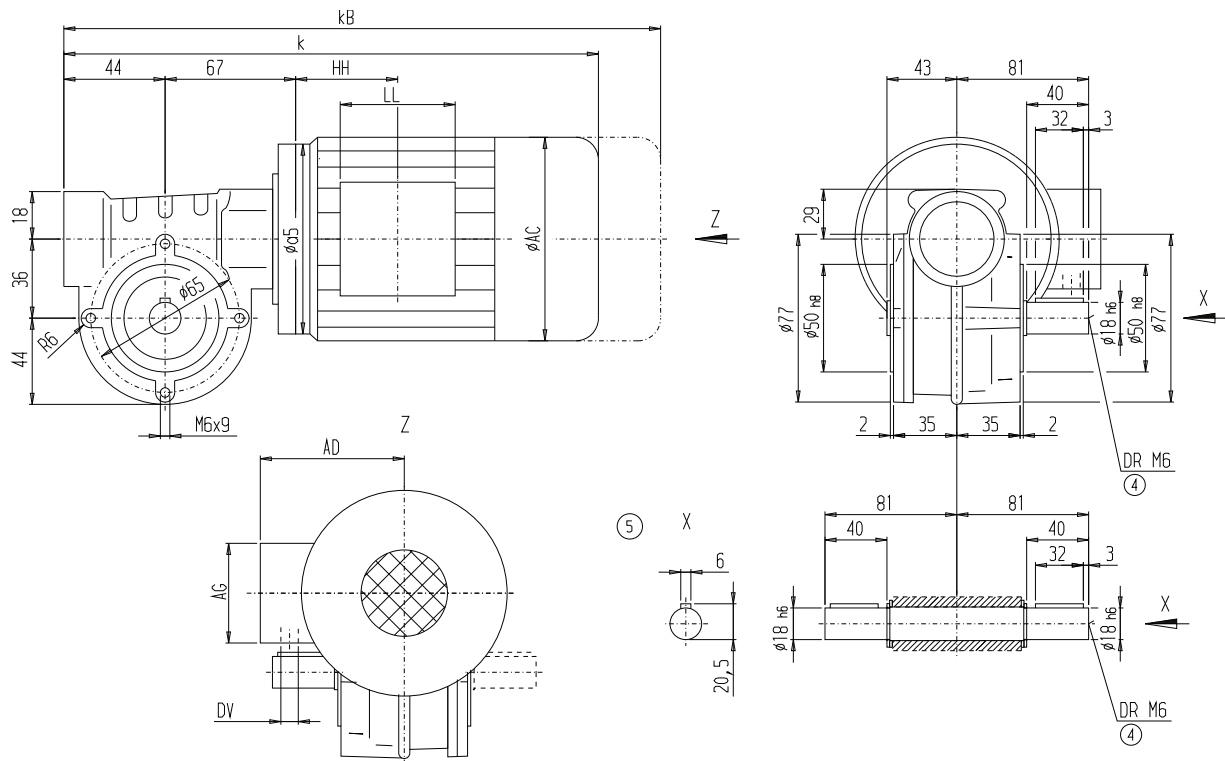
Wymiary

Przegląd rysunków wymiarowych (kontynuacja)

	Typ reduktora	Rysunek wymiarowy na stronie
	SCAD36	6/24
	SCAD50	6/31
	SCAD63	6/38
	SCAF36	6/25
	SCAF50	6/32
	SCAF63	6/39
	SC.36-K4 ... SC.63-K4	6/40

Reduktor SCEZ36, kołnierz w korpusie

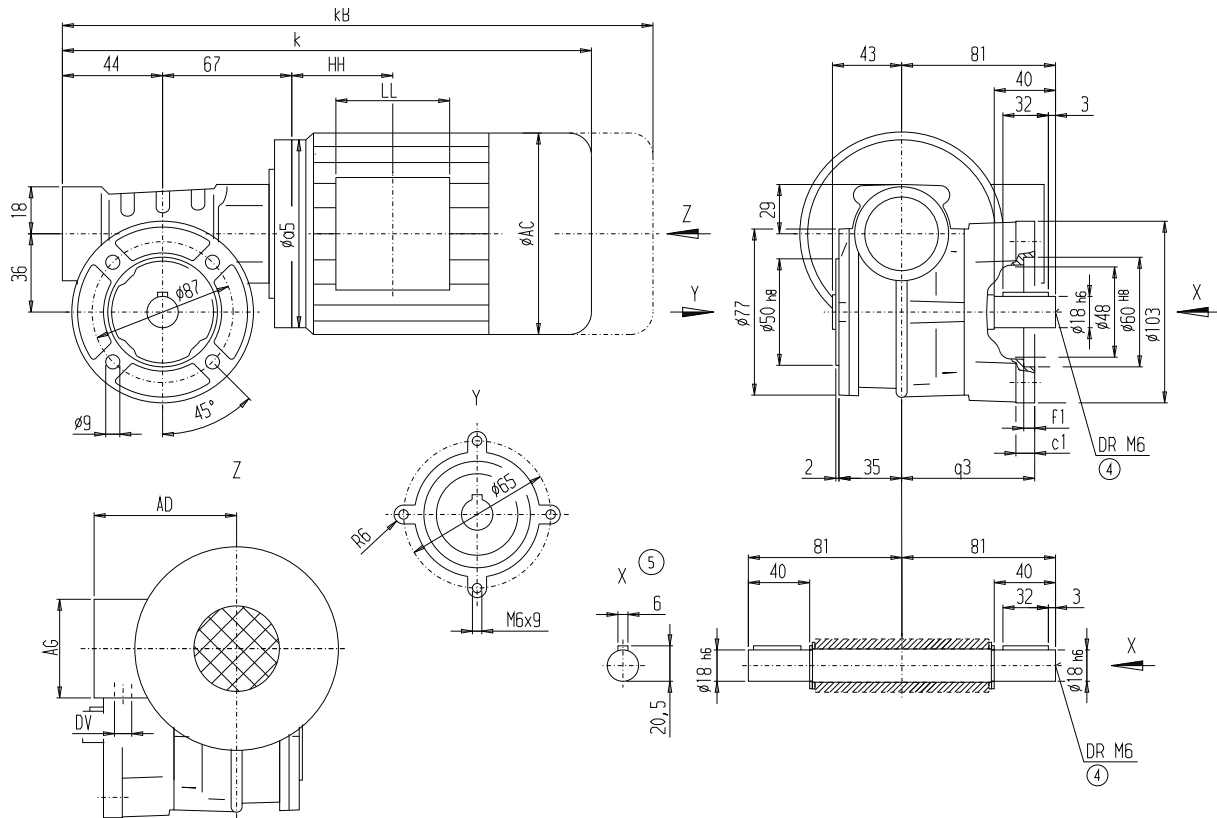
SCEZ012



Silnik	SCEZ36										Waga SCEZ36
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5 IM-B14	IM-B5	DV	
LA71	318.5	373.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8
LA71Z	337.5	392.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8

Reduktor SCEF36, wykonanie kołnierzowe

SCEF012



Kołnierz	q3	c1	f1
Krótki	60	9	5
Długi	90	9	5

Silnik	SCEF36		AC	AD	AG	LL	HH	a5		DV	Waga SCEF36
	k	k _B						IM-B14	IM-B5		
LA71	318.5	373.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8
LA71Z	337.5	392.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8

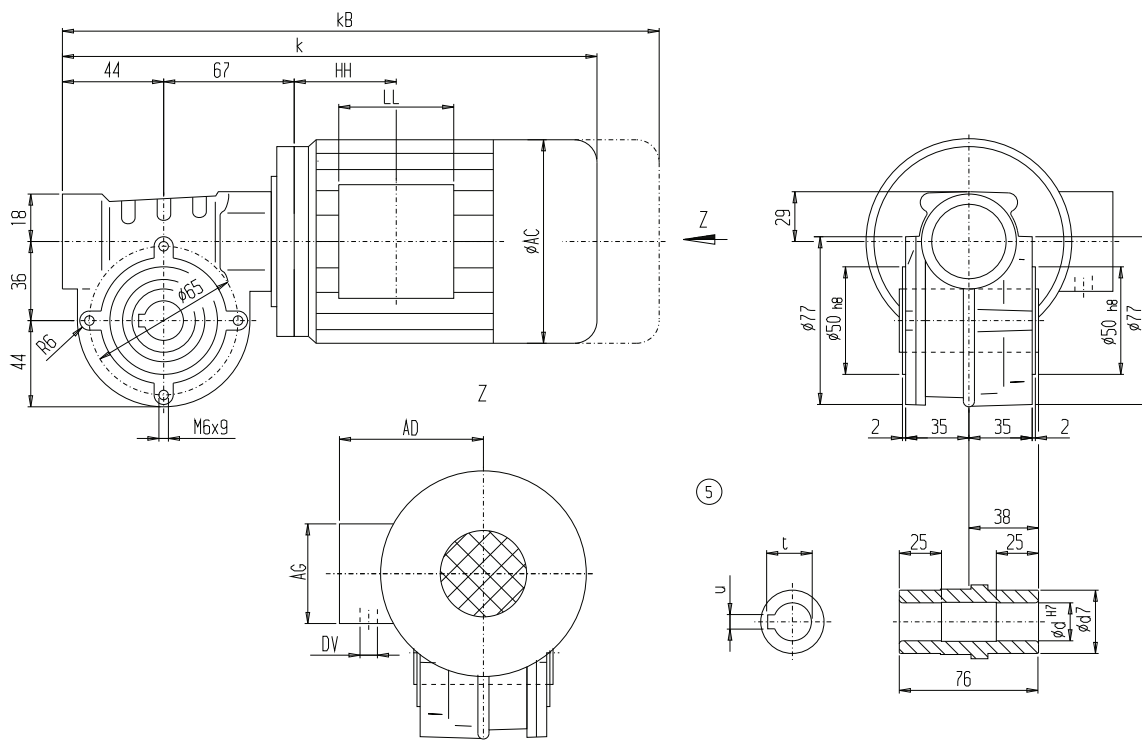
Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wymiary

Reduktor SCAZ36, montaż na wale z kołnierzem w korpusie

SCAZ012



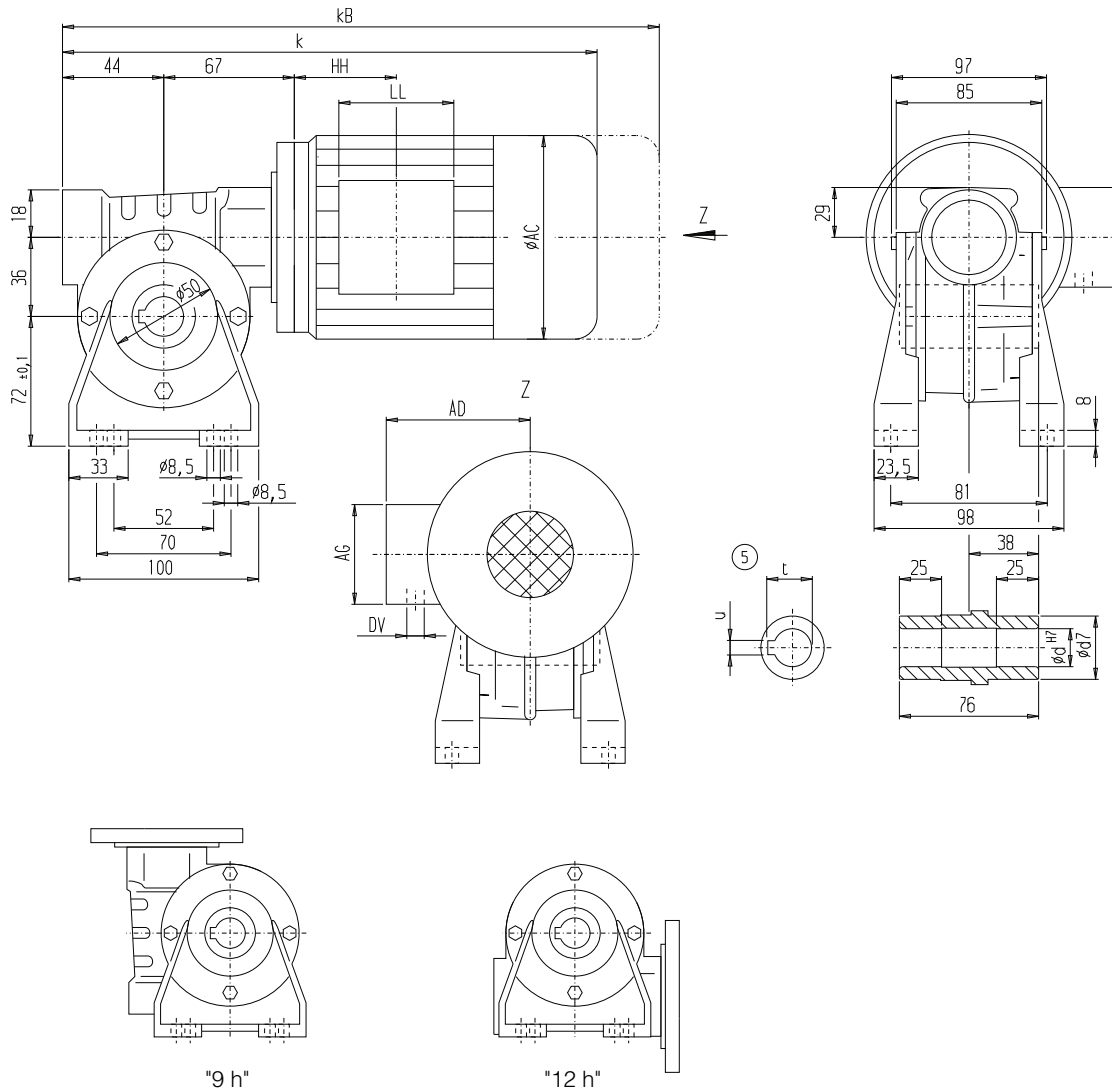
d	d7	u	t
18	30	6	20.8
20*	30	6	22.8

*) Serie preferowane

Silnik	SCAZ36		AC	AD	AG	LL	HH	a5		DV	Waga SCAZ36
	k	kB						IM-B14	IM-B5		
LA71	318.5	373.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8
LA71Z	337.5	392.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8

Reduktor SCAC36, montaż na wale, wykonanie łapowe "6 h"

SCAC012



d	d7	u	t
18	30	6	20.8
20*	30	6	22.8

*) Serie preferowane

Silnik	SCAC36		AC	AD	AG	LL	HH	a5		DV	Waga SCAC36
	k	kB						IM-B14	IM-B5		
LA71	318.5	373.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8
LA71Z	337.5	392.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8

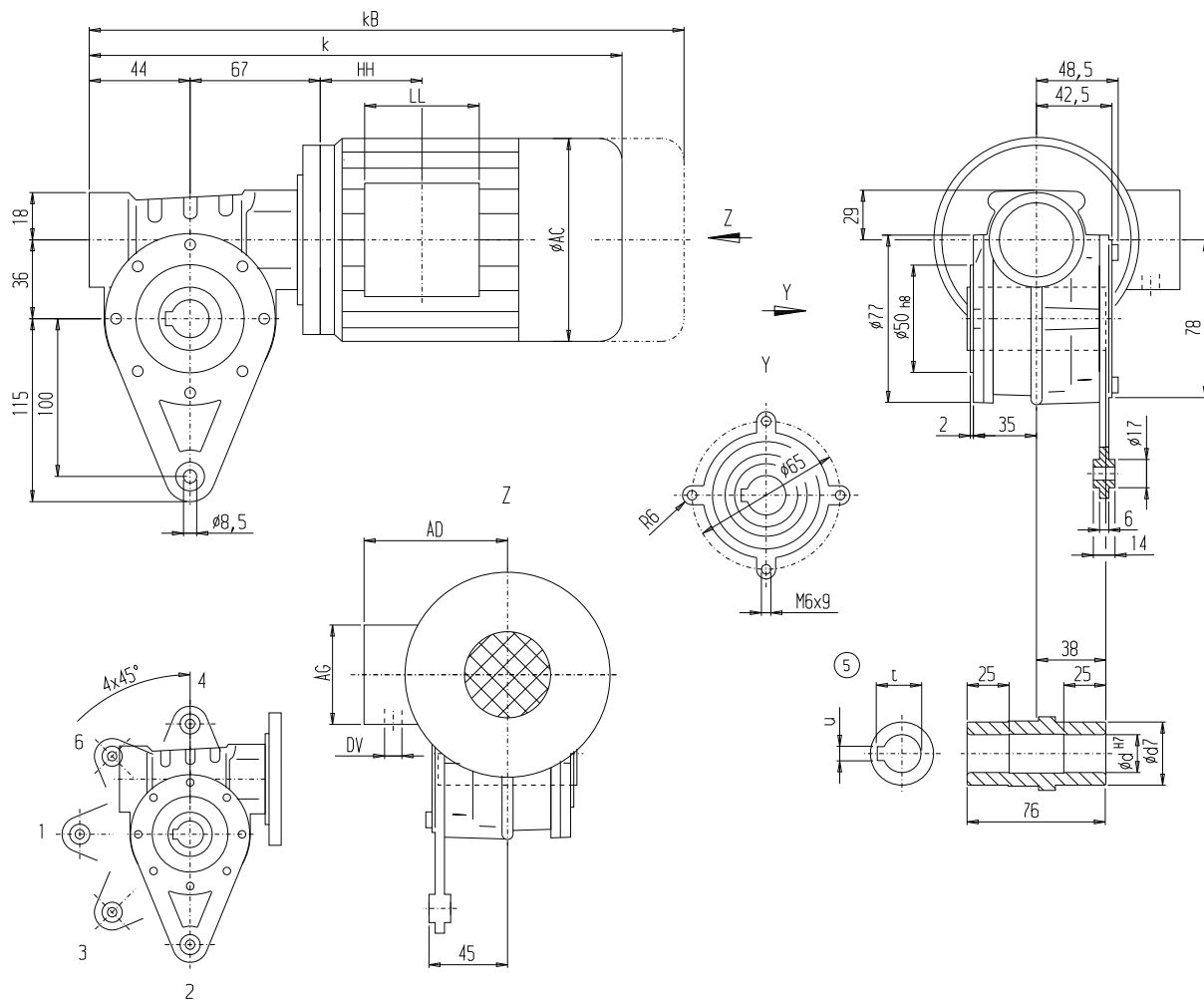
Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wymiary

Reduktor SCAD36, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

SCAD012



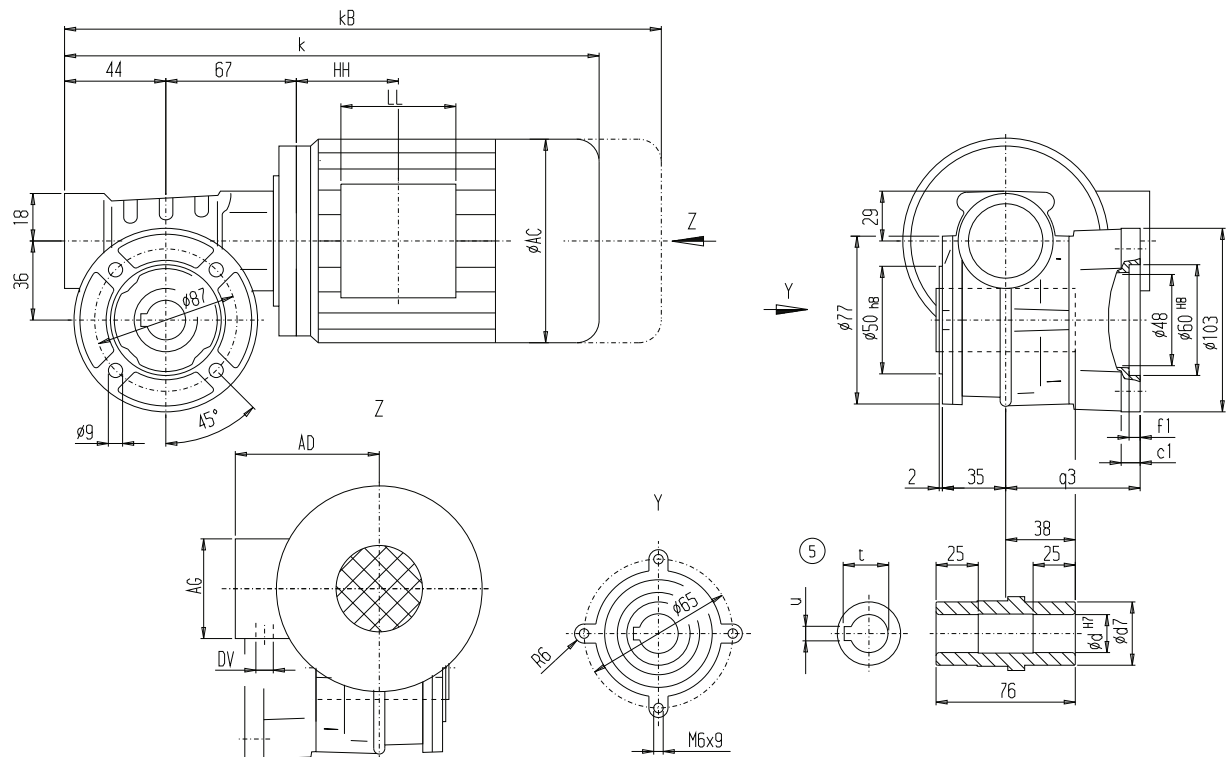
d	d7	u	t
18	30	6	20.8
20 *	30	6	22.8

*) Serie preferowane

Silnik	SCAD36								Waga		
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5	DV	SCAD36	
LA71	318.5	373.5	139	146	90	90	71.5	140	IM-B14	M20x1.5/M25x2.5	8
LA71Z	337.5	392.5	139	146	90	90	71.5	140	IM-B5	M20x1.5/M25x2.5	8

Reduktor SCAF36, montaż na wale z kołnierzem

SCAF012



Kołnierz	q3	c1	f1
Krótki	60	9	5
Długi	90	9	5

d	d7	u	t
18	30	6	20.8
20*	30	6	22.8

*) Serie preferowane

Silnik	SCAF36								DV		Waga SCAF36
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5 IM-B14	IM-B5		
LA71	318.5	373.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8
LA71Z	337.5	392.5	139	146	90	90	71.5	140	–	M20x1.5/M25x2.5	8

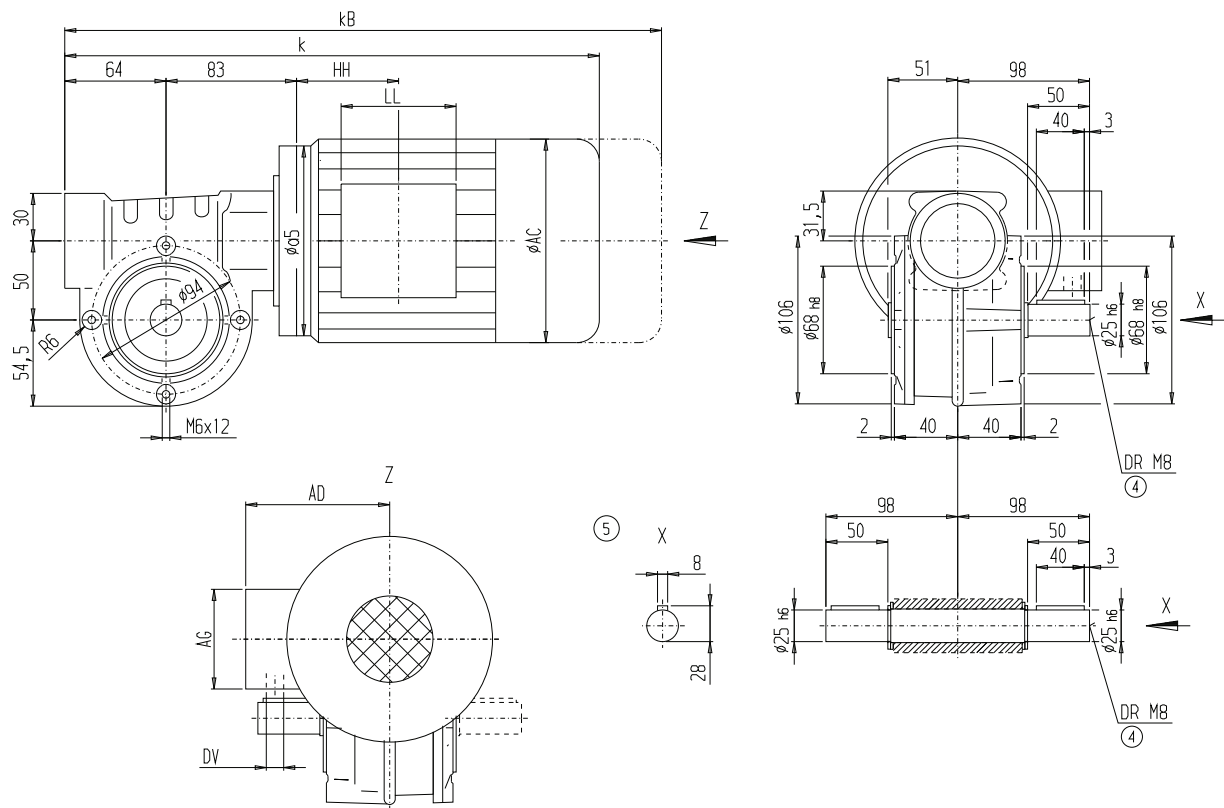
Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wymiary

Reduktor SCEZ50, kołnierz w korpusie

SCEZ012

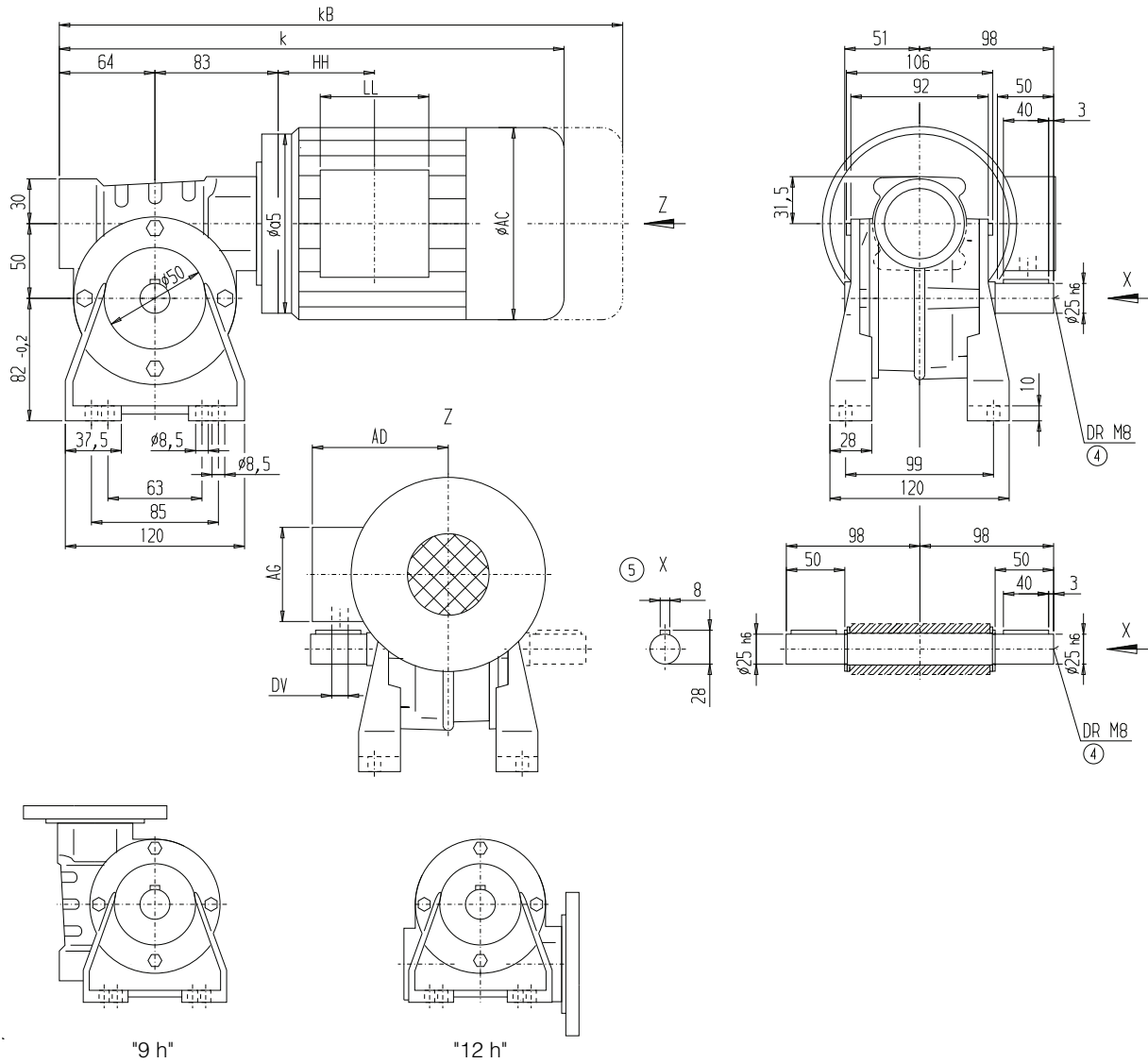


6

Silnik	SCEZ50										Waga SCEZ50
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5 IM-B14	IM-B5	DV	
LA71	355.0	410	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	374.0	429	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	10
LA80	392.5	456	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	15

Reduktor SCEC50, wykonanie łapowe "6 h"

SCEC012



Silnik	SCEC50										Waga SCEC50
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5 IM-B14	IM-B5	DV	
LA71	355.0	410	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	374.0	429	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	10
LA80	392.5	456	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	15

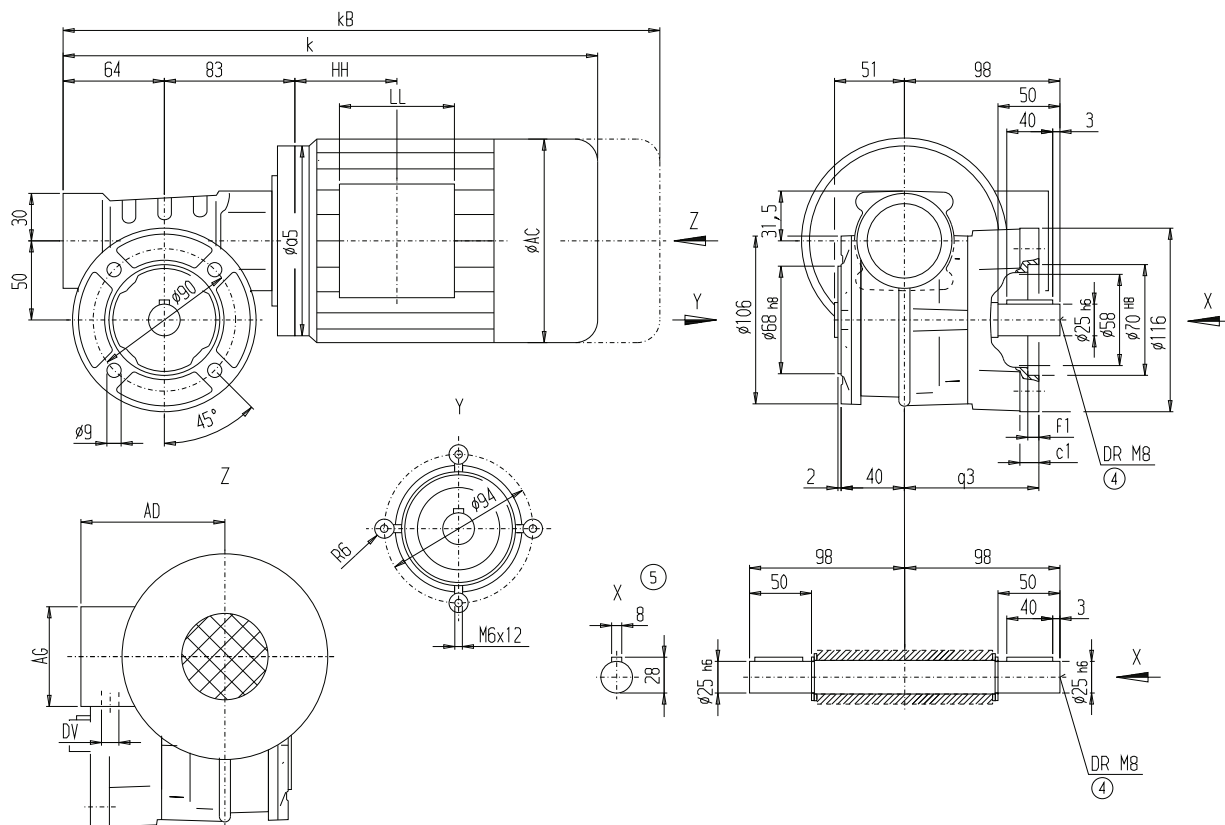
Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wymiary

Reduktor SCEF50, wykonanie kołnierzowe

SCEF012

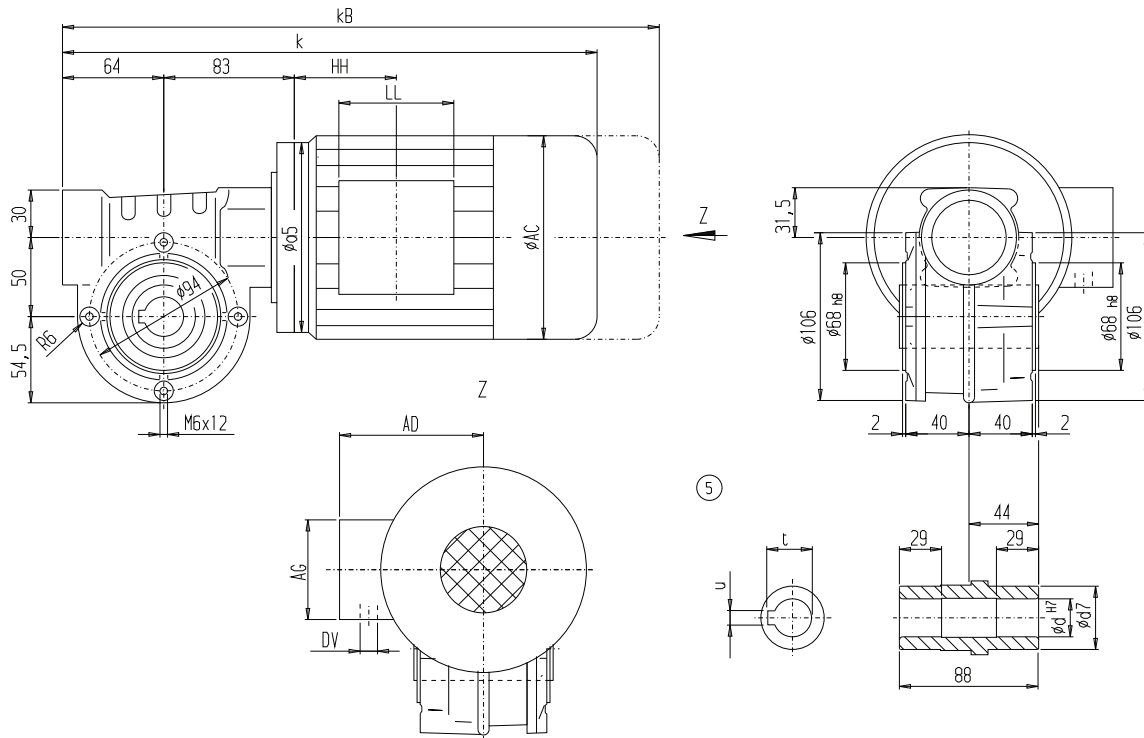


Kołnierz	q3	c1	f1
Krótki	85	12	7
Długi	115	12	7

Silnik	SCEF50										Waga SCEF50
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5	IM-B14	IM-B5	
LA71	355.0	410	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	10
LA71Z	374.0	429	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	10
LA80	392.5	456	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	15

Reduktor SCAZ50, montaż na wale z kołnierzem w korpusie

SCAZ012



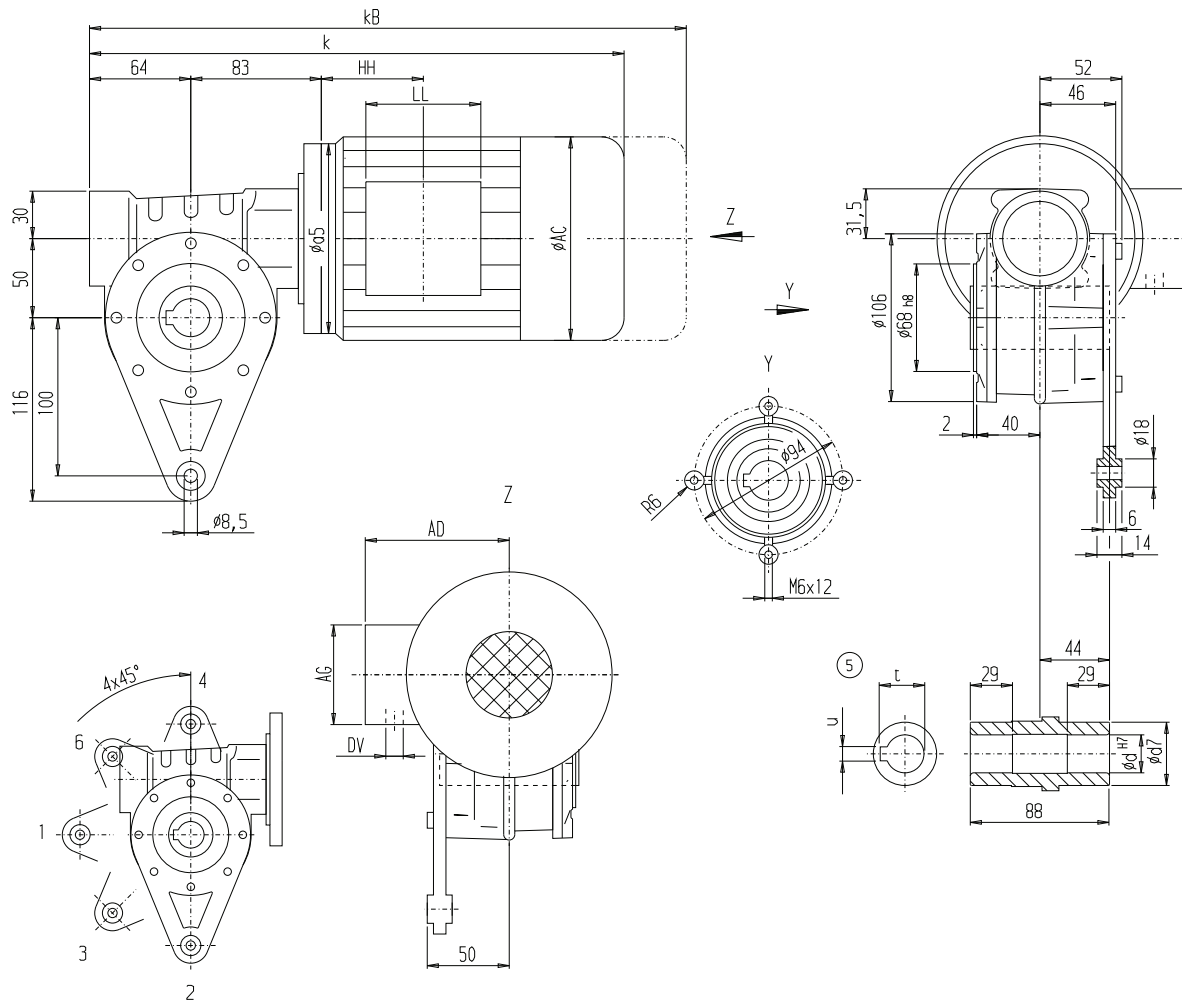
d	d7	u	t
20	40	6	22.8
25 *	40	8	28.3

*) Serie preferowane

Silnik	SCAZ50										Waga SCAZ50
	k	kB	AC +	AD	AG	LL	HH	a5	IM-B14	IM-B5	
LA71	355.0	410	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	9
LA71Z	374.0	429	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	9
LA80	392.5	456	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	14

Reduktor SCAD50, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

SCAD012



d	d7	u	t
20	40	6	22.8
25 *	40	8	28.3

*) Serie preferowane

Silnik	SCAD50										Waga SCAD50
	k	k _B	AC	AD	AG	LL	HH	a5	IM-B14	IM-B5	
LA71	355.0	410	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	9
LA71Z	374.0	429	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	9
LA80	392.5	456	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	14

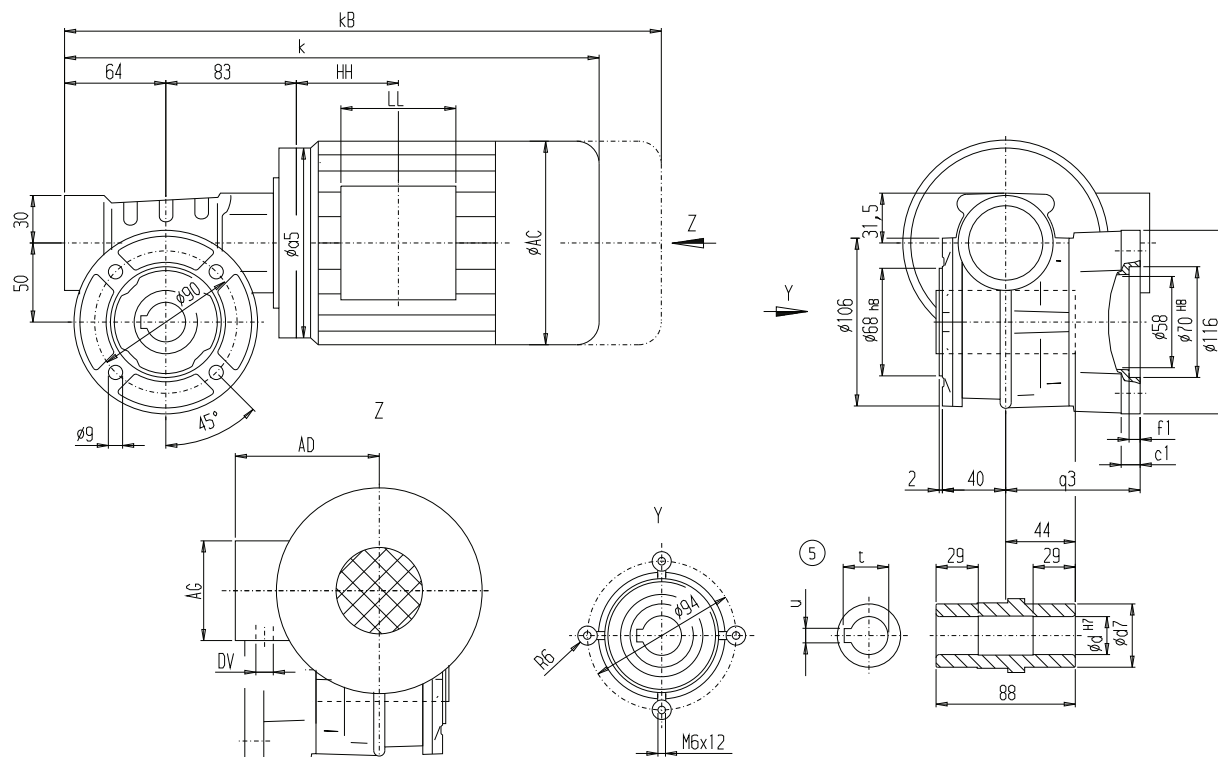
Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wymiary

Reduktor SCAF50, montaż na wale z kołnierzem

SCAF012



Kołnierz	q3	c1	f1
Krótki	85	12	7
Długi	115	12	7

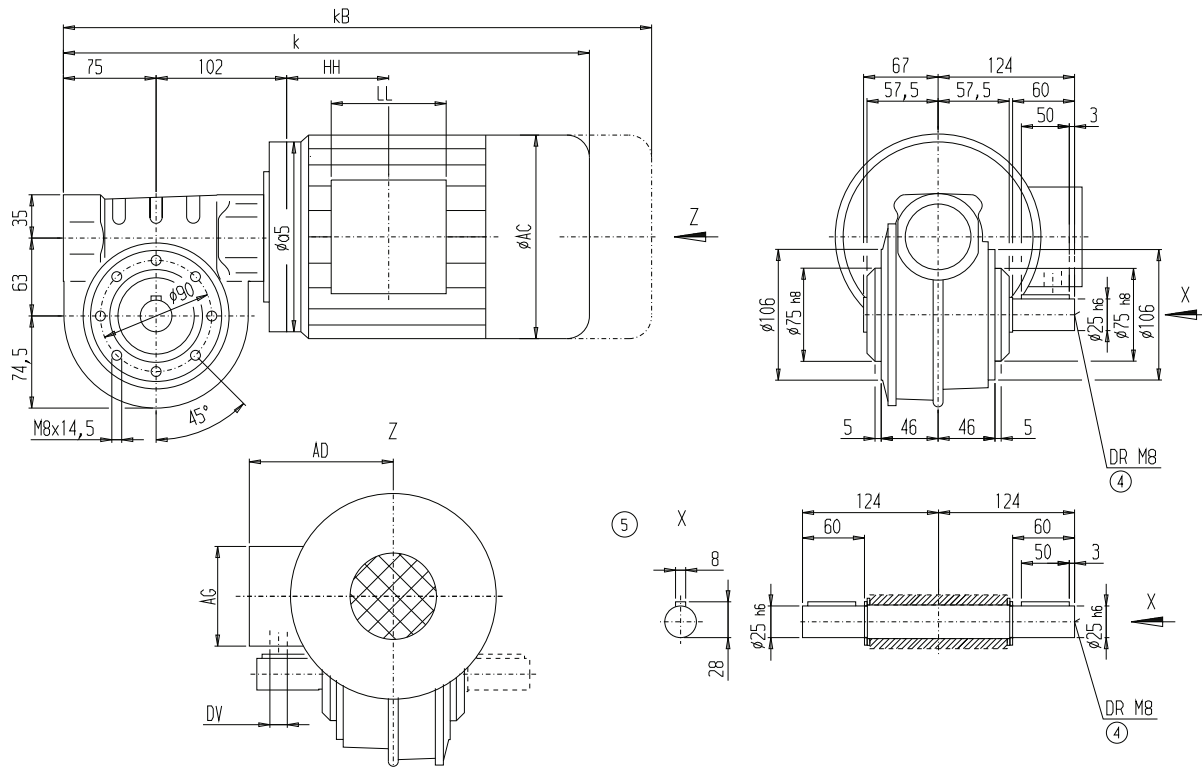
d	d7	u	t
20	40	6	22.8
25 *	40	8	28.3

*) Serie preferowane

Silnik	SCAF50										Waga SCAF50
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5	DV		
								IM-B14	IM-B5		
LA71	355.0	410	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	9
LA71Z	374.0	429	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	9
LA80	392.5	456	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	14

Reduktor SCEZ63, kołnierz w korpusie

SCEZ012



Silnik	SCEZ63										Waga SCEZ63
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5		DV	
								IM-B14	IM-B5		
LA71	385.0	440	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	13
LA71Z	404.0	459	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	13
LA80	422.5	486	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	18
LA90S	469.0	540	174.0	163	90	90	86.5	160	200	M20x1.5/M25x2.5	22
LA90L	469.0	540	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	22
LA90ZL	514.0	585	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	25

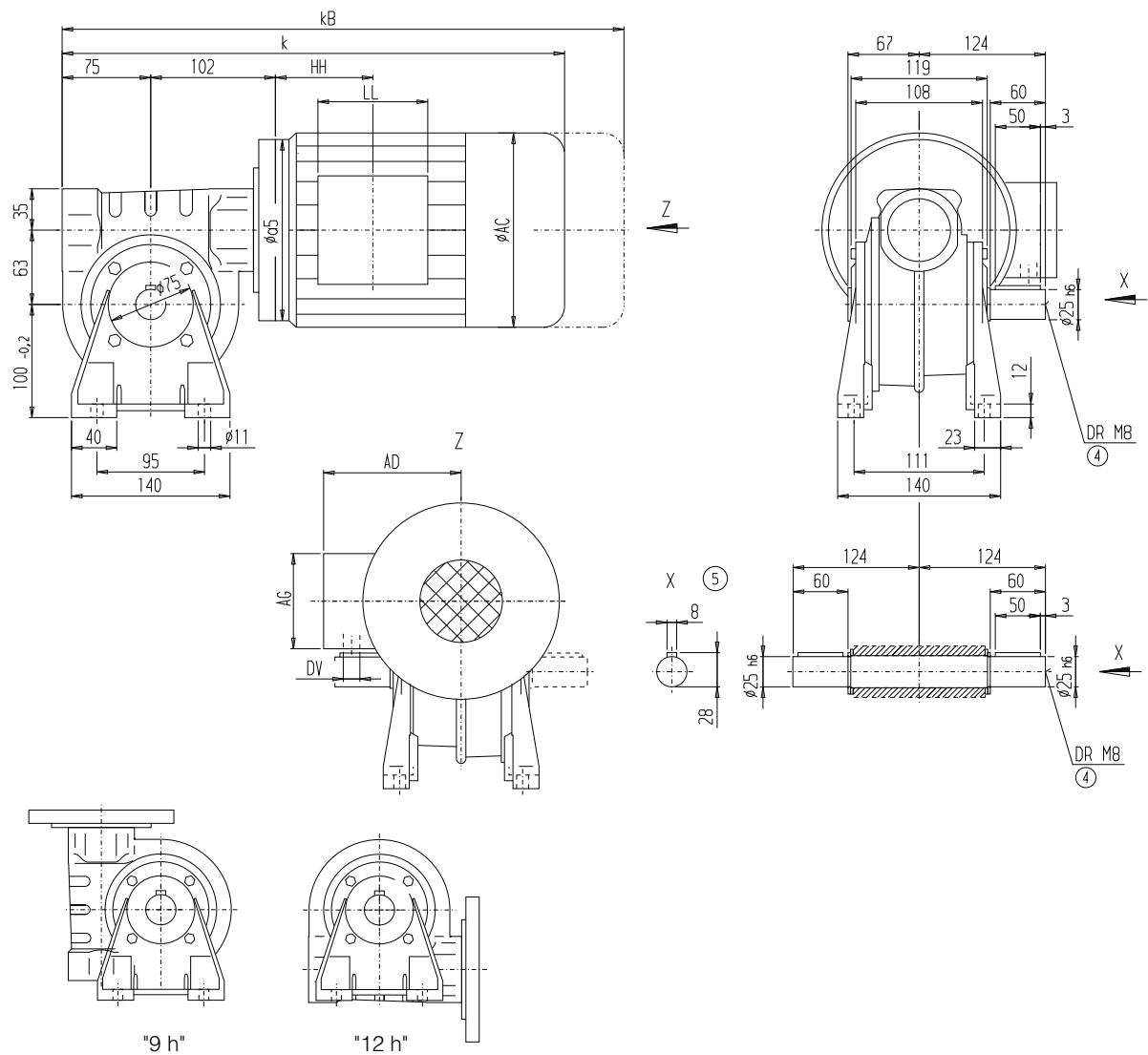
Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wymiary

Reduktor SCEC63, wykonanie łapowe "6 h"

SCEC012

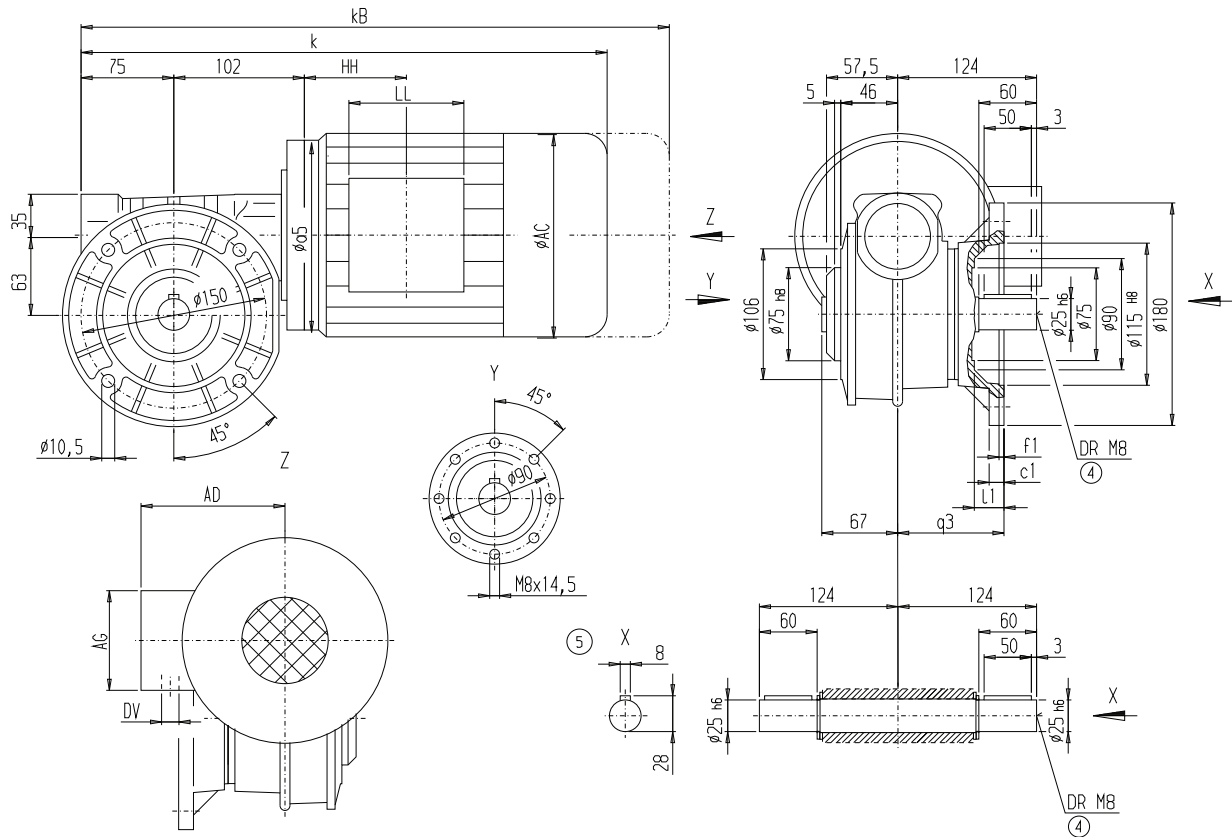


6

Silnik	SCEC63										Waga SCEC63
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5 IM-B14	IM-B5	DV	
LA71	385.0	440	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	14
LA71Z	404.0	459	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	14
LA80	422.5	486	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	19
LA90S	469.0	540	174.0	163	90	90	86.5	160	200	M20x1.5/M25x2.5	23
LA90L	469.0	540	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	23
LA90ZL	514.0	585	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	26

Reduktor SCEF63, wykonanie kołnierzowe

SCEF012



Kołnierz	q3	l1	c1	f1
Krótki	86	24	12	4
Długi	116	54	12	8

Silnik	SCEF63										Waga SCEF63
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5	IM-B14	IM-B5	
LA71	385.0	440	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	14
LA71Z	404.0	459	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	14
LA80	422.5	486	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	19
LA90S	469.0	540	174.0	163	90	90	86.5	160	200	M20x1.5/M25x2.5	23
LA90L	469.0	540	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	23
LA90ZL	514.0	585	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	26

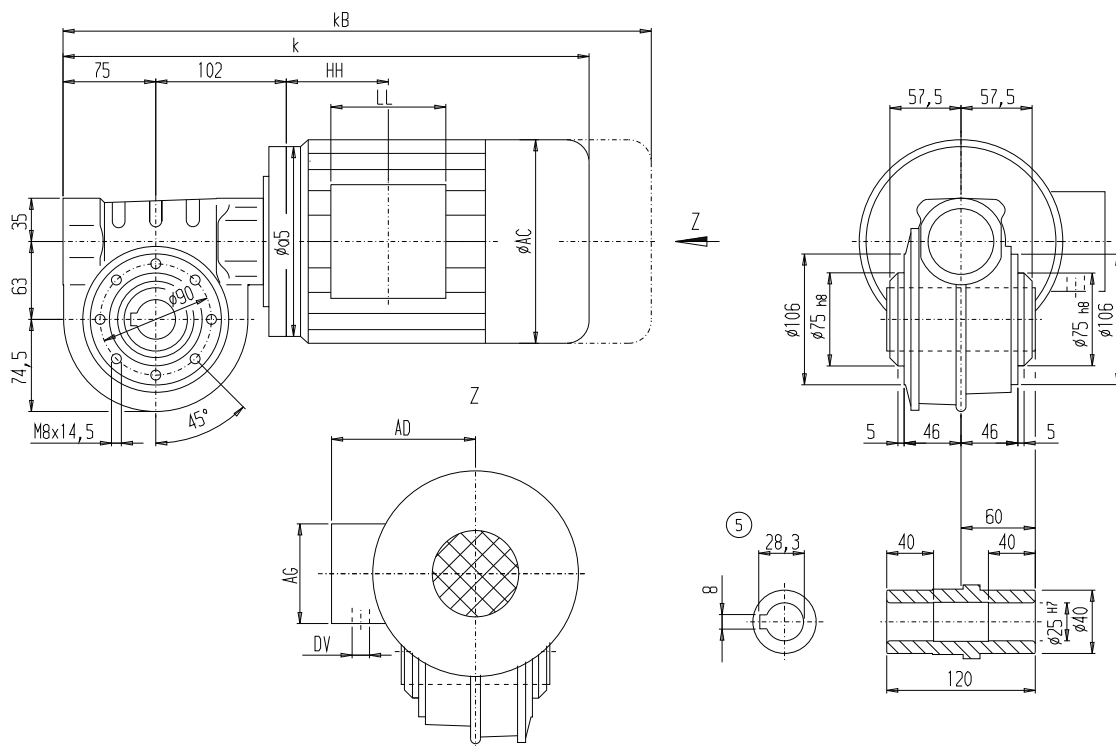
Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wymiary

Reduktor SCAZ63, montaż na wale z kołnierzem w korpusie

SCAZ012

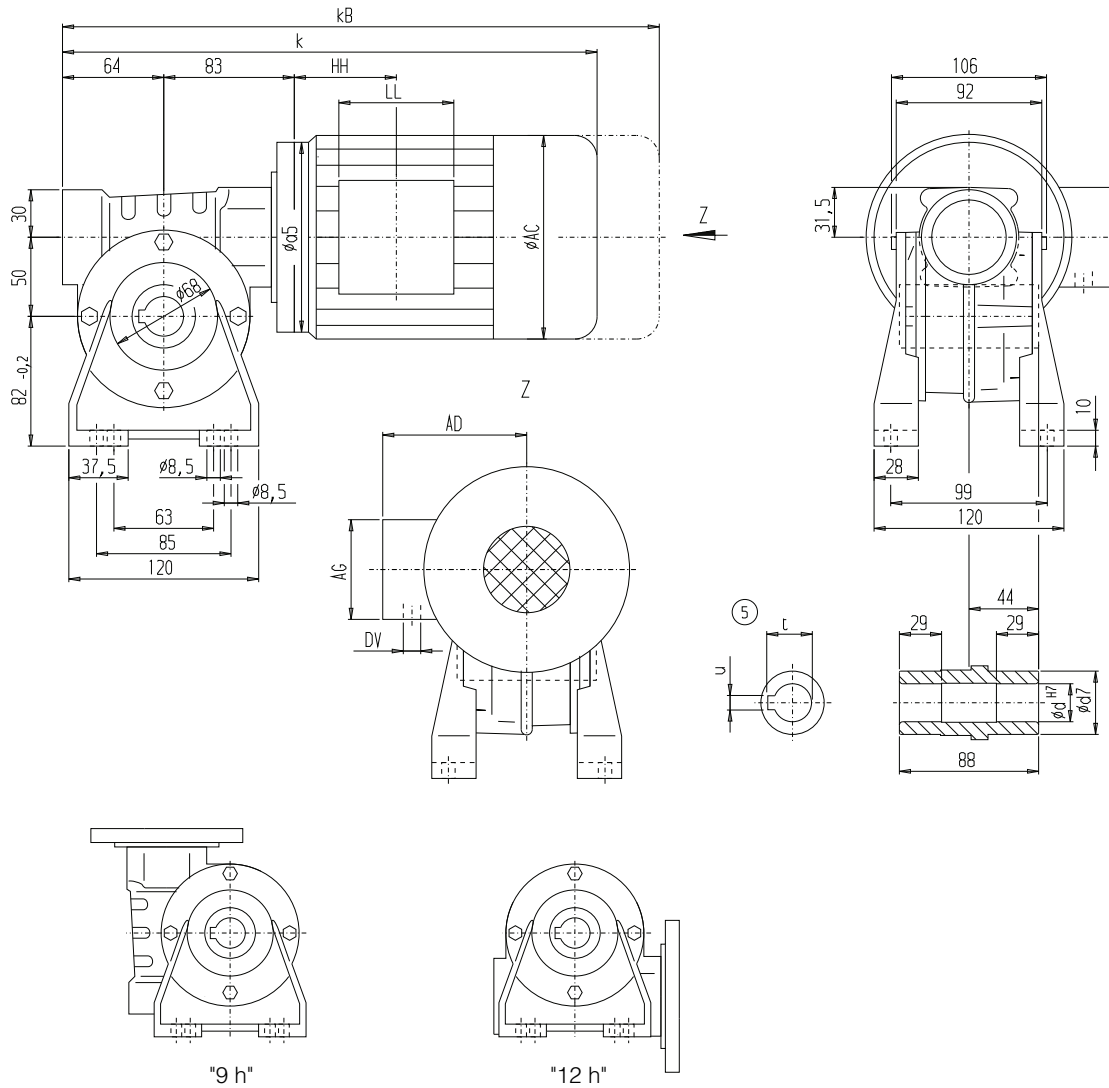


6

Silnik	SCAZ63										Waga SCAZ63
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5 IM-B14	IM-B5	DV	
LA71	385.0	440	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	12
LA71Z	404.0	459	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	12
LA80	422.5	486	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	17
LA90S	469.0	540	174.0	163	90	90	86.5	160	200	M20x1.5/M25x2.5	21
LA90L	469.0	540	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	21
LA90ZL	514.0	585	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	24

Reduktor SCAC63, montaż na wale, wykonanie łapowe "6 h"

SCAC012



Silnik	SCAC63										Waga SCAC63
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5 IM-B14	IM-B5	DV	
LA71	385.0	440	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	13
LA71Z	404.0	459	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	13
LA80	422.5	486	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	18
LA90S	469.0	540	174.0	163	90	90	86.5	160	200	M20x1.5/M25x2.5	22
LA90L	469.0	540	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	22
LA90ZL	514.0	585	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	25

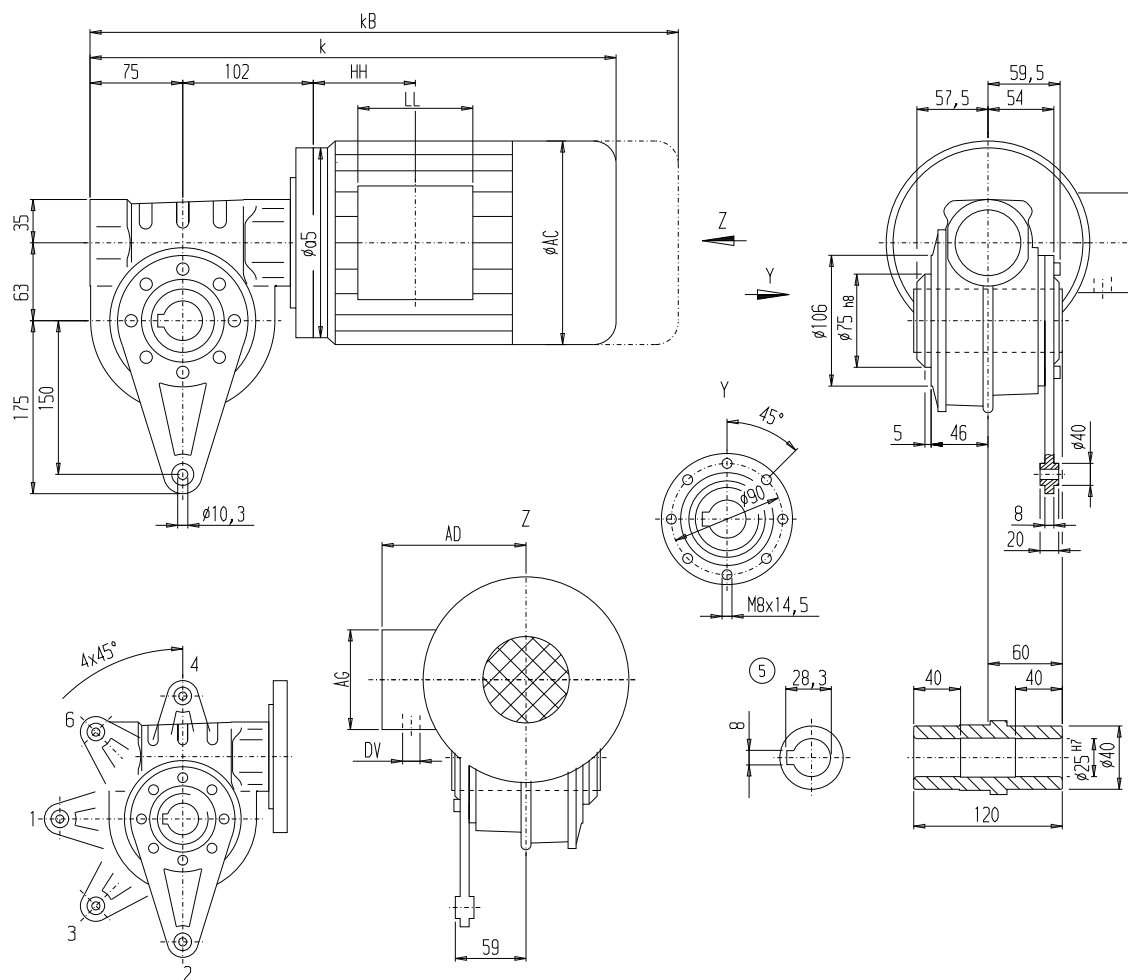
Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wymiary

Reduktor SCAD63, montaż na wale z ramieniem reakcyjnym

SCAD012



6

Silnik	SCAD63										Waga SCAD63
	k	kB	AC	AD	AG	LL	HH	a5 IM-B14	IM-B5	DV	
LA71	385.0	440	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	12
LA71Z	404.0	459	139.0	146	90	90	71.5	140	160	M20x1.5/M25x2.5	12
LA80	422.5	486	156.5	155	90	90	71.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	17
LA90S	469.0	540	174.0	163	90	90	86.5	160	200	M20x1.5/M25x2.5	22
LA90L	469.0	540	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	22
LA90ZL	514.0	585	174.0	163	90	90	101.0	160	200	M20x1.5/M25x2.5	25

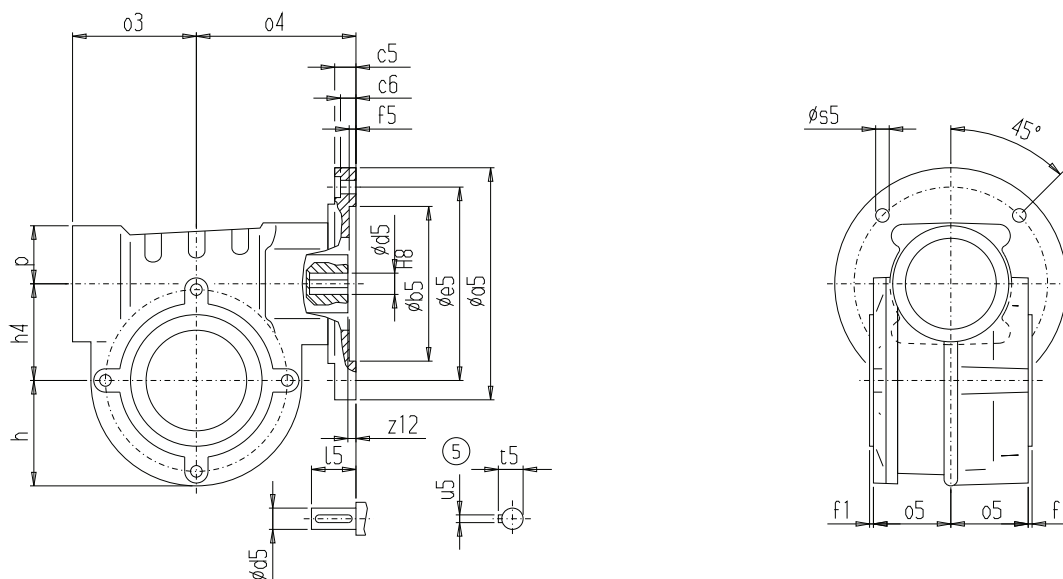
Motoreduktory

Motoreduktory ślimakowe

Wymiary

Reduktor z kołnierzem wejściowym (IM B5 lub IM B14)

SC.-K4



6

Typ reduktora	Silnik IM-B14	Silnik IM-B5	a5	e5	b5	f5	c5	c6	z12	s5
SC36-K4	63	–	120	100	80	3.5	11.0	8.0	2	7
	71	63	140	115	95	3.5	11.0	9.0	2	9
SC50-K4	63	–	120	100	80	3.5	11.0	8.0	2	7
	71	63	140	115	95	3.5	11.0	9.0	2	9
	80/90	71	160	130	110	4.0	12.0	9.0	6	9
	–	80	200	165	130	4.0	13.5	9.5	6	11
SC63-K4	71	–	140	115	95	3.5	11.0	9.0	2	9
	80/90	71	160	130	110	4.0	12.0	9.0	6	9
	–	80/90	200	165	130	4.0	13.5	9.5	6	11

Typ reduktora	Silnik	d5	l5	u5	t5	o3	o4	p	h4	h	o5	f1
SC36-K4	63	11	23	4	12.5	44	67	18	36	44.0	35	2
	71	14	30	5	16.0							
SC50-K4	63	11	23	4	12.5	64	83	30	50	54.5	40	2
	71	14	30	5	16.0							
	80	19	40	6	21.5							
SC63-K4	71	14	30	5	16.0	75	102	35	63	74.5	46	5
	80	19	40	6	21.5							
	90	24	50	8	27.0							

Adaptery wejściowe

7



	Wprowadzenie
7/2	Przeгляд
	Podstawowe dane techniczne
7/4	Dopuszczalne siły poprzeczne i momenty obrotowe
7/6	Maksymalna waga silników
	Adapter K2
7/7	Wybór i dane zamówieniowe
	Adapter K4
7/9	Wybór i dane zamówieniowe
	Adapter KQ / KQS
7/11	Wybór i dane zamówieniowe
	Adapter A oraz P
7/13	Wybór i dane zamówieniowe
	Wersje specjalne
7/15	Adaptery z funkcją "backstop" K2X, AX, PX
7/16	Sprzęgło poślizgowe
7/16	Kontrola obrotów
	Wymiary
7/17	Przeгляд rysunków wymiarowych
7/18	Rysunki wymiarowe



Motoreduktory

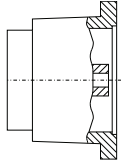
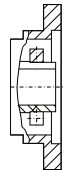
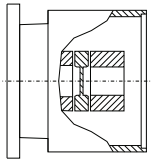
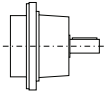
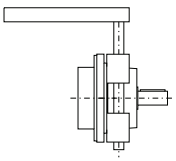
Adaptory wejściowe

Wprowadzenie

Przegląd

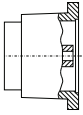
Dla większości aplikacji najlepszym rozwiązaniem jest bezpośredni montaż silnika w sposób zintegrowany z reduktorem. Pozwala to na uzyskanie optymalnego motoreduktora pod względem najmniejszej wagi i całkowitej długości.

Reduktory mogą być również wyposażane w adaptory wejściowe przygotowane do montażu silników standardowych.

Adapter	Opis	Sprzęgło elastyczne	Bezluzowe sprzęgło elastyczne	Tuleja zaciskowa	Backstop	Sprzęgło poślizgowe	Kontroler obrotów	Ochrona kół pasowych, opcja
 K2	Adapter kołnierzowy ze sprzęgłem elastycznym do przyłączania silników IEC	✓			✓	✓	✓	
 K4	Krótki adapter kołnierzowy z tuleją zaciskową do przyłączania silników IEC			✓				
 KQ KQS	Adapter dla silników serwo ze sprzęgłem bezluzowym		✓	✓				
 A	Adapter z wałem pełnym				✓			
 P	Adapter z wałem pełnym i platformą silnikową				✓			✓

Przegląd (kontynuacja)

Adapter K2 (kołnierz ze sprzęgłem)



Ten adapter dla silników w rozmiarach zgodnych ze standardem IEC jest odpowiedni do większości podstawowych aplikacji we wszystkich typach obciążeń. Adapter składa się ze skrętej wkładki elastycznej, kompensującej nieosiowości połączenia.

Adapter K2 jest również dostępny w wersji ATEX.

Informacje dotyczące motażu zawarte są w Dokumentacji Techniczno-Ruchowej.

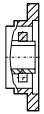
Opcje dodatkowe, patrz "Wersje specjalne".

Kod zam.:

Adapter K2 **A03**

Sprzęgło elastyczne **A16**

Adapter K4 (kołnierz krótki)



Ten adapter zaprojektowano dla aplikacji wymagających ekstremalnie krótkiej długości całkowitej reduktora. Adapter K4 jest odpowiedni do silników o rozmiarach zgodnych ze standardem IEC i nadaje się do wszystkich podstawowych aplikacji.

Połączenie wałów w tym przypadku jest sztywne, dlatego nieosiowości nie są kompensowane. Dla zapewnienia optymalnej żywotności, zalecamy więc stosowanie silników z łożyskami ustalonymi po stronie napędowej (DE). W niejasnych sytuacjach preferowane jest wykorzystanie adaptera K2, szczególnie przy dużym momencie bezwładności i dużej ilości rozruchów. Dla urządzeń z grupy III klasyfikacji obciążenia, konieczny jest wybór adaptera K2.

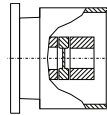
Adapter K4 jest również dostępny w wersji ATEX.

Informacje dotyczące motażu zawarte są w Dokumentacji Techniczno-Ruchowej.

Kod zam.:

Adapter K4 **A04**

Adapter KQ/KQS (kołnierz do silników serwo)



Ten adapter umożliwi przyłączenie do reduktora silników serwo poprzez kwadratowy kołnierz montażowy. Zapewnia to zwarte i atrakcyjne wykonanie. Adapter składa się z bezluzowego sprzęgła elastycznego, które zapewnia kompensację nieosiowości połączenia.

Adapter KQ jest wykonany dla wału silnika z klinem.

Adapter KQS jest wykonany dla wału silnika bez klina.

Kod zam:

Adapter KQ **A07**

Adapter KQS **A08**

Rozmiar silnika	Kod zam.
71.2	N61
80.3	N62
90.4	N63
112.3	N62
132.3	N62

Adapter A z wałem wejściowym

Adapter A posiada pełny wał wejściowy w wykonaniu dla rozwiązań podstawowych, gdzie silnik montowany jest odrębnie od reduktora. Rozwiązanie to jest również odpowiednie w przypadku konieczności pracy ręcznej za pomocą pokrętła na wejściu reduktora.

Kod zam.:

Adapter A **A00**

Adapter P z wałem wejściowym i platformą silnikową

Adapter P posiada pełny wał wejściowy, jak również platformę silnikową. Standardowe silniki w wykonaniu łapowym mogą być osadzone na reduktorze i połączone z nim poprzez koła pasowe. Osłona kół pasowych (wersja PS) dostępna jest na zapytanie.

Koła i pasy nie są uwzględniane w dostawach.

Kod zam.:

Adapter P **A09**

Adapter PS **A10**

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

Podstawowe dane techniczne

Dopuszczalne siły poprzeczne i momenty obrotowe

Dopuszczalne momenty dla adapterów K, A oraz P

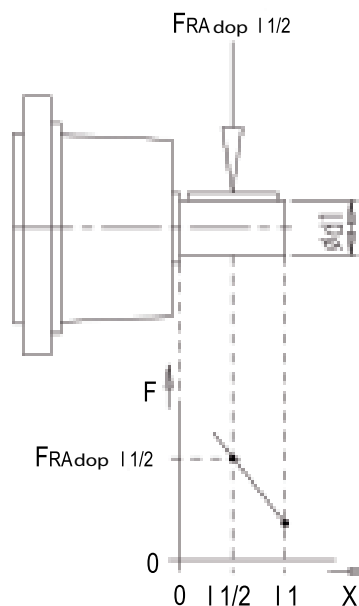
Rozmiar	Dopuszczalny moment wej. T_1 ¹⁾ Nm
71	3
80	5
90	10
100	20
112	26
132	61
160	98
180	198
200	198
225	291
250	356
280	580
315	1290

¹⁾ 2.5-krotna wartość jest dopuszczalna krótkotrwale (np. moment rozruchowy silnika)

Dopuszczalna siła poprzeczna dla adapterów A oraz P

Rozmiar	d1 mm	l1 mm	Dopuszczalna siła $F_{RA\text{dop } l1/2}$ przy $0.5 \times l1$ * N
71	16	40	240
80	19	40	240
90	24	50	620
100	28	60	840
112	28	60	1000
132	38	80	1700
160	42	110	1800
180	55	110	3000
200	55	110	3000
225	60	140	3450
250	65	140	3900
280	70	140	5150
315	-	-	-

* przy obrotach 1450 1/min z adapterami A, P



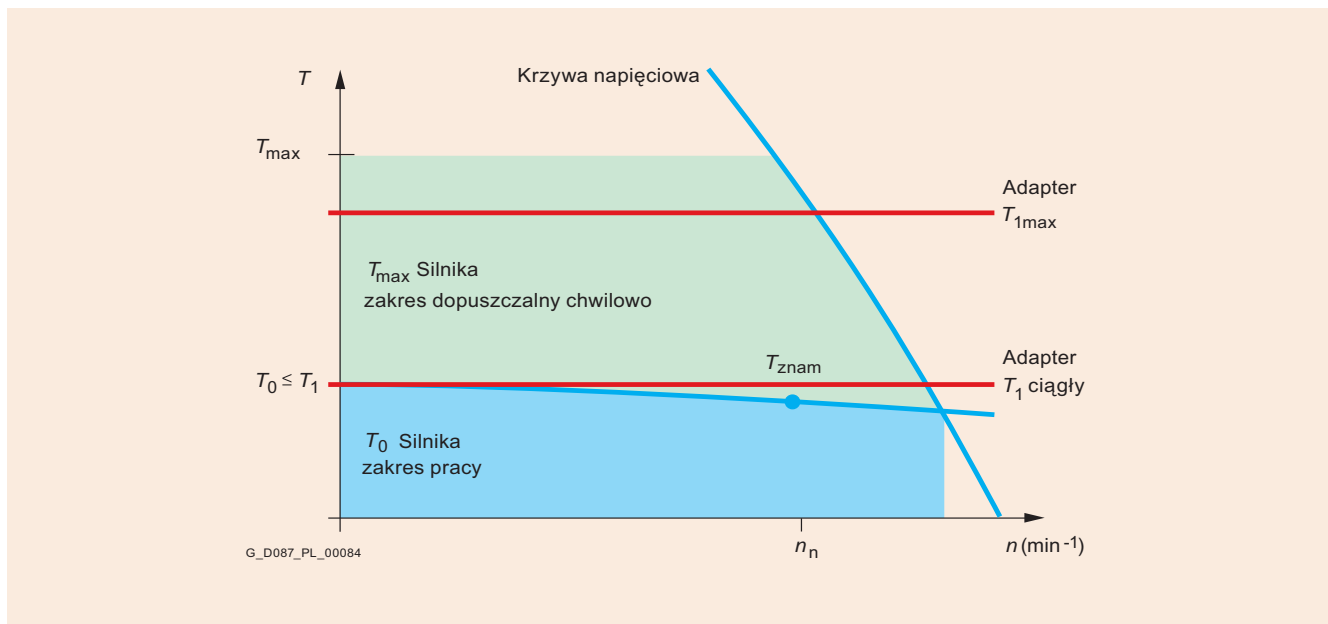
Dopuszczalne siły poprzeczne i momenty obrotowe (kontynuacja)

Dopuszczalny moment z adapterem KQ (S)

Adapter KQ/KQS	Przenoszone momenty		Max. prędkość
	T_1 Nm	T_{1max} Nm	n_{1max} 1/min
71.2	3.0	7.5	3600
80.3	5.0	12.5	3600
90.4	10.0	25.0	3600
112.3	26.0	65.0	3600
132.3	61.0	152.5	3600

T_1 = moment max. przenoszony podczas cyklu ciągłego

T_{1max} = moment max. szczytowy



Charakterystyka prędkościowo-momentowa dla silników serwo w cyklu pracy S1

Opis wartości charakterystyki silnika serwo

Oznaczenie	Nazwa	Wyjaśnienie
T_0	Ciągły moment statyczny	Ciągły moment na wale przy obrotach $n = 0$
T_{znam}	Moment znamionowy	Ciągły moment przy obrotach znamionowych
T_{max}	Moment maksymalny	Maksymalny moment chwilowy
n_{znam}	Prędkość znamionowa	Prędkość silnika określana przez producenta

Motoreduktory

Adaptery wejściowe

Podstawowe dane techniczne

Maksymalna waga silnika

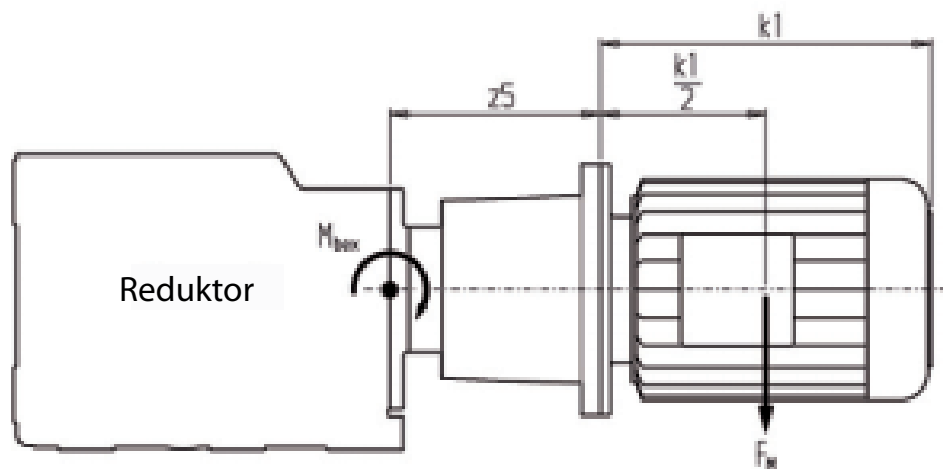
Motoreduktory z adapterami powinny być montowane w możliwie jak najkrótszym wykonaniu.

Przeważający moment zginający może być obliczony na podstawie formuł podanych poniżej. Jeśli dopuszczalny moment zginający jest przekroczony, oznacza to, że wymagane jest krótsze wykonanie lub silnik wymaga dodatkowego podparcia.

Dotyczy to w szczególności następujących przypadków napędowych:

- Dowolny motoreduktor nieokreślony w tym katalogu
- Dowolny silnik przyłączany do reduktora poprzez adaptery typu K2, K4 lub KQ/KQS
- Dowolne reduktory, w szczególności skonfigurowane z adapterami, które są narażone na uderzenia i wibracje.

Jeśli jednak połączenie poprzez adapter wejściowy jest konieczne, silnik musi być podparty niezależnie od reduktora. W związku z tym bardzo ważne jest zapewnienie, że dodatkowe siły nie będą oddziaływały na reduktor w rezultacie tego podparcia. W przypadku ekstremalnie długich wykonania prosimy o kontakt.



Rozmiar IEC	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315
Dop. moment zginający M_{bdop} Nm	159	159	159	159	441	765	2289	6105	6105	6010	5894	18000	22000

$z5$ = wymiary, patrz Rozdział 7 „Adaptery wejściowe” [m]

$k1$ = długość silnika [m]

m_{mot} = siła przyciągania silnika [N]

M_{bex} = przeważający moment skręcający

Moment skręcający M_{bex} obliczany jest następująco:

$$M_{bex} = m_{mot} \cdot \{z5 + (k1/2)\}$$

W przypadku aplikacji powodujących silne uderzenia lub wibracje M_{bex} musi być pomnożony przez 2.

Obowiązuje następujący warunek uwzględniający M_{bex} :

$$M_{bex} < M_{bdop}$$

Wybór i dane zamówieniowe

Reduktory z adapterami K2 mogą być dostarczane oddzielnie lub z silnikiem standardowym IEC. Więcej informacji na temat odpowiednich przełożeń reduktorów znajduje się w rozdziale "Przełożenie i maksymalny moment obrotowy" w poszczególnych sekcjach reduktorów.

Kod zam.:
Adapter K2 **A03**

W przypadku wyboru samego reduktora, należy uwzględnić literę **A** na **10. pozycji** numeru zamówieniowego oraz **0** na **11. do 13. pozycji**.

Rozmiar Reduktor	Nr zamówieniowy Reduktor	Rozmiar IEC, adapter														
		63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315	
		Nr zamówieniowy 9. pozycja														
		B	C	D	E	F	G	H	J	K	L	M	N	P	Q	
Reduktor walcowy jedno-stopniowy E																
E38	2KJ1001- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
E48	2KJ1002- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
E68	2KJ1003- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
E88	2KJ1004- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓							
E108	2KJ1005- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓					
E128	2KJ1006- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
E148	2KJ1007- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	1)		
Reduktor walcowy dwustopniowy Z																
Z38	2KJ1102- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
Z48	2KJ1103- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
Z68	2KJ1104- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
Z88	2KJ1105- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓							
Z108	2KJ1106- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓					
Z128	2KJ1107- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
Z148	2KJ1108- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓			
Z168	2KJ1110- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	1)		
Z188	2KJ1111- ■■■■■-■■■■■								✓	✓	✓	✓	✓	1)	✓	
Reduktor walcowy trzystopniowy D																
D38	2KJ1202- ■■■■■-■■■■■			✓	✓											
D48	2KJ1203- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
D68	2KJ1204- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
D88	2KJ1205- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
D108	2KJ1206- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓							
D128	2KJ1207- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓					
D148	2KJ1208- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
D168	2KJ1210- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓				
D188	2KJ1211- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓			

1) Dostępny na koniec roku 2008

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

Adapter K2

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar Reduktor	Nr zamówieniowy Reduktor	Rozmiar IEC, adapter														
		63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315	
		Nr zamówieniowy 9. pozycja														
		B	C	D	E	F	G	H	J	K	L	M	N	P	Q	
Reduktor walcowy płaski dwustopniowy FZ																
FZ38B	2KJ1301- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
FZ48B	2KJ1302- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
FZ68B	2KJ1303- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
FZ88B	2KJ1304- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
FZ108B	2KJ1305- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓							
FZ128B	2KJ1306- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓						
FZ148B	2KJ1307- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
FZ168B	2KJ1308- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓			
FZ188B	2KJ1310- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	1)	✓	
Reduktor walcowy płaski trzystopniowy FD																
FD38B	2KJ1401- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
FD48B	2KJ1402- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
FD68B	2KJ1403- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
FD88B	2KJ1404- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
FD108B	2KJ1405- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓							
FD128B	2KJ1406- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓						
FD148B	2KJ1407- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
FD168B	2KJ1408- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓			
FD188B	2KJ1410- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓			
Reduktor walcowo-stożkowy B																
B38	2KJ1501- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
Reduktor walcowo-stożkowy K																
K38	2KJ1502- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
K48	2KJ1503- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
K68	2KJ1504- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
K88	2KJ1505- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
K108	2KJ1506- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓							
K128	2KJ1507- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓						
K148	2KJ1508- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓					
K168	2KJ1510- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓			
K188	2KJ1511- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	1)	✓	
Reduktor walcowo-ślimakowy C																
C38	2KJ1601- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
C48	2KJ1602- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓										
C68	2KJ1603- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								
C88	2KJ1604- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓								

1) Dostępny na koniec roku 2008

Wybór i dane zamówieniowe

Reduktory z adapterami K4 mogą być dostarczane oddzielnie lub z silnikiem standardowym IEC. Więcej informacji na temat odpowiednich przełożeń reduktorów znajduje się w rozdziale "Przełożenie i maksymalny moment obrotowy" w poszczególnych sekcjach reduktorów.

Kod zam.:
Adapter K4 **A04**

W przypadku wyboru samego reduktora, należy uwzględnić literę **A** na **10. pozycji** numeru zamówieniowego oraz **0** na **11. do 13. pozycji**.

Rozmiar Reduktor	Nr zamówieniowy Reduktor	Rozmiar IEC, adapter														
		63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315	
		Nr zamówieniowy 9. pozycja														
		B	C	D	E	F	G	H	J	K	L	M	N	P	Q	
Reduktor walcowy jedno-stopniowy E																
E38	2KJ1001- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓										
E48	2KJ1002- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
E68	2KJ1003- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
E88	2KJ1004- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓						
E108	2KJ1005- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
E128	2KJ1006- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
E148	2KJ1007- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		
Reduktor walcowy dwustopniowy Z																
Z38	2KJ1102- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓									
Z48	2KJ1103- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
Z68	2KJ1104- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
Z88	2KJ1105- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓						
Z108	2KJ1106- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
Z128	2KJ1107- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
Z148	2KJ1108- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		
Z168	2KJ1110- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		
Z188	2KJ1111- ■■■■■-■■■■■								✓	✓	✓	✓	✓	✓		
Reduktor walcowy trzystopniowy D																
D38	2KJ1202- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓											
D48	2KJ1203- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓										
D68	2KJ1204- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓										
D88	2KJ1205- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
D108	2KJ1206- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓							
D128	2KJ1207- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓					
D148	2KJ1208- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
D168	2KJ1210- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓				
D188	2KJ1211- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

Adapter K4

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar Reduktor	Nr zamówieniowy Reduktor	Rozmiar IEC, adapter														
		63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315	
		Nr zamówieniowy 9. pozycja														
		B	C	D	E	F	G	H	J	K	L	M	N	P	Q	
Reduktor walcowy płaski dwustopniowy FZ																
FZ38B	2KJ1301- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓										
FZ48B	2KJ1302- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓									
FZ68B	2KJ1303- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
FZ88B	2KJ1304- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
FZ108B	2KJ1305- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓						
FZ128B	2KJ1306- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
FZ148B	2KJ1307- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
FZ168B	2KJ1308- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		
FZ188B	2KJ1310- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		
Reduktor walcowy płaski trzystopniowy FD																
FD38B	2KJ1401- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓										
FD48B	2KJ1402- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓									
FD68B	2KJ1403- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
FD88B	2KJ1404- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
FD108B	2KJ1405- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓						
FD128B	2KJ1406- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
FD148B	2KJ1407- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
FD168B	2KJ1408- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		
FD188B	2KJ1410- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		
Reduktor walcowo-stożkowy B																
B38	2KJ1501- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓										
Reduktor walcowo-stożkowy K																
K38	2KJ1502- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓									
K48	2KJ1503- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓									
K68	2KJ1504- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
K88	2KJ1505- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
K108	2KJ1506- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓						
K128	2KJ1507- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
K148	2KJ1508- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
K168	2KJ1510- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		
K188	2KJ1511- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓		
Reduktor walcowo-ślimakowy C																
C38	2KJ1601- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓									
C48	2KJ1602- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓									
C68	2KJ1603- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
C88	2KJ1604- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							

Wybór i dane zamówieniowe

Informacje na temat odpowiednich przełożeń reduktorów znajdują się w rozdziale "Przełożenie i maksymalny moment obrotowy" w poszczególnych sekcjach reduktorów.

Kod zam.:

Adapter KQ **A07**

Adapter KQS **A08**

Rozmiar Reduktor	Nr zamówieniowy Reduktor	Rozmiar, adapter				
		71.2	80.3	90.4	112.3	132.3
		Kod zam. dla ineksu rozmiaru				
		N61	N62	N63	N62	N62
		Nr zamówieniowy 9. pozycja				
		C	D	E	G	H
Reduktor walcowy jedno-stopniowy E						
E38	2KJ1001- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓		
E48	2KJ1002- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓	✓	
E68	2KJ1003- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓	✓	✓
E88	2KJ1004- ■■■■■ - ■■■■		✓	✓	✓	✓
E108	2KJ1005- ■■■■■ - ■■■■			✓	✓	✓
E128	2KJ1006- ■■■■■ - ■■■■				✓	✓
E148	2KJ1007- ■■■■■ - ■■■■					✓
Reduktor walcowy dwustopniowy Z						
Z28	2KJ1101- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓		
Z38	2KJ1102- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓		
Z48	2KJ1103- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓	✓	
Z68	2KJ1104- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓	✓	✓
Z88	2KJ1105- ■■■■■ - ■■■■		✓	✓	✓	✓
Z108	2KJ1106- ■■■■■ - ■■■■			✓	✓	✓
Z128	2KJ1107- ■■■■■ - ■■■■				✓	✓
Z148	2KJ1108- ■■■■■ - ■■■■					✓
Z168	2KJ1110- ■■■■■ - ■■■■					✓
Z188	2KJ1111- ■■■■■ - ■■■■					✓
Reduktor walcowy trzystopniowy D						
D28	2KJ1202- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓		
D38	2KJ1202- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓		
D48	2KJ1203- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓		
D68	2KJ1204- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓		
D88	2KJ1205- ■■■■■ - ■■■■	✓	✓	✓	✓	✓
D108	2KJ1206- ■■■■■ - ■■■■		✓	✓	✓	✓
D128	2KJ1207- ■■■■■ - ■■■■			✓	✓	✓
D148	2KJ1208- ■■■■■ - ■■■■				✓	✓
D168	2KJ1210- ■■■■■ - ■■■■					✓
D188	2KJ1211- ■■■■■ - ■■■■					✓

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

Adapter KQ/KQS

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar Reduktor	Nr zamówieniowy Reduktor	Rozmiar, adapter				
		71.2	80.3	90.4	112.3	132.3
		Kod zam. dla indeksu rozmiaru				
		N61	N62	N63	N62	N62
		Nr zamówieniowy 9. pozycja				
		C	D	E	G	H
Reduktor walcowy płaski dwustopniowy FZ						
FZ28	2KJ1300- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
FZ38B	2KJ1301- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
FZ48B	2KJ1302- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
FZ68B	2KJ1303- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	
FZ88B	2KJ1304- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓
FZ108B	2KJ1305- ■■■■■-■■■■■		✓	✓	✓	✓
FZ128B	2KJ1306- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓
FZ148B	2KJ1307- ■■■■■-■■■■■				✓	✓
FZ168B	2KJ1308- ■■■■■-■■■■■					✓
FZ188B	2KJ1310- ■■■■■-■■■■■					✓
Reduktor walcowy płaski FD						
FD28	2KJ1400- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
FD38B	2KJ1401- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
FD48B	2KJ1402- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
FD68B	2KJ1403- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	
FD88B	2KJ1404- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓
FD108B	2KJ1405- ■■■■■-■■■■■		✓	✓	✓	✓
FD128B	2KJ1406- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓
FD148B	2KJ1407- ■■■■■-■■■■■				✓	✓
FD168B	2KJ1408- ■■■■■-■■■■■					✓
FD188B	2KJ1410- ■■■■■-■■■■■					✓
Reduktor walcowo-stożkowy B						
B28	2KJ1500- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
B38	2KJ1501- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
Reduktor walcowo-stożkowy K						
K38	2KJ1502- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
K48	2KJ1503- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
K68	2KJ1504- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	
K88	2KJ1505- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓
K108	2KJ1506- ■■■■■-■■■■■		✓	✓	✓	✓
K128	2KJ1507- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓
K148	2KJ1508- ■■■■■-■■■■■				✓	✓
K168	2KJ1510- ■■■■■-■■■■■					✓
K188	2KJ1511- ■■■■■-■■■■■					✓
Reduktor walcowo-ślimakowy C						
C38	2KJ1601- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
C48	2KJ1602- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓		
C68	2KJ1603- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	
C88	2KJ1604- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓

Wybór i dane zamówieniowe

Informacje na temat odpowiednich przełożeń reduktorów znajdują się w rozdziale "Przełożenie i maksymalny moment obrotowy" w poszczególnych sekcjach reduktorów.

Kod zam.:

Adapter A **A00**

Adapter P **A09**

Rozmiar Reduktor	Nr zamówieniowy Reduktor	Rozmiar, adapter													
		63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315
		Nr zamówieniowy 9. pozycja													
		B	C	D	E	F	G	H	J	K	L	M	N	P	Q
Reduktor walcowy jedno-stopniowy E															
E38	2KJ1001-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
E48	2KJ1002-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
E68	2KJ1003-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
E88	2KJ1004-■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓						
E108	2KJ1005-■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓					
E128	2KJ1006-■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓				
E148	2KJ1007-■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	
Reduktor walcowy dwustopniowy Z															
Z38	2KJ1102-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
Z48	2KJ1103-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
Z68	2KJ1104-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
Z88	2KJ1105-■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓						
Z108	2KJ1106-■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓					
Z128	2KJ1107-■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓				
Z148	2KJ1108-■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	
Z168	2KJ1110-■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	
Z188	2KJ1111-■■■■■-■■■■■								✓	✓	✓	✓	✓	✓	
Reduktor walcowy trzystopniowy D															
D38	2KJ1202-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓										
D48	2KJ1203-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
D68	2KJ1204-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
D88	2KJ1205-■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
D108	2KJ1206-■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓						
D128	2KJ1207-■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓					
D148	2KJ1208-■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓				
D168	2KJ1210-■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓			
D188	2KJ1211-■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

Adaptory A oraz P

Wybór i dane zamówieniowe (kontynuacja)

Rozmiar Reduktor	Nr zamówieniowy Reduktor	Rozmiar, adapter													
		63	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315
		Nr zamówieniowy 9. pozycja													
		B	C	D	E	F	G	H	J	K	L	M	N	P	Q
Reduktor walcowy płaski dwustopniowy FZ															
FZ38B	2KJ1301- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
FZ48B	2KJ1302- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
FZ68B	2KJ1303- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
FZ88B	2KJ1304- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
FZ108B	2KJ1305- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓						
FZ128B	2KJ1306- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓					
FZ148B	2KJ1307- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
FZ168B	2KJ1308- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
FZ188B	2KJ1310- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Reduktor walcowy płaski trzystopniowy FD															
FD38B	2KJ1401- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
FD48B	2KJ1402- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
FD68B	2KJ1403- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
FD88B	2KJ1404- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
FD108B	2KJ1405- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓						
FD128B	2KJ1406- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓					
FD148B	2KJ1407- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
FD168B	2KJ1408- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
FD188B	2KJ1410- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Reduktor walcowo-stożkowy B															
B38	2KJ1501- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
Reduktor walcowo-stożkowy K															
K38	2KJ1502- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
K48	2KJ1503- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
K68	2KJ1504- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
K88	2KJ1505- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
K108	2KJ1506- ■■■■■-■■■■■			✓	✓	✓	✓	✓	✓						
K128	2KJ1507- ■■■■■-■■■■■				✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
K148	2KJ1508- ■■■■■-■■■■■					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
K168	2KJ1510- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
K188	2KJ1511- ■■■■■-■■■■■							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Reduktor walcowo-ślimakowy C															
C38	2KJ1601- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
C48	2KJ1602- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓									
C68	2KJ1603- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓								
C88	2KJ1604- ■■■■■-■■■■■	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓							

Adaptery z funkcją backstop K2X, AX, PX

Dla aplikacji, które wymagają tylko jednego dopuszczalnego kierunku obrotów, adaptery K2, A oraz P mogą być wyposażone w funkcję backstop. W tym przypadku, litera **X** jest dodawana do kodu oznaczenia adaptera.

Backstop posiada odśrodkowe drążki hamujące, które są odpowiednie dla prędkości maksymalnych do 3600 obr/min.

Funkcje backstop zostały zaprojektowane tak, aby zapewnić długą żywotność, przewidziane są do stosowania przy prędkościach wyższych niż minimalne wyspecyfikowane w tabeli. Gdy tylko ta prędkość jest przekroczona, drążki hamujące podnoszą się i nie podlegają tarcia, co uwalnia funkcję backstop od konieczności dodatkowej obsługi.

Wszystkie elementy backstop są zintegrowane z adapterami i nie mają wpływu na wymiary zewnętrzne.

Uwaga:

Konieczne jest wyspecyfikowanie przed zamówieniem wymaganego kierunku obrotu wału wyjściowego dla reduktora z funkcją backstop. Kierunek obrotu określany jest z punktu widzenia naprzeciw wału wyjściowego. Patrz również "Kierunek obrotu motoreduktorów", strona 1/42.

Dla reduktorów walcowych płaskich, reduktorów walcowo-ślimakowych, jest również konieczne wyspecyfikowanie strony, po której wał wyjściowy jest ulokowany np. czy jest to "Strona wyj. A" lub "Strona wyj. B". Strona wyjściowa jest definiowana po wyspecyfikowaniu pozycji montażowej. Więcej informacji znajduje się w rozdziale "Sposoby montażu i pozycje montażowe", strony 4/90 oraz 5/49.

K2, A, P		71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280
Rozmiar IEC													
Minimalna prędkość	[1/min]	890.0	820.0	820	750	750	670	670	610	610	610	610	400
Max. moment rozruchowy funkcji backstop	[Nm]	12.3	12.3	25	49	66	151	247	305	494	741	906	1482

Reduktor	Rozmiar	Stopnie redukcji	Widok w odniesieniu do wału wyj.	Wał wyjściowy Kierunek obrotu	Wał wejściowy Kierunek obrotu
Z	38 - 188	2	Czoło wału wyjściowego	Prawy (CW)	Prawy (CW)
Z	38 - 188	2	Czoło wału wyjściowego	Lewy (CCW)	Lewy (CCW)
D	38 - 188	3	Czoło wału wyjściowego	Prawy (CW)	Lewy (CCW)
D	38 - 188	3	Czoło wału wyjściowego	Lewy (CCW)	Prawy (CW)
FZ	38 - 188B	2	Czoło strony napędowej wału wyj.	Prawy (CW)	Prawy (CW)
FZ	38 - 188B	2	Czoło strony napędowej wału wyj.	Lewy (CCW)	Lewy (CCW)
FD	38 - 188B	3	Czoło strony napędowej wału wyj.	Prawy (CW)	Lewy (CCW)
FD	38 - 188B	3	Czoło strony napędowej wału wyj.	Lewy (CCW)	Prawy (CW)
C	38 - 88	2	Czoło strony napędowej wału wyj.	Prawy (CW)	Prawy (CW)
C	38 - 88	2	Czoło strony napędowej wału wyj.	Lewy (CCW)	Lewy (CCW)
B	28 - 38	2	Czoło strony napędowej wału wyj.	Prawy (CW)	Prawy (CW)
B	28 - 38	2	Czoło strony napędowej wału wyj.	Lewy (CCW)	Lewy (CCW)
K	38 - 88	3	Czoło strony napędowej wału wyj.	Prawy (CW)	Lewy (CCW)
K	38 - 88	3	Czoło strony napędowej wału wyj.	Lewy (CCW)	Prawy (CW)
K	108 - 188	3	Czoło strony napędowej wału wyj.	Prawy (CW)	Prawy (CW)
K	108 - 188	3	Czoło strony napędowej wału wyj.	Lewy (CCW)	Lewy (CCW)
K	38 - 188	3	Czoło strony nienapędowej wału wyj.	Prawy (CW)	Lewy (CCW)
K	38 - 188	3	Czoło strony nienapędowej wału wyj.	Lewy (CCW)	Prawy (CW)

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

Wersje specjalne

Przykład:

K 108 - 188

Czoło strony napędowej wału wyj.

Kierunek obrotu wału wyjściowego = Prawy (CW)

Kierunek obrotu wału wejściowego = Prawy (CW)

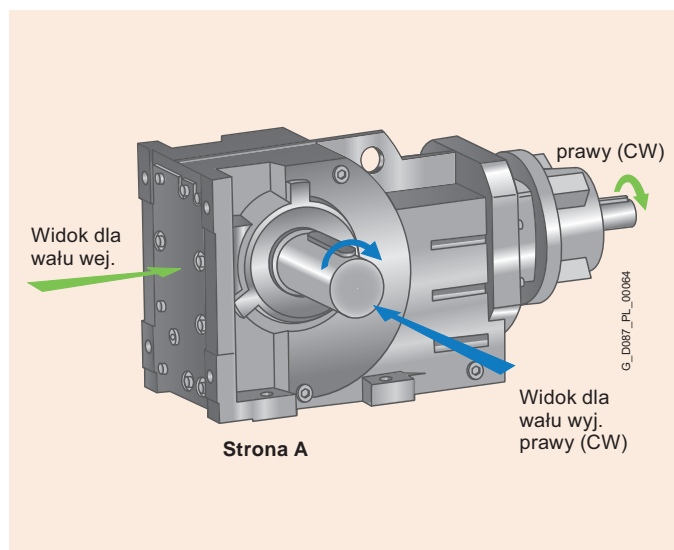
Dodatkowe kody zam.:

Backstop (X) **A15**

Kierunek obrotu wału wyjściowego:

Prawy (CW) **K18**

Lewy (CCW) **K19**



Sprzęgło poślizgowe

Reduktory oraz motoreduktory z adapterem typu K2 mogą być wyposażone opcjonalnie w sprzęgło poślizgowe. Sprzęgło poślizgowe zapewnia połączenie cierne pomiędzy wałem silnika a wejściowym wałem reduktora, do czasu osiągnięcia nastawionej wartości momentu obrotowego.

Gdy tylko moment zostanie przekroczony, następuje poślizg. Sprzęgła poślizgowe są stosowane w przypadku, kiedy zachodzi ryzyko uszkodzenia motoreduktora na skutek przeciążenia.

Kod zam. **A17**

7

Kontroler obrotów

Dla monitoringu zakłóceń obrotów wejściowych możliwe jest zastosowanie kontrolera obrotów w adapterze typu K2 w wykonaniu ze sprzęgłem poślizgowym. (Kod zam. **A17**).

Kompletny system kontroli obrotów składa się z czujnika zbliżeniowego i kontrolera prędkości. Czujnik zbliżeniowy działa bezdotykowo zgodnie z metodą próbkowania i emituje jeden sygnał na każdy obrót sprzęgła, który to sygnał następnie analizowany jest przez kontroler obrotów.

Sekwencja sygnałowa przesyłana przez czujnik zbliżeniowy jest porównywana w kontrolerze obrotów z nastawioną wartością prędkości. Jeśli prędkość aktualna wynosi poniżej lub powyżej skonfigurowanej nastawy, wyzwalany jest przekaźnik (w zależności od ustawienia funkcji) poprzez stopień wyjściowy.

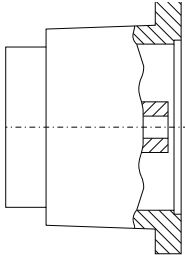
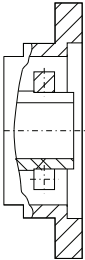
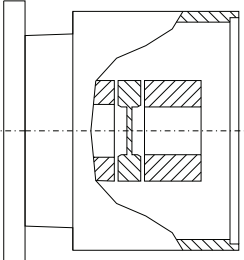
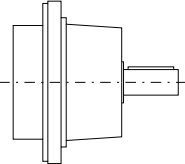
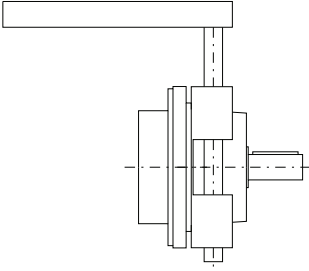
Obydwa komponenty mogą być też zamawiane osobno.

Kod zam.:

Czujnik zbliżeniowy **A18**

Kontroler obrotów **A19**

Przegląd rysunków wymiarowych

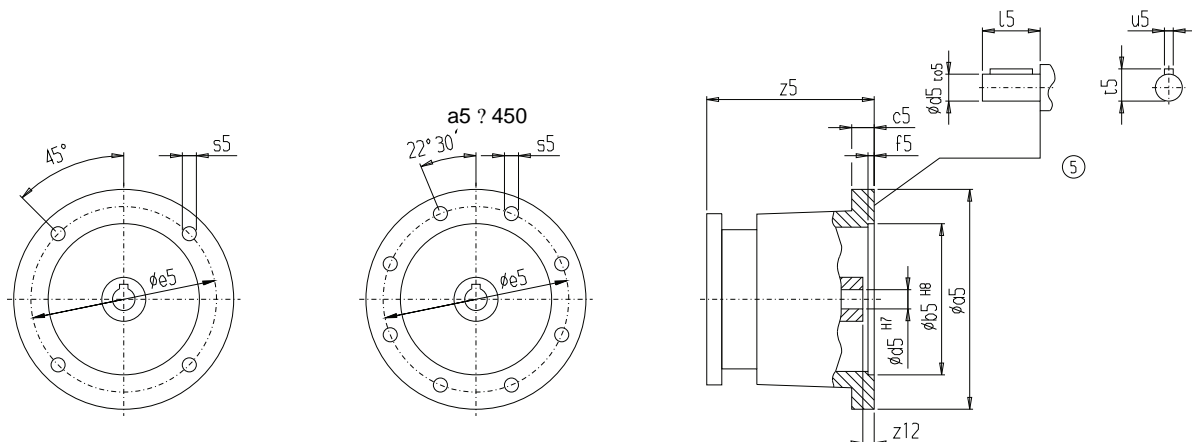
	Adapter	Rysunek wymiarowy na stronie
	K2	7/17
	K4	7/20
	KQ and KQS	7/25
	A	7/27
	P	7/30

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

Wymiary

Adapter K2



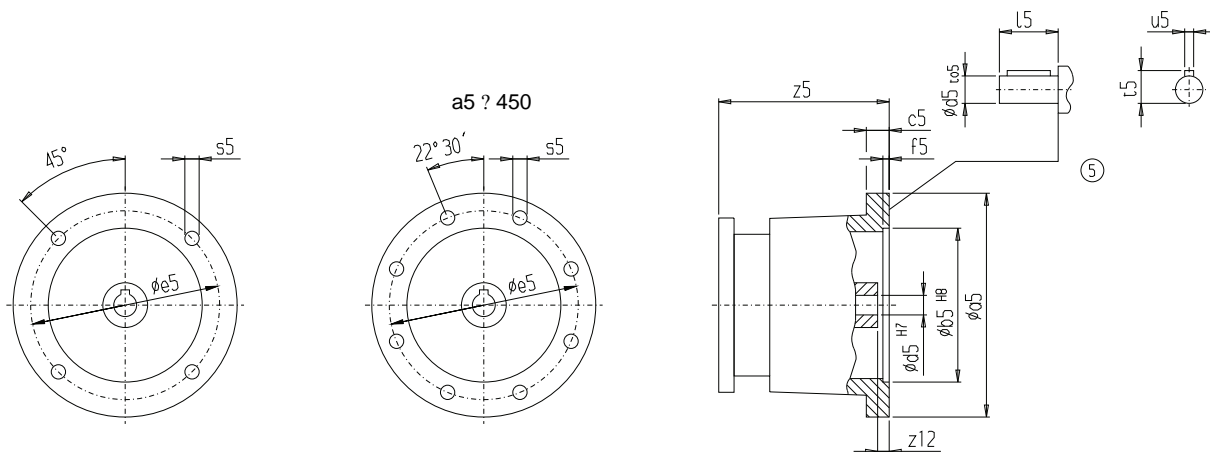
Reduktor					a5	b5	c5	f5	e5	s5	z12	d5	to5	l5	t5	u5	z5	
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.															
-	-	B38	38B	-K2	(80)	200	130	17	4.5	165	M10	15	19	k6	40	21.5	6	176.0
					(90)	200	130	17	4.5	165	M10	26	24	k6	50	27.0	8	176.0
					(100)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	198.5
38	-	38/48	48B	-K2	(80)	200	130	17	4.5	165	M10	15	19	k6	40	21.5	6	201.0
					(90)	200	130	17	4.5	165	M10	26	24	k6	50	27.0	8	201.0
					(100)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	223.5
-	38	-	-	-K2	(80)	200	130	17	4.5	165	M10	15	19	k6	40	21.5	6	216.0
					(90)	200	130	17	4.5	165	M10	26	24	k6	50	27.0	8	216.0
48	-	68	68B	-K2	(80)	200	130	17	4.5	165	M10	15	19	k6	40	21.5	6	195.5
					(90)	200	130	17	4.5	165	M10	26	24	k6	50	27.0	8	195.5
					(100)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	218.0
					(112)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	217.0
-	48	-	-	-K2	(80)	200	130	17	4.5	165	M10	15	19	k6	40	21.5	6	212.5
					(90)	200	130	17	4.5	165	M10	26	24	k6	50	27.0	8	212.5
					(100)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	235.0
68	-	88	88B	-K2	(80)	200	130	17	4.5	165	M10	15	19	k6	40	21.5	6	189.5
					(90)	200	130	17	4.5	165	M10	26	24	k6	50	27.0	8	189.5
					(100)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	212.0
					(112)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	209.0
					(132)	300	230	19	5.0	265	M12	45	38	k6	80	41.0	10	270.5
-	68	-	-	-K2	(80)	200	130	17	4.5	165	M10	15	19	k6	40	21.5	6	208.0
					(90)	200	130	17	4.5	165	M10	26	24	k6	50	27.0	8	208.0
					(100)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	230.5
88	-	108	108B	-K2	(90)	200	130	17	4.5	165	M10	26	24	k6	50	27.0	8	174.5
					(100)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	194.5
					(112)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	190.5
					(132)	300	230	19	5.0	265	M12	45	38	k6	80	41.0	10	252.0
					(160)	350	250	30	6.0	300	M16	66	42	k6	110	45.0	12	318.5
-	88	-	-	-K2	(80)	200	130	17	4.5	165	M10	15	19	k6	40	21.5	6	199.5
					(90)	200	130	17	4.5	165	M10	26	24	k6	50	27.0	8	199.5
					(100)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	222.0
					(112)	250	180	19	5.0	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	219.5
					(132)	300	230	19	5.0	265	M12	45	38	k6	80	41.0	10	280.0

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

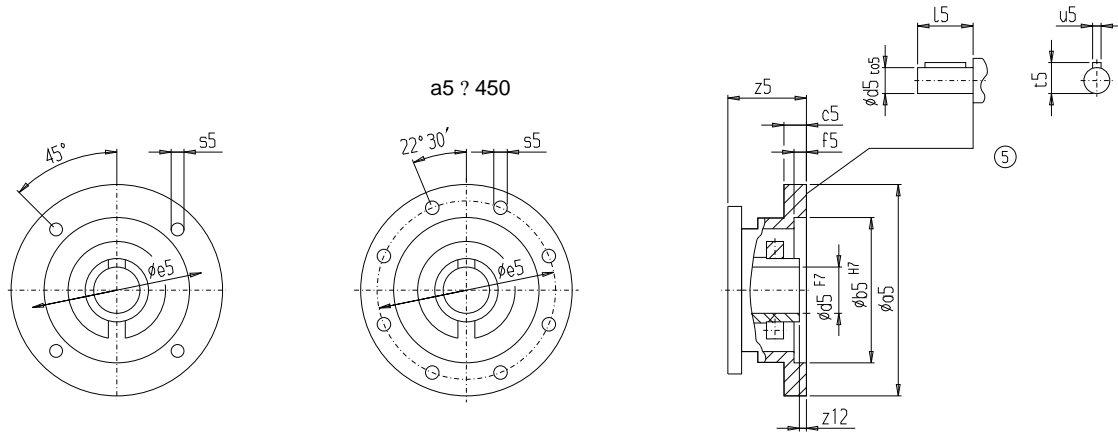
Wymiary

Adapter K2 (kontynuacja)



Reduktor					a5	b5	c5	f5	e5	s5	z12	d5	to5	l5	t5	u5	z5	
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.															
-	148	-	-	-K2	(100)	250	180	19	5	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	204.0
					(112)	250	180	19	5	215	M12	30	28	k6	60	31.0	8	199.5
					(132)	300	230	19	5	265	M12	45	38	k6	80	41.0	10	259.0
					(160)	350	250	30	6	300	M16	66	42	k6	110	45.0	12	321.0
					(180)	350	250	25	6	300	M16	59	48	k6	110	51.5	14	374.5
					(200)	400	300	25	6	350	M16	60	55	m6	110	59.0	16	375.5
					(225)	450	350	27	6	400	M16	90	60	m6	140	64.0	18	459.0
					(132)	300	230	19	5	265	M12	45	38	k6	80	41.0	10	206.5
168	-	188	188B	-K2	(160)	350	250	30	6	300	M16	66	42	k6	110	45.0	12	268.5
					(180)	350	250	25	6	300	M16	59	48	k6	110	51.5	14	322.0
					(200)	400	300	25	6	350	M16	60	55	m6	110	59.0	16	323.0
					(225)	450	350	27	6	400	M16	90	60	m6	140	64.0	18	406.5
					(250)	550	450	27	6	500	M16	75	65	m6	140	69.0	18	411.0
					(132)	300	230	19	5	265	M12	45	38	k6	80	41.0	10	247.5
-	168	-	-	-K2	(160)	350	250	30	6	300	M16	66	42	k6	110	45.0	12	309.5
					(180)	350	250	25	6	300	M16	59	48	k6	110	51.5	14	363.0
					(200)	400	300	25	6	350	M16	60	55	m6	110	59.0	16	364.0
					(225)	450	350	27	6	400	M16	90	60	m6	140	64.0	18	447.5
					(160)	350	250	30	6	300	M16	66	42	k6	110	45.0	12	268.5
188	-	-	-	-K2	(180)	350	250	25	6	300	M16	59	48	k6	110	51.5	14	322.0
					(200)	400	300	25	6	350	M16	60	55	m6	110	59.0	16	323.0
					(225)	450	350	27	6	400	M16	90	60	m6	140	64.0	18	406.5
					(250)	550	450	27	6	500	M16	75	65	m6	140	69.0	18	411.0
					(315)	660	550	32	8	600	M20	33	80	m6	170	85.0	22	299.0
					(132)	300	230	19	5	265	M12	45	38	k6	80	41.0	10	206.5
-	188	-	-	-K2	(160)	350	250	30	6	300	M16	66	42	k6	110	45.0	12	268.5
					(180)	350	250	25	6	300	M16	59	48	k6	110	51.5	14	322.0
					(200)	400	300	25	6	350	M16	60	55	m6	110	59.0	16	323.0
					(225)	450	350	27	6	400	M16	90	60	m6	140	64.0	18	406.5
					(250)	550	450	27	6	500	M16	75	65	m6	140	69.0	18	411.0
					(132)	300	230	19	5	265	M12	45	38	k6	80	41.0	10	206.5

Adapter K4



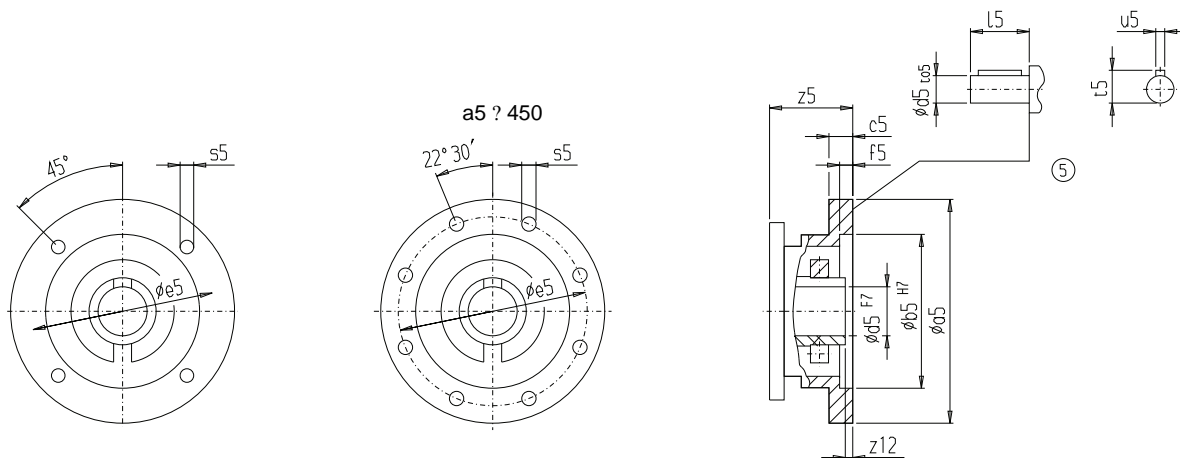
Reduktor					a5	b5	c5	f5	e5	s5	z12	d5	to5	i5	t5	u5	z5	
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.															
-	-	B38	38B	-K4	(63)	140	95	10.0	4.5	115	M8x17	4.0	11	k6	23	12.5	4	48.5
					(71)	160	110	10.0	4.5	130	M8x17	4.0	14	k6	30	16.0	5	45.0
					(80)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	19	k6	40	21.5	6	69.0
					(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	69.0
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	76.5
38	-	38 48	48B	-K4	(63)	140	95	10.0	4.5	115	M8x17	4.0	11	k6	23	12.5	4	73.5
					(71)	160	110	10.0	4.5	130	M8x17	4.0	14	k6	30	16.0	5	70.0
					(80)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	19	k6	40	21.5	6	94.0
					(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	94.0
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	103.5
					(112)	250	180	20.0	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	110.5
-	38	-	-	-K4	(63)	140	95	10.0	4.5	115	M8x17	4.0	11	k6	23	12.5	4	88.5
					(71)	160	110	10.0	4.5	130	M8x17	4.0	14	k6	30	16.0	5	85.0
					(80)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	19	k6	40	21.5	6	109.0
					(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	109.0
48	-	68	68B	-K4	(63)	140	95	10.0	4.5	115	M8x17	4.0	11	k6	23	12.5	4	68.0
					(71)	160	110	10.0	4.5	130	M8x17	4.0	14	k6	30	16.0	5	64.5
					(80)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	19	k6	40	21.5	6	88.5
					(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	88.5
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	96.0
					(112)	250	180	19.0	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	104.5
					(132)	300	230	20.0	5.0	265	M12	22.0	38	k6	80	41.0	10	147.5
-	48	-	-	-K4	(63)	140	95	10.0	4.5	115	M8x17	4.0	11	k6	23	12.5	4	85.0
					(71)	160	110	10.0	4.5	130	M8x17	4.0	14	k6	30	16.0	5	81.5
					(80)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	19	k6	40	21.5	6	105.5
					(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	105.5
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	113.0

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

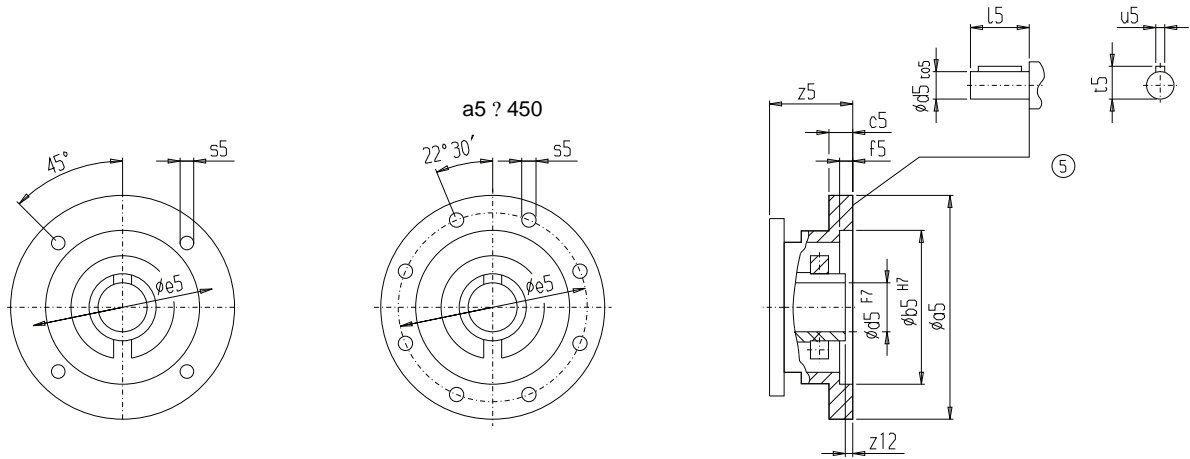
Wymiary

Adapter K4 (kontynuacja)



Reduktor				a5	b5	c5	f5	e5	s5	z12	d5	to5	l5	t5	u5	z5		
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.															
68	-	88	88B	-K4	(63)	140	95	10.0	4.5	115	M8x17	4.0	11	k6	23	12.5	4	62.0
					(71)	160	110	10.0	4.5	130	M8x17	4.0	14	k6	30	16.0	5	58.5
					(80)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	19	k6	40	21.5	6	82.5
					(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	82.5
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	90.0
					(112)	250	180	19.0	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	96.5
					(132)	300	230	19.0	5.0	265	M12	22.0	38	k6	80	41.0	10	137.5
					(160)	350	250	26.0	6.0	300	M16	20.0	42	k6	110	45.0	12	178.5
-	68	-	-	-K4	(63)	140	95	10.0	4.5	115	M8x17	4.0	11	k6	23	12.5	4	80.5
					(71)	160	110	10.0	4.5	130	M8x17	4.0	14	k6	30	16.0	5	77.0
					(80)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	19	k6	40	21.5	6	101.0
					(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	101.0
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	108.5
88	-	108	108B	-K4	(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	67.5
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	72.5
					(112)	250	180	19.0	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	78.0
					(132)	300	230	19.0	5.0	265	M12	22.0	38	k6	80	41.0	10	119.0
					(160)	350	250	26.0	6.0	300	M16	20.0	42	k6	110	45.0	12	162.0
					(180)	350	250	26.0	6.0	300	M16x22	21.0	48	k6	110	51.5	14	179.0
-	88	-	-	-K4	(63)	140	95	10.0	4.5	115	M8x17	4.0	11	k6	23	12.5	4	72.0
					(71)	160	110	10.0	4.5	130	M8x17	4.0	14	k6	30	16.0	5	68.5
					(80)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	19	k6	40	21.5	6	92.5
					(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	92.5
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	100.0
					(112)	250	180	19.0	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	107.0
					(132)	300	230	19.0	5.0	265	M12	22.0	38	k6	80	41.0	10	147.0
108	-	128	128B	-K4	(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	56.0
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	60.5
					(112)	250	180	19.0	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	66.5
					(132)	300	230	19.0	5.0	265	M12	22.0	38	k6	80	41.0	10	106.5
					(160)	350	250	25.0	6.0	300	M16	20.0	42	k6	110	45.0	12	150.5
					(180)	350	250	15.5	6.0	300	M16x22	21.0	48	k6	110	51.5	14	164.0
					(200)	400	300	25.0	6.0	350	M16	30.0	55	m6	110	59.0	16	174.0
(225)	450	350	27.0	6.0	400	M16	30.0	60	m6	140	64.0	18	247.0					

Adapter K4 (kontynuacja)



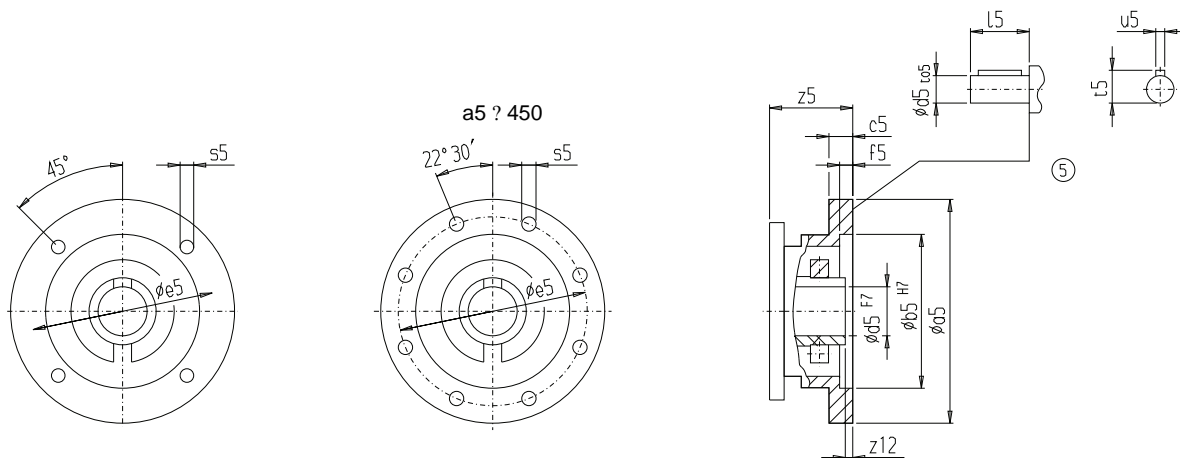
Reduktor					a5	b5	c5	f5	e5	s5	z12	d5	to5	i5	t5	u5	z5	
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.															
-	108	-	-	-K4	(80)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	19	k6	40	21.5	6	86.5
					(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	86.5
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	94.0
					(112)	250	180	19.0	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	98.0
					(132)	300	230	19.0	5.0	265	M12	22.0	38	k6	80	41.0	10	139.0
					(160)	350	250	25.0	6.0	300	M16	20.0	42	k6	110	45.0	12	180.0
128	-	148	148B	-K4	(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	51.0
					(112)	250	180	19.0	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	56.0
					(132)	300	230	19.0	5.0	265	M12	22.0	38	k6	80	41.0	10	96.0
					(160)	350	250	25.0	6.0	300	M16	20.0	42	k6	110	45.0	12	134.0
					(180)	350	250	15.5	6.0	300	M16x22	21.0	48	k6	110	51.5	14	150.5
					(200)	400	300	25.0	6.0	350	M16	30.0	55	m6	110	59.0	16	160.5
					(225)	450	350	27.0	6.0	400	M16	30.0	60	m6	140	64.0	18	233.0
					(250)	550	450	27.0	6.0	500	M16	30.0	65	m6	140	69.0	18	233.0
-	128	-	-	-K4	(90)	200	130	15.5	4.5	165	M10	15.5	24	k6	50	27.0	8	79.5
					(100)	250	180	20.5	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	87.0
					(112)	250	180	19.0	5.0	215	M12	7.0	28	k6	60	31.0	8	90.0
					(132)	300	230	19.0	5.0	265	M12	22.0	38	k6	80	41.0	10	130.0
					(160)	350	250	25.0	6.0	300	M16	20.0	42	k6	110	45.0	12	171.0
					(180)	350	250	15.5	6.0	300	M16x22	21.0	48	k6	110	51.5	14	187.5
148	-	168	168B	-K4	(200)	400	300	25.0	6.0	350	M16	30.0	55	m6	110	59.0	16	197.5
					(132)	300	230	19.0	5.0	265	M12	22.0	38	k6	80	41.0	10	88.0
					(160)	350	250	25.0	6.0	300	M16	20.0	42	k6	110	45.0	12	126.5
					(180)	350	250	15.5	6.0	300	M16x22	21.0	48	k6	110	51.5	14	143.0
					(225)	450	350	27.0	6.0	400	M16	30.0	60	m6	140	64.0	18	225.5
					(250)	550	450	27.0	6.0	500	M16	30.0	65	m6	140	69.0	18	225.0
(280)	550	450	27.0	6.0	500	M16	30.0	75	m6	140	79.5	20	238.0					

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

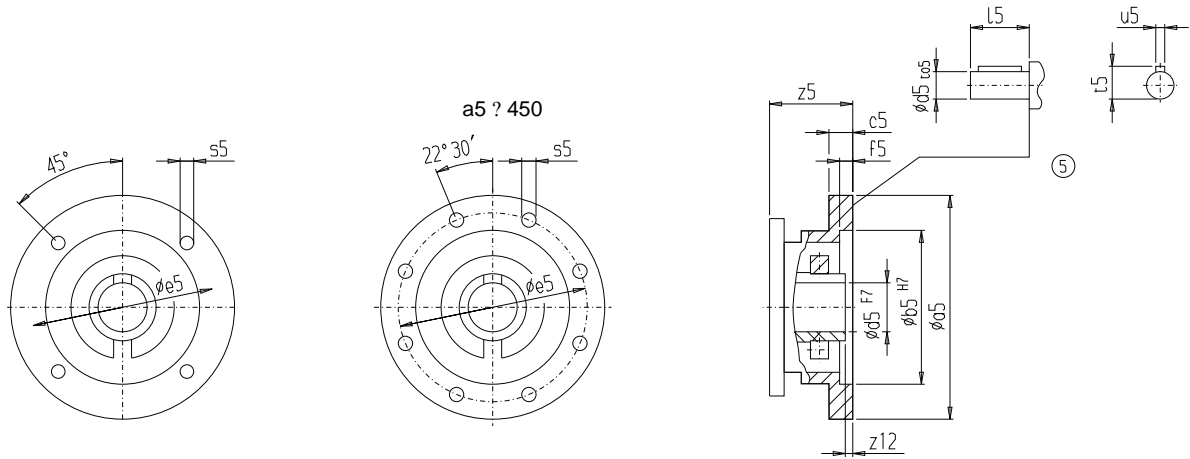
Wymiary

Adapter K4 (kontynuacja)



Reduktor					a5	b5	c5	f5	e5	s5	z12	d5	to5	l5	t5	u5	z5	
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.															
-	148	-	-	-K4	(100)	250	180	20.5	5	215	M12	7	28	k6	60	31.0	8	82.0
					(112)	250	180	19.0	5	215	M12	7	28	k6	60	31.0	8	87.0
					(132)	300	230	19.0	5	265	M12	22	38	k6	80	41.0	10	126.0
					(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	164.5
					(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	181.0
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	191.0
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	263.5
					(132)	300	230	19.0	5	265	M12	22	38	k6	80	41.0	10	73.5
168	-	188	188B	-K4	(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	112.0
					(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	128.5
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	138.5
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	211.0
					(250)	550	450	27.0	6	500	M16	30	65	m6	140	69.0	18	210.5
					(280)	550	450	27.0	6	500	M16	30	75	m6	140	79.5	20	223.5
-	168	-	-	-K4	(132)	300	230	19.0	5	265	M12	22	38	k6	80	41.0	10	114.5
					(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	153.0
					(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	169.5
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	179.5
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	252.0
188	-	-	-	-K4	(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	112.0
					(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	128.5
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	138.5
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	211.0
					(250)	550	450	27.0	6	500	M16	30	65	m6	140	69.0	18	210.5
(280)	550	450	27.0	6	500	M16	30	75	m6	140	79.5	20	223.5					

Adapter K4 (kontynuacja)



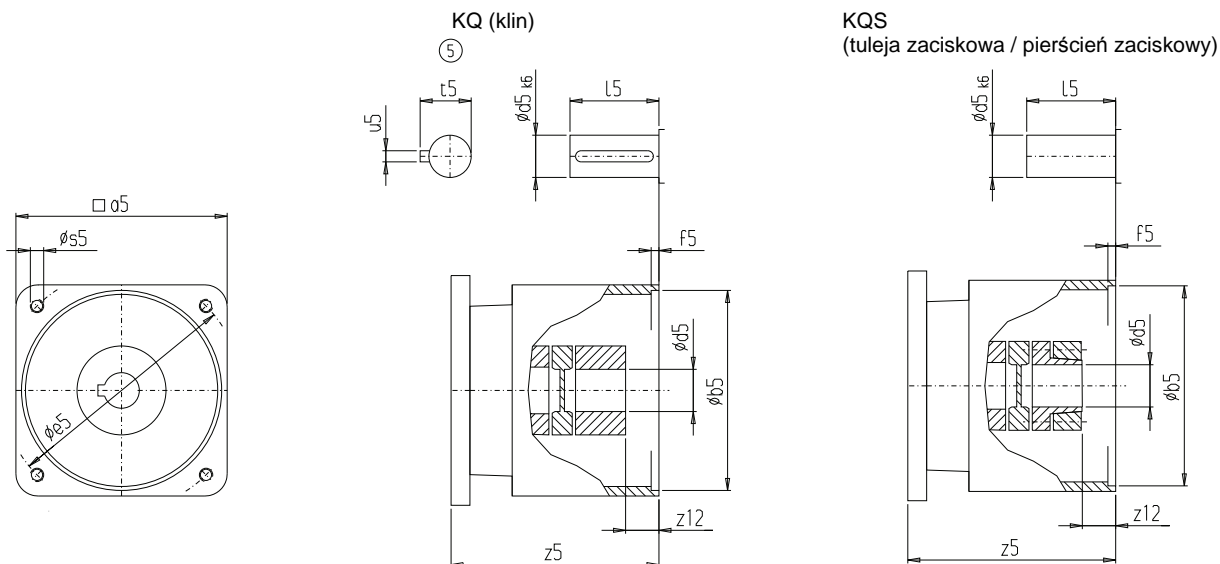
Reduktor					a5	b5	c5	f5	e5	s5	z12	d5	to5	l5	t5	u5	z5	
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.															
-	188	-	-	-K4	(132)	300	230	19.0	5	265	M12	22	38	k6	80	41.0	10	73.5
					(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	112.0
					(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	128.5
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	138.5
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	211.0
					(250)	550	450	27.0	6	500	M16	30	65	m6	140	69.0	18	210.5
					(280)	550	450	27.0	6	500	M16	30	75	m6	140	79.5	20	223.5
					(132)	300	230	19.0	5	265	M12	22	38	k6	80	41.0	10	73.5
168	-	188	188B	-K4	(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	112.0
					(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	128.5
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	138.5
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	211.0
					(250)	550	450	27.0	6	500	M16	30	65	m6	140	69.0	18	210.5
					(280)	550	450	27.0	6	500	M16	30	75	m6	140	79.5	20	223.5
					(132)	300	230	19.0	5	265	M12	22	38	k6	80	41.0	10	114.5
					(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	153.0
-	168	-	-	-K4	(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	169.5
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	179.5
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	252.0
					(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	112.0
					(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	128.5
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	138.5
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	211.0
					(250)	550	450	27.0	6	500	M16	30	65	m6	140	69.0	18	210.5
188	-	-	-	-K4	(280)	550	450	27.0	6	500	M16	30	75	m6	140	79.5	20	223.5
					(132)	300	230	19.0	5	265	M12	22	38	k6	80	41.0	10	73.5
					(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	112.0
					(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	128.5
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	138.5
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	211.0
					(250)	550	450	27.0	6	500	M16	30	65	m6	140	69.0	18	210.5
					(280)	550	450	27.0	6	500	M16	30	75	m6	140	79.5	20	223.5
-	188	-	-	-K4	(132)	300	230	19.0	5	265	M12	22	38	k6	80	41.0	10	73.5
					(160)	350	250	25.0	6	300	M16	20	42	k6	110	45.0	12	112.0
					(180)	350	250	15.5	6	300	M16x22	21	48	k6	110	51.5	14	128.5
					(200)	400	300	25.0	6	350	M16	30	55	m6	110	59.0	16	138.5
					(225)	450	350	27.0	6	400	M16	30	60	m6	140	64.0	18	211.0
					(250)	550	450	27.0	6	500	M16	30	65	m6	140	69.0	18	210.5
					(280)	550	450	27.0	6	500	M16	30	75	m6	140	79.5	20	223.5

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

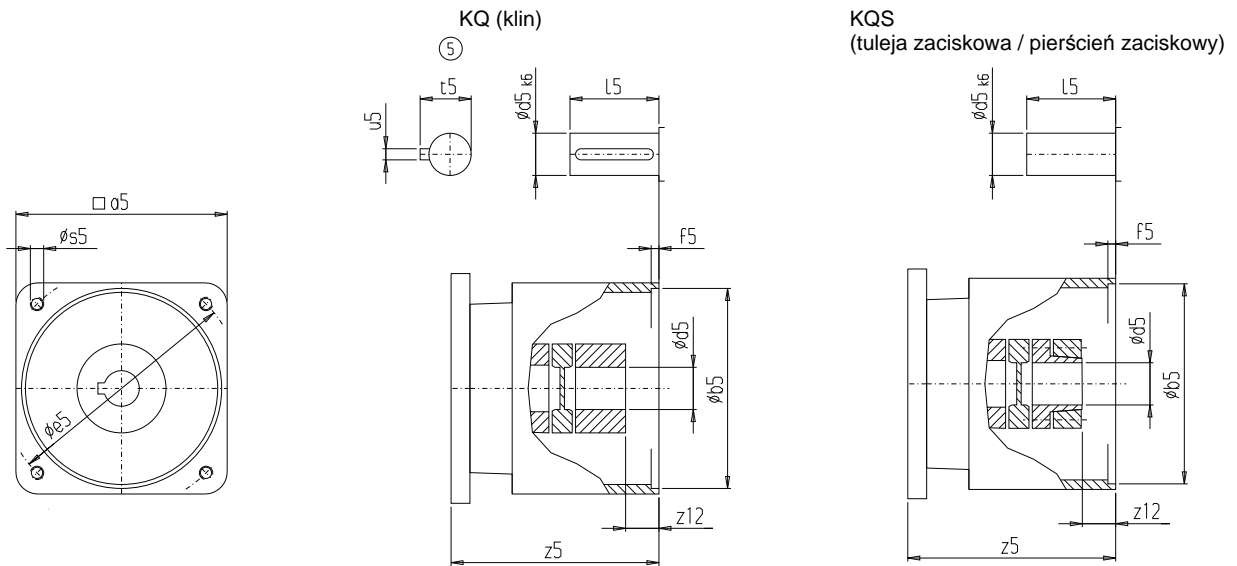
Wymiary

Adapter KQ oraz KQS



Reduktor					a5	b5	f5	e5	s5	z12	d5	l5	t5	u5	z5	
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.													
Z28	28	B28	28	-KQ	(71.2)	82	60	5	75	M5	19	14	30	16.0	5	102.5
				-KQS	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	145.5
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	160.5
-	-	B38	38B	-KQ	(71.2)	82	60	5	75	M5	19	14	30	16.0	5	69.0
				-KQS	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	112.0
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	127.0
38	-	38 48	48B	-KQ	(71.2)	82	60	5	75	M5	19	14	30	16.0	5	94.0
				-KQS	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	137.0
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	152.0
-	38	-	-	-KQ	(71.2)	82	60	5	75	M5	19	14	30	16.0	5	109.0
				-KQS	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	152.0
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	167.0
48	-	68	68B	-KQ	(71.2)	82	60	5	75	M5	19	14	30	16.0	5	88.5
				-KQS	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	131.5
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	146.5
					(112.3)	140	130	5	165	M10	25	32	60	35.0	10	183.0
-	48	-	-	-KQ	(71.2)	82	60	5	75	M5	19	14	30	16.0	5	105.5
				-KQS	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	148.5
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	163.5
68	-	88	88B	-KQ	(71.2)	82	60	5	75	M5	19	14	30	16.0	5	82.5
				-KQS	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	125.5
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	140.5
					(112.3)	140	130	5	165	M10	25	32	60	35.0	10	175.0
					(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	224.5
-	68	-	-	-KQ	(71.2)	82	60	5	75	M5	19	14	30	16.0	5	101.0
				-KQS	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	144.0
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	159.0

Adapter KQ oraz KQS (kontynuacja)



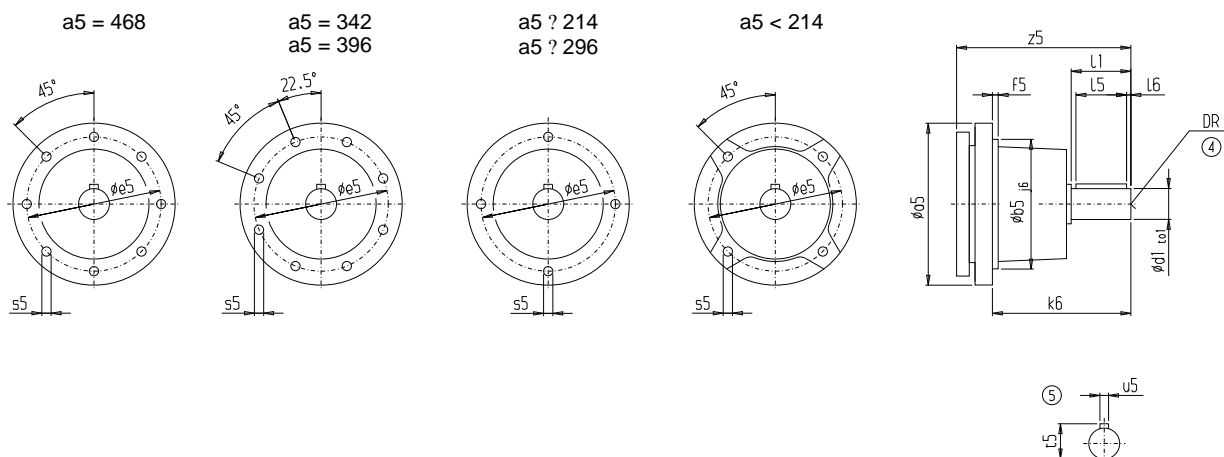
Reduktor				a5	b5	f5	e5	s5	z12	d5	l5	t5	u5	z5		
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.													
88	-	108	108B	-KQ	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	110.5
				-KQS	(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	125.5
					(112.3)	140	130	5	165	M10	25	32	60	35.0	10	156.5
					(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	206.0
-	88	-	-	-KQ	(71.2)	82	60	5	75	M5	19	14	30	16.0	5	92.5
				-KQS	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	135.5
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	150.5
					(112.3)	140	130	5	165	M10	25	32	60	35.0	10	185.5
108	-	128	128B	-KQ	(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	234.0
				-KQS	(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	114.0
					(112.3)	140	130	5	165	M10	25	32	60	35.0	10	145.0
					(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	193.5
-	108	-	-	-KQ	(80.3)	100	80	5	100	M6	15	19	40	21.5	6	129.5
				-KQS	(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	144.5
					(112.3)	140	130	5	165	M10	25	32	60	35.0	10	176.5
					(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	226.0
128	-	148	148B	-KQ	(112.3)	140	130	5	165	M10	25	32	60	35.0	10	134.5
				-KQS	(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	183.0
					(90.4)	115	110	7	130	M8	15	24	50	27.0	8	137.5
-	128	-	-	-KQ	(112.3)	140	130	5	165	M10	25	32	60	35.0	10	168.5
				-KQS	(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	217.0
					(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	175.0
148	-	168	168B	-KQ	(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	175.0
				-KQS	(112.3)	140	130	5	165	M10	25	32	60	35.0	10	165.5
					(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	213.0
168	-	188	188B	-KQ	(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	160.5
				-KQS	(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	201.5
-	188	-	-	-KQ	(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	160.5
				-KQS	(132.3)	190	180	7	215	M12	30	38	80	41.0	10	160.5

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

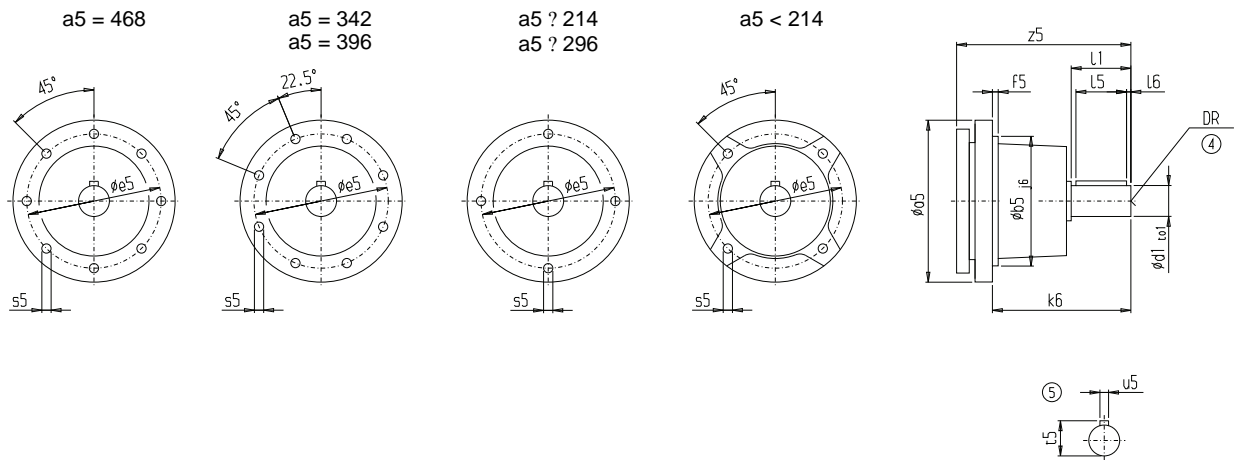
Wymiary

Adapter A



Reduktor					a5	b5	f5	e5	s5	d1	to1	l1	l5	l6	t5	u5	DR	k6	z5	
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.																	
-	-	B38	38B	-A	(71)	136	95	4.0	116	M8x14	16	k6	40	32	4	18.0	5	M5x12.5	61	125.5
					(80)	140	95	4.0	116	M8x14	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	61	160.5
					(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	170.5
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	186.5
38	-	38 48	48B	-A	(71)	136	95	4.0	116	M8x14	16	k6	40	32	4	18.0	5	M5x12.5	61	151.0
					(80)	140	95	4.0	116	M8x14	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	61	186.0
					(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	196.0
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	212.0
-	38	-	-	-A	(71)	136	95	4.0	116	M8x14	16	k6	40	32	4	18.0	5	M5x12.5	61	166.0
					(80)	140	95	4.0	116	M8x14	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	61	201.0
					(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	211.0
48	-	68	68B	-A	(71)	136	95	4.0	116	M8x14	16	k6	40	32	4	18.0	5	M5x12.5	61	145.5
					(80)	140	95	4.0	116	M8x14	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	61	180.5
					(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	190.5
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	206.5
					(112)	178	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	207.5
-	48	-	-	-A	(71)	136	95	4.0	116	M8x14	16	k6	40	32	4	18.0	5	M5x12.5	61	162.5
					(80)	140	95	4.0	116	M8x14	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	61	197.5
					(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	207.5
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	223.5
68	-	88	88B	-A	(71)	136	95	4.0	116	M8x14	16	k6	40	32	4	18.0	5	M5x12.5	61	139.5
					(80)	140	95	4.0	116	M8x14	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	61	174.5
					(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	184.5
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	200.5
					(112)	178	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	199.5
(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168	284.0					
-	68	-	-	-A	(71)	136	95	4.0	116	M8x14	16	k6	40	32	4	18.0	5	M5x12.5	61	158.0
					(80)	140	95	4.0	116	M8x14	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	61	193.0
					(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	203.0
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	219.0

Adapter A (kontynuacja)



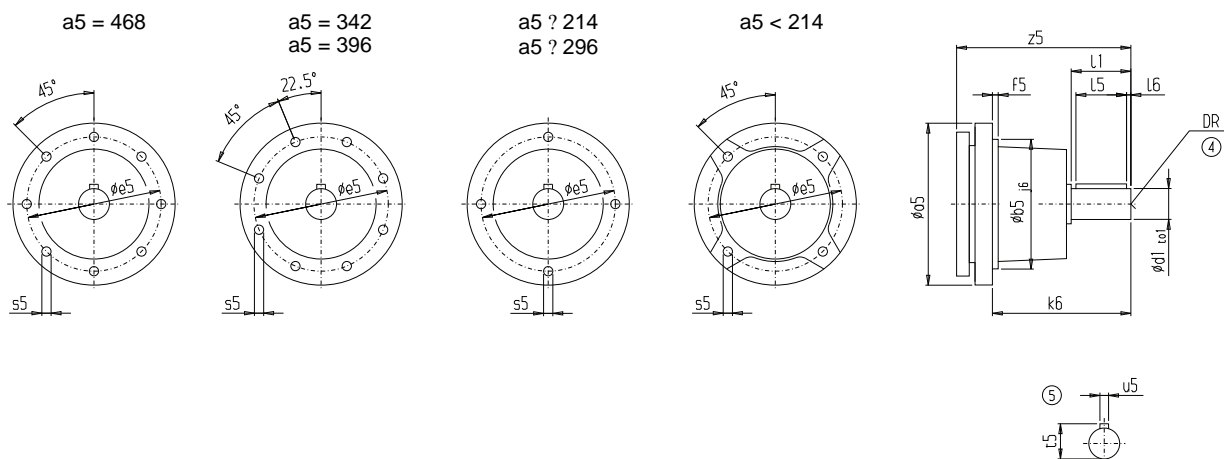
Reduktor					a5	b5	f5	e5	s5	d1	to1	l1	l5	l6	t5	u5	DR	k6	z5	
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.																	
-	88	-	-	-A	(71)	136	95	4.0	116	M8x14	16	k6	40	32	4	18.0	5	M5x12.5	61	149.5
					(80)	140	95	4.0	116	M8x14	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	61	184.5
					(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	194.5
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	210.5
					(112)	178	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	210.0
					(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168	293.5
108	-	128	128B	-A	(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	157.5
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	170.5
					(112)	178	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	169.0
					(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168	252.5
					(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215	297.0
					(200)	296	195	5.0	230	M16x28	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	235	317.5
-	108	-	-	-A	(80)	140	95	4.0	116	M8x14	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	61	178.5
					(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	188.5
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	204.5
					(112)	178	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	201.0
					(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168	285.5
					(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215	327.0
128	-	148	148B	-A	(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	161.0
					(112)	178	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	158.5
					(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168	242.0
					(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215	280.5
					(200)	296	195	5.0	230	M16x28	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	235	304.0
					(225)	342	250	5.0	300	M16x22	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	259	361.5
-	128	-	-	-A	(90)	140	95	4.0	116	M8x14	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	71	181.5
					(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	197.5
					(112)	178	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83	193.0
					(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168	276.5
					(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215	318.0
					(200)	296	195	5.0	230	M16x28	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	235	341.5

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

Wymiary

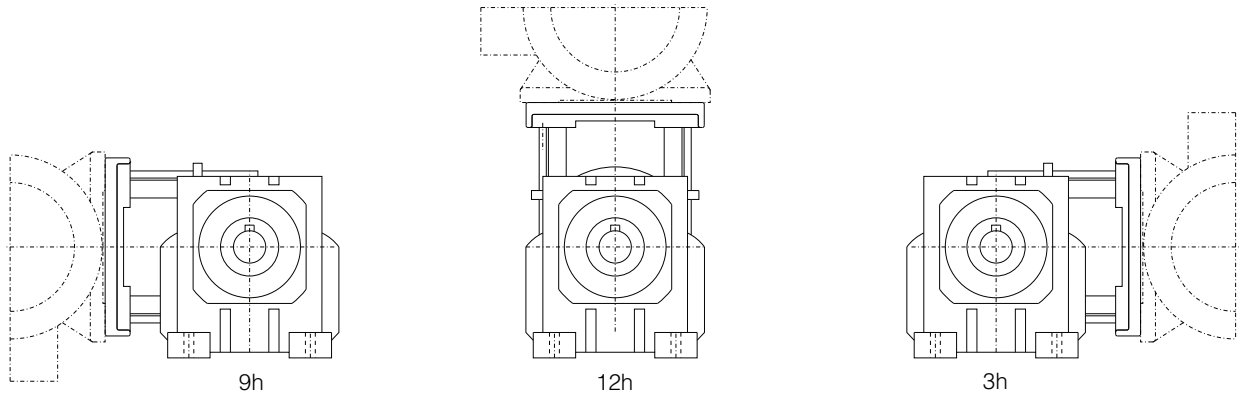
Adapter A (kontynuacja)



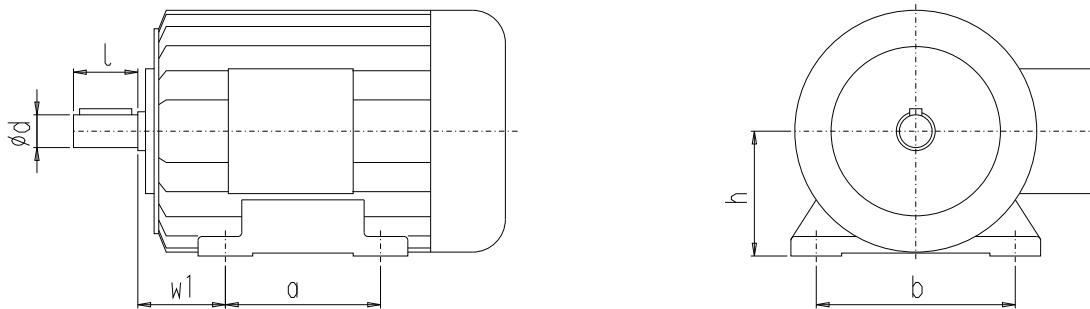
Reduktor																				
E.Z.	D.	K./C.	FZ./FD.		a5	b5	f5	e5	s5	d1	to1	l1	l5	l6	t5	u5	DR	k6	z5	
148	-	168	168B	-A	(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168.0	234.0
					(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215.0	273.0
					(200)	296	195	5.0	230	M16x28	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	235.0	296.5
					(225)	342	250	5.0	300	M16x22	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	259.0	354.0
					(250)	396	250	5.0	300	M16x22	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	259.0	353.5
					(280)	468	250	5.0	300	M20x34	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	300.5	361.5
-	148	-	-	-A	(100)	174	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83.0	192.5
					(112)	178	120	4.0	145	M10x17	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	83.0	190.0
					(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168.0	272.5
					(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215.0	311.5
					(200)	296	195	5.0	230	M16x28	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	235.0	335.0
					(225)	342	250	5.0	300	M16x22	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	259.0	392.5
168	-	188	188B	-A	(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168.0	220.0
					(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215.0	259.0
					(200)	296	195	5.0	230	M16x28	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	235.0	282.5
					(225)	342	250	5.0	300	M16x22	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	259.0	340.0
					(250)	396	250	5.0	300	M16x22	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	259.0	339.5
					(280)	468	250	5.0	300	M20x34	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	288.5	347.5
-	168	-	-	-A	(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168.0	261.0
					(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215.0	300.0
					(200)	296	195	5.0	230	M16x28	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	235.0	323.5
					(225)	342	250	5.0	300	M16x22	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	259.0	381.0
					(250)	396	250	5.0	300	M16x22	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	259.0	380.5
					(280)	468	250	5.0	300	M20x34	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	288.5	347.5
188	-	-	-	A-	(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215.0	259.0
					(200)	296	195	5.0	230	M16x28	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	235.0	282.5
					(225)	342	250	5.0	300	M16x22	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	259.0	340.0
					(250)	396	250	5.0	300	M16x22	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	259.0	339.5
					(280)	485	250	5.0	300	M20x34	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	286.0	347.5
					(280)	485	250	5.0	300	M20x34	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	286.0	347.5
-	188	-	-	-A	(132)	214	160	3.5	184	M16x22	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	168.0	220.0
					(160)	251	160	5.0	184	M16x28	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	215.0	259.0
					(200)	296	195	5.0	230	M16x28	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	235.0	282.5
					(225)	342	250	5.0	300	M16x22	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	259.0	340.0
					(250)	396	250	5.0	300	M16x22	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	259.0	339.5
					(280)	485	250	5.0	300	M20x34	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	286.0	347.5

Adapter P

Pozycja platformy silnikowej



Wymiary montażowe dla silników AC z chłodzeniem własnym, pozycja montażowa IMB3 wg DIN 42673/1



Rozmiar	d	l	w1	h	a	b
80	19	40	50	80	100	125
90S	24	50	56	90	100	140
90L					125	
100L	28	60	63	100	140	160
112M	28	60	70	112	140	190
132S	38	80	89	132	140	216
132M					178	
160M	42	110	108	160	210	254
160L					254	
180M	48	110	121	180	241	279
180L					279	
200L	55	110	133	200	305	318
225S	55	110	149	225	286	356
225M	60*	140*			311	
250M	60 65*	140	168	250	349	406
280S	65	140	190	280	368	457
280M	75*				419	

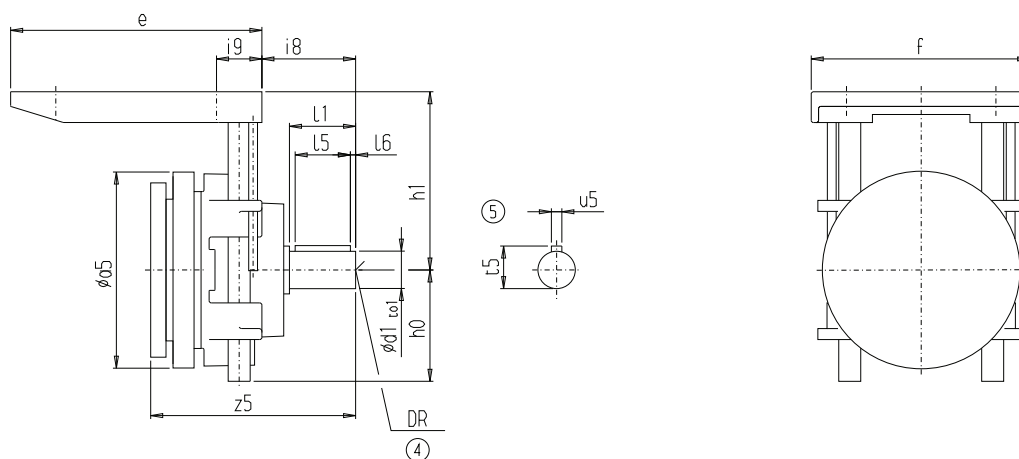
* 4- oraz multi-biegunowe silniki

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

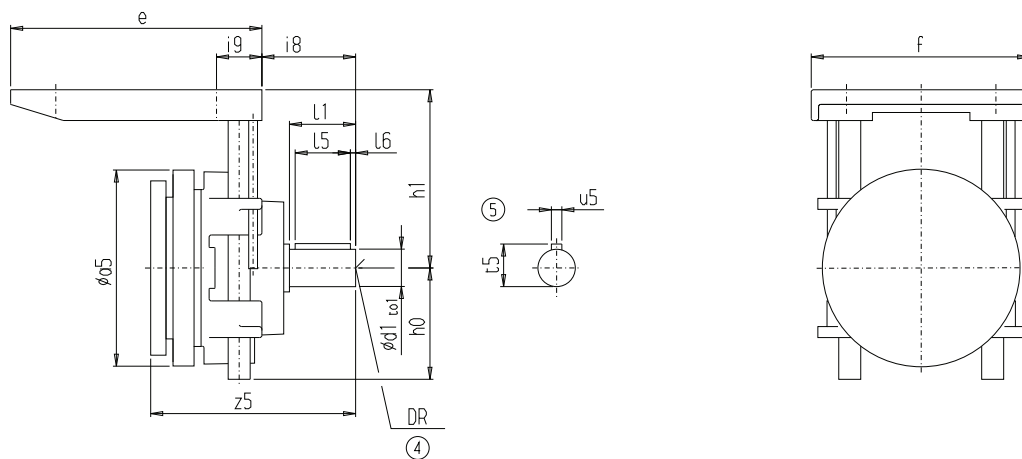
Wymiary

Adapter P (kontynuacja)



Reduktor		12h										3/9h										
		a5	e	f	i9	h0	h1	h1	h0	h1	h1	d1	to1	l1	l5	l6	t5	u5	DR	i8	z5	
						Max.	Min.	Max.	Max.	Min.	Max.											
F.38B	-P	(80)	140	225	174	44	88	130	225	88	130	225	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	160.5
		(90)	140	225	174	53	88	130	225	88	130	225	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	170.5
		(100)	174	250	232	60	88	145	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	186.5
E./Z.38 K38/48 C.38/48	-P	(80)	140	225	174	44	88	130	235	88	130	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	185.5
		(90)	140	225	174	53	88	130	235	88	130	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	195.5
		(100)	174	250	232	60	88	145	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	211.5
D.38	-P	(80)	140	225	174	44	88	130	235	88	130	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	200.5
		(90)	140	225	174	53	88	130	235	88	130	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	210.0
E./Z.48	-P	(80)	140	225	174	44	88	130	235	88	140	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	180.0
		(90)	140	225	174	53	88	130	235	88	140	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	190.0
		(100)	174	250	232	60	88	145	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	206.0
		(112)	178	250	232	67	88	145	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	207.0
D.48	-P	(80)	140	225	174	44	88	130	235	88	140	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	197.0
		(90)	140	225	174	53	88	130	235	88	140	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	207.0
		(100)	174	250	232	60	88	145	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	223.0
F.48B	-P	(80)	140	225	174	44	88	130	225	88	130	225	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	186.0
		(90)	140	225	174	53	88	130	225	88	130	225	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	196.0
		(100)	174	250	232	60	88	145	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	212.0
		(112)	178	250	232	67	88	145	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	181.0
E.68	-P	(80)	140	225	174	44	88	140	235	88	130	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	174.0
		(90)	140	225	174	53	88	140	235	88	130	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	184.0
		(100)	174	250	232	60	88	150	240	88	150	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	200.0
		(112)	178	250	232	67	88	150	240	88	150	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	199.0
D.68	-P	(132)	214	374	300	84	209	180	270	184	180	270	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	283.5
		(80)	140	225	174	44	88	140	235	88	160	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	192.5
		(90)	140	225	174	53	88	140	235	88	160	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	202.5
Z.68	-P	(100)	174	250	232	60	88	145	240	88	160	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	218.5
		(80)	140	225	174	44	88	140	235	88	160	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	174.0
		(90)	140	225	174	53	88	140	235	88	160	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	184.0
	-P	(112)	178	250	232	67	88	145	240	88	160	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	200.0
		(132)	214	374	300	84	139	180	230	139	180	230	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	283.5

Adapter P (kontynuacja)



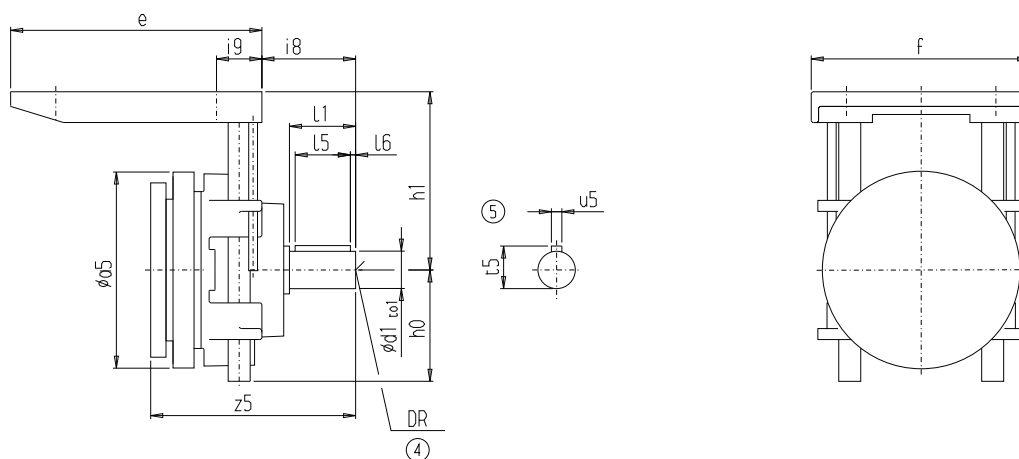
Reduktor		12h																			3/9h		
		a5	e	f	i9	h0	h1	h1	h0	h1	h1	d1	to1	l1	i5	i6	t5	u5	DR	i8	z5		
						Max.	Min.	Max.	Max.	Min.	Max.												
K.68	-P	(80)	140	225	174	44	88	140	235	88	160	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	180.5	
		(90)	140	225	174	53	88	140	235	88	160	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	190.5	
		(100)	174	250	232	60	88	145	240	88	160	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	206.5	
		(112)	178	250	232	67	88	145	240	88	160	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	207.5	
F.68B	-P	(80)	140	225	174	44	88	140	225	88	140	225	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	180.5	
		(90)	140	225	174	53	88	140	225	88	140	225	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	190.5	
		(100)	174	250	232	60	88	145	240	88	148	238	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	206.5	
		(112)	178	250	232	67	88	145	240	88	148	238	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	207.5	
C.68	-P	(80)	140	225	174	44	88	170	235	88	140	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	180.0	
		(90)	140	225	174	53	88	170	235	88	140	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	190.0	
		(100)	174	250	232	60	88	175	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	206.0	
		(112)	178	250	232	67	88	175	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	207.0	
E.88	-P	(90)	140	225	174	53	88	165	235	88	160	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	169.0	
		(100)	174	250	232	60	88	160	240	88	160	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	182.5	
		(112)	178	250	232	67	88	160	240	88	160	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	180.5	
		(132)	214	374	300	84	139	200	270	139	180	270	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x29	85	265.0	
Z.88	-P	(160)	251	374	300	86	139	200	270	134	180	270	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	308.5	
		(90)	140	225	174	53	88	160	235	88	190	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	169.0	
		(100)	174	250	232	60	88	160	240	88	190	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	182.5	
		(112)	178	250	232	67	88	160	240	88	190	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	180.5	
K.88	-P	(132)	214	374	300	84	154	180	230	124	220	270	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x29	85	265.0	
		(160)	251	374	300	86	209	180	230	184	220	270	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	308.5	
		(80)	140	225	174	44	88	140	235	88	160	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	174.5	
		(90)	140	225	174	53	88	160	235	88	190	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	184.5	
F.88B	-P	(100)	174	250	232	60	88	160	240	88	190	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	200.5	
		(112)	178	250	232	67	88	160	240	88	190	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	199.5	
		(132)	214	374	300	84	139	180	230	139	180	230	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	284.0	
		(80)	140	225	174	44	88	163	228	88	168	228	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	174.5	
F.88B	-P	(90)	140	225	174	53	88	163	228	88	168	228	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	184.5	
		(100)	174	250	232	60	88	163	238	88	160	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	200.5	
		(112)	178	250	232	67	88	163	238	88	160	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	199.5	
		(132)	214	374	300	84	137	178	228	127	188	228	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	284.0	

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

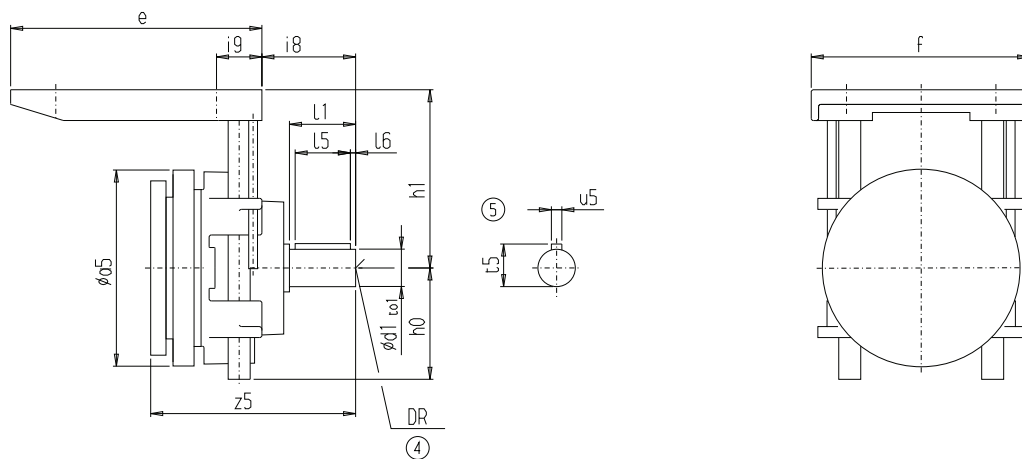
Wymiary

Adapter P (kontynuacja)



Reduktor		12h																			3/9h		
		a5	e	f	i9	h0	h1	h1	h0	h1	h1	d1	to1	l1	l5	l6	t5	u5	DR	i8	z5		
						Max.	Min.	Max.	Max.	Min.	Max.												
C.88	-P	(80)	140	225	174	44	88	200	235	88	150	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	174.0	
		(90)	140	225	174	53	88	200	235	88	150	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	184.0	
		(100)	174	250	232	60	88	200	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	200.0	
		(112)	178	250	232	67	88	200	240	88	145	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	199.0	
		(132)	214	374	300	84	139	220	270	134	220	270	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	283.5	
D.88	-P	(80)	140	225	174	44	88	160	235	88	190	235	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	184.0	
		(90)	140	225	174	53	88	160	235	88	190	235	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	194.0	
		(100)	174	250	232	60	88	160	240	88	190	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	210.0	
		(112)	178	250	232	67	88	160	240	88	190	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	209.5	
		(132)	214	374	300	84	134	180	230	124	220	270	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	293.0	
E.108	-P	(90)	140	225	174	53	88	195	300	88	195	300	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	157.5	
		(100)	174	250	232	60	88	220	320	88	220	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	170.5	
		(112)	178	250	232	67	88	220	320	88	220	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	169.0	
		(132)	214	374	300	84	209	240	340	184	220	340	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x30	85	252.5	
		(160)	251	374	300	86	184	240	340	159	220	340	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	297.0	
Z.108	-P	(90)	140	225	174	53	88	190	300	88	230	300	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	157.5	
		(100)	174	250	232	60	88	220	320	88	230	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	170.5	
		(112)	178	250	232	67	88	220	320	88	230	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	169.0	
		(132)	214	374	300	84	134	220	270	209	255	300	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x30	85	252.5	
		(160)	251	374	300	86	134	220	270	209	255	305	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	297.0	
K.108	-P	(80)	140	225	174	53	88	190	300	88	230	300	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	159.5	
		(90)	140	225	174	53	88	190	300	88	230	300	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	169.5	
		(100)	174	250	232	60	88	220	320	88	230	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	183.0	
		(112)	178	250	232	67	88	220	320	88	230	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	181.0	
		(132)	214	374	300	84	154	180	230	124	220	270	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x30	85	265.5	
		(160)	251	374	300	86	209	180	230	184	220	270	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	309.0	

Adapter P (kontynuacja)



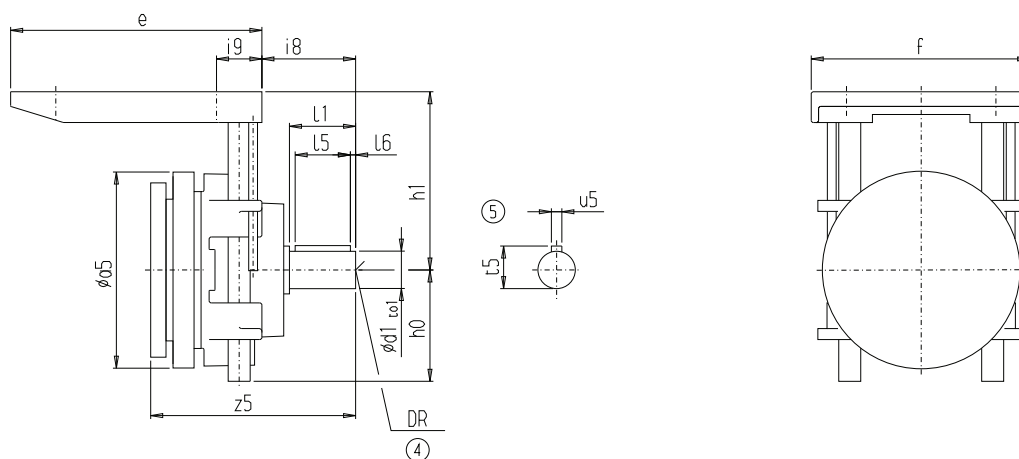
Reduktor		12h																			3/9h		
		a5	e	f	i9	h0	h1	h1	h0	h1	h1	d1	to1	l1	i5	i6	t5	u5	DR	i8	z5		
						Max.	Min.	Max.	Max.	Min.	Max.												
F.108B	-P	(80)	140	225	174	44	88	190	295	88	190	295	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	159.5	
		(90)	140	225	174	53	88	190	295	88	190	295	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	169.5	
		(100)	174	250	232	60	88	223	318	88	190	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	183.0	
		(112)	178	250	232	67	88	223	318	88	190	240	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	181.0	
		(132)	214	374	300	84	143	207	257	135	215	265	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	265.5	
		(160)	251	374	300	86	143	207	257	135	215	265	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	309.0	
D.108	-P	(80)	140	225	174	44	88	190	300	88	230	300	19	k6	40	32	4	21.5	6	M6x16	53	178.0	
		(90)	140	225	174	53	88	190	300	88	230	300	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	188.0	
		(100)	174	250	232	60	88	220	320	88	230	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	204.0	
		(112)	178	250	232	67	88	220	320	88	230	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	200.5	
		(132)	214	374	300	84	209	220	270	209	255	300	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	285.0	
		(160)	251	374	300	86	209	220	270	209	255	305	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	326.5	
E.128	-P	(100)	174	250	232	60	88	220	320	88	220	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	161.0	
		(112)	178	250	232	67	88	220	320	88	220	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	158.5	
		(132)	214	374	300	84	154	250	340	124	250	340	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x31	85	242.0	
		(160)	251	374	300	86	209	250	340	184	250	340	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	280.5	
		(180)	296	476	400	96	243	270	352	243	270	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	304.0	
		(200)	296	476	400	108	243	270	352	243	270	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	304.0	
		(225)	342	557	480	142	209	295	345	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	361.5	
Z.128	-P	(100)	174	250	232	60	88	220	320	88	255	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	161.0	
		(112)	178	250	232	67	88	220	320	88	255	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	158.5	
		(132)	214	374	300	84	139	255	305	134	280	330	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x31	85	242.0	
		(160)	251	374	300	86	139	255	305	134	280	330	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	280.5	
		(180)	296	476	400	96	233	253	352	209	293	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	304.0	
		(200)	296	476	400	108	233	253	352	209	293	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	304.0	
		(225)	342	557	480	142	199	295	340	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	361.5	
K.128	-P	(90)	140	225	174	53	88	230	300	88	255	300	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	158.0	
		(100)	174	250	232	60	88	220	320	88	255	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	171.0	
		(112)	178	250	232	67	88	220	320	88	255	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	169.5	
		(132)	214	374	300	84	134	220	270	209	255	300	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	253.0	
		(160)	251	374	300	86	134	220	270	209	255	305	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	297.5	
		(180)	296	476	400	96	196	243	352	261	243	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	318.0	
(200)	296	476	400	108	196	243	352	261	243	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	318.0			

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

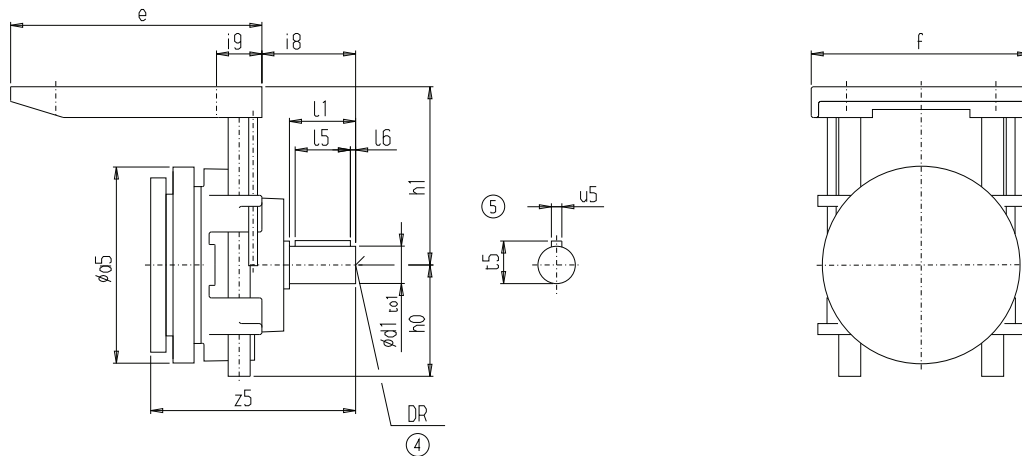
Wymiary

Adapter P (kontynuacja)



Reduktor		12h																			3/9h		
		a5	e	f	i9	h0	h1	h1	h0	h1	h1	d1	to1	l1	l5	l6	t5	u5	DR	i8	z5		
						Max.	Min.	Max.	Max.	Min.	Max.												
F.128B	-P	(90)	140	225	174	53	88	235	295	88	230	295	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	158.0	
		(100)	174	250	232	60	88	250	320	88	235	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	171.0	
		(112)	178	250	232	67	88	250	320	88	235	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	169.5	
		(132)	214	374	300	84	195	265	365	175	285	365	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	253.0	
		(160)	251	374	300	86	195	265	365	175	285	365	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	297.5	
		(180)	296	476	400	96	217	268	358	217	268	358	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	318.0	
		(200)	296	476	400	108	217	268	358	217	268	358	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	318.0	
D.128	-P	(90)	140	225	174	53	88	230	300	88	255	300	24	k6	50	40	5	27.0	8	M8x19	63	181.0	
		(100)	174	250	232	60	88	220	320	88	255	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	197.0	
		(112)	178	250	232	67	88	220	320	88	255	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	192.5	
		(132)	214	374	300	84	139	255	305	134	280	330	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	276.0	
		(160)	251	374	300	86	139	255	305	134	280	330	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	317.5	
		(180)	296	476	400	96	233	253	352	209	293	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	341.0	
		(200)	296	476	400	108	233	253	352	209	293	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	341.0	
E.148	-P	(132)	214	374	300	84	134	280	380	209	280	380	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x32	85	234.0	
		(160)	251	374	300	86	134	280	380	209	280	380	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	273.0	
		(180)	296	476	400	96	193	300	425	233	300	425	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	296.5	
		(200)	296	476	400	108	193	300	425	233	300	425	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	296.5	
		(225)	342	557	480	142	254	315	415	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	354.0	
		(250)	396	557	480	161	254	305	350	-	-	-	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	147	353.5	
		(280)	468	666	558	173	265	399	429	-	-	-	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	171	365.5	
D.148	-P	(100)	174	250	232	60	88	245	320	88	280	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	192.0	
		(112)	178	250	232	67	88	245	320	88	280	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	189.5	
		(132)	214	374	300	84	184	280	330	159	305	355	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	272.0	
		(160)	251	374	300	86	184	280	330	159	305	355	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	311.0	
		(180)	296	476	400	96	248	318	407	248	318	407	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	334.5	
		(200)	296	476	400	108	248	293	352	261	318	407	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	334.5	
		(225)	342	557	480	142	199	305	350	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	392.0	
Z.148	-P	(132)	214	374	300	84	184	280	330	159	305	355	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	234.0	
		(160)	251	374	300	86	184	280	330	159	305	355	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	273.0	
		(180)	296	476	400	96	248	318	407	248	318	407	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	296.5	
		(200)	296	476	400	108	248	293	352	248	318	407	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	296.5	
		(225)	342	557	480	142	199	305	350	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	354.0	
		(250)	396	557	480	161	254	305	350	-	-	-	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	147	353.5	
		(280)	468	666	558	173	265	399	429	-	-	-	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	171	365.5	

Adapter P (kontynuacja)



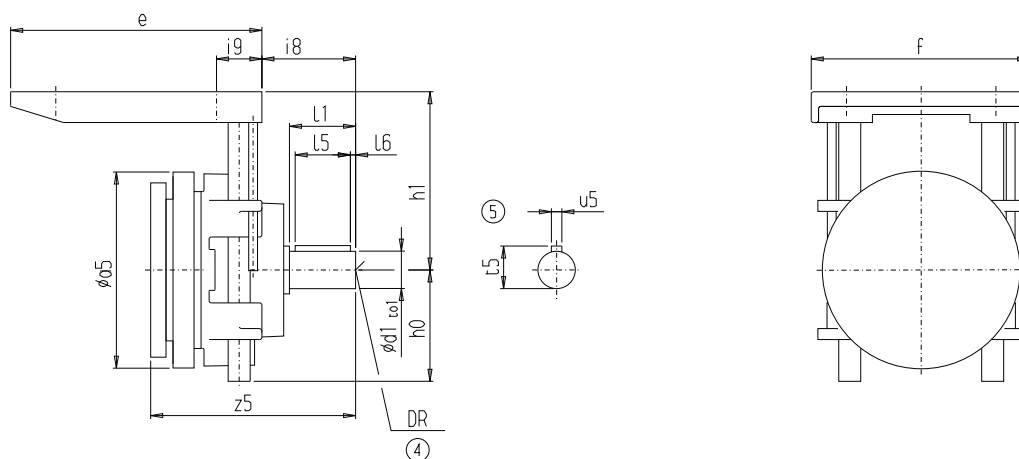
Reduktor		12h																			3/9h		
		a5	e	f	i9	h0	h1	h1	h0	h1	h1	d1	to1	l1	i5	i6	t5	u5	DR	i8	z5		
						Max.	Min.	Max.	Max.	Min.	Max.												
K.148	-P	(100)	174	250	232	60	88	245	320	88.0	280	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	161.5	
		(112)	178	250	232	67	88	245	320	88.0	280	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	159.0	
		(132)	214	374	300	84	139	255	305	184.0	280	330	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	242.5	
		(160)	251	374	300	86	139	255	305	184.0	280	330	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	281.0	
		(180)	296	476	400	96	193	293	352	236.0	253	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	304.5	
		(200)	296	476	400	108	193	293	352	236.0	253	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	304.5	
		(225)	342	557	480	142	199	345	390	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	362.0	
F.148B	-P	(100)	174	250	232	60	88	255	320	88.0	255	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	161.5	
		(112)	178	250	232	67	88	255	320	88.0	255	320	28	k6	60	50	5	31.0	8	M10x22	73	159.0	
		(132)	214	374	300	84	170	290	365	175.0	285	365	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	242.5	
		(160)	251	374	300	86	170	290	365	175.0	285	365	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	281.0	
		(180)	296	476	400	96	192	293	358	198.0	287	357	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	304.5	
		(200)	296	476	400	108	192	293	358	198.0	287	357	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	304.5	
		(225)	342	557	480	142	244	323	353	187.5	393	423	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	362.0	
D.168	-P	(132)	214	374	300	84	154	310	360	124.0	340	390	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	260.5	
		(160)	251	374	300	86	154	310	360	124.0	340	390	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	299.5	
		(180)	296	476	400	96	239	337	407	233.0	343	407	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	323.0	
		(200)	296	476	400	108	239	337	407	233.0	343	407	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	323.0	
		(225)	342	557	480	142	199	345	390	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	380.5	
Z168	-P	(132)	214	374	300	84	154	310	360	124.0	340	390	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	219.5	
		(160)	251	374	300	86	154	310	360	124.0	340	390	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	258.5	
		(180)	296	476	400	96	239	337	407	233.0	343	407	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.0	
		(200)	296	476	400	108	239	337	407	233.0	343	407	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.0	
		(225)	342	557	480	142	199	345	390	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	339.5	
		(250)	396	557	480	161	194	345	390	-	-	-	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	147	339.0	
		(280)	468	666	558	173	202	402	432	-	-	-	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	171	347.5	
K.168	-P	(132)	214	374	300	84	184	280	330	159.0	305	355	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	234.5	
		(160)	251	374	300	86	184	280	330	159.0	305	355	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	273.5	
		(180)	296	476	400	96	239	337	407	209.0	277	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	297.0	
		(200)	296	476	400	108	239	337	407	209.0	277	352	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	297.0	
		(225)	342	557	480	142	199	390	435	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	354.5	
		(250)	396	557	480	161	199	390	435	-	-	-	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	147	354.0	
		(280)	468	666	558	173	180	472	502	-	-	-	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	171	365.5	

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

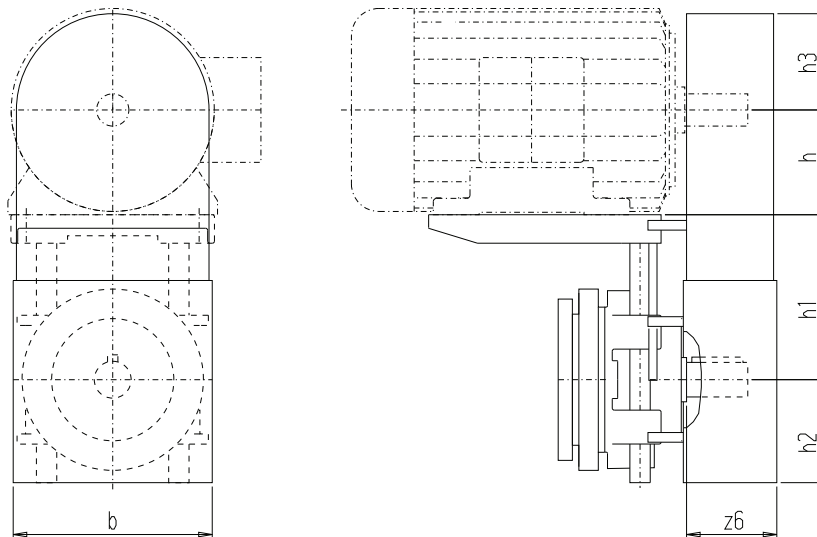
Wymiary

Adapter P (kontynuacja)



Reduktor	12h																			3/9h				
	a5	e	f	i9	h0	h1	h1	h0	h1	h1	d1	to1	l1	l5	l6	t5	u5	DR	i8	z5				
					Max.	Min.	Max.	Max.	Min.	Max.														
F.168B -P	(132)	214	374	300	84	152.0	308	368	155.0	305	365	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	234.5			
	(160)	251	374	300	86	152.0	308	368	155.0	305	365	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	273.5			
	(180)	296	476	400	96	258.0	318	432	262.0	313	428	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	297.0			
	(200)	296	476	400	108	258.0	318	432	262.0	313	428	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	297.0			
	(225)	342	557	480	142	218.5	393	423	218.5	393	423	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	354.5			
	(250)	396	557	480	161	255.5	356	386	187.5	424	454	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	147	354.0			
	(280)	468	666	558	173	253.0	399	429	252.0	400	430	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	171	365.5			
D.188 -P	(132)	214	374	300	84	120.0	340	380	125.0	372	412	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	219.5			
	(160)	251	374	300	86	120.0	340	380	125.0	372	412	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	258.5			
	(180)	296	476	400	96	207.0	368	433	193.0	382	432	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.0			
	(200)	296	476	400	108	207.0	368	433	193.0	382	432	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.0			
	(225)	342	557	480	142	193.5	393	423	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	339.5			
	(250)	396	557	480	161	193.5	418	448	-	-	-	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	147	339.0			
	(280)	468	666	558	173	201.0	399	424	-	-	-	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	171	347.5			
Z188 -P	(160)	251	374	300	86	120.0	340	380	125.0	372	412	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	259.0			
	(180)	296	476	400	96	207.0	368	433	193.0	382	432	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.5			
	(200)	296	476	400	108	207.0	368	433	193.0	382	432	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.5			
	(225)	342	557	480	142	193.5	393	423	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	340.0			
	(250)	396	557	480	161	193.5	418	448	-	-	-	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	147	339.5			
	(280)	468	666	558	173	201.0	399	424	-	-	-	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	171	347.5			
	(132)	214	374	300	84	140.0	360	410	160.0	300	370	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	220.0			
K188 -P	(160)	251	374	300	86	140.0	360	410	160.0	300	370	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	259.0			
	(180)	296	476	400	96	197.0	378	433	183.0	302	357	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.5			
	(200)	296	476	400	108	197.0	378	433	183.0	302	357	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.5			
	(225)	342	557	480	142	223.5	463	493	-	-	-	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	340.0			
	(250)	396	557	480	161	193.5	493	523	-	-	-	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	147	339.5			
	(132)	214	374	300	84	125.0	335	375	125.0	335	375	38	k6	80	70	5	41.0	10	M12x28	85	220.0			
	F.188B -P	(160)	251	374	300	86	125.0	335	375	125.0	335	375	42	k6	110	90	10	45.0	12	M16x36	132	259.0		
(180)		296	476	400	96	228.0	347	432	232.0	343	428	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.5			
(200)		296	476	400	108	228.0	347	432	232.0	343	428	55	m6	110	90	10	59.0	16	M20x42	135	282.5			
(225)		342	557	480	142	196.5	390	420	223.5	463	493	60	m6	140	110	15	64.0	18	M20x42	147	340.0			
(250)		396	557	480	161	192.5	419	449	187.5	424	454	65	m6	140	110	15	69.0	18	M20x42	147	339.5			
(280)		468	666	558	173	186.5	463	493	181.0	471	501	70	m6	140	110	15	74.5	20	M20x42	171	347.5			

Ośłona kół pasowych dla wykonania z platformą silnikową PS



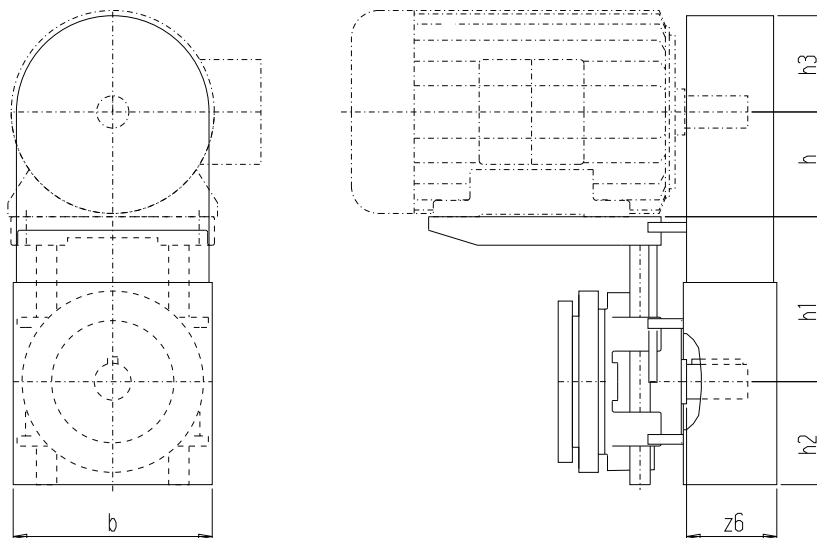
Reduktor		12h		3/9h		h	h2	h3	z6	b	
		h1	h1	h1	h1						
		Min.	Max.	Min.	Max.						
B.38 F.38B/48B	-PS	(80)	130	225	130	225	80	88	97	71	190
		(90)	130	225	130	225	90	88	97	71	190
		(100)	145	240	145	240	100	88	132	83	248
E./Z.38 C.38/48 K.38/48	-PS	(80)	130	235	130	235	80	88	97	71	190
		(90)	130	235	130	235	90	88	97	71	190
		(100)	145	240	145	240	100	88	132	83	248
D.38	-PS	(80)	130	235	130	235	80	88	97	71	190
		(90)	130	235	130	235	90	88	97	71	190
E./Z.48	-PS	(80)	130	235	140	235	80	88	97	71	190
		(90)	130	235	140	235	90	88	97	71	190
		(100)	145	240	145	240	100	88	132	83	248
		(112)	145	240	145	240	112	88	120	83	248
D.48	-PS	(80)	130	235	140	235	80	88	97	71	190
		(90)	130	235	140	235	90	88	97	71	190
		100	145	240	145	240	100	88	132	83	248
E./Z.68 C.68 K.68	-PS	(80)	140	235	160	235	80	88	97	71	190
		(90)	140	235	160	235	90	88	97	71	190
		(100)	145	240	160	240	100	88	132	83	248
		(112)	145	240	160	240	112	88	120	83	248
		(132)	180	230	180	230	132	135	140	147	288
F.68B	-PS	(80)	140	225	140	225	80	88	97	71	190
		(90)	140	225	140	225	90	88	97	71	190
		(100)	145	240	148	238	100	88	132	83	248
		(112)	145	240	148	238	112	88	120	83	248
D.68	-PS	(80)	140	235	160	235	80	88	97	71	190
		(90)	140	235	160	235	90	88	97	71	190
		(100)	145	240	160	240	100	88	132	83	248
E./Z.88	-PS	(90)	160	235	190	235	90	88	97	71	190
		(100)	160	240	190	240	100	88	132	83	248
		(112)	160	240	190	240	112	88	120	83	248
		(132)	180	230	220	270	132	135	140	147	288
		(160)	180	230	220	270	160	135	140	135	288

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

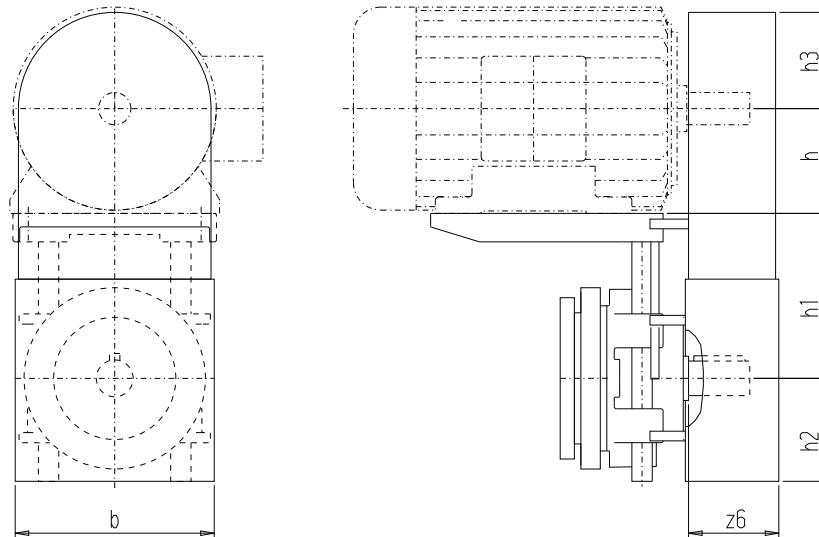
Wymiary

Ośłona kół pasowych dla wykonania z platformą silnikową PS (kontynuacja)



Reduktor		12h		3/9h		h	h2	h3	z6	b	
		h1	h1	h1	h1						
		Min.	Max.	Min.	Max.						
F.88B	-PS	(80)	163	228	168	228	80	88	97	71	190
		(90)	163	228	168	228	90	88	97	71	190
		(100)	163	238	160	240	100	88	132	83	248
		(112)	163	238	160	240	112	88	120	83	248
		(132)	178	228	188	228	132	135	140	147	288
C.88	-PS	(80)	160	235	190	235	80	88	97	71	190
		(90)	160	235	190	235	90	88	97	71	190
		(100)	160	240	190	240	100	88	132	83	248
		(112)	160	240	190	240	112	88	120	83	248
		(132)	180	230	180	230	132	135	140	147	288
K.88	-PS	(80)	160	235	190	235	80	88	97	71	190
		(90)	160	235	190	235	90	88	97	71	190
		(100)	160	240	190	240	100	88	132	83	248
		(112)	160	240	190	240	112	88	120	83	248
		(132)	180	230	180	230	132	135	140	147	288
D.88	-PS	(80)	160	235	190	235	80	88	97	71	190
		(90)	160	235	190	235	90	88	97	71	190
		(100)	160	240	190	240	100	88	132	83	248
		(112)	160	240	190	240	112	88	120	83	248
		(132)	180	230	220	270	132	135	140	147	288
E./Z.108 K.108	-PS	(80)	190	300	230	300	80	88	97	71	190
		(90)	190	300	230	300	90	88	97	71	190
		(100)	220	320	230	320	100	88	132	83	248
		(112)	220	320	230	320	112	88	120	83	248
		(132)	220	270	255	305	132	135	140	147	288
		(160)	220	270	255	305	160	135	140	135	288
		(180)	268	352	268	352	180	205	182	134	372
		(200)	268	352	268	352	200	205	182	134	372

Ośłona kół pasowych dla wykonania z platformą silnikową PS (kontynuacja)



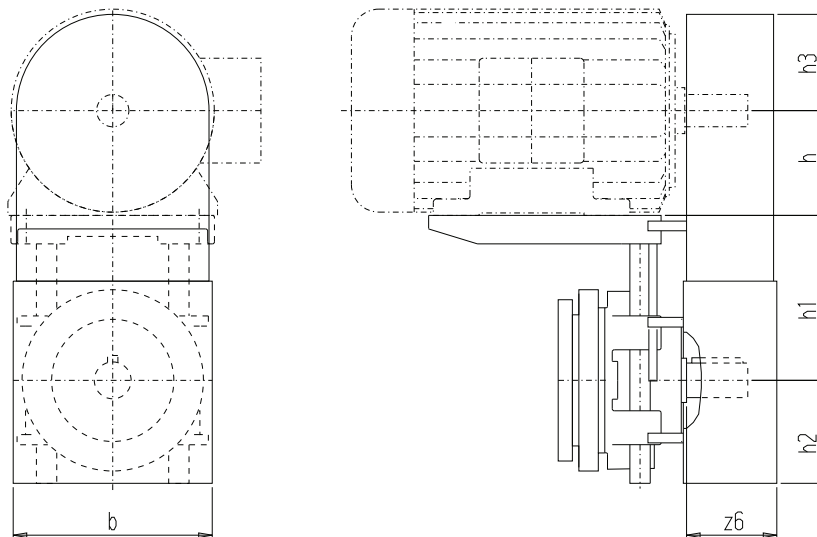
Reduktor		12h		3/9h		h	h2	h3	z6	b	
		h1	h1	h1	h1						
		Min.	Max.	Min.	Max.						
F.108B	-PS	(80)	190	295	190	295	80	88	97.0	71	190
		(90)	190	295	190	295	90	88	97.0	71	190
		(100)	223	318	190	240	100	88	132.0	83	248
		(112)	223	318	190	240	112	88	120.0	83	248
		(132)	207	257	215	265	132	135	140.0	147	288
		(160)	207	257	215	265	160	135	140.0	135	288
D.108	-PS	(80)	190	300	23	300	80	88	97.0	71	190
		(90)	190	300	230	300	90	88	97.0	71	190
		(100)	220	320	230	320	100	88	132.0	83	248
		(112)	220	320	230	320	112	88	120.0	83	248
		(132)	220	270	255	305	132	135	140.0	147	288
		(160)	220	270	255	305	160	135	140.0	135	288
E./Z.128	-PS	(100)	220	320	255	320	100	88	132.0	83	248
		(112)	220	320	255	320	112	88	120.0	83	248
		(132)	255	305	280	330	132	135	140.0	147	288
		(160)	255	305	280	330	160	135	140.0	135	288
		(180)	253	352	293	352	180	205	182.0	134	372
		(200)	253	352	293	352	200	205	182.0	134	372
		(225)	295	340	-	-	225	215	232.5	174	428
F.128B	-PS	(90)	235	295	230	295	90	88	97.0	71	190
		(100)	250	320	235	320	100	88	132.0	83	248
		(112)	250	320	235	320	112	88	120.0	83	248
		(132)	265	365	285	365	132	135	140.0	147	288
		(160)	265	365	285	330	160	135	140.0	135	288
		(180)	268	358	268	358	180	205	182.0	134	372
		(200)	268	358	268	358	200	205	182.0	134	372
K.128	-PS	(90)	230	300	255	300	90	88	97.0	71	190
		(100)	220	320	255	320	100	88	132.0	83	248
		(112)	220	320	255	320	112	88	120.0	83	248
		(132)	220	270	255	305	132	135	140.0	147	288
		(160)	220	270	255	305	160	135	140.0	135	288
		(180)	243	352	243	352	180	205	182.0	134	372
		(200)	243	352	243	352	200	205	182.0	134	372

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

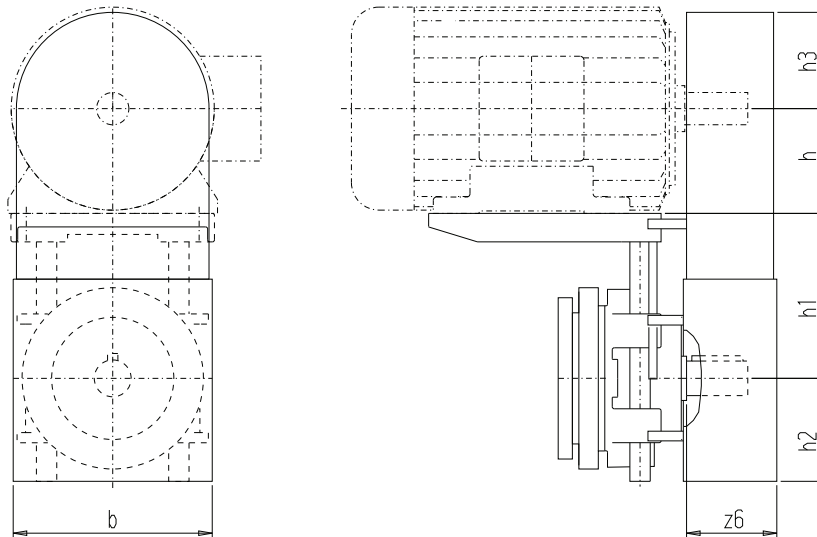
Wymiary

Ośłona kół pasowych dla wykonania z platformą silnikową PS (kontynuacja)



Reduktor		12h		3/9h		h	h2	h3	z6	b	
		h1	h1	h1	h1						
		Min.	Max.	Min.	Max.						
D.128	-PS	(90)	230	300	255	300	90	88	97.0	71	190
		(100)	220	320	255	320	100	88	132.0	83	248
		(112)	220	320	255	320	112	88	120.0	83	248
		(132)	255	305	280	330	132	135	140.0	147	288
		(160)	255	305	280	330	160	135	140.0	135	288
		(180)	253	352	293	352	180	205	182.0	134	372
		(200)	253	352	293	352	200	205	182.0	134	372
E./Z.148	-PS	(132)	280	330	305	355	132	135	140.0	147	288
		(160)	280	330	305	355	160	135	140.0	135	288
		(180)	293	352	318	407	180	205	182.0	134	372
		(200)	293	352	318	407	200	205	182.0	134	372
		(225)	305	350	–	–	225	215	232.5	174	428
		(250)	305	350	–	–	250	215	210.0	174	428
		(280)	339	369	–	–	280	240	274.0	162	556
F.148B	-PS	(100)	255	320	255	320	100	88	132.0	83	248
		(112)	255	320	255	320	112	88	120.0	83	248
		(132)	290	365	285	365	132	135	140.0	147	288
		(160)	290	365	285	365	160	135	140.0	135	288
		(180)	293	358	287	357	180	205	182.0	134	372
		(200)	293	358	287	357	200	205	182.0	134	372
		(225)	323	353	393	423	225	215	232.5	174	428
K.148	-PS	(100)	245	320	280	320	100	88	132.0	83	248
		(112)	245	320	280	320	112	88	120.0	83	248
		(132)	255	305	280	330	132	135	140.0	147	288
		(160)	255	305	280	330	160	135	140.0	135	288
		(180)	293	352	253	352	180	205	182.0	134	372
		(200)	293	352	253	352	200	205	182.0	134	372
		(225)	345	390	–	–	225	215	232.5	174	428

Ośłona kół pasowych dla wykonania z platformą silnikową PS (kontynuacja)



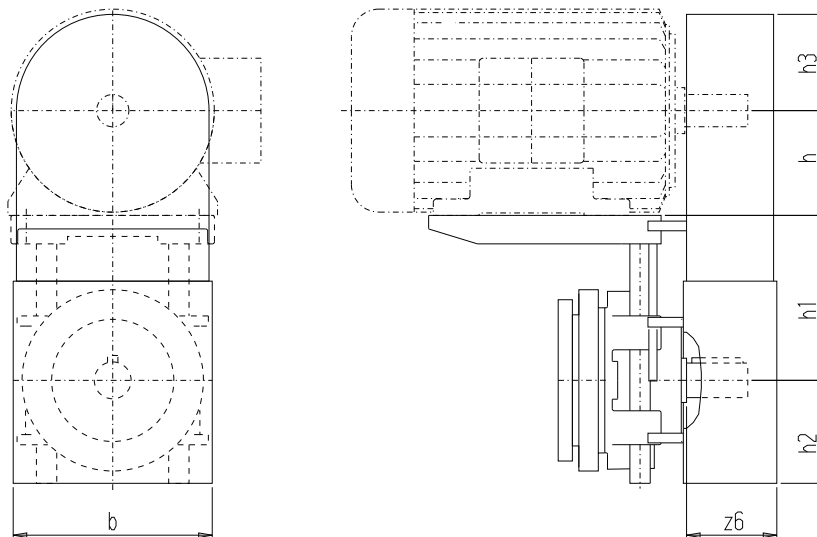
Reduktor		12h		3/9h		h	h2	h3	z6	b	
		h1	h1	h1	h1						
		Min.	Max.	Min.	Max.						
D.148	-PS	(100)	245	320	280	320	100	88	132.0	83	248
		(112)	245	320	280	320	112	88	120.0	83	248
		(132)	280	330	305	355	132	135	140.0	147	288
		(160)	280	330	305	355	160	135	140.0	135	288
		(180)	293	352	318	407	180	205	182.0	134	372
		(200)	293	352	318	407	200	205	182.0	134	372
		(225)	305	350	-	-	225	215	232.5	174	428
Z.168	-PS	(132)	310	360	340	390	132	135	140.0	147	288
		(160)	310	360	340	390	160	135	140.0	135	288
		(180)	337	407	343	407	180	205	182.0	134	372
		(200)	337	407	343	407	200	205	182.0	134	372
		(225)	345	390	-	-	225	215	232.5	174	428
		(250)	345	390	-	-	250	215	210.0	174	428
		(280)	402	432	-	-	280	240	274.0	162	556
F.168B	-PS	(132)	308	368	305	365	132	135	140.0	147	288
		(160)	308	368	305	365	160	135	140.0	135	288
		(180)	318	432	313	428	180	205	182.0	134	372
		(200)	318	432	313	428	200	205	182.0	134	372
		(225)	393	423	393	423	225	215	232.5	174	428
		(250)	356	386	424	454	250	215	210.0	174	428
		(280)	399	429	400	430	280	240	274.0	162	556
K.168	-PS	(132)	280	330	305	355	132	135	140.0	147	288
		(160)	280	330	305	355	160	135	140.0	135	288
		(180)	337	407	277	352	180	205	182.0	134	372
		(200)	337	407	277	352	200	205	182.0	134	372
		(225)	390	435	-	-	225	215	232.5	174	428
		(250)	390	435	-	-	250	215	210.0	174	428
		(280)	472	502	-	-	280	240	274.0	162	556
D.168	-PS	(132)	310	360	340	390	132	135	140.0	147	288
		(160)	310	360	340	390	160	135	140.0	135	288
		(180)	337	407	343	407	180	205	182.0	134	372
		(200)	337	407	343	407	200	205	182.0	134	372
		(225)	345	390	-	-	225	215	232.5	174	428

Motoreduktory

Adaptory wejściowe

Wymiary

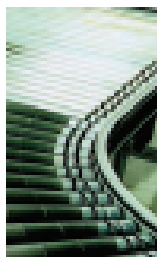
Ośłona kół pasowych dla wykonania z platformą silnikową PS (kontynuacja)



Reduktor		12h		3/9h		h	h2	h3	z6	b	
		h1	h1	h1	h1						
		Min.	Max.	Min.	Max.						
Z.188	-PS	(132)	340	380	372	412	132	135	140.0	147	288
		(160)	340	380	372	412	160	135	140.0	135	288
		(180)	368	433	382	432	180	205	182.0	134	372
		(200)	368	433	382	432	200	205	182.0	134	372
		(225)	393	423	–	–	225	215	232.5	174	428
		(250)	418	448	–	–	250	215	210.0	174	428
		(280)	399	424	–	–	280	240	274.0	177	556
K.188	-PS	(132)	360	410	300	370	132	135	140.0	147	288
		(160)	360	410	300	370	160	135	140.0	135	288
		(180)	378	433	302	357	180	205	182.0	134	372
		(200)	378	433	302	357	200	205	182.0	134	372
		(225)	463	493	–	–	225	215	232.5	174	428
		(250)	493	523	–	–	250	215	210.0	174	428
		(280)	472	502	–	–	280	240	274.0	177	556
F.188B	-PS	(132)	335	375	335	375	132	135	140.0	147	288
		(160)	335	375	335	375	160	135	140.0	135	288
		(180)	347	432	343	428	180	205	182.0	134	372
		(200)	347	432	343	428	200	205	182.0	134	372
		(225)	390	420	463	493	225	215	232.5	174	428
		(250)	419	449	424	454	250	215	210.0	174	428
		(280)	463	493	471	501	280	240	274.0	177	556
D.188	-PS	(132)	340	380	372	412	132	135	140.0	147	288
		(160)	340	380	372	412	160	135	140.0	135	288
		(180)	368	433	382	432	180	205	182.0	134	372
		(200)	368	433	382	432	200	205	182.0	134	372
		(225)	393	423	–	–	225	215	232.5	174	428
		(250)	418	448	–	–	250	215	210.0	174	428
		(280)	399	424	–	–	280	240	274.0	177	556



	Wprowadzenie
8/2	Przegląd – MODULOG zasada modułowości
8/3	Silniki standardowe na świecie
8/3	Silniki energooszczędne
8/4	Ogólne dane techniczne
	Wykonanie mechaniczne
8/6	Podstawowe wykonanie mechaniczne
8/6	Stopnie ochrony IP
8/6	Daszek ochronny
8/7	Chłodzenie i wentylacja
8/9	Podłączenie silnika, skrzynka zaciskowa
8/12	Wtyczki silnikowe
	Wykonanie elektryczne
8/15	Napięcie, prąd i częstotliwość
8/17	Ochrona silnika
8/21	Ogrzewanie antykondensacyjne
8/21	Uzwojenia i izolacja
	Komponenty dodatkowe
8/22	Przegląd
8/23	Hamulce
8/38	Enkodery
8/46	Backstop
8/46	Drugi wał silnika
	Silniki do rozmiaru IEC 315
8/48	Wybór i dane zamówieniowe
	Wersje specjalne
8/76	Silniki do pracy przekształtnikowej
8/78	Wybór i dane zamówieniowe
	Wymiary
8/96	Silniki standardowe, wbudowane
8/102	Silniki z hamulcem, wbudowane
8/107	Silniki standardowe, kołnierz IEC
8/108	Silnik z hamulcem, kołnierz IEC
8/109	Wymiary dodatkowe dla drugiego wału, daszka i enkodera.
8/110	Wymiary dodatkowe dla obcej wentylacji, enkodera i osłony ochronnej



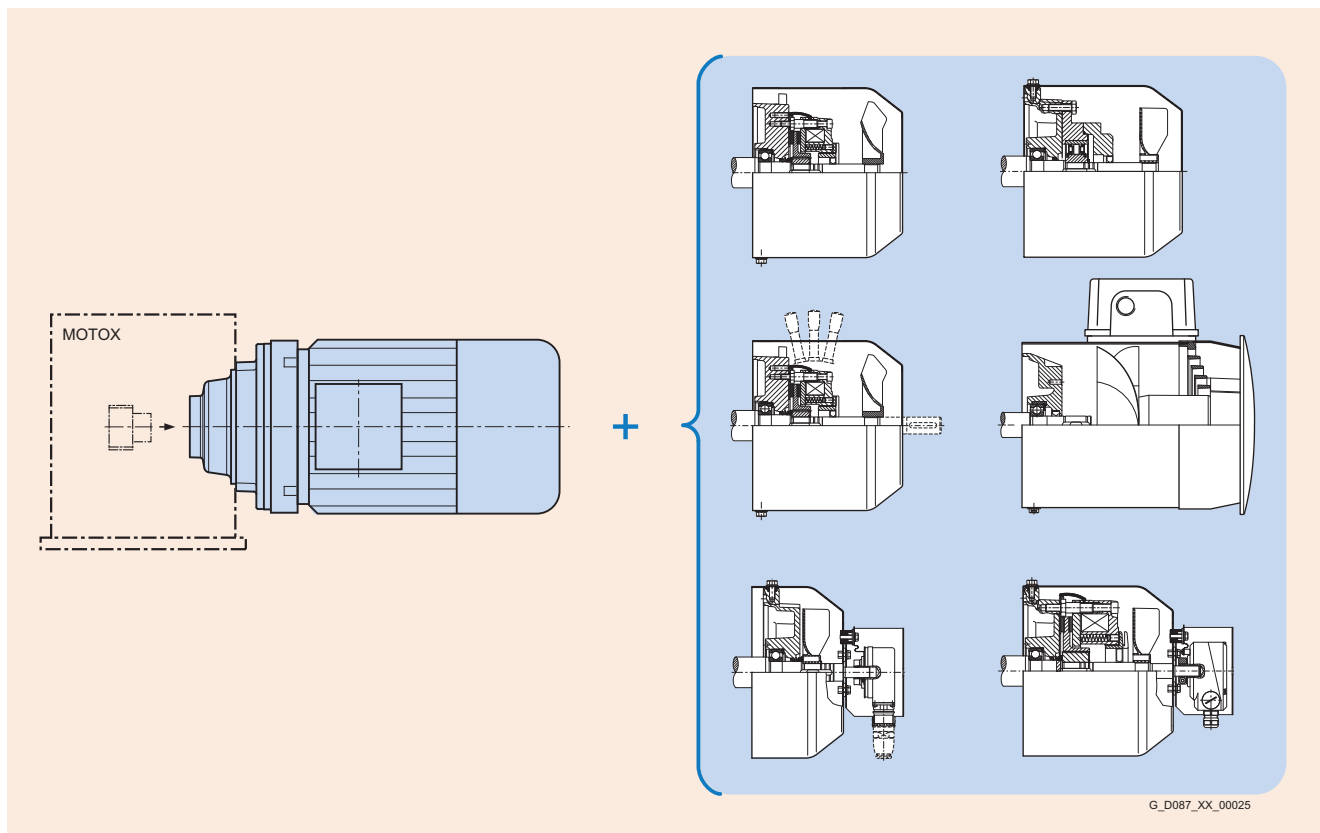
Motoreduktory

Silniki

Wprowadzenie

Przegląd

MODULOG - zasada modułowości



G_D087_XX_00025

Zasada modułowości MODULOG zapewnia szereg korzyści dla projektantów oraz samych urządzeń.

Nazwa MODULOG oznacza przejrzysty i zrozumiały system modułowy silników, złożony z zaledwie kilku standardowych komponentów, który oferuje optymalne wykorzystanie opcji dodatkowych, zgodnie ze specyficznymi wymogami dowolnych aplikacji.

Serce tego modułowego systemu stanowi silnik bazowy, zaprojektowany zgodnie z międzynarodowymi normami zasilania oraz wykonania wałów. Silnik jest indywidualnie konfigurowalny głównie po stronie przeciwnapędowej silnika (NDE).

Funkcyjne elementy rozbudowy, jak hamulce, zabezpieczenia przed ruchem wstecznym "backstop", enkodery, obce przewietrzanie, osłony ochronne, dodatkowe wały, itd. mogą być zabudowywane na żądanie jako "dodatkowe komponenty funkcyjne".

Oznaczenie typu silnika

Silniki są oznaczane następująco:

Przykład:

LA 100L 4/2 F - L16NH

Typ silnika

Rozmiar

Ilość biegunów

Opcje specjalne

Opcje zabudowane

Typ silnika

LA, LG Trójfazowe silniki AC, wbudowane
LAI, LGI Trójfazowe silniki AC, z kołnierzem IEC

Opcje specjalne

- F** System obcej wentylacji
- I** Wentylator o dużej bezwładności
- W** Daszek ochronny
- IN** Enkoder inkrementalny
- IR** Rezolwer
- IA** Enkoder absolutny

Opcje montowane

- L, KFB** Hamulec sprężynowy jednotarczowy, wzbudzenie DC
- 16** Rozmiar = nominalny moment hamowania
- 16/..** Ustawiony moment hamowania
- N** Wykonanie standardowe
- G** Wykonanie zamknięte
- H** Ręczny luzownik

Przegląd (kontynuacja)

Silniki standardowe na świecie

Motoreduktory na rynki europejskie i międzynarodowe

Silniki standardowe są zgodne z normami IEC / EN.

Silniki dla rynku Ameryki Północnej

Silniki o rozmiarach 71 do 315 są dostępne w wykonaniach zgodnych z normami elektrycznymi NEMA oraz na zapytanie z wymogami CSA lub UL-R.

Kod zam. dla wykonania elektrycznego NEMA: **N65**

Silniki niskonapięciowe dla rynku chińskiego

CCC-certyfikat dla silników o rozmiarze 71 do 90 jest dostępny przy eksporcie do Chin.

Kod zam dla wykonania CCC: **N67**

Motoreduktory na rynek rosyjski

Motoreduktory MOTOX z silnikami o rozmiarze 71 do 315 są dostępne w wykonaniu zgodnym z GOST-R.

Kod zam. dla wykonania GOST-R: **N30**

Więcej informacji na temat specyfikacji określonych powyżej znajduje się w rozdziale 1. "Wykonania zgodne z normami i specyfikacjami".

Silniki energo-oszczędne

Silniki 4-biegunowe w rozmiarach 90 do 160 oraz silniki 2-biegunowe w rozmiarach 80 do 200 są wykonywane standardowo zgodnie z klasą sprawności EFF2, podczas gdy silniki 4-biegunowe o rozmiarach 180 do 280L są wykonywane standardowo zgodnie z klasą sprawności EFF1.

Silniki o mocy powyżej 1.1 kW i rozmiarze powyżej 90 są również dostępne w wykonaniu w klasie sprawności EFF1 na zapytanie.

Dane techniczne

Ogólne dane techniczne

Dane silnika	Silnik klatkowy IEC
Sposoby połączenia	Gwiazda / trójkąt Typ połączenia może być ustalony za pomocą odpowiednich danych zamówieniowych określonego silnika.
Liczba biegunów	2, 4, 6, 8, 8/4
Prędkość znamionowa (synchroniczna)	750 ... 3,000 1/min
Moc znamionowa	0.09 ... 200 kW
Moment znamionowy	0.25 ... 1,700 Nm
Izolacja uzwojeń stojana zgodnie z normą EN 60034-1 (IEC 60034-1)	Klasa termiczna F/B, wykorzystanie zakresu zgodnie z klasą termiczną B System izolacji DURIGNIT IR 2000
Stopień ochrony IP zgodnie z normą EN 60034-5 (IEC 60034-5)	IP55 jako standard IP65 opcjonalnie
Chłodzenie zgodnie z normą EN 60034-6 (IEC 60034-6)	Chłodzenie własne (IC 411) Chłodzenie obce (IC 416)
Dopuszczalna temperatura otoczenia i wzniesienie terenu	-20 °C do +40 °C jako standard, wzniesienie terenu do 1,000 m n.p.m. Patrz Rozdział 1
Standardowe napięcia zgodnie z normą EN 60038 (IEC 60038)	50 Hz: 230 V, 400 V, 500 V, 690 V Rodzaj napięcia może być ustalony za pomocą odpowiednich danych zamówieniowych określonego silnika.
Stopień natężenia drgań zgodnie z normą EN 60034-14 (IEC 60034-14)	Stopień A (normalny)
Dobudowa wału zgodnie z normą DIN 748 (IEC 60072)	Rodzaj wyważania: wyważanie z klinem
Poziom natężenia hałasu zgodnie z normą DIN EN ISO 1680 (tolerancja +3 dB)	Poziom natężenia hałasu może być ustalony za pomocą odpowiednich danych zamówieniowych określonego silnika
Waga	Waga może być ustalona za pomocą odpowiednich danych zamówieniowych określonego silnika
Tabliczki znamionowe	Mocowane na silnikach Patrz "Tabliczka znamionowa" w sekcji rozdziału 1 "Wprowadzenie"
Połączenia i skrzynka zaciskowa	Patrz "Połączenie silnika, skrzynka zaciskowa"

Moment znamionowy

Znamionowy moment w Nm występujący na wale silnika:

$$T = \frac{P \cdot 9550}{n}$$

P = Moc znamionowa w kW

n = Prędkość w 1/min

Uwaga:

Jeśli napięcie odbiega od wartości znamionowych powyżej dopuszczalnego limitu, moment rozruchowy, średni moment przyspieszania oraz hamowania zmienia się w przybliżeniu w funkcji kwadratowej, a prąd rozruchowy w przybliżeniu liniowo.

W przypadku silników klatkowych, momenty rozruchowe, średnie momenty przyspieszania i hamowania podawane są w tabelach doborowych jako współczynniki do wartości znamionowych.

Prędkość znamionowa

Prędkości znamionowe są określane w danych znamionowych. Prędkość synchroniczna zmienia się proporcjonalnie do liniowego przebiegu częstotliwości.

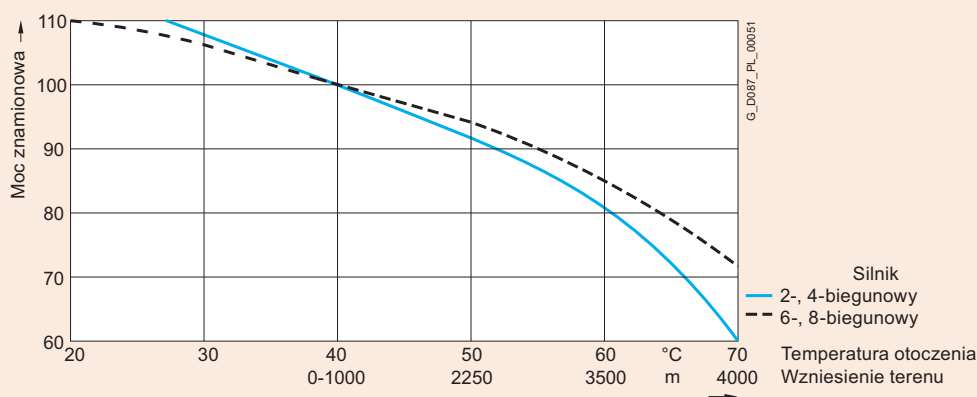
Temperatura otoczenia i wzniesienie terenu

Moc znamionowa określana w tabelach doboru ma zastosowanie dla ciągłego cyklu pracy (S1) lub pracy z przekształtnikiem (S9) zgodnie z normą DIN EN 60034-1 przy odpowiadającej częstotliwości znamionowej, temperaturze otoczenia 40 °C oraz wzniesieniu terenu do 1,000 m n.p.m.

Zmiana mocy zgodnie ze zmianami temperatury otoczenia lub wzniesienia terenu

Wszystkie silniki mogą być stosowane w wykonaniu standardowym, przy temperaturach otoczenia pomiędzy -20 °C i +40 °C. Jeśli temperatura otoczenia jest wyższa od określonej lub wzniesienie terenu wynosi powyżej 1,000 m n.p.m., zalecane jest przewymiarowanie wartości znamionowych w stosunku zgodnym z wykresem poniżej.

Tabela obok przedstawia najistotniejsze dane techniczne. Więcej szczegółowych informacji znajduje się w rozdziale 1. katalogu w sekcji "Wprowadzenie".



Moc znamionowa w funkcji temperatury otoczenia i wzniesienia terenu

Dane techniczne (kontynuacja)

Tolerancje

Następujące tolerancje stosowane są w wartościach elektrycznych tabeli mocy zgodnie z normą EN 60034-1:

Sprawność:

≤ 50 kW: - 0.15 (1 - η)

> 50 kW: - 0.1 (1 - η)

Współczynnik mocy:

$$\frac{1 - \cos\varphi}{6}$$

(minimum 0.02 / maksimum 0.07)

Sprawność i współczynnik mocy

Sprawność η i współczynnik mocy cos φ dla każdej mocy znamionowej są podawane w tabelach wyboru w odrębnych sekcjach tego katalogu.

Dla silników EFF1 oraz EFF2, sprawność 3/4 obciążenia jest również określana w tabelach wyboru. Wartości przy częściowym obciążeniu podawane w poniższych tabelach są wartościami średnimi, precyzyjne wartości podawane są na zapytanie.

Współczynnik mocy przy częściowym obciążeniu

1/4 pełnego obc.	1/2	3/4	4/4	5/4
0.70	0.86	0.90	0.92	0.92
0.65	0.85	0.89	0.91	0.91
0.63	0.83	0.88	0.90	0.90
0.61	0.80	0.86	0.89	0.89
0.57	0.78	0.85	0.88	0.88
0.53	0.76	0.84	0.87	0.87
0.51	0.75	0.83	0.86	0.86
0.49	0.73	0.81	0.85	0.86
0.47	0.71	0.80	0.84	0.85
0.45	0.69	0.79	0.83	0.84
0.43	0.67	0.77	0.82	0.83
0.41	0.66	0.76	0.81	0.82
0.40	0.65	0.75	0.80	0.81
0.38	0.63	0.74	0.79	0.80
0.36	0.61	0.72	0.78	0.80
0.34	0.59	0.71	0.77	0.79
0.32	0.58	0.70	0.76	0.78
0.30	0.56	0.69	0.75	0.78
0.29	0.55	0.68	0.74	0.77
0.28	0.54	0.67	0.73	0.77
0.27	0.52	0.63	0.72	0.76
0.26	0.50	0.62	0.71	0.76

Poślizg przy obciążeniu nominalnym i temperaturze pracy

± 20 % poślizgu w punkcie pracy przy PN ≥ 1 kW

± 30 % poślizgu w punkcie pracy przy PN < 1 kW

Moment rozruchowy: -15 % oraz +25 %

Moment przy hamowaniu: -10 % z brakiem limitu górnego

Prąd rozruchowy: +20 % z brakiem limitu dolnego

Moment bezwładności (silnika): ±10 %

Sprawność w % przy częściowym obciążeniu

1/4 pełnego obc.	1/2	3/4	4/4	5/4
93	96.0	97.0	97	96.5
92	95.0	96.0	96	95.5
90	93.5	95.0	95	94.5
89	92.5	94.0	94	93.5
88	91.5	93.0	93	92.5
87	91.0	92.0	92	91.5
86	90.0	91.0	91	90.0
85	89.0	90.0	90	89.0
84	88.0	89.0	89	88.0
80	87.0	88.0	88	87.0
79	86.0	87.0	87	86.0
78	85.0	86.0	86	85.0
76	84.0	85.0	85	83.5
74	83.0	84.0	84	82.5
72	82.0	83.0	83	81.5
70	81.0	82.0	82	80.5
68	80.0	81.0	81	79.5
66	79.0	80.0	80	78.5
64	77.0	79.5	79	77.5
62	75.5	78.5	78	76.5
60	74.0	77.5	77	75.0
58	73.0	76.0	76	74.0
56	72.0	75.0	75	73.0
55	71.0	74.0	74	72.0
54	70.0	73.0	73	71.0
53	68.0	72.0	72	70.0
52	67.0	71.0	71	69.0
51	66.0	70.0	70	68.0
50	65.0	69.0	69	67.0
49	64.0	67.5	68	66.0
48	62.0	66.5	67	65.0
47	61.0	65.0	66	64.0
46	60.0	64.0	65	63.0
45	59.0	63.0	64	62.0
44	57.0	62.0	63	61.0
43	56.0	60.5	62	60.5
42	55.0	59.5	61	59.5
41	54.0	58.5	60	58.5

Motoreduktory

Silniki

Wykonanie mechaniczne

Podstawowe wykonanie mechaniczne

Transport i ucha transportowe

Silniki o rozmiarze 100L i powyżej posiadają ucho transportowe, które w razie konieczności może być zastosowane na korpusie.

Wszystkie dostępne ucha transportowe muszą być wykorzystywane podczas transportu w zależności od typu konstrukcji.

Materiał obudowy

Rozmiar	Materiał obudowy
71	Korpus aluminiowy
80	Korpus aluminiowy
90	Korpus aluminiowy
100	Korpus aluminiowy
112	Korpus aluminiowy
132	Korpus aluminiowy
160	Korpus aluminiowy
180	Odlew żeliwny
200	Odlew żeliwny
225	Odlew żeliwny
250	Odlew żeliwny
280	Odlew żeliwny
315	Odlew żeliwny

Stopień ochrony IP

Silniki dostarczane są z IP55 zgodnie z normą IEC 60034-5. Mogą być instalowane w przemyśle lub środowisku wilgotnym. Silniki są odpowiednie do pracy w klimatach tropikalnych. Wskazana wartość < 60 % względnej wilgotności przy TO 40 °C. Inne wymagania dostępne są na zapytanie.

Wyjaśnienie stopni ochrony IP

Pierwszy znak kodu IP oznacza stopień zabezpieczenia osób i wyposażenia przed kontaktem oraz wnikaniem przez obudowę ciał stałych.

Drugi znak oznacza stopień zabezpieczenia wyposażenia chronionej obudową przed wnikaniem wody.

Przegląd dostępnych stopni ochrony IP

Stopień ochrony IP	IP55	IP56	IP65
Kod zam.	K01	Na zapytanie	K03
Opcje dostępne	Brak restrykcji	Ten stopień ochrony jest też możliwy w połączeniu z obcą wentylacją, enkoderem inkrementalnym lub absolutnym.	Ten stopień ochrony jest też możliwy w połączeniu z hamulcem, funkcją back-stop, obcą wentylacją, enkoderem inkrementalnym, absolutnym, rezolwerem i wtykiem silnika.
Wymagania reduktora	Mogą być stosowane reduktory standardowe.		Zalecane jest zastosowanie zaworu odpowietrzającego oraz uszczelnienia kasetowego.

Daszek ochronny jest mocno zalecany w przypadku pionowej pozycji montażowej motoreduktora oraz stroną przeciwnapędową na górze.

Jeśli silnik ma być stosowany lub przechowywany na otwartym powietrzu, zalecamy dodatkowe osłony zabezpieczające przed bezpośrednim, intensywnym wpływem światła słonecznego, deszczu, śniegu, lodu lub pyłu.

1 szy znak	Krótki opis	2 gi znak	Krótki opis
4	Silnik jest chroniony przed ciałami stałymi o wielkości ponad 1 mm.	4	Silnik jest chroniony przed kroplami wody.
5	Silnik jest chroniony przed wnikaniem pyłu w ilościach zakłócających pracę.	5	Silnik jest chroniony przed strumieniem wody o niskim ciśnieniu.
6	Całkowita ochrona przeciwpyłowa.	6	Silnik jest chroniony przed "zalewaniem falą" lub silnym strumieniem wody.
		7	Silnik jest chroniony przed zalaniem przy zanurzeniu.
		8	Silnik jest chroniony przed zalaniem przy długotrwałym zanurzeniu i pod ciśnieniem.

Daszek ochronny

Motoreduktory w pionowej pozycji montażowej (wlot powietrza na górze) mogą być wyposażane w daszek ochronny. Jest to w szczególności odpowiednie do zachowania stopnia IP65 lub gdy napędy instalowane są na otwartym powietrzu (np. IP55 W), nie zapominając przy tym również o odpowiednim zabezpieczeniu przed silnym działaniem promieni słonecznych. Daszek ochronny zabezpiecza przed wnikaniem do motoreduktora małych części stałych a w przypadku pracy na zewnątrz, jego główną funkcją jest ochrona przed deszczem.

Kod zam. **N22**

Chłodzenie i wentylacja

Silniki posiadają wentylatory o przepływie promieniowym, które chłodzą bez względu na kierunek obrotów silnika (metoda chłodzenia IC 411 zgodnie z DIN EN 60034-6). Powietrze przepływa od strony przeciwnapędowej (NDE) do strony napędowej (DE). Gdy zamontowany silnik ma ograniczony dopływ powietrza, należy zapewnić minimalny odstęp pomiędzy osłoną

wentylatora a ścianą, aby powietrze chłodzące nie było natychmiast ponownie wciągane.

Wentylacja własna

Wentylator może być standardowy, metalowy lub o dużej bezwładności. Wykonania wentylatorów i osłon wentylatora opisane są w tabeli poniżej.

Rozmiar	Wentylator	Materiał wentylatora	Ilość bieg.	Kod zam.	Materiał osłony wentylatora ¹⁾
71 ... 90	Standard	Plastik	2 ... 8		Cienka blacha
	Metal	Aluminium	2 ... 8	M21	Cienka blacha
	Duża bezwładność	Odlew stalowy z łopatkami z plastiku	4 ... 8	M22	Cienka blacha
100 ... 132	Standard	Plastik	2 ... 8		Cienka blacha
	Metal	Aluminium	2 ... 8	M21	Cienka blacha
	Duża bezwładność	Odlew żeliwny	4 ... 8	M22	Cienka blacha
160 ... 200	Standard	Plastik	2 ... 8		Cienka blacha
	Metal	Aluminium	2 ... 8	M21	Cienka blacha
225 ... 315	Standard	Plastik	4 ... 8		Cienka blacha

1) W przypadku silników z wykonaniem dla wież chłodniczych bez funkcji backstop lub hamulca, osłona wentylatora wykonana jest z mocnego, odpornego na korozję, włókna szklanego.

Wentylator o dużej bezwładności

Wentylatory o dużej bezwładności jako dodatkowa masa odśrodkowa są precyzyjnie wyważane (DIN ISO 1940) w sposób niezakłócający równomiernej pracy silników. Typowymi aplikacjami są napędy jezdne, transportu wewnętrznego lub generalnie przy wspomaganium miękkiego rozruchu i / lub hamowania.

Kod zam. **M22**

Wentylator o dużej bezwładności zwiększa moment bezwładności całego silnika do wartości określonych w tabeli.

Rozmiar	J_z kgm ²	m_{Fan} kg
71	0.00171	1.38
80	0.00279	1.75
90S/90L	0.00540	2.55
100L	0.01160	3.30
112M	0.02300	5.30
132S/132M/132ZM	0.05620	9.10

Wentylator metalowy

Jako alternatywa dla standardowego wentylatora plastikowego dostępny jest wentylator metalowy, skonstruowany z aluminium dla silników do rozmiaru 200.

Metalowe wentylatory stosowane są przy specyficznych warunkach zewnętrznych, np. przy możliwości uszkodzenia odłamkami lub odpadami w chłodzącym powietrzu, powstającymi podczas obróbki drewna lub włókien tekstylnych oraz dla silników przystosowanych do pracy w wysokich temperaturach (> 60 °C).

Kod zam. **M21**

Wentylacja wymuszona

Zastosowanie niezależnego wentylatora jest zalecane do podniesienia wydajności silników w przypadku pracy w zakresie niskich prędkości obrotowych oraz do ograniczenia emisji hałasu przy prędkościach znacznie wyższych od synchronicznej. Obydwa przypadki występują głównie w połączeniu z pracą przekształtnikową silników.

Tabliczka znamionowa zawiera wszystkie istotne dane dotyczące niezależnie zasilanego wentylatora. Szczególną uwagę należy zwrócić na kierunek obrotów wentylatora przy podłączaniu zasilania (wzdłużny przepływ powietrza).

System wentylacji wymuszonej może współpracować zarówno z siecią 3-fazową AC jak i jednofazową AC w silnikach do 200.

System wentylacji wymuszonej jest certyfikowany wg cUL i RUS.

Kody zam. dla zasilania standardowego: **M23 + M34**

Motoreduktory

Silniki

Wykonanie mechaniczne

Chłodzenie i wentylacja (kontynuacja)

Dane techniczne wentylacji wymuszonej

Rozmiar	Częstotliwość Hz	Zakres napięcia znamionowego		Prędkość znamionowa 1/min	Prąd znamionowy A	Moc wejściowa W	Przepływ objętościowy m ³ /h	
			V					
71	50	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2780	0.10	28	60
		3 AC	220 ... 290/380 ... 500	Δ/Y	2800	0.10/0.05	30	
	60	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	3220	0.12	41	72
		3 AC	220 ... 332/380 ... 575	Δ/Y	3360	0.10/0.06	33	
80	50	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2530	0.11	29	88
		3 AC	220 ... 290/380 ... 500	Δ/Y	2670	0.10/0.05	31	
	60	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2500	0.13	44	102
		3 AC	220 ... 332/380 ... 575	Δ/Y	3110	0.10/0.06	34	
90	50	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2820	0.25	71	169
		3 AC	220 ... 290/380 ... 500	Δ/Y	2820	0.28/0.16	85	
	60	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	3330	0.25	88	202
		3 AC	220 ... 332/380 ... 575	Δ/Y	3370	0.26/0.15	90	
100	50	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2680	0.25	72	208
		3 AC	220 ... 290/380 ... 500	Δ/Y	2760	0.28/0.16	86	
	60	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	3020	0.28	88	245
		3 AC	220 ... 332/380 ... 575	Δ/Y	3230	0.28/0.16	93	
112	50	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2570	0.26	73	295
		3 AC	220 ... 290/380 ... 500	Δ/Y	2660	0.27/0.15	85	
	60	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2660	0.31	107	340
		3 AC	220 ... 332/380 ... 575	Δ/Y	3040	0.28/0.16	94	
132	50	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2800	0.40	115	450
		3 AC	220 ... 290/380 ... 500	Δ/Y	2820	0.45/0.24	138	
	60	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	3160	0.59	185	530
		3 AC	220 ... 332/380 ... 575	Δ/Y	3330	0.24/0.16	148	
160	50	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2670	0.93	225	780
		3 AC	220 ... 290/380 ... 500	Δ/Y	2760	0.71/0.40	220	
	60	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	AA	AA	AA	880
		3 AC	220 ... 332/380 ... 575	Δ/Y	3130	0.85/0.51	280	
180	50	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2670	0.93	225	860
		3 AC	220 ... 290/380 ... 500	Δ/Y	2760	0.71/0.40	220	
	60	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	AA	AA	AA	860
		3 AC	220 ... 332/380 ... 575	Δ/Y	3130	0.85/0.51	280	
200	50	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	2670	0.93	225	950
		3 AC	220 ... 290/380 ... 500	Δ/Y	2760	0.85/0.51	220	
	60	1 AC	230 ... 277	$\wedge(\Delta)$	AA	AA	AA	AA
		3 AC	220 ... 332/380 ... 575	Δ/Y	3130	0.71/0.40	280	
225	50	3 AC	220 ... 240/380 ... 420	Δ/Y	2720	2.00/1.15	450	AA
	60	3 AC	440 ... 480	Y	3320	1.05	520	
250	50	3 AC	220 ... 240/380 ... 420	Δ/Y	2720	2.00/1.15	450	AA
	60	3 AC	440 ... 480	Y	3320	1.05	520	
280	50	3 AC	220 ... 240/380 ... 420	Δ/Y	2720	2.00/1.15	450	AA
	60	3 AC	440 ... 480	Y	3320	1.05	520	
315	50	3 AC	220 ... 240/380 ... 420	Δ/Y	2720	2.00/1.15	450	AA
	60	3 AC	440 ... 480	Y	3320	1.05	520	

AA Na zapytanie

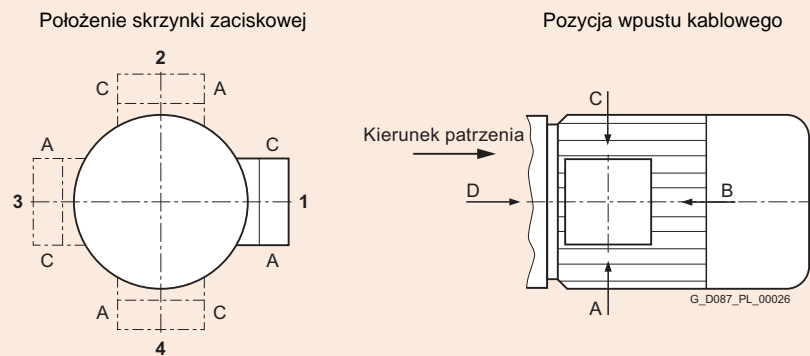
Podłączenie silnika, skrzynka zaciskowa

Podłączenie, obwód zasilania i skrzynka zaciskowa

Położenie / pozycja skrzynki zaciskowej

Skrzynka zaciskowa silnika może być montowana w czterech różnych położeniach lub pozycjach. Pozycja skrzynki zaciskowej musi być zawsze rozpatrywana ze strony napędowej silnika (DE). Standardowa pozycja skrzynki jest po prawej stronie z wpustami kablowymi od spodu (1A).

Położenie skrzynki zaciskowej	Pozycja wpustu kablowego	Kod zam.
1	A	M55
	B	M56
	C	M57
	D	M58
2	A	M59
	B	M60
	C	M61
	D	M62
3	A	M63
	B	M64
	C	M65
	D	M66
4	A	M67
	B	M68
	C	M69
	D	M70



Po lewej tylko położenie skrzynki zaciskowej, po prawej tylko pozycja wpustu kablowego.

Motoreduktory

Silniki

Wykonanie mechaniczne

Podłączenie silnika, skrzynka zaciskowa (kontynuacja)

Podłączenie silnika

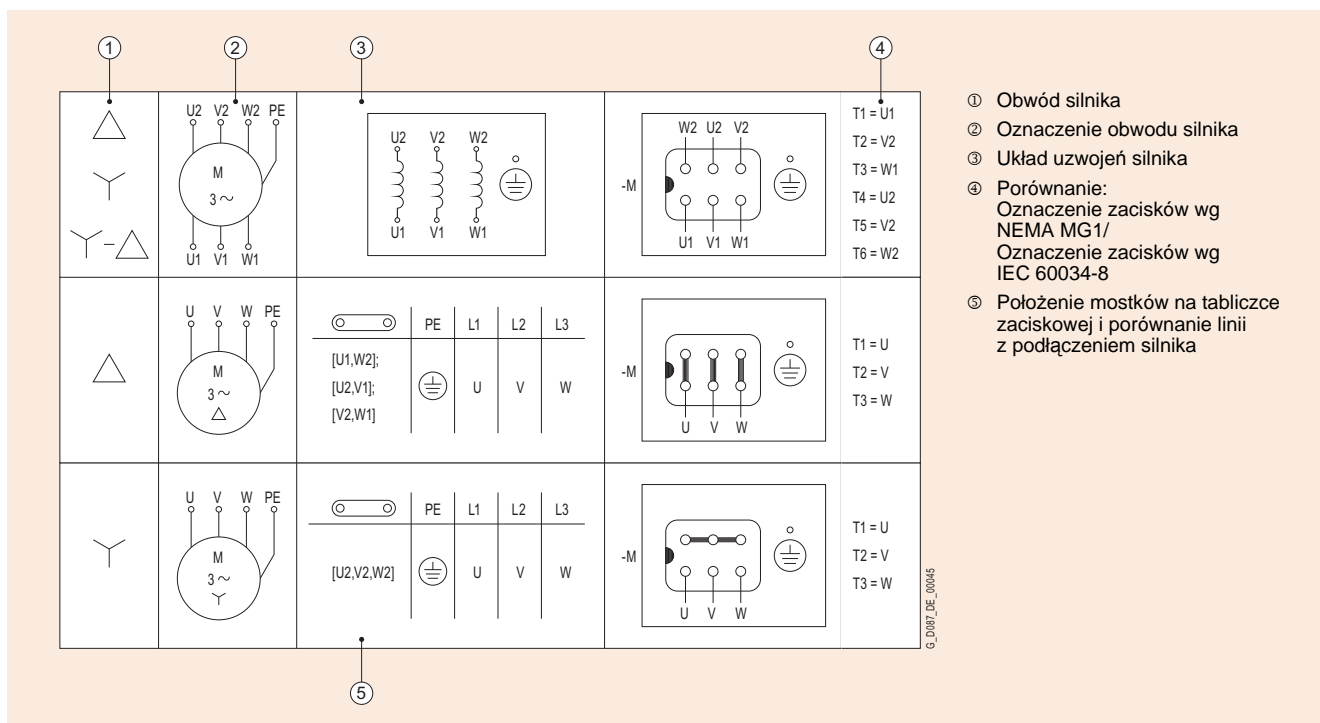
Ilość wyprowadzonych zakończeń uzwojeń uzależniona jest od wykonania uzwojeń. Silniki trójfazowe AC podłączana są do faz L1, L2 oraz L3 trójfazowego systemu zasilania. Napięcie znamionowe silnika musi być dopasowane do odpowiedniego napięcia sieci zasilającej.

Jeśli trzy fazy działające z odpowiednim przesunięciem podłączone są do zacisków silnika w kolejności alfabetycznej U1, V1 oraz W1, wał silnika obraca się zgodnie z ruchem wskazówek zegara, patrząc na stronę napędową (DE).

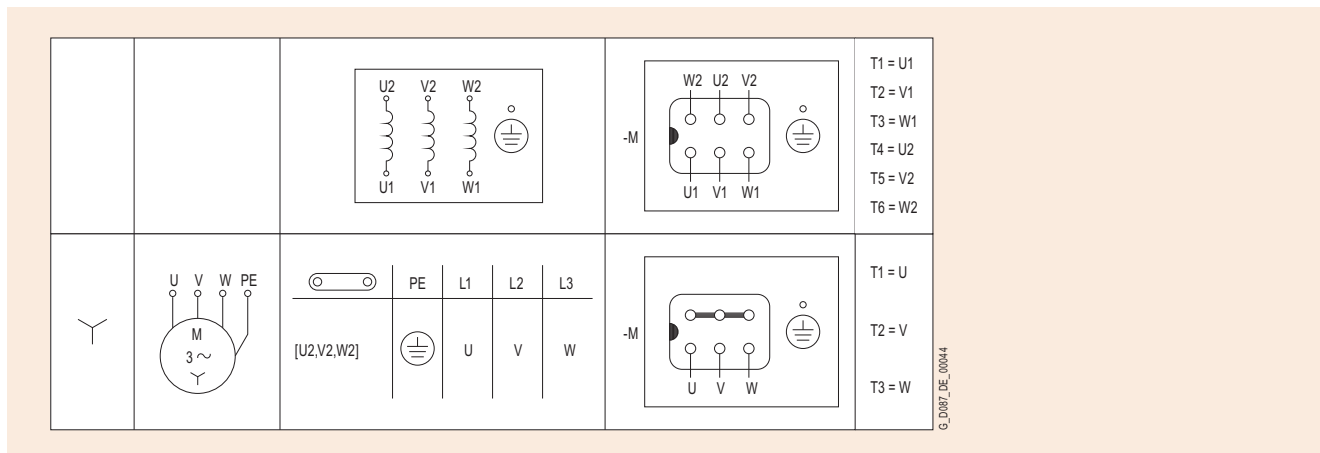
Kierunek obrotów silnika może być zmieniony na przeciwny, jeśli połączenia w dwóch kolejnych fazach zostaną zamienione. Oznaczone zaciski są pomocne przy podłączaniu obwodów zabezpieczeń.

Jeśli zainstalowany jest system kontroli hamulca lub ochrona termiczna silnika, sposób podłączania również znajduje się w skrzynce zaciskowej.

Schemat połączeń dla obwodu silnika D/Y

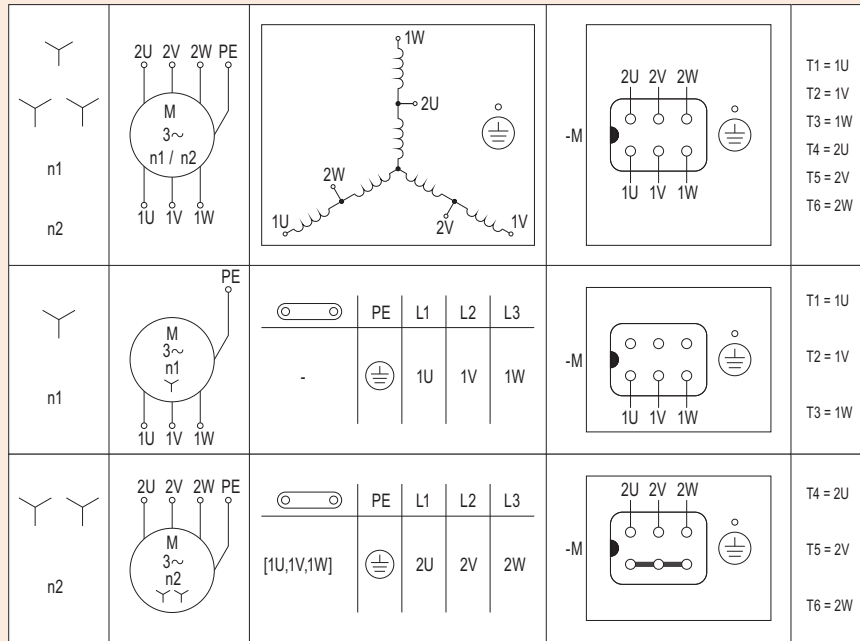


Schemat połączeń dla obwodu silnika Y



Podłączenie silnika, skrzynka zaciskowa (kontynuacja)

Schemat połączeń dla obwodu silnika Y/YY (dla silników 8/4-biegunowych)



G...D087_DE_00043

Kable zasilające

Kable zasilające silniki muszą być wymiarowane zgodnie z normą DIN VDE 0298. Ilość wymaganych równoległych (jeśli możliwe) kabli zasilających jest ograniczona przez max. przekrój podłączanych przewodów, instalację kablową, temperaturę otoczenia oraz odpowiedni, dopuszczalny prąd wg DIN VDE 0298.

Zaciski przyłączeniowe

Ulokowanie zacisków na tabliczce zaciskowej zapewnia dostęp do zakończeń uzwojeń silnika.

Zaciski zaprojektowano w sposób umożliwiający podłączenie zewnętrznej linii zasilającej bez konieczności stosowania kablowych zacisków oczkowych, do rozmiaru IEC 160. Od rozmiaru 180 standardowe połączenie wymaga ich zastosowania.

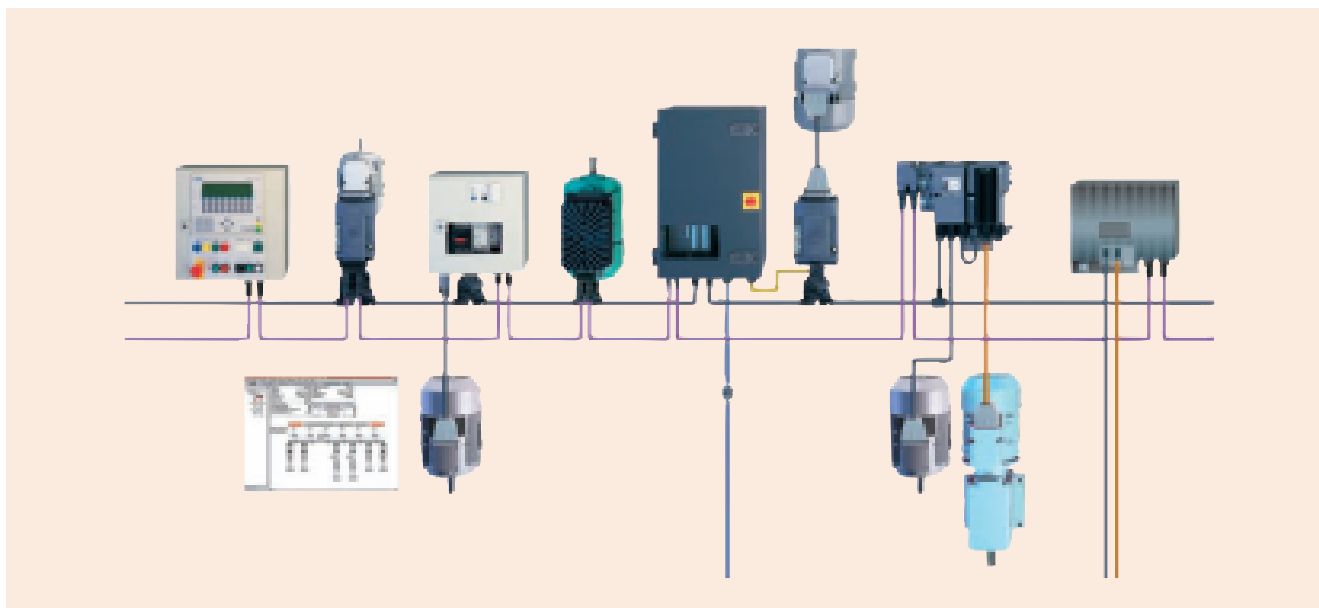
Rozmiar	Ilość wpustów kablowych	Materiał skrzynki zaciskowej	Podłączenie kabli zasilających
71 ... 160L	2 otwory z dławikami	Korpus aluminiowy	Z lub bez oczkowych zacisków kablowych
180M ... 225S			Z oczkowymi zaciskami kablowymi
250M ... 315L		Odlew żeliwny	

Skrzynka zaciskowa

Rozmiar	Zaciski			Zaciski pomocnicze			
	Ilość	Śruba kontaktowa	Max. średnica przyłączanych przewodów mm ²	Wpust kablowy Rozmiar	Ilość	Max. średnica przyłączanych przewodów mm ²	
71	6	M4	1.5 (2.5 with cable lug)	1xM25x1.5 + 1xM20x1.5	8	2.5	
80							
90S/L							
100L			4	2xM32x1.5			10
112M							
132S/M							
160M/L	M5	16	2xM40x1.5	8			
180M/L							
200L	M6	25	2xM50x1.5	2			
225S/M							
250M	M8	35	2xM63x1.5				
280S/M							
315S/M/L	M10	120					
	M12	240					

Połączenie wtykowe silnika

ECOFAST system połączeń wtykowych silnika



ECOFAST to system, który umożliwia rozległą decentralizację oraz modułową strukturę instalowanych elementów na poziomie składowym.

Silniki mogą być dostarczane z gniazdem wtykowym ECOFAST HAN 10E w standardowym wykonaniu EMV.* Wtyczka ECOFAST HAN 10B może być również dostarczona.

W podstawowym wykonaniu gniazdo wtykowe silnika ECOFAST przyłączone jest na pozycji B (patrz też str. 8/9). Wymiary uzależnione są od rozmiaru silnika. W szczególności, w przypadku zastosowania hamulca z ręczną dźwignią odhamowania, wymagane jest sprawdzenie poprawności konfiguracji pod kątem kolizji z połączeniem wtykowym po każdej ze stron (w kierunku strony napędowej DE i / lub przeciwnapędowej NDE).

Podstawowymi zaletami połączenia wtykowego ECOFAST w porównaniu ze skrzynką zaciskową są:

- Szybki montaż urządzeń peryferyjnych należących do systemu ECOFAST
- Redukcja czasów montażu i napraw dla klienta końcowego
- Brak błędów połączeń poprzez stosowanie wtyczek
- Wymiana motoreduktorów bez ingerencji w układ elektryczny.

Podstawowe cechy połączenia wtykowego ECOFAST

Gniazdo wtykowe silnika jest dostarczane gotowe do podłączenia, zastępując skrzynkę zaciskową z tabliczką zaciskową. Gniazdo składa się z wtykowej obudowy kątowej, która może być obracana o kąt $4 \times 90^\circ$. 10-biegunowy (+ uziemienie) żeński wtyk stosowany jest w obudowie.

Połączenia uzwojeń oraz opcjonalne zasilanie dla hamulca czy linia sygnałowa dla kontroli termicznej podłączone są w obudowie gniazda wtykowego. Gniazdo wtykowe silnika ECOFAST jest kompatybilne z wszystkimi produktami systemu ECOFAST.

Obwód silnika (połączenie w gwiazdę lub trójkąt) jest ustalane przez klienta poprzez wybór odpowiedniej formy stosowanej wtyczki. Wszystkie standardowe gniazda z blokadą podłużną, w rozmiarze 10B, mogą być stosowane jako wtyki podłączeniowe ECOFAST.

Gniazdo wtykowe silnika ECOFAST jest dostępne dla rozmiarów silników 71 do 132 i może być stosowane przy napięciach zasilających ≤ 500 V oraz prądach nominalnych ≤ 16 A.

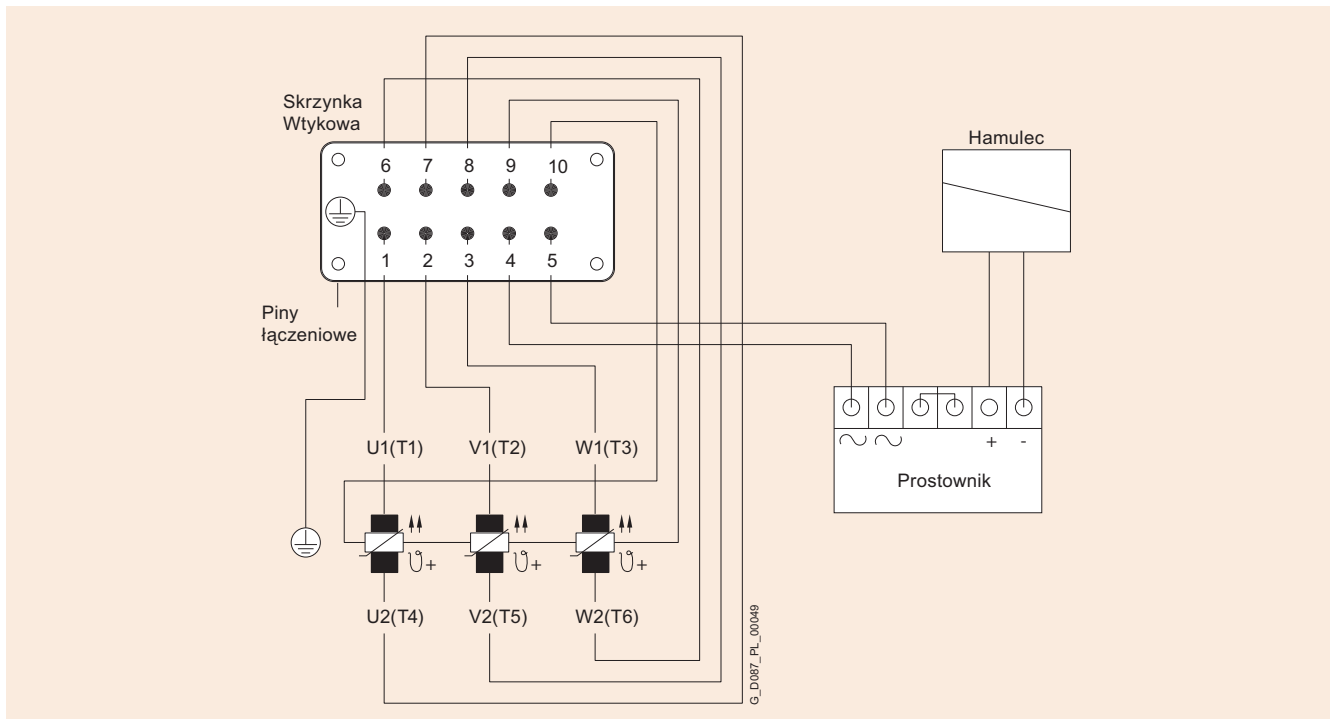
Dane techniczne wtyku silnikowego ECOFAST HAN 10E

Zaciski	Ilość	Max. napięcie $U_{max.}$	Max. prąd $I_{max.}$
	10 + \perp	500 V	16 A
Stopień ochrony IP	IP65		
Typ obudowy wtyku	"HAN 10B" z 1 nawiasem		

* Wtyk silnika HAN 10E zgodnie z DESINA.

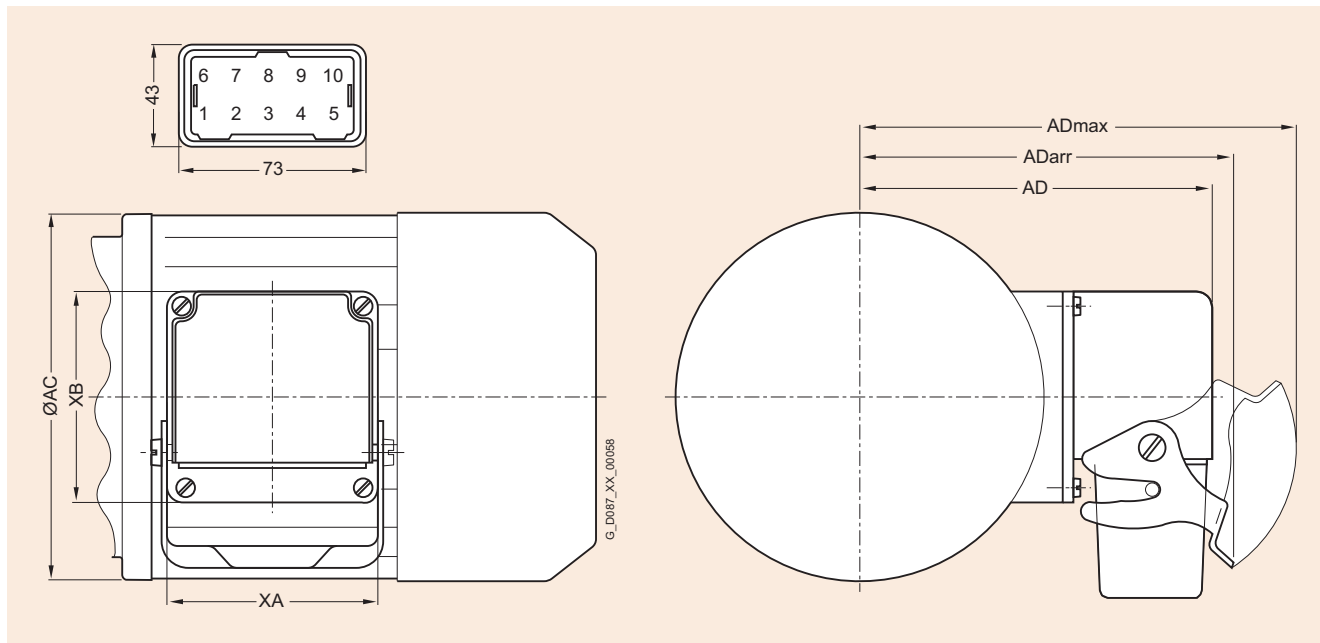
Połączenie wtykowe silnika (kontynuacja)

Schemat połączeń



Połączenia wtykowe silnika (kontynuacja)

Wymiary gniazda wtykowego silnika



Rozmiar silnika	XA	XB	AC	AD	AD _{arr}	AD _{max}
71	104.6	91	139.0	131	150	154
80	104.6	91	156.5	140	159	163
90	104.6	91	174.0	148	167	171
100	104.6	91	195.0	159	178	182
112	104.6	91	219.0	172	191	195
132	104.6	91	259.0	190	209	213

Kody zam.

ECOFAST wtyk silnika HAN10E: **N04**

ECOFAST wtyk silnika HAN10E oraz ECOFAST wtyczka dodatkowa HAN10B: **N05**

ECOFAST wtyk silnika HAN10E, wykonanie EMC: **N06**

ECOFAST wtyk silnika HAN10E oraz ECOFAST wtyczka dodatkowa HAN10B, wykonanie EMC: **N07**

Więcej informacji o systemie ECOFAST dostępne jest na stronach internetowych: <http://www.siemens.com/ecofast>

Wtyki silnika z dostosowanym przypisaniem połączeń

Gniazda wtykowe silnika są dostępne z różnymi wkładami oraz dostosowanymi do wymogów klienta przypisaniami połączeń dla silników o rozmiarach 71 do 132 na zapytanie.

Napięcie, prąd i częstotliwość

Napięcia standardowe

Norma EN 60034-1 wskazuje różnicę pomiędzy kategorią A (odchyłki napięcia $\pm 5\%$ i częstotliwości $\pm 2\%$) oraz kategorią B (odchyłki napięcia $\pm 10\%$ i częstotliwości $+3/-5\%$) dla zmian napięcia i częstotliwości.

Silniki są w stanie zagwarantować swój znamionowy moment obrotowy w obydwu kategoriach A oraz B.

W kategorii A przyrost temperatury wynosi ok. 10 K więcej, niż podczas pracy normalnej. Zgodnie z normą nie jest wskazana dłuższa praca w kategorii B. Dane doborowe i zamówieniowe określają napięcie znamionowe jako zakres 380 do 420 V oraz kiedy jest to stosowane, 440 do 480 V.

Tabliczki znamionowe motoreduktorów specyfikują zakres napięcia znamionowego (patrz tabela poniżej).

Napięcia niestandardowe

Dla niektórych napięć niestandardowych przy 50 lub 60 Hz, kody zamówieniowe są specyfikowane. Są one zamawiane przez określenie kodu **9** dla napięcia na 13. pozycji numeru zamówieniowego oraz odpowiedniego kodu dla produktu.

W przypadku napięć i mocy znamionowych spoza zakresu, prosimy o kontakt.

Motoreduktory

Silniki

Wykonanie elektryczne

Napięcia, prądy i częstotliwości (kontynuacja)

Możliwe napięcia dla silników jednobiegowych

Napięcia	Obwód Praca	Częstotliwość	Moc ¹⁾	Nr zam. 13-ta pozycja	Kod zam. sufix	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315
Napięcia standardowe dla silników wg norm CE/IEC																		
220 ... 240 V/ 380 ... 420 V	Δ/Y	50 Hz	P ₅₀	1		✓	✓	✓	✓	✓								
380 ... 420 V/660 ... 725 V	Δ/Y	50 Hz	P ₅₀	1							✓	✓	✓	✓				
220 ... 240 V/380 ... 420 V	Δ/Y	50 Hz	P ₅₀	2		✓	✓	✓	✓	✓								
440 ... 480 V	Y	60 Hz	1.2 x P ₅₀															
380 ... 420 V/660 ... 725 V	Δ/Y	50 Hz	P ₅₀	2							✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
440 ... 480 V	Δ	60 Hz	1.2 x P ₅₀															
Napięcia specjalne dla silników wg norm CE/IEC																		
220 ... 240 V/380 ... 420 V	Δ/Y	50 Hz	P ₅₀	9	N1A						✓	•	•	•	•	•	•	•
380 ... 420 V/660 ... 725 V	Δ/Y	50 Hz	P ₅₀	9	N1B	•	•	•	•	✓								
220 ... 240 V/380 ... 420 V	Δ/Y	50 Hz	P ₅₀	9	N2A						✓	•	•	•	•	•	•	•
440 ... 480 V	Y	60 Hz	1.2 x P ₅₀															
380 ... 420 V/660 ... 725 V	Δ/Y	50 Hz	P ₅₀	9	N2B	•	•	•	•	✓								
440 ... 480 V	Δ	60 Hz	1.2 x P ₅₀															
500 V	Y	50 Hz	P ₅₀	9	N1C	✓	✓	✓	✓									
500 V	Δ	50 Hz	P ₅₀	9	N1D					✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Napięcia dla silników wg norm elektrycznych NEMA																		
440 ... 480 V	Y	60 Hz	1.2 x P ₅₀	9	N5C	✓	✓	✓	✓	✓								
440 ... 480 V	Δ	60 Hz	1.2 x P ₅₀	9	N5D						✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Napięcia dla silników wg norm CSA/UL-R																		
220 ... 240 V/440 ... 480 V	YY/Y	60 Hz	P ₅₀			•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
575 V	Y	60 Hz	P ₅₀			•	•	•	•	•								
575 V	Δ	60 Hz	P ₅₀								•	•	•	•	•	•	•	•
Dodatkowe napięcia dla 60 Hz																		
220 ... 240 V/ 380 ... 420 V	Δ/Y	60 Hz	P ₅₀	9	N4A	✓	✓	✓	✓	✓								
380 ... 420 V/660 ... 725 V	Δ/Y	60 Hz	P ₅₀	9	N4B						✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Napięcia dla pracy przeksztalnikowej																		
400 V	Y	50 Hz ²⁾	P ₅₀	9	N6B	✓	✓	✓	✓	✓								
400 V	Δ	50 Hz ²⁾	P ₅₀	9	N6C						✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
400 V	Δ	87 Hz ²⁾	P ₈₇	9	N6A	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
230 V	Δ	50 Hz ²⁾	P ₅₀	9	N6A	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Napięcia dla silników z hamulcem i prostownikiem sterowanym																		
380 ... 420 V	Y	50 Hz	P ₅₀			•	•	•	•	•								
380 ... 420 V	Δ	50 Hz	P ₅₀								•	•	•	•	•	•	•	•

1) P₅₀/P₈₇= Moc znamionowa przy 50 Hz lub 87 Hz

• Dostępne na zapytanie

2) Limit częstotliwości

Dla silników mogących pracować zarówno przy połączeniu w trójkąt jak i w gwiazdę, możliwe jest połączenie Δ-Y na rozruchu.

Napięcia, prądy i częstotliwości (kontynuacja)

Możliwe napięcia dla silników dwubiegowych

Napięcia	Obwód Praca	Częstotliwość	Moc	Nr zam. 13-ta pozycja	kod zam. sufix	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315
Napięcia standardowe dla silników wg norm CE/IEC																		
380 ... 420 V	Y/YY	50 Hz	P ₅₀	4						✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓

Ochrona silnika

Istnieje podział zabezpieczeń pomiędzy ochronę termiczną silników (zależną od temperatury) oraz ochronę prądową (zależną od prądu).

Przegląd stosowanych zabezpieczeń termicznych

Opcja	Kod zam.	71	80	90	100	112	132	160	180	200	225	250	280	315
PTC termistory do wyłączenia	M10	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
PTC termistor do ostrzeżenia i wyłączenia	M11	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Termostat w uzwojeniach do wyłączenia	M12	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
Termostat w uzwojeniach do ostrzeżenia i wyłączenia	M13	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
Czujnik temperatury KTY ¹⁾	M16	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓

1) Tylko dla pracy przekształtnikowej

Zabezpieczenia prądowe

Bezpieczniki są stosowane jedynie do ochrony kabli zasilających na wypadek zwarcia. Nie są natomiast odpowiednie do zabezpieczania silników przed przeciążeniem. Silniki są zwykle zabezpieczane zwłocznymi przeciążeniowymi urządzeniami termicznymi (wyłączniki silnikowe lub przekaźniki przeciążeniowe).

Ta ochrona jest zależna od prądu i jest szczególnie skuteczna w przypadku zablokowania wirnika. Dla standardowego cyklu z krótkimi czasami rozruchu i nieprzekraczalnymi prądami rozruchowymi oraz małą liczbą rozruchów, wyłączniki silnikowe zapewniają wystarczające zabezpieczenie. Wyłączniki silnikowe nie są wystarczające dla ciężkiego cyklu rozruchowego lub dużej liczby rozruchów. Różnice w termicznych stałych czasowych pomiędzy urządzeniami chroniącymi a rzeczywistymi wartościami silników mogą powodować niepotrzebne, zbyt wczesne wyłączenia gdy ustawienie wyłączników odpowiada prądowi znamionowemu.

Ochrona silnika (kontynuacja)

Zabezpieczenia termiczne

Zabezpieczenia termiczne zależne od temperatury są zintegrowane z uzwojeniami silnika i mogą być implementowane jako **termistory** oraz **termokontakty**.

Ilość zabezpieczeń termicznych uzależniona jest od ilości uzwojeń oraz ich funkcji.

Ostrzeżenie jest standardowo ustawione na 10 K poniżej temperatury wyłączenia. Znamionowa temperatura reakcji zabezpieczeń uzależniona jest również od klasy termicznej silników.

Ilość uzwojeń	Przykład	Funkcja	Ilość zabezpieczeń termicznych	Ilość zacisków
1	Silniki jednobiegowe	Wyłączenie	3	2 (71 ... 315L)
		Ostrzeżenie i wyłączenie	6	3 (71 ... 200L) 4 (225S ... 315L)
	Silniki dwubiegowe ze zmienną par biegunów w stosunku prędkości 1:2	Wyłączenie	3	2 (71 ... 315L)
		Ostrzeżenie i wyłączenie	6	3 (71 ... 200L) 4 (225S ... 315L)
2	Wszystkie inne silniki ze zmienną liczbą biegunów	Wyłączenie	6	2
		Ostrzeżenie i wyłączenie	12	3 (71 ... 200L) 4 (225S ... 315L)

Termistory

Stosowane są termistory PTC o dodatnim współczynniku temperaturowym (**positive temperature coefficient**), które oferują pełną ochronę przed termicznym przeciążeniem silnika. Temperatura uzwojeń może być dokładnie monitorowana dzięki ich niskiej pojemności grzewczej i doskonałemu kontaktowi cieplnemu z uzwojeniem. Termistory PTC wykazują nagłe zmiany rezystancji w przypadku osiągnięcia znamionowej temperatury reakcji.

Zewnętrzna jednostka zabezpieczająca jest stosowana do przetworzenia zmian rezystancji i wyzwolenia obwodów oraz przekaźników pomocniczych.

Histereza przełączeniowa termistorów PTC jest niska, co ułatwia szybki restart napędu. Silniki z tego typu zabezpieczeniami są zalecane przy pracy w cyklach z ciężkimi rozruchami, cyklach zmiennych, przy ekstremalnych obciążeniach, wysokich temperaturach otoczenia lub niestabilnych systemach zasilania.

Kody zam.

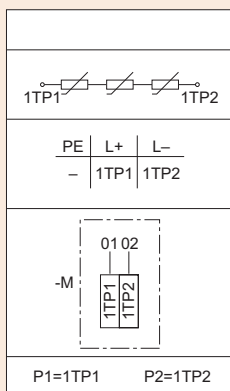
Termistory PTC do wyłączenia **M10**

Termistory PTC do ostrzeżenia i wyłączenia **M11**

W celu osiągnięcia pełnej ochrony termicznej niezbędna jest kombinacja opóźnionego wyzwolenia prądowego oraz termistorowego za pomocą PTC.

Dla termistorów PTC do ostrzeżenia i wyłączenia potrzebna jest jednostka zabezpieczająca z trzema zaciskami do obsługi obydwu funkcji.

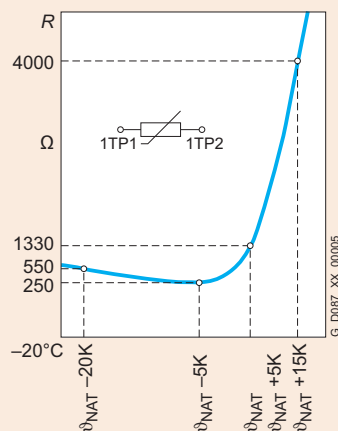
Schemat połączeń



1TP1 (P1) – 1TP2 (P2):
 $U_{max.} = 2.5 V$

G_D087_EN_00003

Charakterystyka



G_D087_XX_00005

Schemat połączeń i charakterystyka termistora

Ochrona silnika (kontynuacja)

Termokontakt

Termokontakt to **termostat w uzwojeniach** (kontakt normalnie zamknięty) odpowiedni jako zabezpieczenie dla wolno narastających temperatur silnika. Gdy znamionowa temperatura zadziałania zostanie osiągnięta, termokontakt może być wykorzystany do otwarcia pomocniczych obwodów zabezpieczeń. Kiedy temperatura silnika maleje, termokontakt ponownie się zamyka, gdy tylko spadnie znacząco poniżej znamionowej temperatury zadziałania.

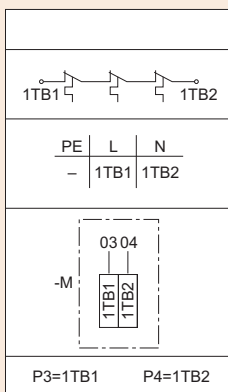
Kiedy prąd silnika wzrasta bardzo szybko (np. przez zablokowany wirnik), termokontakty nie są odpowiednie ze względu na ich dużą wartość stałej termicznej.

Kody zam.

Termostaty w uzwojeniu do wyłączenia **M12**

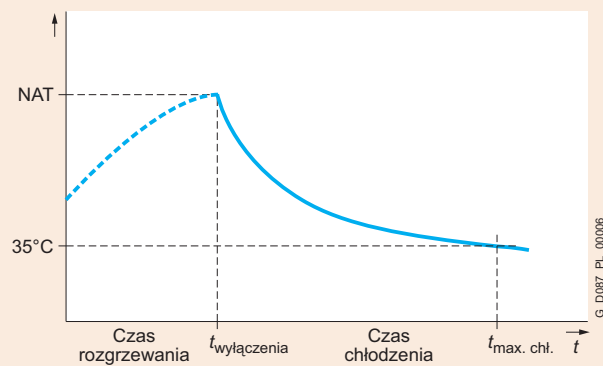
Termostaty w uzwojeniu do ostrzeżenia i wyłączenia dla rozmiarów 71 do 200 **M13**

Schemat połączeń



1TB1 (P3) – 1TB2 (P4):
 $U_{max.} = 250\text{ V}$
 $I_{max.} = 1.6\text{ A}$

Charakterystyka



Schemat połączeń i charakterystyka termokontaktu

Ochrona silnika (kontynuacja)

Czujnik temperatury KTY 84-130

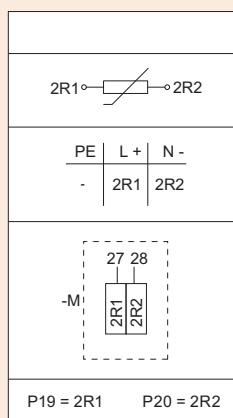
Czujnik ten to termistor PTC, który zmienia swoją rezystancję w funkcji temperatury zgodnie ze zdefiniowaną krzywą. Czujnik temperatury KTY 84-130 może być stosowany do pomiaru temperatury podczas pracy przekształtnikowej.

Niektóre przekształtniki determinują temperaturę silnika, wykorzystując rezystancję czujnika. Wymagana temperatura może być ustawiana na odpowiednich poziomach dla ostrzeżenia oraz wyłączenia.

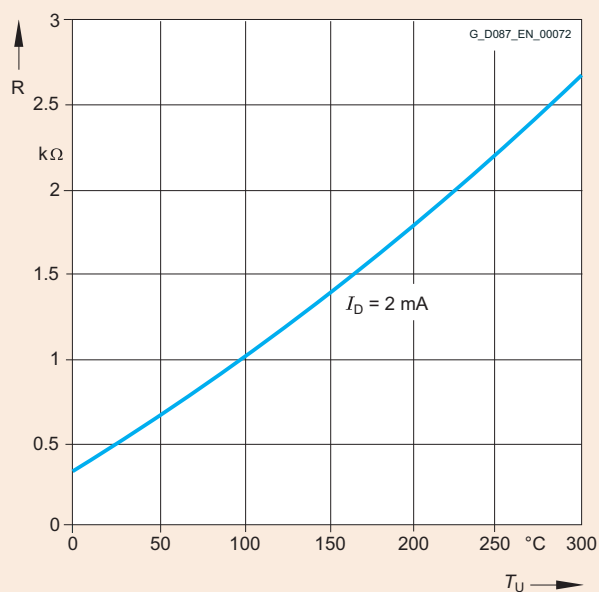
Pomiar temperatury silnika poprzez zabudowany czujnik KTY 84-130:

Kod zam. **M16**

Schemat połączeń



Charakterystyka



Schemat połączeń i charakterystyka czujnika temperatury

Ogrzewanie antykondensacyjne

Grzałki antykondensacyjne mogą być zabudowane w silnikach, których uzwojenia narażone są na niekorzystne działanie otoczenia, np. silniki miejscowe w wilgotnym środowisku lub silniki podlegające znaczącym wahanom temperatury otoczenia. Ogrzewanie antykondensacyjne nie może być załączane podczas pracy.

Kody zam.

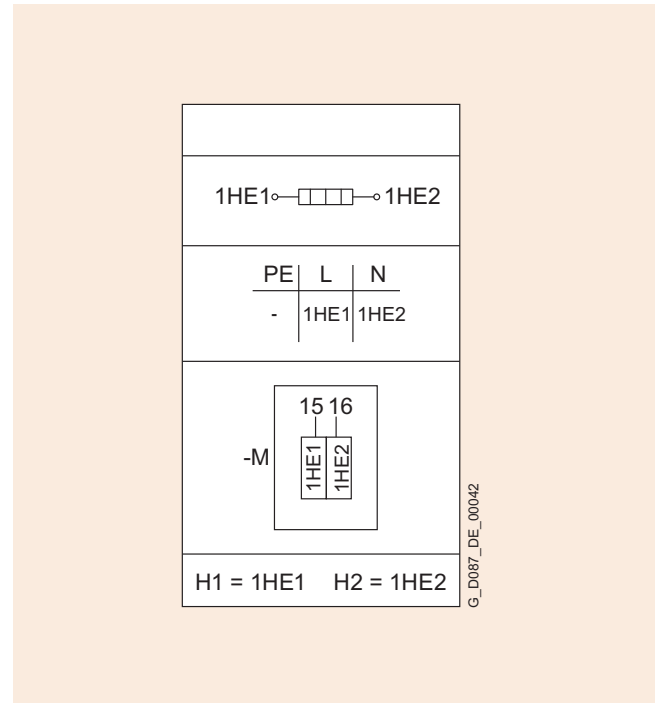
Napięcie zasilania 230 V (1~) **M41**

Napięcie zasilania 115 V (1~) **M40**

W miejsce grzałek antykondensacyjnych, innym sposobem (bez dodatkowych kosztów) jest przyłączenie napięcia, które jest wartością około 4 do 10 % napięcia znamionowego silnika do zacisków statora U1 i V1; 20 do 30 % prądu znamionowego silnika jest wystarczające do jego podgrzania.

Dane techniczne

Rozmiar	Obciążenie grzałek (W)
71 ... 80	25
90 ... 112	50
132 ... 160	100
180 ... 200	55
225 ... 250	92
280 ... 315	109



Schemat połączeń dla ogrzewania antykondensacyjnego

Uzwojenia i izolacja

Izolacja DURIGNIT IR 2000

System izolacji DURIGNIT IR 2000 składa się z wysokiej jakości emaliowanych drutów i izolowanych warstw z wykorzystaniem nierozpuszczalnej impregnacji żywicznej.

Dzięki temu silniki w takim wykonaniu posiadają wysoką trwałość mechaniczną i elektryczną oraz długą żywotność serwisową. System izolacyjny w najwyższym stopniu zabezpiecza uzwojenia przed gazami, oparami wody, pyłem, olejem a także przed podwyższoną wilgotnością powietrza. Ponadto jest wytrzymały na zwyyczajowe drgania.

Ta izolacja jest odpowiednia dla względnej wilgotności powietrza przy 30 g wody na m³ powietrza. Należy ponadto zapobiegać powstawaniu kondensacji wilgoci w uzwojeniach. W przypadku wymaganych wyższych wartości prosimy o kontakt.

Wykonanie uzwojeń i izolacji w odniesieniu do klasy termicznej oraz wilgotności powietrza

Wszystkie silniki posiadają klasę termiczną F izolacji. Użytkowanie odbywa się natomiast w klasie B. Klasa termiczna F jest dostępna dla silników LA71ZMD4, LA90ZLB4 i LA132ZMP4.

Następujące cechy odpowiadają wszystkim silnikom:

Silniki mogą wytrzymać 1.5 krotność prądu znamionowego przy znamionowym napięciu i częstotliwości przez dwie minuty (DIN EN 60034).

Więcej informacji o izolacji wzmocnionej znajduje się w rozdziale "Wersje specjalne, praca przekształtnikowa".


















Motoreduktory

Silniki

Komponenty dodatkowe

Przegląd

Możliwe kombinacje wyposażenia uzupełniającego oraz komponentów dodatkowych

	Hamulec	Obca wentylacja	Back-stop	Daszek ochronny	2. wał silnika	Enkoder impulsowy ¹⁾ 1XP8022	Enkoder impulsowy ¹⁾ 1XP8012	Enkoder abs. ¹⁾ 1XP8024	Enkoder abs. ¹⁾ 1XP8014	Rezolwer ¹⁾ 1XP8023	Rezolwer ¹⁾ 1XP8013
Hamulec		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
Obca wentylacja	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	①	<input type="radio"/>	①	<input type="radio"/>	①
Backstop	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
Daszek ochronny	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	②	①②	②	①②	②	①②
2. wał silnika	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
Enkoder impulsowy ¹⁾ 1XP8022 (z kablem skrzynką zac.)	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	②	<input type="radio"/>			<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
Enkoder impulsowy ¹⁾ 1XP8012 (z wtykiem)	<input type="radio"/>	①	<input type="radio"/>	①②	<input type="radio"/>			<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
Enkoder absolutny ¹⁾ 1XP8024 (kabel z wtykiem)	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	②	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>			<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
Enkoder absolutny ¹⁾ 1XP8014 (z wtykiem)	<input type="radio"/>	①	<input type="radio"/>	①②	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>			<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
Rezolwer ¹⁾ 1XP8023 (kabel z wtykiem)	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	②	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		
Rezolwer ¹⁾ 1XP8013 (z wtykiem)	<input type="radio"/>	①	<input type="radio"/>	①②	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		

○ Możliwe bez restrykcji

① Możliwe dla rozmiarów powyżej 112

② Tylko z obcym wentylatorem

1) Dla rozmiarów 225 do 315 na zapytanie

Hamulce

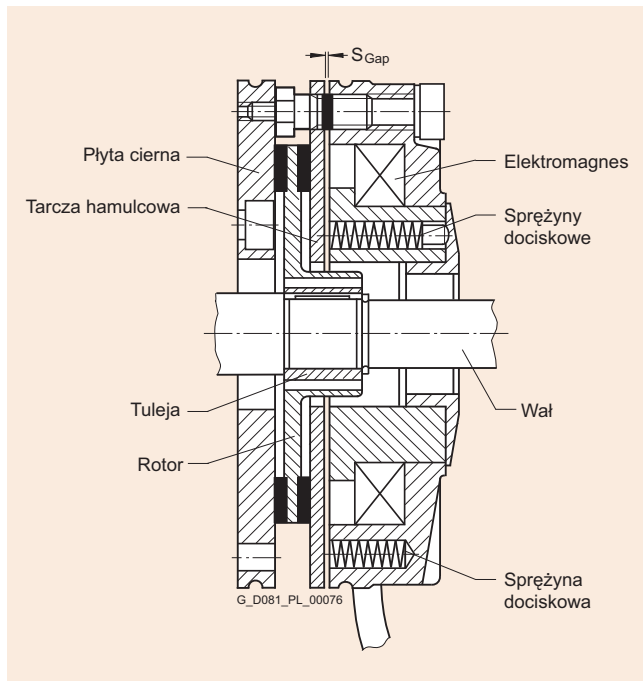
Zastosowane są elektromagnetyczne hamulce sprężynowe. Zabudowanie hamulca powoduje dodatkowo zwiększenie długości silnika. Prosimy o kontakt jeśli silniki z hamulcami mają być stosowane poniżej punktu zamarzania lub w bardzo wilgotnym otoczeniu (np. blisko morza) z długimi czasami postoju.

Wykonanie oraz tryb pracy

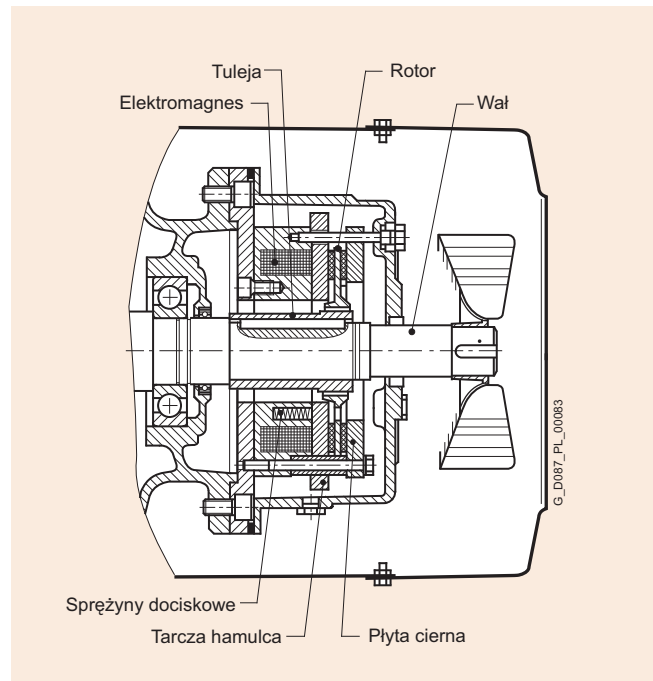
Hamulec w postaci jednotarczowego luzownika sprężynowego wyposażony jest w dwie powierzchnie cierne. Gdy przez hamulec nie płynie prąd, grupa sprężyn generuje moment hamowania. Hamulec zwalniany jest elektromagnetycznie. Gdy silnik jest hamowany, rotor, przemieszczając się wzdłużnie na tulei hamulca, jest dociskany przez tarczę hamulcową do płyty czarnej poprzez grupę sprężyn. W stanie zahamowanym powstaje szczelina powietrzna S_{Gap} pomiędzy tarczą hamulca a komponentem z cewką elektromagnesu. W celu zwolnienia hamulca cewka zostaje wzbudzona napięciem stałym DC. Powstała w ten sposób siła magnetyczna przyciąga tarczę hamulcową przeciwie do siły sprężyn. Siła dociskowa sprężyn nie jest już zatem podawana na rotor, który teraz swobodnie może się obracać.

Specjalne cechy hamulca KFB

- Wysoki stopień ochrony IP65
- Odporność na korozję w otoczeniu wody morskiej i w tropikach
- Hamulec dynamiczny, nie tylko proste trzymanie; Z tego powodu powstaje mniejsze ścieranie, szczególnie w przypadkach awaryjnych zatrzymań (podczas odbiorów).
- Duże rezerwy na ścieranie – powtarzalność szczeliny powietrznej z możliwością doregulowania. W wyniku tego osiągnięta jest ekstremalnie długa żywotność oraz niskie koszty serwisu i pracy.
- Funkcja pracy i ścieranie mogą być monitorowane poprzez mikrowyłączniki oraz czujniki zbliżeniowe. Mikrowyłącznik on / off stosowany jest standardowo.
- W pełni funkcjonalny hamulec z obudową sprzyjającą testom. Mżliwa jest wizualna inspekcja podczas pracy.
- Hamulec (szczelina) może być np. ustawiony w fabryce i zamontowany na silniku napędowym bez dodatkowych nastaw. Części ścierające się mogą być wymieniane bez większych nakładów pracy. Po ściągnięciu obudowy (trzy śruby), łatwo jest wymienić płytę cierną. Nie ma potrzeby rozmontowywania całego hamulca.



Hamulec L



Hamulec KFB

Zastosowanie hamulców

Hamulce mogą być stosowane jako pracujące lub trzymające. Hamulec trzymający jest odpowiedni do utrzymywania mas lub obciążenia na stałej pozycji. Pracujący hamulec jest ponadto zdolny do zatrzymywania lub zwalniania mas wirujących.

Motoreduktory

Silniki

Komponenty dodatkowe

Przypisanie hamulca

Poniższa tabela przedstawia przypisanie odpowiedniego hamulca do rozmiarów silników.

Hamulce L dla silników do rozmiaru IEC 200

Typ hamulca	Moment ham. Nm	Kod zam.	Rozmiar silnika																	
			71	80	90	100	112	132	160	180	200									
L4/1.4	1.4	B01	✓	✓																
L4/2	2.0	B02	✓	✓																
L4/3	3.0	B03	✓	✓																
L4	4.0	B00	○	✓																
L4/5	5.0	B57	✓	✓																
L8/3	3.0	B05	✓	✓	✓															
L8/4	4.0	B06	✓	✓	✓															
L8/5	5.0	B07	✓	✓	✓															
L8/6.3	6.3	B08	✓	✓	✓															
L8	8.0	B04	✓	○	✓															
L8/10	10.0	B09	✓	✓	✓															
L16/8	8.0	B14		✓	✓	✓														
L16/10	10.0	B11		✓	✓	✓														
L16/13	13.0	B12		✓	✓	✓														
L16	16.0	B10		•	○	✓														
L16/20	20.0	B13			✓	✓														
L32/18	18.0	B16			✓	✓	✓													
L32/23	23.0	B17			✓	✓	✓													
L32	32.0	B15			✓	○	○													
L32/40	40.0	B18				✓	✓													
L60/38	38.0	B20				✓	✓													
L60/50	50.0	B21				✓	✓													
L60	60.0	B19					✓													
L80/25	25.0	B24									✓									
L80/35	35.0	B25									✓									
L80/50	50.0	B26									✓									
L80/63	63.0	B27									✓									
L80	80.0	B22									○									
L80/100	100.0	B23									✓									
L150/60	60.0	B31									✓	✓								
L150/80	80.0	B32									✓	✓								
L150/100	100.0	B29									✓	✓								
L150/125	125.0	B30									✓	✓								
L150	150.0	B28									✓	○								
L260/100	100.0	B34										✓	✓	✓						
L260/145	145.0	B35										✓	✓	✓						
L260/180	180.0	B36										✓	✓	✓						
L260/200	200.0	B37										✓	✓	✓						
L260/240	240.0	B38										✓	✓	✓						
L260	260.0	B33										✓	○	○						
L260/315	315.0	B58											✓	✓						
L400/265	265.0	B40																		✓
L400/300	300.0	B41																		✓
L400/360	360.0	B42																		✓
L400	400.0	B39																		✓
L400/600	600.0	B59																		•

○ przypisanie standardowe
 ✓ hamulec pracujący i trzymający

• hamulec może być stosowany tylko jako trzymający

Hamulce (kontynuacja)

Hamulce L oraz KFB dla silników o rozmiarze IEC 225 i powyżej

Typ hamulca	Moment ham. Nm	Kod zam.	Rozmiar silnika				
			225	250	280	315S	315M
L400/265	265	B40	✓				
L400/300	300	B41	✓				
L400/360	360	B42	✓				
L400	400	B39	○				
L400/600	600	B59	✓				
KFB63/510	510	B49	✓	✓			
KFB63	630	B48	✓	○			
KFB63/710	710	B50	✓	✓			
KFB100/630	630	B60		✓	✓	✓	✓
KFB100/725	725	B61		✓	✓	✓	✓
KFB100/820	820	B62		✓	✓	✓	✓
KFB100	1000	B52			○	○	○
KFB160/1000	1000	B55					✓
KFB160/1300	1300	B56					✓
KFB160	1600	B54					✓

○Przypisanie standardowe
✓hamulec pracujący lub trzymający

Podłączenie hamulca

W przypadku rozmiarów 71 do 200, główne skrzynki zaciskowe silników posiadają oznakowane zaciski do podłączenia hamulca. Silniki o rozmiarach 225 do 315 są wyposażane w dodatkową skrzynkę zaciskową, która jest używana wyłącznie do podłączenia hamulca.

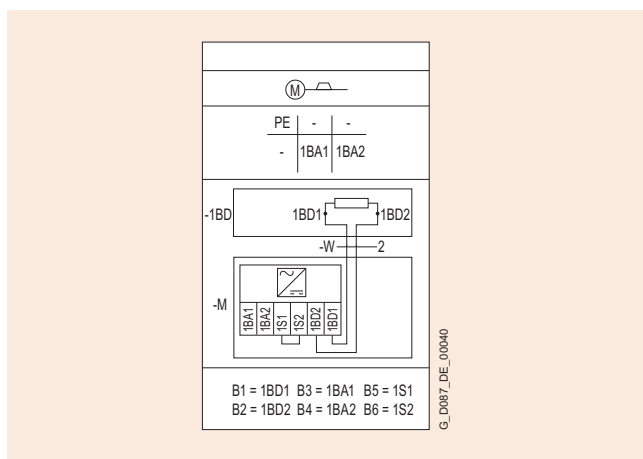
W hamulcach z napięciami AC, napięcie przemiennie podłączone jest do dwóch wolnych zacisków prostownika.

Gdy silnik znajduje się w spoczynku hamulec może być wyzwolony podczas poprzez wzbudzenie cewki elektromagnesu. W tym przypadku napięcie AC musi być podłączone do zacisków prostownika. Hamulec pozostaje wyzwolony tak długo, jak obecne jest napięcie.

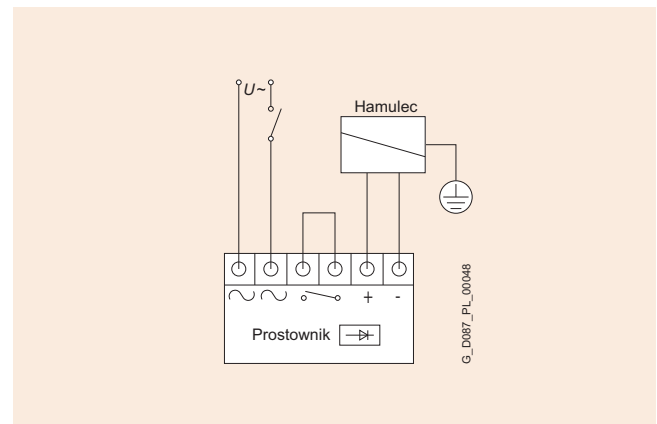
Prostownik zabezpieczony jest przed przepięciami poprzez warystory w obwodach wejściowych i wyjściowych.

W hamulcach z napięciami DC napięcie stałe do wzbudzenia cewki hamulca jest podłączane do dwóch odpowiednich zacisków. Patrz schematy poniżej.

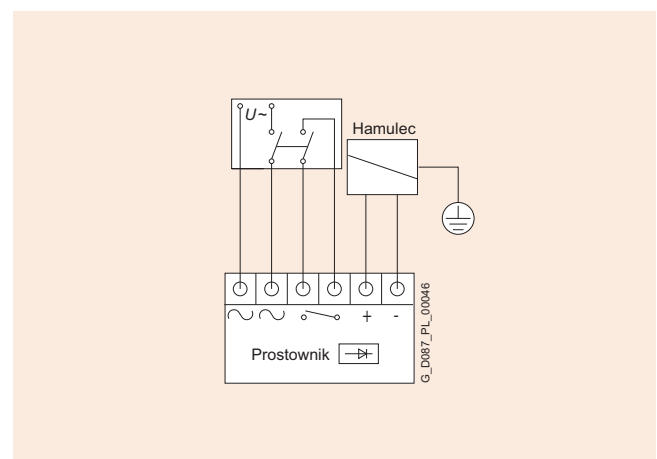
Schemat połączeń z napięciem sterującym AC



Schemat połączeń dla hamulca wyzwalanego po stronie AC



Schemat połączeń dla hamulca wyzwalanego po stronie DC i AC



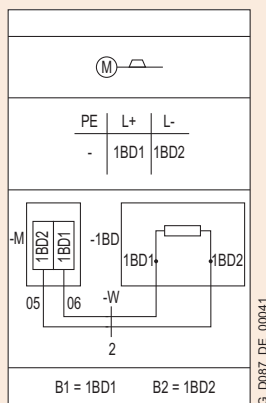
Motoreduktory

Silniki

Komponenty dodatkowe

Hamulce (kontynuacja)

Schemat połączeń z napięciem sterującym DC



Przyłączane napięcia

Następujące napięcia zasilające dostępne są dla hamulców:

Napięcie zasilające	Kod zam.	Rozmiar silnika												
		71 ... 200								225 ... 315				
		L4	L8	L16	L32	L60	L80	L150	L260	L400	L400	KFB63	KFB100	KFB160
Napięcia DC														
24 V DC ±10 %	C66	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
92 ... 110 V DC	C52	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
170 ... 200 V DC	C53	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
184 ... 218 V DC	C64	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
Napięcia AC z prostownikiem jednopółkowym														
48 ... 58 V AC	C70 + C30¹⁾	✓	✓	✓	✓	✓	✓							
48 ... 58 V AC	C70 + C32¹⁾							✓						
190 ... 240 V AC	C46 + C30¹⁾	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
400 V AC	C67 + C30¹⁾										✓	✓	✓	✓
380 ... 440 V AC	C47 + C30¹⁾	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
460 V AC	C68 + C30¹⁾										✓	✓	✓	✓
410 ... 480 V AC	C63 + C31¹⁾	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
Napięcia AC z mostkiem prostowniczym														
24 ... 29 V AC	C69 + C33¹⁾	✓	✓	✓	✓									
95 ... 120 V AC	C48 + C33¹⁾	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
190 ... 220 V AC	C61 + C33¹⁾	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				
230 V AC	C65 + C33¹⁾										✓	✓	✓	✓
205 ... 240 V AC	C62 + C33¹⁾	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓				

Jeśli dla wymaganego napięcia dostępny jest prostownik jednopółkowy oraz mostek prostowniczy, preferowny jest prostownik jednopółkowy.

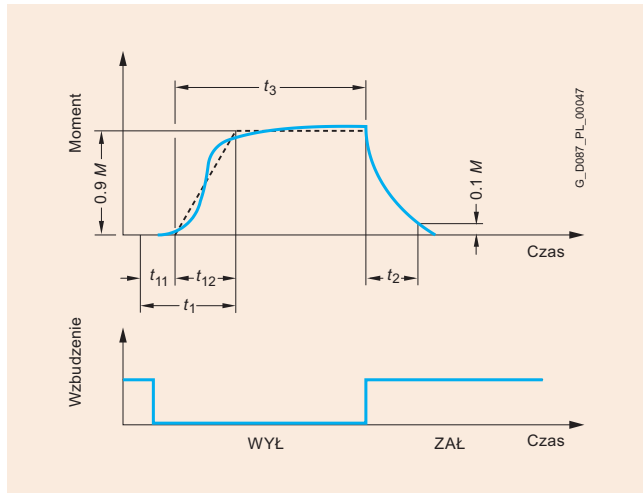
¹⁾ Kod zam. dla prostownika

Hamulce (kontynuacja)

Szybkie hamowanie

Jeśli hamulec jest odłączony od zasilania, utrzymywany jest moment hamujący. Poprzez napięcie hamulca AC czas zadziałania hamulca wydłuża się ze względu na indukcyjność cewki elektromagnesu (wyłączenie po stronie AC). W rezultacie otrzymujemy znaczne opóźnienie przed mechanicznym zadziałaniem hamulca. W celu osiągnięcia krótszych czasów zadziałania, obwód musi być przerywany również po stronie DC.

Definiowanie czasów pracy (VDI 2241)



Czasy pracy:

t_{11} Czas reakcji

t_{12} Czas wzrostu

t_1 Czas zadziałania

t_2 Czas rozłączenia

t_3 Czas czuwania

Wyłączenie po stronie DC

Elektromagnetyczne sprężynowe hamulce tarczowe mogą być wyłączane zarówno po stronie AC, jak i DC. Wyłączenie po stronie DC doprowadza do indukcyjności, a pole magnetyczne cewki hamulca redukowane jest bardzo szybko.

Mostek łączeniowy prostownika może być usunięty i zastąpiony przez styk zewnętrznego przełącznika dla silników o rozmiarach 71 do 200.

Umożliwia to znaczące skrócenie czasów zadziałania w stosunku do osiągniętych podczas wyłączenia po stronie AC.

Prostowniki funkcyjne

Prostowniki funkcyjne do szybkiego hamowania

Wyłączenie po stronie DC poprzez dane prądowe

Jednym ze sposobów na osiągnięcie wyłączenia po stronie DC jest wyłączenie poprzez dane prądowe silnika. Jeśli prąd silnika spadnie poniżej wyczuwalnego prądu prostownika, po odłączeniu od zasilania trójfazowego, cewka hamulca jest odłączona od napięcia DC elektronicznie w sposób bezkontaktowy.

Prostowniki z wyłączeniem po stronie DC poprzez dane prądowe są głównie przystosowane do równoległej konfiguracji z połączeniem silnika, nawet w aplikacjach wymagających zmiennego obciążenia lub dużych momentów bezwładności. Praca z przekształtnikiem nie jest dopuszczalna. Hamulce sterowane w ten sposób są w pełni okablowane na płycie zaciskowej silnika.

Wyłączenie po stronie DC poprzez dane prądowe jest dostępne dla silników o rozmiarach 71 do 160 na zapytanie.

Wyłączenie po stronie DC poprzez dane napięciowe

Innym sposobem na osiągnięcie wyłączenia po stronie DC jest wyłączenie poprzez dane napięcia zasilającego prostownik.

Zintegrowany tranzystor przełączający odcina obciążenie jeśli napięcie wejściowe spadnie poniżej określonego poziomu przełączenia. Prostowniki z wyłączeniem po stronie DC poprzez dane napięciowe są głównie odpowiednie do pracy z odrębnym napięciem sterowania hamulca po stronie AC poprzez dodatkowy styk przełącznika.

Wzajemne połączenie równoległe z połączeniami silnika jest również możliwe, jednak nie jest zalecane, gdyż procedura wyłączenia prostownika będzie osłabiana przez wpływ uzwojeń silnika. Dodatkowo, niemal wszystkie aplikacje wymagają zmiennego obciążenia lub dużych momentów bezwładności. Może to powodować powstawanie napięcia generowanego przez silnik, znacząco opóźniającego czasy zadziałania hamulca, jeśli jest to poziom niższy od napięcia przełączenia.

Jeśli pożądane jest wzajemne połączenie równoległe z połączeniem silnika, zalecane jest wyłączenie po stronie DC poprzez dane prądowe.

Wyłączenie po stronie DC poprzez dane napięciowe dostępne jest na zapytanie.

Prostowniki funkcyjne do szybkiego odhamowania

Prostowniki z przewzbudzeniem (szybkie wzbudzenie)

Prostowniki z przewzbudzeniem pracują ze średnią prędkością 300 do 400 ms z prostowaniem mostkowym, np. hamulce zasilane są podwojoną wartością napięcia nominalnego cewki na czas odhamowania. Po tym okresie prostownik jest przełączany automatycznie z mostkowego na jednopółokwowe prostowanie, a hamulec pracuje już przy nominalnym napięciu cewki. Rezultatem tego są krótsze czasy wyzwalania i zwiększenie ilości rozruchów hamulca. Ścieranie się powierzchni ciernej oraz straty podczas rozruchów są również zredukowane. Prostowniki z przewzbudzeniem są głównie odpowiednie dla połączeń w konfiguracji równoległej z połączeniem silnika lub dla niezależnego obwodu sterowania w przypadku współpracy z przekształtnikami częstotliwości (patrz informacje o połączeniach wzajemnych dla wyłączenia po stronie DC).

Długotrwała praca przy napięciu zasilającym poniżej 198 V AC nie jest dopuszczalna. Nominalna moc hamulca nie może być przekraczana podczas cyklu przełączania.

Hamulce z przewzbudzeniem dostępne są na zapytanie.

Hamulce (kontynuacja)

Sterowanie hamulcem z prostownikami funkcyjnymi

Następujące tabele przedstawiają przegląd możliwości sterowania hamulca z prostownikami funkcyjnymi.

prostownik funkcyjny		Wyłączenie po stronie DC poprzez		
		Dane prądowe (SEGE)	Dane prądowe, z tłumieniem przepięć	Dane napięciowe, z tłumieniem przepięć
Napięcie zasilania	$V_{AC} \pm 10\%$	440	460	220 ... 500
Częstotliwość zasilania	Hz	40 ... 60	40 ... 60	40 ... 60
Max. prąd wyjściowy, temperatura otoczenia do 40 °C ¹⁾	A_{DC}	1.15	1.2	1.2
Napięcie wyjściowe	V_{DC}	0.45 x napięcia zasilania	0.89 x napięcia zasilania 0.445 x napięcia zasilania	0.89 x napięcie zasilania 0.445 x napięcie zasilania
Dopuszczalny prąd ciągły dla czujnika prądu	A_{DC}	SEGE1: 0.1 ... 20 SEGE2: 1 ... 70 A	0.27 ... 34	-
Max. ilość rozruchów ²⁾	1/min	76 ²⁾	76 ²⁾	76 ²⁾³⁾
Dopuszczalny zakres temp.	°C	-20 ... 85	-25 ... 85	-25 ... 85
Obsługiwane silniki		SEGE1: max. prąd silnika 20 A SEGE2: max. prąd silnika 70 A	Max. prąd silnika 34 A	Bez ograniczeń
Obsługiwane hamulce		L4 ... L400	L4 ... L400	L4 ... L400
Zastosowanie		Praca hamulcowa dla szybkiego hamowania	Praca hamulcowa dla szybkiego hamowania	Praca hamulcowa dla szybkiego hamowania
Współpraca z przekształtnikiem		Nieodpowiedni	Nieodpowiedni	Wymagane niezależne zasilanie
Praca przy zmiennym obciążeniu i / lub dużym momencie bezwładności		Bez ograniczeń	Bez ograniczeń	Wymagane niezależne zasilanie

Prostownik funkcyjny		Szybki prostownik z tłumieniem przepięć		Szybki prostownik + wyłączenie po stronie DC poprzez	
				Dane prądowe, z tłumieniem przepięć	Dane napięciowe, z tłumieniem przepięć
Napięcie zasilania	$V_{AC} \pm 10\%$	220 ... 500		220 ... 460	220 ... 500
Częstotliwość zasilania	Hz	40 ... 60		40 ... 60	40 ... 60
Max. prąd wyjściowy, temperatura otoczenia do 40 °C ¹⁾	A_{DC}	1.2		1.2	1.2
Napięcie wyjściowe	V_{DC}	0.445 x napięcia zasilania (0.89 - max. 8 %) x napięcia zasilania		0.445 x napięcia zasilania (0.89 - max. 8 %) x napięcia zasilania	0.445 x napięcia zasilania (0.89 - max. 8 %) x napięcia zasilania
Dopuszczalny prąd ciągły dla czujnika prądu	A_{DC}	-		0.27 ... 34	-
Max. ilość rozruchów ²⁾	1/min	60 ²⁾³⁾		76 ²⁾³⁾	76 ²⁾³⁾
Dopuszczalny zakres temp.	°C	-25 ... 85		-25 ... 85	-25 ... 85
Obsługiwane silniki		Bez ograniczeń		Max. prąd silnika 34 A	Bez ograniczeń
Obsługiwane hamulce		L4 ... L400		L4 ... L400	L4 ... L400
Odpowiedni dla		Praca hamulcowa dla szybkiego wyzwalania		Praca hamulcowa dla szybkiego wyzwalania + hamowania	Praca hamulcowa dla szybkiego wyzwalania + hamowania
Współpraca z przekształtnikiem		Wymagane niezależne zasilanie		Nieodpowiedni	Wymagane niezależne zasilanie
Praca przy zmiennym obciążeniu i / lub dużym momencie bezwładności		Wymagane niezależne zasilanie		Bez ograniczeń	Wymagane niezależne zasilanie

¹⁾ Przy wyższych temperaturach otoczenia spada prąd wyjściowy.

²⁾ Maksymalne ilości rozruchów określone w tabeli są wartościami górnymi. Ilości rozruchów są głównie uzależnione od mocy hamowania i dopuszczalnej energii pracy hamulców.

³⁾ Maksymalne ilości rozruchów wynikają z czasów przewzbudzenia oraz czasów regeneracji jak również z czasów wyłączenia w trybie zatrzymania.

Hamulce (kontynuacja)

Żywotność okładzin hamulca

Energia hamowania L_{zham} do czasu doregulowania hamulca zależy od różnych czynników. Głównymi czynnikami są hamowane masy, prędkość silnika, ilość rozruchów i wynikające z tego temperatury na powierzchniach ciernych. Oznacza to, że nie jest możliwe dokładne określenie wartości energii do czasu doregulowania, odpowiedniej dla wszystkich warunków pracy.

Maksymalne prędkości dopuszczalne

Maksymalne prędkości dopuszczalne, przy których może być wykonane zatrzymanie awaryjne, określone są w tabeli poniżej. Te prędkości powinny być brane pod uwagę i muszą być sprawdzone dla rzeczywistych warunków pracy.

Maksymalne prędkości dopuszczalne:

Typ hamulca	Standardowe okładziny cierne			Odporne na ścieranie okładziny cierne		
	Max. dopuszczalna prędkość pracy	Max. dopuszczalna prędkość jałowa z funkcją zatrzymania awaryjnego		Max. dopuszczalna prędkość pracy	Max. dopuszczalna prędkość jałowa z funkcją zatrzymania awaryjnego	
	Horizontalna pozycja montażowa	Horizontalna pozycja montażowa	Wertykalna pozycja montażowa	Horizontalna pozycja montażowa	Horizontalna pozycja montażowa	Wertykalna pozycja montażowa
	1/min			1/min		
L4	3000	6000	6000	3000	6000	6000
L8	3000	6000	6000	3000	6000	6000
L16	3000	6000	6000	3000	6000	6000
L32	3000	6000	6000	3000	6000	6000
L60	3000	6000	6000	3000	6000	6000
L80	3000	5300	5000	3000	5300	5000
L150	3000	4400	3700	1500	4400	3700
L260	3000	3700	3200	1500	3700	3200
L400	3000	3000	3000	1500	3000	3000

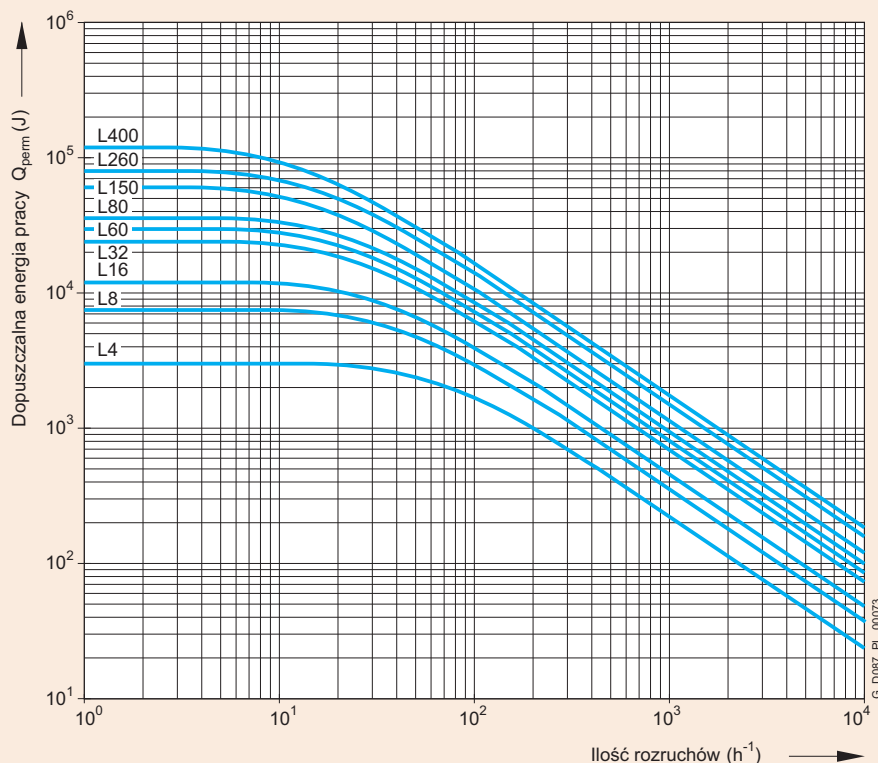
Okładziny odporne na ścieranie

Hamulec może być wyposażony w standardowe okładziny cierne oraz okładziny odporne na ścieranie.

Kod zam. **C06**

Maksymalna dopuszczalna energia tarcia uzależniona jest od ilości rozruchów i jest przedstawiona dla poszczególnych hamulców na wykresie "Maksymalna energia pracy w funkcji ilości rozruchów". Zwiększone ścieranie może występować, gdy hamulce są stosowane do zatrzymań awaryjnych.

Dopuszczalna energia pracy w funkcji ilości rozruchów



Hamulce (kontynuacja)

Kontrola

Hamulec z mikrowyłącznikiem do kontroli odhamowania

Szczelina powietrzna hamulca s_{Gap} jest kontrolowana przez mi-krowyłącznik, który może być zamontowany na głównej tarczy elektromagnesu. Silnik nie wystartuje do czasu całkowitego zwolnienia hamulca ($s_{Gap} = 0$), gdy tarcza hamulca przy-ciągnięta jest przez elektromagnes. Mikrowyłącznik zostaje wyzwolony, dając sygnał do załączenia silnika. Gdy hamulec jest wyłączony, tarcza hamulcowa osiąga położenie przy maksymalnej szczelinie powietrznej (s_{Gapmax}) i mikrowyłącznik zostaje otwarty.

Oznacza to, że wyłącznik silnika nie może być wyzwolony, a silnik nie wykona rozruchu. Ta metoda jest stosowana w urządzeniach wymagających precyzyjnego zdefiniowania rozruchu i procedury hamowania, jak również w celu monitoringu uszkodzeń prostownika, uszkodzenia przewodów lub cewek elektromagnesu. Mikrowyłączniki do kontroli odhamowania hamulców mogą być stosowane dla wszystkich silników o rozmiarach 90 do 225. Silniki w rozmiarze 225 i powyżej z hamulcami KFB wyposażane są w mikrowyłączniki standardowo.

Kod zam. **C04**

Kombinacja z opcją ochrony antykorozyjnej nie jest możliwa.

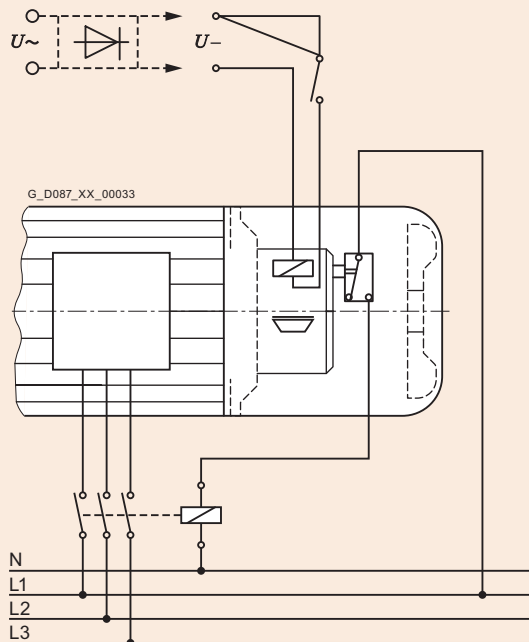
Hamulec z mikrowyłącznikiem do kontroli ścierania

Gdy hamulec jest używany, okładzina cierna rotora podlega ścieraniu i staje się coraz cieńsza. Oznacza to, że maksymalna szczelina powietrzna s_{Gapmax} staje się coraz większa, a hamulec wymaga dłuższego czasu do całkowitego zwolnienia i zahamowania. Aby zabezpieczyć powierzchnie cierne przed skutkami nadmierne-go ścierania (warstwa poniżej rezerw) lub zmniejszenia szczeliny poniżej zdefiniowanej wartości, szczelina s_{Gap} jest monitorowana poprzez mikrowyłącznik zamontowany na głównej tarczy elektromagnesu. Jeśli szczelina waha się poza zdefinio-wanymi wartościami, wyłącznik silnika nie może być załączony. Jeśli doregulowanie krytyczne szczeliny zostanie osiągnięte mikrowyłącznik zostaje otwarty; wyłącznik silnika nie jest wyzwolony; silnik i hamulec pozostają bez zasilania. Ta metoda jest stosowa-na w urządzeniach wykorzystujących pracę hamulca z dużą częstotliwością, w których spodziewane jest duże ścieranie się okładzin, jak również do kontroli uszkodzeń.

Mikrowyłączniki do kontroli ścierania hamulców mogą być stosowane we wszystkich silnikach o rozmiarach 90 do 225.

Kombinacja z opcją ochrony antykorozyjnej nie jest możliwa.

Koncepcja obwodu z mikrowyłącznikiem



Hamulce (kontynuacja)

Ręczne zwalnianie hamulca

Hamulce mogą być wyposażane w dźwignię ręcznego zwalniania hamulca. Ręczna dźwignia może być stosowana do odhamowania hamulca przy braku zasilania. Gdy hamulec zostanie uwolniony, silnik może się swobodnie obracać w celu doprowadzenia wału wyjściowego do wymaganej pozycji.

Ręczna dźwignia odhamowania może być zablokowana w pozycji zwolnionej poprzez zastosowanie dodatkowego mechanizmu blokującego montowanego na hamulcu. Ręczna dźwignia odhamowania z mechanizmem blokującym jest stosowana w hamulcach KFB standardowo.

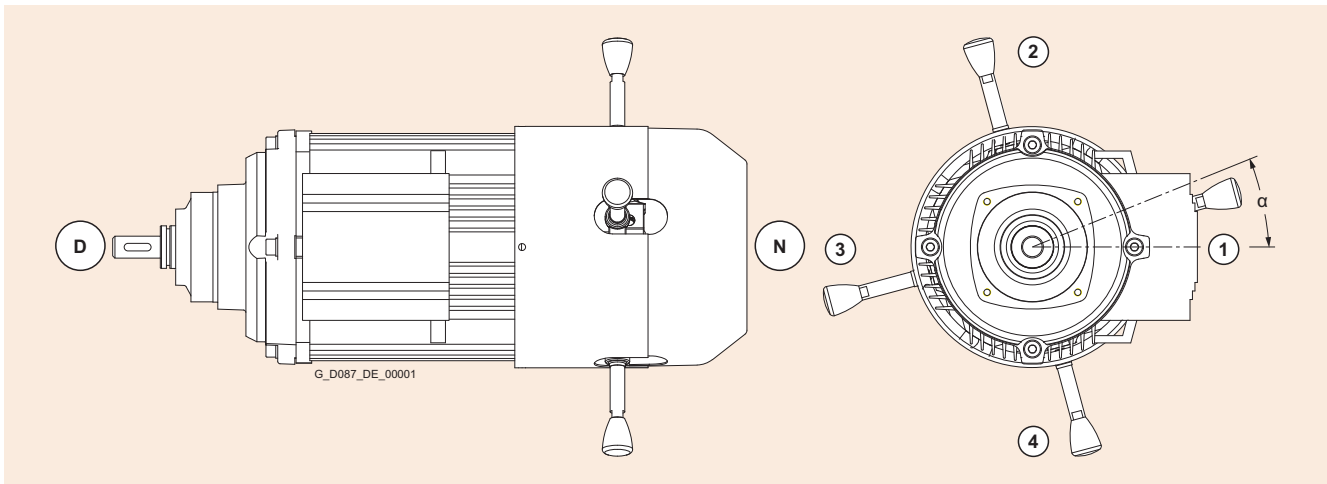
Kod zam. ręcznej dźwigni hamulca: **C02**

Kod zam. ręcznej dźwigni hamulca z blokadą: **C03**

Ręczna dźwignia hamulca może być montowana w różnych pozycjach. Pozycja dźwigni odpowiada standardowemu wykonaniu silnika. Standardowa pozycja to "2".

Pozycja ręcznej dźwigni hamulca	1	2	3	4
Kod zam.	C26	C27	C28	C29
Rozmiar	Kąt α			
71	10°	100°	190°	280°
80	10°	100°	190°	280°
90	15°	105°	195°	285°
100	15°	105°	195°	285°
112	15°	105°	195°	285°
132	15°	105°	195°	285°
160	15°	105°	195°	285°
180	0°	90°	180°	270°
200	0°	90°	180°	270°
225	0°	90°	180°	270°
250	0°	90°	180°	270°
280	0°	90°	180°	270°
315	0°	90°	180°	270°

Pozycja ręcznej dźwigni hamulca

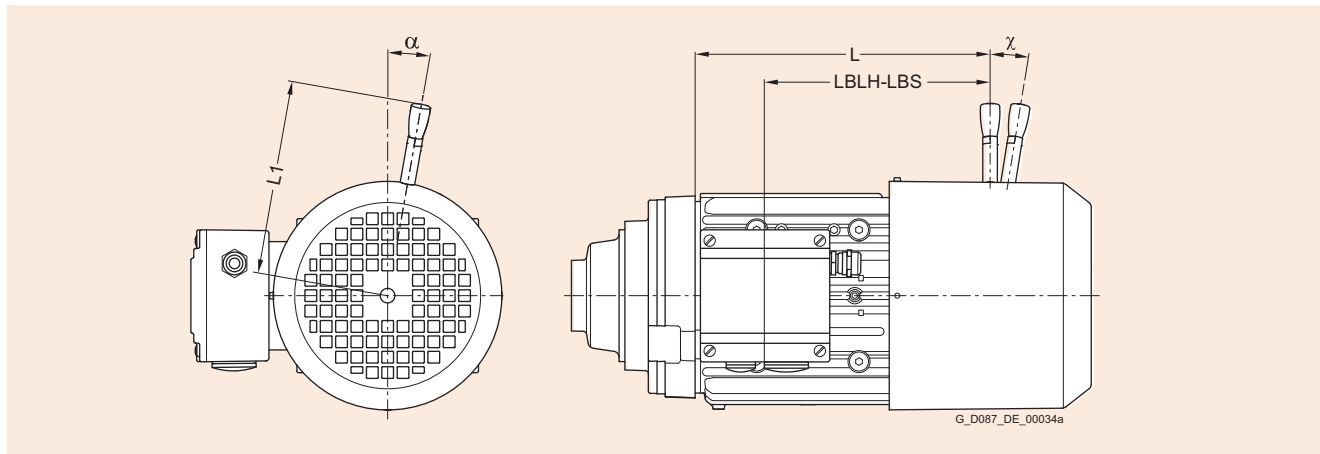


Hamulce (kontynuacja)

Wymiary ręcznej dźwigni hamulca

Wymiary ręcznej dźwigni hamulca uzależnione są od rozmiaru silnika (patrz tabela).

Istnieje możliwość kolidowania ręcznej dźwigni hamulca z kablami zasilającymi silnika, gdy wpusty kablowe umiejscowione są od strony przeciwnapędowej (NDE). W razie pytań prosimy o kontakt.



Rozmiar	Rozmiar hamulca	Pozycja skrzynki zaciskowej	Odległość od osi środka silnika do najbliższej pozycji dźwigni	Odległość od osi środka silnika do najbliższej pozycji dźwigni , na wykonaniu z mechanizmem blokującym	Odległość od środka skrzynki zaciskowej do środka dźwigni	Kąt ręcznej dźwigni odhamowania, gdy hamulec jest zwolniony
			L1	L1	LBLH-LBS	χ
71	L4	1A, 2A, 3A, 4A	107	127	69.8	15° (=12°+3°)
	L8	1A, 2A, 3A, 4A	116	136	70.3	13° (=10°+3°)
71Z	L4	1A, 2A, 3A, 4A	107	127	88.8	15° (=12°+3°)
	L8	1A, 2A, 3A, 4A	116	136	89.3	13° (=10°+3°)
80	L4	1A, 2A, 3A, 4A	107	127	97.8	15° (=12°+3°)
	L8	1A, 2A, 3A, 4A	116	136	98.3	13° (=10°+3°)
	L16	1A, 2A, 3A, 4A	132	151	109.4	12° (=9°+3°)
90	L8	1A, 2A, 3A, 4A	116	136	110.8	13° (=10°+3°)
	L16	1A, 2A, 3A, 4A	132	151	121.9	12° (=9°+3°)
	L32	1A, 2A, 3A, 4A	161	161	123.9	13° (=10°+3°)
90Z	L8	1A, 2A, 3A, 4A	116	136	155.8	13° (=10°+3°)
	L16	1A, 2A, 3A, 4A	132	151	166.9	12° (=9°+3°)
	L32	1A, 2A, 3A, 4A	161	161	168.9	13° (=10°+3°)
100	L16	1A, 2A, 3A, 4A	132	151	116.4	12° (=9°+3°)
	L32	1A, 2A, 3A, 4A	161	161	118.4	13° (=10°+3°)
	L60	Ręcznie zwalnianie nie jest możliwe				
112	L32	1A, 2A, 3A, 4A	161	161	132.9	13° (=10°+3°)
	L60	1A, 2A, 3A, 4A	195	195	136.5	12° (=9°+3°)
132	L80	1A, 2A, 3A, 4A	240	240	130.0	13° (=10°+3°)
	L150	1A, 2A, 3A, 4A	279	279	143.1	12° (=9°+3°)
132Z	L80	1A, 2A, 3A, 4A	240	240	176.0	13° (=10°+3°)
	L150	1A, 2A, 3A, 4A	279	279	189.1	12° (=9°+3°)
160	L150	1A, 2A, 3A, 4A	279	279	194.1	12° (=9°+3°)
	L260	1A, 2A, 3A, 4A	319	319	200.6	13° (=10°+3°)
180Z	L260	1A, 2A, 3A, 4A	319	319	277.6 (288.6)	13° (=10°+3°)
200	L260	1A, 2A, 3A, 4A	319	319	235.6 (246.6)	13° (=10°+3°)
	L400	1A, 2A, 3A, 4A	445	445	245.7 (258.2)	13° (=10°+3°)

Hamulce (kontynuacja)

Ochrona antykorozyjna

Hamulce mogą być dostarczane z dodatkowo podstawową oraz zwiększoną ochroną antykorozyjną (np. w celu zabezpieczenia przed zatarciem). Płyta cierna lub adaptacyjna jest montowana zawsze pomiędzy powierzchnią cierną (końcowa osłona po stronie wentylowanej) a rotorem. Rotor wykonany jest z materiału nierdzewnego.

Przegląd ochrony antykorozyjnej

Typ hamulca		L4	L8	L16	L32	L60	L80	L150	L260	L400
Standardowa ochrona antykorozyjna										
Powierzchnia cierna dla silnika	Płyta cierna ze stali nierdzewnej	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
	Płyta adaptacyjna pokryta warstwą ocynkowaną							✓	✓	
	Ochrona końcowa								✓ ¹⁾	✓
Tarcza hamulcowa	Gazowo-azotkowa	✓	✓	✓	✓					
	Pokrycie warstwą ocynkowaną					✓	✓	✓	✓	✓
Podstawowa ochrona antykorozyjna										
Powierzchnia cierna dla silnika	Płyta cierna ze stali nierdzewnej	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
	Płyta adaptacyjna pokryta warstwą ocynkowaną							✓	✓	✓
	Gazowo-azotkowa	✓	✓	✓	✓					
Tarcza hamulcowa	Pokrycie warstwą ocynkowaną					✓	✓	✓	✓	✓
Zwiększona ochrona antykorozyjna										
Powierzchnia cierna dla silnika	Płyta cierna ze stali nierdzewnej	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
	Chromowana płyta adaptacyjna							✓	✓	✓
Tarcza hamulcowa	Chromowana	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓

Hamulec z podstawową ochroną antykorozyjną

Podstawowa ochrona antykorozyjna jest zalecana, gdy silnik ma być stosowany w otoczeniu sprzyjającym powstawaniu korozji (np. wysoka wilgotność powietrza) i / lub przy długich czasach postojowych.

Kod zam. **C09**

Hamulec z podwyższoną ochroną antykorozyjną

Tarcze adaptacyjne oraz tarcze hamulcowe są chromowane w celu zwiększenia stopnia ochrony antykorozyjnej. Podwyższona ochrona antykorozyjna jest zalecana, gdy silnik ma być zastosowany w otoczeniu sprzyjającym powstawaniu korozji (np. wysoka wilgotność, skraplana woda, systemy suwnicowe) i / lub przy długich czasach postojowych.

Kod zam. **C10**

Hamulec zamknięty

Hamulce mogą być dostarczane jako zamknięte. Zamknięte hamulce posiadają wbudowane zabezpieczenie przeciwpyłowe w postaci pierścienia uszczelniającego na obwodzie oraz wbudowaną uszczelkę na wejściu wału. Zabezpiecza to przed wnikaniem i wydostawaniem się pyłu, wilgoci oraz innych nieczystości. Inną korzyścią jest zredukowany poziom hałasu podczas stosowania hamulca, jak również, w połączeniu z ogrzewaniem antykondensacyjnym, redukcja zagrożenia przymarzania powierzchni ciernych.

Dodatkowo może być zastosowany otwór spustowy kondensatu, wykonany w pierścieniu uszczelniającym.

Hamulec zamknięty może być również dostarczany w połączeniu z ręczną dźwignią zwalniania hamulca wraz z mechanizmem blokującym.

Kody zam.

Hamulec zamknięty **C01**

Hamulec zamknięty z otworem spustowym kondensatu **C11**

¹⁾ Dla silników o rozmiarze 180 oraz 200

Motoreduktory

Silniki

Komponenty dodatkowe

Dane techniczne

Czasy wyłączeń, czasy zadziałania oraz momenty bezwładności

Typ hamulca	Moment znam. dla 100 1/min	Pobór mocy przy 20 °C	Czas wyłączenia t_2		Czas zadziałania $t_1 = t_{11} + t_{12}$		Czas reakcji t_{11}	Czas wzrostu t_{12}	Czas zadziałania $t_1 = t_{11} + t_{12}$	Czas reakcji t_{11}	Czas wzrostu t_{12}	Moment bezwładności	Moment bezwł. z okładziną odporną na ścieranie
			Wzb. standard	Przewzbu- dzenie	Przełączanie AC i DC lub przełączanie DC	Przełączanie AC							
	W		ms	ms	ms	ms	ms	ms	ms	ms	ms	kgm ²	kgm ²
L4/1.4	1.4	20	20	13	31	13.0	18.0	250	110	140	0.000011	0.000015	
L4/2	2.0		27	17	22	9.0	13.0	175	77	98			
L4/3	3.0		29	18	30	12.0	18.0	230	101	129			
L4	4.0		45	28	28	15.0	13.0	190	120	70			
L4/5	5.0		56	35	25	13.0	12.0	158	100	58			
L8/3	3.0	25	21	12	65	39.0	26.0	510	326	184	0.000034	0.000061	
L8/4	4.0		30	17	50	30.0	20.0	390	250	140			
L8/5	5.0		35	20	40	24.0	16.0	310	200	110			
L8/6.3	6.3		45	30	38	18.0	20.0	315	174	141			
L8	8.0		57	38	31	15.0	16.0	245	135	110			
L8/10	10.0	30	71	47	26	12.5	13.5	205	113	92	0.0002	0.0002	
L16/8	8.0		55	41	36	22.0	14.0	350	183	167			
L16/10	10.0		48	36	58	35.0	23.0	680	355	325			
L16/13	13.0		60	34	50	30.0	20.0	560	293	267			
L16	16.0		76	48	47	28.0	19.0	460	240	220			
L16/20	20.0	93	59	38	23.0	15.0	390	204	186	0.00045	0.00045		
L32/18	18.0	40	65	44	70	45.0	25.0	600	325			275	
L32/23	23.0	82	56	75	40.0	35.0	680	300	380				
L32	32.0	115	78	53	28.0	25.0	490	215	275				
L32/40	40.0	140	95	45	24.0	21.0	440	194	246				
L60/38	38.0	50	140	60	60	24.0	36.0	800	290	510	0.00063	0.00063	
L60/50	50.0		175	75	50	20.0	30.0	665	240	425			
L60	60.0		210	90	42	17.0	25.0	580	210	370			
L80/25	25.0	55	95	56	103	48.0	55.0	1600	690	710	0.0015	0.0015	
L80/35	35.0		128	75	73	34.0	39.0	1200	520	680			
L80/50	50.0		160	94	90	42.0	48.0	1920	830	1090			
L80/63	63.0		170	100	72	34.0	38.0	1550	670	880			
L80	80.0		220	130	57	27.0	30.0	1200	520	680			
L80/100	100.0	85	280	165	49	24.0	25.0	990	430	560	0.0029	0.0029	
L150/60	60.0		135	81	55	27.5	27.5	920	470	450			
L150/80	80.0		180	108	40	20.0	20.0	690	350	340			
L150/100	100.0		180	108	93	48.0	45.0	1300	700	600			
L150/125	125.0		225	135	85	44.0	41.0	1200	650	550			
L150	150.0	270	160	78	33.0	45.0	1080	480	600	0.0073	0.0073		
L260/100	100.0	100	210	95	205	82.0	123.0	1775	605			1170	
L260/145	145.0	230	170	180	72.0	108.0	1200	440	790				
L260/180	180.0	230	100	185	73.0	112.0	2500	850	1650				
L260/200	200.0	260	120	178	70.0	108.0	2720	920	1800				
L260/240	240.0	312	140	170	67.0	103.0	2300	570	1530	0.02	0.02		
L260	260.0	340	150	165	65.0	100.0	2100	700	1400				
L260/315	315.0	130	410	180	150	60.0	90.0	1750	590			1160	
L400/265	265.0	110	260	140	275	155.0	120.0	3100	2000			1100	
L400/300	300.0	290	150	260	125.0	135.0	2800	1540	1260				
L400/360	360.0	350	165	255	125.0	130.0	2660	1440	1220	0.02	0.02		
L400	400.0	390	185	230	110.0	120.0	2400	1300	1100				
L400/600	600.0	585	265	175	55.0	120.0	1400	300	1100				

Zdolność pracy

Typ hamulca	Moment znamionowy dla 100 1/min	Pobór mocy przy 20 °C	Zdolność pracy			Zdolność pracy z okładziną odporną na ścieranie			
			Energia tarcia do wymiany okładziny W_{Tot}	Energia tarcia do regulacji szczeliny W_V		Energia tarcia do wymiany okładziny W_{Tot}	Energia tarcia do regulacji szczeliny W_V		
				z przewzbudzeniem			z przewzbudzeniem		
		W	MJ	MJ	MJ	MJ	MJ	MJ	
L4/1.4	1.4	20	234	46.8	78	470	94	156	
L4/2	2.0								
L4/3	3.0			200	39.6	66	400	80	133
L4	4.0			180	36.0	60	360	72	120
L4/5	5.0			117	23.4	39	230	46	76
L8/3	3.0	25	432	86.4	144	865	173	288	
L8/4	4.0								
L8/5	5.0			378	75.6	126	760	152	253
L8/6.3	6.3			324	64.8	108	650	130	216
L8	8.0								
L8/10	10.0	30	270	54.0	90	540	108	108	
L16/8	8.0			405	108.0	189	864	216	378
L16/10	10.0								
L16/13	13.0								
L16	16.0								
L16/20	20.0	40	300	80.0	140	640	160	280	
L32/18	18.0			846	282.0	282	1692	564	564
L32/23	23.0			849	259.0	283	1697	518	565
L32	32.0			843	211.0	281	1689	422	563
L32/40	40.0			849	165.0	283	1697	330	565
L60/38	38.0	50	1273	280.0	305	2545	560	611	
L60/50	50.0			1190	238.0	286	2380	476	571
L60	60.0			1322		317	2644		635
L80/25	25.0	55	2313	386.0	579	4632	772	1158	
L80/35	35.0								
L80/50	50.0								
L80/63	63.0								
L80	80.0								
L80/100	100.0	85		257.0		4626	514	1156	
L150/60	60.0			2295	612.0	612	3840	1024	1024
L150/80	80.0								
L150/100	100.0								
L150/125	125.0								
L150	150.0	100							
L260/100	100.0			4680	936.0	1287	9360	1872	2574
L260/145	145.0								
L260/180	180.0								
L260/200	200.0								
L260/240	240.0								
L260	260.0	130		756.0	1040		1512	2079	
L260/315	315.0								
L400/265	265.0	110	7200	1440.0	1872	14400	2880	3774	
L400/300	300.0								
L400/360	360.0								
L400	400.0								
L400/600	600.0			5616	576.0		12672	1152	

Motoreduktory

Silniki

Komponenty dodatkowe

Częstotliwość załączeń dla pracy jałowej

Silnik	4-biegunowy o mocy dla	Typ hamulca	4-biegunowy		2-biegunowy		6-biegunowy		8-biegunowy			
			Przewzbudzenie									
			50 Hz		Bez	Z	Bez	Z	Bez	Z	Bez	Z
			kW		Częstotliwość załączeń dla pracy jałowej(Z _A)							
Typ			1/h	1/h	1/h	1/h	1/h	1/h	1/h	1/h		
LA71B	0.12	L4/5, L4	7800	9800	2500	3300	11500	14500	–	–		
LA71C	0.18	L4/3, L4/2, L4/1.4	12500	13000	4000	4400	18000	19000				
		L8/10, L8, L8/6.3	6400	8000	200	2500	9500	11500	–	–		
		L8/5, L8/4, L8/3	9100	11000	3000	3500	13500	16000	–	–		
LA71S		0.25	L4/5, L4	7300	9500	2500	3200	10500	14000	14500	19000	
LA71M	0.37	L4/3, L4/2, L4/1.4	12500	13500	4300	4500	18500	20000	25000	27000		
		L8/10, L8, L8/6.3	6000	7600	1800	2500	9000	11000	12000	15000		
		L8/5, L8/4	8900	11000	2900	3500	13000	16000	17500	22000		
		L8/3	11000	12000	3500	4000	16500	18000	22000	24000		
LA71ZMP	0.55	L4/5, L4	9000	10000	3000	3300	13500	15000	–	–		
LA71ZMD	0.75	L4/3, L4/2, L4/1.4	10500	11500	3500	3800	15500	17000	–	–		
		L8/10, L8, L8/6.3	6000	7600	2000	2500	9000	11000	–	–		
		L8/5, L8/4, L8/3	9500	10500	3100	3500	14000	15500	–	–		
LA80S		0.55	L4/5, L4	9000	9500	2900	3100	13500	14000	18000	19000	
LA80M	0.75	L4/3, L4/2, L4/1.4	10500	11500	3500	3800	15500	16500	21000	22000		
		L8/10, L8, L8/6.3	6300	7500	2100	2500	9400	11000	12500	15000		
		L8/5, L8/4, L8/3	9500	10000	3100	3300	14000	15000	19000	20000		
		L16/20, L16	6500	7500	2100	2500	9700	11000	13000	15000		
		L16/13, L16/10, L16/8	7500	8000	2500	2600	11000	12000	15000	16000		
LA90S		1.1	L8/10, L8, L8/6.3	6500	7000	2100	2300	9700	10500	13000	14000	
LA90L	1.5	L8/5, L8/4, L8/3	8000	8500	2600	2800	12000	12500	16000	17000		
LA90/LB	2.2		L16/20, L16	3200	4300	1000	1400	4800	6400	6400	8500	
			L16/13, L16/10, L16/8	6500	7000	2100	2300	9700	10500	13000	14000	
			L32/40, L32	2200	3000	700	1000	3300	4500	4400	6000	
			L32/23, L18	3300	4200	1100	1400	4900	6300	4400	6000	
			L32/14	5500	6000	1800	2000	8200	12000	11000	12000	
LA100L			2.2	L16/20, L16	6000	6500	2000	2100	9000	9700	12000	13000
LA100LB	3.0		L16/13, L16/10, L16/8	6500	7000	2100	2300	9700	10500	14000	14000	
		L32/40, L32	3200	4600	1000	1500	4800	6900	6400	9200		
		L32/23, L32/18, L32/14	6000	6500	2000	2100	9000	9700	12000	13000		
		L60, L60/50	1100	2100	350	700	1600	3100	2200	4200		
		L60/38, L60/35, L60/25	3200	4600	1000	1500	4800	6900	9200	9200		

Częstotliwość załączeń dla pracy jałowej

Silnik	4-biegunowy o mocy dla	Typ hamulca	4-biegunowy		2-biegunowy		6-biegunowy		8-biegunowy			
			Przewzbudzenie									
			50 Hz		Bez	Z	Bez	Z	Bez	Z	Bez	Z
			kW		Częstotliwość załączeń dla pracy jałowej (Z _A)							
Typ			1/h	1/h	1/h	1/h	1/h	1/h	1/h	1/h		
LA112M	4.0	L32/40, L32	3300	3500	1100	1100	4900	5200	6600	7000		
		L32/23, L32/18, L32/14	3600	3800	1200	1200	5400	5700	7600	7600		
		L60, L60/50	2600	3200	850	1050	3900	4800	5200	6400		
		L60/38, L60/35, L60/25	3200	3600	1050	1200	4800	5400	7200	7200		
LA132S LA132M	5.5	L80/100, L80	1850	2050	600	6500	2700	3000	3700	4100		
	7.5	L80/63, L80/50	2050	2200	650	700	3000	3300	4100	4400		
L80/35, L80/25		2200	2350	700	750	3300	3500	4400	4700			
L150, L150/125		1200	1500	400	500	1800	2200	2400	3000			
L150/100, L150/80, L150/60		1900	2050	600	650	2800	3000	3800	4100			
LA132ZMB	9.2	L80/100, L80	1500	1650	–	–	–	–	–	–		
		L80/35, L80/25	1700	1800	–	–	–	–	–	–		
		L150, L150/125	1200	1400	–	–	–	–	–	–		
		L150/100, L150/80, L150/60	1500	1600	–	–	–	–	–	–		
LA160MB LA160L	11.0 15.0	L150, L150/125	1400	1550	450	500	2100	2300	2800	3100		
		L150/100, L150/80, L150/60	1650	1750	550	550	2400	2600	3300	3500		
		L260/315, L260, L260/240	850	1200	250	400	1200	1800	1700	2400		
		L260/200, L260/180	1050	1300	350	400	1500	1900	2100	2600		
		L260/145, L260/100	1450	1550	450	500	2100	2300	2900	3100		
LG180ZMB LG180ZLB	18.5 22.0	L260/315, L260, L260/240	500	550	320	330	750	800	1000	1100		
		L260/200, L260/180, L260/145, L260/100	550	600	174	200	800	900	1100	1200		
LG200LB	30.0	L260/315, L260, L260/240	450	500	150	150	650	750	900	1000		
		L260/200, L260/180, L260/145, L260/100	500	525	150	175	750	750	1000	1050		
		L400, L400/360, L400/300, L400/265	400	425	125	125	600	600	800	850		

Przy pracy 60 Hz (1.2 x P) częstotliwość pracy jałowej jest redukowana o 25 %.

Enkodery

Przegląd

Motoreduktory są dostępne z opcjonalnym enkoderem.

	Enkoder inkrementalny		Rezolver		Enkoder absolutny	
	1XP8012	1XP8022	1XP8013	1XP8023	1XP8014	1XP8024
Metoda podłączenia	Gniazdo wtykowe	Kabel skrzynka zac.	Gniazdo wtykowe	Kabel 1 m z wtyczką łączeniową	Gniazdo wtykowe	Kabel 1 m z wtyczką łączeniową
Napięcie zasilania	8 ... 30 V; 5 V	8 ... 30 V; 5 V	7 V _{RMS}	7 V _{RMS}	10 ... 30 V	5 V
Impulsy na obrót	512; 1024; 2048	512; 1024; 2048	–	–	–	–
Opcjonalna metoda podł.						
• Wtyczka, prosta	✓	✓	✓	✓	✓	✓
• Kabel z zarobionymi końcówkami (2, 8, lub 15 m)	✓	✓	✓	✓	✓	✓
• Kabel z wtyczką łączeniową (2, 8, lub 15 m)	✓	✓	✓	✓	✓	✓

Enkodery inkrementalne 1XP8012 oraz 1XP8022

Enkodery inkrementalne są stosowane w celu określenia pozycji wału obrotowego oraz w celu osiągnięcia jego dokładnej pozycji kątowej. Realizowane jest to poprzez fotoelektryczne skanowanie podziałki tarczy enkodera. Wraz z metodą inkrementalną otrzymujemy regularną strukturę próbek sygnału. Informacja o pozycji wału otrzymywana jest poprzez zliczanie kolejnych próbek powstałego sygnału prostokątnego. Jeśli wymagana jest do wyznaczenia wartość absolutna pozycji, tarcza enkodera zaopatrzona jest w dodatkowy znacznik określający punkt odniesienia. Pozycja absolutna uzależniona od punktu odniesienia jest przypisana dokładnie jednej próbce pomiarowej. Punkt odniesienia musi więc być wyznaczony, zanim możliwe będzie określenie wartości absolutnej sygnału lub ostateczne znalezienie odpowiedniej pozycji wału.

Sygnaly inkrementalne transmitowane są jako sekwencyjne impulsy przebiegu prostokątnego U_{a1} (A) oraz U_{a2} (B), przesunięte w fazie o kąt 90° elek. Sygnał punktu odniesienia składa się z impulsu referencyjnego U_{a0} (N), który odseparowany jest od sygnałów inkrementalnych. Zintegrowany układ elektryczny generuje dodatkowo sygnały odwrotne $\overline{U_{a1}}$ (A), $\overline{U_{a2}}$ (B) oraz $\overline{U_{a0}}$ (N) dla zapewnienia pewności transmisji.

Zilustrowana sekwencja sygnałów wyjściowych – U_{a2} opóźniony za U_{a1} – odnosi się do obrotów silnika zgodnie z ruchem wskazówek zegara.

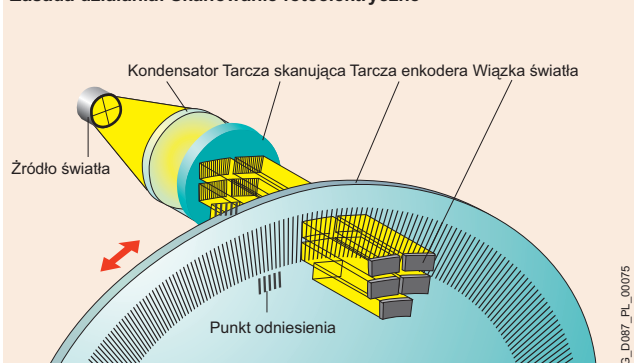
Sygnał detekcji błędu $\overline{U_{aS}}$ wskazuje na usterkę, taką jak przerwy w linii zasilającej lub uszkodzenie źródła światła, itd. Może to być wykorzystane w takich przypadkach jak wyłączenie urządzenia podczas automatycznej produkcji.

Dystans pomiędzy dwoma kolejnymi zboczami sygnałów inkrementalnych U_{a1} oraz U_{a2} realizowany jest w jednej próbce pomiarowej poprzez analizę 1-, 2- lub 4-składową.

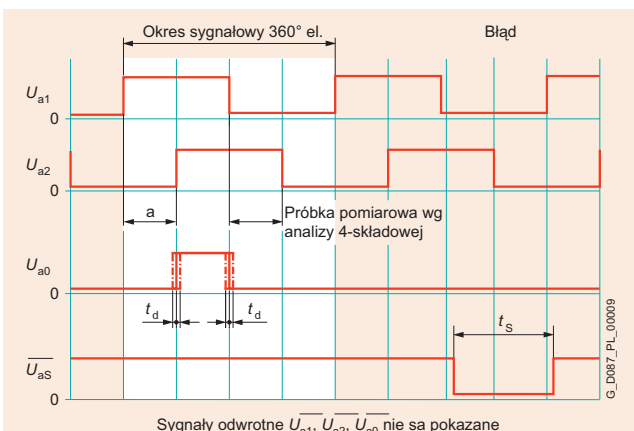
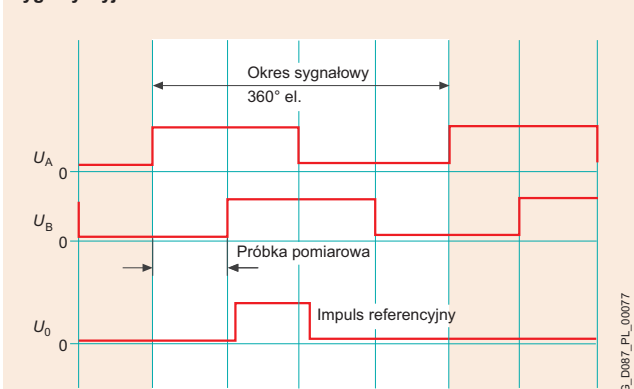
Maksymalna prędkość dopuszczalna nie może być przekraczana, nawet na krótki czas.

Enkodery inkrementalne są stosowane w aplikacjach, które wymagają dokładnego zdefiniowania osiąganych lub zmienianych pozycji wału. W enkoderach inkrementalnych wymagane jest ustawienie punktu odniesienia po każdym ponownym załączeniu zasilania, gdyż punkt ten nie jest zapamiętywany.

Zasada działania: Skanowanie fotoelektryczne



Sygnały wyjściowe



Sygnały odwrotne $\overline{U_{a1}}$, $\overline{U_{a2}}$, $\overline{U_{a0}}$ nie są pokazane

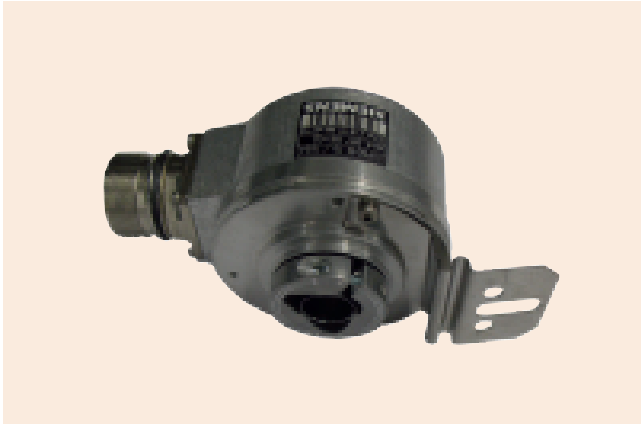
G_D087_PL_00075

G_D087_PL_00077

G_D087_PL_00009

Enkodery (kontynuacja)

Enkoder inkrementalny 1XP8 012



Enkoder inkrementalny dostępny jest w wersji HTL **1XP8 012-1x** lub wersji TTL **1XP8 012-2x** dla rozmiarów silników 71 do 200. Montaż enkodera jest dostępny w wykonaniu podstawowym oraz w kombinacyjnym z następującymi elementami modułowymi:

- Hamulec
- Obca wentylacja z lub bez daszka ochronnego, od rozmiaru 112
- Backstop

Dla silników o rozmiarach 225 do 315, enkodery inkrementalne dostarczane są na zapytanie.

Dane techniczne enkodera inkrementalnego 1XP8 012

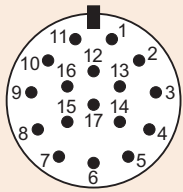
Enkoder inkrementalny 1XP8 012	-11	-10	-12	-21	-20	-22
Kod zam.	Q54	Q53	Q55	Q51	Q50	Q52
Liczba impulsów na obrót	2048	1024	512	2048	1024	512
Sygnaly inkrementalne	HTL			TTL		
Napięcie zasilania U_B	10 ... 30 V _{DC}			5 V _{DC} ±10 %		
Maksymalny pobór prądu bez obciążenia	At 10 V = 1,650 mA At 30 V = 350 mA			120 mA		
Dopuszczalne obciążenie na wyjściu	$I_{Obc.} \leq 100 \text{ mA}$ (z wyjątkiem $\overline{U_{aS}}$)			$I_{Obc.} \leq 20 \text{ mA}$		
Wyjścia	2 odporne na przepięcia impulsy prostokątne U_{a1} , U_{a2} (max. 1 min) 2 odporne na przepięcia impulsy prostokątne $\overline{U_{a1}}$, $\overline{U_{a2}}$ (max. 1 min) Impuls zero $\overline{U_{a0}}$ Impuls zero $\overline{U_{a0}}$ Sygnał wykrywania błędu			Impulsy prostokątne U_{a1} , U_{a2} Impulsy prostokątne $\overline{U_{a1}}$, $\overline{U_{a2}}$ Impuls zero $\overline{U_{a0}}$ Impuls zero $\overline{U_{a0}}$ Sygnał wykrywania błędu		
Poziom sygnał	$U_{High} \geq 21 \text{ V}$ At $-I_{High} = 20 \text{ mA}$ $U_{Low} \leq 2.8 \text{ V}$ $I_{Low} = 20 \text{ mA}$ ($U_p = 24 \text{ V}$)			$U_{High} \geq 2.5 \text{ V}$ At $-I_H = 20 \text{ mA}$ $U_{Low} \leq 0.5 \text{ V}$ $I_L = 20 \text{ mA}$		
Minimalny okres zbocza	0.8 μs przy 160 kHz			0.45 μs przy 300 kHz		
Czasy pracy (10 % ... 90 %)	$t_r \leq 200 \text{ ns}$ (z kablem 1 m)			$t_r \leq 30 \text{ ns}$ (z kablem 1 m)		
Częstotliwość maksymalna	160 kHz			300 kHz		
Moment bezwładności wirnika	$4.3 \times 10^{-6} \text{ kgm}^2$					
Obroty maksymalne (mech.)	6,000 1/min					
Wibracje (55 ... 2,000 Hz)	$\leq 150 \text{ m/s}^2$ (EN 60068-2-6)					
Udar (6 ms / 2 ms)	$\leq 1,000 \text{ m/s}^2$ (EN 60068-2-27) / $\leq 2,000 \text{ m/s}^2$ (EN 60068-2-27)					
Zakres temperatur	-30°C ... +80°C					
Stopień ochrony	IP66					
Metoda podłączenia	12-pinowe gniazdo wtykowe, kodowanie 0°					
Waga, przybliżona	0.30 kg					
Atest	CE, cUL, RUS					

Motoreduktory

Silniki

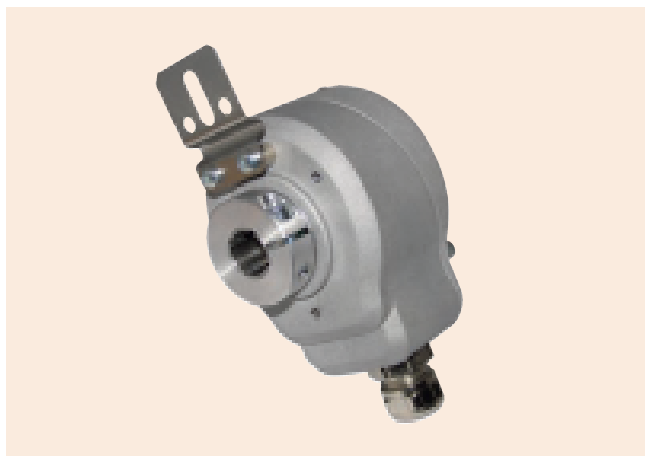
Komponenty dodatkowe

Przypisanie połączeń gniazda wtykowego

Gniazdo wtykowe	Napięcie zasilające				Sygnały inkrementalne						Inne sygnały	
	12	2	10	11	5	6	8	1	3	4	7	9
	U_P	Sensor U_P	0 V	Sensor 0 V	U_{a1}	\overline{U}_{a1}	U_{a2}	\overline{U}_{a2}	U_{a0}	\overline{U}_{a0}	\overline{U}_{aS}	Wolny

G_D087_XX_00011

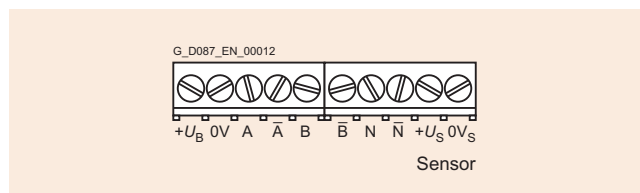
Enkoder inkrementalny 1XP8 022



Enkoder inkrementalny dostępny jest w wersji HTL **1XP8 022-1x** lub w wersji TTL **1XP8 022-2x** dla rozmiarów silników 71 do 200. Montaż enkodera jest dostępny w wykonaniu podstawowym oraz w kombinacyjnym z następującymi elementami modułowymi:

- Hamulec
- Obca wentylacja z lub bez daszka ochronnego
- Backstop

Przypisanie połączeń na zaciskach kablowych skrzynki

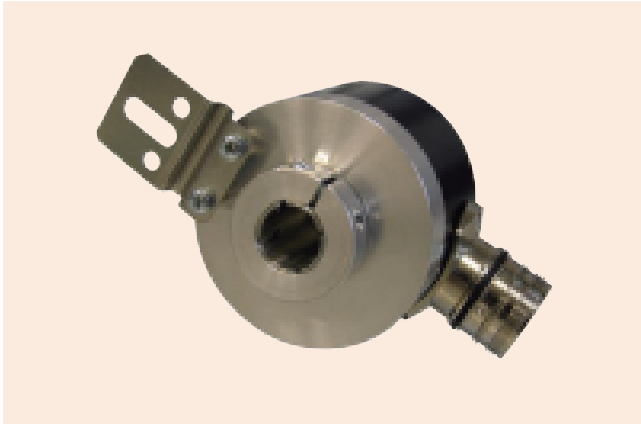


Dane techniczne dla enkodera inkrementalnego 1XP8 022

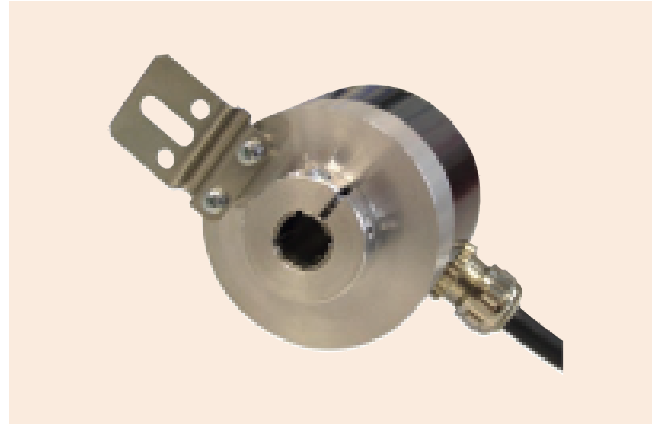
Enkoder inkrementalny 1XP8 022	-11	-10	-12	-21	-20	-22
Kod zam.	Q60	Q59	Q61	Q57	Q56	Q58
Liczba impulsów na obrót	2048	1024	512	2048	1024	512
Sygnały inkrementalne	HTL			TTL		
Napięcie zasilania U_B	8 ... 30 V _{DC} (zab. przed zmianą polaryzacji)			5 V _{DC} ±5 % (zab. przed zmianą polaryzacji)		
Maksymalny pobór prądu bez obciążenia	≤ 100 mA					
Dopuszczalne obciążenie na wyjściu	I_L ≤ 70 mA					
Wyjścia	2 impulsy prostokątne A, B 2 impulsy prostokątne \overline{A} , \overline{B} Impuls zero N Impuls zero \overline{N}					
Poziom sygnału	$U_{High} \geq U_B - 3 V$ $U_{Low} \leq 1.5 V$			$U_{High} \geq 2.5 V$ $U_{Low} \leq 0.5 V$		
Minimalny okres zbocza	500 ns					
Czasy pracy (10 % ... 90 %)	≤ 1 μs			≤ 200 ns		
Częstotliwość maksymalna	120 kHz					
Moment bezwładności wirnika	6 x 10 ⁻⁶ kgm ²					
Obroty maksymalne (mech.)	8,000 1/min					
Wibracje (55 ... 2,000 Hz)	≤ 100 m/s ² (EN 60068-2-6)					
Udar (11 ms)	≤ 1,000 m/s ² (EN 60068-2-27)					
Zakres temperatur	-20 °C ... +85 °C					
Stopień ochrony	IP66					
Metoda podłączenia	Kablowa skrzynka zaciskowa					
Waga, przybliżona	0.35 kg					
Atest	CE, cUL, RUS					

Enkodery (kontynuacja)

Rezolwery 1XP8013 oraz 1XP8023



Rezolwer 1XP8013



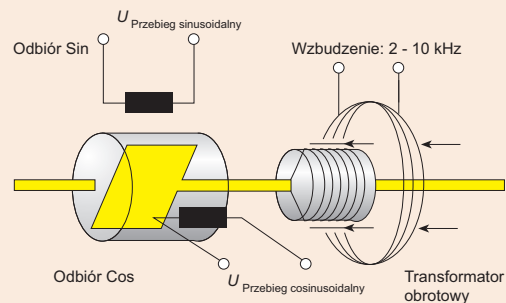
Rezolwer 1XP8023

Rezolwery są obrotowymi systemami pomiarowymi, gdzie kąt obrotu wykrywany jest poprzez indukcję, bezstykowo. Pracują one na zasadzie zbierania analogowych wartości pomiarowych, np. wartości sygnału mierzonego, które mogą być na stałe przypisane do każdej zmiennej pomiarowej.

Ta metoda działania opiera się głównie na transformatorze obrotowym składającym się z wirnika i stojana. Jeśli napięcie przemiennie AC jest podawane na uzwojenie stojana, wytworzony w uzwojeniu wirnika strumień magnetyczny indukuje napięcie modulowane amplitudowo o tej samej częstotliwości. Zmienna w czasie amplituda jest modulowana poprzez zmiany kąta położenia wirnika. Obwiednia przebiegu pokazuje odpowiednie kąty. Gdy obwiednia przebiegu przechodzi przez zero, modulowane napięcie jest przesunięte w fazie o kąt 180° el. W praktyce stosowane są powszechnie rezolwery z wielokrotnymi uzwojeniami stojana. Napięcie na uzwojeniu wtórnym zmienia się w sposób ciągły wraz z kątem przestrzennym pozycji fazowej w stosunku do napięcia na jednym z uzwojeń pierwotnych. Dyskryminator faz dostarcza sygnał, który jest proporcjonalny do kąta obrotu. Rezolwery są stosowane w aplikacjach, które nie wymagają tak dokładnego określania pozycji jak ma to miejsce przy enkoderach inkrementalnych. Są stosowane po pewnych warunkami w odniesieniu do wibracji, uderzeń i / lub temperatury.

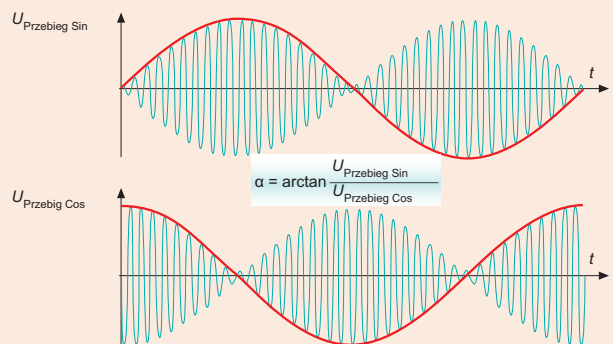
Rezolwer jest dostępny dla rozmiarów silników 71 do 200.

Zasada działania: Skanowanie indukcyjne, analiza sin/cos dla pozycji wirnika



G_D087_PL_00076

Sygnaly wyjściowe



G_D087_PL_00078

Motoreduktory

Silniki

Komponenty dodatkowe

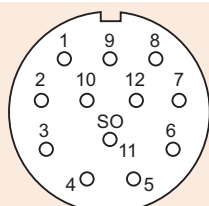
Enkodery (kontynuacja)

Dane techniczne dla rezolwera

Rezolwer	1XP8013-10	1XP8023-10
Kod zam.	Q85	Q86
Napięcie wejściowe	7 V _{RMS}	7 V _{RMS}
Prąd wejściowy (max.)	120 mA	65 mA
Częstotliwość wejściowa	5 kHz	10 kHz
Przesunięcie fazowe	0° (+25°)	0° (±10°)
Zerowe napięcie (max.)	50 mV	50 mV
Pary biegunów	1	1
Strona pierwotna	R1 – R2	R1 – R2
Impedancja		
Z _{To}	55 + j50 (±20 %) Ω	70 + j100 (±20 %) Ω
Z _{So}	115 + j175 (±20 %) Ω	180 + j300 (±20 %) Ω
Z _{Ss}	115 + j160 (±20 %) Ω	175 + j275 (±20 %) Ω
Rezystancja DC		
Wirnik	36 (±10 %) Ω	36 (±10 %) Ω
Stojan	60 (±10 %) Ω	60 (±10 %) Ω
Max. dopuszczalna prędkość (mech.)	? 8,000 1/min	? 8,000 1/min
Dopuszczalna prędkość el.	? 8,000 1/min	? 8,000 1/min
Wibracje (55 ... 2,000 Hz)	? 100 m/s ²	? 100 m/s ²
Udar (6 ms)	? 1,000 m/s ²	? 1,000 m/s ²
Metoda podłączenia	Gniazdo wtykowe, kodowanie 0°	Kabel 1 m z wtyczką łączeniową
Zakres temperatur		
Gniazdo wtykowe lub kabel stały	-30 ... +80 °C	-30 ... +80 °C
Kabel wymienny	–	-5 ... +80 °C
Stopień ochrony	IP65	IP65
Waga, przybliżona	320 g	500 g
Atest	CE, cUL, RUS	

8

Przypisanie połączeń gniazda wtykowego



G_D087_XX_00056

Napięcie wejściowe		Sygnał SIN		Sygnał COS	
10	7	11	12	1	2
R1	R2	S1	S3	S2	S4

Enkodery (kontynuacja)

Enkodery absolutne 1XP8014 oraz 1XP8024

Enkodery absolutne są stosowane w celu określania pozycji wału wirnika i do precyzyjnego zatrzymania na zdefiniowanej pozycji kątowej. Wraz z metodą absolutnego pomiaru wartość pozycji wału mierzona przez enkoder jest znana od razu po włączeniu zasilania i może być przywołana w każdej chwili poprzez niezależny system sterowania. Nie ma potrzeby ustalania pozycji odniesienia. Informacja o pozycji absolutnej odczytywana jest bezpośrednio z tarczy enkodera, która zawiera wiele równoległych ścieżek. Ścieżka z najbardziej dokładnym skalowaniem jest przekładana na wartość pozycji i jest stosowana do generowania jednocześnie opcjonalnego sygnału inkrementalnego. Tarcza enkodera jest skanowana fotoelektrycznie.

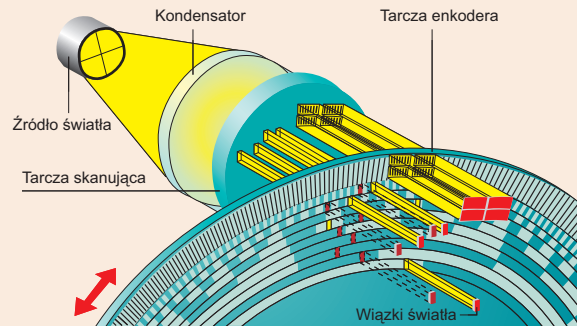
W jednoobrotowych enkoderach absolutnych informacja o pozycji jest powtarzana co każdy obrót. Enkodery wieloobrotowe mogą dodatkowo rozróżniać ilości obrotów.

Enkodery absolutne stosowane są w aplikacjach, które wymagają precyzyjnego zdefiniowania pozycji wału.

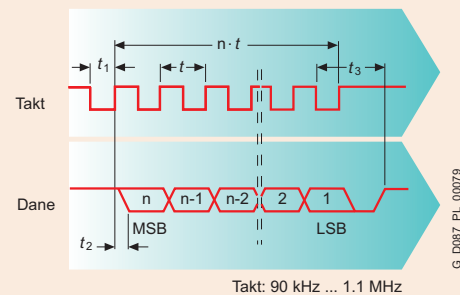
Enkodery mogą być zabudowane na wszystkich silnikach o rozmiarach 71 do 200.

Wieloobrotowy enkoder absolutny może być dostarczany z obsługą protokołu ENDAT lub protokołu SSI.

Zasada działania: Skanowanie fotoelektryczne



Sygnaly wyjściowe (magistrala szeregowowa)



Dane techniczne

Enkoder absolutny	1XP8014-20	1XP8024-20	1XP8014-10	1XP8024-10
Kod zam.	Q80	Q81	Q82	Q83
Napięcie zasilania U_p	10 ... 30 V		5 V \pm 5 %	
Max. prąd wyjściowy bez obciążenia	\leq 200 mA			
Wartości pozycji absolutnych	SSI		EnDat 2.1	
• Kod	Gray		Dual	
• Pozycje na obrót	8,192 (13 bit)			
• Obroty	4096			
Sygnaly inkrementalne	$\sim 1 V_{SS}$			
• Impulsów na obrót	512		2048	
• Wyjścia	2 impulsy sin A, B			
• Limit częstotliwości -3 dB	\geq 200 kHz			
• Wartość sygnału	0.8 ... 1.2 V_{SS}			
Moment bezwładności wirnika	$4.3 \times 10^{-6} \text{ kgm}^2$			
Max. dopuszczalna prędkość (mech.)	\leq 6,000 1/min			
Dopuszczalna prędkość el. z dokładnością systemu	\leq 1,500 1/min / ± 1 LSB \leq 10,000 1/min / ± 50 LSB			
Wibracje (55 ... 2,000 Hz)	15 g	30 g	15 g	30 g
Udar (6 ms)	100 g			
Zakres temperatury	-20 °C ... 80 °C		-20 °C ... 80 °C	
Stopień ochrony	IP66			
Metoda podłączenia	Gniazdo wtykowe, 17-pinowe z kodowaniem 0°	Kabel 1 m z wtyczką łączeniową	Gniazdo wtykowe, 17-pinowe z kodowaniem 0°	Kabel 1 m z wtyczką łączeniową
Waga, przybliżona	0.3 kg			

Enkodery (kontynuacja)

Przypisanie połączeń gniazda wtykowego (SSI)

<p>G_D087_XX_00011</p>	Napięcie zasilania				Sygnały inkrementalne				Wartości pozycji absolutnej				Inne sygnały		
	7	1	10	4	11	15	16	12	13	14	17	8	9	2	5
	U_P	Sensor U_P	0 V	Sensor 0 V	Ekran wewn.	A+	A-	B+	B-	DATA	DATA	CLOCK	CLOCK	Kierunek obrotu	Zero

Przypisanie połączeń gniazda wtykowego (EnDat 2.1)

<p>G_D087_XX_00011</p>	Napięcie zasilania				Sygnały inkrementalne				Wartości pozycji absolutnej				
	7	1	10	4	11	15	16	12	13	14	17	8	9
	U_P	Sensor U_P	0 V	Sensor 0 V	Ekran wewn.	A+	A-	B+	B-	DANE	DANE	TAKT	TAKT

Akcesoria enkoderów

Wtyczka

Wtyczka prosta dla kabli ekranowanych o średnicy do 8 mm może być dostarczona dla enkoderów z gniazdami wtykowymi enkodery inkrementalne 1XP8 012, rezolwery 1XP8 013 oraz 1XP8 023, enkodery absolutne 1XP8 014 oraz 1XP8 024.

Kod zam. **Q62**

Kabel z zarobionymi końcówkami przewodów

Przygotowany do montażu kabel z zarobionymi końcówkami przewodów może być dostarczony w trzech różnych długościach razem z enkoderami.

Tabela wyboru dla kabli z zarobionymi końcówkami przewodów

	<p>G_D087_XX_00035</p>	Długość kabla L	2 m	8 m	15 m
		Kody zam.			
• Enkoder inkrementalny 1XP8 012	Q69	Q70	Q71		
• Enkoder inkrementalny 1XP8 022	Q63	Q64	Q65		
• Rezolwery 1XP8 013 oraz 1XP8 023	Q69	Q70	Q71		
• Enkodery absolutne 1XP8 014 oraz 1XP8 024	Q69	Q70	Q71		

Enkodery (kontynuacja)

Kabel z wtyczką łączeniową

Kabel z prostą wtyczką łączeniową może być dostarczony z enkoderem.

Tabela wyboru dla kabla z wtyczką łączeniową

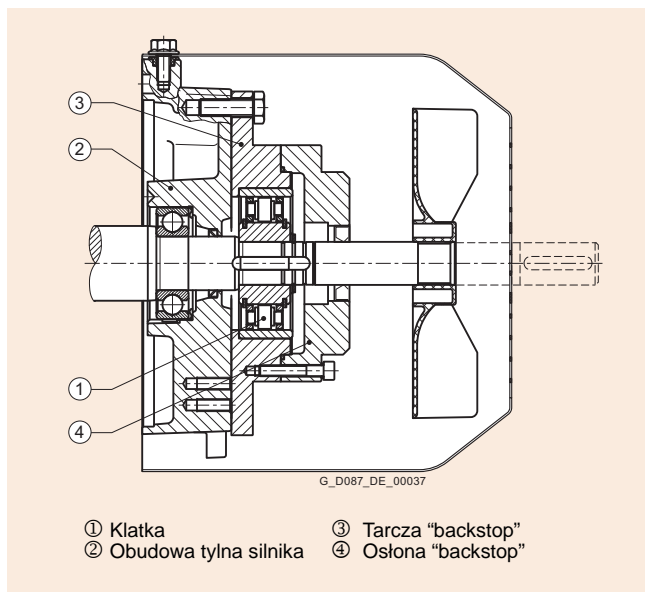
Długość kabla L	2 m	8 m	15 m
Kody zam.			
• Enkoder inkrementalny 1XP8 012	Q72	Q73	Q74
• Enkoder inkrementalny 1XP8 022	Q66	Q67	Q68
• Rezolwery 1XP8 013 oraz 1XP8 023	Q72	Q73	Q74
• Enkodery absolutne 1XP8 014 oraz 1XP8 024	Q72	Q73	Q74

Do przypisania połączeń wtyczki łączeniowej należy patrzeć na gniazdo wtykowe enkodera.

Backstop

Silniki mogą być wyposażone w funkcję "backstop", która zabezpiecza je przed niepożądanymi obrotami w kierunku przeciwnym do kierunku pracy.

Funkcja "backstop" nie będzie wykorzystywana w momencie pracy silnika z właściwym kierunkiem obrotów. Gdy tylko prędkość silnika osiągnie wartość odłączenia, wewnętrzne i zewnętrzne pierścienie blokady zostają zwolnione. W kierunku przeciwnym do pożądanego funkcja "backstop" jest blokowana. Powoduje to stałe połączenie pomiędzy pierścieniami wewnętrznymi i zewnętrznymi zdolnymi przenosić moment nominalny.



Dane techniczne funkcji "backstop"

Rozm. silnika	Moment nominalny T_{SP} Nm	Prędkość odłączenia n_{Dis} 1/min	Prędkość max. n_{max} 1/min	Waga m_{Bstp} kg	Moment bezwładności klatki i pierścienia wewn. J_{Bstp} kgm ²
71	100	890	5000	0.26	0.0001
80	100	890	5000	0.26	0.0001
90	150	860	5000	0.42	0.0002
100	150	860	5000	0.42	0.0002
112	150	860	5000	0.42	0.0002
132	420	750	5000	1.16	0.0008
160	580	730	5000	0.92	0.0008
180	1050	670	5000	1.60	0.0020
200	1050	670	5000	1.60	0.0020
225	1350	630	5000	4.20	0.0027
250	1350	630	5000	4.20	0.0027
280	2700	400	4500	8.80	0.0115
315S	2700	400	4000	8.80	0.0115
315M/L	6500	320	4000	12.70	0.0241

Kod zam. **N23**

Drugi wał silnika

Dla silników o rozmiarach 71 do 200 swobodny, drugi wał może być zamontowany po przeciwnej stronie silnika (NDE). Drugi wał silnika posiada 60° otwór centrujący zgodnie z DIN 332, część 2 z gwintem M3 do M24 w zależności od średnicy wału.

Przy sprzężeniu z wyjściem, drugi wał wyjściowy może przenosić pełną moc znamionową. W przypadku współpracy z kołami pasowymi, łańcuchowymi lub zębatkami przekładniowymi, mocowanymi na drugim wale, prosimy o zapytanie uwzględniające również przenoszoną moc oraz działające siły.

Drugi wał silnika nie może być stosowany, gdy wyposażenie dodatkowe stanowi enkoder i / lub niezależnie zasilany wentylator.

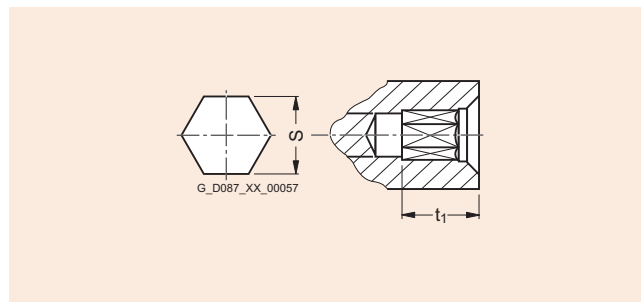
Kod zam. **N39**

Wymiary drugiego wału silnika

Rozmiar silnika	Średnica mm	Długość mm	Odległość pomiędzy osłoną wentylatora a osadzeniem wału mm	Gwint mm
71	14	30	4	DS M5
80	14	30	4	DS M5
90	19	40	5	DS M6
100	19	40	5	DS M6
112	24	50	6	DS M8
132	28	60	8	DS M10
160	38	80	8	DS M12
180	42	110	15	DS M16
200	48	110	20	DS M16

Sześciokątne wgłębienie

Wszystkie silniki z przewietrzaniem własnym o rozmiarze 71 do 160 z zabudowanym hamulcem lub funkcją "backstop" posiadają sześciokątne wgłębienie w wale silnika po stronie przeciwnopędowej.



Wymiary dla sześciokątnego wgłębienia

Rozmiar silnika	Klucz nastawny SW S mm	t_1 mm
LA71	6	9
LA80		
LA90		
LA100		
LA112	10	12
LA132		
LA160		
LA160		

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1500 1/min przy 50 Hz

Dane techniczne mają zastosowanie dla silników zintegrowanych LA/LG i silników IEC LAI/LGI.

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Moc znamionowa P_{znam}	Prędkość znamionowa n_{znam}	Moment znamionowy T_{znam}	Prąd znamionowy I_{znam}	Współcz. mocy $\cos \varphi$	Sprawność		Klasa sprawności wg CEMEP Eff
		9. pozycja	10. pozycja						4/4obc. %	3/4 obc. %	
				kW	1/min	Nm	380 ... 420 V A	–	%	%	–
63	LA71B4	C	B	0.12	1400	0.82	0.40	0.66	65.0	65.0	–
	LA71C4	C	C	0.18	1370	1.25	0.60	0.69	63.0	63.0	–
71	LA71S4	C	D	0.25	1350	1.77	0.77	0.78	60.0	60.0	–
	LA71M4	C	E	0.37	1370	2.58	1.06	0.78	65.0	65.0	–
	LA71ZMP4	C	G	0.55	1370	3.83	1.54	0.73	70.0	70.0	–
	LA71ZMD4	C	H	0.75	1330	5.39	2.12	0.74	69.0	69.0	–
80	LA80S4	D	B	0.55	1395	3.76	1.46	0.81	67.0	67.0	–
	LA80M4	D	C	0.75	1395	5.13	1.91	0.80	72.0	72.0	–
90S	LA90S4	E	L	1.10	1415	7.42	2.55	0.81	77.0	77.0	2
90L	LA90L4	E	P	1.50	1420	10.10	3.40	0.81	79.0	79.0	2
	LA90ZLB4	E	Q	2.20	1375	15.30	5.10	0.82	76.0	76.0	3
100L	LA100L4	F	L	2.20	1420	14.80	4.70	0.82	82.0	82.5	2
	LA100LB4	F	M	3.00	1420	20.20	6.40	0.82	83.0	83.5	2
112M	LA112MB4	G	H	4.00	1440	26.50	8.20	0.83	85.0	85.5	2
132S	LA132SB4	H	F	5.50	1455	36.10	11.40	0.81	86.0	86.0	2
132M	LA132M4	H	H	7.50	1455	49.20	15.20	0.82	87.0	87.5	2
	LA132ZMP4	H	T	9.20	1445	60.80	17.70	0.86	87.0	87.5	2
160M	LA160MB4	J	P	11.00	1460	71.90	21.50	0.84	88.5	89.0	2
160L	LA160L4	J	R	15.00	1460	98.10	28.50	0.84	90.0	90.2	2
180M	LG180ZMB4E	K	L	18.50	1470	120.20	34.50	0.83	92.6	93.2	1
180L	LG180ZLB4E	K	M	22.00	1470	142.90	40.50	0.84	93.2	93.5	1
200L	LG200LB4E	L	K	30.00	1470	194.90	55.00	0.85	93.3	93.4	1
225S	LG225S4E	M	E	37.00	1480	238.70	67.00	0.85	94.0	94.4	1
225M	LG225ZM4E	M	U	45.00	1480	290.40	81.00	0.85	94.5	94.7	1
250M	LG250ZM4E	N	N	55.00	1485	353.70	96.00	0.87	95.1	95.3	1
280S	LG280S4E	P	G	75.00	1485	482.30	130.00	0.87	95.1	95.2	1
280M	LG280ZM4E	P	W	90.00	1485	578.70	158.00	0.86	95.4	95.5	1
315S	LG315S4	Q	Q	110.00	1486	706.90	198.00	0.85	94.6	94.6	–
315M	LG315M4	Q	S	132.00	1488	847.10	235.00	0.85	95.2	95.2	–
315L	LG315L4	Q	U	160.00	1486	1028.20	280.00	0.86	95.7	95.8	–
	LG315LB4	Q	V	200.00	1486	1285.20	340.00	0.88	95.9	96.2	–

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1500 1/min przy 50 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Prąd rozruchowy I_{St}/I_{znam}	Moment rozruchowy T_{St}/T_{znam}	Moment hamowania T_{Bk}/T_{znam}	Średni moment rozruchowy T_{Ru}/T_{znam}	Poziom hałas na powierzchni L_{ptA}	Poziom hałas L_{WA}	Częstotliwość załączeń bez obc. Z_0	Moment bezwładności J_{sil}	Waga m_{sil}
		9. pozycja	10. pozycja									
				-	-	-	-	dB(A)	dB(A)	/h	kgm ²	kg
63	LA71B4	C	B	3.5	2.1	2.3	2.0	44	55	20000	0.00052	5.5
	LA71C4	C	C	3.0	1.9	1.9	1.8	44	55	20000	0.00052	5.5
71	LA71S4	C	D	3.0	1.9	1.9	1.9	44	55	15000	0.00052	5.5
	LA71M4	C	E	3.3	1.9	2.1	1.8	44	55	15000	0.00077	6.9
	LA71ZMP4	C	G	3.7	2.3	2.3	2.1	46	57	10000	0.00110	8.1
	LA71ZMD4	C	H	3.4	2.3	2.1	2.0	46	57	10000	0.00120	8.6
80	LA80S4	D	B	3.9	2.2	2.2	1.9	47	58	10000	0.00140	10.4
	LA80M4	D	C	4.2	2.3	2.3	2.1	47	58	10000	0.00170	11.5
90S	LA90S4	E	L	4.6	2.3	2.4	2.3	48	60	8000	0.00240	15.0
90L	LA90L4	E	P	5.3	2.4	2.6	2.4	48	60	8000	0.00330	17.9
	LA90ZLB4	E	Q	5.1	2.8	2.8	2.3	50	62	5000	0.00400	20.7
100L	LA100L4	F	L	5.6	2.5	2.8	2.6	53	65	7000	0.00470	24.1
	LA100LB4	F	M	5.6	2.7	3.0	2.6	53	65	7000	0.00550	27.6
112M	LA112MB4	G	H	6.0	2.7	3.0	2.5	53	65	5000	0.01200	35.7
132S	LA132SB4	H	F	6.3	2.5	3.1	2.5	62	74	3000	0.01800	47.2
132M	LA132M4	H	H	6.7	2.7	3.2	2.6	62	74	3000	0.02300	56.4
	LA132ZMP4	H	T	7.8	2.6	3.2	2.5	64	76	1600	0.02900	69.0
160M	LA160MB4	J	P	6.2	2.2	2.7	2.3	66	78	2000	0.04300	84.0
160L	LA160L4	J	R	6.5	2.6	3.0	2.5	66	78	2000	0.05500	98.0
180M	LG180ZMB4E	K	L	6.4	2.5	3.0	2.2	60	73	1000	0.12000	180.0
180L	LG180ZLB4E	K	M	6.7	2.5	3.1	2.3	60	73	1000	0.14000	210.0
200L	LG200LB4E	L	K	6.7	2.6	3.3	2.5	62	75	800	0.23000	260.0
225S	LG225S4E	M	E	6.8	2.7	3.0	2.3	60	73	460	0.40000	334.0
225M	LG225ZM4E	M	U	6.9	2.8	3.0	2.2	60	73	480	0.49000	380.0
250M	LG250ZM4E	N	N	7.5	2.6	3.0	2.1	61	75	280	0.86000	529.0
280S	LG280S4E	P	G	6.8	2.5	2.9	1.8	67	80	260	1.40000	575.0
280M	LG280ZM4E	P	W	7.5	2.7	3.1	2.0	67	80	190	1.70000	675.0
315S	LG315S4	Q	Q	6.4	2.5	2.8	2.9	70	83	200	1.90000	730.0
315M	LG315M4	Q	S	6.8	2.7	2.9	2.1	70	83	180	2.30000	810.0
315L	LG315L4	Q	U	6.8	2.7	2.8	2.1	70	83	160	2.90000	955.0
	LG315LB4	Q	V	6.5	2.6	2.8	2.0	71	86	140	3.50000	1060.0

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

2-biegunowy, 3000 1/min przy 50 Hz

Dane techniczne mają zastosowanie dla silników zintegrowanych LA/LG i silników IEC LAI/LGI.

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Moc znam. $P_{z\text{nam}}$	Prędkość znam. $n_{z\text{nam}}$	Moment znam. $T_{z\text{nam}}$	Prąd znam. $I_{z\text{nam}}$	Wsp. mocy $\cos \varphi$	Sprawność		Prąd rozruchowy $I_{St}/I_{z\text{nam}}$	Moment rozruchowy $T_{St}/T_{z\text{nam}}$	Moment hamowania $T_{Bk}/T_{z\text{nam}}$	Średni moment rozruchowy $T_{Ru}/T_{z\text{nam}}$
		9. pozycja	10. pozycja						η	η				
				kW	1/min	Nm	A	-	4/4 obc.	3/4 obc.	-	-	-	-
63	LA71B2	C	B	0.18	2820	0.61	0.51	0.82	63.0	62.0	3.7	2.0	2.2	1.8
	LA71C2	C	C	0.25	2830	0.84	0.68	0.82	65.0	64.0	4.0	2.0	2.2	1.7
71	LA71S2	C	D	0.37	2740	1.29	1.00	0.82	66.0	65.0	3.5	2.3	2.3	1.7
	LA71M2	C	E	0.55	2800	1.88	1.36	0.82	71.0	70.0	4.3	2.5	2.6	1.7
80	LA80S2	D	B	0.75	2855	2.51	1.73	0.86	73.0	72.0	5.6	2.3	2.4	1.6
	LA80M2	D	L	1.10	2845	3.69	2.40	0.87	77.0	77.0	6.1	2.6	2.7	2.1
90S	LA90S2	E	L	1.50	2860	5.01	3.25	0.85	79.0	80.0	5.5	2.4	2.7	2.0
90L	LA90L2	E	P	2.20	2880	7.29	4.55	0.85	82.0	82.0	6.3	2.8	3.1	2.6
100L	LA100L2	F	K	3.00	2890	9.91	6.10	0.85	84.0	84.0	6.8	2.8	3.0	2.6
112M	LA112MB2	G	H	4.00	2905	13.10	7.80	0.86	86.0	86.0	7.2	2.6	2.9	2.3
132S	LA132S2	H	E	5.50	2925	18.00	10.40	0.89	86.5	86.5	5.9	2.0	2.8	2.1
	LA132SB2	H	F	7.50	2930	24.40	13.80	0.89	88.0	88.0	6.9	2.3	3.0	2.1
160M	LA160M2	J	N	11.00	2940	35.70	20.00	0.88	89.5	89.5	6.5	2.1	2.9	1.7
	LA160MB2	J	P	15.00	2930	48.90	26.50	0.90	90.0	90.2	6.6	2.2	3.0	1.8
160L	LA160L2	J	R	18.50	2940	60.10	32.50	0.91	91.0	91.2	7.0	2.4	3.1	2.6
180M	LG180M2	K	K	22.00	2945	71.30	40.50	0.86	91.6	91.6	6.6	2.5	3.4	2.2
200L	LG200LA2	L	K	30.00	2950	97.10	54.00	0.88	91.8	91.9	6.5	2.3	3.0	1.7
	LG200L2	L	L	37.00	2955	119.60	65.00	0.89	92.9	93.2	7.2	2.5	3.3	2.1

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P00

Wybór i dane zamówieniowe

2-biegunowy, 3000 1/min przy 50 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja	L_{p1A} dB(A)	L_{WA} dB(A)	Z_0 /h	J_{Sil} kgm ²	m_{Sil} kg
63	LA71B2	C	B	52	63	7000	0.00029	5.8
	LA71C2	C	C	52	63	7000	0.00029	5.8
71	LA71S2	C	D	52	63	7000	0.00029	5.8
	LA71M2	C	E	52	63	7000	0.00041	6.9
80	LA80S2	D	B	56	67	6000	0.00079	10.4
	LA80M2	D	L	56	67	6000	0.00100	12.7
90S	LA90S2	E	L	60	72	5000	0.00140	14.8
90L	LA90L2	E	P	60	72	5000	0.00180	18.0
100L	LA100L2	F	K	62	74	3000	0.00350	25.3
112M	LA112MB2	G	H	63	75	2000	0.00590	33.3
132S	LA132S2	H	E	68	80	1000	0.01500	45.0
	LA132SB2	H	F	68	80	1000	0.01900	55.0
160M	LA160M2	J	N	70	82	600	0.03400	78.0
	LA160MB2	J	P	70	82	600	0.04300	88.0
160L	LA160L2	J	R	70	82	600	0.05100	99.0
180M	LG180M2	K	K	67	80	500	0.06800	167.0
200L	LG200LA2	L	K	73	86	300	0.13000	236.0
	LG200L2	L	L	73	86	300	0.15000	259.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P00

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1000 1/min przy 50 Hz

Dane techniczne mają zastosowanie dla silników zintegrowanych LA/LG i silników IEC LAI/LGI.

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja	P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$I_{\text{St}}/I_{\text{znam}}$	$T_{\text{St}}/T_{\text{znam}}$	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$	$T_{\text{Ru}}/T_{\text{znam}}$
				kW	1/min	Nm	A	-	%	-	-	-	-
63	LA71B6	C	B	0.09	885	0.97	0.32	0.68	60.0	3.4	3.0	2.7	2.8
	LA71C6	C	C	0.12	860	1.33	0.39	0.75	59.0	3.2	2.3	2.1	2.2
71	LA71S6	C	D	0.18	850	2.02	0.72	0.68	53.0	2.3	2.1	1.9	1.9
	LA71M6	C	E	0.25	860	2.78	0.79	0.76	60.0	2.7	2.2	2.0	1.9
80	LA80S6	D	B	0.37	920	3.84	1.20	0.72	62.0	3.1	1.9	2.1	1.8
	LA80M6	D	C	0.55	910	5.77	1.60	0.74	67.0	3.4	2.1	2.2	1.9
90S	LA90S6	E	B	0.75	915	7.83	2.05	0.76	69.0	3.7	2.2	2.2	2.0
90L	LA90L6	E	P	1.10	915	11.50	2.85	0.77	72.0	3.8	2.3	2.3	2.2
100L	LA100L6	F	L	1.50	925	15.50	3.90	0.75	74.0	4.0	2.3	2.3	2.0
112M	LA112M6	G	G	2.20	940	22.30	5.20	0.78	78.0	4.6	2.2	2.5	2.2
132S	LA132S6	H	E	3.00	950	30.20	7.20	0.75	79.0	4.2	1.9	2.2	1.9
132M	LA132MA6	H	G	4.00	950	40.20	9.40	0.76	80.5	4.5	2.1	2.4	2.0
	LA132MB6	H	J	5.50	950	55.30	12.60	0.76	83.0	5.0	2.3	2.6	2.0
160M	LA160MB6	J	F	7.50	960	74.60	17.00	0.74	86.0	4.6	2.1	2.5	1.9
160L	LA160LB6	J	S	11.00	960	109.40	24.50	0.74	87.5	4.8	2.3	2.6	2.0
180L	LG180LA6	K	M	15.00	965	148.40	29.50	0.83	88.9	5.3	2.3	2.5	2.1
200L	LG200LA6	L	K	18.50	975	181.20	36.50	0.81	89.8	5.6	2.5	2.5	2.3
	LG200L6	L	L	22.00	975	215.50	43.50	0.81	90.3	5.7	2.6	2.5	2.4
225M	LG225M6	M	J	30.00	978	293.00	57.00	0.83	91.8	5.6	2.7	2.5	2.1
250M	LG250M6	N	C	37.00	980	361.00	70.00	0.83	92.3	6.0	2.7	2.3	2.2
280S	LG280S6	P	G	45.00	985	436.00	83.00	0.85	92.4	6.1	2.4	2.4	2.1
280M	LG280M6	P	L	55.00	985	533.00	100.00	0.86	92.7	6.3	2.5	2.5	2.2
315S	LG315S6	Q	G	75.00	988	725.00	138.00	0.84	93.5	6.5	2.5	2.8	2.0
315M	LG315M6	Q	R	90.00	988	870.00	164.00	0.84	93.9	6.8	2.6	2.9	2.1
	LG315L6	Q	U	110.00	988	1063.00	196.00	0.86	94.3	6.8	2.5	2.9	2.2
	LG315LB6	Q	V	132.00	988	1276.00	235.00	0.86	94.8	7.3	3.1	3.0	2.7
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	160.00	988	1546.00	285.00	0.86	95.0	7.5	3.0	3.0	2.4

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1000 1/min przy 50 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja	L_{pA} dB(A)	L_{WA} dB(A)	Z_0 /h	J_{sil} kgm ²	m_{sil} kg
63	LA71B6	C	B	39	50	15000	0.00052	5.8
	LA71C6	C	C	39	50	15000	0.00052	5.8
71	LA71S6	C	D	39	50	15000	0.00052	5.8
	LA71M6	C	E	39	50	15000	0.00077	7.2
80	LA80S6	D	B	40	51	12000	0.00140	10.4
	LA80M6	D	C	40	51	12000	0.00170	11.5
90S	LA90S6	E	B	43	55	10000	0.00240	14.4
90L	LA90L6	E	P	43	55	10000	0.00330	18.0
100L	LA100L6	F	L	47	59	9000	0.00470	24.0
112M	LA112M6	G	G	52	64	8000	0.00550	30.0
132S	LA132S6	H	E	63	75	6000	0.01200	44.0
132M	LA132MA6	H	G	63	75	6000	0.01800	51.0
	LA132MB6	H	J	63	75	5000	0.02300	60.0
160M	LA160MB6	J	F	66	78	4000	0.04400	85.0
160L	LA160LB6	J	S	66	78	4000	0.06300	109.0
180L	LG180LA6	K	M	56	69	1260	0.18000	145.0
200L	LG200LA6	L	K	56	70	1140	0.24000	185.0
	LG200L6	L	L	57	70	1140	0.29000	210.0
225M	LG225M6	M	J	60	73	1000	0.49000	322.0
250M	LG250M6	N	C	59	73	640	0.76000	426.0
280S	LG280S6	P	G	61	74	520	1.10000	546.0
280M	LG280M6	P	L	61	74	480	1.40000	587.0
315S	LG315S6	Q	G	65	78	380	2.10000	788.0
315M	LG315M6	Q	R	65	78	360	2.50000	863.0
315L	LG315L6	Q	U	62	77	340	3.20000	774.0
	LG315LB6	Q	V	62	76	320	4.00000	852.0
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	65	78	300	4.70000	1357.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 750 1/min przy 50 Hz

Dane techniczne mają zastosowanie dla silników zintegrowanych LA/LG i silników IEC LAI/LGI.

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja	P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	I_{St}/I_{znam}	T_{St}/T_{znam}	T_{Bk}/T_{znam}	T_{Ru}/T_{znam}
				kW	1/min	Nm	380 ... 420 V A	-	4/4 obc. %	-	-	-	-
71	LA71M8	C	E	0.09	630	1.36	0.36	0.68	53.0	2.2	1.9	1.7	1.7
	LA71MB8	C	F	0.12	645	1.78	0.51	0.64	53.0	2.2	2.2	2.0	1.8
80	LA80S8	D	B	0.18	675	2.55	0.75	0.68	51.0	2.3	1.7	1.9	1.7
	LA80M8	D	C	0.25	685	3.49	1.02	0.64	55.0	2.6	2.0	2.2	1.8
90S	LA90SA8	E	B	0.37	675	5.23	1.14	0.75	63.0	2.9	1.6	1.8	1.7
90L	LA90LA8	E	E	0.55	675	7.78	1.58	0.76	66.0	3.0	1.7	1.9	1.8
100L	LA100LA8	F	B	0.75	680	10.50	2.15	0.76	66.0	3.0	1.6	1.9	1.7
	LA100L8	F	L	1.10	680	15.50	2.90	0.76	72.0	3.3	1.8	2.1	1.8
112M	LA112M8	G	G	1.50	705	20.30	3.85	0.76	74.0	3.7	1.8	2.1	1.9
132S	LA132S8	H	E	2.20	700	30.00	5.70	0.74	75.0	3.9	1.9	2.3	2.0
132M	LA132MA8	H	G	3.00	700	40.90	7.60	0.74	77.0	4.1	2.1	2.4	2.1
160M	LA160M8	J	E	4.00	715	53.40	10.00	0.72	80.0	4.5	2.2	2.6	2.2
	LA160MB8	J	F	5.50	710	74.10	13.00	0.73	83.5	4.7	2.3	2.7	2.2
160L	LA160LB8	J	J	7.50	715	100.20	17.60	0.72	85.5	5.3	2.7	3.0	2.6
180L	LG180LA8	K	M	11.00	725	144.90	25.00	0.73	87.5	4.2	1.7	2.1	1.8
200L	LG200L8	L	L	15.00	725	197.60	32.50	0.76	87.7	4.9	2.2	2.6	1.9
225S	LG225S8	M	E	18.50	730	242.00	38.50	0.78	89.4	5.5	2.3	2.7	1.9
225M	LG225M8	M	J	22.00	730	288.00	45.00	0.79	89.7	5.6	2.3	2.8	2.2
250M	LG250M8	N	C	30.00	730	392.00	58.00	0.81	91.4	5.5	2.3	2.6	2.1
280S	LG280S8	P	B	37.00	735	481.00	72.00	0.81	92.0	5.0	2.2	2.1	1.9
280M	LG280M8	P	L	45.00	735	585.00	87.00	0.81	92.4	5.1	2.2	2.1	1.9
315S	LG315S8	Q	G	55.00	740	710.00	106.00	0.81	93.0	5.8	2.2	2.6	1.9
315M	LG315M8	Q	J	75.00	738	970.00	140.00	0.83	93.3	5.7	2.2	2.6	2.0
315L	LG315L8	Q	U	90.00	738	1165.00	168.00	0.83	93.4	5.8	2.2	2.7	2.0
315LB	LG315LB8	Q	V	110.00	738	1423.00	205.00	0.83	94.0	6.1	2.4	2.8	2.2
315LP	LG315LP8	Q	W	132.00	738	1708.00	245.00	0.83	94.2	6.5	2.5	2.9	2.5

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 750 1/min przy 50 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja	L_{p1A} dB(A)	L_{WA} dB(A)	Z_0 /h	J_{sil} kgm ²	m_{sil} kg
71	LA71M8	C	E	36	47	25000	0.0008	7.2
	LA71MB8	C	F	36	47	25000	0.0008	7.2
80	LA80S8	D	B	41	52	20000	0.0014	10.4
	LA80M8	D	C	41	52	20000	0.0017	11.5
90S	LA90SA8	E	B	41	53	20000	0.0023	12.1
90L	LA90LA8	E	E	41	53	20000	0.0031	15.2
100L	LA100LA8	F	B	45	57	15000	0.0051	21.9
	LA100L8	F	L	45	57	15000	0.0063	25.3
112M	LA112M8	G	G	49	61	10000	0.0130	27.6
132S	LA132S8	H	E	53	65	7000	0.0140	43.7
132M	LA132MA8	H	G	53	65	7000	0.0190	51.0
160M	LA160M8	J	E	63	75	6000	0.0360	74.0
	LA160MB8	J	F	63	75	6000	0.0460	85.0
160L	LA160LB8	J	J	63	75	6000	0.0640	108.0
180L	LG180LA8	K	M	65	78	2000	0.1700	173.0
200L	LG200L8	L	L	67	80	1600	0.2900	236.0
225S	LG225S8	M	E	57	70	1200	0.4800	310.0
225M	LG225M8	M	J	50	64	1100	0.5500	334.0
250M	LG250M8	N	C	55	68	1000	0.8400	443.0
280S	LG280S8	P	B	55	69	800	1.1000	546.0
280M	LG280M8	P	L	58	71	800	1.4000	592.0
315S	LG315S8	Q	G	59	73	600	2.1000	782.0
315M	LG315M8	Q	J	57	71	520	2.5000	857.0
315L	LG315L8	Q	U	59	73	480	3.1000	995.0
315LB	LG315LB8	Q	V	59	73	440	3.9000	1173.0
315LP	LG315LP8	Q	W	60	74	400	4.5000	1265.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

8/4-biegunowy, 750/1500 1/min przy 50 Hz

Dane techniczne mają zastosowanie dla silników zintegrowanych LA/LG i silników IEC LAI/LGI.

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam. dla napięcia	Moc znam.	Prędkość znam.	Mom. znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	I_{St}/I_{znam}	T_{St}/T_{znam}	T_{Bk}/T_{znam}	T_{Ru}/T_{znam}
					kW	1/min	Nm	A	-	%	-	-	-	-
112M	LA112MB8/4	G	H	P51	0.9	720	11.9	4.7	0.50	55.0	3.2	1.6	2.4	1.5
					3.6	1440	23.9	8.0	0.83	78.0	6.5	2.6	2.6	2.2
132S	LA132SB4	H	F	P51	1.1	720	14.6	3.5	0.60	76.0	4.3	2.0	2.5	1.9
					4.7	1455	30.8	11.0	0.78	79.0	6.4	2.3	2.9	1.8
132M	LA132MB8/4	H	H	P51	1.4	720	18.6	4.4	0.60	77.0	4.6	2.2	2.7	2.0
					6.4	1455	42.0	13.3	0.83	83.5	6.8	1.9	2.5	1.7
160M	LA160MB8/4	J	P	P51	2.2	725	29.0	6.5	0.62	79.0	4.1	1.7	2.0	1.7
					9.5	1465	61.9	19.7	0.83	84.0	7.0	2.0	2.6	2.1
160L	LA160LB8/4	J	S	P51	3.3	730	43.2	9.3	0.60	85.5	4.7	2.0	2.2	1.8
					14.0	1470	90.9	28.6	0.80	88.5	8.1	2.6	3.1	2.4
180L	LG180LA8/4	K	M	P51	4.5	725	59.3	12.6	0.63	81.6	3.6	1.4	2.0	1.4
					16.0	1465	104.3	31.0	0.84	88.6	6.8	2.2	3.1	2.1
	LG180ZLB8/4	K	P	P51	5.0	725	65.9	14.2	0.62	82.5	3.7	1.6	2.1	1.4
					18.5	1470	120.2	35.0	0.85	91.0	7.2	2.4	3.3	2.2
200L	LG200LB8/4	L	M	P51	7.5	730	98.1	21.5	0.60	84.7	4.3	2.1	2.5	2.0
					28.0	1465	182.5	52.0	0.86	91.0	7.3	2.7	2.9	2.6
225S	LG225S8/4	M	E	P51	9.5	738	122.9	26.0	0.61	86.0	4.4	2.0	2.3	1.7
					35.0	1478	226.1	64.0	0.86	92.0	6.9	1.7	2.9	2.3
225M	LG225M8/4	M	S	P51	11.5	738	148.8	30.5	0.62	87.8	4.5	1.9	2.2	1.7
					42.0	1475	271.9	75.0	0.87	92.7	6.9	2.4	3.0	2.2
250M	LG250M8/4	N	L	P51	14.5	740	187.1	38.0	0.62	88.3	4.0	2.0	1.8	1.6
					52.0	1482	335.1	94.0	0.86	93.2	6.8	2.5	2.6	2.1
280S	LG280S8/4	P	G	P51	19.0	742	244.5	49.0	0.62	90.7	4.0	1.8	1.8	1.4
					70.0	1482	451.0	124.0	0.86	94.0	6.3	2.0	2.5	1.9
280M	LG280M8/4	P	U	P51	23.0	742	296.0	58.0	0.63	91.0	4.2	1.9	1.8	1.3
					83.0	1485	533.7	146.0	0.87	94.2	7.2	2.2	2.7	2.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P08

Wybór i dane zamówieniowe

8/4-biegunowy, 750/1500 1/min przy 50 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam. dla napięcia	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja		$L_{p(A)}$ dB(A)	L_{WA} dB(A)			
112M	LA112MB8/4	G	H	P51				0.01200	36
132S	LA132SB4	H	F	P51				0.01800	47
132M	LA132MB8/4	H	H	P51				0.02300	56
160M	LA160MB8/4	J	P	P51				0.04300	84
160L	LA160LB8/4	J	S	P51				0.06000	105
180L	LG180LA8/4	K	M	P51				0.11000	178
	LG180ZLB8/4	K	P	P51				0.14000	207
200L	LG200LB8/4	L	M	P51				0.19000	253
225S	LG225S8/4	M	E	P51				0.44000	339
225M	LG225M8/4	M	S	P51				0.48000	380
250M	LG250M8/4	N	L	P51				0.85000	495
280S	LG280S8/4	P	G	P51				1.19000	530
280M	LG280M8/4	P	U	P51				1.71000	665

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P08

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1800 1/min przy 60 Hz

Dane techniczne mają zastosowanie dla silników zintegrowanych LA/LG i silników IEC LAI/LGI.

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja	P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$I_{\text{St}}/I_{\text{znam}}$	$T_{\text{St}}/T_{\text{znam}}$	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$	$T_{\text{Ru}}/T_{\text{znam}}$
				kW	1/min	Nm	440 ... 480 V A	-	4/4 obc. %	-	-	-	-
63	LA71B4	C	B	0.15	1680	0.85	0.41	0.69	67.1	3.9	2.1	2.3	2.0
	LA71C4	C	C	0.22	1660	1.27	0.60	0.70	65.4	3.5	2.0	2.0	1.9
71	LA71S4	C	D	0.30	1650	1.74	0.77	0.77	63.2	3.5	2.1	2.0	2.0
	LA71M4	C	E	0.45	1665	2.58	1.06	0.78	67.6	3.8	2.0	2.2	2.0
	LA71ZMP4	C	G	0.66	1665	3.79	1.54	0.74	72.8	4.2	2.4	2.0	2.2
	LA71ZMD4	C	H	0.90	1615	5.32	2.12	0.74	71.8	3.9	2.4	2.3	2.2
80	LA80S4	D	B	0.66	1690	3.73	1.45	0.82	69.8	4.5	2.4	2.4	2.1
	LA80M4	D	C	0.90	1690	5.00	1.90	0.80	74.6	4.9	2.5	2.5	2.3
90S	LA90S4	E	L	1.30	1710	7.30	2.51	0.82	79.2	5.2	2.3	2.5	2.4
90L	LA90L4	E	P	1.80	1715	10.00	3.39	0.82	81.0	6.0	2.4	2.7	2.5
	LA90ZLB4	E	Q	2.60	1680	14.80	4.95	0.83	79.2	5.8	2.8	2.8	2.3
100L	LA100L4	F	L	2.60	1715	14.50	4.64	0.84	83.5	6.1	2.4	2.8	2.6
	LA100LB4	F	M	3.60	1715	20.00	6.37	0.84	84.5	6.0	2.6	2.9	2.5
112M	LA112MB4	G	H	4.80	1735	26.40	8.30	0.84	86.1	6.2	2.4	2.9	2.3
132S	LA132SB4	H	F	6.60	1750	36.00	11.20	0.84	87.6	6.7	2.3	3.0	2.4
132M	LA132M4	H	H	9.00	1750	49.10	15.10	0.85	88.3	7.1	2.5	3.1	2.5
	LA132ZMP4	H	T	11.00	1740	60.40	17.70	0.88	88.3	8.3	2.5	3.1	2.5
160M	LA160MB4	J	P	13.00	1755	70.70	21.30	0.86	89.4	6.4	2.0	2.6	2.2
160L	LA160L4	J	R	18.00	1755	97.90	28.60	0.87	90.8	6.6	2.4	2.8	2.4
180M	LG180ZMB4E	K	L	22.00	1765	119.00	35.20	0.84	93.0	6.4	2.3	2.8	2.0
180L	LG180ZLB4E	K	M	26.00	1765	140.70	41.30	0.84	93.6	6.6	2.2	2.9	2.1
200L	LG200LB4E	L	K	36.00	1766	194.70	56.30	0.86	93.6	6.6	2.4	3.0	2.4
225S	LG225S4E	M	E	45.00	1778	241.70	69.60	0.86	94.3	6.6	2.4	2.7	2.0
225M	LG225ZM4E	M	U	54.00	1778	290.00	83.30	0.86	94.8	6.8	2.5	2.7	2.0
250M	LG250ZM4E	N	N	66.00	1783	353.50	98.90	0.88	95.3	7.4	2.4	2.7	1.9
280S	LG280S4E	P	G	90.00	1783	482.00	134.50	0.88	95.2	6.6	2.3	2.6	1.7
280M	LG280ZM4E	P	W	108.00	1784	578.10	163.00	0.87	95.6	7.3	2.6	2.8	2.0
315S	LG315S4	Q	Q	132.00	1787	705.40	203.20	0.86	94.7	6.3	2.2	2.5	1.8
315M	LG315M4	Q	S	158.00	1786	844.80	240.80	0.86	95.3	6.7	2.4	2.6	1.9
315L	LG315L4	Q	U	192.00	1784	1027.70	289.10	0.87	95.8	6.7	2.5	2.5	1.9
	LG315LB4	Q	V	240.00	1784	1285.20	352.10	0.89	96.0	6.3	2.4	2.5	1.8

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1800 1/min przy 60 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja	L_{p1A} dB(A)	L_{WA} dB(A)	Z_0 /h	J_{sil} kgm ²	m_{sil} kg
63	LA71B4	C	B	48	59	20000	0.00052	5.5
	LA71C4	C	C	48	59	20000	0.00052	5.5
71	LA71S4	C	D	48	59	15000	0.00052	5.5
	LA71M4	C	E	48	59	15000	0.00077	6.9
	LA71ZMP4	C	G	50	61	7000	0.00110	8.1
	LA71ZMD4	C	H	50	61	7000	0.00120	8.6
80	LA80S4	D	B	51	62	10000	0.00140	10.4
	LA80M4	D	C	51	62	10000	0.00170	11.5
90S	LA90S4	E	L	52	64	8000	0.00240	15.0
90L	LA90L4	E	P	52	64	8000	0.00330	17.9
	LA90ZLB4	E	Q	54	66	5000	0.00400	20.7
100L	LA100L4	F	L	57	69	7000	0.00470	24.1
	LA100LB4	F	M	57	69	7000	0.00550	27.6
112M	LA112MB4	G	H	57	69	5000	0.01200	35.7
132S	LA132SB4	H	F	66	78	3000	0.01800	47.2
132M	LA132M4	H	H	66	78	3000	0.02300	56.4
	LA132ZMP4	H	T	68	80	1600	0.02900	69.0
160M	LA160MB4	J	P	70	82	2000	0.04300	84.0
160L	LA160L4	J	R	70	82	2000	0.05500	98.0
180M	LG180ZMB4E	K	L	64	77	800	0.12000	180.0
180L	LG180ZLB4E	K	M	64	77	800	0.14000	210.0
200L	LG200LB4E	L	K	66	79	640	0.23000	260.0
225S	LG225S4E	M	E	64	77	370	0.40000	334.0
225M	LG225ZM4E	M	U	64	77	390	0.49000	380.0
250M	LG250ZM4E	N	N	65	79	230	0.86000	529.0
280S	LG280S4E	P	G	71	84	210	1.40000	575.0
280M	LG280ZM4E	P	W	71	84	150	1.70000	675.0
315S	LG315S4	Q	Q	74	87	160	1.90000	730.0
315M	LG315M4	Q	S	74	87	150	2.30000	810.0
315L	LG315L4	Q	U	74	87	130	2.90000	955.0
	LG315LB4	Q	V	75	90	110	3.50000	1060.0

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1200 1/min przy 60 Hz

Dane techniczne mają zastosowanie dla silników zintegrowanych LA/LG i silników IEC LAI/LGI.

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja	P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	I_{St}/I_{znam}	T_{St}/T_{znam}	T_{Bk}/T_{znam}	T_{Ru}/T_{znam}
				kW	1/min	Nm	A	-	%	-	-	-	-
63	LA71B6	C	B	0.11	1070	0.98	0.32	0.69	63.0	4.0	3.2	2.8	2.9
	LA71C6	C	C	0.15	1045	1.37	0.39	0.77	62.6	3.8	2.4	2.1	2.3
71	LA71S6	C	D	0.22	1040	2.02	0.70	0.68	57.6	2.7	2.2	2.1	2.0
	LA71M6	C	E	0.30	1060	2.70	0.78	0.75	63.8	3.2	2.4	2.2	2.1
80	LA80S6	D	B	0.45	1115	3.85	1.18	0.72	66.6	3.6	2.0	2.2	1.9
	LA80M6	D	C	0.66	1105	5.70	1.57	0.74	70.8	4.0	2.2	2.4	2.0
90S	LA90S6	E	B	0.90	1110	7.74	2.01	0.77	72.6	4.3	2.3	2.4	2.1
90L	LA90L6	E	P	1.30	1115	11.10	2.80	0.77	75.1	4.4	2.4	2.5	2.3
100L	LA100L6	F	L	1.80	1120	15.30	3.81	0.77	76.9	4.5	2.3	2.4	2.0
112M	LA112M6	G	G	2.60	1135	21.90	5.11	0.79	80.3	5.1	2.2	2.6	2.2
132S	LA132S6	H	E	3.60	1145	30.00	6.95	0.79	81.9	4.6	1.8	2.2	1.8
132M	LA132MA6	H	G	4.80	1145	40.00	9.10	0.79	83.4	4.9	2.0	2.3	1.9
	LA132MB6	H	J	6.60	1145	55.00	12.40	0.79	84.9	5.3	2.1	2.6	1.9
160M	LA160MB6	J	F	9.00	1155	74.40	16.70	0.77	87.7	4.8	1.9	2.4	1.8
160L	LA160LB6	J	S	13.00	1155	107.50	23.90	0.77	89.0	5.0	2.1	2.5	1.9
180L	LG180LA6	K	M	18.00	1160	148.20	30.30	0.83	89.7	5.4	2.1	2.4	1.9
200L	LG200LA6	L	K	22.00	1170	179.60	36.80	0.82	90.6	5.8	2.3	2.4	2.1
	LG200L6	L	L	26.00	1170	212.20	43.90	0.82	91.0	5.9	2.4	2.4	2.3
225M	LG225M6	M	J	36.00	1175	293.00	58.50	0.84	92.3	5.6	2.4	2.3	1.9
250M	LG250M6	N	C	45.00	1177	365.00	73.10	0.84	92.6	5.9	2.3	2.0	1.9
280S	LG280S6	P	G	54.00	1183	436.00	85.40	0.86	92.8	6.1	2.1	2.2	1.9
280M	LG280M6	P	L	66.00	1183	533.00	103.10	0.86	93.1	6.2	2.2	2.3	2.0
315S	LG315S6	Q	G	90.00	1186	725.00	140.70	0.85	93.8	6.4	2.2	2.6	1.8
315M	LG315M6	Q	R	108.00	1186	870.00	168.50	0.85	94.2	6.7	2.3	2.6	1.9
	LG315L6	Q	U	132.00	1186	1063.00	201.60	0.87	94.5	6.7	2.2	2.6	2.0
	LG315LB6	Q	V	158.00	1186	1272.00	241.00	0.87	95.0	7.2	2.8	2.7	2.4
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	192.00	1186	1546.00	292.40	0.87	95.2	7.4	2.7	2.7	2.1

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1200 1/min przy 60 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja	L_{pA}	L_{WA}	Z_0	J_{sil}	m_{sil}
				dB(A)	dB(A)	/h	kgm ²	kg
63	LA71B6	C	B	43	54	10500	0.00052	5.8
	LA71C6	C	C	43	54	10500	0.00052	5.8
71	LA71S6	C	D	43	54	10500	0.00052	5.8
	LA71M6	C	E	43	54	10500	0.00077	7.2
80	LA80S6	D	B	44	55	8400	0.00140	10.4
	LA80M6	D	C	44	55	8400	0.00170	11.5
90S	LA90S6	E	B	47	59	7000	0.00240	14.4
90L	LA90L6	E	P	47	59	7000	0.00330	18.0
100L	LA100L6	F	L	51	63	6300	0.00470	24.0
112M	LA112M6	G	G	56	68	5600	0.00550	30.0
132S	LA132S6	H	E	67	79	4200	0.01200	44.0
132M	LA132MA6	H	G	67	79	4200	0.01800	51.0
	LA132MB6	H	J	67	79	3500	0.02300	60.0
160M	LA160MB6	J	F	70	82	2800	0.04400	85.0
160L	LA160LB6	J	S	70	82	2800	0.06300	109.0
180L	LG180LA6	K	M	60	73	1020	0.18000	145.0
200L	LG200LA6	L	K	60	74	920	0.24000	185.0
	LG200L6	L	L	61	74	920	0.29000	210.0
225M	LG225M6	M	J	64	77	800	0.49000	322.0
250M	LG250M6	N	C	63	77	520	0.76000	426.0
280S	LG280S6	P	G	65	78	420	1.10000	546.0
280M	LG280M6	P	L	65	78	390	1.40000	587.0
315S	LG315S6	Q	G	69	82	310	2.10000	788.0
315M	LG315M6	Q	R	69	82	290	2.50000	863.0
315L	LG315L6	Q	U	66	81	280	3.20000	774.0
	LG315LB6	Q	V	66	80	260	4.00000	852.0
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	69	82	240	4.70000	1357.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 900 1/min przy 60 Hz

Dane techniczne mają zastosowanie dla silników zintegrowanych LA/LG i silników IEC LAI/LGI.

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja	P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$I_{\text{St}}/I_{\text{znam}}$	$T_{\text{St}}/T_{\text{znam}}$	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$	$T_{\text{Ru}}/T_{\text{znam}}$
				kW	1/min	Nm	A	-	%	-	-	-	-
71	LA71M8	C	E	0.11	775	1.36	0.35	0.67	57.3	2.6	2.0	1.8	1.9
	LA71MB8	C	F	0.15	795	1.80	0.48	0.62	61.1	2.7	2.4	2.1	2.0
80	LA80S8	D	B	0.22	825	2.55	1.03	0.66	43.8	1.9	1.8	2.0	1.8
	LA80M8	D	C	0.30	830	3.45	1.00	0.63	59.3	3.0	2.1	2.7	1.9
90S	LA90SA8	E	B	0.45	820	5.24	1.13	0.75	66.7	3.3	1.6	1.9	1.7
90L	LA90LA8	E	E	0.66	820	7.69	1.56	0.76	69.4	3.4	1.7	1.9	1.8
100L	LA100LA8	F	B	0.90	825	10.40	2.13	0.77	69.1	3.4	1.6	1.9	1.8
	LA100L8	F	L	1.30	825	15.00	2.86	0.76	75.0	3.7	1.8	2.1	1.8
112M	LA112M8	G	G	1.80	850	20.20	3.84	0.77	76.6	4.0	1.7	2.1	1.9
132S	LA132S8	H	E	2.60	845	29.40	5.59	0.75	77.9	4.3	1.8	2.3	1.9
132M	LA132MA8	H	G	3.60	845	40.70	7.45	0.76	79.6	4.5	2.0	2.4	2.0
160M	LA160M8	J	E	4.80	860	53.30	9.77	0.75	82.1	4.8	2.0	2.5	2.0
	LA160MB8	J	F	6.60	855	73.70	12.85	0.75	85.3	4.9	2.1	2.6	2.0
160L	LA160LB8	J	J	9.00	860	99.90	17.27	0.75	87.1	5.6	2.4	2.9	2.4
180L	LG180LA8	K	M	13.00	875	141.90	25.21	0.73	89.3	4.4	1.6	2.0	1.7
200L	LG200L8	L	L	18.00	870	197.60	32.90	0.77	88.7	5.0	2.1	2.4	1.9
225S	LG225S8	M	E	22.00	878	239.00	39.20	0.78	90.3	5.5	2.2	2.5	1.8
225M	LG225M8	M	J	26.00	879	282.00	44.91	0.80	90.8	5.8	2.2	2.7	2.1
250M	LG250M8	N	C	36.00	877	392.00	59.40	0.82	92.0	5.5	2.0	2.4	1.9
280S	LG280S8	P	B	45.00	883	487.00	74.60	0.82	92.8	4.9	1.9	1.9	1.7
280M	LG280M8	P	L	54.00	883	584.00	89.70	0.81	92.8	5.1	1.9	1.9	1.7
315S	LG315S8	Q	G	66.00	889	709.00	107.80	0.82	93.5	5.7	1.9	2.4	1.8
315M	LG315M8	Q	J	90.00	887	969.00	143.10	0.84	93.8	5.6	1.9	2.3	1.8
315L	LG315L8	Q	U	108.00	886	1164.00	171.90	0.84	93.9	5.7	2.0	2.5	1.8
315LB	LG315LB8	Q	V	132.00	886	1423.00	209.80	0.84	94.4	6.0	2.1	2.5	2.0
315LP	LG315LP8	Q	W	158.00	886	1703.00	250.20	0.84	94.6	6.4	2.3	2.6	2.3

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 900 1/min przy 60 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja	L_{p1A} dB(A)	L_{WA} dB(A)	Z_0 /h	J_{Sil} kgm ²	m_{sil} kg
71	LA71M8	C	E	40	51	17500	0.0008	7.2
	LA71MB8	C	F	40	51	17500	0.0008	7.2
80	LA80S8	D	B	45	56	14000	0.0014	10.4
	LA80M8	D	C	45	56	14000	0.0017	11.5
90S	LA90SA8	E	B	45	57	14000	0.0023	12.1
90L	LA90LA8	E	E	45	57	14000	0.0031	15.2
100L	LA100LA8	F	B	50	61	10500	0.0051	21.9
	LA100L8	F	L	50	61	10500	0.0063	25.3
112M	LA112M8	G	G	53	65	7000	0.0130	27.6
132S	LA132S8	H	E	57	69	4900	0.0140	43.7
132M	LA132MA8	H	G	57	69	4900	0.0190	51.0
160M	LA160M8	J	E	67	79	4200	0.0360	74.0
	LA160MB8	J	F	67	79	4200	0.0460	85.0
160L	LA160LB8	J	J	67	79	4200	0.0640	108.0
180L	LG180LA8	K	M	69	82	1600	0.1700	173.0
200L	LG200L8	L	L	71	84	1280	0.2900	236.0
225S	LG225S8	M	E	61	74	960	0.4800	310.0
225M	LG225M8	M	J	54	68	880	0.5500	334.0
250M	LG250M8	N	C	59	72	800	0.8400	443.0
280S	LG280S8	P	B	59	73	640	1.1000	546.0
280M	LG280M8	P	L	62	75	640	1.4000	592.0
315S	LG315S8	Q	G	63	77	480	2.1000	782.0
315M	LG315M8	Q	J	63	75	420	2.5000	857.0
315L	LG315L8	Q	U	63	77	390	3.1000	995.0
315LB	LG315LB8	Q	V	63	77	350	3.9000	1173.0
315LP	LG315LP8	Q	W	64	78	320	4.5000	1265.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1800 1/min przy 60 Hz, wykonanie NEMA

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Moc znam.		Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja	P_{znam}	P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	I_{St}/I_{znam}	T_{St}/T_{znam}	T_{Bk}/T_{znam}	T_{Ru}/T_{znam}
				kW	hp	1/min	Nm	A	–	%	–	–	–	–
63	LA71B4	C	B	0.15	0.2	1680	0.85	0.41	0.69	67.1	3.9	2.1	2.3	2.0
	LA71C4	C	C	0.22	0.3	1660	1.27	0.60	0.70	65.4	3.5	2.0	2.0	1.9
71	LA71S4	C	D	0.30	0.4	1650	1.74	0.77	0.77	63.2	3.5	2.1	2.0	2.0
	LA71M4	C	E	0.45	0.6	1665	2.58	1.06	0.78	67.6	3.8	2.0	2.2	2.0
	LA71ZMP4	C	G	0.66	0.9	1665	3.79	1.54	0.74	72.8	4.2	2.4	2.4	2.2
	LA71ZMD4	C	H	0.90	1.2	1615	5.32	2.12	0.74	71.8	3.9	2.4	2.3	2.2
80	LA80S4	D	B	0.66	0.9	1690	3.73	1.45	0.82	69.8	4.5	2.4	2.4	2.1
	LA80M4	D	C	0.90	1.2	1690	5.00	1.90	0.80	74.6	4.9	2.5	2.5	2.3
90S	LA90S4	E	L	1.30	1.7	1710	7.30	2.51	0.82	79.2	5.2	2.3	2.5	2.4
90L	LA90L4	E	P	1.80	2.4	1715	10.00	3.39	0.82	81.0	6.0	2.4	2.7	2.5
	LA90ZLB4	E	Q	2.60	3.5	1680	14.80	4.95	0.83	79.2	5.8	2.8	2.8	2.3
100L	LA100L4	F	L	2.60	3.5	1715	14.50	4.64	0.84	83.5	6.1	2.4	2.8	2.6
	LA100LB4	F	M	3.60	4.8	1715	20.00	6.37	0.84	84.5	6.0	2.6	2.9	2.5
112M	LA112MB4	G	H	4.80	6.4	1735	26.40	8.30	0.84	86.1	6.2	2.4	2.9	2.3
132S	LA132SB4	H	F	6.60	8.9	1750	36.00	11.20	0.84	87.6	6.7	2.3	3.0	2.4
132M	LA132M4	H	H	9.00	12.1	1750	49.10	15.10	0.85	88.3	7.1	2.5	3.1	2.5
	LA132ZMP4	H	T	11.00	14.8	1740	60.40	17.70	0.88	88.3	8.3	2.5	3.1	2.5
160M	LA160MB4	J	P	13.00	17.4	1755	70.70	21.30	0.86	89.4	6.4	2.0	2.6	2.2
160L	LA160L4	J	R	18.00	24.1	1755	97.90	28.60	0.87	90.8	6.6	2.4	2.8	2.4
180M	LG180ZMB4E	K	L	22.00	29.5	1765	119.00	35.20	0.84	93.0	6.4	2.3	2.8	2.2
180L	LG180ZLB4E	K	M	26.00	34.9	1765	140.70	41.30	0.84	93.6	6.6	2.2	2.9	2.1
200L	LG200LB4E	L	K	36.00	48.3	1766	194.70	56.30	0.86	93.6	6.6	2.4	3.0	2.4
225S	LG225S4E	M	E	45.00	60.3	1778	241.70	69.60	0.86	94.3	6.6	2.4	2.7	2.0
225M	LG225ZM4E	M	U	54.00	72.4	1778	290.00	83.30	0.86	94.8	6.8	2.5	2.7	2.0
250M	LG250ZM4E	N	N	66.00	88.5	1783	353.50	98.90	0.88	95.3	7.4	2.4	2.7	1.9
280S	LG280S4E	P	G	90.00	121.0	1783	482.00	134.50	0.88	95.2	6.6	2.3	2.6	1.7
280M	LG280ZM4E	P	W	108.00	145.0	1784	578.10	163.00	0.87	95.6	7.3	2.6	2.8	2.0
315S	LG315S4	Q	Q	132.00	177.0	1787	705.40	203.20	0.86	94.7	6.3	2.2	2.5	1.8
315M	LG315M4	Q	S	158.00	212.0	1786	844.80	240.80	0.86	95.3	6.7	2.4	2.6	1.9
315L	LG315L4	Q	U	192.00	257.0	1784	1027.70	289.10	0.87	95.8	6.7	2.5	2.5	1.9
	LG315LB4	Q	V	240.00	322.0	1784	1285.20	352.10	0.89	96.0	6.3	2.4	2.5	1.8

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1800 1/min przy 60 Hz, wykonanie NEMA (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja	L_{p1A} dB(A)	L_{WA} dB(A)	Z_0 /h	J_{sil} kgm ²	m_{sil} kg
63	LA71B4	C	B	48	59	20000	0.00052	5.5
	LA71C4	C	C	48	59	20000	0.00052	5.5
71	LA71S4	C	D	48	59	15000	0.00052	5.5
	LA71M4	C	E	48	59	15000	0.00077	6.9
	LA71ZMP4	C	G	50	61	7000	0.00110	8.1
	LA71ZMD4	C	H	50	61	7000	0.00120	8.6
80	LA80S4	D	B	51	62	10000	0.00140	10.4
	LA80M4	D	C	51	62	10000	0.00170	11.5
90S	LA90S4	E	L	52	64	8000	0.00240	15.0
90L	LA90L4	E	P	52	64	8000	0.00330	17.9
	LA90ZLB4	E	Q	54	66	5000	0.00400	20.7
100L	LA100L4	F	L	57	69	7000	0.00470	24.1
	LA100LB4	F	M	57	69	7000	0.00550	27.6
112M	LA112MB4	G	H	57	69	5000	0.01200	35.7
132S	LA132SB4	H	F	66	78	3000	0.01800	47.2
132M	LA132M4	H	H	66	78	3000	0.02300	56.4
	LA132ZMP4	H	T	68	80	1600	0.02900	69.0
160M	LA160MB4	J	P	70	82	2000	0.04300	84.0
160L	LA160L4	J	R	70	82	2000	0.05500	98.0
180M	LG180ZMB4E	K	L	64	77	800	0.12000	180.0
180L	LG180ZLB4E	K	M	64	77	800	0.14000	210.0
200L	LG200LB4E	L	K	66	79	640	0.23000	260.0
225S	LG225S4E	M	E	64	77	370	0.40000	334.0
225M	LG225ZM4E	M	U	64	77	390	0.49000	380.0
250M	LG250ZM4E	N	N	65	79	230	0.86000	529.0
280S	LG280S4E	P	G	71	84	210	1.40000	575.0
280M	LG280ZM4E	P	W	71	84	150	1.70000	675.0
315S	LG315S4	Q	Q	74	87	160	1.90000	730.0
315M	LG315M4	Q	S	74	87	150	2.30000	810.0
315L	LG315L4	Q	U	74	87	130	2.90000	955.0
	LG315LB4	Q	V	75	90	110	3.50000	1060.0

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1200 1/min przy 60 Hz, wykonanie NEMA

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Moc znam.		Prędkość znam.	Mom. znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja		$P_{z\text{nam}}$	$P_{z\text{nam}}$									
					kW	hp	1/min	Nm	A	-	%	-	-	-	-
63	LA71B6	C	B	P01	0.11		1070	0.98	0.33	0.69	63.0	4.0	3.2	2.8	2.9
	LA71C6	C	C	P01	0.15	0.2	1045	1.37	0.39	0.77	62.6	3.8	2.4	2.1	2.3
71	LA71S6	C	D	P01	0.22	0.3	1040	2.02	0.70	0.68	57.7	2.7	2.2	2.0	2.0
	LA71M6	C	E	P01	0.30	0.4	1060	2.70	0.78	0.75	63.8	3.2	2.4	2.1	2.2
80	LA80S6	D	B	P01	0.45	0.6	1115	3.85	1.18	0.72	66.6	3.6	2.0	2.2	1.9
	LA80M6	D	C	P01	0.66	0.9	1105	5.70	1.57	0.74	70.8	4.0	2.2	2.3	2.0
90S	LA90S6	E	B	P01	0.90	1.2	1110	7.74	2.01	0.77	72.6	4.3	2.3	2.3	2.1
90L	LA90L6	E	P	P01	1.30	1.7	1115	11.10	2.80	0.77	75.1	4.4	2.4	2.4	2.3
100L	LA100L6	F	L	P01	1.80	2.4	1120	15.30	3.81	0.77	76.9	4.5	2.3	2.3	2.0
112M	LA112M6	G	G	P01	2.60	3.5	1135	21.90	5.11	0.79	80.3	5.1	2.2	2.6	2.2
132S	LA132S6	H	E	P01	3.60	4.8	1145	30.00	6.95	0.79	81.8	4.6	1.8	2.1	1.8
132M	LA132MA6	H	G	P01	4.80	6.4	1145	40.00	9.10	0.79	83.4	4.9	2.0	2.3	1.9
	LA132MB6	H	J	P01	6.60	8.9	1145	55.00	12.40	0.79	84.9	5.3	2.1	2.5	1.9
160M	LA160MB6	J	F	P01	9.00	12.1	1155	74.40	16.70	0.77	87.7	4.8	1.9	2.4	1.8
160L	LA160LB6	J	S	P01	13.00	17.4	1155	107.50	23.90	0.77	89.0	5.0	2.1	2.5	1.9
180L	LG180LA6	K	M	P01	18.00	24.1	1160	148.20	30.30	0.83	89.7	5.4	2.1	2.3	1.9
200L	LG200LA6	L	K	P01	22.00	29.5	1170	179.60	36.80	0.82	90.6	5.8	2.3	2.3	2.1
	LG200L6	L	L	P01	26.00	34.9	1170	212.20	43.90	0.82	91.0	5.9	2.4	2.3	2.3
225M	LG225M6	M	J	P01	36.00	48.3	1175	293.00	58.50	0.84	92.3	5.6	2.4	2.3	1.9
250M	LG250M6	N	C	P01	45.00	60.3	1177	365.00	73.10	0.84	92.6	5.9	2.3	2.0	1.9
280S	LG280S6	P	G	P01	54.00	72.4	1183	436.00	85.40	0.86	92.8	6.1	2.1	2.2	1.9
280M	LG280M6	P	L	P01	66.00	88.5	1183	533.00	103.10	0.86	93.1	6.2	2.2	2.3	2.0
315S	LG315S6	Q	G	P01	90.00	121.0	1186	725.00	140.70	0.85	93.8	6.4	2.2	2.6	1.8
315M	LG315M6	Q	R	P01	108.00	145.0	1186	870.00	168.50	0.85	94.2	6.7	2.3	2.6	1.9
315L	LG315L6	Q	U	P01	132.00	177.0	1186	1063.0	201.60	0.87	94.5	6.7	2.2	2.6	2.0
	LG315LB6	Q	V	P01	158.00	212.0	1186	1272.0	241.00	0.87	95.0	7.2	2.8	2.7	2.4
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	P01	192.00	257.0	1186	1546.0	292.40	0.87	95.2	7.4	2.7	2.7	2.1

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1200 1/min przy 60 Hz, wykonanie NEMA (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc. Z_0	Moment bezwładności	Waga	
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pA}	L_{WA}		J_{Sil}	m_{sil}	
						dB(A)	dB(A)	/h	kgm ²	kg
63	LA71B6	C	B	P01	43	54	10500	0.00052	5.8	
	LA71C6	C	C	P01	43	54	10500	0.00052	5.8	
71	LA71S6	C	D	P01	43	54	10500	0.00052	5.8	
	LA71M6	C	E	P01	43	54	10500	0.00077	7.2	
80	LA80S6	D	B	P01	44	55	8400	0.00140	10.4	
	LA80M6	D	C	P01	44	55	8400	0.00170	11.5	
90S	LA90S6	E	B	P01	47	59	7000	0.00240	14.4	
90L	LA90L6	E	P	P01	47	59	7000	0.00330	18.0	
100L	LA100L6	F	L	P01	51	63	6300	0.00470	24.0	
112M	LA112M6	G	G	P01	56	68	5600	0.00550	30.0	
132S	LA132S6	H	E	P01	67	79	4200	0.01200	44.0	
132M	LA132MA6	H	G	P01	67	79	4200	0.01800	51.0	
	LA132MB6	H	J	P01	67	79	3500	0.02300	60.0	
160M	LA160MB6	J	F	P01	70	82	2800	0.04400	85.0	
160L	LA160LB6	J	S	P01	70	82	2800	0.06300	109.0	
180L	LG180LA6	K	M	P01	60	73	1020	0.18000	145.0	
200L	LG200LA6	L	K	P01	60	74	920	0.24000	185.0	
	LG200L6	L	L	P01	61	74	920	0.29000	210.0	
225M	LG225M6	M	J	P01	64	77	800	0.49000	322.0	
250M	LG250M6	N	C	P01	63	77	520	0.76000	426.0	
280S	LG280S6	P	G	P01	65	78	420	1.10000	546.0	
280M	LG280M6	P	L	P01	65	78	390	1.40000	587.0	
315S	LG315S6	Q	G	P01	69	82	310	2.10000	788.0	
315M	LG315M6	Q	R	P01	69	82	290	2.50000	863.0	
315L	LG315L6	Q	U	P01	66	81	280	3.20000	774.0	
	LG315LB6	Q	V	P01	66	80	260	4.00000	852.0	
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	P01	69	82	240	4.70000	1357.0	

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 900 1/min przy 60 Hz, wykonanie NEMA

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Moc znam.		Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	P_{znam}									
					P_{znam}	P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	I_{St}/I_{znam}	T_{St}/T_{znam}	T_{Bk}/T_{znam}	T_{Ru}/T_{znam}
					kW	hp	1/min	Nm	A	-	%	-	-	-	-
71	LA71M8	C	E	P02	0.11	0.2	770	1.36	0.36	0.67	57.3	2.5	2.0	1.8	1.8
	LA71MB8	C	F	P02	0.15	0.2	785	1.80	0.51	0.65	61.1	2.5	2.3	2.1	1.9
80	LA80S8	D	B	P02	0.22	0.3	815	2.55	0.75	0.67	55.0	2.6	1.8	2.0	1.8
	LA80M8	D	C	P02	0.30	0.4	830	3.45	1.00	0.63	59.3	3.0	2.1	2.3	1.9
90S	LA90SA8	E	B	P02	0.45	0.6	820	5.24	1.13	0.75	66.7	3.3	1.6	1.9	1.7
90L	LA90LA8	E	E	P02	0.66	0.9	820	7.69	1.56	0.76	69.4	3.4	1.7	1.9	1.8
100L	LA100LA8	F	B	P02	0.90	1.2	825	10.40	2.13	0.77	69.1	3.4	1.6	1.9	1.8
	LA100L8	F	L	P02	1.30	1.7	825	15.00	2.86	0.76	75.0	3.7	1.8	2.1	1.8
112M	LA112M8	G	G	P02	1.80	2.4	850	20.20	3.84	0.77	76.6	4.0	1.7	2.1	1.9
132S	LA132S8	H	E	P02	2.60	3.5	845	29.40	5.59	0.75	77.9	4.3	1.8	2.3	1.9
132M	LA132MA8	H	G	P02	3.60	4.8	845	40.70	7.45	0.76	79.6	4.5	2.0	2.4	2.0
160M	LA160M8	J	E	P02	4.80	6.4	860	53.30	9.77	0.75	82.1	4.8	2.0	2.5	2.0
	LA160MB8	J	F	P02	6.60	8.9	855	73.70	12.85	0.75	85.3	4.9	2.1	2.6	2.0
160L	LA160LB8	J	J	P02	9.00	12.1	860	99.90	17.27	0.75	87.1	5.6	2.4	2.9	2.4
180L	LG180LA8	K	M	P02	13.00	14.8	875	141.90	25.21	0.73	89.3	4.4	1.6	2.0	1.7
200L	LG200L8	L	L	P02	18.00	24.1	870	197.60	32.90	0.77	88.7	5.0	2.1	2.4	1.9
225S	LG225S8	M	E	P02	22.00	29.5	878	239.00	39.20	0.78	90.3	5.5	2.2	2.5	1.8
225M	LG225M8	M	J	P02	26.00	34.9	879	282.00	44.91	0.80	90.8	5.8	2.2	2.7	2.1
250M	LG250M8	N	C	P02	36.00	48.3	877	392.00	59.40	0.82	92.0	5.5	2.0	2.4	1.9
280S	LG280S8	P	B	P02	45.00	60.3	883	487.00	74.60	0.82	92.8	4.9	1.9	1.9	1.7
280M	LG280M8	P	L	P02	54.00	72.4	883	584.00	89.70	0.81	92.8	5.1	1.9	1.9	1.7
315S	LG315S8	Q	G	P02	66.00	88.5	889	709.00	107.80	0.82	93.5	5.7	1.9	2.4	1.8
315M	LG315M8	Q	J	P02	90.00	121.0	887	969.00	143.10	0.84	93.8	5.6	1.9	2.3	1.8
315L	LG315L8	Q	U	P02	108.00	145.0	886	1164.00	171.90	0.84	93.9	5.7	2.0	2.5	1.8
315LB	LG315LB8	Q	V	P02	132.00	177.0	886	1423.00	209.80	0.84	94.4	6.0	2.1	2.5	2.0
315LP	LG315LP8	Q	W	P02	158.00	212.0	886	1703.00	250.20	0.84	94.6	6.4	2.3	2.6	2.3

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 900 1/min przy 60 Hz, wykonanie NEMA (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc. Z_0	Moment bezwładności J_{Sil}	Waga m_{sil}
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pFA} dB(A)	L_{WA} dB(A)			
71	LA71M8	C	E	P02	40	51	17500	0.0008	7.2
	LA71MB8	C	F	P02	40	51	17500	0.0008	7.2
80	LA80S8	D	B	P02	45	56	14000	0.0014	10.4
	LA80M8	D	C	P02	45	56	14000	0.0017	11.5
90S	LA90SA8	E	B	P02	45	57	14000	0.0023	12.1
90L	LA90LA8	E	E	P02	45	57	14000	0.0031	15.2
100L	LA100LA8	F	B	P02	50	61	10500	0.0051	21.9
	LA100L8	F	L	P02	50	61	10500	0.0063	25.3
112M	LA112M8	G	G	P02	53	65	7000	0.0130	27.6
132S	LA132S8	H	E	P02	57	69	4900	0.0140	43.7
132M	LA132MA8	H	G	P02	57	69	4900	0.0190	51.0
160M	LA160M8	J	E	P02	67	79	4200	0.0360	74.0
	LA160MB8	J	F	P02	67	79	4200	0.0460	85.0
160L	LA160LB8	J	J	P02	67	79	4200	0.0640	108.0
180L	LG180LA8	K	M	P02	69	82	1600	0.1700	173.0
200L	LG200L8	L	L	P02	71	84	1280	0.2900	236.0
225S	LG225S8	M	E	P02	61	74	960	0.4800	310.0
225M	LG225M8	M	J	P02	54	68	880	0.5500	334.0
250M	LG250M8	N	C	P02	59	72	800	0.8400	443.0
280S	LG280S8	P	B	P02	59	73	640	1.1000	546.0
280M	LG280M8	P	L	P02	62	75	640	1.4000	592.0
315S	LG315S8	Q	G	P02	63	77	480	2.1000	782.0
315M	LG315M8	Q	J	P02	63	75	420	2.5000	857.0
315L	LG315L8	Q	U	P02	63	77	390	3.1000	995.0
315LB	LG315LB8	Q	V	P02	63	77	350	3.9000	1173.0
315LP	LG315LP8	Q	W	P02	64	78	320	4.5000	1265.0

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1800 1/min przy 60 Hz, moc jak przy 60 Hz

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność		Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy	
		9. pozycja	10. pozycja	P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	η					Eff
				kW	1/min	Nm	A	–	%	%	–	–	–	–	
63	LA71B4	C	B	0.12	1675	0.82	0.36	0.69	71.0	61.3	–	3.6	1.8	1.9	1.7
	LA71C4	C	C	0.18	1640	1.05	0.54	0.73	66.6	64.9	–	3.2	1.6	1.6	1.6
71	LA71S4	C	D	0.25	1620	1.80	0.66	0.84	65.7	67.9	–	3.4	1.7	1.7	1.6
	LA71M4	C	E	0.37	1640	2.50	0.98	0.82	66.7	75.7	–	3.2	1.6	1.8	1.6
	LA71ZMP4	C	G	0.55	1640	3.80	1.44	0.77	71.8	75.7	–	3.6	1.8	1.8	1.6
	LA71ZMD4	C	H	0.75	1595	4.49	1.93	0.79	71.2	76.3	–	3.4	1.8	1.7	1.6
80	LA80S4	D	B	0.55	1675	3.70	1.26	0.88	71.7	73.0	–	4.4	2.0	1.9	1.7
	LA80M4	D	C	0.75	1670	5.10	1.67	0.86	75.7	77.3	–	4.6	2.0	2.0	1.8
90S	LA90S4	E	L	1.10	1695	7.40	2.27	0.88	79.8	81.5	–	4.8	1.9	2.1	1.9
90L	LA90L4	E	P	1.50	1700	10.00	3.07	0.87	81.2	82.8	–	5.4	2.0	2.2	2.0
	LA90ZLB4	E	Q	2.20	1650	13.00	4.72	0.87	77.4	79.5	–	5.1	2.2	2.1	1.8
100L	LA100L4	F	L	2.20	1700	15.00	4.44	0.86	83.2	84.2	–	5.3	1.9	2.3	2.0
	LA100LB4	F	M	3.00	1700	20.00	6.08	0.85	83.9	85.4	–	5.2	2.0	2.3	1.9
112M	LA112MB4	G	H	4.00	1725	27.00	7.90	0.86	85.0	87.9	–	5.3	1.9	2.2	1.7
132S	LA132SB4	H	F	5.50	1715	36.00	10.57	0.86	87.4	88.7	–	6.1	2.0	2.6	2.0
132M	LA132M4	H	H	7.50	1745	49.00	13.92	0.88	88.4	89.6	–	6.4	2.1	2.6	2.1
	LA132ZMP4	H	T	9.20	1730	51.00	17.27	0.88	87.4	90.0	–	6.9	2.0	2.5	1.9
160M	LA160MB4	J	P	11.00	1750	72.00	20.23	0.88	89.2	90.3	–	5.7	1.7	2.2	1.8
160L	LA160L4	J	R	15.00	1750	98.00	27.13	0.88	90.7	91.6	–	5.9	2.0	2.3	1.9
180M	LG180ZMB4E	K	L	18.50	1765	120.00	34.00	0.84	92.9	93.2	–	6.2	1.8	2.3	1.5
180L	LG180ZLB4E	K	M	22.00	1765	143.00	40.00	0.85	93.3	93.6	–	6.4	1.9	2.3	1.6
200L	LG200LB4E	L	K	30.00	1766	195.00	54.00	0.87	92.8	93.0	–	6.4	2.1	2.6	1.9

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1800 1/min przy 60 Hz, moc jak przy 60 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja	L_{p1A} dB(A)	L_{WA} dB(A)	Z_0 /h	J_{Sil} kgm ²	m_{Sil} kg
63	LA71B4	C	B				0.00052	5.5
	LA71C4	C	C				0.00052	5.5
71	LA71S4	C	D				0.00052	5.5
	LA71M4	C	E				0.00077	6.9
	LA71ZMP4	C	G				0.00110	8.1
	LA71ZMD4	C	H				0.00120	8.6
80	LA80S4	D	B				0.00140	10.4
	LA80M4	D	C				0.00170	11.5
90S	LA90S4	E	L				0.00240	15.0
90L	LA90L4	E	P				0.00330	17.9
	LA90ZLB4	E	Q				0.00400	20.7
100L	LA100L4	F	L				0.00470	24.1
	LA100LB4	F	M				0.00550	27.6
112M	LA112MB4	G	H				0.01200	35.7
132S	LA132SB4	H	F				0.01800	47.2
132M	LA132M4	H	H				0.02300	56.4
	LA132ZMP4	H	T				0.02900	69.0
160M	LA160MB4	J	P				0.04300	84.0
160L	LA160L4	J	R				0.05500	98.0
180M	LG180ZMB4E	K	L				0.12000	180.0
180L	LG180ZLB4E	K	M				0.14000	210.0
200L	LG200LB4E	L	K				0.23000	260.0

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1200 1/min przy 60 Hz, moc jak przy 60 Hz

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja											
					P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	I_{St}/I_{znam}	T_{St}/T_{znam}	T_{Bk}/T_{znam}	T_{Ru}/T_{znam}
					kW	1/min	Nm	A	-	%	-	-	-	-
63	LA71B6	C	B	P01	0.09	1070	0.85	0.30	0.70	62.0	3.1	2.3	2.7	2.2
	LA71C6	C	C	P01	0.12	1070	1.30	0.40	0.69	63.1	3.1	2.1	2.1	1.8
71	LA71S6	C	D	P01	0.18	1030	2.00	0.57	0.74	62.2	2.8	1.9	1.9	1.7
	LA71M6	C	E	P01	0.25	1035	2.80	0.70	0.81	64.2	3.0	1.9	2.0	1.7
80	LA80S6	D	B	P01	0.37	1105	3.90	1.00	0.78	68.6	3.4	1.6	2.1	1.5
	LA80M6	D	C	P01	0.55	1090	5.80	1.39	0.80	71.7	3.5	1.7	2.2	1.5
90S	LA90S6	E	B	P01	0.75	1100	7.80	1.75	0.83	74.8	4.2	1.9	2.2	1.7
90L	LA90L6	E	P	P01	1.10	1095	11.50	2.53	0.83	75.9	4.1	2.0	2.3	1.8
100L	LA100L6	F	L	P01	1.50	1110	15.00	3.38	0.83	77.4	4.2	1.8	2.3	1.7
112M	LA112M6	G	G	P01	2.20	1125	22.00	4.82	0.83	79.5	4.3	1.6	2.5	1.6
132S	LA132S6	H	E	P01	3.00	1135	30.00	6.32	0.83	82.6	4.3	1.5	2.2	1.5
132M	LA132MA6	H	G	P01	4.00	1135	40.00	8.40	0.83	82.9	4.4	1.6	2.4	1.5
	LA132MB6	H	J	P01	5.50	1135	55.00	11.28	0.83	84.8	4.8	1.7	2.6	1.5
160M	LA160MB6	J	F	P01	7.50	1150	75.00	15.08	0.82	87.6	4.4	1.6	2.5	1.4
160L	LA160LB6	J	S	P01	11.00	1150	109.00	22.10	0.81	88.7	4.5	1.7	2.6	1.5
180L	LG180LA6	K	M	P01	15.00	1160	148.00	29.00	0.84	89.6	5.5	2.0	2.5	1.6
200L	LG200LA6	L	K	P01	18.50	1168	181.00	35.50	0.83	90.0	5.7	2.0	2.5	1.8
	LG200L6	L	L	P01	22.00	1170	215.00	42.50	0.83	90.5	5.8	2.0	2.5	1.9

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1200 1/min przy 60 Hz, moc jak przy 60 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga	
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pFA}	L_{WA}		Z_0	J_{Sil}	m_{sil}
						dB(A)	dB(A)	/h	kgm ²	kg
63	LA71B6	C	B	P01				0.00052	5.8	
	LA71C6	C	C	P01				0.00052	5.8	
71	LA71S6	C	D	P01				0.00052	5.8	
	LA71M6	C	E	P01				0.00077	7.2	
80	LA80S6	D	B	P01				0.00140	10.4	
	LA80M6	D	C	P01				0.00170	11.5	
90S	LA90S6	E	B	P01				0.00240	14.4	
90L	LA90L6	E	P	P01				0.00330	18.0	
100L	LA100L6	F	L	P01				0.00470	24.0	
112M	LA112M6	G	G	P01				0.00550	30.0	
132S	LA132S6	H	E	P01				0.01200	44.0	
132M	LA132MA6	H	G	P01				0.01800	51.0	
	LA132MB6	H	J	P01				0.02300	60.0	
160M	LA160MB6	J	F	P01				0.04400	85.0	
160L	LA160LB6	J	S	P01				0.06300	109.0	
180L	LG180LA6	K	M	P01				0.18000	145.0	
200L	LG200LA6	L	K	P01				0.24000	185.0	
	LG200L6	L	L	P01				0.29000	210.0	
225M	LG225M6	M	J	P01				0.49000	322.0	
250M	LG250M6	N	C	P01				0.76000	426.0	
280S	LG280S6	P	G	P01				1.10000	546.0	
280M	LG280M6	P	L	P01				1.40000	587.0	
315S	LG315S6	Q	G	P01				2.10000	788.0	
315M	LG315M6	Q	R	P01				2.50000	863.0	
315L	LG315L6	Q	U	P01				3.20000	774.0	
	LG315LB6	Q	V	P01				4.00000	852.0	
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	P01				4.70000	1357.0	

Motoreduktory

Silniki

Silniki do rozmiaru IEC 315

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 1200 1/min przy 60 Hz, moc jak przy 60 Hz

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Prąd rozruchowy	Moment rozruchowy	Moment hamowania	Średni moment rozruchowy
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	I_{St}/I_{znam}	T_{St}/T_{znam}	T_{Bk}/T_{znam}	T_{Ru}/T_{znam}
					kW	1/min	Nm	A	-	%	-	-	-	-
71	LA71M8	C	E	P02	0.09	750	1.4	0.33	0.71	55.8	2.3	1.6	1.4	1.4
	LA71MB8	C	F	P02	0.12	775	1.8	0.44	0.68	58.3	2.5	1.9	1.7	1.5
80	LA80S8	D	B	P02	0.18	810	2.5	0.65	0.71	56.7	2.5	1.3	1.7	1.3
	LA80M8	D	C	P02	0.25	820	3.5	0.87	0.68	61.0	2.8	1.5	1.9	1.4
90S	LA90SA8	E	B	P02	0.37	810	5.2	1.00	0.79	67.8	3.1	1.3	1.6	1.4
90L	LA90LA8	E	E	P02	0.55	805	7.8	1.48	0.79	68.2	3.0	1.4	1.6	1.5
100L	LA100LA8	F	B	P02	0.75	815	11.0	1.96	0.80	69.2	3.1	1.3	1.6	1.4
	LA100L8	F	L	P02	1.10	815	15.0	2.63	0.81	74.8	3.3	1.4	1.8	1.4
112M	LA112M8	G	G	P02	1.50	840	20.0	3.55	0.80	76.4	3.5	1.3	1.7	1.4
132S	LA132S8	H	E	P02	2.20	835	30.0	4.79	0.83	79.9	4.0	1.4	1.8	1.5
132M	LA132MA8	H	G	P02	3.00	835	41.0	6.60	0.82	80.1	4.0	1.5	1.9	1.5
160M	LA160M8	J	E	P02	4.00	855	53.0	8.58	0.81	83.1	4.5	1.6	2.1	1.6
	LA160MB8	J	F	P02	5.50	850	74.0	11.63	0.80	85.4	4.4	1.7	2.1	1.6
160L	LA160LB8	J	J	P02	7.50	855	100.0	15.72	0.79	87.2	5.0	1.9	2.3	1.9
180L	LG180LA8	K	M	P02	11.00	870	145.0	23.50	0.77	88.6	4.1	1.4	1.7	1.5
200L	LG200L8	L	L	P02	15.00	870	198.0	31.00	0.80	88.0	5.0	1.8	2.1	1.5

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 1200 1/min przy 60 Hz, moc jak przy 60 Hz (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Częstotliwość załączeń bez obc.	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pA} dB(A)	L_{WA} dB(A)		Z_0 /h	J_{Sil} kgm ²
71	LA71M8	C	E	P02				0.0008	7.2
	LA71MB8	C	F	P02				0.0008	7.2
80	LA80S8	D	B	P02				0.0014	10.4
	LA80M8	D	C	P02				0.0017	11.5
90S	LA90SA8	E	B	P02				0.0023	12.1
90L	LA90LA8	E	E	P02				0.0031	15.2
100L	LA100LA8	F	B	P02				0.0051	21.9
	LA100L8	F	L	P02				0.0063	25.3
112M	LA112M8	G	G	P02				0.0130	27.6
132S	LA132S8	H	E	P02				0.0140	43.7
132M	LA132MA8	H	G	P02				0.0190	51.0
160M	LA160M8	J	E	P02				0.0360	74.0
	LA160MB8	J	F	P02				0.0460	85.0
160L	LA160LB8	J	J	P02				0.0640	108.0
180L	LG180LA8	K	M	P02				0.1700	173.0
200L	LG200L8	L	L	P02				0.2900	236.0
225S	LG225S8	M	E	P02				0.4800	310.0
225M	LG225M8	M	J	P02				0.5500	334.0
250M	LG250M8	N	C	P02				0.8400	443.0
280S	LG280S8	P	B	P02				1.1000	546.0
280M	LG280M8	P	L	P02				1.4000	592.0
315S	LG315S8	Q	G	P02				2.1000	782.0
315M	LG315M8	Q	J	P02				2.5000	857.0
315L	LG315L8	Q	U	P02				3.1000	995.0
315LB	LG315LB8	Q	V	P02				3.9000	1173.0
315LP	LG315LP8	Q	W	P02				4.5000	1265.0

Silniki do pracy przekaźnikowej

Przeгляд

Praca przekaźnikowa do 480 V + 5 % napięcia zasilania

Standardowa izolacja silników LA oraz LG jest zaprojektowana tak, że możliwa jest praca przekaźnikowa przy napięciach zasilania do 480 V + 5 %. Ma to również zastosowanie przy pracy przekaźnikowej kontrolowanej impulsowo z przyrostami czasowymi napięcia $t_S > 0.1 \mu\text{s}$ na zaciskach silnika (tranzystory IGBT). Dla wyższych napięć silniki wymagają większej odporności izolacji.

Praca przekaźnikowa do 690 V + 5 % napięcia zasilania

Silniki LA oraz LG są dostępne do współpracy z przekaźnikiem z napięciami zasilania do 690 V + 5 % ze zwiększoną odpornością izolacji.

Kod zamówieniowy dla specjalnej izolacji przy pracy przekaźnikowej do 690 V + 5 %: **M09**

Dobór silników do przekaźnika

Przy wyborze napędu elektrycznego z przekaźnikiem, istotne znaczenie ma zależność prędkościowo-momentowa silnika i napędzanego urządzenia.

Podczas pracy przekaźnikowej należy zwrócić szczególną uwagę na krzywe ograniczające moment obrotowy. Moment napędzanego urządzenia musi być mniejszy przy pracy ciągłej od limitu momentu silnika. Wykonanie silnika zależy w dużej mierze od oczekiwanego zakresu regulacji obrotów. Generalnie, preferowany jest zakres od 25 do 50 Hz.

Efektywność wentylacji własnej silnika jest ograniczana wraz z malejącą prędkością silnika, która w efekcie prowadzi do zredukowania ciągłego momentu obrotowego. Wentylacja wymuszona może być zastosowana w celu uniknięcia spadku momentu.

Poziom hałasu generowany przez wentylator może wzrastać przy prędkościach wyższych od znamionowych prędkości motoreduktorów. Powyżej limitu częstotliwości ciągły moment wyjściowy maleje (osłabienie strumienia).

Dopuszczalne przepięcia

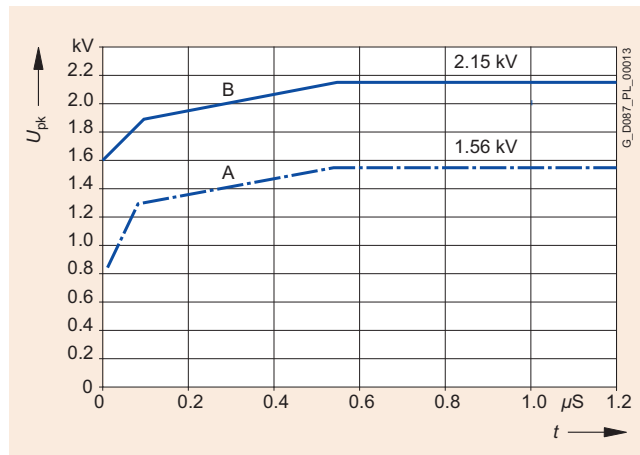
Większe przepięcia oddziałują na izolację uzwojeń silnika podczas pracy przekaźnikowej niż podczas pracy na linii zasilającej. Wartości tych przepięć są również zależne od typu zastosowanego przekaźnika. Przekształtnik poddaje uzwojenie silnika większemu zużyciu podczas eksploatacji, głównie poprzez szybkie zasilanie impulsami napięciowymi. Maksymalne napięcie uzależnione jest od czasu narastania impulsów, długości kabli, a także typu kabli zastosowanych pomiędzy silnikiem a przekaźnikiem.

Filtry wyjściowe przekaźnika mogą ograniczyć maksymalne napięcie silnika poniżej wartości krytycznych. W przypadku stosowania filtrów, poza innymi czynnikami, na uwagę zasługują: rodzaj sterowania, częstotliwość próbkowania, częstotliwość wyjściowa, ustawione limity momentu obrotowego.

Z przekaźnikami bez filtrów wyjściowych mogą występować niedopuszczalne piki napięciowe nawet przy relatywnie krótkich kablach zasilających. Praca generatorowa, m.in. może powodować większe przebicia w izolacji silnika. Efekt ten objawia się głównie podczas pionowego przemieszczania mas i jest uzależniony od napięcia linii zasilającej, typu przekaźnika, długości kabli oraz typu kabli.

Charakterystyki pokazują dopuszczalne przepięcia dla dostępnych silników. Wzmocniona izolacja jest zalecana przy bardzo wysokich pikach napięciowych.

Krzywe ograniczające piki napięciowe U_{pk} mierzone pomiędzy zaciskami dwóch faz silnika w funkcji czasu narastania



A Izolacja standardowa
B Izolacja wzmocniona

Silniki do pracy przekształtnikowej (kontynuacja)

Łożyska i prądy łożyskowe

Podczas pracy z przekształtnikami mogą występować dodatkowe prądy łożyskowe. Są one głównie spowodowane poprzez strome narastanie napięcia podczas przełączania falownika. Bez filtrów wyjściowych mogą powstawać znaczące zmiany napięcia w uzwojeniach, powodując przepływ niepożądanych prądów. Zjawisko to występuje głównie w większych urządzeniach.

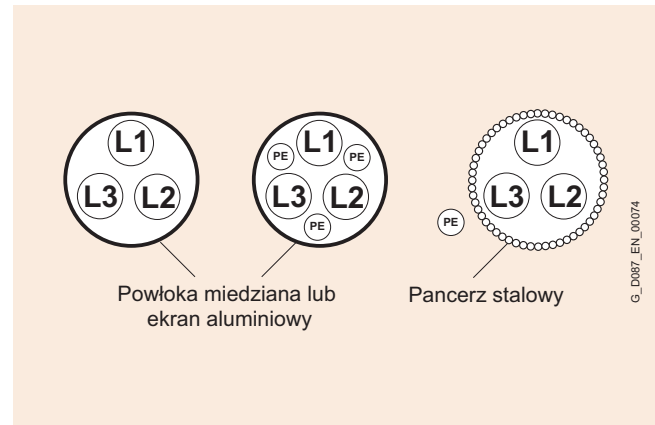
Zgodność EMC instalacji systemu napędowego jest warunkiem podstawowym do zabezpieczenia się przed uszkodzeniem łożysk na skutek prądów łożyskowych.

Najważniejsze parametry redukujące prądy łożyskowe:

- Stosowanie kabli o symetrycznych przekrojach
- Stosowanie kabli uziemiających o niskiej impedancji w dużym zakresie częstotliwości (0 Hz do około 70 MHz), na przykład wiązki kabli miedzianych z przeplotem
- Izolowane połączenia wyrównawcze HF pomiędzy obudową silnika a urządzeniem napędowym
- Izolowane połączenia wyrównawcze HF pomiędzy obudową silnika a szyną PE przekształtnika
- Ekranowanie kablowe 360° HF połączone z obudową silnika i szyną PE przekształtnika. Można to osiągnąć przez stosowanie wpustów kablowych EMC na silniku oraz zacisków EMC w przekształtniku
- Stosowanie dławików silnikowych
- Filtry wielofunkcyjne na wyjściu przekształtnika
- Izolowane łożyska silnika po stronie przeciwnapędowej NDE. Silniki od rozmiaru 280 są dostarczane z łożyskami izolowanymi przy współpracy z przekształtnikiem.

Obciążenia mechaniczne i żywotność smaru

Wysokie prędkości, które przekraczają wartości znamionowe, zwiększają w rezultacie vibracje powodujące zmiany w płynności pracy, a łożyska poddawane są większym obciążeniom mechanicznym. Wpływa to ograniczająco na żywotność smaru i czas pracy łożysk.



Motoreduktory

Silniki

Wersje specjalne

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1500 1/min przy 50 Hz, 400 V

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Moment hamowania
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$
					kW	1/min	Nm	400 V A	4/4 -	4/4 obc. %	-
63	LA71B4	C	B	P71	0.12	1400	0.82	0.40	0.66	65.0	2.3
	LA71C4	C	C	P71	0.18	1370	1.25	0.60	0.69	63.0	1.9
71	LA71S4	C	D	P71	0.25	1350	1.77	0.77	0.78	60.0	1.9
	LA71M4	C	E	P71	0.37	1370	2.58	1.06	0.78	65.0	2.1
	LA71ZMP4	C	G	P71	0.55	1370	3.83	1.54	0.73	70.0	2.3
	LA71ZMD4	C	H	P71	0.75	1330	5.39	2.12	0.74	69.0	2.1
80	LA80S4	D	B	P71	0.55	1395	3.76	1.46	0.81	67.0	2.2
	LA80M4	D	C	P71	0.75	1395	5.13	1.91	0.80	72.0	2.3
90S	LA90S4	E	L	P71	1.10	1415	7.42	2.55	0.81	77.0	2.4
90L	LA90L4	E	P	P71	1.50	1420	10.10	3.40	0.81	79.0	2.6
	LA90ZLB4	E	Q	P71	2.20	1375	15.30	5.10	0.82	76.0	2.8
100L	LA100L4	F	L	P71	2.20	1420	14.80	4.70	0.82	82.0	2.8
	LA100LB4	F	M	P71	3.00	1420	20.20	6.40	0.82	83.0	3.0
112M	LA112MB4	G	H	P71	4.00	1440	26.50	8.20	0.83	85.0	3.0
132S	LA132SB4	H	F	P71	5.50	1455	36.10	11.40	0.81	86.0	3.1
132M	LA132M4	H	H	P71	7.50	1455	49.20	15.20	0.82	87.0	3.2
	LA132ZMP4	H	T	P71	9.20	1445	60.80	17.70	0.86	87.0	3.2
160M	LA160MB4	J	P	P71	11.00	1460	71.90	21.50	0.84	88.5	2.7
160L	LA160L4	J	R	P71	15.00	1460	98.10	28.50	0.84	90.0	3.0
180M	LG180ZMB4E	K	L	P71	18.50	1470	120.20	34.50	0.83	92.6	3.0
180L	LG180ZLB4E	K	M	P71	22.00	1470	142.90	40.50	0.84	93.2	3.1
200L	LG200LB4E	L	K	P71	30.00	1470	194.90	55.00	0.85	93.3	3.3
225S	LG225S4E	M	E	P71	37.00	1480	238.70	67.00	0.85	94.0	3.0
225M	LG225ZM4E	M	U	P71	45.00	1480	290.40	81.00	0.85	94.5	3.0
250M	LG250ZM4E	N	N	P71	55.00	1485	353.70	96.00	0.87	95.1	3.0
280S	LG280S4E	P	G	P71	75.00	1485	482.30	130.00	0.87	95.1	2.9
280M	LG280ZM4E	P	W	P71	90.00	1485	578.70	158.00	0.86	95.4	3.1
315S	LG315S4	Q	Q	P71	110.00	1486	706.90	198.00	0.85	94.6	2.8
315M	LG315M4	Q	S	P71	132.00	1488	847.10	235.00	0.85	95.2	2.9
315L	LG315L4	Q	U	P71	160.00	1486	1028.20	280.00	0.86	95.7	2.8
	LG315LB4	Q	V	P71	200.00	1486	1285.20	340.00	0.88	95.9	2.8

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1500 1/min przy 50 Hz, 400 V (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pA}	L_{WA}	J_{Sil}	m_{Sil}
					dB(A)	dB(A)	kgm ²	kg
63	LA71B4	C	B	P71	44	55	0.00052	5.5
	LA71C4	C	C	P71	44	55	0.00052	5.5
71	LA71S4	C	D	P71	44	55	0.00052	5.5
	LA71M4	C	E	P71	44	55	0.00077	6.9
	LA71ZMP4	C	G	P71	46	57	0.00110	8.1
	LA71ZMD4	C	H	P71	46	57	0.00120	8.6
80	LA80S4	D	B	P71	47	58	0.00140	10.4
	LA80M4	D	C	P71	47	58	0.00170	11.5
90S	LA90S4	E	L	P71	48	60	0.00240	15.0
90L	LA90L4	E	P	P71	48	60	0.00330	17.9
	LA90ZLB4	E	Q	P71	50	62	0.00400	20.7
100L	LA100L4	F	L	P71	53	65	0.00470	24.1
	LA100LB4	F	M	P71	53	65	0.00550	27.6
112M	LA112MB4	G	H	P71	53	65	0.01200	35.7
132S	LA132SB4	H	F	P71	62	74	0.01800	47.2
132M	LA132M4	H	H	P71	62	74	0.02300	56.4
	LA132ZMP4	H	T	P71	64	76	0.02900	69.0
160M	LA160MB4	J	P	P71	66	78	0.04300	84.0
160L	LA160L4	J	R	P71	66	78	0.05500	98.0
180M	LG180ZMB4E	K	L	P71	60	73	0.12000	180.0
180L	LG180ZLB4E	K	M	P71	60	73	0.14000	210.0
200L	LG200LB4E	L	K	P71	62	75	0.23000	260.0
225S	LG225S4E	M	E	P71	60	73	0.40000	334.0
225M	LG225ZM4E	M	U	P71	60	73	0.49000	380.0
250M	LG250ZM4E	N	N	P71	61	75	0.86000	529.0
280S	LG280S4E	P	G	P71	67	80	1.40000	575.0
280M	LG280ZM4E	P	W	P71	67	80	1.70000	675.0
315S	LG315S4	Q	Q	P71	70	83	1.90000	730.0
315M	LG315M4	Q	S	P71	70	83	2.30000	810.0
	LG315L4	Q	U	P71	70	83	2.90000	955.0
	LG315LB4	Q	V	P71	71	86	3.50000	1060.0

Motoreduktory

Silniki

Wersje specjalne

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1000 1/min przy 50 Hz, 400 V

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Moment hamowania
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$
					kW	1/min	Nm	400 V A	4/4 -	4/4 obc. %	-
63	LA71B6	C	B	P71	0.09	885	0.97	0.32	0.68	60.0	2.7
	LA71C6	C	C	P71	0.12	860	1.33	0.39	0.75	59.0	2.1
71	LA71S6	C	D	P71	0.18	850	2.02	0.72	0.68	53.0	1.9
	LA71M6	C	E	P71	0.25	860	2.78	0.79	0.76	60.0	2.0
80	LA80S6	D	B	P71	0.37	920	3.84	1.20	0.72	62.0	2.1
	LA80M6	D	C	P71	0.55	910	5.77	1.60	0.74	67.0	2.2
90S	LA90S6	E	B	P71	0.75	915	7.83	2.05	0.76	69.0	2.2
90L	LA90L6	E	P	P71	1.10	915	11.50	2.85	0.77	72.0	2.3
100L	LA100L6	F	L	P71	1.50	925	15.50	3.90	0.75	74.0	2.3
112M	LA112M6	G	G	P71	2.20	940	22.30	5.20	0.78	78.0	2.5
132S	LA132S6	H	E	P71	3.00	950	30.20	7.20	0.76	79.0	2.2
132M	LA132MA6	H	G	P71	4.00	950	40.20	9.40	0.76	80.5	2.4
	LA132MB6	H	J	P71	5.50	950	55.30	12.60	0.76	83.0	2.6
160M	LA160MB6	J	F	P71	7.50	960	74.60	17.00	0.74	86.0	2.5
160L	LA160LB6	J	S	P71	11.00	960	109.40	24.50	0.74	87.5	2.6
180L	LG180LA6	K	M	P71	15.00	965	148.40	29.50	0.83	88.9	2.5
200L	LG200LA6	L	K	P71	18.50	975	181.20	36.50	0.81	89.8	2.5
	LG200L6	L	L	P71	22.00	975	215.50	43.50	0.81	90.3	2.5
225M	LG225M6	M	J	P71	30.00	978	293.00	57.00	0.83	91.8	2.5
250M	LG250M6	N	C	P71	37.00	980	361.00	70.00	0.83	92.3	2.3
280S	LG280S6	P	G	P71	45.00	985	436.00	83.00	0.85	92.4	2.4
280M	LG280M6	P	L	P71	55.00	985	533.00	100.00	0.86	92.7	2.5
315S	LG315S6	Q	G	P71	75.00	988	725.00	138.00	0.84	93.5	2.8
315M	LG315M6	Q	R	P71	90.00	988	870.00	164.00	0.84	93.9	2.9
315L	LG315L6	Q	U	P71	110.00	988	1063.00	196.00	0.86	94.3	2.9
	LG315LB6	Q	V	P71	132.00	988	1276.00	235.00	0.86	94.8	3.0
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	P71	160.00	988	1546.00	285.00	0.86	95.0	3.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1000 1/min przy 50 Hz, 400 V (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pFA}	L_{WA}	J_{Sil}	m_{Sil}
					dB(A)	dB(A)	kgm ²	kg
63	LA71B6	C	B	P71	39	50	0.00052	5.8
	LA71C6	C	C	P71	39	50	0.00052	5.8
71	LA71S6	C	D	P71	39	50	0.00052	5.8
	LA71M6	C	E	P71	39	50	0.00077	7.2
80	LA80S6	D	B	P71	40	51	0.00140	10.4
	LA80M6	D	C	P71	40	51	0.00170	11.5
90S	LA90S6	E	B	P71	43	55	0.00240	14.4
90L	LA90L6	E	P	P71	43	55	0.00330	18.0
100L	LA100L6	F	L	P71	47	59	0.00470	24.0
112M	LA112M6	G	G	P71	52	64	0.00550	30.0
132S	LA132S6	H	E	P71	63	75	0.01200	44.0
132M	LA132MA6	H	G	P71	63	75	0.01800	51.0
	LA132MB6	H	J	P71	63	75	0.02300	60.0
160M	LA160MB6	J	F	P71	66	78	0.04400	85.0
160L	LA160LB6	J	S	P71	66	78	0.06300	109.0
180L	LG180LA6	K	M	P71	56	69	0.18000	145.0
200L	LG200LA6	L	K	P71	56	70	0.24000	185.0
	LG200L6	L	L	P71	57	70	0.29000	210.0
225M	LG225M6	M	J	P71	60	73	0.49000	322.0
250M	LG250M6	N	C	P71	59	73	0.76000	426.0
280S	LG280S6	P	G	P71	61	74	1.10000	546.0
280M	LG280M6	P	L	P71	61	74	1.40000	587.0
315S	LG315S6	Q	G	P71	65	78	2.10000	788.0
315M	LG315M6	Q	R	P71	65	78	2.50000	863.0
315L	LG315L6	Q	U	P71	62	77	3.20000	774.0
	LG315LB6	Q	V	P71	62	76	4.00000	852.0
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	P71	65	78	4.70000	1357.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Motoreduktory

Silniki

Wersje specjalne

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 750 1/min przy 50 Hz, 400 V

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Moment hamowania
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$
					kW	1/min	Nm	400 V A	4/4 -	4/4 obc. %	-
71	LA71M8	C	E	P71	0.09	630	1.36	0.36	0.68	53.0	1.7
	LA71MB8	C	F	P71	0.12	645	1.78	0.51	0.64	53.0	2.0
80	LA80S8	D	B	P71	0.18	675	2.55	0.75	0.68	51.0	1.9
	LA80M8	D	C	P71	0.25	685	3.49	1.02	0.64	55.0	2.2
90S	LA90SA8	E	B	P71	0.37	675	5.23	1.14	0.75	63.0	1.8
90L	LA90LA8	E	E	P71	0.55	675	7.78	1.58	0.76	66.0	1.9
100L	LA100LA8	F	B	P71	0.75	680	10.50	2.15	0.76	66.0	1.9
	LA100L8	F	L	P71	1.10	680	15.50	2.90	0.76	72.0	2.1
112M	LA112M8	G	G	P71	1.50	705	20.30	3.85	0.76	74.0	2.1
132S	LA132S8	H	E	P71	2.20	700	30.00	5.70	0.74	75.0	2.3
132M	LA132MA8	H	G	P71	3.00	700	40.90	7.60	0.74	77.0	2.4
160M	LA160M8	J	E	P71	4.00	715	53.40	10.00	0.72	80.0	2.6
	LA160MB8	J	F	P71	5.50	710	74.10	13.00	0.73	83.5	2.7
160L	LA160LB8	J	J	P71	7.50	715	100.20	17.60	0.72	85.5	3.0
180L	LG180LA8	K	M	P71	11.00	725	144.90	25.00	0.73	87.5	2.1
200L	LG200L8	L	L	P71	15.00	725	197.60	32.50	0.76	87.7	2.6
225S	LG225S8	M	E	P71	18.50	730	242.00	38.50	0.78	89.4	2.7
225M	LG225M8	M	J	P71	22.00	730	288.00	45.00	0.79	89.7	2.8
250M	LG250M8	N	C	P71	30.00	730	392.00	58.00	0.81	91.4	2.6
280S	LG280S8	P	B	P71	37.00	735	481.00	72.00	0.81	92.0	2.1
280M	LG280M8	P	L	P71	45.00	735	585.00	87.00	0.81	92.4	2.1
315S	LG315S8	Q	G	P71	55.00	740	710.00	106.00	0.81	93.0	2.6
315M	LG315M8	Q	J	P71	75.00	738	970.00	140.00	0.83	93.3	2.6
315L	LG315L8	Q	U	P71	90.00	738	1165.00	168.00	0.83	93.4	2.7
315LB	LG315LB8	Q	V	P71	110.00	738	1423.00	205.00	0.83	94.0	2.8
315LP	LG315LP8	Q	W	P71	132.00	738	1708.00	245.00	0.83	94.2	2.9

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 750 1/min przy 50 Hz, 400 V (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pFA}	L_{WA}	J_{Sil}	m_{Sil}
					dB(A)	dB(A)	kgm ²	kg
71	LA71M8	C	E	P71	36	47	0.0008	7.2
	LA71MB8	C	F	P71	36	47	0.0008	7.2
80	LA80S8	D	B	P71	41	52	0.0014	10.4
	LA80M8	D	C	P71	41	52	0.0017	11.5
90S	LA90SA8	E	B	P71	41	53	0.0023	12.1
90L	LA90LA8	E	E	P71	41	53	0.0031	15.2
100L	LA100LA8	F	B	P71	45	57	0.0051	21.9
	LA100L8	F	L	P71	45	57	0.0063	25.3
112M	LA112M8	G	G	P71	49	61	0.0130	27.6
132S	LA132S8	H	E	P71	53	65	0.0140	43.7
132M	LA132MA8	H	G	P71	53	65	0.0190	51.0
160M	LA160M8	J	E	P71	63	75	0.0360	74.0
	LA160MB8	J	F	P71	63	75	0.0460	85.0
160L	LA160LB8	J	J	P71	63	75	0.0640	108.0
180L	LG180LA8	K	M	P71	65	78	0.1700	173.0
200L	LG200L8	L	L	P71	67	80	0.2900	236.0
225S	LG225S8	M	E	P71	57	70	0.4800	310.0
225M	LG225M8	M	J	P71	50	64	0.5500	334.0
250M	LG250M8	N	C	P71	55	68	0.8400	443.0
280S	LG280S8	P	B	P71	55	69	1.1000	546.0
280M	LG280M8	P	L	P71	58	71	1.4000	592.0
315S	LG315S8	Q	G	P71	59	73	2.1000	782.0
315M	LG315M8	Q	J	P71	57	71	2.5000	857.0
315L	LG315L8	Q	U	P71	59	73	3.1000	995.0
315LB	LG315LB8	Q	V	P71	59	73	3.9000	1173.0
315LP	LG315LP8	Q	W	P71	60	74	4.5000	1265.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Motoreduktory

Silniki

Wersje specjalne

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 2600 1/min przy 87 Hz, 400 V

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Moment hamowania
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$
					kW	1/min	Nm	400 V A	4/4 -	4/4 obc. %	-
63	LA71B4	C	B	P71	0.20	2495	0.77	0.70	0.66	62.5	2.3
	LA71C4	C	C	P71	0.30	2465	1.16	1.02	0.69	61.5	1.9
71	LA71S4	C	D	P71	0.45	2460	1.75	1.40	0.78	59.5	1.8
	LA71M4	C	E	P71	0.65	2480	2.50	1.80	0.79	66.0	2.0
	LA71ZMP4	C	G	P71	0.95	2480	3.66	2.68	0.73	70.0	2.3
	LA71ZMD4	C	H	P71	1.30	2425	5.12	3.68	0.74	69.0	2.1
80	LA80S4	D	B	P71	0.95	2510	3.61	2.50	0.81	67.7	2.2
	LA80M4	D	C	P71	1.30	2510	4.95	3.35	0.80	70.0	2.2
90S	LA90S4	E	L	P71	1.90	2530	7.17	4.40	0.80	77.9	2.4
90L	LA90L4	E	P	P71	2.60	2540	9.90	6.30	0.74	80.5	2.5
	LA90ZLB4	E	Q	P71	3.80	2500	14.50	8.20	0.77	86.9	2.8
100L	LA100L4	F	L	P91	3.60	2540	13.50	8.00	0.79	82.2	2.9
	LA100LB4	F	M	P91	5.00	2540	18.80	11.00	0.79	83.0	3.1
112M	LA112MB4	G	H	P91	6.50	2560	24.20	14.00	0.80	83.8	3.1
132S	LA132SB4	H	F	P91	9.00	2570	33.40	19.50	0.78	85.4	3.2
132M	LA132M4	H	H	P91	12.50	2570	46.40	26.00	0.79	87.8	3.3
	LA132ZMP4	H	T	P91	16.00	2550	59.90	30.00	0.84	91.6	3.1
160M	LA160MB4	J	P	P91	17.00	2575	63.00	34.50	0.81	87.8	3.0
160L	LA160L4	J	R	P91	23.50	2575	87.10	47.00	0.81	89.1	3.3
180M	LG180ZMB4E	K	L	P91	27.80	2582	102.80	52.00	0.82	94.1	3.4
180L	LG180ZLB4E	K	M	P91	33.00	2582	122.00	61.00	0.83	94.1	3.5
200L	LG200LB4E	L	K	P91	45.00	2580	166.60	82.00	0.86	92.1	3.8
225S	LG225S4E	M	E	P91	55.50	2590	205.00	108.00	0.78	95.1	3.4
225M	LG225ZM4E	M	U	P91	67.50	2595	248.00	130.00	0.79	94.9	3.4
250M	LG250ZM4E	N	N	P91	82.50	2600	303.00	156.00	0.80	95.4	3.4

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 2600 1/min przy 87 Hz, 400 V (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pA}	L_{WA}	J_{Sil}	m_{Sil}
					dB(A)	dB(A)	kgm ²	kg
63	LA71B4	C	B	P71			0.00052	5.5
	LA71C4	C	C	P71			0.00052	5.5
71	LA71S4	C	D	P71			0.00052	5.5
	LA71M4	C	E	P71			0.00077	6.9
	LA71ZMP4	C	G	P71			0.00110	8.1
	LA71ZMD4	C	H	P71			0.00120	8.6
80	LA80S4	D	B	P71			0.00140	10.4
	LA80M4	D	C	P71			0.00170	11.5
90S	LA90S4	E	L	P71			0.00240	15.0
90L	LA90L4	E	P	P71			0.00330	17.9
	LA90ZLB4	E	Q	P71			0.00400	20.7
100L	LA100L4	F	L	P91			0.00470	24.1
	LA100LB4	F	M	P91			0.00550	27.6
112M	LA112MB4	G	H	P91			0.01200	35.7
132S	LA132SB4	H	F	P91			0.01800	47.2
132M	LA132M4	H	H	P91			0.02300	56.4
	LA132ZMP4	H	T	P91			0.02900	69.0
160M	LA160MB4	J	P	P91			0.04300	84.0
160L	LA160L4	J	R	P91			0.05500	98.0
180M	LG180ZMB4E	K	L	P91			0.12000	180.0
180L	LG180ZLB4E	K	M	P91			0.14000	210.0
200L	LG200LB4E	L	K	P91			0.23000	260.0
225S	LG225S4E	M	E	P91			0.40000	334.0
225M	LG225ZM4E	M	U	P91			0.49000	380.0
250M	LG250ZM4E	N	N	P91			0.86000	529.0

Motoreduktory

Silniki

Wersje specjalne

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1700 1/min przy 87 Hz, 400 V

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam. dla napięcia	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Moment hamowania
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$
					kW	1/min	Nm	400 V A	4/4 -	4/4 obc. %	-
63	LA71B6	C	B	P71	0.15	1590	0.90	0.56	0.69	56.0	2.3
	LA71C6	C	C	P71	0.20	1635	1.17	0.68	0.54	78.6	1.9
71	LA71S6	C	D	P71	0.30	1580	1.81	1.05	0.74	55.7	1.8
	LA71M6	C	E	P71	0.45	1570	2.74	1.40	0.75	61.9	2.0
80	LA80S6	D	B	P71	0.65	1660	3.74	2.10	0.71	62.9	2.3
	LA80M6	D	C	P71	0.95	1650	5.50	2.80	0.73	67.1	2.4
90S	LA90S6	E	B	P71	1.30	1660	7.48	3.60	0.75	69.5	2.2
90L	LA90L6	E	P	P71	1.90	1660	10.90	5.00	0.76	72.2	2.2
100L	LA100L6	F	L	P71	2.60	1670	14.90	6.80	0.74	74.6	2.4
112M	LA112M6	G	G	P71	3.80	1680	21.60	9.00	0.77	79.1	2.5
132S	LA132S6	H	E	P91	5.00	1700	28.10	12.20	0.73	81.0	2.8
132M	LA132MA6	H	G	P91	6.50	1700	36.50	16.00	0.73	80.3	2.9
	LA132MB6	H	J	P91	9.00	1700	50.60	22.00	0.73	80.9	3.1
160M	LA160MB6	J	F	P91	12.00	1705	67.20	28.00	0.70	88.4	3.1
160L	LA160LB6	J	S	P91	17.00	1705	95.20	40.00	0.70	87.6	3.2
180L	LG180LA6	K	M	P91	22.50	1708		44.00	0.81	91.1	3.3
200L	LG200LA6	L	K	P91	27.80	1718		55.00	0.79	92.3	3.1
	LG200L6	L	L	P91	33.00	1716		65.00	0.79	92.8	3.0
225M	LG225M6	M	J	P91	45.00	1720	250.00	85.00	0.82	93.2	2.7
250M	LG250M6	N	C	P91	55.50	1722	308.00	104.00	0.82	93.9	2.6

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1700 1/min przy 87 Hz, 400 V (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Moment bezwładności
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pFA} dB(A)	L_{WA} dB(A)	J_{SiI} kg
63	LA71B6	C	B	P71			5.8
	LA71C6	C	C	P71			5.8
71	LA71S6	C	D	P71			5.8
	LA71M6	C	E	P71			7.2
80	LA80S6	D	B	P71			10.4
	LA80M6	D	C	P71			11.5
90S	LA90S6	E	B	P71			14.4
90L	LA90L6	E	P	P71			18.0
100L	LA100L6	F	L	P71			24.0
112M	LA112M6	G	G	P71			30.0
132S	LA132S6	H	E	P91			44.0
132M	LA132MA6	H	G	P91			51.0
	LA132MB6	H	J	P91			60.0
160M	LA160MB6	J	F	P91			85.0
160L	LA160LB6	J	S	P91			109.0
180L	LG180LA6	K	M	P91			145.0
200L	LG200LA6	L	K	P91			185.0
	LG200L6	L	L	P91			210.0
225M	LG225M6	M	J	P91			322.0
250M	LG250M6	N	C	P91			426.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Motoreduktory

Silniki

Wersje specjalne

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 1300 1/min przy 87 Hz, 400 V

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam. dla napięcia	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Moment hamowania
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$
					kW	1/min	Nm	400 V A	4/4 -	4/4 obc. %	-
71	LA71M8	C	E	P71	0.15	1185	1.21	0.60	0.67	53.9	2.3
	LA71MB8	C	F	P71	0.20	1200	1.59	0.85	0.63	53.9	1.9
80	LA80S8	D	B	P71	0.30	1230	2.33	1.30	0.67	49.7	1.8
	LA80M8	D	C	P71	0.45	1240	3.47	1.80	0.63	57.3	2.0
90S	LA90SA8	E	B	P71	0.65	1230	5.10	2.00	0.74	63.4	2.3
90L	LA90LA8	E	E	P71	0.95	1230	7.40	2.70	0.75	67.7	2.4
100L	LA100LA8	F	B	P71	1.30	1235	10.10	3.70	0.75	67.6	2.2
	LA100L8	F	L	P71	1.90	1235	14.70	5.00	0.75	73.1	2.2
112M	LA112M8	G	G	P71	2.60	1260	19.70	6.80	0.75	73.6	2.4
132S	LA132S8	H	E	P71	3.80	1255	28.90	9.90	0.73	75.9	2.5
132M	LA132MA8	H	G	P91	5.00	1255	38.00	13.20	0.73	74.9	2.8
160M	LA160M8	J	E	P91	7.00	1270	53.00	17.30	0.71	82.3	2.9
	LA160MB8	J	F	P91	9.50	1265	72.00	22.50	0.72	84.6	3.1
160L	LA160LB8	J	J	P91	13.00	1270	98.00	30.50	0.71	86.6	3.1
180L	LG180LA8	K	M	P91	16.50	1280	123.00	37.50	0.70	90.7	3.2
200L	LG200L8	L	L	P91	22.50	1280	168.00	49.00	0.73	90.8	3.3
225S	LG225S8	M	E	P91	27.80	1288	206.00	59.00	0.74	91.9	3.1
225M	LG225M8	M	J	P91	33.00	1286	245.00	68.00	0.76	92.2	3.0
250M	LG250M8	N	C	P91	45.00	1286	334.00	86.00	0.81	93.2	4.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 1300 1/min przy 87 Hz, 400 V (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałas na powierzchni	Poziom hałas	Moment bezwładności	Waga	
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pFA}	L_{WA}	J_{Sil}	m_{Sil}	
						dB(A)	dB(A)	kgm ²	kg
71	LA71M8	C	E	P71			0.0008	7.2	
	LA71MB8	C	F	P71			0.0008	7.2	
80	LA80S8	D	B	P71			0.0014	10.4	
	LA80M8	D	C	P71			0.0017	11.5	
90S	LA90SA8	E	B	P71			0.0023	12.1	
90L	LA90LA8	E	E	P71			0.0031	15.2	
100L	LA100LA8	F	B	P71			0.0051	21.9	
	LA100L8	F	L	P71			0.0063	25.3	
112M	LA112M8	G	G	P71			0.0130	27.6	
132S	LA132S8	H	E	P71			0.0140	43.7	
132M	LA132MA8	H	G	P91			0.0190	51.0	
160M	LA160M8	J	E	P91			0.0360	74.0	
	LA160MB8	J	F	P91			0.0460	85.0	
160L	LA160LB8	J	J	P91			0.0640	108.0	
180L	LG180LA8	K	M	P91			0.1700	173.0	
200L	LG200L8	L	L	P91			0.2900	236.0	
225S	LG225S8	M	E	P91			0.4800	310.0	
225M	LG225M8	M	J	P91			0.5500	334.0	
250M	LG250M8	N	C	P91			0.8400	443.0	

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Motoreduktory

Silniki

Wersje specjalne

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1500 1/min przy 50 Hz, 230 V

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Moment hamowania
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$
					kW	1/min	Nm	230 V A	4/4 -	4/4 obc. %	-
63	LA71B4	C	B	P71	0.12	1400	0.88	0.70	0.66	65.0	2.3
	LA71C4	C	C	P71	0.18	1370	1.25	1.04	0.69	63.0	1.9
71	LA71S4	C	D	P71	0.25	1350	1.77	1.33	0.78	60.0	1.9
	LA71M4	C	E	P71	0.37	1370	2.58	1.84	0.78	65.0	2.1
	LA71ZMP4	C	G	P71	0.55	1370	3.83	2.68	0.73	70.0	2.3
	LA71ZMD4	C	H	P71	0.75	1330	5.39	3.68	0.74	69.0	2.1
80	LA80S4	D	B	P71	0.55	1395	3.76	2.53	0.81	67.0	2.2
	LA80M4	D	C	P71	0.75	1395	5.13	3.30	0.80	72.0	2.3
90S	LA90S4	E	L	P71	1.10	1415	7.42	4.40	0.81	77.0	2.4
90L	LA90L4	E	P	P71	1.50	1420	10.10	5.90	0.81	79.0	2.6
	LA90ZLB4	E	Q	P71	2.20	1375	15.30	8.80	0.82	76.0	2.8
100L	LA100L4	F	L	P91	2.20	1420	14.80	8.10	0.82	82.0	2.8
	LA100LB4	F	M	P91	3.00	1420	20.20	11.10	0.82	83.0	3.0
112M	LA112MB4	G	H	P91	4.00	1440	26.50	14.20	0.83	85.0	3.0
132S	LA132SB4	H	F	P91	5.50	1455	36.10	19.70	0.81	86.0	3.1
132M	LA132M4	H	H	P91	7.50	1455	49.20	26.30	0.82	87.0	3.2
	LA132ZMP4	H	T	P91	9.20	1445	60.80	30.70	0.86	87.0	3.2
160M	LA160MB4	J	P	P91	11.00	1460	71.90	37.20	0.84	88.5	2.7
160L	LA160L4	J	R	P91	15.00	1460	98.10	49.40	0.84	90.0	3.0
180M	LG180ZMB4E	K	L	P91	18.50	1470	120.20	59.80	0.83	92.6	3.0
180L	LG180ZLB4E	K	M	P91	22.00	1470	142.90	70.10	0.84	93.2	3.1
200L	LG200LB4E	L	K	P91	30.00	1470	194.90	95.30	0.85	93.3	3.3
225S	LG225S4E	M	E	P91	37.00	1480	238.70	116.00	0.85	94.0	3.0
225M	LG225ZM4E	M	U	P91	45.00	1480	290.40	140.30	0.85	94.5	3.0
250M	LG250ZM4E	N	N	P91	55.00	1485	353.70	166.30	0.87	95.1	3.0
280S	LG280S4E	P	G	P91	75.00	1485	482.30	225.20	0.87	95.1	2.9
280M	LG280ZM4E	P	W	P91	90.00	1485	578.70	273.70	0.86	95.4	3.1
315S	LG315S4	Q	Q	P91	110.00	1486	706.90	343.00	0.85	94.6	2.8
315M	LG315M4	Q	S	P91	132.00	1488	847.10	407.00	0.85	95.2	2.9
315L	LG315L4	Q	U	P91	160.00	1486	1028.20	485.00	0.86	95.7	2.8
	LG315LB4	Q	V	P91	200.00	1486	1285.20	589.00	0.88	95.9	2.8

Wybór i dane zamówieniowe

4-biegunowy, 1500 1/min przy 50 Hz, 230 V (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pA}	L_{WA}	J_{Sil}	m_{Sil}
					dB(A)	dB(A)	kgm ²	kg
63	LA71B4	C	B	P71	44	55	0.00052	5.5
	LA71C4	C	C	P71	44	55	0.00052	5.5
71	LA71S4	C	D	P71	44	55	0.00052	5.5
	LA71M4	C	E	P71	44	55	0.00077	6.9
	LA71ZMP4	C	G	P71	46	57	0.00110	8.1
	LA71ZMD4	C	H	P71	46	57	0.00120	8.6
80	LA80S4	D	B	P71	47	58	0.00140	10.4
	LA80M4	D	C	P71	47	58	0.00170	11.5
90S	LA90S4	E	L	P71	48	60	0.00240	15.0
90L	LA90L4	E	P	P71	48	60	0.00330	17.9
	LA90ZLB4	E	Q	P71	50	62	0.00400	20.7
100L	LA100L4	F	L	P91	53	65	0.00470	24.1
	LA100LB4	F	M	P91	53	65	0.00550	27.6
112M	LA112MB4	G	H	P91	53	65	0.01200	35.7
132S	LA132SB4	H	F	P91	62	74	0.01800	47.2
132M	LA132M4	H	H	P91	62	74	0.02300	56.4
	LA132ZMP4	H	T	P91	64	76	0.02900	69.0
160M	LA160MB4	J	P	P91	66	78	0.04300	84.0
160L	LA160L4	J	R	P91	66	78	0.05500	98.0
180M	LG180ZMB4E	K	L	P91	60	73	0.12000	180.0
180L	LG180ZLB4E	K	M	P91	60	73	0.14000	210.0
200L	LG200LB4E	L	K	P91	62	75	0.23000	260.0
225S	LG225S4E	M	E	P91	60	73	0.40000	334.0
225M	LG225ZM4E	M	U	P91	60	73	0.49000	380.0
250M	LG250ZM4E	N	N	P91	61	75	0.86000	529.0
280S	LG280S4E	P	G	P91	67	80	1.40000	575.0
280M	LG280ZM4E	P	W	P91	67	80	1.70000	675.0
315S	LG315S4	Q	Q	P91	70	83	1.90000	730.0
315M	LG315M4	Q	S	P91	70	83	2.30000	810.0
	LG315L4	Q	U	P91	70	83	2.90000	955.0
	LG315LB4	Q	V	P91	71	86	3.50000	1060.0

Motoreduktory

Silniki

Wersje specjalne

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1000 1/min przy 50 Hz, 230 V

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam. dla napięcia	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Moment hamowania
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$
					kW	1/min	Nm	230 V A	4/4 -	4/4 obc. %	-
63	LA71B6	C	B	P71	0.09	885	0.97	0.55	0.68	60.0	2.7
	LA71C6	C	C	P71	0.12	860	1.33	0.68	0.75	59.0	2.1
71	LA71S6	C	D	P71	0.18	850	2.02	1.25	0.68	53.0	1.9
	LA71M6	C	E	P71	0.25	860	2.78	1.37	0.76	60.0	2.0
80	LA80S6	D	B	P71	0.37	920	3.84	2.08	0.72	62.0	2.1
	LA80M6	D	C	P71	0.55	910	5.77	2.78	0.74	67.0	2.2
90S	LA90S6	E	B	P71	0.75	915	7.83	3.57	0.76	69.0	2.2
90L	LA90L6	E	P	P71	1.10	915	11.50	4.94	0.77	72.0	2.3
100L	LA100L6	F	L	P71	1.50	925	15.50	6.80	0.75	74.0	2.3
112M	LA112M6	G	G	P71	2.20	940	22.30	9.00	0.78	78.0	2.5
132S	LA132S6	H	E	P91	3.00	950	30.20	12.47	0.76	79.0	2.2
132M	LA132MA6	H	G	P91	4.00	950	40.20	16.28	0.76	80.5	2.4
	LA132MB6	H	J	P91	5.50	950	55.30	21.83	0.76	83.0	2.6
160M	LA160MB6	J	F	P91	7.50	960	74.60	29.45	0.74	86.0	2.5
160L	LA160LB6	J	S	P91	11.00	960	109.40	42.44	0.74	87.5	2.6
180L	LG180LA6	K	M	P91	15.00	965	148.40	51.10	0.83	88.9	2.5
200L	LG200LA6	L	K	P91	18.50	975	181.20	63.00	0.81	89.8	2.5
	LG200L6	L	L	P91	22.00	975	215.50	75.50	0.81	90.3	2.5
225M	LG225M6	M	J	P91	30.00	978	293.00	99.00	0.83	91.8	2.5
250M	LG250M6	N	C	P91	37.00	980	361.00	121.00	0.83	92.3	2.3
280S	LG280S6	P	G	P91	45.00	985	436.00	144.00	0.85	92.4	2.4
280M	LG280M6	P	L	P91	55.00	985	533.00	173.00	0.86	92.7	2.5
315S	LG315S6	Q	G	P91	75.00	988	725.00	239.00	0.84	93.5	2.8
315M	LG315M6	Q	R	P91	90.00	988	870.00	284.00	0.84	93.9	2.9
315L	LG315L6	Q	U	P91	110.00	988	1063.00	339.00	0.86	94.3	2.9
	LG315LB6	Q	V	P91	132.00	988	1276.00	407.00	0.86	94.8	3.0
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	P91	160.00	988	1546.00	494.00	0.86	95.0	3.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Wybór i dane zamówieniowe

6-biegunowy, 1000 1/min przy 50 Hz, 230 V (kontynuacja)

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pFA}	L_{WA}	J_{Sil}	m_{Sil}
					dB(A)	dB(A)	kgm ²	kg
63	LA71B6	C	B	P71	39	50	0.00052	5.8
	LA71C6	C	C	P71	39	50	0.00052	5.8
71	LA71S6	C	D	P71	39	50	0.00052	5.8
	LA71M6	C	E	P71	39	50	0.00077	7.2
80	LA80S6	D	B	P71	40	51	0.00140	10.4
	LA80M6	D	C	P71	40	51	0.00170	11.5
90S	LA90S6	E	B	P71	43	55	0.00240	14.4
90L	LA90L6	E	P	P71	43	55	0.00330	18.0
100L	LA100L6	F	L	P71	47	59	0.00470	24.0
112M	LA112M6	G	G	P71	52	64	0.00550	30.0
132S	LA132S6	H	E	P91	63	75	0.01200	44.0
132M	LA132MA6	H	G	P91	63	75	0.01800	51.0
	LA132MB6	H	J	P91	63	75	0.02300	60.0
160M	LA160MB6	J	F	P91	66	78	0.04400	85.0
160L	LA160LB6	J	S	P91	66	78	0.06300	109.0
180L	LG180LA6	K	M	P91	56	69	0.18000	145.0
200L	LG200LA6	L	K	P91	56	70	0.24000	185.0
	LG200L6	L	L	P91	57	70	0.29000	210.0
225M	LG225M6	M	J	P91	60	73	0.49000	322.0
250M	LG250M6	N	C	P91	59	73	0.76000	426.0
280S	LG280S6	P	G	P91	61	74	1.10000	546.0
280M	LG280M6	P	L	P91	61	74	1.40000	587.0
315S	LG315S6	Q	G	P91	65	78	2.10000	788.0
315M	LG315M6	Q	R	P91	65	78	2.50000	863.0
315L	LG315L6	Q	U	P91	62	77	3.20000	774.0
	LG315LB6	Q	V	P91	62	76	4.00000	852.0
315ZL	LG315ZLP6	Q	X	P91	65	78	4.70000	1357.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P01

Motoreduktory

Silniki

Wersje specjalne

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 750 1/min przy 50 Hz, 230 V

Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam. dla napięcia	Moc znam.	Prędkość znam.	Moment znam.	Prąd znam.	Wsp. mocy	Sprawność	Moment hamowania
		9. pozycja	10. pozycja		P_{znam}	n_{znam}	T_{znam}	I_{znam}	$\cos \varphi$	η	$T_{\text{Bk}}/T_{\text{znam}}$
					kW	1/min	Nm	230 V A	4/4 -	4/4 obc. %	-
71	LA71M8	C	E	P71	0.09	630	1.36	0.63	0.68	53.0	1.7
	LA71MB8	C	F	P71	0.12	645	1.78	0.89	0.64	53.0	2.0
80	LA80S8	D	B	P71	0.18	675	2.55	1.30	0.68	51.0	1.9
	LA80M8	D	C	P71	0.25	685	3.49	1.78	0.64	55.0	2.2
90S	LA90SA8	E	B	P71	0.37	675	5.23	1.97	0.75	63.0	1.8
90L	LA90LA8	E	E	P71	0.55	675	7.78	2.74	0.76	66.0	1.9
100L	LA100LA8	F	B	P71	0.75	680	10.50	3.73	0.76	66.0	1.9
	LA100L8	F	L	P71	1.10	680	15.50	5.03	0.76	72.0	2.1
112M	LA112M8	G	G	P71	1.50	705	20.30	6.67	0.76	74.0	2.1
132S	LA132S8	H	E	P71	2.20	700	30.00	9.88	0.74	75.0	2.3
132M	LA132MA8	H	G	P91	3.00	700	40.90	13.17	0.74	77.0	2.4
160M	LA160M8	J	E	P91	4.00	715	53.40	17.32	0.72	80.0	2.6
	LA160MB8	J	F	P91	5.50	710	74.10	22.52	0.73	83.5	2.7
160L	LA160LB8	J	J	P91	7.50	715	100.20	30.48	0.72	85.5	3.0
180L	LG180LA8	K	M	P91	11.00	725	144.90	43.30	0.73	87.5	2.1
200L	LG200L8	L	L	P91	15.00	725	197.60	56.30	0.76	87.7	2.6
225S	LG225S8	M	E	P91	18.50	730	242.00	66.70	0.78	89.4	2.7
225M	LG225M8	M	J	P91	22.00	730	288.00	77.90	0.79	89.7	2.8
250M	LG250M8	N	C	P91	30.00	730	392.00	100.50	0.81	91.4	2.6
280S	LG280S8	P	B	P91	37.00	735	481.00	124.70	0.81	92.0	2.1
280M	LG280M8	P	L	P91	45.00	735	585.00	150.70	0.81	92.4	2.1
315S	LG315S8	Q	G	P91	55.00	740	710.00	183.60	0.81	93.0	2.6
315M	LG315M8	Q	J	P91	75.00	738	970.00	242.50	0.83	93.3	2.6
315L	LG315L8	Q	U	P91	90.00	738	1165.00	291.00	0.83	93.4	2.7
315LB	LG315LB8	Q	V	P91	110.00	738	1423.00	355.10	0.83	94.0	2.8
315LP	LG315LP8	Q	W	P91	132.00	738	1708.00	424.40	0.83	94.2	2.9

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Wybór i dane zamówieniowe

8-biegunowy, 750 1/min przy 50 Hz, 230 V (kontynuacja)

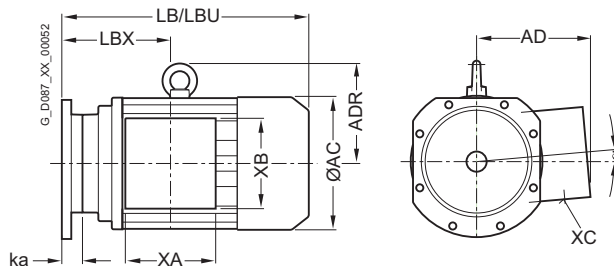
Rozm. silnika IEC	Silnik zintegrowany LA/LG	Numer zam.		Kod zam.	Poziom hałasu na powierzchni	Poziom hałasu	Moment bezwładności	Waga
		9. pozycja	10. pozycja		L_{pFA}	L_{WA}	J_{Sil}	m_{Sil}
				1)	dB(A)	dB(A)	kgm ²	kg
71	LA71M8	C	E	P71	36	47	0.0008	7.2
	LA71MB8	C	F	P71	36	47	0.0008	7.2
80	LA80S8	D	B	P71	41	52	0.0014	10.4
	LA80M8	D	C	P71	41	52	0.0017	11.5
90S	LA90SA8	E	B	P71	41	53	0.0023	12.1
90L	LA90LA8	E	E	P71	41	53	0.0031	15.2
100L	LA100LA8	F	B	P71	45	57	0.0051	21.9
	LA100L8	F	L	P71	45	57	0.0063	25.3
112M	LA112M8	G	G	P71	49	61	0.0130	27.6
132S	LA132S8	H	E	P71	53	65	0.0140	43.7
132M	LA132MA8	H	G	P91	53	65	0.0190	51.0
160M	LA160M8	J	E	P91	63	75	0.0360	74.0
	LA160MB8	J	F	P91	63	75	0.0460	85.0
160L	LA160LB8	J	J	P91	63	75	0.0640	108.0
180L	LG180LA8	K	M	P91	65	78	0.1700	173.0
200L	LG200L8	L	L	P91	67	80	0.2900	236.0
225S	LG225S8	M	E	P91	57	70	0.4800	310.0
225M	LG225M8	M	J	P91	50	64	0.5500	334.0
250M	LG250M8	N	C	P91	55	68	0.8400	443.0
280S	LG280S8	P	B	P91	55	69	1.1000	546.0
280M	LG280M8	P	L	P91	58	71	1.4000	592.0
315S	LG315S8	Q	G	P91	59	73	2.1000	782.0
315M	LG315M8	Q	J	P91	57	71	2.5000	857.0
315L	LG315L8	Q	U	P91	59	73	3.1000	995.0
315LB	LG315LB8	Q	V	P91	59	73	3.9000	1173.0
315LP	LG315LP8	Q	W	P91	60	74	4.5000	1265.0

Kod zamówieniowy dla liczby biegunów: P02

Motoreduktory Silniki

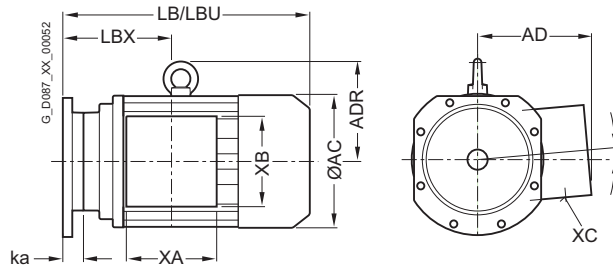
Wymiary

Silniki standardowe, zintegrowane



Silnik	Typ reduktora					ka	LBX	LB	Typ reduktora	ka	LBX	LB	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
	E.	Z.	K.	C.	FZ./FD.														
LA71	18			28		0	0	184.5	18	0	0	184.5	139.0	146	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-
	28	B28			28	0	58.5	202.5	28	0	58.5	202.5							
			B38			0	89.0	233.0											
	38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.5	258.5	38	40.5	129.5	273.5							
	48	48	68	68	68B	20.0	109.0	253.0	48	37.0	126.0	270.0							
	68	68	88	88	88B	14.0	103.0	247.0	68	32.5	121.5	265.5							
								88	24.0	113.0	257.0								
LA71Z	18					0	0	203.5	18	0	0	203.5	139.0	146	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-
	28	B28			28	0	58.5	221.5	28	0	58.5	221.5							
			B38			0	89.0	252.0											
	38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.5	277.5	38	40.5	129.5	292.5							
	48	48	68	68	68B	20.0	109.0	272.0	48	37.0	126.0	289.0							
	68	68	88	88	88B	14.0	103.0	266.0	68	32.5	121.5	284.5							
								88	24.0	113.0	276.0								
LA80			B38			0	88.5	270.0					156.5	155	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-
	38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.0	295.5	38	40.5	129.0	310.5							
	48	48	68	68	68B	20.0	108.5	290.0	48	37.0	125.5	307.0							
	68	68	88	88	88B	14.0	102.5	284.0	68	32.5	121.0	302.5							
	88	88	108		108B	-1.0	87.5	269.0	88	24.0	112.5	294.0							
									108	18.0	106.5	288.0							
LA90S	28	B28		28		0	87.0	299.5	28	0	87.0	299.5	174.0	163	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-
			B38			0	88.5	301.0											
	38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.0	326.5	38	40.5	129.0	341.5							
	48	48	68	68	68B	20.0	108.5	321.0	48	37.0	125.5	338.0							
	68	68	88	88	88B	14.0	102.5	315.0	68	32.5	121.0	333.5							
	88	88	108		108B	-1.0	87.5	300.0	88	24.0	112.5	325.0							
	108	108	128		128B	-12.5	76.0	288.5	108	18.0	106.5	319.0							
									128	11.0	99.5	312.0							
LA90L	28	B28		28		0	87.0	299.5	28	0	87.0	299.5	174.0	163	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-
			B38			0	88.5	301.0											
	38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.0	326.5	38	40.5	129.0	341.5							
	48	48	68	68	68B	20.0	108.5	321.0	48	37.0	125.5	338.0							
	68	68	88	88	88B	14.0	102.5	315.0	68	32.5	121.0	333.5							
	88	88	108		108B	-1.0	87.5	300.0	88	24.0	112.5	325.0							
	108	108	128		128B	-12.5	76.0	288.5	108	18.0	106.5	319.0							
									128	11.0	99.5	312.0							

Silniki standardowe, zintegrowane (kontynuacja)

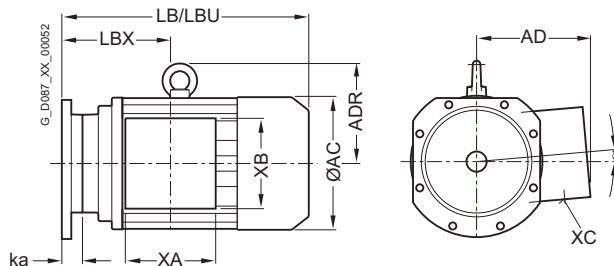


Silnik	Typ reduktora					ka	LBX	LB	Typ reduktora	ka	LBX	LB	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR	
	E.	Z.	K.	C.	FZ./FD.															LBU
LA90ZL		28	B28		28	0	87.0	344.5	28	0	87.0	344.5	174	163	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-	
			B38		38B	0	88.5	346.0												
		38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.0	371.5	38	40.5	129.0	386.5							
		48	48	68	68	68B	20.0	108.5	366.0	48	37.0	125.5	383.0							
		68	68	88	88	88B	14.0	102.5	360.0	68	32.5	121.0	378.5							
		88	88	108		108B	-1.0	87.5	345.0	88	24.0	112.5	370.0							
		108	108	128		128B	-12.5	76.0	333.5	108	18.0	106.5	364.0							
									128	11.0	99.5	357.0								
LA100L			B38		38B	0	129.0	347.0					195	168	0	2xM32x1.5	120	120	116	
		38	38	38/48	38/48	48B	25.5	154.5	372.5	48	37.0	166.0	384.0							
		48	48	68	68	68B	20.0	149.0	367.0	68	32.5	161.5	379.5							
		68	68	88	88	88B	14.0	143.0	361.0	88	24.0	153.0	371.0							
		88	88	108		108B	-3.5	125.5	343.5	108	18.0	147.0	365.0							
		108	108	128		128B	-15.5	113.5	331.5	128	11.0	140.0	358.0							
	128	128	148		148B	-25.0	104.0	322.0	148	6.0	135.0	353.0								
LA112M		38	38	38/48	38/48	48B	0.5	160.0	402.0				219	181	0	2xM32x1.5	120	120	126	
		48	48	68	68	68B	27.0	154.0	396.0											
		68	68	88	88	88B	19.0	146.0	388.0	88	29.5	156.5	398.5							
		88	88	108		108B	0.5	127.5	369.5	108	20.5	147.5	389.5							
		108	108	128		128B	-11.0	116.0	358.0	128	12.5	139.5	381.5							
	128	128	148		148B	-21.5	105.5	347.5	148	9.5	136.5	378.5								
LA132S		48	48	68	68	68B	0.5	196.5	458.0				259	195	0	2xM32x1.5	140	140	144	
		68	68	88	88	88B	54.5	186.5	448.0	88	64.0	196.0	457.5							
		88	88	108		108B	36.0	168.0	429.5	108	56.0	188.0	449.5							
		108	108	128		128B	23.5	155.5	417.0	128	47.0	179.0	440.5							
		128	128	148		148B	13.0	145.0	406.5	148	43.0	175.0	436.5							
		148	148	168		168B	5.0	137.0	398.5	168	31.5	163.5	425.0							
		168	168	188		188B	-9.5	122.5	384.0	188	-9.5	122.5	384.0							
LA132M		48	48	68	68	68B	0.5	196.5	458.0				259	195	0	2xM32x1.5	140	140	144	
		68	68	88	88	88B	54.5	186.5	448.0	88	64.0	196.0	457.5							
		88	88	108		108B	36.0	168.0	429.5	108	56.0	188.0	449.5							
		108	108	128		128B	23.5	155.5	417.0	128	47.0	179.0	440.5							
		128	128	148		148B	13.0	145.0	406.5	148	43.0	175.0	436.5							
		148	148	168		168B	5.0	137.0	398.5	168	31.5	163.5	425.0							
		168	168	188		188B	-9.5	122.5	384.0	188	-9.5	122.5	384.0							

Motoreduktory Silniki

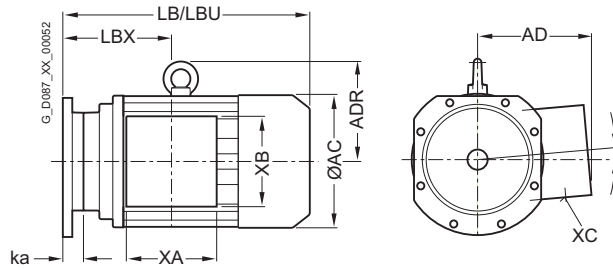
Wymiary

Silniki standardowe, zintegrowane (kontynuacja)



Silnik	Typ reduktora					ka	LBX	LB	Typ reduktora	ka	LBX	LB	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
	E.	Z.	K.	C.	FZ./FD.														
LA132ZM	48	48	68	68	68B	0.5	196.5	504.0				259.0	195	0	2xM32x1.5	140	140	144	
	68	68	88	88	88B	54.5	186.5	494.0	88	64.0	196.0	503.5							
	88	88	108		108B	36.0	168.0	475.5	108	56.0	188.0	495.5							
	108	108	128		128B	23.5	155.5	463.0	128	47.0	179.0	486.5							
	128	128	148		148B	13.0	145.0	452.5	148	43.0	175.0	482.5							
	148	148	168		168B	5.0	137.0	444.5	168	31.5	163.5	471.0							
		168	188		188B	-9.5	122.5	430.0	188	-9.5	122.5	430.0							
LA160M	68	68	88	88	88B	0.5	212.0	550.5				313.5	227	0	2xM40x1.5	165	165	195	
	88	88	108		108B	25.5	195.5	534.0											
	108	108	128		128B	14.0	184.0	522.5	108	43.5	213.5	552.0							
	128	128	148		148B	-2.5	167.5	506.0	128	34.5	204.5	543.0							
	148	148	168		168B	-10.0	160.0	498.5	148	28.0	198.0	536.5							
		168	188		188B	-24.5	145.5	484.0	168	16.5	186.5	525.0							
		188				-24.5	145.5	484.0	188	-24.5	145.5	484.0							
LA160ZM	68	68	88	88	88B	0.5	212.0	598.5				313.5	227	0	2xM40x1.5	165	165	195	
	88	88	108		108B	25.5	195.5	582.0											
	108	108	128		128B	14.0	184.0	570.5	108	43.5	213.5	600.0							
	128	128	148		148B	-2.5	167.5	554.0	128	34.5	204.5	591.0							
	148	148	168		168B	-10.0	160.0	546.5	148	28.0	198.0	584.5							
		168	188		188B	-24.5	145.5	532.0	168	16.5	186.5	573.0							
		188				-24.5	145.5	532.0	188	-24.5	145.5	532.0							
LA160L	68	68	88	88	88B	0.5	212.0	550.5				313.5	227	0	2xM40x1.5	165	165	195	
	88	88	108		108B	25.5	195.5	534.0											
	108	108	128		128B	14.0	184.0	522.5	108	43.5	213.5	552.0							
	128	128	148		148B	-2.5	167.5	506.0	128	34.5	204.5	543.0							
	148	148	168		168B	-10.0	160.0	498.5	148	28.0	198.0	536.5							
		168	188		188B	-24.5	145.5	484.0	168	16.5	186.5	525.0							
		188				-24.5	145.5	484.0	188	-24.5	145.5	484.0							
LA160ZL	68	68	88	88	88B	0.5	212.0	598.5				313.5	227	0	2xM40x1.5	165	165	195	
	88	88	108		108B	25.5	195.5	582.0											
	108	108	128		128B	14.0	184.0	570.5	108	43.5	213.5	600.0							
	128	128	148		148B	-2.5	167.5	554.0	128	34.5	204.5	591.0							
	148	148	168		168B	-10.0	160.0	546.5	148	28.0	198.0	584.5							
		168	188		188B	-24.5	145.5	532.0	168	16.5	186.5	573.0							
		188				-24.5	145.5	532.0	188	-24.5	145.5	532.0							

Silniki standardowe, zintegrowane (kontynuacja)

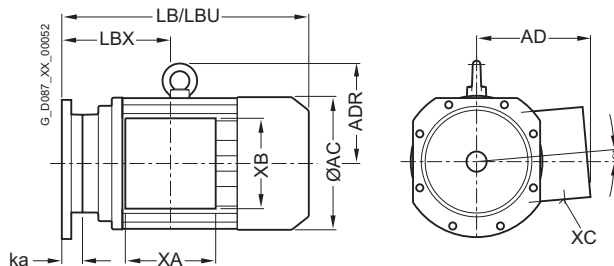


Silnik	Typ reduktora					ka	LBX	LB	Typ reduktora	ka	LBX	LB	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
	E.	Z.	K.	C.	FZ./FD.														
LG180M	88	88	108		108B	0.5	212.5	593.5					348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
	108	108	128		128B	31.0	198.0	579.0											
	128	128	148		148B	17.5	184.5	565.5	128	54.5	221.5	602.5							
	148	148	168		168B	10.0	177.0	558.0	148	48.0	215.0	596.0							
	168	188			188B	-4.5	162.5	543.5	168	36.5	203.5	584.5							
	188					-4.5	162.5	543.5	188	-4.5	162.5	543.5							
LG180ZM	88	88	108		108B	0.5	212.5	664.5					348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
	108	108	128		128B	31.0	198.0	630.0											
	128	128	148		148B	17.5	184.5	616.5	128	54.5	221.5	653.5							
	148	148	168		168B	10.0	177.0	609.0	148	48.0	215.0	647.0							
	168	188			188B	-4.5	162.5	594.5	168	36.5	203.5	635.5							
	188					-4.5	162.5	594.5	188	-4.5	162.5	594.5							
LG180L	88	88	108		108B	0.5	212.5	593.5					348	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
	108	108	128		128B	31.0	198.0	579.0											
	128	128	148		148B	17.5	184.5	565.5	128	54.5	221.5	602.5							
	148	148	168		168B	10.0	177.0	558.0	148	48.0	215.0	596.0							
	168	188			188B	-4.5	162.5	543.5	168	36.5	203.5	584.5							
	188					-4.5	162.5	543.5	188	-4.5	162.5	543.5							
LG180ZL	88	88	108		108B	0.5	212.5	664.5					348	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
	108	108	128		128B	31.0	198.0	630.0											
	128	128	148		148B	17.5	184.5	616.5	128	54.5	221.5	653.5							
	148	148	168		168B	10.0	177.0	609.0	148	48.0	215.0	647.0							
	168	188			188B	-4.5	162.5	594.5	168	36.5	203.5	635.5							
	188					-4.5	162.5	594.5	188	-4.5	162.5	594.5							

Motoreduktory Silniki

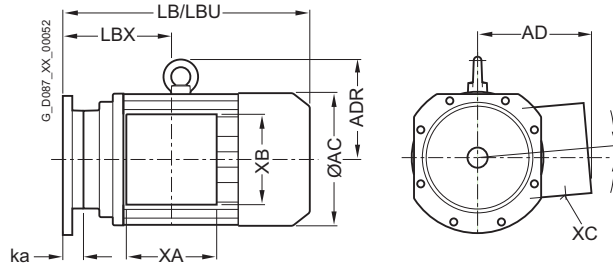
Wymiary

Silniki standardowe, zintegrowane (kontynuacja)



Silnik	Typ reduktora				ka	LBX	LB	Typ reduktora	ka	LBX	LB	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR	
	E.	Z.	K.	C.															FZ./FD.
LG200L	108	108	128		128B	31.0	228.0	635.0					385	301.0	0	2xM50x1.5	192	260	256
	128	128	148		148B	17.5	214.5	621.5	128	54.5									
	148	148	168		168B	10.0	207.0	614.0	148	48.0									
	168	188			188B	-4.5	192.5	599.5	168	36.5									
	188					-4.5	192.5	599.5	188	-4.5									
LG225S	128	128	148		148B	45.0	250.0	694.0					439	325.0	0	2xM50x1.5	192	260	278
	148	148	168		168B	37.5	242.5	686.5	148	75.5									
	168	188			188B	23.0	228.0	672.0	168	64.0									
	188					23.0	228.0	672.0	188	23.0									
LG225M	128	128	148		148B	45.0	250.0	694.0					439	325.0	0	2xM50x1.5	192	260	278
	148	148	168		168B	37.5	242.5	686.5	148	75.5									
	168	188			188B	23.0	228.0	672.0	168	64.0									
	188					23.0	228.0	672.0	188	23.0									

Silniki standardowe, zintegrowane (kontynuacja)

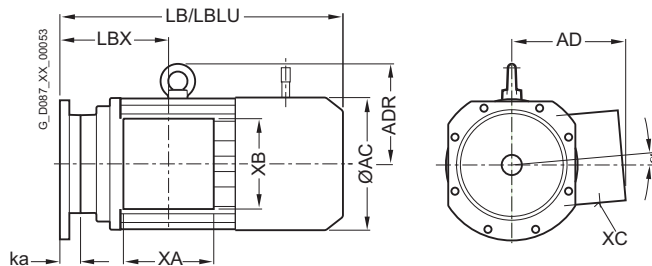


Silnik	Typ reduktora				ka	LBX	LB	Typ reduktora	ka	LBX	LB	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
	E.	Z.	K.	C.														
LG225ZM	128	128	148		148B	45.0	250.0	754.0				439	325	0	2xM50x1.5	192	260	278
	148	148	168		168B	37.5	242.5	746.5	148	75.5								
		168	188		188B	23.0	228.0	732.0	168	64.0								
		188				23.0	228.0	732.0	188	23.0								
LG250M	148	148				38.0	278.0	781.5				489	392	0	2xM63x1.5	236	300	310
		168	168		168B	23.5	263.5	767.0										
		188	188		188B	23.2	263.2	766.7	188	23.5								
LG250ZM	148	148				38.0	278.0	851.5				489	392	0	2xM63x1.5	236	300	310
		168	168		168B	23.5	263.5	837.0										
		188	188		188B	23.2	263.2	836.7	188	23.5								
LG280S	148	148	168		168B	237.0	489.0	1057.0				540	432	0	2xM63x1.5	236	300	336
		168	188		188B	223.0	475.0	1043.0										
		188				223.0	475.0	1043.0	188	223.0								
LG280M	148	148	168		168B	237.0	489.0	1057.0				540	432	0	2xM63x1.5	236	300	336
		168	188		188B	223.0	475.0	1043.0										
		188				223.0	475.0	1043.0	188	223.0								
LG280ZM	148	148	168		168B	237.0	489.0	1167.0				540	432	0	2xM63x1.5	236	300	336
		168	188		188B	223.0	475.0	1153.0										
		188				223.0	475.0	1153.0	188	223.0								
LG315S		168	188		188B	299.0	584.0	1231.0				610	495	0	2xM63x1.5	307	380	390
			188			299.0	584.0	1231.0										
LG315M		168	188		188B	299.0	584.0	1231.0				610	495	0	2xM63x1.5	307	380	390
			188			299.0	584.0	1231.0										
LG315L		168	188		188B	299.0	584.0	1391.0				610	495	0	2xM63x1.5	307	380	390
			188			299.0	584.0	1391.0										
LG315ZL		168	188		188B	299.0	584.0	1531.0				610	495	0	2xM63x1.5	307	380	390
			188			299.0	584.0	1531.0										

Motoreduktory Silniki

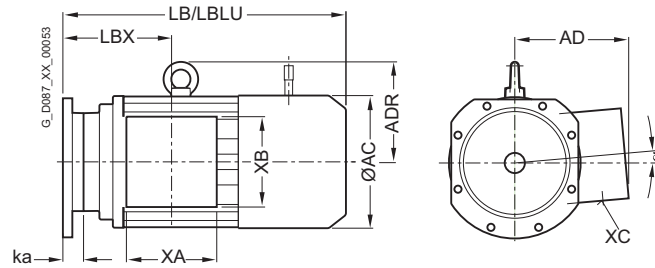
Wymiary

Silniki z hamulcem, zintegrowane



Silnik	Typ reduktora					ka	LBX	LBL	Typ reduktora	ka	LBX	LBL	AC	AD	a	XC	XA	XB	AD R	
	E.	Z.	K.	C.	FZ./FD.															LBLU
LA71		18		28		0	0	239.5	18	0	0	239.5	139.0	146	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-	
		28	B28		28	0	58.5	257.5	28	0	58.5	257.5								
			B38		38B	0	89.0	288.0												
		38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.5	313.5	38	40.5	129.5								328.5
		48	48	68	68	68B	20.0	109.0	308.0	48	37.0	126.0								325.0
		68	68	88	88	88B	14.0	103.0	302.0	68	32.5	121.5								320.5
										88	24.0	113.0								312.0
LA71Z		18				0	0	258.5	18	0	0	258.5	139.0	146	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-	
		28	B28		28	0	58.5	276.5	28	0	58.5	276.5								
			B38		38B	0	89.0	307.0												
		38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.5	332.5	38	40.5	129.5								347.5
		48	48	68	68	68B	20.0	109.0	327.0	48	37.0	126.0								344.0
		68	68	88	88	88B	14.0	103.0	321.0	68	32.5	121.5								339.5
										88	24.0	113.0								331.0
LA80			B38		38B	0	88.5	333.5					156.5	155	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-	
		38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.0	359.0	38	40.5	129.0								374.0
		48	48	68	68	68B	20.0	108.5	353.5	48	37.0	125.5								370.5
		68	68	88	88	88B	14.0	102.5	347.5	68	32.5	121.0								366.0
		88	88	108		108B	-1.0	87.5	332.5	88	24.0	112.5								357.5
										108	18.0	106.5								351.5
LA90S		28	B28		28	0	87.0	370.5	28	0	87	370.5	174.0	163	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-	
			B38		38B	0	88.5	372.0												
		38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.0	397.5	38	40.5	129.0								412.5
		48	48	68	68	68B	20.0	108.5	392.0	48	37.0	125.5								409.0
		68	68	88	88	88B	14.0	102.5	386.0	68	32.5	121.0								404.5
		88	88	108		108B	-1.0	87.5	371.0	88	24.0	112.5								396.0
		108	108	128		128B	-12.5	76.0	359.5	108	18.0	106.5								390.0
										128	11.0	99.5								383.0
LA90L		28	B28		28	0	87.0	370.5	28	0	87.0	370.5	174.0	163	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-	
			B38		38B	0	88.5	372.0												
		38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.0	397.5	38	40.5	129.0								412.5
		48	48	68	68	68B	20.0	108.5	392.0	48	37.0	125.5								409.0
		68	68	88	88	88B	14.0	102.5	386.0	68	32.5	121.0								404.5
		88	88	108		108B	-1.0	87.5	371.0	88	24.0	112.5								396.0
		108	108	128		128B	-12.5	76.0	359.5	108	18.0	106.5								390.0
										128	11.0	99.5								383.0

Silniki z hamulcem, zintegrowane (kontynuacja)

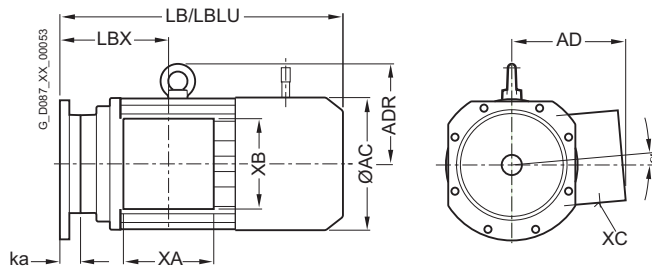


Silnik	Typ reduktora					ka	LBX	LBL	Typ reduktora	ka	LBX	LBL	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
	E.	Z.	K.	C.	FZ./FD.														
LA90ZL		28	B28		28	0	87.0	415.5	28	0	87.0	415.5	174	163	0	1xM20x1.5/ 1xM25x1.5	90	90	-
			B38		38B	0	88.5	417.0											
	38	38	38/48	38/48	48B	25.5	114.0	442.5	38	40.5	129.0	457.5							
	48	48	68	68	68B	20.0	108.5	437.0	48	37.0	125.5	454.0							
	68	68	88	88	88B	14.0	102.5	431.0	68	32.5	121.0	449.5							
	88	88	108		108B	-1.0	87.5	416.0	88	24.0	112.5	441.0							
	108	108	128		128B	-12.5	76.0	404.5	108	18.0	106.5	435.0							
								128	11.0	99.5	428.0								
LA100L			B38		38B	0	129.0	428.0					195	168	0	2xM32x1.5	120	120	116
	38	38	38/48	38/48	48B	25.5	154.5	453.5	48	37.0	166.0	465.0							
	48	48	68	68	68B	20.0	149.0	448.0	68	32.5	161.5	460.5							
	68	68	88	88	88B	14.0	143.0	442.0	88	24.0	153.0	452.0							
	88	88	108		108B	-3.5	125.5	424.5	108	18.0	147.0	446.0							
	108	108	128		128B	-15.5	113.5	412.5	128	11.0	140.0	439.0							
	128	128	148		148B	-25.0	104.0	403.0	148	6.0	135.0	434.0							
LA112M	38	38	38/48	38/48	48B	0.5	160.0	483.0					219	181	0	2xM32x1.5	120	120	126
	48	48	68	68	68B	27.0	154.0	477.0											
	68	68	88	88	88B	19.0	146.0	469.0	88	29.5	156.5	479.5							
	88	88	108		108B	0.5	127.5	450.5	108	20.5	147.5	470.5							
	108	108	128		128B	-11.0	116.0	439.0	128	12.5	139.5	462.5							
	128	128	148		148B	-21.5	105.5	428.5	148	9.5	136.5	459.5							
LA132S	48	48	68	68	68B	0.5	196.5	560.0					259	195	0	2xM32x1.5	140	140	144
	68	68	88	88	88B	54.5	186.5	550.0	88	64.0	196.0	559.5							
	88	88	108		108B	36.0	168.0	531.5	108	56.0	188.0	551.5							
	108	108	128		128B	23.5	155.5	519.0	128	47.0	179.0	542.5							
	128	128	148		148B	13.0	145.0	508.5	148	43.0	175.0	538.5							
	148	148	168		168B	5.0	137.0	500.5	168	31.5	163.5	527.0							
		168	188		188B	-9.5	122.5	486.0	188	-9.5	122.5	486.0							
LA132M	48	48	68	68	68B	0.5	196.5	560.0					259	195	0	2xM32x1.5	140	140	144
	68	68	88	88	88B	54.5	186.5	550.0	88	64.0	196.0	559.5							
	88	88	108		108B	36.0	168.0	531.5	108	56.0	188.0	551.5							
	108	108	128		128B	23.5	155.5	519.0	128	47.0	179.0	542.5							
	128	128	148		148B	13.0	145.0	508.5	148	43.0	175.0	538.5							
	148	148	168		168B	5.0	137.0	500.5	168	31.5	163.5	527.0							
		168	188		188B	-9.5	122.5	486.0	188	-9.5	122.5	486.0							

Motoreduktory Silniki

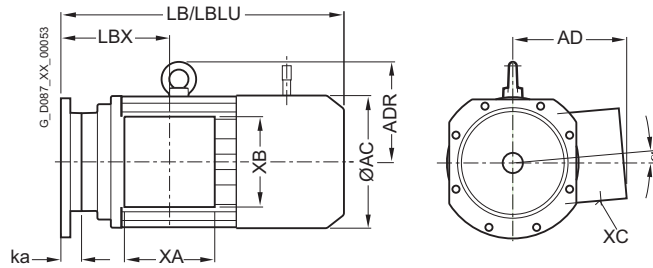
Wymiary

Silniki z hamulcem, zintegrowane (kontynuacja)



Silnik	Typ reduktora					ka	LBX	LBL	Typ reduktora	ka	LBX	LBL	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
	E.	Z.	K.	C.	FZ./FD.														
LA132ZM	48	48	68	68	68B	0.5	196.5	606.0					259.0	195	0	2xM32x1.5	140	140	144
	68	68	88	88	88B	54.5	186.5	596.0	88	64.0	196.0	605.5							
	88	88	108		108B	36.0	168.0	577.5	108	56.0	188.0	597.5							
	108	108	128		128B	23.5	155.5	565.0	128	47.0	179.0	588.5							
	128	128	148		148B	13.0	145.0	554.5	148	43.0	175.0	584.5							
	148	148	168		168B	5.0	137.0	546.5	168	31.5	163.5	573.0							
	168	188			188B	-9.5	122.5	532.0	188	-9.5	122.5	532.0							
LA160M	68	68	88	88	88B	0.5	212.0	669.0					313.5	227	0	2xM40x1.5	165	165	195
	88	88	108		108B	25.5	195.5	652.5											
	108	108	128		128B	14.0	184.0	641.0	108	43.5	213.5	670.5							
	128	128	148		148B	-2.5	167.5	624.5	128	34.5	204.5	661.5							
	148	148	168		168B	-10.0	160.0	617.0	148	28.0	198.0	655.0							
	168	188			188B	-24.5	145.5	602.5	168	16.5	186.5	643.5							
	188					-24.5	145.5	602.5	188	-24.5	145.5	602.5							
LA160ZM	68	68	88	88	88B	0.5	212.0	717.0					313.5	227	0	2xM40x1.5	165	165	195
	88	88	108		108B	25.5	195.5	700.5											
	108	108	128		128B	14.0	184.0	689.0	108	43.5	213.5	718.5							
	128	128	148		148B	-2.5	167.5	672.5	128	34.5	204.5	709.5							
	148	148	168		168B	-10.0	160.0	665.0	148	28.0	198.0	703.0							
	168	188			188B	-24.5	145.5	650.5	168	16.5	186.5	691.5							
	188					-24.5	145.5	650.5	188	-24.5	145.5	650.5							
LA160L	68	68	88	88	88B	0.5	212.0	669.0					313.5	227	0	2xM40x1.5	165	165	195
	88	88	108		108B	25.5	195.5	652.5											
	108	108	128		128B	14.0	184.0	641.0	108	43.5	213.5	670.5							
	128	128	148		148B	-2.5	167.5	624.5	128	34.5	204.5	661.5							
	148	148	168		168B	-10.0	160.0	617.0	148	28.0	198.0	655.0							
	168	188			188B	-24.5	145.5	602.5	168	16.5	186.5	643.5							
	188					-24.5	145.5	602.5	188	-24.5	145.5	602.5							
LA160ZL	68	68	88	88	88B	0.5	212.0	717.0					313.5	227	0	2xM40x1.5	165	165	195
	88	88	108		108B	25.5	195.5	700.5											
	108	108	128		128B	14.0	184.0	689.0	108	43.5	213.5	718.5							
	128	128	148		148B	-2.5	167.5	672.5	128	34.5	204.5	709.5							
	148	148	168		168B	-10.0	160.0	665.0	148	28.0	198.0	703.0							
	168	188			188B	-24.5	145.5	650.5	168	16.5	186.5	691.5							
	188					-24.5	145.5	650.5	188	-24.5	145.5	650.5							

Silniki z hamulcem, zintegrowane (kontynuacja)



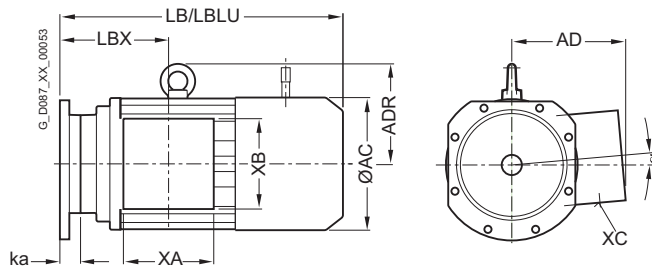
Silnik	Typ reduktora					ka	LBX	LBL	Typ reduktora	ka	LBX	LBL	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
	E.	Z.	K.	C.	FZ./FD.														
LG180M	88	88	108		108B	0.5	212.5	715.5					348	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
	108	108	128		128B	31.0	198.0	701.0											
	128	128	148		148B	17.5	184.5	687.5	128	54.5	221.5	724.5							
	148	148	168		168B	10.0	177.0	680.0	148	48.0	215.0	718.0							
		168	188		188B	-4.5	162.5	665.5	168	36.5	203.5	706.5							
		188				-4.5	162.5	665.5	188	-4.5	162.5	665.5							
LG180ZM	88	88	108		108B	0.5	212.5	766.5					348	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
	108	108	128		128B	31.0	198.0	752.0											
	128	128	148		148B	17.5	184.5	738.5	128	54.5	221.5	775.5							
	148	148	168		168B	10.0	177.0	731.0	148	48.0	215.0	769.0							
		168	188		188B	-4.5	162.5	716.5	168	36.5	203.5	757.5							
		188				-4.5	162.5	716.5	188	-4.5	162.5	716.5							
LG180L	88	88	108		108B	0.5	212.5	715.5					348	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
	108	108	128		128B	31.0	198.0	701.0											
	128	128	148		148B	17.5	184.5	687.5	128	54.5	221.5	724.5							
	148	148	168		168B	10.0	177.0	680.0	148	48.0	215.0	718.0							
		168	188		188B	-4.5	162.5	665.5	168	36.5	203.5	706.5							
		188				-4.5	162.5	665.5	188	-4.5	162.5	665.5							
LG180ZL	88	88	108		108B	0.5	212.5	766.5					348	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
	108	108	128		128B	31.0	198.0	752.0											
	128	128	148		148B	17.5	184.5	738.5	128	54.5	221.5	775.5							
	148	148	168		168B	10.0	177.0	731.0	148	48.0	215.0	769.0							
		168	188		188B	-4.5	162.5	716.5	168	36.5	203.5	757.5							
		188				-4.5	162.5	716.5	188	-4.5	162.5	716.5							
LG200L	108	108	128		128B	31.0	228.0	761.0					385	301.0	0	2xM50x1.5	192	260	256
	128	128	148		148B	17.5	214.5	747.5	128	54.5									
	148	148	168		168B	10.0	207.0	740.0	148	48.0									
		168	188		188B	-4.5	192.5	725.5	168	36.5									
		188				-4.5	192.5	725.5	188	-4.5									
LG225S	128	128	148		148B	45.0	250.0	879.0					439	325.0	0	2xM50x1.5	192	260	278
	148	148	168		168B	37.5	242.5	871.5	148	75.5									
		168	188		188B	23.0	228.0	857.0	168	64.0									
		188				23.0	228.0	857.0	188	23.0									

Motoreduktory

Silniki

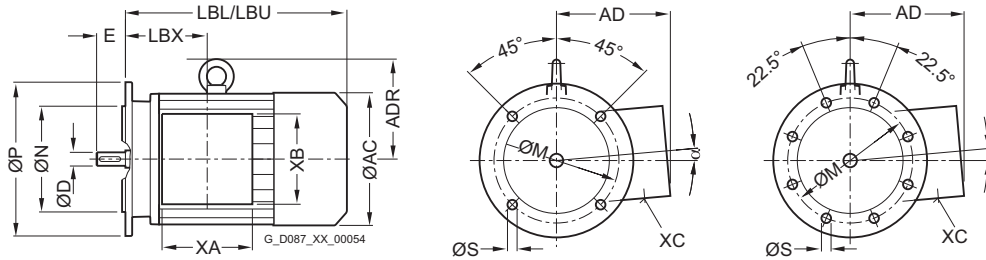
Wymiary

Silniki z hamulcem, zintegrowane (kontynuacja)



Silnik	Typ reduktora				ka	LBX	LBL	Typ reduktora	ka	LBX	LBL	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
	E.	Z.	K.	C.														
LG225M	128	128	148		148B	45.0	250.0	879.0				439	325	0	2xM50x1.5	192	260	278
	148	148	168		168B	37.5	242.5	871.5	148	75.5								
	168	188			188B	23.0	228.0	857.0	168	64.0								
	188					23.0	228.0	857.0	188	23.0								
LG225ZM	128	128	148		148B	45.0	250.0	939.0				439	325	0	2xM50x1.5	192	260	278
	148	148	168		168B	37.5	242.5	931.5	148	75.5								
	168	188			188B	23.0	228.0	917.0	168	64.0								
	188					23.0	228.0	917.0	188	23.0								
LG250M	148	148				38.0	278.0	1007.0				489	392	0	2xM63x1.5	236	300	310
	168	168			168B	23.5	263.5	992.0										
	188	188			188B	23.2	263.2	991.7	188	23.5								
LG250ZM	148	148				38.0	278.0	1077.0				489	392	0	2xM63x1.5	236	300	310
	168	168			168B	23.5	263.5	1062.0										
	188	188			188B	23.2	263.2	1062.0	188	23.5								
LG280S	148	148	168		168B	237.0	489.0	1284.0				540	432	0	2xM63x1.5	236	300	336
	168	188			188B	223.0	475.0	1270.0										
	188					223.0	475.0	1270.0	188	223.0								
LG280M	148	148	168		168B	237.0	489.0	1284.0				540	432	0	2xM63x1.5	236	300	336
	168	188			188B	223.0	475.0	1270.0										
	188					223.0	475.0	1270.0	188	223.0								
LG280ZM	148	148	168		168B	237.0	489.0	1394.0				540	432	0	2xM63x1.5	236	300	336
	168	188			188B	223.0	475.0	1380.0										
	188					223.0	475.0	1380.0	188	223.0								
LG315S	168	188			188B	299.0	584.0	1496.0				610	495	0	2xM63x1.5	307	380	390
	188					299.0	584.0	1496.0										
LG315M	168	188			188B	299.0	584.0	1496.0				610	495	0	2xM63x1.5	307	380	390
	188					299.0	584.0	1496.0										
LG315L	168	188			188B	299.0	584.0	1656.0				610	495	0	2xM63x1.5	307	380	390
	188					299.0	584.0	1656.0										
LG315ZL	168	188			188B	299.0	584.0	1656.0				610	495	0	2xM63x1.5	307	380	390
	188					299.0	584.0	1656.0										

Silniki standardowe, kołnierz IEC



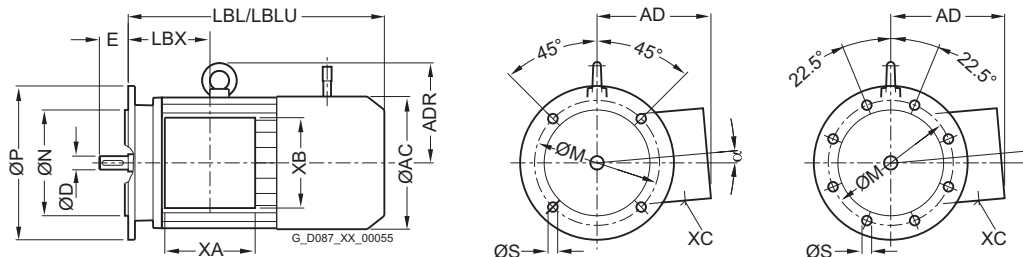
Silnik	LBX	LB	P	N	M	S	D	E	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
LBU															
LA71	63.5	207.5	160	110	130	10.0	14	30	139.0	146.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	-
LA71Z	63.5	226.5	160	110	130	10.0	14	30	139.0	146.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	-
LA80	63.5	245.0	200	130	165	12.0	19	40	156.5	155.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	-
LA90S	79.0	291.5	200	130	165	12.0	24	50	174.0	163.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	-
LA90ZS	79.0	336.5	200	130	165	12.0	24	50	174.0	163.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	-
LA90L	79.0	291.5	200	130	165	12.0	24	50	174.0	163.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	-
LA90ZL	79.0	336.5	200	130	165	12.0	24	50	174.0	163.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	-
LA100L	102.0	320.0	250	180	215	14.5	28	60	195.0	168.0	0	2xM32x1.5	120	120	116
LA100ZL	102.0	390.0	250	180	215	14.5	28	60	195.0	168.0	0	2xM32x1.5	120	120	116
LA112M	102.0	344.0	250	180	215	14.5	28	60	219.0	181.0	0	2xM32x1.5	120	120	126
LA112ZM	102.0	372.0	250	180	215	14.5	28	60	219.0	181.0	0	2xM32x1.5	120	120	126
LA132S	128.0	389.5	300	230	265	14.5	38	80	259.0	195.0	0	2xM32x1.5	140	140	144
LA132ZS	128.0	435.5	300	230	265	14.5	38	80	259.0	195.0	0	2xM32x1.5	140	140	144
LA132M	128.0	389.5	300	230	265	14.5	38	80	259.0	195.0	0	2xM32x1.5	140	140	144
LA132ZM	128.0	435.5	300	230	265	14.5	38	80	259.0	195.0	0	2xM32x1.5	140	140	144
LA160M	160.5	499.0	350	250	300	18.5	42	110	313.5	227.0	0	2xM40x1.5	165	165	195
LA160ZM	160.5	547.0	350	250	300	18.5	42	110	313.5	227.0	0	2xM40x1.5	165	165	195
LA160L	160.5	499.0	350	250	300	18.5	42	110	313.5	227.0	0	2xM40x1.5	165	165	195
LA160ZL	160.5	547.0	350	250	300	18.5	42	110	313.5	227.0	0	2xM40x1.5	165	165	195
LG180M	157.0	538.0	350	250	300	18.5	48	110	348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
LG180ZM	157.0	589.0	350	250	300	18.5	48	110	348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
LG180L	157.0	538.0	350	250	300	18.5	48	110	348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
LG180ZL	157.0	589.0	350	250	300	18.5	48	110	348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
LG200L	196.0	603.0	400	300	350	18.5	55	110	385.0	301.0	0	2xM50x1.5	192	260	256
LG200ZL	196.0	660.0	400	300	350	18.5	55	110	385.0	301.0	0	2xM50x1.5	192	260	256
LG225S	AA	650.0	450	350	400	18.5	60	140	439.0	325.0	0	2xM50x1.5	AA	AA	AA
LG225M	AA	650.0	450	350	400	18.5	60	140	439.0	325.0	0	2xM50x1.5	AA	AA	AA
LG225ZM	AA	710.0	450	350	400	18.5	60	140	439.0	325.0	0	2xM50x1.5	AA	AA	AA
LG250M	AA	750.0	550	450	500	22.0	65	140	489.0	392.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG250ZM	AA	820.0	550	450	500	22.0	65	140	489.0	392.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG280S	AA	820.0	550	450	500	22.0	75	140	540.0	432.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG280M	AA	820.0	550	450	500	22.0	75	140	540.0	432.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG280ZM	AA	930.0	550	450	500	22.0	75	140	540.0	432.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG315S	AA	932.0	660	550	600	22.0	80	170	605.0	495.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG315M	AA	932.0	660	550	600	22.0	80	170	605.0	495.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG315L	AA	1092.0	660	550	600	22.0	80	170	605.0	495.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG315ZL	AA	1232.0	660	550	600	22.0	80	170	605.0	495.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA

AA Na zapytanie

Motoreduktory Silniki

Wymiary

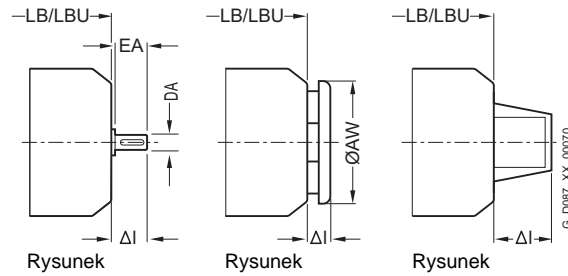
Silniki z hamulcem, kołnierz IEC



Silnik	LBX	LBL	P	N	M	S	D	E	AC	AD	a	XC	XA	XB	ADR
		LBLU													
LA71	63.5	262.5	160	110	130	10.0	14	30	139.0	146.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	–
LA71Z	63.5	281.5	160	110	130	10.0	14	30	139.0	146.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	–
LA80	63.5	308.5	200	130	165	12.0	19	40	156.5	155.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	–
LA90S	79.0	362.5	200	130	165	12.0	24	50	174.0	163.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	–
LA90ZS	79.0	407.5	200	130	165	12.0	24	50	174.0	163.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	–
LA90L	79.0	362.5	200	130	165	12.0	24	50	174.0	163.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	–
LA90ZL	79.0	407.5	200	130	165	12.0	24	50	174.0	163.0	0	M20x1.5 M25x1.5	90	90	–
LA100L	102.0	401.0	250	180	215	14.5	28	60	195.0	168.0	0	2xM32x1.5	120	120	116
LA100ZL	102.0	471.0	250	180	215	14.5	28	60	195.0	168.0	0	2xM32x1.5	120	120	116
LA112M	102.0	425.0	250	180	215	14.5	28	60	219.0	181.0	0	2xM32x1.5	120	120	126
LA112ZM	102.0	453.0	250	180	215	14.5	28	60	219.0	181.0	0	2xM32x1.5	120	120	126
LA132S	128.0	491.5	300	230	265	14.5	38	80	259.0	195.0	0	2xM32x1.5	140	140	144
LA132ZS	128.0	537.5	300	230	265	14.5	38	80	259.0	195.0	0	2xM32x1.5	140	140	144
LA132M	128.0	491.5	300	230	265	14.5	38	80	259.0	195.0	0	2xM32x1.5	140	140	144
LA132ZM	128.0	537.5	300	230	265	14.5	38	80	259.0	195.0	0	2xM32x1.5	140	140	144
LA160M	160.5	617.5	350	250	300	18.5	42	110	313.5	227.0	0	2xM40x1.5	165	165	195
LA160ZM	160.5	665.5	350	250	300	18.5	42	110	313.5	227.0	0	2xM40x1.5	165	165	195
LA160L	160.5	617.5	350	250	300	18.5	42	110	313.5	227.0	0	2xM40x1.5	165	165	195
LA160ZL	160.5	665.5	350	250	300	18.5	42	110	313.5	227.0	0	2xM40x1.5	165	165	195
LG180M	157.0	660.0	350	250	300	18.5	48	110	348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
LG180ZM	157.0	711.0	350	250	300	18.5	48	110	348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
LG180L	157.0	660.0	350	250	300	18.5	48	110	348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
LG180ZL	157.0	711.0	350	250	300	18.5	48	110	348.0	322.5	0	2xM40x1.5	192	260	226
LG200L	196.0	729.0	400	300	350	18.5	55	110	385.0	301.0	0	2xM50x1.5	192	260	256
LG200ZL	196.0	786.0	400	300	350	18.5	55	110	385.0	301.0	0	2xM50x1.5	192	260	256
LG225S	AA	AA	450	350	400	18.5	60	140	439.0	325.0	0	2xM50x1.5	AA	AA	AA
LG225M	AA	AA	450	350	400	18.5	60	140	439.0	325.0	0	2xM50x1.5	AA	AA	AA
LG225ZM	AA	AA	450	350	400	18.5	60	140	439.0	325.0	0	2xM50x1.5	AA	AA	AA
LG250M	AA	AA	550	450	500	22.0	65	140	489.0	392.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG250ZM	AA	AA	550	450	500	22.0	65	140	489.0	392.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG280S	AA	AA	550	450	500	22.0	75	140	540.0	432.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG280M	AA	AA	550	450	500	22.0	75	140	540.0	432.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG280ZM	AA	AA	550	450	500	22.0	75	140	540.0	432.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG315S	AA	AA	660	550	600	22.0	80	170	605.0	495.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG315M	AA	AA	660	550	600	22.0	80	170	605.0	495.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG315L	AA	AA	660	550	600	22.0	80	170	605.0	495.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA
LG315ZL	AA	AA	660	550	600	22.0	80	170	605.0	495.0	0	2xM63x1.5	AA	AA	AA

AA Na zapytanie

Dodatkowe wymiary dla drugiego wału, daszka ochronnego i enkodera

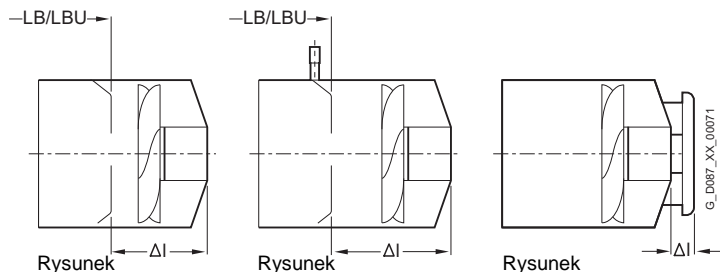


Właściwy rysunek Silnik	1 2-gi wał silnika			2 daszek ochronny		3 Enkoder
	DA	EA	Δl	AW	Δl	Δl
LA71	14	30	34	138	26.0	70
LA71Z	14	30	34	138	26.0	70
LA80	14	30	34	138	26.0	70
LA90S	19	40	45	176	16.0	70
LA90ZS	19	40	45	176	16.0	70
LA90L	19	40	45	176	16.0	70
LA90ZL	19	40	45	176	16.0	70
LA100L	19	40	45	194	16.0	70
LA100ZL	19	40	45	194	16.0	70
LA112M	24	50	56	218	16.0	70
LA112ZM	24	50	56	218	16.0	70
LA132S	28	60	68	257	18.0	70
LA132ZS	28	60	68	257	18.0	70
LA132M	28	60	68	257	18.0	70
LA132ZM	28	60	68	257	18.0	70
LA160M	38	80	88	310	18.5	70
LA160ZM	38	80	88	310	18.5	70
LA160L	38	80	88	310	18.5	70
LA160ZL	38	80	88	310	18.5	70
LG180M	42	110	125	345	36.5	70
LG180ZM	42	110	125	345	36.5	70
LG180L	42	110	125	345	36.5	70
LG180ZL	42	110	125	345	36.5	70
LG200L	48	110	130	382	41.5	70
LG200ZL	48	110	130	382	41.5	70

Motoreduktory Silniki

Wymiary

Dodatkowe wymiary dla obcego przewietrzania, enkodera i daszka ochronnego



Właściwy rysunek Silnik	4 Obcy wentylator Δl	5 Hamulec + Obcy wentylator Δl	5 Enkoder + Obcy wentylator Δl	5 Hamulec + enkoder + Obcy wentylator Δl	6 Daszek ochronny dla wentylatora Δl
LA71	110.5	134.5	229.5	229.5	37
LA71Z	91.5	115.5	210.5	210.5	37
LA80	91.0	120.0	215.0	215.0	40
LA90S	95.0	130.0	225.0	225.0	30
LA90ZS	95.0	130.0	225.0	225.0	30
LA90L	95.0	130.0	225.0	225.0	30
LA90ZL	95.0	130.0	225.0	225.0	30
LA100L	99.0	138.0	233.0	233.0	28
LA100ZL	99.0	138.0	233.0	233.0	28
LA112M	91.0	129.0	224.0	224.0	33
LA112ZM	91.0	129.0	224.0	224.0	33
LA132S	122.5	172.5	265.5	265.5	25
LA132ZS	122.5	172.5	265.5	265.5	25
LA132M	122.5	172.5	265.5	265.5	25
LA132ZM	122.5	172.5	265.5	265.5	25
LA160M	143.0	205.0	299.0	299.0	32
LA160ZM	143.0	205.0	299.0	299.0	32
LA160L	143.0	205.0	299.0	299.0	32
LA160ZL	143.0	205.0	299.0	299.0	32
LG180M	158.0	220.0	310.0	310.0	32
LG180ZM	158.0	220.0	310.0	310.0	32
LG180L	158.0	220.0	310.0	310.0	32
LG180ZL	158.0	220.0	310.0	310.0	32
LG200L	154.0	229.0	309.0	309.0	32
LG200ZL	154.0	229.0	309.0	309.0	32

Motoreduktory Silniki

Uwagi

8

Motoreduktory Silniki

Uwagi

8

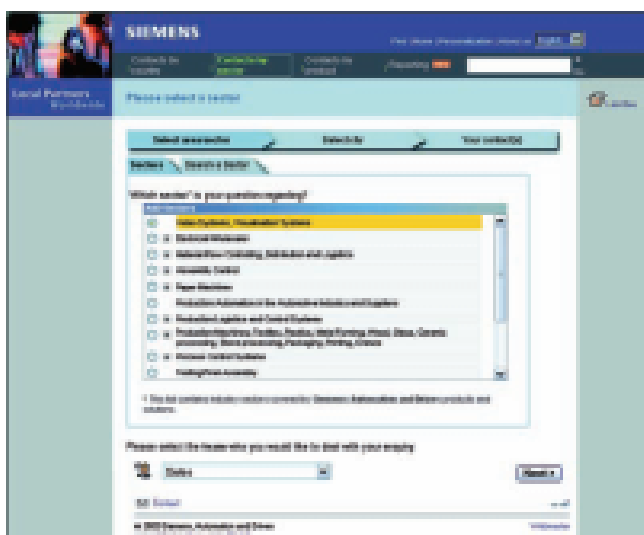
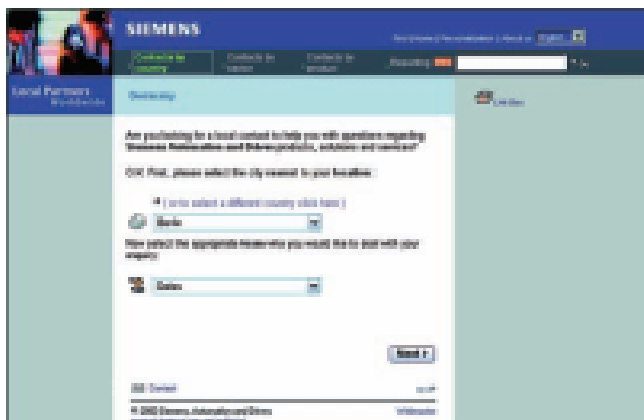


9/2	Siemens Kontakty na świecie
9/3	Informacja i zamówienie w Internecie oraz na CD-ROM A&D na stronach WWW
9/4	Usługi serwisowe we wszystkich fazach projektu



Motoreduktory Uzupełnienie

Siemens - kontakty na świecie



Na

<http://www.siemens.com/automation/partner>

można znaleźć szczegółowe informacje o partnerach Siemensa na świecie odpowiedzialnych za poszczególne technologie.

W wielu przypadkach u partnerów można uzyskać informacje w zakresie:

- wsparcia technicznego,
- części zamiennych/napraw,
- serwisu,
- szkoleń,
- sprzedaży lub
- konsultacji.

Należy zacząć od wyboru

- kraju,
- produktu lub
- sektora przemysłowego.

Poprzez kolejne kryteria wyboru można uzyskać dokładne informacje oraz kontakt z partnerem.

A&D na WWW



Szczegółowa wiedza z zakresu produktów i serwisu jest niezbędna podczas planowania oraz konfiguracji systemów automatyzacji. Informacje te powinny być oczywiście zawsze w pełni zaktualizowane.

Automation and Drives (A&D) posiada w związku z tym rozbudowany międzynarodowy serwis internetowy, który oferuje szybki i łatwy dostęp do wszystkich potrzebnych informacji.

Pod adresem:

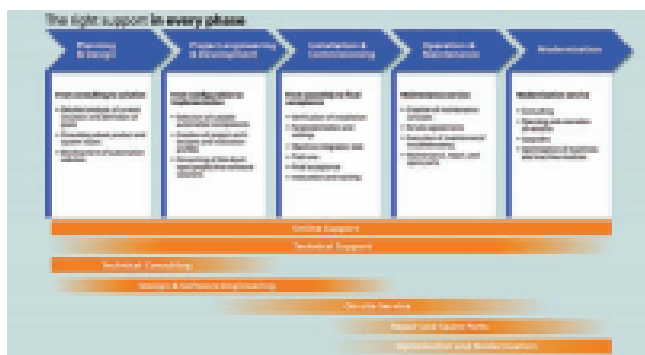
<http://www.siemens.pl/automatyka>

można znaleźć wszystkie niezbędne informacje o produktach, systemach oraz serwisie.

Motoreduktory

Wsparcie klienta

Usługi serwisowe we wszystkich fazach projektu

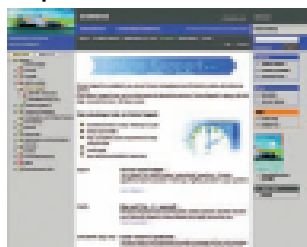


W dobie ostrej konkurencji istnieje potrzeba stworzenia optymalnych warunków do utrzymywania wysokiego poziomu świadczonych usług przez cały czas. Silna pozycja startowa, zaawansowana strategia oraz zespół zapewniający niezbędną pomoc są zatem wymagane na każdym etapie produkcyjnym. Service & Support w Siemensie udostępnia wsparcie w pełnym zakresie automatyki i napędów.

Na każdym etapie projektu: od planowania i rozpoczęcia do obsługi i rozbudowy.

Nasi specjaliści wiedzą, kiedy i gdzie można wzmocnić produktywność i ograniczyć koszty systemu, z jednoczesnym zachowaniem jakości na najwyższym poziomie.

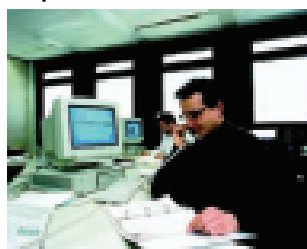
Wsparcie Online



Obszerny system informacyjny jest dostępny przez cały czas w internecie w zakresie wsparcia produktowego i serwisowego.

<http://www.siemens.com/automation/service&support>

Wsparcie Techniczne



Kompetentne konsultacje w razie problemów technicznych obejmują szeroką skalę produktów i systemów.

Tel.: +49 (0)180 50 50 222
Fax: +49 (0)180 50 50 223
(0.14 €/min na terenie Niemiec)

<http://www.siemens.com/automation/support-request>

Konsultacje Techniczne



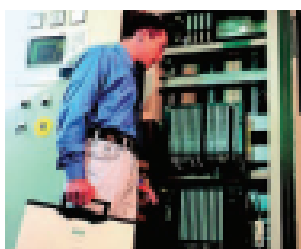
Wsparcie podczas planowania i projektowania od szczegółowej analizy aktualnego stanu, przez zdefiniowanie potrzeb i konsultacje produktowe i systemowe po stworzenie i zaproponowanie właściwego rozwiązania.¹⁾

Konfiguracja i Oprogramowanie Inżynierskie



Wsparcie w konfiguracji i rozwoju poprzez zorientowany na klienta serwis wspomagający od doboru, poprzez implementację do projektów.¹⁾

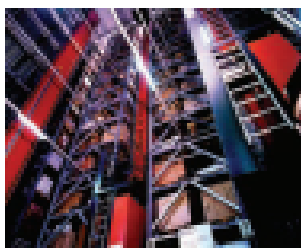
Serwis na Obiektach



Wręcz z serwisem na obiekcie oferujemy pomoc w rozruchu oraz w obsłudze, zapewniając niezawodność systemu.

Niemcy
0180 50 50 444¹⁾
(0.14 €/min na terenie Niemiec)

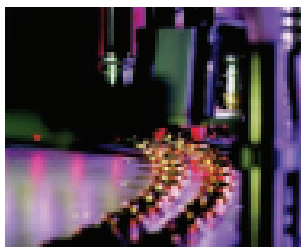
Naprawy i Części zamienne



W fazie pracy urządzenia lub systemu automatyzacji dostarczamy szerokie wsparcie w zakresie napraw i dostaw części zamiennych, zapewniając najwyższy poziom bezpieczeństwa pracy i utrzymania ruchu.

Niemcy
0180 50 50 446¹⁾
(0.14 €/min na terenie Niemiec)

Optymalizacja i Uaktualnienia



Dla ulepszenia produktywności i oszczędności kosztów naszych projektów oferujemy wysokiej jakości usługi optymalizacyjne i aktualizacyjne.¹⁾

¹⁾ Numery telefoniczne odpowiednie dla właściwego kraju znajdują się na: <http://www.siemens.com/automation/service&support>

Katalogi z branży Automation and Drives (A&D)

Więcej informacji można uzyskać w naszych biurach regionalnych wymienionych na stronie internetowej www.siemens.pl/napedy

Automation and Drives	<i>Katalog</i>	Industrial Communication for Automation and Drives	<i>Katalog</i> IK PI
Interactive catalog on CD-ROM and on DVD			
• The Offline Mall of Automation and Drives	CA 01		
Automation Systems for Machine Tools		Low-Voltage	
SINUMERIK & SIMODRIVE	NC 60	Controls and Distribution – SIRIUS, SENTRON, SIVACON	LV 1
SINUMERIK & SINAMICS	NC 61	Controls and Distribution – Technical Information SIRIUS, SENTRON, SIVACON	LV 1 T
Drive Systems		SIDAC Reactors and Filters	LV 60
<u>Variable-Speed Drives</u>		SIVENT Fans	LV 65
SINAMICS G110/SINAMICS G120	D 11.1	SIVACON 8PS Busbar Trunking Systems	LV 70
Inverter Chassis Units			
SINAMICS G120D			
Distributed Frequency Inverters			
SINAMICS G130 Drive Converter Chassis Units, SINAMICS G150 Drive Converter Cabinet Units	D 11		
SINAMICS GM150/SINAMICS SM150	D 12		
Medium-Voltage Converters			
SINAMICS S120 Drive Converter Systems	D 21.1		
SINAMICS S150 Drive Converter Cabinet Units	D 21.3		
Asynchronous Motors Standardline	D 86.1		
Synchronous Motors with Permanent-Magnet Technology, HT-direct	D 86.2		
DC Motors	DA 12		
SIMOREG DC MASTER 6RA70 Digital Chassis Converters	DA 21.1		
SIMOREG K 6RA22 Analog Chassis Converters	DA 21.2		
SIMOREG DC MASTER 6RM70 Digital Converter Cabinet Units	DA 22		
SIMOVERT PM Modular Converter Systems	DA 45		
SIEMOSYN Motors	DA 48		
MICROMASTER 410/420/430/440 Inverters	DA 51.2		
MICROMASTER 411/COMBIMASTER 411	DA 51.3		
SIMOVERT MASTERDRIVES Vector Control	DA 65.10		
SIMOVERT MASTERDRIVES Motion Control	DA 65.11		
Synchronous and asynchronous servomotors for SIMOVERT MASTERDRIVES	DA 65.3		
SIMODRIVE 611 universal and POSMO	DA 65.4		
<u>Low-Voltage Three-Phase-Motors</u>			
IEC Squirrel-Cage Motors	D 81.1		
IEC Squirrel-Cage Motors · New Generation 1LE1	D 81.1 N		
<i>PDF: Geared Motors</i>	M 15		
<u>Automation Systems for Machine Tools SIMODRIVE</u>	NC 60		
• Main Spindle/Feed Motors			
• Converter Systems SIMODRIVE 611/POSMO			
<u>Automation Systems for Machine Tools SINAMICS</u>	NC 61		
• Main Spindle/Feed Motors			
• Drive System SINAMICS S120			
<u>Drive and Control Components for Hoisting Equipment</u>	HE 1		
Electrical Installation Technology		Motion Control System SIMOTION	PM 10
<i>PDF: ALPHA Small Distribution Boards and Distribution Boards, Terminal Blocks</i>	ET A1		
<i>PDF: ALPHA 8HP Molded-Plastic Distribution System</i>	ET A3		
<i>PDF: BETA Low-Voltage Circuit Protection</i>	ET B1		
<i>PDF: DELTA Switches and Socket Outlets</i>	ET D1		
GAMMA Building Controls	ET G1		
Human Machine Interface Systems SIMATIC HMI	ST 80	Process Instrumentation and Analytics	
		Field Instruments for Process Automation	FI 01
		Measuring Instruments for Pressure, Differential Pressure, Flow, Level and Temperature, Positioners and Liquid Meters	
		<i>PDF: Indicators for panel mounting</i>	MP 12
		SIREC Recorders and Accessories	MP 20
		SIPART, Controllers and Software	MP 31
		SIWAREX Weighing Systems	WT 01
		Continuous Weighing and Process Protection	WT 02
		Process Analytical Instruments	PA 01
		<i>PDF: Process Analytics, Components for the System Integration</i>	PA 11
		SIMATIC Industrial Automation Systems	
		SIMATIC PCS Process Control System	ST 45
		Products for Totally Integrated Automation and Micro Automation	ST 70
		SIMATIC PCS 7 Process Control System	ST PCS 7
		Add-ons for the SIMATIC PCS 7 Process Control System	ST PCS 7.1
		Migration solutions with the SIMATIC PCS 7 Process Control System	ST PCS 7.2
		pc-based Automation	ST PC
		SIMATIC Control Systems	ST DA
		SIMATIC Sensors	
		Sensors for Factory Automation	FS 10
		Systems Engineering	
		Power supplies SITOP power	KT 10.1
		System cabling SIMATIC TOP connect	KT 10.2
		System Solutions	
		Applications and Products for Industry are part of the interactive catalog CA 01	
		TELEPERM M Process Control System	
		<i>PDF: AS 488/TM automation systems</i>	PLT 112

www.siemens.pl/motoreduktory

Siemens Sp. z o.o.

Automation and Drives
Standard Drives
ul. Żupnicza 11
03-821 WARSZAWA
POLSKA

motoreduktory.pl@siemens.com

Informacje w tym katalogu zawierają opisy lub charakterystyki pracy produktów, które mogą ulec zmianom wraz z ich dalszym rozwojem. Obowiązek dostarczenia poszczególnych opisów i charakterystyk istnieje tylko wówczas, gdy zostało to wyraźnie uzgodnione w warunkach umowy. Siemens nie ponosi odpowiedzialności za możliwe błędy w katalogach, broszurach i innych materiałach drukowanych.

Oznaczenia użyte w niniejszym katalogu mogą być markami handlowymi, których użycie przez osoby trzecie dla ich własnych celów może naruszać prawo ich właścicieli.

Wszelkie prawa zastrzeżone.